



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное
учреждение высшего образования
«Московский государственный технический университет имени
Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

Лабораторная работа № 6

Тема Численное дифференцирование

Студент Кононенко С.С.

Группа ИУ7-43Б

Оценка (баллы) _____

Преподаватель Градов В.М.

1. Задание

Задана табличная (сеточная) функция. Имеется информация, что закономерность, представленная этой таблицей может быть описана формулой

$$y = \frac{a_0 x}{a_1 + a_2 x}$$

параметры функции неизвестны **и определять их не нужно**.

x	y	1	2	3	4	5
1	0.571					
2	0.889					
3	1.091					
4	1.231					
5	1.333					
6	1.412					

Вычислить первые разностные производные от функции и занести их в столбцы (1)-(4) таблицы:

- 1 - односторонняя разностная производная,
- 2 - центральная разностная производная,
- 3 - 2-я формула Рунге с использованием односторонней производной,
- 4 - введены выравнивающие переменные.

В столбец 5 занести вторую разностную производную.

Вход: приведенная выше таблица.

Выход: заполненная таблица.

2. Описание алгоритма

Используя разложение в ряд Тейлора можно получить левую

$$y'_n = \frac{y_{n+1} - y_n}{h}$$

и правую разностную формулы

$$y'_n = \frac{y_n - y_{n-1}}{h}$$

Данные формулы имеют самый низкий - первый - порядок точности. Из данных формул можно получить центральную разностную формулу

$$y'_n = \frac{y_{n+1} - y_{n-1}}{h}$$

Центральная разностная формула имеет второй порядок точности.

Приведенные выше формулы имеют погрешность вида $R = \psi(x)h^p$. С помощью преобразований в рядах Тейлора можно получить первую формулу Рунге

$$\psi(x)h^p = \frac{\Phi(h) - \Phi(mh)}{m^p - 1}$$

Отсюда можно получить вторую формулу Рунге

$$\Omega = \Phi(h) \frac{\Phi(h) - \Phi(mh)}{m^p - 1}$$

Формулы Рунге справедливы не только для операций дифференцирования, но и для других приближенных вычислений (при условии, что погрешность формул имеет вышеприведенный вид).

Помимо приведенных выше методов стоит отметить метод, заключающийся в применении выравнивающих переменных. При правильном подборе исходная кривая может быть преобразована в прямую, производная от которой вычисляется точно даже по простым формулам.

Пусть задана функция $y(x)$ с введенными переменными $\xi = \xi(x)$ и $\eta = \eta(y)$. Тогда возврат к заданным переменным будет осуществлен по формуле

$$y'_x = \frac{\eta'_\xi \xi'_x}{\eta'_y}$$

3. Результаты работы программы

x	y	1	2	3	4	5
1	0.571	nil	nil	nil	0.408	nil
2	0.889	0.318	0.260	nil	0.247	-0.116
3	1.091	0.202	0.171	0.144	0.165	-0.062
4	1.231	0.140	0.121	0.109	0.118	-0.038
5	1.333	0.102	0.090	0.083	0.089	-0.023
6	1.412	0.079	nil	0.067	nil	nil

Первый столбец - левосторонняя формула (точность $O(h)$).

Второй столбец - центральная формула (точность $O(h^2)$).

Третий столбец - вторая формула Рунге (с использованием левосторонней формулы).

Четвертый столбец - применение выравнивающих переменных (оценка точность сложна, так как неизвестны параметры). Использовано соотношение

$$y'_x = \frac{\eta'_\xi y^2}{x^2}$$

Пятый столбец - вторая разностная производная.

4. Ответы на вопросы для защиты лабораторной работы

1. Получить формулу порядка точности $O(h^2)$ для первой разностной производной y_N в крайнем правом узле x_N .

$$\begin{aligned}y_{N-1} &= y_N - hy'_N + \frac{h^2}{2!}y''_N - \frac{h^3}{3!}y'''_N \dots \\y_{N-2} &= y_N - 2hy'_N + \frac{4h^2}{2!}y''_N - \frac{8h^3}{3!}y'''_N \dots\end{aligned}$$

Отсюда

$$y'_N = \frac{3y_N - 4y_{N-1} + y_{N-2}}{2h} + \frac{h^2}{3}y'''_N$$

Полученная формула

$$y'_N = \frac{3y_N - 4y_{N-1} + y_{N-2}}{2h} + O(h^2)$$

2. Получить формулу порядка точности $O(h^2)$ для второй разностной производной y''_0 в крайнем левом узле x_0 .

$$\begin{aligned}y_1 &= y_0 + hy'_0 + \frac{h^2}{2!}y''_0 - \frac{h^3}{3!}y'''_0 \dots \\y_2 &= y_0 + 2hy'_0 + \frac{4h^2}{2!}y''_0 - \frac{8h^3}{3!}y'''_0 \dots\end{aligned}$$

Произведем преобразования - домножим y_1 на 4 и вычтем y_2

$$\begin{aligned}4y_1 - y_2 &= 4y_0 - y_0 + 2hy'_0 + O(h^2) \\y'_0 &= \frac{-3y_0 + 4y_1 - y_2}{2h} + O(h^2)\end{aligned}$$

Полученная формула

$$y''_0 = \frac{-y_3 + 4y_2 - 5y_1 + 2y_0}{h^2} + O(h^2)$$

3. Используя вторую формулу Рунге, дать вывод выражения (9) из Лекции №7 для первой производной y'_0 в левом крайнем узле.

$$\begin{aligned}\Omega &= \Phi(h) + \frac{\Phi(h) - \Phi(mh)}{m^p - 1} + O(h^{p+1}) = \\&= \frac{y_{n+1} - y_n}{h} + \frac{\frac{y_{n+1} - y_n}{h} - \frac{y_{n+2} - y_n}{2h}}{2^1 - 1} + O(h^2) = \\&= \frac{-3y_n + 4y_{n+1} - y_{n+2}}{2h} + O(h^2)\end{aligned}$$

Для левого узла $-n = 0, n + 1 = 1, n + 2 = 2 \Rightarrow y'_0 = \frac{-3y_0 + 4y_1 - y_2}{2h} + O(h^2)$.

4. Любым способом из Лекций №7, 8 получить формулу порядка точности $O(h^3)$ для первой разностной производной y'_0 в крайнем левом узле x_0 .

$$y_1 = y_0 + hy'_0 + \frac{h^2}{2!}y''_0 + \frac{h^3}{3!}y'''_0 \dots$$

$$y_2 = y_0 + 2hy'_0 + \frac{4h^2}{2!}y''_0 + \frac{8h^3}{3!}y'''_0 \dots$$

$$y_3 = y_0 + 3hy'_0 + \frac{9h^2}{2!}y''_0 + \frac{27h^3}{3!}y'''_0 \dots$$

Произведем преобразования

$$y' = \frac{y_3 + 27y_1 - 28y_0}{30h} + O(h^3)$$

5. Код программы

5.1. Основной пакет приложения.

```
package main

import "./differentiate"

func main() {
    x := []float64{1, 2, 3, 4, 5, 6}
    y := []float64{0.571, 0.889, 1.091, 1.231, 1.333, 1.412}
    h := 1.0

    differentiate.FmtPrintInit("X", x)
    differentiate.FmtPrintInit("Y", y)
    differentiate.FmtPrintRes("Onesided", differentiate.LeftDiff(y, h))
    differentiate.FmtPrintRes("Center", differentiate.CenterDiff(y, h))
    differentiate.FmtPrintRes("Second Runge", differentiate.SecondRungeDiff(y, h, 1))
    differentiate.FmtPrintRes("Aligned params", differentiate.AlignedCoeffsDiff(x, y))
    differentiate.FmtPrintRes("Second onesided:", differentiate.SecondLeftDiff(y, h))
}
```

5.2. Пакет реализации численного дифференцирования.

5.2.1. Хранение данных.

```
package differentiate

// DFloat64 used to represent value and derivative existence.
type DFloat64 struct {
    value float64
    null bool
}

func (n *DFloat64) retvalue() interface{} {
    if n.null {
        return nil
    }
    return n.value
}

func newVal(x float64) DFloat64 {
    return DFloat64{
        value: x,
        null: false,
    }
}

func newNil() DFloat64 {
```

```

    return DFloat64{
        value: 0.,
        null: true,
    }
}

```

5.2.2. Реализация численного дифференцирования.

```

package differentiate

import (
    "fmt"
    "math"
)

func leftDiffInter(y, y1, h float64) float64 {
    return (y - y1) / h
}

// LeftDiff used to represent onesided subtractive derivative.
func LeftDiff(y []float64, h float64) (res []DFloat64) {
    for i := range y {
        if i == 0 {
            res = append(res, newNil())
        } else {
            res = append(res, newVal(leftDiffInter(y[i], y[i-1], h)))
        }
    }
    return
}

// CenterDiff used to represent center derivative.
func CenterDiff(y []float64, h float64) (res []DFloat64) {
    for i := range y {
        if i == 0 || i == len(y)-1 {
            res = append(res, newNil())
        } else {
            res = append(res, newVal((y[i+1]-y[i-1])/2*h))
        }
    }
    return
}

// SecondRungeDiff used to represent second Runge derivative.
func SecondRungeDiff(y []float64, h, p float64) (res []DFloat64) {
    var y2h []DFloat64

    for i := range y {
        if i < 2 {

```

```

        y2h = append(y2h, newVal(0))
    } else {
        y2h = append(y2h, newVal((y[i]-y[i-2])/(2.*h)))
    }
}

yh := LeftDiff(y, h)
for i := range yh {
    if i < 2 {
        res = append(res, newNil())
    } else {
        res = append(res, newVal(yh[i].value+(yh[i].value-y2h[i].value)/
            (math.Pow(2., p)-1)))
    }
}
return
}

// AlignedCoeffsDiff used to represent derivative with aligned parameters.
func AlignedCoeffsDiff(x, y []float64) (res []DFloat64) {
    for i := range y {
        if i == len(y)-1 {
            res = append(res, newNil())
        } else {
            k := y[i] * y[i] / x[i] / x[i]
            res = append(res,
                newVal(k*leftDiffInter(-1./y[i+1], -1./y[i], -1./x[i+1]- -1./x[i])))
        }
    }
    return
}

// SecondLeftDiff used to represent second subtractive derivative.
func SecondLeftDiff(y []float64, h float64) (res []DFloat64) {
    for i := range y {
        if i == 0 || i == len(y)-1 {
            res = append(res, newNil())
        } else {
            res = append(res, newVal((y[i-1]-2*y[i]+y[i+1])/(h*h)))
        }
    }
    return
}

// FmtPrintInit used to init formatted output.
func FmtPrintInit(text string, init []float64) {
    fmt.Printf("%s ", text)
    for _, v := range init {

```



```

    fmt.Printf("%7.4f ", v)
}
fmt.Printf("\n")
}

// FmtPrintRes used to init formatted output.
func FmtPrintRes(text string, res []DFloat64) {
    fmt.Printf("%s ", text)
    for _, v := range res {
        fmt.Printf("%7.4f ", v.retvalue())
    }
    fmt.Printf("\n")
}

```