

## 優秀賞

あなたは、実環境下で動作するサービスロボット向けの行動計画設計という難易度の高い課題に取り組まれました。このようなサービスロボットは実環境内の様々な要素によって影響を受けるため、正しさが保証された行動計画を作成することは容易ではありませんが、あなたはソフトウェア工学分野の先端技術である離散制御器合成をサービスロボットの行動計画に応用するという学術的にも新規性の高い効果的なアプローチを取られました。特に、離散制御器合成ツール MTSA を用いて、World Robot Summit フィーチャーコンビニエンスストアチャレンジという実践的なサービスロボット問題を定式化し、正しさが保証された行動計画を自動生成することに成功しました。さらに、そのケーススタディを通して、離散制御器合成の適用可能性、MTSA のスケーラビリティなど、離散制御器合成を実問題に適用する場合の有効性や限界について価値の高いノウハウをまとめました。

以上を高く評価して優秀賞を与えることとします。

国立情報学研究所 GRACE センター長  
早稲田大学理工学術院 教授  
本位田真一