МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«САРАТОВСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ Н. Г. ЧЕРНЫШЕВСКОГО»

АЛГОРИТМ ФОРДА-ФАЛКЕРСОНА

ОТЧЁТ

студента 2 курса 211 группы
направления 02.03.02 — Фундаментальная информатика и информационные
гехнологии
факультета КНиИТ
Пицика Харитона Николаевича
Проверил

СОДЕРЖАНИЕ

1	Постановка проблематики, терминология	3
2	Идея алгоритма	4
3	Реализация, код программы	5
4	Анализ сложности	7
5	Достоинства и недостатки алгоритма, особенности использования	8

1 Постановка проблематики, терминология

В теории графов, транспортная сеть (или же flow network) представляет собой ориентированный граф G(V,E), в котором каждое ребро имеет так называемую пропускную способность, которая задаётся функцией $c:V\times V\to \mathbb{R}_+$, причем для любого $e\notin E$ значение функции равно 0. Потоком называется функция $f:V\times V\to \mathbb{R}_+$

Одна из самых распространённых задач в графах — задача о максимальном потоке. В теории оптимизации и в теории графов, задача о максимальном потоке заключается в нахождении такого потока в транспортной сети, что сумма потоков из истока максимальная. В 1955 году Лестер Форд и Делберт Фалкерсон впервые построили алгоритм, специально предназначенный для этой задачи. Их алгоритм получил название алгоритм Форда-Фалкерсона.

2 Идея алгоритма

Идея алгоритма заключается в следующем. Изначально величине потока присваивается 0: $f(u,v)=0 \ \forall (u,v) \in V.$ Затем величина потока итеративно увеличивается посредством поиска увеличивающегося пути. Рассмотрим алгоритм пошагово:

- В начальный момент времени поток, который мы хотим провести через нашу сеть, должен быть равен нулю. Остаточная сеть совпадает с исходной сетью;
- Находим любой путь из истока в сток в остаточной сети. Если путь не находим, утверждается, что поток является максимальным;
- Пускаем через найденный путь поток равный минимальному весу ребра, которое входит в множество рёбер найденного пути;
- Из веса рёбер на этом пути высчитываем размер потока, который мы пустили;
- А к весу обратных рёбер (будем считать, что они существуют в остаточной сети и равны 0) прибавляем размер потока. Другими словами, на предыдущем шаге мы отправили некоторое количество потока из текущей вершины в следующую, а теперь при желании можем вернуть это же количество потока обратно в текущую;
- Возвращаемся обратно к нахождению пути в остаточной сети после модификации.
 - Алгоритм Форда-Фалкерсона реализован, используя обход в глубину (DFS).

3 Реализация, код программы

```
#include <iostream>
#include <vector>
#include <algorithm>
using namespace std;
const int INF = 1e9; // большое число, для обозначения бесконечности
// Структура графа
struct Graph {
  int n; // число вершин
  vector<vector<int>>> capacity; // матрица пропускных способностей
  vector<vector<int>>> adj; // список смежности
  Graph(int n) : n(n) 
     capacity.assign(n, vector\langle int \rangle(n, 0));
     adj.resize(n);
   }
  // Добавление ребра
  void addEdge(int u, int v, int cap) {
     capacity[u][v] = cap;
     adj[u].push back(v);
     adj[v].push back(u); // добавляем обратную связь для поиска путей
  }
};
// Функция поиска пути увеличения с помощью DFS
int dfs(int u, int t, vector<bool>& visited, vector<int>& parent, const
→ vector<vector<int>>& capacity, const vector<vector<int>>& adj) {
  visited[u] = true;
  if (u == t) return INF; // достигли стока, возвращаем бесконечность (максимальное
      возможное увеличение)
  for (int v : adj[u]) {
     if (!visited[v] && capacity[u][v] > 0) {
        parent[v] = u; // запоминаем предка для восстановления пути
        int flow = dfs(v, t, visited, parent, capacity, adj);
        if (flow > 0) {
```

```
return min(flow, capacity[u][v]); // минимальная пропускная способность по
               пути
        }
      }
   return 0; // путь не найден
}
// Основная функция для поиска максимального потока
int fordFulkerson(Graph& g, int s, int t) {
   int \max Flow = 0;
   vector<vector<int>>> capacity = g.capacity; // копируем матрицу пропускных
   → способностей
   while (true) {
      vector<br/>bool> visited(g.n, false);
      vector<int> parent(g.n, -1);
      // ищем путь увеличения с помощью DFS
      int flow = dfs(s, t, visited, parent, capacity, g.adj);
      if (flow == 0) break; // больше путей нет — алгоритм завершен
      \max Flow += flow;
      // обновляем остаточные пропускные способности по найденному пути
      int v = t;
      while (v != s)  {
         int u = parent[v];
        capacity[u][v] -= flow; // уменьшаем пропускную способность по прямому рёбру
         \operatorname{capacity}[v][u] += \operatorname{flow}; // увеличиваем по обратному рёбру (обратный поток)
         v = u;
      }
   }
   return maxFlow;
}
```

4 Анализ сложности

В случае, если значения пропускных способностей являются иррациональными числами, алгоритм может зациклиться в бесконечность. В случае с целыми числами, сложность алгоритма составляет O(|E|f), где E — множество рёбер, f — максимальный поток в графе. Это обусловлено тем, что каждый увеличивающий путь можно найти за O(E) и увеличивает поток как минимум на единицу. В худшем случае алгоритм будет работать O(|V+E|f)

5 Достоинства и недостатки алгоритма, особенности использования

К плюсам данного алгоритма можно отнести:

- Теоретически доказанное гарантированное нахождение максимального пути;
- Распространённость. Алгоритм можно применять везде, где в сетевом потоке необходимо найти максимальный путь, но при условии, что пропускные способности неотрицательные;
- Гибкость. Можно изменить алгоритм поиска пути увеличения. Например, заменить обход в глубину на обход в ширину, что даёт другую сложность $O(VE^2)$

Как уже описывалось выше, одним из главных недостатков данного алгоритма является невозможность работы с вещественными иррациональными числами, поскольку существует вероятность, что в таком случае алгоритм не сможет завершить свою работу. Также к минусам можно отнести сложность алгоритма в худшем случае, так как в худшем случае происходит слишком много итераций. Обычно, для оптимизации вычислений, вместо обхода в глубину используют обход в ширину, что является реализацией другого алгоритма, Эдмонса-Карпа.