Componenti e organizzazione di un elaboratore

Argomento:

- Programmazione in hardware/software
- Struttura di un elaboratore elementare
- Ciclo di un'istruzione
- Interconnessioni di un elaboratore

Materiale:

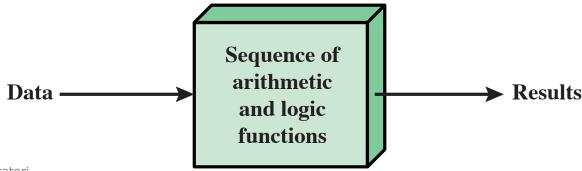
Capitolo 3: 3.1, 3.2 (no sezione "Interrupts"), 3.3, 3.4

Programmazione in hardware e software

Come implementare un programma?

Programmazione in hardware (hardwired programming)

- Esiste un insieme di componenti logiche base (and, or, multiplexer, ROM,...)
- Un programma è un opportuno circuito costituito da questi elementi
- I dati di input vengono processati dal circuito per produrre il risultato di output



Programmazione in hardware

PRO

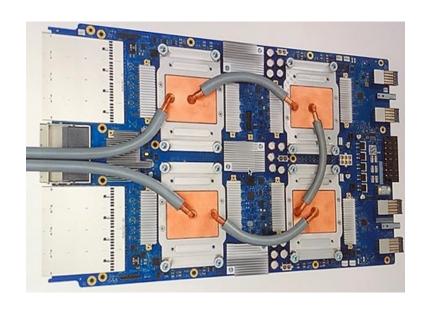
- Permette di implementare un programma con area del circuito minima
- Esecuzione veloce
- Risparmio energetico

CONTRO

- Il programma non può essere modificato
- Costo di implementazione
- Approccio specifico e non generale

Esempi di programmazione in hardware

 Questa tecnica è attualmente molto usata per accelerare l'esecuzione di problemi di machine learning



Google Tensor Processing Unit

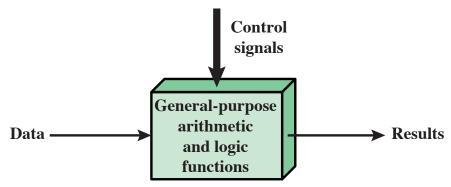


Nvidia Quadro Volta

Programmazione in software

Programmazione in software:

- Una famiglia di funzioni logiche e aritmetiche è implementata in hardware
- Dei segnali di controllo indicano quali funzioni, e in che ordine, attivare sui dati di input
- Si possono implementare più funzioni variando i segnali di controllo



Programmazione in software

PRO

- Il programma può essere modificato
- Costo di implementazione di un programma ridotto
- Universalità

CONTRO

- Minor efficienza di calcolo
- Circuiti più estesi e costosi
- Maggior consumo energetico

Confronto

Programmazione in hardware



Programmazione in software



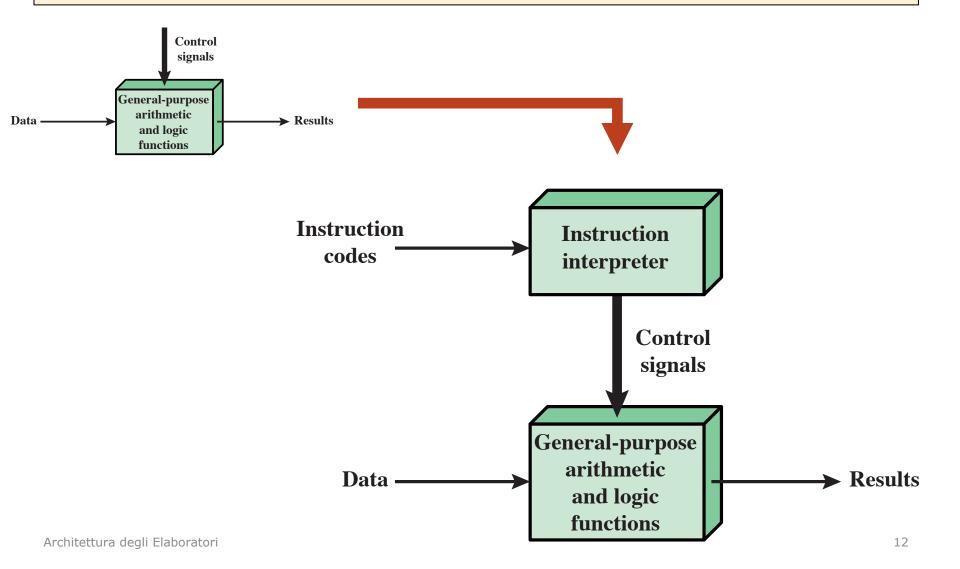
Struttura di un elaboratore

Un sistema per la programmazione in software

Come definire i segnali di controllo?

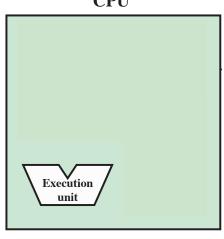
- Si assegna un codice univoco ad ogni possibile sequenza di segnali
- Si aggiunge una componente hardware per tradurre un codice in segnali
- Ogni codice denota un'istruzione che determina in modo univoco i segnali da attivare
- Un programma è definito dalla sequenza di istruzioni/codici (software)

Un sistema per la programmazione in software (2)



Un sistema per la programmazione in software: CPU



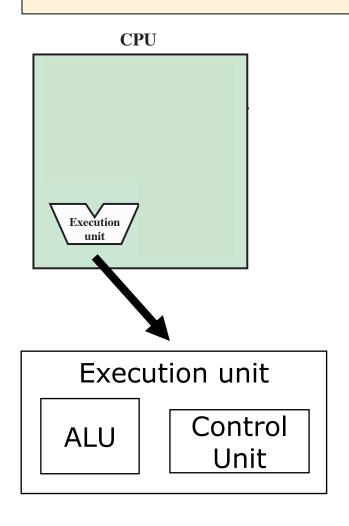


Serve un modulo per interpretare ed eseguire le istruzioni

Il modulo è chiamato Central Processing Unit (CPU)

13

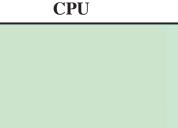
Un sistema per la programmazione in software: CPU (2)

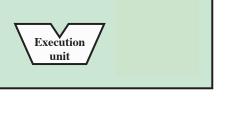


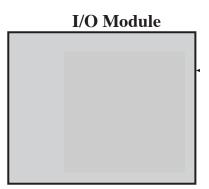
L'unità di esecuzione contiene delle unità per:

- Arithmetic and Logic Unit (ALU)
- Unità di controllo

Un sistema per la programmazione in software: I/O

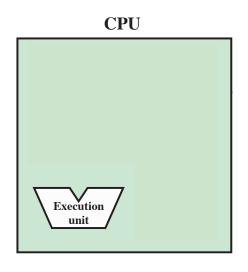


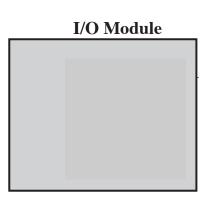


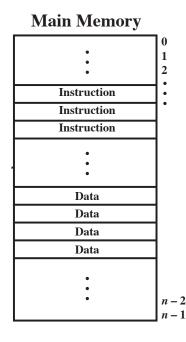


Serve un **modulo**input/output (I/O)
per immettere l'input
(dati e software) ed
emettere l'output
(risultato)

Un sistema per la programmazione in software: memoria





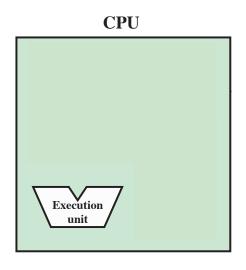


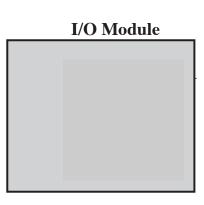
Serve una **memoria** per salvare:

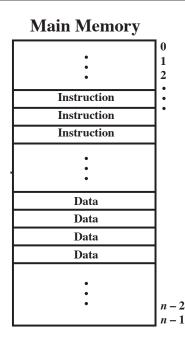
- Istruzioni
- Dati di input
- Dati temporanei

La memoria permette di accedere a dati/istruzioni durante l'esecuzione

Un sistema per la programmazione in software: memoria (2)

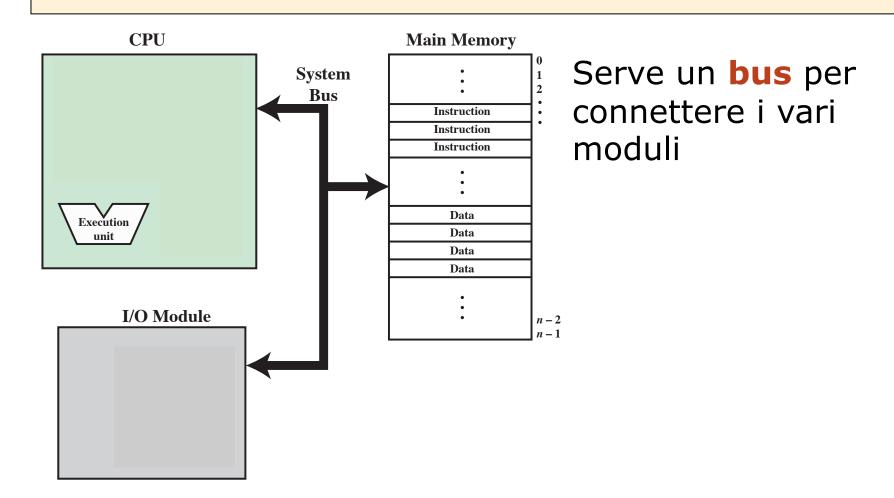




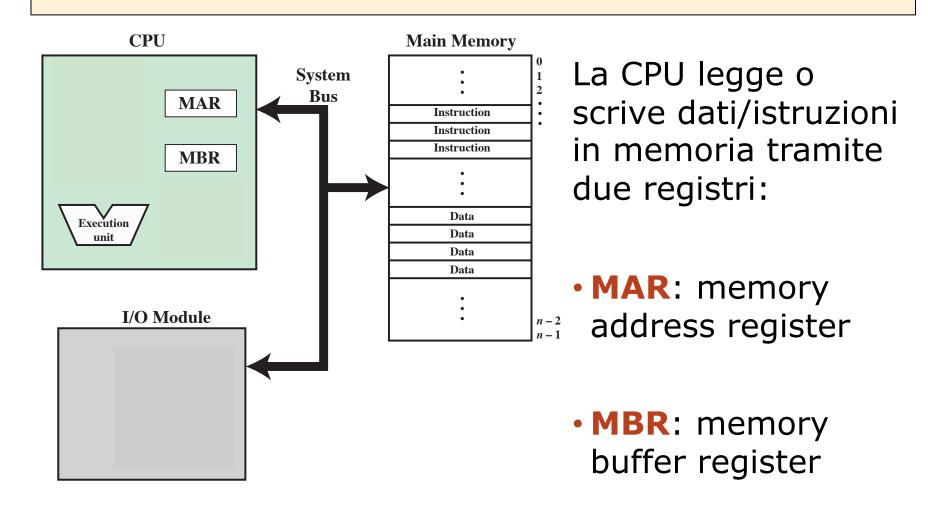


La memoria è divisa in locazioni
Ogni locazioni è accessibile tramite un indirizzo

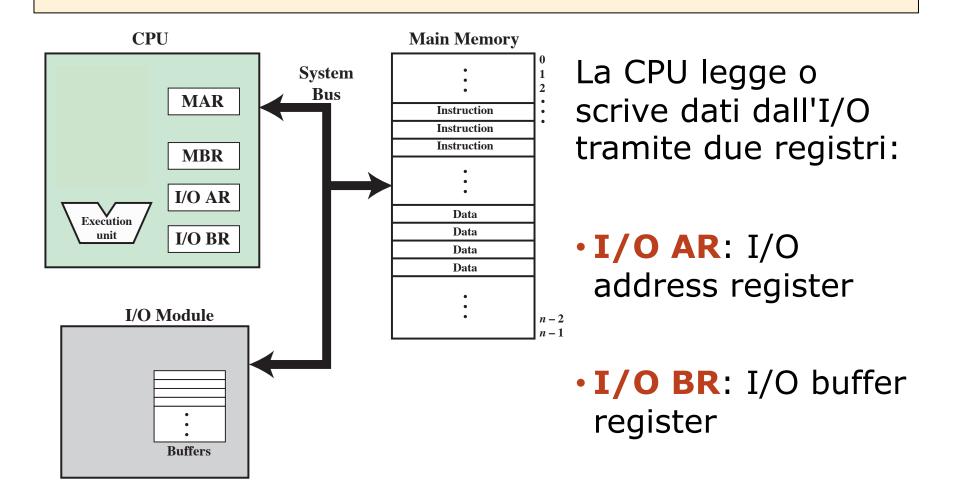
Un sistema per la programmazione in software: bus



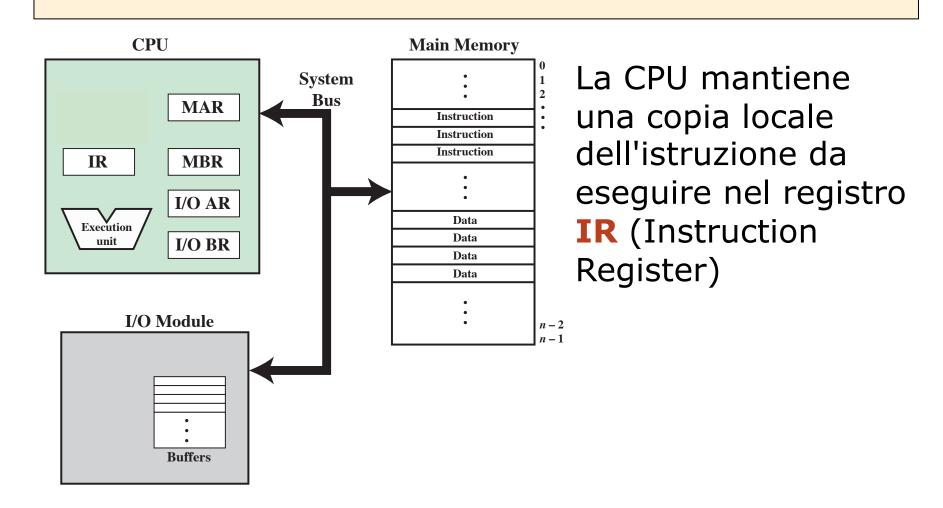
CPU e memoria



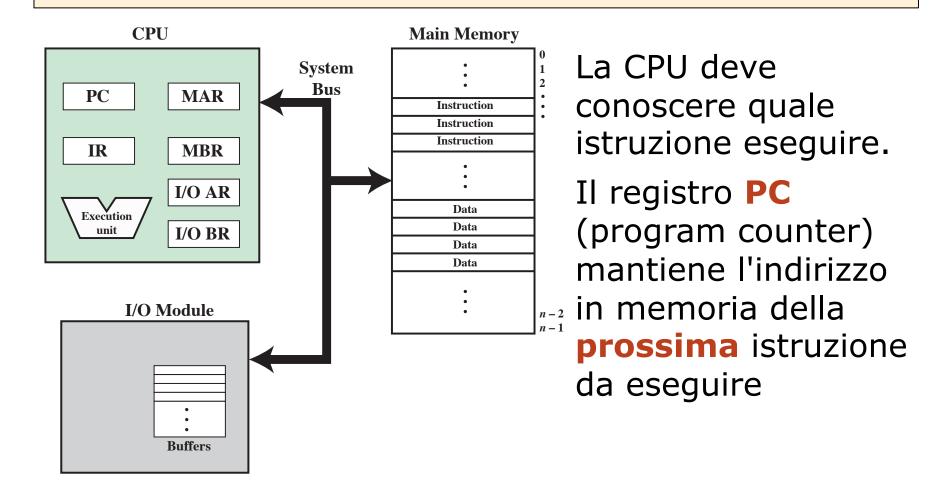
CPU e I/O



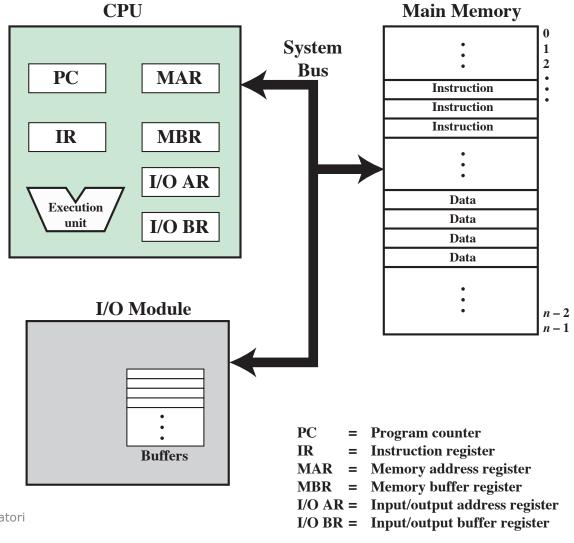
CPU e istruzioni



CPU e istruzioni (2)

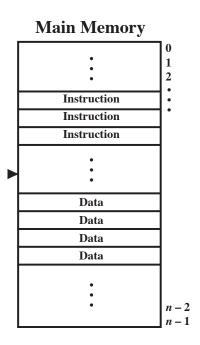


Architettura di von Neumann



Architettura di von Neumann (2)

- Dati e istruzioni condividono la stessa memoria
 - Concetto di stored-program, introdotto da von Neumann
 - Precedentemente il programma era salvato in hardware o su altri dispositivi
- Le locazioni di memoria possono contenere dati o istruzioni
- Un programma in memoria può essere modificato

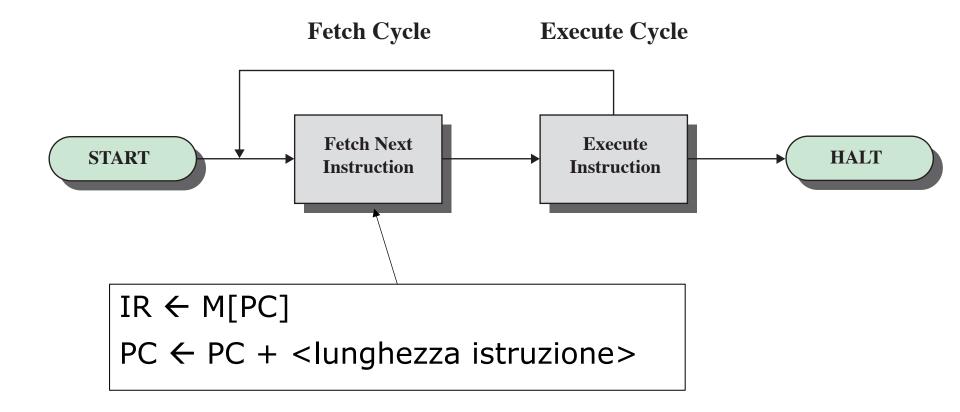


Ciclo di un'istruzione

Esecuzione di un programma

- 1. Viene recupera dalla memoria la prossima istruzione da eseguire (fetch)
 - Il registro PC contiene l'indirizzo in memoria della prossima istruzione
- 2. L'istruzione viene salvata nel registro IR
- 3. Il registro PC viene incrementato per puntare alla prossima istruzione
- 4. L'istruzione nel registro IR viene eseguita
- 5. Ritorna al punto 1

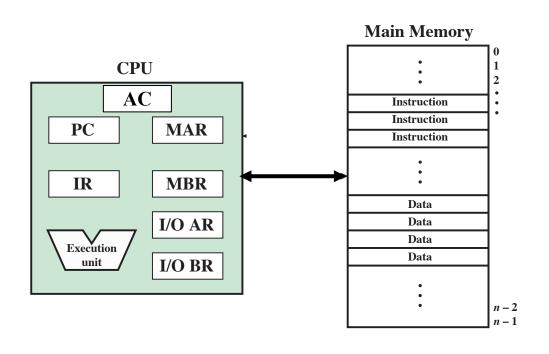
Ciclo di un'istruzione: fetch and execute



Comportamento di un'istruzione

- Processore-memoria
 - Spostamento di un dato dal processore alla memoria (o viceversa)
- Processore-I/O
 - Spostamento di un dato dal processore ad un modulo I/O
- Elaborazione dati
 - Esecuzione di operazioni logiche o aritmetiche
- Controllo
 - Modifica della sequenza delle istruzioni (e.g., modifica di PC)

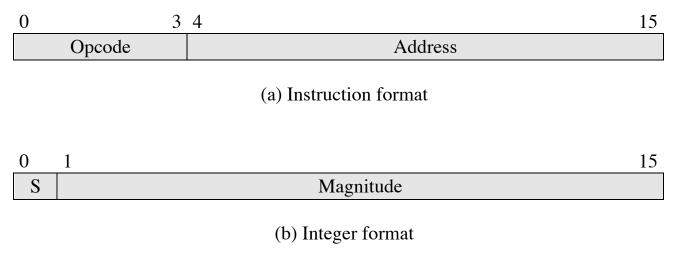
Esempio di esecuzione



- Aggiungiamo un registro AC (accumulatore) per salvare dei dati temporanei
- Ignoriamo il modulo di I/O

Istruzioni

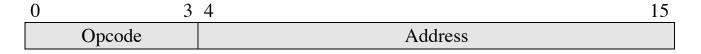
• Istruzioni/dati di 16 bit



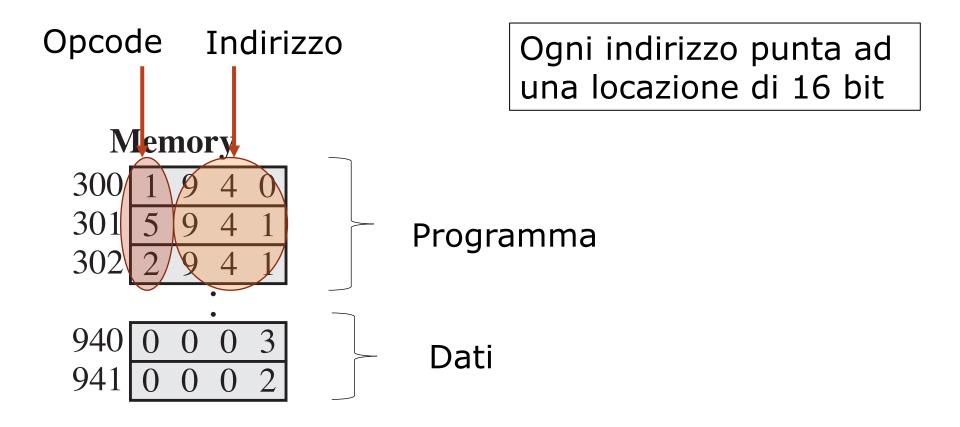
- Istruzione:
 - Opcode (4 bit): determina il tipo di operazione (load, store, add)
 - Address (12 bit): indirizzo in memoria

Istruzioni (2)

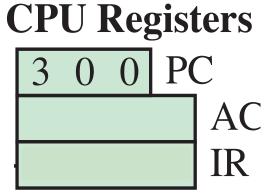
- Load: carica nel registro AC il dato contenuto in memoria all'indirizzo indicato nel campo "Address"
 - OPCODE: 0x1
- Store: scrivi il contenuto del registro AC in memoria all'indirizzo indicato nel campo "Address"
 - OPCODE: 0x2
- Add: somma il contenuto del registro AC con il dato contenuto in memoria all'indirizzo indicato nel campo "Address"
 - OPCODE: 0x5

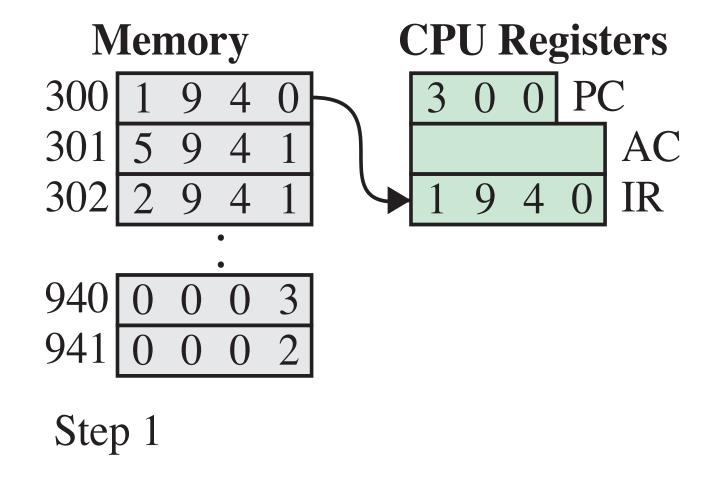


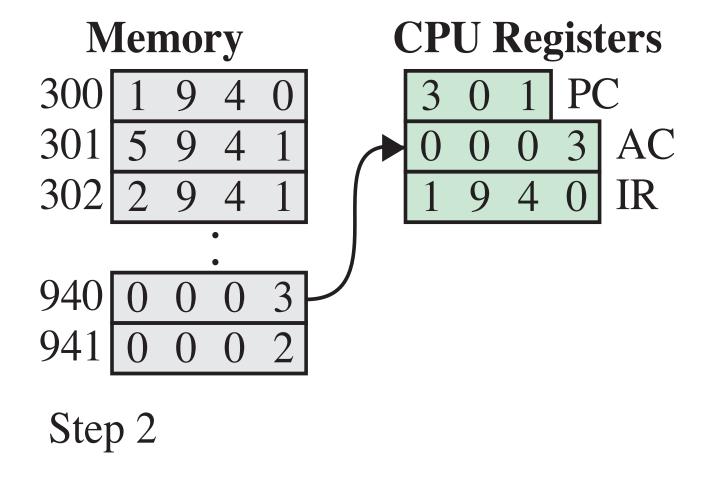
Contenuto della memoria

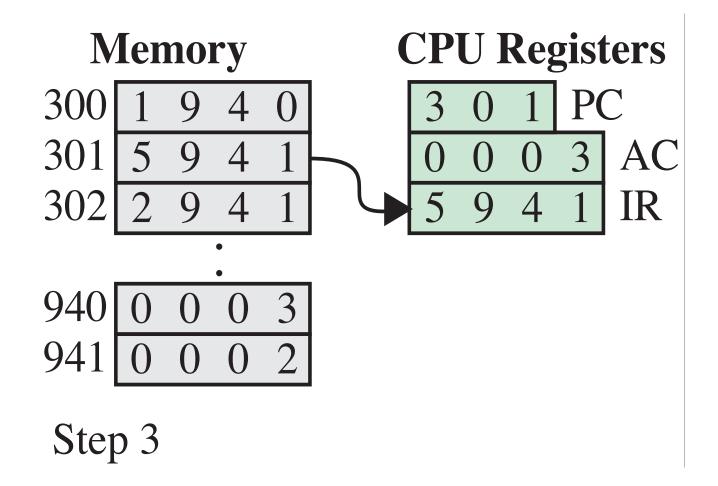


Contenuto dei registri

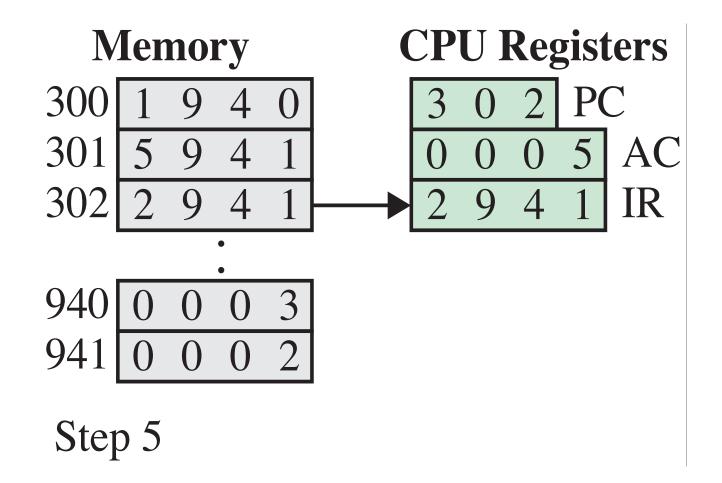




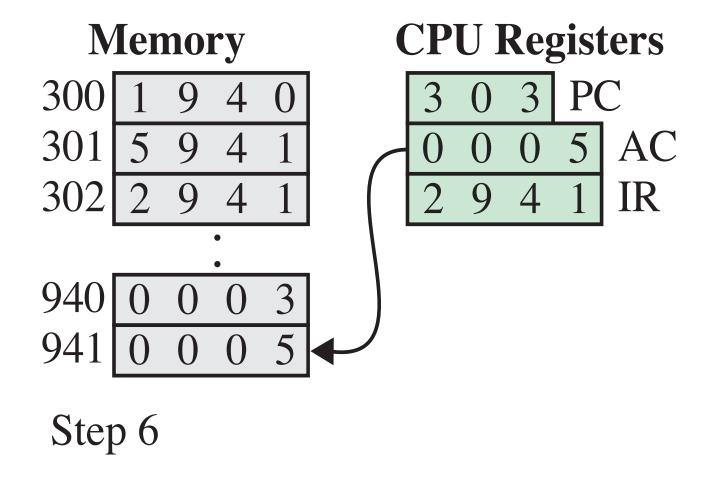




Esecuzione: step 5



Esecuzione: step 6

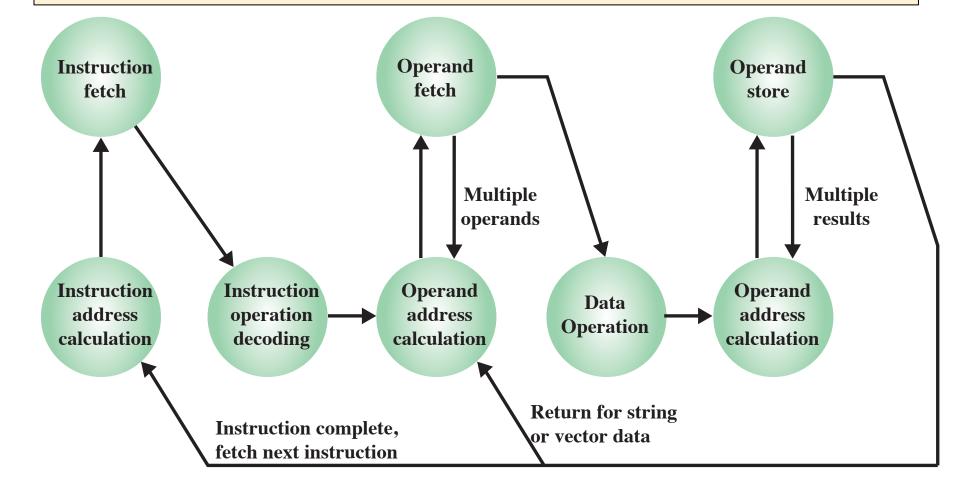


Ciclo completo di un'istruzione

- Il ciclo semplificato fetch-execute può essere scomposto in più fasi.
- Nell'esempio precedente possiamo notare più fasi:
 - Recupero dell'istruzione
 - Aggiornamento del PC
 - Lettura dell'input
 - Esecuzione dell'istruzione
 - Scrittura dell'output

•

Ciclo completo di un'istruzione



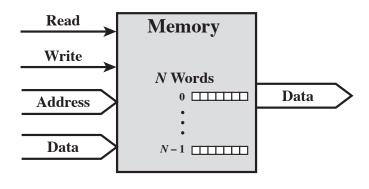
Interconnessioni di un elaboratore

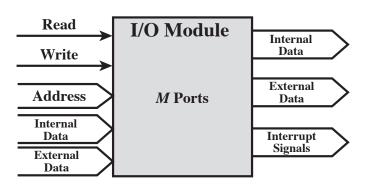
Interconnessione delle componenti

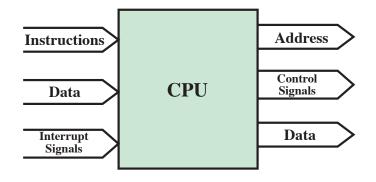
Le componenti devono essere connesse per supportare lo spostamento di dati/istruzioni

- Da memoria a processore / da processore a memoria
- Da modulo I/O a processore / da processore a modulo I/O
- Da modulo I/O a memoria / da memoria a modulo I/O

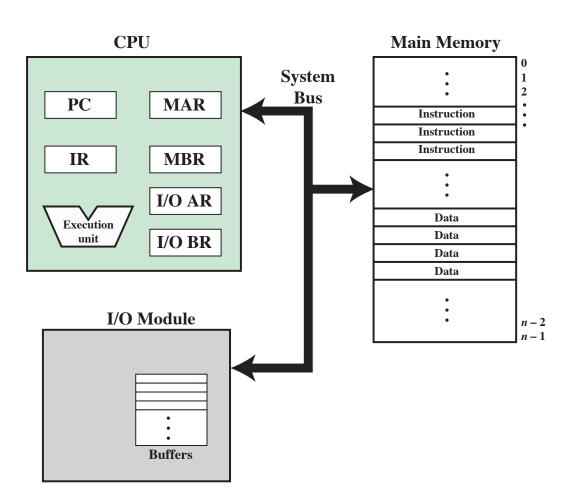
Interfaccia delle componenti







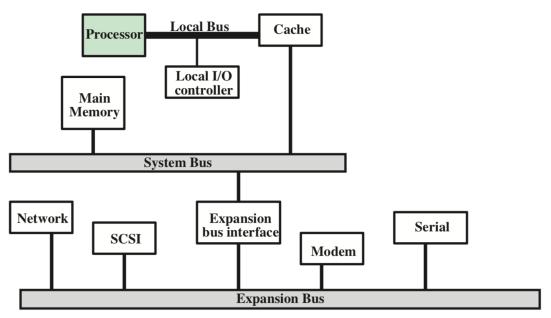
Interconnessione con bus



- Bus: mezzo di trasmissione condiviso che collega due o più componenti
- Ad ogni istante, solo un componente può inviare segnali in un bus
- I segnali inviati da un componente sono disponibili a tutte le componenti collegate al bus

Interconnessione con bus (2)

- Un elaboratore contiene più bus e più interconnessioni sono possibili
- System bus: bus che collega le principali componenti (CPU, memoria, dispositivi di I/O)



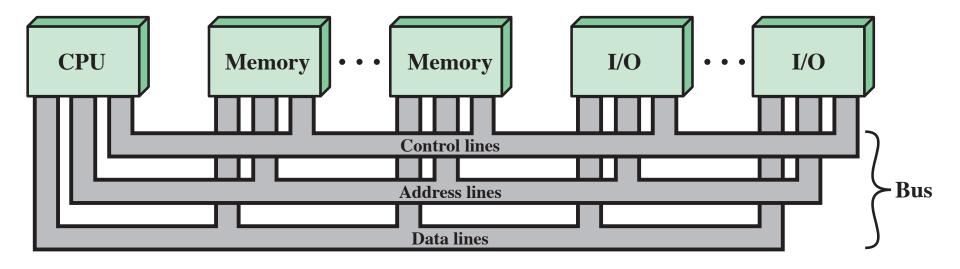
Architettura degli Elaboratori

46

Tipi di bus

- Un bus consiste di più linee di comunicazione
 - Ogni linea trasmette un bit di informazione: il valore 0 o il valore 1
- Le linee di ogni bus possono essere classificate in tre gruppi:
 - Linee usate per trasmettere dati → data bus
 - Linee usate per trasmettere indirizzi → address bus
 - Linee usate per trasmettere segnali di controllo →
 control bus

Linee dati, indirizzo e controllo



Data Bus

- Il data bus viene usato per trasmettere dati tra componenti: ad esempio il valore contenuto in una certa locazione della memoria
- Il **numero di linee** (bus width) indica il numero di bit che possono essere trasmessi contemporaneamente
- Il data bus può consistere di 32, 64, 128 o più linee
- Per trasmettere n bits bisogna inviare w bit per n/w volte

Address Bus

- Utilizzato per indicare la sorgente/destinazione del dato inviato tramite il data bus
 - Per leggere un dato in memoria, il processore deve comunicare alla memoria l'indirizzo del dato tramite l'address bus.
 - · Il dato verrà restituito dalla memoria tramite il data bus
- Il numero di linee indica il massimo numero di possibili posizioni (indirizzi):
 - Con w linee si possono indicare 2^w indirizzi
- L'address bus può essere utilizzato per accedere a moduli di I/O
 - Esempio: I bit più significativi indicano l'accesso alla memoria o ad un particolare modulo di I/O; i restati bit indicano una locazione di memoria o un registro all'interno del modulo

Control Bus

- Usato per coordinare l'accesso al bus dati/indirizzi tra i vari dispositivi collegati al bus
- Usato per inviare segnali di controllo tra dispositivi:
 - Ad esempio per spostare un dato dalla memoria al processore
- Usato per inviare segnali di temporizzazione
 - Ad esempio per indicare quando un segnale nel bus dati è valido

Esercizi

Esercizio 1

Supponiamo di aggiungere le seguenti istruzioni all'elaboratore semplificato visto precedentemente:

- Leggi un dato da un modulo di I/O e scrivilo nel registro AC (opcode: 0x3; 12 bit per indicare il modulo di I/O)
- Scrivi il dato contenuto nel registro AC in un modulo di I/O (opcode: 0x7; ; 12 bit per indicare il modulo di I/O)

Scrivere un programma che: 1) legge un dato dal dispositivo 4; 2) lo somma con il dato in memoria all'indirizzo 0x904; 3) scrive il risultato in memoria all'indirizzo 0x905.

Indicare il contenuto della memoria, assumendo che il programma sia posizionato a partire dall'indirizzo 0x220.

Esercizio 2

Si consideri un bus organizzato in un bus dati di 32 bit e in un bus indirizzi di 16 bit.

- 1. Quante locazioni in memoria possiamo indicizzare?
- Quant'è la dimensione (in byte) massima di una memoria supportata dal bus, assumendo che una locazione di memoria contenga 1 byte
- 3. Quant'è la dimensione (in byte) massima di una memoria supportata dal bus, assumendo che una locazione di memoria contenga 4 byte
- 4. Se il bus dati trasmette 32 bit ogni 100 ns, quanto tempo è richiesto per trasmettere 4MB?