第三次作业

周涵宇 2018011600

1. 铁木辛哥直梁的格式

考虑铁木辛哥梁直梁单元,x 为梁的方向。由于只考虑了小变形和直梁,弯曲可以单独求解,以下只考虑一个平面内的弯曲自由度,即考虑自由度 w、 $\theta_y = -\frac{dw}{dx}$ 。

拉格朗日2节点一维插值为:

$$N^{1}(\xi) = \frac{1-\xi}{2}, \ N^{2}(\xi) = \frac{1+\xi}{2}$$
 (1)

拉格朗日3节点一维插值为:

$$N^{1}(\xi) = \frac{\xi(\xi - 1)}{2}, \ N^{2}(\xi) = 1 - \xi^{2}, \ N^{3}(\xi) = \frac{\xi(\xi + 1)}{2}$$
 (2)

以上插值都定义在[-1,1]。

铁木辛哥直梁内关于面内弯曲的势能为:

$$\Pi_{p} = \int_{l} \left[\frac{1}{2} E I_{y} \left(\frac{d\theta_{y}}{dx} \right)^{2} + \frac{1}{2} \frac{GA}{k} \left(\frac{dw}{dx} + \theta_{y} \right)^{2} \right] dl +$$

$$- \int_{l} \left[w P_{z} + \theta_{y} M_{y} \right] dl$$

$$- \sum_{\forall i_{c}} \left[w_{i_{c}} P_{zi_{c}} + \theta_{yi_{c}} M_{yi_{c}} \right]$$
(3)

注意此处的力矩载荷都是定义为y轴右手方向,与 $\frac{dw}{dx}$ 不同。 势能变分原理为

$$\delta \Pi_n = 0$$

其中要求满足位移可能。

变分并取形函数近似则有:

$$(K_b + K_s)a = P \tag{4}$$

拆分为单元则:

$$K_{b}^{e} = \int_{l} EI_{y} \left(\frac{dN_{\theta}}{dx}\right)^{T} \left(\frac{dN_{\theta}}{dx}\right) dl$$

$$K_{s}^{e} = \int_{l} \frac{GA}{k} B_{s}^{T} B_{s} dl$$

$$P^{e} = \int_{l} \left[N_{w}^{T} P_{z} + N_{\theta}^{T} M_{y}\right] dl + \sum_{i, j} \left[N_{w} (\xi_{ic})^{T} P_{zi_{c}} + N_{\theta} (\xi_{ic})^{T} M_{yi_{c}}\right]$$
(5)

其中给出了形函数矩阵以及局部自由度排列为:

$$\mathbf{N}_{w} = \begin{bmatrix} N^{1} & 0 & N^{2} & 0 & \cdots \end{bmatrix}
\mathbf{N}_{\theta} = \begin{bmatrix} 0 & N^{1} & 0 & N^{2} & \cdots \end{bmatrix}
\mathbf{B}_{s} = \frac{d\mathbf{N}_{w}}{dx} + \mathbf{N}_{\theta}
\mathbf{a}^{e} = \begin{bmatrix} w^{1} & \theta^{1} & w^{2} & \theta^{2} & \cdots \end{bmatrix}^{T}$$
(6)

2. 积分方案

应对剪切锁死的方案是采用减缩积分,因此给出几种一维的高斯积分方案:

1)
$$\boldsymbol{\xi_p} = \begin{bmatrix} 0 \end{bmatrix}$$
, $\boldsymbol{w_p} = \begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix}$
2) $\boldsymbol{\xi_p} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{bmatrix}$, $\boldsymbol{w_p} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix}$
3) $\boldsymbol{\xi_p} = \begin{bmatrix} -0.774596669241483 & 0 & 0.774596669241483 \end{bmatrix}$, $\boldsymbol{w_p} = \begin{bmatrix} \frac{5}{9} & \frac{8}{9} & \frac{5}{9} \end{bmatrix}$

2节点插值为 1 次多项式, 3 节点为 2 次多项式, 对应弯曲刚度分布为 0 次、2 次, 对应剪切刚度分布为 2 次、4 次。不考虑 Jacobian 非均匀。因此, 精确积分为 2 节点采用 2 积分点, 3 节点采用 3 积分点,减缩积分保障弯曲刚度阵非奇异则 2 节点采用 1 积分点, 3 节点采用 2 积分点。

3. 算例描述

梁的截面都采用 $0.1m \times hm$ 的矩形,剪应力不均匀系数 $k=\frac{6}{5}$,即高度不同。E=1 GPa, $\nu=0$,全长 L=1m 涉及模态时 $\rho=1e3kg/m^3$ 。边界条件为一端固支。

以上条件下,1N/m 的均布力载荷下,欧拉-伯努利梁的端部挠度是 $\frac{1.5\times 10^{-8}}{h^3}m^4$, $1N\cdot m$ 的端部弯矩载荷下,欧拉-伯努利梁的端部挠度是 $\frac{6\times 10^{-8}}{h^3}m^4$ 。

对于均布载荷 P 的铁木辛哥梁,

$$M_y = -\frac{P(L-x)^2}{2}$$

$$Q = P(L-x)$$
(8)

则有:

$$\frac{dw}{dx} + \theta_y = \frac{kP}{GA} (L - x)$$

$$\theta_y = \frac{P\left[(L - x)^3 - L^3\right]}{6EI_y}$$
(9)

$$\frac{dw}{dx} = \frac{kP}{GA}(L-x) - \frac{P[(L-x)^3 - L^3]}{6EI_y}$$

$$w = \frac{kP}{GA}\left(Lx - \frac{x^2}{2}\right) - \frac{P[L^4 - (L-x)^4 - 4L^3x]}{24EI_y}$$

$$w(L) = \frac{kPL^2}{2GA} + \frac{PL^4}{8EI_y}$$
(10)

则算例中铁木辛哥梁的端部挠度是 $\frac{1.2\times10^{-8}}{h}m^2+\frac{1.5\times10^{-8}}{h^3}m^4$

4. 结果

不同情况的计算结果可见表 1、表 2。事实上由于纯弯(见表 2)时没有剪应力,则铁木辛哥梁的精确解与欧拉-伯努利梁完全一样。在表 1 所示均匀载荷下,由于有剪应力,铁木辛哥梁的精确解总比欧拉伯努利梁偏大,即更加柔软。在 $h \to 0$ 时两者精确解接近。

# - 41	TH A L H	24 - W			1 005	1 0.01
节点数	积分方案	单元数	h = 1m	h = 0.1m	h = 0.05m	h = 0.01m
2	精确	1	2.258823529411764E-08	4.715624999999999E-07	9.557057654075544E-07	4.799136207310243E-06
		10	2.693775933609955E-08	1.070823529411659E-05	4.524000000001252E-05	3.527624999999704E-04
		10000	2.699999980799952E-08	1.511999124607474E-05	1.202397282522848E-04	1.500069305525700E-02
	减缩	1	2.700000000000000E-08	1.511999999999993E-05	1.202399999999978E-04	1.500120000000873E-02
		10	2.70000000000015E-08	1.511999999999777E-05	1.202399999998747E-04	1.500119999976706E-02
		10000	2.700000026594140E-08	1.511999776726433E-05	1.202399279631337E-04	1.500130257616525E-02
3	精确	1	2.661538461538462E-08	1.065571428571463E-05	8.140504854370330E-05	1.000719280872428E-02
		10	2.697448979591845E-08	1.427540540540803E-05	1.113114285715560E-04	1.375717133768484E-02
		10000	2.700000008106416E-08	1.511997036677871E-05	1.202383653075839E-04	1.500187123038968E-02
	减缩	1	2.69999999999998E-08	1.512000000000094E-05	1.202400000000274E-04	1.500119999997587E-02
		10	2.69999999999939E-08	1.511999999996443E-05	1.202399999985530E-04	1.500119999628084E-02
		10000	2.699999896108366E-08	1.511998605737728E-05	1.202402612889866E-04	1.499962418362740E-02
欧拉-伯努利解			1.500000000000000E-08	1.500000000000000E-05	1.200000000000000E-04	1.50000000000000E-02
铁木辛哥解			2.70000000000000E-08	1.51200000000000E-05	1.202400000000000E-04	1.500120000000000E-02

表 1: 均布载荷下的结果

两种载荷中,都出现了剪切锁死。表 1 精确积分方案中当 $h \to 0$ 发现挠度会远小于欧拉-伯努利梁的结果,即为锁死。表 2 即弯矩载荷中只有 2 节点单元出现剪切锁死,3 单元由于刚好可以表达其解析解而恰好没有锁死。此时加密网格为 10 个时有一定效果,加密到 10000 个单元后才能趋近于精确值。

相比之下,表1所有的减缩积分都对加密不敏感。这大概是因为其欧拉-伯努利梁或者铁木辛哥梁的精确解挠度分布比较接近线性或者二次多项式分布。(事实上欧拉-伯努利梁此时的挠度精确解应当是一个4次多项式)

节点数	积分方案	单元数	h = 1m	h = 0.1m	h = 0.05m	h = 0.01m
2	精确	1	4.235294117647059E-08	1.406250000000000E-06	2.862823061630218E-06	1.439654482924097E-05
		10	5.975103734439814E-08	4.235294117646719E-05	1.800000000000410E-04	1.406249999999849E-03
		10000	5.999999915514277E-08	5.999996622448291E-05	4.799989509752562E-04	5.999793702477535E-02
	减缩	1	6.00000000000001E-08	5.99999999999972E-05	4.79999999999911E-04	6.000000000003492E-02
		10	6.000000000000071E-08	5.99999999999142E-05	4.799999999995399E-04	5.999999999903294E-02
		10000	6.000000112649221E-08	5.999999234537814E-05	4.799997501925065E-04	6.000037607984510E-02
	精确	1	6.00000000000003E-08	6.000000000000202E-05	4.800000000000831E-04	6.000000000056749E-02
3		10	5.9999999999932E-08	6.000000000004190E-05	4.800000000000206E-04	6.000000001613761E-02
		10000	6.000000013769874E-08	5.999989495410481E-05	4.799942099727246E-04	6.000263852944890E-02
	减缩	1	6.000000000000002E-08	6.000000000000267E-05	4.800000000000754E-04	5.999999999989982E-02
		10	5.999999999999899E-08	5.999999999987338E-05	4.799999999947916E-04	5.999999998625345E-02
		10000	5.999999728157785E-08	5.999994914321980E-05	4.800008377474699E-04	5.999472246346305E-02
欧拉-伯努利解			6.00000000000000E-08	6.00000000000000E-05	4.80000000000000E-04	6.00000000000000E-02

表 2: 一端力矩载荷下的结果

表2中,减缩积分对加密都不敏感,其可以较好表示纯弯的状态。

综合来看均布载荷中,2节点单元的剪切锁死最为明显,而3节点的剪切锁死问题比较轻微。力矩载荷下,3节点由于特殊情况没有明显的锁死,2节点出现明显的锁死。所有的锁死当然无论载荷形式,所有的减缩积分都在1个单元时达到了较高的精度,因此精确积分此时是基本不可取的。

综合来看,采用 3 节点单元相比 2 节点可以取得更好的精度,在较小的单元数下可以表达更复杂的变形情况。减缩积分可以消除剪切锁死的问题,采用减缩积分的算例,对于以上的简单载荷,即使是在 1 单元时也可以达到较好的精度。此外,如果不考虑计算成本,剪切锁死也可以通过加密网格来缓解,但以上结果表明其效果不明显,代价很大。

此外,表 2 中很多结果与欧拉-伯努利梁有接近机器精度的误差而表 1 不是如此,这是因为表 1 中对应的精确解本身就和欧拉-伯努利解有差距,而表 2 的精确解恰好和欧拉-伯努利梁相同。表 1 中改用铁木辛哥解进行对比、则减缩积分在单元不太多时基本可以达到机器精度。

5. 总结

本文讨论了采用减缩积分方法的铁木辛哥梁直梁的有限元方法,探讨了积分方案、单元数目、节点数目、梁的高度和载荷形式对解的影响。实验表明精确积分会导致剪切锁死,而剪切积分基本上规避了这个问题。同时,实验还表明了剪切锁死可以通过加密网格缓解,但效率不佳。

6. 代码说明

提交代码为 MATALB 脚本。

运行 run.m 脚本可以计算某个算例,其中调用的 CASE* 代表的是算例配置。

调用的 CASE*.m 文件中可以定义更加详细的算例配置。

采用记号 'nn[p/r]nelem '来表示节点、积分和单元数 (均匀划分)的方案,例如:'2r1'是 2 节点单元,减缩积分,1 个单元;'3p10'是 3 节点单元,精确积分,10 个单元。

记号'h[height]'代表算例选取的梁高度,如'h0.1'代表梁高 0.1m。

记号 'L1'代表载荷为 1N/m 的均布力, 'L2'代表载荷为 $1N \cdot m$ 的端部弯矩。

代码为单进程,建议自由度不超过5000000。

CantileverTimo.m 是单独的计算过程,包括了静力问题和动力学模态问题。其中绘制了挠度曲线和模态曲线。经过验证,在减缩积分方案中,20单元下前5阶模态频率计算与铁木辛哥梁理论解吻合。