ESTRUTURA DE DADOS

AGENDA

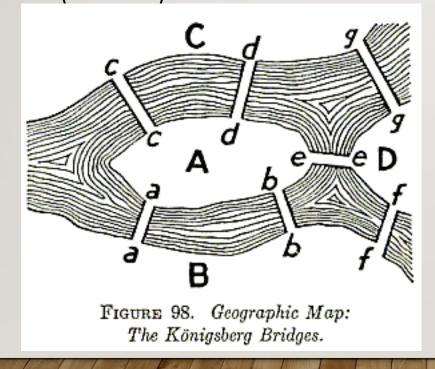
Grafos

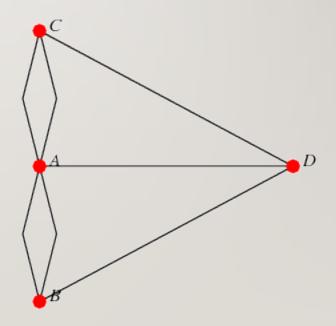
O QUE É UM GRAFO

- Informal: Conjunto de vértices (nós) conectados por arestas
- Um pouco mais formal: Um grafo é par G = (V, E), consistindo em um conjunto finito de elementos V e um conjunto finito E de pares de elementos de V.
- Proposto por Leonard Euler em 1736 (Problema da Ponte de Königsberg, Prússia) marcando o início da teoria dos grafos.

PONTE DE KÖNIGSBERG SOBRE O RIO PREGER

• Passar por todas as pontes apenas uma vez e retornar ao ponto de partida (vertice).





MODELANDO COM GRAFOS

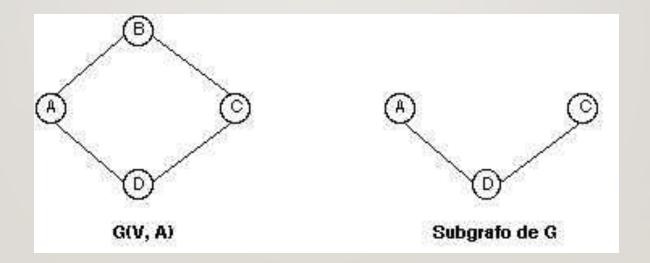
- Que problemas podemos modelar com grafos?
 - Redes de computadores, roteamentos;
 - Ligações moleculares;
 - Rotas de viagens, transporte, etc;
 - Coloração de mapas;
 - Identificação de comunidades;
 - TMS, SNA;
 - Etc;

CLASSIFICAÇÕES

- Grafo Sem loops, apenas uma aresta para cada vértice
- Multigrafo Mais de uma aresta para um vértice
- Hipergrafo Arestas com mais de dois elementos
- Grafo aninhado Grafos com grafos como vértices
- Grafo com atributo Grafos com atributos nos vértices e arestas

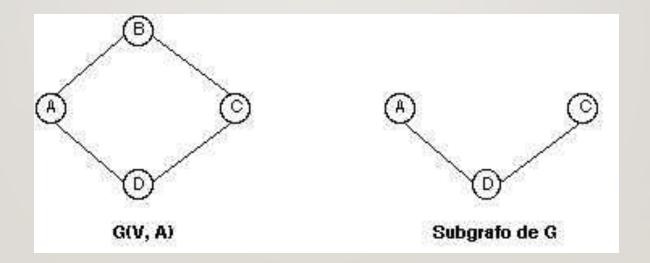
DEFINIÇÕES

- Um subconjunto de vértices e aresta de um grafo
 - Não pode haver arestas sem os respectivos vértices



DEFINIÇÕES

• Grafo conectado: Ao menos um caminho entre dois nós

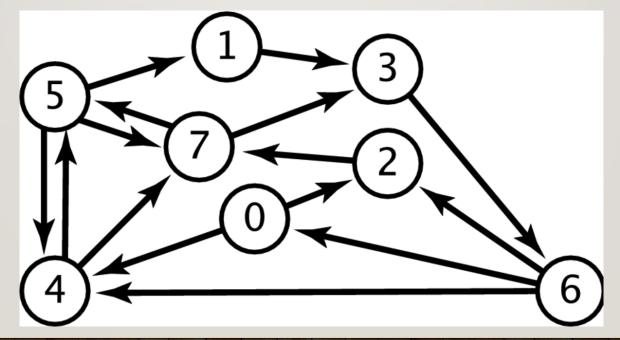


DEFINIÇÕES

• Grafo não direcionado: as arestas não tem direção

• Grafo direcionado (digrafo): O relacionamento é definido na direção da

aresta

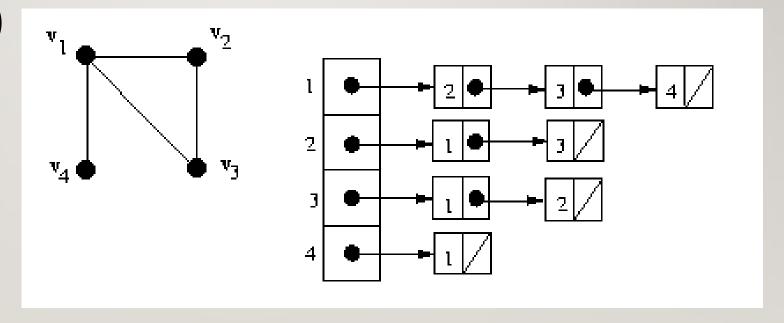


REPRESENTAÇÃO

- Lista de adjacência
- Matriz de adjacência

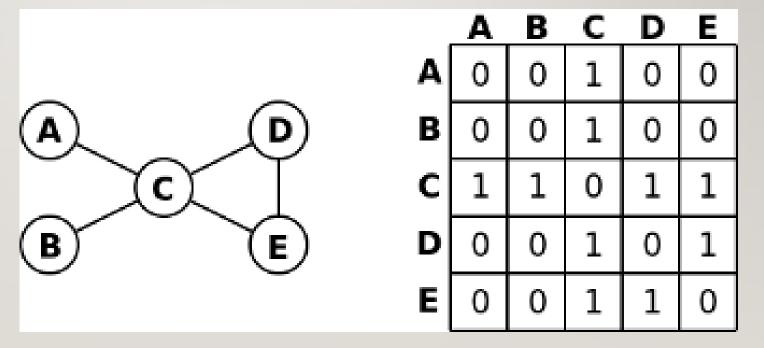
LISTA DE ADJACÊNCIA

- Verificar adjacência entre vértices: O(V)
- Espaço: O(V + E)



MATRIZ DE ADJACÊNCIA

- Verificar adjacência entre vértices: O(1)
- Espaço: $O(V^2)$



ATIVIDADE

Baixe o arquivo
 https://github.com/gvanerven/estdados/blob/master/apoio/rep_grafo.c
 e adicione os vértice e arestas descritos no comentário. Depois crie uma representação por matriz.