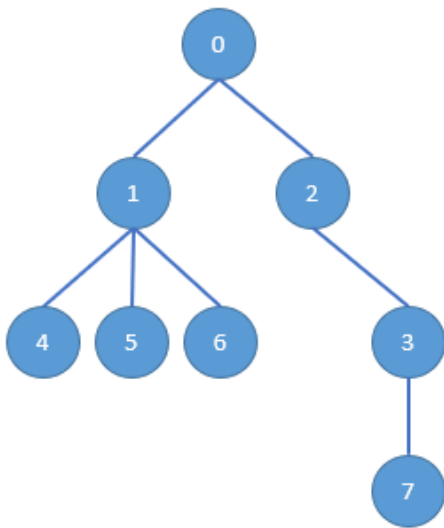


# TS트리 탐색

## 트리 구조의 마을



[그림. 1]

경찰은 매시각 목표사건 방향으로 1칸 이동  
만약, 목표사건 위치에 있다면 1시간동안 사건 해결  
목표사건은 매 시각 새로 설정

목표사건 : 1) 가장 높은 우선순위  
2) 가장 이른 시각

1시간 후의 경찰의 위치를 빠르게 파악할 수 있도록 해놓으면,  
문제 풀이에 도움이 될 수 있다.

## API

1. `void init(int N, int parent[])`

N개의 마을과 트리 구성 제공

2. `void occur(int timeStamp, int caseID, int townNum, int prior)`

timeStamp에 caseID 번호의 사건이 townNum에서 prior 우선순위로 발생

3. `void cancel(int timeStamp, int caseID)`

timeStamp에 caseID 사건 취소

4. `int position(int timeStamp)`

timeStamp에 경찰의 위치 반환

## 제약사항

`occur()` : 100,000회

`cancel()` : 50,000회

`position()` : 100,000회

N : 2 ~ 350

townNum : 0 ~ N-1

timeStamp : 0 ~ 5,000,000 (항상 증가)

caseID : 0 ~ 99,999

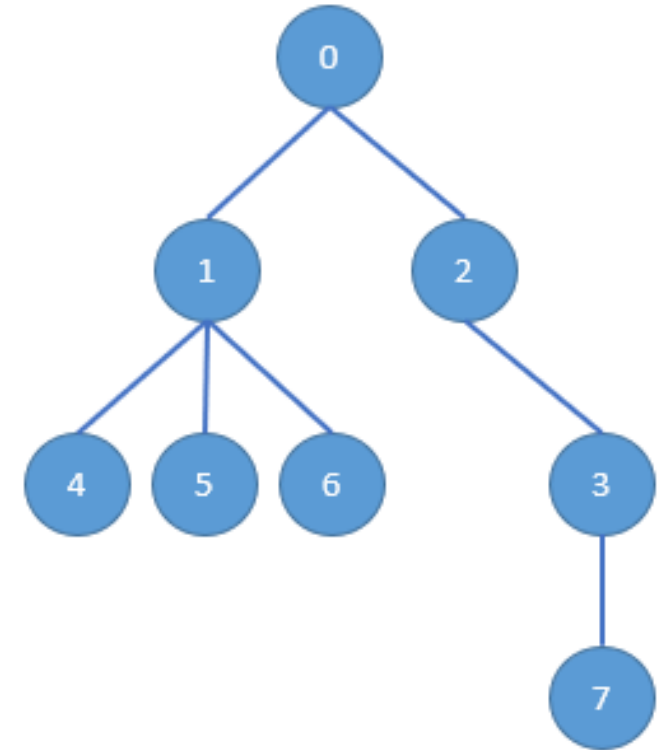
# 표 생성

```
for( i : 0 ~ N-1)
for( j : adj[i])
j에서 갈 수 있는 모든 노드 x에 대해 nextTown[i][x] = j
=> dfs, bfs
```

1시간 후의 경찰의 위치를 빠르게 파악할 수 있도록 해놓으면, 문제 풀이에 도움이 될 수 있다.

1시간 후의 경찰의 위치 (그림. 1)		목표 사건의 발생위치							
		0	1	2	3	4	5	6	7
경찰의 위치	0	0	1	2	2	1	1	1	2
	1	0	1	0	0	4	5	6	0
	2	0	0	2	3	0	0	0	3
	3	2	2	2	3	2	2	2	7
	4	1	1	1	1	4	1	1	1
	5	1	1	1	1	1	5	1	1
	6	1	1	1	1	1	1	6	1
	7	3	3	3	3	3	3	3	7

[ 표. 1]



[ 그림. 1]

# 경찰 이동, 사건 관리, 현 시각 목표사건 설정

## 경찰 정보

1. 현재 시각
2. 경찰 위치

## 사건 정보

1. 발생 시각
2. 사건 번호
3. 우선순위
4. 발생 마을

## 목표사건 설정

매번 linear search??? X

우선순위 순으로 관리 : set or pq

1. priority 높은순
2. tick 빠른순



`void` occur  
`update(timestamp)`  
사건 추가

`void` cancel  
`update(timestamp)`  
사건 취소

`int` position  
`update(timestamp)`  
return curPos

# 경찰 이동, 사건 관리, 현 시각 목표사건 설정

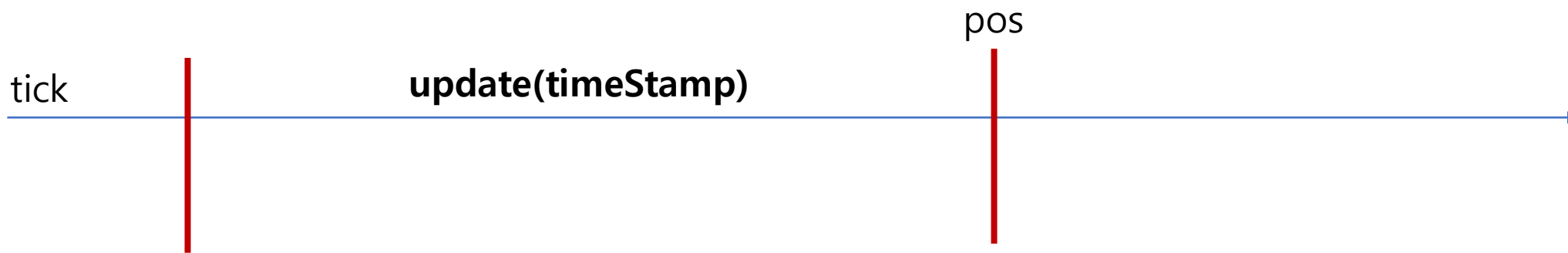
## update(timestamp)

### curTick을 1씩 증가하며 진행

1.  $curTick \leq timestamp$
2. 사건이 있는동안 진행  
    사건이 없으면  $curTick = timestamp$ , 종료

### 매 curTick 마다

1. curTick에서 목표 사건 설정
2. 목표 사건 위치와 현재 위치가 같다면 사건 처리
3. 같지 않다면  $nextTown[현재위치][목표사건 위치]$ 로 이동



**void** occur  
update(timestamp)  
사건 추가

**void** cancel  
update(timestamp)  
사건 취소

**int** position  
update(timestamp)  
return curPos