Pose Error vs Time Angular Error X Angular Error Y Angular Error Z 0.10 0.10 -0.10 0.08 0.08 0.08 0.06 (Lad) 30.04 (pg) 0.06 × 3 0.04 0.06 (rad) 0.04 0.02 0.02 0.02 0.00 0.00 0.00 1.0 0.2 8.0 0.2 0.0 0.2 0.6 8.0 0.0 0.4 0.6 1.0 0.0 0.4 0.6 0.8 1.0 0.4 Time (s) Time (s) Time (s) Linear Error X Linear Error Y Linear Error Z 0.10 0.10 0.08 0.08 0.08 0.06 0.06 0.06 € × 0.04 vz (m) vy (m) 0.04 0.04 0.02 -0.02 0.02 0.00 -0.00 0.00 0.0 0.2 0.4 0.6 8.0 0.2 0.6 0.8 0.2 0.4 0.6 8.0 1.0 1.0 0.0 0.4 1.0 0.0 Time (s) Time (s) Time (s)