

2020年度 前期 画像処理および演習 第10週

テンプレートマッチング

情報科学科
末永、森本、澤野、塚田

今回の内容

- 講義

- ◆ テンプレートマッチングの理解
原理、方法、応用例

- 演習

- ◆ 類似度(不一致度) 【手計算】
- ◆ ウォーリーを探索 【プログラミング】

- 課題

テンプレート(大辞泉より)

1 型板。

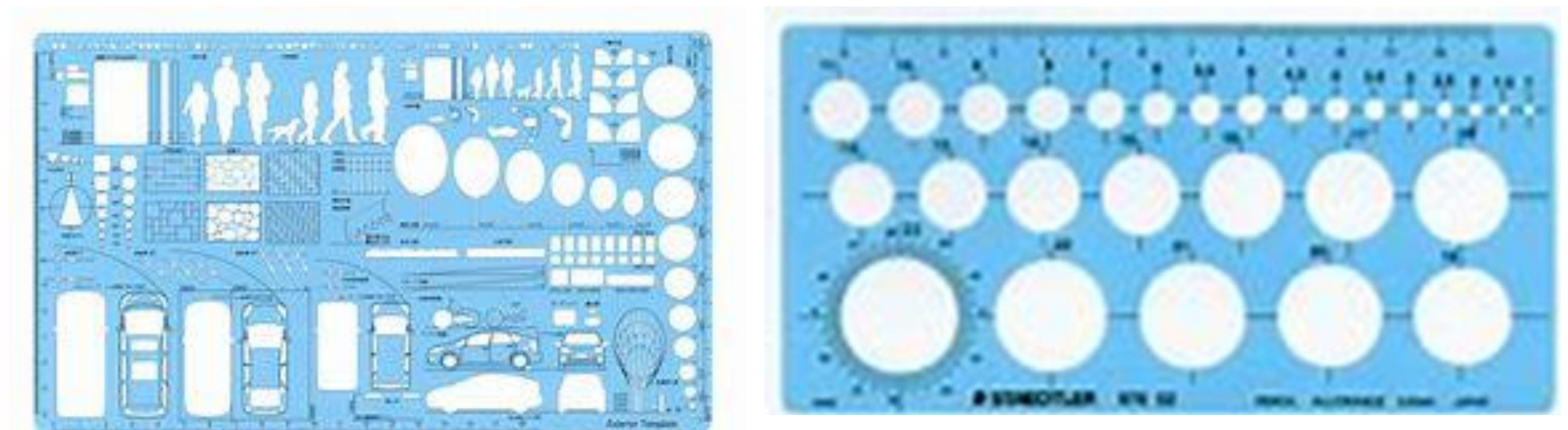
2 四角形や円などがくりぬいてある定規板。内側の縁に沿って図形を描くもの。

3 歯のかみ合わせを矯正する器具の一種。

4 パソコンのキーボード上に置く、キーの機能を表示したシート。

5 パソコンで、表計算やデータベース用ソフトのサンプル集。形式を整えてあり、すぐに利用できる。フォーム。

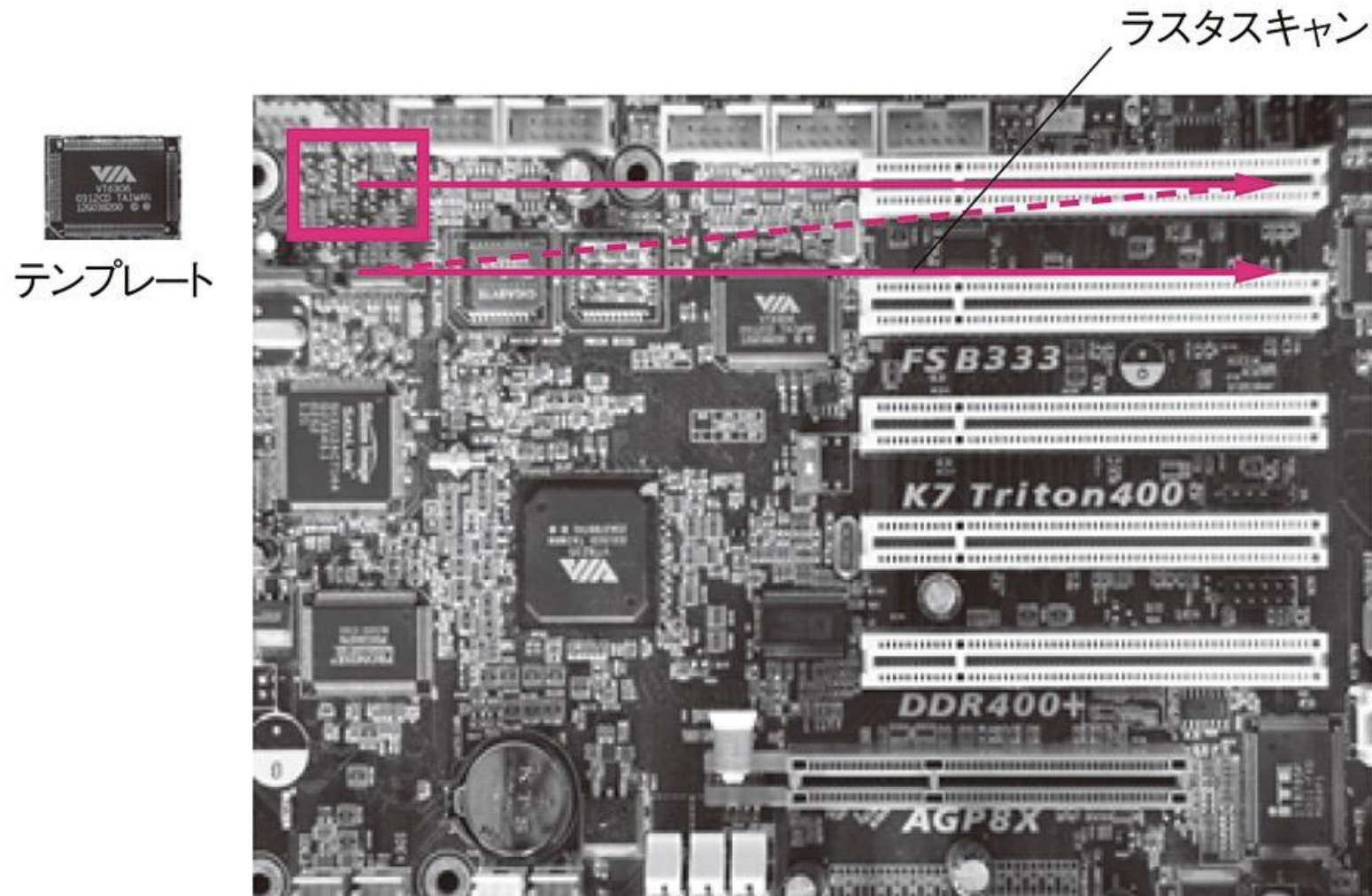
6 ⇒ 定型文



テンプレートマッチングとは

- 入力画像の中からテンプレートに近い領域を検出

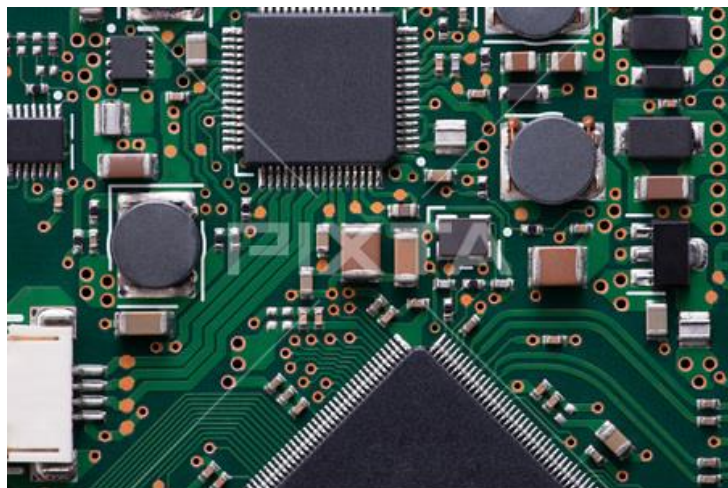
■ 図11.1——テンプレートマッチングにおける
テンプレートの移動の例



どんなところで使用されるか

- 組み立て検査（基板搭載部品検査） 正解との比較
- 錠剤の調査（使用している錠剤の探索） 色形大きさ
- ウォーリーを探せ 探したい姿形が既知の場合

検出し(見つけ)たい対象が既知(画像で提示)
であるもの 形、色、明るさ、大きさ、傾き



pixta.jp - 14114657

得意：機械部品



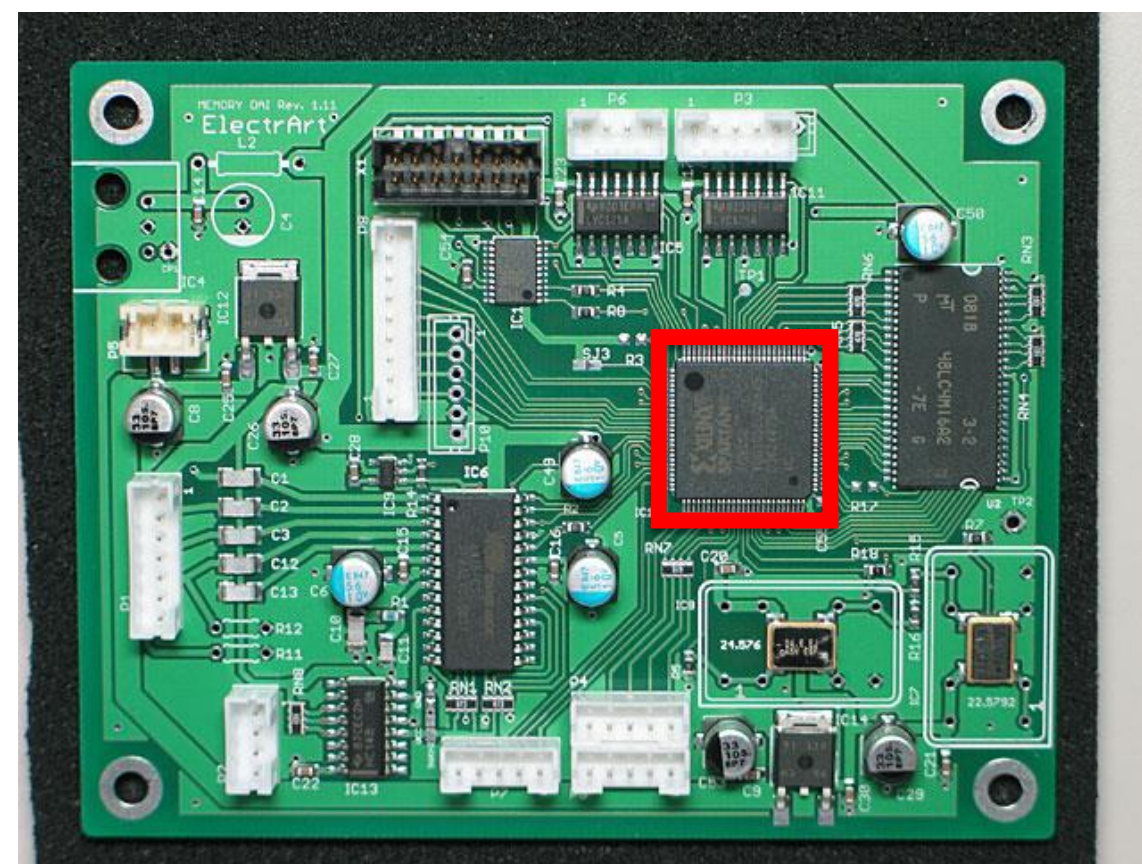
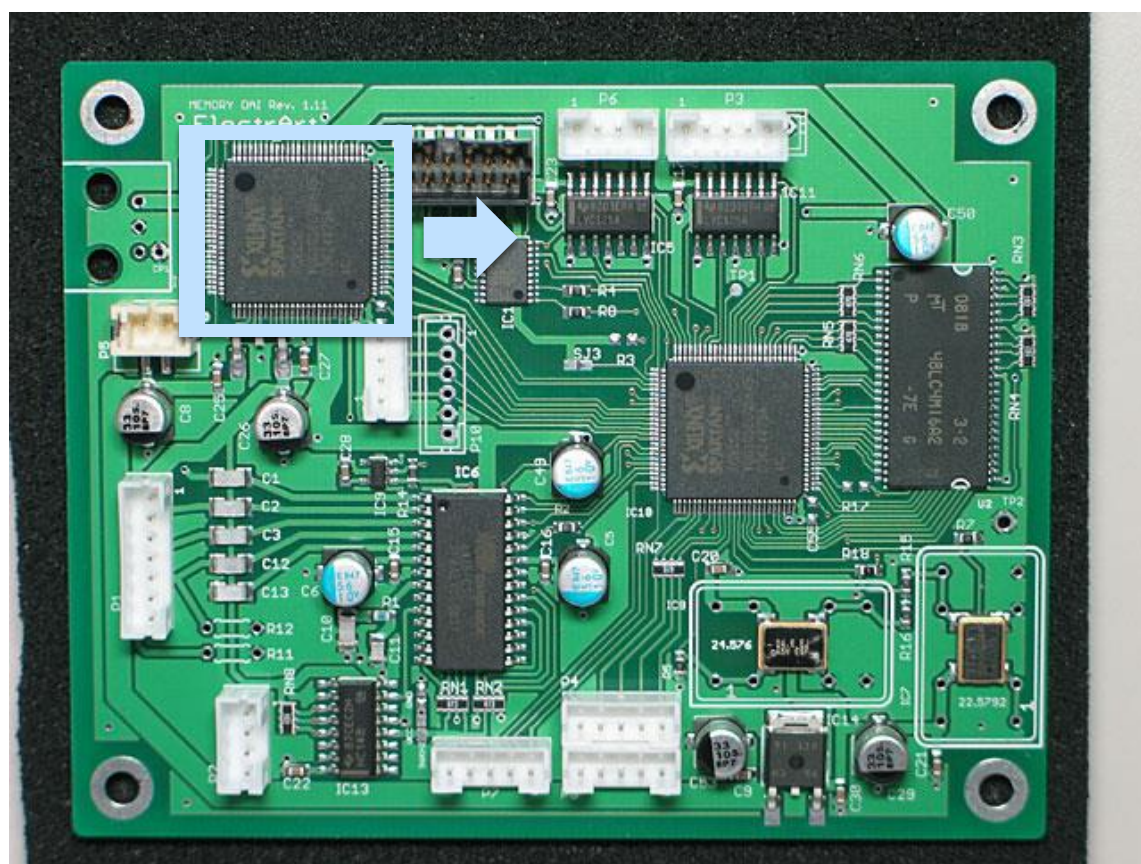
苦手：人の顔

実装部品検査の例

- 搭載部品の有無/極性の検査



テンプレートを走査して部品を探索



回転や拡大/縮小に対しては脆弱

顔検出への応用例

- <https://codezine.jp/article/detail/86>



原画像



濃淡画像



二値画像

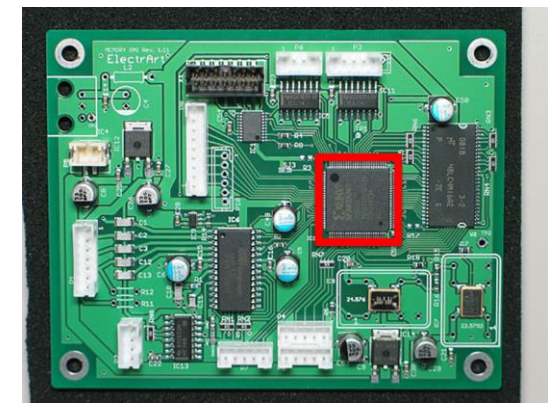


テンプレート



Cf: googleの猫認識(2012)

類似度(不一致度)



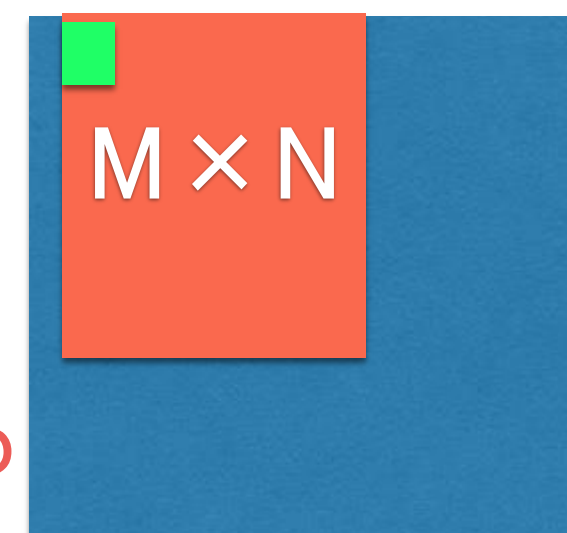
- テンプレートと画像がどれだけ近いかの指標

$$R_{SSD}(i, j) = \sum_{u=0}^{N-1} \sum_{v=0}^{M-1} \underbrace{(I(i+u, j+v) - T(u, v))^2}_{\text{差の2乗の和}}$$

$$R_{SAD}(i, j) = \sum_{u=0}^{N-1} \sum_{v=0}^{M-1} \underbrace{|I(i+u, j+v) - T(u, v)|}_{\text{差の絶対値の和}}$$

— テンプレートのサイズ: $M \times N$

— テンプレート内の位置: (u, v)



- テンプレートと画像が一致した時に値は0になる

SSD: Sum of Squared Difference/SAD: Sum of Absolute Difference

類似度演算

- ◆ 白:0、黒:1 として、①～⑨の位置における
テンプレートとの類似度 (SAD差の絶対値の和)
を求めよ。

抽出対象画像
(5 × 5)

	①	②	③	
	④	⑤	⑥	
	⑦	⑧	⑨	

テンプレート
(3 × 3)

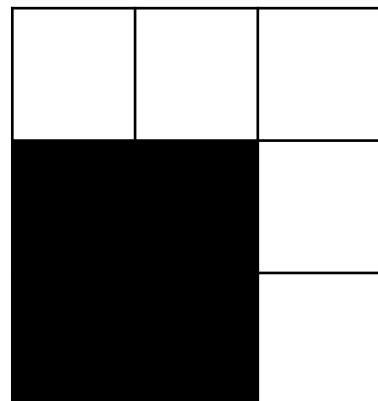
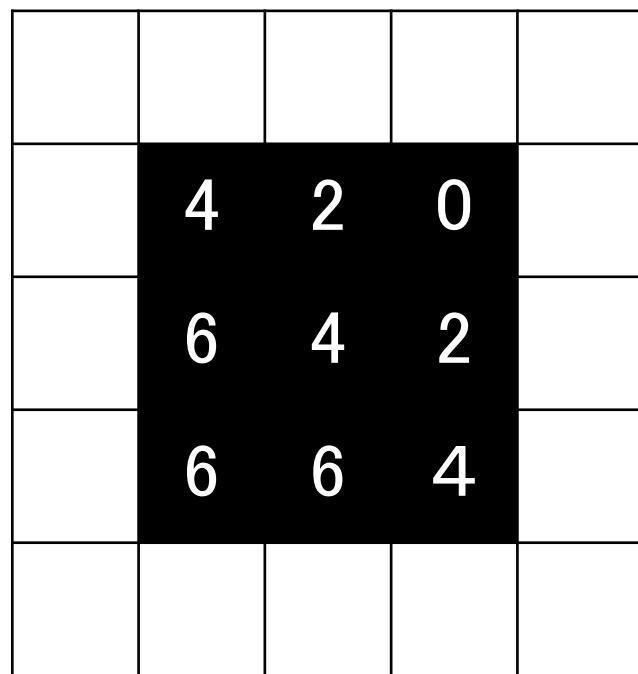
(答え)

- ① _____
② _____
③ _____
④ _____
⑤ _____
⑥ _____
⑦ _____
⑧ _____
⑨ _____

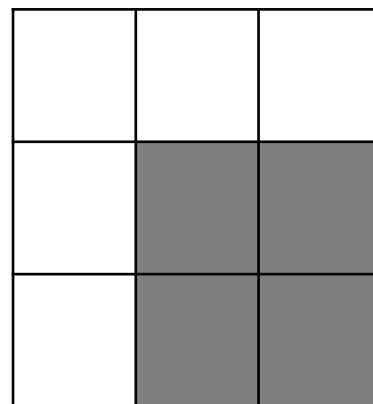
演習 類似度(不一致度)演算

◆ 白:0、黒:1 として、テンプレートとの類似度を
①～⑨の位置において求めよ。

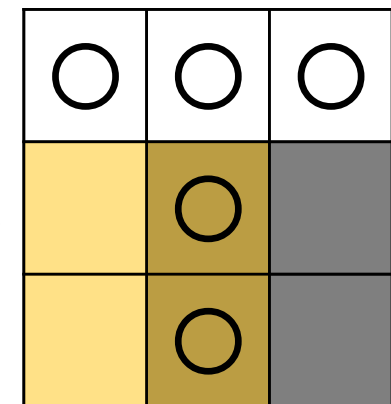
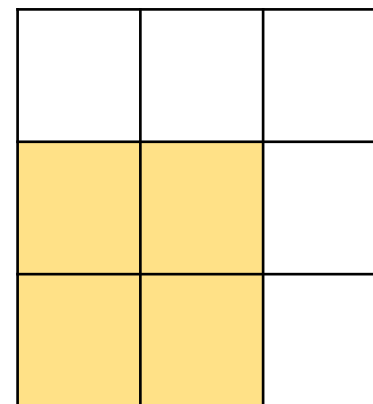
抽出対象画像



①

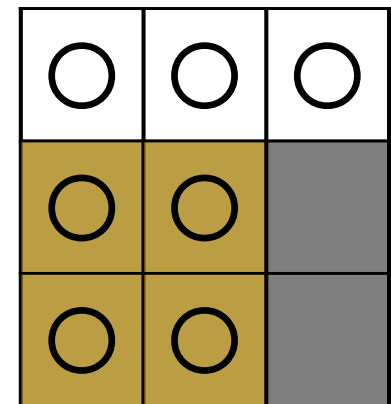
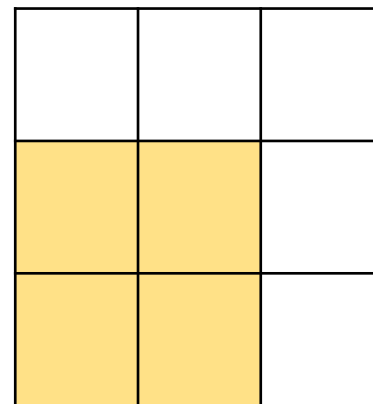
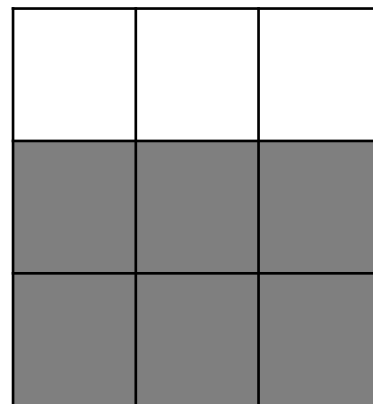


テンプレート



4

②



2

③

O

④

6

⑤

4

⑥

2

7

6

8

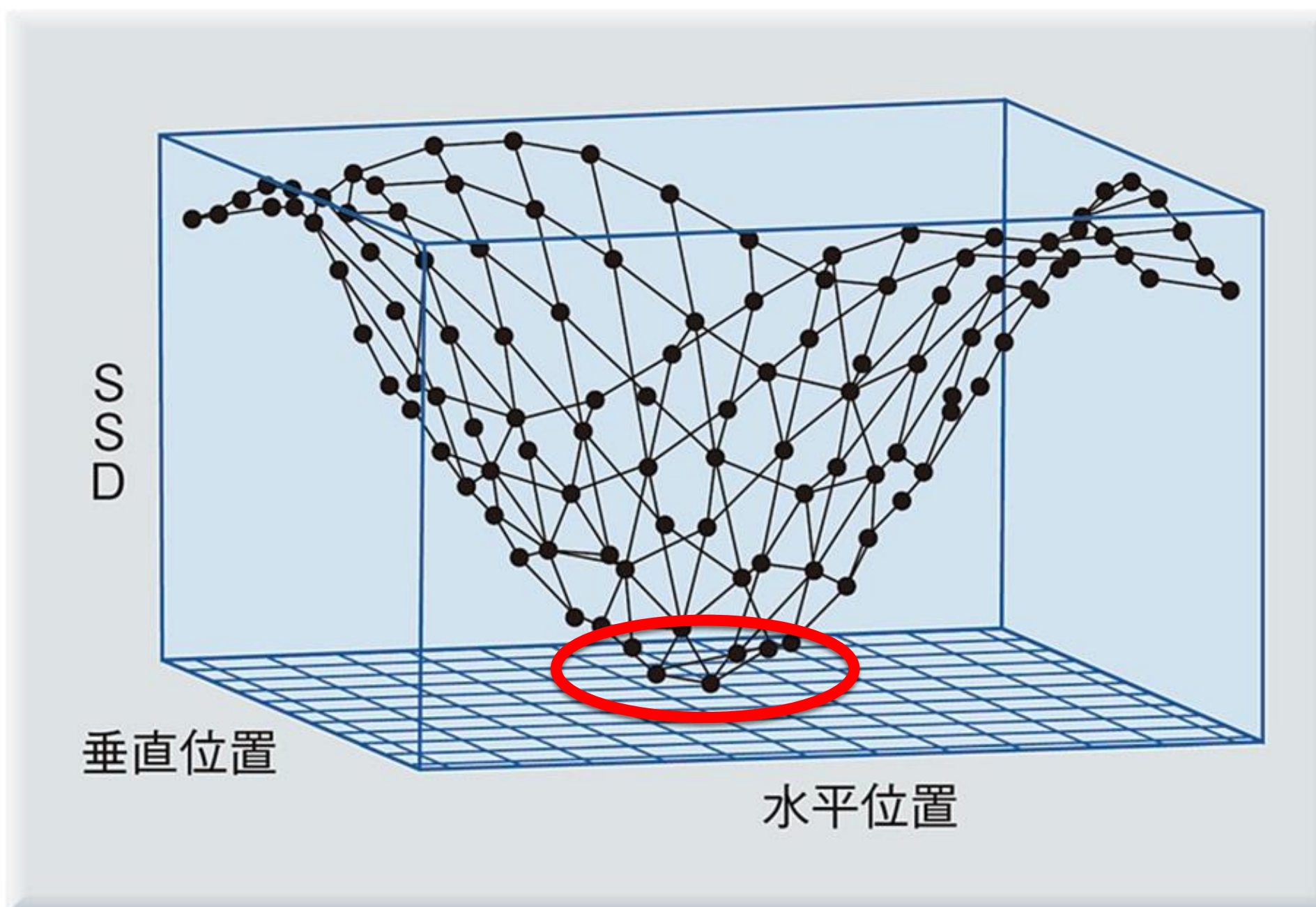
6

9

4

類似度(不一致度)の値のイメージ

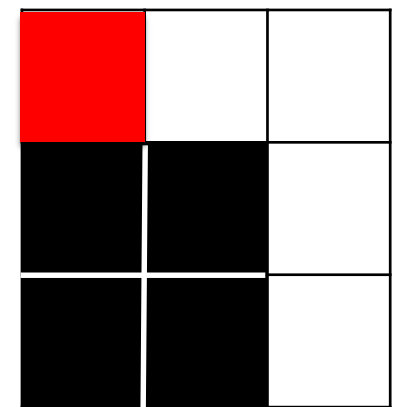
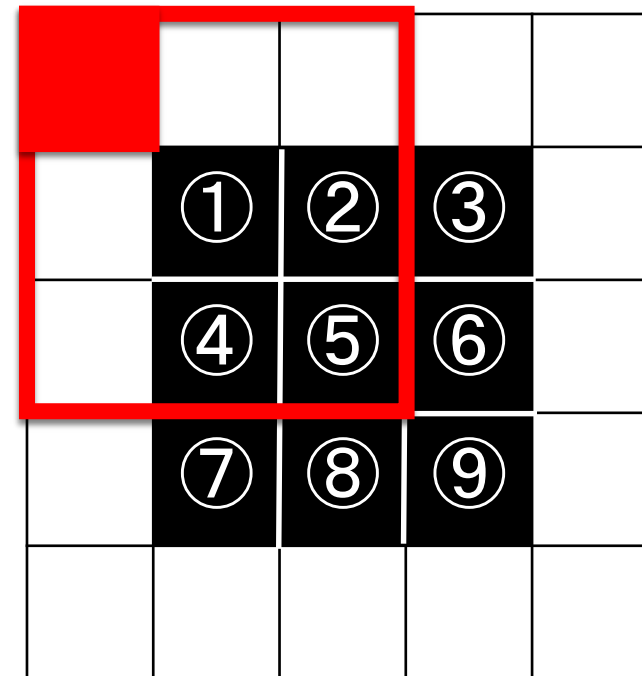
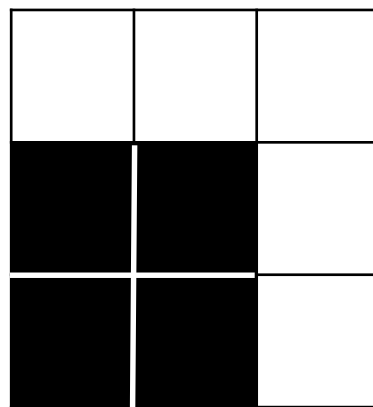
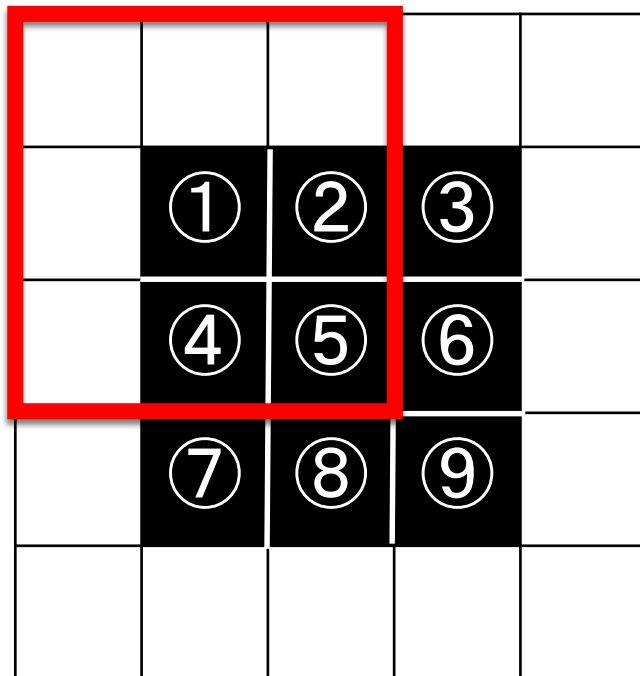
SSD相違度の例



テンプレートの位置表現

演習では①～⑨で表現した ⇒ テンプレート左上座標

抽出対象画像 テンプレート
(5 × 5) (3 × 3)



対象を検出する画像処理技術

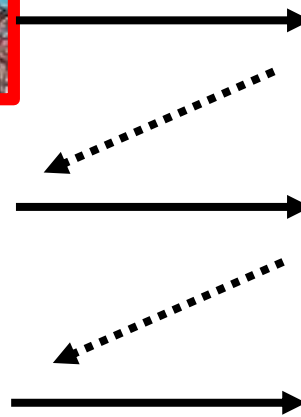
- ① 照合処理 テンプレートマッチング
- ② 特徴記述/抽出法
- ③ 学習法(ニューラルネットワーク)



ウォーリーを探せ

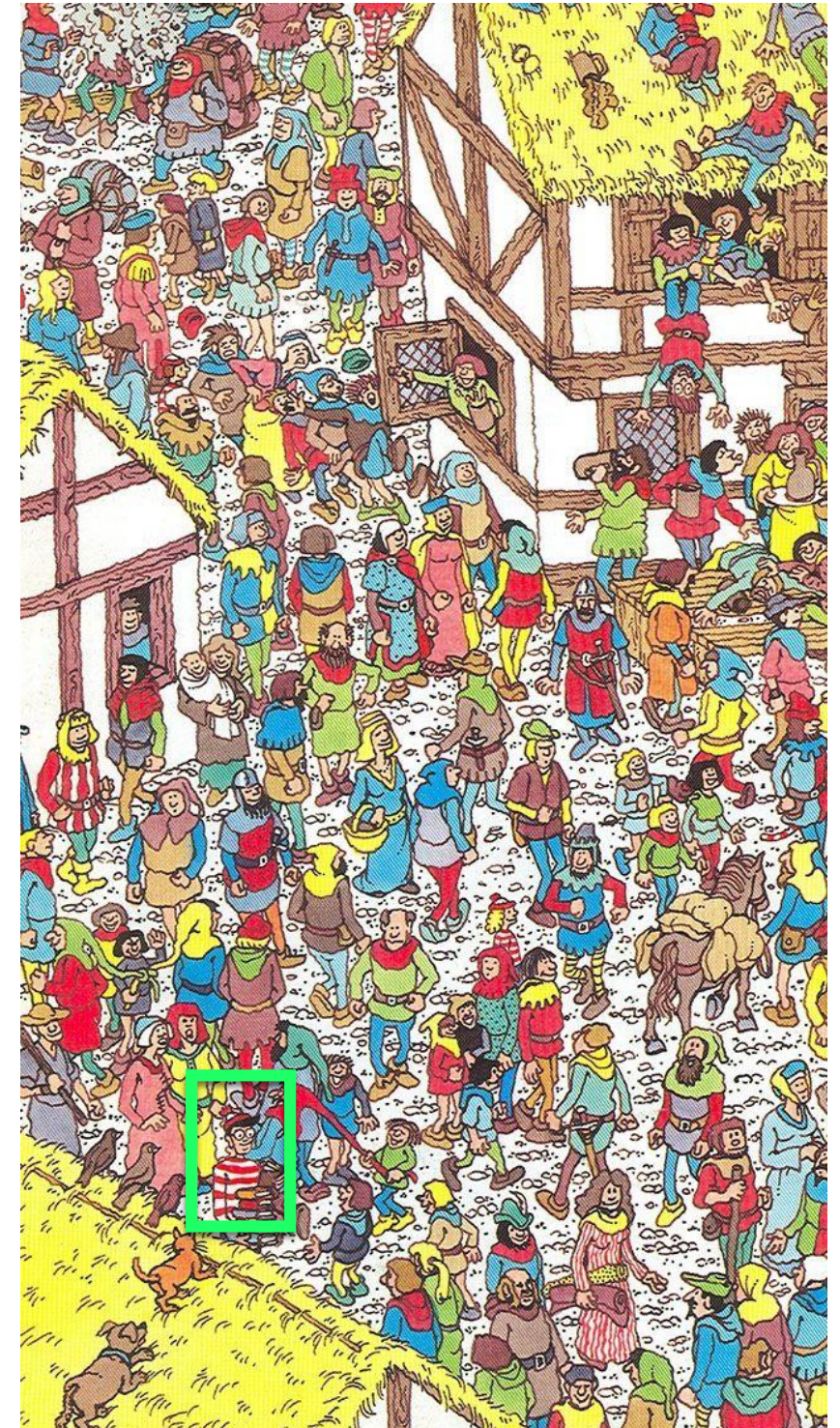
① 照合処理 テンプレートマッチング

- ◆ 見つけたいモノの見え方
(形・大きさ)が既知の場合



見つけたいモノ
= テンプレート

テンプレートを
画像全体に走査して探査



② 特徴記述/抽出法

発見したいモノの
特徴を記述して抽出する



- ◆ 赤白の縞シャツ ◆ 青色ズボン
- ◆ 赤白の帽子 ◆ ステッキ …

そのままじゃない！



② 特徴記述/抽出法

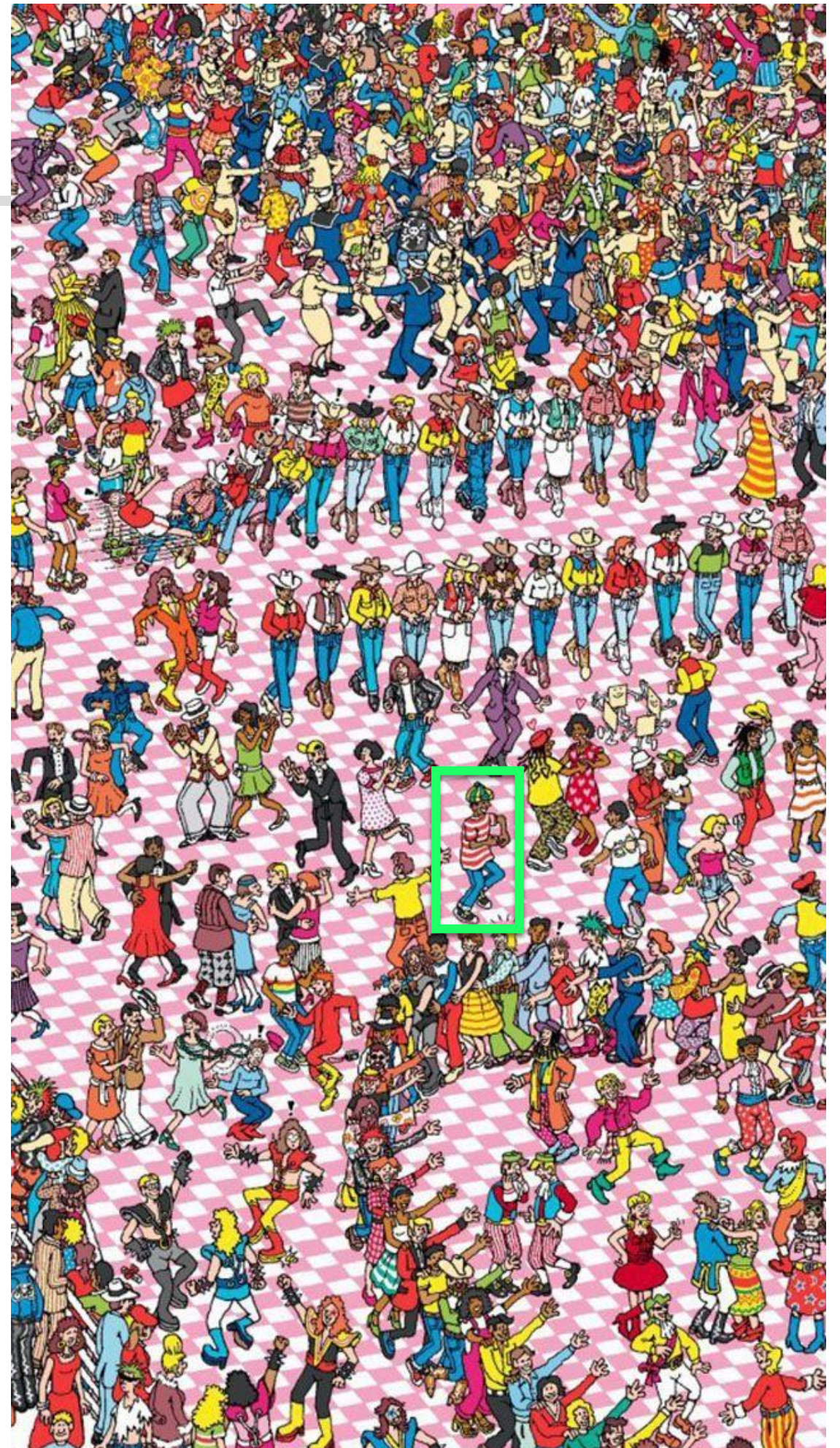
ウォーリーはどこ？



赤白の横縞シャツ
青色の長ズボン
ステッキ...



こんな人がいます！
これは違うよね。



③ 学習法 (N.N.)

ウォーリーを学習



学習によって特徴を抽出



演習 ウォーリーを探せ！

前準備

- サンプルファイルのダウンロード

- main.cpp

サンプル画像のダウンロード

- bg.jpg (入力画像)

- face.jpg (テンプレート)

- 変数概要

- target_img: 入力画像 bg.jpg

- template_img: テンプレート face.jpg

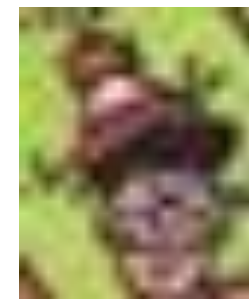
- compare_img: 類似度マップ

- ➡ サイズ(縦横共に): 入力画像-テンプレート+1

- ➡ 1チャンネル



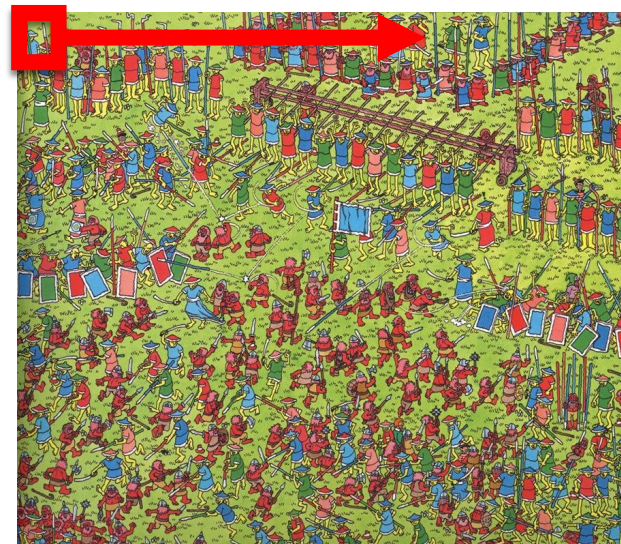
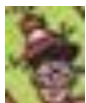
bg.jpg



face.jpg

処理の流れ

1. 入力画像とテンプレートの読み込み
2. テンプレートマッチング(類似度マップ作成)
3. 目的画像探索(類似度マップ参照)
4. 目的画像の位置に長方形の描画
5. 表示



類似度
マップ



```

#include <iostream>
#include <opencv2/opencv.hpp>

//-----
//マクロ

//全体の画像（探索対象画像）のファイル名
#define TARGET_IMG_FILE "bg.jpg"

//テンプレート画像
#define TEMPLATE_IMG_FILE "face.jpg"
//結果画像
#define RESULT_IMG_FILE "result.jpg"

//ウィンドウの名前
//探索対象
#define TARGET_IMG_WINDOW "target"
//テンプレート
#define TEMPLATE_IMG_WINDOW "template"

//-----

int main(int argc, const char * argv[]) {

    double min_val, max_val;    //最小値, 最大値
    cv::Point min_loc, max_loc; //最小値の位置, 最大値の位置
    //全体画像, テンプレート画像, 類似度マップ
    cv::Mat target_img, template_img, compare_img;

    //カラーで取得
    target_img = cv::imread(TARGET_IMG_FILE); //全体画像
    template_img = cv::imread(TEMPLATE_IMG_FILE); //テンプレート画像
    if (target_img.empty() || template_img.empty()) { //入力失敗の場合
        fprintf(stderr, "File is not opened.\n");
        return (-1);
    }

    //テンプレートマッチング前に表示
    cv::imshow(TARGET_IMG_WINDOW, target_img);
    cv::waitKey();

    //テンプレートマッチング

    //類似度マップから次の値の取得. 最小値, 最大値, 最小値の位置, 最大値の位置

    //長方形の表示

    cv::imshow(TARGET_IMG_WINDOW, target_img);
    cv::waitKey();

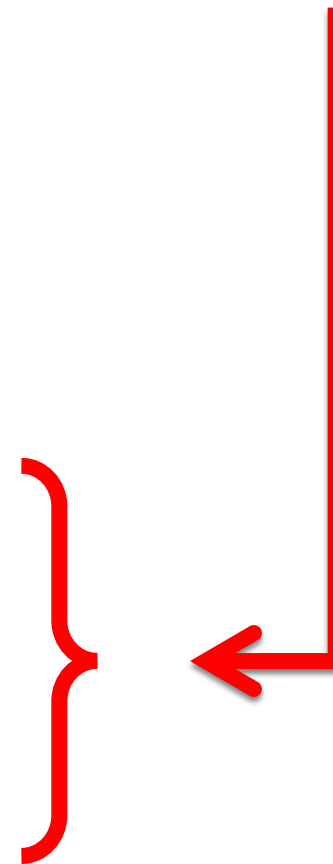
    //画像の保存
    cv::imwrite(RESULT_IMG_FILE, target_img);

    return 0;
}

```

処理の流れ

1. 入力画像とテンプレートの読み込み
2. テンプレートマッチング(類似度マップ作成)
3. 目的画像探索(類似度マップ参照)
4. 目的画像の位置に長方形の描画
5. 表示



テンプレートマッチング

- OpenCVで関数を用意されている

`cv::matchTemplate` (入力画像, テンプレート, 類似度マップ,
`cv::TM_SQDIFF_NORMED`);

- `cv::TM_SQDIFF`: 類似度計算のフラグ

$$R(x, y) = \sum_{x', y'} (T(x', y') - I(x + x', y + y'))^2$$

- `cv::TM_SQDIFF_NORMED`: 正規化. 値域[0:1]

$$R(x, y) = \frac{\sum_{x', y'} (T(x', y') - I(x + x', y + y'))^2}{\sqrt{\sum_{x', y'} T(x', y')^2 \cdot \sum_{x', y'} I(x + x', y + y')^2}}$$

- `cv::TM_CCORR`: テンプレートと画像の積の和

$$R(x, y) = \sum_{x', y'} (T(x', y') \cdot I(x + x', y + y'))$$

類似度の調査

- 類似度の最大値最小値の調査

- ― どこが似ているか, 似ていないかの調査 (位置と値)
- ― 宣言

```
double min_val, max_val;    //最小値, 最大値  
cv::Point min_loc, max_loc; //最小値の位置, 最大値の位置
```

- ― 計算

```
cv::minMaxLoc (類似度マップ, &min_val, &max_val,  
               &min_loc, &max_loc);
```

長方形の描画

- 最も似ている部分に長方形の描画
- 長方形の大きさはテンプレートと同じ
- 2頂点必要



長方形の描画関数

- 類似度が最小の位置に長方形の描画

```
cv::rectangle (入力画像, 矩形の頂点, 対角の頂点, 色値, 太さ);
```

- ー 入力画像: target_img
- ー 矩形の頂点 (cv::Point型): min_loc
- ー 対角の頂点 (cv::Point型)(テンプレートのサイズで対角の決定):
cv::Point (min_loc.x + template_img.cols,
min_loc.y + template_img.rows)
- ー 色値: CV_RGB (255, 0, 0)
- ー 太さ: 3

閾値以下の位置を描画する場合 (複数箇所抽出)

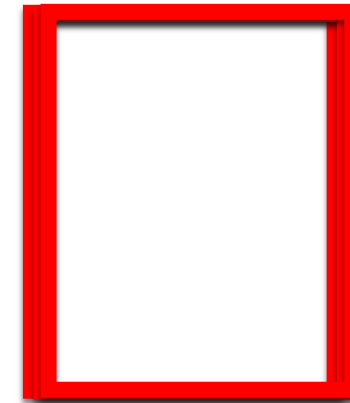
```
float s; //類似度マップはfloat型
for (int y=0; y<compare_img.rows; y++) {
    for (int x=0; x<compare_img.cols; x++) {
        s = compare_img.at<float>(y, x); //float型で取得
        if (s < 0.1) { //閾値以下
            //長方形の表示
            cv::rectangle(target_img, cv::Point(x, y),
                           cv::Point(x + template_img.cols,
                                       y + template_img.rows),
                           CV_RGB(255, 0, 0), 3);

            fprintf(stderr, "%d, %d¥n", x, y);
        }
    }
}
```

出力結果

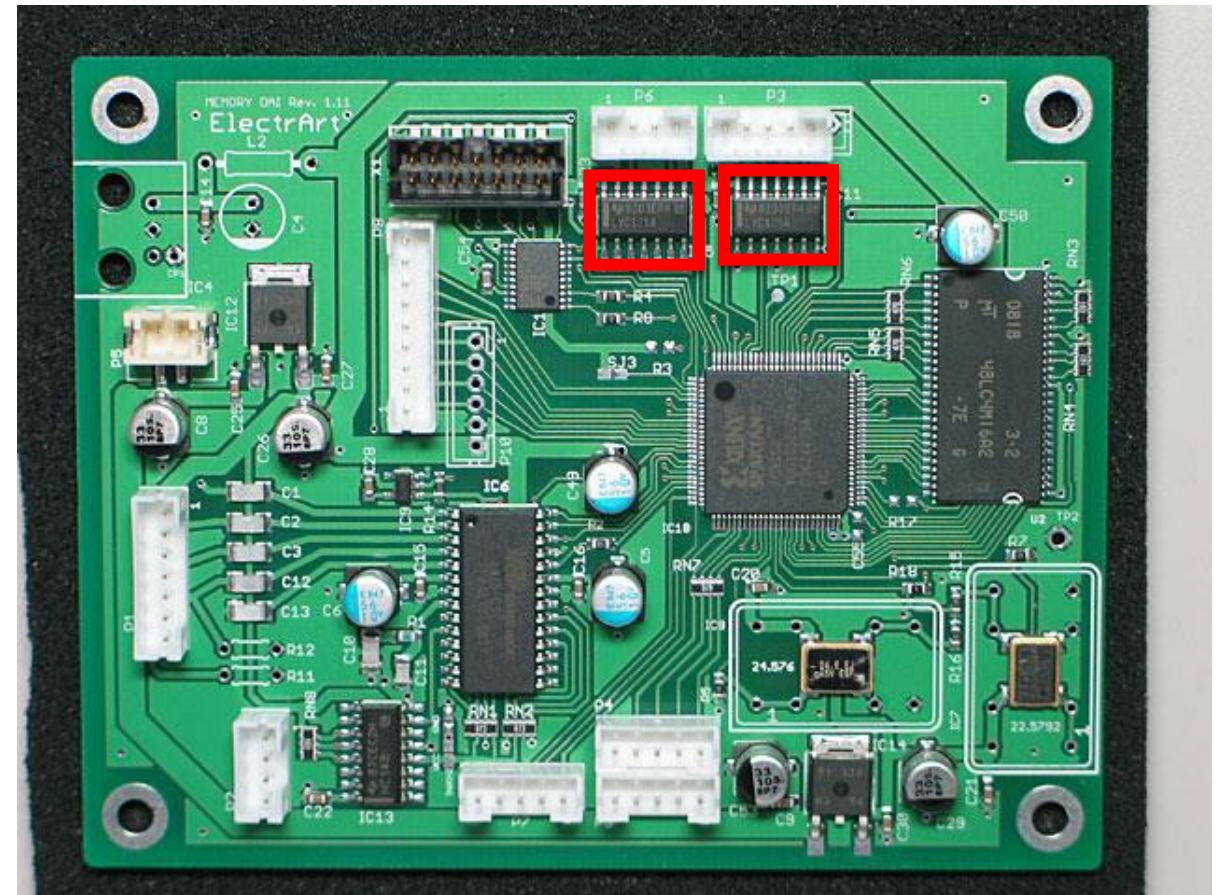
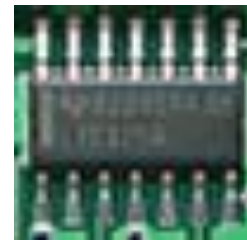
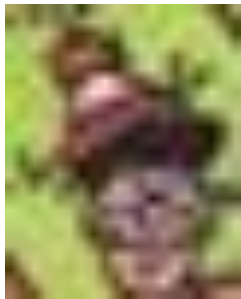
- 近い位置で検出される

141, 168
142, 168
143, 168



テンプレートマッチングの応用

- 検出したい対象が複数ある場合



複数の物体の検出

- テンプレートマッチングで、`cv::minMaxLoc()`を用いると1物体のみ検出
- 類似度マップを閾値処理で該当箇所限定
 - ー 類似度マップ（正規化済み）で閾値処理

```
//閾値処理
```

```
cv::threshold(compare_img, compare_img, 0.1, 1.0,  
cv::THRESH_BINARY);
```

- ー 閾値以上(0.1)を1.0, それ以外は0

