

#### Visão de Alto Nível e Barramentos

#### **Conceitos Iniciais**



• Um sistema de computação, em seu nível mais alto, é composto pela UCP, memória e dispositivos de E/S;

• Esses componentes devem ser conectados de alguma maneira;

 Analisar o comportamento externo de cada componente e a interconexão entre eles permite que mostrar o funcionamento de um sistema de computação.

#### Componentes de um computador



- Quase todos os projetos de computadores de arquiteturas convencionais hoje se baseiam na arquitetura *von Neumann*;
- A arquitetura *von Neumann* se baseia em três conceitos básicos:
  - ✓ Os dados e as instruções são armazenados em uma única memória de leitura e escrita;

## Componentes de um computador



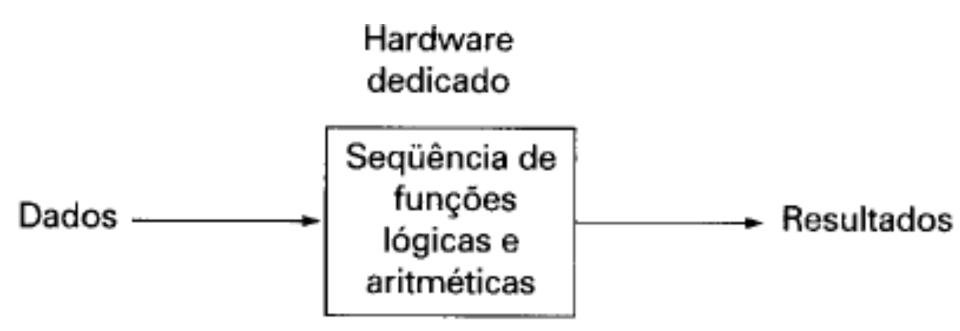
✓ O conteúdo da memória é endereçado pela posição, independente do tipo de dados nela contidos;

✓ A execução de instruções ocorre de modo sequencial.

### Componentes hardwired



- Faz-se uso de um hardware específico para a execução de uma aplicação em particular;
- Para cada nova aplicação é preciso de um novo hardware;

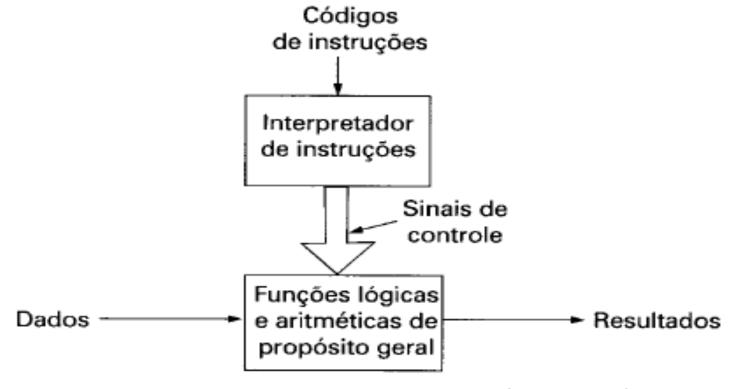


#### Componentes de software



Produz-se um hardware com propósito geral;

Uso de códigos de controle para as novas instruções.



#### **Um programa**



Uma sequência de etapas;

Para cada etapa, é feita uma operação aritmética ou lógica;

 Para cada operação, é necessário um conjunto diferente de sinais de controle.

#### Unidade de controle - Necessidade



Para cada operação, um código exclusivo é fornecido;

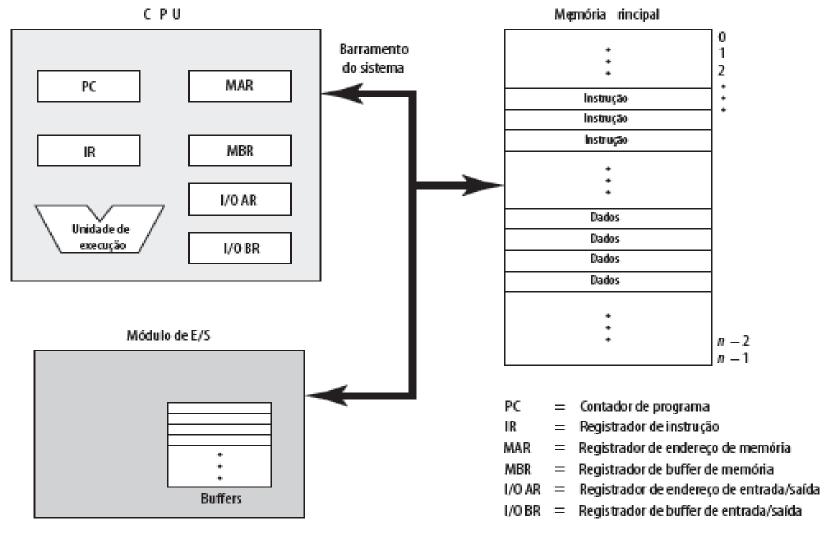
✓ P.e. ADD, MOVE;

 Um segmento de hardware aceita o código e emite os sinais de controle;

Ao sistema computacional passa a operar.

## Componentes de um sistema computacional





## Ciclo de instrução



 Para que uma tarefa seja cumprida, instruções devem ser passadas;

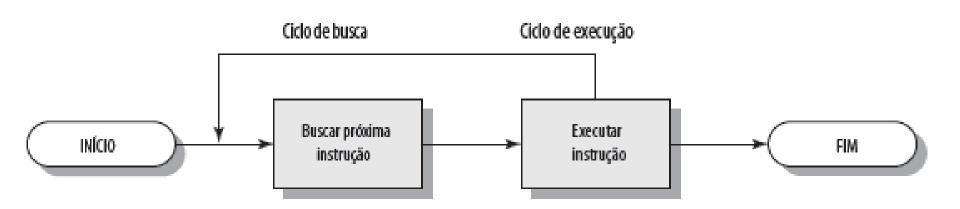
 A utilização de cada um dos componentes, dependera da fase do ciclo de instrução;

 Assim, a definição de um ciclo de instrução básico deve ser definido e cumprido pelo programa.

## Ciclo de instrução



- Duas etapas (ciclo básico):
  - ✓ Busca;
  - ✓ Execução;



#### Ciclo de busca - Modelo Básico



- Contador de Programa (PC) mantém endereço da próxima instrução a buscar;
- Processador busca instrução do local de memória apontado pelo PC;
- Incrementar PC:
  - ✓ A menos que seja informado de outra forma;
- Instrução carregada no Registrador de Instrução (IR);
- Processador interpreta instrução e realiza ações exigidas;

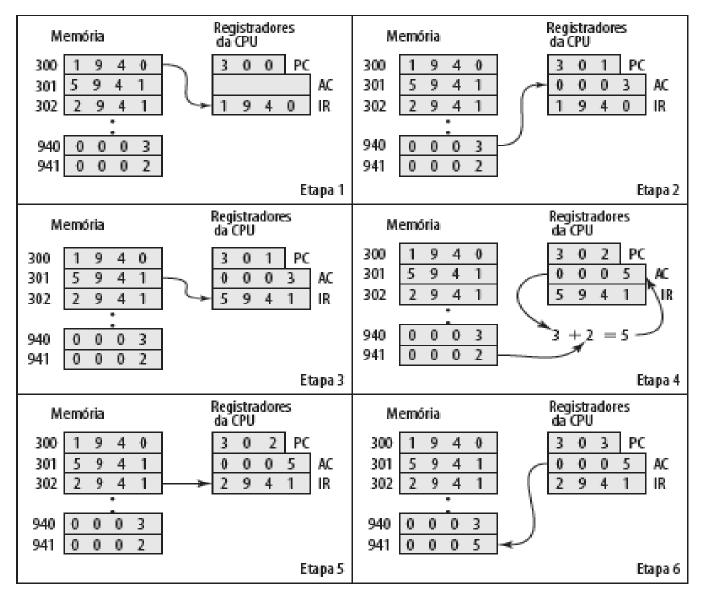
#### Ciclo de execução - Modelo Básico



- Processador-memória:
  - ✓ Transferência de dados entre CPU e memória principal.
- E/S do processador:
  - ✓ Transferência de dados entre CPU e módulo de E/S.
- Processamento de dados:
  - ✓ Alguma operação aritmética ou lógica sobre dados.
- Controle:
  - ✓ Alteração da sequência de operações.

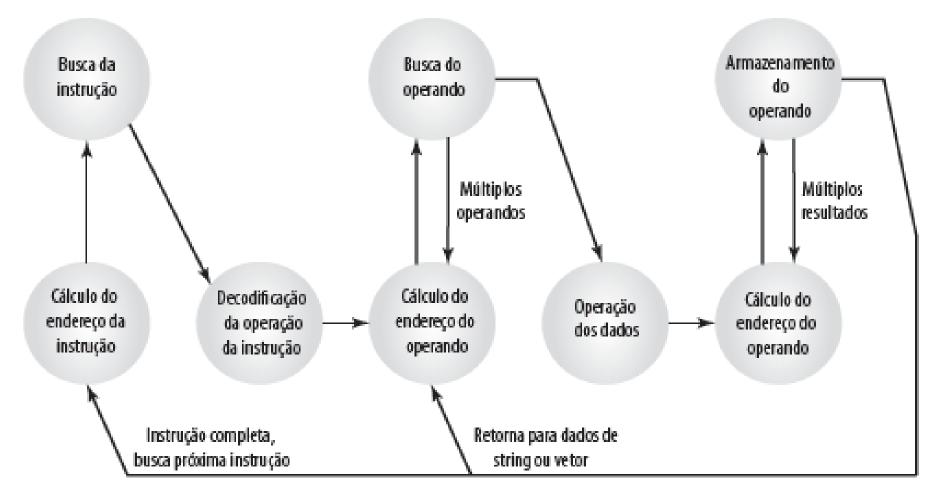
## Execução de um programa - Exemplo





## Ciclo de instrução completo – Diagrama de Estados





#### Fluxo do Programa – Interrupções

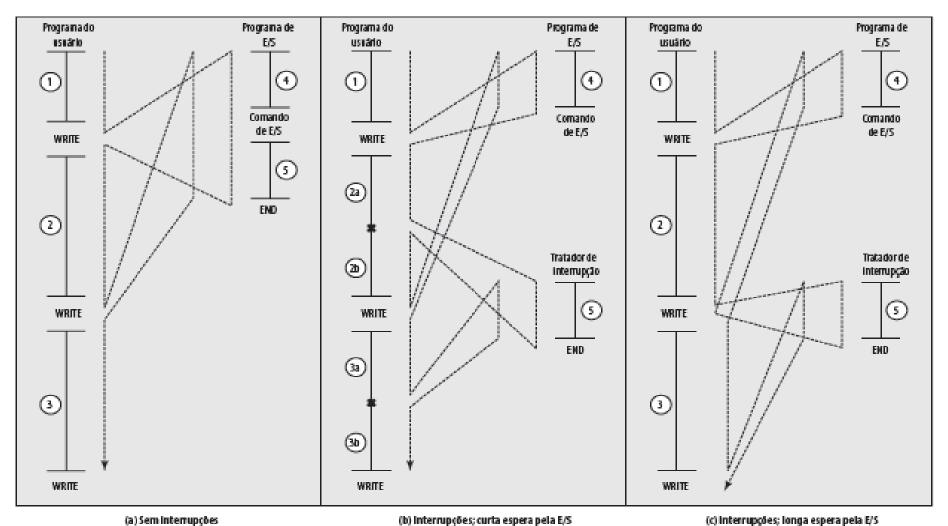


 Mecanismo pelo qual outros módulos (p.e. E/S) podem interromper a sequência de processamento normal;

- Exemplos de interrupção:
  - ✓ Programa: estouro, divisão por zero;
  - ✓ Timer: Timer dentro do processo;
  - ✓ E/S: Do controlador de E/S;
  - ✓ Falha de hardware: erro de paridade de memória;

#### Controle de fluxo de programa





#### Interrupção – Ciclo



Adicionado ao ciclo de instrução;

- Processador verifica interrupção;
  - ✓ Indicado por um sinal de interrupção;

Se não houver interrupção, busca próxima instrução;

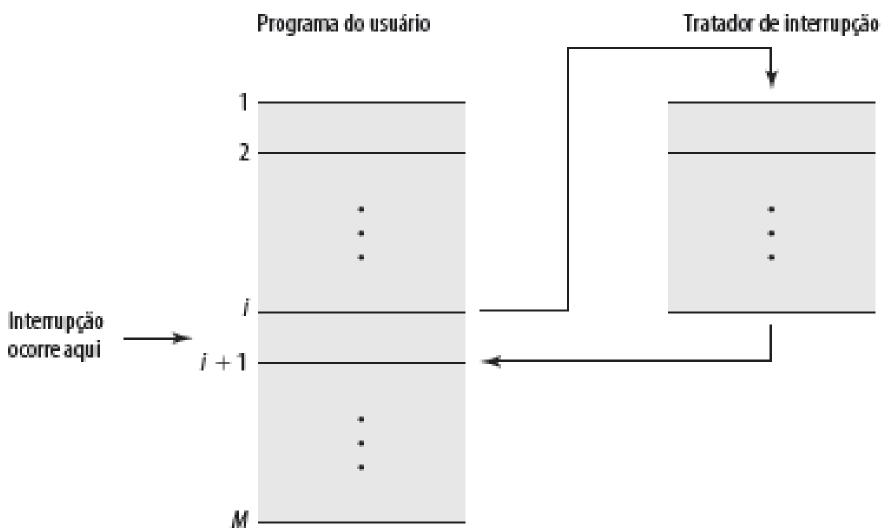
#### Interrupção – Ciclo



- Se houver interrupção pendente:
  - ✓ Suspende execução do programa atual;
  - ✓ Salva contexto;
  - ✓ Define PC para endereço inicial da rotina de tratamento de interrupção;
  - ✓ Interrupção de processo;
  - ✓ Restaura contexto e continua programa interrompido.

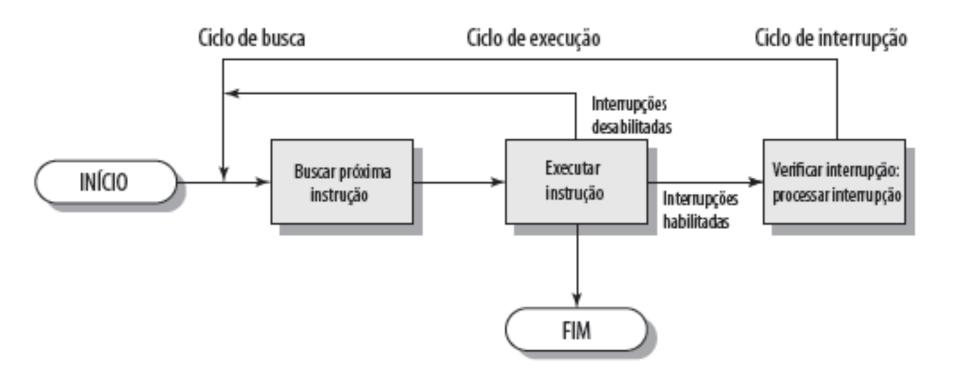
## Na prática





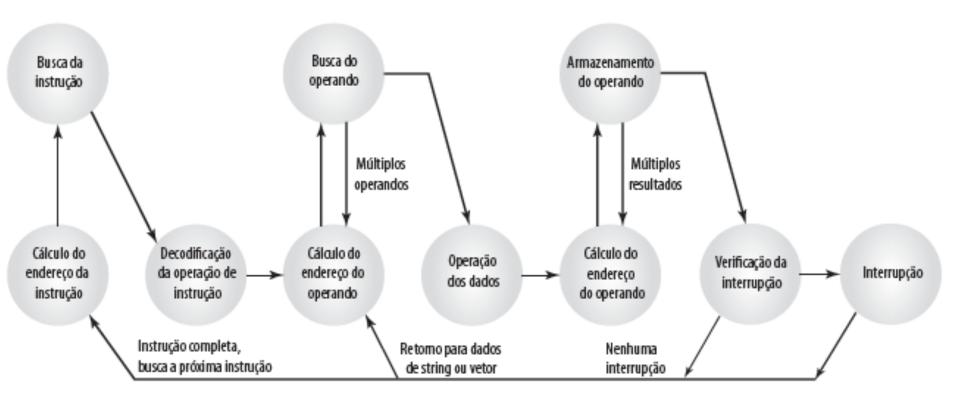
#### Ciclo de instrução com interrupções





# Ciclo de instrução (com interrupções) – diagrama de estado







 Diferentemente do que se pensa, pode não haver apenas uma em um momento do ciclo;

 A possiblidade de haver mais de uma interrupção pode gerar um efeito cascata;

Para o sistema computacional é algo bastante crítico;



O processador deve estar apto a tratar múltiplos casos;

Para isso, alguma restrições devem ser criadas;

- Desativar interrupções:
  - ✓ Processador ignorará outras interrupções enquanto processa uma interrupção;
  - ✓ Interrupções permanecem pendentes e são verificadas após primeira interrupção ter sido processada;
  - ✓ Interrupções tratadas em sequência enquanto ocorrem.



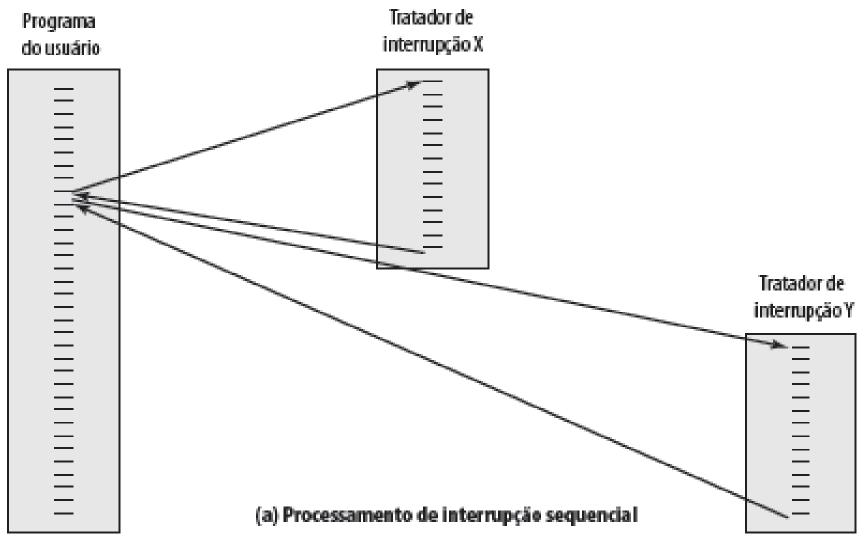
- Definir prioridades:
  - ✓ Interrupções de baixa prioridade podem ser interrompidas por interrupções de prioridade mais alta;
  - ✓ Quando interrupção de maior prioridade tiver sido processada, processador retorna à interrupção anterior.



A seguir, encontram-se alguns casos de múltiplas interrupções

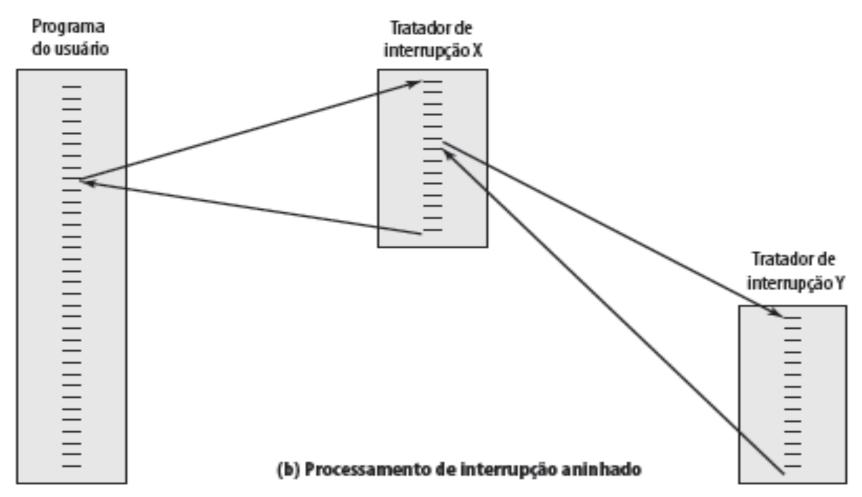
#### Múltiplas interrupções – sequenciais





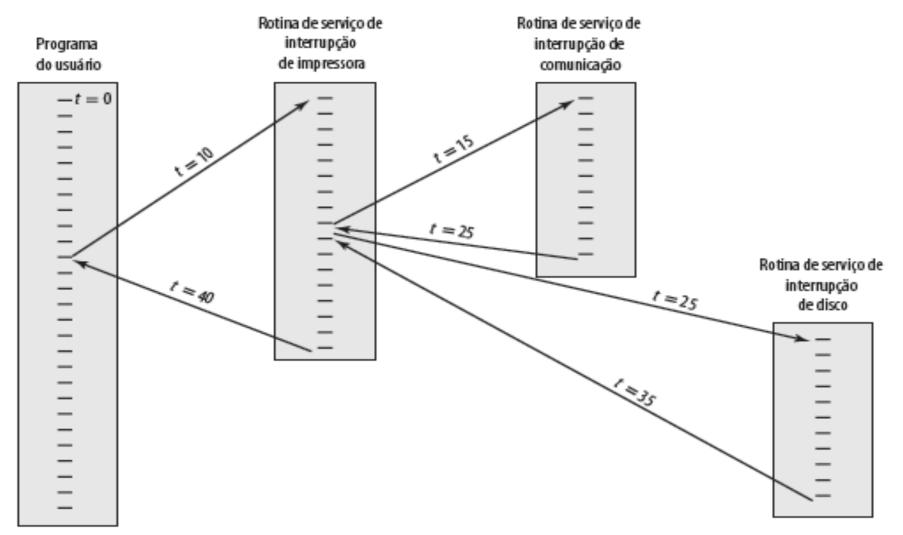
#### Múltiplas interrupções – aninhadas





# Múltiplas interrupções controladas por tempo





### Comunicação



 Tudo o que foi apresentado anteriormente só opera se puder se comunicar;

 A garantia de que o comando chegará é fundamental para o funcionamento do sistema computacional;

Todas as unidades devem ser conectadas;

#### Comunicação

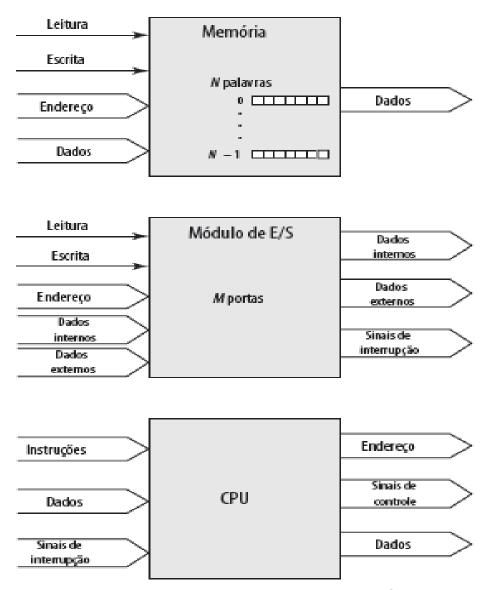


A comunicação não deve ter obstáculos;

- Tipo de conexão diferente para tipo de unidade diferente.
  - ✓ Memória;
  - ✓ Entrada/saída;
  - ✓ CPU.

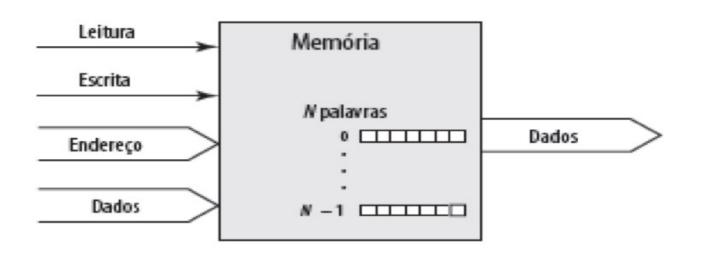
## Linhas de comunicação - Módulos





#### Conexão de memória

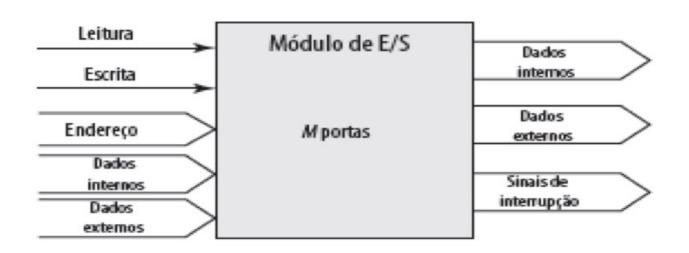
- Recebe e envia dados;
- Recebe endereços (de locais);
- Recebe sinais de controle:
  - ✓ Leitura;
  - ✓ Escrita;
  - ✓ Temporização;



#### Conexão de entrada/saída

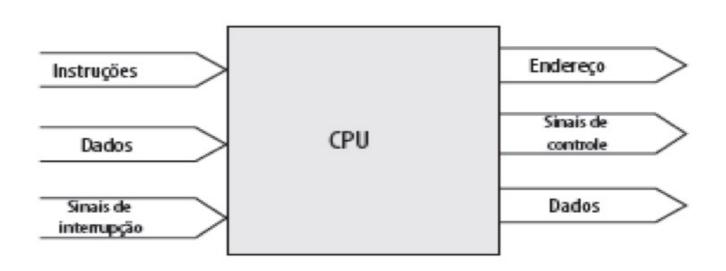


- Saída:
  - ✓ Recebe dados do computador.
  - ✓ Envia dados a periféricos.
- Entrada:
  - ✓ Recebe dados de periféricos.
  - Envia dados ao computador.



#### Conexão da UCP

- Lê instruções e dados;
- Escreve dados após processamento;
- Envia sinais de controle a outras unidades;
- Recebe e atua sobre interrupções.



#### **Barramentos**



 Para que todos os elementos estabeleçam comunicação são necessárias as vias;

Este modelo de via é descrito pelo barramento;

Existem diversos sistemas de interconexão possíveis;

Há estruturas de barramento único e múltiplo;

#### Descrevendo um barramento



- Um caminho de comunicação conectando dois ou mais dispositivos;
- Normalmente, broadcast;
- Frequentemente agrupado;
  - ✓ Uma série de canais em um barramento;
  - ✓ Exemplo: barramento de dados de 32 bits são 32 canais de bits separados;
- Linhas de potência (energia) podem não ser mostradas.

#### Barramento de dados



Transporta dados;

 Lembre-se de que n\u00e3o existe diferen\u00e7a entre dados e instru\u00e7\u00e3es neste n\u00e1vel;

- Largura é determinante para o desempenho.
  - ✓ 8, 16, 32, 64 bits.

## Barramento de endereço



Identifica origem ou destino dos dados;

 Exemplo: UCP precisa ler uma instrução (dados) de determinado local na memória;

 Largura do barramento determina capacidade máxima da memória do sistema.

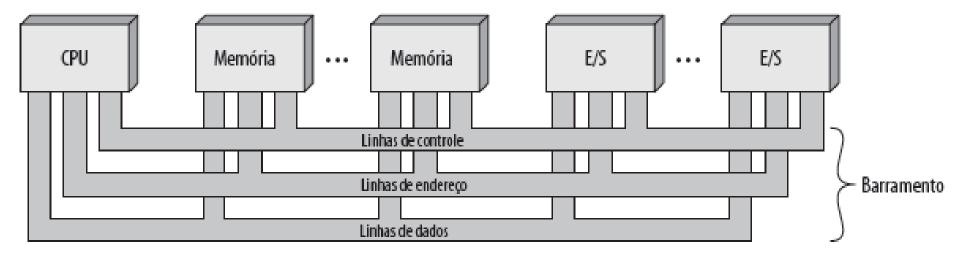
#### Barramento de controle



- Informações de controle e temporização:
  - ✓ Sinal de leitura/escrita de memória;
  - ✓ Solicitação de interrupção;
  - ✓ Sinais de clock;

#### Interconexão de barramento - Modelo

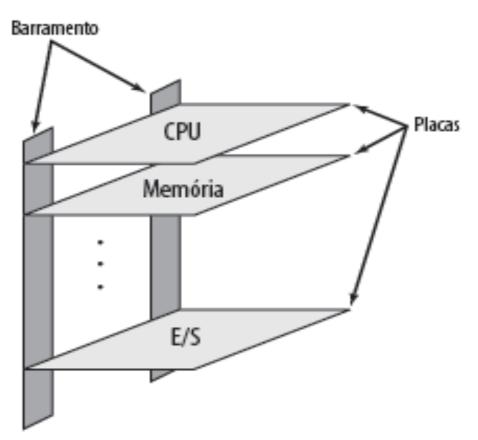




### Arquitetura de barramento - fisicamente



- Linhas paralelas em placas de circuito;
- Cabos de fita;
- Conectores em tira nas placas mãe;
- Conjuntos de fios.



#### **Barramento único - Problema**

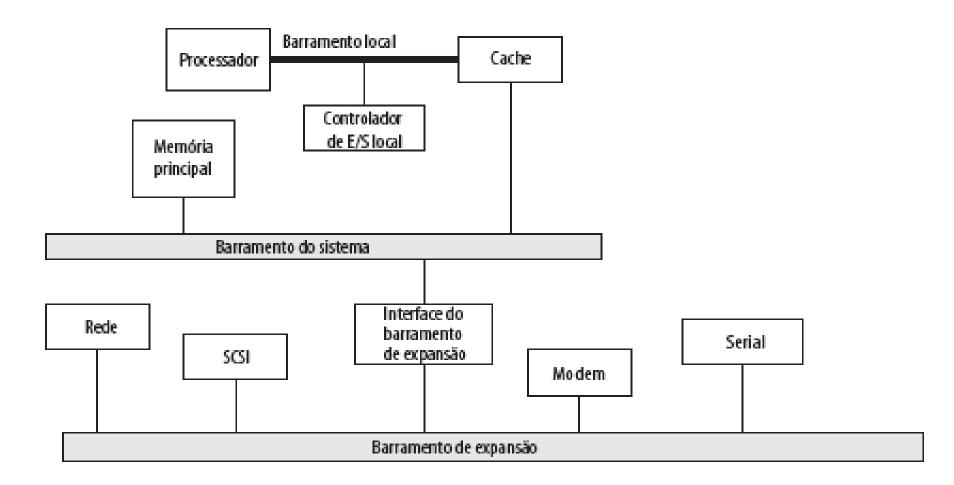


- Muitos dispositivos em um barramento levam a:
  - ✓ Atrasos de propagação
    - Longos caminhos de dados significa que a coordenação do uso do barramento pode afetar contrariamente o desempenho;
    - ➤ Se a demanda de transferência de dados agregada se aproxima da capacidade do barramento;

 A maioria dos sistemas utiliza múltiplos barramentos para contornar esses problemas.

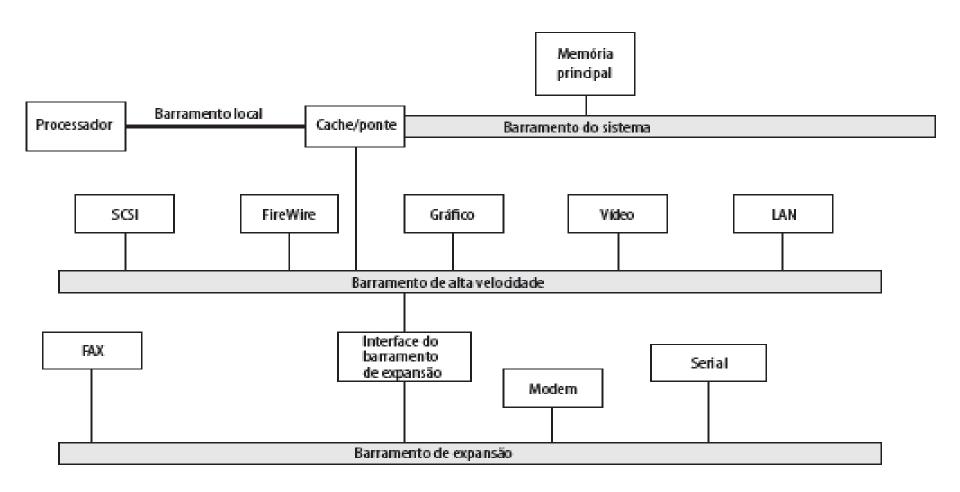
# Estrutura de barramento Convencional (com cache)





# Estrutura de Barramento – Alto desempenho





# Projeto de Barramentos



Tipos de barramentos;

Métodos de arbitração;

• Temporização;

Largura do barramento.

# **Tipos de Barramentos**



 Podem ser classificados em dois tipos: Dedicado e Multiplexado;

 Dedicado: Possui função fixa; Ex: Uso de linhas distintas para dados e para endereço;

• Multiplexado: Utiliza-se uma linha de controle de *Endereço* Válido; Cada módulo tem um tempo para copiar o endereço e analisar se os dados vão ser endereçados a ele.

## Controle de Arbitração



Seleciona qual módulo terá o controle do barramento;

 Controle Centralizado: um único dispositivo de hardware conhecido como controlador de barramento ou árbitro é responsável por alocar a cada módulo o tempo de utilização do barramento;

• Controle Distribuído: não existe árbitro; cada módulo possui uma lógica de controle de acesso nele mesmo.

# **Temporização**



• Como os eventos em determinado barramento são coordenados;

• Para isso existe a transmissão síncrona e assíncrona.

#### Transmissão Síncrona



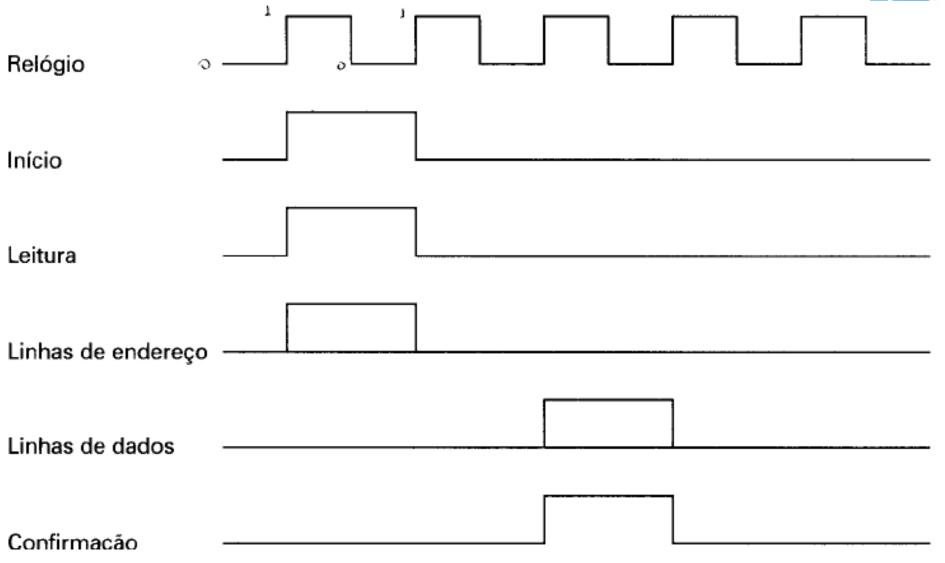
• O barramento inclui uma linha de relógio que transmite sequências alternadas de 1s e 0s de igual duração;

 Cada transmissão dessa é denominada Ciclo de relógio ou ciclo de barramento;

• Todos os elementos conectados no barramento podem ler a linha do relógio e todos os eventos começam no início de um ciclo.

# Transmissão Síncrona





#### Transmissão Assíncrona



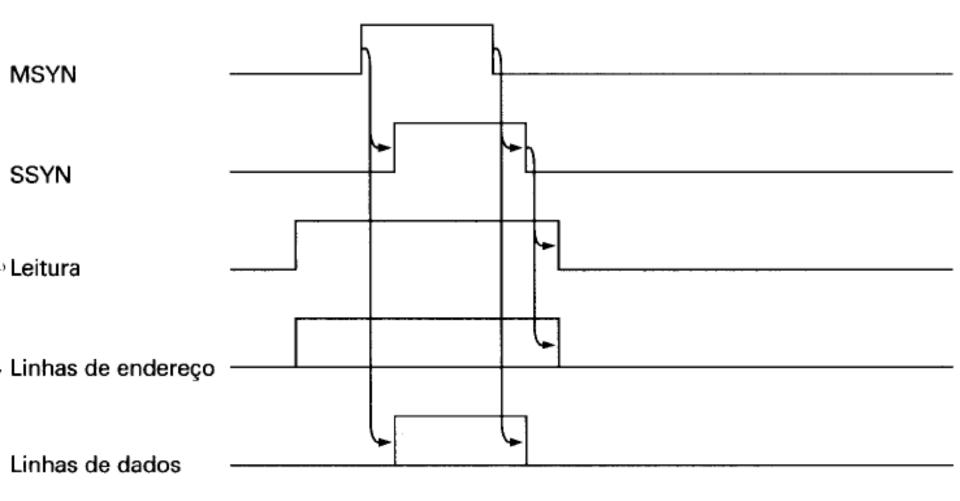
• O ocorrência de um evento depende do evento acontecido anteriormente;

• Mais simples e mais fácil de implementar e testar;

• Qualquer dispositivo, independente da sua velocidade, pode acessar o barramento.

#### Transmissão Assíncrona





### Largura do Barramento



• Largura do barramento de dados: Quanto maior a largura do barramento de dados, maior o número de *bits* transferidos de cada vez (desempenho do sistema);

• Largura do barramento de endereço: Quanto maior a largura do barramento de endereço, maior o número de **posições** que podem ser endereçadas (capacidade do sistema).