

## Векторное квантование. Алгоритм Линде-Бузо-Грея

5 января 2023 г. 1:28

Говоря о сжатии данных с потерями, мы принимаем во внимание ошибки, т.е. искажение данных.

Существует понятие "мера искажения", показывающее различие между множеством сообщений на выходе источника и аппроксимирующим множеством.

За аппроксимацию входного вектора  $\mathbf{x}$  вектором  $\mathbf{y}$  отвечает квантование.

Виды квантования:

- ▶ *Скалярное*, если входные символы обрабатываются независимо.
  - ★ Равномерное.
  - ★ Неравномерное.
- ▶ *Векторное*, если входные символы обрабатываются блоками.

Скалярное квантование	Векторное квантование
Аппроксимирующие значения $Y = \{y_i\} \subset X$	Кодовая книга $B = \{\mathbf{b}_i\} \subset X^n$
$ Y =M$	$ B =M$
$R = H(Y) \leq \log M$	$R = \frac{H(B)}{n} \leq \frac{\log M}{n}$
Кванты $\Delta_i$	Решающие области $S_i$

размер  
букв

В случае векторного квантования для  $\mathbf{x}$  выбирается  $\mathbf{b}_i$  (аппроксимирующий  $\mathbf{x}$  вектор) такой, что при  $i \neq j$  даст наилучший результат (формулой записывается так:  $\|\mathbf{x} - \mathbf{b}_i\|^2 \leq \|\mathbf{x} - \mathbf{b}_j\|^2$  при  $i \neq j$ , эта формула определяет границы разрешающей области  $S_i$  от  $S_j$ ). Т.е.  $\mathbf{b}_i$  ближе к  $\mathbf{x}$ , чем  $\mathbf{b}_j$ .

Чтобы найти искажение:

$$D = \frac{1}{n} \sum_j \sum_{\mathbf{x} \in S_j} \|\mathbf{x} - \mathbf{b}_j\|^2 p(\mathbf{x})$$

1/n, т.к. в среднем на символ,

суммируем по j, т.к. по всем разрешающим областям

суммируем по всем  $\mathbf{x}$ , принадлежащим разрешающим областям

Внутри этого всего:

$p(\mathbf{x})$  - вероятность, что такой  $\mathbf{x}$  вообще возникнет

$\|\mathbf{x} - \mathbf{b}_j\|^2$  - квадратичная мера искажения

Если мы хотим минимизировать искажение, то вводим допущение, что в каждой разрешающей области иксы

присутствуют примерно равномерно ( $p(\mathbf{x}) = \frac{1}{|S_j|}$ ). Ищем производную функции искажения по  $\mathbf{b}_j$ , приравняем к

нулю (т.е. ищем такое  $\mathbf{b}_j$ , которое бы давало минимум искажения), тогда:

$$\mathbf{b}_j = \frac{\sum_{\mathbf{x} \in S_j} \mathbf{x}}{|S_j|}, \quad j = 1, \dots, M.$$

Эта идея лежит в основе алгоритма Линде-Бузо-Грея, который выполняет поиск ближайших (или наилучших) векторов, которые входят в кодовую книгу. Алгоритм минимизирует искажение при заданном M (M - кол-во векторов, которыми мы хотим аппроксимировать K векторов).

Т.е. на входе K векторов, и мы хотим их аппроксимировать M векторами (M - размер кодовой книги, по-другому)

Также есть доп.параметры:

T - ограничивает сложность, т.к. алгоритм итеративный, T позволяет ограничить эти итерации

Эпсилон - точность выполнения

Как работает алгоритм:

Имеется два искажения: одно искажение на предыдущем шаге, одно - на текущем

Если в какой-то момент искажение меньше, чем эпсилон, или достигается ограничение на итерации T, то алгоритм заканчивает работу

В противном случае он выполняется.

В нем используется формула, позволяющая вычислить  $\mathbf{b}$ , ближайший к  $\mathbf{x}$ .

Т.е. вычисляется  $\mathbf{b}$ , ближайший к  $\mathbf{x}$ . Вычисляется искажение. Обновляется значение s, которое суммирует все  $\mathbf{x}$ , которые у него попали (попали в  $\mathbf{b}$ ?). И накапливает значение N, показывающее, сколько этих  $\mathbf{x}$ . Это делается K раз (K - кол-во векторов на входе)

После этого происходит цикл от 1 до M, который вычисляет очередной  $\mathbf{b}$  как частное s/N.

В конце искажение делится на K (D/K), поскольку мы ищем среднее искажение.

**Input:** Векторы  $(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_K)$ ,  $\mathbf{x}_i \in X^n$ , объём книги M,  $\varepsilon$ , T

```

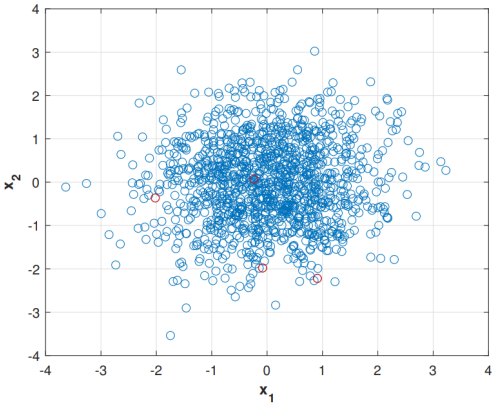
1:  $D \leftarrow \infty$ ,  $D_c \leftarrow \max_{i=1, \dots, K} \|\mathbf{x}_i\|^2$ .
2: Выбрать начальные  $\mathbf{b}_i$ ,  $i = 1, \dots, M$ .
3: while  $D - D_c > \varepsilon$  and  $t < T$  do
4:   for  $j=1, \dots, M$  do
5:      $N_j \leftarrow 0$ ,  $s_j \leftarrow 0$ 
6:   end for
7:    $D_c \leftarrow D$ ,  $D \leftarrow 0$ .
8:   for  $i=1, \dots, K$  do
9:     Найти  $\mathbf{b}_j$ , ближайший к  $\mathbf{x}_i$ .
10:     $D \leftarrow D + \|\mathbf{x}_i - \mathbf{b}_j\|^2$ .
11:     $s_j \leftarrow s_j + \mathbf{x}_i$ .
12:     $N_j \leftarrow N_j + 1$ .
13:  end for
14:  for  $j=1, \dots, M$  do
15:     $\mathbf{b}_j = s_j / N_j$ .
16:  end for
17:   $D_c \leftarrow D$ 

```

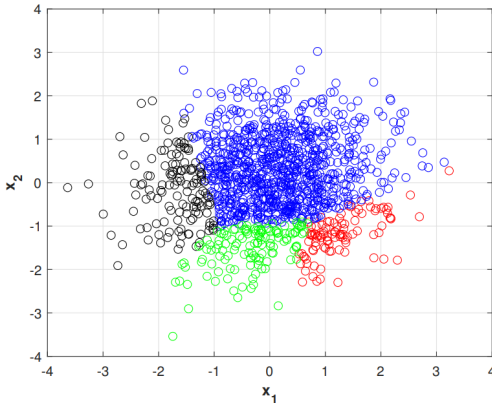
```
17:    $D \leftarrow D / \kappa.$ 
18:    $t \leftarrow t + 1.$ 
19: end while
```

Пусть у нас имеется некоторое множество точек, которое мы хотим аппроксимировать всего четырьмя точками, которые минимизируют искажения для всего множества. В результате алгоритмом будут выбраны четыре стартовые точки (помечены красным на 1 картинке), и они будут представлять четыре разрешающие области (черную, синюю, красную и зеленую). На первой итерации заметна явная неравномерность, некоторым областям принадлежит больше точек. После 10 итераций точки сместятся и образуют четыре равномерные разрешающие области. (При этом  $D$  заметно менялось на первых 5-6 итерациях, далее ошибка практически не изменялась)

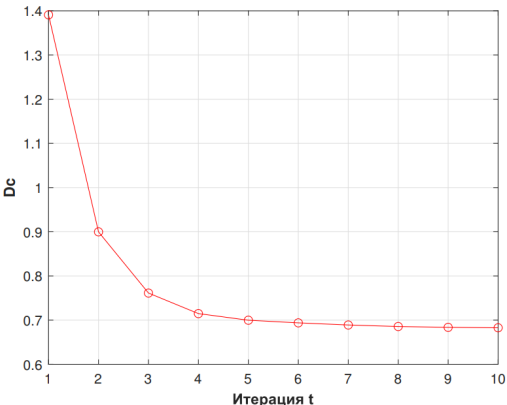
Алгоритм Линде-Бузо-Грея. Итерация  $t = 1$



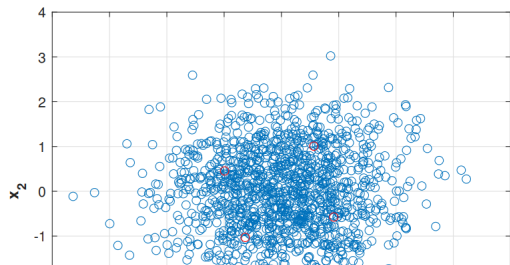
Алгоритм Линде-Бузо-Грея. Итерация  $t = 1$

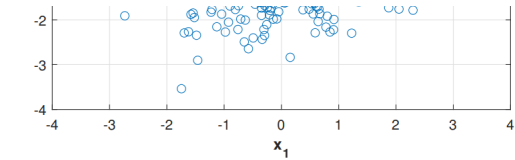


Алгоритм Линде-Бузо-Грея. Изменение  $D$  на итерации  $t$

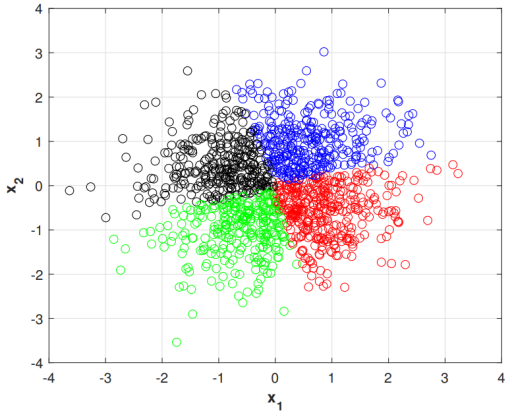


Алгоритм Линде-Бузо-Грея. Итерация  $t = 10$





Алгоритм Линде-Бузо-Грея. Итерация  $t = 10$



(тут получилось 4 области, в каждой из них есть одна конкретная точка, которая будет выдаваться вместо остальных, в нее входящих - та самая аппроксимация)