



پروژه اول

افزودن سیستم کال به xv6

درس سیستم های عامل

نگین حقیقی - آنیتا تلخابی

99522284-99521226

استاد درس: دکتر رضا انتظاری ملکی

نیم سال اول 1401-1402

مقدمه:

در این پروژه قصد داریم یک سیستم کال به سیستم عامل xv6 اضافه کنیم، و دید عمیق تری نسبت به xv6 و سیستم کال ها بدست بیاوریم.

حال این سیستم کالی که قرار است طراحی کنیم و به xv6 اضافه کنیم، باید پراسس هایی که در RUNNING و RUNNABLE هستند رو در یک آرایه برگرداند و لازم به ذکر است که این آرایه بر حسب سایر پراسسها سورت شده و از کوچک به بزرگ مرتب میشود. اگر دو پراسس سائز memsize یکسانی داشتند، آنگاه بر اساس آیدی آنها (یعنی pid) قرار میگیرند.

روش انجام:

ابتدا دستور زیر را در ترمینال کپی کرده و سپس با دستور بعدی، فایل کدهای مربوط به xv6 را در سیستم خود کلون میکنیم.

```
sudo apt-get update && sudo apt-get install --yes build-essentials git  
qemu-system-x86
```

```
git clone https://github.com/mit-pdos/xv6-public
```

حال پوشه ایجاد شده را با ادیتور خود (مثل vscode) باز میکنیم تا یکسری تغییراتی ایجاد کرده و system call خود را ایجاد کنیم.

ابتدا در فایل syscall.h اسم سیستم کال را اضافه کرده و به این صورت به ته فایل، این خط را اضافه میکنیم:

```
19 #define SYS_unlink 18  
20 #define SYS_link 19  
21 #define SYS_mkdir 20  
22 #define SYS_close 21  
23 | #define SYS_proc_dump 22  
24
```

همانطور که میبینید، شماره سیستم کال ها تا 21 بود پس ما باید شماره 22 را به سیستم کال خود اختصاص دهیم.

سپس به defs.h رفته و header تابع خود را در بخش proc.c مطابق شکل زیر اضافه میکنیم.

```

103
104 //PAGEBREAK: 16
105 // proc.c
106 int      cpuid(void);
107 void     exit(void);
108 int      fork(void);
109 int      growproc(int);
110 int      kill(int);
111 struct cpu* mycpu(void);
112 struct proc* myproc();
113 void     pinit(void);
114 void     procdump(void);
115 void     scheduler(void) __attribute__((noreturn));
116 void     sched(void);
117 void     setproc(struct proc*);
118 void     sleep(void*, struct spinlock*);
119 void     userinit(void);
120 int      wait(void);
121 void     wakeup(void*);
122 void     yield(void);
123 int      proc_dump(void);
124
125 // swtch.S

```

در فایل user.h نیز مجدد هدر تابعمان را به بخش system calls می افزاییم.

```

92
93 int
94 sys_proc_dump(void)
95 {
96     return proc_dump();
97 }

```

حالا به sysproc.c رفته و تابع sys_proc_dump را مطابق عکس، در سطح یوزر تعریف میکنیم.

(تابع proc_dump را در آینده ای نه چندان دور، در فایل proc.c تعریف خواهیم کرد.)

در مرحله بعد، به usys.S میرویم و این خط را به انتهای فایل اضافه میکنیم.

```

29 SYSCALL(sbrk)
30 SYSCALL(sleep)
31 SYSCALL(uptime)
32 SYSCALL(proc_dump)
33
34

```

```

96 extern int sys_mknod(void);
97 extern int sys_open(void);
98 extern int sys_pipe(void);
99 extern int sys_read(void);
100 extern int sys_sbrk(void);
101 extern int sys_sleep(void);
102 extern int sys_unlink(void);
103 extern int sys_wait(void);
104 extern int sys_write(void);
105 extern int sys_uptime(void);
106 extern int sys_proc_dump(void); (1)
107
108 static int (*syscalls[])(void) = {
109     [SYS_fork] sys_fork,
110     [SYS_exit] sys_exit,
111     [SYS_wait] sys_wait,
112     [SYS_pipe] sys_pipe,
113     [SYS_read] sys_read,
114     [SYS_kill] sys_kill,
115     [SYS_exec] sys_exec,
116     [SYS_fstat] sys_fstat,
117     [SYS_chdir] sys_chdir,
118     [SYS_dup] sys_dup,
119     [SYS_getpid] sys_getpid,
120     [SYS_sbrk] sys_sbrk,
121     [SYS_sleep] sys_sleep,
122     [SYS_uptime] sys_uptime,
123     [SYS_open] sys_open,
124     [SYS_write] sys_write,
125     [SYS_mknod] sys_mknod,
126     [SYS_unlink] sys_unlink,
127     [SYS_link] sys_link,
128     [SYS_mkdir] sys_mkdir,
129     [SYS_close] sys_close,
130     [SYS_proc_dump] sys_proc_dump, (2)
131 };
132

```

حال به فایل `syscall.c` میرویم و در این فایل باید تو قسمت را به کد اضافه کنیم. که هر دو بخش در اسکرین شات زیر، با رنگ های سبز و قرمز مشخص شده اند.

حال باید به فایل `proc.c` رفته و تابع `proc_dump` را همانطور که قبلا اشاره کردیم، آنجا تعریف کنیم. این تابع بخش نسبتا اساسی تر تغییرات هست.

در این تابع، دو کار مهم انجام میشود، یکی اینکه تمام پراسس ها بررسی شده و آنهایی که شرط تعیین شده توسط ما را دارند، یعنی `state` `RUNNING` یا `RUNNABLE` است، چاپ میشوند، و کار دوم این است که این پراسس ها را برحسب سایششان مرتب و سورت میکنیم.

```

535
536 int
537 proc_dump()
538 {
539     struct proc* AllProcess[NPROC];
540     struct proc *pro;
541     sti();
542     acquire(&ptable.lock);
543     cprintf("                          \n");
544     int pcount = 0;
545     cprintf("name \t pid \t state \t size \n");
546     for (pro = ptable.proc; pro < &ptable.proc[NPROC]; pro++)
547     {
548         if (pro->state == RUNNING)
549         {
550             AllProcess[pcount++] = pro;
551             cprintf("%s \t %d \t RUNNING \t %d \t\n ", pro->name, pro->pid, pro->sz);
552         }
553         else if (pro->state == RUNNABLE)
554         {
555             AllProcess[pcount++] = pro;
556             cprintf("%s \t %d \t RUNNABLE \t %d \t\n ", pro->name, pro->pid, pro->sz);
557         }
558     }
559     release(&ptable.lock);
560
561

```

بخش اول، در خط 536 تا 560 انجام شده و همانطور که میبینید، در خط 539 یک لیست از پراسس ها با طول اولیه NPROC ساخته شده و قرار است تمام پراسسهای که شرط تعیین شده را دارند، در آن بریزیم. پس یک for میزنیم و هردفعه state آن پراسس (pro) را چک میکنیم و اگر RUNNING و RUNNABLE بود، به لیست اد کرده و تعداد processها را که با pcount نمایش میدهیم را یکی زیاد میکنیم. (خط 550) و در نهایت مشخصات آن پراسس را مانند خط 551، چاپ میکنیم.

```

561
562     int i = 0;
563     while (i < pcount-1)
564     {
565         for (int j = 0; j<pcount-1; j++)
566         {
567             if (AllProcess[j]->sz > AllProcess[j+1]->sz)
568             {
569                 int pid = AllProcess[j]->pid;
570                 int state = AllProcess[j]->state;
571                 int size = AllProcess[j]->sz;
572                 char name[16];
573                 int k=0;
574                 while (k < 16)
575                 {
576                     name[k] = ptable.proc[j].name[k];
577                 }
578                 AllProcess[j]->pid = AllProcess[j+1]->pid;
579                 AllProcess[j]->state = AllProcess[j+1]->state;
580                 AllProcess[j]->sz = AllProcess[j+1]->sz;
581                 for(k=0; k<16; k++)
582                 {
583                     AllProcess[j]->name[k] = AllProcess[j+1]->name[k];
584                 }
585                 AllProcess[j+1]->pid = pid;
586                 AllProcess[j+1]->state = state;
587                 AllProcess[j+1]->sz = size;
588                 k=0;
589                 while (k < 16)
590                 {
591                     AllProcess[j+1]->name[k] = name[k];
592                 }
593             }
594         }
595         i++;
596     }
597     cprintf("_____(( this is sorted array of process ))_____\n");
598     cprintf("name \t pid \t size \t\n");
599     for (int j=0; j<pcount; j++)
600     {
601         cprintf("%s \t %d \t %d \t \n ", AllProcess[j]->name, AllProcess[j]->pid, AllProcess[j]->sz);
602     }
603     cprintf("_____ \n");
604     return 22;
605 }

```

در بخش دوم تابع، قصد داریم آرایه مان را سورت کنیم تا processها به ترتیب memsizeشان قرار گیرند. برای اینکار ما از bubble sort استفاده کردیم و همانطور که در تصویر میبینید، هردفعه خانه j را با j+1 مقایسه کرده، و در صورت بزرگتر بودن، آنها را جابه جا میکنیم. و در نهایت مجدد پراسس های مرتب شده را پرینت میکنیم.

در گام بعدی، یک فایل به نام ps.c ساخته و در تابع main آن، قصد داریم سیستم کال خود را تست کنیم. از fork و malloc مطابق کد زیر استفاده کرده ایم. و سپس تابع proc_dump را صدا میزنیم.

```
6
7
8 int main(int argc, char* argv[])
9 {
10     int* arr = 0;
11
12     int size = 1;
13     int count = 1;
14     for (int j = 0; j<count; j++)
15     {
16         int id = fork();
17         if(id == 0)
18         {
19             arr = malloc(size*1000 * sizeof(int));
20             while(true)
21             {
22                 continue;
23             }
24             *arr = 2;
25         }
26     }
27     proc_dump();
28     exit();
29 }
```

در مرحله آخر، در Makefile باید ps.c را به بخش UPROGS و EXTRA اضافه کنیم.
حال با اجرای دستورات make clean و سپس make qemu و وارد کردن دستور سیستم کال ps، میتوان خروجی را مشاهده کرد.

```
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap start 58
init: starting sh
$ ps
```

name	pid	state	size
ps	3	RUNNING	12288
ps	4	RUNNING	45056

((this is sorted array of process))

name	pid	size
ps	3	12288
ps	4	45056

```
$
```

مشکلاتی که در حین انجام پروژه با آن برخوردیم:

(1) استفاده از دستور `make qemu-nox` به جای `make qemu` برای برطرف کردن ارور مربوطه در `WSL`

(2) ایجاد پراسس زامبی پس از اجرای دستور `ps ->` با افزودن یک وایل بینهایت در پراسس `child` در تابع `main` فایل `ps.c` (مطابق خط 20)

```
While(true)
```

```
{
```

```
Continue;
```

```
}
```

(3) استفاده از دستور `exit` در انتهای تابع `main` : اگر این کار را نکنید، پس از اجرای `ps` ارور مربوطه را در کنسول مشاهده میکنید.