PGE系列 工业薄型平行电爪

PGE-2-12

PGE-5-26

PGE-8-14

PGE-15-10

PGE-15-26

PGE-50-26

PGE-50-40

PGE-100-26

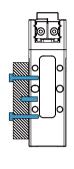


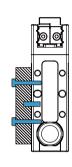
PGE 系列是大寰自主研发生产的工业薄型平行电爪,以其精密力控、精巧体积、快速响应,成为工业电爪领域的主流产品。

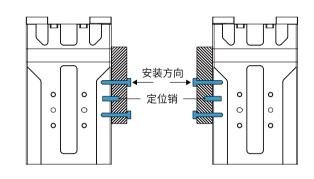
安装方式

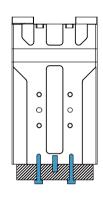


1.前面安装:使用前面螺孔安装 2.后面安装:使用后面螺孔安装 3.右侧安装:使用右侧螺孔安装 4.左侧安装:使用左侧螺孔安装 5.底面安装:使用底面螺孔安装









产品特点

● 小体积 | 安装灵活

最薄处仅 18 mm,结构紧凑、支持至少五种灵活安装方式应对夹持任务需求,节约设计空间。

● 快速响应

开闭时间最快可达 0.15 s / 0.15 s, 可满足生产线高速稳定的夹持需求。

● 精确力控

采用特殊传动设计与驱动算法 补偿,抓取力连续可调,最高 可实现 0.1 N 为单位的力重复 精度*。

*具体适用型号请咨询销售人员

应用场景

对力控或柔性有需求的场景,如半导体、3C 电子、医疗自动化等行业中的组装、分拣与上下料等多种应用。







PGE - 2 - 12 - 0 - S - M1 - L5 - J0 - F0 - 0 *①: //O(NN): NPN/NPN M2 Modbus (RS485)+I/O (NP) L3 控制线3m M3 Modbus (RS485)+I/O (NP) L5 控制线5m J0 不配指尖 0 不加485模	حے ح	-/3 -0									
*①: /O(NN): NPN/NPN	夹爪系列号	夹持力	行程	抱闸	出线方式	通讯协议	电缆	配置	指尖选项	法兰选项	配置情况
*①: /O(NN): NPN/NPN	PGE -	- 2 -	12 -	O -	- S -	M1	- L	5 -	J0 -	F0	- 0
*①: /O(NN): NPN/NPN											
*①: /O(NN): NPN/NPN											
*①: /O(NN): NPN/NPN											
*①: /O(NN): NPN/NPN											
*①:											
*U: I/O(NN): NPN/NPN I/O(PP): PNP/PNP I/O(PP): PNP/PNP I/O(NP): NPN/PNP I/O(NP): NPN/PNP I/O(NPN/PNP I/O(NPN/PNP I/O(NPN/PNP I/O(NPN/PNP I/O(NPN/PNP I/O(NPN/P						*1	LX :				
/O(PP): PNP/PNP	*1:										
L/O/ND\+ NDN/DND				C /ml=					IO TENEN		○ Z +0.405±#±±
/O(PN) NPI/NPN	I/O(NP): NPN/PNP	0 7+		S 侧面 B 底部					J0 不配指尖 J1 标准指尖	F0 无法兰	0 不加485模块 4 加485模块 ^{*®}

^{*}② 线缵长于10米存在风险。 *⑥ 在单条485总线上接入多个大寰产品,建议不超过4台,否则可能会出现485通讯异常现象。如接入设备需要超过4台,建议联系业务人员,进行出货调整。

性能参数	数								
夹持力	(单侧)				0.8~2 N				
总行程					12 mm				
最大推荐	荐负载*®		0.05 kg						
打开/闭	合时间			0.15	s/0.15 s				
位置重组	复精度			± 0	.02 mm				
运行噪音	立 自		< 50 dB						
重量		0.15 kg							
传动方	式	齿轮齿条+交叉滚子导轨							
尺寸		ž	夹爪尺寸: 65 mm x 39 mm x 18 mm 控制盒尺寸: 78 mm x 52.4 mm x 27.2 mm						
运行环均	滰								
通讯协i	义	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT *®							
工作电压	玉		24 V DC \pm 10%						
电流			0.2 A(额定)/ 0.5 A(峰值) ^{*®}						
额定功率	率		4.8 W						
防护等组	级	IP 40							
推荐使用	 ヨ环境		0~40°C,85% RH 以下						
符合国际	际标准		CE, FCC, RoHS						
$(\!\times\!)$	\bigcirc	\bigcirc	\bigcirc	\bigcirc	\otimes				

速度可调

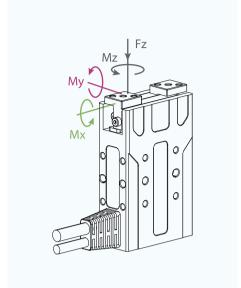
Speed Adjustable 掉落检测

Drop Detection 自锁功能

Self-locking Mechanism

位置可调

Position Adjustable



垂直方向容许静负荷

Fz	35 N

负载允许力矩

Mx	0.2 N·m
Му	0.17 N·m
Mz	0.2 N·m

- *③ 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素,抓取物体的重心偏移也会影响到负载,如有问题请咨询我们。
- *④ 采用选配的通讯协议,需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。
- *⑤ 选配电源时,请按峰值电流选配,若选电源电流过低,会导致产品无法正常工作。

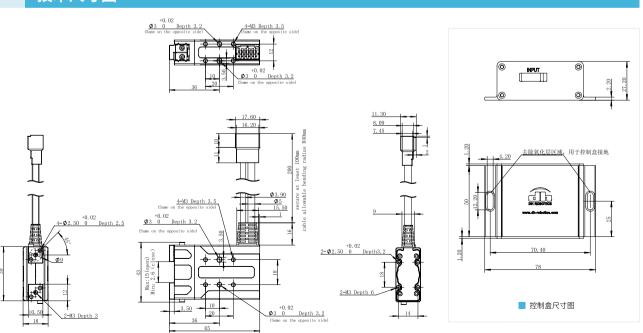
技术尺寸图

夹持力可调

Gripping Force Adjustable

驱控内嵌

Build-in Controller





夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况 **PGE** 5 **26** S **M1** 0 0 L5 **JO** F₀ 00 LX 不配线缆 L1 延长线1m M1 Modbus (RS485)+I/O (NN) L3 延长线3m M2 Modbus (RS485)+I/O (PP) L5 延长线5m M3 Modbus (RS485)+I/O (NP) ○ 不带抱闸 S 侧面 **L10**延长线10m JO 不配指尖 0 不加485模块 M4 Modbus (RS485)+I/O (PN) B 底部 **L15**延长线15m J1 标准指尖 F0 无法兰 如下表 **4** 加485模块

*****①:

00 不面	01 艾利特CS系列	新松 韩华A系列	越疆CR系列 越疆Nova系列	02遨博	04节卡	06路石SR系列 路石ER系列	09 斗山A系列	11艾利	持EC系列	14 法奥	16 众为创造UF xArm
短线					05达明	07 越疆MG400	10 斗山M系列	12 大族	13 纽路麦卡	15 韩华H	ICR 17 珞石CR系列

性能参数	
夹持力(单侧)	0.8~5 N*®
总行程	26 mm
最大推荐负载*®	0.1 kg
打开/闭合时间	0.3 s/0.3 s
位置重复精度	\pm 0.02 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	0.4 kg
传动方式	齿轮齿条+交叉滚子导轨
尺寸	95 mm x 55 mm x 26 mm

运行环境	
通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT *®
工作电压	24 V DC \pm 10%
电流	0.4 A(额定)/ 0.7 A(峰值)*®
额定功率	9.6 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C,85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS









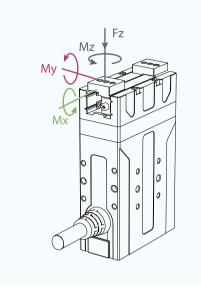








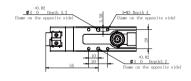
 \otimes

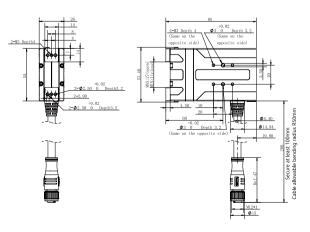


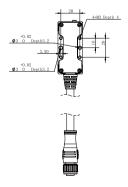
垂直方向容许静负荷

Fz	50 N
负载允许力矩	
Mx	0.3 N·m
Му	0.25 N·m
Mz	0.3 N·m

- *② 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素,抓取物体的重心偏移也会影响到负载,如有问题请咨询我们。
- *③ 采用选配的通讯协议,需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。
- *④ 选配电源时,请按峰值电流选配,若选电源电流过低,会导致产品无法正常工作。
- *⑤ 以最小力抓取,抱闸触发后夹持力会低于0.3N。









夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况 **PGE** 8 14 0 S **M1** 0 L5 **JO** F₀ 00 LX 不配线缆 L1 延长线1m L3 M1 Modbus (RS485)+I/O (NN) 延长线3m M2 Modbus (RS485)+I/O (PP) L5 延长线5m M3 Modbus (RS485)+I/O (NP) L10 延长线10m JO 不配指尖 0 不加485模块 M4 Modbus (RS485)+I/O (PN) **L15**延长线15m O 不带抱闸 J1 标准指尖 F0 无法兰 如下表 **4** 加485模块 S 侧面

*****①:

00 不配	01 艾利特CS系列	新松 韩华A系列	越疆CR系列 越疆Nova系列	02遨博	04节卡	06路石SR系列 路石ER系列	09 斗山A系列	11艾利	特EC系列	14 法奥	16 %	众为创造UF xArm
短线	优傲CB系列				05达明	07 越疆MG400	10 斗山M系列	12 大族	13 纽路麦卡	15 韩华H	ICR :	17 珞石CR系列

性能参数	
夹持力(单侧)	2~8 N
总行程	14 mm
最大推荐负载*®	0.1 kg
打开/闭合时间	0.3 s/0.3 s
位置重复精度	\pm 0.02 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	0.4 kg
传动方式	齿轮齿条+交叉滚子导轨
尺寸	97 mm x 62 mm x 31 mm

运行环境	
通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT *®
工作电压	24 V DC \pm 10%
电流	0.4 A(额定)/ 0.7 A(峰值)*®
额定功率	9.6 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C,85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS

\otimes
驱控内嵌
Double to











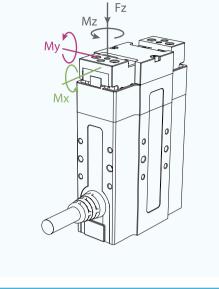








 \otimes



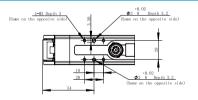
垂直方向容许静负荷

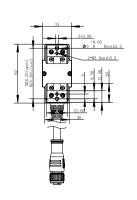
Fz		90	N

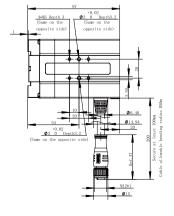
负载允许力矩

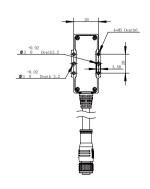
Mx	0.55 N⋅m
Му	0.45 N·m
Mz	0.55 N·m

- *② 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素,抓取物体的重心偏移也会影响到负载,如有问题请咨询我们。
- *③ 采用选配的通讯协议,需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。
- *④ 选配电源时,请按峰值电流选配,若选电源电流过低,会导致产品无法正常工作。











来爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 配置情况 PGE - 15 - 10 - O - S - M1 - L5 - J0 - F0 - 0 *①:	2011	J 70								
*①: /O(NN): NPN/NPN	夹爪系列号	夹持力	行程	抱闸	出线方式	通讯协议	电缆配置	指尖选项	法兰选项	配置情况
*①: /O(NN): NPN/NPN	PGE -	15 -	10 -	0	- S -	M1	- L5 -	- JO -	F0	- 0
	I/O(NN): NPN/NPN I/O(PP): PNP/PNP	① 不带			M2 Modbus (R	S485)+I/O (NN) S485)+I/O (PP) S485)+I/O (NP)	LX 不配线缆 L1 控制线1m L3 控制线3m	JO 不配指尖 J1 标准指尖	F0 无法兰	① 不加485模块 4 加485模块

^{*}② 线缆长于10米存在风险。

性能参数	
夹持力(单侧)	6~15 N
总行程	10 mm
最大推荐负载*®	0.25 kg
打开/闭合时间	0.3 s/0.3 s
位置重复精度	\pm 0.02 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	0.155 kg
传动方式	齿轮齿条+交叉滚子导轨
尺寸	夹爪尺寸: 89 mm x 30 mm x 18 mm 控制盒尺寸: 78 mm x 52.4 mm x 27.2 mm
运行环境	

运行环境	
通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT *®
工作电压	24 V DC \pm 10%
电流	0.1 A(额定)/ 0.22 A(峰值)*®
额定功率	2.4 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C,85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS

\otimes	
驱控内嵌	
Build-in	
Controller	



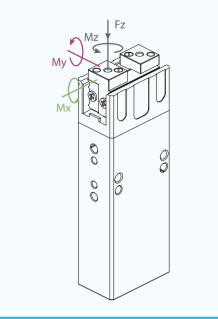












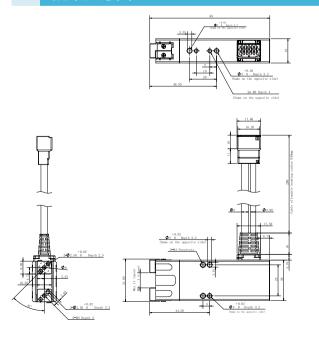
垂直方向容许静负荷

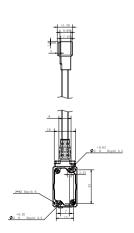
F	7	35	N
•	L	33	1 4

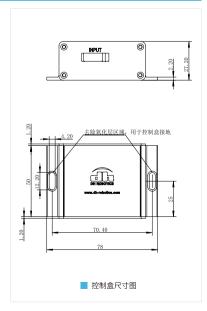
负载允许力矩

Mx	0.45 N·m
Му	0.4 N⋅m
Mz	0.45 N·m

- *③ 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素,抓取物体的重心偏移也会影响到负载,如有问题请咨询我们。
- *④ 采用选配的通讯协议,需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。
- *⑤ 选配电源时,请按峰值电流选配,若选电源电流过低,会导致产品无法正常工作。









夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况 **PGE** 15 **26** S **M1** 0 0 L5 **JO** F₀ 00 LX 不配线缆 L1 延长线1m M1 Modbus (RS485)+I/O (NN) L3 延长线3m M2 Modbus (RS485)+I/O (PP) L5 延长线5m **L10**延长线10m M3 Modbus (RS485)+I/O (NP) S 侧面 J0 不配指尖 0 不加485模块 ○ 不带抱闸 W 带抱闸 M4 Modbus (RS485)+I/O (PN) **L15**延长线15m B 底部 **J1** 标准指尖 F0 无法兰 如下表 **4** 加485模块

*****①:

00	01 艾利特CS系列	新松 蚌华A系列	越疆CR系列 越疆Nova系列	02遨博	04节卡	06 珞石SR系列 珞石ER系列	09 斗山A系列	11艾利	寺EC系列	14 法奥	16 众为创造UF xArm
短线	优傲CB系列				05达明	07 越疆MG400	10 斗山M系列	12 大族	13 纽路麦卡	15 韩华⊢	HCR 17 珞石CR系列

性能参数	
夹持力(单侧)	6~15 N
总行程	26 mm
最大推荐负载*®	0.25 kg
打开/闭合时间	0.5 s/0.5 s
位置重复精度	\pm 0.02 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	0.33 kg
传动方式	齿轮齿条+交叉滚子导轨
尺寸	86.5 mm x 55 mm x 26 mm(无抱闸) 107.5 mm x 55 mm x 26 mm(带抱闸)

运行环境	
通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT*®
工作电压	24 V DC \pm 10%
电流	0.25 A(额定)/ 0.5 A(峰值)*®
额定功率	6 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C,85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS







Position Adjustable

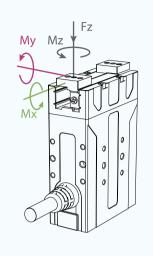




Speed Adjustable







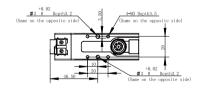
垂直方向容许静负荷

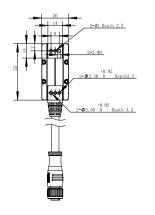
Fz	70 N					
负载允许力矩						
Mx	0.9 N·m					
Му	0.75 N·m					
Mz	0.9 N·m					

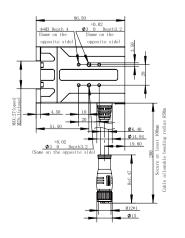
- *② 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素,抓取物体的重心偏移也会影响到负载,如有问题请咨询我们。
- *③ 采用选配的通讯协议,需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。
- *④ 选配电源时,请按峰值电流选配,若选电源电流过低,会导致产品无法正常工作。

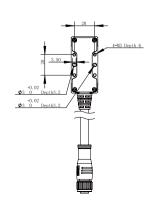
技术尺寸图

此尺寸图为不带抱闸情况, 带抱闸产品的尺寸图请到官网下载 或咨询公司销售人员











夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况 **PGE** 50 **26** S **M1** 0 0 L5 **JO** F₀ 00 LX 不配线缆 L1 延长线1m M1 Modbus (RS485)+I/O (NN) L3 延长线3m M2 Modbus (RS485)+I/O (PP) L5 延长线5m M3 Modbus (RS485)+I/O (NP) ○ 不带抱闸 S 侧面 **L10**延长线10m JO 不配指尖 0 不加485模块 M4 Modbus (RS485)+I/O (PN) **L15** 延长线15m ₩ 带抱闸 B 底部 J1 标准指尖 F0 无法兰 如下表 **4** 加485模块

*****①:

00 不配	01 艾利特CS系列	新松 蚌华A系列	越疆CR系列 越疆Nova系列	02遨博	04节卡	06路石SR系列 路石ER系列	09 斗山A系列	11艾利	特EC系列	14 法奥	16 众为创造UF xArm
短线		优傲E系列	ALIMINOVANIV)								HCR 17 珞石CR系列

性能参数	
总行程	26 mm
夹持力(单侧)	15~50 N
最大推荐负载*®	1 kg
打开/闭合时间	0.45 s/0.45 s
位置重复精度	\pm 0.02 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	0.4 kg
传动方式	齿轮齿条+交叉滚子导轨
尺寸	97 mm x 55 mm x 29 mm(无抱闸) 118 mm x 55 mm x 29 mm(带抱闸)

运行环境	
通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT *®
工作电压	24 V DC \pm 10%
电流	0.25 A(额定)/ 0.5 A(峰值)*®
额定功率	6 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C,85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS

\otimes
驱控内嵌
Build-in Controller



Gripping Force Adjustable



Position Adjustable









可选





Fz

0 0

Му

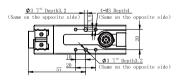
Mz

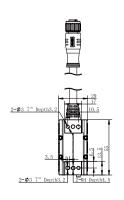
IVIX	2.3 11 111
Му	2 N·m
Μz	3 N·m

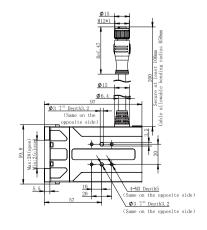
- *② 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素,抓取物体的重心偏移也会影响到负载,如有问题请咨询我们。
- *③ 采用选配的通讯协议,需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。
- *④ 选配电源时,请按峰值电流选配,若选电源电流过低,会导致产品无法正常工作。

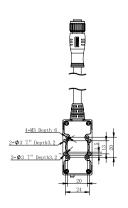
技术尺寸图

此尺寸图为不带抱闸情况, 带抱闸产品的尺寸图请到官网下载或 咨询公司销售人员











夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况 50 40 S **PGE** 0 **M1** L5 **JO** F₀ 00 0 不配线缆 LX L1 延长线1m M1 Modbus (RS485)+I/O (NN) L3 延长线3m M2 Modbus (RS485)+I/O (PP) 延长线5m L5 M3 Modbus (RS485)+I/O (NP) S 侧面 L10 延长线10m J0 不配指尖 0 不加485模块 ○ 不带抱闸

*①:
I/O(NN): NPN/NPN
I/O(PP): PNP/PNP
I/O(NP): NPN/PNP
I/O(PN): PNP/NPN

₩ 带抱闸

B 底部

M4 Modbus (RS485)+I/O (PN)

选型方式

J1 标准指尖

F0 无法兰

如下表

4 加485模块

L15延长线15m

性能参数	
总行程	40 mm
夹持力(单侧)	15~50 N
最大推荐负载*®	1 kg
打开/闭合时间	0.6 s/0.6 s
位置重复精度	\pm 0.02 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	0.51 kg
传动方式	齿轮齿条+交叉滚子导轨
尺寸	97 mm x 78 mm x 29 mm(无抱闸) 118 mm x 78 mm x 29 mm(带抱闸)

运行环境	
通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT ★®
工作电压	24 V DC \pm 10%
电流	0.25 A(额定)/ 0.5 A(峰值)*®
额定功率	6 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C,85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS





Gripping Force Adjustable



Position Adjustable





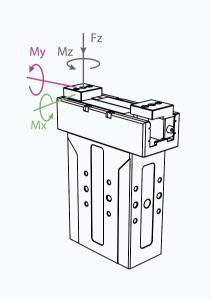
Speed Adjustable







可选



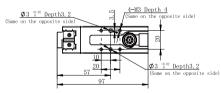
垂直方向容许静负荷

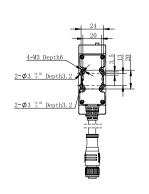
Fz	150 N
负载允许力矩	
Mx	4.5 N·m
Му	5 N·m
M 7	7 N⋅m

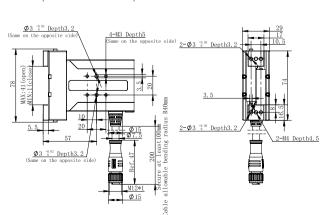
- *② 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因 素,抓取物体的重心偏移也会影响到负载,如有问题请咨询我们。
- *③ 采用选配的通讯协议,需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。
- *④ 选配电源时,请按峰值电流选配,若选电源电流过低,会导致产品无法正常工作。

技术尺寸图

此尺寸图为不带抱闸情况, 带抱闸产品的尺寸图请到官网下载或 咨询公司销售人员









夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况 100 **26** S **M1 PGE** 0 L5 **JO** F₀ 00 0 LX 不配线缆 L1 延长线1m M1 Modbus (RS485)+I/O (NN) L3 延长线3m M2 Modbus (RS485)+I/O (PP) 延长线5m M3 Modbus (RS485)+I/O (NP) **L10**延长线10m S 侧面 J0 不配指尖 0 不加485模块 ○ 不带抱闸 M4 Modbus (RS485)+I/O (PN) B 底部 **J1** 标准指尖 F0 无法兰 如下表 **4** 加485模块 **L15** 延长线15m

*****①:

00	01 艾利特CS系列	新松 韩华A系列	越疆CR系列 越疆Nova系列	02遨博	04节卡	06路石SR系列 路石ER系列	09 斗山A系列	11艾利特	特EC系列	14 法奥	16 🗡	众为创造UF xArm
	优傲CB系列				05达明	07 越疆MG400	10 斗山M系列	12 大族	13 纽路麦卡	15 韩华	ICR :	17 珞石CR系列

性能参数	
夹持力(单侧)	30~100 N
总行程	26 mm
最大推荐负载*®	2 kg
打开/闭合时间	0.5 s/0.5 s
位置重复精度	\pm 0.02 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	0.55 kg
传动方式	齿轮齿条+交叉滚子导轨
尺寸	125 mm x 57 mm x 30 mm

运行环境	
通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT ★◎
工作电压	24 V DC \pm 10%
电流	0.3 A(额定)/ 1.2 A(峰值)*°
额定功率	7.2 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C,85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS









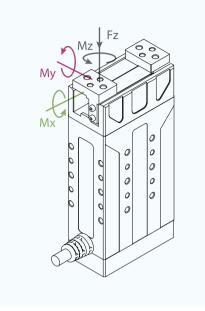












垂直方向容许静负荷

150 N

贝轼允计刀矩	
Mx	2.5 N·m
Му	3 N·m
Mz	4 N·m

- *② 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素,抓取物体的重心偏移也会影响到负载,如有问题请咨询我们。
- *③ 采用选配的通讯协议,需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。
- *④ 选配电源时,请按峰值电流选配,若选电源电流过低,会导致产品无法正常工作。

