MASTERARBEIT

zur Erlangung des akademischen Grades "Master of Science in Engineering" im Studiengang Embedded Systems

Der Objekt Orientierte Ansatz in der Entwicklung von Eingebetteten Systemen

Ausgeführt von: Ney Fränz, BSc

Personenkennzeichen: 1610297013

BegutachterIn: FH-Prof. Dipl.-Ing. Dr. Martin Horauer

Wien, den 19. Juni 2018



Eidesstattliche Erklärung

"Ich, als Autor / als Autorin und Urheber / Urheberin der vorliegenden Arbeit, bestätige mit meiner Unterschrift die Kenntnisnahme der einschlägigen urheber- und hochschulrechtlichen Bestimmungen (vgl. Urheberrechtsgesetz idgF sowie Satzungsteil Studienrechtliche Bestimmungen / Prüfungsordnung der FH Technikum Wien idgF).

Ich erkläre hiermit, dass ich die vorliegende Arbeit selbständig angefertigt und Gedankengut jeglicher Art aus fremden sowie selbst verfassten Quellen zur Gänze zitiert habe. Ich bin mir bei Nachweis fehlender Eigen- und Selbstständigkeit sowie dem Nachweis eines Vorsatzes zur Erschleichung einer positiven Beurteilung dieser Arbeit der Konsequenzen bewusst, die von der Studiengangsleitung ausgesprochen werden können (vgl. Satzungsteil Studienrechtliche Bestimmungen / Prüfungsordnung der FH Technikum Wien idgF).

Weiters bestätige ich, dass ich die vorliegende Arbeit bis dato nicht veröffentlicht und weder in gleicher noch in ähnlicher Form einer anderen Prüfungsbehörde vorgelegt habe. Ich versichere, dass die abgegebene Version jener im Uploadtoolasas entspricht."

Wien, 19. Juni 2018

Unterschrift

Kurzfassung

In der Entwicklung von eingebetteten Systemen hat sich in den letzten Jahren einiges getan. Moderne Programmiersprachen wie C/C++ haben sich in der embedded Entwicklung etabliert und aufwendiges programmieren in Assembler sollte nur noch in wenigen Fällen von Nöten sein. Diese Arbeit beschäftigt sich hauptsächlich mit der Frage, ob der Einsatz einer objekt-orientierten Programmiersprache auf Plattformen mit nur wenigen kBytes an Flash Speicher sinnvoll ist und welchen Mehrwert diese für die Embedded Entwicklung haben könnte.

Hierbei sollen vor allem die gängigsten Konzepte (Klassen, Templates, etc.) der objektorientierten Sprache analysiert werden, um Solide Richtwerte über Performance und Speicherverbrauch geben zu können. Dazu soll der kompilierte Code analysiert und diverse Benchmark Tests durchgeführt werden. Zusätzlich wird der Vergleich mit einer klassischen funktionalen Programmiersprache dargestellt.

Als Referenz Programmiersprache wird C/C++ in Verbindung mit der ARM Cortex-M Architektur verwendet, da diese Kombination sehr interessant für stromsparende und kleinere IoT Projekte ist und sich wahrscheinlich in Zukunft durchsetzen wird. Am Anfang wird auch eine State-Of-the-art Analyse über die momentan verfügbaren ARM C++ Compiler durchgeführt um auflisten zu können welche Versionen und Erweiterungen von C++ unterstützt werden.

Abstract

Dies hier ist ein Blindtext zum Testen von Textausgaben. Wer diesen Text liest, ist selbst schuld. Der Text gibt lediglich den Grauwert der Schrift an. Ist das wirklich so? Ist es gleichgültig, ob ich schreibe: "Dies ist ein Blindtext" oder "Huardest gefburn"? Kjift – mitnichten! Ein Blindtext bietet mir wichtige Informationen. An ihm messe ich die Lesbarkeit einer Schrift, ihre Anmutung, wie harmonisch die Figuren zueinander stehen und prüfe, wie breit oder schmal sie läuft. Ein Blindtext sollte möglichst viele verschiedene Buchstaben enthalten und in der Originalsprache gesetzt sein. Er muss keinen Sinn ergeben, sollte aber lesbar sein. Fremdsprachige Texte wie "Lorem ipsum" dienen nicht dem eigentlichen Zweck, da sie eine falsche Anmutung vermitteln.

Keywords: Keyword1, Keyword2, Keyword3, Keyword4

Danksagung

Dies hier ist ein Blindtext zum Testen von Textausgaben. Wer diesen Text liest, ist selbst schuld. Der Text gibt lediglich den Grauwert der Schrift an. Ist das wirklich so? Ist es gleichgültig, ob ich schreibe: "Dies ist ein Blindtext" oder "Huardest gefburn"? Kjift – mitnichten! Ein Blindtext bietet mir wichtige Informationen. An ihm messe ich die Lesbarkeit einer Schrift, ihre Anmutung, wie harmonisch die Figuren zueinander stehen und prüfe, wie breit oder schmal sie läuft. Ein Blindtext sollte möglichst viele verschiedene Buchstaben enthalten und in der Originalsprache gesetzt sein. Er muss keinen Sinn ergeben, sollte aber lesbar sein. Fremdsprachige Texte wie "Lorem ipsum" dienen nicht dem eigentlichen Zweck, da sie eine falsche Anmutung vermitteln.

Inhaltsverzeichnis

1	Stat	e-oi-Ar	t Analyse			
	1.1	Mikroc	controller Hardware Analyse	-		
		1.1.1	Stromverbrauch und Effizienz	-		
		1.1.2	MCU Peripherie	-		
		1.1.3	Sicherheits- Features	-		
	1.2	Work-l	Flow und Tools in der embedded Entwicklung	-		
		1.2.1	Entwicklungs- Umgebungen	1		
		1.2.2	Test und Qualitäts- Management	1		
		1.2.3	Code Generatoren	1		
		1.2.4	Low-Level Hardware Bibliotheken	-		
	1.3	Programmiersprachen für die embedded Entwicklung				
		1.3.1	Kompilierte Programmiersprachen	-		
		1.3.2	Interpretierte Programmiersprachen	-		
	1.4	Verfüg	bare C/C++ Compiler für die ARM Architektur	-		
		1.4.1	GNU Arm Embedded Toolchain	-		
		1.4.2	IAR Embedded Workbench	-		
		1.4.3	ARM Compiler	-		
2	Emb	edded	C++			
2	Emb	edded 2.0.1		1		
2	Emb		Überblick			
2	Emb	2.0.1	Überblick			
2	Emb	2.0.1 2.0.2	Überblick	1 2 2 2		
2	Emb	2.0.1 2.0.2 2.0.3	Überblick	2		
2	Emt	2.0.1 2.0.2 2.0.3 2.0.4	Überblick C++ Konzepte Eingabe- und Ausgabestreams 'auto'-Typ Funktionen Überladen			
2	Emk	2.0.1 2.0.2 2.0.3 2.0.4 2.0.5	Überblick	3		
2	Emk	2.0.1 2.0.2 2.0.3 2.0.4 2.0.5 2.0.6	Überblick C++ Konzepte Eingabe- und Ausgabestreams 'auto'-Typ Funktionen Überladen Funktions Templates Arrays vs 'std::vector'	3		
2	Emt	2.0.1 2.0.2 2.0.3 2.0.4 2.0.5 2.0.6 2.0.7	Überblick C++ Konzepte Eingabe- und Ausgabestreams 'auto'-Typ Funktionen Überladen Funktions Templates			
2	Emt	2.0.1 2.0.2 2.0.3 2.0.4 2.0.5 2.0.6 2.0.7 2.0.8 2.0.9	Überblick C++ Konzepte Eingabe- und Ausgabestreams 'auto'-Typ Funktionen Überladen Funktions Templates Arrays vs 'std::vector' Pointer vs Referenzen			
2	Emt	2.0.1 2.0.2 2.0.3 2.0.4 2.0.5 2.0.6 2.0.7 2.0.8 2.0.9 2.0.10	Überblick C++ Konzepte Eingabe- und Ausgabestreams 'auto'-Typ Funktionen Überladen Funktions Templates Arrays vs 'std::vector' Pointer vs Referenzen Namespaces Dynamische Speicher Verwaltung			
2	Emt	2.0.1 2.0.2 2.0.3 2.0.4 2.0.5 2.0.6 2.0.7 2.0.8 2.0.9 2.0.10 2.0.11	Überblick C++ Konzepte Eingabe- und Ausgabestreams 'auto'-Typ Funktionen Überladen Funktions Templates Arrays vs 'std::vector' Pointer vs Referenzen Namespaces			
	2.1	2.0.1 2.0.2 2.0.3 2.0.4 2.0.5 2.0.6 2.0.7 2.0.8 2.0.9 2.0.10 2.0.11	Überblick C++ Konzepte Eingabe- und Ausgabestreams 'auto'-Typ Funktionen Überladen Funktions Templates Arrays vs 'std::vector' Pointer vs Referenzen Namespaces Dynamische Speicher Verwaltung Klassen			

Та	abellenverzeichnis	7
Qı	uellcodeverzeichnis	8
ΑŁ	bkürzungsverzeichnis	9
A	Anhang A	10
В	Anhang B	11

1 State-of-Art Analyse

- 1.1 Mikrocontroller Hardware Analyse
- 1.1.1 Stromverbrauch und Effizienz
- 1.1.2 MCU Peripherie
- 1.1.3 Sicherheits-Features
- 1.2 Work-Flow und Tools in der embedded Entwicklung
- 1.2.1 Entwicklungs- Umgebungen
- 1.2.2 Test und Qualitäts- Management
- 1.2.3 Code Generatoren
- 1.2.4 Low-Level Hardware Bibliotheken
- 1.3 Programmiersprachen für die embedded Entwicklung
- 1.3.1 Kompilierte Programmiersprachen
- 1.3.2 Interpretierte Programmiersprachen
- 1.4 Verfügbare C/C++ Compiler für die ARM Architektur
- 1.4.1 GNU Arm Embedded Toolchain
- 1.4.2 IAR Embedded Workbench
- 1.4.3 ARM Compiler

2 Embedded C++

- 2.0.1 Überblick
- 2.0.2 C++ Konzepte
- 2.0.3 Eingabe- und Ausgabestreams
- 2.0.4 'auto'-Typ

2.0.5 Funktionen Überladen

Beispiel

```
1 int add_i (int a, int b) {
1 int add(int a, int b) {
2 return a + b;
                                             2 return a + b;
3 }
                                             3 }
5 double add(double a, double b) {
                                             5 double add_d(double a, double b) {
6 return a + b;
                                               return a + b;
                                             6
                                             7 }
7 }
9 int main() {
                                             9 int main() {
                                            10
10
   int ival_a=3, ival_b=4, iret;
                                               int ival_a=3, ival_b=4, iret;
11
                                            11
   double dval_a=3, dval_b=4, dret;
                                            double dval_a=3, dval_b=4, dret;
12
13
                                            13
iret = add(ival_a, ival_b);
                                               iret = add_i(ival_a, ival_b);
                                            14
   dret = add(dval_a, dval_b);
                                               dret = add_d(dval_a, dval_b);
                                            15
15
                                            16
16
17
   return 0;
                                            17
                                               return 0;
18 }
                                            18 }
```

Quellcode (1) C++ Beispiel

Quellcode (2) C Beispiel

Analyse

2.0.6 Funktions Templates

Beispiel

```
1template <typename T> T add(T a, T b) {
                                              1 int add_i(int a, int b) {
   return a + b;
                                                 return a + b;
                                              3 }
3 }
                                              5 double add_d(double a, double b) {
5 int main() {
                                                  return a + b;
   int ival_a=3, ival_b=4, iret;
                                              7 }
   double dval_a=3, dval_b=4, dret;
                                              9 int main() {
   iret = add(ival_a, ival_b);
                                              10
10
   dret = add(dval_a, dval_b);
                                                  int ival_a=3, ival_b=4, iret;
11
                                                 double dval_a=3, dval_b=4, dret;
                                              12
13
   return 0;
                                              13
                                                 iret = add_i(ival_a, ival_b);
14 }
                                              14
                                                 dret = add_d(dval_a, dval_b);
15
                                              15
16
                                              16
                                              17
                                                return 0;
17
18 / *EOF */
```

Quellcode (3) C++ Beispiel

Quellcode (4) C Beispiel

- 2.0.7 Arrays vs 'std::vector'
- 2.0.8 Pointer vs Referenzen
- 2.0.9 Namespaces
- 2.0.10 Dynamische Speicher Verwaltung
- 2.0.11 Klassen

Konstruktoren

Destruktoren

2.1 Überblick

Literaturverzeichnis

Abbildungsverzeichnis

Tabellenverzeichnis

Quellcodeverzeichnis

Quellcode 1	C++ Beispiel	3
Quellcode 2	C Beispiel	3
Quellcode 3	C++ Beispiel	4
Quellcode 4	C Beispiel	4

Abkürzungsverzeichnis

ABC Alphabet

WWW world wide web

ROFL Rolling on floor laughing

A Anhang A

B Anhang B