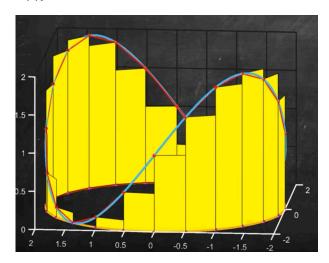
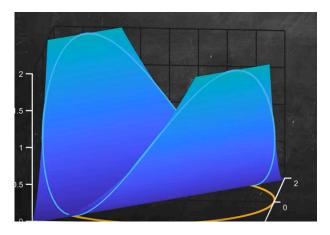
Line integrals

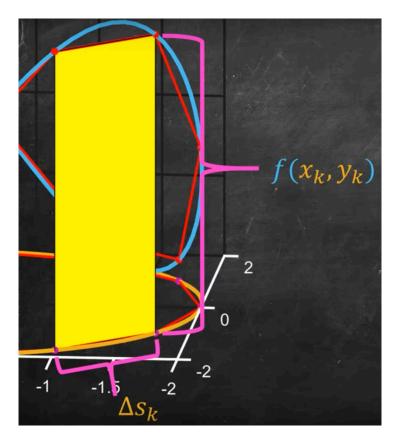
On veut intégrer f(x,y)=z (en bleu) selon le cercle, que l'on paramétrise comme $\vec{r}(t)=g(t)\vec{i}+h(t)\vec{j}$.



On peut d'abord réécrire notre fonction comme f(t)=f(g(t),h(t)). Pour quoi ? Parce que les seuls points qui nous intéressent sont ceux selon g(h),h(t)!



Notre fonction aurait pu être comme ça, mais on veut juste être sur les points du cercle.



Ici on veut l'aire donc

$$\begin{split} A_k &= f(x_k, y_k) \Delta s_k \\ A_k &= f(x_k, y_k) \sqrt{\left(\Delta x_k\right)^2 + \left(\Delta y_k\right)^2} \\ \Rightarrow dA &= f(g(t), h(t)) \sqrt{g'(t)^2 + h'(t)^2} dt \end{split}$$

Theorem (Gauss/Green)

Let
$$\Sigma \in \mathbb{R}^2$$
 be as in the main anilimy theorem

Let $\vec{F} : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ be a diff'able vector field. Then

$$\iint_{\Sigma} \operatorname{div} \vec{F}(x_1, x_2) \, dx_1 dx_2 = \iint_{\delta \Sigma} \vec{F} \cdot \vec{n} \, dl \qquad Gauss theorem$$

$$\iint_{\Sigma} \operatorname{curl} \vec{F}(x_1, x_2) \, dx_1 dx_2 = \iint_{\delta \Sigma} \vec{F} \cdot \vec{\tau} \, dl \qquad Green theorem$$

Outlook

Similar in higher dimensions:

hypervolume us. hypersurface

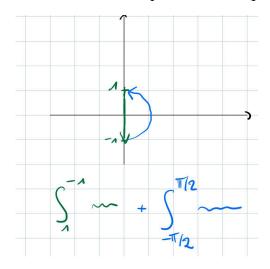
so much more difficult

Trouver un potentiel

• compute $\int_0^x F(t)dt$ • compute $\int_x^y F(t)dt$ • sum them

Calculer une intégrale avec le Green's theorem

• bien choisir un sens pour la bordure (par ex)



•
$$\int_{\delta\Omega} F \cdot d\vec{s} = \int \int_{\omega} {\rm div}(F) d\omega$$

Calculer une aire d'un graph

par exemple,
$$\Phi(t) = \sqrt{s^2 + t^2}$$
 on définit $\vec{r} = (s, t, \Phi(t))$

Calculer l'aire du graphe de Φ sur Ω :

$$\int_{\Omega} 1 \left\| \frac{d\vec{r}}{ds} \times \frac{d\vec{r}}{dt} \right\| dsdt$$

$$\frac{d\vec{r}}{ds} \times \frac{d\vec{r}}{dt} = \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 0 & \frac{d\Phi}{ds} \\ 0 & 1 & \frac{d\Phi}{dt} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{d\Phi}{ds}, -\frac{d\Phi}{dt}, 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \text{ (when taking the norm)} \int_{\omega} \sqrt{1 + \left(\frac{d\Phi}{ds}\right)^2 + \left(\frac{d\Phi}{dt}\right)^2} ds dt$$

Divergence Theorem

Il fonctionne en 2D et en 3D.

$$\begin{split} \int \int_{\partial\Omega} \vec{F} \cdot \vec{n} \ d\vec{S} &= \int \int \int_{\Omega} \mathrm{div}(F) dx_1 dx_2 dx_3 \\ \int \int_{\partial\Omega} \overline{F(\Phi(\vec{x}))} \cdot \vec{n} \cdot \left\| \overrightarrow{\partial_s \Phi} \times \overline{\partial_t \Phi} \right\| \, d\vec{S} &= \int \int \int_{\Omega} \mathrm{div}(F) dx_1 dx_2 dx_3 \end{split}$$

Avec \vec{n} le vecteur normal par rapport à la surface en chaque point. On définit une paramétrisation du volume $\varphi(x,y)$, et $\Phi(x,y)=(x,y,\varphi(x,y))$.

Note : on ajoute $\| \overline{\partial_s \Phi} \times \overline{\partial_t \Phi} \|$ comme on ajoute la dérivée, parce que comme s et t sont perpendiculaires, le cross-product $\vec{a} \times \vec{b} = \|a\| \cdot \|b\| \cdot \sin(\widehat{ab})$ avec $\widehat{ab} = \frac{\pi}{2}$ donc juste $\|\partial_s \Phi\| \cdot \|\partial_t \Phi\|$.

Pour trouver le vecteur normal :

$$\vec{n} = \frac{\partial_x \Phi(\vec{x}) \times \partial_y \Phi(\vec{x})}{\left\| \partial_x \Phi(\vec{x}) \times \partial_y \Phi(\vec{x}) \right\|}$$

$$\vec{n} = \frac{\partial_{\varphi} \Phi(\vec{x}) \times \partial_{y} \Phi(\vec{x})}{\left\| \partial_{x} \Phi(\vec{x}) \times \partial_{y} \Phi(\vec{x}) \right\|}$$

Green's Theorem

Il fonctionne en 2D uniquement. On regarde sur la bordure comment ça tourne.

$$\int_{\partial\Omega} \vec{F} \cdot \vec{J} dl = \int \int_{\Omega} {\rm curl} \ \vec{F}(x_1,x_2) dx_1 dx_2$$

avec $\vec{\tau}$ la dérivée de la

Stoke's Theorem

Il fonctionne en 3D.

Solem $\mathfrak{s}\iota \in \mathbb{R}$ et $\Gamma = (\Gamma_1, \ldots, \Gamma_n) \cdot \mathfrak{s}\iota \mapsto \mathbb{R}$. Si n = 2, alors le **rotationnel** de F est donné par :

$$\operatorname{rot} F(x) = \frac{\partial F_2}{\partial x_1}(x) - \frac{\partial F_1}{\partial x_2}(x) \in \mathbb{R}$$

Si n=3, alors il est donné par :

$$\operatorname{rot} F(x) = \operatorname{"(rot} F_{23}, \operatorname{rot} F_{31}, \operatorname{rot} F_{12})"$$

$$= \left(\frac{\partial F_3}{\partial x_2}(x) - \frac{\partial F_2}{\partial x_3}(x), \frac{\partial F_1}{\partial x_3}(x) - \frac{\partial F_3}{\partial x_1}(x), \frac{\partial F_2}{\partial x_1}(x) - \frac{\partial F_1}{\partial x_2}(x)\right)$$

Déterminant Jacobienne

En coordonnées sphériques :

$$\det = r^2 \sin(\theta)$$

En coordonées polaires

det = r

Distributions

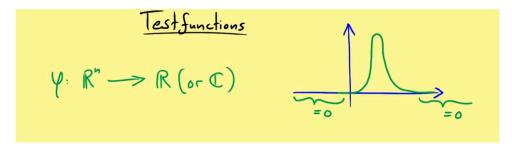
La dérivée est trop "forte" pour considérer les fonctions avec des pics, mais alors comment dériver ces fonctions ?

Dirac H

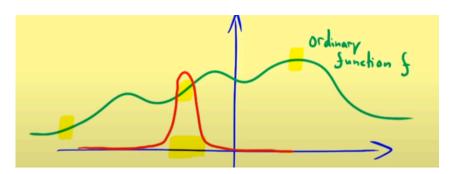
Par exemple, la Heaviside function : H(x) = 1 if $x \ge 0$ else 0

La dérivée $H'(x) = \varepsilon(x)$ sera quasiment partout 0 sauf en un point (le jump). Comment avoir une fonction H' comme ça? En fait on peut considérer cette fonction comme une distribution.

On utilise ensuite une **test function** pour obtenir la densité entre deux points.



$$\varphi \to \int f(x)\varphi(x)dx$$



D c'est l'ensemble des fonctions infinement dérivables (lisses) dont le support est contenu dans un certain intervalle.

Montrer que T est une distribution

• montrer que T est finite :

$$\forall \varphi \in D : |T(\varphi)| < \infty$$

• montrer que T est continue :

 $\forall [a,b] \subset R \; \exists C > 0 \; \text{ (peut dépendre de a, b) t.q } \forall \varphi \in D \; \text{ t.q supp } (\varphi) \subset [a,b] :$

$$|T(\varphi)| \leq C \sum_{i \geq 0} \max_{x \in \mathbb{R}} |\partial_x^i \varphi(x)|$$

Pour montrer ça on peut par exemple prendre i=0 et si ça suffit on peut s'arrêter là.

$$\left| \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(x) dx \right| = \left| \int_{a}^{b} \varphi(x) dx \right|$$

$$\begin{split} & \leq \max_{x \in \mathbb{R}} \lvert \varphi(x) \rvert \int_a^b 1 dx = (b-a) \max_{x \in \mathbb{R}} \lvert \varphi(x) \rvert \\ & \leq (b-a) \sum_{i > 0} \max_{x \in \mathbb{R}} \bigl\lvert \partial_x^i \varphi(x) \bigr\rvert \end{split}$$

Note : le support c'est le domaine de la fonction n'est pas zéro.

Note 2:T peut être négative et φ aussi.

Distribution derivative

Le produit scalaire mesure à quel point deux vecteurs vont dans la même direction :

$$< X,Y> = \sum_{i=0}^n x_i y_i$$

Généralisation pour les fonctions continues :

$$< F_1, F_2 > = \int_b^a F_1(x) F_2(x) dx$$

Distribution derivative :

$$< f',\varphi> = - < f,\varphi'> = - \int f(x)\varphi'(x)dx$$

$$= -[f(x)\varphi(x)]_0^\infty + \int \varphi(x)dx \quad \text{or } \varphi(\infty) = 0 \quad \text{(une test function vaut 0 en l'infini)}$$

$$= \int \varphi(x)dx$$

Fourier series

Parseval's theorem:

$$\frac{2}{T} \int_0^T f(x)^2 dx = \frac{a_0^2}{2} + \sum_{n \ge 1} (a_n^2 + b_n^2)$$

Dirichet

Dirichlet conditions (general version) : the Fourier series at x converges whenever f(x) is continuous at x.

$$Ff(x_0) = \lim_{h \to 0} \frac{1}{2} (f(x_0 + h) + f(x_0 - h))$$

Coefficients

Pour trouver les coefficients :

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_0^T f(x) dx$$

$$a_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \cos\left(2\pi n \frac{x}{T}\right) dx$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \sin\left(2\pi n \frac{x}{T}\right) dx$$

parce que ça se simplifie quand on multiplie :

$$\int_{0}^{T} \cos\left(\frac{2\pi}{T}nx\right) \cos\left(\frac{2\pi}{T}mx\right) dx$$

$$= \int_{0}^{T} \sin\left(\frac{2\pi}{T}nx\right) \sin\left(\frac{2\pi}{T}mx\right) dx$$

$$= \begin{cases} 0 & \text{if } n \neq m \\ \frac{T}{2} & \text{if } n = m \end{cases}$$

Complex Fourier series

instead of cos and sin we use e^{ix} and e^{-ix} .

$$c_n = \frac{1}{T} \int_0^T e^{-i\frac{2\pi}{T}nx} f(x) dx$$

Liens entre a_n et b_n et c_n :

$$c_n = a_n - ib_n$$

$$a_n = \frac{c_n + c_{-n}}{2}$$

$$b_n = \frac{c_n - c_{-n}}{2i}$$

Transformations de Fourier

Soit f(x) une série de Fourier de coefficient c_n pour une fonction de période T. Si on a une forme similaire, l'objectif c'est de toujours trouver une fonction g(x) qui s'exprime en fonction de f.

Par exemple si on a :

$$f(x) = \begin{cases} 2x & \text{if } 0 < x < 0.5\\ 2 - 2x & \text{if } 0.5 < x < 1 \end{cases}$$

et

$$g(x) = \begin{cases} x & \text{if } 0 < x < \pi \\ 2\pi - x & \text{if } \pi < x < 2\pi \end{cases}$$

Là on peut trouver que $g(x) = \pi \cdot f(\frac{x}{2} \cdot \frac{1}{\pi})$.

Le $\frac{1}{2\pi}$ c'est pour que la période soit 2π .

Multiplier par π parce qu'on veut que ça aille pas de zero à 1 mais de 0 à pi.

Et on voit qu'en fait seule la multiplication par une constante change les coefficients de Fourier.

Fourier Transform

$$\mathcal{F}[f](\alpha) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} f(x) e^{-i\alpha x} dx$$

Inverse:

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \mathcal{F}[f](\alpha) e^{i\alpha x} d\alpha$$

(the only change is the sign in the exponent)

En fait dans un sens on décompose notre fonction f en une somme de fonctions périodiques avec des fréquences différentes (et on obtient une fonction $\mathcal{F}[f](\alpha)$ qui nous donne les coefficients de Fourier de ces fonctions périodiques en fonction de la fréquence). Et dans l'autre sens on reconstruit notre fonction f en sommant ces fonctions périodiques.

Dérivée

Transformée de Fourier à condition que f tendent à 0 en l'infini (la preuve utilise l'intégration par partie et on utilise que $f(\infty) = f(-\infty) = 0$).

$$\mathcal{F}[f'](\alpha) = i\alpha \mathcal{F}[f](\alpha)$$

Modulation

Scale in/out

$$g(t) = e^{-ibt} f(at)$$

$$\to \hat{g}(\alpha) = \frac{1}{|a|} \hat{f}\left(\frac{\alpha + b}{a}\right)$$

Intuition

Si on connaît $\mathcal{F}[f](\alpha)$. Soit g(x) = f(2x).

$$\mathcal{F}[g(x)](\alpha) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} f(2x)e^{-i\alpha x} dx$$

On pose y = 2x donc $x = \frac{y}{2}$ et $dx = \frac{1}{2}dy$.

$$=\frac{1}{\sqrt{2\pi}}\int_{-\infty}^{\infty}f(y)e^{-i\alpha\frac{y}{2}}\frac{1}{2}dy=\frac{1}{\sqrt{2\pi}}\frac{1}{2}\int_{-\infty}^{\infty}f(y)e^{-i\alpha\frac{y}{2}}dy$$

donc $\alpha' = \frac{\alpha}{a}$ et on multiplie par $\frac{1}{|a|}$.

Si on a g(x)=f(x-b) alors $\alpha'=\alpha$ et on multiplie par $e^{-ib\alpha}$.

Décalage

$$g(x) = f(x - b)$$

$$\rightarrow \hat{g}(\alpha) = e^{-ib\alpha} \hat{f}(\alpha)$$

Intuition

$$\mathcal{F}[f(x-b)](\alpha) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} f(x-b)e^{-i\alpha x} dx$$

On pose y = x - b donc x = y + b et dx = dy.

$$=\frac{1}{\sqrt{2\pi}}\int_{-\infty}^{\infty}f(y)e^{-i\alpha(y+b)}dy=\frac{1}{\sqrt{2\pi}}e^{-ib\alpha}\int_{-\infty}^{\infty}f(y)e^{-i\alpha y}dy$$

Transformée de Fourier :

F	\widehat{f}
$\frac{1}{t^2 + \omega^2}$	$\widehat{f}(lpha) = \sqrt{rac{\pi}{2}} e^{-\omega \; lpha }$
$\frac{e^{-\omega t }}{\omega}$	$\hat{f}(\alpha) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \left(\frac{1}{\omega^2 + \alpha^2} \right)$
$\frac{\sin(\omega t)}{t}$	$\hat{f}(\alpha) = \begin{cases} \sqrt{\frac{\pi}{2}} & \text{if } \alpha < \omega \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$
$\begin{cases} 1 & \text{if } t < b \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$	$\hat{f}(\alpha) = \sqrt{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin(b\alpha)}{\alpha}$
$e^{-\omega^2 t^2}$	$\hat{f}(\alpha) = \frac{1}{\sqrt{2}\omega}e^{-}$
$te^{-\omega^2t^2}$	$\hat{f}(\alpha) = \frac{-i\alpha}{2\sqrt{2}w^3}e^{-\frac{\alpha^2}{4\omega^2}}$
$\frac{4t^2}{\left(\omega^2 + t^2\right)^2}$	$\hat{f}(lpha) = \sqrt{2\pi} igg(rac{1}{\omega} - lpha igg) e^{-\omega \; lpha }$
$\begin{cases} 1 \text{ if } b < t < c \\ 0 \text{ otherwise} \end{cases}$	$\hat{f}(\alpha) = \frac{e^{-ib\alpha} - e^{-ic\alpha}}{i\alpha\sqrt{2\pi}}$
$\begin{cases} e^{-\omega t} & \text{if } t > 0\\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$	$\hat{f}(\alpha) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \frac{1}{\omega + i\alpha}$
$\begin{cases} e^{-\omega t} & \text{if } t > 0\\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$	$\hat{f}(\alpha) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}(\omega + \alpha)}(\exp(-(\omega + i\alpha)b) - \exp(-(\omega + i\alpha)c))$
$\begin{cases} e^{-i\omega t} & \text{if } t > 0\\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$	$\hat{f}(\alpha) = \frac{1}{i\sqrt{2\pi}(\omega + \alpha)}(\exp(-i(\omega + \alpha)b) - \exp(-i(\omega + \alpha)c))$

Poisson problem

Le petit.

Poisson problem : $-\Delta u = f$ with a < x < b and $u(a) = g_a$ and $u(b) = g_b$.

Two auxiliary problems:

- $-\Delta u^g(x)=0$ with $u^g(a)=g_a$ and $u^g(b)=g_b$. Le rôle de cette équation est de satisfaire les conditions limites. (I)
- $-\Delta u^f(x) = f(x)$ with $u^f(a) = 0$ and $u^f(b) = 0$. Le rôle de cette équation est de satisfaire $-\Delta u = f$ sans modifier les conditions limites. (II)

If we solve these two problems, we can find the solution to the Poisson problem by

$$u(x) = u^g(x) + u^f(x)$$

.

(I) We know -u''(x)=0 for all x in [a,b]. So $u'(x)=c_1$ and $u^{g(x)}=c_1x+c_2$. We can find c_1 and c_2 by the boundary conditions.

$$g_a = C_1 a + C_2$$
 and $g_b = C_1 b + C_2$.

(II) We use the Fourier series to solve this! For simplicity assume [a,b]=[0,L] we extend F to an odd period function with period T=2L. Odd periodic \to only has sine terms. So we can write $f(x)=\sum_{n\geq 1}b_n\sin\left(2\pi n\frac{x}{T}\right)$. Useful because odd function automatically satisfies $u^f(0)=u^f(L)=0$. (because $\sin(0)=0$ and $\sin(n\pi)=0$).

Le méchant.

$$-\Delta u(x) + k^2 u(x) = f(x)$$

On applique la Transformée de Fourier :

$$-\mathcal{F}[\Delta u(x)](\alpha) + k^2 \mathcal{F}[u(x)](\alpha) = \mathcal{F}[f(x)](\alpha)$$

$$-(i\alpha)^2\mathcal{F}[u(x)](\alpha)+k^2\mathcal{F}[u(x)](\alpha)=\mathcal{F}[f(x)](\alpha)$$

On factorise:

$$\mathcal{F}[u(x)](\alpha) = (\mathcal{F}[f(x)](\alpha)) \cdot \frac{1}{k^2 + \alpha^2}$$

On cherche u(x) donc on applique la transformée inverse :

$$u(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} (\mathcal{F}[f(x)](\alpha)) \cdot \frac{1}{k^2 + \alpha^2} e^{i\alpha x} d\alpha$$

Convolutions

On veut calculer

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(z)g(x-z)dz$$

Là on choisit une fonction qui bouge, et une fonction qui reste fixe. On va donc séparer notre intégrale en plusieurs intervalles.

On sait qu'on veut borne_g_bas $\leq x-z \leq$ borne_g_haut.

à partir de ça on sait que

$$-$$
borne_g_haut + $x \geq z \geq -$ borne_g_haut + x

(et on sait que le centre est en x). donc on va déplacer x de telle sorte à ce que — borne_g_haut + $x \le x \le$ borne_g_bas + x soit sur une même définition de fonction de g.