

알고리즘 : 문자열 매칭

문자열 매칭(String maching)

입력

A[1...n]: 텍스트 문자열 P[1...m]: 패턴 문자열 단, n>>m // n이 m에 비해 훨씬 크다고 가정한다.

• 수행작업

텍스트 문자열 A[1...n]이 패턴 문자열 P[1...m]을 포함하는지를 알아본다. 또한 포함한다면 어떤 위치인지를 알아낸다.

예

A = "aababacccc", P = "aba" 일 때 매칭이 일어난 위치(A의 인덱스)는 2와 4이다. (매칭이 두 군데 서 일어나며, 매칭 시작 인덱스를 출력)

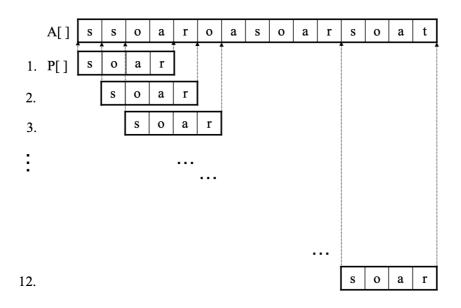
원시적인(naive) 매칭 방법

```
naiveMatching(A[], P[]) { // n: 배열 A의 길이, m: 배열 P의 길이 for i ← 1 to n-m+1{ // n-m+1 => 0(n)번 반복 if (P[1...m] = A[i...i+m-1]) then // 0(m)번 반복 A[i] 자리에서 매칭이 일어났음을 알린다; }
```

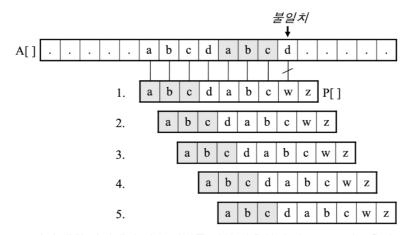
=> 수행시간 : O(mn)시간이 소요된다.

원시적인 매칭의 작동 원리

처음부터 하나하나 다 비교한다.

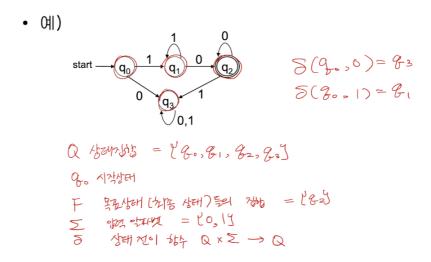


원사적인 매칭이 비효율적인 이유



• <mark>앞선 매칭 과정에서 얻은 정보를 전혀 이용하지 않으므로 비효율적</mark> : 1에서 불일치로 중단하지만, P의 앞부분 abc가 A의 두번째 abc와 일치한다는 사실을 활용할 수 있다면 2, 3, 4의 비교는 불필요하다.

오토마타를 이용한 매칭 방법



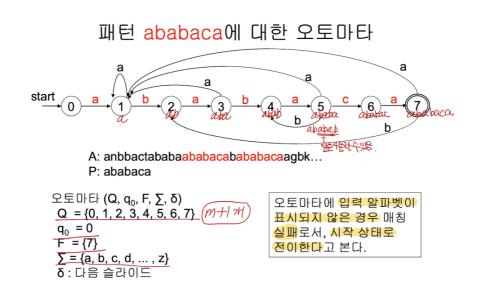
매칭 단계 1: 전처리 작업 (preprocessing)

찾고자 하는 패턴에 대해 오토마타를 정의해야 한다.

예)

P[1...m] → 하나의 오토마타

매칭이 어디까지 진행되었는가를 상태로 표현하고, 어떤 경우 어떤 상태로 전이하는가를 정의한다.



매칭 단계 2 : 매칭 (matching)

시작 상태에서 시작하여 텍스트 문자열의 문자를 하나씩 읽어 그 문자에 맞게 상태 전이한다.

최종 상태에 이르면 매칭된 것이다. 이어서 텍스트 문자열을 계속해서 읽고 상태 전이도 계속한다.

```
FA-Matcher(A, δ, f ) { // f : 목표 상태 q ← 0;  // 0: 시작 상태 for i ← 1 to n { // n: 배열 A[]의 길이 q ← δ(q, A[i]); if (q = f) then A[i-m+1]에서 매칭이 발생했음을 알린다.; }
```

=> 수행시간은 Θ(n)시간이 소요된다. 상태 전이 함수 구성 시간은 가장 효율적이라고 볼 때 Θ(|Σ|m) 시간이 소요된다.

라빈-카프 알고리즘

문자열 패턴을 수치로 바꾸어(수치화) 문자열의 비교를 수치 비교로 대신한다.

수치화 : 가능한 문자 집합의 크기에 따라 진수가 결정된다. |∑|를 d라고 한다.

• 수치화 예

```
∑ = {a, b, c, d, e, f, g, h, i, j}
|∑|=10
a, b, c, ..., j 를 각각 0, 1, 2, ..., 9 에 대응시킨다.
문자열 "cad"를 수치화하면 2102+0101+3*100 = 203
```

해결해야 하는 문제점

수치화 작업의 부담이 되고, 수치가 커져 오버플로우 발생 가능성이 있다.

=> 이 두가지 문제점을 해결하여 문자열 매칭을 수행한다.

• 수치화 작업의 부담

```
P[1...m]에 대응하는 수치 p의 계산
p = ((...((P[1]d)+P[2])d + ...)d+P[m -1])d+P[m]
예) "edabc" → p = 454 + 353 + 052 + 151 + 2 = ((((4*5)+3)*5+0)*5+1)*5+2
A[i...i+m-1]에 대응하는 수치 ai 의 계산
ai = ((...((A[i]d)+A[i+1])d + ...)d+A[i+m-2])d+A[i+m-1]
예) "dcedabcc" → a1 = 354 + 253 + 452 + 351 + 0 = ((((3*5)+2)*5+4)*5+3)*5+0
문제점: ai 계산에 Θ(m)의 시간이 든다. ai를 일일이 계산하는 경우 A[1...n] 전체에 대한 비교는 Θ(mn)이 소요된다. → 원시적인 매칭에비해 나은게 없다.
```

해결 : m의 크기에 상관없이 아래와 같이 계산할 수 있으므로 이 문제는 해결된다. ai = d(ai-1 - dm-1A[i-1]) + A[i+m-1]

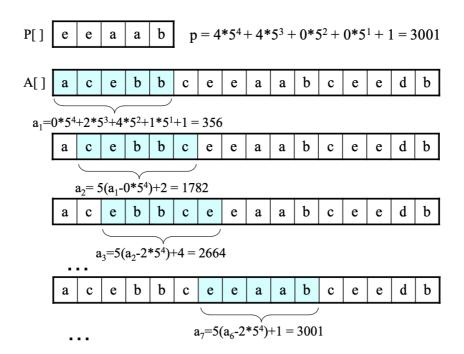
dm-1은 반복 사용되므로 미리 한번만 계산해 두면 된다. 곱셈 2회. 덧셈 2회로 충분하다.

예) "dcedabcc"

a1 =
$$354 + 253 + 452 + 351 + 0$$
 → "dceda"
a2 = $5*(a1 - 54A[1]) + A[6] = 5(a1 - 54*3) + 1$

즉, dceda를 나타내는 수치로부터 cedab를 나타내는 수치를 계산하는 데 상수 시간이 걸린다.

• 수치화 작업의 부담 알고리즘 예시



```
basicRabinKarp(A, P, d) { // n : 배열 A의 길이, m : 배열 P의 길이 p ← 0; a1 ← 0; for i←1 to m { // 패턴P의 수치값 p와 a1 계산 p ← dp + P[i]; a1 ← da1 + A[i]; } if (p = a1) then A[1] 자리에서 매칭이 일어났음을 알린다; for i ← 2 to n-m+1 { ai ← d(ai-1 - dm-1A[i-1]) + A[i+m-1]; if (p = ai) then A[i] 자리에서 매칭이 일어났음을 알린다; } }
```

=> 수행시간 : Θ(n)시간이 소요된다. 하지만 이것은 아직 라빈-카프 알고리즘이 아니다.

문제점 : 문자 집합 크기d와 패턴의 길이 m에 따라 ai가 매우 커질 수 있다. 심하면 컴퓨터 레지스터의 용량 초과된다. 오버플로우가 발생된다.

해결 : 나머지 연산(modulo)을 사용하여 ai의 크기를 제한한다.
ai = d(ai-1 – dm-1A[i-1]) + A[i+m-1] 대신
bi = (d(bi-1 – (dm-1 mod q) A[i-1]) + A[i+m-1]) mod q 사용한다.
q를 충분히 큰 소수(prime number)로 정한다. dq가 레지스터에 수용될 수 있는 크기로 한다.

나머지 연산을 이용한 매칭 예

```
RabinKarp(A,P,d,q) { // n:배열A의길이, m:배열P의길이 {
    h - 1;
    for i - 1 to m-1
        h - dh mod q; // h 계산(= dm-1 mod q)
    p - 0; b1 - 0;
    for i - 1 to m {
        p - (dp + P[i]) mod q; // 패턴 P의 수치값 p 계산
        b1 - (db1 + A[i]) mod q; // b1 계산
    }
    for i - 1 to n-m+1{
        if (i ≠ 1) then bi - (d(bi-1 - hA[i-1]) + A[i+m-1]) mod q;
              if (p = bi) then
              if (P[1...m] = A[i...i+m-1]) then // 진짜 매칭인지 알아봄
              A[i] 자리에서 매칭이 일어났음을 알린다;
}
```

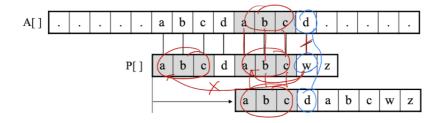
- => 수행시간 : 매칭 횟수가 상수 번이면 Θ(n) → 평균 수행시간 Θ(n)시간이 소요된다.
- => 최악의 경우 Θ(mn)이 걸린다. 예를 들어 모든 문자가 동일한 경우이다.

KMP(Knuth-Morris-Pratt) 알고리즘

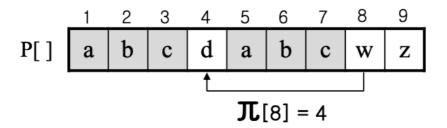
오토마타를 이용한 매칭과 비슷하다. 매칭에 실패했을 때 돌아갈 상태를 준비해둔다.

KMP 알고리즘의 전처리

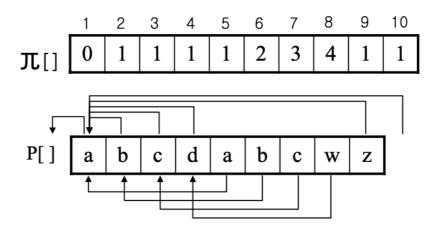
오토마타를 이용한 매칭보다 전처리 작업이 단순하다.



매칭이 실패했을 때 돌아갈 곳을 준비하는 작업이다.



back은 안하지만 그 자리에서 맴도는 현상은 있다. 하지만 수행시간에 영향이 있진 않다.



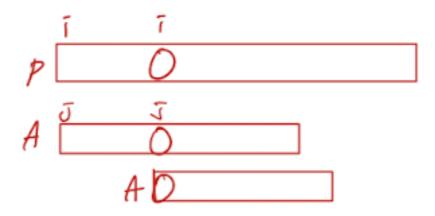
패턴의 각 위치에 대해 매칭에 실패했을 때 돌아갈 곳에 대한 정보 π 를 준비해 둔다.

```
preprocessing(P[]) {
    j ←1;
    k ←0;
    π[1] ← 0;

    while (j ≤ m) {
        if (k = 0 or P[j] = P[k]) then { j++; k++; π[j] ← k; }
            else k ← π[k];
    }
}
```

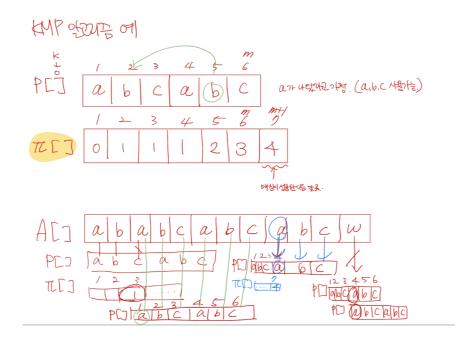
=> 수행시간 : Θ(m)시간이 소요된다.

KMP 알고리즘



=> 수행시간 : Θ(n)이 소요된다.

KMP 알고리즘 예



보이어-무어(Boyer-Moore) 알고리즘

앞의 매칭 알고리즘들의 공통점

텍스트 문자열의 문자를 적어도 한번씩 훑는다. 따라서 최선의 경우에도 $\Omega(n)$ 시간이 소요된다. (n보다 빠를 수 없다.)

보이어 무어 알고리즘의 특징

텍스트 문자를 다 보지 않아도 된다. 발상의 전환 -> 패턴의 오른쪽부터 비교를 한다. 매치될 가능성이 없으면 점프를 한다.

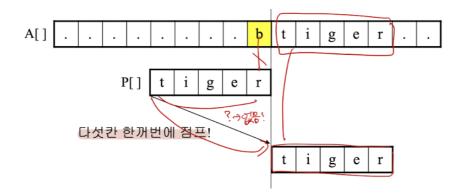
보이어 무어 호스풀 알고리즘 (Boyer-Moore-Horspool)

보이어-무어 알고리즘에서 까다로운 부분을 약식으로 처리한 알고리즘으로서, 약식으로 처리하도 전체 성능에는 거의 영향을 주지 않는다.

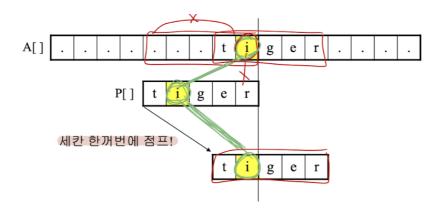
라빈-카프 알고리즘, KMP 알고리즘보다 평균적으로 빠르다.

보이어 무어 호스풀 알고리즘 관찰

상황: 텍스트의 b와 패턴의 r을 비교하여 실패했다.



상황: 텍스트의 i와 패턴의 r을 비교하여 실패했다.



보이어 무어 호스풀 알고리즘 점프 정보 준비 (preprocessing)

• 패턴 "tiger"에 대한 점프 정보 전쟁을 차는 시간

| 오른쪽 끝문자 | t | i | g | e | r | 기타 |
|---------|---|---|---|---|---|----|
| jump | 4 | 3 | 2 | 1 | 5 | 5 |

• 패턴 "rational"에 대한 점프 정보

| | 오른쪽 끝문자 | r | a | t | i | О | n | a | 1 | 기타 |
|---|---------|---|---|---|---|---|---|---|----|----|
| | jump | 7 | Ø | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 8 | 8 |
| | 오른쪽 끝문자 | r | t | i | o | n | a | 1 | 기원 | 타 |
| 7 | jump | 7 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 8 | 8 | |

보이어 무어 호스풀 알고리즘

```
BoyerMooreHorspool(A[], P[]) { // n : 배열 A의 길이, m : 배열 P의 길이 computeJump(P, jump); // preprocessing : 수행시간 Θ(m) i ← 1; while (i ≤ n - m+1) {
```

```
j-m; k-i+m-1;
while ( j > 0 and P[j] = A[k]) {
    j--; k--;
    }
    if (j = 0) then A[i] 자리에서 매칭이 일어났음을 알린다;
    i ← i + jump[A[i + m - 1]]; // jump 정보 얻는 시간 Θ(1)
}
```

=> 수행시간 : 최악의 경우 수행시간은 $\Theta(mn)$ 시간이 소요된다. 최선의 경우 수행시간은 $\Theta(n/m)$ 시간이 소요된다. 즉, 입력에 따라 다르지만 일반적으로 $\Theta(n)$ 보다 시간이 덜 든다.

• 최악의 경우 예

모든 문자가 동일한 경우

A=aaaaa.....aaa =a^n

 $P = aaaa.....aa = a^m$

• 최선의 경우 예

A = abcdybbbbkcccctddddx

P = abcde

요약

- 1. 원시적인 매칭 알고리즘은 텍스트의 각 위치에서 시작해 패턴 문자열과 일치하는지 체 크하는 방법이다. 수행시간은 O(mn)이다.
- 2. 오토마타를 이용하는 알고리즘은 매칭 과정에서 불일치가 일어났을 때 처음부터 다시 비교하지 않고 문맥상의 정보를 이용해 중간부터 비교할 수 있도록 한다. 수행시간은 Θ(n)이다.
- 3. 라빈-카프 알고리즘은 패턴을 수치화해 (문자열 비교 -> 수치 비교로 전환) 문자열 매칭을 수행한다. 평균 수행시간은 Θ(n)이다. 최선 수행시간은 Θ(n)이며 최악 수행시간은 Θ(mn)이다.
- 4. KMP 알고리즘은 매칭 과정에서 불일치가 일어났을 때 처음부터 다시 비교하지 않고 중 간부터 비교할 수 있도록 되돌아 갈 위치를 비열로 나타낸다. 수행시간은 Θ(n)이다.
- 5. 보이어-무어-호스풀 알고리즘은 패턴의 뒷부분에 대응되는 텍스트의 문자를 이용해 텍스트를 보지 않고도 뛰어넘을 수 있게한다. 최악의 경우 시간은 O(mn)이지만 평균적으로 가장 좋은 성능을 보인다. 최선 평균시간 Θ(n/m)이고 평균 수행시간은 Θ(n)보다는 Θ(n/m)에 가깝다.

문자열 매칭 알고리즘 텍스트 길이 n

패턴 길이 m

| 알고리즘 | preprocessing time | matching time | 특징 |
|--------------------------|-----------------------------------|--|---------------------------------------|
| Naive(brute force) | 0 | O(mn) | 매우 원시적 |
| Finite automaton | $PO(m \Sigma)$ | $\Theta(n)$ | 오토마타 이용 ∑: 입력 알파벳 |
| Rabin-Karp | $\mathcal{P}_{b_{l}}$ $\Theta(m)$ | 최악 <u>Θ(mn)</u> √최선 Θ(n) √평균 Θ(n) | 패턴을 수치화 |
| Knuth-Morris-Pratt | $\Theta(m)$ | $\Theta(n)$ | 부분패턴에 깃든 효용성을 최대한 이용 |
| Boyer-Moore- Horspool | τυΜΡ <mark>Θ(m)</mark> | 최악 $\Theta(mn)$ 최선 $\Theta(n/m)$ 평균 $\Theta(n)$ 보다는 $\Theta(n/m)$ 에 가까움 | 텍스트 문자열을 보지 않고 점프할 수 있는 기회를 최대화 |