Inverse Probleme in der Geophysik Vorlesung (Vertretung K. Spitzer) TU Bergakademie Freiberg, SS 2020

Teil 3: Auflösung und Singulärwertzerlegung

Thomas Günther (LIAG Hannover) (Thomas.Guenther@extern.tu-freiberg.de)

11. Mai 2020

Was bisher geschah

Überbestimmte Probleme

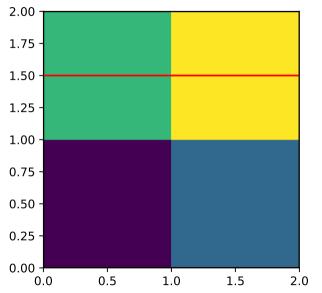
Lösung: Methode der kleinsten Quadrate

- Einfaches Matrix-Beispiel (3 Gleichungen für 2 Unbekannte)
 Lösung = Kompromiss zwischen allen incl. Fehlerbereiche
- Generalisierte Inverse durch Lösung von Normalengleichung
- Einfluss von Fehlerwerten durch Wichtung
- Einführung von Auflösungsmatritzen
 Überbestimmt = perfekte Modellauflösung, Dateninformation noch anschauen!

IJulia Notebooks unter https://github.com/halbmy/IJulia verfügbar

Inhalt der heutigen Veranstaltung

- Zusammenfassung und Fragen
- Kurzer Test Problemtypen
- gemeinsame Diskussion und Abschluss Matrix-Problem (JNB live)
- Wiederholung Auflösungsmatritzen: Modellauflösung, Dateninformation (pdf)
- Übungsbeispiel lineare Regression (JNB live+selbst)
- Normen und Robuste Inversion (JNB live)
- Unterbestimmte und gemischt bestimmte Probleme (pdf+JNB)
 Lösung der kleinsten Modell-Norm (JNB)
- Singulärwertzerlegung (pdf)
 - Matrix-Kompression mit SVD
 - Generalisierte Inverse
 - Auflösungsmatritzen
 - Anwendung auf bisherige Probleme (JNB)



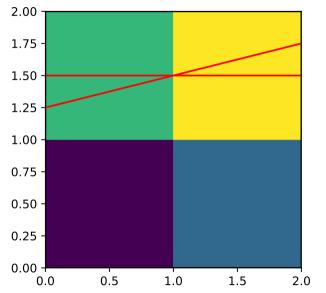
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



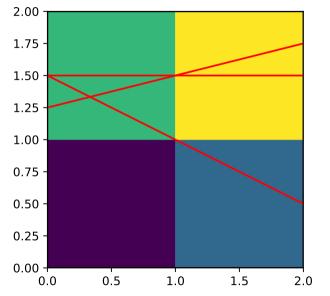
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



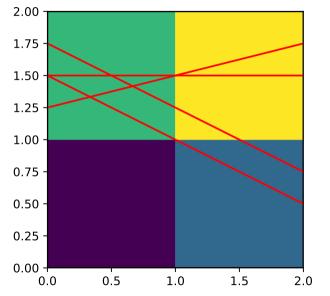
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



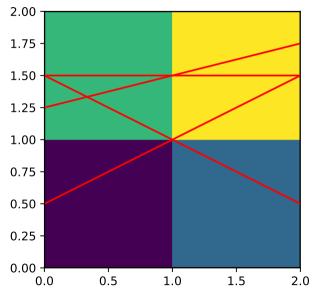
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



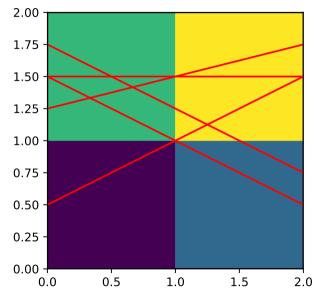
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



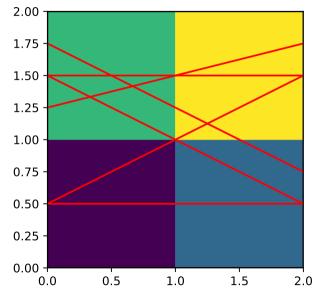
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



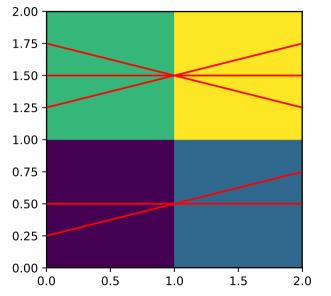
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



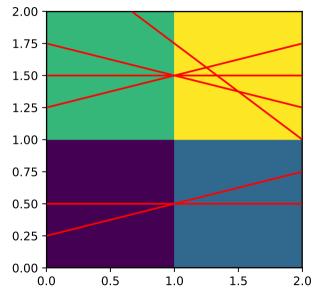
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



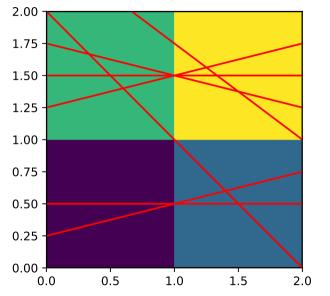
Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt



Boxen = Zellen (Modell)

Rote Linien = Strahlen (Daten)

Matrix enthält Laufwege der Zellen für einzelne Strahlen

$$d_i = \int_I s_j dl = \sum_j W_{ij} s_j$$

- Gleichbestimmt
- Überbestimmt
- Output
 Unterbestimmt
- Gemischt bestimmt

Auflösungsmatritzen

Modell-Auflösung

$$d = Gm^{true} + n$$

Matrix-Inversion mit inversem Operator **G**†:

$$\mathbf{m}^{\mathrm{est}} = \mathbf{G}^{\dagger}\mathbf{d} = \mathbf{G}^{\dagger}\mathbf{G}\mathbf{m}^{\mathrm{true}} + \mathbf{G}^{\dagger}\mathbf{n} = \mathbf{R}^{M}\mathbf{m}^{\mathrm{true}} + \mathbf{G}^{\dagger}\mathbf{n}$$

mit der Modell-Auflösungsmatrix $\mathbf{R}^M = \mathbf{G}^{\dagger}\mathbf{G}$

⇒ Wie spiegelt sich die Wahrheit (**m**^{true}) im Ergebnis (**m**^{est}) wider?

Diagonale von \mathbf{R}^{M} : Auflösung der Modellparameter, Nebendiagonale: Verzerrung

Überbestimmte Probleme

$$\mathbf{G}^{\dagger} = (\mathbf{G}^T \mathbf{G})^{-1} \mathbf{G}^T \Rightarrow \mathbf{R}^M = (\mathbf{G}^T \mathbf{G})^{-1} \mathbf{G}^T \mathbf{G} = \mathbf{I} \Rightarrow \text{perfekte Modellauflösung}$$

Auflösungsmatritzen

Daten-Informationsdichtematrix

$$\mathbf{m}^{\mathrm{est}} = \mathbf{G}^{\dagger} \mathbf{d}^{\mathrm{obs}}$$

Wie werden die Daten durch das Modell erklärt?

$$\mathbf{d}^{\mathsf{est}} = \mathbf{G}\mathbf{m}^{\mathsf{est}} = \mathbf{G}\mathbf{G}^{\dagger}\mathbf{d}^{\mathsf{obs}} = \mathbf{R}^{D}\mathbf{d}^{\mathsf{obs}}$$

mit der Daten-Auflösungsmatrix (Informationsdichtematrix):

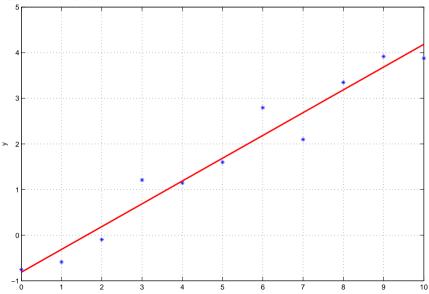
$$\mathbf{R}^D = \mathbf{G}\mathbf{G}^\dagger$$

Diagonale von R^D : Informationsgehalt der Daten, Nebendiagonale: Korrelation

Überbestimmte Probleme

$$\mathbf{G}^{\dagger} = (\mathbf{G}^{T}\mathbf{G})^{-1}\mathbf{G}^{T} \quad \Rightarrow \quad \mathbf{R}^{D} = \mathbf{G}(\mathbf{G}^{T}\mathbf{G})^{-1}\mathbf{G}^{T}$$

Lineare Regression(1)



Lineare Regression(2)

Die Daten: y_i Das Modell: a,b Der Vorwärtsoperator: Abbildung von (a,b) auf a + bx durch Matrix-Vektor-Produkt.

- Wie muss diese aussehen? (Überlegung 1, danach 2 Werte)
- 3 Stellen Sie G auf und lösen Sie die Normalengleichungen

$$\mathbf{G}^{T}(\mathbf{d} - \mathbf{Gm}) = 0$$
 bzw. $\mathbf{G}^{T}\mathbf{Gm} = \mathbf{G}^{T}\mathbf{d}$

- Testen Sie mit idealen Daten (graphischer Vergleich)!
- Verrauschen Sie die Daten und variieren Sie die Fehler.
- Berechnen Sie die Fehlerquadratsumme!
- Wiederholen Sie (neue Verrauschung) & plotten Sie die alle Ergebnisse zusammen! Wie verteilen sie sich?
- Erhöhen Sie den Polynomgrad schrittweise!

Unterbestimmte Probleme

2 Messungen (z.B. Strahlen), 3 Parameter (Zellen)

$$\mathbf{Gm} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} m_1 \\ m_2 \\ m_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{bmatrix} = \mathbf{d}$$

Alle Lösungen mit $m_1 = d_1 - m_2$ sind gleichrichtig

Für eindeutige (reguläre) Lösungen müssen zusätzliche Bedingungen gestellt werden \Rightarrow Regularisierung

Analog zur Inversen $(\mathbf{G}^T\mathbf{G})^{-1}\mathbf{G}^T$ für überbestimmte Probleme gibt es eine Inverse für unterbestimmte Probleme

$$\mathbf{m} = \mathbf{G}^T (\mathbf{G}\mathbf{G}^T)^{-1} \mathbf{d}$$

Sie wird auch als Minimum-Norm-Lösung bezeichnet. ⇒ Jupyter Notebook