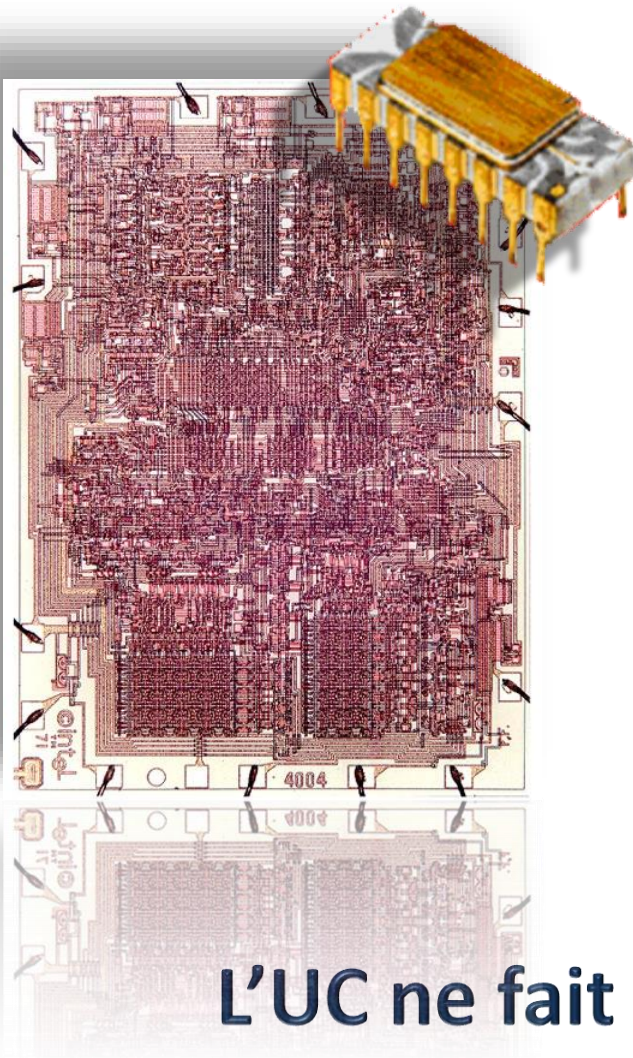


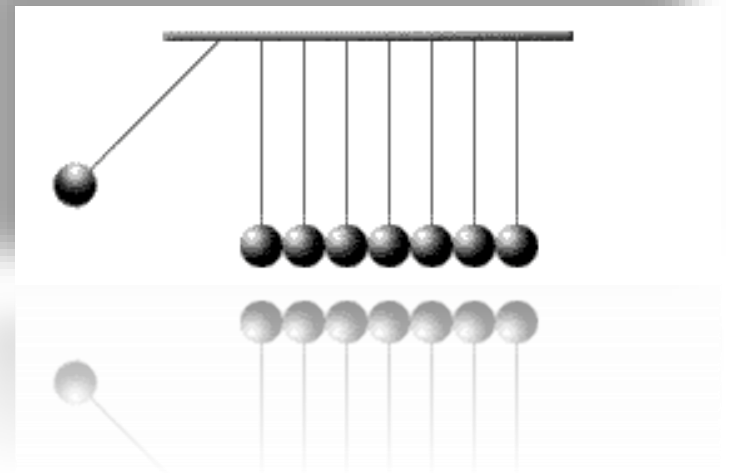
Multitâches

Fork, pthreads, etc..

Rappel...



=



L'UC ne fait qu'une chose à la fois !

Nos machines en font plus !



• 60 tâches



• 140 tâches

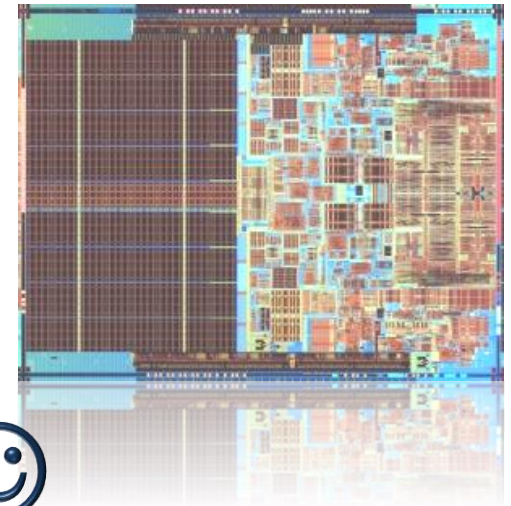


– +400 tâches

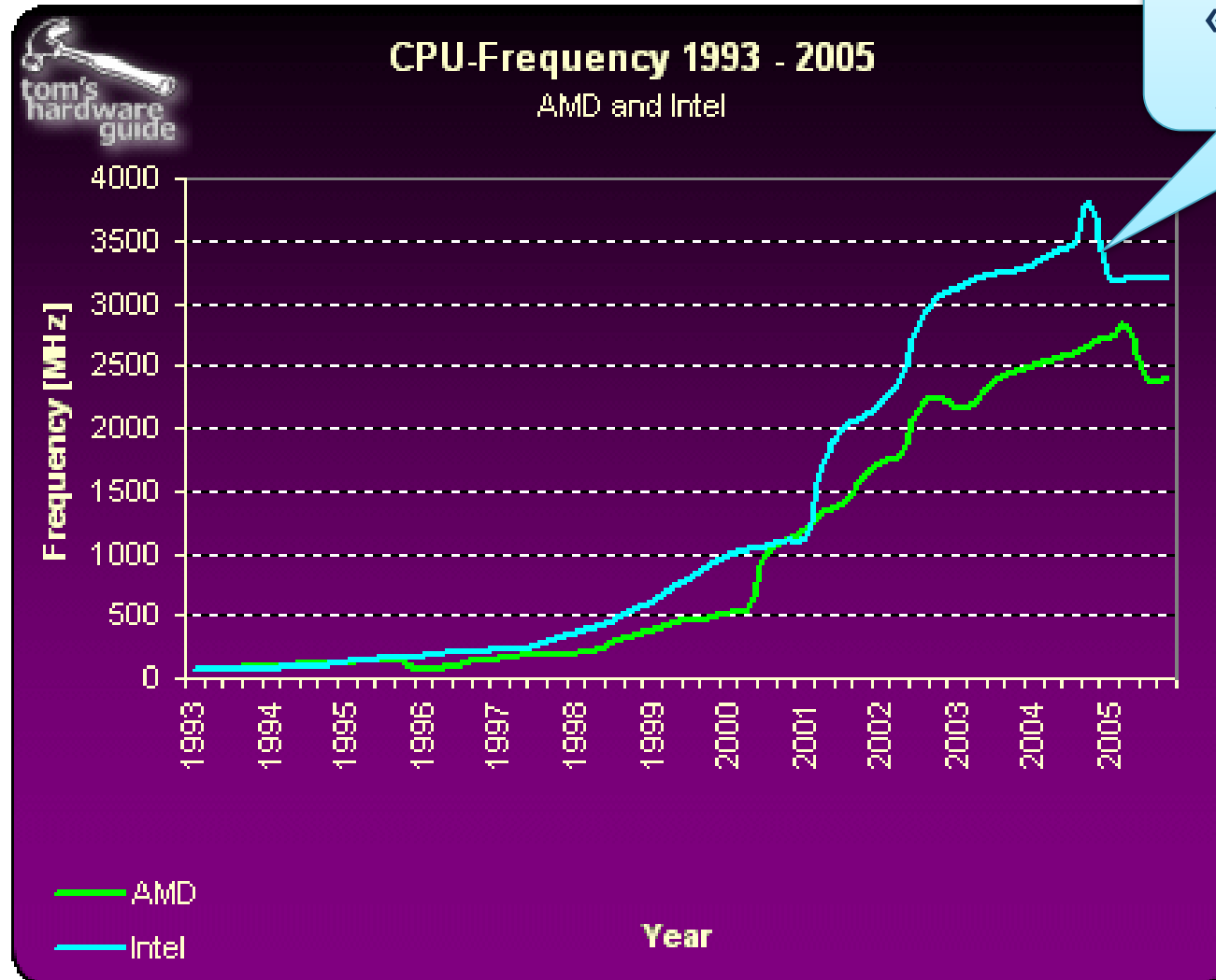
Deux approches

- Multi-Tâches
 - Création de CPU virtuelles
 - Economique en matériel
 - Nécessite une couche de logiciel
- Multi-Cœur
 - L'UC fait « plusieurs choses »
 - Justifié par la loi de MOORE
 - Le logiciel doit s'adapter...

Multi-tâches + Multi-Cœur = ☺



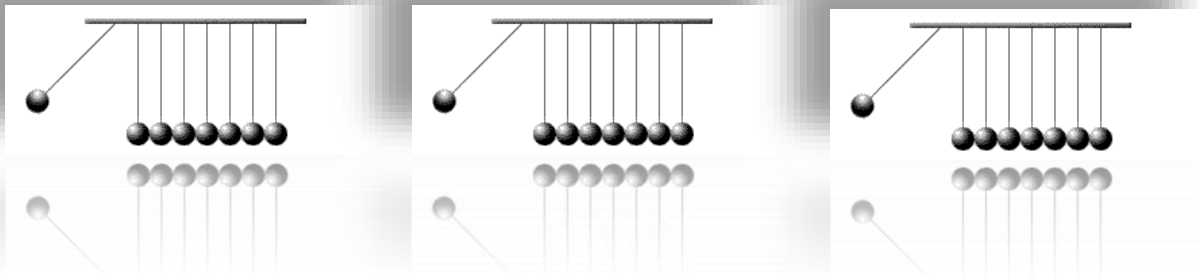
Fréquences CPU



Oops!
« *Free lunch*
is over » ☹

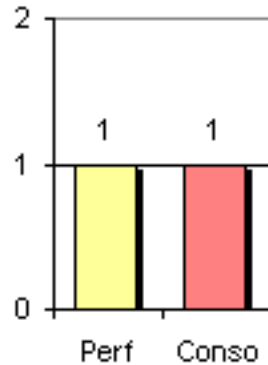
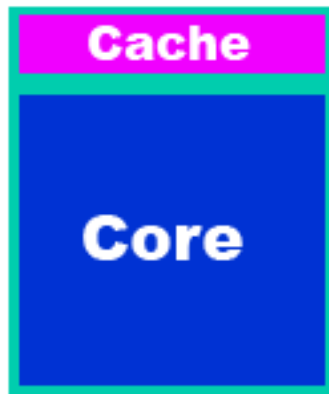
Evolution des CPU

- Pour pallier au problème de consommation, on introduit l'exécution simultanée de programmes
- Augmenter le Parallélisme d'exécution
 - SMT (Hyper-threading): 2002 (Pentium 4)
 - CMP (Chip Multi Processing): 2005/2006 (Athlon X2, Pentium D, Core Duo)
- Une des voies d'avenir des processeurs est de faire monter le nombre de cœurs du processeur

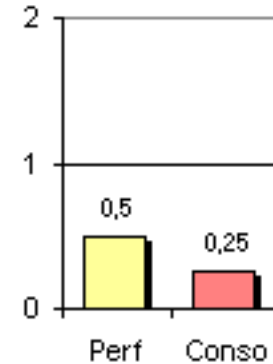


Une Evolution favorable

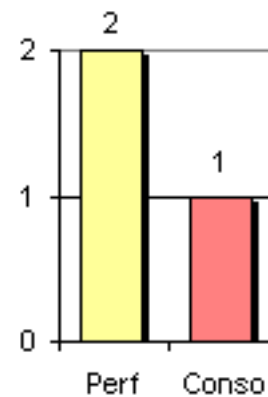
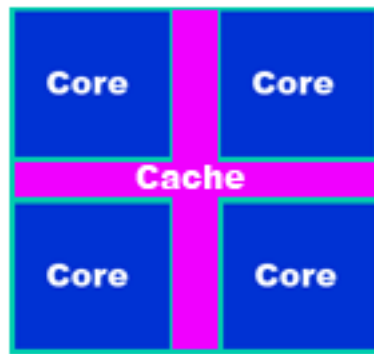
CPU Pentium X



1/4 CPU Pentium X



(1/4 CPU Pentium X) * 4



3. Multitâches



```
MOV EAX, a
```

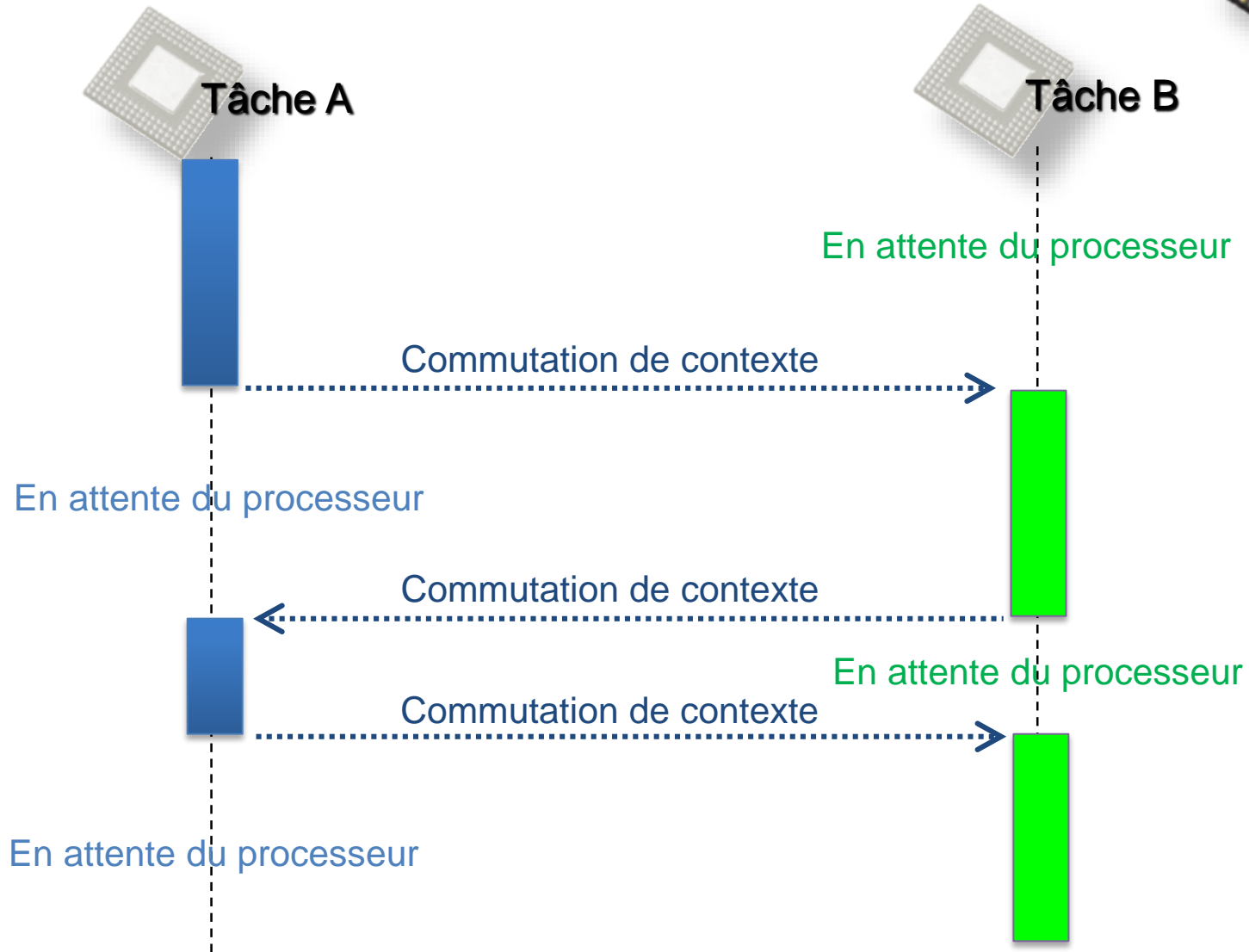
```
CMP EAX, b
```

```
NEW CPU
```

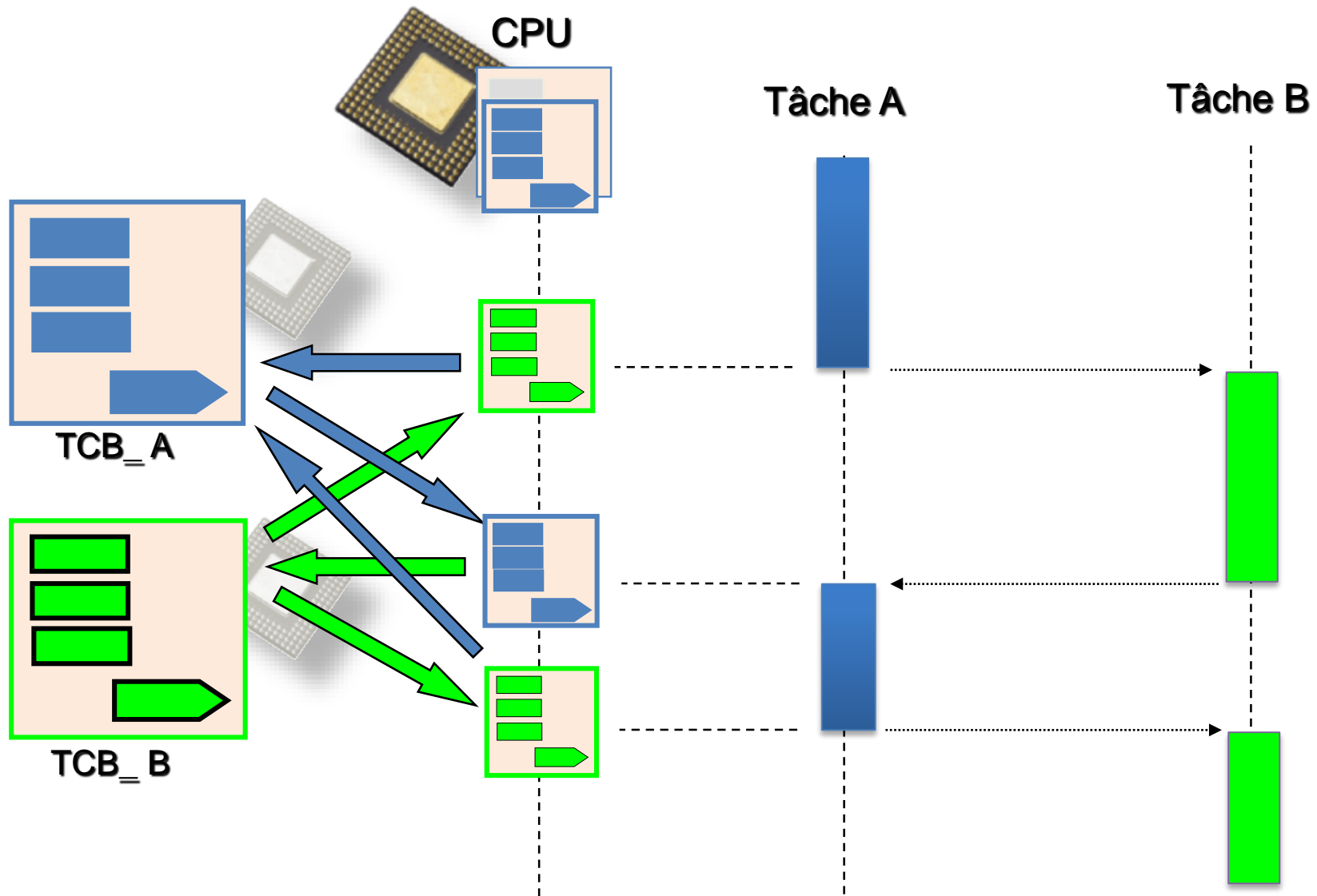
```
MOV EAX, 1
```

```
JMP end
```

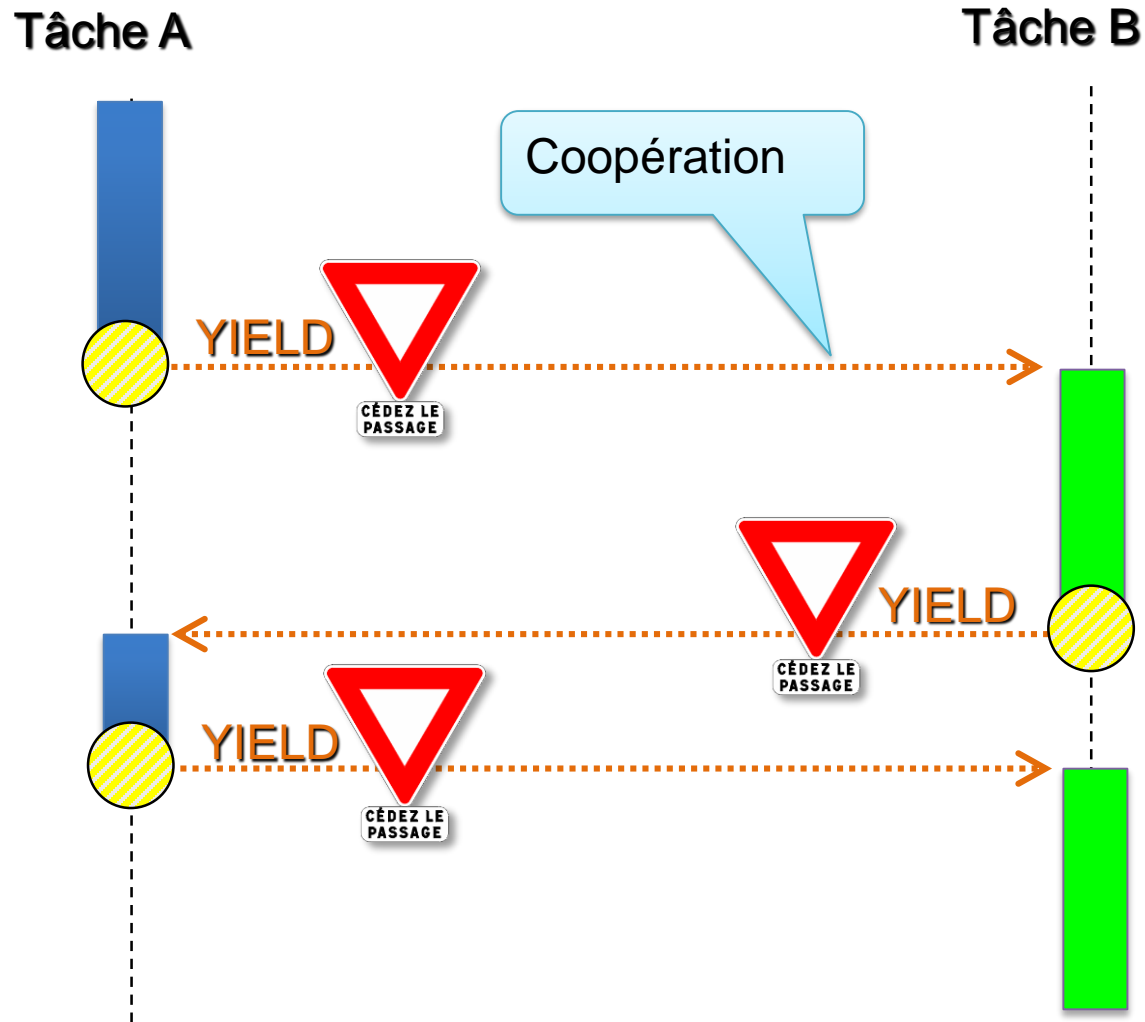

Gestion du Processeur



Contexte de Tâche (TCB)



Multitâche Coopératif



Multitâche Coopératif

- La commutation de contexte n'intervient que suite à un **appel explicite** dans la tâche en cours
 - La tâche prend le risque de se faire « arrêter »
- Le code de commutation de tâche s'exécute dans le contexte de la tâche qui fait l'appel
 - Le code de changement de contexte peut être « linké »
 - Tout est parfaitement **séquentiel**
- Le séquençement est entièrement **écrit par les développeurs des applications**

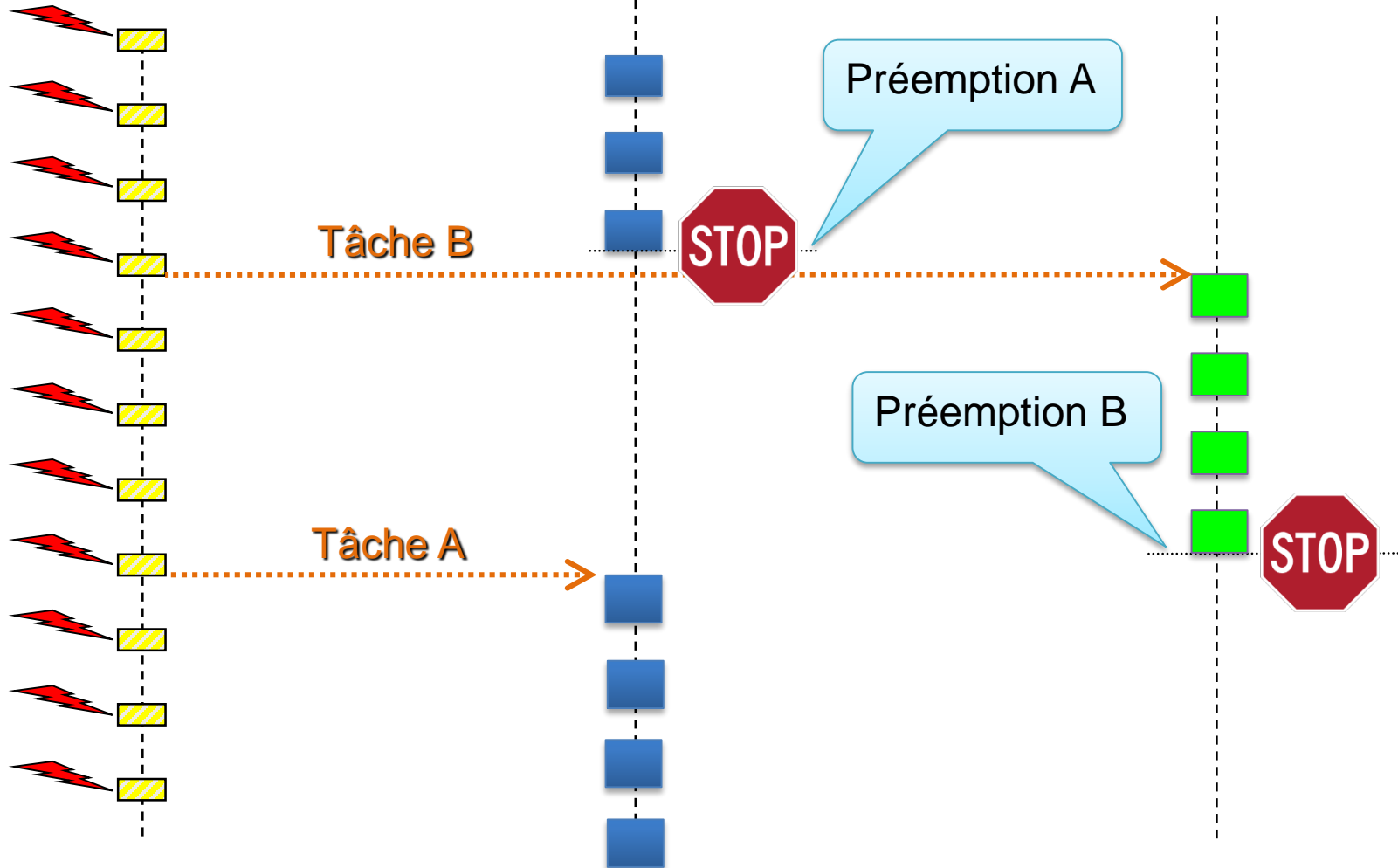
Multitâche Préemptif

IT horloge
= TICK

Ordonnanceur

Tâche A

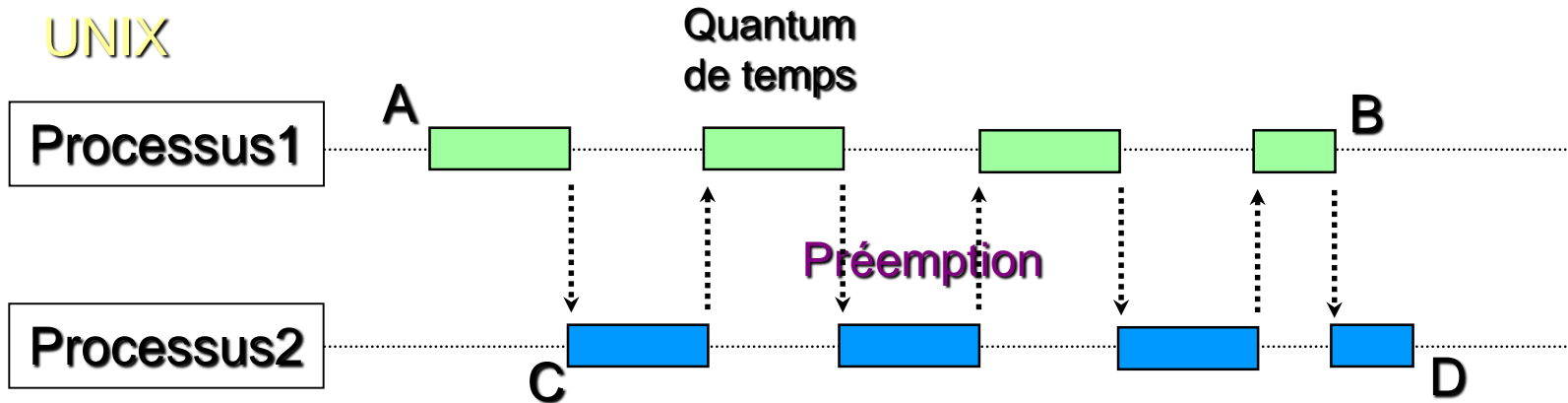
Tâche B



Multitâche Préemptif

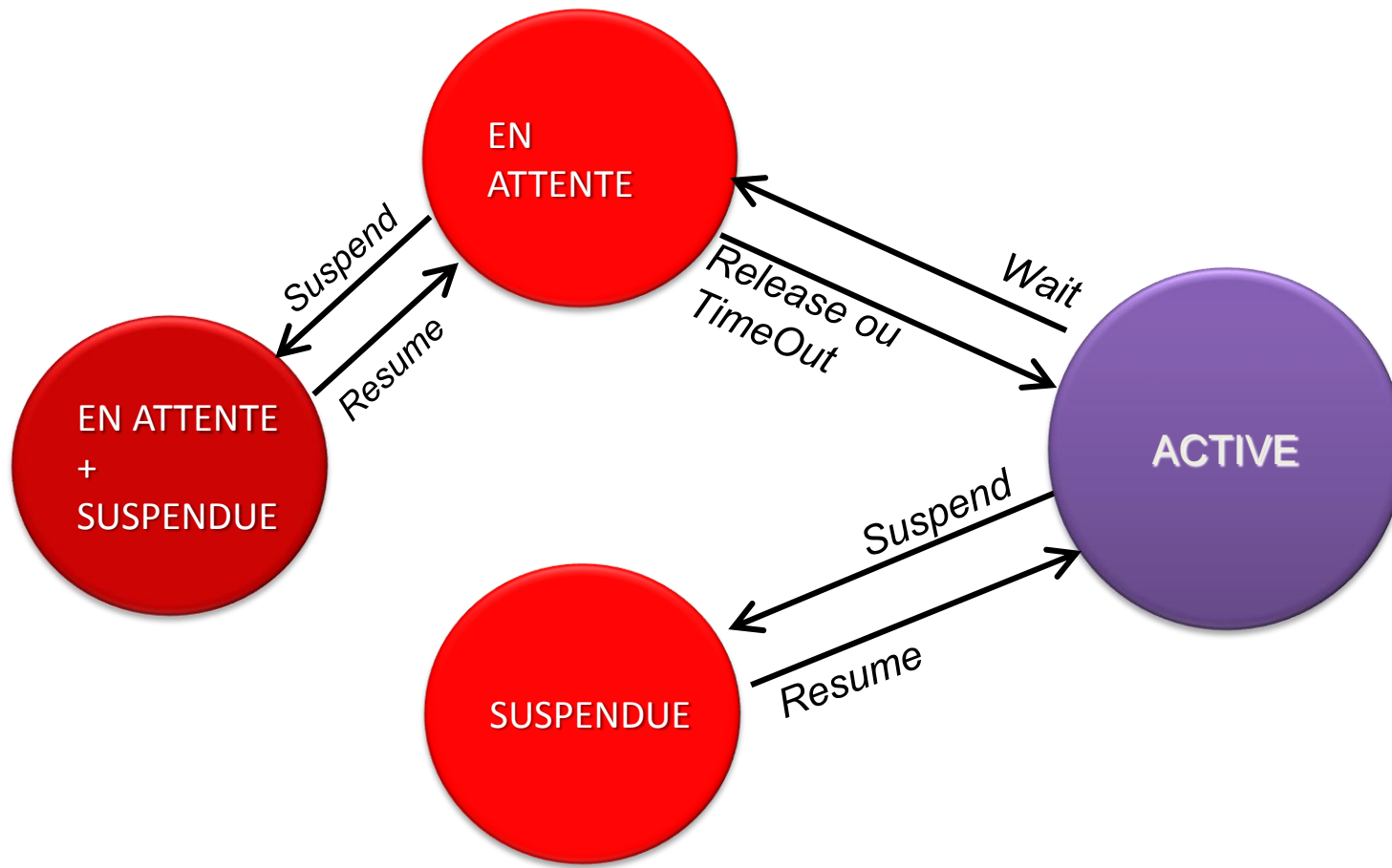
- La commutation de contexte intervient sur un **critère extérieur** au flux d'exécution
 - La tâche préemptée « n'a rien demandé... »
- Le code de commutation de tâche s'exécute dans un contexte « hors tâches »
 - Il est nécessaire de faire intervenir une **interruption**
 - Le code de commutation est **critique**
 - Notion de **TICK** système (grain temporel)
- Il est possible d'effectuer les changements de contexte **sans faire intervenir les développeurs**

Exemple préemptif

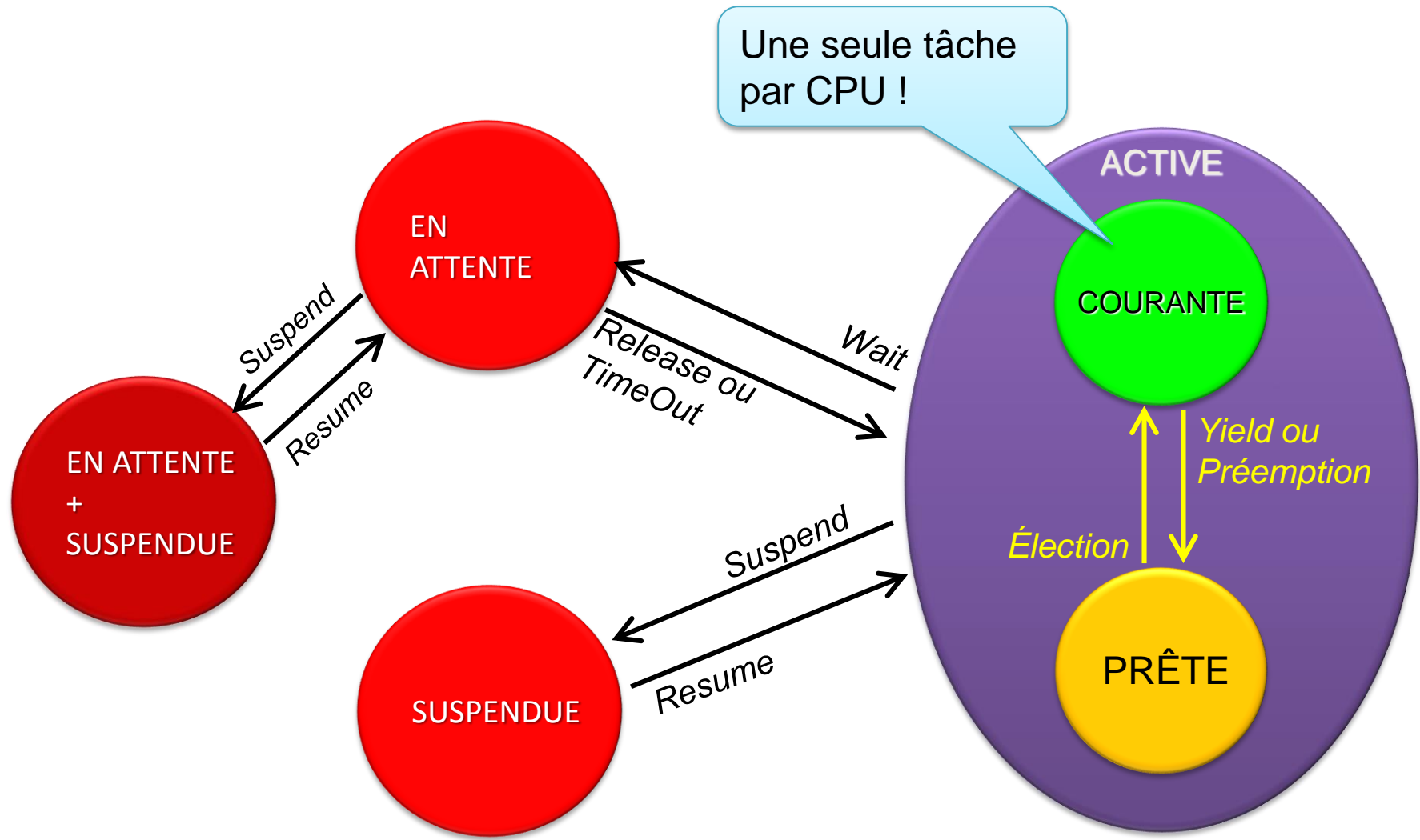


- ◆ Partage du système entre plusieurs utilisateurs
- ◆ Mécanisme de « temps partagé » avec **quantum**
- ◆ Le passage d'une tâche à l'autre est également appelé « **Round Robin** »

États d'une tâche – vue du développeur



États d'une tâche – vue du scheduler



La planification des tâches



- Le changement de contexte doit être précédé d'un travail de planification qui permet de décider quelle tâche doit tourner.
 - Notion de SCHEDULER (*Ordonnanceur*)
- Les choix d'implémentation au niveau de la planification sont fortement influencées par l'usage qui sera fait de l'OS :
 - **Confort d'utilisation** → Planification sophistiquée et très intrusive (UNIX, NT), l'objectif est un équilibre global en réduisant les risques de blocage.
 - **Déterminisme** → Respect rigoureux des règles définies par le développeur (QNX, VxWorks, CE), le développeur doit assumer les risques.

Ordonnanceurs à priorités fixes

- On associe à chaque tâche un **numéro d'ordre** qui permet de déterminer laquelle s'exécute en priorité
- A un niveau de priorité donné on ne sera perturbé que par les traitements de niveau supérieur
 - Tâches
 - Interruptions
- Une tâche typique passe son temps à attendre un événement ou des données, puis à les traiter séquentiellement



Autres ordonnanceurs

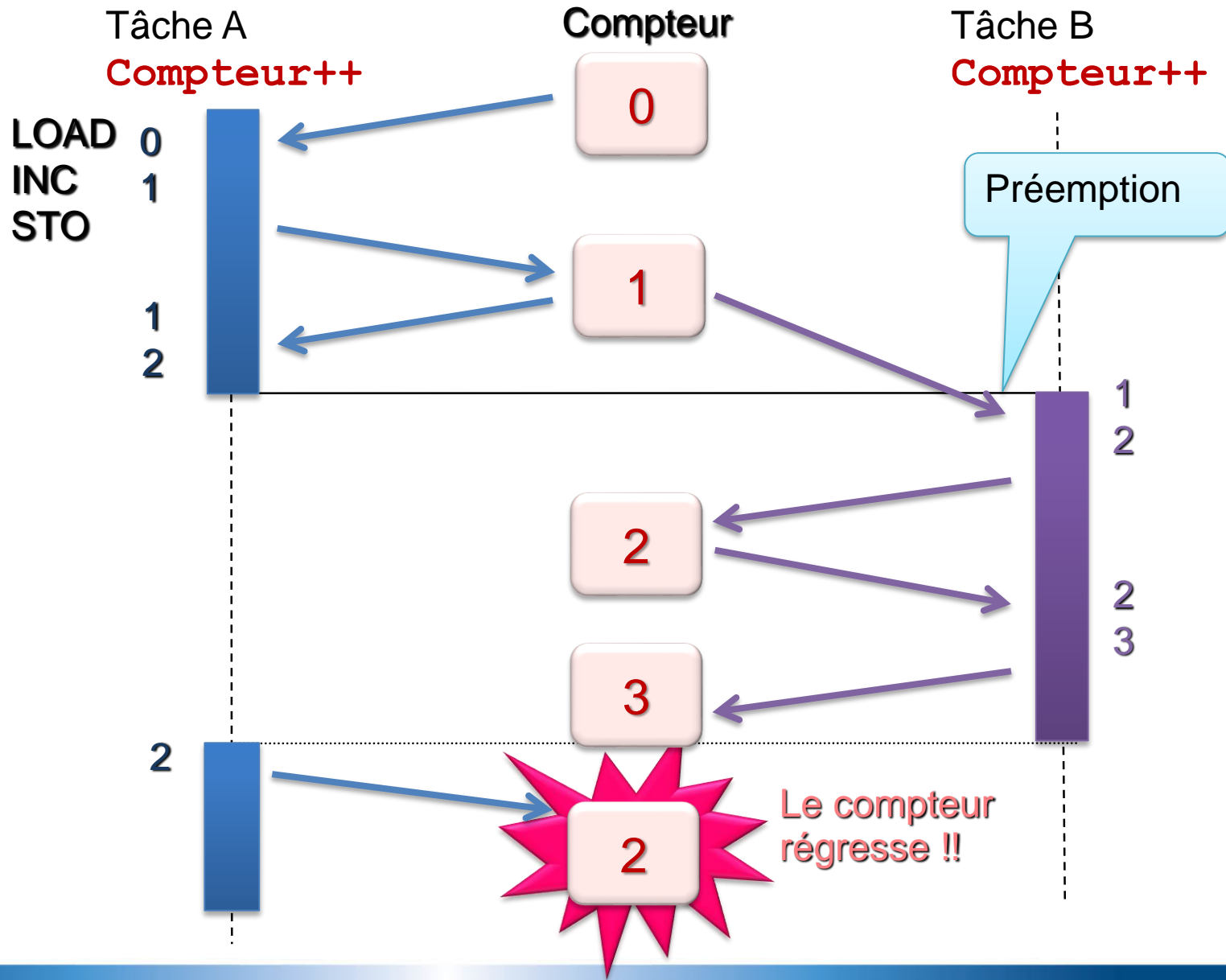
- On associe à chaque tâche (i) un certain nombre de paramètres temporels correspondant à des échéances (T_i , t_i , R_i) et des temps de traitement (C_i)
 - RMS = tâches périodiques T_i , C_i
 - EDF = tâches sporadiques t_i , C_i , R_i
- A tout instant (TICK) l'ordonnanceur doit déterminer la tâche ayant la plus forte contrainte
 - La faisabilité peut être calculée par avance
 - Le concepteur doit connaître le comportement de son système

Effets de bord...

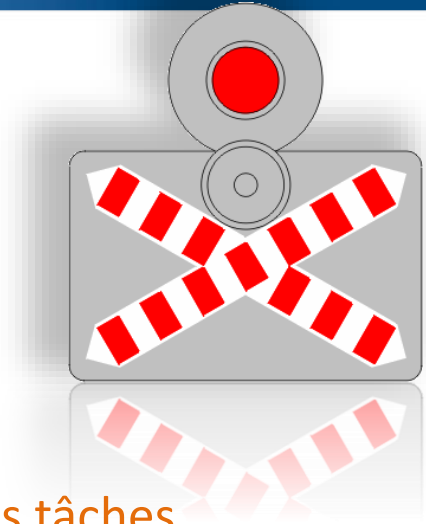


- Multitâche coopératif ou préemptif FIFO
→ **FAMINE** ... une tâche ne tourne jamais
- Multitâche préemptif
→ **ATOMICITE** ... une donnée est corrompue

Problème d'atomicité...

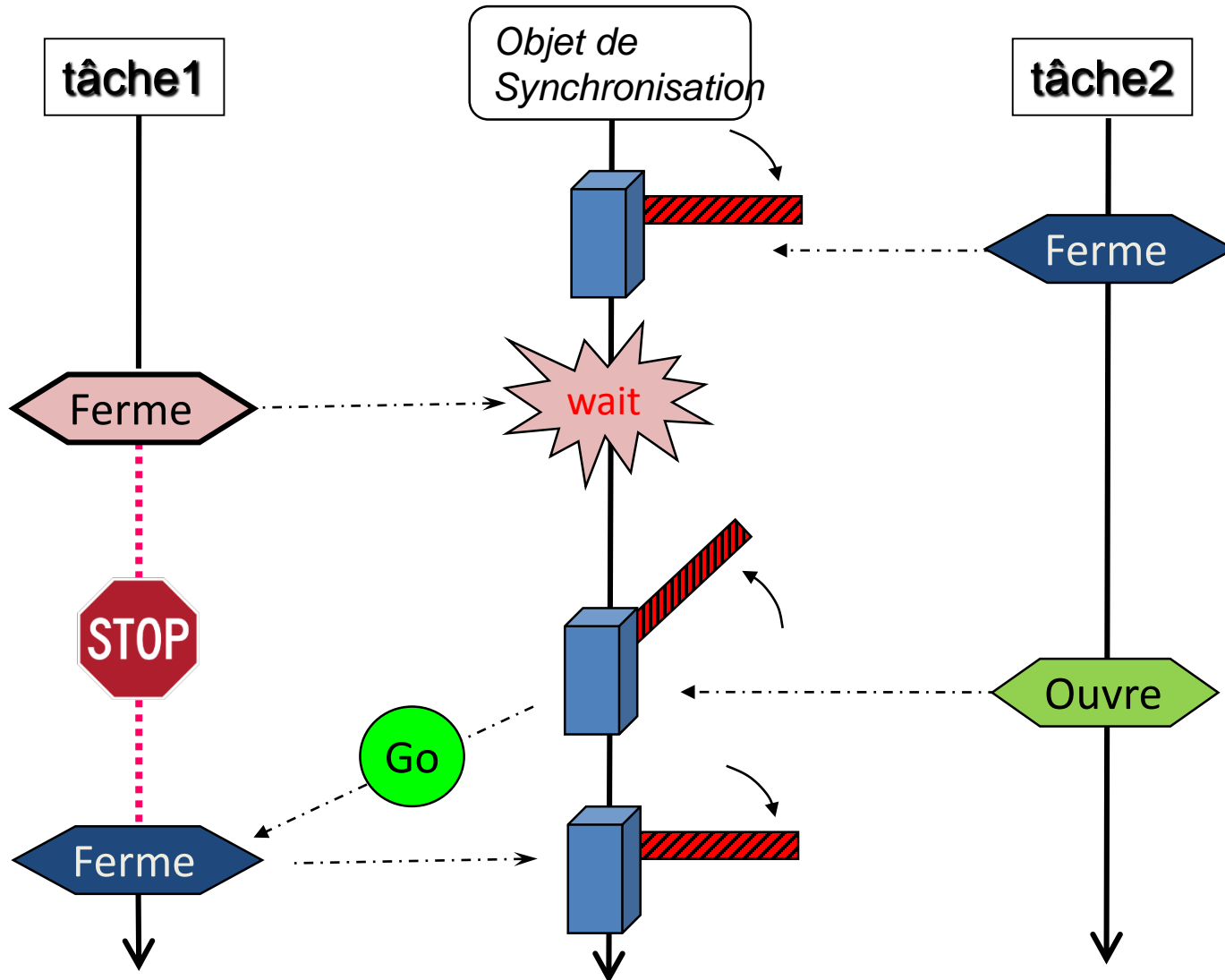


Objets de synchronisation

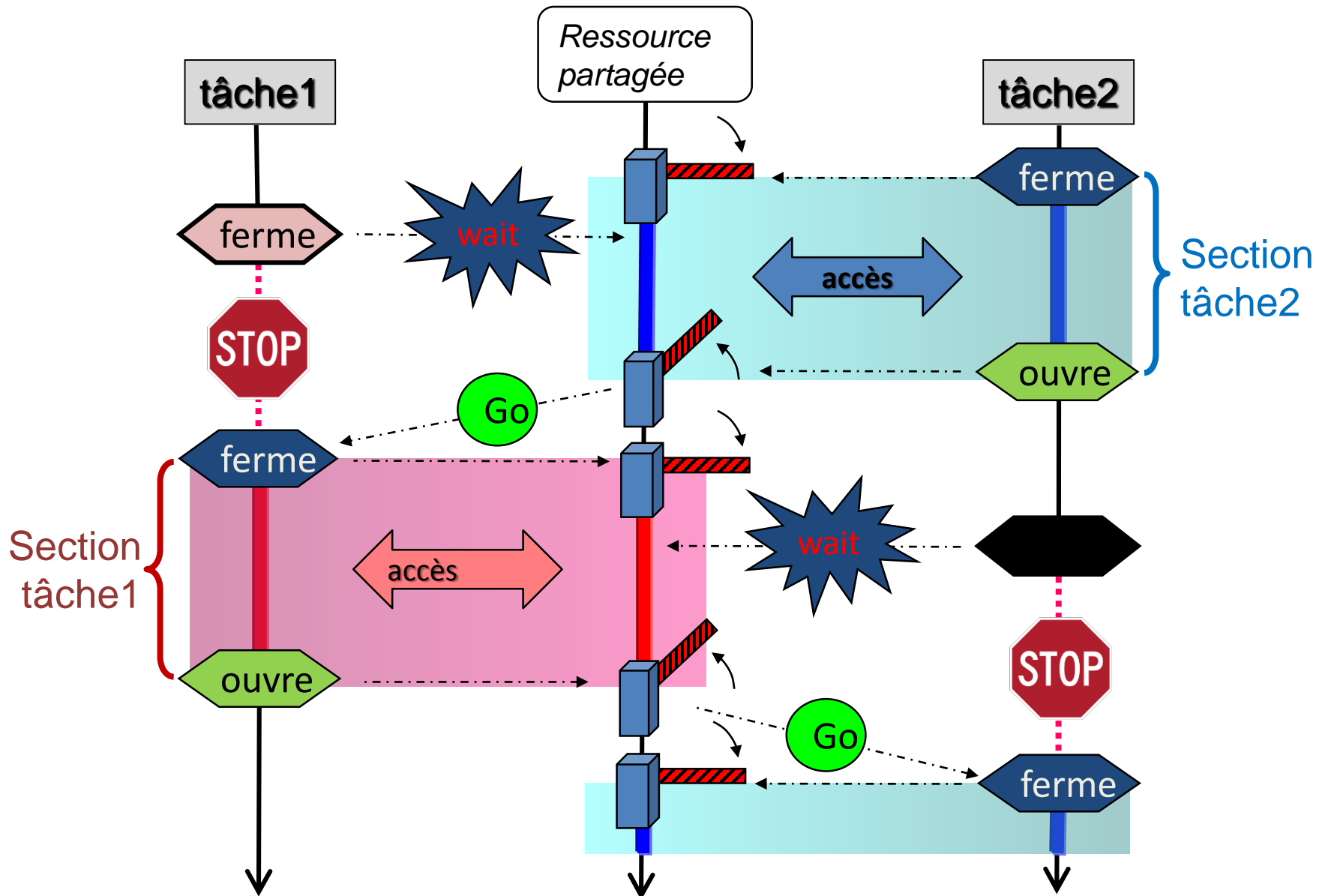


- Les objets de synchronisation codifient l'interaction entre les tâches
 - Ils permettent à une tâche de libérer le CPU lorsqu'elle n'a pas d'événements à traiter
 - Ils permettent de présenter à une tâche un accès exclusif à des données ou ressources pourtant partagées
- L'OS ayant une vue globale de l'ensemble des tâches, il est en mesure de mettre en oeuvre des mécanismes optimisés inaccessibles à une tâche isolée
 - Par exemple : l'attente active pour détecter un événement présente l'énorme inconvénient de monopoliser le CPU

Signalisation



Protection par section critique



Le mutex



- **Notion de propriétaire**

⇒ une seule tâche possède le mutex et peut accéder à une ressource protégée par ce mutex. Seule cette tâche peut libérer le mutex et redonner accès à cette ressource

- **Utilisation :**

- Get(mutex)
- Lecture, exploitation, écriture de la ressource
- Release(mutex)

👉 Dans certains OS le mutex correspond à l'objet « sémaphore binaire »

Le sémaphore



- ◆ un compteur, initialisé à une valeur ≥ 0
associé à une file d'attente de tâches
- ◆ Opérations
 - Prendre $\rightarrow P$
 - compteur = compteur - 1
 - si compteur = 0, alors mettre la tâche dans l'état EN ATTENTE et la placer dans la file d'attente
 - Libérer $\rightarrow V$
 - compteur = compteur + 1
 - si la file d'attente est non vide, sortir une tâche de la file et l'activer

L'événement

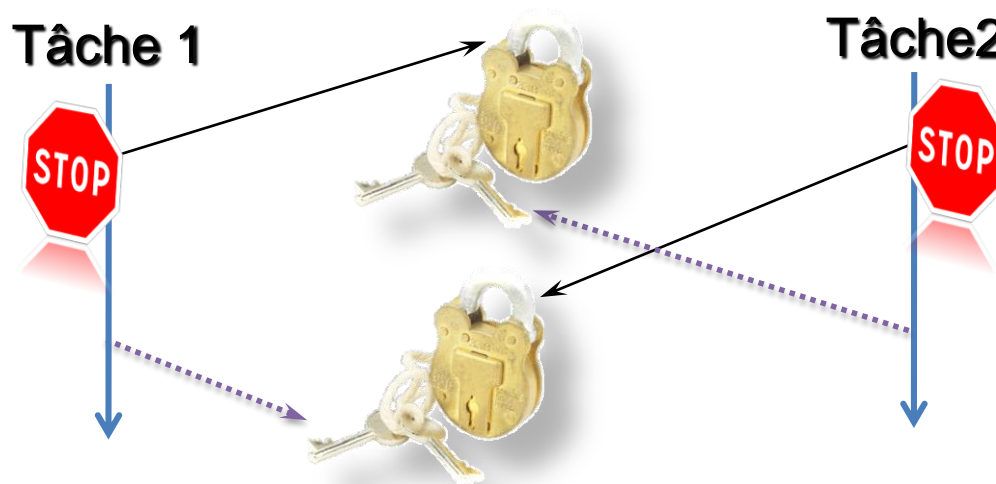


- ◆ **Opérations**
 - Signaler : Autoriser une ou plusieurs tâches à s'exécuter
 - Attendre : Blocage de la tâche par l'ordonnanceur
- ◆ **L'évènement est qualitatif et non quantitatif (contrairement au Mutex et au Sémaphore)**
- ◆ **En fonction des OS l'usage des événements peut varier :**
 - ◆ Événements locaux à une tâche ou globaux au système
 - ◆ Événements dont la remise à zéro est automatique ou nécessite une action spécifique (reset)

Effets de bord...



- Multitâche coopératif ou préemptif
→ **DEADLOCK** ... attente réciproque



👉 Une situation que le système ne gère pas !

Mécanismes de déblocage

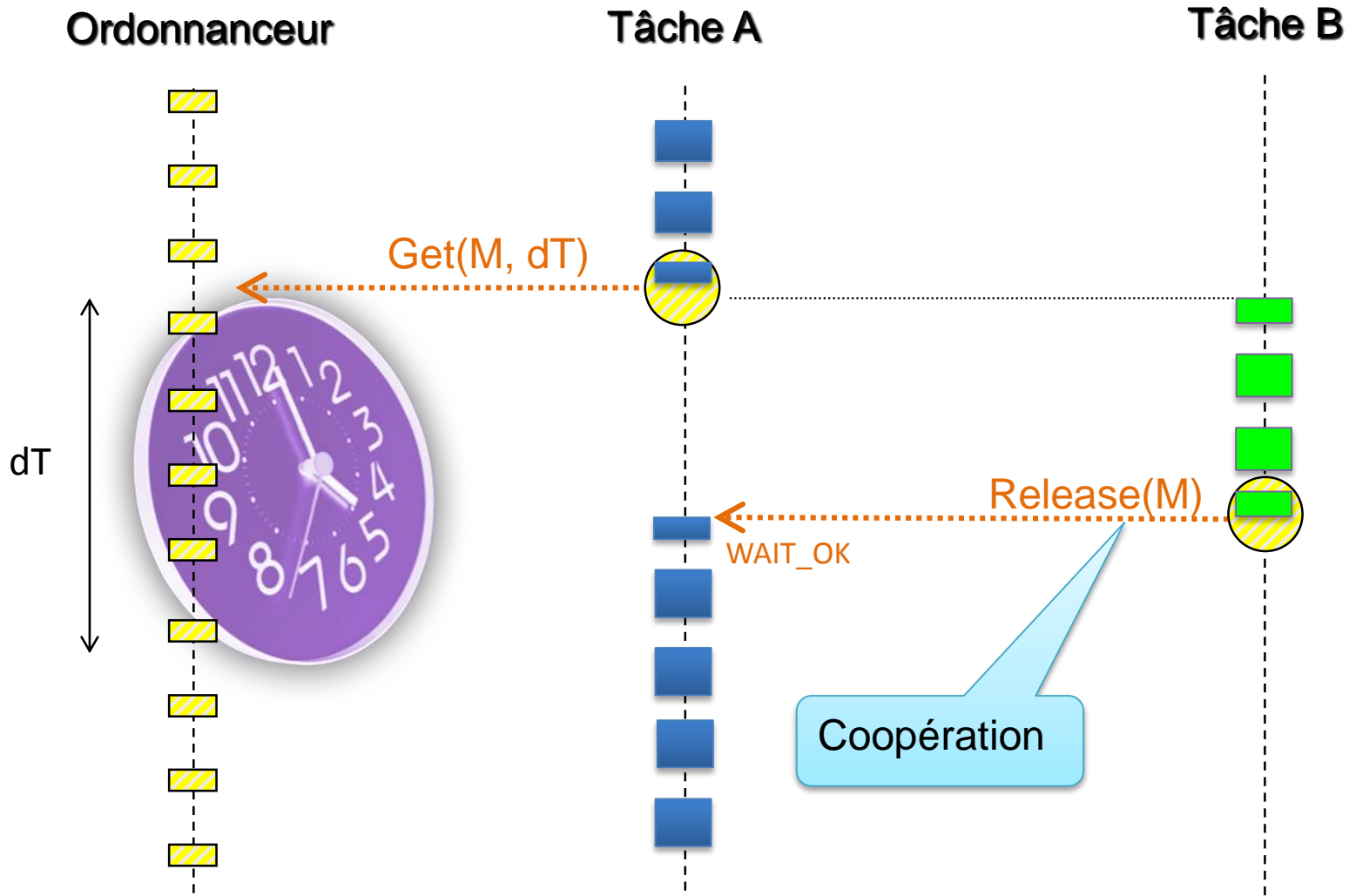
◆ Watchdog Matériel

- Doit être prévu à la **conception de la carte**
- **Reset** du système si un compteur n'est pas mis à jour
- Mécanisme **brutal** qui n'est pas nécessairement compatible avec les fonctions d'entrée/sortie (fichiers)

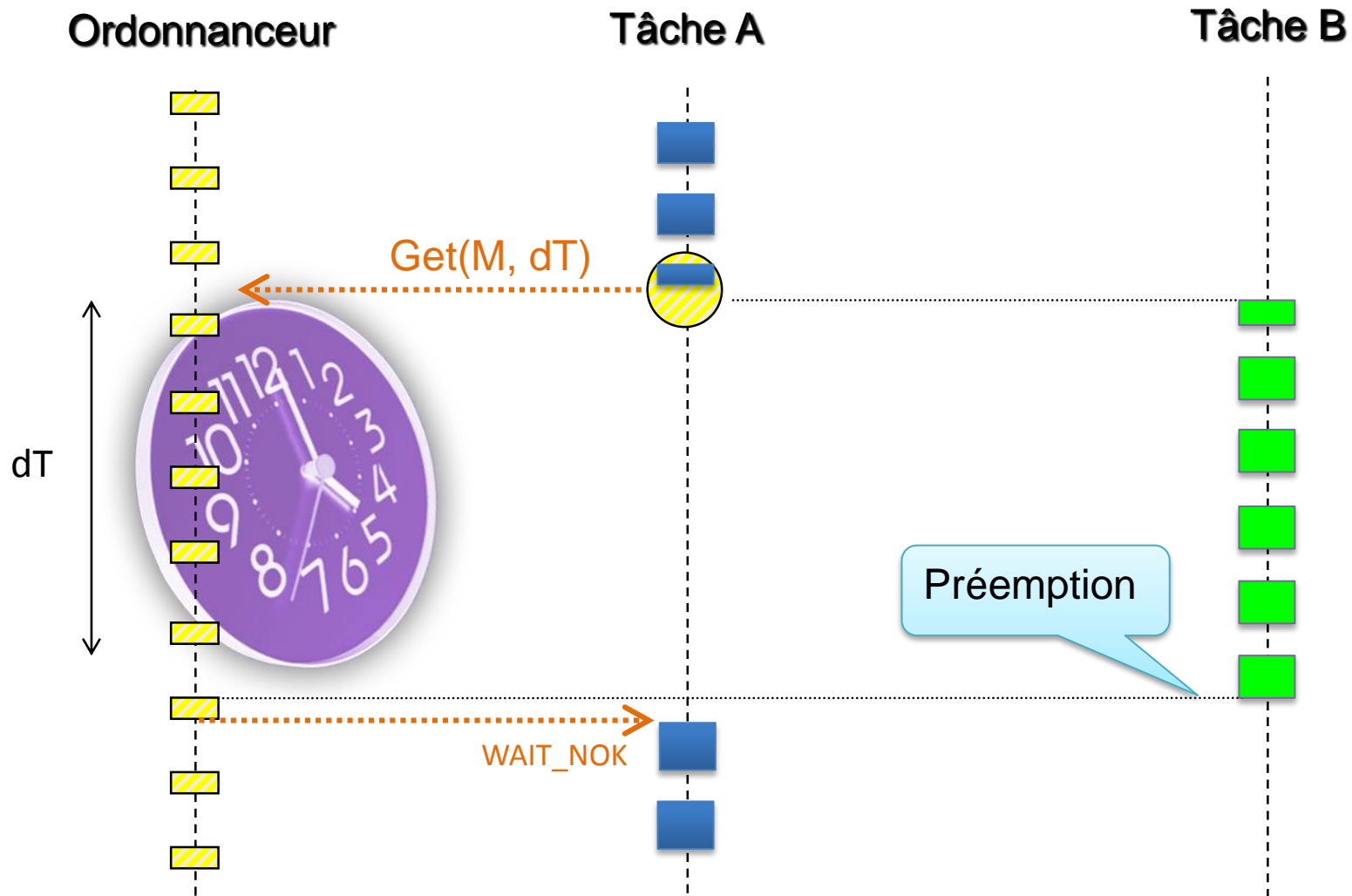
◆ Attente avec TimeOut

- ◆ Un appel coopératif bloquant avec un **borne temporelle**
- ◆ Cette technique permet d'éliminer les Deadlocks mais sans éliminer leur causes!!

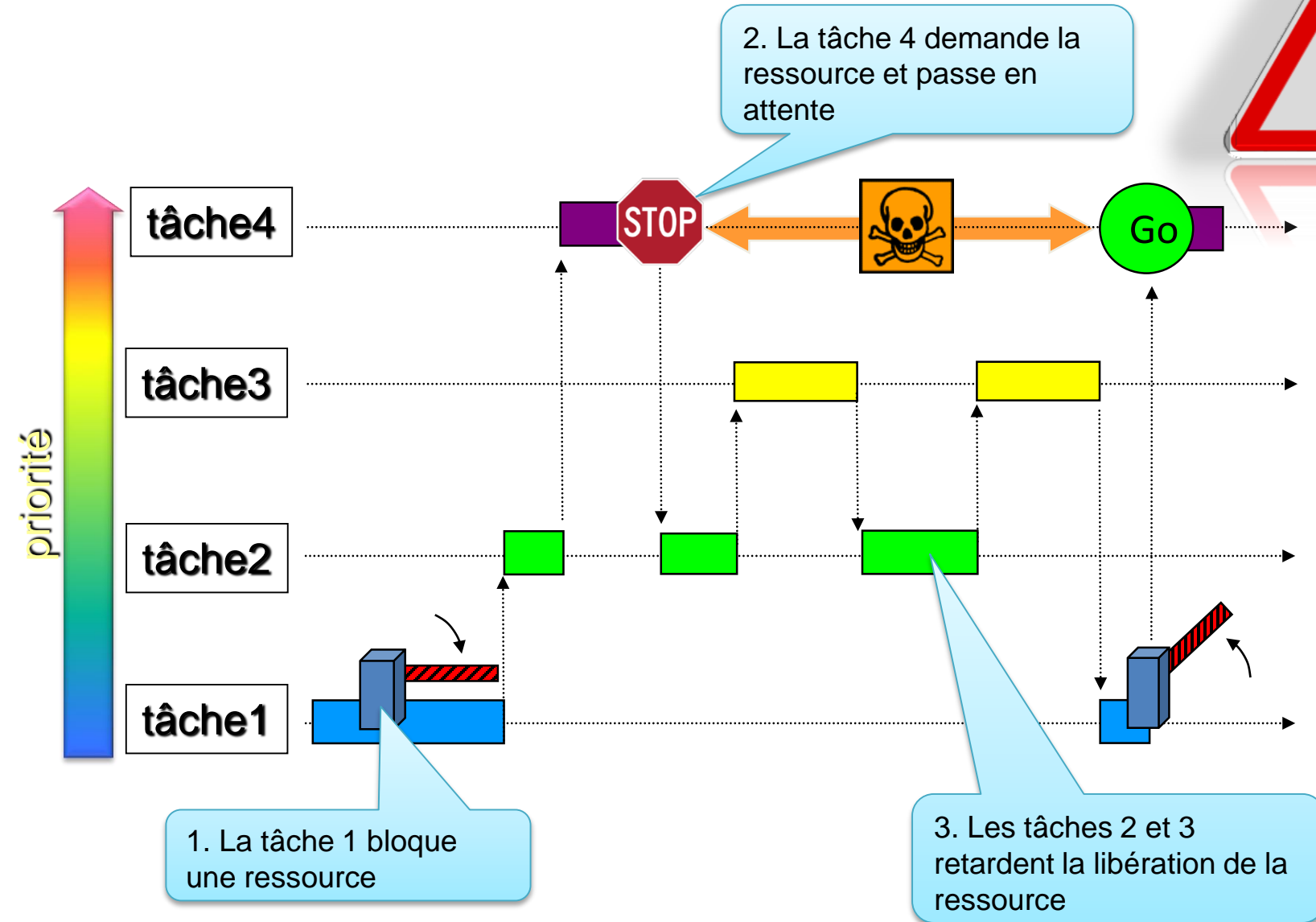
Synchronisation réussie



Synchronisation en Timeout



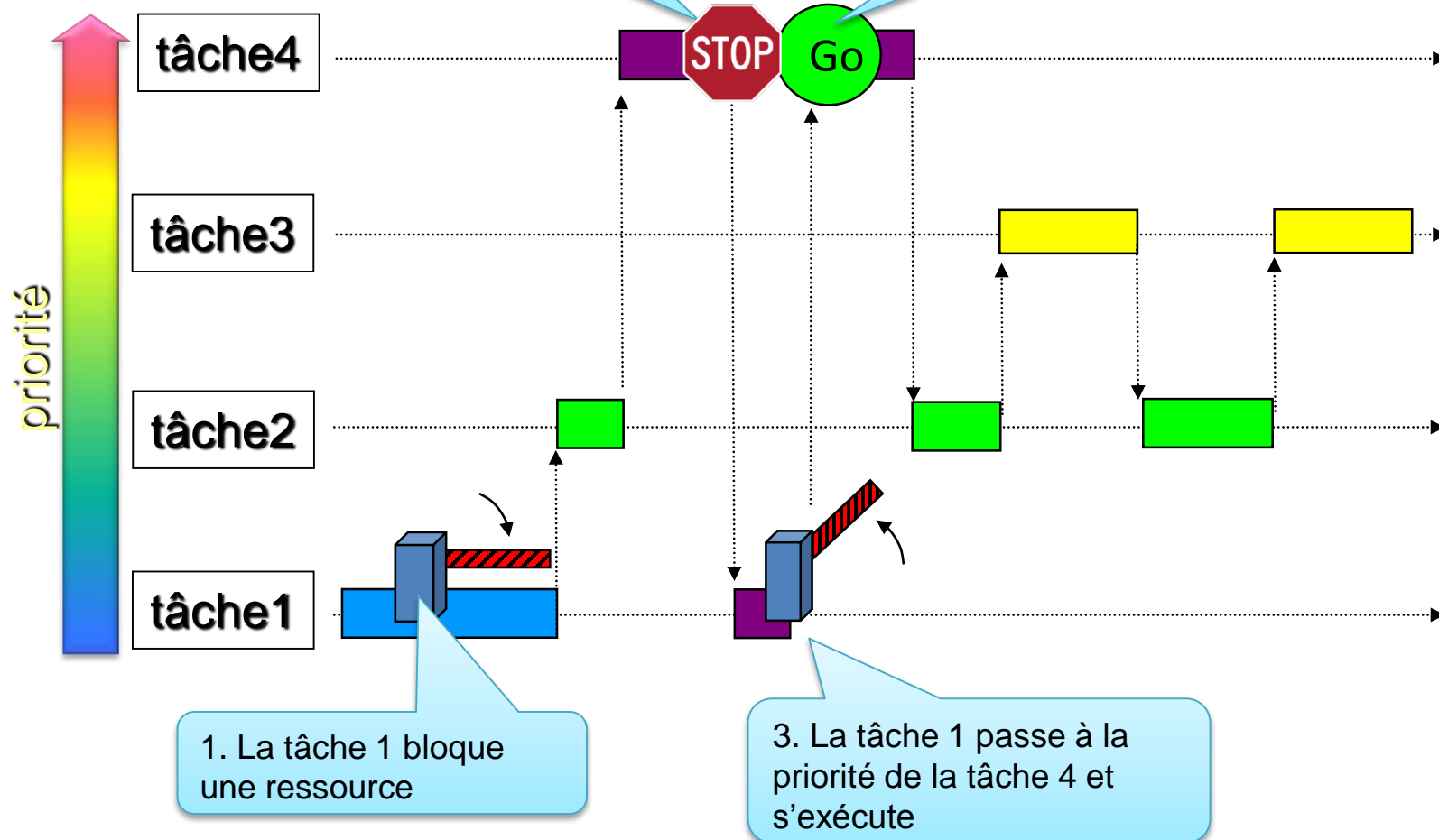
Synchronisation & Famine



Inversion de priorité 😊

2. La tâche 4 demande la ressource et passe en attente

4. La tâche 4 reprend son cours au plus tôt



Synthèse multitâches

