

# Stabilità

Stocazzo

June 25, 2022

## Contents

### 1 Cazz'è ?

Stabilità vuol dire robustezza di come va il sistema (traiettoria del sistema) rispetto a modifiche/ perturbazioni/ non essere proprio esatto di:

- **Input**
- **Stato iniziale**
- **Il sistema stesso**

Vale a dire di tutte le cose che possono influire sull'evoluzione/ traiettoria/ chiamala come vuoi del sistema.

In modo un po' più esatto sti così si chiamano:

- **Stabilità interna** : rispetto a variazioni o scazzi dello stato iniziale del sistema
- **Stabilità esterna** : rispetto a variazioni o scazzi dell'input che arriva al sistema
- **Stabilità strutturale** : rispetto a variazioni o scazzi del sistema stesso, com'è fatto (quindi per questo corso rispetto alle classiche  $A$ ,  $B$ ,  $C$ , e  $D$ )

### 2 Stabilità interna

#### 2.1 Tipi di stabilità

- **Stabilità asintotica** : Il contributo della perturbazione sparisce, converge a 0

- **Stabilità marginale** : Il contributo della perturbazione non va a 0, ma non diverge neanche
- **Instabilità** : Il contributo della perturbazione diverge

## 2.2 Mappa di transizione globale

La mappa di transizione globale ( $\Phi$ ) è una descrizione completa del comportamento sistema ottenuta buttandoci dentro tutto lo stato e gli input del sistema, vale a dire:

$$(t, \text{stato iniziale}, \text{input}) \xrightarrow{\Phi} \text{stato del sistema}$$

questa viene usata per rendere un pochino più fattibile la discussione che segue visto che a dire costantemente *quello che fa se il sistema inizia così, quello che fa con la configurazione così...* si impazzisce tutti

la mappa di transizione è una caratteristica propria del sistema, quindi se hai un sistema particolare

$$\begin{cases} \dot{x}(t) &= Ax + Bu \\ y(t) &= Cx + Du \end{cases}$$

ti ritrovi, per quanto visto ora, con la mappa

$$\Phi(t, x_0, u) = e^{At}x_0 + \int_0^t e^{A(t-\tau)}Bu(\tau)d\tau$$

## 2.3 Stabilità interna

Facciamo quindi che si studia la perturbazione rispetto allo stato iniziale, questa sarà pari a

come va il sistema con  $t, x_0 + \Delta x_0$ , e  $u$  (deviata)—come va il sistema con  $t, x_0$ , e  $u$  (nominale)

questa si può rappresentare con le mappe di transizione globale come

$$\Phi(t, x_0 + \Delta x_0, u) - \Phi(t, x_0, u)$$

espandendo ste definizioni otteniamo

$$e^{At}(x_0 + \Delta x_0) + \int_0^t e^{A(t-\tau)}bu(\tau)d\tau - (e^{At}x_0 + \int_0^t e^{A(t-\tau)}bu(\tau)d\tau) = e^{At}\Delta x_0$$

la perturbazione qui dipende solo da  $A$  e da  $\Delta x_0$ , visto che allora il sistema si comporta sempre allo stesso modo per tutte le perturbazioni di stato iniziale possiamo parlare di **stabilità interna del sistema**

Da tabellina avremo

- **Asintoticamente stabile**  $\iff e^{At}x_0$  converge sempre, quindi

$$\lim_{t \rightarrow \infty} e^{At}\Delta x_0 = 0 \quad \forall \Delta x_0$$

- **Marginalmente stabile**  $\iff e^{At}x_0$  sempre limitato, quindi

$$\forall \Delta x_0 \exists M : \| e^{At} \| < M \quad \forall t > 0$$

- **Internamente Instabile** altrimenti, quindi se  $\exists \Delta x_0$  che me lo fa esplodere in qualche modo

## 2.4 Con modi naturali

ricordandoci che gli elemententi di  $e^{At}$  sono combinazioni lineari dei **modi naturali del sistema** si ottiene che la stabilità interna dipende dai modi naturali

Quindi

- **Stabilità asintotica**  $\iff$  tutto converge  $\iff$  tutti i modi convergenti
- **Stabilità marginale**  $\iff$  tutto limitatoo  $\iff$  tutti i modi limitati
- **Instabilità interna**  $\iff$  almeno un modo divergente

Qui gli autovalori del sistema sono gli autovalori della matrice, quindi

- **Stabilità asintotica**  $\iff$  tutti gli autovalori di  $A$  parte reale  $< 0$
- **Stabilità marginale**  $\iff$  tutto con parte reale  $\leq 0$  **E** tutti quello con parte reale  $= 0$  hanno molteplicità  $= 1$  come radici del polinomio minimo

- **Instabilità interna**  $\iff$  tutti gli altri casi, quindi  $\exists$  con parte reale  $> 0$  **O**  $\exists$  con parte reale  $= 0$  e molteplicità  $> 1$

Per gli esercizi avremo

1. Trova  $\varphi(s)$  polinomio caratteristico  $= \det(sI - A)$
2. Tutte radici  $< 0$  ? asintoticamente stabile : continua
3.  $\exists$  radice di  $\varphi(s) > 0$  ? internamente instabile : continua
4. tutte radici con parte reale  $\leq 0$  tutte quelle con parte reale  $= 0$  hanno molteplicità 1? marginalmente stabile : continua
5. trova il polinomio minimo, qui quelle con parte reale  $= 0$  hanno molteplicità 1? marginale : instabile

### 3 Risposta forzata e funzione di trasferimento

Al momento non sono provvisto di una quantità sufficiente di sbatti per portare a compimento la scrittura della seguente sezinoe

### 4 Criterii algebrici per la stabilità

Abbiamo qualche rapporto tra stabilità e segni delle radici, in particolare abbiamo visto che:

- Stabilità asintotica  $\iff$  tutte le radici di  $\varphi(s)$  con  $\text{Re} < 0$
- Stabilità esterna  $\iff$  tutte  $a(s)$  con  $\text{Re} < 0$

Capire che radici ha un polinomio può non essere facilissimo capire se sono tutte minori di 0 di solito è meno complicato

#### 4.1 Condizione necessaria e cartesio

le radici hanno  $\text{Re} < 0 \rightarrow$  tutti i coefficienti sono non nulli e dello stesso segno

per i polinomii di gradi 2 questa condizione è necessaria **e sufficiente**, questa  $\iff$  agine si chiama **Regola di Cartesio**

#### 4.1.1 Come la uso

per  $n \leq 2$  ci butti quella e hai già fatto l'esercizio, almeno per quanto riguarda il segno delle radici

per  $n > 2$  la possiamo usare come passo preliminare, se non passi quella non passi e basta, quindi instabilità, per andare oltre si usa Routh Hurwitz

#### 4.2 Tabella di Routh

fai una tabella

Criterio di Routh Hurwitz dice che

Tutte radici con  $\text{Re} < 0 \iff$  tutti gli elementi della prima colonna della tabella sono nonnulli con lo stesso segno

Generalizzazione di regola di Cartesio

Coso sopra, i due sopra, i due a destra destra

### 5 Rappresentazione Ingresso Uscita (Battistelli.io)

wee wee wa we weee