

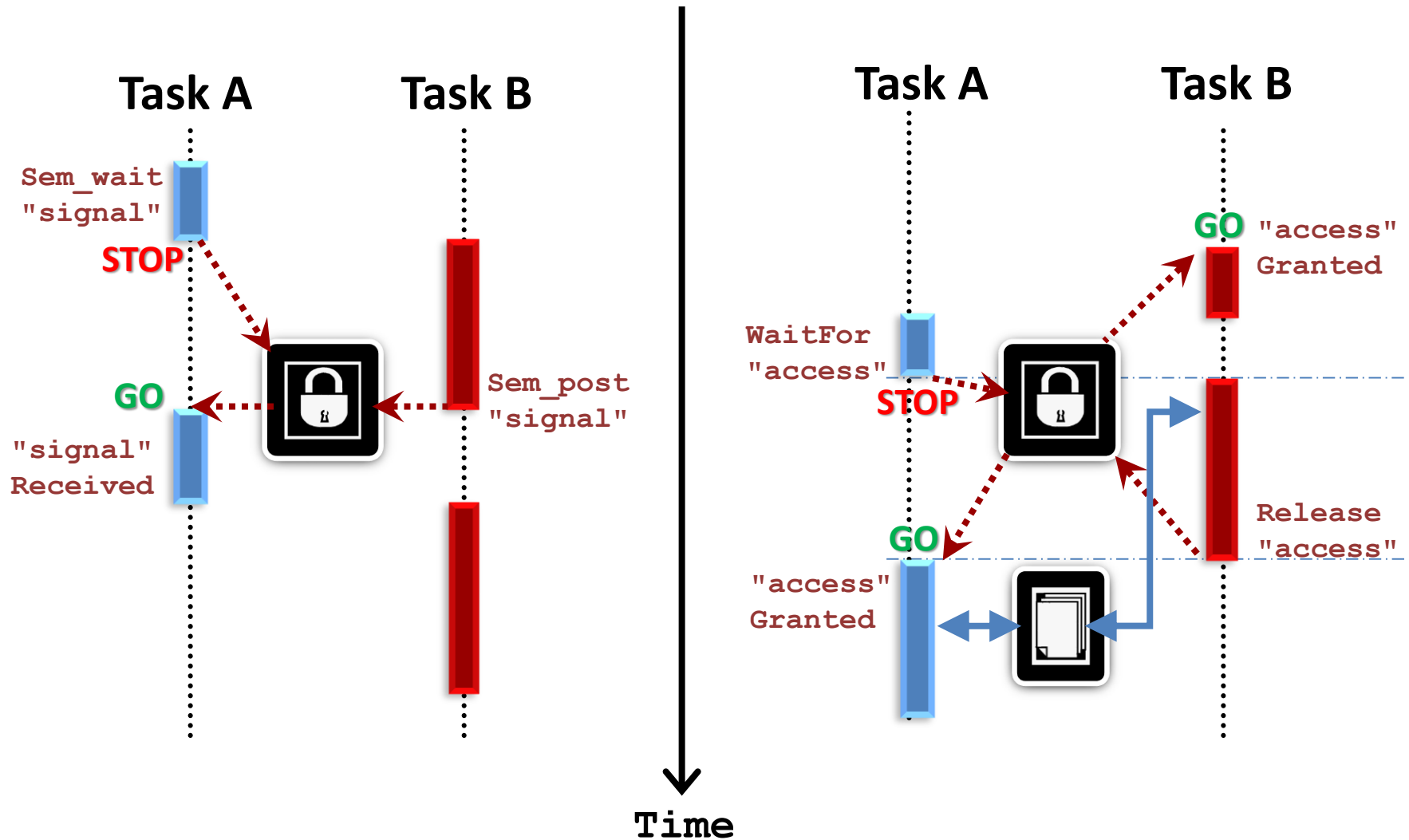
# Développement d'applications natives

Synchronisation

# Problème ?

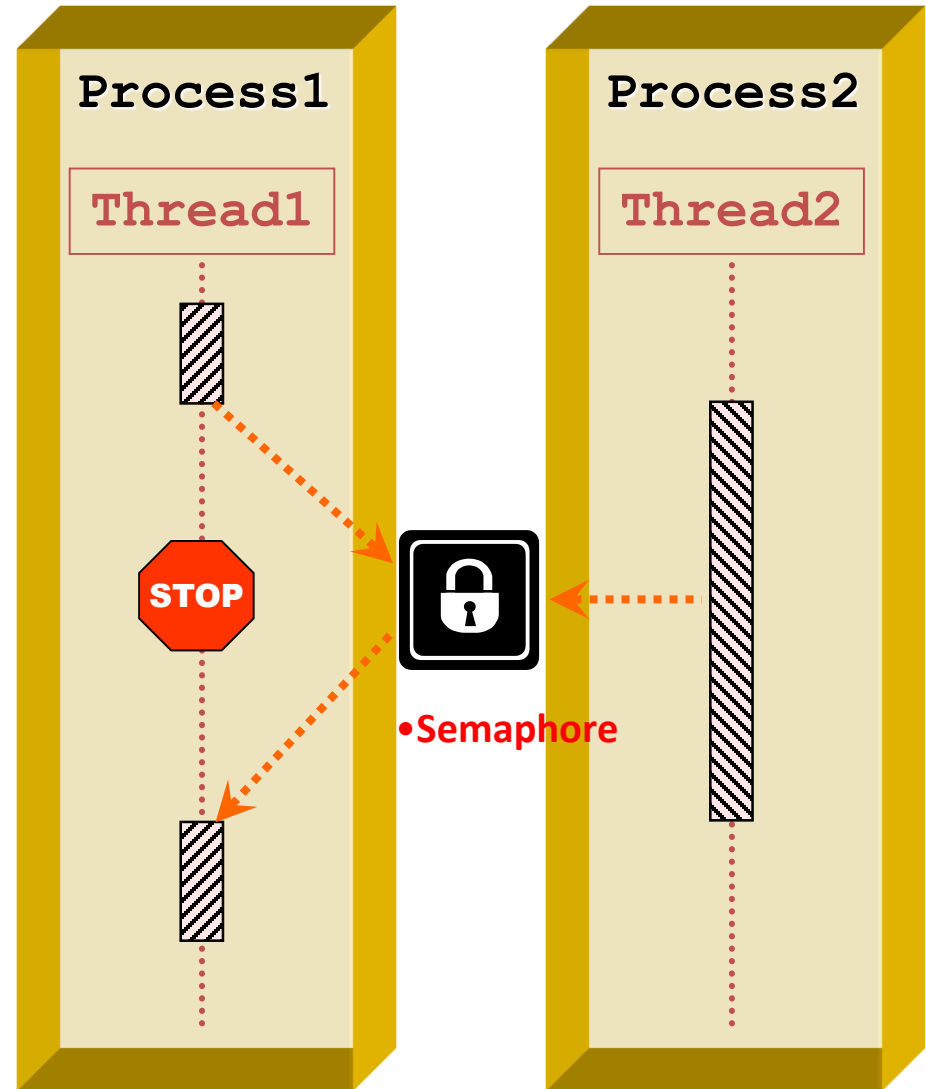
- Quoi : échange d'information et garantie de l'intégrité des données
  - Accès simultanés (concurrency)
  - Lecteur/Ecrivain asynchrones
- Comment: utiliser les mécanismes de synchronisation
  - Signalisation
  - Protection

# Signalisation vs. Protection



# Inter process

- Contexte :
  - Différents espaces d'adressage
- Mécanismes :
  - Semaphore
  - wait



# Generalités

- Attente d'un événement système:
  - Un **semaphore** est relâché (incrémenté)
  - Un **thread** se termine
  - Un **process** se termine
- Utilisation du type **sem\_t**
- Inclusion des en-têtes: **fcntl.h** (pour les constantes `O_*`), **sys/stat.h** (pour les constantes "modes"), **semaphore.h**.
- Lors de l'édition de liens: **-lrt** et/ou **-lpthread**.
- Pour obtenir un sémaphore sur le même objet noyau dans différents processus:
  - Nommer les objets noyau par un nom commençant par "/"

# Création... – API

```
sem_t *sem_open(const chr *name, int oflag);  
sem_t *sem_open(const chr *name,  
                int oflag,  
                mode_t mode,  
                unsigned int value);
```

- name: chaîne de caractère représentant le nom du sémaphore
  - oflag: O\_CREAT (pour la création) et O\_EXCL (pour l'exécution)
  - mode: droit du fichier (Obligatoire si O\_CREAT)
  - value: valeur initiale du sémaphore ( $\geq 0$ , obligatoire si O\_CREAT).
- >valeur de retour: adresse du sémaphore en cas de succès. Null en cas d'échec, Erro sera à SEM\_FAILED.

```
MySem= sem_open("/sync1", O_CREAT , 0644, 0); // creation  
MySem= sem_open("/sync1", 0 , 0644, 0);      // ouverture
```

# Destruction... – API

Libération du sémaphore:

```
int sem_close(sem_t *sem) ;
```

– sem: sémaphore que l'on souhaite libérer.

->valeur de retour: 0 succès. -1 en cas d'échec, Errno sera à EINVAL.

- Tous les process doivent fermer le sémaphore avant de pouvoir le libérer.

Suppression du nom du sémaphore:

```
int sem_close(sem_t *sem) ;
```

– sem: sémaphore que l'on souhaite libérer.

->valeur de retour: 0 succès. -1 en cas d'échec, Errno sera à: ENONENT

# Synchronisation... – API

Attente du sémaphore:

```
int sem_wait (sem_t *sem) ;
```

– sem: sémaphore que l'on souhaite attendre.

->valeur de retour: 0 succès. -1 en cas d'échec, Errno sera à EAGAIN.

- La valeur du sémaphore sera décrémentée. Si elle devient égale à 0, l'appel bloquant jusqu'à incrémentation par un autre process.

Relâchement du sémaphore:

```
int sem_post(sem_t *sem) ;
```

– sem: sémaphore que l'on souhaite relâcher.

->valeur de retour: 0 succès. -1 en cas d'échec, Errno sera à: EINVAL

- La valeur du sémaphore sera incrémentée. Si elle devient supérieur à 0, un process de la file d'attente (sem\_wait) sera réveillé et procédera au verrouillage du sémaphore.



# Synchronisation... – API

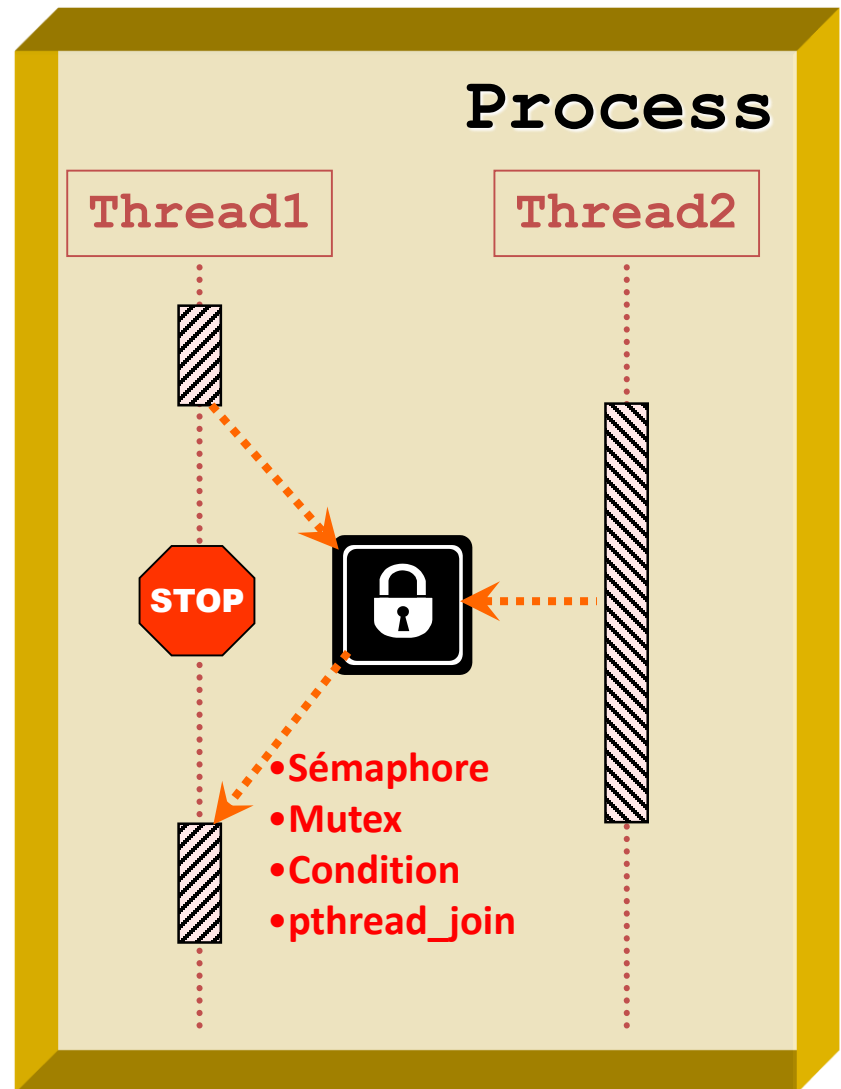
```
wait() ;
```

Bloque le processus appelant jusqu'à ce qu'un de ses processus fils se termine.

```
pid_t pid;  
pid = fork() ;  
switch(pid) {  
    case -1: // gestion de l'erreur  
        ...  
    case 0: //code fils  
        ...  
    default: //code père  
        wait(NULL) ;  
        ...  
}
```

# Intra process

- Contexte :
  - Même espace d'adressage
- Mécanismes :
  - Sémaphore
  - Mutex
  - Condition
  - pthread\_join



# Sémaphore

- 2 types de sémaphores: POSIX et systeme V

- **POSIX :**

- Même type que pour l'Inter process: `sem_t`.

- **Système V:**

- Type: `struct semaphore;`
    - Initialisation:

- ```
void sema_init(struct semaphore *sem, int val);
```

- Val: valeur initiale assignée au sémaphore

- Attente:

- ```
void down(struct semaphore *sem);
```

- Relachement:

- ```
void up(struct semaphore *sem);
```

# Mutex

- Objet d'exclusion mutuelle (MUTual Exclusion device)
  - 2 état: déverrouillé ou verrouillé.
  - Ne peut être pris que par un seul thread à la fois.
  - Un thread qui tente de verrouiller un mutex déjà verrouillé sera suspendu jusqu'à ce que le mutex soit déverrouillé.
- API :
  - type: `pthread_mutex_t`
  - Création: `int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *mutex, const pthread_mutexattr_t *mutexattr);`  
(`mutexattr = NULL`)
  - Verrouillage: `int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);`
  - Déverrouillage: `int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);`
  - Destruction: `int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);`

# Condition

- Une condition permet de signaler qu'un thread a terminé une activité, et ainsi réveiller un thread en attente.
  - Elle doit toujours être associée à un mutex
- API :
  - type: `pthread_cond_t`
  - Création: `int pthread_cond_init(pthread_cond_t *cond, pthread_condattr_t *cond_attr);`
  - Levée de la condition: `int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cond);`
  - Attente de la condition: `int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *cond, pthread_mutex_t *mutex);`
  - Destruction: `int pthread_cond_destroy(pthread_cond_t *cond);`

# pthread\_join

```
int pthread_join(pthread_t thread, void **value_ptr);
```

thread: thread attendu.

value\_ptr: valeur retournée par *pthread\_exit*.

-> retourne 0 si le thread se termine correctement, sinon le code d'erreur correspondant.