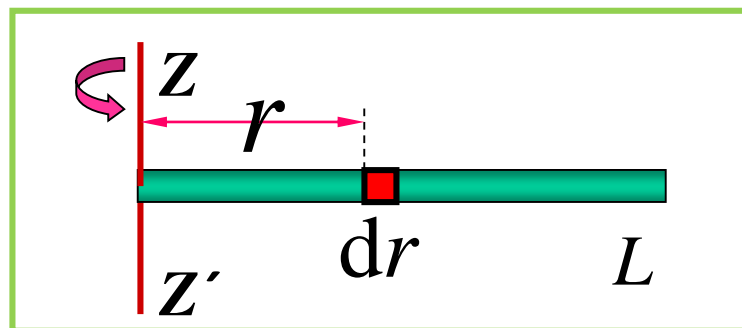
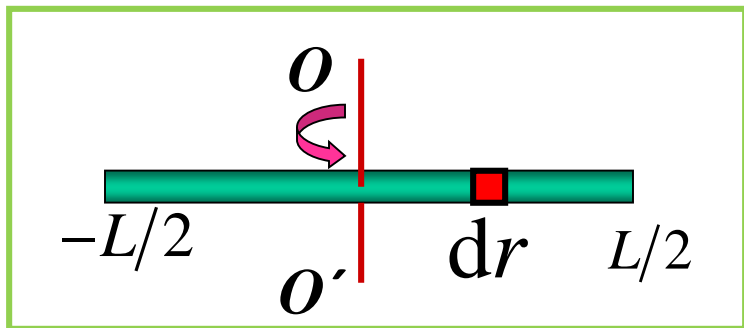


例1 一质量为 m 、长为 l 的均匀细长棒，求通过棒中心并与棒垂直的轴的转动惯量。



解 设棒的线密度为 λ ，取一距离转轴 OO' 为 r 处的质量元

$$dm = \lambda dr$$

$$dJ = r^2 dm = \lambda r^2 dr$$

$$\begin{aligned} J &= \lambda \int_{-l/2}^{l/2} r^2 dr = \frac{1}{12} \lambda l^3 \\ &= \frac{1}{12} ml^2 \end{aligned}$$

****如转轴过端点垂直于棒**

$$\begin{aligned} J &= \lambda \int_0^l r^2 dr \\ &= \frac{1}{3} ml^2 = \frac{1}{12} ml^2 + m \left(\frac{1}{2} l \right)^2 \end{aligned}$$

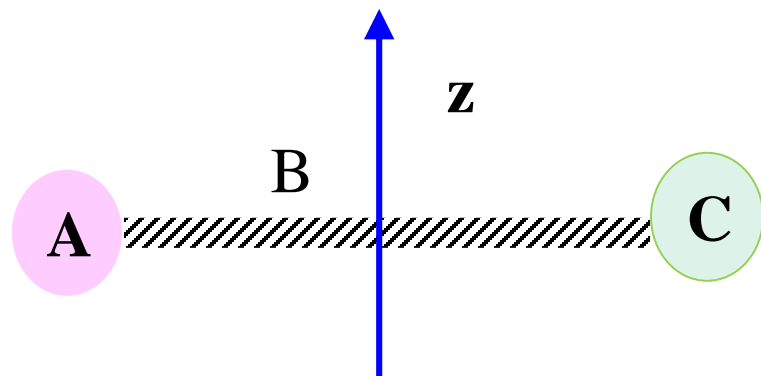
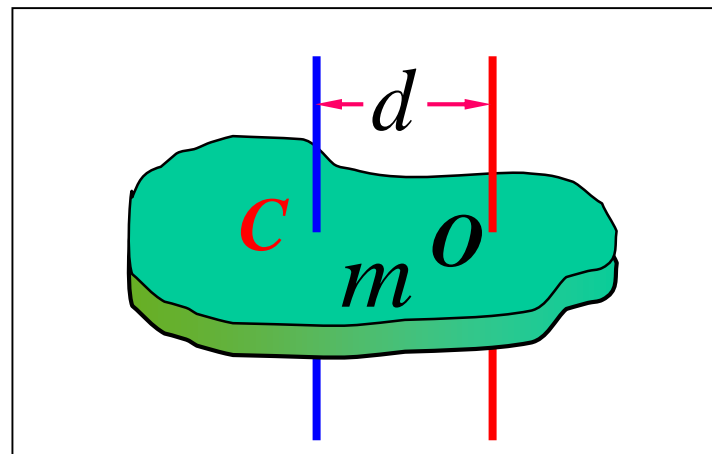
平行轴定理

质量为 m 的刚体，如果对其质心轴的转动惯量为 J_C ，则对任一与该轴平行，相距为 d 的转轴的转动惯量为

$$J_O = J_C + md^2$$

故通过质心轴的转动惯量最小
转动惯量叠加定理

$$J_z = J_A + J_B + J_C$$



例2 一质量为 m 、半径为 R 的均匀圆环，求通过环中心 O 并与环所在平面垂直的轴的转动惯量。

解： 设圆环线密度为 λ ，

$$\lambda = \frac{m}{2\pi R}$$

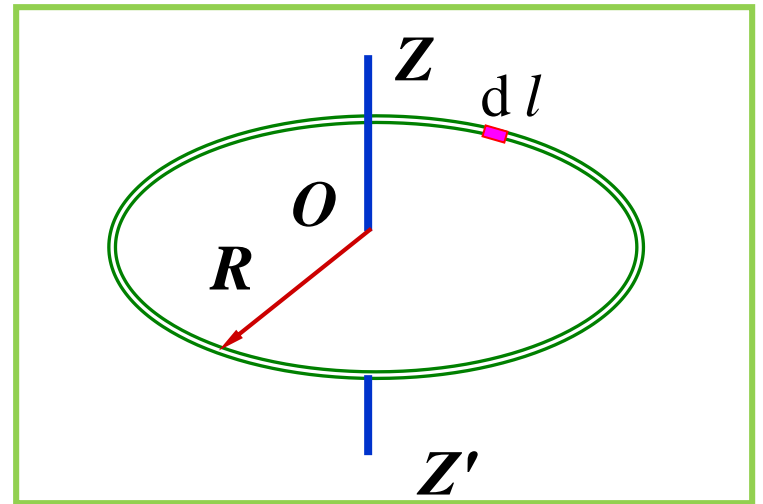
在环上取微元 dl

$$\text{则 } dm = \lambda dl$$

圆环对轴的转动惯量

$$dJ = R^2 \lambda dl$$

$$J = \int_0^{2\pi R} R^2 \lambda dl = mR^2$$



例3 一质量为 m 、半径为 R 的均匀圆盘，求通过盘中心 O 并与盘面垂直的轴的转动惯量。

解： 设圆盘面密度为 σ ，在盘上取半径为 r ，宽为 dr 的圆环

圆环质量 $dm = \sigma 2\pi r dr$

圆环对轴的转动惯量

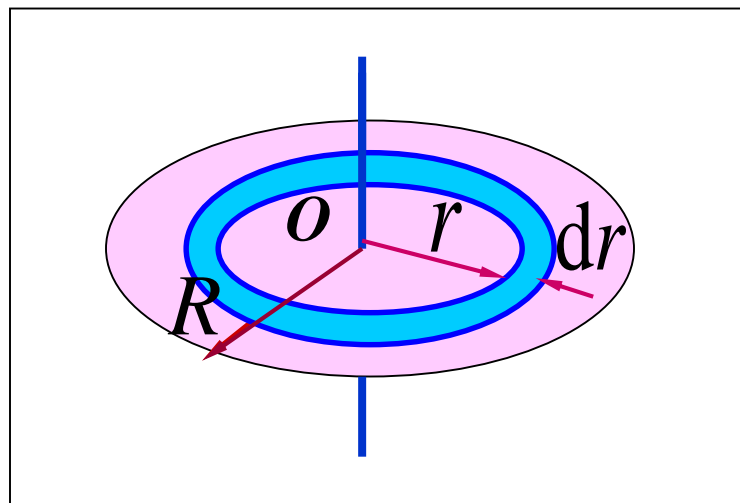
$$dJ = r^2 dm = 2\pi \sigma r^3 dr$$

$$J = \int_0^R 2\pi \sigma r^3 dr = \frac{\sigma}{2} \pi R^4$$

$$\text{而 } \sigma = m/\pi R^2 \quad \text{所以 } J = \frac{1}{2} m R^2$$

圆盘对 P 轴的转动惯量

$$J_P = \frac{1}{2} m R^2 + m R^2$$



➤ 转动惯量的大小取决于刚体的质量、形状及转轴的位置。

例1 一匀质圆盘质量为 m ，半径为 R ，绕过中心垂直于盘面的竖直转轴以初速度 ω_0 转动，盘放置于滑动摩擦系数为 μ 的桌面上。求：(1) 经历多长时间圆盘停止转动？
(2) 总共转了多少圈？

解： 设圆盘面密度为 σ ，在盘上取半径为 r ，宽为 dr 的圆环

圆环质量 $dm = \sigma 2\pi r dr$

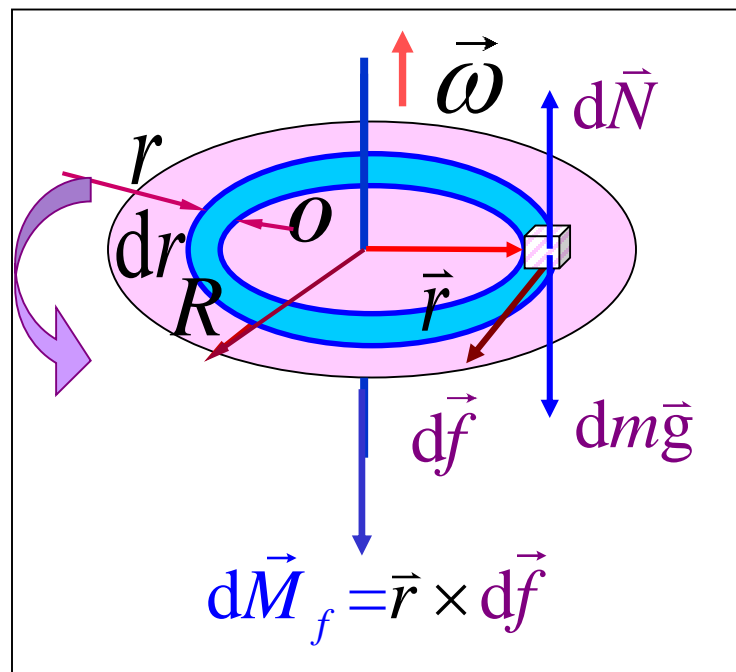
$$m = \sigma \pi R^2$$

那么摩擦力矩为

$$d\vec{M}_f = \vec{r} \times d\vec{f} = dM_f \hat{k}$$

$$dM_f = -\mu g r dm = -2\pi \mu g \sigma r^2 dr$$

$$M_f = \int dM_f = \int_0^R -2\pi \mu g \sigma r^2 dr = -\frac{2}{3} \pi \mu g \sigma R^2 = J \beta$$



$$M_f = \int dM_f = \int_0^R -2\pi \mu g \sigma r^2 dr = -\frac{2}{3}\pi \mu g \sigma R^3 = J \beta$$

$$M_f = -\frac{2}{3}\pi \mu g \sigma R^3 = -\frac{2}{3}\mu m g R = \frac{1}{2}mR^2 \beta$$

$$\beta = -\frac{4\mu g}{3R} = \text{const} \quad \text{圆盘上所有质点均做匀变速率圆周运动}$$

$$\omega = \omega_0 + \beta \Delta t$$

(1) 经历多长时间圆盘停止转动？

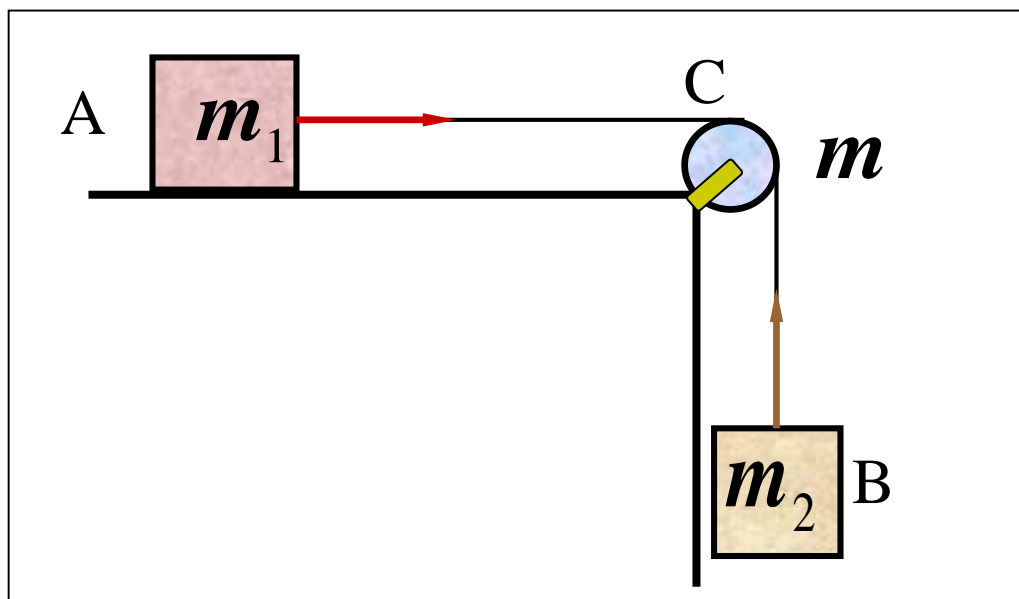
$$\Delta t = \frac{\omega - \omega_0}{\beta} = \frac{-\omega_0}{\beta} = \frac{3\omega_0 \mu R}{4g}$$

(2) 总共转了多少圈

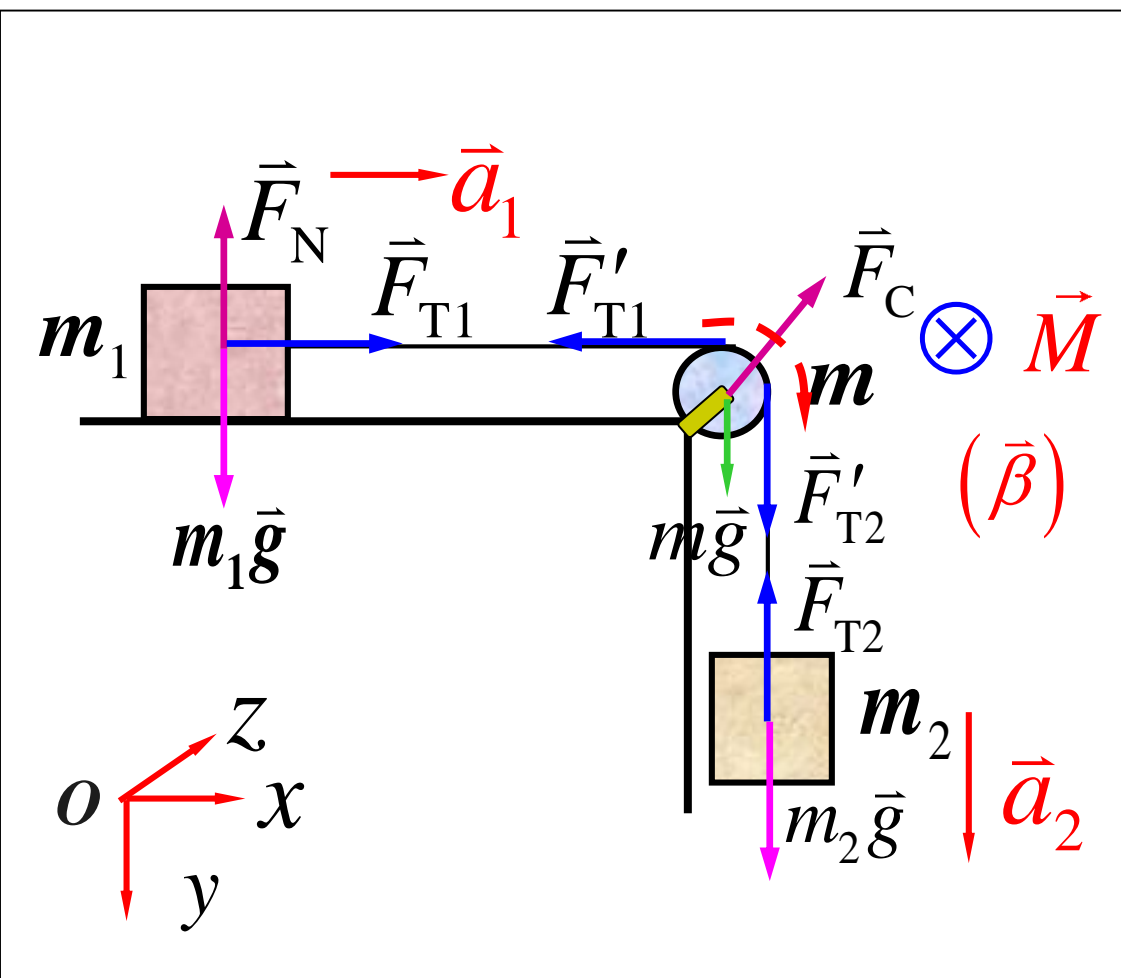
$$\Delta \theta = \theta - \theta_0 = \frac{\omega^2 - \omega_0^2}{2\beta} = -\frac{\omega_0^2}{2\beta} = \frac{3\omega_0^2 R}{8\mu g} \quad \Delta n = \frac{\Delta \theta}{2\pi} = \frac{3\omega_0^2 R}{16\pi \mu g}$$

例2 阿特伍德机

(1) 如图所示,不计绳子的质量和滑轮的质量及半径,滑轮与绳间只滚不滑,不计滑轮与轴间的摩擦力。且 $m_1 < m_2$ 。求重物释放后,物体的加速度和绳的张力。



(2) 如图所示,不计绳子的质量, 滑轮的质量与半径分别为 M 和 R , 滑轮与绳间只滚不滑, 不计滑轮与轴间的摩擦力。且 $m_1 < m_2$ 。求重物释放后, 物体的加速度和绳的张力。



取坐标如图

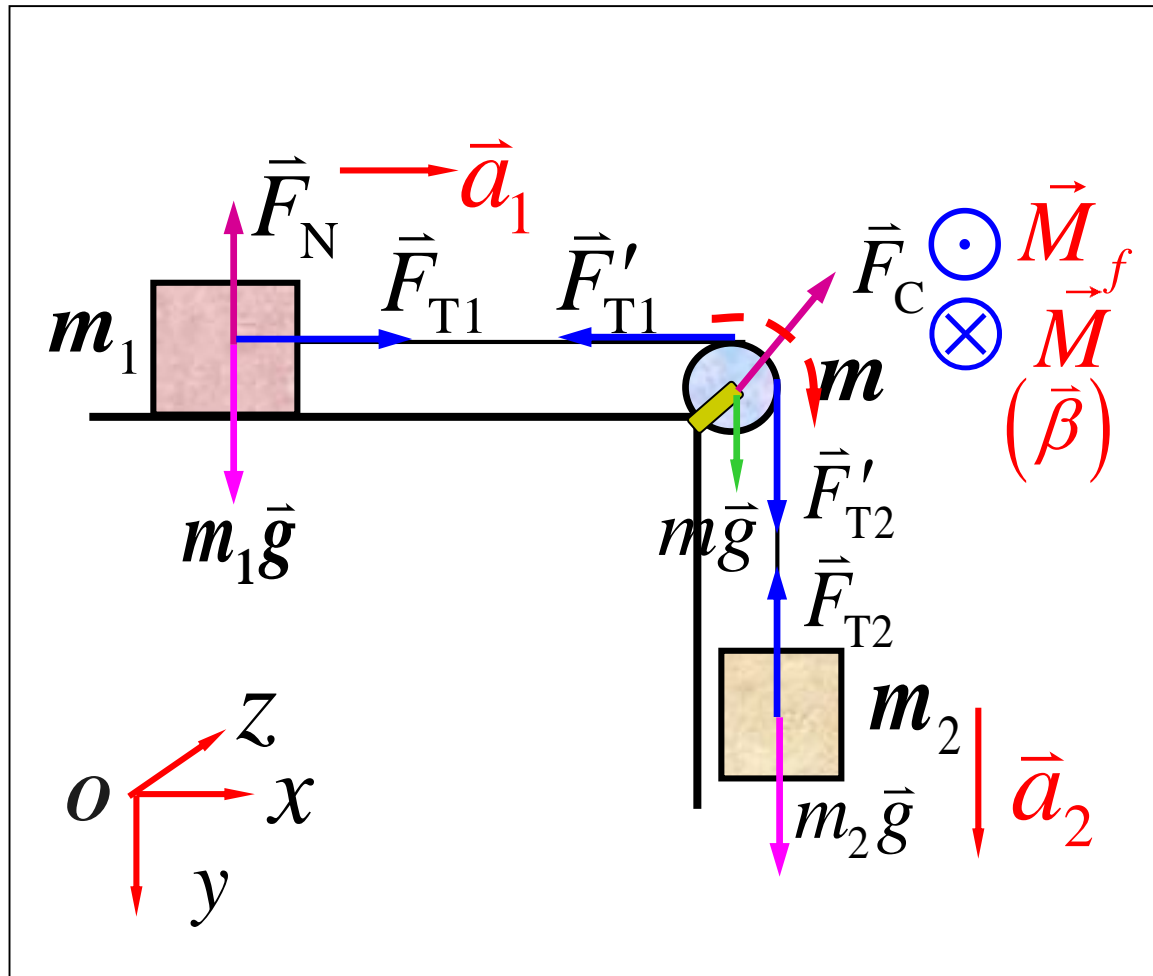
$$\left\{ \begin{array}{l} F_{T1} = m_1 a_1 \\ m_2 g - F'_{T2} = m_2 a_2 \\ RF'_{T2} - RF'_{T1} = J \beta \\ a = R \beta \\ F_{T1} = F'_{T1}, \quad F_{T2} = F'_{T2} \end{array} \right.$$

由上述方程组解得：

$$\left\{ \begin{array}{l} a_1 = a_2 = a = \frac{m_2 g}{m_1 + m_2 + m/2} \\ F_{T1} = \frac{m_1 m_2 g}{m_1 + m_2 + m/2} \\ F_{T2} = \frac{(m_1 + m/2) m_2 g}{m_1 + m_2 + m/2} \end{array} \right.$$

(3) 如图所示,不计绳子的质量, 滑轮的质量与半径分别为 M 和 R , 滑轮与绳间只滚不滑, 若滑轮与轴承间的摩擦力不能忽略, 并设它们间的摩擦力矩为 M_f 。求重物释放后, 物体的加速度和绳的张力。

$$\left\{ \begin{array}{l} F_{T1} = m_1 a \\ m_2 g - F_{T2} = m_2 a \\ RF_{T2} - RF_{T1} - M_f = J\beta \\ a = R\beta \end{array} \right.$$



由上述方程组解得：

$$a = \frac{m_2 g - M_f / R}{m_1 + m_2 + m / 2}$$

$$F_{T1} = \frac{m_1 (m_2 g - M_f / R)}{m_1 + m_2 + m / 2}$$

$$F_{T2} = \frac{m_2 [(m_1 + m / 2) g + M_f / R]}{m_1 + m_2 + m / 2}$$

例3 长为 L ，质量为 m 的匀质细杆，可绕通过杆的端点 O 并与杆垂直的水平固定轴转动。杆从水平位置由静止开始自由下摆，忽略轴处的摩擦，当杆转到与竖直方向成 θ 角时，求 A 端的速度。

解：运动物体为细棒，绕 O 轴作定轴转动，取垂直纸面向外为正。

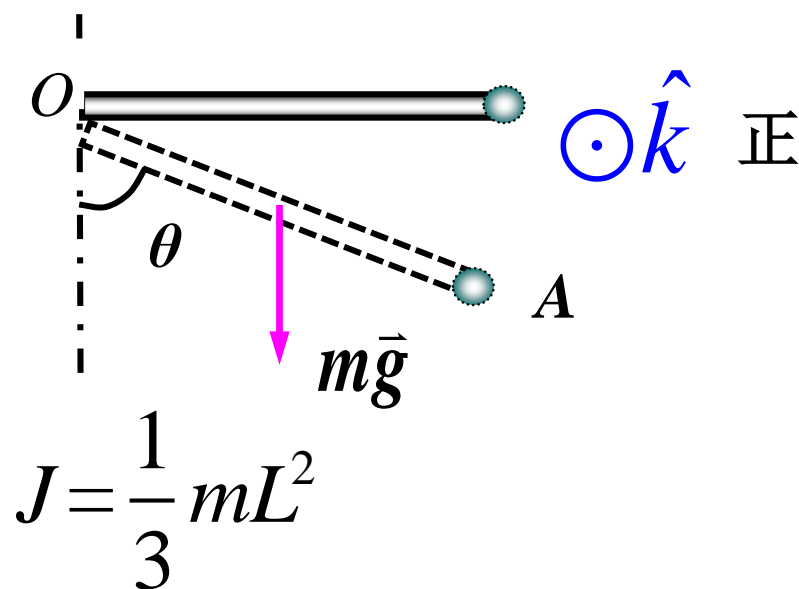
$$\vec{\beta} = \beta \hat{k}$$

$$\vec{M} = \vec{r} \times m\vec{g} = \vec{\beta} = J\beta\hat{k}$$

$$M = -mgL \sin \theta / 2 = J\beta$$

$$-mgL \sin \theta / 2 = \frac{1}{3} mL^2 \beta$$

$$-\frac{3g}{2L} \sin \theta = \beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d\omega}{d\theta} \frac{d\theta}{dt} = \omega \frac{d\omega}{d\theta}$$



$$-\frac{3g}{2L} \sin \theta = \beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d\omega}{d\theta} \frac{d\theta}{dt} = \omega \frac{d\omega}{d\theta}$$

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\theta} -\frac{3g}{2L} \sin \theta d\theta = \int_0^{\omega} \omega d\omega$$

$$\frac{1}{2} \omega^2 = \frac{3g}{2L} \cos \theta$$

$$\omega = \sqrt{\frac{3g \cos \theta}{L}}$$

$$v = \sqrt{3gL \cos \theta}$$