

Úkol 2

1. příklad

Uvažujte jazyk $L = \{w \in \{a, b\}^* \mid \#_a(w) = \#_b(w)\}$, kde $\#_x(w)$ značí počet výskytů symbolů x v řetězci w . Dokažte, že jazyk L je bezkontextový. Postupujte následovně:

- Nejdříve navrhnete gramatiku G , která bude mít za cíl jazyk L generovat.
- Poté pomocí indukce k délce slova $w \in L$ dokažte, že $L = L(G)$.

Řešení:

- Nechť G je následující gramatika generující jazyk L :

$$G = (\{S\}, \{a, b\}, \{S \rightarrow aSbS \mid bSaS \mid \varepsilon\}, S)$$

- Důkaz, že $L = L(G)$ provedeme dokázáním, že i) $L(G) \subseteq L$ a ii) $L \subseteq L(G)$ matematickou indukcí k délce slova $w \in L$.

- Důkaz, že $L(G) \subseteq L$.

- Důkaz vzhledem k délce slova $i = 0$.

- Slovo o délce 0, $\varepsilon : |\varepsilon| = 0$ lze vygenerovat pravidlem $S \rightarrow \varepsilon$ gramatiky G , tj. $\varepsilon \in L(G)$.
- Zároveň platí, že $\varepsilon \in L$.
- Pro $i = 0$ dokazované tvrzení tedy platí.

- Předpokládejme, že pro slovo w platí, že $|w| \leq i \wedge S \Rightarrow^* w : w \in L$. Na základě tohoto indukčního předpokladu ukažme, že dokazované tvrzení platí i pro slova délky $i + 2$.

- Gramatika G derivuje následující řetězce $S \Rightarrow aSbS \Rightarrow^* aw'bw'' = w_1$, $S \Rightarrow bSaS \Rightarrow^* bw'aw'' = w_2$.
- Dle indukčního předpokladu platí, že když $S \Rightarrow^* w' \wedge S \Rightarrow^* w''$, tak $w' \in L \wedge w'' \in L$, protože $w' \in L(G) \wedge w'' \in L(G) \wedge |w'| \leq i \wedge |w''| \leq i$, a tedy $w', w'' \in \{a, b\}^* : \#_a(w') = \#_b(w') \wedge \#_a(w'') = \#_b(w'')$.
- Z výše uvedeného plyne, že $\#_a(w_1) = \#_a(w') + \#_a(w'') + 1 = \#_b(w') + \#_b(w'') + 1 = \#_b(w_1) \Rightarrow w_1 \in L$.
- A zároveň platí, že $\#_a(w_2) = \#_a(w') + \#_a(w'') + 1 = \#_b(w') + \#_b(w'') + 1 = \#_b(w_2) \Rightarrow w_2 \in L$.

- $L(G) \subseteq L$ tedy platí.

- Důkaz, že $L \subseteq L(G)$.

- Důkaz vzhledem k délce slova $i = 0$.

- Slovo o délce 0, $\varepsilon : |\varepsilon| = 0 \wedge \varepsilon \in L$.
- Zároveň ε lze vygenerovat gramatikou G použitím pravidla $S \rightarrow \varepsilon$, tj. $\varepsilon \in L(G)$.
- Pro $i = 0$ tedy dokazované tvrzení platí.

- Předpokládejme, že pro slovo w platí, že $|w| \leq i \wedge w \in L : S \Rightarrow^* w$. Na základě tohoto indukčního předpokladu ukážeme, že dokazované tvrzení platí i pro slova délky $i + 2$.

- Pro řetězce z množiny $W = \{w \in L \mid \#_a(w) = \frac{i+2}{2} \wedge \#_b(w) = \frac{i+2}{2} \wedge |w| = i + 2\}$ platí, že $\forall w \in W : \exists w' \in L : \#_a(w) = \#_a(w') + 1 = \#_b(w') + 1 = \#_b(w) \wedge |w'| \leq i$.

- Dle indukčního předpokladu tedy platí, že $\forall w \in W : \exists w' \in L : S \rightarrow w'$.
- Řetězce z množiny W lze generovat gramatikou G následovně:

$$S \Rightarrow aSbS \Rightarrow aSb \Rightarrow aw'b$$

$$S \Rightarrow aSbS \Rightarrow abS \Rightarrow abw'$$

$$S \Rightarrow bSaS \Rightarrow bSa \Rightarrow bw'a$$

$$S \Rightarrow bSaS \Rightarrow baS \Rightarrow baw'$$
- Všechny výše uvedené řetězce patří do jazyka L , protože $w' \in L$, jak bylo ukázáno výše.

c) $L \subseteq L(G)$ tedy platí.

□

2. příklad

Uvažujte *doprava čtený jazyk* TS M , značený jako $L^P(M)$, který je definován jako množina řetězců, které M přijme v běhu, při kterém nikdy nepohne hlavou *doleva* a nikdy nepřepíše žádný symbol na pásce za jiný. Dokažte, zda je problém prázdnosti doprava čteného jazyka TS M , tj. zda $L^P(M) = \emptyset$, rozhodnutelný:

- pokud *ano*, napište algoritmus v pseudokódu, který daný problém bude rozhodovat;
- pokud *ne*, dokažte nerozhodnutelnost redukcí z jazyka HP .

Řešení:

Problém prázdnosti doprava čteného jazyka Turingova stroje M , tj. $L^P(M) = \emptyset$, je **rozhodnutelný**. Důkazem nechť je následující algoritmus, který tento problém rozhoduje.

Algoritmus:

Vstup: Deterministický Turingův stroj $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_f)$ s přechodovou parciální funkcí δ definovanou následovně: $(Q \setminus \{q_f\}) \times \Gamma \rightarrow Q \times (\Gamma \cup \{L, R\})$, kde $L, R \notin \Gamma$.

Výstup: $\begin{cases} \text{TRUE} & \text{pokud } L^P(M) = \emptyset \\ \text{FALSE} & \text{jinak, tj. pokud } L^P(M) \neq \emptyset \end{cases}$

Metoda:

1. Nechť $R_\delta \subseteq Q \times Q$ je binární relace, která popisuje, zda je v Turingově stroji M možný přímý přechod (definovaný jazykem $L^P(M)$) mezi danou dvojicí stavů (p, q) , definována na základě přechodové funkce δ následovně:

$$R_\delta = \{(p, q) \in Q \times Q \mid \exists \gamma_n \in \Gamma : ((q, R) \in (p, \gamma_n)) \vee ((q, \gamma_n) \in (p, R))\}$$
2. Nechť R_δ^+ je tranzitivní uzávěr relace R_δ vypočtený Warshallovým algoritmem.
3. Nechť výstup algoritmu já dán predikátem φ definovaným následovně:

$$\varphi : \neg (\exists p, q \in Q : p = q_0 \wedge q = q_f \wedge (p, q) \in R_\delta^+)$$

□

3. příklad

Uvažujte jazyk $L_{42} = \{\langle M \rangle \mid \text{TS } M \text{ zastaví na některém vstupu tak, že páska bude obsahovat právě 42 neblankových symbolů}\}$. Dokažte pomocí redukce, že L_{42} je nerozhodnutelný. Uveďte ideu důkazu částečné rozhodnutelnosti L_{42} .

Řešení:**Důkaz, že jazyk L_{42} je nerozhodnutelný.**

Provedeme důkaz redukcí z problému zastavení Turingova stroje (HP).

- Jazyk, který charakterizuje HP bude vypadat následovně:
 $HP = \{\langle M \rangle \# \langle w \rangle \mid M \text{ je Turingův stroj takový, že na řetězci } w \text{ zastaví}\}$, kde $\langle M \rangle$ je kód Turingova stroje M a $\langle w \rangle$ je kód řetězce w .
- Zadaný jazyk $L_{42} = \{\langle M \rangle \mid M \text{ je Turingův stroj takový, že zastaví na některém vstupu tak, že páska bude obsahovat právě 42 ne-blankových symbolů}\}$, kde $\langle M \rangle$ je kód Turingova stroje M , bude charakterizovat problém, který tento jazyk reprezentuje.
- Navrhujeme redukci $\sigma : \{0, 1, \#\}^* \rightarrow \{0, 1\}^*$ z jazyka HP na jazyk L_{42} .
- Redukce σ přiřadí řetězci $x \in \{0, 1, \#\}^*$ řetězec $\langle M_x \rangle$, což je kód Turingova stroje M_x , který pracuje následovně:
 1. M_x smaže svůj vstup w .
 2. M_x zapíše na vstupní pásku řetězec x , který má uložen v konečném stavovém řízení.
 3. M_x ověří, zda x má strukturu $x_1 \# x_2$, kde x_1 je kód Turingova stroje a x_2 je kód jeho vstupu. Pokud ne, odmítne.
 4. M_x odsimuluje na řetězci s kódem x_2 běh Turingova stroje s kódem x_1 . Pokud simulace skončí, smaže svou pásku, zapíše na ni 42 libovolných ne-blankových symbolů a následně přijme. Jinak cyklí.
- Redukci σ je možné implementovat úplným Turingovým strojem M_σ , který pro vstup x vyprodukuje kód Turingova stroje M_x . Tento sestává z následujících komponent:
 1. Komponenta, která maže vstupní pásku — lze předpřipravit a pak M_σ jen vypíše patřičný kód.
 2. M_σ vypíše kód Turingova stroje, který jen zapíše na vstup řetězec a_1, a_2, \dots, a_n — opakovaný sekvenční zápis a posuv doprava.
 3. M_σ vypíše kód Turingova stroje, který na vstupu ověří, zda se jedná o platnou instanci HP a pokud ne, odmítne. (Test na členství v regulárním jazyce.)
 4. M_σ vypíše kód Turingova stroje, který spustí univerzální Turingův stroj na Turingův stroj s kódem x_1 a vstupem s kódem x_2 .
- M_σ zajistí sekvenční předávání řízení mezi jednotlivými komponentami.
- Nyní zkoumejme jazyk Turingova stroje M_x :
 - a) $L(M_x) = \emptyset \Leftrightarrow (x \text{ nemá strukturu } x_1 \# x_2 \text{ pro kód Turingova stroje } x_1 \text{ a kód vstupu } x_2) \vee (x \text{ má strukturu } x_1 \# x_2, \text{ kde } x_1 \text{ je kód Turingova stroje a } x_2 \text{ kód vstupu, ale Turingův stroj s kódem } x_1 \text{ na vstupu s kódem } x_2 \text{ nezastaví})$.
 - b) $L(M_x) = \Sigma^* \Leftrightarrow (x \text{ má strukturu } x_1 \# x_2, \text{ kde } x_1 \text{ je kód Turingova stroje a } x_2 \text{ je kód vstupu a Turingův stroj s kódem } x_1 \text{ zastaví na vstupu s kódem } x_2) \wedge (M_x \text{ má po přijetí na pásce právě 42 ne-blankových symbolů})$.
- Konečně ukážeme, že redukce σ zachová členství v jazyce:
 $\forall x \in \{0, 1, \#\}^* : (\sigma(x) = \langle M_x \rangle \in L_{42}) \Leftrightarrow (L(M_x) = \Sigma^*) \Leftrightarrow ((x \text{ má strukturu } x_1 \# x_2, \text{ kde } x_1 \text{ je kód Turingova stroje a } x_2 \text{ kód vstupu}) \wedge (\text{Turingův stroj s kódem } x_1 \text{ zastaví na vstupu s kódem } x_2)) \wedge (M_x \text{ má po přijetí na pásce právě 42 ne-blankových symbolů}) \Leftrightarrow x \in HP$.

□

Idea důkazu, že jazyk L_{42} je částečně rozhodnutelný.

Lze sestavit Turingův stroj M' rozhodující jazyk L_{42} následujícím způsobem:

- M' zkontroluje, zda na vstupu má platný kód Turingova stroje M . Pokud ne, odmítne.
- M' na pomocné pásce postupně simuluje běh Turingova stroje M na jednotlivých vstupních řetězcích w . Jednotlivé páskové konfigurace jsou na pomocné pásce vhodně uspořádány.
- M' vždy projde všechny rozpracované simulace a na každé dále simuluje jeden krok výpočtu.
- Pokud byl v některém kroce řetězec přijat, M' taky přijme. V opačném případě se přidá pásková konfigurace pro další řetězec a kroky simulace se opakují.

□

4. příklad

Uvažujte programovací jazyk **Karel@TIN** se zadanou gramatikou a sémantikou.

Dokažte, že programovací jazyk **Karel@TIN** je Turingovsky úplný, tj., dokažte, že

- pro každý TS M nad abecedou $\{0, 1\}$ a řetězec $w \in \{0, 1\}^*$ lze sestrojit program P_M v jazyce **Karel@TIN** a zvolit počáteční konfiguraci prostředí C_M tak, že P_M skončí s návratovou hodnotou 1 právě tehdy, když $w \in L(M)$;
- pro každý program P v jazyce **Karel@TIN** a počáteční konfiguraci C lze spustit TS M_P a řetězec $w \in \{0, 1\}^*$ tak, že $w \in L(M_P)$ právě tehdy, když robot Karel po interpretaci programu P z počáteční konfigurace C skončí s návratovou hodnotou 1.

Řešení:

- Počáteční konfigurace $C_M = ((0, 0), \uparrow, g)$.

Kódování symbolů: $0 \simeq 0$, $1 \simeq 1$, $\Delta \simeq 2$.

write_blank:

```
0 if empty: goto 3;
1 lift-screw;
2 if not empty: goto 1;
3 drop-screw;
4 drop-screw;
```

write_0:

```
0 if empty: goto 3;
1 lift-screw;
2 if not empty: goto 1;
3 turn left;
4 turn left;
5 turn left;
6 turn left;
```

write_1:

```
0  if empty: goto 3;  
1  lift-screw;  
2  if not empty: goto 1;  
3  drop-screw;
```

move_forward:

```
0  step;
```

move_backward:

```
0  turn left;  
1  turn left;  
2  step;  
3  turn left;  
4  turn left;
```