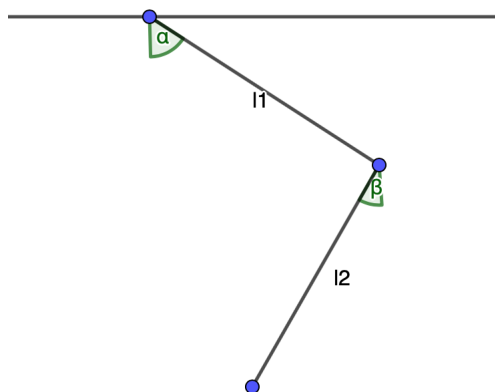


Double Pendule

halebanc

Nous allons montrer comment obtenir les équations différentielles du double pendule. Voici schéma d'un double pendule avec les angles α et β , les longueurs l_1 et l_2 et avec deux poids chacun de masse m_1 et m_2 .



Nous utiliserons le formalisme Lagrangien via les équations de Euler-Lagrange pour obtenir les équations différentielle.

Commençons par exprimer x_1 , y_1 et x_2 , y_2 et leurs dérivés en fonction des coordonnées du problèmes.

$$\begin{aligned}x_1 &= l_1 \sin(\alpha) & \dot{x}_1 &= l_1 \dot{\alpha} \cos(\alpha) \\ y_1 &= -l_1 \cos(\alpha) & \dot{y}_1 &= l_1 \dot{\alpha} \sin(\alpha)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}x_2 &= x_1 + l_2 \sin(\beta) = l_1 \sin(\alpha) + l_2 \sin(\beta) & \dot{x}_2 &= l_1 \dot{\alpha} \cos(\alpha) + l_2 \dot{\beta} \cos(\beta) \\ y_2 &= y_1 - l_2 \cos(\beta) = -l_1 \cos(\alpha) - l_2 \cos(\beta) & \dot{y}_2 &= -l_1 \dot{\alpha} \sin(\alpha) - l_2 \dot{\beta} \sin(\beta)\end{aligned}$$

Le Lagrangien s'exprime dans notre cas comme:

$$L = T - V$$

Où L est l'énergie cinétique est V l'énergie potentielle.
Calculons dans un premier temps l'énergie cinétique T :

$$\begin{aligned}
T &= \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}mv_1^2 + \frac{1}{2}mv_2^2 = \frac{m_1}{2}(\dot{x}_1^2 + \dot{y}_1^2) + \frac{m_2}{2}(\dot{x}_2^2 + \dot{y}_2^2) \\
&= \frac{m_1}{2}(l_1^2\dot{\alpha}^2\cos^2(\alpha) + l_1^2\dot{\alpha}^2\sin^2(\alpha)) + \frac{m_2}{2}((l_1\dot{\alpha}\sin(\alpha))^2 + (-l_1\dot{\alpha}\sin(\alpha) - l_2\dot{\beta})^2) \\
&= \frac{m_1}{2}l_1^2\dot{\alpha}^2 + \frac{m_2}{2}(\dot{\alpha}^2l_1^2\sin^2(\alpha) + 2\dot{\alpha}\dot{\beta}l_1l_2\sin(\alpha)\sin(\beta) + \dot{\beta}^2l_2^2\sin^2(\beta) + \\
&\quad \dot{\alpha}^2l_1^2\cos^2(\alpha) + 2\dot{\alpha}\dot{\beta}l_1l_2\cos(\alpha)\cos(\beta) + \dot{\beta}^2l_2^2\cos^2(\beta)) \\
&= \frac{m_1}{2}l_1^2\dot{\alpha}^2 + \frac{m_2}{2}[l_1^2\dot{\alpha}^2 + l_2^2\dot{\beta}^2 + 2\dot{\alpha}\dot{\beta}l_1l_2(\sin(\alpha)\sin(\beta) + \cos(\alpha)\cos(\beta))] \\
&= \boxed{\frac{m_1}{2}l_1^2\dot{\alpha}^2 + \frac{m_2}{2}[l_1^2\dot{\alpha}^2 + l_2^2\dot{\beta}^2] + m_2\dot{\alpha}\dot{\beta}l_1l_2\cos(\alpha - \beta)}
\end{aligned}$$

Calculons maintenant l'énergie potentiel qui est définie en fonction de la hauteur z .

$$U = mgz = m_1gy_1 + m_2gy_2 = \boxed{-m_1gl_1\cos(\alpha) - m_2gl_1\cos(\alpha) - m_2gl_2\cos(\beta)}$$

Le Lagrangien est donc égale à

$$\boxed{L = \frac{m_1}{2}l_1^2\dot{\alpha}^2 + \frac{m_2}{2}[l_1^2\dot{\alpha}^2 + l_2^2\dot{\beta}^2] + m_2\dot{\alpha}\dot{\beta}l_1l_2\cos(\alpha - \beta) + m_1gl_1\cos(\alpha) + m_2gl_1\cos(\alpha) + m_2gl_2\cos(\beta)}$$

Appliquons maintenant les équation de Euler-Lagrange qui sont les suivante :

$$\frac{\partial L}{\partial \alpha} = \frac{d}{dt}\left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\alpha}}\right) \quad (1)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \beta} = \frac{d}{dt}\left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\beta}}\right) \quad (2)$$

Commençons par calculer l'équation (1):

$$\begin{aligned}
-m_2\dot{\alpha}\dot{\beta}l_1l_2\sin(\alpha - \beta) - (m_1 + m_2)gl_1\cos(\alpha) &= \frac{d}{dt}((m_1 + m_2)l_1^2\dot{\alpha} + \\
&\quad m_2\dot{\beta}l_1l_2\cos(\alpha - \beta)) \\
-m_2\dot{\alpha}\dot{\beta}l_1l_2\sin(\alpha - \beta) - (m_1 + m_2)gl_1\cos(\alpha) &= (m_1 + m_2)l_1^2\ddot{\alpha} + \\
&\quad m_2\ddot{\beta}l_1l_2\sin(\alpha - \beta) - m_2\dot{\beta}l_1l_2\sin(\alpha - \beta)(\dot{\alpha} + \dot{\beta}) \\
(m_1 + m_2)gl_1\sin(\alpha) + (m_1 + m_2)l_1\ddot{\alpha} + m_2\ddot{\beta}l_2\cos(\alpha - \beta) + m_2\dot{\beta}^2l_2\sin(\alpha - \beta) &= 0
\end{aligned}$$

Calculons en suite la (2):

$$\begin{aligned}
m_2 \dot{\alpha} \dot{\beta} l_1 l_2 \sin(\alpha - \beta) - m_2 g l_2 \sin(\beta) &= \frac{d}{dt} (m_2 l_2^2 \dot{\beta} + m_2 \dot{\alpha} l_1 l_2 \cos(\alpha - \beta)) \\
m_2 \dot{\alpha} \dot{\beta} l_1 l_2 \sin(\alpha - \beta) - m_2 g l_2 \sin(\beta) &= m_2 l_2^2 \ddot{\beta} + m_2 \ddot{\alpha} l_1 l_2 \cos(\alpha - \beta) - \\
&\quad m_2 \dot{\alpha} l_1 l_2 \sin(\alpha - \beta) [\dot{\alpha} - \dot{\beta}] \\
-m_2 g l_2 \sin(\beta) &= m_2 l_2^2 \ddot{\beta} + m_2 \ddot{\alpha} l_1 l_2 \cos(\alpha - \beta) - m_2 \dot{\alpha}^2 l_1 l_2 \sin(\alpha - \beta) \\
\boxed{l_2 \ddot{\beta} + \ddot{\alpha} l_1 \cos(\alpha - \beta) + g \sin(\beta) = \dot{\alpha}^2 l_1 \sin(\alpha - \beta)}
\end{aligned}$$

Voici donc les deux équations différentielles du double pendule.
 Pour résoudre numériquement ce double pendule nous avons besoins de transformé ces équations en un système d'équations différentiels.