1.线性规划

      表示定理,可行基解与极点等价定理,最优判定条件,可参考[1]

      对偶定理,互补松弛定理,可参考[2][4]

      最大流-最小割定理,动态规划,可参考[2]

 2.非线性规划

      信赖域法,可参照[5][6].

      其余内容基本上是[6]的子集.(但是讲义上写的参考文献没有这本书...)

考试;

     考前老师说全考证明题.但事实并不是这样的...回忆一下考题:

     1.给出一个图,写出最短路径的数学模型并求其对偶问题

     2.点到曲面的最短距离.写出优化数学模型,并求一阶近似距离.

     3.证明非精确搜索牛顿迭代的收敛性.

     4.给出优化模型(目标函数是类似于二次函数和指数函数相乘),求其K-T点,并设计一个迭代算法.

     5.给出等式约束的增广Lagrange函数的二阶充分和二阶必要条件.并证明之

     6.算法设计(最速下降法).并证明该算法可行.