## Projektive Entzerrung

Übungsblatt 2, Computer Vision

Eine häufige Anwendung von projektiven Bildtransformationen ist die projektive Entzerrung: Schrägaufnahmen von (annähernd) ebenen Objekten werden so transformiert, daß das Objekt wie unter einer Senkrechtaufnahme erscheint. In der Vorlesung wurde gezeigt, wie man eine geeignete Projektivtransformation aus vier Passpunkten berechnet. Die Abgabe erfolgt in Form eines Jupyter Notebooks.

## Aufgaben:

a. Suchen Sie in der Datei  $schraegbild\_tempelhof.jpg$  vier markante Punkte im Bild (am einfachsten ist vermutlich ein großräumiges Rechteck). Vermessen Sie die genaue Bildposition dieser Punkte, indem Sie (z.B. mit Paint) das Bild in so groß wie möglich darstellen und die Position des Cursors in Pixeln anzeigen lassen. Diese Punkte stellen unsere Passpunkte dar, d.h. für die projektive Entzerrung brauchen wir für die vier Bildpunkte geeignete Weltkoordinaten. In unserem Fall sind das unsere Wunschkoordinaten im Zielbild, also einer entzerrten fiktiven Senkrechtaufnahme. Hier kann man z.B. einfach die vier Ecken des Zielbildes als Weltkoordinaten in der Einheit Pixel angeben. Markieren Sie die Passpunkte im Ausgangsbild ähnlich wie im gezeigten Beispiel (rot: Ausgangskoordinaten  $o_i$ ).



- b. Berechnen Sie dann, wie in der Vorlesung gezeigt, aus diesen vier Passpunkten eine geeignete projektive Transformation in Ihr Objektkoordinatensystem. Überprüfen Sie Ihr Ergebnis, indem Sie damit Ihre vier Weltkoordinaten  $o_i$  in Bildkoordinaten  $b_i'$  transformieren. Diese sollten möglichst nahe zu den gemessenen Bildpositionen  $b_i$  liegen.
- c. Schreiben Sie eine Funktion analog zu Übungsblatt 1, mit der sich ein Bild eines ebenen Objektes projektiv transformieren läßt. Die Inverse der Projektivtransformation aus der Vorlesung für die indirekte Umbildung ist gegeben durch:

$$x' = \frac{(b_2 - c_2b_3)x + (a_3c_2 - a_2)y + a_2b_3 - a_3b_2}{(b_1c_2 - b_2c_1)x + (a_2c_1 - a_1c_2)y + a_1b_2 - a_2b_1}$$

$$y' = \frac{(b_3c_1 - b_1)x + (a_1 - a_3c_1)y + a_3b_1 - a_1b_3}{(b_1c_2 - b_2c_1)x + (a_2c_1 - a_1c_2)y + a_1b_2 - a_2b_1}$$

d. Erstellen Sie mit dieser Funktion aus der Datei schraegbild\_tempelhof.jpg eine fiktive Senkrechtaufnahme, d.h. eine Karte des abgebildeten Gebietes, bei dem wir die Höhe der Gebäude ignorieren.