

NATURE | ARTICLE





日本語要約

Hybrid computing using a neural network with dynamic external memory

Alex Graves, Greg Wayne, Malcolm Reynolds, Tim Harley, Ivo Danihelka, Agnieszka Grabska-Barwińska, Sergio Gómez Colmenarejo, Edward Grefenstette, Tiago Ramalho, John Agapiou, Adrià Puigdomènech Badia, Karl Moritz Hermann, Yori Zwols, Georg Ostrovski, Adam Cain, Helen King, Christopher Summerfield, Phil Blunsom, Koray Kavukcuoglu & Demis Hassabis

Differential Neural Computer

Shintaro Shiba Oct 26, 2016

DNCとは

DeepMind による3本目の Nature 論文

 "Hybrid computing using a neural network with dynamic external memory" [Graves et al., Nature, 2016]

Neural Turing Machine (2014) の改良版

- NTM については後述

推論、グラフ構造の情報からの学習の性能が劇 的に向上した

Background 1/2

近年の Deep Leaning は、 感覚情報処理 (sensory processing) 系列学習 (sequence learning) 強化学習 (reinforcement learning) において優秀な成績をおさめてきた

Background 2/2

- コンピューターの処理は一般的に、計算 (processor) とデータ (RAM) を分離している
 - これによって大規模なデータの保持や、同じ計算を異なるデータに適用する(変数という仕組み) ことが可能になっている

しかし、ニューラルネットにおいてはこれらが 混在しており、この部分を改良できそう

- 今のニューラルネットにおいて内部に保持されているデータ(内部状態)を外部に持っていくことはできないか?

何が内部状態なのか?

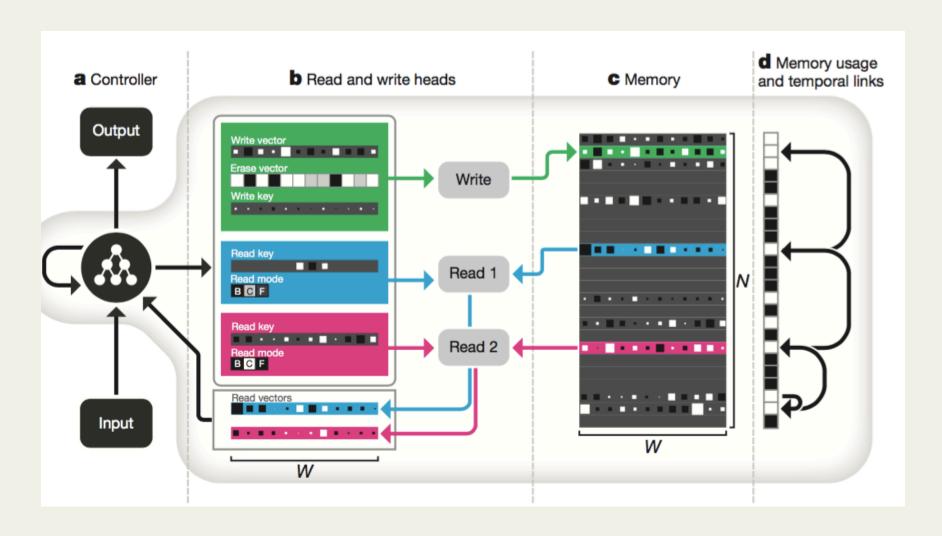
Recurrent なニューラルネットワーク (RNN, LSTM) において、<u>以前の状態</u>と現在の入力が 出力を計算する

$$x(t+1) = x(t) + i(t)$$

それ以外のニューラルネットにおいても、学習に使用するデータの読み書きの仕方にあまり工 夫がない

- 内部状態:「以前のデータをどう計算に使用するか」とも言える(?)

DNC System Overview



DNC System Overview

External memory matrix + neural network

- 論文ではLSTM
- External memory matrixとそれへのアクセス の仕方がニューラルネットの内部状態に相当し、 外部入力とともにニューラルネットへ入力される

従来のニューラルネットとは、メモリが「選 択的に読み書き」される点で異なる

Neural Turing Machine との違い

Neural Turing Machine の解説(わかりやすい):

 http://distill.pub/2016/augmented-rnns/#neuralturing-machines

メモリアクセスの方法の改善

- NTM では content-based attention と location-based attention
 - 問題1. メモリブロックが重複したり干渉しあったりする可能 性がある
 - 問題2. メモリ領域の再利用ができず、長い系列の問題が苦手
 - 問題3. 書き込む順番でなく場所なので、書き込み場所に跳躍があった場合に対応できない
- DNCでは content lookup, temporal link, allocation

メモリの構造

- メモリ行列 M = N x W
 - N行のWベクトル
 - N行のAttentionに相当する重みの分布
 - それぞれの場所がどのくらい読み書きされるかを示す
- read vector
 - wによって重み付けされたメモリMの和

$$r = \sum_{i=1}^{N} M[i,:]w^{r}[i]$$

- erase vector, write vector
 - wによって重み付けされた計算

$$M[i,j] \leftarrow M[i,j](1-w^{w}[i]e[j]) + w^{w}[i]v[j]$$

- これらの計算ユニットのことをheadと呼ぶ
 - 細かい数式は最後で追います

メモリの読み書きの仕方

1. Content lookup

- associative recall / 似ている情報を読み込む
- "key vector"を読み込み、類似度計算

2. Temporal links

- sequential recall / 書き込まれた時系列が近いものを読み込む
- "書き込まれた順"を記録した行列L (N x N)

3. allocation

- write head with unused locations / 使われていないものから 消去して新しいデータを書き込む
- define "usage" of each location, and unused location is delivered to the write head

Synthetic QA experiment

データセット: facebook bAbI

ex. "John is in the playground. John picked up the football." Q: Where is the football?

Extended Data Table 1 | bAbl best and mean results

	bAbl Best Results						bAbl Mean Results				
Task	LSTM	NTM	DNC1	DNC2	MemN2N	MemN2N	DMN	LSTM	NTM	DNC1	DNC3
	(Joint)	(Joint)	(Joint)	(Joint)	(Joint) 21	(Single) 21	(Single) 20			DNC1	DNC2
1: 1 supporting fact	24.5	31.5	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	28.4 ± 1.5	40.6 ± 6.7	9.0 ± 12.6	16.2 ± 13.7
2: 2 supporting facts	53.2	54.5	1.3	0.4	1.0	0.3	1.8	56.0 ± 1.5	56.3 ± 1.5	39.2 ± 20.5	47.5 ± 17.3
3: 3 supporting facts	48.3	43.9	2.4	1.8	6.8	2.1	4.8	51.3 ± 1.4	47.8 ± 1.7	39.6 ± 16.4	44.3 ± 14.5
4: 2 argument rels.	0.4	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.8 ± 0.5	0.9 ± 0.7	0.4 ± 0.7	0.4 ± 0.3
5: 3 argument rels.	3.5	0.8	0.5	0.8	6.1	0.8	0.7	3.2 ± 0.5	1.9 ± 0.8	1.5 ± 1.0	1.9 ± 0.6
6: yes/no questions	11.5	17.1	0.0	0.0	0.1	0.1	0.0	15.2 ± 1.5	18.4 ± 1.6	6.9 ± 7.5	11.1 ± 7.1
7: counting	15.0	17.8	0.2	0.6	6.6	2.0	3.1	16.4 ± 1.4	19.9 ± 2.5	9.8 ± 7.0	15.4 ± 7.1
8: lists/sets	16.5	13.8	0.1	0.3	2.7	0.9	3.5	17.7 ± 1.2	18.5 ± 4.9	5.5 ± 5.9	10.0 ± 6.6
9: simple negation	10.5	16.4	0.0	0.2	0.0	0.3	0.0	15.4 ± 1.5	17.9 ± 2.0	7.7 ± 8.3	11.7 ± 7.4
indefinite knowl.	22.9	16.6	0.2	0.2	0.5	0.0	0.0	28.7 ± 1.7	25.7 ± 7.3	9.6 ± 11.4	14.7 ± 10.8
11: basic coreference	6.1 3.8	15.2 8.9	0.0 0.1	0.0	0.0 0.1	0.1 0.0	0.1 0.0	12.2 ± 3.5	24.4 ± 7.0	3.3 ± 5.7 5.0 ± 6.3	7.2 ± 8.1
12: conjunction	0.5	7.4	0.0	0.0	0.0	0.0	0.2	5.4 ± 0.6 7.2 ± 2.3	21.9 ± 6.6 8.2 ± 0.8	3.0 ± 0.3 3.1 ± 3.6	10.1 ± 8.1 5.5 ± 3.4
13: compound coref.14: time reasoning	55.3	24.2	0.3	0.1	0.0	0.1	0.0	55.9 ± 1.2	44.9 ± 13.0	11.0 ± 7.5	15.0 ± 7.4
15: basic deduction	44.7	47.0	0.0	0.0	0.2	0.0	0.0	47.0 ± 1.7	46.5 ± 1.6	27.2 ± 20.1	40.2 ± 11.1
16: basic induction	52.6	53.6	52.4	55.1	0.2	51.8	0.6	53.3 ± 1.3	53.8 ± 1.4	53.6 ± 1.9	54.7 ± 1.3
17: positional reas.	39.2	25.5	24.1	12.0	41.8	18.6	40.4	34.8 ± 4.1	29.9 ± 5.2	32.4 ± 8.0	30.9 ± 10.1
18: size reasoning	4.8	2.2	4.0	0.8	8.0	5.3	4.7	5.0 ± 1.4	4.5 ± 1.3	4.2 ± 1.8	4.3 ± 2.1
19: path finding	89.5	4.3	0.1	3.9	75.7	2.3	65.5	90.9 ± 1.1	86.5 ± 19.4	64.6 ± 37.4	75.8 ± 30.4
20: agent motiv.	1.3	1.5	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	1.3 ± 0.4	1.4 ± 0.6	0.0 ± 0.1	0.0 ± 0.0
Mean Err. (%)	25.2	20.1	4.3	3.8	7.5	4.2	6.4	27.3 ± 0.8	28.5 ± 2.9	16.7 ± 7.6	20.8 ± 7.1
Failed (err. > 5%)	15	16	2	2	6	3	2	17.1 ± 1.0	17.3 ± 0.7	11.2 ± 5.4	14.0 ± 5.0

To compare with previous results we report error rates for the single best network across all tasks (measured on the validation set) over 20 runs. The lowest error rate for each task is shown in bold. Results for MemN2N are from ref. 21; those for DMN are from ref. 20. The mean results are reported with ±s.d. for the error rates over all 20 runs for each task. The lowest mean error rate for each task is shown in bold.

Synthetic QA タスク

- 一応、SoTAではないっぽい?
 - こっちの方が性能がいいよ!みたいな声も
 - Gated graph sequence neural networks [Li, Zemel, Brockschmidt & Tarlow, 2016]
 - Dynamic Neural Turing Machine with Soft and Hard Addressing Schemes [Gulcehre, Chandar, Cho, Bengio, 2016]
 - https://www.reddit.com/r/MachineLearning/comments/575hlx/research new nature paper by deepmind hybrid/

"Unlike previous results on this dataset, the inputs to our model were single word tokens without any preprocessing or sentence-level features."

Graph experiment

自然言語は非明示的なグラフ構造のデータ とも言える「要出典」 Extended Data Table 3 | Curriculum results for graph traversal

	11 12
グラフを明示的に入力する	13 14
\mathcal{L}	

- curriculum learning [Bengio et al. ACM, 2009; Zaremba, 2014]
 - ランダムに生成したグラフデータでトレーニング

Nodes

(3, 10)

(5, 10)

(5, 10)

(10, 30)

(10, 30)

(10, 30)

(10, 30)

(10, 40)

(10, 40)

Out-degree

(2, 4)

(2, 6)

Path Length

(1, 2)

(1, 3)

(1, 9)

(1, 10)

(1, 20)

Final

 10.7 ± 0.6

 19.7 ± 1.3

 96.8 ± 1.6

 0.0 ± 0.0

 0.0 ± 0.0

 0.0 ± 0.0

 0.0 ± 0.0 0.0 ± 0.0 0.0 ± 0.0 0.1 ± 0.2 13.6 ± 20.8

 15.0 ± 20.3

 72.8 ± 9.3

 88.6 ± 5.7

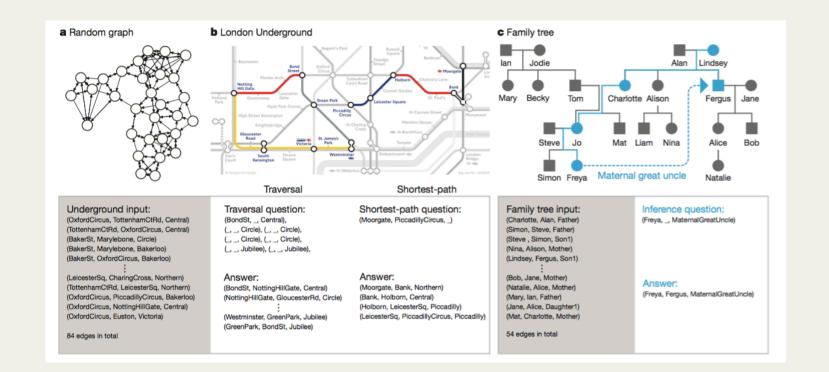
 91.8 ± 3.9

 96.0 ± 3.7

• クエリはtraversal, shortest path, inference の 3種類

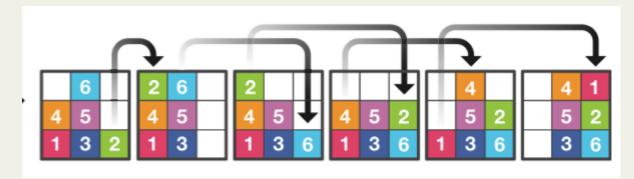
テストでは、ロンドンの地下鉄の路線図と家系図を使用

- "with no retraining" on this dataset
- 結果https://www.youtube.com/watch?v=B9U8sI7TcMY
- Accuracy…LSTM 37%, 2000k training examples with searched hyper parameters; DNC 98.8%, 1000k examples.



Block puzzle experiment

- Logical planning task としてテスト
- ブロックを動かしてゴールの形を作る



・ゴールの表現の仕方

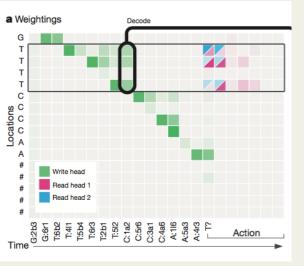


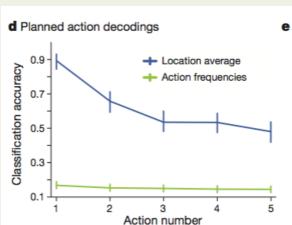
これまでは教師あり学習だったが、強化学習としてやってみた

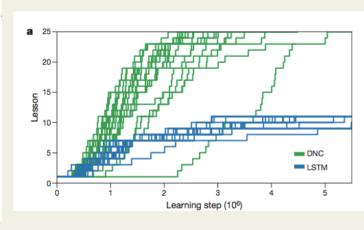
- これもcurriculum learning

大量のデータを提示された後でも、1回目の行動 からきちんとゴールへの行動ができた

- 計画 (?)
- もちろん比較手法 (LSTM) より良い







考察とまとめと感想

- DNC について、グラフ構造を持つデータに 対する学習が可能であること、systematic にメモリを使用できることを示した
- すべてのタスクが512 location以下のメモリでなされた
- 推論が必要とされるような他のタスクにも応用可能だろう
 - (彼らがすでにしているだろう)

考察とまとめと感想

- 直感的にはわかりやすい(だからNature)
- それをやって上手くいってしまうのが恐ろしい(だからNature)
- chainer 実装(正しいか調べていない)、
 tensorflow 実装計画(NTMからの派生プロジェクト)などがある
- 何か間違いがあれば教えてください

以下、数式部分

アルゴリズムを追います

変数の定義

Name	Description	Domain
$_{R}^{t}$	time-step	N N N N R
W	number of memory locations	M M
R	memory word size number of read heads	N
\mathbf{x}_t	input vector	\mathbb{R}^{X}
\mathbf{y}_t	output vector	R,
\mathbf{z}_t	target vector	ID Y
	memory matrix	$\mathbb{R}^{N \times W}$
$\mathbf{k}_{t}^{r,i}$	read key $i \ (1 \le i \le R)$	\mathbb{R}^{W}
$egin{array}{l} \mathbf{M}_t \ \mathbf{k}_t^{r,i} \ \mathbf{r}_t^t \ eta_t^{r,i} \ \mathbf{k}_t^w \ eta_t^t \ \mathbf{e}_t \end{array}$	read vector i	\mathbb{R}^{W}
$\beta_{\star}^{r,i}$	read strength i	$[1,\infty)$
\mathbf{k}_{w}^{w}	write key	\mathbb{R}^W
β_{t}^{w}	write strength	$[1,\infty)$
\mathbf{e}_t	erase vector	$[0,1]^W$
	write vector	$\mathbb{R}^{W^{1}}$
f_t^i	free gate i	[0, 1]
g_t^a	allocation gate	[0, 1]
$egin{array}{l} \mathbf{v}_t^t \ f_t^i \ g_{tw}^t \ g_t^t \ oldsymbol{\psi}_t \end{array}$	write gate	[0, 1]
	memory retention vector	RN 1
\mathbf{u}_t	memory usage vector	R ^N
$oldsymbol{\phi}_t$	indices of slots sorted by usage	NN
\mathbf{a}_t	allocation weighting	$egin{aligned} \Delta_N &= \{ oldsymbol{lpha} \in \mathbb{R}^N : oldsymbol{lpha}_i \in [0,1], \sum_{i=1}^N oldsymbol{lpha}_i \leq 1 \} \ \mathcal{S}_N &= \{ oldsymbol{lpha} \in \mathbb{R}^N : oldsymbol{lpha}_i \in [0,1], \sum_{i=1}^N oldsymbol{lpha}_i = 1 \} \end{aligned}$
$\mathbf{c}_t^w \\ \mathbf{w}_t^w$	write content weighting	$\mathcal{S}_N = \{ oldsymbol{lpha} \in \mathbb{R}^N : oldsymbol{lpha}_i \in [0,1], \sum_{i=1}^N oldsymbol{lpha}_i = 1 \}$
\mathbf{w}_t^{ω}	write weighting	$\frac{\Delta}{\Lambda}N$
\mathbf{E}^t	precedence weighting	$\mathbb{R}^{N \times W}$
	matrix of ones ($\mathbf{E}[i,j] = 1 \ \forall i,j$)	$\mathbb{R}^{N \times N}$
fi	temporal link matrix forward weighting i	Δ_N
\mathbf{h}^{t}	backward weighting i	Δ_N
$c_{r,i}^t$	read content weighting i	S_N
$r_{,i}$		
$egin{array}{l} \mathbf{L}_t \\ \mathbf{f}_t^i \\ \mathbf{b}_t^i \\ \mathbf{c}_t^{r,i} \\ \mathbf{w}_t^{r,i} \\ \mathbf{\pi}_t^i \\ W_r \end{array}$	read weighting i	$\frac{\Delta_N}{\epsilon}$
π_t	read mode i	S_3 $\mathbb{R}^{(RW) imes Y}$
θ^{W_r}	read key weights	Re
	controller weights interface vector	$\mathbb{R}^{(W \times R)+3W+5R+3}$
ξt	controller input vector	$\mathbb{R}^{(W \times R)+X}$
$oldsymbol{\chi}^t$	controller output vector	\mathbb{R}^{Y}
$\mathcal{N}(.; \boldsymbol{\theta})$	controller network	$[\mathbb{R}^{(W \times R)+X}]^* \times \mathbb{R}^{\Theta} \mapsto \mathbb{R}^{(W \times R)+3W+5R+3} \times \mathbb{R}^Y$
74 (.,0)	Constoner network	[22. /] / 22. / / 22.

$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$
 [0, 1]に射影 oneplus $(x) = 1 + \log(1 + e^{x})$ [1, ∞) に射影 i番目のデータ softmax $(\mathbf{x})_i = \frac{e^{x_i}}{\sum_{j=1}^{|\mathbf{x}|} e^{x_j}}$ 正規化 とkの類似度 $\mathcal{C}(\mathbf{M}, \mathbf{k}, \beta)[i] = \frac{\exp\left\{\mathcal{D}(\mathbf{k}, \mathbf{M}[i, .])\beta\right\}}{\sum_{j} \exp\left\{\mathcal{D}(\mathbf{k}, \mathbf{M}[j, .])\beta\right\}}$ メモリの場所に関して 正規化された確率分布 $\mathcal{D}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{u}||\mathbf{v}|}$ コサイン類似度 $(\mathbf{A} \circ \mathbf{B})[i, j] = \mathbf{A}[i, j]\mathbf{B}[i, j]; (\mathbf{x} \circ \mathbf{y})[i] = \mathbf{x}[i]\mathbf{y}[i]$

Initial Conditions:

$$\mathbf{u}_0 = \mathbf{0}; \ \mathbf{p}_0 = \mathbf{0}; \ \mathbf{L}_0 = \mathbf{0}; \ \mathbf{L}_t[i,i] = 0 \ \forall i$$

Controller Update:

$$oldsymbol{te:} oldsymbol{\chi}_t = [\mathbf{x}_t; \mathbf{r}_{t-1}^1; \ldots; \mathbf{r}_{t-1}^R]$$
 $= \mathbf{x}_t = [\mathbf{x}_t; \mathbf{r}_{t-1}^1; \ldots; \mathbf{r}_{t-1}^R]$ $= \mathbf{x}_t = [\mathbf{y}_t; \mathbf{y}_t]$ $= \mathbf{y}_t = [\mathbf{y}_t; \mathbf{y}_t]$ $= [\mathbf{y}_t; \mathbf{y}_t]$

Interface Variables:

読み
$$\boldsymbol{\xi}_t = [\mathbf{k}_t^{r,1}; \dots; \mathbf{k}_t^{r,R}; \hat{\beta}_t^{r,1}; \dots, \hat{\beta}_t^{r,R}; \mathbf{k}_t^w; \hat{\beta}_t^w; \hat{\mathbf{e}}_t; \mathbf{v}_t; \hat{f}_t^1; \dots; \hat{f}_t^R; \hat{g}_t^a; \hat{g}_t^w; \hat{\boldsymbol{\pi}}_t^1; \dots; \hat{\boldsymbol{\pi}}_t^R]$$

$$\beta_t^{r,i} = \text{oneplus}(\hat{\beta}_t^{r,i}); \beta_t^w = \text{oneplus}(\hat{\beta}_t^w); \mathbf{e}_t = \sigma(\hat{\mathbf{e}}_t); f_t^i = \sigma(\hat{f}_t^i)$$

$$g_t^a = \sigma(\hat{g}_t^a); g_t^w = \sigma(\hat{g}_t^w); \boldsymbol{\pi}_t^k = \text{softmax}(\hat{\boldsymbol{\pi}}_t^k)$$

それぞれの場所の freeにされにくさvector 使われているかのvector 1…書き込まれたばかり / 0…使われていない 場所が使われた=freeにされにくく、 すでに使用されているか直前に書き込まれた場所

Memory Updates:

$$oldsymbol{\psi}_t = \prod_{i=1}^R (\mathbf{1} - f_t^i \mathbf{w}_{t-1}^{r,i})$$
 $\mathbf{u}_t = \left(\mathbf{u}_{t-1} + \mathbf{w}_{t-1}^w - (\mathbf{u}_{t-1} \circ \mathbf{w}_{t-1}^w)\right) \circ oldsymbol{\psi}_t$ 最も使われていない $oldsymbol{\phi}_t = \operatorname{SortIndicesAscending}(\mathbf{u}_t)$ 場所を一番上に $\mathbf{a}_t[oldsymbol{\phi}_t[j]] = (\mathbf{1} - \mathbf{u}_t[oldsymbol{\phi}_t[j]]) \prod_{i=1}^{j-1} \mathbf{u}_t[oldsymbol{\phi}_t[i]]$ vector usageが1なら書き込まない

$$\mathbf{c}_t^w = \mathcal{C}(\mathbf{M}_{t-1}, \mathbf{k}_t^w, \beta_t^w)$$

$$\mathbf{w}_t^w = g_t^w \big[g_t^a \mathbf{a}_t + \big(1 - g_t^a \big) \mathbf{c}_t^w \big]$$

$$\mathbf{M}_t = \mathbf{M}_{t-1} \circ (\mathbf{E} - \mathbf{w}_t^w \mathbf{e}_t^\top) + \mathbf{w}_t^w \mathbf{v}_t^\top$$

write gate[0, 1]で 内挿しながら 書き込みの重みを計算

書き込み用のベクトルを準備 key vectorに似ているものを書

メモリを更新(消去・書き込み)

場所jのどのくらい後に iに書き込みがあったか 各要素は[0, 1]でサイズはNxN 1なら直後

各要素=場所 それぞれの場所がどのくらい最後に書き込まれたか

$$\mathbf{p}_t = \left(1 - \sum_i \mathbf{w}_t^w[i]\right) \mathbf{p}_{t-1} + \mathbf{w}_t^w$$
 $\mathbf{L}_t[i,j] = \left(1 - \mathbf{w}_t^w[i] - \mathbf{w}_t^w[j]\right) \mathbf{L}_{t-1}[i,j] + \mathbf{w}_t^w[i] \mathbf{p}_{t-1}[j]$ 書き込まれた順 $\mathbf{f}_t^i = \mathbf{L}_t \mathbf{w}_{t-1}^{r,i}$ 書き込まれた逆順 $\mathbf{b}_t^i = \mathbf{L}_t^\mathsf{T} \mathbf{w}_{t-1}^{r,i}$ 場所の分布 $\mathbf{c}_t^{r,i} = \mathcal{C}(\mathbf{M}_t, \mathbf{k}_t^{r,i}, \beta_t^{r,i})$ $\mathbf{w}_t^{r,i} = \pi_t^i[1] \mathbf{b}_t^i + \pi_t^i[2] \mathbf{c}_t^{r,i} + \pi_t^i[3] \mathbf{f}_t^i$ $\mathbf{r}_t^i = \mathbf{M}_t^\mathsf{T} \mathbf{w}_t^{r,i}$ 読み込む重み[1]+[2]+[3] = 1 [1]…[3]の逆順を読む [3]…書き込まれた順に近いものを読む [3]…書き込まれた順に近いものを読む