# 电摩 CAN 通信协议

## **Proud Eagle Scooter's CAN Protocol**

`

版本/Release	更新内容 Change Description	时间 Date	修改人 Changed by
V1.0	● 初版, 汇总现有协议。增加 VCU 节点和	2019/01/08	张浩/无锡傲强
	发送的报文定义		Steven/ Proud Eagle
V1.1	● 增加电池故障保护相关报文。整理文档。	2019/2/25	张浩/无锡傲强
			Steven/ Proud Eagle
V1.2	● 修改章节 4.1.11 中电池告警报文定义。	2019/2/28	张浩/无锡傲强
	增加发送限流比例和故障编码。		Steven/ Proud Eagle
	● 增加章节 5.1.5,控制器报文增加报警状		
	态报文。		
V1.3	● 增加控制器通过 CAN 报文发送报警信	2019/3/4	张浩/无锡傲强
	息。		Steven/ Proud Eagle
	● 电池 BMS 发送需要限流标志位。		
	● 仪表增加历史故障记录和最近信息记录		
	功能。		
V1.4	● 增加控制器发送故障详细定义	2019/3/7	张浩/无锡傲强
	● 英文翻译部分协议内容		Steven/ Proud Eagle
	● 删除不需要的控制器报文中 Mode 定义		
V1.5	● 增加读取电池事件数量报文定义	2019/3/13	张浩/无锡傲强
			Steven/ Proud Eagle
V1.6	● 增加仪表显示界面和内容说明	2019/3/19	张浩/无锡傲强
	● 修改读取当前故障条数发送的数据内容		Steven/ Proud Eagle
	● 增加控制器和电池故障编码		
V1.7	● 增加用户界面和工程售后界面	2019/3/20	张浩/无锡傲强
	● 增加车速计算,行驶里程计算		Steven/ Proud Eagle
V1.8	● 0x181 中的电池包电流更新为带符号位	2019/4/1	Steven/ Proud Eagle
V1.9	● 新增设置仪表世界时间报文	2019/4/22	Steven/ Proud Eagle

### 版权声明:

本协议由无锡傲强电子科技有限公司制定和提供,版权由无锡傲强电子科技有限公司持有,未经许可不得泄露或在产品中提供给第三方使用。

### Copyright Statement:

This agreement is formulated and provided by Proud Eagle International Ltd. The copyright is held by Proud Eagle International Ltd. It shall not be disclosed or used by third parties in products without permission.

#### 1 CAN 通信配置: CAN Communication common definitions

波特率 250kbps@标准帧。

Baudrate: 250kbps@standard CANID

### 2 车内 CAN 节点 All the CAN nodes in scooter

包含如下节点 Including Four CAN Nodes: 控制器 Controller or Inverter, 电池 Battery BMS, 仪表 Speedometer 和 Terminal Monitor(车载终端)。

匹配电阻在控制器上. The controller or Inverter owns the 120 Ω terminal resistor.

In the scooter's CAN bus. There should only have two  $120\,\Omega$  terminal resisters and be installed at the two ends of the CAN bus.

### 3 报文总表 Summary Table

## 3.1 周期性报文 PERIODIC MESSAGE

报文 CANID	报文内容	发送节点	接收节点		
(hex format)	Msg Function	Send Node	Receive Node		
181	电池状态		仪表		
	Battery Status		Speedometer		
182	电池能量1		仪表		
	Battery Energy 1		Speedometer		
183	电池能量 2		仪表		
	Battery Energy 2	电池 BMS	Speedometer		
160	单体信息 1		仪表		
	Cell Information 1		Speedometer		
161	单体信息 2		仪表		
	Cell Information 2		Speedometer		
162	单体信息3		仪表		

	Cell Information 3		Speedometer
163	单体信息 4		仪表
	Cell Information 4		Speedometer
164	单体信息 5		仪表
	Cell Information 5		Speedometer
165	电池温度		仪表
	Battery Temperature		Speedometer
166	压差信息		仪表
	Voltage Difference Info		Speedometer
167	温差信息		仪表
	Temperature Difference		Speedometer
	Info		
168	告警信息和限流标志		控制器, 仪表
	Battery Warning Info and		Inverter and
	Current Limit Flag		speedometer
169	序列号和电池串数		仪表
	SN and Cell Counts		Speedometer
184	控制器报警和过温状态		仪表
	Inverter Warning and		Speedometer
	Overheat flag		
185	电机和控制器温度	控制器	仪表
	Motor and Inverter Temp.	1工四百亩 Inverter	Speedometer
186	速度和扭矩	nivertei	仪表
	Speed and Torque		Speedometer
187	车辆输入状态		仪表
	Vehicle Input status		Speedometer

# 3.2 非周期报文 NON-PERIODIC MESSAGE

CANID	报文内容	发送节点	接收节点		
(hex format)	Msg function	Send Node	Receive Node		
150	设置读取历史事件条件	上位机/仪表	电池		
	Set condition for read history	Speedometer	BMS		
	event				
151	开始读取命令	上位机/仪表	电池		
	Start read history event	Speedometer	BMS		
152	发送历史事件	电池	上位机/仪表		
	BMS sends history events	BMS	Speedometer		
153	设置读取当前事件条件	上位机/仪表	电池		
	Set condition for reading	Speedometer	BMS		
	Current event				
154	开始读取	上位机/仪表	电池		
	Start reading Current event	Speedometer	BMS		
155	发送当前事件	电池	上位机/仪表		
	Send Current events	BMS	Speedometer		
156	清除历史事件/返回结果	上位机/仪表/电	上位机/仪表/电池		
	Clear History event/Result	池 Speedometer	Speedometer and		
		and BMS	BMS		
157	延迟电池下电指令	控制器	电池		
	Battery output Power Control	Inverter	BMS		
158	设置电池序列号	上位机/仪表	电池		
	Set Battery SN	Speedometer	BMS		
159	设置序列号结果	电池	上位机/仪表		
	Set Battery SN result	BMS	Speedometer		
170	读取当前事件条数	上位机/仪表	电池		
		Speedometer	BMS		
171	回复当前事件条数	电池	上位机/仪表		
		BMS	Speedometer		

140	设置仪表时间	上位机	仪表
141	设置仪表时间结果	仪表	上位机

## 4 电池报文定义 Battery CAN message Definiton

## 4.1 电池周期发送的报文定义 PERIODIC MESSAGE

### 4.1.1 0x181 Battery Status 电池状态

CANID	Length	Interval				DATA						
CANID	(byte)	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7		
181h	8byte	1000										
位置		unction			Description and Data Barres							
Position	•	unction			Description and Data Range							
BYTE0	SOH and O	verTempS	tatus SC	H Ove	OverTempStatus (bit8) +{State of							
BITEU	和过温标志		Hea	Health(bit1-7)(SOH)[%],range 0-100}								
BYTE1	soc			State	State of Charge(SOC) [%] range 0~100							
BYTE2	Charging star	tus 充电状	态	1= i:	1= in charge 0= not in charge							
BYTE3	Battery temp	.电池温度		C	(int8 fron	n -128 to	127)					
BYTE4	D 1 1	<b>中沙石中</b>	F	Pacl	c voltage	[lsb=0.1]	V]big	endia	n no	otation		
BYTE5	Pack voltage	电池包电	<u>床</u>	Ran	Range:0~2000							
BYTE6	D 1	<b>山</b> 小 石 山	\ <del>\</del>	[1st	[lsb=0.1A]big endian notation							
BYTE7	Pack current	电池包电:	Ran	Range 0-2000								

CANID	langth	Interval	DATA									
CANID	length	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7		
182h	8byte	1000										
位置		娄	数据名			格式说明						
BYTE0												
BYTE1	F	Cl 1	大山坐	<b>⊒</b> .		(kJ) (littler endian)						
BYTE2	Energy Charged 充电能量					Range:0~60000						
BYTE3												

4.1.2 0x183 Battery Energy 电池能量

BYTE4		
BYTE5	Energy Used 使用的能量	(kJ) (littler endian)
BYTE6		0~60000
BYTE7		

CANID	1 41	Interval				DA	ΛTA				
CANID	length	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7	
183h	8byte	1000									
位置	数据名					格式说明					
BYTE0											
BYTE1		D		电4k.巨.		(kJ) (littler endian)					
BYTE2	Energ	y Regenera	atea 凹顶	<b>页配里</b>		Range:0~60000					
BYTE3											
BYTE4	NA 预	留									
BYTE5	NA 预	留									
BYTE6	NA 预	留									
BYTE7	NA 预留										

### 4.1.3 0x160 Cell information 单体信息 1

		Interval								
CANID	length	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7
160h	8byte	250ms								
位置 Byte		数据	名 Data	a		格式说明				
Positon						Format Description				
BYTE0	第一节	f单体电压	高字节			1mV/Bit,偏移量 0;				
	First c	ell Voltage	e High b	yte		Big Endian				

BYTE1	第一节单体电压低字节	Range:0~10000, same below
	First cell Voltage Low byte	
BYTE2	第二节单体电压高字节	1mV/Bit 偏移量 0;
BYTE3	第二节单体电压低字节	2st cell Voltage, Big Endian
BYTE4	第三节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE5	第三节单体电压低字节	3st cell Voltage, Big Endian
BYTE6	第四节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE7	第四节单体电压低字节	4st cell Voltage, Big Endian

### 4.1.4 0x161 Cell information 单体信息 2

		Interval									
CANID	length	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7	
161h	8byte	250ms									
位置		数据名      格式说明									
BYTE0	第五节	单体电压	高字节			1mV/Bit,	偏移量	0;			
BYTE1	第五节	单体电压	低字节			5st cell Voltage, Big Endian					
BYTE2	第六节	单体电压	高字节			1mV/Bit,偏移量 0;					
BYTE3	第六节	单体电压	低字节			6st cell Voltage, Big Endian					
BYTE4	第七节	单体电压	高字节			1mV/Bit,	偏移量	0;			
BYTE5	第七节	单体电压	低字节			7st cell V	'oltage, E	Big Endi	an		
BYTE6	第八节	单体电压	高字节			1mV/Bit,偏移量 0;					
BYTE7	第八节	单体电压	低字节		·	8st cell V	oltage, E	Big Endi	an		

## 4.1.5 0x162 Cell information 单体信息 3

		Interval								
CANID	length	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7
162h	8byte	250ms								
位置		娄	数据名				格	式说明		

BYTE0	第九节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE1	第九节单体电压低字节	9st cell Voltage, Big Endian
BYTE2	第十节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE3	第十节单体电压低字节	10st cell Voltage, Big Endian
BYTE4	第十一节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE5	第十一节单体电压低字节	11st cell Voltage, Big Endian
BYTE6	第十二节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE7	第十二节单体电压低字节	12st cell Voltage, Big Endian

### 4.1.6 0x163 Cell information 单体信息4

		Interval											
CANID	length	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7			
163h	8byte	250ms											
位置		娄	数据名			格式说明							
BYTE0	第十三	节单体电	压高字节	ĵ		1mV/Bit,	偏移量	0;					
BYTE1	第十三	节单体电	压低字节	ĵ		13st cell Voltage, Big Endian							
BYTE2	第十四	节单体电	压高字节	ĵ		1mV/Bit,偏移量 0;							
BYTE3	第十四	节单体电	压低字节	ĵ		14st cell Voltage, Big Endian							
BYTE4	第十五	节单体电	压高字节	ĵ		1mV/Bit,	偏移量	0;					
BYTE5	第十五	节单体电	压低字节	ĵ		15st cell Voltage, Big Endian							
BYTE6	第十六	第十六节单体电压高字节 1mV/Bit,偏移量 0;											
BYTE7	第十六	节单体电	压低字节	ĵ	_	16st cell	16st cell Voltage, Big Endian						

## 4.1.7 0x164 Cell information 单体信息 5

		Interval								
CANID	length	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7
164h	8byte	250ms								
位置		娄	数据名				格	K 式说明		

BYTE0	第十七节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE1	第十七节单体电压低字节	17st cell Voltage, Big Endian
BYTE2	第十八节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE3	第十八节单体电压低字节	18st cell Voltage, Big Endian
BYTE4	第十九节单体电压高字节	1mV/Bit,偏移量 0;
BYTE5	第十九节单体电压低字节	19st cell Voltage, Big Endian
BYTE6	第二十节单体电压高字节	20st cell Voltage, Big Endian
BYTE7	第二十节单体电压低字节	

### 4.1.8 0x165 Battery temperature 电池温度

CANID	length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7		
165h	8byte	1000ms										
位置		娄	数据名				松	<b>齐式说明</b>				
BYTE0	测试点	1温度高	位			0.1℃/Bit,1000 代表 100 度,-500 代表						
BYTE1	测试点	1温度低	位			-50度, Range:	-					
BYTE2	测试点	2温度高	位			0.1℃/Bit,1000 代表 100 度,-500 代表						
BYTE3	测试点	2温度低	位			-50度, Temperature Sensor 2						
BYTE4	测试点	3温度高	位			0.1℃/Bit,1000 代表 100 度,-500 代表						

BYTE5	测试点 3 温度低位	-50度, Temperature Sensor 3
BYTE6		
BYTE7		

### 4.1.9 0x166 Voltage difference information 压差信息

CANID	bytes length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7		
166h	8byte	1000ms										
位置		娄	据名				格	<b>5</b> 式说明				
BYTE0	最高单	体电压高	字节			1mV/Bit,	偏移量	0;				
BYTE1	具古出	(休山 压 低)	<b>&gt;</b> #			Cell Ma	ximum v	/oltage				
DITE	取向牛	4体电压低4	<del>】</del> 加			Range: 0~10000 ,the same below						
BYTE2	最低单	体电压高	字节			1mV/Bit,偏移量 0						
BYTE3	最低单	体电压低	字节			Cell Minimum voltage						
BYTE4	見言出	(人)(大)	<del></del>			Maximum Voltage cell Postion						
DYIE4	取向甲	体所在位置	直.			Range:0~100						
DVTE	貝紅出	(人)(大)	<del></del>			Minimum	Voltage	cell Pos	sition			
BYTE5	取似中	体所在位置	<b>İ</b> .			Range:0~100						
BYTE6	最高最	低电压差值	值高字节	វ៉		1mV/Bit,偏移量 0						
DVTE7	旦古目	<b>.</b> 优.由 庄 学,	佐元 今土	<u>.</u>		Maximum voltage difference						
BYTE7	取向取	低电压差位	且似子丁	J		Range:0	-10000					

## 4.1.10 0x167 Temperature difference information 溫差信息

CANID	length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7	
167h	8byte	1000ms									
位置		数	数据名			格式说明					
BYTE0	最高单	体温度高	字节			0.1℃/Bit,1000 代表 100 度,-500 代表					

BYTE1	最高单体温度低字节	-50度 maximum temperature Range:-500~1000
BYTE2	最低单体温度高字节	0.1℃/Bit,1000 代表 100 度,-500 代表
BYTE3	最低单体温度低字节	-50度 minimum temperature Range:-500~1000
BYTE4	最高温度所在位置	Maximum temperature position Range:0~100
BYTE5	最低温度所在位置	Minimum temperature position Range:0~100
BYTE6	最高最低温差高字节	0.1℃/Bit,1000 代表 100 度,-500 代表
BYTE7	最高最低温差低字节	-50度 Maximum temperature difference Range:-500~1000

## 4.1.11 0x168 Alarm information and current limit flag 告警信息和限流标志

CANID	leng	th	Interv (ms)		0	1	1	2	3	4	5	6	7	
168h	8byt	es	1000r	ns										
位置		•		数	居名				格式说明					
	0	1	2	3	4	5	6	7						
BYTE0	放日	电温	放日	电温	充□	电温	充り	电温						
	度过	t低	度过	古高	度过	t低	度过	古高						
	0	1	2	3	4	5	6	7	0=无故障	章 No F	ault			
BYTE1	总压	玉过	总压	玉欠	单位 压	本欠	单位压	体 过	1=1 级故 2=2 级故 3=预留		/el 2 wa			
	0	1	2	3	4	5	6	7						
BYTE2	SO	C过	SO	C过	放日	电过	充『	电过						
	低		高		流		流							

	0	1	2	3	4	5	6	7	
BYTE3	内部温	70000000000000000000000000000000000000	均復温	<b>新</b> 过		也组 连过		也 组 差 过	
	0	1	2	3	4	5	6	7	
DVTE4	电压	E采	温月	度采		•			
BYTE4	集排	非线	集排	非线	保留		保留		
	故障	鱼	故障	章					
BYTE5									
BYTE6									
									0x55 时候,表示要限流。
									=0x55,BMS need Inverter to limit output
									current
BYTE7	限济	:标志	i位 L	imit o	curre	nt fla	g		Other value= no need to limit output
									current
								限流值由控制器决定,要求发货到客户后	
									可调整。

## 4.1.12 Ox169 Battery serial number 产品序列号和电池串数

CANID	bytes	Interval	0	1	2	3	4	5	6	7		
CANID	length	(ms)	O	1	4	3	7	7	U	,		
169h	8	1000ms										
位置		娄	数据名	据名格式说明								
BYTE0	生产年	份高字节			r							
BYTE1	生产年	份低字节				Range:20	000~299	9				
DVTF2	4. 文日	<i>II</i> /				Manufact	ture Mor	nth				
BYTE2	生产月	7万	Range:1~12									
BYTE3	生产日	期				Manufact	ture Date	Э				

		Range:0~31
BYTE4	生产流水号高字节	Serial number
BYTE5	生产流水号低字节	Range:0~65500
DVTC6	<b>中沙石中粉</b>	Cell count in series
BYTE6	<b>电池包串数</b>	Range:0~99
BYTE7	保留	reserved

### 4.2 电池历史事件(请求后发送) BMS HISTORY EVENT

当前事件读取是指读取最近(从 0 编号开始, <mark>只支持从 0 开始读取</mark>),数量小于或等于 10 条事件。历史事件读取是指定位置开始读取,数量小于等于 10 的事件读取。

#### 4.2.1 读取历史事件流程 Read(仪表不需要显示历史事件)

- A) 设置历史事件读取条数以及起始条数
- B) 开始读取

#### 4.2.2 0x150 设置读取条数和起始条数(发送到BMS)

CANID	bytes length	Interval (ms)	0	1	2		3	4	5	6	7
150h	6	\	04	01							
位置		娄	数据名					格	S式说明		
BYTE0	固定字	节						04			
BYTE1	固定字	<sup>文</sup> 节						01			
BYTE2	起始条	数高位字	节								
BYTE3	起始条	数低位字	节								
BYTE4	读取条	数高位字	节			最	<b></b> 大条数	10 条,	起始条数	[+读取条	数小于
BYTE5	读取条	数低位字	节			18	870, Ra	nge:0~1	0		

### 4.2.3 0x151 开始读取((发送到 BMS) Start read

CANID	length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7	
151h	1byte	\	01								
位置		数	数据名	按据名 格式说明							
BYTE0	固定数	[据				01					

### 4.2.4 0x152 发送历史事件(BMS 发送到上位机) Send events

CANID	length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7			
152h	8bytes	/											
位置		***************************************	数据名			格式说明							
BYTE0	帧号												
BYTE1	历史信	息											
BYTE2	历史信	息											
BYTE3	历史信	息											
BYTE4	历史信	息				一个事件	包含 17	字节数排	居				
BYTE5	历史信	息											
BYTE6	历史信				_								
BYTE7	历史信	息											

## 4.2.5 0x170 读取当前事件条数

CANID	length	Interval (ms)	0	1	2		3	4	5	6	7			
170h	8bytes	\	01											
位置		数据名						格式说明						
BYTE0	功能码	J					01							
BYTE1	保留					N	A							

BYTE2	保留	
BYTE3	保留	
BYTE4	保留	
BYTE5	保留	
BYTE6	保留	
BYTE7	保留	

### 4.2.6 0x171 回复当前事件条数

CANID	length	Interval (ms)	0	1	2		3	4	5	6	7
171h	2bytes	\	/	/	/		/	/	/	/	/
位置		娄	数据名			格式说明					
BYTE0	事件数	量 高字节	វ៉			最大 1870, 如果等于 1870, 代表 1					
BYTE1	事件数	量 低字节	t			件	-已经写	满			
BYTE2	保留										
BYTE3	保留										
BYTE4	保留										
BYTE5	保留										
BYTE6	保留										
BYTE7	保留				_						

## 4.3 读取当前事件流程 READ CURRENT EVENT

A)设置当前事件读取条数

B)开始读取

### 4.3.1 0x153 设置读取当前事件条数(上位机发送到 BMS) SET Condition

CANID length (ms)   0   1   2   3   4   3   0   7	CANID	length		0	1	2	3	4	5	6	7
---	-------	--------	--	---	---	---	---	---	---	---	---

153h	4bytes	\	04	01								
位置		数	数据名			格式说明						
BYTE0	固定字	:节				02						
BYTE1	固定字	:节				01						
BYTE2	读取条	读取条数高位字节										
BYTE3	读取条数低位字节					Range:0~10						

### 4.3.2 0x154 开始读取(上位机发送到 BMS) Start reading

CANID	bytes	Interval	0	1	2	3	4	5	6	7
CANID	length	(ms)	O	1	2	3	4	3	U	,
154h	1	/	01							
位置		娄	数据名				格	<b>5</b> 式说明		
BYTE0	固定数	[据				01				

### 4.3.3 0x155 返回当前事件(BMS 发送到上位机) Send Event

CANID	bytes length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7			
155h	8	\											
位置		娄	数据名			格式说明							
BYTE0	帧号												
BYTE1	历史信	息											
BYTE2	历史信	息											
BYTE3	历史信	息											
BYTE4	历史信	息				一个事件	包含 17	字节数据	<b></b>				
BYTE5	历史信	息											
BYTE6	历史信	息											
BYTE7	历史信	·息											

### 注:事件信息内容解析

### 1. 事件

年	2 字节
月	1字节
日	1 字节
时	1 字节
分	1字节
秒	1 字节
事件状态 (发生 1/消失 0)	1 字节
事件代码(参照事件定义)	2 字节
事件参数个数 (参照事件定义)	1 字节
事件参数1(参照事件定义)	2 字节
事件参数 2 (参照事件定义)	2 字节
事件参数3(参照事件定义)	2 字节

### 2. 事件代码

事件名称	事件代码	参数说明
		参数 1: 所在单体位置信息
单体电压过高告警/告警消失事件	0x0000	参数 2: 告警/告警消失时的电压值
		参数 3: 无效
		参数 1: 所在单体位置信息
单体电压过高保护/保护消失事件	0x0001	参数 2: 保护/保护消失时的电压值
		参数 3: 无效
		参数 1: 所在单体位置信息
单体电压过低告警/告警消失事件	0x0002	参数 2: 告警/告警消失时的电压值
		参数 3: 无效
单体电压过低保护/保护消失事件	0x0003	参数 1: 所在单体位置信息
平平电压及以床1/床1/ 相大事件	UXUUUS	参数 2: 保护/保护消失时的电压值

	T	
		参数 3: 无效
		参数 1: 包号
包电压过高告警/告警消失事件	0x0004	参数 2: 告警/告警消失时的电压值
		参数 3: 无效
		参数 1: 包号
包电压过高保护/保护消失事件	0x0005	参数 2: 保护/保护消失时的电压值
		参数 3: 无效
		参数 1: 包号
包电压过低告警/告警消失事件	0x0006	参数 2: 告警/告警消失时的电压值
		参数 3: 无效
		参数 1: 包号
包电压过低保护/保护消失事件	0x0007	参数 2: 保护/保护消失时的电压值
		参数 3: 无效
		参数 1: 所在单体位置信息
单体温度过高告警/告警消失事件	0x0008	参数 2: 告警/告警消失时的温度值
		参数 3: 无效
		参数 1: 所在单体位置信息
单体温度过高保护/保护消失事件	0x0009	参数 2: 保护/保护消失时的温度值
		参数 3: 无效
		参数 1: 所在单体位置信息
单体温度过低告警/告警消失事件	0x000A	参数 2: 告警/告警消失时的温度值
		参数 3: 无效
		参数 1: 所在单体位置信息
单体温度过低保护/保护消失事件	0x000B	参数 2: 保护/保护消失时的温度值
		参数 3: 无效
		参数 1: 告警/告警消失时的温度值
内部温度过高告警/告警消失事件	0x0012	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
内部温度过高保护/保护消失事件	0x0013	参数 1: 保护/保护消失时的温度值
1		

		参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 告警/告警消失时的电流值
充电过流告警/告警消失事件	0x0014	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 保护/保护消失时的电流值
充电过流保护/保护消失事件	0x0015	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 告警/告警消失时的电流值
放电过流告警/告警消失事件	0x0016	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 保护/保护消失时的电流值
放电过流保护/保护消失事件	0x0017	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 告警/告警消失时的 SOC 值
SOC 过高告警/告警消失事件	0x0018	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1:保护/保护消失时的 SOC 值
SOC 过高保护/保护消失事件	0x0019	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 告警/告警消失时的 SOC 值
SOC 过低告警/告警消失事件	0x001A	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 保护/保护消失时的 SOC 值
SOC 过低保护/保护消失事件	0x001B	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 软件复位/掉电复位
复位事件	0x0050	参数 2: 无效
		参数 3: 无效

		参数 1: 充电次数
充电事件	0x0051	参数 2: 无效
		参数 3: 无效
		参数 1: 放电次数
放电事件	0x0052	参数 2: 电池单次使用时长(单位: min)
		参数 3: 累计使用时间(单位: h)

## 4.4 清除历史事件(上位机发送到 BMS) CLEAR HISTORY EVENT

### 4.4.1 0x156 清除历史事件(上位机发送到 BMS) CLEAR COMMAND

CANID	bytes Interval length (ms)		0	1	2	3	4	5	6	7
156h	8	\	04	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF
位置			数据名				格	S 式说明		
BYTE0	功能码	Function	code			0x04				
BYTE1										
BYTE2										
BYTE3										
BYTE4	保留字	节								
BYTE5										
BYTE6										
BYTE7										

CANID	length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7	
156h	8bytes	\	40	result	FF	FF	FF	FF	FF	FF	
位置		数据名	Funct	ion		格式	说明 F	ormat D	escripti	on	
BYTE0	功能码	Function	code			0x	40				
BYTE1	是否清	除成功 re	sult			0xAA 清除成功= clear Success Other value: Clear Fail					
BYTE2											
BYTE3											
BYTE4	<i>I</i> □ ≤π					list dea					
BYTE5	HODE HERE TO A STATE OF THE ST					保留					
BYTE6											
BYTE7											

## 4.5 电池下电指令 BATTERY OUTPUT POWER CONTROL COMMAND

### 4.5.1 0x157 下电控制报文:

当 BMS 收到该指令功能码为 AA 时,立刻下电,如果出现二级报警在 30S 内未收到功能码为 55 的指令,时间到达 30S 后立刻下电,如果在这过程中收到 55 的功能码,继续保持输出,重新开始计时 30S

CANID	length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7
157h	8bytes	\	AA	FF						

位置	数据名	格式说明
		AA 表示下电= shut down battery power
BYTE0	功能码 Function Code	output immediately;
		55 表示保持 = hold battery power output
BYTE1	保留	
BYTE2	保留	
BYTE3	保留	
BYTE4	保留	
BYTE5	保留	
BYTE6	保留	
BYTE7	保留	

### 4.5.2 电池报警阈值设置 Battery Protection Threshold setting

电池 BMS 故障处理机制: 动力电池组的故障监测由 BMS 执行, 共划分为二个故障等级,根据不同的故障等级由 BMS/MCU 执行相应的故障处理, 1 级故障等级最低, 2 级故障等级最高,整车根据相应故障等级采取降功率措施。

任何条件下,BMS 上报 2 级故障 ,收到整车控制器下电指令充放电回路,如果未收到指令,延时 30S 后断开充放电回路。

电池故障阀值及其响应方式(一级报警为轻微报警,二级报警为严重报警)

#### 48V 系统

编号	项目	一级故障判据	持续时间S	处理方式,解除条件	二级故障判据	持续时间S	处理方式;解除条件
1	设置总电压	>56. 84V	2	放电:控制器停止回馈	>58. 24V	2	放电:控制器停止回馈
1	过压故障阀		J	充电: /	/30. 24V	J	充电:停止充电

	值			解除:〈56.84V			解除: <56.84V
	设置总电压			放电: /			放电: /
2	欠压故障阀	<=42V	2	充电: /	<40.06V	5	充电: /
	值			解除: >42V			解除: >42V
3	设置放电温度故障阀值	-15°C	2	放电:控制器限功率, 放电电流<=15A,控制器 停止回馈	<-20℃	2	放电:控制器限功率,放电电流<=15A 控制器停止回馈
	过低			解除: >=-15℃			解除: >=-15℃
4	设置放电温 度故障阀值 过高	>45°C	2	放电:控制器限功率, 放电电流<=20A。控制器 停止回馈。	>50°C	2	放电:控制器限功率,放 电电流<=20A。控制器停 止回馈
				解除: 〈40℃			解除: <40℃
	设置充电温			放电:控制器停止回馈		2	放电:控制器停止回馈
5	度故障阀值	<2℃	2	充电: /	<0℃		充电: 断开充电
	过低			解除: >=2℃			解除: >=2℃
	设置充电温			放电:控制器停止回馈			放电:控制器停止回馈
6		>45°C	5	充电: /	>50℃	5	充电: 断开充电
				解除: <=45℃			解除: <=45℃
7	设置单体过	\4.100	2	放电:控制器停止回馈	>4. 17V	0	放电:控制器停止回馈
1	压故障阀值	>4. 13V	4	充电: \	/4.1//	2	充电: 断开充电

				解除: <=4.13V			解除: <=4.15V	
8	设置单体欠压故障阀值	<3. 1V	2	恢复: >=3.1	<3V	5	恢复>3. 1V	
9	放电电流故障阀值	/	/	/	>100A	3	二级报警, <90A	
10	充电电流过	/	/	/	/	/	/	
				放电:控制器限功率, 放电电流<=25A			放电:控制器限功率,放 电电流<=15A	
11	SOC 过低	<20%	2S	充电: /	<10%	8	充电: /	
				解除: >=20%			解除: >=20%	
12	电池组压差	>400mV	15S	一级报警	>500mV	30	二级报警	
	过大			<100mV		S	<200mV	
13	电池组温差	>6℃	3S	一级报警	>8℃	3S	二级报警	
13	过大	/0 C	99	<5℃	/0 C	აა	<7℃	
14	电压采集排 线故障(自 检)	故障等级:二级 充电状态:断开充电回路 放电状态:断开放电回路						
15	温度采集排 线故障(自 检)	故障等级:二级(内部处理)充电状态:断开充电回路						

### 72V 系统

/2V	系统		1				
编号	项目	一级故障判据	持续时间S	处理方式,解除条件	二级故障判据	持续时间S	处理方式;解除条件
	设置总电压	>81. 2V		放电:控制器停止回馈	) oo oV		放电:控制器停止回馈
1	过压故障阀 值		2	充电: / 解除: <81.2V	>83. 2V	2	充电:停止充电 解除:〈81.2V
2	设置总电压 欠压故障阀 值	<=60V	2	放电: / 充电: / 解除: >60V	<57.3V	5	放电: / 充电: / 解除: >60V
3	设置放电温 度故障阀值 过低	-15℃	2	放电:控制器限功率, 放电电流<=12A,控制器 停止回馈 解除:>=-15℃	<-20℃	2	放电:控制器限功率,放 电电流<=12A,控制器停 止回馈 解除: >=-15℃
4	设置放电温 度故障阀值 过高	>45℃	2	放电:控制器限功率, 放电电流<=16A。控制器 停止回馈。 解除:〈40℃	>50℃	2	放电:控制器限功率,放电电流<=16A。控制器停止回馈
5	设置充电温	<2℃	2	放电: 控制器停止回馈	<0℃	2	放电: 控制器停止回馈

	度故障阀值过低			充电: /			充电: 断开充电
	MΩ			解除: >=2℃			解除: >=2℃
	设置充电温			放电: 控制器停止回馈			放电: 控制器停止回馈
6	度故障阀值	>45℃	5	充电: /	>50℃	5	充电: 断开充电
	过高			解除: <=45℃			解除: <=45℃
				放电: 控制器停止回馈			放电: 控制器停止回馈
7	设置单体过 压故障阀值	>4. 13V	2	充电: \	>4. 17V	2	充电: 断开充电
				解除: <=4.13V			解除: <=4.15V
8	设置单体欠压故障阀值	<3. 1V	2	恢复: >=3.1	<3V	5	恢复>3.1V
9	放电电流故障阀值	/	/	/	>100A	3	二级报警, <90A
10	充电电流过	/	/	/	/	/	/
				放电:控制器限功率, 放电电流<=20A			放电:控制器限功率,放 电电流<=12A
11	SOC 过低	<20%	2S	充电: /	<10%	8	充电: /
				解除: >=20%			解除: >=20%
12	电池组压差	>400mV	15S	一级报警	>500mV	30	二级报警
12	过大	/ 100mv	100	<100mV	> 500my	S	<200mV

13	电池组温差过大	>6℃	3S	一级报警 <5℃	>8℃	3S	二级报警 〈7℃		
14	电压采集排 线故障(自检)			故障等级:二级 充成 放电状态: 图			<b></b> 电回路		
15	温度采集排 线故障(自检)		故障等级:二级(内部处理)充电状态:断开充电回路						

## 4.6 电池设置报文 BATTERY SETTING MESSAGE

### 4.6.1 0x158 设置电池序列号(上位机发送到 BMS) SET BATTERY SN

4.0.1 UX136	<b>火且</b> 它 i	1977 7 J		(XXII) D	1013/	JLI DAII	LNI SIN	'				
CANID	bytes length	Interval (ms)	0	1	2	3	4	5	6	7		
158h	8	\										
位置		¥	数据名				格	<b>5</b> 式说明				
BYTE0	生产年	份高字节										
BYTE1	生产年	生产年份低字节										
BYTE2	生产月	份				- 参见上文定义的范围						
BYTE3	生产日	期										
BYTE4	生产流	水号高字	节									
BYTE5	生产流水号低字节											
BYTE6	保留											
BYTE7	保留											

### 4.6.2 0x159 电池序列号设置成功 SET SN Result

CANID	bytes	Interval	0	1	2	3	4	5	6	7	I
-------	-------	----------	---	---	---	---	---	---	---	---	---

	length	(ms)										
159h	8	\	AA	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF		
位置		娄	数据名			格式说明						
						AA 表示证	2 置成功	否则为 F	F			
BYTE0	AA					AA= SET	SN SU	CCESS				
						Other val	ue= SE	T SN Fa	il			
BYTE1	保留											
BYTE2	保留											
BYTE3	保留											
BYTE4	保留											
BYTE5	保留											
BYTE6	保留											
BYTE7	保留											

## 5 控制器报文定义

# 5.1 控制器发送的 CAN 报文定义

## 5.1.1 0x184 Controller Error and Temperature Flags 控制器报警和过温标志 Temp.

flags

	bytes	Interval				
CANID	length	(ms)	0	1	2	3

184h	4bytes	1000	忽略 NA	温度标志 Temperature Flag	控制器报警 标志#1 Warning #1	控制器报警 标志#2 Warning #2
------	--------	------	----------	-----------------------------	-----------------------------	-----------------------------

Temp. Flags decode details:

Byte/# bit	0	1	2	3	4	5	6	7
		控制器	电机					
温度标志		过温.	过温					

## 控制器报警标志#1

Byte/# bit	0	1	2	3	4	5	6	7
					Inverter			
控制器报			Over	Over	Over	Low	Phase	
警标志#1	MOSFET	Drive	current	Voltag	Temperature	voltage	Loss	Hall
	Fault	Fault	Fault	e Fault	Fault	Fault	Fault	Fault

### 控制器报警标志#2

Byte/# bit	0	1	2	3	4	5	6	7
控制器报	Motor	Rotor						
警标志#2	Overheat	locked	Throttle					
	Fault	fault	fault					

### 标志位定义 Warning Flag Definition

Value	Definition
0	无故障 NO Fault Warning
1	有故障 Fault Warning Valid
2	Reserved
3	Reserved

## 5.1.2 0x185 Motor & Inverter Temperature 电机和控制器温度

CANID	bytes length	Interval (ms)	0	1	2
185h	3bytes	1000		度,小端,Int16 or Temperature	控制器温度,小端, Int8 Inverter
18311		1000		(1°C/bit)	Temperature(1°C/bit)
			Ra	nge:-30~100	Range:-30~100

## 5.1.3 0x186 Velocity & Torque 速度和扭矩

速度和转把比例

## 行驶里程计算公式另行提供

CANID	bytes	Interval	0	1	2	3	4
-------	-------	----------	---	---	---	---	---

	length	(ms)					
10.51	_	1000		₹ RP			转把比例
186h	5	1000		dian			Throttle value
			Rang	ge:-10	000~2	2000	Range:0~100 %

## 5.1.4 0x187 Inputs status 输入状态

CANID	bytes length	Interval (ms)	0	1	2	3	4
187h	5	100	Don't care		Don'	t care	Inputs status

### Raw inputs decode

Byte/# bit			2	3	4	5	6	7
RAW	Forward/							
inputs	Reverse		Side stand	Brake	NA	NA	NA	NA

### Forward/Reverse decode

Forward	Reverse	Decode
		No
0	0	motion
1	0	Forward
0	1	Reverse
1	1	N.A

## 6 仪表报文定义

## 6.1 仪表的 CAN 报文定义

上位机 PC Software 发送设置时间报文到仪表 PC software send setting time command to Speedometer

CANID	Length	Interval				DATA							
CANID	(byte)	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7			
140h	8byte	Na											
位置		Function			Doscri	ption a	ad Da	to De	na	•			
Position		unction			Descri	ption ai	iu Da	ila No	arig	6			
BYTE0	Operation c	ode 操作	0x55	0x55 设置时钟									
BYTE1	Year 年份				00=2000								
DIICI	real +W			99-2	99-2099								
BYTE2	Month 月份			00-1	00-12								
BYTE3	Date 日			00-3	00-31								
BYTE4	Hours 小时			00-2	00-24								
BYTE5	E5 Minute 分钟				00-60								
BYTE6	Seconds 秒	00-6	00-60										
BYTE7 NA 预留													

### 仪表返回设置时间结果到上位机

CANID	Length	Interval				DATA					
CANID	(byte)	(ms)	0	1	2	3	4	5	6	7	
141h	8byte	Na									
位置				Description and Data Pange							
Position	Function esition				Description and Data Range						
DVTEO	DVTCO Operation requite 45 to 41 H					0xAA 写入成功					
DITEU	BYTE0 Operation result 操作结果				0x00 写入失败						

BYTE1	Year 年份 仪表当前时间	00=2000
BYIEI	Year 午份 仪衣当即时间	99-2099
BYTE2	Month 月份 仪表当前时间	00-12
BYTE3	Date 日 仪表内当前时间	00-31
BYTE4	Hours 小时 仪表当前时间	00-24
BYTE5	Minute 分钟 仪表当前时间	00-60
BYTE6	Seconds 秒 仪表当前时间	00-60
BYTE7	NA 预留	

#### 7 仪表功能需求

用户界面和工程售后界面。

- 1. 仪表上电检测到"界面切换输入按钮"是否有效。如果有效,进入完整的工程售后界面。可以显示下面定义的四个界面。(注:第四个界面--历史故障事件,可以使用按钮切换显示不同历史故障事件,因为这个界面对用户不可见。)
- 2. 如果检测到"界面切换输入按钮"无效,那么进入用户界面状态。那么只显示下面定义的主界面。

## 7.1 主界面故障提示功能

在接收到电池告警有效信息和限流标志位有效时(报文定义见 4.1.11),在仪表上显示故障信息提醒用户。其中电池发送<mark>单体欠压、总电压欠压和电池温度过高</mark>二级故障时候,电池延迟 30s 后主动断电,此时仪表要提示用户 30s 后电动车将无法继续行驶(仪表主界面显示红色错误图标)。电机控制器在收到电池发送故障时,均会发送保持输出报文到电池,电池会保持输出。单体欠压、总电压欠压和电池温度过高二级故障时,电池忽略保持输出报文,30 秒后主动关断。仪表显示报警信息提醒用户(仪表主界面黄色警示图标),让用户选择合适机会靠边。

主界面显示单次里程和总里程。

单次里程计算此次仪表上电后的行驶里程,显示精度 1km(芯片内计算和保存到 Flash

#### 的精度 0.1km)

总里程是车辆总行驶里程,每次仪表开机从 Flash 读取已行驶总里程。仪表开机后,每 1km 或间隔 5min 保存一次。保存数据的精度是 0.1km。仪表显示精度 1km。

瞬时车速计算公式: RPM\*轮胎周长\*60min/1000m 单位 km/h。向上取整,例如 0km/h 是 0km/h, 0.1 是 1km/h。

里程计算:60次RPM的平均值\*轮胎周长 = 每分钟行驶距离;累加每分钟的行驶距离, 得到单次行驶里程。 单次里程加历史行驶总里程得到现在总行驶里程。

## 7.2 第二个页面故障页故障显示方式

采用编码方式实现:

在第二个页面显示故障编码即可,出现多个故障显示多个故障编码控制器故障编码:

Error code number	1	2	3	4	5	6	7	8
					Inverter			
控制器报			Over	Over	Over	Low	Phase	
警标志#1	MOSFET	Drive	current	Voltag	Temperature	voltage	Loss	Hall
	Fault	Fault	Fault	e Fault	Fault	Fault	Fault	Fault

Error code number	Q	10	11			
Hullioei	7	10	11			
控制器报	Motor	Rotor				
警标志#2	Overheat	locked	Throttle			
	Fault	fault	fault			

#### 电池故障编码:

20	21	22	23	
放电温度过低	放电温度过高	充电温度过低	充电温度过高	
24	25	26	27	
总压过压	总压欠压	单体欠压	单体过压	
28	29	30	31	

SOC 过低	SOC 过高	放电过流	充电过流
32	33	34	35
内部过温	均衡过温	电池组压差过大	电池组温差过大
36	37		
电压采集排线故障	温度采集排线故障	保留	保留

### 7.3 第三个界面电池信息界面

显示信息内容如下:

0x181 中 SOH, SOC, 充电状态, 电池温度, 包电压, 包电流(只显示绝对值)

0x166 中的最高最低电压差值

0x169 中电池日期和流水号

## 7.4 第四个界面控制器历史故障信息界面

显示仪表存储的控制器历史故障信息,内容如下:

显示故障发生时间,故障内容,电池电压,转把比例,放电电流,SOC。

仪表设置故障存储条数:最多最近的10条信息。10条存储满后覆盖最旧的记录。

存在多个故障信息时候,会存在一个界面显示不完情况。通过按钮切换显示所有记录的 故障,显示到最后一个故障后,切到主界面。

## 7.5 控制器故障存储

控制器发送出来的故障信息,仪表接收到后存储到仪表的 EEPROM 或者同等功能 Flash。 并保存故障发生时的时间(精确到分钟),转把比例,电池电压,电池放电电流,电池 SOC 和电池温度参数。方便故障查找和维护。故障信息,仪表在一个上下电周期内,同 一个故障只存一次,不重复存同一个故障。 When the battery's BMS sending valid alarm information and valid current limiting flag(message definition is at 4.1.11), the fault information will be displayed on the instrument to remind the user.

If BMS report the three kind of level2 warning information (the single cell lowvoltage, the total pack lowvoltage and the battery temperature are too high), the battery will be automatically cut off after 30 seconds delay. At this time, the instrument should remind the user that the electric vehicle will not be able to continue running after 30 seconds.

Other faults, the motor controller will send and maintain the continue output power message to the battery, the battery will maintain the output, the instrument display alarm information to remind users, so that users can choose the appropriate opportunity to side.

### 7.6 仪表不需要显示的数据内容

- 1. 单体电压信息 0x160~0x164
- 2. 电池历史故障信息读取
- 3. 电池能量 0x183
- 4. 0x166 只显示最大电压差值
- 5. 0x167 不显示