

实现篇

第七章 事务处理与恢复

主讲: 高宏

海量数据计算研究中心





Outline

• 事务并发控制



2021/5/18



7.1 事务并发控制

- 事务概念
- 事务的并发执行和调度
- 并发控制协议





- · 事务(Transaction)
 - —是用户定义的一个数据库操作序列,这些操作要么全做,要么全不做,是一个不可分割的操作单位
- 事务与程序不同
 - 在关系数据库中,一个事务可以是一条SQL语句,一组SQL语句或整个程序
 - -一个程序也可以包含多个事务
- 事务是并发控制和恢复的基本单位





• 定义事务

- 显式定义方式

BEGIN TRANSACTION

SQL 语句1 SQL 语句2

SQL III 1J2

COMMIT

BEGIN TRANSACTION

SQL 语句1

SQL 语句2

ROLLBACK

- •事务正常结束
- •提交事务的所有操作(读+更新)
- •事务中所有对数据库的更新写回到磁盘



2021/5/18 HIT-DBLAB



• 定义事务

- 显式定义方式

BEGIN TRANSACTION SQL 语句1 SQL 语句2

COMMIT

BEGIN TRANSACTION

SQL 语句1 SQL 语句2

ROLLBACK

- 事务异常终止
- 事务运行的过程中发生了故障,不能继续执行
- 系统将事务中对数据库的所有已完成的操作全部撤销
- 事务回滚到开始时的状态





• 定义事务

- 显式定义方式

BEGIN TRANSACTION

SQL 语句1

SQL 语句2

COMMIT

BEGIN TRANSACTION

SQL 语句1

SQL 语句2

ROLLBACK

- 隐式方式

当用户没有显式地定义事务时,

DBMS按缺省规定自动划分事务





- · 事务的特性 (ACID)
 - 原子性 (Atomicity): 事务完全执行或完全不执行
 - 一致性(Consistency): 事务执行的结果必须是使数据库从一个一致性状态变到另一个一致性状态
 - 一致性状态:
 - 数据库中只包含成功事务提交的结果
 - 不一致性状态:
 - 数据库系统运行中发生故障,有些事务尚未完成就被迫中断, 这些未完成事务对数据库所做的修改有一部分已写入物理数据 库,这时数据库就处于一种不正确的状态



- · 事务的特性 (ACID)
 - 隔离性(Isolation):表面看起来,每个事务都是 在没有其它事务同时执行的情况下执行的
 - 一个事务内部的操作及使用的数据对其他并发事务 是隔离的
 - 并发执行的各个事务之间不能互相干扰
 - 持久性(Durability): 一个事务一旦提交, 它对数据库中数据的改变就应该是永久性的
 - 接下来的其他操作或故障不应该对其执行结果有任何影响





• 一个简单的事务模型

一个事务必须处于以下状态之一

- · 活动的(active):初始状态,事务执行时处于这个状态
- 部分提交: 最后一条语句执行后
- · 失败的(failed):发现正常的执行不能继续后
- ·中止的(aborted):事务回滚且数据库恢复到事务开始执 行前的状态后
- · 提交的(committed): 成功完成后
 - 一旦事务已提交,不能通过中止它来撤销其造成的影响
 - 撤销已提交事务所造成影响的唯一方法是执行一个补偿事务





• 事务状态:

- Committed, 已提交
 - 成功完成执行的事务
 - ·一旦事务已提交,不能通过中止它来撤销其造成的 影响
 - · 撤销已提交事务所造成影响的唯一方法是执行一个 补偿事务
- 持久性(Durability): 一个事务一旦提交,它对数据库中数据的改变就应该是永久性的
 - 接下来的其他操作或故障不应该对其执行结果有任何影响





- · 保证事务ACID特性是事务处理的任务
- ·破坏事务ACID特性的因素
 - 多个事务并行运行时,不同事 务的操作交叉执行
 - · 数据库管理系统必须保证多个事 务的交叉运行不影响这些事务的 隔离性
 - 事务在运行过程中被强行停止
 - 数据库管理系统必须保证被强行 终止的事务对数据库和其他事务 没有任何影响

T_1	T ₂
read(A)	
A := A - 50	
write(A)	
	read(A)
	temp := A * 0.1
	A := A - temp
	write(A)
read(B)	
B := B + 50	
write(B)	
	read(B)
	B := B + temp
	write(B)

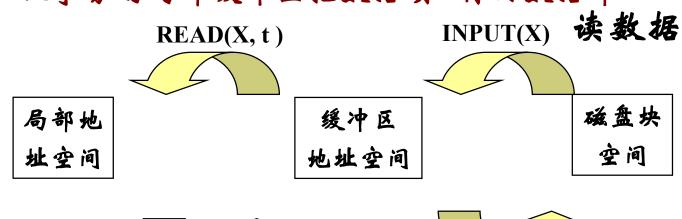
12



2021/5/18 HIT-DBLAB



- 事务调用以下两个操作访问数据
 - **Read(X)**:
 - ·从数据库把数据项X传送到事务的局部缓冲区
 - Write(X)
 - ·从事务的局部缓冲区把数据项X传回数据库



写数据







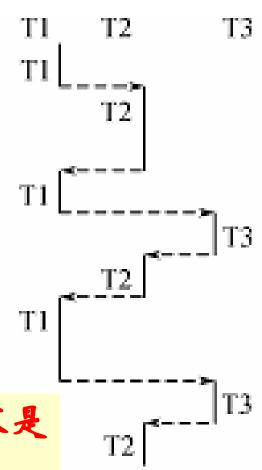
READ(X, t)和WRITE(t, X)由事务发出
INPUT(X)和OUTPUT(X)由缓冲区管理器发出



• 事务执行的方式

- 交叉并发方式

- 在单处理机系统中,事务的 并行执行是这些并行事务的 并行操作轮流交叉运行
- 单处理机系统中的并行事务 并没有真正地并行运行,但 能够减少处理机的空闲时间 ,提高系统的效率



本章讨论的数据库系统并发控制技术是以单处理机系统为基础的



事务的交叉并发执行方式



- 事务并发执行带来的问题
 - 会产生多个事务同时存取同一数据的情况
 - 可能会存取和存储不正确的数据,破坏事务隔 离性和数据库的一致性
- DBMS必须提供并发控制机制
- · 并发控制机制是衡量一个DBMS性能的重要 标志之一



HIT-DBLAB

15



并发操作容易带来数据的不一致性,例如: 飞机订票系统中的一个活动序列

- 1: 甲售票点(甲事务)读出某航班的机票余额A,设A=16;
- 2: 乙售票点(乙事务)读出同一航班的机票余额A, 也为16;
- 3: 甲售票点卖出一张机票,修改余额A←A-1,所以A为15, 把A写回数据库;
- 4: 乙售票点也卖出一张机票,修改余额A←A-1,所以A为15 ,把A写回数据库

乙事务修改A并写回后覆盖了甲事务的修改, 甲事务的修改就被丢失

结果明明卖出两张机票,数据库中机票余额只减少1





- 并发操作带来的数据不一致性问题
 - 丢失修改 (Lost Update)
 - -不可重复读 (Non-repeatable Read)
 - 是指事务 T_1 读取数据后,事务 T_2 执行更新操作,使 T_1 无法再现前一次读取结果
 - 一例如



17



不可重复读举例:

T_1	T_2
① Read(A)=50	L
Read(B)=100	
求和=150	
2	Read(B)=100
	B←B*2
	Write(B)
③ Read(A)=50	
Read(B)=200	
和=250	
(验算不对)	

- T1读取B=100进行运算
- T2读取同一数据B,对其进行 修改后将B=200写回数据库
- T1为了对读取值校对重读B,B已为200,与第一次读取值不一致





不可重复读举例:

- 事务T1按一定条件从数据库中读取了某些数据记录后,事务T2删除了其中部分记录,当T1再次按相同条件读取数据时,发现某些记录神秘地消失了
- 事务T1按一定条件从数据库中读取某些数据记录后,事务 T2插入了一些记录,当T1再次按相同条件读取数据时,发 现多了一些记录。

这两种不可重复读有时也称为幻影现象 (Phantom Row)



HIT-DBLAB

19



- 并发操作带来的数据不一致性问题
 - 读"脏"数据 (Dirty Read)
 - · 事务T1修改某一数据, 并将其写回磁盘
 - 事务T2读取同一数据后,T1由于某种原因被撤销
 - 这时T1已修改过的数据恢复原值, T2读到的数据就 与数据库中的数据不一致
 - T2读到的数据就为"脏"数据,即不正确的数据



HIT-DBLAB

20



读"脏"数据举例

T_1	T_2
① Read(C)=100	
C ← C *2	
Write(C)	
2	Read(C)=200
3 ROLLBACK	
C恢复为100	

- T1将C值修改为200, T2 读到C为200
- T1由于某种原因撤销, 其修改作废, C恢复原值 100
- 这时T2读到的C为200, 与数据库内容不一致, 就是"脏"数据



- 事务的调度
 - -一个或多个事务的重要操作按时间排序的一个序列
 - READ, WRITE序列
- 串行调度
 - 如果一个调度S的动作组成首先是一个事务的所有动作,然后是另一个事务的所有动作,依此类推、没有动作的混合,那么我们说这一调度是串行的
 - 更精确地讲,如果有任意两个事务T和T',若T的某个动作在T'的某个动作前,则T的所有动作在T'的所有动作 前,那么调度S是串行的





Let T_1 transfer \$50 from A to B, and T_2 transfer 10% of the balance from A to B.

*
行
禂
度

T_1	T_2		T_1	T_2
read(A)				read(A)
A := A - 50				temp := A * 0.1
write (A)				A := A - temp
read(B)	串行调		是正确的	write(A)
B := B + 50	7 11 09 2			read(B)
write(B)				B := B + temp
然而串行调度使系统资源的利用率不高			川用率不高	
	$\iota emp := A \cup 1$		reau(A)	
	A := A - temp		A := A - 50)
	write(A)		write(A)	
	read(B)		read(B)	
	B := B + temp		B := B + 50	
	write(B)		write(B)	



串行调度1

与串行调度1等价的一个并发调度

T_1	T2		T_1		T_2
read(A)			read(A)		
A := A - 50			A := A	- 50	
write (A)			write(A)		
read(B)					read(A)
B := B + 50	提高并发	(性	1 1 1		temp := A * 0.1
write(B)					A := A - temp
	read(A)				write(A)
	temp := A * 0.1		read(B)		
	A := A - temp		B := B +	50	
	write(A)		write(B)		
	read(B)				read(B)
	B := B + temp				B := B + temp
	write(B)				write(B)



一个违反一致性的并发调度

T_1	T_2
read(A)	
A := A - 50	
	read(A)
	temp := A * 0.1
	A := A - temp
	write(A)
	read(B)
write(A)	

如何保证一个并发调度是正确的??

write(B)	
	B := B + temp
	write(B)

25





- 可串行化调度
 - 如果不管数据库初始状态如何,一个调度对数据库状态的影响都和某个串行调度相同,则我们说这个调度是可串行化的
 - 可串行性(Serializability)
 - 是并发事务正确调度的准则
 - 一个给定的并发调度,当且仅当它是可串行化的, 才认为是正确调度





T_1	T_2	A	В
		25	25
Read(A, t)			
t := t + 100			
Write(A, t)		125	
	Read(A, s)		
	$s := s \times 2$		
	Write(A, s)	250	
Read(B, t)			
t := t + 125			
Write(B, t)			150
	Read(B, s)		
	$s := s \times 2$		
	Write(B, s)		300

一个非串行的可串行化调度

T_1	T_2	A	В
		25	25
Read(A, t)			
t := t + 100			
Write(A, t)		125	
	Read(A, s)		
	$s := s \times 2$		
	Write(A, s)	250	
	Read(B, s)		
	$s := s \times 2$		
	Write(B, s)		50
Read(B, t)			
t:= t+125			
Write(B, t)			175

一个非可串行化的调度



- 事务和调度的一种记法
 - 只考虑事务的读写操作
 - 用 $r_i(X)$ 、 $w_i(X)$ 表示事务 T_i 读和写数据库元素X

T1: r1(A), w1(A), r1(B), w1(B)

T2: r2(A), w2(A), r2(B), w2(B)

- 事务集合T的调度S是组成它的事务动作的一个 交错的序列

r1(A), w1(A), r2(A), w2(A), r1(B), w1(B), r2(B), w2(B)



21/5/18



• 冲突

- 调度中一对连续的动作,如果交换它们的顺序,那么涉及的事务中至少有一个的行为会改变,则说这两个连续的动作是冲突的。

例如,设 T_i 、 T_j 是不同的事务, $pi \neq j$

- $-r_i(X); r_j(Y)$ 是不冲突的,即使X=Y。原因是这些步骤都不会改变任何值;
- 如果 $X \neq Y$,那么 $r_i(X)$; $w_j(Y)$ 不会是冲突的。原因是 T_i 读X对 T_j 没有影响,因此它不会影响 T_j 为Y写的值;
- 如果X≠Y,那么 $w_i(X)$; $r_i(Y)$ 亦不会是冲突的。
- 只要X≠Y,那么 $w_i(X)$; $w_i(Y)$ 不会是冲突的。





• 冲突

一调度中一对连续的动作,如果交换它们的顺序,那么涉及的事务中至少有一个的行为会改变,则说这两个连续的动作是冲突的。
 例如,设T_i、T_i是不同的事务,即i≠j

- 同一事务的两个动作是冲突的,如 $r_i(X); w_i(Y)$ 。因为单个事务的动作顺序是固定的,不能被DBMS重新排列
- 不同事务对同一数据库元素的写操作是冲突的。即 $w_i(X); w_i(X)$ 是一个冲突
- 不同事务对同一数据库元素的读和写也是冲突的。即 $r_i(X); w_i(X)$ 是冲突的, $w_i(X); r_i(X)$ 也是



不同事务的任何两个动作在顺序上可以交换,除非: 它们涉及同一数据库元素,并且至少有一个动作是写



- 两个调度是冲突等价的
 - 如果通过一系列相邻动作的非冲突交换能将它们中的一个转换为另一个

- 冲突可串行化
 - 如果一个调度冲突等价于一个串行调度。那么 我们说该调度是冲突可串行化的
 - 一个调度若是冲突可串行化的,则一定是可串行化的调度





考虑如下调度:

r1(A), w1(A), r2(A), w2(A), r1(B), w1(B), r2(B), w2(B) 我们说这个调度是冲突可串行化的 按照定义,将这一调度转换为串行调度 (T_1, T_2)

通过交换相邻动作将冲突可串行化调度转换为串行调度

r1(A), w1(A), r2(A), w2(A), r1(B), w1(B), r2(B), w2(B)

r1(A), w1(A), r2(A), r1(B), w2(A), w1(B), r2(B), w2(B)

r1(A), w1(A), r1(B), r2(A), w2(A), w1(B), r2(B), w2(B)

r1(A), w1(A), r1(B), r2(A), w1(B), w2(A), r2(B), w2(B)

r1(A), w1(A), r1(B), w1(B), r2(A), w2(A), r2(B), w2(B)

如何更简单地判断一个调度是否是冲突可串行化的?

2021/5/18 HIT-DBLAB

32



• 优先图

- 已知调度S, 其中涉及事务T1和T2, 可能还有 其它事务。我们说T1优先于T2, 记作T1<T2, 如果有T1的动作A1和T2的动作A2, 满足:
 - · 在S中A1在A2前;
 - · A1和A2都涉及同一数据库元素; 并且
 - · A1和A2中至少有一个动作是写。
- 因此,在任何冲突等价于S的调度中,A1将出现在A2前。所以,如果这些调度中有一个是串行调度,那么该调度必然使T1在T2前





• 优先图

- 优先图的结点是调度S中的事务。当这些事务是具有不同的i的Ti时,我们将仅用整数i来表示Ti的结点。如果Ti<Tj,则有一条从结点i到结点j的弧
- 例如,有调度S: r₂(A); r₁(B); w₂(A); r₃(A); w₁(B); w₃(A); r₂(B); w₂(B);



调度顺序为: T1→T2→T3





• 冲突可串行性判断

- 构造调度S的优先图,判断其中是否有环
- 例1, 调度S:

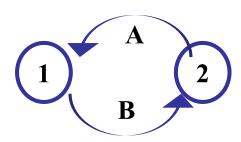
 $r_2(A); r_1(B); w_2(A); r_3(A); w_1(B); w_3(A); r_2(B); w_2(B);$



- 例2, 考虑调度S':

 $r_2(A); r_1(B); w_2(A); r_2(B); r_1(A); w_1(B); w_1(A); w_2(B);$

对应的优先图,







- 冲突可串行化调度是可串行化调度的充分条件,不是必要条件
- 存在不满足冲突可串行化条件的可串行化调度

例: 3个事务 T1=W1(Y)W1(X), T2=W2(Y)W2(X), T3=W3(X)

存在两个调度: L1=W1(Y)W1(X)W2(Y)W2(X) W3(X)

L2=W1(Y)W2(Y)W2(X)W1(X)W3(X)

36

L1是一个串行调度。

L2不满足冲突可串行化,因为W2(X)和W1(X)是冲突的。但是调度L2是可串行化的。因为L2执行结果与调度L1相同,Y的值都等于T2的值,X的值都等于T3的值

2021/5/18 HIT-DBLAB



调度1: $r_1(A)w_1(A)r_2(B)w_2(B)r_1(B)w_1(B)r_2(A)w_2(A)$

T_1	T_2	A	В
		100	200
Read(A, t)			
t := t - 50			
Write(A, t)		50	
	Read(B, s)		
	s = s-10		
	Write(B, s)		190
Read(B, t)			
t := t + 50			
Write(B, t)			240
	Read(A, s)		
	s := s + 10		
	Write(A, s)	60	

调度2:

$r_1(A)w_1(A)r_1(B)w_1(B)r_2(B)w_2(B)r_2(A)w_2(A)$

T_1	T_2	A	В
		100	200
Read(A, t)			
t := t-50			
Write(A, t)		50	
Read(B, t)			
t := t + 50			
Write(B, t)			250
	Read(B, s)		
	s = s-10		
	Write(B, s)		240
	Read(A, s)		
	s := s + 10		
	Write(A, s)	60	



7.1.3 并发控制协议

锁

• 时间戳

• 多版本

• 等等....





基于领的并发控制协议

- 锁的概念
 - 领是数据库元素上的并发控制标志
 - 锁的类型有很多, 我们考虑两种类型:
 - · 共享领(S):

如果事务T得到了数据库元素Q上的共享领S,则T可以读Q,但不能写Q

·排他领(X): 也称互斥领 如果事务T得到了数据库元素Q上的排他领X,则T 既可以读Q ,也可以写Q



2021/5/18



基于领的并发控制协议

- 锁的概念
 - 多粒度的锁上锁的数据库元素可以是:
 - 关系表:对应表级锁
 - 磁盘块(或页)对应块(页)级锁
 - 元组对应元组级领





基于领的并发控制协议

- 锁的概念
 - 每个事务在存取一个数据库元素之前必须获得这个数据库元素上的锁
 - 一一个事务需要获得的锁的类型依赖于它将在数据库 元素上执行什么样的操作





基于锁的并发控制协议

- 锁的概念
 - 一给定一个各种类型领的集合,如下定义这个领集合上的相容关系
 - 令 $A \sim B$ 表示任意类型的领。设事务 T_i 在数据库元素 Q上要求一个A型领,事务 T_j ($T_i \neq T_j$)已经在Q上有一 个B型领。如果事务 T_i 能够获得Q上的A型领,则说A型领和B型领是相容的

	S	X
S	true	false
X	false	false



/5/18



• 锁的概念

- 事务通过执行LOCK-S(Q)操作申请数据库元素Q上的共享锁。
- 事务通过执行LOCK-X(Q)操作申请数据库元素Q上的排他锁。
- UNLOCK(Q)操作用来释放Q上的锁。
- -如果事务T要存取数据库元素Q, T必须申请在Q上加锁。如果Q已经被其他的事务加以非共享锁, 则事务T必须等待, 直到所有其他事务的非共享锁全部被释放。
- 事务T可以释放它在任何数据库元素上所加的任何类型的锁。





• 银行数据库系统的例子:

A := A + 50;

WRITE(A);

UNLOCK(A).

- 设A和B是两个帐号, A和B的初始值分别是100和200元
- 事务 T_1 从帐号B向帐号A转50元钱,事务 T_2 显示帐号A和B的总金额

```
    T<sub>1</sub>: LOCK-X(B);
        READ(B);
        READ(A);
        B := B - 50;
        UNLOCK(A);
        WRITE(B);
        LOCK-S(B);
        UNLOCK(B);
        READ(B);
        LOCK-X(A);
        UNLOCK(B);
        READ(A);
        DISPLAY(A+B).
```

两个事务串行执行,即 $T_1 \rightarrow T_2$ 或 $T_2 \rightarrow T_1$ 方式执行, T_2 总是显示300 美元的值





- · 一个事务只要存取一个数据库元素,它就必须持有该数据库元素上的一个领
- · 如果一个事务完成了对一个数据库元素的最后一次存取 之后就立即放弃它的锁,则不能确保调度的可串行性

 T_1

事务T2错误地显示250元!!

时间

LOCK-X(B);
READ(B);
B := B - 50;
WRITE(B);
UNLOCK(B);

LOCK-S (A);
READ (A);
UNLOCK (A);
LOCK-S (B);
READ (B);

UNLOCK (B); DISPLAY (A+B).

LOCK-X(A); READ(A);

A := A + 50;

WRITE(A);

UNLOCK (A).



2021/5/18

HIT-DBLAB



• 两阶段领协议

- 一两阶段领协议要求每个事务分两个阶段进行数据库 元素的加锁和解锁
 - 阶段1 加锁阶段:在这阶段,事务可以申请获得任何数据 库元素上的任何类型的领,但是不能释放任何领
 - 阶段2 解锁阶段:在这阶段,事务可以释放任何数据库 元素上的任何类型的琐,但是不能再申请任何琐
- 每个事务开始运行后即进入加领阶段,申请获得所需要的所有领
- 一当一个事务第一次释放锁肘,该事务进入解锁阶段。进入解锁阶段的事务不能再申请任何锁

可以证明:任何一个满足两阶段领协议的合理调度都是冲突可串行的!





• 满足两段领协议?

```
T_8
         T_7
      LOCK-X(B);
      READ(B);
      B := B - 50:
      WRITE(B);
      UNLOCK (B);
                              LOCK-S(A);
                              READ (A):
时
                              UNLOCK (A);
间
                              LOCK-S(B);
                                                   No!
                              READ(B);
                              UNLOCK (B);
                              DISPLAY (A+B).
     LOCK-X(A):
     READ (A);
     A := A + 50;
      WRITE(A);
      UNLOCK (A).
```



2021/5/18 HIT-DBLAB 47



· 满足两段领协议? Yes!

```
T3: LOCK-X(B);
    READ(B);
    B := B - 50;
    WRITE(B);
    LOCK-X(A);
    READ(A);
    A := A + 50;
    WRITE(A);
    UNLOCK(B);
    UNLOCK(A).
```

```
T4: LOCK-S(A);
READ(A);
LOCK-S(B);
READ(B);
DISPLY(A+B);
UNLOCK(A);
UNLOCK(B)。
```

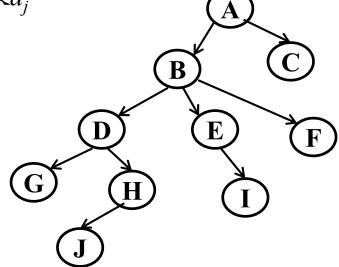
存在的问题?



2021/5/18



- 数据库图协议
 - 另一种基于领的并发控制协议
 - 数据库图
 - 设DB是一个数据库,DB的数据库图是一个有向图 G(D, E), 其中:
 - $-D=\{d_1,d_2,...,d_n\}$ 是DB中所有数据库元素的集合
 - E是边集, (d_i, d_j) ∈E当且仅当所有存取 d_i 和 d_j 的事务都先存取 d_i ,后存取 d_i







• 数据库图协议

- 一个简单的数据库图协议: 树协议
 - · 仅允许一种锁, 即排他锁LOCK-X
 - · 每个事务T对一个数据库元素只能加一次领,加领规则:
 - T的第一个领可以加到任何数据库元素上
 - 数据库元素Q可以由T加领,仅当Q的父节点已被T加领
 - 数据库元素可以在任何时刻被解领
 - 一个已经被T加锁并解锁的数据库元素不能由T再加锁

如图所示:

若事务T要存取数据库元素B、C,则T要先对A加锁,然后再对B、C 加锁

> 树协议不但可以保证调度是冲突可串行的, 而且保证无死领!





- 前面介绍的基于领的协议中,每一对冲突事务的可串行化次序是在执行时,由第一个二者都申请的、但类型不相容的领决定的
- 另一种决定事务可串行化次序的方法是事先确定事务的次序
 - 如按照事务的开始时间
 - 时间戳





- · 基于时间戳(Time-Stamp)的协议
 - 系统中每个事务 T_i ,分配一个固定的时间戳,记为 $TS(T_i)$
 - · 事务 T_i 开始执行前,由系统分配的
 - 若事务 T_i 已被分配时间戳 $TS(T_i)$,并且有一新事务 T_j 进入 系统,则 $TS(T_i) < TS(T_i)$
 - 事务的时间戳决定了串行化顺序,即
 - ·若 $TS(T_i) < TS(T_j)$,则系统产生的调度必须等价于 T_i 出现在 T_j 之前的某个串行调度





- 系统中每个数据库元素Q,关联了两个时间戳
 - W-TS(Q): 成功完成Write(Q)的事务的最大时间戳
 - R-TS(Q): 成功完成Read(Q)的事务的最大时问戳例如,假设TS(T_1) <TS(T_2) < TS(T_3) <TS(T_4)
 - (1) 若 T_1 、 T_2 和 T_4 成功完成了对数据库元素Q的Read(Q)操作,则R-TS(Q)= TS(T_4)
 - (2) 若 T_2 和 T_3 成功完成了对数据库元素Q的Write(Q)操作,则W-TS(Q)= TS(T_3)
- 每当有新的Write(Q)和Read(Q)执行时,即刻更新W-TS(Q)和R-TS(Q)





- 若事务 T_i 执行Read(Q)
 - ·如果 $TS(T_i)$ <W-TS(Q),则 T_i 需读入的Q值已经被覆盖,Read(Q)被拒绝,同财事务 T_i 回滚
 - 如果 $TS(T_i)>W-TS(Q)$,则执行Read(Q),且 $R-TS(Q)=max\{R-TS(Q),TS(T_i)\}$

例如,

TID	Time-Stamp
T_1	100
T_2	200
T_3	300

	R-TS	W-TS
Q	300	220

若 T_I 执行Read(Q)? 请求被拒绝,同时 T_I 回滚

若 T_3 执行Read(Q)? 请求被执行,同时修改R-TS(Q)





- 若事务 T_i 执行Write(Q)
 - •如果 $TS(T_i)$ <R-TS(Q),则 T_i 需写入的Q值已经被其后新的事务读出,Write(Q)被拒绝,同时事务 T_i 回滚
 - •如果 $TS(T_i)$ <W-TS(Q),则 T_i 要写入的Q值已经过时,这个Write(Q)可以被忽略
 - 否则,执行Write(Q),且W-TS(Q)=TS(T_i)

TID	Time-Stamp
T_1	100
T_2	200
T_3	300

	R-TS	W-TS
Q	180	220

若 T_1 执行Write(Q)?

回滚!

若 T_2 执行Write(Q)?

忽略!

执行!

若 T_3 执行Write(Q)?





时间戳协议不但可以保证调度是冲突可串行的, 而且保证无死锁!





- 问题:某些事务频繁重启
 - 当一系列冲突的短事务引起长事务反复重启时,可能 导致长事务饿死现象
- -解决办法:
 - 当发现一个事务反复重启时,让发生冲突的事务暂时 停止执行,过一段时间后再重启该事务





• 死锁处理

- 一在数据库系统运行期间,如果存在一组事务 $\{T_0,T_1,...,T_n\}$,使得 T_0 等待 T_1 持有的数据库元素领, T_1 等待 T_2 持有的领,....., T_{n-1} 等待 T_n 持有的领, T_n 等待 T_0 持有的领,则称系统处于死领状态
- 解决死锁
 - 预防死锁
 - 使用预防死锁协议,如:数据库图协议、时间戳协议等
 - 死锁检测与恢复





• 死锁检测

- 事务等待图
 - 一个有向图G(V, E), 其中:
 - V是系统中所有事务
 - 有序对 (T_i, T_j) ∈E表示 T_i 等待 T_j 释放其所需要的数据库元素
- 死锁检测
 - 等待图中是否存在回路
- 一什么时刻检测?
 - 根据死锁产生的频率
 - 根据死领事务的个数





• 死锁恢复

- 选择撤销的死锁事务,考虑如下因素:
 - 事务已经完成的计算量和未完成的计算量
 - 事务已经使用过的数据库元素
 - 事务还需要使用的数据库元素
 - 需要同肘撤销的事务数
- 事务的撤销:如何撤销?
 - 一个简单方法:全部放弃该事务,及UNDO所有操作,重新启动事务
 - 更有效的方法:从后向前UNDO这个事务的操作,直 到死锁解除





Outline

• 日志与故障恢复





7.2.1 故障及种类

- 故障是不可避免的
 - 计算机硬件故障
 - 软件的错误
 - 操作员的失误
 - 恶意的破坏
- 故障的影响
 - 运行事务非正常中断,影响数据库中数据的正确性
 - 破坏数据库,全部或部分丢失数据



HIT-DBLAB



7.2.1 故障及种类

• 数据库恢复

数据库管理系统必须具有把数据库从错误状态恢 复到某一已知的正确状态(亦称为一致状态或完 整状态)的功能,这就是数据库的恢复管理系统 对故障的对策

- · 恢复子系统是数据库管理系统的一个重要 组成部分
- 恢复技术是衡量系统优劣的重要指标





7.2.1 故障及种类

• 故障种类

- 介质故障(硬故障)
 - 外存故障
- 系统故障(软故障)
 - 是指造成系统停止运转的任何事件, 使得,
 - 系统要重新启动
- 事务故障
 - 事务内部引发
- 计算机病毒
 - 一种人为的故障或破坏,是一些恶作剧者研制的一种计算机程序
 - 可以繁殖和传播,造成对计算机系统包括数据库的危害



HIT-DBLAB



介质故障

- 导致原因
 - 磁盘损坏、磁头碰撞、瞬肘强磁场干扰等
- · 介质故障破坏数据库或部分数据库,并影响正 在存取这部分数据的所有事务
- 介质故障恢复
 - 装入数据库发生介质故障前某个时刻的数据副本
 - 一重做自此射开始的所有成功事务,将这些事务已提 交的结果重新记入数据库
 - 磁盘重大故障:利用RAID





• 故障表现

- 整个系统的正常运行突然被破坏
- 所有正在运行的事务都非正常终止
- 不破坏数据库
- 内存中数据库缓冲区的信息全部丢失

• 常见原因

- -特定类型的硬件错误(如CPU故障)
- 操作系统故障
- DBMS代码错误
- 系统新电

2021/5/18





系统故障

- 系统故障恢复
 - 发生系统故障时,一些尚未完成的事务的结果可能已 送入物理数据库,造成数据库可能处于不正确状态
 - · 恢复策略: 系统重新启动时, 恢复程序要强行撤消(Undo) 所有未完成事务
 - 一发生系统故障时,有些已完成的事务可能有一部分甚至全部留在缓冲区,尚未写回到磁盘上的物理数据库中,系统故障使得这些事务对数据库的修改部分或全部丢失
 - · 恢复策略: 系统重新启动时, 恢复程序需要重做(Redo)所有已提交的事务



事务故障

- 事务故障分类
 - 可预期的事务故障
 - 可以通过事务程序本身发现
 - 更多的是非预期的,不能由应用程序处理
 - 运算溢出
 - 并发事务发生死领而被选中撤销该事务
 - 违反了某些完整性限制等,如:输入某一位数是错的

以后,事务故障仅指这类非预期的故障





```
例如,银行转账事务,这个事务把一笔全额从一个账户甲转给另一
 个账户乙
 BEGIN TRANSACTION
 读账户甲的余额BALANCE;
 BALANCE=BALANCE-AMOUNT; (AMOUNT 为转账全额)
 IF(BALANCE < 0) THEN
   {打印'全额不足,不能转账';
   ROLLBACK; (撤销刚才的修改,恢复事务)}
 ELSE
   {读账户乙的余额BALANCE1;
   BALANCE1=BALANCE1+AMOUNT;
   写回BALANCE1;
 COMMIT; }
```



事务故障

- 事务故障意味着
 - 事务没有达到预期的终点(COMMIT或者显式的 ROLLBACK)
 - 数据库可能处于不正确状态
- · 事务故障的恢复: 撤消事务(Undo)
 - 强行回滚 (ROLLBACK) 该事务
 - 撤销该事务已经作出的任何对数据库的修改,使得该事务象根本没有启动过一样



计算机病毒

· 计算机病毒已成为计算机系统的主要威胁,自然 也是数据库系统的主要威胁

- · 数据库一旦被破坏仍要用恢复技术把数据库加以 恢复
 - 不仅涉及数据库技术





数据库恢复技术

- 数据库恢复涉及的关键问题
 - 如何建立冗余数据
 - ·数据转储(backup)
 - · 日志文件 (logging)
 - -如何利用这些冗余数据实施数据库恢复





7.2.2 基于日志的恢复

- 日志 文件
 - 是日志记录的一个序列,用于记载数据库事务对数据库的更新操作情况
- 日志记录的格式
 - < $Start T_i$ >,表示事务 T_i 已经开始
 - < $Commit T_i$ >,表示事务 T_i 成功完成
 - <Abort T_i >, 事务 T_i 未成功, 被中止
 - $-< T_i, X, V_{old}, V_{new}>$,表示事务 T_i 对数据库元素X执行了更新操作,其中:
 - 日志记录最初在主存中创建,一旦合适,日志记录就被永久地写到磁盘上





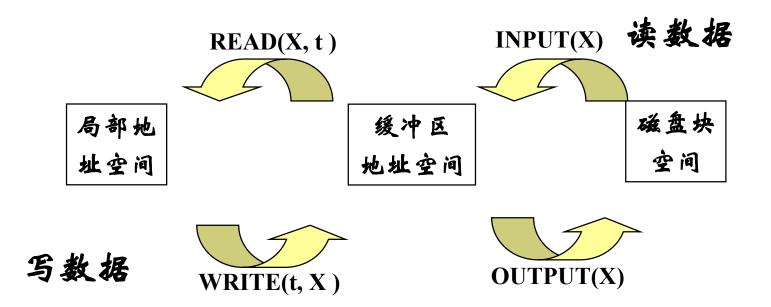
7.2.2 基于日志的恢复

- 日志用途
 - 进行事务故障恢复
 - 进行系统故障恢复
 - 协助后备副本进行介质故障恢复
- 为保证数据库是可恢复的,日志文件必须遵循 两条原则
 - 次序严格按并发事务执行的时间次序
 - 必须先写日志文件,后写数据库





• 事务执行读/写数据的过程



READ(X, t)和WRITE(t, X)由事务发出INPUT(X)和OUTPUT(X)由缓冲区管理器发出



2021/5/18 HIT-DBLAB

75



• 日志缓冲技术

• 数据库缓冲技术



- 日志缓冲技术
 - 通常一个日志记录远远小于永久存储器的读写单位
 - 经常向永久存储器写单个日志记录将导致很大的系统开销
 - 对日志记录的读写操作使用缓冲技术
 - 主存中设立缓冲区,其大小等于永久存储器的读写单位
 - •被写的日志记录先存储到缓冲区,缓冲区满之后再一起写入永久存储器



- 缓冲区中的日志记录在系统发生故障时会丢失
- 为了保证事务的原子性,数据库恢复协议需遵守如下的规则:
 - -任何事务T的非<COMMITT>型日志记录必须在日志记录<COMMITT>写入永久存储器之前写入永久存储器
 - Write-Ahead Logging(WAL):主存缓冲区中数据库数据必须在所有与这些数据有关的日志记录被写入永久存储器之后才可写入永久存储器的数据库中
 - -任何事务T必须在日志记录<COMMIT T>已经写入 永久存储器后才可以进入提交状态





- 数据库缓冲技术
 - 当系统要把数据块B2读入主存并覆盖数据块B1时, 它必须按如下方式进行
 - IF B1已经被修改
 - THEN
 - · 输出有关B1中数据的所有日志记录到永久存储器
 - 输出B1到磁盘
 - 从磁盘输入B2到内存缓冲区
 - ENDIF





7.2.2 基于日志的恢复

- 基于日志的数据库恢复技术
 - 推迟更新技术
 - 即财更新技术



2021/5/18



推迟更新技术

- 推迟更新协议
 - 每个事务在提交之前不能更新数据库(Output)
 - 在一个事务所有更新操作对应的日志记录写入 永久存储器之前,该事务不能提交

• 也就是:

对于任一事务 T_i ,按照如下顺序向磁盘输出 T_i 的日志信息及数据更新信息:

- 首 先, 执行Output< T_i , X, V_{old} , V_{new} >
- 其次, Output < COMMIT T_i> 日 志记录
- 最后,执行OUTPUT(X),将更新数据信息写到磁盘





- 每个事务在到达提交点之前不能更新数据库
- 在一个事务的所有更新操作对应的日志记录写入永久存储器之前, 该事务不能到达提交点

步骤	动作	t	M-A	M-B	D-A	D-B	日志
1							< START T>
2	Read (A, t)	8	8		8	8	
3	$t := t \times 2$	16	8		8	8	
4	Write (A, t)	16	16		8	8	< T, A, 8, 16>
5	Read(B , t)	8	16	8	8	8	
6	$t := t \times 2$	16	16	8	8	8	
7	Write(B , t)	16	16	16	8	8	< T, B, 8, 16>
8	Flush Log						
9							< COMMIT T>
10	Flush Log						
11	Output(A)	16	16	16	16	8	
12	Output(<i>B</i>)	16	16	16	16	16	





• 如何利用日志记录进行恢复

第一阶段:

- 从后往前开始扫描日志,建立两个事务表
 - 提交事务表: 已经提交的,且磁盘上有日志记录 <COMMIT T>的所有事务
 - 未提交事务表:那些具有< START T>日志记录,但 无对应< COMMIT T>的所有事务



HIT-DBLAB

83



• 如何利用日志记录进行恢复

第二阶段:

- 对于提交事务表中的每个事务T,执行Redo(T):
 - 对于T对应的每个更新记录<T, X, V_{old} , V_{new} >,将数据库中X的值改为 V_{new}
- 对于未提交事务表中的事务T,执行 $\mathrm{Undo}(T)$:
 - 从日志中删除T的信息,放弃T
 - · 待以后重新启动T执行

undo和redo操作是幂等的, 即执行多次和执行一次的效果相同



	步骤	动作	t	M-A	M-B	D-A	D-B	日志
	1							< START T>
Th	2	Read (A, t)	8	8		8	8	
	3	$t := t \times 2$	16	8		8	8	
	4	Write (A, t)	16	16		8	8	< T, A, 8, 16>
	5	Read(B, t)	8	16	8	8	8	
	6	$t := t \times 2$	16	16	8	8	8	
	7	Write(B , t)	16	16	16	8	8	< T, B, 8, 16>
	8	Flush Log						
	9							< COMMIT T>
	10	Flush Log						
	11	Output(A)	16	16	16	16	8	

一若执行到第2~9步中的任意一步发生故障,磁盘日志文件中没有事务T对应的< COMMIT T>,则

• 从日志中删除T的信息,放弃T, 待以后重新启动运行



Output(*B*)

步骤	动作	t	M-A	<i>M-B</i>	D-A	D-B	日志
1							< START T>
2	Read (A, t)	8	8		8	8	
3	$t := t \times 2$	16	8		8	8	
4	Write (A, t)	16	16		8	8	< T, A, 8, 16>
5	Read(B, t)	8	16	8	8	8	
6	$t := t \times 2$	16	16	8	8	8	
7	Write(B , t)	16	16	16	8	8	< T, B, 8, 16>
8	Flush Log						
9							< COMMIT T>
10	Flush Log						
11	Output(A)	16	16	16	16	8	
12	Output(R)	16	16	16	16	16	

- 若执行完第10步后发生故障,则表示T已经完全执行完

• 利用日志,redo事务T,修改磁盘上A、B的值为16



有如下两个事务 T_1 、 T_2 : 初始A=1000, B=300

 T_1 : Read(A); T_2 : Read(A);

A := A-50; A := A-100;

Write(A); Write(A);

Read(B); Read(B);

B := B + 50; B := B + 100;

Write(B) Write(B)

考虑如下调度:

r1(A), w1(A), r2(A), w2(A), r1(B), w1(B), r2(B), w2(B)

问:基于推迟更新策略,

向磁盘输出日志文件和更新数据信息的过程?

步骤	动作	$ t_1 $	t_2	M-A	M-B	D-A	D-B	日志
1						1000	300	< START T ₁ >
2	R1(A, t)	1000		1000		1000	300	
3	t := t-50	950		1000		1000	300	
4	W1(A, t)	950		950		1000	300	< T ₁ , A, 1000,950>
5	R2(A, t)		950	950		1000	300	< START T ₂ >
6	t := t-100		850	950		1000	300	
7	W2(A, t)		850	850		1000	300	< T ₂ , A, 950,850>
8	R1(B, t)	300			300	1000	300	
9	t := t + 50	350			300	1000	300	
10	W1(B, t)	350			350	1000	300	<T ₁ , B, 300,350>
11	Flush Log							
12								< COMMIT T ₁ >
13	Flush Log							
14	Output(A)			850		850	300	
15	Output(B)				350	850	350	
16	R2(B, t)		350		350	850	350	
17	t := t + 100		450		350	850	350	
18	W2(B, t)		450		450	850	350	< T ₂ , B, 350,450>
19								< COMMIT T ₂ >
20	Flush Log							
21	Output(B)				450	850	450	

步骤	动作	$ t_0 $	t_1	M-A	M-B	D-A	D-B	日志
1						1000	300	< START T ₁ >
2	R1(A, t)	1000		1000		1000	300	
3	t := t-50	950		1000		1000	300	
4	W1(A, t)	950		950		1000	300	< T ₁ , A, 1000,950>
5	R2(A, t)		950	950		1000	300	< START T ₂ >
6	t := t-100		850	950		1000	300	
7	W2(A, t)		850	850		1000	300	< T ₂ , A, 950,850>
8	R1(B, t)	300			300	1000	300	
9	t := t + 50	350			300	1000	300	
10	W1(B, t)	350			350	1000	300	< T ₁ , B, 300,350>
11	Flush Log							
12								< COMMIT T ₁ >
13	Flush Log							
14	Output(A)			850		850	300	
15	Output(B)				350	850	350	•
16	R2(B, t)		350		350	850	350	
17	t := t + 100		450		350	850	350	
18	W2(B, t)		450		450	850	350	< T ₂ , B, 350,450>
19	Flush Log							
20								< COMMIT T ₂ >
21	Output(B)				450	850	450	



即肘更新技术

- 即肘更新
 - 允许事务直接更新数据库
- 处于活动状态的事务直接在数据库上实施的更新称为非提交更新
- 即財更新协议
 - 在一个事务的所有更新操作对应的日志记录写 入永久存储器之前,事务不能更新数据库
 - 在一个事务的所有更新操作对应的日志记录写 入永久存储器之前,事务不允许提交



- 在一个事务的所有更新操作对应的日志记录写入永久存储器之前,事务不能更新数据库
- 在一个事务的所有更新操作对应的日志记录写入永久存储器之前,事务不允许提交

步骤	动作	t	M-A	M-B	D-A	D-B	日志
1							< START T>
2	Read(A, t)	8	8		8	8	
3	$t := t \times 2$	16	8		8	8	
4	Write (A, t)	16	16		8	8	< T, A, 8, 16>
5	Flush Log	16	16		8	8	
6	Output(A)	16	16		16	8	
7	Read(B, t)	8	16	8	16	8	
8	$t := t \times 2$	16	16	8	16	8	
9	Write(B , t)	16	16	16	16	8	< T, B, 8, 16>
10	Flush Log						
11	Output(<i>B</i>)	16	16	16	16	16	
12							< COMMIT T>





• 如何利用日志记录进行恢复

第一阶段:

- 从尾部开始扫描日志,建立两个事务表
 - 提交事务表:已提交,且磁盘上有日志记录 <COMMIT T>的所有事务
 - 未提交事务表:那些具有<START T>日志记录,但 无对应<COMMIT T>的所有事务



HIT-DBLAB

92



• 如何利用日志记录进行恢复

第二阶段:

- 对于未提交事务表中的事务T,执行Undo(T):
 - 对于T对应的每个更新记录<T, X, V_{old} , V_{new} >,将数据库中X的值改为 V_{old}
 - 从日志中删除T的信息
- 对于提交事务表中的每个事务T,执行Redo(T):
 - 对于T对应的每个更新记录<T,X, V_{old} , V_{new} >,将数据库中X的值改为 V_{new}

undo和redo操作是幂等的, 即执行多次和执行一次的效果相同



/5/18 HIT-DBL

93

|--|

步骤	动作	t	M-A	M-B	D-A	D-B	日志
1							< START T>
2	Read (A, t)	8	8		8	8	
3	$t := t \times 2$	16	8		8	8	
4	Write (A, t)	16	16		8	8	< T, A, 8, 16>
5	Read(B , t)	8	16	8	8	8	
6	$t := t \times 2$	16	16	8	8	8	
7	Write(B , t)	16	16	16	8	8	< T, B, 8, 16>
8	Flush Log						
9	Output(A)	16	16	16	16	8	
10	Output(B)	16	16	16	16	16	
11							< COMMIT T>
12	Flush Log						

- 若执行到第2~11步中的任意一步发生故障
 - •利用日志,执行Undo
- 若执行完第12步后发生故障,则表示T已经完全执行完 利用日志,执行Redo



有如下两个事务 T_1 、 T_2 : 初始A=1000, B=300

 T_1 : Read(A); T_2 : Read(A);

A := A-50; A := A-100;

Write(A); Write(A);

Read(B); Read(B);

B := B + 50; B := B + 100;

Write(B) Write(B)

考虑如下调度:

r1(A), w1(A), r2(A), w2(A), r1(B), w1(B), r2(B), w2(B)

问:基于即时更新策略,

向磁盘输出日志文件和更新数据信息的过程?

步骤	动作	t_0	t_1	M-A	M- B	D-A	D-B	日志
1						1000	300	< START T ₁ >
2	R1(A, t)	1000		1000		1000	300	
3	t := t-50	950		1000		1000	300	
4	W1(A, t)	950		950		1000	300	< T ₁ , A, 1000,950>
5	Flush Log							
6	Output(A)			950		950	300	
7	R2(A, t)		950	950		950	300	< START T ₂ >
8	t := t-100		850	950		950	300	
9	W2(A, t)		850	850		950	300	< T ₂ , A, 950,850>
10	Flush Log							
11	Output(A)			850		850	300	
12	R1(B, t)	300			300	850	300	
13	t := t + 50	350			300	850	300	
14	W1(B, t)	350			350	850	300	< T ₁ , B, 300,350>
15	Flush Log							
16	Output(B)				350	850	350	
17								$<$ COMMIT $T_1>$
18	R2(B, t)		350		350	850	350	
19	t := t + 100		450		350	850	350	
20	W2(B, t)		450		450	850	350	< T ₂ , B, 350,450>
21	Flush Log							_
22	Output(B)				450	850	450	
23								< COMMIT T ₂ >

步骤	动作	t_0	t_{I}	M-A	M-B	D-A	D-B	日志	
1						1000	300	< START T ₁ >	
2	R1(A, t)	1000		1000		1000	300	-	
3	t := t-50	950		1000		1000	300		
4	W1(A, t)	950		950		1000	300	< T ₁ , A, 1000,950>	
5	Flush Log								
6	Output(A)			950		950	300		
7	R2(A, t)		950	950		950	300	< START T ₂ >	
8	t := t-100		850	950		950	300		
9	W2(A, t)		850	850		950	300	< T ₂ , A, 950,850>	
10	Flush Log								
11	Output(A)			850		850	300		
12	R1(B, t)	300			300	850	300		4
13	t := t + 50	350			300	850	300		
14	W1(B, t)	350			350	850	300	<T ₁ , B, 300,350>	
15	Flush Log								
16	Output(B)				350	850	350		
17								< COMMIT T ₁ >	4
18	R2(B, t)		350		350	850	350		
19	t := t + 100		450		350	850	350		
20	W2(B, t)		450		450	850	350	< T ₂ , B, 350,450>	
21	Flush Log								
22	Output(B)				450	850	450		
23								< COMMIT T ₂ >	



- · 当系统故障发生后,数据库恢复机制必须搜索日志,确定哪些事务需要redo,哪些事务需要 undo
- 如果检查所有日志记录,有两个问题
 - 搜索整个日志将耗费大量的时间
 - 很多需要redo处理的事务已经将它们的更新操作结果写到数据库中了。重新执行这些操作将浪费大量时间
- 解决办法:具有检查点的恢复方法



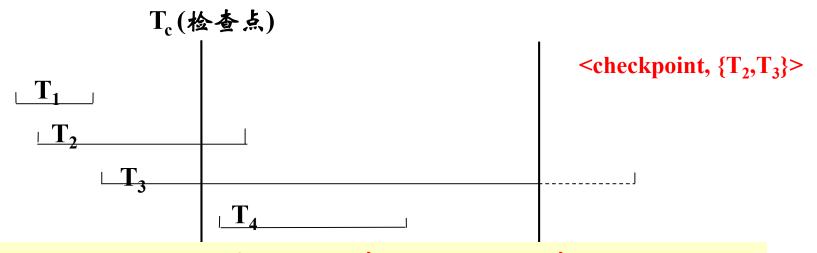


- 具有检查点的恢复方法
 - 系统在执行期间动态地维护日志文件,并且在日志中增加一类新的记录<checkpoint L>
 - · L为建立检查点时刻, 当前系统中所有活跃的事务集合
- 检查点策略
 - -检查点期间是否允许接受新的事务
 - 检查点期间是否允许事务执行更新操作
 - 是否要等待L中的每一个提交或终止
- 静态与动态检查点机制





- 静态检查点机制
 - 数据库恢复机制定期地执行如下操作
 - 将目前主存中的所有日志记录输出到永久存储器
 - 将所有缓冲区中被修改的数据库的数据块写入磁盘
 - · 把日志记录<checkpoint>写入永久存储器

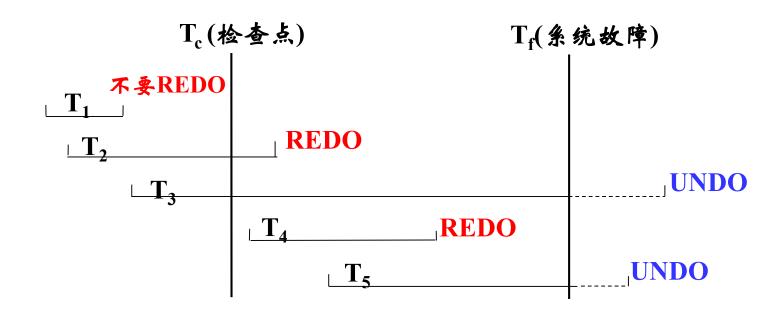




检查点执行过程中停止新事物、不允许事务执行任何更新动作,如:写缓冲区或写日志记录



- 使用检查点方法可以改善恢复效率
 - 当事务T在一个检查点之前提交
 - T对数据库所做的修改已写入数据库当
 - · 在进行恢复处理时,没有必要对事务T执行REDO操作







- 使用检查点恢复策略
 - —由后向前搜索日志文件,找到第一个检查点记录 <Checkpoint L>,得到建立检查点时刻系统中活跃 的事务集合L
 - 将L中事务放入Undo-List
 - 从检查点开始正向扫描日志文件,直到日志文件结束
 - 如有新开始的事务 T_i , 把 T_i 暂 时放入Undo-List队列
 - 如有提交的事务 T_i ,把 T_i 从Undo-LIST移到Redo-List
 - 对Undo-List中的每个事务执行Undo操作
 - 对Redo-List中的每个事务执行Redo操作





- 动态检查点机制
 - 执行检查点的过程可能时间很长,从而影响数据库系统的正常运行
- 模糊检查点
 - 在执行检查点期间允许更新动作
 - 暂时停止事务的所有更新
 - 写 <Start Checkpoint L>,并flush日志记录到永久存储器
 - 标记列出M个修改的缓冲区块
 - 允许事务继续执行动作
 - · 将列表M中所有修改过的缓冲区块输出到磁盘
 - 不允许修改正在向永久存储器输出的缓冲区
 - 所有与块相关的日志记录必须在块输出之前输出
 - 写 < End checkpoint > 日志记录,并flush到永久存储器





10

- 模糊检查点
 - 基于模糊检查点的恢复策略
 - 1) <Start T1>-/
 - 2) <T1, A, 1, 2>₽
 - 3) <Start T2>-/
 - 4) <Commit T1>~
 - Start Checkpoint T2>
 - 6) <T2, A, 2, 3>√
 - 7) <Start T3>-
 - 8) <T3, B, 10, 20>₽
 - 9) <End Checkpoint>₽
 - 10) <Start T4>√
 - 11) <Commit T3>~
 - 12) <Start Checkpoint T2 T4>
 - 13) <T4, B, 20, 40>₽
 - 14) <Commit T2>₽



2021/5/18 HIT-DBLAB



数据库镜像

- 介质故障是对系统影响最为严重的一种故障, 严重影响数据库的可用性
 - 介质故障恢复比较费时
 - 为预防介质故障,DBA必须周期性地转储数据库

- 提高数据库可用性的解决方案
 - 数据库镜像 (Mirror)



2021/5/18

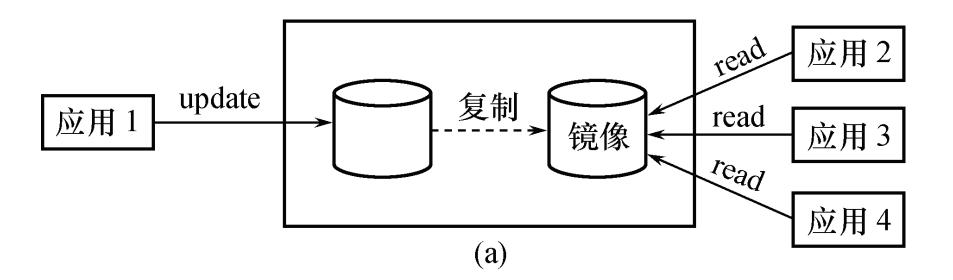


数据库镜像

- 数据库镜像
 - DBMS自动把整个数据库或其中的关键数据复制 到另一个磁盘上
 - DBMS自动保证镜像数据与主数据的一致性

每当主数据库更新时,DBMS自动把更新后的数据复制过去



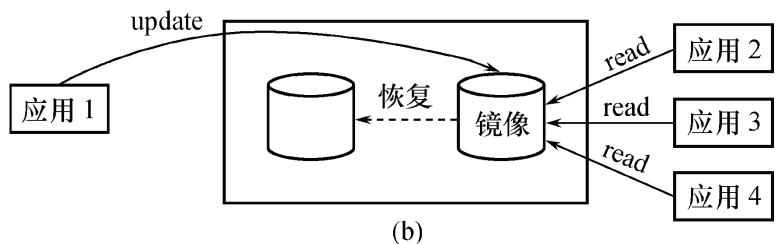






数据库镜像

- 出现介质故障时
 - 可由镜像磁盘继续提供使用
 - 同时DBMS自动利用镜像磁盘数据进行数据库的恢复
 - 不需要关闭系统和重装数据库副本







数据库镜像

- 没有出现介质故障时
 - 可用于并发操作
 - 一一个用户对数据加排他领修改数据,其他用户可以读镜像数据库上的数据,而不必等待该用户释放领
- 频繁地复制数据自然会降低系统运行效率
 - 在实际应用中用户往往只选择对关键数据和日志文件镜像
 - 不是对整个数据库进行镜像







谢谢各位同学! 祝取得好成绩!



2021/5/18