

1 贝叶斯分类器

贝叶斯学派认为, 可以把特征样本数据 X 与对应的类标签 y 都看作随机变量, 以统计学的方式对标签进行估计。训练集中的样本分布恰能用来作为先验分布参与估计的计算, 一个常见的估计法被称为最大后验概率估计。

1.1 最大后验概率估计

考虑含参总体分布 $f(x; \theta)$, 如果把 θ 当作参数, 一个经常使用的估计是最大似然估计法。现在我们可以从训练集中获得 θ 的先验分布, 意味着我们可以把 θ 当作随机变量来估计。具体来说, 我们可以将训练集当作条件, 找到这个条件下拥有最大概率的 θ 值, 此值即为对 θ 的估计值。利用贝叶斯公式, 我们可以作以下推

$$\begin{aligned} f(\theta|x_1, x_2, \dots, x_n) &= \frac{f(x_1, x_2, \dots, x_n|\theta)f(\theta)}{f(x_1, x_2, \dots, x_n)} \\ &\Rightarrow \hat{\theta} = \operatorname{argmax}_{\theta} f(\theta|x_1, x_2, \dots, x_n) \\ &= \operatorname{argmax}_{\theta} f(x_1, x_2, \dots, x_n|\theta)f(\theta). \end{aligned}$$

上式表明, 获得 θ 的最大后验概率估计估计, 只需要求解最合分布问题。

1.2 贝叶斯分类器

将最大后验概率估计应用到分类问题上, 可以将 θ 换为样本的标签 y 。即, 在样本 x_i 的条件下, 使条件概率 $P(y_i = y|x_i)$ 最大的 y 值成为对 y_i 的估计 \hat{y}_i 。数学定义如下:

$$\hat{y}_i = \operatorname{argmax}_y P(y_i = y|x_i) \quad (2)$$

类似最大后验概率估计的推导, 我们可以得到:

$$\hat{y}_i = \operatorname{argmax}_y f(x_i|y)P(y_i = y) \quad (3)$$

此处 y_i 的先验分布 $P(y_i = y)$ 可以由计算训练集的频率来近似, 而条件概率 $f(x_i|y)$ 通常认为服从某正态分布。

2 逻辑回归

在上一节的贝叶斯分类器中, 我们试图训练联合分布从而获得条件概率 $P(y_i = y|x_i)$, 之后选择概率最大的类别 y 。理论上, 这种方法是可行的, 并且得到联合分布后可以进一步分析不同类的特征, 这种模型被称为**生成模型 (Generative Model)**。名字由来是因为这种模型“生成”了样本的总体分布, 并根据这个总体分布来考虑某个特定的样本分类。

但是实际应用中, 可能没有足够的数据量训练联合分布, 或者训练得到的假设分布与实际分布相差甚远, 效果很差。我们反过来思考, 如果直接考虑对条件概率 $P(y_i = y|x_i)$ 建模, 实现起来更加简单和直接。对于这种输入为某样本, 输出为一系列条件概率

$P(y_i = y|x_i)$ 的模型, 我们称之为**判别模型 (Discriminative Model)**。这个名字是因为这种模型只考虑样本“是否”属于某一类, 最可能“是”的那一类即成为模型的预测分类。

2.1 几率与逻辑函数

概率值均属于 $[0, 1]$ 的实数区间内, 虽然对人来说表示起来非常简单易懂, 但在计算机程序中可能会导致指数衰退等问题, 我们希望能用一个实数来与概率值一一对应, 并且最好能保持概率值越大越容易发生的性质。数学上, $[0, 1]$ 与 \mathbb{R} 等势, 这种双射的构造当然是可能的。下面介绍一种最常用的构造方法:

定义: 几率

几率指示了一个事件 A 发生概率 p 与不发生概率 $1 - p$ 之

比, 其数学形式是:

$$o_A = \frac{p}{1 - p} \quad (4)$$

几率的值域为非负实数, 并且几率越大, 其发生概率越性质得到保留。进一步, 我们可以用对数函数将非负实数映射到整个实数集中。

定义: 逻辑函数

逻辑函数又称对数几率, 由几率取对数得到, 其意义是将一个概率值 p 单调映射到整个实数集上, 便于进一步操作。

$$\operatorname{logit}(p) = \log \frac{p}{1 - p} \quad (5)$$

2.2 逻辑回归

这一节我们将用回归的思路来求解分类问题。前面提到, 使概率最大的 y 可以作为模型的预测结果, 而又可以通过**逻辑函数**将概率映射到实数集上, 自然我们可以将分类问题转化为一个回归问题。最简单的情况, 我们考虑条件概率 $P(y_i = y|x_i)$ 的对数几率满足

$$\log \frac{P(y_i = y|x_i)}{1 - P(y_i = y|x_i)} = \theta^\top x_i \quad (6)$$

解出 $P(y_i = y|x_i)$:

$$P(y_i = y|x_i) = \frac{1}{1 + e^{-\theta^\top x_i}} \quad (7)$$

对于二分类问题, 假设两类的标签 y 分别为 0, 1, 则可以写为

$$\begin{aligned} P(y_i = 1|x_i) &= \frac{1}{1 + e^{-\theta^\top x_i}} \\ P(y_i = 0|x_i) &= 1 - P(y_i = 1|x_i) \end{aligned} \quad (8)$$

3 二分类逻辑回归

我们现在来详细解释一下二分类问题中的逻辑回归。我们之前介绍过，对于二分类问题，一个分类器的目标就是找到一个超平面来将两类数据点分开。图1展示了二维空间中的一个二分类问题。

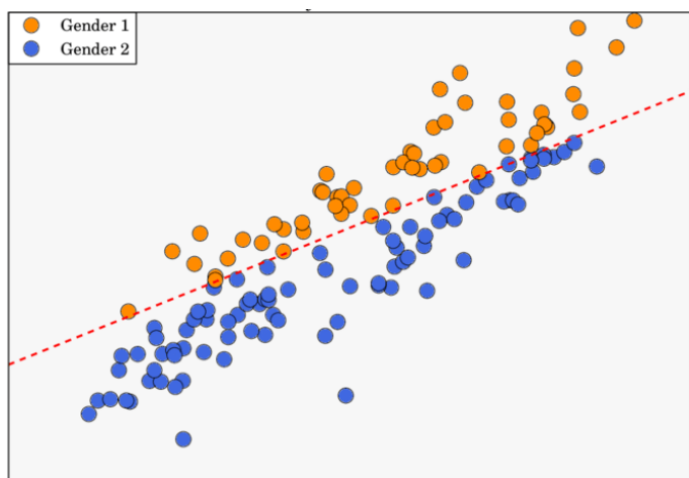


Figure 1: 二维空间中的二分类问题。

假设我们有样本 $x \in \mathbb{R}^p$ ，样本对应的类别标签为 $y \in \{0, 1\}$ 。我们可以把决策边界表示为 $\theta^T x = 0$ 。如果一个样本的 $h(x) = \theta^T x > 0$ ，那么这个样本就会被分类为 1，否则会被分类为 0。这种简单的分类过程就是我们之前介绍的感知机。我们可以看到感知机输出的结果就是 0 或者 1，但在一些情况下我们需要知道一个样本有多大的概率会被分为类别 1 或者类别 0。这在一些用概率来指导决策的问题中是非常重要的需求。为了满足这样的要求，我们不再关注 y 和 x 的关系，而是考虑 $P(y = 1 | x)$ 与 x 的关系（因为是二分类问题， $P(y = 1 | x) + P(y = 0 | x) = 1$ ，所以我们只需要关注其中一类就可以）。

因为我们仍然需要找到线性的决策边界，我们可以沿用之前的决策边界定义来计算 $P(y = 1 | x)$

$$P(y = 1 | x) = g(\theta^T x) = \theta^T x \quad (9)$$

这里我们定义 $g(z) = z$ 并且 $z = \theta^T x$ 。但是线性函数的值域是整个实数域，这不满足概率值属于 $[0, 1]$ 的要求。所以我们需要修改一下 $g(z)$ 的定义来将 $\theta^T x$ 映射到需要的范围内。最简单的一种 $g(z)$ 是阶跃函数

$$g(z) = \begin{cases} 0, & z < 0 \\ 0.5, & z = 0 \\ 1, & z > 0 \end{cases} \quad (10)$$

但是阶跃函数并不可导，这就为我们后续的计算与优化带来了麻烦。所以在逻辑回归中，我们选择的是 Sigmoid 函数

$$g(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}} \quad (11)$$

这样的定义除了使得优化问题可导，还有一个好处就是“分类为类别 1”的对数几率恰好就是样本点的线性变换

$$\ln \frac{P(y = 1 | x)}{1 - P(y = 1 | x)} = \theta^T x \quad (12)$$

所以我们可以看到逻辑回归是在用线性回归的预测值 ($\theta^T x$) 来拟合分类的对数几率

这里我们只介绍了二分类问题，但是逻辑回归还可以应用与多分类问题。假设我们有三个类别 (A,B,C)，逻辑回归采用一种一对

多的分类方法，即每次把其中一个类别作为正类，而剩下的所有类别作为负类，然后对所有情况都划分出一个分类平面。比如第一次将 A 作为正类，把 B 和 C 作为负类，那么这时找到的分类平面可以判断一个样本是否属于类别 A；第二次将 B 作为正类，A 和 C 作为负类，以此类推。这种针对多分类问题的分类模型被称作 OVR 逻辑回归 (one-vs-rest logistic regression)，而之前介绍的二分类模型被称为 OVO 逻辑回归 (one-vs-one logistic regression)。这种把多分类转化为二分类的方法不仅适用于逻辑回归模型，还适用于所有本来只能解决二分类问题的其它分类器。

4 逻辑回归的求解

逻辑回归模型的参数 θ 是通过最大似然函数 (MLE) 来求解的。为了简化符号，我们令 $p(x) = P(y = 1 | x)$ ，则 $1 - p(x) = P(y = 0 | x)$ 。假设我们有数据集 $\mathcal{D} = \{(x_1, y_1), \dots, (x_i, y_i), (x_n, y_n)\}$ ，其中 $y_i \in \{0, 1\}$ 且 $i = 1, 2, \dots, n$ ，则似然函数为

$$L(\theta) = \prod_i [p(x_i)]^{y_i} [1 - p(x_i)]^{1 - y_i} \quad (13)$$

我们选择把 y_i 作为指数是因为正好 $y_i \in \{0, 1\}$ 。我们取对数得到对数似然函数为

$$\begin{aligned} \ln L(\theta) &= \sum_i [y_i \ln p(x_i) + (1 - y_i) \ln(1 - p(x_i))] \\ &= \sum_i [y_i \ln \frac{p(x_i)}{1 - p(x_i)} + \ln(1 - p(x_i))] \\ &= \sum_i [y_i (\theta^T x_i) - \ln(1 + e^{\theta^T x_i})] \end{aligned} \quad (14)$$

我们的目标是最大化对数似然函数¹⁴。有很多种方法求解，我们只介绍梯度上升法。与在线性回归中介绍的梯度下降法类似，这里因为我们要求最大值，因此采用梯度上升法。对于参数 θ ，我们可以求出 $\ln L(\theta)$ 关于它的梯度

$$\frac{\partial \ln L(\theta)}{\partial \theta} = \sum_i [y_i - \frac{1}{1 + e^{-\theta^T x_i}}] x_i \quad (15)$$

所以我们可以迭代更新 θ

$$\theta^{t+1} = \theta^t + \eta \cdot \sum_i [y_i - \frac{1}{1 + e^{-\theta^T x_i}}] x_i \quad (16)$$

其中 η 表示学习速率。下面我们给出用梯度上升法求解逻辑回归的伪代码

Algorithm 1: 梯度上升法求解逻辑回归

```
1 输入：样本矩阵  $x \in \mathbb{R}^{n \times p}$ ，样本对应的标签  $y \in \mathbb{R}^n$ ，最大迭代次数  $T$  和学习率  $\eta > 0$ 。随机初始化系数向量  $\theta^0$ ；
2 for  $t \leftarrow 1$  to  $T$  do
3    $\theta^{t+1} = \theta^t + \eta \cdot \sum_i [y_i - \frac{1}{1 + e^{-\theta^T x_i}}] x_i$ 
4 end
5 输出：预测系数  $\theta$ 。
```

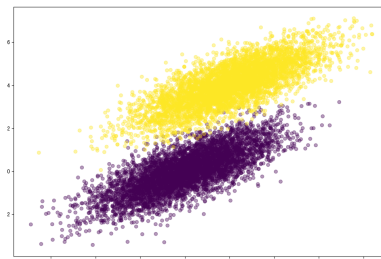
除了梯度上升法，我们之前介绍的牛顿法也可以用来最大化逻辑回归的对数似然函数。

4.1 编程实现

我们这里用 Python 实现梯度上升法求解逻辑回归的算法。

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 np.random.seed(12)
5 num_observations = 5000
6
7 # 依据均值和协方差生成数据
8 # np.random.multivariate_normal方法用于根据实际情况生成一个多元正太分布矩阵
9 x1 = np.random.multivariate_normal([0, 0], [[1, .75], [.75, 1]], num_observations)
10 x2 = np.random.multivariate_normal([1, 4], [[1, .75], [.75, 1]], num_observations)
11 # [0, 0]和[1, 4]为其各自均值坐标, [[1, .75], [.75, 1]]为协方差矩阵, num_observations为生成数量
12
13 # 方便做散点图做的变换
14 simulated_separableish_features = np.vstack((x1, x2)).astype(np.float32)
15 # 生成10000x2的矩阵
16 simulated_labels = np.hstack((np.zeros(num_observations), np.ones(num_observations)))
17 # 生成1x10000的向量
18 plt.figure(figsize=(12, 8))
19 plt.scatter(simulated_separableish_features[:, 0],
20             simulated_separableish_features[:, 1],
21             c=simulated_labels, alpha=.4)
22
23 precision = 1e-10 # 精度
24
25 # 逻辑回归
26 def sigmoid_eg(x1, x2, theta_1, theta_2, theta_3):
27     z = (theta_1 * x1 + theta_2 * x2 + theta_3).astype(float)
28     return 1.0 / (1.0 + np.exp(-z))
29
30
31 def gradient_eg(x1, x2, y, theta_1, theta_2, theta_3):
32     sigmoid_probs = sigmoid_eg(x1, x2, theta_1, theta_2, theta_3)
33     return 1 / len(y) * np.sum((y - sigmoid_probs) * x1), 1 / len(y) * np.sum((y - sigmoid_probs) * x2), 1 / len(y) * np.sum((y - sigmoid_probs))
34
35
36 def GradDe_eg(x1, x2, y, Max_Loop=20, alpha=0.1):
37     # alpha = 0.00000001
38     # Max_Loop = 200
39     # 初始值
40     theta_1 = 0.1
41     theta_2 = -0.4
42     theta_3 = 0.56
43     for l in range(Max_Loop):
44         theta_1_last = theta_1
45         theta_2_last = theta_2
46         theta_3_last = theta_3
47         delta1, delta2, delta3 = gradient_eg(x1, x2, y, theta_1, theta_2, theta_3) # 梯度
48         theta_1 = theta_1 + alpha * delta1
49         theta_2 = theta_2 + alpha * delta2
50         theta_3 = theta_3 + alpha * delta3
51         # 计算theta变化情况, 判断是否应该停止
52         mse = (theta_1_last - theta_1)**2 + (theta_2_last - theta_2)**2 + (theta_3_last - theta_3)**2
53         if mse <= precision:
54             break
55         if l % 1000 == 0:
56             print('delta%d =' % (l), [delta1, delta2, delta3])
57             print('theta%d =' % (l), [theta_1, theta_2, theta_3], '\n')
```

```
59     return [theta_1, theta_2, theta_3]
60
61
62 weights = GradDe_eg(simulated_separableish_features[:, 0],
63                     simulated_separableish_features[:, 1], simulated_labels,
64                     200000, 0.9)
65 # 做出决策边界
66 x_values = [-4, 4]
67 y_values = - (weights[2] + np.dot(weights[0], x_values)) / weights[1]
68
69 plt.plot(x_values, y_values, label='Decision Boundary')
70 plt.show()
71 print(weights)print(weights)
```



另外, 把 $w^T x$ 看作一个整体, 反解出 p , 就会看到我们熟悉的sigmoid函数

$$p = \frac{1}{1 + e^{-w^T x}} = \text{sigmoid}(w^T x)$$

这里的sigmoid函数有非线性化和限幅的作用, 限制在(0,1)之间, 才能够用于分类。

总结:

Logistic回归是对特征 (feature) 做加权相加后, 输入给Sigmoid函数, 用Sigmoid函数的输出来确定二分类的结果。

其中的logistic就是sigmoid函数, 因为它也叫logistic函数。它与logit函数互为反函数。

其中的回归在这里的含义可以理解为最佳拟合, 表示要找到最佳拟合参数集用于对特征加权。训练分类器就是用最优化方法去寻找最佳拟合参数。

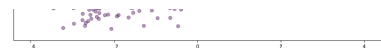


Figure 3: 决策边界

引用

- [1] Logistic Regression Step-By-Step Guide in Python: <https://learn-ml.com/index.php/2019/05/29/logistic-regression-st>
- [2] Multi-Class Classification Using Logistic Regression: <https://utkuufuk.com/2018/06/03/one-vs-all-classification/>
- [3] <https://blog.csdn.net/daycym/article/details/80472015>