

輪郭追跡アルゴリズム (8連結版)

Step 1. 開始点Sの探索

二値画像を左上隅よりラスタ走査式に探索し、最初に見つかった白画素の位置を開始点Sとして記憶すると共に、Sの直前(左隣)の画素をP, Sを注目画素Cとする

Step 2. 8 近傍内の連結画素の探索

注目画素Cを中心として、直前の追跡位置Pから始めて 反時計回りに白画素を探索.

Step 3. 終了判定と反復

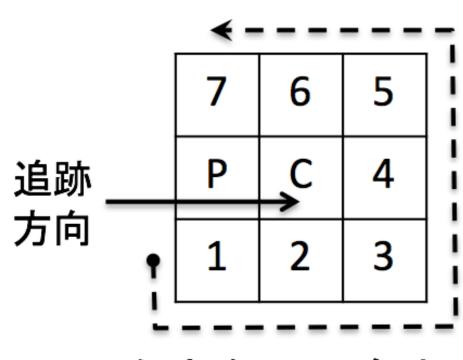
白画素が見つからない場合もしくは見つかった白画素が開始点Sの位置にある場合は終了.

さもなくば、Pを現在のCに変更したうえで、この白画素を次の注目点Cとして Step 2へ.

輪郭追跡アルゴリズムの核心部

Step 2

注目画素Cを中心として、直前の追跡位置Pから始めて反時計回りに白画素を探索



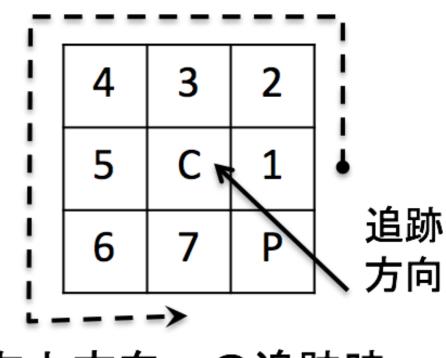
右方向への追跡時 (開始時を含む)

反時計回りに白画素を探索

C:注目画素

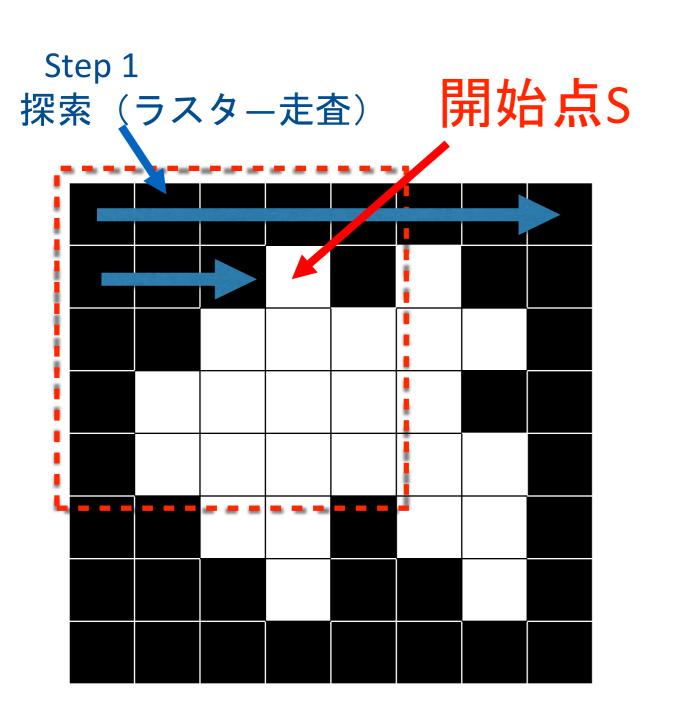
P: 直前の追跡位置

1~7:探索順序

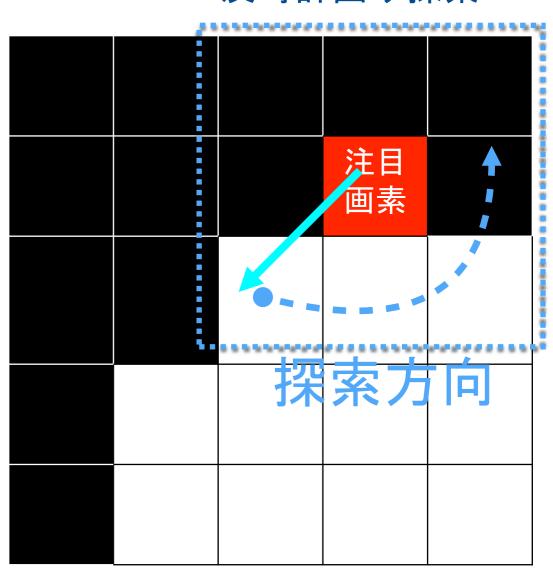


左上方向への追跡時

試してみましょう

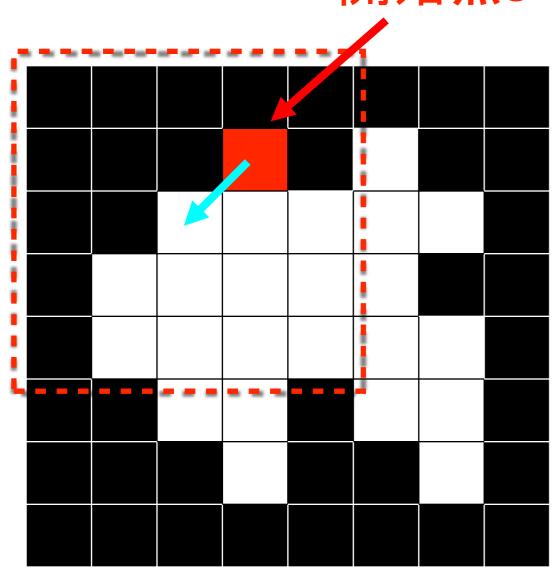


Step 2 反時計回り探索

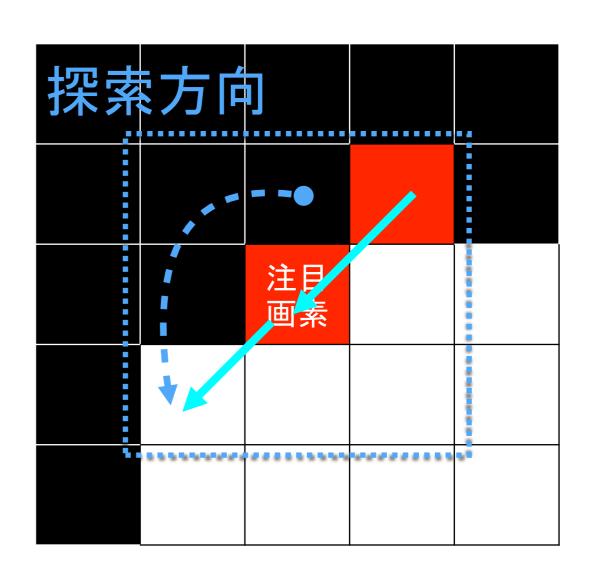


試してみましょう

開始点S

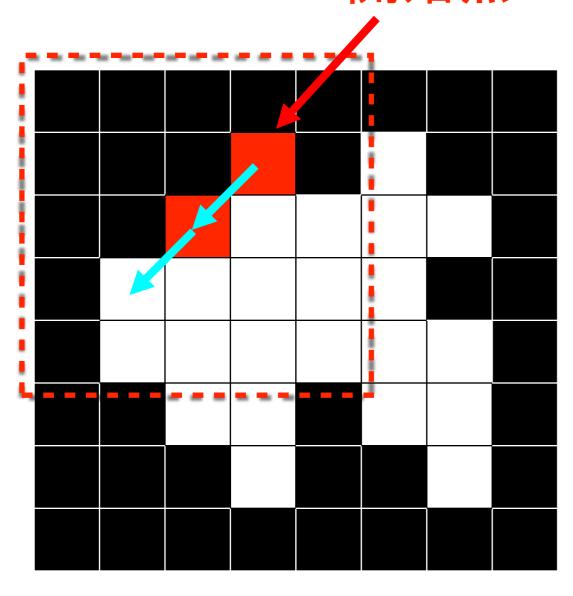


赤:追跡済

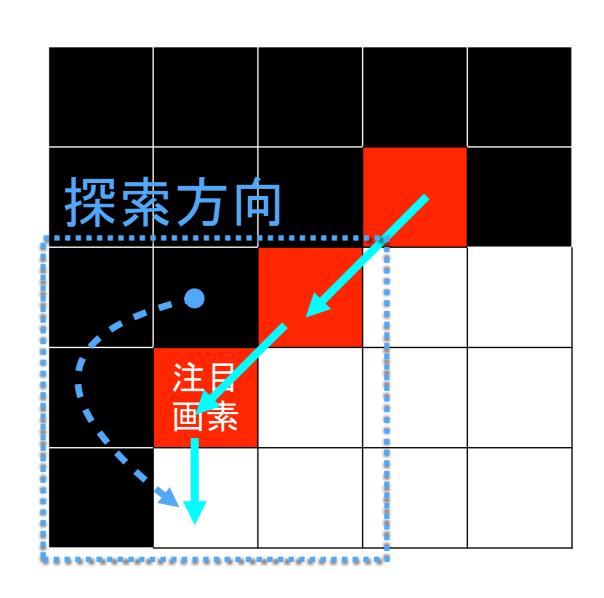


試してみましょう

開始点S



赤:追跡済



追跡結果

