

针对任意一个最优化问题，可以定义它的一个对偶问题 (Dual Problem) 。

对偶理论将揭示原问题与对偶问题之间的内在联系，为进一步深入研究线性规划的求解算法提供理论依据。

对偶理论

原问题:

$$\begin{array}{ll} \min & \mathbf{c}^T \mathbf{x} \\ \text{s.t.} & \mathbf{Ax} = \mathbf{b} \\ & \mathbf{x} \geq \mathbf{0}. \end{array} \quad (\text{LP})$$

定义Lagrange函数 $L(x, \lambda, \mu) = \mathbf{c}^T \mathbf{x} + \lambda^T (\mathbf{b} - \mathbf{Ax}) - \mu^T \mathbf{x}, \mu \geq 0, \lambda \in \mathbb{R}^m$. 对于无约束问题

$$\min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} L(x, \lambda, \mu),$$

我们记 $g(\lambda, \mu) = \min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} L(x, \lambda, \mu)$.

对于任意原问题的可行解 $\bar{\mathbf{x}}$, 我们有

$$g(\lambda, \mu) \leq \mathbf{c}^T \bar{\mathbf{x}} + \lambda^T (\mathbf{b} - \mathbf{A}\bar{\mathbf{x}}) - \mu^T \bar{\mathbf{x}} \leq \mathbf{c}^T \bar{\mathbf{x}}.$$

故, 问题

$$\max_{\lambda, \mu} g(\lambda, \mu)$$

可以看作寻找原问题的最紧下界。

$$\begin{aligned} \min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} L(x, \lambda, \mu) &= \min_{\mathbf{x}} (\mathbf{c} - \mathbf{A}^T \lambda - \mu)^T \mathbf{x} + \lambda^T \mathbf{b} \\ &= \begin{cases} \mathbf{b}^T \lambda & \text{if } \mathbf{A}^T \lambda + \mu = \mathbf{c}, \\ -\infty & \text{otherwise.} \end{cases} \end{aligned}$$

对偶问题:

$$\begin{array}{ll} \max & \mathbf{b}^T \lambda \\ \text{s.t.} & \mathbf{A}^T \lambda \leq \mathbf{c}. \end{array} \quad (\text{DP})$$

$$\begin{aligned} \min & f(x) \\ \text{s.t.} & \quad c_i(x) = 0, i \in \mathcal{E}, \\ & \quad c_i(x) \geq 0, i \in \mathcal{I}. \end{aligned}$$

一般优化问题的Lagrange 对偶:

$$\max_{\lambda, \mu \geq 0} \min_x L(x, \lambda, \mu) = f(x) + \sum_{i \in \mathcal{E}} \lambda_i c_i(x) - \sum_{i \in \mathcal{I}} \mu_i c_i(x)$$

习题: 2.5 推导出下面问题的对偶问题:

①

$$\min c^\top x, \quad \text{s.t. } Ax \geq b.$$

②

$$\min c^\top x, \quad \text{s.t. } Ax \leq b.$$

③ 并说明: (DP)的对偶等价于(LP). 即, 对偶的对偶是原问题。

对偶理论

定理

弱对偶定理： 任意线性规划问题(LP)及其对偶问题(DP)之间成立以下关系

\mathbf{x} 是(LP)问题的可行解, λ 是(DP)问题的可行解, $\Rightarrow \mathbf{c}^T \mathbf{x} \geq \mathbf{b}^T \lambda$.

推论：

- (a) \mathbf{x} 是(LP)问题的可行解 $\Rightarrow \mathbf{c}^T \mathbf{x} \geq$ 问题(DP)的最大值。
 λ 是(DP)问题的可行解 $\Rightarrow \mathbf{b}^T \lambda \leq$ 问题(LP)的最小值。
- (b) \mathbf{x} 是(LP)问题的可行解, λ 是(DP)问题的可行解, 且 $\mathbf{c}^T \mathbf{x} = \mathbf{b}^T \lambda \Rightarrow$
 \mathbf{x} 是(LP)问题的最优解, λ 是(DP)问题的最优解。
- (c) 问题(LP)无界 \Rightarrow 问题(DP)无可行解。
问题(DP)无界 \Rightarrow 问题(LP)无可行解。
- (d) **最优解存在性定理：** 若(LP)与(DP)都有可行解, 则它们均存在最优解。

对偶理论

定理

强对偶定理： 原问题(LP) 有最优解，则对偶问题(DP)也有最优解，且此时两方的最优值一致。

Proof.

设 (LP)的最优解为某个可行基解： $\bar{x} = (x_B, 0)^\top$ ，那么最优值为 $c_B^\top x_B$ 。
由最优判定定理得：

$$c^\top - c_B^\top B^{-1}A \geq 0^\top.$$

令 $\bar{\lambda} = B^{-\top} c_B \in \mathbb{R}^m$ ，那么，

$$A^\top \bar{\lambda} \leq c.$$

并且

$$\bar{\lambda}^\top b = c_B^\top B^{-1}b = c_B^\top x_B.$$

即， $\bar{\lambda}$ 是(DP)的最优解，且两者最优值一致。



互补松弛定理： 设 $\bar{\mathbf{x}}$ 和 $\bar{\lambda}$ 分别是(LP)和(DP)的可行解，那么 $\bar{\mathbf{x}}$ 和 $\bar{\lambda}$ 是对应问题最优解的充要条件是：

$$\begin{cases} \bar{\mathbf{x}}^T (A^T \bar{\lambda} - \mathbf{c}) = 0 \\ \bar{\lambda}^T (A \bar{\mathbf{x}} - \mathbf{b}) = 0 \end{cases} \quad (27)$$

回顾：线性规划的KKT条件为：

$$\text{(KKT)} \quad \begin{cases} A\mathbf{x} - \mathbf{b} = 0 \\ \mathbf{x} \geq \mathbf{0} \\ A^T\lambda - \mathbf{c} \leq 0 \\ \mathbf{x}^T(A^T\lambda - \mathbf{c}) = 0 \\ \lambda^T(A\mathbf{x} - \mathbf{b}) = 0 \end{cases} \quad (28)$$

KKT条件为充分条件： Slater's condition。与此处的结论一致。

利用互补松弛定理，当知道一个问题的最优解时，可求出其对偶问题的最优解。

$$\begin{array}{ll}\min & 13x_1 + 10x_2 + 6x_3 \\ \text{s.t.} & 5x_1 + x_2 + 3x_3 = 8 \\ & 3x_1 + x_2 = 3 \\ & x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.\end{array} \quad \text{的最优解} \bar{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{array}{ll}\max & 8\lambda_1 + 3\lambda_2 \\ \text{s.t.} & 5\lambda_1 + 3\lambda_2 \leq 13 \\ & \lambda_1 + \lambda_2 \leq 10 \\ & 3\lambda_1 \leq 6.\end{array} \quad \text{的最优解} \bar{\lambda} = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

实际问题中，很多时候是基于某些采集数据来决定模型的系数。在这种情况下，势必会出现系数的扰动及引起的变化。

所谓灵敏度分析就是利用解一个问题得到的结果，研究当系数有微小变化时最优解的反应。

灵敏度分析

为简单起见, 考虑问题

$$\begin{array}{ll}\min & \mathbf{c}^T \mathbf{x} \\ \text{s.t.} & A\mathbf{x} = \mathbf{b} \\ & \mathbf{x} \geq \mathbf{0}\end{array} \quad (29)$$

约束条件右边常数向量作微小变化

$$\mathbf{b} + \Delta \mathbf{b} = (b_1 + \Delta b_1, \dots, b_m + \Delta b_m)^T,$$

得到新的线性规划问题

$$\begin{array}{ll}\min & \mathbf{c}^T \mathbf{x} \\ \text{s.t.} & A\mathbf{x} = \mathbf{b} + \Delta \mathbf{b} \\ & \mathbf{x} \geq \mathbf{0}.\end{array} \quad (30)$$

灵敏度分析

现假设对问题(29)利用单纯形法已得到其最优解 $\mathbf{x}^* = \begin{pmatrix} \mathbf{x}_B^* \\ \mathbf{x}_N^* \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}\mathbf{b} \\ \mathbf{0} \end{pmatrix}$.

这时对于最优基 B , 根据可行性条件有

$$B^{-1}\mathbf{b} \geq \mathbf{0}, \quad (31)$$

根据最优性条件有

$$\mathbf{c}_N^T - \mathbf{c}_B^T B^{-1}N \geq \mathbf{0}. \quad (32)$$

当 \mathbf{b} 变为 $\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}$ 后, 如果还成立

$$B^{-1}(\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}) \geq \mathbf{0}, \quad (33)$$

则问题(29)的最优基 B 也是问题(30)的最优基。

此时问题(30)的最优解成为 $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} \mathbf{x}_B \\ \mathbf{x}_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}(\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}) \\ \mathbf{0} \end{pmatrix}$.

灵敏度分析

进一步, 记问题(29)的目标函数最优值为 $z(\mathbf{b})$, 问题(30)的目标函数最优值为 $z(\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b})$, 则有

$$\begin{aligned} z(\mathbf{b}) &= \mathbf{c}_B^T B^{-1} \mathbf{b} \\ z(\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}) &= \mathbf{c}_B^T B^{-1} (\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}) \end{aligned} \quad (34)$$

故成立

$$z(\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}) - z(\mathbf{b}) = \mathbf{c}_B^T B^{-1} \Delta\mathbf{b}. \quad (35)$$

令 $(B^T)^{-1} \mathbf{c}_B = \lambda$. 根据对偶理论, 它即为问题(29)的对偶问题的最优解。

因此, 记 $\lambda^* = (B^T)^{-1} \mathbf{c}_B$, 则上式可写成

$$z(\mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}) - z(\mathbf{b}) = (\lambda^*)^T \Delta\mathbf{b} = \sum_{i=1}^m \lambda_i^* \Delta b_i. \quad (36)$$

考虑 $\Delta b_i \rightarrow 0$ 时的极限，就可以得到

$$\frac{\partial z(\mathbf{b})}{\partial b_i} = \lambda_i^*, (i = 1, \dots, m). \quad (37)$$

这里，实际上给出了对偶问题最优解的经济意义（影子价格）！

影子价格

例子来源 盒马鲜生的购物车界面处，可以推荐一些易逝品，这些商品当天不卖完，第二天就要报废或做折价处理。每个商品的库存数量是有限的。最理想的状态，应该是当天所有商品都能卖完。那每个用户进入购物车页面时，系统应该推荐哪些商品呢？

- 计算每件商品被推荐时能带来的价值

$$ctr_i \times cvr_i \times r_i,$$

ctr_i, cvr_i, r_i

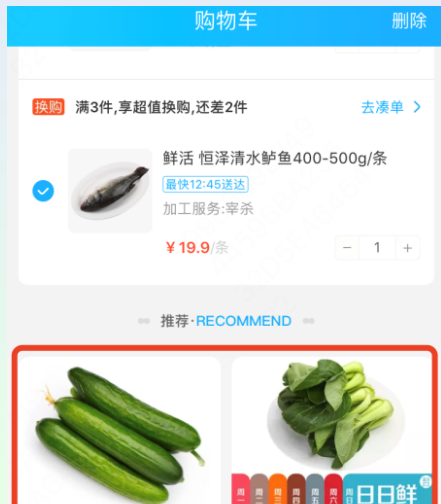
分别为第件商品的点击率、转化率和价格。

- 有了该值后，将商品按照此值从大到小排列并推荐top K即可。
- 这个策略的一个潜在问题是未考虑商品的库存，可能会导致一些高价值的商品早早售罄，而中等价值的商品却因为推荐次数过少等原因没有卖完。
- 引入影子价格对上述策略进行微调：

$$ctr_i \times cvr_i \times (r_i - \lambda_i),$$

λ_i 为商品影子价格。

- 加了影子价格参数后，当高价值商品的库存充足时，商品的影子价格为0，不影响原推荐策略；当高价值商品的库存变少后，商品变得稀缺，影子价格便会大于0，从而降低高价值商品的排序，从而让位于其他价值稍低但库存较多的商品。



线性规划的多项式时间算法

从最坏计算量角度来看，单纯形方法不是多项式时间算法。关于单纯形方法的理论及实际上的计算效率可见综述文献：

R. Shamir. The efficiency of the simplex method: A survey. Management Science, Vol. 33, 1987: 301-334.

线性规划的多项式时间算法

针对线性规划问题的多项式时间算法：

- 椭球算法，最先在理论上明确线性规划问题恒在多项式时间内可解，因而它是意义深远的。

L.G. Khachiyan. A polynomial algorithm in linear programming. Soviet Mathematics Doklady, Vol. 20, 1979: 191-194.

- 内点算法，作为可替代单纯形法的有效方法而引入注目，同时它可被推广并应用到不限于线性规划的更一般问题。

N. Karmarkar. A new polynomial time algorithm for linear programming. Combinatorica, Vol. 4, 1984: 373-395.

线性规划求解器

- Gurobi: (商业求解器) <https://www.gurobi.com/>
- Google: ORtools:
<https://developers.google.com/optimization?hl=zh-cn>
- CVX:(学术开源优化求解器)
<http://cvxr.com/cvx/doc/quickstart.html>
- 国内公司: 阿里巴
巴(MindOpt:<https://tianchi.aliyun.com/mindopt>)、华为 (天
筹<https://www.huaweicloud.com/product/modelarts/optverse.html>)、
杉数 (<https://www.shanshu.ai/>)

本章作业（线性规划）提交截止时间： 2023年9月29日0:00

- 习题2.1 证明：对于标准形式，如果矩阵 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 的秩为 k , $k < m$, 其行向量为 $a_1^T, a_2^T, \dots, a_m^T$. 那么 A 的 k 个线性无关的行向量 $a_{i_1}^T, a_{i_2}^T, \dots, a_{i_k}^T$ 组成的子矩阵 \tilde{A} 和对应的 \tilde{b} , 有 $P = Q$, 这里 $P = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = b, x \geq 0\}$, $Q = \{x \mid \tilde{A}x = \tilde{b}, x \geq 0\}$.
- 习题2.2, 证明 x 是可行基解, 则 x 是顶点. 提示: 构造 $c = \sum_{i \in I} a_i$. I 是主动集.
- 习题2.3: 试给出下列问题的所有极点和基解

$$\begin{array}{ll} \min & -x_1 + 3x_2 \\ \text{s.t.} & x_1 + 2x_2 \leq 8 \\ & x_2 \leq 2 \\ & x_1, x_2 \geq 0. \end{array} \quad (38)$$

- 习题2.4: 用单纯形法求解如下问题:

$$\begin{array}{ll} \min & -4x_1 - x_2 \\ \text{s.t.} & -x_1 + 2x_2 \leq 4 \\ & 2x_1 + 3x_2 \leq 12 \\ & x_1 - x_2 \leq 3 \\ & x_1, x_2 \geq 0. \end{array} \quad (39)$$

- 习题: 2.5 推导出下面问题的对偶问题:

1

$$\min c^T x, \quad \text{s.t. } Ax \geq b.$$

2

$$\min c^T x, \quad \text{s.t. } Ax \leq b.$$

- 3 并说明: (DP)的对偶等价于(LP). 即, 对偶的对偶是原问题。