

# Deep Learning Technology and Application

Ge Li

Peking University

## 卷积神经网络

# 卷积函数

卷积函数，是关于两个函数的函数设存在原始函数为： $f(x)$ ；  
 设存在对原始函数的输出进行权重修正的函数： $w(t-x)$ ；则：

$$s(t) = \int_0^t f(x)w(t-x)dx$$

该卷积操作通常表示为：

$$s(t) = (f * w)(t)$$

其中：

- $w(t-x)$  表示对“ $f(x)$  在  $x$  点的值”进行加权的权值；
- 它是  $t$  的函数， $t$  是与  $x$  同一维度的自变量， $t-x$  表示当前  $t$  点对  $x$  点的距离；
- 也就是说， $w(t-x)$  是一个随“ $t$  点对  $x$  点的距离”而变化的函数；

# 卷积运算

一个来自知乎的例子：每隔一年存入 100 元，年利率 5%：

本金	第一年	第二年	第三年	第四年	第五年
+100	$100 \times (1.05)^1$	$100 \times (1.05)^2$	$100 \times (1.05)^3$	$100 \times (1.05)^4$	$100 \times (1.05)^5$
	+100	$100 \times (1.05)^1$	$100 \times (1.05)^2$	$100 \times (1.05)^3$	$100 \times (1.05)^4$
		+100	$100 \times (1.05)^1$	$100 \times (1.05)^2$	$100 \times (1.05)^3$
			+100	$100 \times (1.05)^1$	$100 \times (1.05)^2$
				+100	$100 \times (1.05)^1$
					+100

设存钱函数为： $f(\tau) (0 \leq \tau \leq t)$

设复利计算公式为： $g(t - \tau) = (1 + 5\%)^{(t - \tau)}$

则最终得到的钱数，即卷积值为：

$$\int_0^t f(\tau) g(t - \tau) d\tau = \int_0^t f(\tau) (1 + 5\%)^{t - \tau} d\tau$$

# 卷积函数

在离散的情况下，可以把卷积函数写成：

$$s(t) = (f * w)(t) = \sum_{x=-\infty}^{\infty} f(x)w(t-x)$$

在  $x$  为多维数据的情况下，如对于二维数据（灰度图像），可以将上式重写为：

$$S(i, j) = (I * K)(i, j) = \sum_m \sum_n I(m, n)K(i-m, j-n)$$

其中：

- 函数  $I$  表示输入， $I(m, n)$  为图像在  $(m, n)$  点的灰度值；
- $K(i-m, j-n)$  表示对“图像在  $(m, n)$  点的灰度值  $I(m, n)$ ”的加权值；
- $i-m$ （或  $j-n$ ）表示  $i$  点到  $m$  点（或  $j$  点到  $n$  点）的距离；
- 加权值  $K(i-m, j-n)$  是“ $i$  点到  $m$  点（或  $j$  点到  $n$  点）的距离”的函数；

# 卷积函数

对公式：

$$S(i, j) = (I * K)(i, j) = \sum_m \sum_n I(m, n) K(i - m, j - n)$$

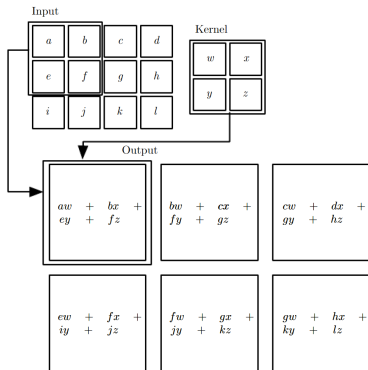
进行近似等价重写，得到 Cross-Correlation ( 互相关 ) 公式：

$$S(i, j) = (I * K)(i, j) = \sum_m \sum_n I(i + m, j + n) K(m, n)$$

这就是我们常见的“卷积”公式！其中：

- $I(i + m, j + n)$  表示以  $(i, j)$  为起点，以  $(m, n)$  为宽度和高度的输入区域的灰度值矩阵；
- $K(m, n)$  表示宽度为  $m$ ，高度为  $n$  的卷积核 ( $m \times n$  的矩阵)；
- $S(i, j)$  表示“以  $(i, j)$  为起点，宽度为  $m$ ，高度为  $n$  的灰度值矩阵”经过卷积核  $K$  进行卷积计算的值；
- $S$  的大小由  $(i, j)$  的最大值确定，也可以说，由输入区域  $I$  和卷积核  $K$  共同决定；

## 卷积运算



$$S(i, j) = (I * K)(i, j) = \sum_m \sum_n I(i + m, j + n) K(m, n)$$

$$S(0, 0) = (I * K)(0, 0) = \sum_m \sum_n I(0 + m, 0 + n) K(m, n)$$

$$S(1, 0) = (I * K)(1, 0) = \sum_m \sum_n I(1 + m, 0 + n) K(m, n)$$

$$S(2, 0) = (I * K)(2, 0) = \sum_m \sum_n I(2 + m, 0 + n) K(m, n)$$

$$S(0, 1) = (I * K)(0, 1) = \sum_m \sum_n I(0 + m, 1 + n) K(m, n)$$

$$S(1, 1) = (I * K)(1, 1) = \sum_m \sum_n I(1 + m, 1 + n) K(m, n)$$

$$S(2, 1) = (I * K)(2, 1) = \sum_m \sum_n I(2 + m, 1 + n) K(m, n)$$

# 卷积运算

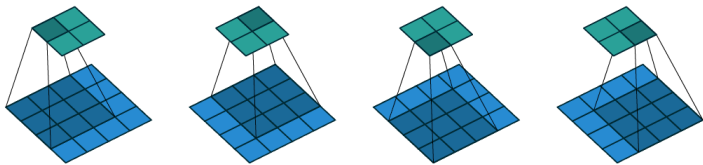


Figure 2.1: (No padding, no strides) Convolving a  $3 \times 3$  kernel over a  $4 \times 4$  input using unit strides (i.e.,  $i = 4$ ,  $k = 3$ ,  $s = 1$  and  $p = 0$ ).

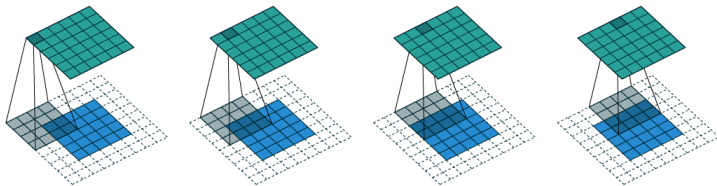


Figure 2.2: (Arbitrary padding, no strides) Convolving a  $4 \times 4$  kernel over a  $5 \times 5$  input padded with a  $2 \times 2$  border of zeros using unit strides (i.e.,  $i = 5$ ,  $k = 4$ ,  $s = 1$  and  $p = 2$ ).



# 卷积运算

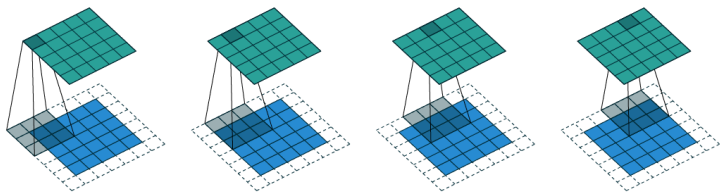


Figure 2.3: (Half padding, no strides) Convolving a  $3 \times 3$  kernel over a  $5 \times 5$  input using half padding and unit strides (i.e.,  $i = 5$ ,  $k = 3$ ,  $s = 1$  and  $p = 1$ ).

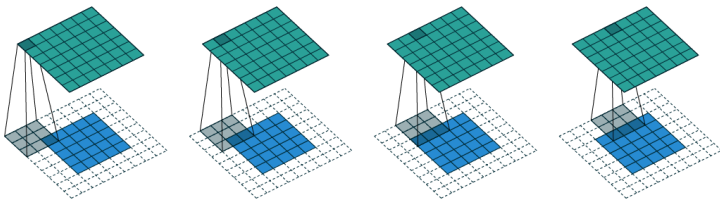
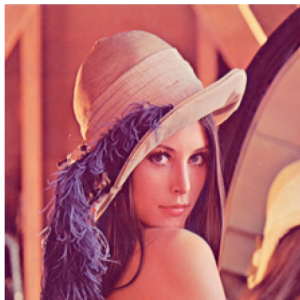


Figure 2.4: (Full padding, no strides) Convolving a  $3 \times 3$  kernel over a  $5 \times 5$  input using full padding and unit strides (i.e.,  $i = 5$ ,  $k = 3$ ,  $s = 1$  and  $p = 2$ ).

# 卷积运算的物理含义

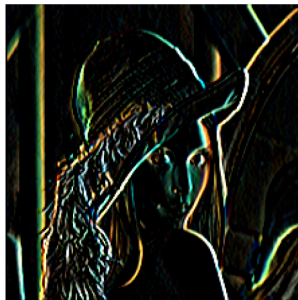
$$K_{horizontal\_high\_magnitude} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$



(a) Lenna

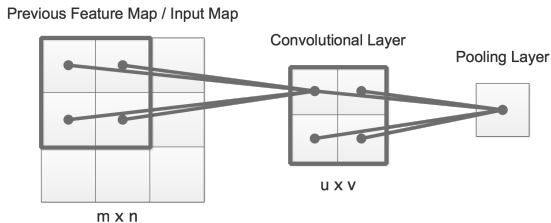


(b) Horizontal edge



(c) Vertical edge

# 卷积层的前向计算



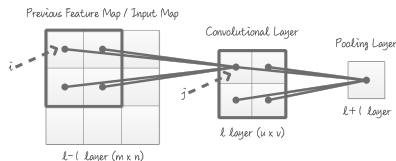
$$S(i, j) = (I * K)(i, j) = \sum_m \sum_n I(i + m, j + n) K(m, n)$$

可以写成：

$$z_{(u,v)}^{(l)} = \sum_{(m,n) \in M_{(u,v)}} a_{(m,n)}^{(l-1)} * k_{(u,v)(m,n)}^{(l)} + b_{(u,v)}^{(l)}$$

$$a_{(u,v)}^{(l)} = f(z_{(u,v)}^{(l)})$$

# 卷积层的前向计算



$$z_{(u,v)}^{(l)} = \sum_{(m,n) \in M_{(u,v)}} a_{(m,n)}^{(l-1)} * k_{(u,v)(m,n)}^{(l)} + b_{(u,v)}^{(l)}$$

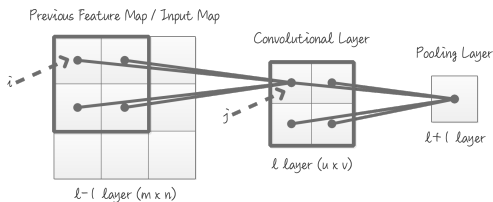
$$a_{(u,v)}^{(l)} = f(z_{(u,v)}^{(l)})$$

对上式进行简化：

$$z_j^{(l)} = \sum_{i \in M_j} a_i^{(l-1)} * k_{ji}^{(l)} + b_j^{(l)} \quad a_j^{(l)} = f(z_j^{(l)})$$

上式中  $i \in M_j$  表示： $i$  在与卷积层节点  $j$  所对应的输入窗口  $M_j$  中；

# Pooling 层的前向计算



$$z_k^{(l+1)} = \beta_k^{(l+1)} \text{down}_{j \in M_k}(a_j^{(l)}) + b_k^{(l+1)} \quad a_k^{(l+1)} = f_{\text{pooling}}(z_k^{(l+1)})$$

其中：

- $\text{down}(\cdot)$  为下采样函数， $j \in M_k$  表示： $j$  在与 Pooling 层节点  $k$  所对应的卷积层的窗口  $M_k$  中；
- 常见的下采样函数如：取平均 ( Mean Pooling ) 或取最大值 ( Max Pooling )；
- 常数参数  $\beta_k^{(l+1)}$  可以取 1；偏置参数  $b_k^{(l+1)}$  可以取 0；

# 卷积网络的权重计算

$$\begin{aligned}
 w_{ji}^{(l)} &= w_{ji}^{(l)} - \alpha \frac{\partial J(W, b)}{\partial w_{ji}^{(l)}} = w_{ji}^{(l)} - \alpha \delta_j^{(l)} a_i^{(l-1)} \\
 &= w_{ji}^{(l)} - \alpha \left( \sum_{k=1}^{n_{l+1}} \delta_k^{(l+1)} w_{kj}^{(l+1)} f'(z_j^{(l)}) \right) a_i^{(l-1)}
 \end{aligned}$$

对照上式，对  $k_{ji}^{(l)}$  进行求解：首先，在不考虑权值共享的前提下：

$$\begin{aligned}
 k_{ji}^{(l)} &= k_{ji}^{(l)} - \alpha \frac{\partial J(W, b)}{\partial k_{ji}^{(l)}} = k_{ji}^{(l)} - \alpha \frac{\partial J(W, b)}{\partial z_j^{(l)}} \frac{\partial z_j^{(l)}}{\partial k_{ji}^{(l)}} \\
 &= k_{ji}^{(l)} - \alpha \frac{\partial J(W, b)}{\partial z_j^{(l)}} a_i^{(l-1)} = k_{ji}^{(l)} - \alpha \delta_j^{(l)} a_i^{(l-1)}
 \end{aligned}$$

接下来，关键看  $\delta_j^{(l)}$  怎么计算；

# 情况一：当前层之后为 Pooling 层

对照以前的推导方法：因为  $z_k^{(l+1)} = \sum_{j=1}^{n_{l+1}} w_{kj}^{(l+1)} a_j^{(l)} + b^{(l+1)}$  所以可以选择从  $z_k^{(l+1)}$  开始进行对  $z_j^{(l)}$  进行求导。但此处  $z_k^{(l+1)}$  为何物呢？

情况一：假设，当前层之后为 Pooling 层；

则  $z_k^{(l+1)}$  为 Pooling 层的激活函数的输入值：

$$\delta_j^{(l)} = \frac{\partial J(W, b)}{\partial z_j^{(l)}} = \frac{\partial J(W, b)}{\partial z_k^{(l+1)}} \frac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_j^{(l)}} \frac{\partial a_j^{(l)}}{\partial z_j^{(l)}} = \delta_k^{(l+1)} \frac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_j^{(l)}} f'(z_j^{(l)})$$

注意，其中：

$$z_k^{(l+1)} = \beta_k^{(l+1)} \text{down}_{j \in M_k}(a_j^{(l)}) + b_k^{(l+1)}$$

# 情况一：当前层之后为 Pooling 层

对上文的公式进行分析：

- $\frac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_j^{(l)}}$  表达了在计算  $z_k^{(l+1)}$  的过程中  $a_j^{(l)}$  (其中  $j$  为：与 Pooling 层节点  $k$  所对应的卷积层的窗口  $M_k$  中的元素) 的“贡献程度”；
- 因此，算式  $\frac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_j^{(l)}}$  的计算中， $\beta_k^{(l+1)}$  可以保留，即：

$$\delta_j^{(l)} = \left( \beta_k^{(l+1)} \delta_k^{(l+1)} f'(z_j^{(l)}) \right) \frac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_j^{(l)}}$$

- 为保证可计算性和计算效率，可以用一个上采样函数  $up(\cdot)$  来替代  $\frac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_j^{(l)}}$  实现：根据“与 Pooling 层节点  $k$  所对应的卷积层的窗口  $M_k$  中的不同神经元输出的贡献程度”，对如上等式中的已知部分  $\left( \delta_k^{(l+1)} \beta_k^{(l+1)} f'(z_j^{(l)}) \right)$  进行分配；



## 情况一：当前层之后为 Pooling 层

上采样函数  $up(\cdot)$  的选取：

- 若 Pooling 层的下采样函数采用 Mean Pooling, 则该上采样函数可以取：

$$up(x) \equiv \frac{x \otimes 1_{n \times n}}{n \times n}$$

其中,  $\otimes$  为 Kronecker 乘积。

- 若 Pooling 层的下采样函数采用 Max Pooling, 则该上采样函数可以通过记录 Max 值的来源位置, 来实现；
- 在计算过程中, 要保持“分配后的各个  $\delta_j^{(l)}$  的和”与“Pooling 层已算得的  $\delta_k^{(l+1)}$ ”相等。

# 情况一：当前层之后为 Pooling 层

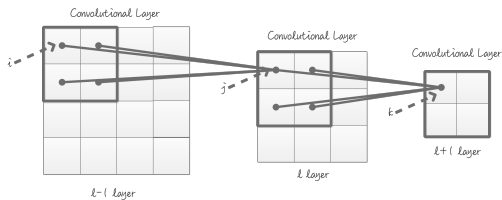
1	3
2	4

1	1	3	3
1	1	3	3
2	2	4	4
2	2	4	4

0.25	0.25	0.75	0.75
0.25	0.25	0.75	0.75
0.5	0.5	1	1
0.5	0.5	1	1

0	0	0	3
0	1	0	0
0	0	0	0
0	2	0	4

## 情况二：当前层之后为卷积层



情况二：假设当前层之后为卷积层；

则， $z_k^{(l+1)}$  为下一卷积层激活函数的输入值：

$$\begin{aligned}\delta_j^{(l)} &= \frac{\partial J(W, b)}{\partial z_j^{(l)}} = \sum_K \sum_{k \in C_k \in K} \frac{\partial J(W, b)}{\partial z_k^{(l+1)}} \frac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_j^{(l)}} \frac{\partial a_j^{(l)}}{\partial z_j^{(l)}} \\ &= \sum_K \sum_{k \in C_k \in K} \delta_k^{(l+1)} k_{kj}^{(l+1)} f'(z_j^{(l)})\end{aligned}$$

其中： $C_k$  为卷积运算中包含  $z_j^{(l)}$  的  $l+1$  层中的神经元的集合； $K$  为卷积核的数量；

# 卷积网络的权重计算

1	3
2	2

0	0	0	0
0	1	3	0
0	2	2	0
0	0	0	0

0.1	0.2
0.2	0.4

0.1	0.2	0.3	0.6
0.2	0.4	0.6	1.2
0.2	0.4	0.2	0.4
0.4	0.8	0.4	0.8

0.1	0.5	0.6
0.4	1.6	1.6
0.4	1.2	0.8

-0.5	0.4	0.7
0.3	1.9	1.9
0.5	1.5	1.0

2	1
1	1

0	0	0	0
0	2	1	0
0	1	1	0
0	0	0	0

-0.3	0.1
0.1	0.2

-0.6	0.2	-0.3	0.1
0.2	0.4	0.1	0.2
-0.3	0.1	-0.3	0.1
0.1	0.2	0.1	0.2

-0.6	-0.1	0.1
-0.1	0.3	0.3
0.1	0.3	0.2

# 带有卷积权值的网络

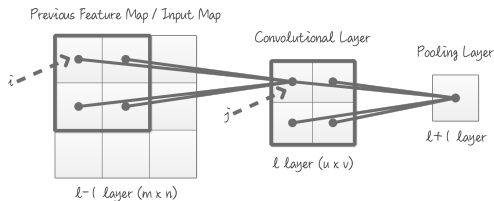
设  $\alpha_{ij}$  为第  $i$  个输入特征图与第  $j$  个卷积核之间的连接强度；

$$a_j^l = f \left( \sum_{i=1}^{N_{in}} \alpha_{ij} (x_i^{l-1} * k_i^l) + b_j^l \right)$$

其中：

- $N_{in}$  为输入特征图的个数；
- $\sum_i \alpha_{ij} = 1$  且  $0 \leq \alpha_{ij} \leq 1$ ；
- 可以设  $\alpha_{ij} = \frac{\exp(c_{ij})}{\sum_k \exp(c_{kj})}$ ；
- 接下来的运算，将针对一个确定的输出特征图  $j$ ，因此上述公式可以简化为： $\alpha_i = \frac{\exp(c_i)}{\sum_k \exp(c_k)}$ ；

# 带有卷积权值的网络



接下来看一下，推导  $\alpha_{ij}$ ，即  $\alpha_i$  的求解方法：

$$\frac{\partial J}{\partial \alpha_i} = \frac{\partial J}{\partial z^l} \frac{\partial z^l}{\partial \alpha_i} = \sum_{u,v} (\delta^l \circ (a_i^{l-1} * k_i^l))_{uv}$$

继续求解关于  $c_i$  的导数：

$$\frac{\partial J}{\partial c_i} = \sum_k \frac{\partial J}{\partial \alpha_k} \frac{\partial \alpha_k}{\partial c_i} = \alpha_i \left( \frac{\partial J}{\partial \alpha_i} - \sum_k \frac{\partial J}{\partial \alpha_k} \alpha_k \right)$$

# 带有卷积权值的网络

为了能够增强  $\alpha_i$  的效果，我们可以想办法让它变得更稀疏：

$$\hat{J}(W, b) = J(W, b) + \Omega(\alpha) = J(W, b) + \lambda \sum_{i,j} |(\alpha)_{ij}|$$

在这个条件下， $\alpha$  如何更新呢？

$$\frac{\partial \Omega}{\partial \alpha_i} = \lambda \operatorname{sign}(\alpha_i)$$

将  $\alpha$  的求解方式代入：

$$\frac{\partial \Omega}{\partial c_i} = \sum_k \frac{\partial \Omega}{\partial \alpha_k} \frac{\partial \alpha_k}{\partial c_i} = \lambda \left( |\alpha_i| - \alpha_i \sum_k |\alpha_k| \right)$$

因此：

$$\frac{\partial \hat{J}}{\partial c_i} = \frac{\partial J}{\partial c_i} + \frac{\partial \Omega}{\partial c_i}$$

*Thanks.*