

## TP 6 SVM

Reprenons l'exemple du cours :  $\mathbf{X} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 2 \\ 2 & 0 \\ 3 & 0 \end{bmatrix}$  et  $y = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

### I. Plan séparateur

Utiliser la fonction `aff_donnees(X, y, bornex, borney, s)` qui affiche les données sur une figure en mettant un symbole différent pour les exemples positifs et négatifs. *bornex*, *borney* représentent les limites des axes que l'on pourra fixer à min-1 et max+1. *s* représente la taille des symboles (utile dans la dernière partie du TP) que l'on pourra fixer à 50.

```
def aff_donnees(X,y,bornex,borney,s):
    plt.scatter(X[:, 0], X[:, 1], c=y, s=s, cmap='winter');
    plt.xlim(bornex);
    plt.ylim(borney);
```

Ecrire une fonction `affichePlan(w, b, bornex)` qui affiche un hyperplan dans le plan 2D en passant en argument les paramètres de l'hyperplan  $\mathbf{w}$  et  $b$  ainsi que *bornex*. On pourra pour cela faire varier  $x$  dans l'intervalle défini par *bornex* et calculer les  $y$  correspondants. Afficher l'hyperplan de paramètre  $\mathbf{w}^T = [1, 0.1]$  et  $b = -1$ .

#### Questions

- S'agit-il d'un hyperplan séparateur ?

### II. SVM linéaire dans le primal

On a vu en cours que le problème des SVM peut être mis sous la forme d'un problème quadratique dont la solution est obtenue avec la librairie `cvxopt`. Compléter la fonction `ResoudPrimal(X,y)` qui renvoie les paramètres  $\mathbf{w}$  et  $b$  de l'hyperplan séparateur.

Rq : la fonction `sol = cvxopt.solvers.qp(P, q, G, h)` résout le problème :

$$\min_z 0.5z^T Pz + q^T z \quad \text{sc} \quad Gz \leq h$$

$P$ ,  $q$ ,  $G$ ,  $h$  doivent être des matrices de décimaux de type `cvxopt.matrix`. La conversion est réalisée avec `P= cvxopt.matrix(P)`. La solution au problème est trouvée avec `z=sol['x']`.

Compléter pour cela le code suivant :

```
def Resoud_primal(X,y):
    N= ???
    n= ???
    q = ???
    P1=np.concatenate((np.zeros((1,1)),np.zeros((1,n))),axis=1)
    P2=np.concatenate((np.zeros((n,1)),np.eye(n)),axis=1)
    P=np.concatenate((P1,P2),axis=0)
    P=cvxopt.matrix(P)
    for i in range(N):
        g=np.concatenate((np.reshape(-y[i],(1,1)), np.reshape(-y[i]*X[i][:],(1,2))),axis=1)
        if i==0:
            G=g
        else:
```

```
G=np.concatenate((G, g), axis=0)
G=cvxopt.matrix(G+0.)
h = ???
sol = ???
x=???
b=???
w=???
return w,b
```

Pour concaténer des matrices A et B horizontalement, on fera :

```
np.concatenate((A,B),axis=1)
```

pour les concatener verticalement,

```
np.concatenate((A,B),axis=0)
```

Pour remplir une matrice de taille  $dy \times dx$  avec des uns ou des zéros, on fera

```
np.zeros((dy,dx)) ou np.ones((dy,dx))
```

Une matrice identité de taille  $dx \times dx$  sera obtenue avec

```
np.eye(dx)
```

Vérifier votre programme en traçant cet hyperplan.

#### Questions

- Est-ce que l'hyperplan obtenu vous paraît correct ?
- Que se passe-t-il si on ajoute le point  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 2.1 \\ 2.5 \end{bmatrix}$  d'étiquette 1 ? Vérifier en faisant tourner le programme.
- Même question avec le point  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1.5 \\ 2.5 \end{bmatrix}$

### III. SVM à marge souple

On va utiliser l'apprentissage SVM de python qui autorise les marges souples.

```
model = svm.SVC(kernel='linear', C=???)
model.fit(X, y)
w = model.coef_[0]
b = model.intercept_[0]
```

Afficher l'hyperplan obtenu avec la fonction `aff_plan()` précédente puis avec la fonction `aff_frontiere()` donnée en annexe. Que réalise la fonction `aff_frontiere()` ?

#### Questions

- Que représente la variable C
- Tester le programme sur les données initiales. Conclusion ?
- Ajouter le point  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 2.1 \\ 2.5 \end{bmatrix}$  d'étiquette 1 et tester plusieurs valeurs de C. Conclusion ?
- Ajouter le point  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1.5 \\ 2.5 \end{bmatrix}$  d'étiquette 1 et tester plusieurs valeurs de C. Conclusion ?

### IV. SVM avec Kernel

Dans cette partie, on travaillera sur les données «TP6.npz» :

```
f = np.load('TP6.npz',allow_pickle=True)
X=f['arr_0']
```

```
y=f['arr_1']
```

Apprendre directement un SVM avec un kernel linéaire et afficher fonction de décision avec `aff_frontiere(X,y,bornex,borney,model)`.

Apprendre des SVM avec des noyaux linéaire, rbf et polynomial. Que remarquez-vous sur les nouvelles fonctions de décisions ?

### Questions

- Peut-on apprendre des frontières non linéaires avec un noyau linéaire ?
- Que donne un SVM avec noyau rbf sur les données linéairement séparable (données de départ) ? Est-il bien adapté ?

Annexe

## V. Annexe

```
def aff_frontiere(X,y,bornex,borney,model):  
    aff_donnees(X,y,bornex,borney,50)  
  
    xx, yy = np.meshgrid(np.linspace(bornex[0], bornex[1],50), np.linspace(borney[0], borney[1],50))  
  
    xy =  
    np.concatenate((np.reshape(xx,(xx.shape[0]*xx.shape[1],1)),np.reshape(yy,(yy.shape[0]*yy.shape[1],  
    1))),axis=1)  
  
    P = model.predict(xy)  
  
    aff_donnees(xy,P,bornex,borney,1)
```