بسم الله الرحمن الرحيم

درس بینایی ماشین

دكتر صفابخش

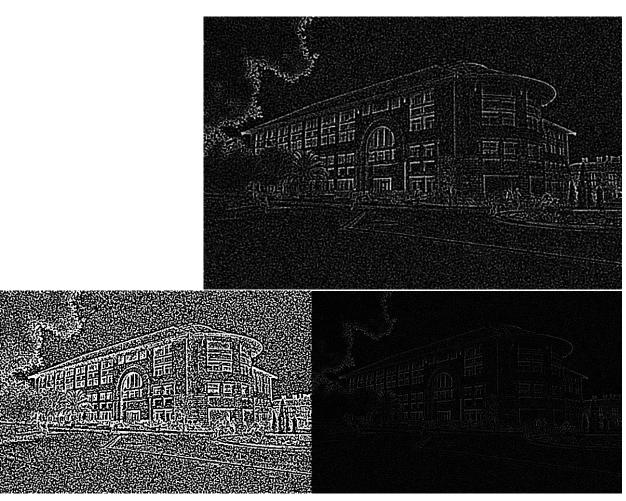
گزارش تمرین سری دوم

موعد تحویل: ۱۳۹۸٫۸٫۱۹

دانشجو: حميدرضا فهيمي

قسمت اول:

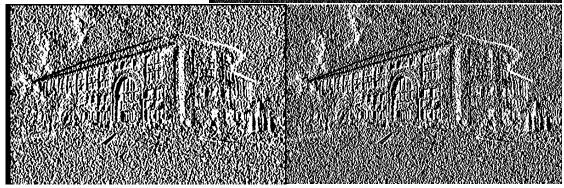
۱ – ۱ : در این مورد تبدیل لاپلاس را به وسیله دستور (Laplacian() روی گاوسین تصویر اعمال می کنم. اندازه کرنل گاوسین π و سه اندازه لاپلاسین به ترتیب π ، ۱ و π می باشد. نتایج به ترتیب به صورت زیر است:



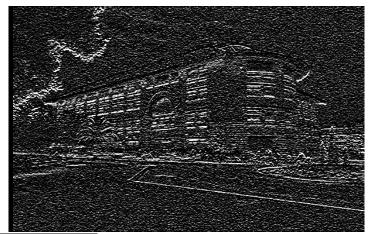
واضح است که اندازه مناسب برای کرنل π است. در مورد اندازه کرنل 1 تصویر محو است و در مورد اندازه Δ تصویر به صورت تشدید شده دیده می شود.

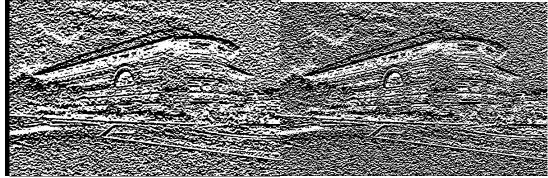
۲ – ۲: نتیجه ی اعمال عملگر سوبل در راستای X با سه اندازه کرنل مختلف به ترتیب از راست به چپ به صورت زیر به دست آمده است:





و برای راستای \mathbf{y} به صورت زیر است:

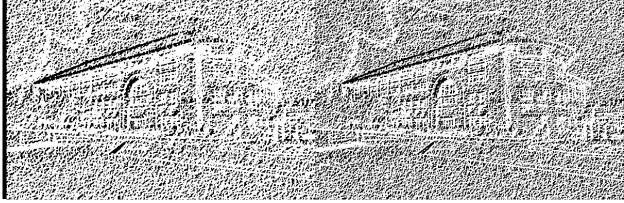




مشاهده می شود که در هر دو راستا، افزایش اندازه کرنل تاثیر منفی روی تصویر حاصله دارد و به نحوی است که نویز بیشتر در لبه ها شناسایی می شود. این تفاوت، به خصوص بین اندازه ۳ و ۵ برای کرنل بیشتر مشهود است. و نتیجه می دهد که اندازه ۳ برای کرنل مناسب تر است.

۱ – ۳: در زیر، سه گرادیان حاصل با اندازه کرنل ۳، ۵، و ۷ به ترتیب از راست به چپ آورده شده است.





عملگر سوبل، گرادیان را در دو راستای x و y محاسبه نموده است. اندازه گرادیان تصویر را می توان با جمع این دو مقدار در هر مورد اندازه کرنل محاسبه نمود. به این ترتیب، همان طور که مشاهده می شود، تاثیر افزایش اندازه در مورد گرادیان نیز مشابه موارد عملگر سوبل در این موارد تکرار و بلکه تشدید شده است. این به آن جهت است که خطای تشخیص نویز برای هر پیکسل نویز در دو راستا موجود بوده و در این جا با هم جمع شده است.

1-4: الگوریتم canny از آن دسته روش هایی که از مشتق گیری روی عکس استفاده می کنند .نتیجه بهینه از الگوریتم canny زمانی حاصل می شود که پارامتر های آن به صورت بهینه انتخاب شوند. دو نوع از ویژگی های مهم این روش , حدآستانه ی دوگانه و ماکزیمم محلی گرادیان تصویر است.

تشخیص گر canny با سه آستانه مختلف (۲۵۰و۲۵۰) و (۴۰۰و۳۰۰) و (۲۰۰و۲۰۰) اعمال شده و نتایج به ترتیب به صورت زیر است:





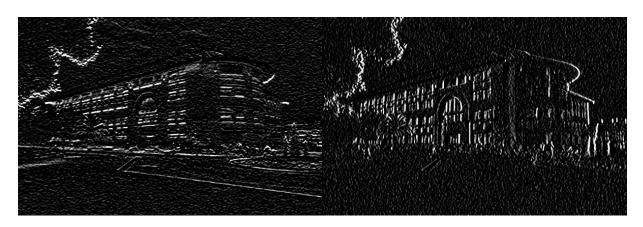
در syntax دستور canny، آستانه اول مربوط به ظاهر شدن خطوط اصلی و آستانه دوم مربوط به حذف اضافات از خطوط تشخیص داده شده می باشد. در نتایج به دست آمده، نتیجه ی بهینه هنگامی حاصل شده است که اختلاف دو آستانه افزایش یافته و مقدار ۲۰۰ (کمترین بین سه نمونه) به آستانه ی اول و مقدار ۵۰۰ (بیشترین بین سه نمونه) به آستانه ی دوم اختصاص یافته است.

1-0: نتیجه بهینه در موارد لاپلاسین گاوسین، عملگر سوبل در دوجهت و گرادیان تصویر با اندازه کرنل π ، و در مورد عملگر canny برای مقادیر آستانه (π 0.0 حاصل شده است. بنابراین عملگرها در این قسمت پس از اعمال رفع نویز گاوسی روی نمونه های مذکور اعمال شده اند.

نتیجه برای تصویر لاپلاسین گاوسین:



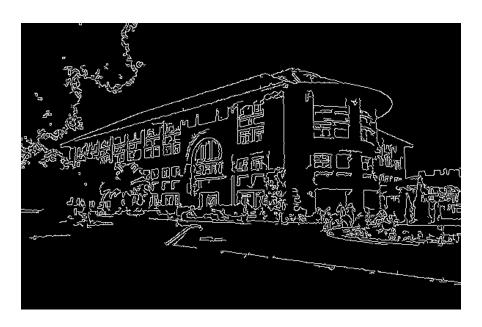
y و x نتیجه برای سوبل



نتیجه برای گرادیان تصویر:



نتیجه برای تصویر canny:



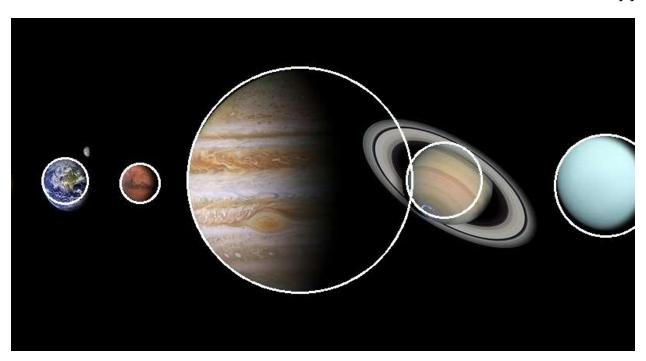
در مورد لاپلاسین گاوسی، با توجه به این که رفع نویز گاوسی داخل این عملگر لحاظ شده است، اعمال مجدد این فیلتر تاثیری روی عملکرد نداشته است. در خصوص سوبل و گرادیان، می توان گفت که نتیجه ی بهتری حاصل شده است. چرا که خطوط تصویر درشت تر دیده می شوند. همچنین مشاهده می شود که نتیجه در خصوص عملگر canny نیز مشابه حالتی است که رفع نویز گاوسی انجام نگرفته بود و این فیلتر روی تشخیص لبه توسط عملگر canny تاثیری نداشته است.

Y - Y: تبدیل گر هاف احتمالاتی (HoughLineP) با توجه به امکانات بیشتر آن انتخاب شده است. کارکرد این عملگر به نحوی است که باید تصویر خطوط به آن فرستاده شود. پس از اعمال رفع نویز گاوسی جهت حذف اثر تصویر سنگ های اطراف ریل، عملگر canny اعمال شده و حاصل به تبدیل گر فرستاده شده است. خطوط اصلی ریل و تعدادی از خطوط افقی مابین به نحو زیر تشخیص داده شده اند:

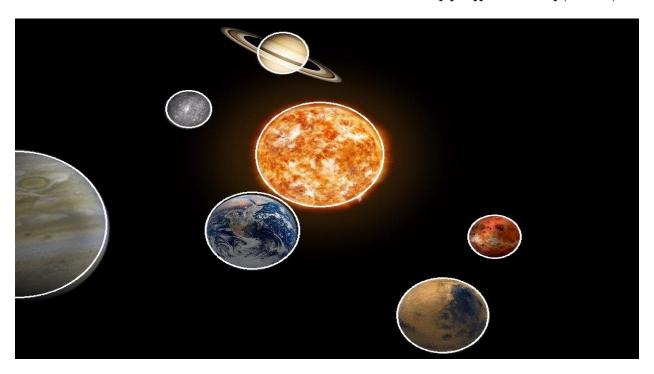


۲ – ۲: در ادامه، تبدیل گر هاف دایره (HoughCircle) به سه شکل اعمال شده است. در هر مورد، بنا به اقتضا، رویکرد متفاوتی اتخاذ گردیده است که در ادامه خواهد آمد:

در مورد تصویر Fig3.jpg، ابتدا این تصویر را به صورت خاکستری خوانده، و سپس به تصویر باینری بدل کرده ایم. سپس، رفع نویز گاوسی با کرنل با اندازه ۹ اعمال شده است. تبدیل روی نتیجه اعمال شده و حاصل به صورت زیر است:



برای تصویر Fig4.jpg، بدون تولید تصویر باینری واسطه، مستقیما روی تصویر خاکستری خوانده شده رفع نویز انجام داده ایم و نتیجه به صورت زیر است:



در مورد تصویر Fig5.jpg تصویر خاکستری رفع نویز گاوسی شده و سپس، به جهت افزایش کنتراست لاپلاسین تصویر را از خودش کم کرده ایم. تبدیل روی تصویر حاصله اعمال شده و نتیجه زیر به دست آمده است:

