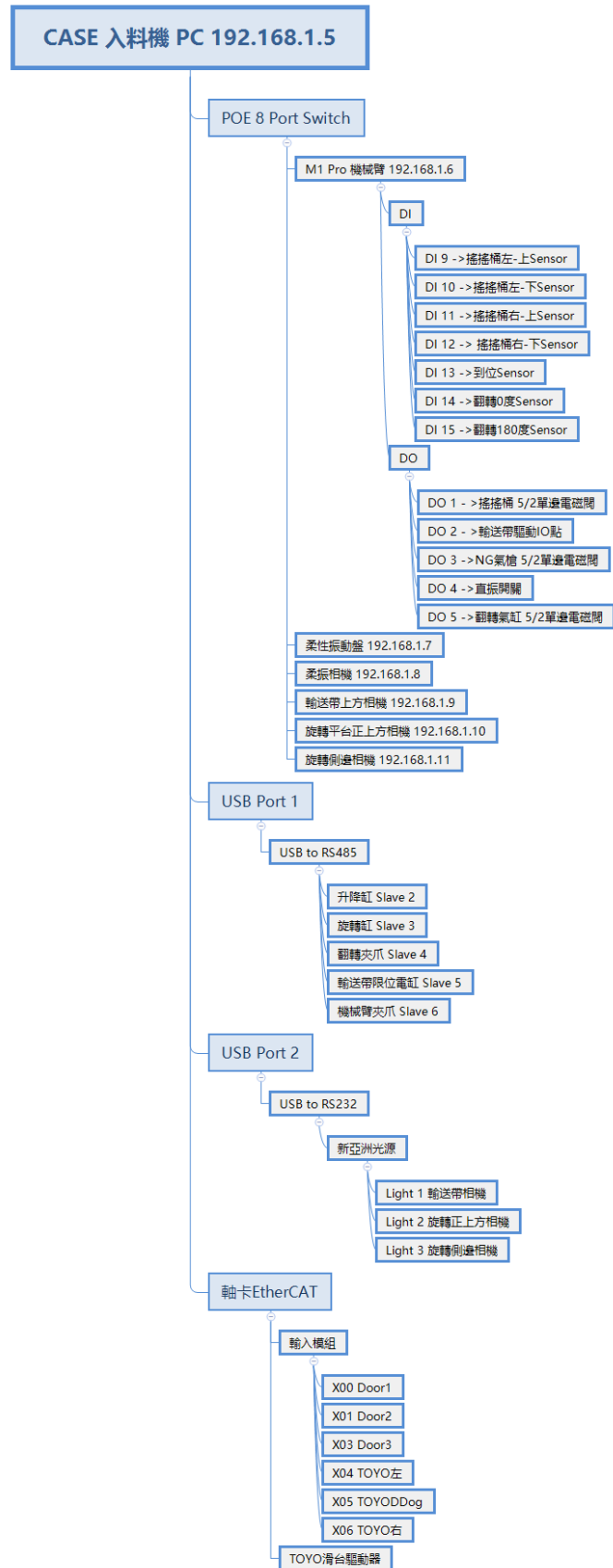


CASE 入料機 PC 192.168.1.5

CASE 入料機 PC 192.168.1.5	1
1. POE 8 Port Switch	3
1.1. M1 Pro 機械臂 192.168.1.6	3
1.1.1. DI	3
1.1.2. DO	3
1.2. 柔性振動盤 192.168.1.7	3
1.3. 柔振相機 192.168.1.8	3
1.4. 輸送帶上方相機 192.168.1.9	4
1.5. 旋轉平台正上方相機 192.168.1.10	4
1.6. 旋轉側邊相機 192.168.1.11	4
2. USB Port 1	4
2.1. USB to RS485	4
2.1.1. 升降缸 Slave 2	4
2.1.2. 旋轉缸 Slave 3	4
2.1.3. 翻轉夾爪 Slave 4	4
2.1.4. 輸送帶限位電缸 Slave 5	4
2.1.5. 機械臂夾爪 Slave 6	4
3. USB Port 2	4
3.1. USB to RS232	4
3.1.1. 新亞洲光源	4
4. 軸卡EtherCAT	4
4.1. 輸入模組	4
4.1.1. X00 Door1	5
4.1.2. X01 Door2	5
4.1.3. X03 Door3	5
4.1.4. X04 TOYO左	5
4.1.5. X05 TOYODDdog	5
4.1.6. X06 TOYO右	5
4.2. TOYO滑台驅動器	5



1. POE 8 Port Switch

1.1. M1 Pro 機械臂 192.168.1.6

1.1.1. DI

DI 9 ->搖搖桶左-上Sensor

DI 10 ->搖搖桶左-下Sensor

DI 11 ->搖搖桶右-上Sensor

DI 12 -> 搖搖桶右-下Sensor

DI 13 ->到位Sensor

DI 14 ->翻轉0度Sensor

DI 15 ->翻轉180度Sensor

1.1.2. DO

DO 1 ->搖搖桶 5/2單邊電磁閥

DO 2 ->輸送帶驅動IO點

DO 3 ->NG氣槍 5/2單邊電磁閥

DO 4 ->直振開關

DO 5 ->翻轉氣缸 5/2單邊電磁閥

1.2. 柔性振動盤 192.168.1.7

1.3. 柔振相機 192.168.1.8

1.4. 輸送帶上方相機 192.168.1.9

1.5. 旋轉平台正上方相機 192.168.1.10

1.6. 旋轉側邊相機 192.168.1.11

2. USB Port 1

2.1. USB to RS485

2.1.1. 升降缸 Slave 2

2.1.2. 旋轉缸 Slave 3

2.1.3. 翻轉夾爪 Slave 4

2.1.4. 輸送帶限位電缸 Slave 5

2.1.5. 機械臂夾爪 Slave 6

3. USB Port 2

3.1. USB to RS232

3.1.1. 新亞洲光源

Light 1 輸送帶相機

Light 2 旋轉正上方相機

Light 3 旋轉側邊相機

4. 軸卡EtherCAT

4.1. 輸入模組

4.1.1. X00 Door1

4.1.2. X01 Door2

4.1.3. X03 Door3

4.1.4. X04 TOYO左

4.1.5. X05 TOYODDog

4.1.6. X06 TOYO右

4.2. TOYO滑台驅動器