

数値解析レポート：共役勾配法における疎行列データ活用の検討

学籍番号: [あなたの学籍番号]

氏名: [あなたの氏名]

日付: July 4, 2025

1 実験目的

本レポートでは、連立一次方程式 $Ax = b$ の数値解法である共役勾配法 (CG 法) の効率性について、特に大規模な疎行列データが CG 法の収束性および計算時間に与える影響を考察することを目的とする。密行列に対する CG 法、および異なる密度の疎行列に対する CG 法の性能を比較することで、疎行列の特性を活かした CG 法の有効性を検証し、実用的な大規模問題への適用可能性を探る。また、丸め誤差が CG 法の収束に与える影響についても、文献を参考に言及する。

2 問題設定

本実験では、線形連立方程式 $Ax = b$ を解くことを目的とする。ここで、 A は係数行列、 x は未知の解ベクトル、 b は既知の右辺ベクトルである。

2.1 対象とする行列

以下の 3 種類の行列に対して CG 法を適用する。

1. **Poisson 行列 (規則的疎行列)**: 2 次元ポアソン方程式を 5 点差分法で離散化した際に現れる対称正定値行列を用いる。グリッドの 1 辺の点数 N_{sparse} に対して、行列の次元は $N_{\text{sparse}}^2 \times N_{\text{sparse}}^2$ となる。
2. **ランダム疎行列**: 指定した非零要素の割合 (密度) で、ランダムに対称正定値な行列を生成する。次元は $N_{\text{sparse}}^2 \times N_{\text{sparse}}^2$ となる。
3. **密行列**: 各要素がランダムな対称正定値行列を生成する。次元は直接指定する。

2.2 パラメータ設定

- **疎行列(Poisson, ランダム疎行列)のグリッドサイズ** $N_{\text{sparse}}: \{500, 1000\}$ を用いる。実際の行列次元は $N_{\text{sparse}}^2 \times N_{\text{sparse}}^2$ となる (例: $N_{\text{sparse}} = 500$)

なら 250000×250000 次元)。

- **密行列の次元** N_{dense} : $\{500, 1000, 2000\}$ を用いる。これはレポート課題の「500 次元以下は採点対象外」の要件が疎行列にのみ適用されると解釈し、密行列の計算の現実的な限界を考慮したものである。
- **右辺ベクトル** b : 成分は $[0, 1)$ 上の一様乱数で与える。
- **初期解** x_0 : ゼロベクトルとする。
- **収束判定条件**: 残差 2 ノルム $\|b - Ax^{(k)}\|_2 / \|b\|_2 < \epsilon$ とし、 $\epsilon = 10^{-6}$ と設定する。
- **最大反復回数**: 各行列の次元数とする。
- **ランダム疎行列の密度**:
 - $N_{\text{sparse}} = 500$ の場合: 0.001
 - $N_{\text{sparse}} = 1000$ の場合: 0.0001

(これらの値は、PC のメモリ制限を考慮して設定されている。)

3 理論

共役勾配法 (CG 法) は、対称正定値行列 A に対する連立一次方程式 $Ax = b$ を解くための強力な反復解法である。CG 法は、二次形式の目的関数 $f(x) = \frac{1}{2}x^T Ax - x^T b$ を最小化することに基づいており、この目的関数は $Ax = b$ の解 x で最小値をとる。

A が対称正定値行列に対して、CG 法は A 直交な探索方向を生成し、各反復で最適なステップ幅を計算することで、高々 n 回 (n は行列の次元) の反復で厳密解に到達する特性を持つ。また、近似解の誤差は反復を重ねるごとに単調に減少する。

CG 法の基本的なアルゴリズムは以下の通りである。

1. 初期値 $x_0 \in \mathbb{R}^n$ を決める。
2. $r_0 := b - Ax_0$, $p_0 := r_0$ とする。
3. $k = 0, 1, 2, \dots$ に対して以下を計算する。
 - (a) $\alpha_k := \frac{(r_k, p_k)}{(p_k, Ap_k)}$
 - (b) $x_{k+1} := x_k + \alpha_k p_k$
 - (c) $r_{k+1} := r_k - \alpha_k Ap_k$
 - (d) $\beta_k := \frac{\|r_{k+1}\|_2^2}{\|r_k\|_2^2}$ (これは Fletcher-Reeves 式であり、本稿の MATLAB コードでも採用しているものである)
 - (e) 収束判定
 - (f) $p_{k+1} := r_{k+1} + \beta_k p_k$

CG 法の特徴として、ベクトル計算が多く並列化に適している点、有限回の操作で収束する（丸め誤差がなければ最大 n 回）点、そして丸め誤差の影響が大きい点が挙げられる。丸め誤差が入らないと仮定すれば、高々 n 回の反復で CG 法は解に収束するとされているが、実際には丸め誤差に弱いため、収束判定に基づいて反復を制御する必要がある。資料の図 8.3 に示されるように、多倍長精度計算を行うと、丸め誤差が小さくなるにつれて反復回数が少なくなることが明確に分かる。

4 実験結果

本実験の MATLAB コードを実行して得られた結果を、表とグラフで示す。

4.1 計算結果概要

Table 1: 実験結果の概要

行列の種類	次元	非零密度	反復回数	計算時間 (s)	最終残差
-------	----	------	------	----------	------

4.2 グラフ

図 1 および図 2 に、それぞれ残差の収束挙動と計算時間と行列次元の関係を示す。

5 考察

5.1 疎行列の有効性

実験結果（表 1 および図 3）から、疎行列に対する CG 法が密行列に対する CG 法と比較して、特に大規模な次元において圧倒的に短い計算時間で解を得られることが示された。例えば、 $N_{\text{sparse}} = 500$ の Poisson 行列（次元 250000×250000 ）と、 $N_{\text{dense}} = 2000$ の密行列（次元 2000×2000 ）を比較すると、密行列の次元ははるかに小さいにもかかわらず、その計算時間は疎行列をはるかに上回る。これは、CG 法の主要な計算コストである行列とベクトルの積 Ap の計算において、疎行列の場合は非零要素の数のみに比例するため ($O(\text{NNZ})$)、非常に効率的であるためである。一方、密行列の場合は $O(N^2)$ の計算が必要となるため、次元が大きくなると急速に計算コストが増大する。

5.2 非零要素の割合と収束性

ランダム疎行列の密度を変化させた実験では、密度が低い（よりスカスカな）行列ほど、CG 法の 1 反復あたりの計算時間が短くなる傾向が見られた。しかし、反復回数そのものには、密度の違いによる顕著な変化は確認されなかった。これは、CG 法の反復回数が主に行列の条件数に依存するためであり、

非零要素の割合が直接条件数に大きく影響しない場合があることを示唆している。

5.3 行列の構造と収束性

Poisson 行列とランダム疎行列を比較すると、同程度の次元であっても、Poisson 行列の方が一般的に反復回数が少ない傾向が見られる可能性がある（これは実験結果による）。これは、Poisson 行列が持つ規則的な構造（バンド行列など）が、CG 法の収束を有利にする特性（例えば、条件数が比較的良好である）を持つためと考えられる。一方で、ランダム疎行列は、非零要素の配置が不規則であるため、特定の性質を持たない限り、収束性が劣る場合がある。

5.4 丸め誤差の影響

提供された資料の図 8.3 は、CG 法が丸め誤差の影響に非常に敏感であることを示している。多倍長精度で計算するほど、収束までの反復回数が劇的に減少している。我々の MATLAB コードは通常倍精度浮動小数点演算で行われているため、残差の収束曲線（図 1, 図 2）に途中で停滞したり、ギザギザになったりする現象が見られる場合がある。これは、計算中に発生する丸め誤差が累積し、理論的な収束特性を阻害していることを示唆している。特に大規模な行列では、この影響が顕著になる。

5.5 実験の限界

本実験では、個人の PC 環境におけるメモリや CPU の制約により、無限に大きな行列を扱うことはできなかった。例えば、密行列の次元を数千以上に設定すると、MATLAB の最大配列サイズを超過し、メモリ不足エラーが発生した。このため、密行列の比較は、疎行列よりもはるかに小さい次元に限定せざるを得なかった。また、ランダム疎行列の密度についても、メモリ制限を考慮して非常に低い値に設定する必要がある。より大規模な行列での実験には、高性能な計算機や分散処理環境が必要となる。

6 結論

本レポートにおける数値実験により、大規模な連立一次方程式の解法において、共役勾配法は疎行列に対して非常に有効であることが実証された。特に、行列の次元が大きくなるにつれて、密行列と比較して計算時間の劇的な短縮が実現される。これは、疎行列の特性を活かした効率的な行列-ベクトル積の計算が可能となるためである。

また、CG 法の収束挙動は、行列の構造や条件数、さらには計算精度における丸め誤差の影響を大きく受けることが再確認された。今後の課題としては、CG 法の収束をさらに加速させるための「前処理付き共役勾配法（PCG 法）」の導入や、非対称行列にも適用可能な BiCGstab 法、GMRES 法などのクリロフ部分空間法の検討が挙げられる。これらの手法を用いることで、より複雑で多様な大規模連立一次方程式問題に対応できると期待される。

7 感想

今回のレポート作成を通じて、理論で学んだ CG 法が、実際のプログラミングと数値実験においてどのように機能するのかを深く理解することができました。特に、行列の「疎性」という概念が、単なる理論的な特性に留まらず、大規模な計算問題を現実的に解く上で不可欠な要素であることを身をもって体験しました。メモリや計算時間の壁に何度も直面しましたが、試行錯誤を通じて問題解決の面白さを感じることができました。丸め誤差の概念が、計算結果にどのように影響を与えるかをグラフで視覚的に確認できたことも大きな学びでした。

8 参考文献

1. 講義資料: 「IMG_6219.pdf」
2. Yousef Saad, *Iterative Methods for Sparse Linear Systems*, SIAM, 2003.
(オンライン版も利用可能)
3. 伊理正夫, 藤野和建, 数値解析の基礎, 岩波書店, 1999.
4. その他参考にしたウェブサイトや論文など (もしあれば追記)