人工神经网络介绍

同济大学软件学院,上海

201804

要 机器学习方法经常被应用到解决医学和生物信息学的问题。本文列举了一些把机器学习方法应用到生物信息学 领域的实例。比如:组建多重神经网络,运用该神经网络对4种不同形势的肿瘤患者进行分类。

关键词人工;神经网络;机器学习方法

中图分类号 01

文献标识码 A

文章编号 1674-6708 (2011) 40-0111-02

0 引言

机器学习方法经常被应用到解决医学和生物信息学的问题。 在这个报告中我列举了一些把机器学习方法应用到生物信息学领 域的实例。比如:组建多重神经网络,运用该神经网络对4种不 同形势的肿瘤患者进行分类。

1 介绍

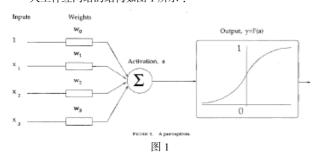
人工神经网络属于机器学习领域。关于人工神经网络的概念 最早提出于1940年代。后来在1980年代后被推广应用,尤其是 在医学领域。

其中一个非常有用的用途是对疾病进行分类,达到诊断的目 的,或者对基因表达进行分类。在这类神经网络里面,k点最近 邻居算法是最常被采用的算法。

人工神经网络的优点是:不需要人们蛆关注神经网络里面的 细节信息;人工神经网络可以很容易地被重新训练来应对不同地 分类数据。人工神经网络可以用来解决有监督学习和无监督学习, 比如:自组织特征映射(self-organized feature map)就可以用来解 决无监督学习的问题。

它的不足之处在于:人工神经网络往往需要大量的训练数据, 而这些训练数据往往不是很容易获得。人工神经网络可以被看作 是一个黑盒,它的细节隐藏在点点之间的权值里面。这些权值的 意义是人类无法理解的。同时,人工神经网络需要被仔细的训练 以避免过拟合的情况出现。我们常常需也要降低高维数据的维度。 下面,我将分析介绍人工神经网络的具体应用。

人工神经网络的结构如图 1 所示:



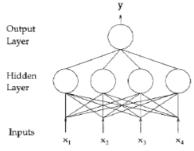
 X_1, X_2, X_3 是该神经网络的输入值, w_0, w_1, w_2, w_3 是该神经网 络的输入结点到内部节点的路径权值,每个神经元的激活函数是 如上图右侧所示的函数图像。

这个函数被称作为 sigmoid 函数,表达式如下:

$$F(a) = \frac{1}{1 + \exp(-a)}$$

多重神经网络通常有3层,事实上,3层神经网络以能进行 很好的分类效果。这三个层包括输入层,隐藏层,输出层。在每 个神经元内部我们可以选择 sigmoid 激活函数或其他种类的激活函 数。

如图 2 所示:



A multilayer perceptron. This is a two-layer percep

图 2

单个神经元仅能提供线性的分割面,所以多层神经网络可以 提供非线性的分类函数(即:若干个线性分割面的复杂组合)。这 并不意味着 4 层神经网络就一定比 3 层神经网络能一共更好的分 类效果,因为层数越多,需要的训练集就越庞大,得到的效果也 不会提高。

既然有训练问题,就会涉及到训练算法。较为早的和著名的 训练算法是 delta 规则。它于 20 世纪 60 年代被提出。它的原理是 计算理论输出值和世纪输出值的均方差。tp 为理论输出值,yp 为 实际输出值,表示为:

$$MSE = \frac{1}{2} \sum_{p} (t_{p} - y_{p})^{2}$$

训练的开始阶段,我们通常设定一个随机选取值,令该值等 于:

$$\Delta w_i = \alpha (t_0 - y_0) x_i y_0 (1 - y_0)$$

该公式里, α 是学习速率,学习速率越大,学习的过程就越 快,完成学习的时间短。但如果学习的速率过大,可能导致网络 的理想权值在合理结果的附近游摆而永远无法获得理想的权值。

神经网络被训练好了以后,它就被用到解决目标问题。原始 的数据集可以被分为两部分:一部分用来训练,一部分用来测试。

有时候神经网络会把训练数据集里面的噪音点的特征纳入自 己的权值表达里,从而该神经网络无法真正体现该点集的真实特 征。我们把这种情况叫做过拟合。过拟合是由于网络比待估函数 复杂造成的。比如一个可以同3层网络解决的问题,我们用4层 网络或者由更多神经元的三层网络去解决该问题,就容易造成过 拟合。为了更好的明确训练时所采用的神经网络的隐藏层的层数, Livingstone 和 Manalack 提出了如下计算公式:

该公式里 m 是训练样本的数目, o 是该网络的输出值, w 是 网络权值的数目, D 就是隐藏层的数目。

得到了隐藏层的数目之后,我们可以以这个数目创建神经网 络,边训练边削减,直到我们获得一个一半化的网络。对于没有 隐藏网络层或只有一个隐藏网络层的神经网络,我们需要先确定 它要解决的问题是否是线性的。

适当的训练方案是能也可以使网络的复杂性和数据的复杂性

(下转第175页)

口与 VBE 接口装置通信上传本 VBE 控制机箱内部监视信息,通 过 ST 光纤接口接收 VBE 接口装置转发的 PCP 系统发出的 BTPD 信号(一路),通过ST光纤接口接收VBE接口装置转发的PCP系 统发出的 RELEASEOK 信号(一路),内部控制信号测试端口;

- 6) LE 插件提供以下功能:接收 MC 板的触发信号,两块 LE 板互为冗余,将触发信号由电信号转换为光信号,发送到TE板上, 控制 TE 板的工作, 16 路光信号输出;
- 7) LR 插件提供以下功能:接收 16 路来自 TE 板的状态回检 光信号,将光信号转换为电信号,通过背板总线将状态回检信号 发送到 MC 板,判断负向回检信号,向 MC 发送负向电压建立信号, 判断 du/dt 区间回检信号数量,向 MC 板发送 du/dt 信号, LR 板内 部系统1和系统2互为冗余。

2 可控硅监控(TM)系统

每极有 1 面可控硅监控 TM200 控制柜, TM 柜内安装监测控 制装置,实现汇总3个VBE控制机柜的换流阀监测信息、通过 110V DC 开入开出接口及光纤接口与控制保护系统实时交换信息、 输出报警和跳闸信号、提供就地详细信息显示、调试串口输出等 功能。

TM200 控制柜主要由 1 个 TM 插件箱、1 个监控工控机及开 关电源、电源断路器和通讯网关组成。

2.1 TM 监控系统

VBE200 监控系统具有实时报警、数据查询、图形显示等功能, 使用快捷方便。

TM 插件箱结构与功能简介:

- 1) 系统冗余设计, 分为 A、B 两个系统;
- 2) A、B系统独立光纤接口对应于 PCP 系统直接连接,接收 来自 PCP 系统的 4 个信号: RELOK 触发脉冲释放、Alpha=90 触 发角接近90°、UnderVoltage 低电压信号、Select 通道选择;
- 3) 对 VBE 柜通信接口:提供3路串行光纤通信接口对应 于3个VBE柜(每路包含2发1收共3根光纤),提供VBE系 统主动被动信号选择光纤输出(1根输出光纤), 提供 VBE 系统 RELEASEOK 信号选择光纤输出(1根输出光纤);
- 4) 对监视系统通信接口:提供1路RS232通信接口、提供 MODBUS 通信协议、可向监视系统传送详细报警位置信息、通过 监视系统通信设定,可设定当前 TM 工作于测试状态,将 VBE 上 传信息进行处理。
- 5)调试串口:提供1路RS232通信接口、内部调试使用, 可监视内部 RAM 等实时运行信息、对 PCP 系统 DIO 接口、设计 6 路光电隔离 110VDC DI 输入通道(目前使用 2 路, 1 路用于接收 PCP 发出的 ST 信号, 1 路用于接收 PCP 发出的 BYPSS 信号。)

3 VBE 系统与 PCP 系统接口

葛南直流控制保护系统采用南瑞公司 MACH2 系统,基于不 同技术的 VBE、TM 的设计差别较大,因此它与控制系统间交换信 号的差别也较大。换流站控制直流保护系统与 VBE、TM 系统基于 同一技术时,生产厂家不需做额外的接口工作即可实现两者的连 接;而基于不同技术时,生产厂家则需做额外的接口工作。考虑到 换流站 VBE、TM 系统是跟随阀进行生产的,与一次系统连接紧密, 是信号的发送方,故此次葛南直流改造的 VBE、TM 系统接口需要 在系统接口设计稳定可靠的前提下,满足 PCP 系统的要求,保持 与现有系统的兼容及一致性,提供方便可靠的 VBE 系统接入方案。 接口方案如下:

图数处理 MERCH 2825 田祉大学 MERCO 9845 Base -

图 1 PCP 系统与 VBE 系统连接示意框图

- 1) TM 控制柜布置于主控室,完成以下功能:(1) 接收 VBE 检测信息;(2) 汇总产生报警跳闸信息并提供与 PCP 系统的 DIO 电气连接;以 DIO 电气连接接收 PCP 系统控制指令;(3)提供就 地液晶屏显示详细报警信息,并可提供打印功能;(4)提供详细 报警信息就地查看串行端口。
- 2)3个 VBE 控制柜对应与各相阀塔布置于阀厅,完成以下 功能:
- (1)接收 PCP 的触发脉冲及触发控制信号,转换为对 TE 板 的控制信号,完成对本相阀塔的触发控制;
 - (2)向 PCP 系统返回阀控的回报信号(讨论待定);
 - (3)检测本相阀塔 TE 板回报信号;
 - (4)检测本相阀塔漏水检测信号及避雷器动作信号;
- (5) 接收 TM 柜发来的信息,并将检测到的各相关信息高速 可靠的发送至 TM 柜。
- 3) 为兼容现有系统, TM 控制柜与 PCP 系统之间接口形式保 持现有设计 即:
- (1) TM 柜以 DIO 电缆形式向 PCP 系统上报 VBE 系统的报警 及跳闸信息:
- (2) TM 柜以 DIO 电缆形式接收 PCP 系统发出的模拟试验状 态等控制信号;
 - (3) TM 柜以光纤接口形式接收 PCP 系统发出的阀控信号;
- (4) VBE 控制柜与 PCP 系统之间采用光缆连接,针对现有系 统该部分接口连接不满足系统设计双重化冗余配置的要求的状况, 建议由PCP系统提供冗余的触发脉冲输出、控制信号输出、阀控 回检输入等信号的光纤接口。

4 结论

许继柔性直流公司研制的可控硅监视 (TM)及阀基电子设备 (${\rm VBE}$), 这是国内直流换流站首次用上国产 ${\rm VBE}$ 系统 , 2010 年 4月投运以来运行正常,这是直流工程国产化的又一重要进程。

参考文献

[1] 赵畹君. 高压直流输电工程技术 [M]. 北京: 中国电力出版

[2] 王安全, 等. ±500kV 葛南直流输电系统南桥换流站运行 规程.上海:上海市电力公司超高压输变电公司,2009.

[3] 胡四全, 等. 葛南工程阀基电子设备(VBE). 许昌: 许继柔 性直流公司, 2009.

↑(上接第111页)↑

得到合适的匹配。一个合适的训练方案应该是如下步骤:首先选 择一个很大的网络并且把它的每个权值都设到一个很小的值上。 通过训练,这些权值可以逐渐游摆到一个合理的值。

由于初始数据集通常要被分为训练集和测试集。在医学领域, 我们能获得的数据集往往很小,比如某种病的病人数目不会很大。 所以我门需要采用交叉验证的技巧来是较小的数据集在被分为训 练集和测试集之后能较好的训练神经网络。

参老文献

[1] Machine learning in bioinformatics: A brief survey and recommendations for practitioners. Harish Bhaskar, David C. Hoyle, Sameer Singh.