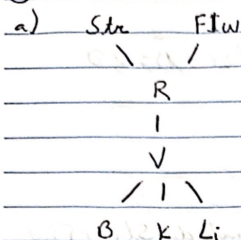


Nome: Karmah Linha Barreto

Nº de matrícula: 22053199

2- Trabalho

①



- Str e Flw não são de R
- R é pai de V (Temos)
- V e B (lâmpada OK) não são de Li
- K (cabo OK) não é pai de Li, porque após o circuito diretamente

b) e c)

- $P(\text{Str})$: distribuição a priori de nosligar do rua
 - $P(\text{Str} = \text{dry}) = 0,6$
 - $P(\text{Str} = \text{wet}) = 0,3$
 - $P(\text{Str} = \text{snow-covered}) = 0,1$
- $P(\text{Flw})$: probabilidade de velocidade entre dirigindo
 - $P(\text{Flw} = t) = 0,2$
 - $P(\text{Flw} = f) = 0,1$
- $P(R | \text{Str}, \text{Flw})$: probabilidade de diagnóstico de limpeza dependendo do rua
 - Se Str = dry e Flw = f: $P(R = t) = 0,1$
 - Se Str = wet ou Flw = t: $P(R = t) = 0,5$
 - Se Str = snow-covered e Flw = f: $P(R = t) = 0,8$
- $P(V | R)$: probabilidade de haver lâmpada OK e diagnóstico de limpeza
 - Se R = t: $P(V = t) = 0,9$
 - Se R = f: $P(V = t) = 0,2$
- $P(B)$: probabilidade de lâmpada estar OK
 - $P(B = t) = 0,95$

D	S	T	Q	S	S
D	L	M	M	J	V

• $P(K)$: Probabilidade do robô estar OK

$$P(K=1) = 0,9$$

• $P(Li|V, B, K)$: Probabilidade do luz estar ligada

$$\text{Se } V=1, B=1, K=1: P(Li=1) = 0,99$$

$$\text{Se qualquer uma das variáveis for falso: } P(Li=1) = 0,0$$

→ Limpador OK tem muita probabilidade

vd)

• Li depende apenas V, B e K .

• V é influenciado por B , que por sua vez depende de Sta e Flw .

• Não há dependência direta entre Sta e Li , pois Sta afeta Li apenas através de B e V .

e)

$$P(V|Sta) = \sum_R P(V|R) \cdot P(R|Sta, Flw) \cdot P(Flw)$$

• Para $Sta = \text{motor parado}$:

$$P(V=1) = P(V=1|R=1) \cdot P(R=1|\text{motor parado}) + P(V=1|R=1) \cdot P(R=1|\text{motor parado})$$

• assumindo Flw distribuído:

$$P(R=1) = \sum_{Flw} P(R=1|\text{motor parado}, Flw) \cdot P(Flw)$$

$$Flw = 1 (p=0,2): P(R=1) = 0,8$$

$$Flw = 1 (p=0,8): P(R=1) = 0,5$$

$$P(R=1) = 0,8 \cdot 0,2 + 0,5 \cdot 0,8 = 0,46 + 0,4 = 0,56$$

$$P(V=1) = 0,9 \cdot 0,56 + 0,2 \cdot 0,44 = 0,504 + 0,088 = 0,592$$