Ordinamento e ricerca

When you learnt quick sort, merge sort, bubble sort, insertion sort but n < 1000

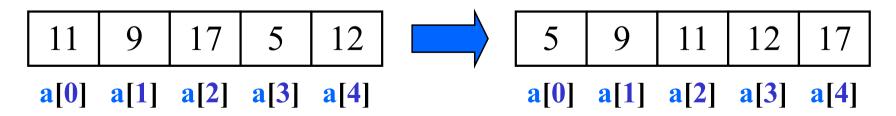
Rilevazione delle prestazioni

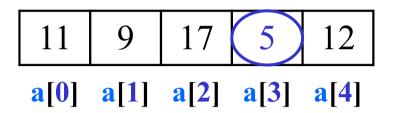


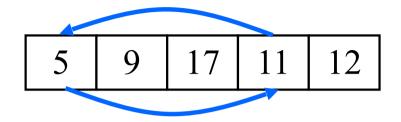
Motivazioni

- Problema molto frequente nella elaborazione dei dati
 - Ordinamento dei dati stessi, secondo un criterio prestabilito
 - Per esempio: nomi in ordine alfabetico, numeri in ordine crescente...
- Studieremo diversi algoritmi per l'ordinamento, introducendo anche uno strumento analitico per la valutazione delle prestazioni di tali algoritmi
- Inoltre, su dati ordinati è possibile effettuare ricerche in modo efficiente, e studieremo algoritmi adeguati
- Studieremo degli algoritmi ricorsivi ed efficienti, ma non tutti gli algoritmi ricorsivi sono efficienti...

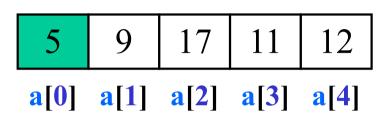
- Per semplicità, analizzeremo prima gli algoritmi per ordinare un insieme di numeri (interi) memorizzato in un array
 - vedremo poi come si estendono semplicemente al caso in cui si debbano elaborare oggetti anziché numeri
- Prendiamo in esame un array a da ordinare in senso crescente







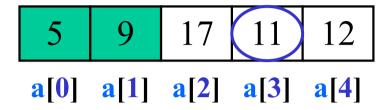
- Per prima cosa, bisogna trovare *l'elemento* dell'array contenente il valore minimo, come sappiamo già fare
 - in questo caso è il numero 5 in posizione a[3]
- Essendo l'elemento minore, la sua posizione corretta nell'array ordinato è a[0]
 - in a[0] è memorizzato il numero 11, da spostare
 - non sappiamo quale sia la posizione corretta di 11
 - lo spostiamo temporaneamente in a[3]
 - quindi, scambiamo a[3] con a[0]



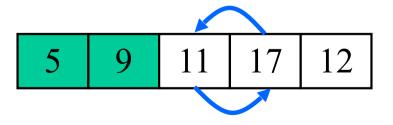
la parte colorata dell'array è già ordinata

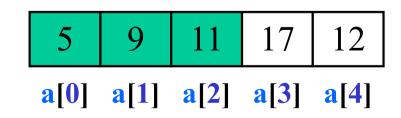
- La parte sinistra dell'array è già ordinata e non sarà più considerata
 - Dobbiamo ancora ordinare la parte destra
- Ordiniamo la parte destra con lo stesso algoritmo
 - cerchiamo l'elemento contenente il valore minimo, che è il numero 9 in posizione a[1]
 - dato che è già nella prima posizione della parte da ordinare (la posizione a[1]), non c'è bisogno di fare scambi

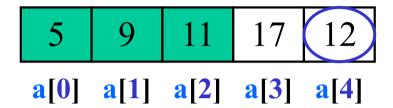
5 9 17 11 12 a[0] a[1] a[2] a[3] a[4]



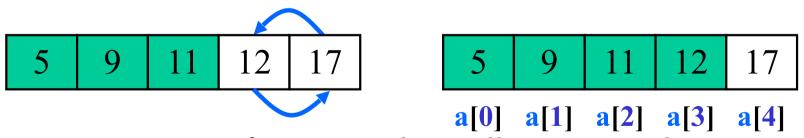
- Proseguiamo per ordinare la parte di array che contiene gli elementi a[2], a[3] e a[4]
 - il valore minimo è il numero 11, contenuto nell'elemento a[3]
 - scambiamo a[3] con a[2]



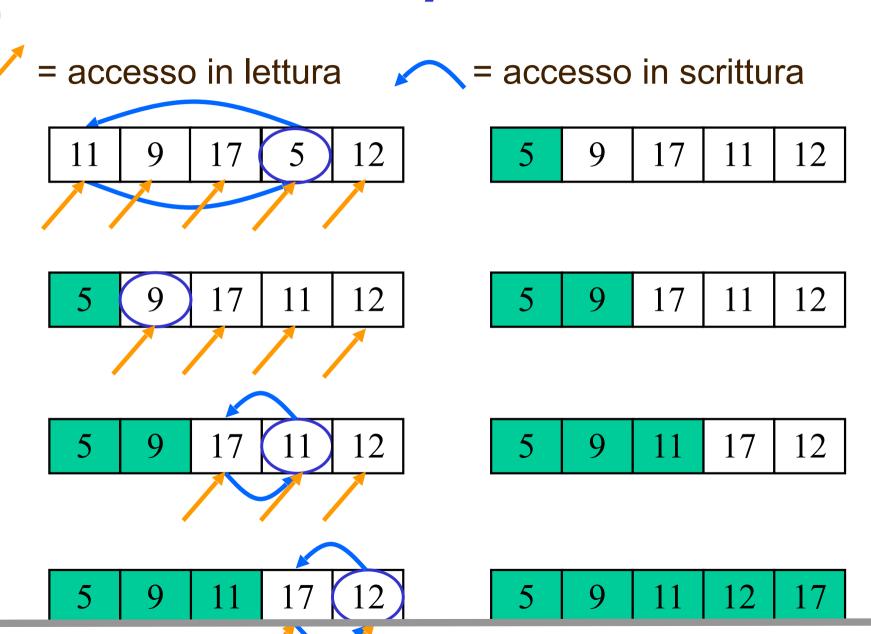




- Ora l'array da ordinare contiene a[3] e a[4]
 - Il valore minimo è il numero 12, contenuto nell'elemento a[4]
 - scambiamo a[4] con a[3]



 A questo punto la parte da ordinare contiene un solo elemento, quindi è ovviamente ordinata



La classe ArrayAlgs

- Riprendiamo la nostra classe ArrayAlgs
 - L'abbiamo introdotta quando abbiamo studiato semplici algoritmi su array
 - Contiene una collezione di metodi statici per l'elaborazione di array
 - Per ora trattiamo array di numeri interi
 - Più avanti tratteremo generici array di Object
- In particolare ArrayAlgs conterrà le realizzazioni dei vari algoritmi di ordinamento e ricerca da noi studiati
 - È una "classe di utilità", come la classe Math

Il metodo selectionSort

```
public class ArrayAlgs{...
   public static void selectionSort(int[] v, int vSize)
        for (int i = 0; i < vSize - 1; i++)
            int minPos = findMinPos(v, i, vSize-1);
            if (minPos != i) swap(v, minPos, i);
    } //abbiamo usato due metodi ausiliari, swap e findMinPos
   private static void swap(int[] v, int i, int j)
        int temp = v[i];
       v[i] = v[j];
        v[j] = temp;
   private static int findMinPos(int[] v, int from, int to)
        int pos = from;
        int min = v[from];
        for (int i = from + 1; i \le to; i++)
            if (v[i] < min)
              pos = i;
               min = v[i]; 
        return pos;
```

- L'algoritmo di ordinamento per selezione è corretto ed è in grado di ordinare qualsiasi array
 - Allora perché studieremo altri algoritmi di ordinamento?
 - A cosa serve avere diversi algoritmi per risolvere lo stesso problema?
- Vedremo che esistono algoritmi di ordinamento che, a parità di dimensioni del vettore da ordinare, vengono eseguiti più velocemente



È tutto chiaro? ...

- 1. Perché nel metodo swap serve la variabile temp? Cosa succede se si assegna semplicemente a[j] ad a[i] e a[i] ad a[j]?
- 2. Quali sono i passi compiuti da selectionSort per ordinare la sequenza 654321?

- Le prestazioni di un algoritmo vengono valutate in funzione della dimensione dei dati trattati
 - Per valutare l'efficienza di un algoritmo si misura il tempo in cui viene eseguito su insiemi di dati di dimensioni via via maggiori
- Il tempo non va misurato con un cronometro, perché parte del tempo reale di esecuzione non dipende dall'algoritmo
 - caricamento della JVM
 - caricamento delle classi del programma
 - lettura dei dati dallo standard input
 - visualizzazione dei risultati



- Il tempo di esecuzione di un algoritmo va misurato all'interno del programma
- Si usa il metodo statico

```
System.currentTimeMillis()
```

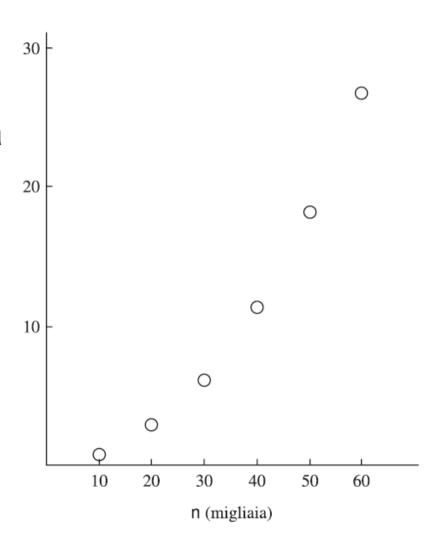
che, ad ogni invocazione, restituisce un numero di tipo long che rappresenta

- il numero di millisecondi trascorsi da un evento di riferimento (la mezzanotte del 1 gennaio 1970)
- Ciò che interessa è la differenza tra due valori
 - si invoca System.currentTimeMillis() immediatamente prima e dopo l'esecuzione dell'algoritmo (escludendo le operazioni di input/output dei dati)

La classe SelSortTester

```
import java.util.Scanner;
public class SelSortTester
    public static void main(String[] args)
        Scanner in = new Scanner(System.in);
        System.out.print("Dimensione dell'array? ");
        int n = in.nextInt();
        // costruisce un array casuale
        int[] a = ArrayAlgs.randomIntArray(n, 100);
        int aSize = a.length;
        // usa System.currentTimeMillis() per misurare il tempo
        long time = System.currentTimeMillis();
        ArrayAlgs.selectionSort(a, aSize);
        time = System.currentTimeMillis() -time;
        System.out.println("Tempo trascorso: " + time + " ms");
```

- Eseguiamo l'ordinamento di array con diverse dimensioni (**n**), contenenti numeri interi casuali
- Per ogni valore di n ripetiamo la misura molte volte, per trovare un valore medio di T(n)
- Si nota che l'andamento del tempo di esecuzione non è lineare
 - se n diventa il doppio, il tempo diventa circa il quadruplo
 - Quindi il tempo di esecuzione ha andamento quadratico (parabola tipo T(n) = a n²)



- Modello di costo: il tempo d'esecuzione di un algoritmo dipende in generale dai seguenti fattori:
 - 1.Il numero di **operazioni primitive** (o **passi base**) eseguite dall'algoritmo (ad es., istruzioni macchina del processore)
 - 2.Che a sua volta dipende dalla dimensione dei dati da elaborare (per esempio, la lunghezza dell'array da ordinare)
 - 3.Il valore dei dati da elaborare (ad esempio, un array già ordinato, ordinato al contrario, con valori casuali, ...)
- Dato un algoritmo, vogliamo stimare una funzione *T(n)* che ne descrive il tempo di esecuzione *T unicamente* in
 funzione della dimensione *n* dei suoi dati
 - Tramite analisi teorica, senza esperimenti numerici
 - Anzi, senza realizzare e compilare un algoritmo!

- Cosa si intende per operazione primitiva (passo base)?
- È una operazione che ha tempo di esecuzione (circa) costante, indipendente da valori e tipi dei dati. Per es.:
 - Una assegnazione di valore a una variabile
 - Una operazione aritmetica o logica tra variabili e/o costanti numeriche e booleane
 - Un accesso in lettura/scrittura a un elemento di un array
 - Invece un enunciato contenente una invocazione di un metodo non è un'operazione primitiva
- Nel caso di selectionSort, il tempo di esecuzione si stima contando il numero di accessi in lettura/scrittura a un elemento dell'array, in funzione della lunghezza n dell'array (dimensione dei dati del problema)

- Cosa si intende per dimensione dei dati di un algoritmo?
- A seconda del problema, la dimensione dell'input assume significati diversi
 - La grandezza di un numero (per esempio in problemi di calcolo)
 - Il numero di elementi su cui lavorare (ad esempio in problemi di ordinamento)
 - Il numero di bit che compongono un numero
 - •
- Indipendentemente dal tipo di dati, indichiamo sempre con n la dimensione dell'input.

- Come si tiene conto del valore dei dati?
 - Se l'algoritmo contiene cicli e decisioni, il numero di operazioni primitive dipende anche dal valore dei dati
 - Ma noi vogliamo T(n) come funzione solo di n.
- Di solito si stima per eccesso il tempo di esecuzione
 T(n), ovvero di ottenere una stima "di caso peggiore"
 - A seconda del problema, la definizione di "caso peggiore" assume significati diversi
 - Per es., per un algoritmo di ordinamento il caso peggiore è quello in cui l'array in input è ordinato alla rovescia.
- Si possono anche fare stime di
 - caso migliore (per es. array in ingresso già ordinato)
 - caso medio (con ipotesi statistiche, ad es. array in input contenente numeri casuali)

Prestazioni di selectionSort

- Esaminiamo il codice Java del metodo selectionSort
 - Potremmo anche esaminare lo pseudo-codice
- Conteggio degli accessi all'array nella prima iterazione del ciclo esterno (ovvero per i=0)
 - Per trovare l'elemento minore si fanno n accessi
 - Per scambiare due elementi si fanno quattro accessi
 - Caso peggiore: ipotizziamo che serva sempre lo scambio
 - In totale si fanno quindi (n+4) accessi
- Ora l'algoritmo deve ordinare la parte rimanente, cioè un array di (n-1) elementi
 - serviranno quindi ((n-1) + 4) accessi
- E così fino al passo con (n-(n-2))=2 elementi, incluso

Prestazioni di selectionSort

Il conteggio totale degli accessi in lettura/scrittura è quindi

$$T(n) = (n+4) + ((n-1)+4) + ... + (3+4) + (2+4)$$

$$= n + (n-1) + ... + 3 + 2 + (n-1) * 4$$

$$= n * (n+1) / 2 - 1 + (n-1) * 4$$

$$= 1/2 * n^2 + 9/2 * n - 5$$

 Si ottiene quindi una equazione di secondo grado in n, che giustifica l'andamento parabolico dei tempi rilevati sperimentalmente

$$\sum_{i=1}^{n} i = \frac{n(n+1)}{2}$$

Prestazioni di selectionSort

Sommatoria notevole:

$$\sum_{i=1}^{n} i = \frac{n(n+1)}{2}$$

- La si ritrova molto spesso nella stima di tempi di esecuzione di cicli annidati.
- Dimostrazione di questa uguaglianza
 - Basta disporre gli addendi in questo ordine

```
1 + 2 + 3 + \dots + n + n + (n-1) + (n-2) + \dots + 1 =
```

$$n+1 + n+1 + n+1 + \dots + n+1$$

Andamento asintotico delle prestazioni

$$T(n) = 1/2*n^2 + 9/2*n - 5$$

- Facciamo un'ulteriore semplificazione, tenendo presente che ci interessano le prestazioni per valori elevati di n (andamento asintotico)
- Per esempio, se n vale 1000
 - 1/2*n² vale 500000
 - 9/2*n-5 vale 4495, circa 1% del totale
- quindi diciamo che l'andamento asintotico dell'algoritmo in funzione di n è

$$T(n) \sim 1/2*n^2$$

Andamento asintotico delle prestazioni

$$T(n) \sim 1/2 * n^2$$

- Facciamo un'ulteriore semplificazione
 - ci interessa soltanto valutare cosa succede al tempo d'esecuzione T(n) se n, ad esempio, raddoppia
 - Nel caso in esame il tempo di esecuzione quadruplica

```
T(n) = 1/2*n^2
T(2n) = 1/2*(2n)^2 = 1/2*4*n^2
= 4*T(n)
```

- Si osserva che T(2n) = 4*T(n)
 - Questo è vero in generale nel caso in cui T (n) = cn²
 - Indipendentemente dal fatto che sia presente un fattore moltiplicativo 1/2, o qualsiasi altro fattore moltiplicativo c.



1. Se si aumenta di 10 volte la dimensione dei dati, come aumenta il tempo richiesto per ordinare i dati usando **selectionSort**?

Notazione "O-grande"

- Si dice quindi che
 - per ordinare un array con l'algoritmo di selezione si effettua un numero di accessi che è dell'ordine di n²
- Per esprimere sinteticamente questo concetto si usa la notazione O-grande e si dice che il numero degli accessi è O (n²)
- Dopo aver ottenuto una formula che esprime l'andamento temporale dell'algoritmo, si ottiene la notazione "O-grande" considerando soltanto il termine che si incrementa più rapidamente all'aumentare di n, ignorando coefficienti costanti

Notazione "O-grande", "Ω", "Θ"

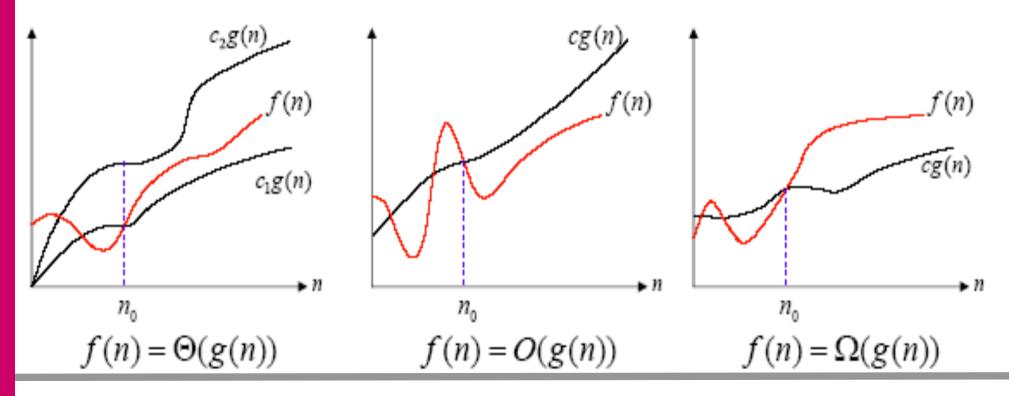
- La notazione f(n)=O(g(n)) significa: f non cresce più velocemente di g
 - Ma è possibile che f cresca molto più lentamente
 - Esempio: $f(n) = n^2 + 5n 3 \in O(n^3)$, ma è anche $O(n^{10})$
- Esistono ulteriori notazioni per descrivere il modo in cui una funzione cresce
 - $f(n)=\Omega(g(n))$ significa: f non cresce più lentamente di g
 - Ovvero g(n) = O(f(n))
 - f(n)=Θ(g(n)) significa: f cresce con la stessa velocità di g
 - Ovvero $f(n) = O(g(n)) e f(n) = \Omega(g(n))$

Notazione "O-grande", "Ω", "Θ"

• f(n) = O(g(n)) esiste una costante C>0 tale che f(n)/g(n) < C definitivamente

• $f(n) = \Omega(g(n)) \dots f(n)/g(n) > C$ definitivamente

• $f(n) = \Theta(g(n)) \dots C_1 < f(n)/g(n) < C_2$ definitivamente



Ordini di complessità

- Un algoritmo può essere classificato in funzione delle proprie prestazioni
 - Un algoritmo è considerato efficiente se il suo tempo di esecuzione (caso peggiore) è al più polinomiale
 - Un algoritmo è considerato inefficiente se il suo tempo di esecuzione (caso peggiore) è almeno esponenziale
- Un problema algoritmico può essere classificato in funzione della propria complessità (ovvero le prestazioni del più veloce algoritmo che lo risolve)
 - Un problema è considerato trattabile se la sua complessità è al più polinomiale
 - Un problema è considerato non trattabile se la sua complessità è almeno esponenziale

[&]quot;Quarantadue!" urlò Loonquawl. "Questo è tutto ciò che sai dire dopo un lavoro di sette milioni e mezzo di anni?"

Ordini di complessità

Ipotesi: una istruzione di Java viene eseguita in 10-7 s

(1 anno ≈ 3E7 secondi)

(convenzione anglosassone: 1 "bilione" = 10^9 ; 1 "trilione" = 10^{12})

	l					-
Problemi trattabili (polinomiali)	f(n)	n=10	n=20	n=50	n=100	n=300
	n ²	1/100000 secondi	1/25000 secondi	1/4000 secondi	1/1000 secondi	9/1000 secondi
	n ⁵	1/100 secondi	0.32 secondi	31.2 secondi	16.7 minuti	2.8 giorni
Problemi non trattabili	2 ⁿ	1/10000 secondi	0.1 secondi	3.57 anni	40 trilioni di secoli	Un numero a 74 cifre di secoli
	n ⁿ	16.7 minuti	332 bilioni (miliardi) di anni	Un numero a 69 cifre di secoli	Un numero a 184 cifre di secoli	Un numero a 727 cifre di secoli

Cicli annidati: analisi delle prestazioni

- Riesaminiamo la struttura di SelectionSort
 - È realizzato tramite due cicli annidati di questo tipo

```
for (int i = 0; i < n; i++)
   //... operazioni primitive
   for (int j = i; j < n; j++)
        //... operazioni primitive</pre>
```

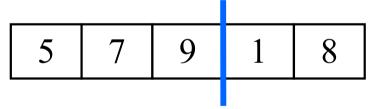
- Per stimarne il tempo di esecuzione dobbiamo stimare il numero di operazioni primitive eseguite nel ciclo interno.
 - Per i = 0 vengono eseguite n volte. Per i = 1 vengono eseguite n-1 volte. ...
 - Il numero totale è quindi

$$\sum_{i=1}^{n} i = \frac{n(n+1)}{2} - \boxed{= 0 (n^2)}$$

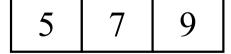
 Due cicli annidati del tipo appena esaminato hanno sempre prestazioni O(n²)

Ordinamento per fusione (MergeSort)

- Presentiamo ora un algoritmo di ordinamento "per fusione" (MergeSort) che vedremo avere prestazioni migliori di quelle dell'ordinamento per selezione
- Dovendo ordinare il vettore seguente

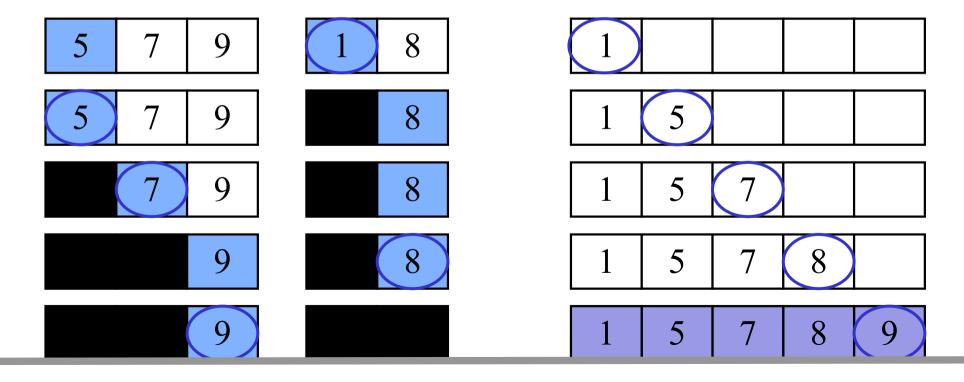


Lo dividiamo in due parti (circa) uguali



1 8

- Supponiamo che le due parti siano già ordinate
 - Allora è facile costruire il vettore ordinato, prendendo sempre il primo elemento da uno dei due vettori, scegliendo il più piccolo



- Ovviamente, nel caso generale le due parti del vettore non saranno ordinate
- Possiamo però ordinare ciascuna parte ripetendo il processo
 - dividiamo il vettore in due parti (circa) uguali
 - ordiniamo ciascuna delle due parti, separatamente
 - uniamo le due parti ora ordinate, nel modo visto
 - questa ultima fase si chiama fusione (merge)
- C'è una situazione in cui le due parti sono sicuramente ordinate
 - quando contengono un solo elemento

- Si delinea quindi un algoritmo ricorsivo per ordinare un array, chiamato MergeSort
- Caso base: se l'array contiene meno di due elementi, è già ordinato
- Altrimenti
 - si divide l'array in due parti (circa) uguali
 - si ordina la prima parte usando MergeSort
 - si ordina la seconda parte usando MergeSort
 - si fondono le due parti ordinate usando l'algoritmo di fusione (merge)

Realizzazione di mergeSort

```
public class ArrayAlgs
    public static void mergeSort(int[] v, int vSize)
        if (vSize < 2) return; // caso base</pre>
        int mid = vSize / 2; //dividiamo circa a meta'
        int[] left = new int[mid];
        int[] right = new int[vSize - mid];
        System.arraycopy(v, 0, left, 0, mid);
        System.arraycopy(v, mid, right, 0, vSize-mid);
        // passi ricorsivi: ricorsione multipla (doppia)
        mergeSort(left, mid);
        mergeSort(right, vSize-mid);
        // fusione (metodo ausiliario)
        merge(v, left, right);
                                          // continua
```

Realizzazione di mergeSort

```
// continua
private static void merge(int[] v, int[] v1, int[] v2)
    int i = 0, i1 = 0, i2 = 0;
    while (i1 < v1.length && i2 < v2.length)
        if (v1[i1] < v2[i2])
            // prima si usa i, poi lo si incrementa...
            v[i++] = v1[i1++];
        else
            v[i++] = v2[i2++];
    while (i1 < v1.length)
        v(i++) = v1(i1++);
    while (i2 < v2.length)
        v[i++] = v2[i2++];
```



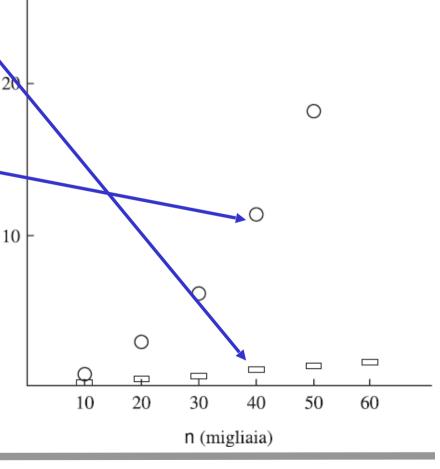
È tutto chiaro? ...

1. Eseguire manualmente l'algoritmo mergeSort sull'array 87654321

Rilevazioni sperimentali delle prestazioni mostrano che l'ordinamento con MergeSort è molto più efficiente di quello con selectionSort

Cerchiamo di fare una valutazione teorica delle prestazioni

 Chiamiamo T (n) il numero di accessi richiesti per ordinare un array di n elementi



- Analizziamo i tempi di esecuzioni delle tre fasi
 - Creazione di due sottoarray
 - Ordinamento dei due sottoarray (invocazioni ricorsive)
 - Fusione dei due sottoarray
- La creazione dei due sottoarray richiede 2n accessi
 - Perchè tutti gli n elementi devono essere letti e scritti
- Le invocazioni ricorsive richiedono T (n/2) ciascuna
 - Per definizione: T(n) è il tempo di esecuzione di mergeSort su un array di dimensione n
- La fusione richiede
 - 2n accessi ai sottoarray ordinati (ogni elemento da scrivere nell'array finale richiede la lettura di due elementi, uno da ciascuno dei due array da fondere)
 - Più n accessi in scrittura nell'array finale

Sommando tutti i contributi:

$$T(n) = 2T(n/2) + 5n$$

- Questa è (definizione) una equazione di ricorrenza
- Soluzione: per trovare un'espressione esplicita di *T(n)* in funzione di n si procede per sostituzioni successive, fino ad arrivare al caso base
 - T(n/2)=2T(n/4)+5(n/2), T(n/4)=2T(n/8)+5(n/4), ecc.
 - Inoltre T(1)=1 (è il caso base, ordinamento con n=1)
- Quindi:

$$T(n) = 2(2T(n/4) + 5(n/2)) + 5n = 4T(n/4) + 2*5n =$$

= ...(dopo k sostituzioni) ... = $2^kT(n/2^k) + k*5n$

Dal termine T(n/2k) si vede che il caso base è raggiunto dopo k = log₂n, sostituzioni, ovvero quando n/2k = 1

$$T(n) = 2^k T(n/2^k) + k*5n = nT(1) + 5n*10g_2n$$

per **k=log₂n**

ma
$$T(1)=1$$

- Per trovare la notazione "O-grande" osserviamo che
 - il termine 5n*log₂n cresce più rapidamente di n
 - il fattore 5 è ininfluente, come ogni costante moltiplicativa
 - Nelle notazioni "O-grande" non si indica la base dei logaritmi, perché log_a si può trasformare in log_c con $\log_a b = \frac{\log_c b}{\ln a}$ un fattore moltiplicativo, che va ignorato
- In conclusione, l'algoritmo MergeSort ha tempi di esecuzione $T(n) = O(n \log n)$

e ha quindi prestazioni migliori di O (n²)

Ricorsione e stima delle prestazioni

- Quando un algoritmo contiene almeno una invocazione ricorsiva, il suo tempo di esecuzione **T(n)** può sempre essere espresso da una equazione di ricorrenza
 - Ovvero: una equazione che descrive una funzione in termini del valore che essa assume su valori di input più piccoli

$$T(n) = aT(n/b) + f(n)$$

- Uno dei metodi (non l'unico) per risolvere queste equazioni è il metodo per sostituzione
 - Di cui abbiamo visto un esempio analizzando mergeSort
- Il Master Theorem fornisce una stima dell'ordine di T(n) in funzione di a, b, f(n)

Ordinamento per inserimento (cfr. argomenti avanzati 13.2)

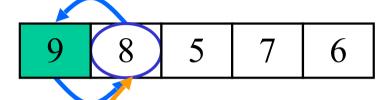
Ordinamento per inserimento

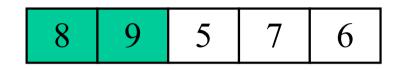
- L'algoritmo di ordinamento per inserimento
 - inizia osservando che il sottoarray di lunghezza unitaria costituito dalla prima cella dell'array è ordinato (essendo di lunghezza unitaria)
 - estende verso destra la parte ordinata, inserendo nel sottoarray ordinato il primo elemento alla sua destra
 - per farlo, il nuovo elemento viene spostato verso sinistra finché non si trova nella sua posizione corretta, spostando verso destra gli elementi intermedi

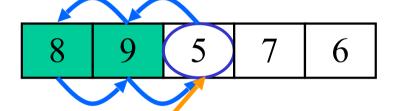
Engineering Information of **Department**

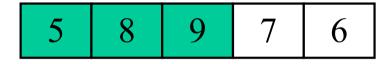
Ordinamento per inserimento

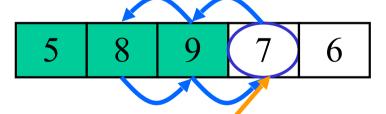
















Realizzazione di insertionSort

```
public class ArrayAlgs
   public static void insertionSort(int[] v,int vSize)
    { // il ciclo inizia da 1 perché il primo
        // elemento non richiede attenzione
        for (int i = 1; i < vSize; i++)
            int temp = v[i]; //nuovo el. da inserire
            // j va definita fuori dal ciclo perche` il
            // suo valore finale viene usato in seguito
            int j;
            //sposta di uno verso destra tutti gli el. a
           // sin. di temp e > di temp partendo da destra
            for (j = i; j > 0 \&\& temp < v[j-1]; j--)
                v[j] = v[j-1];
            v[j] = temp; // inserisci temp
```

- Ordiniamo con inserimento un array di n elementi
- Il ciclo esterno esegue n-1 iterazioni
 - A ogni iterazione vengono eseguiti
 - 2 accessi (uno prima del ciclo interno e uno dopo)
 - il ciclo interno
- Il ciclo interno esegue 3 accessi per ogni sua iterazione
 - ma quante iterazioni esegue?
 - dipende da come sono ordinati i dati!

- Caso peggiore: i dati sono ordinati a rovescio
- Ciascun nuovo elemento inserito richiede lo spostamento di tutti gli elementi alla sua sinistra, perché deve essere inserito in posizione 0

```
T(n) = (2 + 3*1) + (2 + 3*2) +
(2 + 3*3) + ... + (2 + 3*(n-1))
= 2(n-1) + 3[1+2+...+(n-1)]
= 2(n-1) + 3n(n-1)/2
= 0(n^2)
```

 Osservazione: la struttura di insertionSort è quella dei due cicli annidati esaminati in precedenza (analoga a quella di selectionSort)

- Caso migliore: i dati sono già ordinati
- Il ciclo più interno non esegue mai iterazioni
 - richiede un solo accesso per la prima verifica
- Il ciclo esterno esegue n-1 iterazioni
 - A ogni iterazione vengono eseguiti
 - 2 accessi (uno prima del ciclo interno ed uno dopo)
 - 1 accesso (per verificare la condizione di terminazione del ciclo interno)
- T(n) = 3*(n-1) = O(n)

- Caso medio: i dati sono in ordine casuale
- Ciascun nuovo elemento inserito richiede in media lo spostamento di metà degli elementi alla sua sinistra

```
• T(n) = (2 + 3*1/2) + (2 + 3*2/2) +

• (2 + 3*3/2) + ... +

• (2 + 3*(n-1)/2)

• = 2(n-1) + 3[1+2+...+(n-1)]/2

• = 2(n-1) + 3[n(n-1)/2]/2

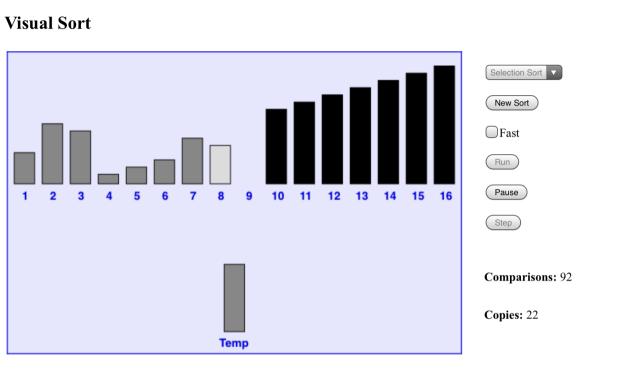
• = 0(n^2)
```

Confronto tra ordinamenti

	caso migliore	caso medio	caso peggiore
merge sort	n lg n	n lg n	n lg n
selection sort	n ²	n ²	n ²
insertion sort	n	n ²	n ²

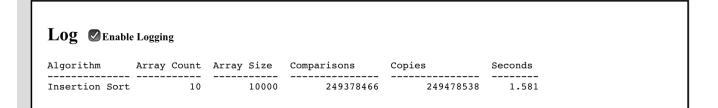
- Se si sa che l'array è "quasi" ordinato, è meglio usare l'ordinamento per inserimento
- Esempio notevole: un array che viene mantenuto ordinato per effettuare ricerche, inserendo ogni tanto un nuovo elemento e poi riordinando
- http://math.hws.edu/eck/js/sorting/xSortLab.html

xSortLab (Click here for info and instructions.)



Phase 8: Find the next largest item and move it to position 9

Swap item 9 with maximum among items 1 through 8



 http:// math.hws.edu/eck/ js/sorting/ xSortLab.html





1. Eseguire manualmente l'algoritmo insertionSort sull'array 87654321 e sull'array 23456781