# 长空御风视觉组 C++ 培训作业

## 1 任务要求:

使用 C++语言,完成附件中的任务,使用 CMake 工具链构建代码,提交时 CMakeLists 需一并提交。

### 具体要求:

- 1.1 必须使用 OOP 的编程思路,建立虚基类 Robot,继承出步兵、工程等子类,通过一个管理类进行管理,管理类内部通过 vector 存储所有具体的机器人对象,通过 std::vector<std::share\_ptr<Base>>的方案将所有对象存储于一个 vector 对象中;
- 1.2 提交时排版、变量命名等必须符合《Google C++ Style Guide》的指示,使用 clion 请善用其自动排版工具,linux 下按下 ctrl alt shift l 即可自动整理排版。

### 2 评分标准:

- 2.1 功能完整性: 40分 (附件中规定得分\*40%, 共有 12个测试点);
- 2.2 C++特性使用: 40 分 (含面向对象, STL等);
- 2.3 编程规范: 20分。

## 3 提交方式:

2月4日22时前将代码上传至自己的 github 账户, 发链接就行。

# 背景

在RoboMaster比赛中,需要使用裁判系统进行自动化的比赛裁判,通过各机器人上安装的传感器来计算机器人的血量等信息,现在需要你编写一个简化的裁判系统,实现部分裁判系统的功能。

# 实现

裁判系统从标准输入接受各机器人回传的数据,数据格式如下

时间 命令字 [参数1] [参数2] [参数3]

时间为0~65535整数,单位为s

#### 具体指令如下

命令字	参数1	参数2	参数3	备注
Α	所属队伍	机器人标识符	机器人类型	添加一个新的机器人,类型为0 (步兵) , 1 (工程)
F	所属队伍	机器人标识符	伤害量	对该机器人造成伤害
Н	所属队伍	机器人标识符	增加的热量	该机器人枪口热量上升指定值
U	所属队伍	机器人标识符	等级	将该机器人设定为该等级

输入的所有参数范围均为[0,65535],等级输入范围为[1,3],映射为[1,3],以射为[0,65535]

#### 每个机器人具有以下属性

属性	范围	备注	
血量上限	0~65535整数	具体值根据机器人等级确定	
热量上限	0~65535整数	具体值根据机器人等级确定	
血量	0~血量上限		
热量	0~65535整数		
所属队伍	0~255整数	唯一标识符表示一个队伍	
机器人标识符	0~65535整数	在每个队伍中唯一	

#### 【上述表格存在错误!!!,所属队伍范围为0~65535整数】

机器人枪口热量会随时间降低,每秒钟降低1点热量,当机器人热量大于热量上限时每秒钟将造成1点伤害

不同等级和类型机器人属性值对应如下

(为简化题目仅有步兵和工程两种机器人,且工程无法升级)

机器人	工程	一级步兵	二级步兵	三级步兵
血量上限	300	100	150	250
热量上限	0	100	200	300

裁判系统向标准输出输出机器人被击毁信息,格式如下

D [所属队伍] [机器人标识符]

# 具体过程

应该建立一个机器人存储池, 将机器人分为正常和被击毁两类

每次收到指令时,应先接收时间信息,然后计算机器人是否超热量,机器人因超热量被扣除血量,判断机器人是否被击毁并输出

#### 然后接收命令字和参数表

如果命令字为A,则查找被击毁机器人中是否存在相同所属队伍和标识符的机器人,如果存在且兵种相符则将其移至正常机器人列表,并将血量设置为血量上限,热量设置为0;如果没能找到机器人,则在正常机器人列表中查询,若找到,则不执行任何操

作,处理结束,若未找到则新建一个机器人信息,等级为1级,将血量设置为血量上限,热量设置为0,加入到正常机器人列表。

- 如果命令字为F,则在正常机器人列表中查找该机器人,若未找到,则处理结束,若找到则判断其是否被击毁( $血量 \leq 0$ ),若未击毁则保存其目前血量,若被击毁则将该机器人移动至被击毁机器人列表,并输出相关信息。
- 如果命令字为H,则在正常机器人列表中查找该机器人,若未找到,则处理结束,若找到则判断其是否为步兵,若不是,则处理结束,若是,则保存其当前热量。
- 如果命令字为U,则在正常机器人列表中查找该机器人,若未找到,则处理结束,若找到则判断其是否为步兵且目标等级大于 当前等级,若不是,则处理结束,若是,修改其血量及热量上限,将其血量重置为血量上限。

注意: 在计算过程中出现小数一律向下取整

# 测试点范围

- 对于20%的数据,所接收命令数 $N\leqslant 200$ ,只出现步兵机器人,所有机器人均不出现超热量情况;
- 对于50%的数据,所接收命令数 $N \leq 65535$ ,所有机器人均不出现超热量情况;
- 对于70%的数据,所接收命令数 $N \leqslant 65535$
- 对于100%的数据,所接收命令数 $N\leqslant 10^9$ ,时间 $t\in [0,65535]$

输入

N 时间命令字 [参数1] [参数2] [参数3] 时间命令字 [参数1] [参数2] [参数3] ………… 时间命令字 [参数1] [参数2] [参数3] 保证时间 $t_n \leqslant t_{n+1}$ 输出

D [所属队伍] [机器人标识符]

D [所属队伍] [机器人标识符]

.....

D [所属队伍] [机器人标识符]

样例

#### 标准输入

```
7
15 A 37954 46652 1
241 A 37954 32054 1
341 A 19899 48958 1
356 U 37954 32054 1
388 U 37954 46652 3
398 F 37954 46652 148
461 F 37954 32054 448
```

标准输出

D 37954 32054

标准输入

```
11
0 A 9741 59525 1
38 A 4047 59111 0
53 A 24690 44013 1
102 A 24690 26218 0
151 A 15513 50055 1
210 F 4047 59111 429
306 F 15513 50055 474
371 U 4047 59111 1
441 A 15513 50055 1
495 F 4047 59111 372
583 F 15513 50055 372
```

## 标准输出

```
D 4047 59111
D 15513 50055
D 15513 50055
```

## 标准输入

```
10
0 A 45111 32727 0
26 A 20852 55902 1
46 A 57677 45042 0
55 A 62510 3725 0
66 A 20852 28441 1
73 U 57677 45042 2
80 H 62510 3725 492
176 F 20852 55902 302
194 F 20852 28441 121
196 H 20852 55902 54
```

#### 标准输出

D 62510 3725 D 20852 55902