

6 جلسه ششم

آشنایی با مبدل‌های آنالوگ به دیجیتال و دیجیتال به آنالوگ

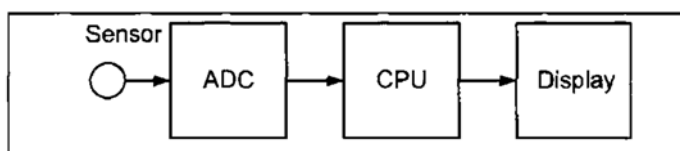
6.1 هدف

در این جلسه، نحوه‌ی تبدیل سیگنال آنالوگ به دیجیتال، استفاده از مبدل ADC داخلی ریزپردازنده، خواندن اطلاعات از حسگرهای آنالوگ و کار با مبدل دیجیتال به آنالوگ بررسی می‌شود.

6.2 مقدمه

در بسیاری از سیستم‌ها، ریزپردازنده لازم است با محیط پیرامون ارتباط برقرار کرده به این صورت که داده‌هایی را از این محیط دریافت نموده و پس از پردازش لازم خروجی را به محیط برگرداند. نکته نخست در این رابطه این است که محیط پیرامون صرفاً شامل سامانه‌های الکتریکی نیست و ساختارهای مکانیکی، نوری و ... نیز در آن وجود دارند. از سوی دیگر در این ارتباط سیگنال‌ها و کمیت‌های محیط پیرامون از جنس آنالوگ بوده، در حالی که در ساختار ریزپردازنده ما با کمیت‌های دیجیتال سر و کار داریم. لذا نیاز به واحدهای سخت‌افزاری برای اندازه‌گیری کمیت‌های فیزیکی و تبدیل آن‌ها به سیگنال‌های الکتریکی دیجیتال وجود دارد.

به عنوان مثال برای پایش دما یا شدت نور و یا هر کمیت دیگر و نمایش آن بر روی LCD کاراکتری، باید مطابق شکل 6-1 ابتدا کمیت فیزیکی مورد نظر با استفاده از یک حسگر مناسب به یک سیگنال الکتریکی (ولتاژ یا جریان) آنالوگ تبدیل شود. سپس این سیگنال توسط مبدل آنالوگ به دیجیتال به داده‌های دیجیتال تبدیل شده که پردازنده می‌تواند آن‌ها را مورد پردازش قرار داده و مقادیرشان را روی نمایشگر نمایش دهد.



شکل 6-1: اتصال یک حسگر به ریزپردازنده با استفاده از مبدل ADC

معکوس روال فوق برای انتقال یک داده دیجیتال از درون ریزپردازنده به محیط پیرامون با استفاده از مبدل دیجیتال به آنالوگ صورت می‌پذیرد. در ادامه اجزای مختلف مورد نیاز در ارتباط ریزپردازنده با محیط پیرامون معرفی خواهند شد.

6.3 حسگرها

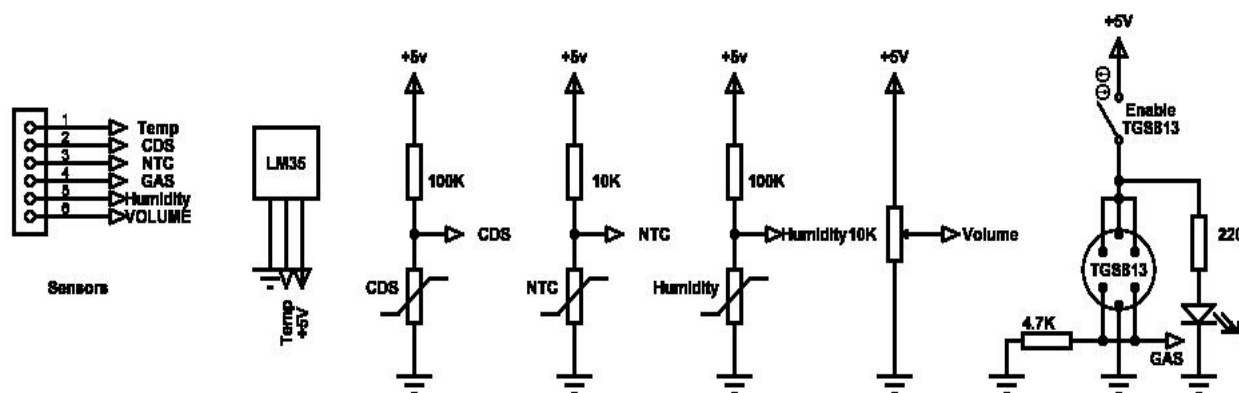
همان گونه که در بخش قبل بیان شد، برای تبدیل کمیت‌های فیزیکی مختلف به کمیت‌های الکتریکی از حسگرهای مختلف استفاده می‌شود. بر روی برد آموزشی حسگرهای گوناگونی به شرح زیر در بلوکی با عنوان Sensors قرار داده شده است.

- دو عدد حسگر دما (LM35 و NTC)
- یک عدد حسگر نور (CDS)
- یک عدد حسگر رطوبت (HIS06)
- یک عدد حسگر گاز شهری (TGS813)
- یک ولوم 10 کیلو اهم جهت شبیه‌سازی حسگر مولفه‌های محیطی دلخواه

حسگرهای CDS، NTC و HIS06 با تغییر پارامترهای محیطی (به ترتیب نور، دما و رطوبت) تغییر مقاومت می‌دهند. از این رو به منظور ارتباط با ریزپردازنده طبق مدارهای **Error! Reference source not found.** تغییرات مقاومت در آن‌ها به تغییرات ولتاژ تبدیل شده است.

حسگر TGS813 هم یک حسگر آشکارساز گاز شهری با خروجی ولتاژ می‌باشد که مستقیماً به ریزپردازنده متصل می‌شود. به دلیل افزایش حرارت بدنه حسگر و همچنین جریان کشی بالای این حسگر از منبع تغذیه مطابق شماتیک شکل 6-2 یک کلید کشویی برای قطع و وصل نمودن این حسگر در مسیر تغذیه حسگر تعبیه شده و LED موجود در این بلوک نشانگر وصل یا قطع بودن این حسگر در مدار است.

همچنین یک عدد ولوم 10 کیلو اهم به منظور تولید ولتاژ از سطح صفر ولت تا 5 ولت برای شبیه‌سازی حسگرهای پارامترهای محیطی در این بلوک قرار داده شده است.



شکل 6-2- شماتیک مربوط به حسگرهای موجود بر روی برد آموزشی

در مورد حسگر LM35 در بخش‌های بعدی به تفصیل صحبت خواهد شد.

6.4 مبدل ADC

این مبدل وظیفه تبدیل سیگنال آنالوگ ورودی به یک سیگنال دیجیتال را بر عهده دارد. در ادامه با ویژگی‌های اصلی و ساختار این مبدل آشنا خواهیم شد.

یکی از اصلی‌ترین ویژگی‌های مبدل A/D دقت یا وضوح می‌باشد که بر حسب تعداد بیت بیان می‌شود. در واقع این ویژگی نشان‌دهنده تعداد سطوح قابل تفکیک در بازه تغییرات هر نمونه از سیگنال آنالوگ ورودی است. به عنوان مثال دقت مبدل‌های ADC در ریزپردازنده Atmega16/32، 8 یا 10 بیت می‌باشد که نشان می‌دهد هر نمونه سیگنال ورودی با 256 یا 1024 سطح مختلف قابل تبدیل خواهد بود.

بر این اساس فاصله بین مقدار معادل دو مقدار دیجیتال متوالی را step size می‌نامند. هرچه تعداد بیت‌های مبدل دیجیتال بیشتر باشد، step size کمتر است.

$$\text{step size} = \frac{V_{ref}}{2^n}$$

V_{ref} یک ولتاژ مرجع است که A/D را قادر می‌سازد تا سیگنال‌های آنالوگ در محدوده‌ی بین 0 تا V_{ref} را مانند شکل 3-6 اندازه بگیرد. V_{ref} می‌تواند یکی از مقادیر $AVCC$ (5 ولت)، ولتاژ مرجع داخلی (2.56 ولت) و یا ولتاژ تعیین شده توسط پایه‌ی خارجی AREF را اتخاذ نماید.

لازم به ذکر است که برای کاهش اثرات نویز در ریزپردازنده از خط تغذیه ($AVCC$) و زمین (AGND) جداگانه‌ای برای بخش مرتبط با سیگنال‌های آنالوگ استفاده می‌شود که $AVCC$ نباید بیش از $\pm 0.3V$ نسبت به VCC اختلاف داشته باشد.

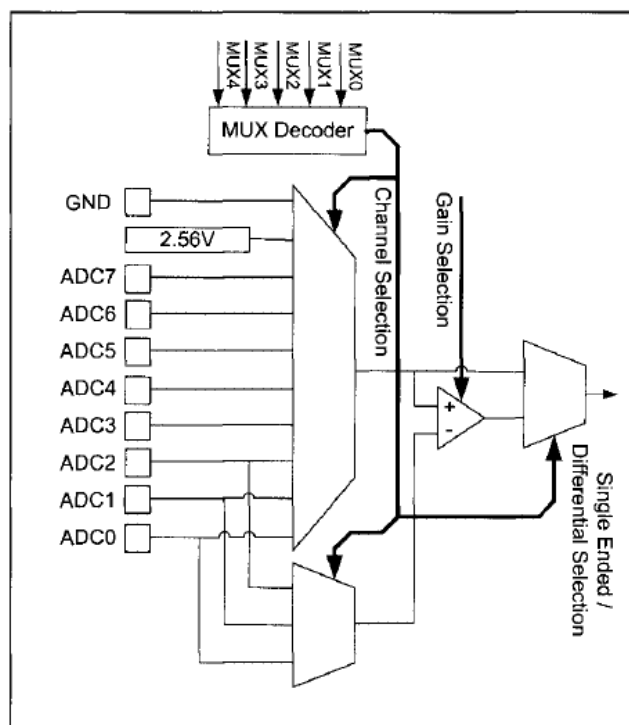
V_{ref} (V)	V_{in} Range (V)	Step Size (mV)
5.00	0 to 5	$5/256 = 19.53$
4.0	0 to 4	$4/256 = 15.62$
3.0	0 to 3	$3/256 = 11.71$
2.56	0 to 2.56	$2.56/256 = 10$
2.0	0 to 2	$2/256 = 7.81$
1.28	0 to 1.28	$1.28/256 = 5$
1	0 to 1	$1/256 = 3.90$

شکل 3-6 ارتباط میان ولتاژ مرجع، ولتاژ ورودی و step

دقت شود که حداکثر ولتاژ قابل اندازه‌گیری برابر با V_{ref} ($=VCC$) است و در صورت اعمال ولتاژ بیشتر، مبدل آنالوگ به دیجیتال آسیب می‌بیند. کمترین ولتاژ اعمالی نیز برابر با GND است. بنابراین ADC به ازای ولتاژ 5 ولت در

حالت 10 بیتی عدد 1023 (و در حالت 8 بیتی عدد 255) و به ازای صفر ولت عدد صفر را به عنوان خروجی محاسبه و در ثبات مربوطه قرار می‌دهد.

در Atmega16/32 مطابق شکل 4-6 می‌توان 8 سیگنال آنالوگ ورودی را به دیجیتال تبدیل کرد. در هر لحظه یک یا دو کانال ورودی از طریق مالتی پلکسر انتخاب می‌شوند و پس از اعمال ضریب بهره مناسب، نمونه برداری انجام شده و خروجی به صورت داده‌های دیجیتال 8 بیتی و یا 10 بیتی در ثبات مربوطه قرار می‌گیرد.



شکل 4-6: کانال‌های ورودی ADC (تعبیه شده بر روی درگاه A)

6.5 ثبات‌های مبدل آنالوگ به دیجیتال

برای کار با ADC یک سری ثبات در دسترس است که در ادامه به معرفی آن‌ها می‌پردازیم.

6.5.1 ثبات کنترلی ADMUX

تنظیمات اولیه مبدل آنالوگ به دیجیتال در ثبات کنترلی ADMUX انجام می‌شود. این تنظیمات شامل انتخاب ولتاژ مرجع، 8 یا 10 بیتی بودن مبدل، انتخاب کانال ورودی و تنظیم حالت‌های عملکردی می‌باشد.

7	6	5	4	3	2	1	0	
REFS1	REFS0	ADLAR	MUX4	MUX3	MUX2	MUX1	MUX0	ADMUX
R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	

شکل 5-6: ساختار ثبات کنترلی ADMUX

REFS0,1: از این دو بیت برای انتخاب ولتاژ مرجع ADC استفاده می‌کنیم که دارای چهار حالت زیر می‌باشد:

جدول 6-1: تعیین ولتاژهای مرجع مبدل آنالوگ به دیجیتال

REFS1	REFS0	Vref
0	0	AREF
0	1	AVCC
1	0	-
1	1	2.56

تامین ولتاژ مرجع دقیق در فرایند تبدیل آنالوگ به دیجیتال نقش بسیار مهمی دارد. **دقیق ترین ولتاژ مرجع همان ولتاژ 2.56 داخلی** می باشد. البته می توان از تثبیت کننده های ولتاژ خارجی برای تولید ولتاژ مرجع دلخواه نیز استفاده نمود که در این حالت باید آن را به پایه ی AREF متصل نمود.

ADLAR: از این بیت برای تعیین **نحوه پر شدن ثبات ADC** به صورت از چپ به راست و یا بالعکس استفاده می شود. اگر مقدار این بیت صفر باشد ثبات ADC از سمت چپ پر شده و در غیر این صورت از راست پر می شود.

MUX0-4: مقدار این بیت ها، مانند شکل 6-6 ترکیب ورودی های آنالوگ را برای مبدل تعیین می نماید. همچنین در ترکیب های تفاضلی مقدار ضریب بهره را نیز مشخص می کند. به صورت کلی خروجی از رابطه زیر محاسبه خواهد شد:

$$D_{out} = A * \left(\frac{V_i^+ - V_i^-}{V_{ref}} \right) * 2^n$$

دقت شود که ترکیب تفاضلی فقط در پکیج های TQFP و MLF وجود دارد و برای استفاده از آن باید پایه Positive Differential Input را به ولتاژ ورودی آنالوگ و پایه Negative Differential Input را به زمین وصل کنید.

MUX4_0	Single Ended Input	Positive Differential Input	Negative Differential Input	Gain
00000	ADC0	N/A		
00001	ADC1			
00010	ADC2			
00011	ADC3			
00100	ADC4			
00101	ADC5			
00110	ADC6			
00111	ADC7			
01000	N/A	ADC0	ADC0	10x
01001		ADC1	ADC0	10x
01010		ADC0	ADC0	200x
01011		ADC1	ADC0	200x
01100		ADC2	ADC2	10x
01101		ADC3	ADC2	10x
01110		ADC2	ADC2	200x
01111		ADC3	ADC2	200x
10000		ADC0	ADC1	1x
10001		ADC1	ADC1	1x
10010		ADC2	ADC1	1x
10011		ADC3	ADC1	1x
10100		ADC4	ADC1	1x
10101		ADC5	ADC1	1x
10110		ADC6	ADC1	1x
10111		ADC7	ADC1	1x
11000		ADC0	ADC2	1x
11001		ADC1	ADC2	1x
11010		ADC2	ADC2	1x
11011		ADC3	ADC2	1x
11100		ADC4	ADC2	1x
11101		ADC5	ADC2	1x
11110	1.22V (V_{REF})	N/A		
11111	0V (GND)			

6.5.2 ثبات ADCSRA

این ثبات نحوه فعال شدن مبدل را تنظیم می‌نماید و همچنین وضعیت پایان یافتن عملیات تبدیل را درون خود نگه می‌دارد.

7	6	5	4	3	2	1	0	
ADEN	ADSC	ADATE	ADIF	ADIE	ADPS2	ADPS1	ADPS0	ADCSRA
R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	

شکل 6-7: ساختار ثبات ADCSRA

ADEN: با یک کردن این بیت مبدل ADC فعال می‌شود.

ADSC: با نوشتن یک در این بیت، تبدیل شروع می‌شود.

ADATE: با یک کردن این بیت، مبدل ADC می تواند به صورت خودکار با لبه بالا رونده منبع تحریک کننده که توسط بیت های ADTS از ثبات SFIOR انتخاب می شود شروع به کار کند.

ADIF: این بیت بعد از اتمام تبدیل و به روز شدن مقدار درون ثبات داده ADC، برابر با یک می شود. در حقیقت یک شدن این بیت نشانه‌ی معتبر بودن داده های ثبات ADC برای خوانده شدن است.

ADIE: با یک کردن این بیت، پس از اتمام تبدیل وقفه ای صادر می شود و در زیر روال وقفه، داده ثبات ADC خوانده می شود.

ADPS0-3: از این بیت ها مطابق جدول 2-6 برای تعیین ضریب تقسیم پالس ساعت ریزپردازنده برای تولید پالس ساعت بخش مبدل آنالوگ به دیجیتال استفاده می شود.

جدول 2-6: جدول تنظیمات تقسیم پالس ساعت

ADPS2	ADPS1	ADPS0	Division Factor
0	0	0	2
0	0	1	2
0	1	0	4
0	1	1	8
1	0	0	16
1	0	1	32
1	1	0	64
1	1	1	128

6.5.3 ثبات داده ADC (ADCH, ADCL)

این ثبات شانزده بیتی، حاوی داده‌ی خروجی مبدل است و بنا به مقدار ADLAR، از چپ یا راست پر می گردد. در حالت عملکرد 8 بیتی، داده‌ی دیجیتال در بخش با ارزش رجیستر ADC ذخیره می شود. و در حالت ده بیتی داده‌ی دیجیتال در رجیستر ADC ذخیره می شود.

6.5.4 ثبات SFIOR¹

با استفاده از این ثبات که ساختار آن در شکل 6-8 نشان داده شده است، منبع تحریک مبدل و نیز حالت عملکرد سرعت بالا تنظیم می شود.

7	6	5	4	3	2	1	0	
ADTS2	ADTS1	ADTS0	ADHSM	ACME	PUD	PSR2	PSR10	SFIOR
R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	

شکل 6-8: ساختار ثبات SFIOR

¹Special Function IO Register

ADTS0-2: از طریق بیت‌های ADTS0-2 می‌توان منبع تحریک مبدل برای شروع تبدیل را مانند جدول 3-6 تنظیم نمود.

جدول 3-6: تعیین منابع تحریک ADC

منبع تحریک ADC	ADTS0	ADTS1	ADTS2
مدعملکرد آزاد	0	0	0
مقایسه کننده آنالوگ	1	0	0
وقفه خارجی صفر	0	1	0
وقفه‌ی (Compare Match) تایمر صفر	1	1	0
سرریز تایمر صفر	0	0	1
وقفه‌ی Compare Match B	1	0	1
سرریز تایمر یک	0	1	1
ضبط رخداد تایمر یک	1	1	1

بیت ADHSM: با فعال شدن این بیت، فرایند نمونه‌برداری در مبدل با سرعت بیشتر و البته با مصرف انرژی بیشتر انجام می‌شود.

6.5.5 معرفی وقفه ADC

برای جلوگیری از اتلاف زمان ریزپردازنده، به جای بررسی مکرر بیت ADSC در ثبات ADCSRA بهتر است از وقفه استفاده شود (برای این منظور لازم است بیت ADIE از ثبات ADCSRA برابر با یک باشد). در این صورت به محض کامل شدن تبدیل، پرچم ADIF یک می‌شود و CPU به محل اجرای وقفه پرش کرده که در آن‌جا نتیجه ADC قابل استفاده خواهد بود.

6.6 مراحل برنامه‌نویسی ADC

مراحل برنامه‌نویسی مبدل آنالوگ به دیجیتال در شکل 6-9 نشان داده شده است. بدین منظور لازم است پایه ورودی سیگنال آنالوگ تعریف شود و از منوی CodeWizard سایر پارامترها نیز تنظیم شود که به ترتیب شامل موارد ذیل می‌باشد:

1. فعال کردن ماژول ADC

2. انتخاب 8 یا 10 بیتی بودن تبدیل: در حالت کلی مبدل Atmega16/32 به صورت ده بیتی نمونه برداری را انجام می دهد، ولی با انتخاب هشت بیتی تنها 8 بیت با ارزش تر در نظر گرفته می شوند.

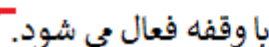
3. حذف نویز: بخش حذف نویز با انتخاب وقفه قابل فعال کردن است و این امکان را فراهم می کند تا ریزپردازنده در حالت SLEEP هم پروسه ی تبدیل به دیجیتال را انجام دهد و بدین وسیله تاثیر نویزهای هسته ریز پردازنده و پایه های ورودی و خروجی را کاهش می دهد. در این حالت نمونه برداری فقط در حالتی که ریزپردازنده حالت بیکار داشته باشد انجام می شود. لذا قبل از انجام این پروسه بایستی پیام Sleep به ریزپردازنده ارسال گردد.

4. تعیین کردن سرعت تبدیل: انتخاب سرعت تبدیل به فرکانس سیگنال آنالوگ ورودی بستگی دارد. اگر فرکانس سیگنال آنالوگ بالا باشد بهتر است از نرخ های بالاتر برای تبدیل استفاده نمود و اگر تغییرات ورودی به کندی انجام می شود می توان از نرخ های پایین تر تبدیل استفاده نمود تا هم مصرف انرژی ریزپردازنده کمتر شود و هم نویز کمتری از طریق ADC به کل مدار وارد شود. کاهش نویز منتقل شده از بخش ADC به سایر بخش های مدار مانند مدارهای حساس و مدارهایی که سیگنال های با فرکانس بالایی روی برد منتقل می کنند اهمیت خود را بیشتر نشان می دهد.

5. انتخاب ولتاژ مرجع: همان گونه که پیش تر بیان شد، در مبدل های ADC برای بهبود دقت اندازه گیری از ولتاژ مرجع دقیق استفاده می شود که می توان در صورت نیاز توسط منبع داخلی و یا با استفاده از تراشه های خارجی مناسب این ولتاژ را تامین نمود.

6. انتخاب منبع تحریک مبدل: در حالت عادی می توان از حالت free running استفاده کرد. همچنین امکان فعال نمودن وقفه در بازه زمانی مشخص هم مانند استفاده از وقفه های تایمر وجود دارد.

7. اگر وقفه فعال شده باشد می توان به طور خودکار تعدادی از کانال های ADC را پردازش نمود.



شکل 6-9: برنامه نویسی، مدل آنالوگ به دیجیتال با CodeWizard

برای خواندن داده‌های مبدل ADC در حالت بدون وقفه از زیر برنامه‌ی `read_adc` مانند برنامه 6-1 می‌توان استفاده کرد. همچنین اگر وقفه فعال شده باشد، با استفاده از روتین وقفه‌ی برنامه 6-2، مقدار هر یک از ورودی‌ها خوانده شده و در یک متغیر ذخیره می‌گردد. در برنامه 6-1 و برنامه 6-2 مبدل به صورت ده بیتی فعال بوده و بنابراین کل ثبات ADCW خوانده می‌شود. در صورتی که در حالت هشت بیتی کافی است فقط ADCH خوانده شود.

```

    unsigned int read_adc(unsigned char adc_input)
    {
برنامه 1-6 ADMUX=adc_input | ADC_VREF_TYPE;

        //Delay needed for the stabilization of the ADC input voltage
        delay_us(10);

        //Start the AD conversion
        ADCSRA|=(1<<ADSC);

        //Wait for the AD conversion to complete
        while ((ADCSRA & (1<<ADIF))==0);

        ADCSRA|=(1<<ADIF);

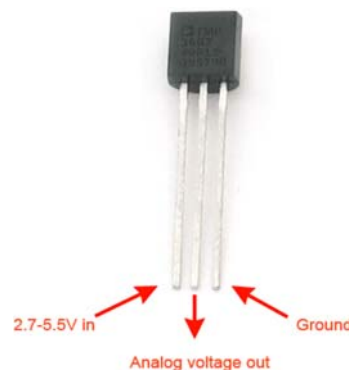
        return ADCW;
    }

```

بیرونامہ 2-6

6.7 اندازه‌گیری دما

بین 55- تا 150 درجه‌ی سانتیگراد را اندازه می‌گیرد و به ازای هر ± 1 سانتی‌گراد، ± 10 mV ولتاژ خروجی را تغییر



شکل 6-10: حسگر اندازه گیری دما LM35

بتوانید نوشته‌هایش را ببینید، پایه سمت چپ تغذیه حسگر (5 ولت)، پایه وسط ولتاژ خروجی (که به ریزپردازنده

متصل می‌شود) و پایه سمت راست پایه زمین خواهد بود. خروجی آنالوگ این حسگر را می‌توان توسط مبدل‌های

آنالوگ به دیجیتال موجود در تراشه Atmega16/32 به دیجیتال تبدیل کرده و به عنوان مثال آن را روی LCD نمایش

داد.

مثال: با استفاده از حسگر LM35، دما را در بازه‌ی 0 تا 50 درجه سانتیگراد اندازه‌گیری و بر روی LCD نمایش دهید.

برای اندازه‌گیری دما در بازه‌ی 0 تا 50 درجه روابط ذیل برقرار است:

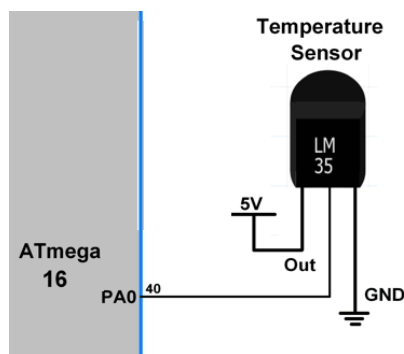
$$D_{OUT} = \frac{V_{LM35}}{V_{REF}} \times 2^{10}$$

$$V_{LM35} = 10mv \times T$$

اگر ولتاژ مرجع برابر با 5 ولت در نظر گرفته شود و مبدل آنالوگ به دیجیتال در حالت 10 بیتی کار کند، دما برابر خواهد بود با:

$$T = \frac{D_{OUT} \times 500}{2^{10}} \cong \frac{D_{OUT}}{2}$$

در ادامه مانند شکل 6-11 خروجی LM35 را به پایه ADC0 متصل می‌کنیم. LCD نیز به درگاه B وصل است.



شکل 6-11 نحوه اتصال LM35 به ریزپردازنده

سپس در قسمت CodeWizard تنظیمات مربوط به LCD و ADC انجام و قطعه کد زیر به برنامه اضافه می‌گردد.

```
#include <mega16.h>

#include <delay.h>
#include <stdio.h>

// Alphanumeric LCD functions
#include <alcd.h>

برنامه 6-3

// Declare your global variables here

// Voltage Reference: AVCC pin
#define ADC_VREF_TYPE ((0<<REFS1) | (1<<REFS0) | (0<<ADLAR))
```

```

// Read the AD conversion result
unsigned int read_adc(unsigned char adc_input)
{
    ADMUX=adc_input | ADC_VREF_TYPE;
    // Delay needed for the stabilization of the ADC input voltage
    delay_us(10);
    // Start the AD conversion
    ADCSRA|=(1<<ADSC);
    // Wait for the AD conversion to complete
    while ((ADCSRA & (1<<ADIF))==0);
    ADCSRA|=(1<<ADIF);
    return ADCW;
}

void main(void)
{
    // Declare your local variables here
    char str[20];
    // Input/Output Ports initialization
    // Port A initialization
    // Function: Bit7=In Bit6=In Bit5=In Bit4=In Bit3=In Bit2=In Bit1=In
    Bit0=In
    DDRA=(0<<DDA7) | (0<<DDA6) | (0<<DDA5) | (0<<DDA4) | (0<<DDA3) |
    (0<<DDA2) | (0<<DDA1) | (0<<DDA0);
    // State: Bit7=T Bit6=T Bit5=T Bit4=T Bit3=T Bit2=T Bit1=T Bit0=T
    PORTA=(0<<PORTA7) | (0<<PORTA6) | (0<<PORTA5) | (0<<PORTA4) |
    (0<<PORTA3) | (0<<PORTA2) | (0<<PORTA1) | (0<<PORTA0);

    // Port B initialization
    // Function: Bit7=In Bit6=In Bit5=In Bit4=In Bit3=In Bit2=In Bit1=In
    Bit0=In
    DDRB=(0<<DDB7) | (0<<DDB6) | (0<<DDB5) | (0<<DDB4) | (0<<DDB3) |
    (0<<DDB2) | (0<<DDB1) | (0<<DDB0);
    // State: Bit7=T Bit6=T Bit5=T Bit4=T Bit3=T Bit2=T Bit1=T Bit0=T
    PORTB=(0<<PORTB7) | (0<<PORTB6) | (0<<PORTB5) | (0<<PORTB4) |
    (0<<PORTB3) | (0<<PORTB2) | (0<<PORTB1) | (0<<PORTB0);

    // Port C initialization
    // Function: Bit7=In Bit6=In Bit5=In Bit4=In Bit3=In Bit2=In Bit1=In
    Bit0=In
    DDRC=(0<<DDC7) | (0<<DDC6) | (0<<DDC5) | (0<<DDC4) | (0<<DDC3) |
    (0<<DDC2) | (0<<DDC1) | (0<<DDC0);
    // State: Bit7=T Bit6=T Bit5=T Bit4=T Bit3=T Bit2=T Bit1=T Bit0=T
    PORTC=(0<<PORTC7) | (0<<PORTC6) | (0<<PORTC5) | (0<<PORTC4) |
    (0<<PORTC3) | (0<<PORTC2) | (0<<PORTC1) | (0<<PORTC0);

    // Port D initialization
    // Function: Bit7=In Bit6=In Bit5=In Bit4=In Bit3=In Bit2=In Bit1=In
    Bit0=In
    DDRD=(0<<DDD7) | (0<<DDD6) | (0<<DDD5) | (0<<DDD4) | (0<<DDD3) |
    (0<<DDD2) | (0<<DDD1) | (0<<DDD0);
    // State: Bit7=T Bit6=T Bit5=T Bit4=T Bit3=T Bit2=T Bit1=T Bit0=T

```

```

PORTD=(0<<PORTD7) | (0<<PORTD6) | (0<<PORTD5) | (0<<PORTD4) |
(0<<PORTD3) | (0<<PORTD2) | (0<<PORTD1) | (0<<PORTD0);

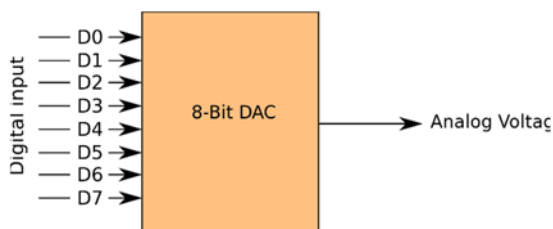
// ADC initialization
// ADC Clock frequency: 1000.000 kHz
// ADC Voltage Reference: AVCC pin
// ADC Auto Trigger Source: Free Running
ADMUX=ADC_VREF_TYPE;
ADCSRA=(1<<ADEN) | (0<<ADSC) | (1<<ADATE) | (0<<ADIF) | (0<<ADIE) |
(0<<ADPS2) | (1<<ADPS1) | (1<<ADPS0);
SFIOR=(0<<ADTS2) | (0<<ADTS1) | (0<<ADTS0);

// Alphanumeric LCD initialization
// Connections are specified in the
// Project|Configure|C Compiler|Libraries|Alphanumeric LCD menu:
// RS - PORTB Bit 0
// RD - PORTB Bit 1
// EN - PORTB Bit 2
// D4 - PORTB Bit 4
// D5 - PORTB Bit 5
// D6 - PORTB Bit 6
// D7 - PORTB Bit 7
// Characters/line: 16
lcd_init(16);
while (1)
{
    // Place your code here
    read_adc(0);
    sprintf(str,"%d.%d", (ADCH*500)/1023, ((
ADCH*500)/1023)%10);
    lcd_puts(str);
    delay_ms(1000);
}
}

```

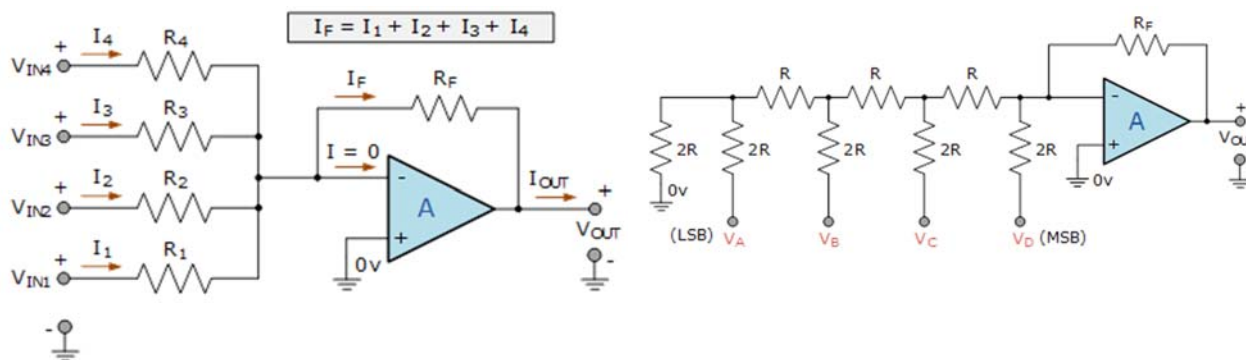
6.8 آشنایی با تبدیل سیگنال دیجیتال به آنالوگ

در تبدیل کننده‌های دیجیتال به آنالوگ مانند شکل 6-12، به ازای داده‌های دیجیتال ورودی، خروجی معادل آنالوگ به صورت ولتاژ یا جریان تولید می‌شود.



شکل 6-12: بلوک دیاگرام مبدل دیجیتال به آنالوگ

دقت یا وضوح خروجی بر حسب تعداد بیت‌های ورودی تعیین می‌شود به این صورت که اگر تعداد ورودی‌های DAC به تعداد n باشد، تعداد سطوح خروجی 2^n خواهد بود. پروسه‌ی تبدیل سیگنال دیجیتال به آنالوگ مانند شکل 13-6 به دو روش نردبانی¹ و باینری وزن دار قابل انجام است.



ب

الف

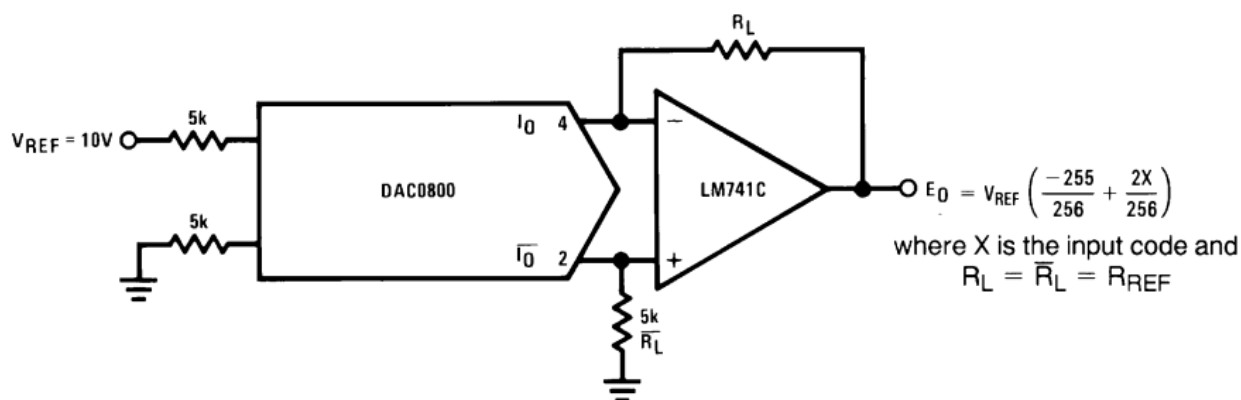
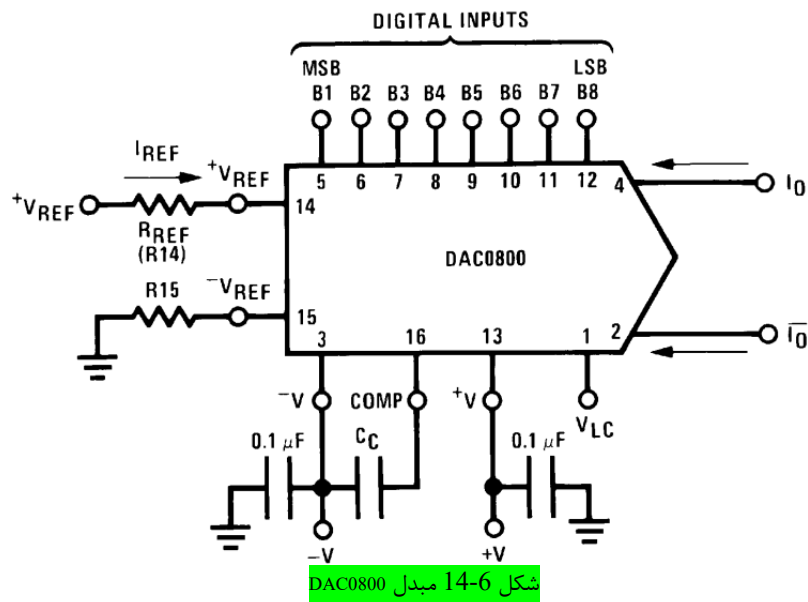
شکل 13-6: پروسه‌ی تبدیل سیگنال دیجیتال به آنالوگ، الف: نردبانی، ب: باینری وزن دار

در مورد آموزشی آزمایشگاه از ماژول DAC0800 به عنوان یک تبدیل‌کننده دیجیتال به آنالوگ هشت بیتی به روش باینری وزن دار استفاده شده است که دارای 256 سطح در خروجی می‌باشد. در شکل 14-6 نمایی از آن نشان داده شده است. ورودی‌های دیجیتال از LSB تا MSB به ترتیب به پایه‌های B8 تا B1 متصل می‌گردد. ولتاژ مرجع برای تبدیل به آنالوگ از تغذیه تراشه و یا ولتاژی که به پایه‌های $V_{ref}(+)$ و $V_{ref}(-)$ به ترتیب در پایه‌های 14 و 15 اعمال می‌شود، تامین می‌گردد. همچنین برای تقویت خروجی می‌توان مانند

شکل 15-6: تقویت کننده در خروجی مبدل دیجیتال به آنالوگ

از یک تقویت کننده عملیاتی استفاده نمود.

¹ ladder



6.9 نمونه برنامه مبدل آنالوگ به دیجیتال

به عنوان نمونه با استفاده از برنامه 4-6 و با به کارگیری مبدل دیجیتال به آنالوگ می توان یک موج دنداناره ای مانند شکل 16-6 طراحی نمود.

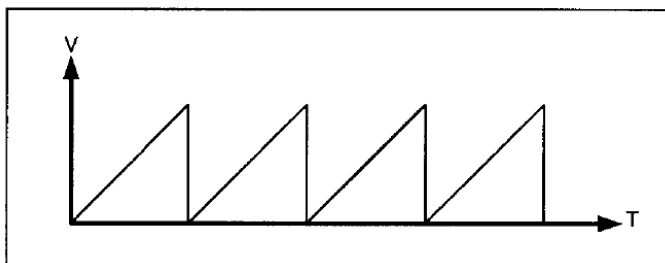
```
#include <mega16.h>
unsigned char i;           //define a counter
int main (void)
{
    DDRB = 0xFF;
    while (1)
    {
        PORTB = i;
        i++;
    }
}
```

برنامه 4-6


```

i++;
}
return 0;
}

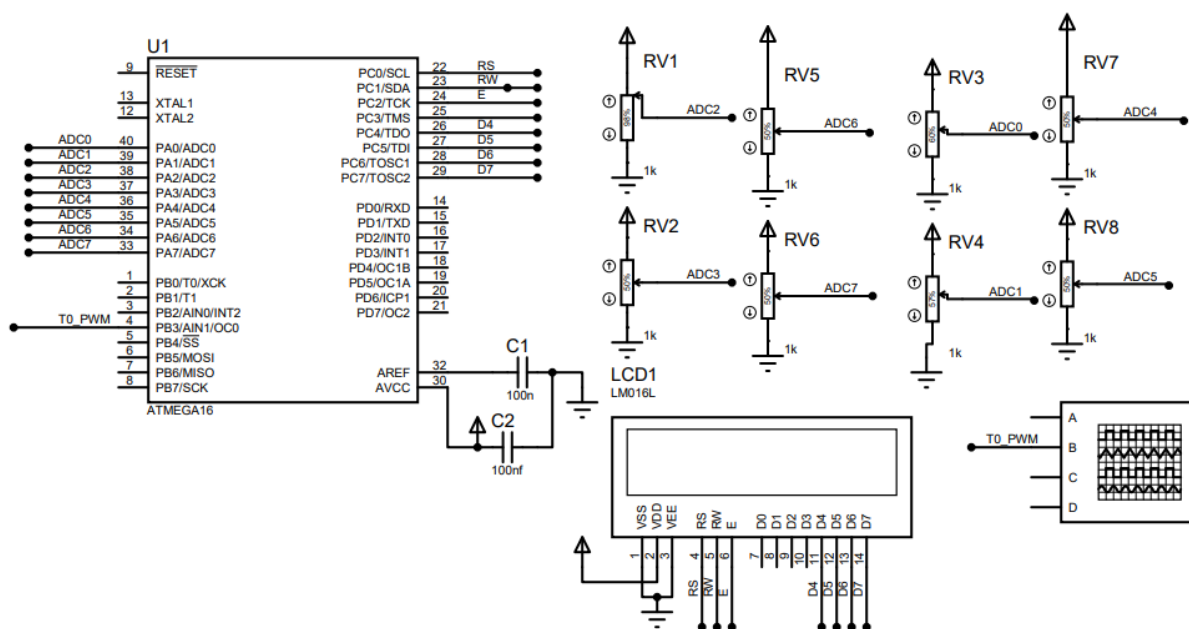
```



شکل 6-6: Step Ramp Output

6.10 برنامه‌های اجرایی مبدل‌های آنالوگ به دیجیتال

سخت‌افزار زیر را در نظر بگیرید:



1- زیربرنامه‌ای بنویسید که ولتاژ هر یک از ورودی‌های آنالوگ را بخواند و بر حسب میلی‌ولت روی LCD نشان دهد. (راهنمایی: تنظیمات CodeWizard را برای ADC بدون وقفه فعال نمایید. در کدهای ایجاد شده برای خواندن مقدار دیجیتال هر یک از کانال‌ها، از تابع read_adc استفاده می‌شود. پس از اجرای صحیح این بند، پیکربندی بخش ADC را در قالب یک زیر برنامه و تابع read_adc را نیز به فایل جانبی منتقل نمایید این فایل در بخش نهایی استفاده خواهد شد.)

2- در یک پروژه جدید، زیر برنامه ای بنویسید که از طریق وقفه مقدار هر یک از ورودی‌های آنالوگ را بخواند و در صورتی که تغییرات بیش از 5 درصد باشد، آن را روی LCD نشان دهد. (آخرین مقدار نشان داده شده روی LCD را با مقدار جدید هر ورودی آنالوگ مقایسه نمایید و چنانچه بیش از 5٪ تغییر داشت، جهت نمایش بر روی LCD اقدام نمایید. بدین وسیله بار پردازشی ریزپردازنده کمتر شده و نوشته های روی LCD پرش نخواهد داشت. پس از اجرای صحیح این بند، پیکربندی بخش ADC را در قالب یک زیر برنامه و روال سرویس دهی وقفه و تعاریف اولیه را نیز به فایل جانبی منتقل نمایید این فایل در بخش نهایی استفاده خواهد شد.)

3- زیر برنامه ای بنویسید که با استفاده از تایمر صفر، یک پالس PWM تولید نماید به صورتی که چرخه ی کار این پالس بر اساس سیگنال آنالوگ متصل به ADC0 تنظیم گردد. (راهنمایی: در این بخش مانند بند قبلی بایستی وقفه ی ADC فعال باشد.)

4- بندهای فوق را در قالب یک پروژه در بیاورید. (راهنمایی: از فایل های جانبی تهیه شده در بندهای 1 و 2 استفاده نمایید. می توان ابتدا ADC را بدون وقفه فعال کرد و پس از نمایش ورودی های آنالوگ، مجدداً ADC را پیکربندی نمود و وقفه ی ADC را فعال کرد. سپس بند 2 و 3 را به طور همزمان اجرا نموده، به گونه ای که در حین اجرای برنامه تغییرات هر یک از ورودی ها نیز لحاظ گردد.)