

## CHƯƠNG V

## ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH

I. CÁC KHÁI NIỆM CƠ BẢN:

Trong chương này,  $m$  và  $n$  là *các số nguyên*  $\geq 1$ .

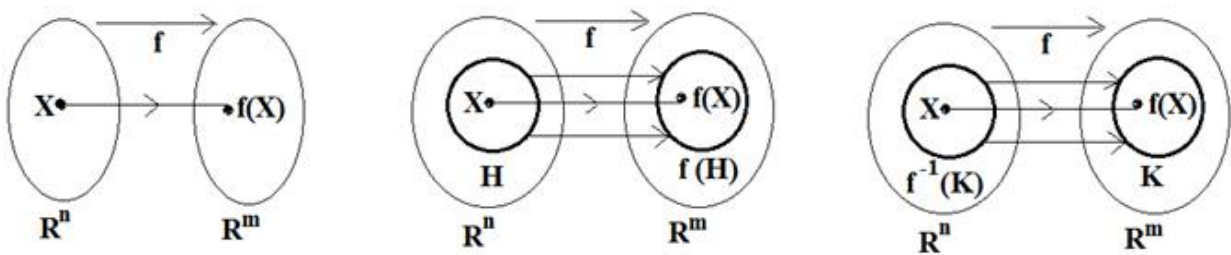
**1.1/ ĐỊNH NGHĨA:** Cho *ánh xạ*  $f: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$ , nghĩa là

$$\forall \alpha \equiv X = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbf{R}^n, \exists! f(\alpha) \equiv f(X) = (y_1, y_2, \dots, y_m) \in \mathbf{R}^m.$$

a) Nếu  $H \subset \mathbf{R}^n$  thì *ảnh của*  $H$  qua *ánh xạ*  $f$  là  $f(H) = \{ f(\alpha) \mid \alpha \in H \} \subset \mathbf{R}^m$

b) Nếu  $K \subset \mathbf{R}^m$  thì *ảnh ngược* của  $K$  bởi *ánh xạ*  $f$  là

$$f^{-1}(K) = \{ \alpha \in \mathbf{R}^n \mid f(\alpha) \in K \} \subset \mathbf{R}^n.$$

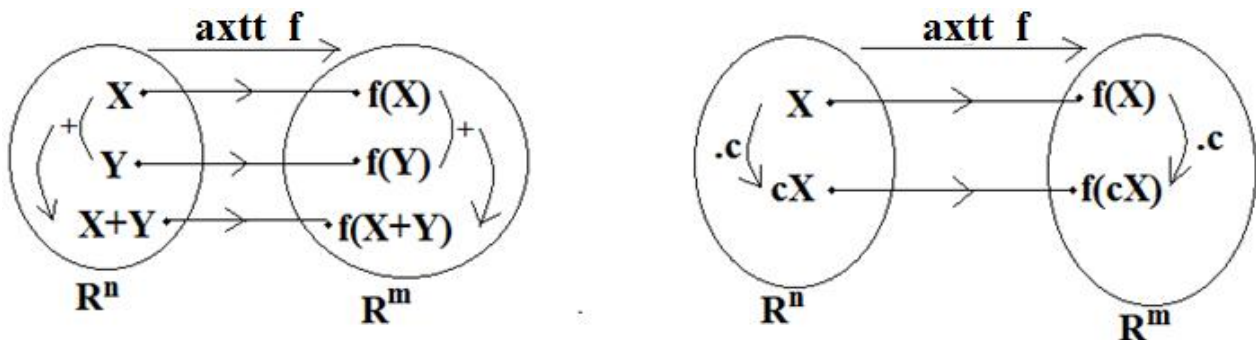


**1.2/ ĐỊNH NGHĨA:** Cho *ánh xạ*  $f: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$ .

a)  $f$  là *ánh xạ tuyến tính* ( từ  $\mathbf{R}^n$  vào  $\mathbf{R}^m$  ) nếu  $f$  thỏa :

$$* \forall \alpha \equiv X, \beta \equiv Y \in \mathbf{R}^n, f(\alpha + \beta) = f(\alpha) + f(\beta) \quad (1).$$

$$* \forall \alpha \equiv X \in \mathbf{R}^n, \forall c \in \mathbf{R}, f(c \cdot \alpha) = c \cdot f(\alpha) \quad (2).$$



b) Suy ra  $f$  là *ánh xạ tuyến tính* nếu  $f$  thỏa

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbf{R}^n, \forall c \in \mathbf{R}, f(c\alpha + \beta) = c.f(\alpha) + f(\beta) \quad (3).$$

c) Ký hiệu  $L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m) = \{ g : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m \mid g \text{ là } \textit{ánh xạ tuyến tính} \}$ . Khi  $m = n$ ,

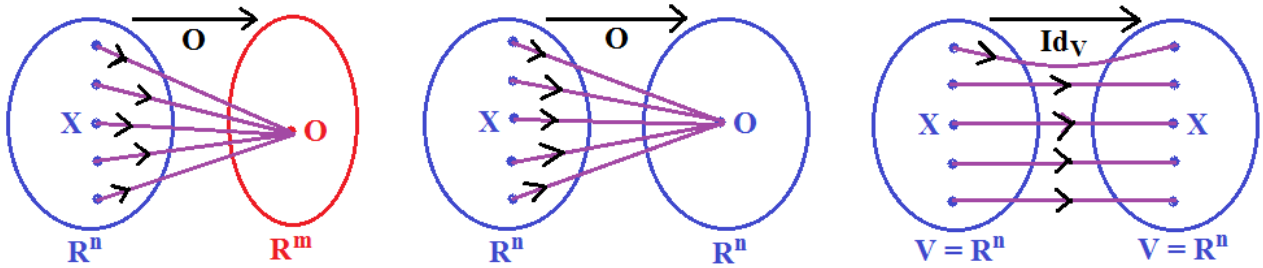
ta viết gọn  $L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^n) = L(\mathbf{R}^n) = \{ g : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n \mid g \text{ là } \textit{ánh xạ tuyến tính} \}$ .

Nếu  $g \in L(\mathbf{R}^n)$  thì  $g$  còn được gọi là *một toán tử tuyến tính* trên  $\mathbf{R}^n$ .

### Ví dụ:

a) *Ánh xạ tuyến tính*  $\mathbf{O} : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$  và *toán tử tuyến tính*  $\mathbf{O} : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$ .  
 $\alpha \mapsto \mathbf{O}$   $\alpha \mapsto \mathbf{O}$

b) *Toán tử tuyến tính đồng nhất* trên  $\mathbf{R}^n$  là  $Id_{\mathbf{R}^n} : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$ .  
 $\alpha \mapsto \alpha$



c)  $f : \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^3$  có  $f(X) = (3x - 8y + z - 4t, -7x + 5y + 6t, 4x + y - 9z - t)$ ,

$\forall X = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4$ . Ta *có thể kiểm tra*  $f$  thỏa (3) nên  $f \in L(\mathbf{R}^4, \mathbf{R}^3)$ .

Thật vậy,  $\forall X = (x, y, z, t), Y = (u, v, w, h) \in \mathbf{R}^4, \forall c \in \mathbf{R}, f(cX + Y) =$

$$\begin{aligned} &= f(cX + Y) = [3(cX + Y)_1 - 8(cX + Y)_2 + (cX + Y)_3 - 4(cX + Y)_4, \\ &\quad -7(cX + Y)_1 + 5(cX + Y)_2 + 6(cX + Y)_4, 4(cX + Y)_1 + (cX + Y)_2 - 9(cX + Y)_3 - (cX + Y)_4] \\ &= c(3x - 8y + z - 4t, -7x + 5y + 6t, 4x + y - 9z - t) + (3u - 8v + w - 4h, \\ &\quad -7u + 5v + 6h, 4u + v - 9w - h) = c.f(X) + f(Y). \end{aligned}$$

Ngoài ra ta *có thể giải thích*  $f \in L(\mathbf{R}^4, \mathbf{R}^3)$  do *các thành phần* của  $f(X)$  đều là *các biểu thức bậc nhất* theo các biến  $x, y, z$  và  $t$ .

d)  $g : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$  có  $g(X) = (-2x + 9y + 6z, 8x - 5y + z, 3x + 7y - 4z)$ ,

$\forall X = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3$ . Ta *có thể kiểm tra*  $g$  thỏa (3) nên  $g \in L(\mathbf{R}^3)$ .

Thật vậy,  $\forall X = (x, y, z), Y = (u, v, w) \in \mathbf{R}^3, \forall c \in \mathbf{R}$ ,

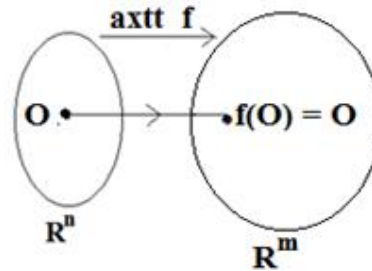
$$\begin{aligned} g(c.X + Y) &= g(cx + u, cy + v, cz + w) = [-2(cx + u) + 9(cy + v) + 6(cz + w), \\ &\quad 8(cx + u) - 5(cy + v) + (cz + w), 3(cx + u) + 7(cy + v) - 4(cz + w)] \\ &= c(-2x + 9y + 6z, 8x - 5y + z, 3x + 7y - 4z) + (-2u + 9v + 6w, 8u - 5v + w, \\ &\quad 3u + 7v - 4w) = c.g(X) + g(Y). \end{aligned}$$

Ngoài ra ta *có thể giải thích*  $g \in L(\mathbf{R}^3)$  do *các thành phần* của  $g(X)$  đều là *các biểu thức bậc nhất* theo các biến  $x, y$  và  $z$ .

### 1.3/ TÍNH CHẤT :

Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$ . Khi đó,  $\forall \alpha, \alpha_1, \dots, \alpha_k \in \mathbf{R}^n, \forall c_1, \dots, c_k \in \mathbf{R}$ , ta có

a)  $f(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$  và  $f(-\alpha) = -f(\alpha)$ .



b)  $f(c_1\alpha_1 + \dots + c_k\alpha_k) = c_1f(\alpha_1) + \dots + c_kf(\alpha_k)$ .

(*ảnh của một tổ hợp tuyến tính bằng tổ hợp tuyến tính của các ảnh tương ứng*).

**Ví dụ:** Cho  $f \in L(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^2)$  và  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbf{R}^3$  thỏa  $f(\alpha_1) = (-1, 3)$ ,  $f(\alpha_2) = (2, -5)$  và  $f(\alpha_3) = (4, 4)$ . Khi đó  $f(0, 0, 0) = (0, 0)$ ,  $f(-\alpha_1) = -f(\alpha_1) = (1, -3)$  và  $f(3\alpha_1 - 4\alpha_2 + 2\alpha_3) = 3f(\alpha_1) - 4f(\alpha_2) + 2f(\alpha_3) = 3(-1, 3) - 4(2, -5) + 2(4, 4) = (-3, 37)$ .

### 1.4/ NHẬN DIỆN ÁNH XẠ VÀ TOÁN TỬ TUYẾN TÍNH:

Cho *ánh xạ*  $f: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$ .

Nếu có  $A \in M_{n \times m}(\mathbf{R})$  thỏa  $f(X) = X.A, \forall X \in \mathbf{R}^n$  thì  $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$ .

Thật vậy,  $\forall X, Y \in \mathbf{R}^n, \forall c \in \mathbf{R}, f(c.X + Y) = (c.X + Y).A = c.(X.A) + Y.A = c.f(X) + f(Y)$ , nghĩa là  $f$  thỏa (3) của (1.2).

**Ví dụ:** Xét lại *các ánh xạ*  $f: \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^3$  và  $g: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$  trong **Ví dụ** của (1.2) :

$$f(X) = (3x - 8y + z - 4t, -7x + 5y + 6t, 4x + y - 9z - t), \forall X = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4$$

$$\text{và } g(X) = (-2x + 9y + 6z, 8x - 5y + z, 3x + 7y - 4z), \forall X = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3.$$

$$\text{Đặt } A = \begin{pmatrix} 3 & -7 & 4 \\ -8 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & -9 \\ -4 & 6 & -1 \end{pmatrix} \in M_{4 \times 3}(\mathbf{R}) \text{ và } B = \begin{pmatrix} -2 & 8 & 3 \\ 9 & -5 & 7 \\ 6 & 1 & -4 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbf{R}). \text{ Ta có}$$

$$f(X) = (x \ y \ z \ t) \begin{pmatrix} 3 & -7 & 4 \\ -8 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & -9 \\ -4 & 6 & -1 \end{pmatrix} = X.A, \forall X = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 \text{ nên } f \in L(\mathbf{R}^4, \mathbf{R}^3)$$

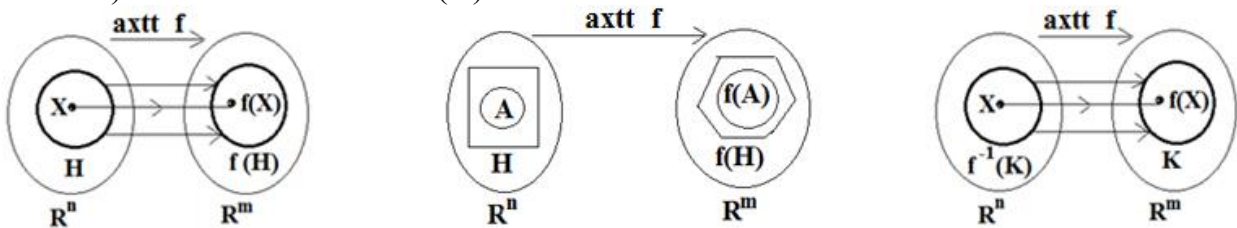
$$\text{và } g(X) = (x \ y \ z) \begin{pmatrix} -2 & 8 & 3 \\ 9 & -5 & 7 \\ 6 & 1 & -4 \end{pmatrix} = X.B, \forall X = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3 \text{ nên } g \in L(\mathbf{R}^3).$$

**1.5/ MỆNH ĐỀ:** Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$ .

a) Nếu  $H \leq \mathbf{R}^n$  thì  $f(H) \leq \mathbf{R}^m$ .

b) Nếu  $(H \leq \mathbf{R}^n \text{ và } H \text{ có cơ sở } A)$  thì  $[f(H) \leq \mathbf{R}^m \text{ và } f(H) \text{ có tập sinh } f(A)]$ .

c) Nếu  $K \leq \mathbf{R}^m$  thì  $f^{-1}(K) \leq \mathbf{R}^n$ .



**1.6/ KHÔNG GIAN ẢNH CỦA ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH:**

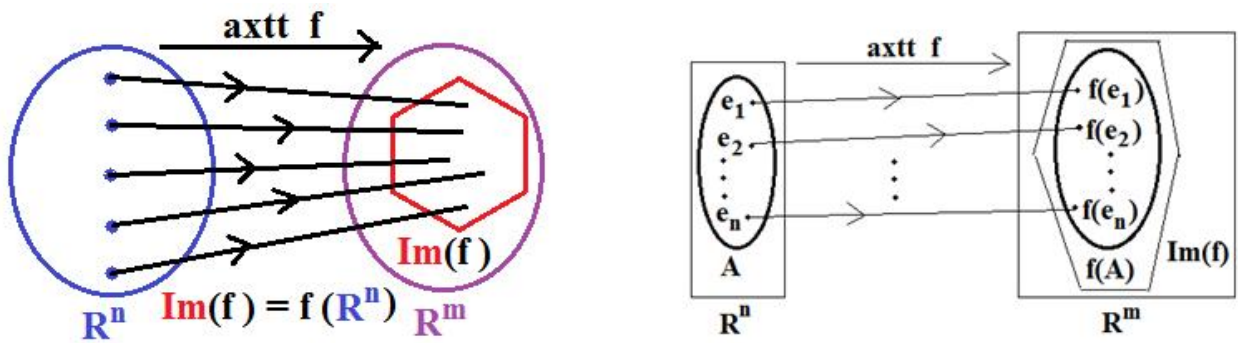
Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$  và  $H \leq \mathbf{R}^n$ .

a) Nếu  $H = \{ \mathbf{O} \}$  thì  $f(H) = f(\{ \mathbf{O} \}) = \{ \mathbf{O} \}$  : trường hợp tầm thường.

b) Nếu  $H = \mathbf{R}^n$ , ta có  $f(H) = f(\mathbf{R}^n) = \{ f(\alpha) \mid \alpha \in \mathbf{R}^n \} \leq \mathbf{R}^m$ .

Ta đặt  $f(\mathbf{R}^n) = \text{Im}(f)$  và gọi  $\text{Im}(f)$  là *không gian ảnh* của  $f$ .

c) Tìm *một cơ sở* cho  $\text{Im}(f)$  : Chọn *cơ sở*  $A$  *tùy ý* của  $\mathbf{R}^n$  (ta thường chọn  $A$  là *cơ sở chính tắc*  $B_0$ ) thì  $\langle f(A) \rangle = \text{Im}(f)$ . Từ đó ta có thể tìm được *một cơ sở* cho  $\text{Im}(f)$  từ *tập sinh*  $f(A)$  [ dùng (5.7) của **CHƯƠNG IV** ].



**Ví dụ:**  $f: \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^3$  có  $f(X) = (x + 2y + 4z - 7t, -3x - 2y + 5t, 2x + y - z - 2t)$ ,

$\forall X = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4$ . Ta *kiểm tra dễ dàng*  $f \in L(\mathbf{R}^4, \mathbf{R}^3)$ .

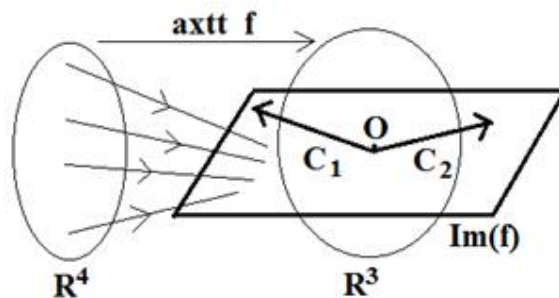
Đặt  $A = B_0 = \{ \varepsilon_1 = (1, 0, 0, 0), \varepsilon_2 = (0, 1, 0, 0), \varepsilon_3 = (0, 0, 1, 0), \varepsilon_4 = (0, 0, 0, 1) \}$

là *cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^4$  thì  $\langle f(A) \rangle = \text{Im}(f) = f(\mathbf{R}^4)$ . Ta có

$f(A) = \{ f(\varepsilon_1) = (1, -3, 2), f(\varepsilon_2) = (2, -2, 1), f(\varepsilon_3) = (4, 0, -1), f(\varepsilon_4) = (-7, 5, -2) \}$ .

$$\text{Khi đó } \begin{pmatrix} f(\varepsilon_1) \\ f(\varepsilon_2) \\ f(\varepsilon_3) \\ f(\varepsilon_4) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \\ 4 & 0 & -1 \\ -7 & 5 & -2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & -3 & 2 \\ 0 & 4 & -3 \\ 0 & 4 & -3 \\ 0 & -16 & 12 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & -3 & 2 \\ 0 & 4^* & -3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_1 \\ \gamma_2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}. \text{ Suy ra}$$

$\text{Im}(f)$  có *cơ sở*  $C = \{ \gamma_1 = (1, -3, 2), \gamma_2 = (0, 4, -3) \}$  và  $\dim \text{Im}(f) = |C| = 2$ .



$$C_1 \equiv \gamma_1 \text{ và } C_2 \equiv \gamma_2$$

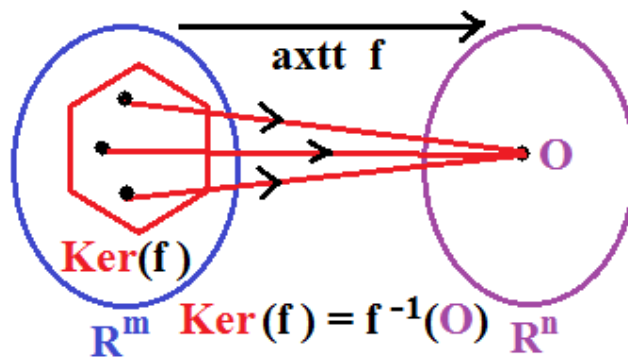
## 1.7/ KHÔNG GIAN NHÂN CỦA ÁNH XA TUYẾN TÍNH:

Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$  và xét *trường hợp đặc biệt*  $K = \{ \mathbf{O} \} \leq \mathbf{R}^m$ .

a) Nếu  $K = \mathbf{R}^m$  thì  $f^{-1}(K) = f^{-1}(\mathbf{R}^m) = \mathbf{R}^n$ : trường hợp tầm thường.

b) Nếu  $K = \{ \mathbf{O} \}$ , ta có  $f^{-1}(K) = f^{-1}(\mathbf{O}) = \{ \alpha \in \mathbf{R}^n \mid f(\alpha) = \mathbf{O} \} \leq \mathbf{R}^n$ .

Ta đặt  $f^{-1}(\mathbf{O}) = \text{Ker}(f)$  và gọi  $\text{Ker}(f)$  là *không gian nhân* của  $f$ .



c) Tìm *một cơ sở* cho  $\text{Ker}(f)$  : Ta thấy  $\text{Ker}(f)$  chính là *không gian nghiệm* của *hệ phương trình tuyến tính thuần nhất*  $f(\alpha) = \mathbf{O}$  với ẩn  $\alpha \in \mathbf{R}^n$ . Từ đó ta có thể tìm được *một cơ sở* cho  $\text{Ker}(f)$  [ dùng (5.8) của CHƯƠNG IV ].

**Ví dụ:** Xét lại *ánh xạ tuyến tính*  $f$  trong Ví dụ (1.6) :

$$f(X) = (x + 2y + 4z - 7t, -3x - 2y + 5t, 2x + y - z - 2t), \forall X = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4.$$

$$\text{Ker}(f) = \{ \alpha = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 \mid f(\alpha) = \mathbf{O} \}$$

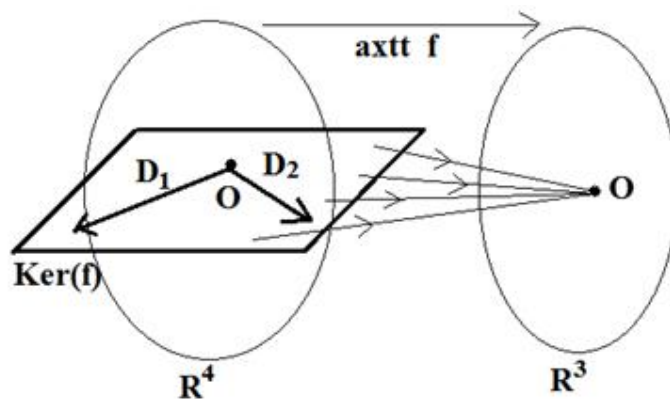
$$= \{ \alpha = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 \mid (x + 2y + 4z - 7t, -3x - 2y + 5t, 2x + y - z - 2t) = \mathbf{O} \}$$

$$= \{ \alpha = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 \mid x + 2y + 4z - 7t = -3x - 2y + 5t = 2x + y - z - 2t = 0 \}.$$

*Ma trận hóa hệ phương trình tuyến tính trên:*

$$\begin{pmatrix} x & y & z & t \\ \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 4 & -7 & 0 \\ -3 & -2 & 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & -2 & 0 \end{array} \right) \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \begin{array}{cccc|c} 1^* & 2 & 4 & -7 & 0 \\ 0 & 4 & 12 & -16 & 0 \\ 0 & -3 & -9 & 12 & 0 \end{array} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \begin{array}{cccc|c} 1^* & 0 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1^* & 3 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \end{pmatrix}.$$

Hệ có *vô số nghiệm* với 2 *ẩn tự do* :  $z, t \in \mathbf{R}, x = 2z - t, y = 4t - 3z$ .



$$D_1 \equiv \delta_1 \quad \text{và} \quad D_2 \equiv \delta_2$$

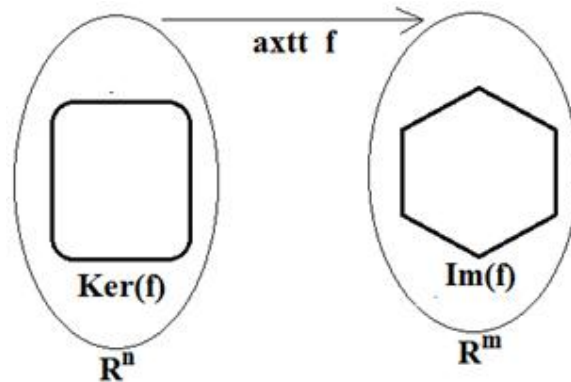
$$\text{Ker}(f) = \{\alpha = (2z - t, 4t - 3z, z, t) = z(2, -3, 1, 0) + t(-1, 4, 0, 1) \mid z, t \in \mathbf{R}\}.$$

Như vậy  $\text{Ker}(f) = \langle D \rangle$  với  $D = \{\delta_1 = (2, -3, 1, 0), \delta_2 = (-1, 4, 0, 1)\}$  *độc lập tuyến tính*. Do đó  $\text{Ker}(f)$  có *một cơ sở* là  $D = \{\delta_1, \delta_2\}$  và  $\dim \text{Ker}(f) = |D| = 2$ .

**1.8/ MỆNH ĐỀ:** Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$ . Khi đó

$$\dim \text{Ker}(f) + \dim \text{Im}(f) = \dim \mathbf{R}^n = n.$$

$\dim \text{Ker}(f)$  được gọi là *số khuyết* của  $f$  và  $\dim \text{Im}(f)$  được gọi là *hạng* của  $f$ .



**Ví dụ:** Xét lại *ánh xạ tuyến tính*  $f$  trong **Ví dụ (1.6)** và **(1.7)**.

$$\text{Ta có } \dim \text{Ker}(f) + \dim \text{Im}(f) = 2 + 2 = 4 = \dim \mathbf{R}^4.$$

## II. MA TRẬN BIỂU DIỄN ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH:

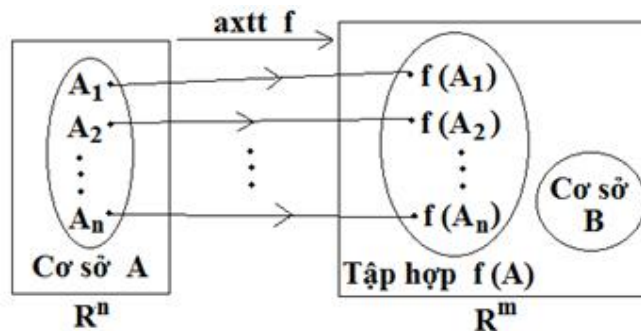
**2.1/ ĐỊNH NGHĨA:** Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$  với  $\mathbf{R}^n$  và  $\mathbf{R}^m$  lần lượt có *các cơ sở* là

$$A = \{\alpha_1 \equiv A_1, \alpha_2 \equiv A_2, \dots, \alpha_n \equiv A_n\} \text{ và } B = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m\}.$$

a) Đặt  $[f]_{A,B} = ([f(\alpha_1)]_B \ [f(\alpha_2)]_B \ \dots \ [f(\alpha_n)]_B) \in M_{m \times n}(\mathbf{R})$ .

Ta nói  $[f]_{A,B}$  là *ma trận biểu diễn* của *ánh xạ tuyến tính*  $f$  theo *cặp cơ sở*

$A$  ( của  $\mathbf{R}^n$  ) và  $B$  ( của  $\mathbf{R}^m$  ).



Như vậy khi biết  $f$  thì ta viết được *ma trận biểu diễn*

$$[f]_{A,B} = ([f(\alpha_1)]_B \ [f(\alpha_2)]_B \ \dots \ [f(\alpha_n)]_B) \quad (1).$$

b)  $\forall \alpha \in \mathbf{R}^n$ , ta có  $[f(\alpha)]_B = [f]_{A,B} [\alpha]_A \quad (2).$

Như vậy khi biết  $[f]_{A,B}$  thì ta *xác định được biểu thức* của  $f$  theo (2).

(từ  $[f(\alpha)]_B$  ta sẽ *tính được ngay*  $f(\alpha)$ ,  $\forall \alpha \in \mathbf{R}^n$ ).

c) Nếu  $A$  và  $B$  lần lượt là *các cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^n$  và  $\mathbf{R}^m$  thì  $[f]_{A,B}$  được gọi là *ma trận chính tắc* của  $f$ . *Biểu thức* của  $f$  và *ma trận chính tắc* của  $f$  có thể *suy ra lẫn nhau một cách dễ dàng*.

### Ví dụ:

a)  $f \in L(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^2)$  với  $f(u, v, w) = (-3u + 4v - w, 2u + v + 3w)$ ,  $\forall (u, v, w) \in \mathbf{R}^3$ .

Cho  $A = \{\epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3\}$  và  $B$  lần lượt là *các cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^3$  và  $\mathbf{R}^2$ .

Ta có  $f(\epsilon_1) = f(1, 0, 0) = (-3, 2)$ ,  $f(\epsilon_2) = f(0, 1, 0) = (4, 1)$  và

$f(\epsilon_3) = f(0, 0, 1) = (-1, 3)$  nên có ngay *ma trận chính tắc*

$$[f]_{A,B} = ([f(\epsilon_1)]_B \ [f(\epsilon_2)]_B \ [f(\epsilon_3)]_B) = \begin{pmatrix} -3 & 4 & -1 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \in M_{2 \times 3}(\mathbf{R}).$$

b) Xét  $g \in L(\mathbf{R}^2, \mathbf{R}^3)$  có *ma trận chính tắc*  $[g]_{B,A} = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ 7 & -1 \\ 4 & 9 \end{pmatrix} \in M_{3 \times 2}(\mathbf{R}).$

với  $B$  và  $A$  lần lượt là *các cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^2$  và  $\mathbf{R}^3$ .

$$\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^2, [g(\alpha)]_A = [g]_{B,A} [\alpha]_B = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ 7 & -1 \\ 4 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2y - 5x \\ 7x - y \\ 4x + 9y \end{pmatrix}.$$

Từ đó *suy ra*  $\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^2$ ,  $g(\alpha) = g(x, y) = (-5x + 2y, 7x - y, 4x + 9y)$ .

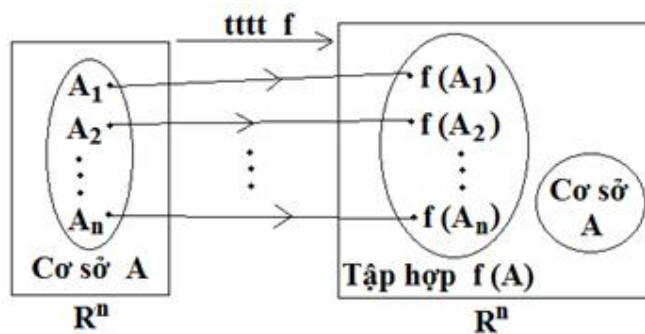
**2.2/ ĐỊNH NGHĨA:** Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n)$ .

$\mathbf{R}^n$  có *một cơ sở* là  $A = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}$ .



a) Đặt  $[f]_A = [f]_{A,A} = ([f(\alpha_1)]_A \ [f(\alpha_2)]_A \ \dots \ [f(\alpha_n)]_A) \in M_n(\mathbf{R})$ .

Ta nói  $[f]_A$  là *ma trận biểu diễn* của *toán tử tuyến tính*  $f$  theo *cơ sở*  $A$ .



Như vậy khi biết  $f$  thì ta viết được *ma trận biểu diễn*

$$[f]_A = ([f(\alpha_1)]_A \ [f(\alpha_2)]_A \ \dots \ [f(\alpha_n)]_A) \quad (1).$$

b)  $\forall \alpha \in \mathbf{R}^n$ , ta có  $[f(\alpha)]_A = [f]_A [\alpha]_A \quad (2)$ .

Như vậy khi biết  $[f]_A$  thì ta *xác định được biểu thức* của  $f$  theo (2).

(từ  $[f(\alpha)]_A$  ta *tính được ngay*  $f(\alpha)$ ,  $\forall \alpha \in \mathbf{R}^n$ ).

c) Nếu  $A$  là *cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^n$  thì  $[f]_A$  được gọi là *ma trận chính tắc* của  $f$ . *Biểu thức* của  $f$  và *ma trận chính tắc* của  $f$  có thể *suy ra lẫn nhau một cách dễ dàng*.

### Ví dụ:

a)  $f(u, v, w) = (2u - v, -u + 3v + w, u + 2v - w)$ ,  $\forall (u, v, w) \in \mathbf{R}^3$  và  $f \in L(\mathbf{R}^3)$ .

$A = \{\epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3\}$  là *cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^3$ . Ta có  $f(\epsilon_1) = f(1, 0, 0) = (2, -1, 1)$ ,

$f(\epsilon_2) = f(0, 1, 0) = (-1, 3, 2)$  và  $f(\epsilon_3) = f(0, 0, 1) = (0, 1, -1)$  nên có ngay *ma*

$$\text{trận chính tắc } [f]_A = ([f(\epsilon_1)]_A \ [f(\epsilon_2)]_A \ [f(\epsilon_3)]_A) = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbf{R})$$

b) Xét  $g \in L(\mathbf{R}^2)$  có *ma trận chính tắc*  $[g]_B = \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ -2 & 9 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbf{R})$  [ $B$  là *cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^2$ ].

$$\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^2, [g(\alpha)]_{\mathbf{B}} = [g]_{\mathbf{B}} [\alpha]_{\mathbf{B}} = \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ -2 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7x - 4y \\ -2x + 9y \end{pmatrix}.$$

Từ đó *suy ra ngay*  $\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^2, g(\alpha) = g(x, y) = (7x - 4y, -2x + 9y)$ .

### 2.3/ CÔNG THỨC THAY ĐỔI CƠ SỞ TRONG MA TRẬN BIỂU DIỄN:

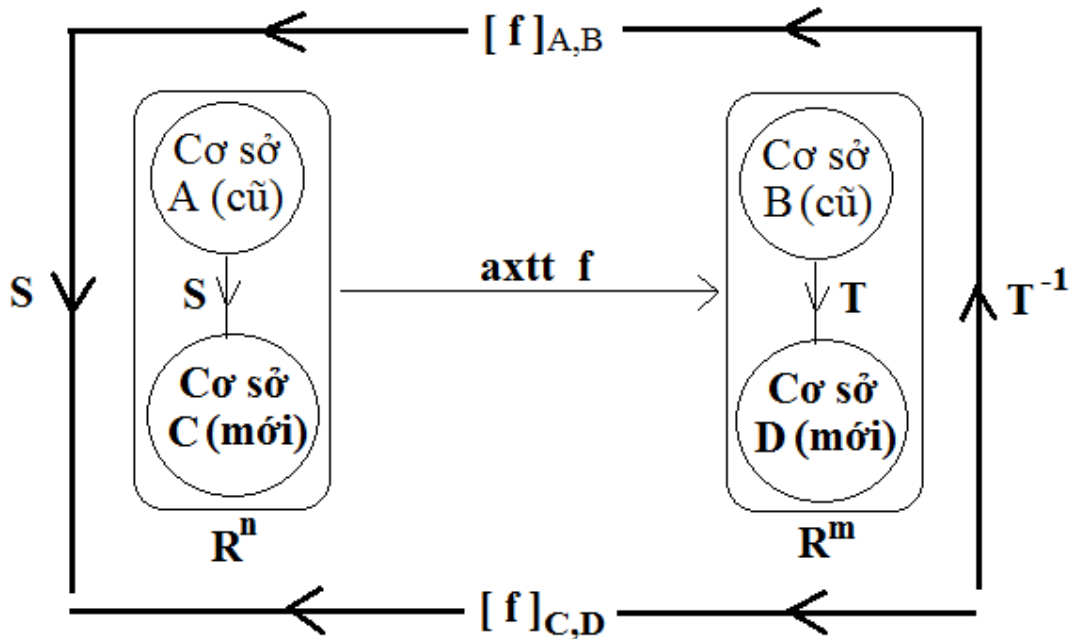
Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$ .

$\mathbf{R}^n$  có các cơ sở lần lượt là  $A$  (cũ) và  $C$  (mới) với  $S = (A \rightarrow C) \in M_n(\mathbf{R})$ .

$\mathbf{R}^m$  có các cơ sở lần lượt là  $B$  (cũ) và  $D$  (mới) với  $T = (B \rightarrow D) \in M_m(\mathbf{R})$ .

a) Ta có công thức  $[f]_{C,D} = T^{-1} \cdot [f]_{A,B} \cdot S$  (mới tính theo cũ) [ 1 ]

và do đó  $[f]_{A,B} = T \cdot [f]_{C,D} \cdot S^{-1}$  (cũ tính theo mới). [ 2 ]



b) Suy ra các trường hợp mới tính theo cũ:

$$[f]_{C,B} = [f]_{A,B} \cdot S \text{ [ lúc này } T = (B \rightarrow B) = I_m \text{ và } T^{-1} = I_m ].$$

$$[f]_{A,D} = T^{-1} \cdot [f]_{A,B} \text{ [ lúc này } S = (A \rightarrow A) = I_n ].$$

$$[f]_{C,D} = [f]_{A,D} \cdot S \text{ [ lúc này } T = (D \rightarrow D) = I_m \text{ và } T^{-1} = I_m ].$$

$$[f]_{C,D} = T^{-1} \cdot [f]_{C,B} \text{ [ lúc này } S = (C \rightarrow C) = I_n ].$$

c) Suy ra  $[f]_{A,B} = [f]_{C,B} \cdot S^{-1}$ ,  $[f]_{A,B} = T \cdot [f]_{A,D}$  (cũ tính theo mới).

$$[f]_{A,D} = [f]_{C,D} \cdot S^{-1} \text{ và } [f]_{C,B} = T \cdot [f]_{C,D} \text{ (cũ tính theo mới).}$$

d) Tính  $[f]_{C,B}$  và  $[f]_{A,D}$  theo lẫn nhau (không có sự phân định **cũ** và **mới**)

bằng cách dựa vào  $[f]_{A,B}$  hay  $[f]_{C,D}$  như sau:

$$[f]_{C,B} = [f]_{A,B} \cdot S = T \cdot [f]_{A,D} \cdot S \quad \text{hay} \quad [f]_{C,B} = T \cdot [f]_{C,D} = T \cdot [f]_{A,D} \cdot S$$

$$[f]_{A,D} = T^{-1} \cdot [f]_{A,B} = T^{-1} \cdot [f]_{C,B} \cdot S^{-1} \quad \text{hay} \quad [f]_{A,D} = [f]_{C,D} \cdot S^{-1} = T^{-1} \cdot [f]_{C,B} \cdot S^{-1}$$

**Ghi chú:**

a) Nếu A và B lần lượt là *các cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^n$  và  $\mathbf{R}^m$  thì dễ dàng có được ngay S và T.

b) Nhận xét từ *các công thức* ở các phần a), b) và c):

\* Ma trận ứng với *cặp cơ sở của không gian phía trước* luôn luôn ở *phía sau* của *vế phải*.

\* Ma trận ứng với *cặp cơ sở của không gian phía sau* luôn luôn ở *phía trước* của *vế phải*.

\* Trường hợp **mới** tính theo **cũ**, *ngịch đảo*  $(-1)$  chỉ *xuất hiện* ở *ma trận đối cơ sở đứng phía trước* của *vế phải*.

\* Trường hợp **cũ** tính theo **mới**, *ngịch đảo*  $(-1)$  chỉ *xuất hiện* ở *ma trận đối cơ sở đứng phía sau* của *vế phải*.

c) Nhận xét từ *các công thức* ở các phần a), b) và c):

\* Khi có *sự thay đổi cặp cơ sở của không gian phía trước* lẫn *cặp cơ sở của không gian phía sau* thì ở *vế phải*, *các ma trận đối cơ sở* xuất hiện ở *cả hai phía*.

\* Khi chỉ có *sự thay đổi cặp cơ sở của không gian phía trước* thì ở *vế phải*, *ma trận đối cơ sở* xuất hiện ở *phía sau*.

\* Khi chỉ có *sự thay đổi cặp cơ sở của không gian phía sau* thì ở *vế phải*, *ma trận đối cơ sở* xuất hiện ở *phía trước*.

### Ví dụ:

a)  $f \in L(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^2)$  có  $f(u, v, w) = (-3u + 4v - w, 2u + v + 3w), \forall (u, v, w) \in \mathbf{R}^3$ .

Cho  $A = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$  và  $B$  lần lượt là *các cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^3$  và  $\mathbf{R}^2$ .

Ta có *ma trận chính tắc*  $[f]_{A,B} = ([f(\varepsilon_1)]_B \ [f(\varepsilon_2)]_B \ [f(\varepsilon_3)]_B) = \begin{pmatrix} -3 & 4 & -1 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ .

Cho *các cơ sở* của  $\mathbf{R}^3$  và  $\mathbf{R}^2$  lần lượt là

$C = \{\gamma_1 = (1, 2, 4), \gamma_2 = (5, 1, 2), \gamma_3 = (3, -1, 1)\}$  và  $D = \{\delta_1 = (7, -2), \delta_2 = (4, -1)\}$

Ta có  $S = (A \rightarrow C) = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ 4 & 2 & 1 \end{pmatrix}$  và  $T = (B \rightarrow D) = \begin{pmatrix} 7 & 4 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}$  có  $T^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -4 \\ 2 & 7 \end{pmatrix}$

Từ đó  $[f]_{C,D} = T^{-1} [f]_{A,B} S = \begin{pmatrix} -65 & -55 & -18 \\ 114 & 93 & 28 \end{pmatrix}$ ,

$[f]_{C,B} = [f]_{A,B} S = \begin{pmatrix} 1 & -13 & -14 \\ 16 & 17 & 8 \end{pmatrix}$  và  $[f]_{A,D} = T^{-1} [f]_{A,B} = \begin{pmatrix} -5 & -8 & -11 \\ 8 & 15 & 19 \end{pmatrix}$ .

b) Xét  $h \in L(\mathbf{R}^2, \mathbf{R}^3)$  có  $[h]_{D,C} = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -4 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$  với  $A, B, C, D, S$  và  $T$  được hiểu

như trên. Ta có *ma trận chính tắc*  $[h]_{B,A} = S [h]_{D,C} T^{-1} = \begin{pmatrix} 14 & 56 \\ 3 & 10 \\ 9 & 29 \end{pmatrix}$ .

Suy ra  $\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^2, h(\alpha) = h(x, y) = (14x + 56y, 3x + 10y, 9x + 29y)$ .

Hơn nữa  $[h]_{B,C} = [h]_{D,C} T^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 9 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$  và  $[h]_{D,A} = S [h]_{D,C} = \begin{pmatrix} -14 & 0 \\ 1 & 2 \\ 5 & 7 \end{pmatrix}$ .

**2.4/ TRƯỜNG HỢP ĐẶC BIỆT:** Cho  $f \in L(\mathbf{R}^n), n = m, A \equiv B, C \equiv D$  và  $S \equiv T$ .

$\mathbf{R}^n$  có *các cơ sở* lần lượt là  $A$  (*cũ*) và  $C$  (*mới*) với  $S = (A \rightarrow C) \in M_n(\mathbf{R})$ .

a) Ta có *công thức*  $[f]_C = S^{-1} \cdot [f]_A \cdot S$  (*mới* tính theo *cũ*)

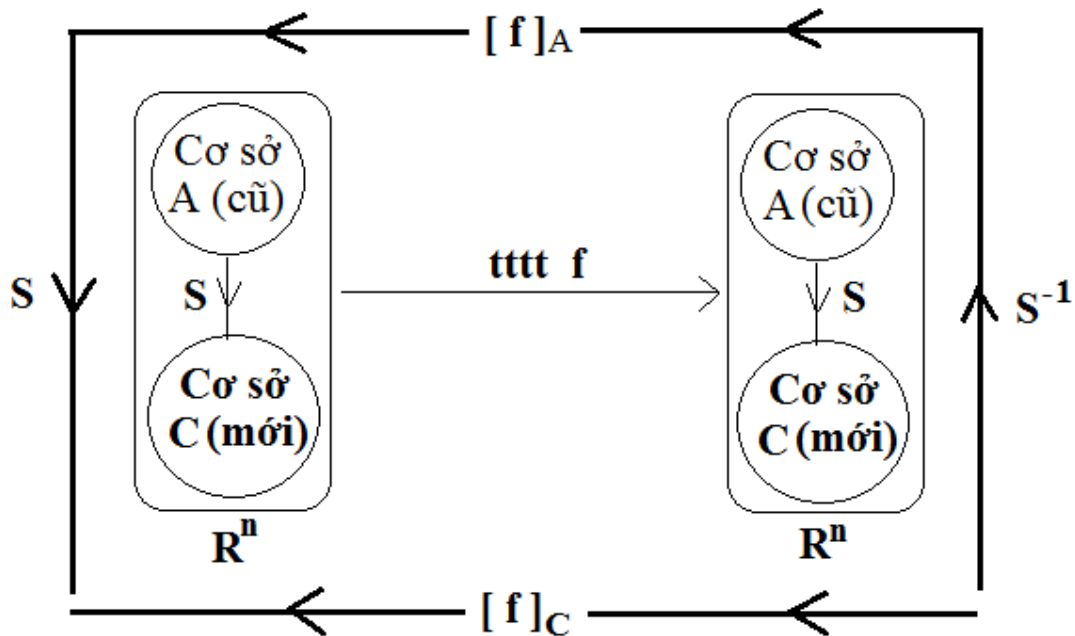
và do đó  $[f]_A = S \cdot [f]_C \cdot S^{-1}$  (*cũ* tính theo *mới*).

b) Suy ra *các trường hợp mới* tính theo *cũ*:

$[f]_{C,A} = [f]_A \cdot S, [f]_{A,C} = S^{-1} \cdot [f]_A, [f]_C = [f]_{A,C} \cdot S, [f]_C = S^{-1} \cdot [f]_{C,A}$

c) Suy ra *các trường hợp cũ* tính theo *mới*:

$[f]_A = [f]_{C,A} \cdot S^{-1}, [f]_A = S \cdot [f]_{A,C}, [f]_{A,C} = [f]_C \cdot S^{-1}$  và  $[f]_{C,A} = S \cdot [f]_C$



Ghi chú : Nếu  $A$  là cơ sở chính tắc của  $\mathbf{R}^n$  thì dễ dàng có được ngay  $S$ .

**Ví dụ:**

a) Xét  $f \in L(\mathbf{R}^3)$  với

$$f(u, v, w) = (2u - v, -u + 3v + w, u + 2v - w), \forall (u, v, w) \in \mathbf{R}^3.$$

Cho  $A = \{ \epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3 \}$  là cơ sở chính tắc của  $\mathbf{R}^3$ .

$$\text{Ta có ma trận chính tắc } [f]_A = ([f(\epsilon_1)]_A \ [f(\epsilon_2)]_A \ [f(\epsilon_3)]_A) = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

Cho  $C = \{ \gamma_1 = (1, -2, 2), \gamma_2 = (2, 0, 1), \gamma_3 = (2, -3, 3) \}$  là một cơ sở của  $\mathbf{R}^3$

$$\text{với } S = (A \rightarrow C) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ -2 & 0 & -3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \text{ và } S^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 4 & 6 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -3 & -4 \end{pmatrix} \text{ qua các phép biến đổi}$$

$$\begin{aligned} (S \mid \mathbf{I}_3) &= \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & -3 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1^* & 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -3 & -1 & -2 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1^* & 0 & 2 & 1 & -2 & -2 \\ 0 & 1^* & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 3 & 4 \end{array} \right) \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1^* & 0 & 0 & -3 & 4 & 6 \\ 0 & 1^* & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1^* & 2 & -3 & -4 \end{array} \right) = (\mathbf{I}_3 \mid S^{-1}). \text{ Ta có } [f]_C = S^{-1} \cdot [f]_A \cdot S = \begin{pmatrix} -62 & -10 & -95 \\ -10 & 0 & -15 \\ 43 & 7 & 66 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

$$[f]_{C,A} = [f]_{A,C} \cdot S = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 7 \\ -5 & -1 & -8 \\ -5 & 1 & -7 \end{pmatrix} \text{ và } [f]_{A,C} = S^{-1} \cdot [f]_{A,C} = \begin{pmatrix} -4 & 27 & -2 \\ 0 & 5 & 0 \\ 3 & -19 & 1 \end{pmatrix}.$$

b) Xét  $h \in L(\mathbb{R}^3)$  có  $[h]_C = \begin{pmatrix} 15 & 4 & 21 \\ 2 & 2 & 3 \\ -10 & -3 & -14 \end{pmatrix}$  với  $A, C, S$  và  $S^{-1}$  được hiểu như

$$\text{trên. Ta có } \text{ma trận chính tắc } [h]_A = S \cdot [h]_C \cdot S^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Suy ra  $\forall \alpha = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, h(\alpha) = h(x, y, z) = (x + y, y + z, z)$ .

$$\text{Ta có } [h]_{A,C} = [h]_C \cdot S^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & -7 \end{pmatrix} \text{ và } [h]_{C,A} = S \cdot [h]_C = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

### III. XÁC ĐỊNH ẢNH XẠ TUYẾN TÍNH TỪ ẢNH CỦA MỘT CƠ SỞ:

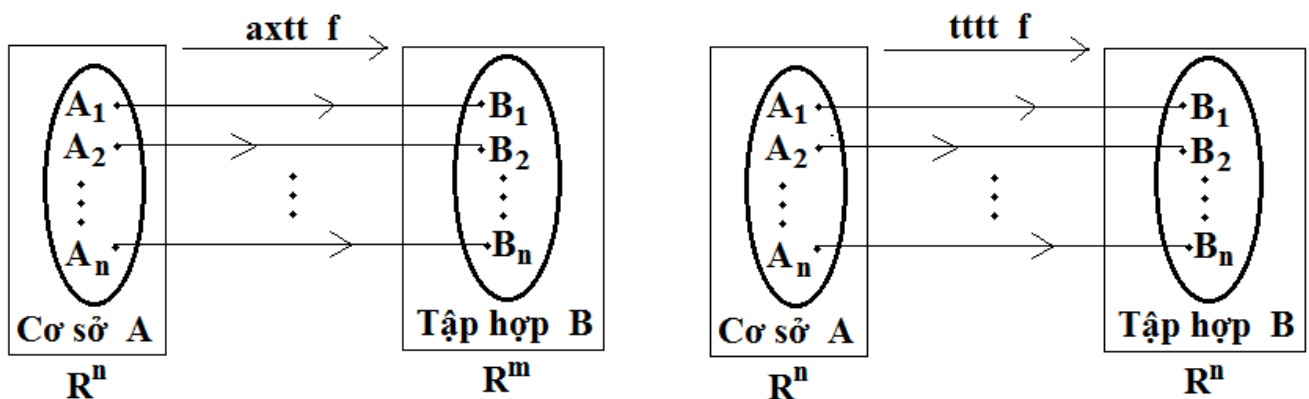
**3.1/ MỆNH ĐỀ:** Giả sử  $\mathbb{R}^n$  có *một cơ sở* là  $A = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}$ .

Cho  $f, g \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$ . Khi đó  $f = g \Leftrightarrow \forall j \in \{1, 2, \dots, n\}, f(\alpha_j) = g(\alpha_j)$ .

**3.2/ MỆNH ĐỀ:** Giả sử  $\mathbb{R}^n$  có *một cơ sở* là  $A = \{\alpha_1 \equiv A_1, \alpha_2 \equiv A_2, \dots, \alpha_n \equiv A_n\}$ .

Chọn tùy ý  $\beta_1 \equiv B_1, \beta_2 \equiv B_2, \dots, \beta_n \equiv B_n \in \mathbb{R}^m$ .

Khi đó *có duy nhất*  $f \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$  thỏa  $f(\alpha_j) = \beta_j, \forall j \in \{1, 2, \dots, n\}$ .



### 3.3/ XÁC ĐỊNH ẢNH XẠ TUYẾN TÍNH TỪ ẢNH CỦA MỘT CƠ SỞ:

Ta trình bày *cách xác định ảnh xạ tuyến tính*  $f$  trong (3.2).

a) **Cách 1:** dùng *tọa độ vector* theo *cơ sở*.

$$\forall \alpha \in \mathbf{R}^n, \text{ tìm } [\alpha]_{\mathbf{A}} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} \text{ để được biểu diễn } \alpha = c_1 \alpha_1 + c_2 \alpha_2 + \dots + c_n \alpha_n.$$

$$\begin{aligned} \text{Suy ra } f(\alpha) &= f(c_1 \alpha_1 + c_2 \alpha_2 + \dots + c_n \alpha_n) = c_1 f(\alpha_1) + c_2 f(\alpha_2) + \dots + c_n f(\alpha_n) \\ &= c_1 \beta_1 + c_2 \beta_2 + \dots + c_n \beta_n. \end{aligned}$$

b) **Cách 2:** dùng *ma trận biểu diễn ánh xạ tuyến tính*.

\* *Trường hợp*  $n \neq m$ :

Gọi  $\mathbf{C}$  và  $\mathbf{D}$  lần lượt là *các cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^n$  và  $\mathbf{R}^m$  với  $\mathbf{S} = (\mathbf{C} \rightarrow \mathbf{A})$ .

Viết  $[f]_{\mathbf{A}, \mathbf{D}} = ([f(\alpha_1)]_{\mathbf{D}} [f(\alpha_2)]_{\mathbf{D}} \dots [f(\alpha_n)]_{\mathbf{D}}) = (\beta'_1 \beta'_2 \dots \beta'_n)$ . Ta có

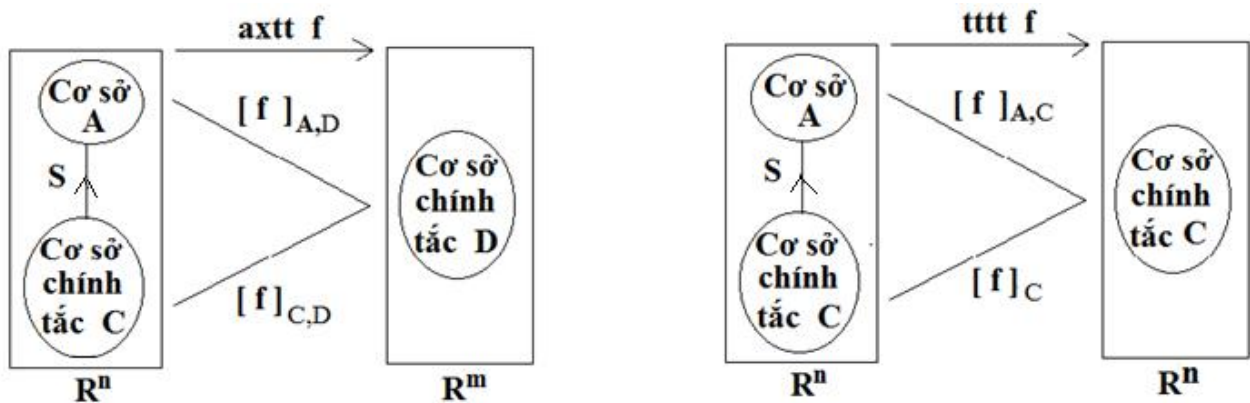
*ma trận chính tắc*  $[f]_{\mathbf{C}, \mathbf{D}} = [f]_{\mathbf{A}, \mathbf{D}} \cdot \mathbf{S}^{-1}$ . Từ đó *suy ra ngay*  $f(\alpha), \forall \alpha \in \mathbf{R}^n$

\* *Trường hợp*  $n = m$ :  $f \in L(\mathbf{R}^n)$ ,  $\mathbf{C} \equiv \mathbf{D}$  và  $[f]_{\mathbf{C}, \mathbf{D}} \equiv [f]_{\mathbf{C}}$ .

Gọi  $\mathbf{C}$  là *cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^n$  với  $\mathbf{S} = (\mathbf{C} \rightarrow \mathbf{A})$ .

Viết  $[f]_{\mathbf{A}, \mathbf{C}} = ([f(\alpha_1)]_{\mathbf{C}} [f(\alpha_2)]_{\mathbf{C}} \dots [f(\alpha_n)]_{\mathbf{C}}) = (\beta'_1 \beta'_2 \dots \beta'_n)$ . Ta có

*ma trận chính tắc*  $[f]_{\mathbf{C}} = [f]_{\mathbf{A}, \mathbf{C}} \cdot \mathbf{S}^{-1}$ . Từ đó *suy ra ngay*  $f(\alpha), \forall \alpha \in \mathbf{R}^n$



**Ví dụ:**

$\mathbf{R}^3$  có *cơ sở*  $\mathbf{A} = \{ \alpha_1 = (1, -1, 1), \alpha_2 = (1, 0, 1), \alpha_3 = (3, -1, 2) \}$ .

a) Tìm  $f \in L(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^4)$  thỏa  $f(\alpha_1) = \beta_1 = (3, 0, -1, 2)$ ,

$f(\alpha_2) = \beta_2 = (1, -2, 4, 0)$  và  $f(\alpha_3) = \beta_3 = (-4, 1, 0, 3)$ .

b) Tìm  $g \in L(\mathbf{R}^3)$  thỏa

$$g(\alpha_1) = \gamma_1 = (-2, 1, 3), g(\alpha_2) = \gamma_2 = (-3, 2, 1) \text{ và } g(\alpha_3) = \gamma_3 = (-7, 5, 3).$$

$$\text{Cách 1: } \forall \alpha = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3, \text{ tìm } [\alpha]_A = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z-x-y \\ y+2z-x \\ x-z \end{pmatrix} \text{ bằng cách}$$

$$\text{giải hệ } c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + c_3\alpha_3 = \alpha : (\alpha'_1 \ \alpha'_2 \ \alpha'_3 \mid \alpha^t) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} c_1 & c_2 & c_3 \\ 1 & 1 & 3 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{vmatrix} x \\ y \\ z \end{vmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{vmatrix} x \\ x+y \\ y+z \end{vmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 1 \\ 0 & 1^* & 2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{vmatrix} -y \\ x+y \\ z-x \end{vmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} c_1 & c_2 & c_3 \\ 1^* & 0 & 0 \\ 0 & 1^* & 0 \\ 0 & 0 & 1^* \end{pmatrix} \begin{vmatrix} z-x-y \\ y+2z-x \\ x-z \end{vmatrix}$$

$$\text{Từ đó } f(\alpha) = f(c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + c_3\alpha_3) = c_1f(\alpha_1) + c_2f(\alpha_2) + c_3f(\alpha_3)$$

$$= (z-x-y)(3, 0, -1, 2) + (y+2z-x)(1, -2, 4, 0) + (x-z)(-4, 1, 0, -3)$$

$$= (-8x - 2y + 9z, 3x - 2y - 5z, -3x + 5y + 7z, -5x - 2y + 5z).$$

$$\text{và } g(\alpha) = g(c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + c_3\alpha_3) = c_1g(\alpha_1) + c_2g(\alpha_2) + c_3g(\alpha_3)$$

$$= (z-x-y)(-2, 1, 3) + (y+2z-x)(-3, 2, 1) + (x-z)(-7, 5, 3)$$

$$= (-2x - y - z, 2x + y, -x - 2y + 2z).$$

Cách 2 : Gọi  $C$  và  $D$  lần lượt là *các cơ sở chính tắc* của  $\mathbf{R}^3$  và  $\mathbf{R}^4$  với

$$S = (C \rightarrow A) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ và } S^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ qua các phép biến đổi}$$

$$(S \mid I_3) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 1 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 2 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1^* & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 1^* & 0 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1^* & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = (I_3 \mid S^{-1}).$$

$$\text{Viết } [f]_{A,D} = ([f(\alpha_1)]_D \ [f(\alpha_2)]_D \ [f(\alpha_3)]_D) = ([\beta_1]_D \ [\beta_2]_D \ [\beta_3]_D)$$



$$= \begin{pmatrix} 3 & 1 & -4 \\ 0 & -2 & 1 \\ -1 & 4 & 0 \\ 2 & 0 & -3 \end{pmatrix} \text{ và ta có } \textit{ma trận chính tắc} [f]_{C,D} = [f]_{A,D} \cdot S^{-1} = \begin{pmatrix} -8 & -2 & 9 \\ 3 & -2 & -5 \\ -3 & 5 & 7 \\ -5 & -2 & 5 \end{pmatrix}.$$

Suy ra  $\forall \alpha = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3$ ,

$$f(\alpha) = f(x, y, z) = (-8x - 2y + 9z, 3x - 2y - 5z, -3x + 5y + 7z, -5x - 2y + 5z)$$

Viết  $[g]_{A,C} = ([g(\alpha_1)]_C [g(\alpha_2)]_C [g(\alpha_3)]_C) = ([\gamma_1]_C [\gamma_2]_C [\gamma_3]_C)$

$$= \begin{pmatrix} -2 & -3 & -7 \\ 1 & 2 & 5 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix} \text{ và ta có } \textit{ma trận chính tắc} [g]_C = [g]_{A,C} \cdot S^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & -1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 2 \end{pmatrix}.$$

Suy ra

$$\forall \alpha = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3, g(\alpha) = g(x, y, z) = (-2x - y - z, 2x + y, -x - 2y + 2z).$$


---