

# Министерство образования и науки Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

# «Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ_	Информатика и системы управления (ИУ)	
КАФЕДРА	Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии (ИУ7)	

# **Лабораторная работа №1**

**Тема:** Построение и программная реализация алгоритма полиномиальной интерполяции табличных функций

Студент: Хамзина Р.Р.

Группа: ИУ7-43Б

Оценка (баллы): \_\_\_\_\_

Преподаватель: Градов В.М.

**Цель работы:** получение навыков построения алгоритма интерполяции таблично заданных функций полиномами Ньютона и Эрмита.

#### 1 Исходные данные

#### 1. Таблица функции и её производных.

X	y	y'
$X_0$	y <sub>0</sub>	y' <sub>0</sub>
$X_1$	<b>y</b> <sub>1</sub>	y' <sub>2</sub>
•••	•••	•••

#### Для отладки:

X	y	y'
0.00	1.000000	-1.000000
0.15	0.838771	-1.14944
0.30	0.655336	-1.29552
0.45	0.450447	-1.43497
0.6	0.225336	-1.56464
0.75	-0.018310	-1.68164
0.9	-0.278390	-1.78333
1.05	-0.552430	-1.86742

#### 2. Степень аппроксимирующего полинома.

Для полинома Ньютона 
$$P_n(x) = y_0 + \sum_{k=0}^n (x - x_n) \dots (x - x_{k-1}) y(x_0, x_1, \dots, x_k)$$
 п — степень.

Для полинома Эрмита 
$$H_n(x) = P_n(x, \underbrace{x_0, x_0, ..., x_0}_{n_0}, x_1, x_1, ..., x_1, x_2, x_2, ..., x_2, \underbrace{x_k, x_k, ..., x_k}_{n_k}),$$
 п — степень.

Для отладки: n = 1, 2, 3, 4.

3. Значение аргумента х, для которого выполняется интерполяция.

Для отладки: x = 0.525.

# 2 Код программы

Код программы представлен на листингах 1-3.

Листинг 1 — NewtonInterpolation.py

```
COUPLE = 2
def SortTable(Table, SizeTable):
          Сортировка таблицы по возрастанию.
     for i in range(SizeTable - 1):
         MinIndex = i
          for j in range(i + 1, SizeTable):
               if Table[j][0] < Table[MinIndex][0]:</pre>
                    MinIndex = j
          Table[MinIndex], Table[i] = Table[i], Table[MinIndex]
     return Table
def CreateConfig(Table, SizeTable, power, argument):
          Построение конфигурации узлов из таблицы Table
          размера SizeTable для построение полинома степени
          power при аргументе argument.
     center = 0
     while center < SizeTable:</pre>
          if Table[center][0] >= argument:
              break
          center += 1
     if center == 0:
          return Table[:power + 1]
     if center == SizeTable:
          return Table[SizeTable - power - 1:]
```

```
if abs(Table[center][0] - argument) > abs(argument - Table[center - 1][0]):
         center -= 1
    low = center - power // 2 - 1
    top = center + power // 2 + 1
    if power % 2 == 0:
         return Table[center - power // 2:top]
    if abs(Table[top][0] - argument) > abs(argument - Table[low][0]):
         return Table[low:top]
    return Table[low: top + 1]
def CreateSplitDiff(Table, power):
         Построение таблицы разделенных разностей.
         Параметры выбираются из таблицы Table,
         степень полинома power.
     0.00
    SplitDiff = []
    diffs = []
    for i in range(power + 1):
         diffs.append(Table[i][1])
    SplitDiff.append(diffs)
    for i in range(power):
         size = len(SplitDiff)
         diffs = []
         DiffX = Table[0][0] - Table[i + 1][0]
         for j in range(1, len(SplitDiff[size - 1])):
              DiffY = SplitDiff[size - 1][j - 1] - SplitDiff[size - 1][j]
              diffs.append(DiffY/DiffX)
         SplitDiff.append(diffs)
```

```
def NewtonPolynomial(Config, power, argument, SplitDiff):
         Получение значения интерполяционного полинома
         Ньютона степени power при аргументе argument.
         Начальная конфигурация Config, таблица разде-
         ленных разностей SplitDiff.
     0.00
     result = SplitDiff[0][0]
     factor = 1
     for i in range(power):
          factor *= argument - Config[i][0]
          result += SplitDiff[i + 1][0] * factor
     return result
def NewtonInterpolation(Table, SizeTable, power, argument):
         Значение интерполяцинного полинома Ньютона
         при заданной степени power и аргументе argument.
         Параметры выбираются из таблицы Table размером
         SizeTable.
     0.00
     Table = SortTable(Table, SizeTable)
     Config = CreateConfig(Table, SizeTable, power, argument)
     SplitDiff = CreateSplitDiff(Config, power)
     result = NewtonPolynomial(Config, power, argument, SplitDiff)
     return result
Листинг 2 — HermitInterpolation.py
from NewtonInterpolation import SortTable
def CreateConfig(Table, SizeTable, power, argument):
```

Построение конфигурации узлов из таблицы Table

return SplitDiff

```
размера SizeTable для построение полинома степени
          power при аргументе argument.
     0.00
     center = 0
     while center < SizeTable:</pre>
          if Table[center][0] >= argument:
               break
          center += 1
     CountDerivs = (power + 1) // 2
     CountValues = power + 1 - CountDerivs
     if center == 0:
          return Table[:CountValues + 1]
     if center == SizeTable:
          return Table[SizeTable - CountValues - 1:]
     if abs(Table[center][0] - argument) > abs(argument - Table[center - 1][0]):
          center -= 1
     if (CountValues - 1) % 2 == 0:
          return Table[center - CountValues // 2:center + CountValues // 2 + 1]
     low = center - (CountValues - 1) // 2 - 1
     top = center + (CountValues - \frac{1}{2} // \frac{2}{2} + \frac{1}{2}
     if abs(Table[top][0] - argument) > abs(argument - Table[low][0]):
          return Table[low:top]
     return Table[low: top + 1]
def CreateSplitDiff(Table, power):
     0.00
          Построение таблицы разделенных разностей.
          Параметры выбираются из таблицы Table,
          степень полинома power.
```

```
CountDerivs = (power + 1) // 2
    CountValues = power + 1 - CountDerivs
    SplitDiff = []
    diffs = []
    for i in range(CountValues):
         diffs.append(Table[i][1])
    SplitDiff.append(diffs)
    diffs = []
    j = 0
    for i in range(power):
         if i % 2 == 0:
              diffs.append(Table[j][2])
              j += 1
         else:
              DiffX = Table[j - 1][0] - Table[j][0]
              DiffY = SplitDiff[0][j - 1] - SplitDiff[0][j]
              diffs.append(DiffY/DiffX)
    SplitDiff.append(diffs)
    for i in range(power - 1):
         size = len(SplitDiff)
         diffs = []
         DiffX = Table[0][0] - Table[i // 2 + 1][0]
         for j in range(1, len(SplitDiff[size - 1])):
              DiffY = SplitDiff[size - 1][j - 1] - SplitDiff[size - 1][j]
              diffs.append(DiffY/DiffX)
         SplitDiff.append(diffs)
     return SplitDiff
def HermitPolynomial(Config, power, argument, SplitDiff):
```

Получение значения интерполяционного полинома

```
Эрмита степени power при аргументе argument.
         Начальная конфигурация Config, таблица разде-
         ленных разностей SplitDiff.
     0.00
     result = SplitDiff[0][0]
     factor = 1
     j = 0
     for i in range(power):
         if i % 2 == 0:
              factor *= argument - Config[j][0]
         else:
              factor *= argument - Config[j][0]
              j += 1
          result += SplitDiff[i + 1][0] * factor
     return result
def HermitInterpolation(Table, SizeTable, power, argument):
          Значение интерполяцинного полинома Эрмита
         при заданной степени power и аргументе argument.
         Параметры выбираются из таблицы Table размером
         SizeTable.
     Table = SortTable(Table, SizeTable)
     Config = CreateConfig(Table, SizeTable, power, argument)
     SplitDiff = CreateSplitDiff(Config, power)
     result = HermitPolynomial(Config, power, argument, SplitDiff)
     return result
Листинг 3 — SearchRoot.py
from NewtonInterpolation import NewtonInterpolation
CHANGE = True
NOT\_CHANGE = False
def ChangeColumns(Table, SizeTable):
```

```
Смена местами значений х и у таблицы Table
         размера SizeTable.
     0.00
    for i in range(SizeTable):
         Table[i][0], Table[i][1] = Table[i][1], Table[i][0]
    return Table
def SignsChange(Table, SizeTable):
    0.00
         Проверка функции на смену знака.
     0.00
    Positives, Negatives, Zeros = 0, 0, 0
    for i in range(SizeTable):
         if Positives and Negatives or Zeros:
              return CHANGE
         if Table[i][1] < 0:</pre>
              Negatives = 1
         elif Table[i][1] > 0:
              Positives = 1
         else:
               Zeros = 1
    return NOT_CHANGE
def SearchRoot(Table, SizeTable, power, root):
    0.00
         Поиск корня заданной табличной функции
          с помощью обратной интерполяции, используя
         полином Ньютона.
     0.00
    if not SignsChange(Table, SizeTable):
         print("\nFunction has no root\n")
         return
```

0.00

```
Table = ChangeColumns(Table, SizeTable)
result = NewtonInterpolation(Table, SizeTable, power, root)
```

return result

## 3 Результаты работы

Для полинома Ньютона:

- 1. Сортируем таблицу в порядке возрастания/убывания.
- 2. Из заданной таблицы Table строим конфигурацию узлов Config, которые примыкают к заданному значению аргумента х:

X	y
$X_0$	y <sub>0</sub>
$X_1$	$y_1$
•••	

Число узлов: n + 1, n — степень полинома.

3. Из конфигурации узлов Config строим таблицу разделенных разностей ( $y(x_i, x_j) = (y_i - y_j) / (x_i - x_j)$ ) SplitDiff:

$$y(x_i, x_j) = (y_i - y_j) / (x_i - x_j)$$

$$y(x_i, x_j, x_k) = (y(x_i, x_j) - y(x_j, x_k)) / (x_i - x_k)$$

. . .

y <sub>0</sub>	$(y_0 - y_1) / (x_0 - x_1)$	$(y(x_0, x_1) - y(x_1, x_2)) / (x_0 - x_2)$
<b>y</b> <sub>1</sub>		— <b>A</b> 2 <i>j</i>
$y_2$	$(y_1 - y_2) / (x_1 - x_2)$	

4. Выбираем значения из первой строки каждого столбца таблицы разделенных разностей и для значения аргумента х находим полином Ньютона степени п:

$$P_n(x) = y_0 + \sum_{k=0}^n (x-x_n) \dots (x-x_{k-1}) y(x_0,x_1,\dots,x_k)$$

Для нахождения корня заданной табличной функции:

1. Меняем местами последовательности аргумента функции и значения функции.

у	X
y <sub>0</sub>	$X_0$
$y_1$	$X_1$
•••	

2. Применяем алгоритм построения интерполяционного полинома Ньютона, описанный выше.

Для полинома Эрмита:

- 1. Сортируем таблицу в порядке возрастания/убывания.
- 2. Из заданной таблицы Table строим конфигурацию узлов и производных Config, которые примыкают к заданному значению аргумента х:

$X_i$	$y_i$	$y_i$
$\mathcal{X}_0$	$\mathcal{Y}_0$	$y_0$
$X_1$	$y_1$	$y_1$
$X_2$	$y_2$	<i>y</i> <sub>2</sub>

Число производных — (n + 1) / 2, число узлов — n — число производных, n — степень полинома.

3. Из конфигурации узлов Config строим таблицу разделенных разностей SplitDiff следующим образом:

$X_i$	$y_i$	$y(x_k, x_m)$	$y(x_k, x_m, x_l)$
$X_0$	$y_0$	<i>y</i> <sub>0</sub>	$(y_0 - y(x_0, x_1))/(x_0 - x_1)$
$X_0$	$y_0$	$y(x_0,x_1)$	$(y(x_0, x_1) - y_1)/(x_0 - x_1)$
<i>X</i> <sub>1</sub>	$y_1$	$y_1$	и.т.д.
<i>X</i> <sub>1</sub>	$y_1$	$y(x_1, x_2)$	
$X_2$	$y_2$	<i>y</i> <sub>2</sub>	
$X_2$	$y_2$		

4. Выбираем значения из первой строки каждого столбца таблицы разделенных разностей и для значения аргумента х находим полином Эрмита степени n:

$$P_{n}(x,x_{0},x_{0},x_{1},x_{1}) = y(x_{0}) + (x-x_{0})y(x_{0},x_{0}) + (x-x_{0})^{2}y(x_{0},x_{0},x_{1}) + (x-x_{0})^{2}(x-x_{1})y(x_{0},x_{0},x_{1},x_{1}) =$$

$$= y(x_{0}) + (x-x_{0})y'(x_{0}) + (x-x_{0})^{2}\frac{y'(x_{0}) - y(x_{0},x_{1})}{x_{0}-x_{1}} +$$

$$+ [y'(x_{0}) - 2y(x_{0},x_{1}) + y'(x_{1})]\frac{(x-x_{0})^{2}(x-x_{1})}{(x_{0}-x_{1})^{2}}.$$

Степень п	Значение полинома	Значение полинома	Корень табличной
	Ньютона	Эрмита	функции
1	0.337891	0.342684	0.739440
2	0.340208	0.340358	0.739440
3	0.340314	0.340323	0.747619
4	0.340324	0.340334	0.747619

## 4 Вопросы при защите лабораторной работы

1. Будет ли работать программа при степени полинома n=0?

При степени полинома n = 0 программа будет работать:

Таблица разделенных разностей будет иметь вид:

y	
$y_0$	

Тогда полином будет равен:

$$P_0(x) = y_0$$

Для заданной для отладки таблицы, при аргументе x = 0.525 и степени n = 0, таблица разделенных разностей и полином:

$$P_0(0.525) = 0.225336$$

2. Как практически оценить погрешность интерполяции? Почему сложно применить для этих целей теоретическую оценку?

Практически оценить погрешность интерполяции можно при помощи первого отброшенного члена: при маленьком шаге погрешность близка к первому отброшенному члену.

Погрешность интерполяции теоретически оценивается по формуле, в которой используются производные, например для полинома Ньютона:

$$|y(x)-P_{_{n}}(x)| \leq \frac{M_{_{n+1}}}{(n+1)!}|\varpi_{_{n}}(x)|$$
, где  $M_{_{n+1}}$  — это максимальное значение производной функции, к которой применяется интерполяция на отрезке между минимальным и максимальным значением х. Производные функции не всегда известны, поэтому применить теоретическую оценку погрешности сложно.

3. Если в двух точках заданы значения функции и ее первых производных, то полином какой минимальной степени может быть построен на этих точках?

По условию дана таблица:

X	у	y'
$X_0$	$y_0$	y'0

X <sub>1</sub>	V <sub>1</sub>	V' <sub>1</sub>
_	J +	J =

Исходя из условия можно построить полином (как Ньютона, так и Эрмита) 0-ой степени  $P_0(x) = y_0$ , поэтому минимальная степень при заданных условиях — 0.

4. В каком месте алгоритма построения полинома существенна информация об упорядоченности аргумента функции (возрастает, убывает)?

Начальная конфигурация данных выбирается из примыкающих к аргументу значений аргументов таблицы, поэтому на этапе выбора конфигурации данных важно знать, упорядочены аргументы функции или нет. Если они не упорядочены, то необходимо отсортировать последовательность значений аргументов.

5. Что такое выравнивающие переменные и как их применить для повышения точности интерполяции?

Можно преобразовать переменные так, что в новых переменных (n = n(x), m = m(y)) график функции m(n) будет близок к прямой. Новые (преобразованные) переменные называют выравнивающими.

Выравнивающие переменные применяют так: пусть даны последовательности выравнивающих переменных (n = n(x), m = m(y)).

- 1. Проводят интерполяцию в переменных (n, m).
- 2. Обратным интерполированием находят y = y(m).