

- ક્વોન્ટમ ફીજુલ્યાર્ક (Quantum mechanics)
- > એક પરિમાળમાં મુંબ કણ માટેનું શ્રોડીઝર સ.ર.

$$m \frac{\partial \psi}{\partial t} = \frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi$$

- > તેને ત્રિપરિમાળમાં નીચે પ્રમાણે લખી શકાય.

$$m \frac{\partial \psi(r,t)}{\partial t} = \frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi$$

- > બાળ લાગતું હેઠળ તેવા કણ માટેનું શ્રોડીઝર સ.ર.

$$m \frac{\partial \psi(r,t)}{\partial t} = \frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi(r,t) + V(r,t) \psi(r,t)$$

- >  $\int |\psi(r,t)|^2 d^3r = 1$  હેઠળ તેવા તરંગ વિધેય ને નોર્મલાઇઝ તરંગવિધેય કહે છે.

નોર્મલાઇઝ ન હેઠળ તેવા તરંગવિધેય ને નોનનોર્મલાઇઝ તરંગવિધેય કહે છે.

- > ઉજી અને વેગમાન ને નીચેના ઓપરેટર દર્શાવી શકાય.

$$E \rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \quad P \rightarrow -i\hbar \nabla$$

- સંભાવના નું સંરક્ષણ (Conservation of Probability):

નોર્મલાઇઝ તરંગ વિધેયનું સંભાવના સમીકરણ  $\int |\psi(r,t)|^2 d^3r = 1$  સુયવે છે કે અવકાશના કોઈ એક બિંદુએ કણ હોવું જ જોઈએ. જો કણ સ્થિર હોય અને તેનો ક્ષય ન થતો હોય તો આ વિધાન બધાજ સમય માટે સાચું છે. આથી કુલ સંભાવનાનું સંરક્ષણ થાય છે. એટલેકે  $|\psi|^2$  સમયથી સ્વતંત્ર હોવું જોઈએ.

$$\frac{\partial}{\partial t} \int |\psi|^2 d^3r = \int \frac{\partial}{\partial t} |\psi|^2 d^3r = 0 \quad \dots \dots \dots (1)$$

(અહીં સંકલન અવકાશીય યામો પર હોવાથી સમય સાપેક્ષ વિકલન, સંકલનની અંદર લઈ શકાય છે.)

આપણે સાબિત કરીએકે આ શરત ખરેખર સંતોષાય છે.

$$\frac{\partial}{\partial t} |\psi|^2 = \frac{\partial}{\partial t} (\psi^* \psi)$$

$$= \psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} + \psi \frac{\partial \psi^*}{\partial t} \quad \dots \dots \dots (2)$$

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = H\psi \quad જ્યાં H = હેમિલોનિયન ઓપરેટર$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = -i\hbar H\psi \quad \dots \dots \dots (3)$$

તેનો સંકીર્ણ અનુભદ્ધ

$$-i\hbar \frac{\partial \psi^*}{\partial t} = H\psi^*$$

$$\frac{\partial \psi^*}{\partial t} = -i\hbar^{-1} H\psi^* \quad \dots \dots \dots (4)$$

સ.ક. (3) અને સ.ક.(4) નું મૂલ્ય સ.ક.(2) માં મૂકતા

$$\frac{\partial}{\partial t} |\psi|^2 = (i\hbar)^{-1} [\psi^*(H\psi) - \psi((H\psi^*))] \quad \dots \dots \dots (5)$$

સ્થીતિમાન  $V(r,t)$  માટે હેલેલા એક કણ માટે ક્વોન્ટમ હેમિલોનિયન ઓપરેટર નીચેના સમી. વડે દર્શાવાય છે.

$$H = \frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(r,t) \quad \dots \dots \dots (6)$$

સ.ક. (5) માં આ ક્રિમત મૂકતા

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} |\psi|^2 &= (i\hbar)^{-1} \left[ \psi^* \left\{ \frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(r,t) \right\} \psi - \psi \left\{ \frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(r,t) \right\} \psi^* \right] \\ &= \frac{1}{i\hbar} \left[ \psi^* \nabla^2 \psi - \psi \nabla^2 \psi^* \right] \end{aligned}$$

ઉપરના સ.ક. ની જ.બા. ને ઉપર નીચે 'i' વડે ગુણતા

$$\int \frac{\partial}{\partial t} |\psi|^2 d^3r = \frac{i\hbar}{2m} \int [\psi^* \nabla^2 \psi - \psi \nabla^2 \psi^*] d^3r$$

$$\int \frac{\partial}{\partial t} |\psi|^2 d^3r = \frac{i\hbar}{2m} \int \nabla [\psi^* \nabla \psi - \psi (\nabla \psi^*)] d^3r \quad \dots \dots \dots (7)$$

- નોંધ:  $\nabla(\psi^* \nabla \psi) = \psi^* (\nabla \nabla \psi) + (\nabla \psi) (\nabla \psi^*) \dots \dots \dots (a)$  તથા

$$\nabla(\psi \nabla \psi^*) = \psi (\nabla \nabla \psi^*) + (\nabla \psi^*) (\nabla \psi) \dots \dots \dots (b)$$

સ.ક.(a) માંથી સ.ક.(b) બાદ કરતાં ઉપર પ્રમાણેના સ.ક. મળશે.

$$\nabla [\psi^* \nabla \psi - \psi (\nabla \psi^*)] = [\psi^* \nabla^2 \psi - \psi \nabla^2 \psi^*]$$

$$\text{અણી, } \frac{\partial}{\partial t} P(r,t) + \text{div } S(r,t) = 0 \quad \dots \dots \dots (8)$$

સ.ક.(7) અને સ.ક.(8) ને સરખાવતાં

$$P(r,t) = |\psi|^2 = \psi^* \psi$$

$$\text{અને } S(r,t) = -\frac{i\hbar}{2m} [\psi^* \nabla \psi - \psi (\nabla \psi^*)]$$

સ.ક.(8)નું સમગ્ર અવકાશ પર સંકલન કરતાં

$$\frac{\partial}{\partial t} \int P d^3r = - \int \operatorname{div} S d^3r \\ = - \int_{\sigma} \vec{S} \cdot \vec{n} d\sigma \quad \dots \dots \dots (9)$$

સ.ક.(9) માં દર સપાટી ખંડ દર્શાવે છે. સ.ક.(9) માં સંકલન સમગ્ર અવકાશ પર લીધું છે. આથી સપાટી ન અનંત અંતરે મળે છે. જ્યાં ફું અને એવું શુન્ય થાય છે. પરીણામે ડેપણ શુન્ય બને છે. આમ સ.ક.(9) માં જમણીબાજુનું સપાટી સંકલન શુન્ય બને છે.

$$\frac{\partial}{\partial t} \int P d^3r = \frac{\partial}{\partial t} \int |\psi|^2 d^3r = 0$$

આમ, કુલ સંભાવનાનું સંરક્ષણ દર્શાવતી શરત(1) ઘરેખર સંતોષકારક છે. તેથી નોર્મલાઈઝેશનની શરત  $\int |\psi(r, t)|^2 d^3r = 1$  સમયથી સ્વતંત્ર છે.

- અપેક્ષા મૂલ્ય(Expectation values):

વિશીષ તરંગ વિધેય ફું ધરાવતા કણોનાં સ્થાનનાં અનેક અવલોકનો લેવામાં આવેતો કેવા પરિણામો મળશે તેની માહિતી સંભાવનાના અર્થધટન વડે મળે છે. ધારોકે કોઈ એક કણનું સ્થાન નક્કી કરવાનું પ્રયોગમાં નીચે મુજબ અવલોકનો મળે છે.

કુલ N અવલોકનો માંથી

$n_1$  વખત કણ  $\vec{r}_1$  પાસે

$n_2$  વખત કણ  $\vec{r}_2$  પાસે

$n_3$  વખત કણ  $\vec{r}_3$  પાસે

$n_j$  વખત કણ  $\vec{r}_j$  પાસે

$\vec{r}_1, \vec{r}_2, \vec{r}_3, \dots, \vec{r}_j$  વગેરેના મૂલ્યો અવકાશમાં સતત પથરાયેલા છે.

કણના સ્થાનનું અપેક્ષા મૂલ્ય

$$\langle r \rangle = \frac{n_1 \vec{r}_1 + n_2 \vec{r}_2 + \dots + n_j \vec{r}_j}{n_1 + n_2 + n_3 + \dots + n_j}$$

જ્યાં  $n_1, n_2 + n_3 + \dots + n_j = N$  = કુલ અવલોકનોની સંખ્યા

$$\langle \mathbf{r} \rangle = \frac{n_1 \vec{r}_1 + n_2 \vec{r}_2 + \dots + n_j \vec{r}_j}{N}$$

$$= \frac{n_1}{N} \vec{r}_1 + \frac{n_2}{N} \vec{r}_2 + \dots + \frac{n_j}{N} \vec{r}_j$$

પરંતુ  $\frac{n_1}{N}$  = કણને  $\vec{r}_1$  પર શોધવાની સંભાવના =  $P(\vec{r}_1)$

$\frac{n_2}{N}$  = કણને  $\vec{r}_2$  પર શોધવાની સંભાવના =  $P(\vec{r}_2)$  -----વગેરે

$$\langle \mathbf{r} \rangle = P(\vec{r}_1) \vec{r}_1 + P(\vec{r}_2) \vec{r}_2 + \dots$$

જ્યાં  $\vec{r}_1, \vec{r}_2, \dots$  -વગેરે અવકાશમાં સતત પથરાયેલા હોવાથી આ સરવાળાને સંકલનના રૂપમાં લખી શકાય.

$$\langle \mathbf{r} \rangle = \int P(\vec{r}_j) \vec{r}_j d^3 r_j$$

$$\langle \mathbf{r} \rangle = \int \psi^* r \psi d^3 r$$

- એહેનફેસ્ટનું પ્રમેય(Ehrenfest's Theorem):

પ્રમેયનું કથન

$$\frac{d\langle \mathbf{P} \rangle}{dt} = \langle \mathbf{F} \rangle = \langle -\nabla V \rangle$$

સ્થાનનું અપેક્ષા મૂલ્ય નીચે પ્રમાણે લખાય

$$\langle \mathbf{r} \rangle = \int \psi^* r \psi d^3 r \text{ ----- (1)}$$

સ.૪.(1) નું સમય t સાપેક્ષ વિકલન કરતાં

$$\frac{d\langle \mathbf{r} \rangle}{dt} = \int \left[ \frac{\partial \psi^*}{\partial t} r \psi + \psi^* r \frac{\partial \psi}{\partial t} \right] d^3 r \text{ ----- (2)}$$

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V \psi$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = \frac{1}{i\hbar} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V \psi \right] \text{ ----- (3)}$$

(3) નો સંકીએ અનુભૂતિ

$$\frac{\partial \psi^*}{\partial t} = \frac{1}{-i\hbar} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi^* + V \psi^* \right] \text{ ----- (4)}$$

સ.ક.(2) માં સ.ક.(3) અને સ.ક.(4) ની ક્રિમત મૂકતા

$$\frac{d\langle r \rangle}{dt} = \int \left\{ \frac{1}{-i\hbar} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi^* + V \psi^* \right] r \psi + \psi^* r \frac{1}{i\hbar} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V \psi \right] \right\} d^3r$$

$$\frac{d\langle r \rangle}{dt} = \frac{1}{i\hbar} \int \left[ \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi^* (r \psi) - \frac{\hbar^2}{2m} (\psi^* r) \nabla^2 \psi \right] d^3r$$

ઉપરના સ.ક.ની જ.બા.ને ઉપર નીચે ' i ' વડે ગુણતા

$$\frac{d\langle r \rangle}{dt} = \frac{-i\hbar}{2m} \int [\nabla^2 \psi^* (r \psi) - (\psi^* r) \nabla^2 \psi] d^3r$$

$$\frac{d\langle r \rangle}{dt} = \frac{i\hbar}{2m} \int [(\psi^* r) \nabla^2 \psi - \nabla^2 \psi^* (r \psi)] d^3r$$

$$\text{પરંતુ } \int \nabla^2 \psi^* (r \psi) d^3r = \int \psi^* \nabla^2 (r \psi) d^3r$$

$$\frac{d\langle r \rangle}{dt} = \frac{i\hbar}{2m} \int [(\psi^* r) \nabla^2 \psi - \psi^* \nabla^2 (r \psi)] d^3r \quad \dots\dots(5)$$

$$\nabla^2 (r \psi) = \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r \psi)$$

$$= \frac{\partial}{\partial r} \left\{ \frac{\partial}{\partial r} (r \psi) \right\}$$

$$= \frac{\partial}{\partial r} \left\{ r \frac{\partial \psi}{\partial r} + \psi \right\}$$

$$= r \frac{\partial^2 \psi}{\partial r^2} + \frac{\partial \psi}{\partial r} + \frac{\partial \psi}{\partial r}$$

$$= r \frac{\partial^2 \psi}{\partial r^2} + 2 \frac{\partial \psi}{\partial r}$$

$$= r \nabla^2 \psi + 2 \nabla \psi \quad આ કિમત સ.ક.(5), માં મૂકતા$$

$$\frac{d\langle r \rangle}{dt} = \frac{i\hbar}{2m} \int [(\psi^* r) \nabla^2 \psi - \psi^* r \nabla^2 \psi - 2 \psi^* \nabla \psi] d^3r$$

$$= -\frac{i\hbar}{m} \int [\psi^* \nabla \psi] d^3r \quad \dots\dots(6)$$

$$\frac{d\langle r \rangle}{dt} = \frac{1}{m} \int \psi^* (-i\hbar \nabla) \psi d^3r$$

$$= \frac{1}{m} \langle P \rangle$$

સરેરાશ વેગમાન અથવા વેગમાનનું 'અપેક્ષા મૂલ્ય' નીચે મુજબ વ્યાખ્યાયિત કરી શકાય.

$$\langle P \rangle = m \frac{d\langle r \rangle}{dt}$$

$$[P = mv = m \frac{dr}{dt}]$$

$$\text{પરતુ } m \frac{d\langle r \rangle}{dt} = -i\hbar \int \psi^* \nabla \psi \, d^3r$$

$$\langle P \rangle = \int \psi^* (-i\hbar \nabla) \psi \, d^3r \quad \dots \dots \dots (7)$$

ઉપરના સ.ક.માં ( -i\hbar \nabla ) ને P ઓપરેટર કહે છે. જે કવોન્ટમયંત્રશાસ્ક્રીય વેગમાન દર્શાવે છે.

$$\langle P \rangle = \int \psi^* P_{op} \psi \, d^3r$$

સ.ક.(7)નું સમય સાપેક્ષ વિકલન કરતાં

$$\frac{d\langle P \rangle}{dt} = \int \left[ \frac{\partial \psi^*}{\partial t} (-i\hbar \nabla) \psi + \psi^* (-i\hbar \nabla) \frac{\partial \psi}{\partial t} \right] d^3r$$

સ.ક.(3) અને સ.ક.(4) માંથી કિમત મુકતા

$$\begin{aligned} \frac{d\langle P \rangle}{dt} &= \int \left\{ \frac{1}{-i\hbar} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi^* + V \psi^* \right] (-i\hbar \nabla) \psi + \psi^* (-i\hbar \nabla) \frac{1}{i\hbar} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V \psi \right] \right\} d^3r \\ \frac{d\langle P \rangle}{dt} &= \int \left\{ \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi^* + V \psi^* \right] \nabla \psi - \psi^* \nabla \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V \psi \right] \right\} d^3r \\ \frac{d\langle P \rangle}{dt} &= \int -\frac{\hbar^2}{2m} \{ \nabla^2 \psi^* (\nabla \psi) - \psi^* \nabla (\nabla^2 \psi) \} d^3r \\ &\quad + \int \{ V \psi^* (\nabla \psi) - \psi^* \nabla (V \psi) \} d^3r \end{aligned}$$

ગ્રીન પ્રમેય અને તરંગ વિધેય પર સીમા શરત અનુસાર ઉપરના સ.ક.માં જ.બા.નું પ્રથમ પદ શુન્ય બને છે.

તરથા  $\nabla(V \psi) = V \nabla \psi + \psi \nabla V$  ઉપરના સ.ક.માં મુકતા

$$\frac{d\langle P \rangle}{dt} = \int [V \psi^* (\nabla \psi) - \psi^* V \nabla \psi - \psi^* \psi \nabla V] d^3r$$

$$= \int -\psi^* \psi \nabla V \, d^3r$$

$$= - \int \psi^* (\nabla V) \psi \, d^3r$$

$$\frac{d\langle P \rangle}{dt} = \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{F} \rangle = -\langle \nabla V \rangle \dots \dots \dots (8)$$

સ.ક.(8) એ અપેક્ષા મૂલ્યોના સંદર્ભમાં ન્યુટનની ગતિનો બીજો નિયમ  $\frac{d}{dt} P = F$  છે.

$$[\text{ન્યુટનની ગતિનો બીજો નિયમ } F = ma, \quad P = mv = m \frac{dr}{dt}, \quad \frac{dP}{dt} = m \frac{d^2r}{dt^2} = ma = F]$$

સ.ક.(8) ને એહરેનફેસ્ટનું પ્રમેય કહે છે. તે દર્શાવે છે કે કણની ગતિના સ.ક. અને કણ સાથે સંબંધિત તરંગ પેકેટની ગતિના સ.ક. વચ્ચે સંપૂર્ણ સામ્ય છે.

- તરંગ વિધેય પરની શરતો(Admissibility condition on the wave function):**

તરંગ વિધેયનું સંભાવના અર્થધટન સૂચવેછે કે  $\psi$  કેટલીક ચોક્કસ વ્યાપક શરતોને સંતોષે એ જરૂરી છે.

(1) તરંગ વિધેય પરિમિત હોવું જોઈએ.

$|\psi|^2 d^3r$  એ કણને સુક્ષ્મ કદમ્બંડ  $d^3r$  માં શોધવાની સંભાવના દર્શાવે છે. આ સ્થિતિમાં  $|\psi|^2 d^3r$  નું મૂલ્ય હંમેશા 0 અને 1 ની વચ્ચે મળે છે. અને તે ત્યારે જ શક્ય બને કે જ્યારે  $|\psi|^2$  અને તેથી  $|\psi|$  પરિમિત હોય.

(2) તરંગ વિધેય એક મૂલ્ય હોવું જોઈએ.

તરંગ વિધેયની એક મૂલ્યતા એટલે  $\psi$  નું મૂલ્ય  $(r, \theta, \phi)$  મૂકીને શોધીએ કે  $(r, \theta, \theta + 2\pi)$  મૂકીને શોધીએ તો બંન્ધે રીતે  $\psi$  ના મૂલ્યો સમાન મળવા જોઈએ. (બંન્ધે યામ પર્યતિથી  $\psi$  નું મૂલ્ય સમાન મળવું જોઈએ) એટલેકે કોઈ બિંદુ પાસે કણને શોધવાની સંભાવના ઘણીબધી ન હોઈ શકે. કણને કોઈ એક બિંદુ પાસે શોધવાની સંભાવના એક મૂલ્ય જ હોવી જોઈએ.

(3)  $\psi$  અને તેના પ્રથમ અંશતઃ વિકલન  $\frac{\partial \psi}{\partial x}, \frac{\partial \psi}{\partial y}, \frac{\partial \psi}{\partial z}$  અને  $\frac{\partial \psi}{\partial t}$  નાં બધાંજ મૂલ્યો માટે સતત વિધેય હોવા જોઈએ.

શ્રોડિજર સ.ક. માં સ્થિતિઉજ્જ વિધેય  $V(r)$  એ  $r$  નું સતત વિધેય હોય કે કોઈ બિંદુ પાસે પીરીમિત અસાતત્ય હોય ત્યારે આ શરત જરૂરી છે. [ તે વિધેય  $\psi$  ની મર્યાદા દર્શાવે છે.] તે માટે એક પારિમાળિક શ્રોડિજર સ.ક.નો ઉપયોગ કરીશું.

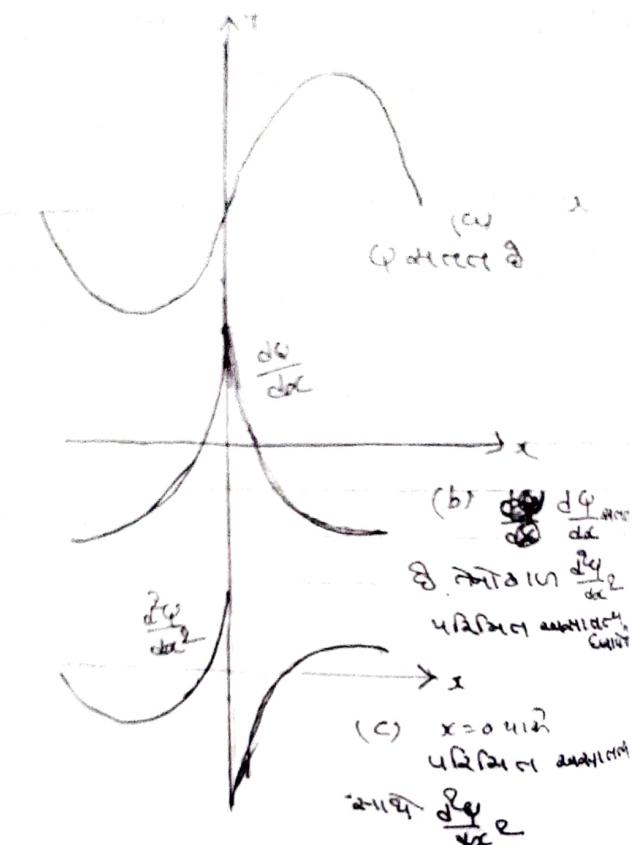
$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + V\psi \quad \dots \dots \dots (1)$$

આ સ.ક.માં ડાબીબાજુ  $\psi$  એ  $x$  નું દરેક સમયે સતત વિધેય છે. તેથી  $\frac{\partial \psi}{\partial t}$  પણ  $x$  નું સતત વિધેય જ હુશે. તે દર્શાવે છે કે સ.ક.(1)ની જ.બા. પણ નું સતત વિધેય હોવું જોઈએ.

- (1) જો  $V(r)$  સતત હોયતો સ.ક.(1) ની જ.બા.  $x$  નું સતત વિધેય મળી શકે.
- (2) ધારોકે  $V$  માં કોઈ બિંદુ પાસે પરિમિત અસાતત્ય છે તેથી  $V\psi$  માં પરિમિત અસાતત્ય હુશે. આ પરિમિત અસાતત્ય નાખૂં થઈજાય તેટલું વિરુદ્ધ પ્રકારનું અસાતત્ય  $\frac{d^2\psi}{dx^2}$  માં હોવું જોઈએ. હવે  $\frac{d^2\psi}{dx^2}$  એ  $\frac{d\psi}{dx}$  નો ફાળ છે આ સ્થિતિમાં  $\frac{d\psi}{dx}$  કોઈ બિંદુ પાસે એવીરીતે સતત

હોય કે તે બિનું પાસે તેનો ફાળ  $\left(\frac{d^2\psi}{dx^2}\right)$  પરિમિત અસાતત્ય હરાવે, આ સ્થિતિ માં પુસ્તક મળી શકે.

આમ, જે તરંગ વિધેયો ઉપરની શરતો સત્તોષ તેવા તરંગ વિધેયો ને સ્વીકાર્ય તરંગ વિધેયો કહે



- સ્થિત સ્થિતિઓ અને સમયથી સ્વતંત્ર શ્રોડીજર સ.ક.(Stationary state and Time independent schrodinger equation):

કોઈ એક કણ એવો ધારોકે જેમાં કણની સ્થિતિજીં સમયથી સ્વતંત્ર હોય. એટલેકે કણ સ્થિર ક્ષેત્રમાં ગતિ કરતો હોય.

આ સ્થિતિમાં શ્રોડીજર સ.ક.

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = \frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V\psi \quad \dots \dots \dots (1)$$

નો ઉકેલ નીચે પ્રમાણે લખી શકાય.

$$\psi(\vec{r},t) = u(\vec{r}) f(t) \quad \dots \dots \dots (2)$$

યલોને છુટા પડવાની પદ્ધતિ નો ઉપયોગ કરતાં (method of separation of variables)

$$i\hbar \frac{\partial f}{\partial t} u(\vec{r}) = \frac{-\hbar^2}{2m} f(t) \nabla^2 u(\vec{r}) + V(r)u(\vec{r}) f(t) \quad \dots \dots \dots (3)$$

સ.ક.(3) ને  $u(\vec{r}) f(t)$  વડે ભાગતા

$$\frac{i\hbar}{f} \frac{\partial f}{\partial t} = \frac{-\hbar^2}{2m} \frac{1}{u} \nabla^2 u(\vec{r}) + V \quad \dots\dots\dots(4)$$

સ.ક.(4)માં ડાબીબાજુ માત્ર  $t$  ઉપર આધાર રાખે છે જ્યારે જ.બા. માત્ર  $r$  ઉપર આધાર રાખે છે.

બંન્દે બાજુ બરાબર સમાન અચળ  $E$  લખતા

$$\frac{i\hbar}{f} \frac{\partial f}{\partial t} = E$$

$$\frac{df}{dt} = \frac{E}{i\hbar} f$$

આ સ.ક.નો ઉકેલ  $f = A e^{-iEt/\hbar}$  છે.

$$\text{તથા } \frac{-\hbar^2}{2m} \frac{1}{u} \nabla^2 u(\vec{r}) + V = E$$

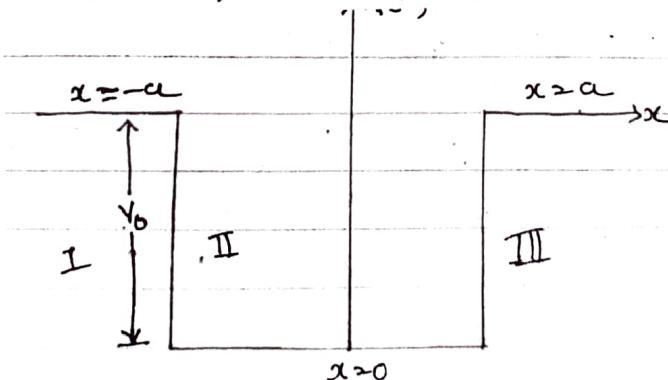
$$\frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 u + Vu = Eu \quad \dots\dots\dots(5) \quad \text{સ.ક.(5)ને સમયથી સ્વતંત્ર શ્રોડીજર સ.ક. કહે છે.}$$

$E$  ના ચોક્કસ (વાસ્તવિક) મૂલ્યો માટે જ સ્વીકાર્ય ઉકેલો મળી શકે છે. બંધીત કણોના કિસ્સામાં  $E$  ના આ મૂલ્યો અસતત હોય છે. આવી રીતે મળેલા  $E$  ના મૂલ્યોને ઉજા આયગન મૂલ્યો કહે છે અને તેને અનુરૂપ ઉકેલોને ઉજા આયગન વિધેય કહે છે.

જ્યારે કોઈ કણનો હેમિલ્ટોનિયન સમયથી સ્વતંત્ર હોય ત્યારે તે કણના યાંત્રિક ચલોના અપેક્ષા મૂલ્યો સમય પર આધાર રાખતા નથી. આવા કોયડાઓને સ્થિતિ કોયડાઓ કહે છે.

- એક પારિમાણિક સ્થિતિમાન ફૂપ (one dimension potential well):

એક પારિમાણિક સ્થિતિમાન ફૂપ આકૃતિ માં દર્શાવ્યો છે.



અહીં કણની સ્થિતિઉજા નીચે પ્રમાણે લખી શકાય.

$$V(x) = 0 \quad x < -a$$

$$= -V_0, \quad -a < x < a$$

$$= 0, \quad x > a$$

પ્રથમ આવા સ્થીતિમાન વિધેય ધરાવતા કણની ગતિનો વિચાર પ્રચલિત યંત્રશાસ્ત્રના (classical mechanics) સંદર્ભમાં કરીએ.

ધારોકે કણની કુલ ઉજ્જીવણ ક્રમાંગ છે. ( $E < 0$ )

$$\text{કુલ ઉજ્જીવણ} E = \text{ગતિઉજ્જીવણ} + \text{સ્થીતિઉજ્જીવણ}$$

$$\text{ગતિઉજ્જીવણ} = E - V(x)$$

વિસ્તાર (1)માં  $V=0$  હોવાથી ગતિઉજ્જીવણ =  $E$  જે ઝણ છે.

$$\text{વિસ્તાર (2)માં ગતિઉજ્જીવણ} = E - V$$

$$= E + V_0 \quad [V = -V_0]$$

$E < V_0$ , તેથી ગતિઉજ્જીવણ ધન થશે.

વિસ્તાર (3) માં  $V=0$  હોવાથી ગતિઉજ્જીવણ =  $E$  જે ઝણ છે.

હવે પ્રચલિત યંત્રશાસ્ત્ર મુજબ કણની ગતિઉજ્જીવણ ઝણ હોઈ શકે નહીં એટલેકે આ કિસ્સામાં ( $E < V_0$ )માં કણ વિસ્તાર (1) અને વિસ્તાર (3) માં રહી શકે નહીં. આમ કણની ગતિ માત્ર  $x = -a$  થી  $x = a$  વચ્ચે જ સીમિત રહેવી જોઈએ. આ કિસ્સાઓને bound state problem કહેવામાં આવે છે.

હવે કવોન્ટમ યંત્રશાસ્ત્ર પ્રમાણે વિચારતા જુદાં જુદાં વિસ્તારમાં કણની સ્થીતિઉજ્જીવણના બેજુક સ્વરૂપો જુદાં જુદાં હોવાથી દરેક વિસ્તાર માટે અલગ અલગ શ્રોડીજર સ.ક. લખવું જોઈએ.

સમયથી સ્વતંત્ર શ્રોડીજર સ.ક.

$$\frac{-\hbar^2}{2m} \nabla^2 u + Vu = Eu$$

વિસ્તાર(1) અને (3) માટે

$$\frac{-\hbar^2}{2m} \frac{d^2u}{dx^2} = Eu \quad (1) \quad -\infty < x < -a, a < x < \infty$$

## વિસ્તાર (2) માટે

$$\frac{-\hbar^2}{2m} \frac{d^2u}{dx^2} + (-V_0) u = E u$$

$$\frac{-\hbar^2}{2m} \frac{d^2u}{dx^2} - V_0 u = E u \quad -a < x < a \quad (2)$$

ઉપરના સ.ક.નો ઉકેલ  $E < 0$  કે  $E > 0$  ઉપર આધાર રાખે છે.

$E < 0$  માટે ચર્ચા કરતાં

- તરંગ વિધેય ના શક્ય ઉકેલ :

સ.ક.(1) અને (2) નીચે પ્રમાણે લખી શકાય.

$$\frac{d^2u}{dx^2} = \frac{-2mE}{\hbar^2} u \quad (3)$$

$$\text{તથા } \frac{-\hbar^2}{2m} \frac{d^2u}{dx^2} = (E + V_0) u$$

$$\frac{d^2u}{dx^2} = \frac{-2m}{\hbar^2} (E + V_0) u \quad (4)$$

$$\text{ધારોકે } \frac{2mE}{\hbar^2} = -\alpha^2 \quad \text{અને} \quad \frac{2m(E+V_0)}{\hbar^2} = \beta^2 \quad \alpha, \beta > 0$$

સ.ક.(3) અને (4) નીચે પ્રમાણે લખાય

$$\frac{d^2u}{dx^2} = \alpha^2 u$$

$$\frac{d^2u}{dx^2} - \alpha^2 u = 0 \quad (5) \quad \text{વિસ્તાર (1),(3) માટે}$$

$$\text{તથા } \frac{d^2u}{dx^2} = -\beta^2 u$$

$$\frac{d^2u}{dx^2} + \beta^2 u = 0 \quad (6) \quad \text{વિસ્તાર (2) માટે}$$

## વિસ્તાર (1)

સ.ક.(5) વિસ્તાર (1) માટે છે.

એટલેકે  $x = -\infty$  થી  $x = -a$  સુધીનો વિસ્તાર.

સ.ક.(5) નો વ્યાપક ઉકેલ બે સ્વતંત્ર ઉકેલ  $e^{\alpha x}$  અને  $e^{-\alpha x}$  નું linear combination છે.

$$u(x) = C e^{\alpha x} + D e^{-\alpha x} \quad \dots\dots\dots(7)$$

ઉપરના સ.ક.માં  $x = -\infty$  મુક્તા

$$u(x) = C e^{-\infty \alpha} + D e^{\infty \alpha}$$

$$= \frac{C}{e^{\infty \alpha}} + D e^{\infty \alpha}$$

$$= 0 + D e^{\infty \alpha}$$

જ્યારે  $x \rightarrow -\infty$  ત્યારે  $u(x) \rightarrow 0$  થવું જોઈએ.

હવે  $u(x) = 0$  થવા માટે  $D = 0$  થવું જોઈએ.

$$u^I(x) = C e^{\alpha x} \quad \dots\dots\dots(8)$$

વિસ્તાર (3)

સ.ક.(5) વિસ્તાર (3) માં છે. એટલેકે  $x=a$  થી  $x=\infty$  સુધી નો વિસ્તાર

$x \rightarrow \infty$  થાય ત્યારે  $u(x) = 0$  થવું જોઈએ.

સ.ક. (7) માં  $x = \infty$  મુક્તા

$$u(x) = C e^{\infty \alpha} + D e^{-\infty \alpha}$$

$$= C e^{\infty \alpha} + \frac{D}{e^{\infty \alpha}}$$

$$= C e^{\infty \alpha} + 0$$

હવે  $u(x) = 0$  થાય ત્યારે  $C = 0$  થવું જોઈએ.

$$u^{III}(x) = D e^{-\alpha x} \quad \dots\dots\dots(9)$$

વિસ્તાર (2)

સ.ક.(6) આ વિસ્તારમાં આવે છે. તેનો ઉકેલ

$$u^{II}(x) = A \cos \beta x + B \sin \beta x \quad \dots\dots\dots(10)$$

જ્યાં A, B, C, અને D અચળાંક છે. હવે તેની કિમત નક્કી કરવી છે. આ ઉકેલ પર તરંગ વિધેયની સીમા શરત લાગુ પાડતા

$x = -a$  બિંદુ પાસે વિસ્તાર (1) અને (2) ને સરખાવતાં

$$u^I(x = -a) = u^{II}(x = -a)$$

સ.ક. (8) અને (10) પરથી

$$C e^{\alpha x} = A \cos \beta x + B \sin \beta x \quad \text{મિ} \quad x = -a \quad \text{મુક્તા}$$

$$C e^{-\alpha a} = A \cos(-\beta a) + B \sin(-\beta a)$$

$$C e^{-\alpha a} = A \cos \beta a - B \sin \beta a \quad \text{---(11)}$$

$$\frac{d u^I}{dx}(x = -a) = \frac{d u^{II}}{dx}(x = -a)$$

$$C \alpha e^{\alpha x} = -A \beta \sin \beta x + B \beta \cos \beta x \quad \text{મિ} \quad x = -a \quad \text{મુક્તા}$$

$$C \alpha e^{-\alpha a} = A \beta \sin \beta a + B \beta \cos \beta a \quad \text{---(12)}$$

તેજ પ્રમાણે  $x = a$  બિંદુ પાસે વિસ્તાર (2) અને (3) સરખાવતાં

$$u^{II}(x = a) = u^{III}(x = a)$$

સ.ક.(9) અને (10) પરથી

$$A \cos \beta x + B \sin \beta x = D e^{-\alpha x}$$

$$x = a \quad \text{મુક્તા}$$

$$D e^{-\alpha a} = A \cos \beta a + B \sin \beta a \quad \text{---(13)}$$

$$\frac{d u^{II}}{dx}(x = a) = \frac{d u^{III}}{dx}(x = a)$$

$$-A \beta \sin \beta x + B \beta \cos \beta x = -D \alpha e^{-\alpha x} \quad \text{મિ} \quad x = a \quad \text{મુક્તા}$$

$$-D \alpha e^{-\alpha a} = -A \beta \sin \beta a + B \beta \cos \beta a \quad \text{---(14)}$$

સ.ક.(11) અને (13) નો સરવાળો કરતાં

$$C e^{-\alpha a} = A \cos \beta a - B \sin \beta a$$

$$D e^{-\alpha a} = A \cos \beta a + B \sin \beta a$$

$$(C + D) e^{-\alpha a} = 2 A \cos \beta a \quad \text{---(15)}$$

બાદબાકી કરતાં

$$(C - D) e^{-\alpha a} = -2 B \sin \beta a \quad \text{---(16)}$$

સ.ક.(12) અને (14) ની બાદબાકી કરતાં

$$C \alpha e^{-\alpha a} = A \beta \sin \beta a + B \beta \cos \beta a$$

$$-D \alpha e^{-\alpha a} = -A \beta \sin \beta a + B \beta \cos \beta a$$

$$(C + D) \alpha e^{-\alpha a} = 2 A \beta \sin \beta a \quad \dots \dots \dots (17)$$

$$(C - D) \alpha e^{-\alpha a} = 2 B \beta \cos \beta a \quad \dots \dots \dots (18)$$

$$C + D \neq 0 \quad \text{ત્યારે} \quad A \neq 0$$

સ.ક.(15) ને સ.ક.(17) વડે ભાગતા

$$\frac{(C + D) \alpha e^{-\alpha a}}{(C + D) e^{-\alpha a}} = \frac{2 A \beta \sin \beta a}{2 \cos \beta a}$$

$$\alpha = \beta \tan \beta a$$

$\alpha$  નું આ મૂલ્ય ચોગ્ય સ.ક.માં મૂકતા નીચેના ઉકેલ મળશે.

$\alpha = \beta \tan \beta a$ $C = D$ $B = A$ ) $D = A e^{\alpha a} \cos \beta a$	----- (A)
--	-----------

આ એક પ્રકારનો ઉકેલ છે.

સ.ક.(18) ને સ.ક.(16) વડે ભાગતા

$$\frac{(C - D) \alpha e^{-\alpha a}}{(C - D) e^{-\alpha a}} = \frac{2 B \beta \cos \beta a}{-2 B \sin \beta a}$$

$$\alpha = -\beta \cot \beta a$$

$\alpha$  નું આ મૂલ્ય ચોગ્ય સ.ક.માં મૂકતા નીચેના ઉકેલ મળશે.

$\alpha = -\beta \cot \beta a$ $C = -D$ $A = 0$ $D = B e^{\alpha a} \sin \beta a$	----- (B)
--	-----------

આ બીજી પ્રકારનો ઉકેલ છે.

(A) અને (B) ઉકેલો મળવાથી કણના ઉર્જા આયગન મૂલ્ય અને ઉર્જા આયગન વિધેયોની માહિતી મળી શકે છે.

આવા ઉકેલો આલેખની રીત અથવા સંખ્યાત્મક રીતે મેળવવામાં આવે છે.

- (b) ઉર્જા આયગન મૂલ્યો :

$$\frac{2mE}{\hbar^2} = -\alpha^2 \quad \text{અને} \quad \frac{2m(E + V_0)}{\hbar^2} = \beta^2$$

$$(\alpha^2 + \beta^2) a^2 = \left[ -\frac{2mE}{\hbar^2} + \frac{2mE}{\hbar^2} + \frac{2mV_0}{\hbar^2} \right] a^2$$

$$= \frac{2mV_0}{\hbar^2} a^2$$

$$(\alpha^2 + \beta^2) a^2 = \frac{V_0}{\Delta} \quad \text{---(1)} \quad \text{જ્યાં } \Delta = \frac{\hbar^2}{2ma^2}$$

આમ સ.ક.(1) ની શરત સાથે સ.ક.(A) અને (B)નાં ઉકેલ મેળવવા જોઈએ.

### ઉકેલ (A) પ્રમાણે

$$\alpha = \beta \tan \beta a$$

$\alpha$  અને  $\beta$  બંન્ધે વ્યાપ્તિ અનુસાર ધન છે.

તેથી  $\frac{\alpha}{\beta} = \tan \beta a$  પણ ધન હોવું જોઈએ. એટલેકે  $\beta a$  ના એવા મૂલ્યો શક્ય છે કે જેથી  $\tan \beta a$  ધન બને.  $\beta a$  ના મૂલ્યો પ્રથમ અને ત્રીજા ચરણમાં આવતાં હોયતો  $\tan \beta a$  ધન બને.

$$2r \frac{\pi}{2} \leq \beta a \leq (2r+1) \frac{\pi}{2} \quad \text{---(2)}$$

$$\text{જ્યાં } r = 0, 1, 2, \dots$$

$$\text{સ.ક.(1) માં } \alpha = \beta \tan \beta a$$

$$(\beta^2 \tan^2 \beta a + \beta^2) a^2 = \frac{V_0}{\Delta}$$

$$\beta^2 a^2 (\tan^2 \beta a + 1) = \frac{V_0}{\Delta}$$

$$\beta^2 a^2 \sec^2 \beta a = \frac{V_0}{\Delta}$$

$$\sec^2 \beta a = \frac{V_0}{\Delta \beta^2 a^2}$$

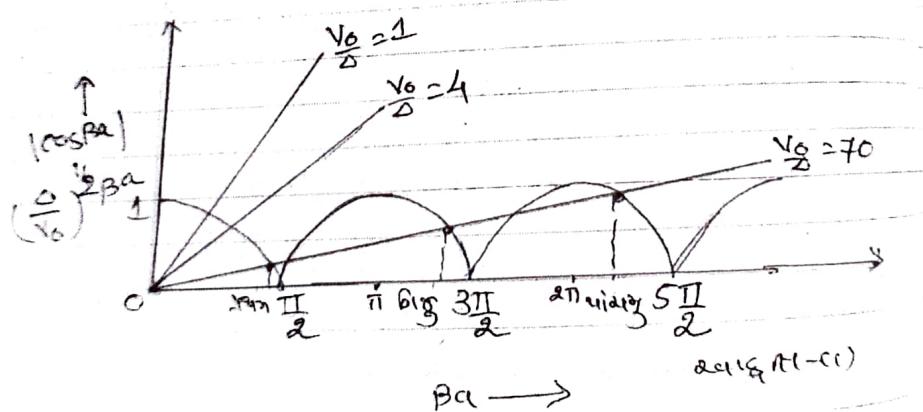
$$\cos^2 \beta a = \frac{\Delta}{V_0} \beta^2 a^2$$

$$|\cos \beta a| = \left( \frac{\Delta}{V_0} \right)^{\frac{1}{2}} \beta a \quad \text{---(3)}$$

સ.ક.(3) ને સંતોષિત બા ની કીમતો મેળવવા માટે.

$|\cos \beta a| \rightarrow \beta a$  અને  $\left( \frac{\Delta}{V_0} \right)^{\frac{1}{2}} \beta a \rightarrow \beta a$  ના આલેખ દોરવામાં આવે છે. આ આલેખ નીચે આકૃતિમાં દર્શાવ્યો છે.

$\left( \frac{\Delta}{V_0} \right)^{\frac{1}{2}} \beta a \rightarrow \beta a$  નો આલેખ સુરેખા મળે છે.



આકૃતિમાં  $\frac{V_0}{A}$  ની ત્રણ જુદી જુદી કીમતો માટે આલેખો દર્શાવ્યા છે. તે  $\cos \beta a$  ના આલેખને પહેલા, ત્રીજા, પાંચમાં ચરણમાં એકબિજાને છેદ છે તે ઉપરથી  $\beta a$  ની કિમત મેળવી ઉર્જા આયગન મૂલ્યો  $E_n$  મેળવવામાં આવે છે.

ઉકેલ (B) પ્રમાણે :

$$\alpha = -\beta \cot \beta a$$

$$\frac{\alpha}{\beta} = -\cot \beta a$$

$\alpha$  અને  $\beta$  ધન હોવાથી  $\beta a$  ના મૂલ્યો એવા લેવા જોઈએ કે જેથી  $\cot \beta a$  ઝણ મળે.  $\beta a$  ના મૂલ્યો બીજા, ચોથા ચરણમાં હોય તો જ  $\cot \beta a$  ઝણ બને.

$$(2r-1) \frac{\pi}{2} \leq \beta a \leq 2r \frac{\pi}{2} \quad (4) \quad જ્યાં r=1, 2, 3, \dots$$

સ.૪.(1) માં  $\alpha = -\beta \cot \beta a$  મૂક્તા

$$(\beta^2 \cot^2 \beta a + \beta^2) \alpha^2 = \frac{V_0}{A}$$

$$\beta^2 \alpha^2 (\cot^2 \beta a + 1) = \frac{V_0}{A}$$

$$\beta^2 \alpha^2 \cosec^2 \beta a = \frac{V_0}{A}$$

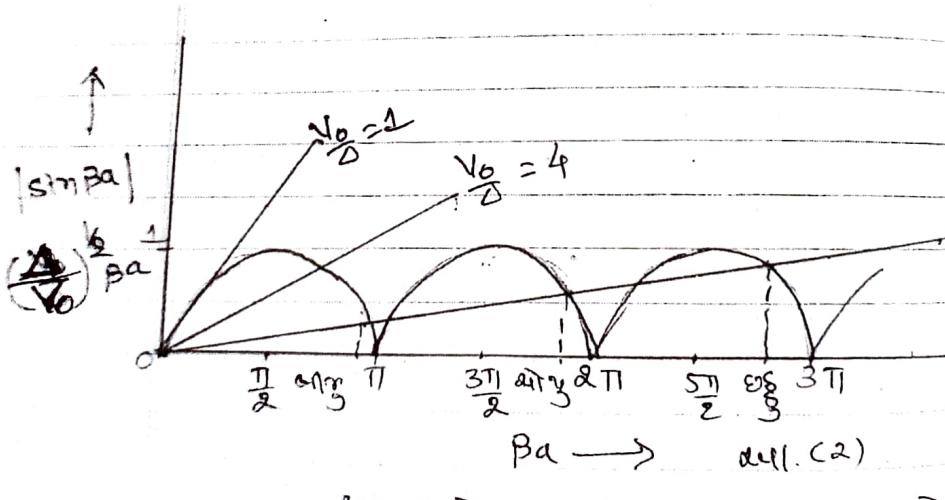
$$\cosec^2 \beta a = \frac{V_0}{A \beta^2 \alpha^2}$$

$$\sin^2 \beta a = \frac{A}{V_0} \beta^2 \alpha^2$$

$$|\sin \beta a| = \left( \frac{A}{V_0} \right)^{\frac{1}{2}} \beta a \quad (5)$$

સ.૪.(5) ને સંતોષાત્મક રીતે કીમતો મેળવવા માટે

$|\sin \beta a| \rightarrow \beta a$  અને  $\left( \frac{A}{V_0} \right)^{\frac{1}{2}} \beta a \rightarrow \beta a$  ના આલેખ દોરવામાં આવે છે. આ આલેખ નીચે આકૃતિમાં દર્શાવ્યો છે.



આ આલેખના બીજા, ચોથા ---- ચરણોમાં આંતરછેદ ના બિંદુ શોધી Ba ની કિમત મેળવી ઉર્જા આયગન મૂલ્ય મેળવવામાં આવે છે. હવે

$$\beta^2 = \frac{2m(E + V_0)}{\hbar^2}$$

$$E + V_0 = \beta^2 \frac{\hbar^2}{2m}$$

$$E_n = \frac{\hbar^2}{2m} \beta_n^2 - V_0$$

$$E_n = \frac{\hbar^2}{2ma^2} \beta_n^2 a^2 - V_0$$

$$= \Delta \beta_n^2 a^2 - V_0$$

$$= V_0 \left[ \frac{\Delta}{V_0} (\beta_n a)^2 - 1 \right] \quad \dots \dots \dots (6)$$

સ્થિતિમાન ફુપ ગમે તેટલો છીછરો હોયતો પણ ઓછમાં ઓછી એક bound સ્થિતિ મળેજ.

- (c) આયગન વિધેયો, પેરીટી :

$$u^I(x) = C e^{\alpha x} \quad -\infty < x < -a \quad \dots \dots \dots (1)$$

$$u^{II}(x) = A \cos \beta x + B \sin \beta x \quad -a < x < a \quad \dots \dots \dots (2)$$

$$u^{III}(x) = D e^{-\alpha x} \quad a < x < \infty \quad \dots \dots \dots (3)$$

સ.ક.(1,2,3) ના ઉકેલ (A)

$$\alpha = \beta \tan \beta a, \quad C = D, \quad B = 0, \quad D = A e^{\alpha a} \cos \beta a$$

અનુસાર નક્કી થતા આયગન મૂલ્યો માટે આ વિધેયો નીચેના સ્વરૂપ ધારણા કરશે.  $\alpha$  અને

$\beta$  નાં સ્વીકૃત મુલ્યોને  $\alpha_n$  અને  $\beta_n$  વડે દર્શાવતા

$$u_n^I = A e^{\alpha_n a} \cos \beta_n a e^{\alpha_n x} \quad \dots \dots \dots (4)$$

$$u_n^{II} = A \cos \beta_n x \quad \dots \dots \dots (5)$$

$$u_n^{III} = A e^{\alpha_n a} \cos \beta_n a e^{-\alpha_n x} \quad \dots \dots \dots (6)$$

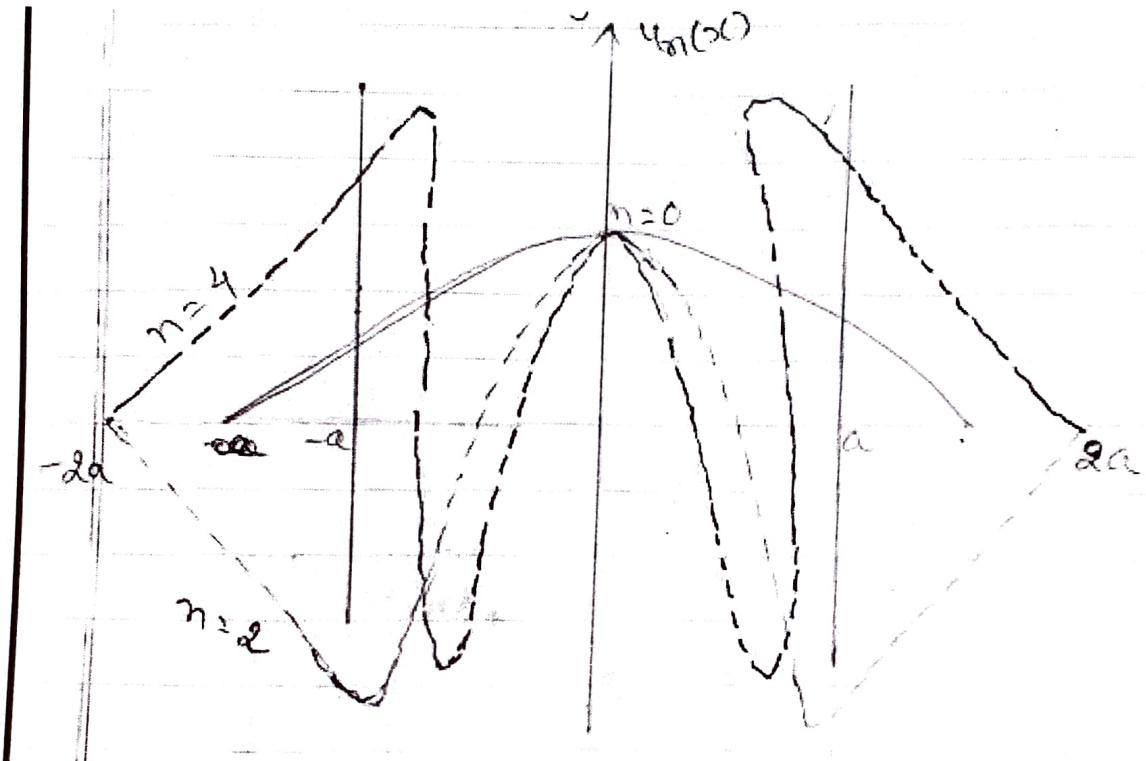
જ્યાં  $n = 0, 2, 4, \dots$

$n$  ના જુદા જુદા મૂલ્યો માટે આ વિધેયોના આલેખો નીચે આકૃતિ માં દર્શાવ્યા છે. આ આલેખો ઉદગામ(origin)

$u_n(x)$  થી બંને બાજુ સમાન છે.

$$u_n(x) = u_n(-x)$$

જે તરંગ વિધેયો આવો ગુણધર્મ ધરાવે છે તેને 'even parity' (બેકી) વાળું તરંગ વિધેય કહે છે.



સ.ક.(1,2,3) ના ઉકેલ (B)

$$\alpha = -\beta \cot \beta a, C = -D, A = 0, D = B e^{\alpha a} \sin \beta a$$

અનુસાર નક્કી થતા આયગાન મૂલ્યો માટે આ વિધેયો નીચેના સ્વરૂપ ધારણ કરશો.

$$u_n^I = -B e^{\alpha_n a} \sin \beta_n a e^{\alpha_n x} \quad \dots \dots \dots \quad (7)$$

$$u_n^{II} = B \sin \beta_n x \quad \dots \dots \dots \quad (8)$$

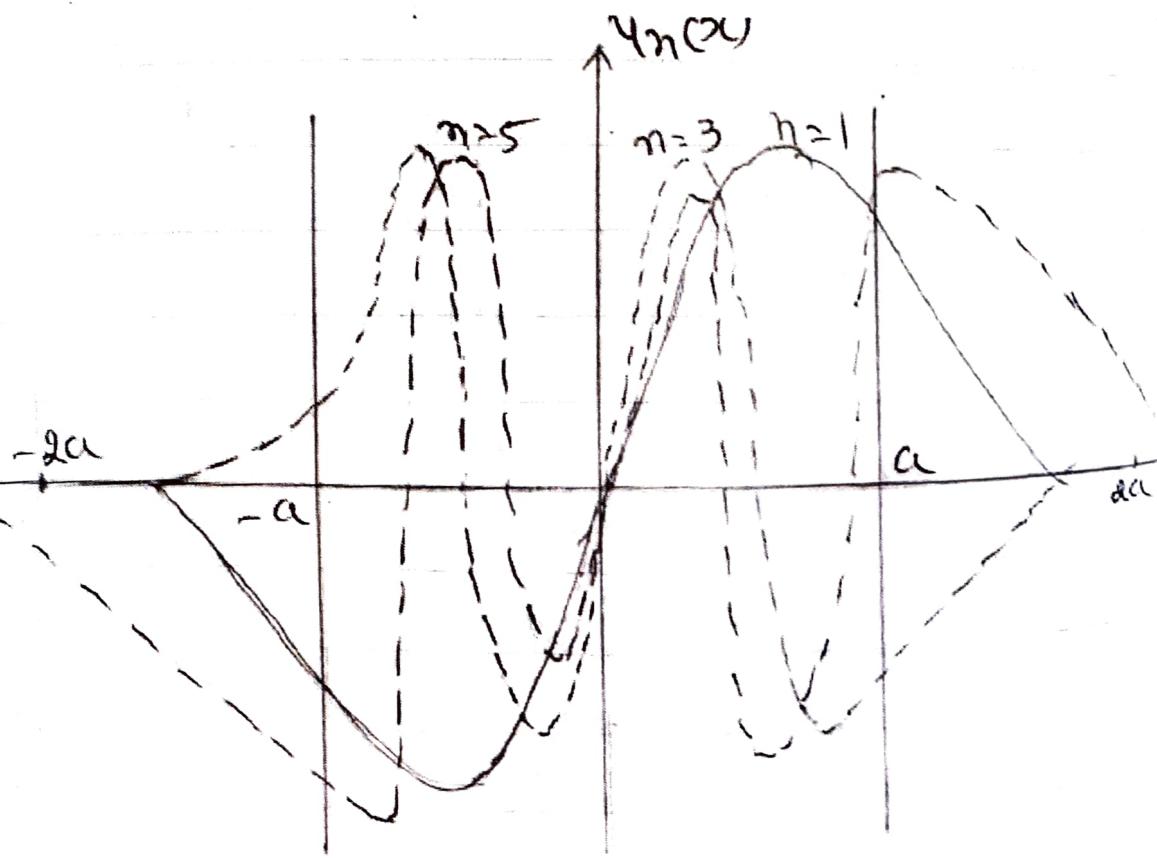
$$u_n^{III} = B e^{\alpha_n a} \sin \beta_n a e^{-\alpha_n a} \quad \dots \dots \dots \quad (9)$$

જ્યાં  $n = 1, 3, \dots$

આ વિધેયોના આલેખો નીચે આકૃતિમાં દર્શાવ્યા છે. આ આલેખો ઉદગામ(origin) થી સમાન નથી.

$$u_n(x) = -u_n(-x)$$

જે તરંગ વિધેયો આવો ગુણધર્મ ધરાવે છે તેને 'odd parity' વાળું (એકી) વિધેય કહે છે.



પ્રયત્નિત યંત્રશાસ્ત્ર અનુસાર પ્રતિબંધિત વિસ્તારમાં કણનું ભેદન:

$E < 0$  ઉજવાળો કણ પ્રયત્નિત યંત્રશાસ્ત્ર અનુસાર  
 $x < -a$  અને  $x > a$  વિસ્તારમાં રહી શકે નહીં. જો કવોન્ટમ યંત્રશાસ્ત્ર અનુસાર પણ આમજ હોયતો આ વિસ્તારમાં તરંગ વિઘેયો શૂન્ય નથી. તરંગ વિઘેયો શૂન્ય મળ્યા હોત. ઉપરની આકૃતિ પરથી કહી શકાયકે આ વિસ્તારમાં તરંગ વિઘેયો શૂન્ય નથી. એટલેકે કવોન્ટમ યંત્રશાસ્ત્ર અનુસાર આ વિસ્તારમાં કણની હોવાની સંભાવના શૂન્ય નથી પરંતુ આ વિસ્તારોમાં  $|\psi|^2 \rightarrow 0$  હોવાથી  $x$  નાં ધણા મોટા મુલ્યો માટે કણને શોધવાની સંભાવના  $\rightarrow 0$  થાય છે. પરીણામે કણ અમર્યાદ અંતર સુધી છટકી શકતું નથી અને ફૂપ સાથે બંધિત રહે છે.

### • ચોરસ સ્થીતિમાન ફૂપ $E > 0$ કિસ્સો:

જુદા જુદા વિસ્તારમાં શ્રોડીજર સ.ક. નીચે પ્રમાણે લખાશે  $\frac{-\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u}{dx^2} = E u$  ----- (1)  $-\infty < x < -a, a < x < \infty$

$$\frac{-\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u}{dx^2} - V_0 u = E u \quad -a < x < a \quad (2)$$

અહીં  $E > 0$  એટલેકે ઉજી ધન છે.

$$\text{ધારોકે } \frac{2mE}{\hbar^2} = K^2 \text{ અને } \frac{2m(E+V_0)}{\hbar^2} = \beta^2$$

તથી સ.ક.(1) અને (2) નીચે પ્રમાણે લખાશે.

$$\frac{d^2u}{dx^2} = -\frac{2m}{\hbar^2} Eu$$

$$= -K^2 u$$

$$\frac{d^2u}{dx^2} + K^2 u = 0 \quad \dots \dots \dots (3)$$

$$\frac{d^2u}{dx^2} = -\frac{2m}{\hbar^2} ((E + V_0))$$

$$= -\beta^2 u$$

$$\frac{d^2u}{dx^2} + \beta^2 u = 0 \quad \dots \dots \dots (4)$$

વિસ્તાર (1):

સ.ક.(3) વિસ્તાર (1) માં છે એટલેકે  $-\infty < x < -a$  સુધીનો વિસ્તાર. તેનો સામાન્ય ઉકેલ  $e^{ikx}$  અને  $e^{-ikx}$  નો રેખીય સરવાળો (linear combination) છે.

$$u^I(x) = C_+ e^{ikx} + C_- e^{-ikx} \quad \dots \dots \dots (5)$$

વિસ્તાર (3):

સ.ક.(3) વિસ્તાર (3) માં એટલેકે  $a < x < \infty$  સુધીનો વિસ્તાર. તેનો સામાન્ય ઉકેલ

$$u^{III}(x) = D_+ e^{ikx} + D_- e^{-ikx} \quad \dots \dots \dots (6)$$

વિસ્તાર (2):

સ.ક.(4) વિસ્તાર (2)માં એટલેકે  $-a < x < a$  સુધીનો વિસ્તાર. તેનો સામાન્ય ઉકેલ

$$u^{II}(x) = A_+ e^{i\beta x} + A_- e^{-i\beta x} \quad \dots \dots \dots (7)$$

ભૌમીતિક અર્થઘટન:

સ.ક.(5) માં  $C_+ e^{ikx}$   $x = -\infty$  થી  $x = -a$  તરફ (જમણી બાજુ) ગતિ કરતાં કણની રજૂઆત કરે છે. તેજ રીતે  $C_- e^{-ikx}$   $x = -a$  થી  $x = -\infty$  તરફ (ડાબી બાજુ) ગતિ કરતાં કણની રજૂઆત કરે છે. તેજ પ્રમાણે  $D_+ e^{ikx}$  અને  $D_- e^{-ikx}$  તરંગો

$x = +a$   $x = +\infty$  વચ્ચે અનુક્રમે જમણી અને ડાબી તરફ ગતિ કરતાં કણોની રજૂઆત કરે છે. તેજ પ્રમાણે  $A_+ e^{i\beta x}$  અને  $A_- e^{-i\beta x}$  તરંગો  $x = -a$  થી  $x = +a$  વિસ્તારમાં અનુક્રમે જમણી અને ડાબી તરફ ગતિ કરતાં કણો દર્શાવે છે.

$E > 0$  કિસ્સામાં સીમા શરતોથી ચાર સમીકરણ મળે છે જ્યારે છ અજ્ઞાત ( $A_{\pm}, C_{\pm}, D_{\pm}$ ) છે.

સમીકરણ કરતાં ની સંખ્યા વધારે હોવાથી અનંત સંખ્યાના ઉકેલો મળી શકે છે. (  $E > 0$  એવું ઉજ્જનું

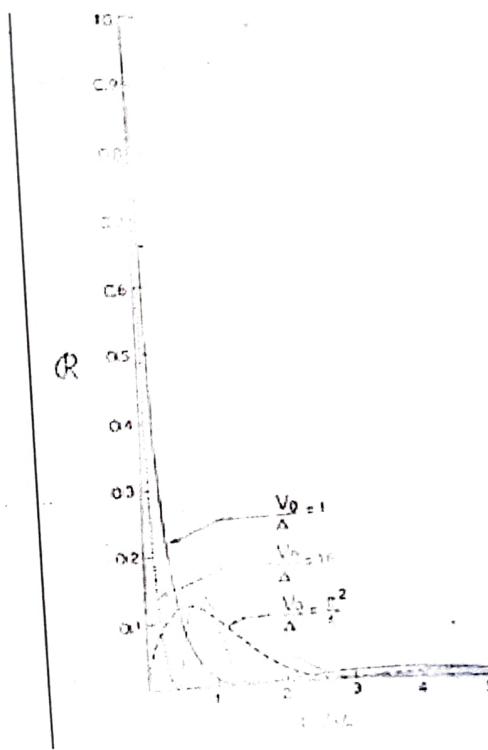
ક્રોનિક મૂલ્ય શક્ય છે) આમ ઉજી આયગાન મૂલ્યો 'સતત વર્ણપટ રચે છે. અહીં હોવાથી કણ અણેય વિસ્તારમાં રહે છે તેથી કણની પરાવર્તન થવાની સંભાવના રહેતી છે

$\left| \frac{C_-}{C_+} \right|^2$  એ ડાબીબાજુથી જમણીબાજુ (ધન x દિશામાં) ગતિ કરતાં કણની ફૂપ વડે પરાવર્તન થવાની સંભાવના દર્શાવે છે.

પરાવર્તન ગુણાંક (Reflection coefficient) નું સૂત્ર નીચે પ્રમાણે છે.

$$R = \left[ 1 + \frac{4E(E+V_0)}{V_0^2 \sin^2 \left\{ 2 \sqrt{\frac{(E+V_0)}{\Delta}} \right\}} \right]^{-1} \quad \text{જ્યાં } \Delta = \frac{\hbar^2}{2ma^2}$$

આકૃતિમાં  $\frac{V_0}{\Delta}$  ના આપેલા મૂલ્યો માટે ઉજી ગુણોત્તર  $\frac{E}{V_0}$  ના વિધેય રૂપે R ને દર્શાવે છે.



### આકૃતિ ઉપરથી

- (1) સ.ક. (1) માં  $\sin^2 \left\{ 2 \sqrt{\frac{(E+V_0)}{\Delta}} \right\}$  અવયવને લીધે  $\frac{E}{V_0}$  ના મોટા મૂલ્યો માટે R માં દોલન જોવા મળે છે. જેમ કે  $\frac{E}{V_0}$  વધે તેમ આ દોલનોનો કંપવિસ્તાર ઘટતો જાય છે.
- (2) જ્યારે  $\sin^2 \left\{ 2 \sqrt{\frac{(E+V_0)}{\Delta}} \right\} = 1$  થાય ત્યારે R નાં મહત્તમ મૂલ્યો મળે છે.

$$2\left(\frac{E+V_0}{\Delta}\right)^{\frac{1}{2}} = (2n+1) \frac{\pi}{2}$$

$$n = 0, 1, 2, \dots$$

મહત્વમાટે ની શરત છે.

$$(3) \quad જ્યારે \quad \sin^2 \left\{ 2 \sqrt{\frac{(E+V_0)}{\Delta}} \right\} = 1 \quad થાય ત્યારે$$

$$R = \left[ 1 + \frac{4E(E+V_0)}{V_0^2} \right]^{-1}$$

આમ R નો કંપવિસ્તાર  $\Delta = \frac{\hbar^2}{2ma^2}$  પર એટલેકે કુપની પહોળાઈ પર આધાર રાખતા નથી.

$$(4) \quad R ના દોલનોની આવૃત્તિ  $\Delta = \frac{\hbar^2}{2ma^2}$  એટલેકે કુપની પહોળાઈ પર આધાર રાખે છે.$$

(5)  $R = 0$  નું મૂલ્ય દર્શાવે છે કે બિલકુલ પરાવર્તન થતું નથી પરંતુ સંપૂર્ણ પણે પારગમન થાય છે. સ.ક.(8) પરથી  $R = 0$  થવા માટે

$$\sin \left\{ 2 \sqrt{\frac{(E+V_0)}{\Delta}} \right\} = 0$$

$$2 \sqrt{\frac{E+V_0}{\Delta}} = 2n\pi$$

$$\frac{E+V_0}{\Delta} = n^2\pi^2 \quad \text{---(A)}$$

$$\text{હવે} \quad \beta^2 = \frac{2m(E+V_0)}{\hbar^2}$$

$$\beta^2 a^2 = \frac{2m a^2 (E+V_0)}{\hbar^2}$$

$$\beta^2 a^2 = \frac{E+V_0}{\Delta} \quad \text{---(B)}$$

$$\beta^2 a^2 = n^2\pi^2 \quad \beta a = n\pi \quad (R=0 \text{ માટે ની શરત})$$

\*\*\*\*\*