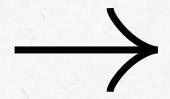
向日而生追光赋能农作物光热管家

Growing towards the sun and empowered by light - Crop Light and Heat Manager



CONTENT



研究背景

整体设计



成果展示

整体设计

成果展示

一、社会背景

由于乡村城市化的发展,导致土地耕地被城市用地占用,国家出台了全国耕地不少于18亿亩的红线,为满足这一要求,2023年出台了退林还耕政策。

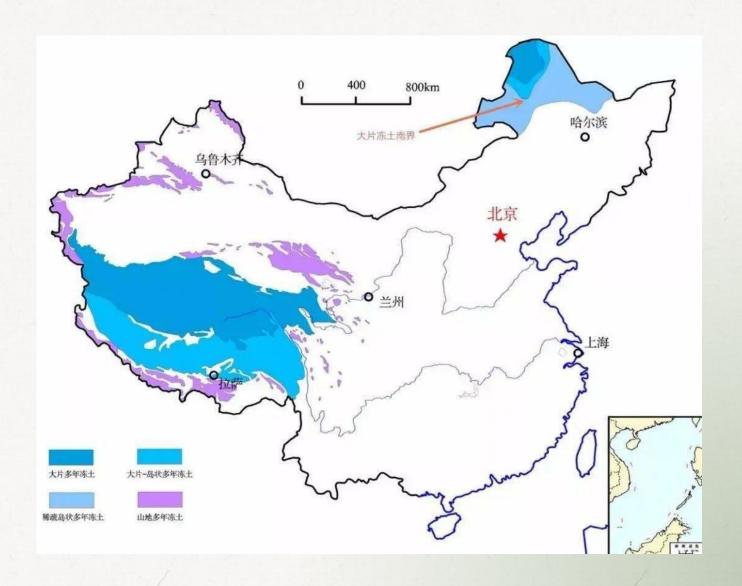


二、地理背景

我国多年冻土一般分布于大小兴安岭、西部高山及青藏高原等地,现代多年冻土约占全国领土面积的22.3%。

整体设计

成果展示

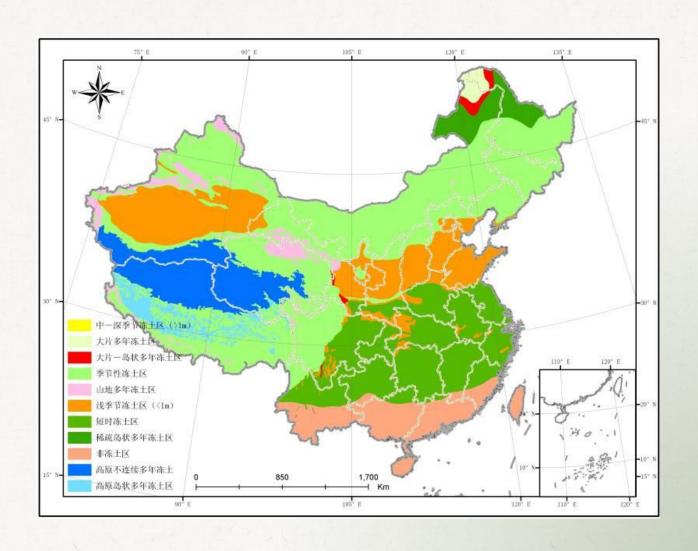


整体设计

成果展示

二、地理背景

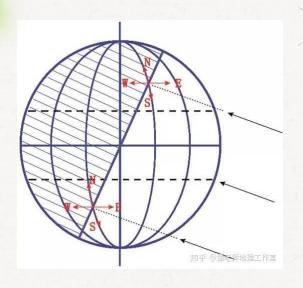
除了存在多年冻土, 在北方或者高原地区存在季节性冻土区, 冬季一些应季果蔬往往应为土地温度不够而无法种植。



整体设计

成果展示

二、地理背景









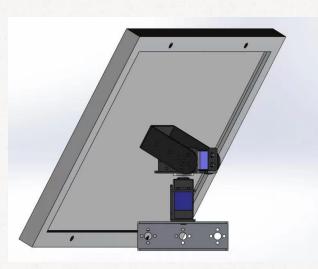


整体设计

成果展示

一、结构设计

SolidWorks

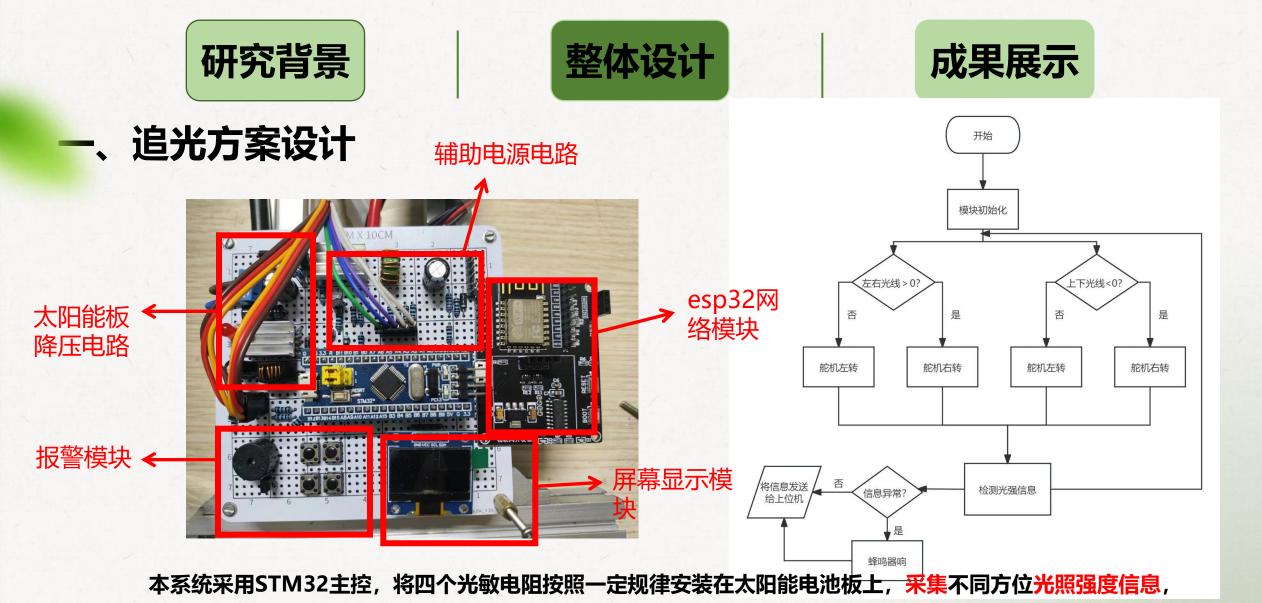




实物展示图







单片机将不同光强所对应的电压值转化为数字信号,通过比较不同电压值来确定各个方向光照强度的强弱,产生的差

值通过调节PID和PWM发出相应指令来控制舵机转动,实现太阳追踪。

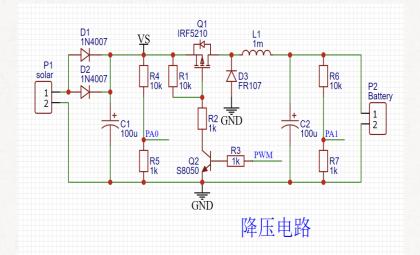
整体设计

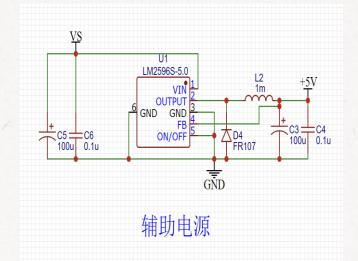
成果展示

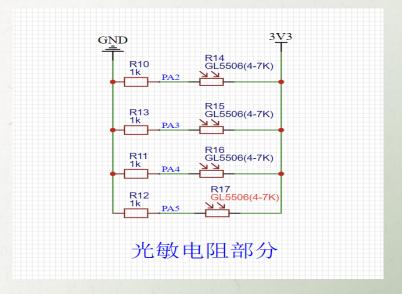
一、追光方案设计

太阳能板将光能转化为电能,其产生的电能一小部分用于给系统供电,剩下的电能可以输出以为其他用电器供电。系统通过MPPT算法可以将转化完的电能最大程度地利用起来,减少电能的损耗。

在没有阳光的情况下,该系统可以外接12V电源依靠LM2596 降压电路对整个系统供电。 追光部分由太阳能板,光敏电阻,舵机以及主控板共同完成。通过程序采集光敏电阻引脚处的ADC值,将其输入到函数中并通过PID算法调节舵机旋转角度来使太阳能板垂直与光源,因此完成本产品的追光部分。



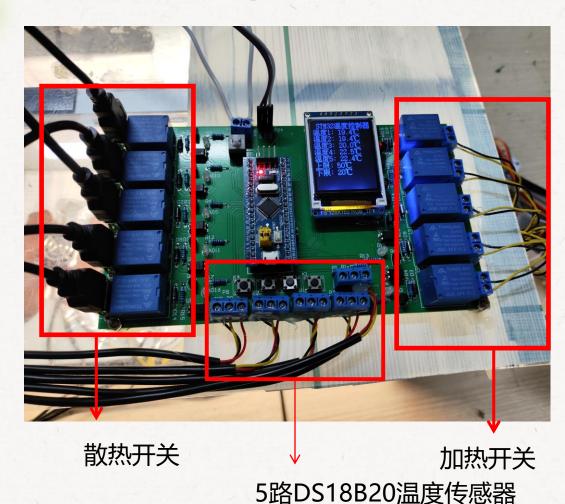




整体设计

成果展示

二、土壤加温设计



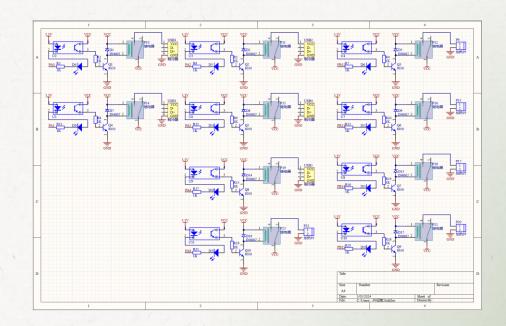
通过DS18B20温度传感器检测土壤温度,当温度低于阈值时加热模块启动,当温度高于阈值时散热模块启动。

二、土壤加温设计

DS18B20温度传感器能够精准的测量 土壤温度,由于是单总线通信,一根 线可以挂载5个传感器,能够大大减少 单片机IO口资源。

| P1 | OND | P2 | OND | P3 | OND | P4 | OND | OND | P4 | OND | OND | P4 | OND | OND | P4 | OND | P4 | OND | P4 | OND | OND | P4 | OND | P4 | OND | OND

由于加热模块和降温模块需要大电流, 所以本团队采用继电器控制,能够保护电路的同时实现实时的控制。



整体设计

成果展示

三、联网设计

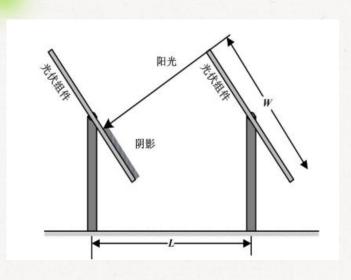
为了提高用户的体验, 以及安全的保障,本小组通 过esp32物联网模块设计了 一个上位机,能够实时显示 光伏板电压,光照强度,实 时功率,当地经纬度以及电 池的电量等信息。

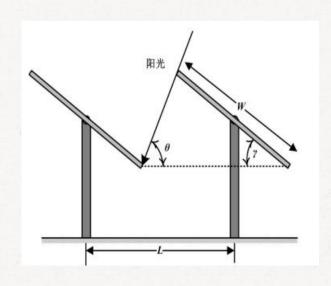


整体设计

成果展示

三、算法设计





逆向追踪躲避法

在早晨和傍晚时,由于太阳光线与地面夹角较小,当光伏阵列的间距比较小时,会在相邻组件上留下阴影,会降低发电效率,并且可能导致光伏模块产生热斑效应而缩短寿命。

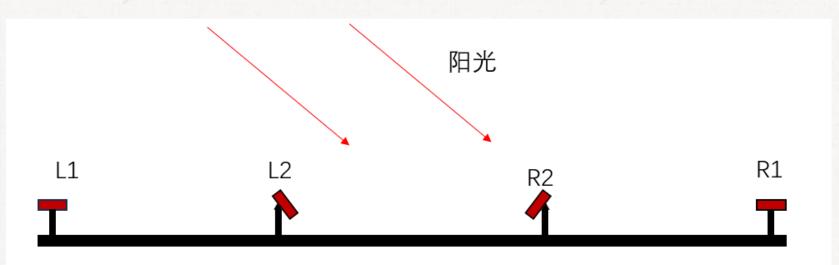
L为光伏板间行间距,W为太阳能板宽度, γ 为光伏板与地面夹角,则启动逆向跟踪算法的条件为 L×sin θ <W。需要调节光伏板角度,避免遮挡临排光伏组件。已知 θ 、L、W,求夹角 γ :

 $\gamma = \arcsin(\frac{L}{w} \times \sin \theta) - \theta$ 此方案可避免热斑效应,提高光伏电池板使用寿命和发电效率。

整体设计

成果展示

三、算法设计



差比和算法

利用公式:
$$E = \frac{(A(L1 - R1) + B(L2 - R2))}{(A(L1 + R1) + C|L2 - R2|)}$$
(3) 计图印系 #A P.C. 经增生银本 第

通过调和系数A,B,C,能够使得变差量 E面对光线变化强的情况下能够稳定运 行,系统的鲁棒性更好。

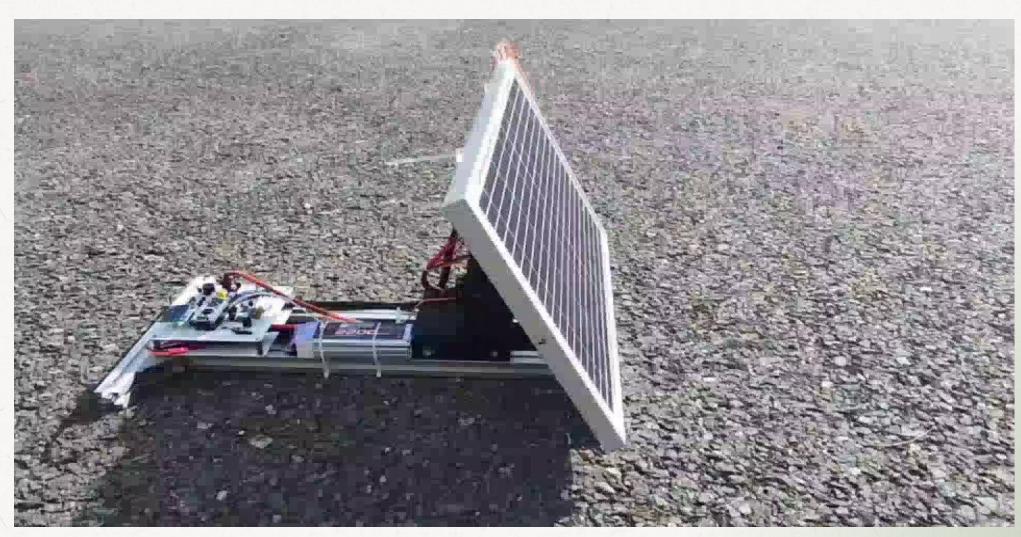
三、算法设计

- 4 经纬度太阳高度角定位算法是基于已知经纬度,通过网络受时和单片机内置RTC时钟推算出太阳高度角,由于该算是是经过推算太阳高度角,所以此算法能够获得模糊太阳高度角,需要与差比和算法相结合,能够更加稳定的追踪阳光。
- PID算法, PID是现在较为成熟的工业控制算法, 我们将差比和算法和经纬度预测算法的到的值, 经过融合得到实际误差, 经过PID公式的运算, 将角度以PWM的形势传送给舵机, 实现精确的追踪阳光。

整体设计

成果展示

一、视频展示



整体设计

成果展示

二、支撑材料





《电子产品世界》稿件录用通知

尊敬的作者



您好!

態所撰写的文章《<u>太阳能双轴追踪系统</u>》。 拟发表在本刊 2024 年第 2 期。 版面费由本刊编辑出版单位科学技术文献出版社有限公司 收取。

特此证明。

感谢您的支持,欢迎继续投稿!



谢谢观看! THANK You