

#### Was ist der Kernel?

Der Kernel eines Betriebsystems ist die Abstraktionsschicht für die Hardware.

Anwender sollen nicht direkt auf die Hardware zugreifen, sondern machen dies mit Hilfe des Kernels.

#### Beispiele:

- Lesen und Schreiben von Daten (I/O)
- Netzwerkzugriffe
- Memory-Management

#### Verschiedene Modi

Damit Anwender auf die Hardware zugreifen können, stellt der Kernel Software zur Verfügung. Mit Hilfe dieser so genannten Gerätetreiber und einer API kann das Gerät genutzt werden. Zu den Treibern gehören Einträge (Gerätedateien) im Verzeichnis /dev

Moderne Prozessoren können in zwei verschiedenen Modi betrieben werden:

- Kernel-Mode
- User-Mode

#### Verschiedene Modi

Im Kernel Mode kann direkt und unbeschränkt auf die Hardware zugegriffen werden. Im User-Mode ist dies nicht möglich.

Prozesse, die Benutzern (auch root) gehören, werden im User-Mode betrieben. Zugriffe auf die Hardware werden durch eine Schnittstelle zum Kernel durchgeführt. Der Anwender arbeitet dann auf einer höheren Abstraktionsebne.

## Schnittstellen

#### Schnittstellen zum Kernel sind etwa

- System Calls,
- Signale oder
- Geräte (devices)
- Virtuelle Dateisysteme wie /sys oder /proc

# Kein System Call

Insbesondere System Calls werden von praktisch jedem Programm genutzt. Das folgende Programm nutzt printf. Achtung: printf ist kein System Call!

```
int main()
{
    printf("Hello World\n");
    return 0;
}
```

Da es aber eine Ausgabe - also ein Zugriff auf die Hardware - stattfindet, muss es irgendwo System Calls geben.

## Der System Call write

Tatsächlich nutzt die Funktion printf den System Call write. Hello World kann daher auch wie folgt formuliert werden:

```
#include <unistd.h>
int main()
{
   const char msg[] = "Hello, World!\n";
   write(STDOUT_FILENO, msg, sizeof(msg)-1);
   return 0;
}
```

STDOUT\_FILENO ist dabei eine Konstante, die in unistd.h definiert ist und ein Handle für das Gerät /dev/stdout ist.

## Der System Call read

Das Verzeichnis /dev enthält viele Gerätedateien. Dazu gehört etwa auch /dev/random, ein virtuelles Gerät, das genutzt werden kann, um Zufallsdaten zu generieren:

```
#include <stdio.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
int main(){
  int dev random fd = open("/dev/random", O RDONLY);
  char random byte[1];
  read(dev random fd, random byte, 1);
  int random value=*random byte;
 printf("Random Value: %i\n", random value);
  return 0;
```

## **Kernel Module**

Bevor wir uns mit dem Bau eines eigenen Kernels beschäftigen, sehen wir wie man einen bestehenden Kernel zur Laufzeit *erweitern* kann ohne den Kernel zu bauen.

Mit

1smod

oder

cat /proc/modules

kann man sich diese so genannten Kernel-Module auflisten lassen.

### Ein einfaches Modul

Es ist grundsätzlich nicht schwer selbst ein Modul zu entwickeln. Ein einfacher Fall kann wie folgt aussehen:

```
#include <linux/module.h>
#include <linux/init.h>
static int hello init(void) {
  printk("module hello: Hello world!\n");
  return 0;
static void hello exit(void) {
  printk("module hello: Goodbye world\n");
module init(hello init);
module exit(hello exit);
```

#### Ein einfaches Modul

Über die Funktionen module\_init und module\_exit werden die Funktionen eingestellt, die beim initialisieren und beenden des Moduls aufgerufen werden. Mit printk werden Kernel-Messages geschrieben.

Das zugehörige Makefile sieht wie folgt aus:

```
obj-m := hello.o
```

Das Makefile ist alleine nicht 'überlebensfähig', sondern wird während des Build-Prozesses in ein anderes Makefile eingebunden.

### Der Build-Prozess

Der Build-Prozess wird mit dem Target modules wie folgt gestartet:

```
make -C <kernel_source> M=$PWD modules
```

Mit der Option -C wird in eine anderes Verzeichnis gewechselt und das dortige Makefile ausgeführt. Der Option wird der Teil der Kernel-Sourcen übergeben, der für die Kernel-Module zuständig ist. In Ubuntu-Systemen findet man diesen in einem der build-Verzeichnisse unter /lib/modules.

Das eigentliche Makefile wird mit Hilfe der Variablen Meingebunden.

#### Nach dem Build-Prozess

Das übersetzte Modul wird wie folgt zum Kernel geladen:

insmod hello.ko

Die mit printk erzeugte Nachricht sieht man mit

dmesg

Entfernt wird das Modul mit:

rmmod hello.ko

#### **Module und Devices**

Das Beispiel-Modul ist wenig nützlich. Typischerweise werden Module mit Signalen oder insbesondere Geräten verbunden.

Unter Unix unterscheidet man Character- und Block-Devices. Character-Devices lesen und schreiben Daten zeichenweise. Beispiele sind Keyboards, Mäuse oder Terminals.

Im folgenden wird die Entwicklung eines einfachen Character-Devices *skizziert*.

## Der Weg in das Gerät

Was passiert bei

```
echo -n xyz > /dev/adevice
```

Der Kernel ermittelt die zu /dev/adevice gehörende id (,major'), die wir mit ls /dev/adevice sehen.

```
crw-rw-rw- 1 root root 42, 0 Apr 7 08:10 /dev/adevice
```

Unter der major-ID hat der Kernel ein Modul registriert. Er führt dessen write-Funktion aus und liest xyz ein.

Analog wird etwa bei cat /dev/adevice die read-Funktion des Moduls ausgeführt.

## Datei-Operationen

Die read und write Funktionen sind Teil der file\_operations des Kernel-Moduls:

```
struct file_operations simple_fops = {
    .read = simple_read,
    .write = simple_write,
    .open = simple_open,
    .release = simple_release
};
```

Die grundlegende Funktionalität der Operationen ergibt sich aus dem Namen.

## Die Initialisierung

Die file\_operations des Moduls werden typischerweise bei der Initialisierung gesetzt:

```
int simple_init(void) {
   register_chrdev(42, "simple", &simple_fops);
   ...
```

Mit dem Aufruf von register\_chrdev wird auch die major-ID (hier 42) gesetzt. Zusätzlich wird dem Modul noch ein Label (hier simple) gegeben.

#### Verbinden mit einem Geräteknoten

Nachdem das Modul zum Kernel hinzugefügt wurde, kann man ihm einen Geräteknoten zuordnen:

mknod /dev/adevice c 42 0

Das c zeigt an, dass ein Charakter-Device erzeugt wird.

Das Gerät kann anschließend für Ein-und Ausgaben genutzt werden.