为求  $I = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^1 e^{-x} dx$ ,输入函数句柄 f=@(x)2\*exp(-x)/sqrt(pi)并运行函数计算,结果如图:

```
>> FTrapezoid_zty(f, 0, 1, 10000)
   ans =
      0.713384508186018
   \Rightarrow FSimpson zty(f, 0, 1, 5)
   ans =
      0.713272065465711
   >> TGauss_zty(f, 0, 1)
   ans =
      0.713271327590424
   >> Romberg_zty(f, 0, 1, 10^-5)
   ans =
      0.713271669814180
   >> fprintf('10182499周天翊\n')
fx 10182499周天翊
```

已知 I = 0.713271669674······,对以上四种算法分析如下:

## 1. 复化梯形公式

将求积区间 n 等分,对每段区间上使用梯形公式然后求和,算法简单,但精度较低,经过10000次分割后精度仍只有4位,难以满足10^-5的精度要求。

```
1
      function S = FTrapezoid_zty(f,a,b,n)
 2
 3 —
         S=0:
      \bigcirc for i=0:n-1
 4 —
             S=S+2*feval(f,a+i*(b-a)/n):
 5 —
       end
 6 —
 7 —
         S=(b-a)*(S+feval(f, a)+feval(f, b))/(2*n);
 8
9 —
       ∟ end
10
11
```

## 2. 复化辛普森公式

将求积区间 n 等分,对每段区间上使用辛普森公式然后求和,算法同样较为简单,而精度相比复化梯形公式相当高,仅 5 等分区间就能满足 5 位精度要求,但继续和另外两种算法对比来说相同计算量下精度仍不高。

```
function S = FSimpson_zty(f, a, b, N)
 2
 3 —
        h = (b-a)/N:
 4 —
       fa=feval(f,a);
       fb=feval(f,b):
 5 —
 6 —
        S=fa+fb;
 7 —
        x=a:
 8 —
     \bigcirc for i=1:N-1
            x=x+h/2:
 9 —
            fx=feval(f,x):
10 -
             S=S+4*fx:
11 -
12 -
             x=x+h/2:
13 -
            fx=feval(f,x);
14 -
             S=S+2*fx:
15 -
       - end
       S=S+4*feval(f, x+h/2):
16 —
17 -
       S=h*S/6:
18 —
       └ end
```

## 3. 三点高斯公式

数学推导得出的高斯公式在取三点近似计算的情况下有最高的精度,本题中得到了6位精度,但求得高斯公式的过程相当繁琐,这使得高斯公式应用较为有限。

## 4. 龙贝格方法

龙贝格加速算法对牛顿-科特斯公式利用松弛技术进行数据加工,在数据满足精度要求时算法停止,可以在非常小的计算量代价下求得高精度的积分值,是四种算法中最实用的。

```
function [ quad, R ] = Romberg_zty( f, a, b, eps )
 1
 2
 3 —
        h=b-a:
        R(1, 1) = h*(feval(f, a) + feval(f, b))/2:
 4 —
        M=1: J=0: err=1:
 5 —
     while err>eps
 6 —
 7 —
             J=J+1:
 8 —
            h=h/2:
            S=0:
 9 —
10 − □ for p=1:M
11 -
                x=a+h*(2*p-1):
                 S=S+feval(f,x):
12 -
13 -
     - end
14 —
           R(J+1, 1)=R(J, 1)/2+h*S:
15 -
            M=2*M;
16 -
            for k=1:J
                 R(J+1, k+1) = R(J+1, k) + (R(J+1, k) - R(J, k)) / (4^k-1);
17 -
18 -
             err=abs(R(J+1, J)-R(J+1, J+1));
19 -
     end
20 -
        quad=R(J+1, J+1);
21 -
22 -
       ∟ end
```