

パターン認識と学習

教師あり学習(1)

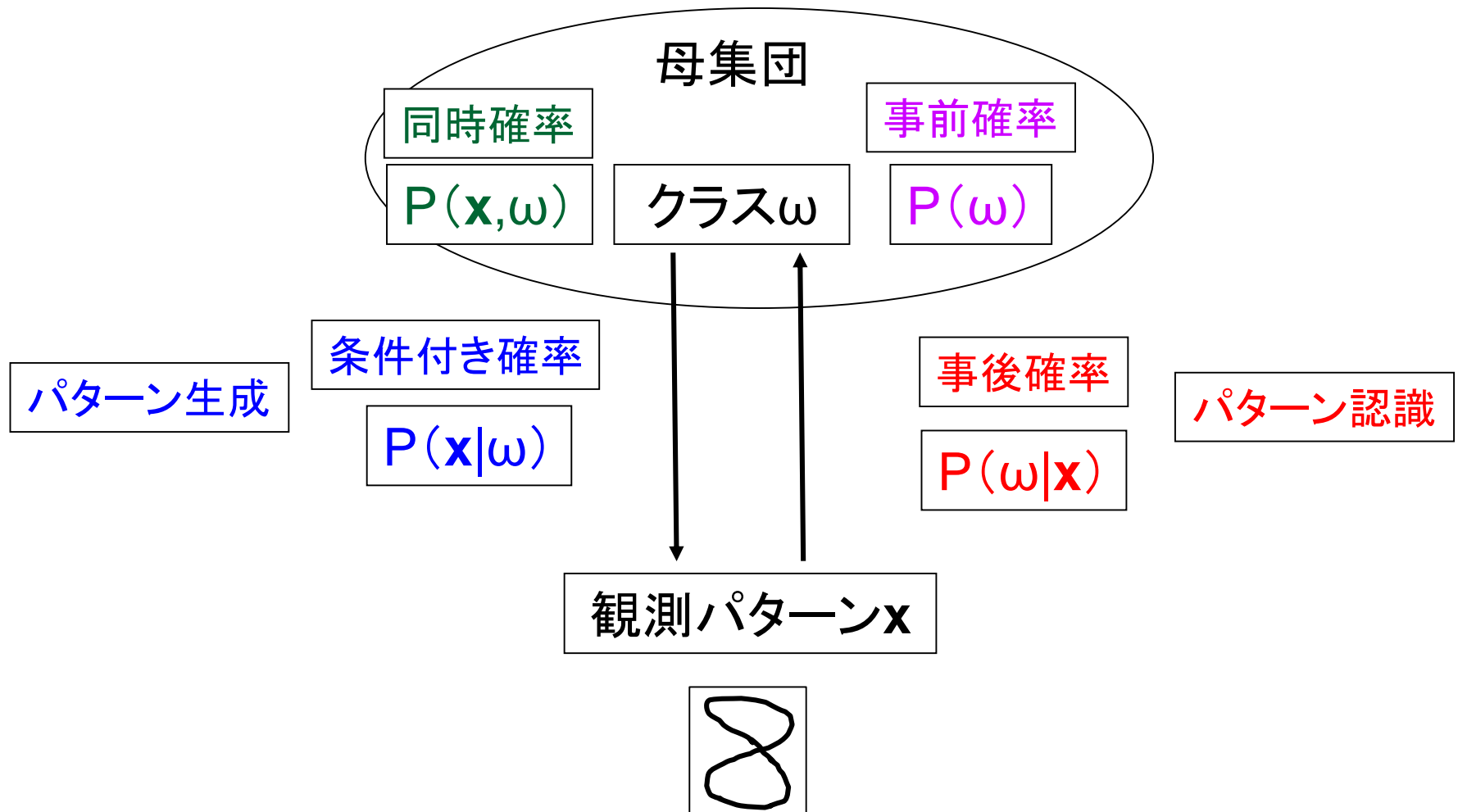
管理工学科

篠沢佳久

資料の内容

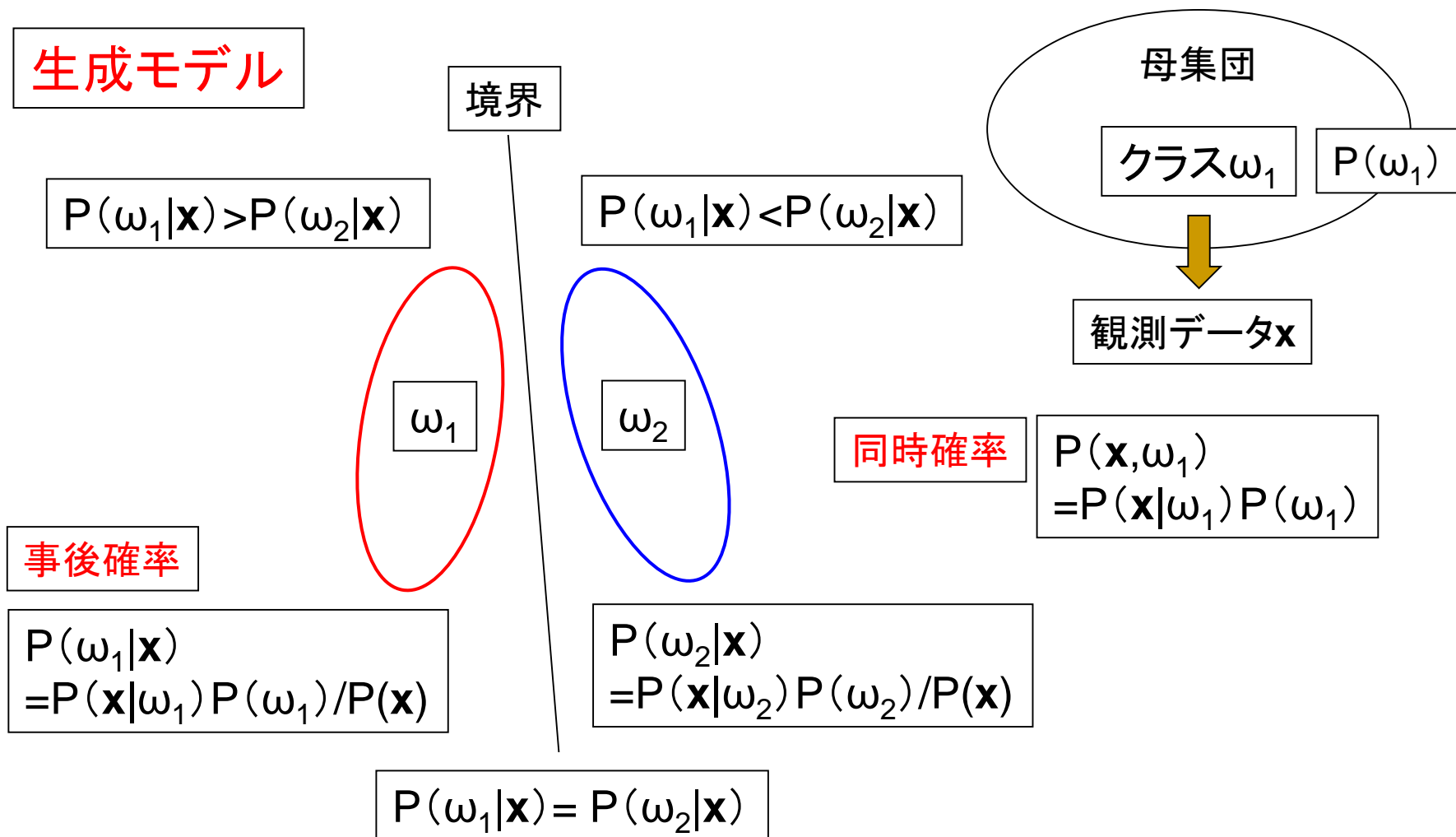
- 識別関数法
 - 線形識別関数
 - フィッシャーの線形判別
 - 特徴空間の変換
- 実習①(フィッシャーの線形判別)
- 実習②(固有顔)

生成モデルと識別モデル(復習)



生成モデル

生成モデル



識別モデル

識別モデル

境界

$$f(x, \omega_1|\theta) = P(\omega_1|x)$$

θ : パラメータ

ω_1

ω_2

$$f(x, \omega_2|\theta) = P(\omega_2|x)$$

$$f(x, \omega_1|\theta) > f(x, \omega_2|\theta)$$

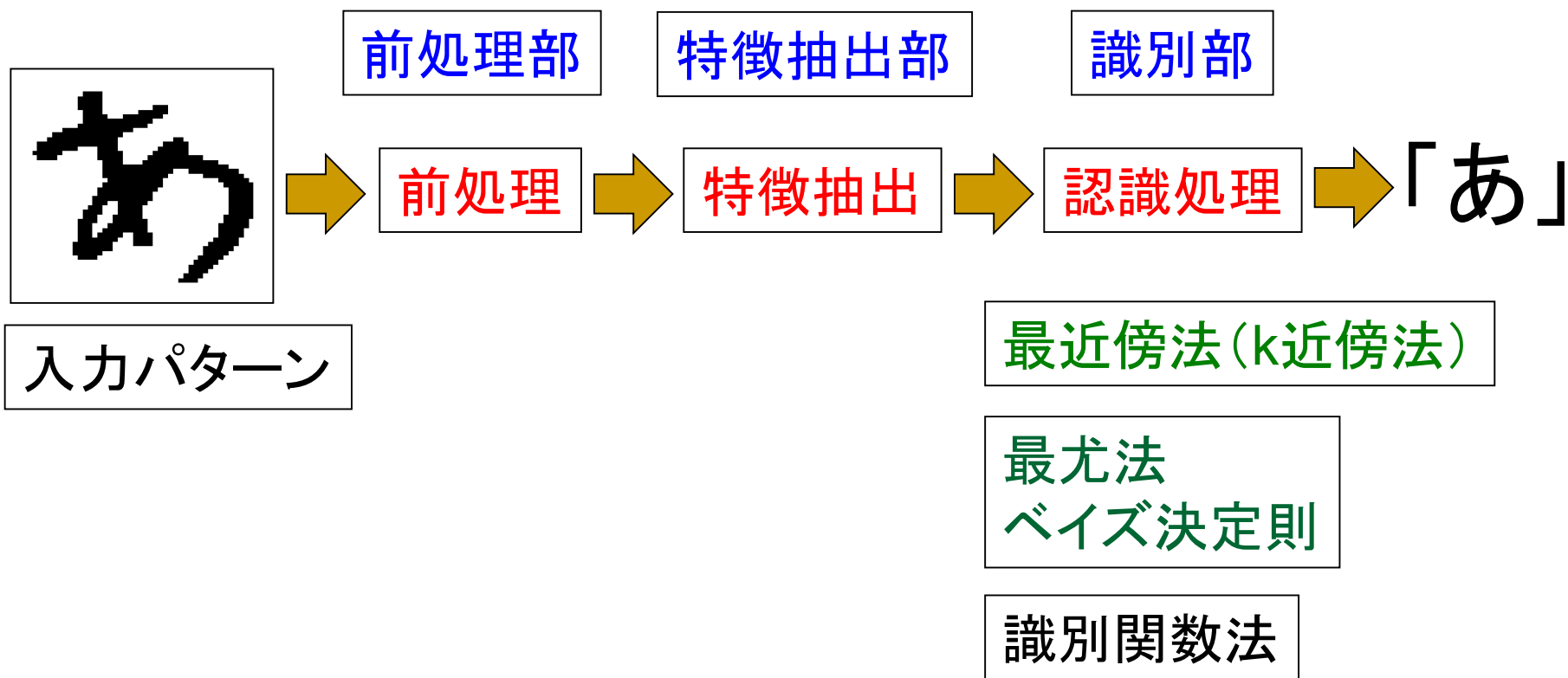
$$f(x, \omega_1|\theta) < f(x, \omega_2|\theta)$$

$$f(x, \omega_1|\theta) = f(x, \omega_2|\theta)$$

識別関数法

線形識別関数

パターン認識の基本的な流れ



識別関数法

- クラス ω_i ($i=1,2,\dots,c$)
- 各クラスに対応した関数 g_i
- 特徴ベクトル \mathbf{x} (d 次元) の属するクラスを調べる

$$\max_{i=1,2,\dots,c} \{g_i(\mathbf{x})\} = g_k(\mathbf{x}) \Rightarrow \mathbf{x} \in \omega_k$$

- 関数 g_i を識別関数と呼ぶ

識別関数法のアルゴリズム①

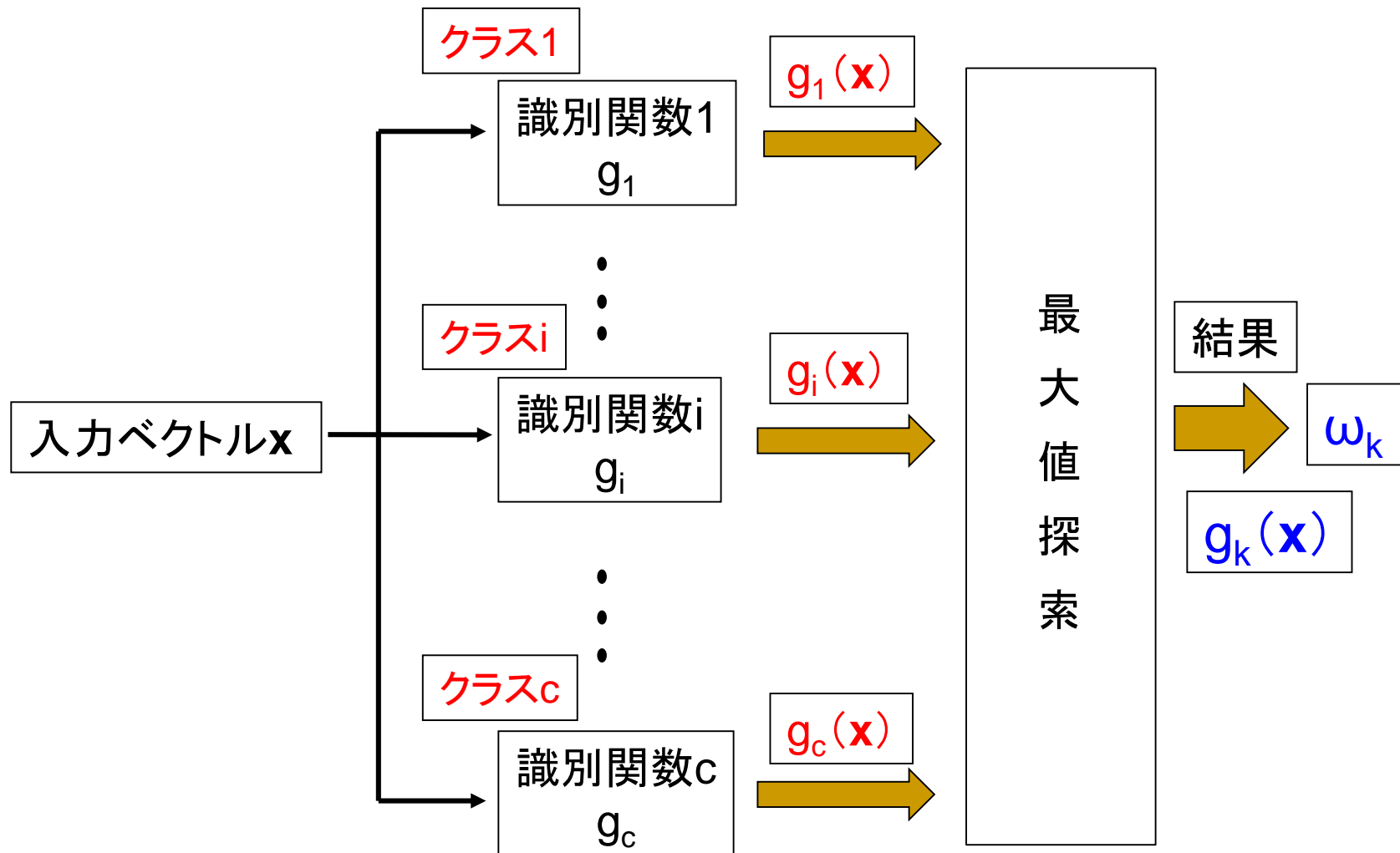
```
max =  $-\infty$ 
```

```
for( i = 0 ; i < c ; i++ ) {  
    val =  $g_i(\mathbf{x})$  識別関数の計算  
    if( val > max ) {  
        max = val  
        answer = i  
    }  
}
```

c : クラスの総数
g_i : クラス i の識別関数
x : 調べたいパターンの特徴ベクトル

クラス answer が認識結果

識別関数法のアルゴリズム②



ベイズ決定則(復習)①

- c 個のクラス $\omega_i (i=1, 2, \dots, c)$
 - 事前確率 $p(\omega_i)$ は既知
- 未知のパターンの特徴ベクトル \mathbf{x} (d 次元)
 - 条件付き確率 $p(\mathbf{x} | \omega_i)$
 - 特徴ベクトル \mathbf{x} はどのクラスに属するか

$$\begin{aligned}\max_{i=1,2,\dots,c} \{p(\omega_i | \mathbf{x})\} &= \max_{i=1,2,\dots,c} \left\{ \frac{p(\mathbf{x} | \omega_i) p(\omega_i)}{p(\mathbf{x})} \right\} \\ &= \max_{i=1,2,\dots,c} \{p(\mathbf{x} | \omega_i) p(\omega_i)\} \\ &= p(\omega_k | \mathbf{x}) \Rightarrow \mathbf{x} \in \omega_k\end{aligned}$$

ベイズ決定則(復習)

- 確率密度関数に正規分布を仮定(d次元)

$$p(\mathbf{x} | \omega_i) = \frac{1}{(2\pi)^{d/2} |\Sigma_i|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t \Sigma_i^{-1} (\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)\right)$$



識別関数

$$g_i(\mathbf{x}) = p(\mathbf{x} | \omega_i) p(\omega_i) = \frac{1}{(2\pi)^{d/2} |\Sigma_i|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t \Sigma_i^{-1} (\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)\right) \times p(\omega_i)$$

対数をとると

$$g_i(\mathbf{x}) = -\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t \Sigma_i^{-1} (\mathbf{x} - \mathbf{m}_i) - \frac{d}{2} \log 2\pi - \frac{1}{2} \log |\Sigma_i| + \log p(\omega_i)$$

$g_i(\mathbf{x})$ が最大となるクラス ω_i を認識結果とする

線形識別関数

■ 識別関数

□ 重み係数 $w_{i0}, w_{i1}, \dots, w_{id}$

$$g_i(\mathbf{x}) = w_{i0} + w_{i1}x_1 + w_{i2}x_2 + \dots + w_{id}x_d$$

$$= w_{i0} + \sum_{j=1}^d w_{ij}x_j$$

線形識別関数

□ ベクトル表記

$$\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_d)^t$$

$$\mathbf{w}_i = (w_{i1}, \dots, w_{id})$$

重みベクトル

$$g_i(\mathbf{x}) = w_{i0} + \mathbf{w}_i^t \mathbf{x}$$

線形識別関数

■ 別に表記すると...

$$g_i(\mathbf{x}) = w_{i0} + w_{i1}x_1 + w_{i2}x_2 + \cdots + w_{id}x_d$$

$$= w_{i0} + \sum_{j=1}^d w_{ij}x_j$$

$$\mathbf{x} = (1, x_1, \cdots, x_d)^t$$

$$\mathbf{w}_i = (w_{i0}, w_{i1}, \cdots, w_{id})$$

$$g_i(\mathbf{x}) = \mathbf{w}_i^t \mathbf{x}$$

線形識別関数のアルゴリズム

```
max =  $-\infty$ 
```

```
for( i = 0 ; i < c ; i++ ) {
```

```
    val = 0
```

```
    for( j = 1 ; j <= d ; j++ ){
```

```
        val +=  $w[i][j]$  * x[j]
```

```
    }
```

```
    val +=  $w[i][0]$ 
```

```
    if( val > max ) {
```

```
        max = val
```

```
        answer = i
```

```
    }
```

```
}
```

クラス answer が認識結果

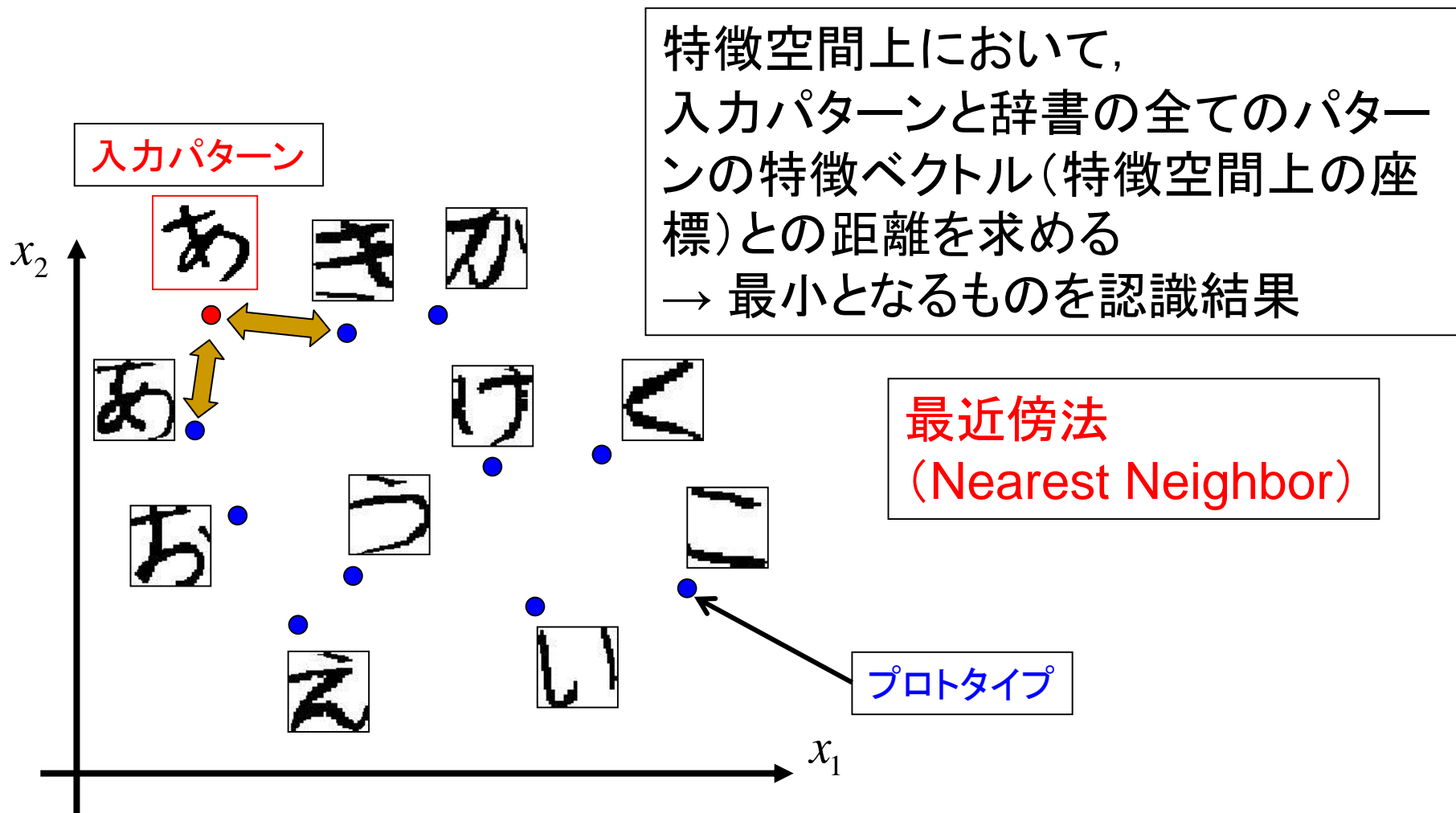
線形識別関数の計算

c : クラスの総数

$w[i][j]$: クラス i の識別関数の j 番目の重み係数

x[j] : 特徴ベクトルの j 番目の要素

最近傍法(復習)①



最近傍法(復習)②

- クラス ω_i ($i=1,2,\dots,c$)
- 各クラスのプロトタイプ \mathbf{p}_i (d 次元)
- 特徴ベクトル \mathbf{x} の属するクラスを調べる

$$\min_{i=1,2,\dots,c} \|\mathbf{x} - \mathbf{p}_i\| = \|\mathbf{x} - \mathbf{p}_k\| \Rightarrow \mathbf{x} \in \omega_k$$

距離が最も近いプロトタイプを認識結果とする

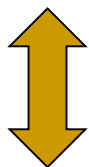
最近傍法と線形識別関数

最近傍法

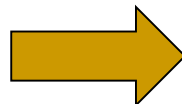
$$\min_{i=1,2,\dots,c} \|\mathbf{x} - \mathbf{p}_i\| = \|\mathbf{x} - \mathbf{p}_k\| \Rightarrow \mathbf{x} \in \omega_k$$

$$\|\mathbf{x} - \mathbf{p}_i\|^2 = \|\mathbf{x}\|^2 - 2\mathbf{p}_i^t \mathbf{x} + \|\mathbf{p}_i\|^2 \quad \text{最小}$$

$\|\mathbf{x}\|$ は全てのクラスで同じ



$$g_i(\mathbf{x}) = \mathbf{p}_i^t \mathbf{x} - \frac{1}{2} \|\mathbf{p}_i\|^2 \quad \text{最大}$$



線形識別関数と等価

$$\begin{aligned} g_i(\mathbf{x}) &= w_{i0} + \mathbf{w}_i^t \mathbf{x} \\ \mathbf{w}_i &= \mathbf{p}_i \\ w_{i0} &= -\frac{1}{2} \|\mathbf{p}_i\|^2 \end{aligned}$$

その他の線形識別関数

識別関数

$$g_i(\mathbf{x}) = -\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t \Sigma_i^{-1}(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i) - \frac{d}{2} \log 2\pi - \frac{1}{2} \log |\Sigma_i| + \log p(\omega_i)$$

分散共分散行列を単位行列と仮定

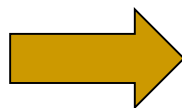
$$g_i(\mathbf{x}) = -\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i) + \log p(\omega_i)$$

事前確率は各クラスで同じ

$$g_i(\mathbf{x}) = -\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i) \quad \text{最小}$$



$$g_i(\mathbf{x}) = \mathbf{m}_i^t \mathbf{x} - \frac{1}{2} \|\mathbf{m}_i\|^2 \quad \text{最大}$$



線形識別関数と等価

$$\begin{aligned} g_i(\mathbf{x}) &= w_{i0} + \mathbf{w}_i^t \mathbf{x} \\ \mathbf{w}_i &= \mathbf{m}_i \\ w_{i0} &= -\frac{1}{2} \|\mathbf{m}_i\|^2 \end{aligned}$$

重みベクトルの決め方

- 重みベクトル

- 最近傍法

→ 各プロトタイプの特徴ベクトル

$$g_i(\mathbf{x}) = w_{i0} + \mathbf{w}_i^t \mathbf{x}$$

$$\mathbf{w}_i = \mathbf{p}_i$$

$$w_{i0} = -\frac{1}{2} \|\mathbf{p}_i\|^2$$

- 各クラスのア平均ベクトル



$$g_i(\mathbf{x}) = w_{i0} + \mathbf{w}_i^t \mathbf{x}$$

$$\mathbf{w}_i = \mathbf{m}_i$$

$$w_{i0} = -\frac{1}{2} \|\mathbf{m}_i\|^2$$

- フィッシャーの線形判別 (特徴空間の変換)

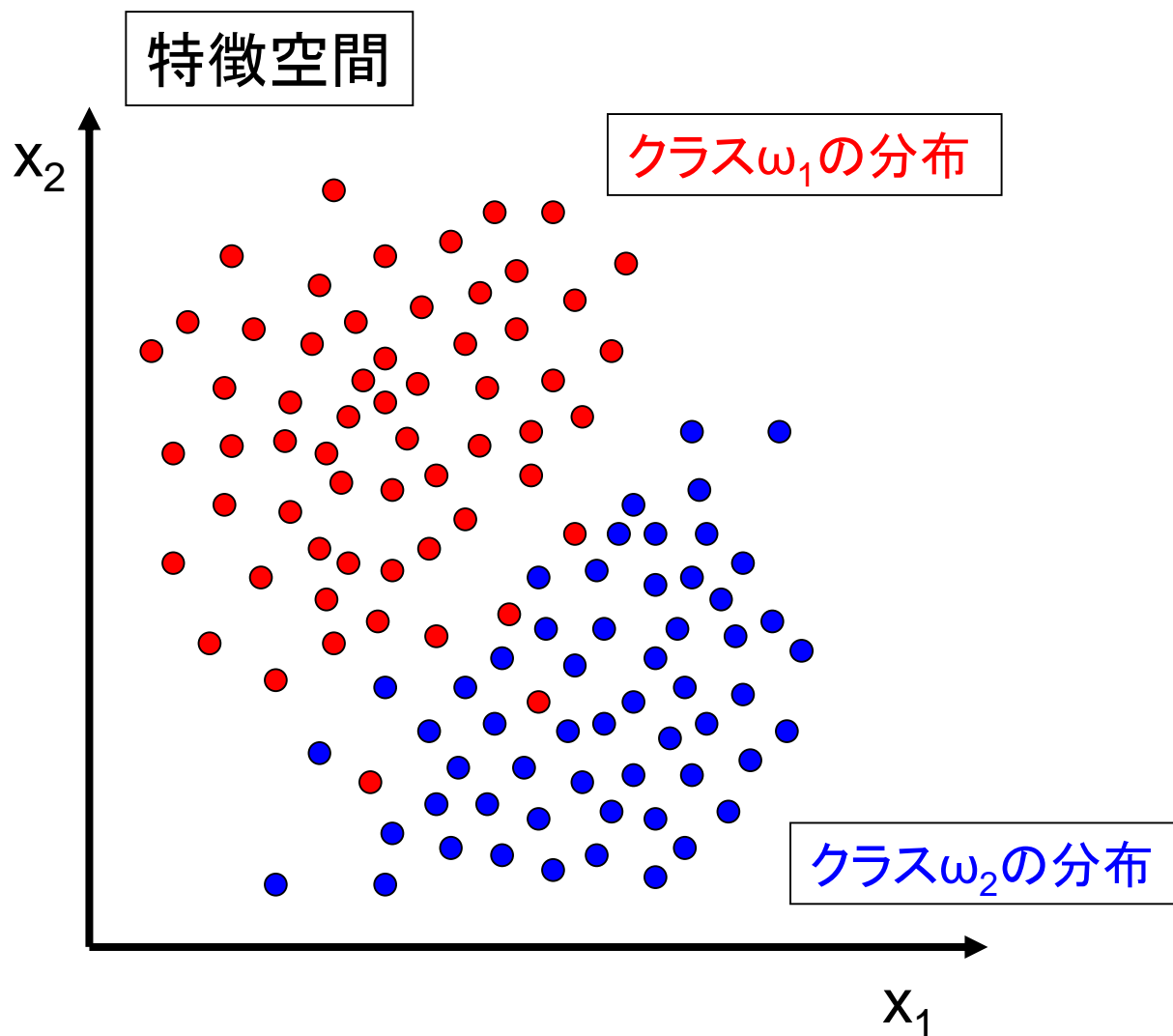
- 学習

- デルタルール, パーセプトロン

フィッシャーの線形判別

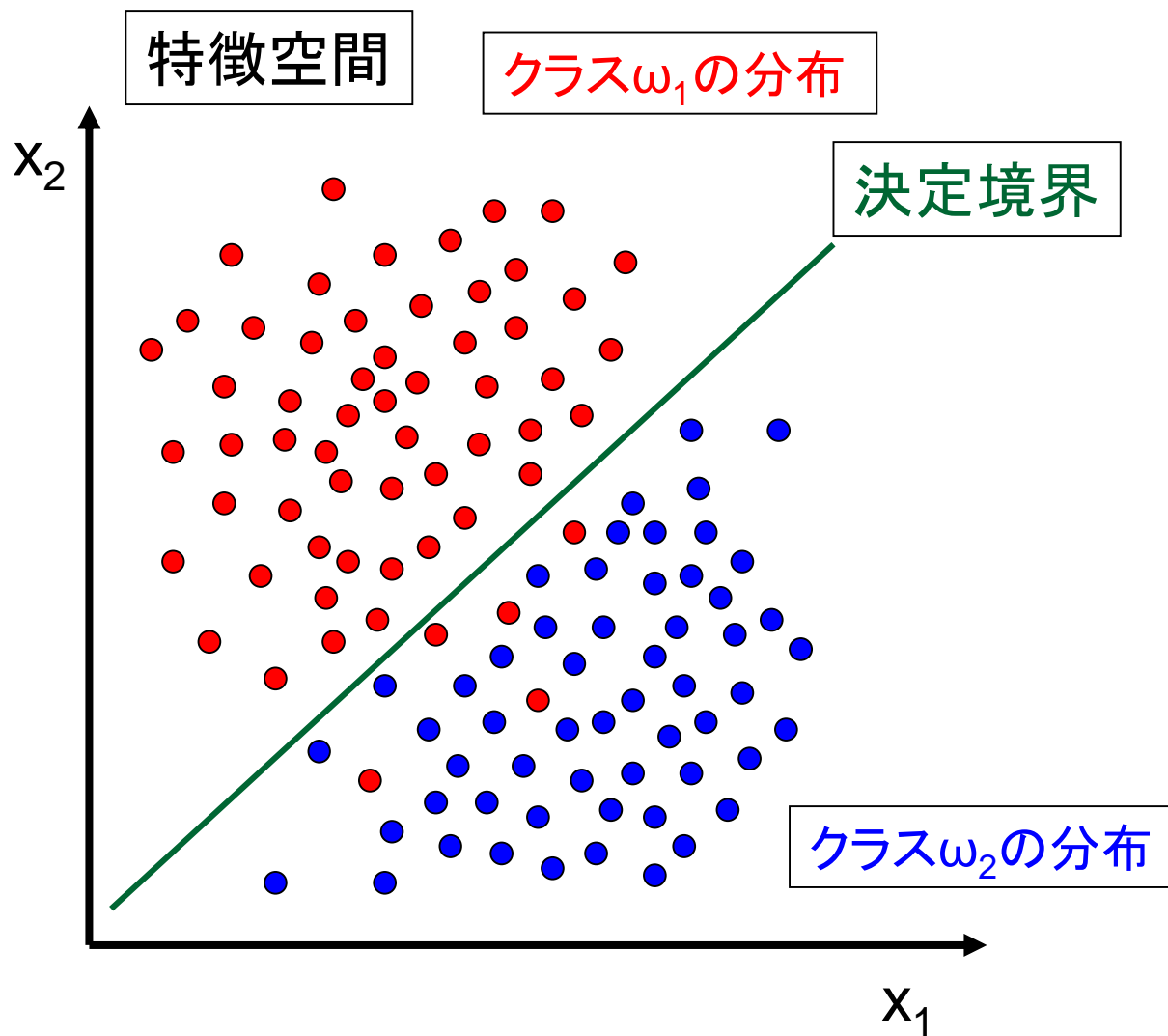
正準判別法

二群の判別



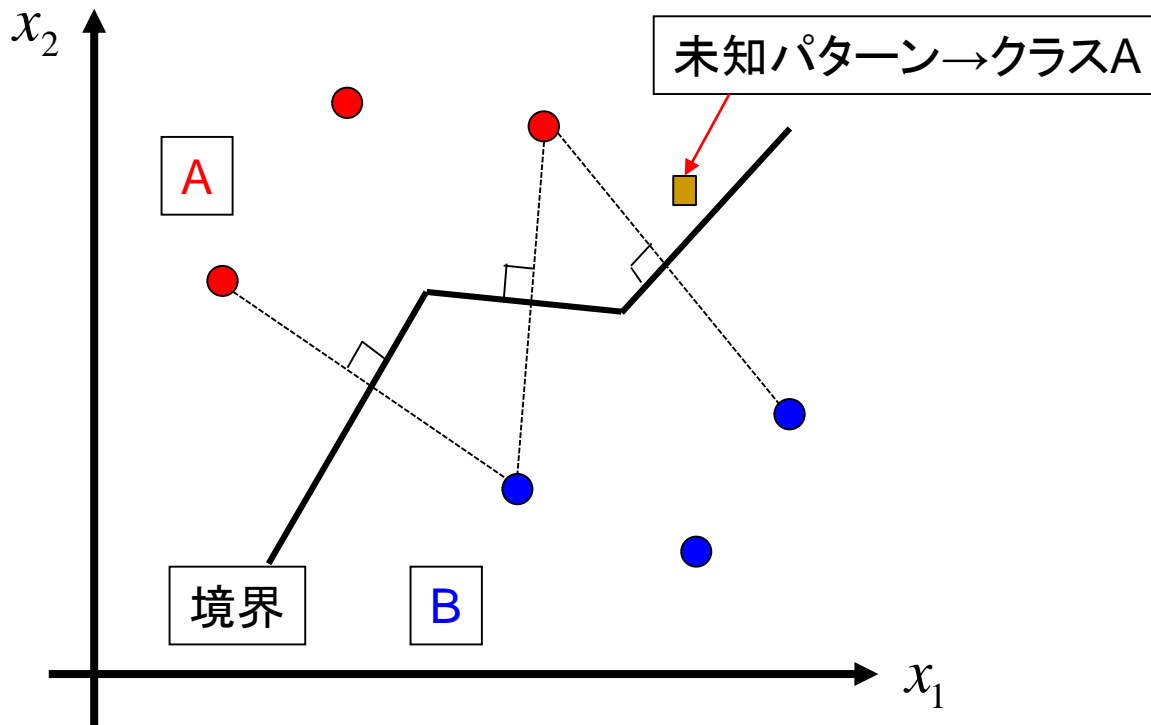
クラス ω_1 とクラス ω_2 を分離するためには？

決定境界

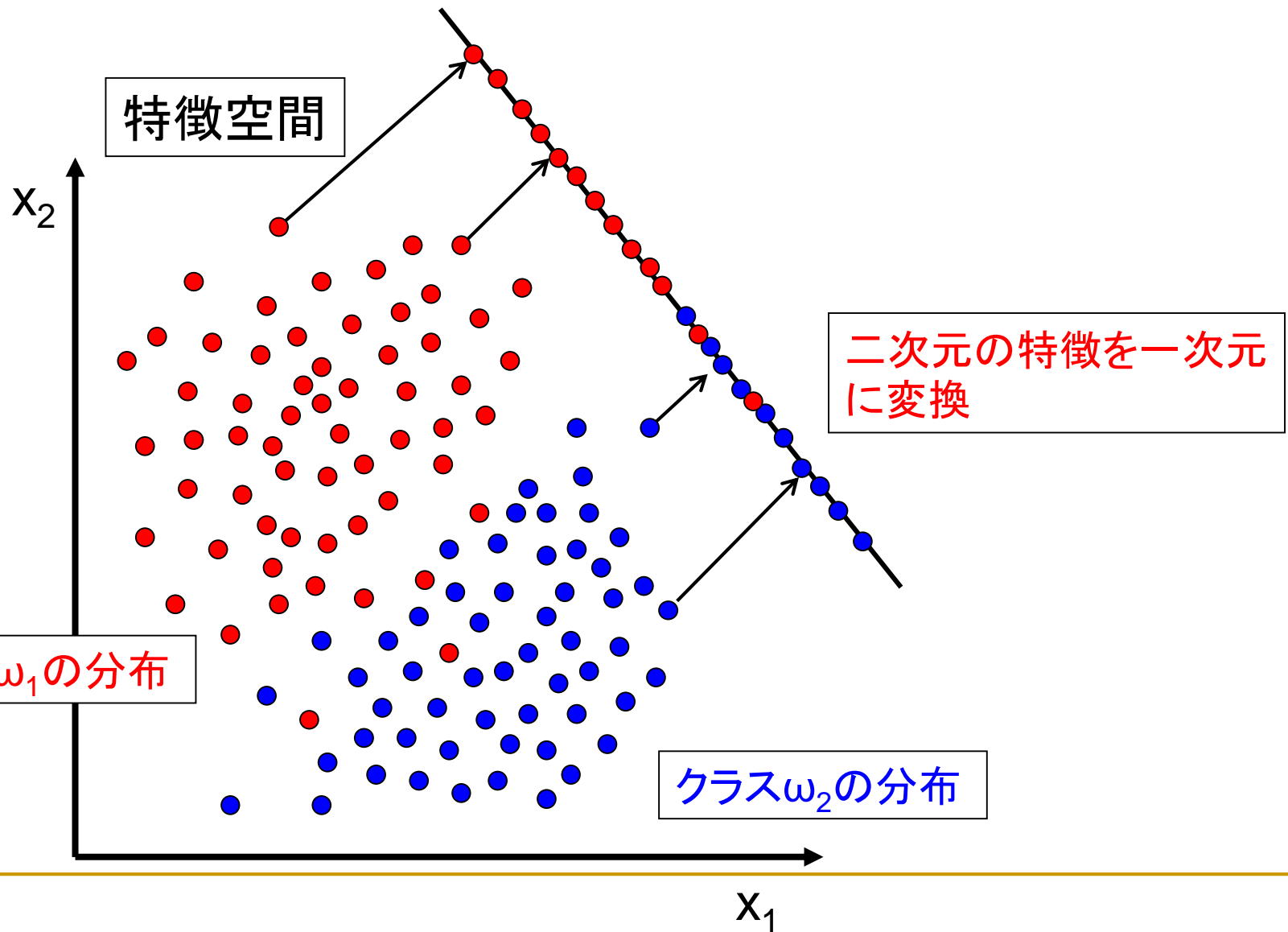


ボロノイ図(復習)

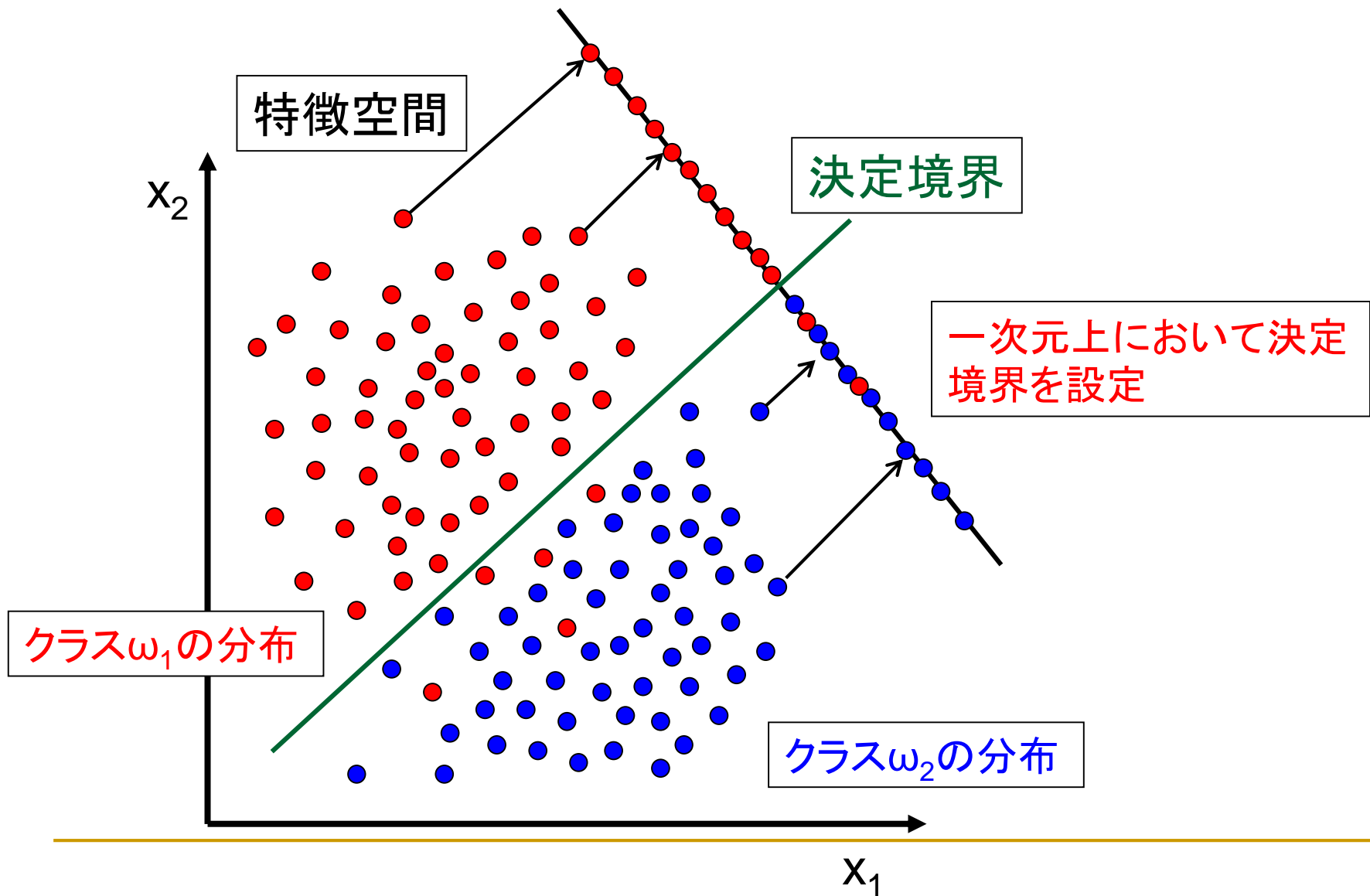
- 複数個のプロトタイプを利用
→境界が複雑に



特徴空間の変換①



特徴空間の変換②



フィッシャーの線形判別の原理

- ニクラス ω_1, ω_2
- 各パターンの特徴ベクトル \mathbf{x} (d次元)
- d次元のパターン \mathbf{x} を一次元に変換

$$y = A^t \mathbf{x}$$

- A は $d \times 1$ の行列? (ベクトル)
- 変換後の値によって二つのクラスを分離

クラス内変動とクラス間変動

変動行列

$d \times d$ 行列

$$S_i = \sum_{\mathbf{x} \in \chi_i} (\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t$$

χ_i : クラス ω_i の学習パターンの集合
 \mathbf{m}_i : クラス ω_i の平均ベクトル

クラス内変動行列

$$\begin{aligned} S_w &= S_1 + S_2 \\ &= \sum_{i=1,2} \sum_{\mathbf{x} \in \chi_i} (\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t \end{aligned}$$

クラス間変動行列

$$\begin{aligned} S_B &= \sum_{i=1,2} n_i (\mathbf{m}_i - \mathbf{m})(\mathbf{m}_i - \mathbf{m})^t \\ &= \frac{n_1 n_2}{n} (\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)(\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)^t \end{aligned}$$

\mathbf{m} : 全パターンの平均ベクトル
 n_i : クラス ω_i の学習パターン数
 n : 全学習パターン数

$$\mathbf{m} = \frac{n_1 \mathbf{m}_1 + n_2 \mathbf{m}_2}{n}$$
$$n = n_1 + n_2$$

変換後のクラス内変動とクラス間変動①

- d次元のパターン \mathbf{x} を一次元に変換

$$y = A^t \mathbf{x}$$

変換後の平均ベクトル*

$$\tilde{m}_i = \frac{1}{n_i} \sum_{y \in Y_i} y = \frac{1}{n_i} \sum_{\mathbf{x} \in \chi_i} A^t \mathbf{x} = A^t \mathbf{m}_i$$

変換後の変動行列*

$$\tilde{S}_i = \sum_{y \in Y_i} (y - \tilde{m}_i)^2 = A^t S_i A$$

変換後のクラス内変動行列*

$$\begin{aligned} \tilde{S}_w &= \tilde{S}_1 + \tilde{S}_2 \\ &= \sum_{i=1,2} \sum_{y \in Y_i} (y - \tilde{m}_i)^2 = A^t S_w A \end{aligned}$$

変換後のクラス間変動行列*

$$\tilde{S}_B = \sum_{i=1,2} n_i (\tilde{m}_i - \tilde{m})^2 = A^t S_B A$$

変換後の全パターンの平均

*この場合はスカラー

$$\tilde{m} = \frac{1}{n} \sum_{y \in Y_1, Y_2} y = A^t \mathbf{m}$$

変換後のクラス内変動とクラス間変動②

変換後の変動行列

$$\begin{aligned}\tilde{S}_i &= \sum_{y \in Y_i} (y - \tilde{m}_i)^2 = A^t S_i A \\ &= n_i \tilde{\sigma}_i^2\end{aligned}$$

変換後のクラス内変動行列

$$\begin{aligned}\tilde{S}_w &= \tilde{S}_1 + \tilde{S}_2 \\ &= \sum_{i=1,2} \sum_{y \in Y_i} (y - \tilde{m}_i)^2 = A^t S_w A \\ &= n_1 \tilde{\sigma}_1^2 + n_2 \tilde{\sigma}_2^2\end{aligned}$$

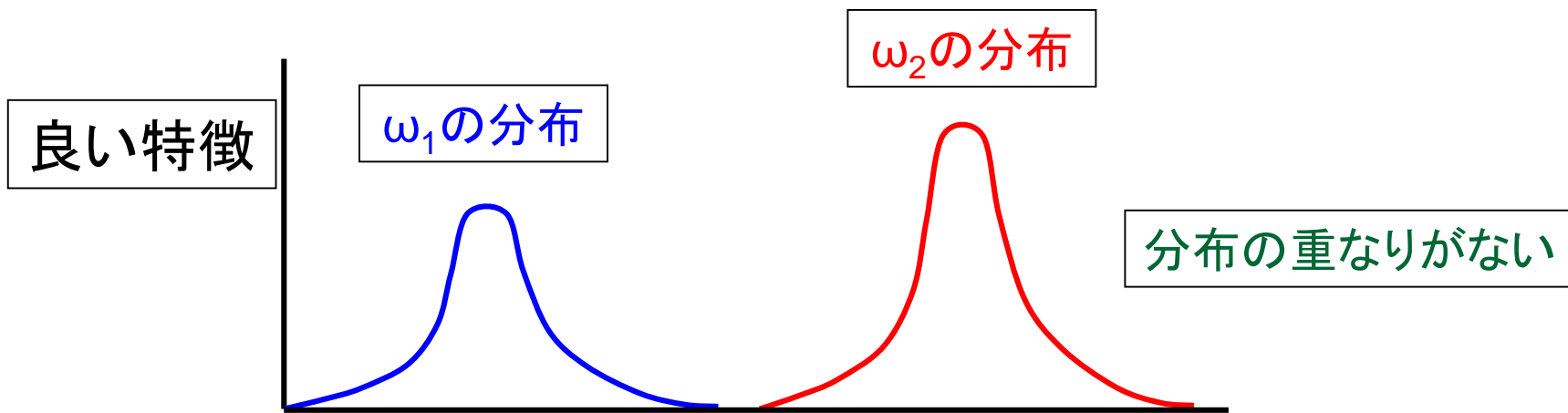
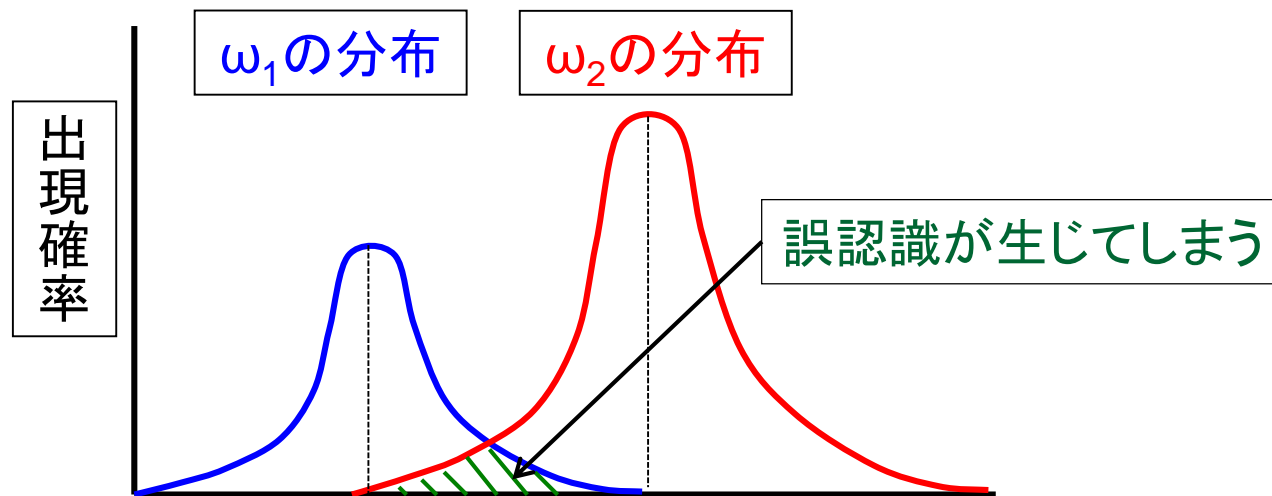
変換後の分散 $\tilde{\sigma}^2$

$$\tilde{\sigma}_i^2 = \frac{1}{n_i} \sum_{y_i \in Y_i} (y_i - \tilde{m}_i)^2$$

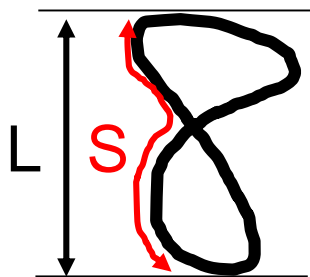
変換後のクラス間変動行列

$$\begin{aligned}\tilde{S}_B &= \sum_{i=1,2} n_i (\tilde{m}_i - \tilde{m})^2 = A^t S_B A \\ \tilde{m} &= \frac{n_1 \tilde{m}_1 + n_2 \tilde{m}_2}{n} \\ \tilde{S}_B &= \frac{n_1 n_2}{n} (\tilde{m}_1 - \tilde{m}_2)^2\end{aligned}$$

良い特徴とは①



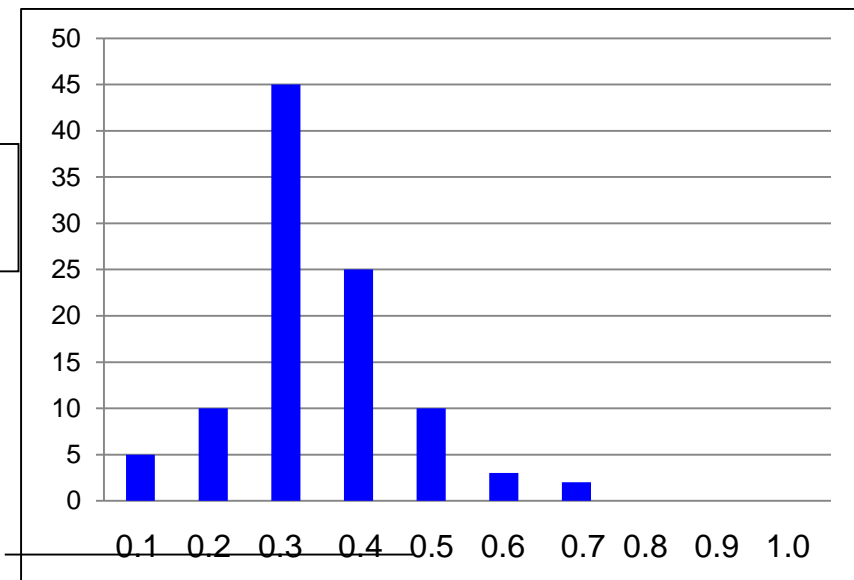
誤認識の可能性①



$$x = \frac{L}{S}$$

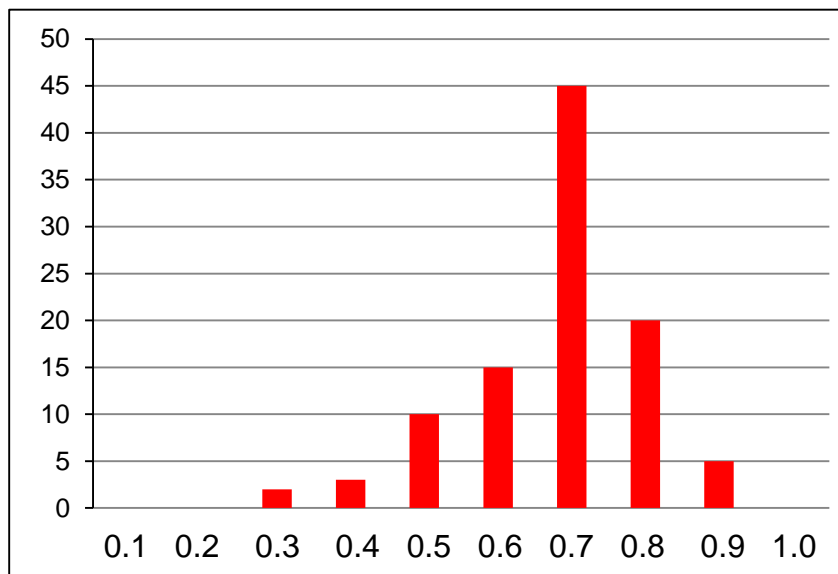
「8」の分布

度数



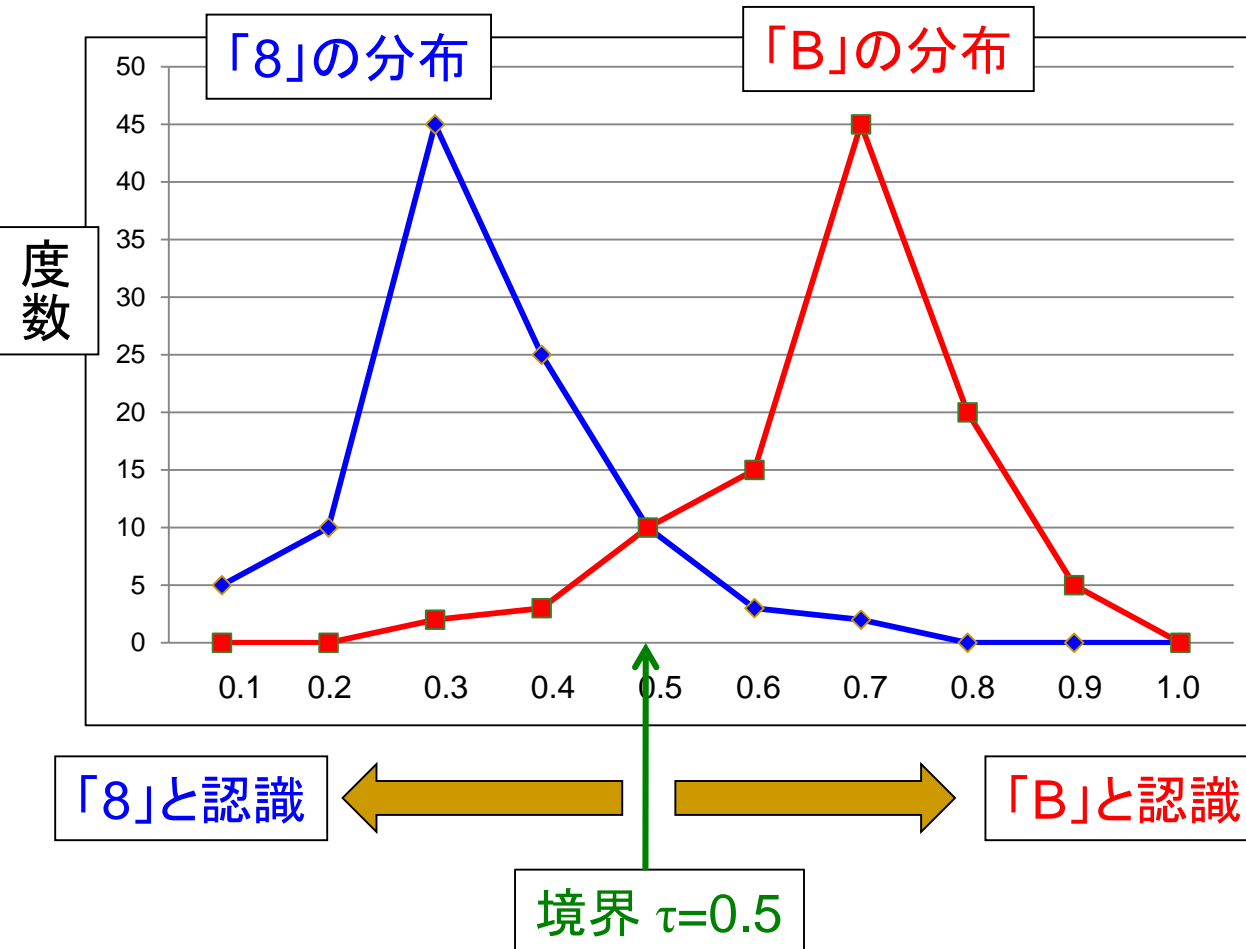
直線を示す特徴 x

「B」の分布



直線を示す特徴 x

誤認識の可能性②

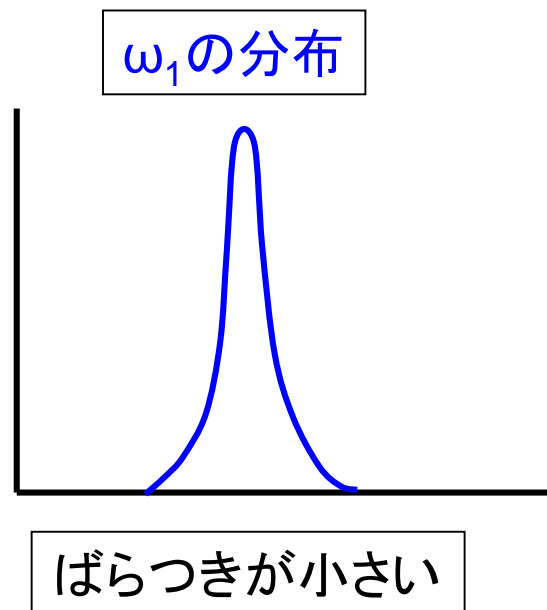
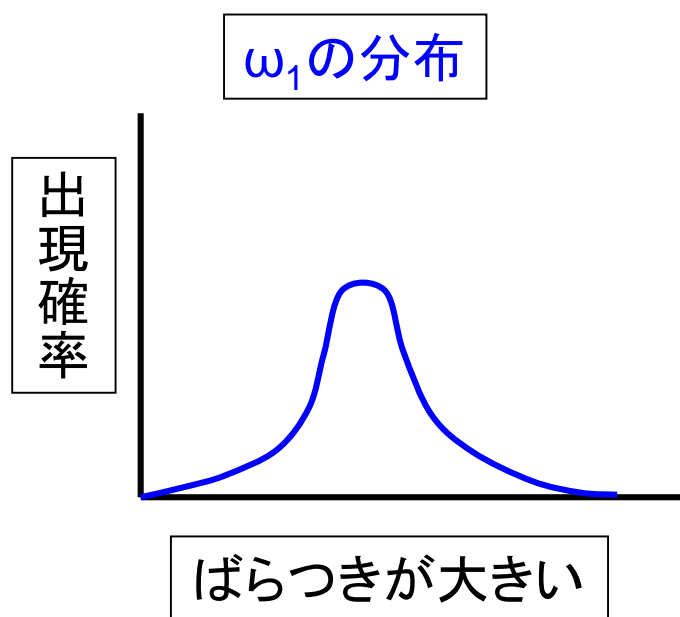


境界 $\tau=0.5$ とした場合

「8」において, 0.5以上の
特徴が出現する確率
は0.15
→ 0.15 の割合で「8」を
「B」と誤認識する可能
性がある

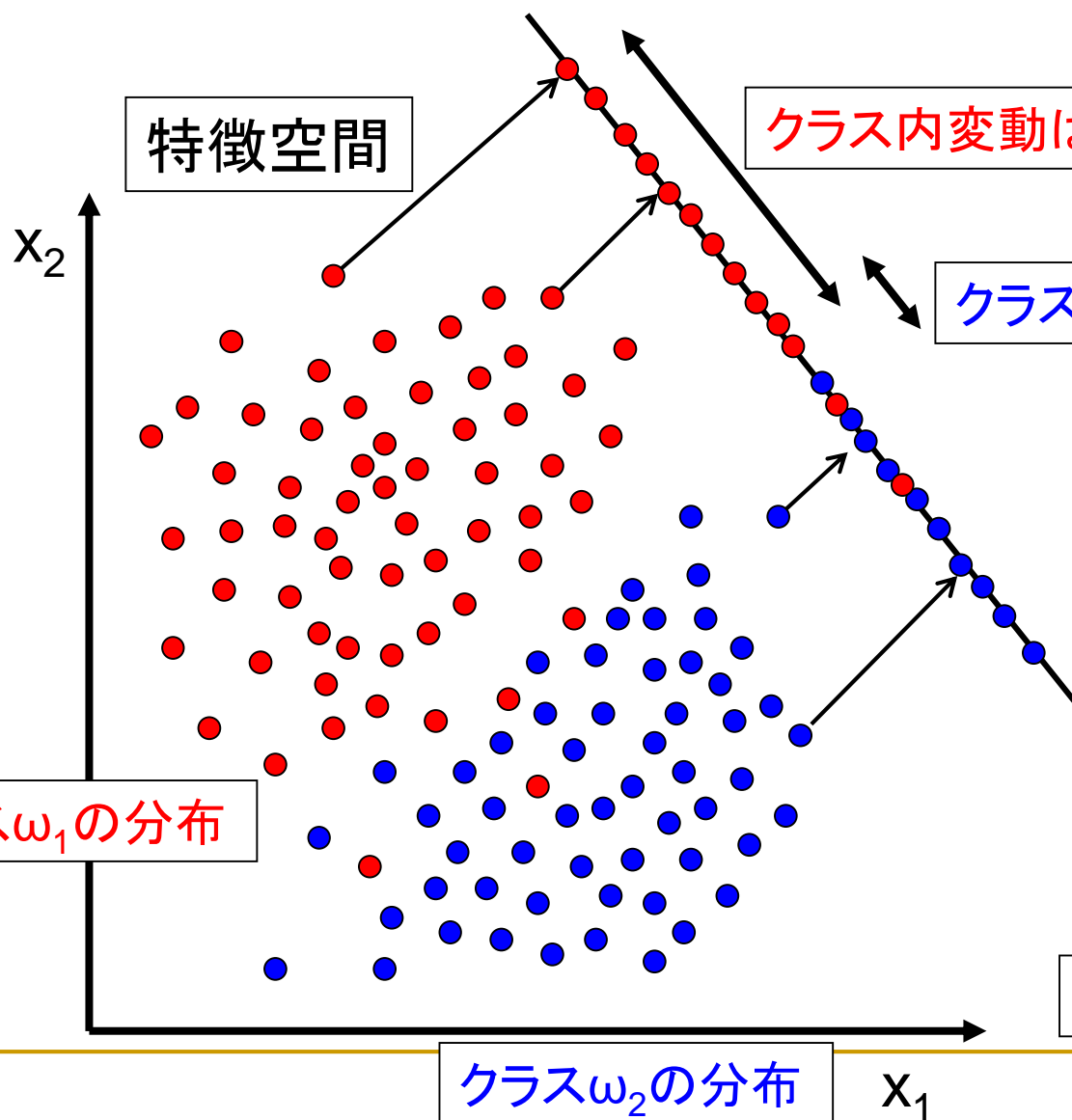
「B」において, 0.5以下
の特徴が出現する確率
は0.15
→ 0.15 の割合で「B」を
「8」と誤認識する可能
性がある

良い特徴とは②



- クラス内の変動
 - 平均値付近を中心にばらつきが小さい
- クラス間の変動
 - 分布が重なっていない

フィッシャーの評価基準



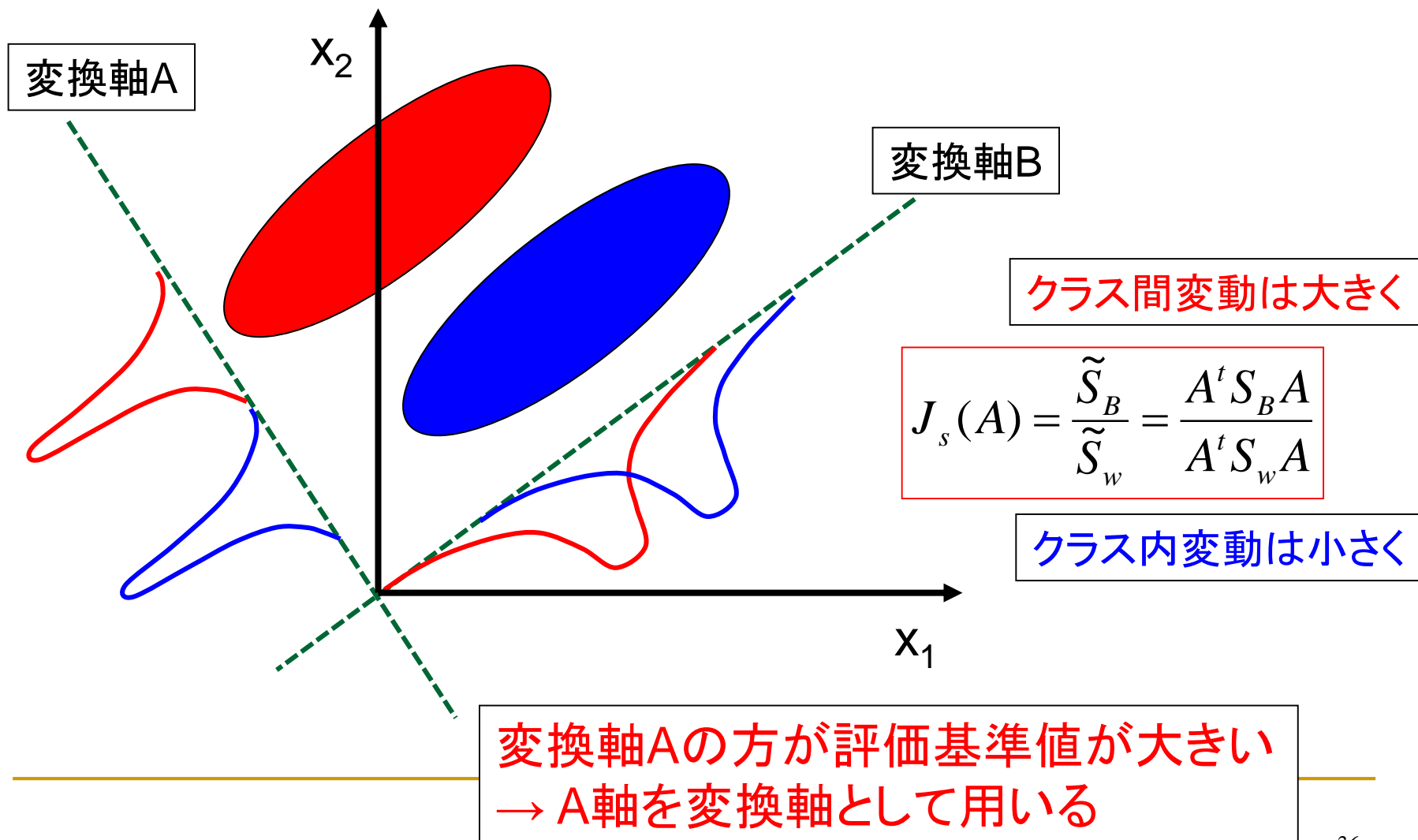
$$\begin{aligned}\tilde{S}_w &= A^t S_w A \\ &= n_1 \tilde{\sigma}_1^2 + n_2 \tilde{\sigma}_2^2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\tilde{S}_B &= A^t S_B A \\ &= \frac{n_1 n_2}{n} (\tilde{m}_1 - \tilde{m}_2)^2\end{aligned}$$

$$J_s(A) = \frac{\tilde{S}_B}{\tilde{S}_w} = \frac{A^t S_B A}{A^t S_w A}$$

フィッシャーの評価基準

フィッシャーの評価基準の意味



変換行列の求め方

$$J_s(A) = \frac{\tilde{S}_B}{\tilde{S}_w} = \frac{A^t S_B A}{A^t S_w A} \quad \boxed{\text{最大}}$$



最大

$$\tilde{S}_B = A^t S_B A$$

制約条件

$$\tilde{S}_w = A^t S_w A = I$$

(この場合はスカラー)

ラグランジュ乗数法

$$J(A) = A^t S_B A - \lambda(A^t S_w A - I)$$

変換行列の求め方②

$$\frac{\partial J(A)}{\partial A} = 2S_B A - 2\lambda S_w A = 0$$

$$S_B A = \lambda S_w A$$

S_w に逆行列が存在すれば...

$$S_w^{-1} S_B A = \lambda A$$

固有値問題

$$(S_w^{-1} S_B - \lambda I) A = \mathbf{0}$$

A は $S_w^{-1} S_B$ ($d \times d$ 行列)の最大固有値に対応する固有ベクトル

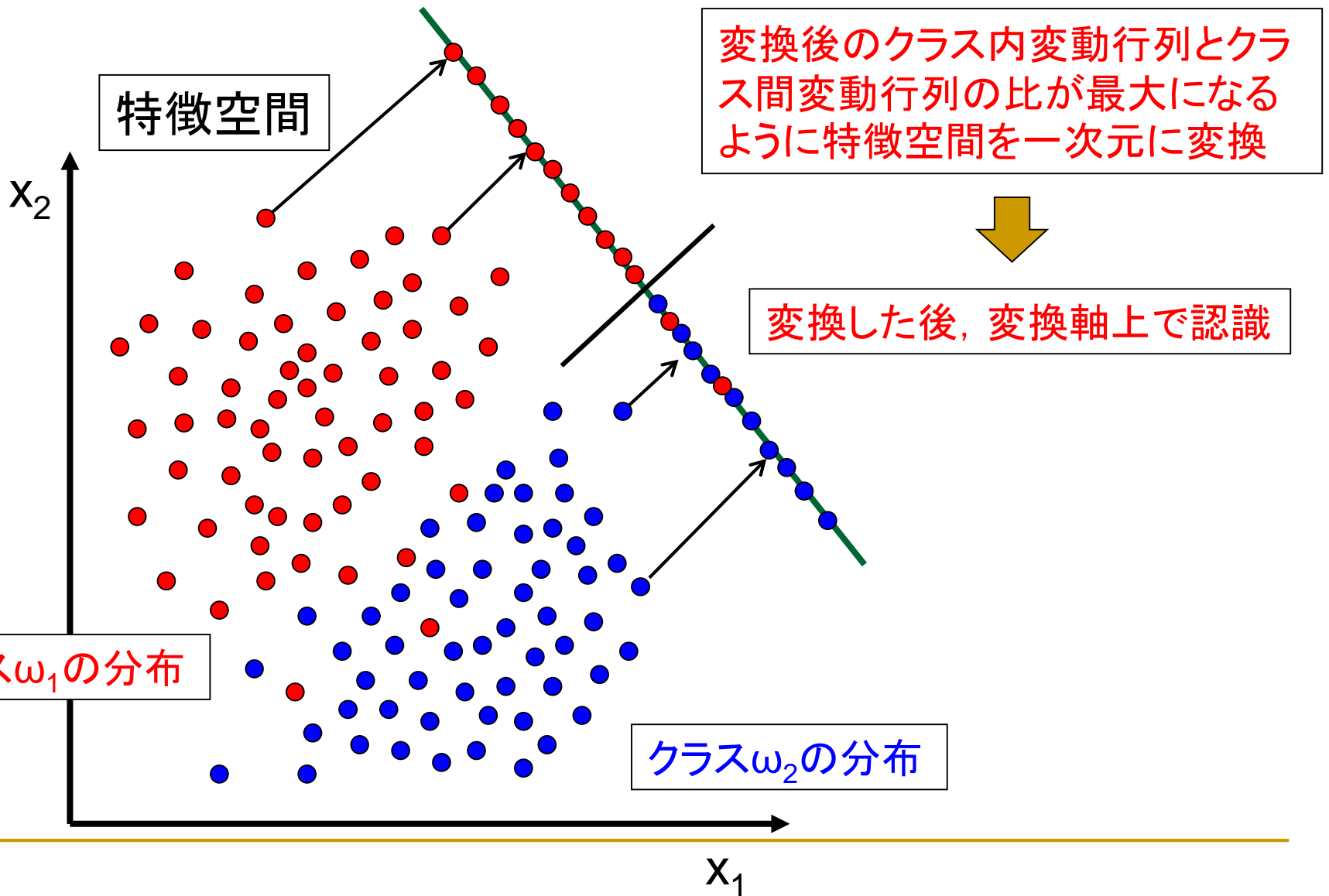
もしくは...

$$\lambda S_w A = S_B A = \frac{n_1 n_2}{n_1} (\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)(\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)^t A$$

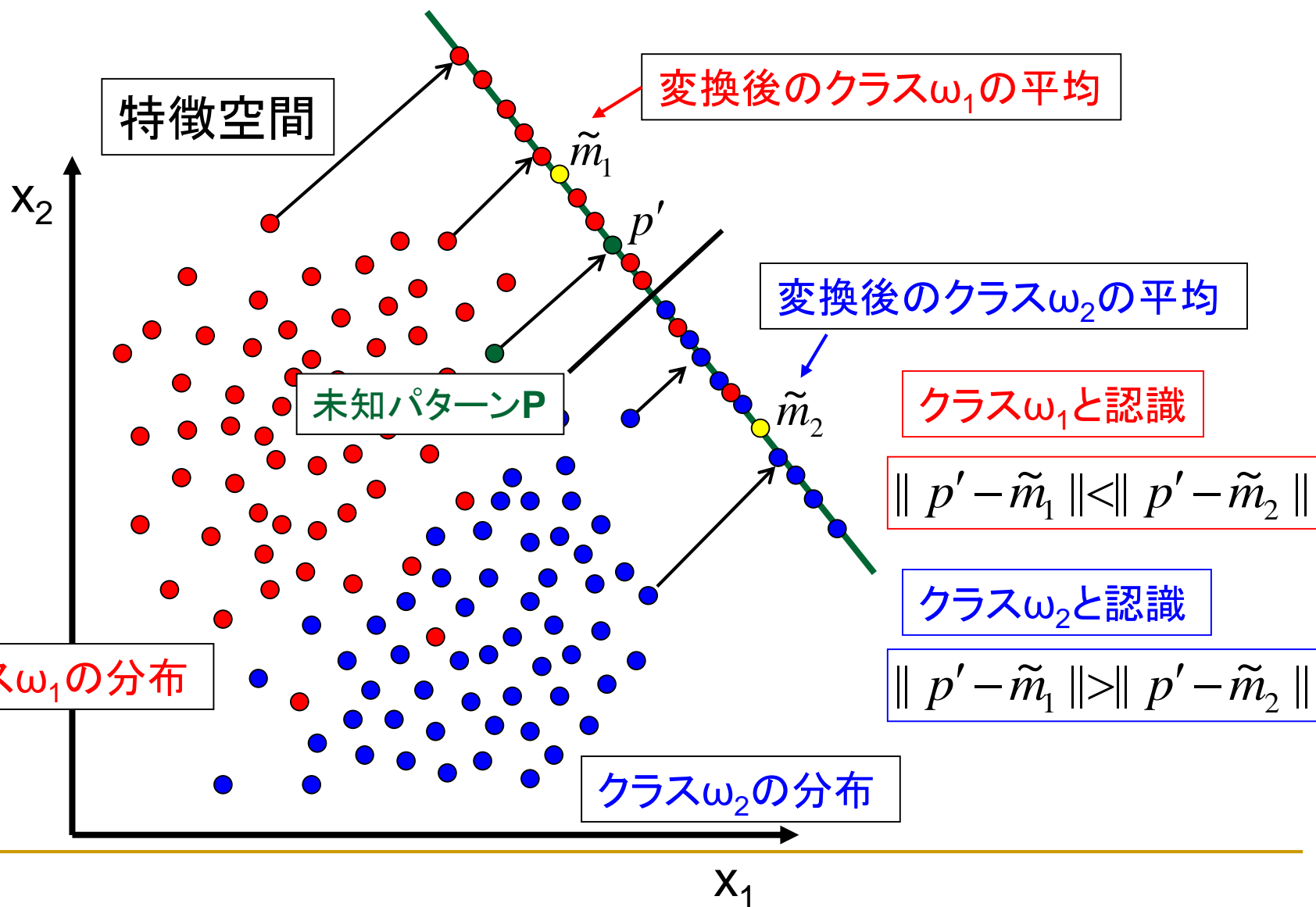
$$A \propto S_w^{-1} (\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)$$

$$\begin{aligned} S_B &= \sum_{i=1,2} n_i (\mathbf{m}_i - \mathbf{m})(\mathbf{m}_i - \mathbf{m})^t \\ &= \frac{n_1 n_2}{n} (\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)(\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)^t \end{aligned}$$

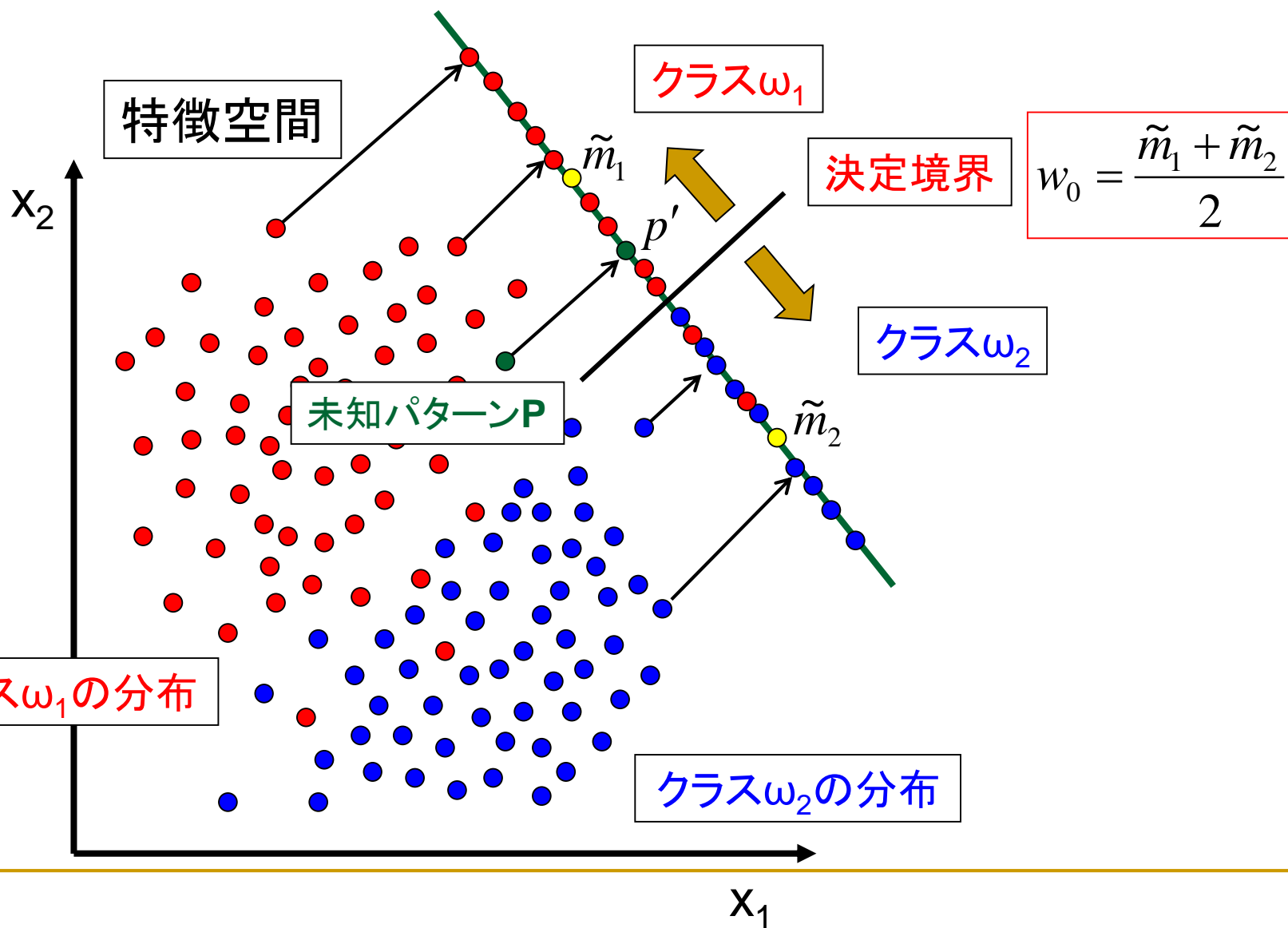
(注意) 求められたのは変換軸のみ



最近傍法による認識



決定境界による認識



フィッシャーの線形判別のまとめ①

- クラスごとの平均ベクトル \mathbf{m}_i を求める
- クラス内変動行列, クラス間変動行列を求める

クラス内変動行列

$$\begin{aligned} S_w &= S_1 + S_2 \\ &= \sum_{i=1,2} \sum_{\mathbf{x} \in \chi_i} (\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t \end{aligned}$$

クラス間変動行列

$$\begin{aligned} S_B &= \sum_{i=1,2} n_i (\mathbf{m}_i - \mathbf{m})(\mathbf{m}_i - \mathbf{m})^t \\ &= \frac{n_1 n_2}{n} (\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)(\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)^t \end{aligned}$$

- $S_w^{-1} S_B$ の最大固有値に対応する固有ベクトルを求める
 - 変換行列(ベクトル) $A =$ 固有ベクトル

フィッシャーの線形判別のまとめ②

- 変換後の各クラスの平均値, 決定境界を求める

$$\begin{aligned}\tilde{\mathbf{m}}_i &= A^t \mathbf{m}_i \\ w_0 &= \frac{\tilde{\mathbf{m}}_1 + \tilde{\mathbf{m}}_2}{2}\end{aligned}$$

- 未知のパターン \mathbf{p} を認識したい場合

$$\mathbf{p}' = A^t \mathbf{p}$$

- 最近傍法もしくは決定境界 w_0 によって判別

特徴空間の変換①

- d次元の特徴から, 認識に有用な特徴に次元数を削減

$$\mathbf{y} = \mathbf{A}^t \mathbf{x}$$

- 変換行列Aは $d \times d'$ ($d' < d$)
 - \mathbf{y} の次元数は d'
- これを**特徴空間の変換**と呼ぶ
 - フィッシャーの線形判別の場合, 一次元 ($d'=1$) に削減

特徴空間の変換②

- 次元数の削減には目的によって基準が異なる
- フィッシャーの線形判別
 - 変換後のクラス内変動行列とクラス間変動行列の比を最大
- KL展開(主成分分析)
 - 変換後のパターンの分布の分散を最大
 - 変換前後の誤差の自乗和を最小

多クラスの判別(正準判別法)①

- クラス数が2よりも大きい場合 ($c > 2$)

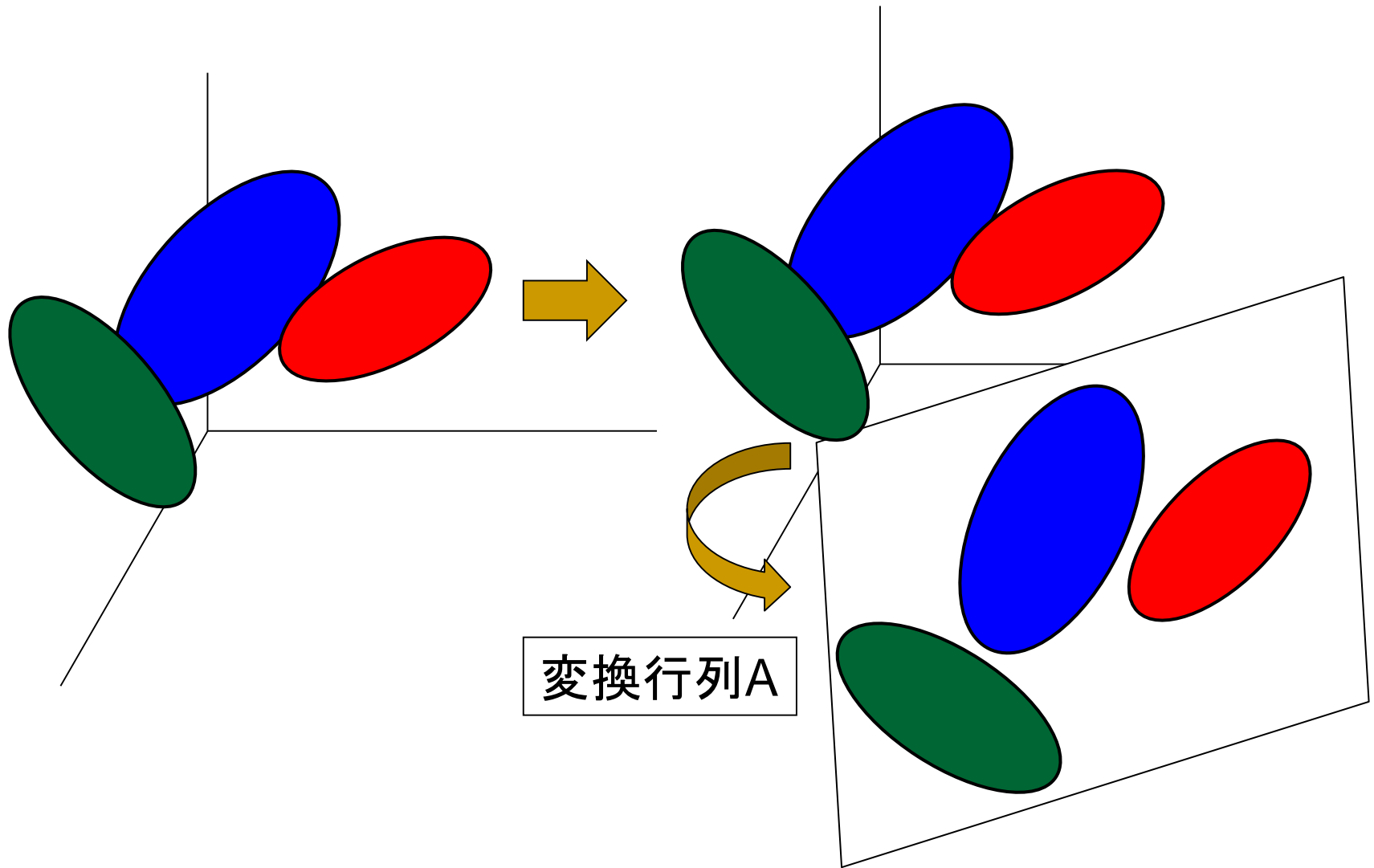
$$\mathbf{y} = \mathbf{A}^t \mathbf{x}$$

- 変換行列 \mathbf{A} は $d \times d'$ ($d' = c - 1$)

クラス ω_i に属するパターンの分散共分散行列

$$\Sigma_i = \frac{1}{n_i} \sum_{\mathbf{x} \in \chi_i} (\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)(\mathbf{x} - \mathbf{m}_i)^t$$

イメージとしては...



多クラスの判別(正準判別法)②

クラス内分散共分散行列

$$\Sigma_W = \sum_{i=1}^c P(\omega_i) \Sigma_i$$

変換後のクラス内分散共分散行列

$$\tilde{\Sigma}_W = A^t \Sigma_W A$$

$$\mathbf{y} = A^t \mathbf{x}$$

クラス間分散共分散行列

$$\Sigma_B = \sum_{i=1}^c P(\omega_i) (\mathbf{m}_i - \mathbf{m})(\mathbf{m}_i - \mathbf{m})^t$$

変換後のクラス間分散共分散行列

$$\tilde{\Sigma}_B = A^t \Sigma_B A$$

$p(\omega_i)$ はクラス ω_i の事前確率

変換後のクラス間分散共分散行列 → 最大?
変換後のクラス内分散共分散行列 → 最小?

多クラスの判別(正準判別法)③

評価基準*

$$J(A) = \frac{tr(\tilde{\Sigma}_B)}{tr(\tilde{\Sigma}_W)} = \frac{tr(A^t \Sigma_B A)}{tr(A^t \Sigma_W A)}$$

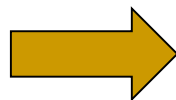


最大

$$tr(\tilde{\Sigma}_B) = tr(A^t \Sigma_B A)$$

制約条件

$$\tilde{\Sigma}_W = A^t \Sigma_W A = I$$



固有値問題

$$\Sigma_B A = \Sigma_W A \Lambda$$

$$\Sigma_W^{-1} \Sigma_B A = A \Lambda$$

Λ は $d' \times d'$ 行列

$\Sigma_W^{-1} \Sigma_B$ の固有値の大きい順に d' 個の固有値に対応する固有ベクトル $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_{d'}$

*他にも多数考案されています

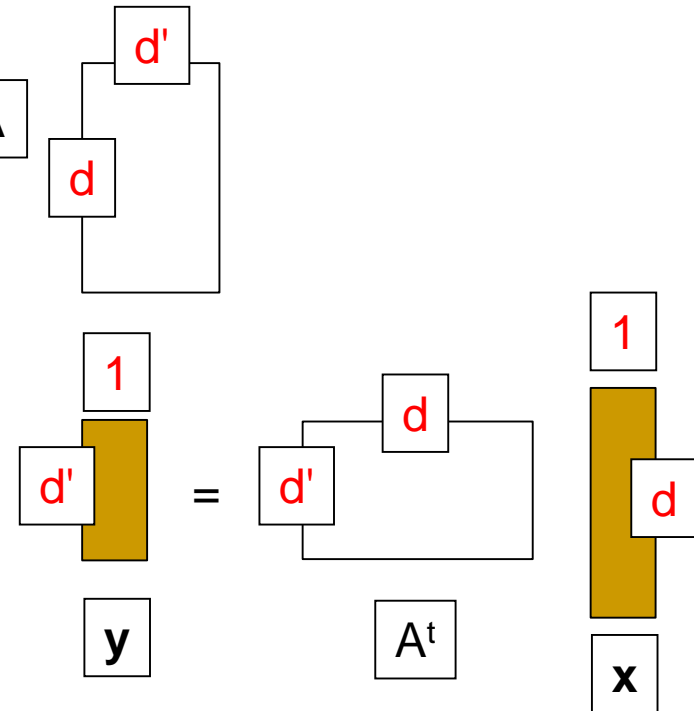
多クラスの判別(正準判別法)④

■ 変換行列

$$\mathbf{y} = \mathbf{A}^t \mathbf{x}$$

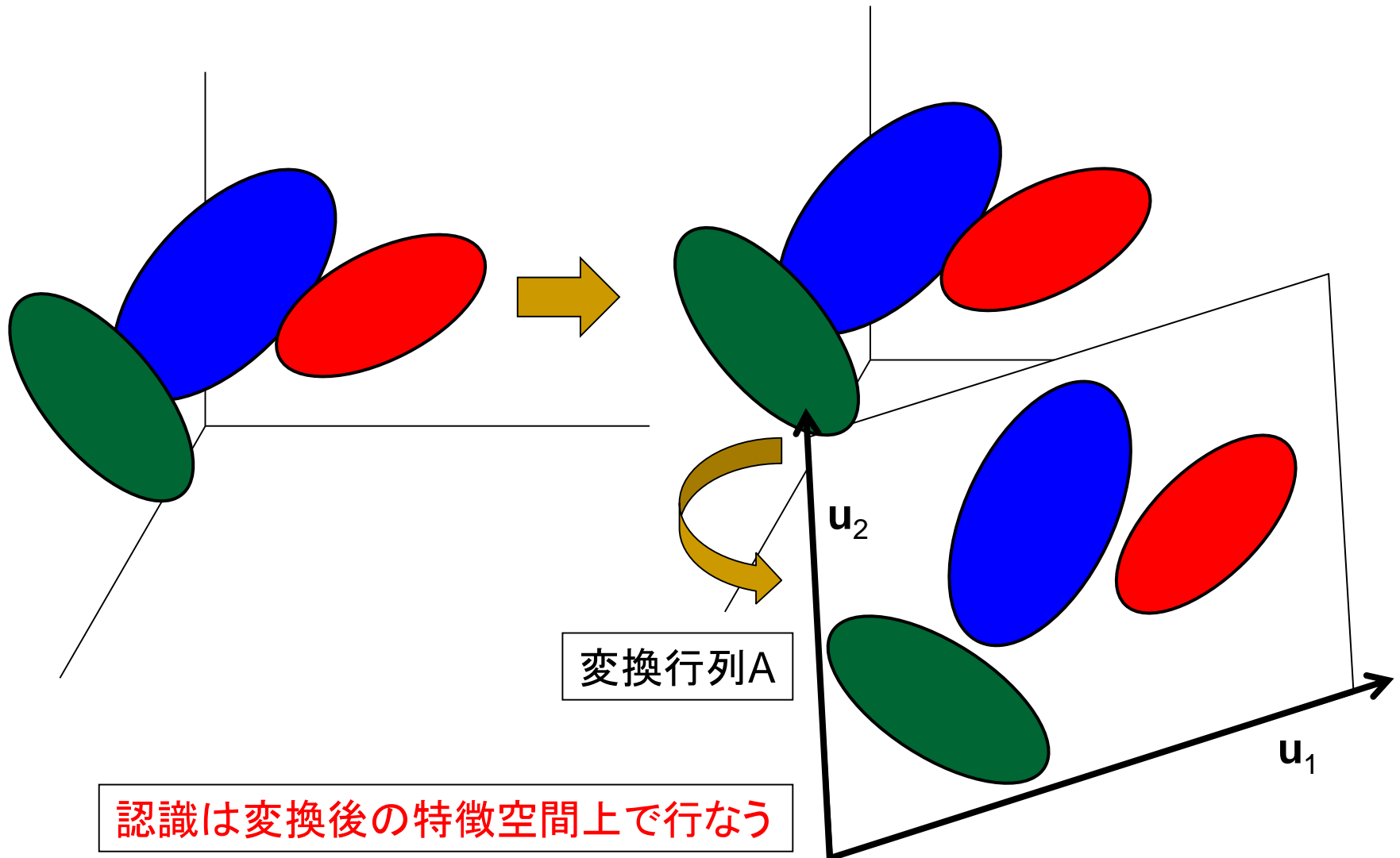
$$\mathbf{A} = (\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_{d'})$$

\mathbf{u}_i は $d \times 1$



- 変換行列Aによって, 変換後のクラス内分散共分散行列とクラス間分散共分散行列の比(?)が最大になるように, 特徴空間を d' 次元に削減

多クラスの判別(正準判別法)⑤



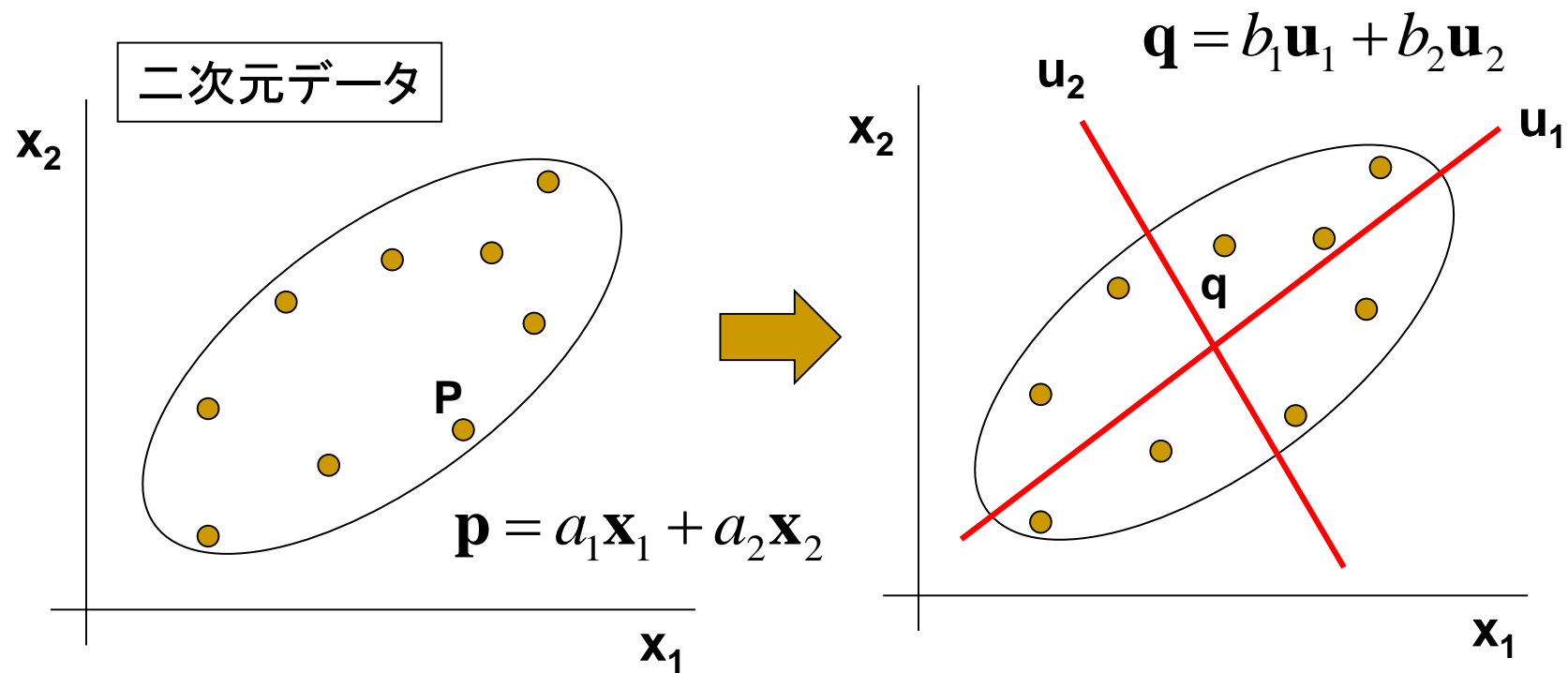
特徴空間の変換

KL展開

固有顔

特徴空間の変換①

- KL展開* (主成分分析)
 - 特徴空間の変換 (次元圧縮)



*Karhunen-Loeve展開

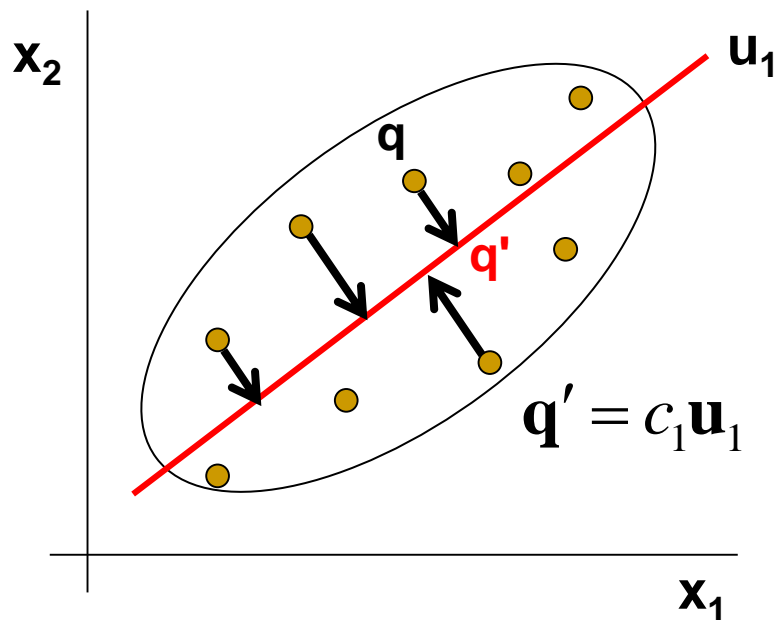
特徴空間の変換②

二次元データを一次元データに変換

x_1, x_2 上でのデータ
→ u_1 上でのデータ



特徴空間の変換(次元削減)



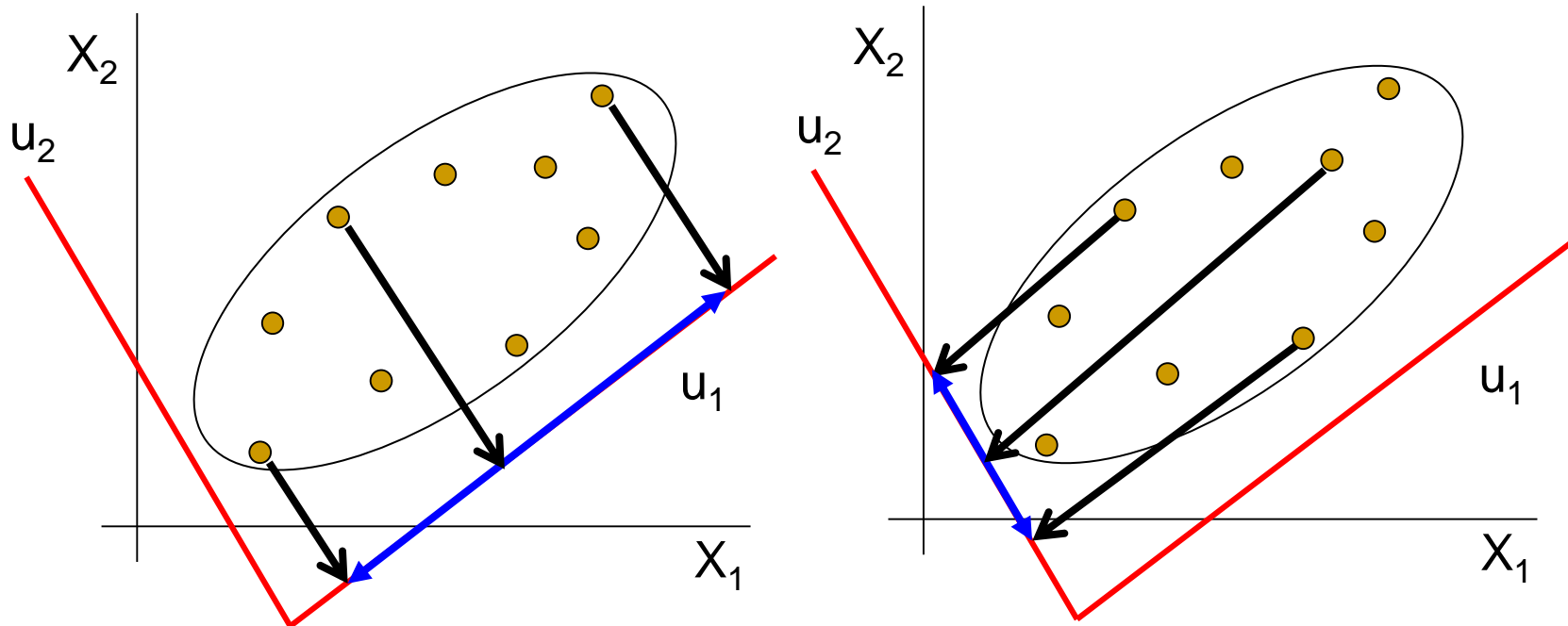
特徴空間の変換の役割

- d次元の特徴から, 認識に有用な特徴に次元数を削減 → フィッシャーの線形判別
- その性質を明らかにできる特徴を抽出するため次元数を削減 → KL展開(主成分分析)

KL展開

■ 分散最大基準

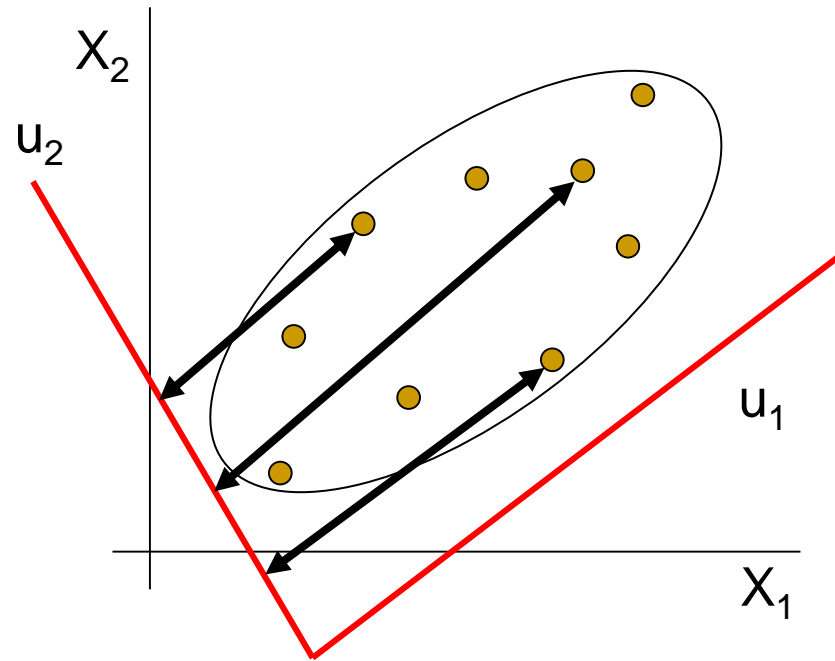
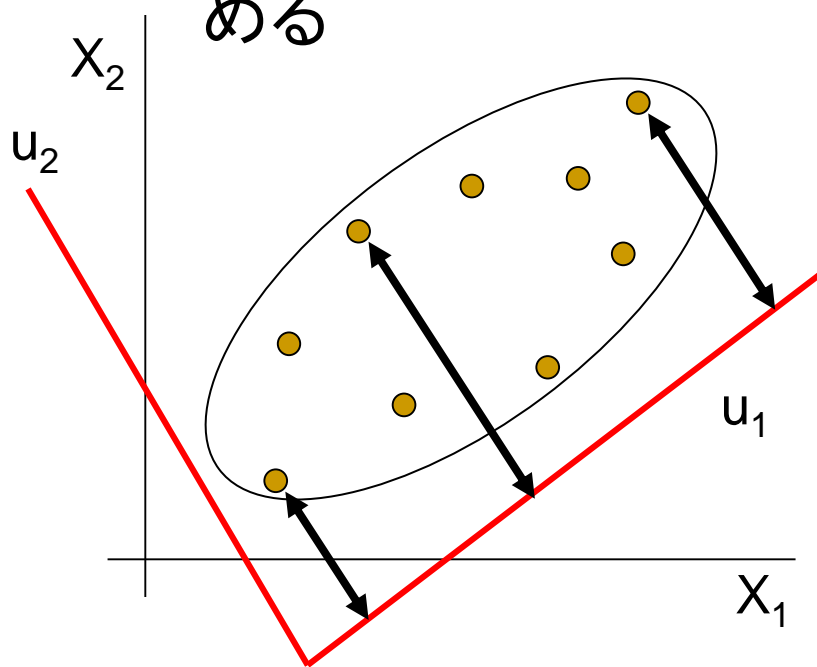
- 変換後の特徴の分散が最大となる軸を求める



KL展開

■ 平均自乗誤差最小基準

- 変換後の特徴との誤差の自乗平均が最小と軸を求める



KL展開の手順①

- N個のデータ \mathbf{x}_i (d次元) ($i=1,2,\dots,N$)

平均

$$\mathbf{m} = \frac{1}{N} \sum_i \mathbf{x}_i$$

分散最大基準の場合

分散共分散行列

$$\Sigma = \frac{1}{N} \sum_{i=1} (\mathbf{x}_i - \mathbf{m})(\mathbf{x}_i - \mathbf{m})^t$$

平均自乗誤差最小基準の場合

相関行列

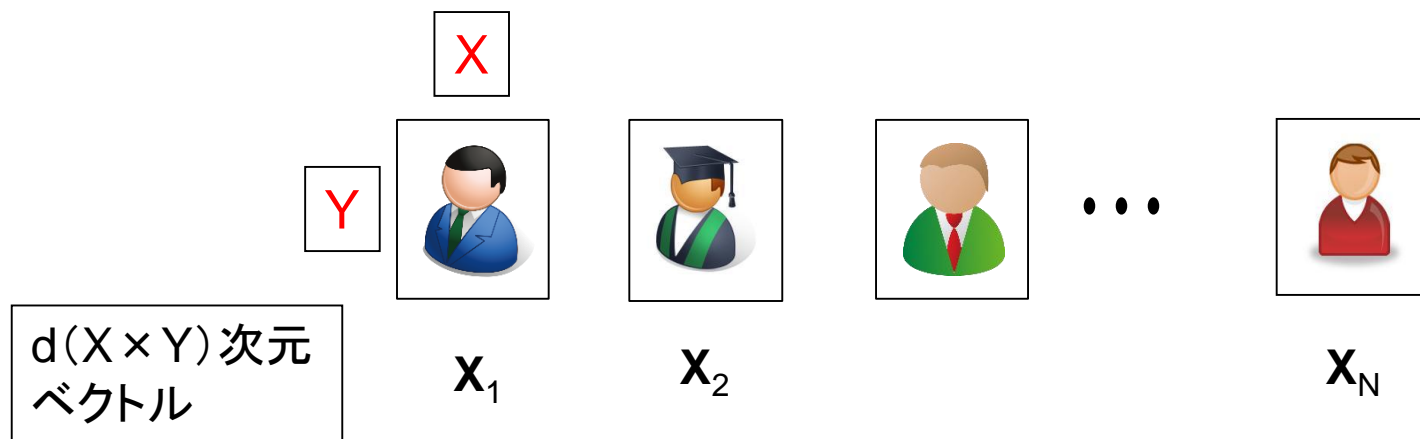
$$\Sigma' = \frac{1}{N} \sum_{i=1} \mathbf{x}_i \mathbf{x}_i^t$$

KL展開の手順②

- 分散共分散行列 Σ の固有値 λ_i , 固有ベクトル u_i を求める($i=1,2,\dots,d$)
- 固有値の上位 d' ($d>d'$)個に対応する固有ベクトルを基底ベクトル u_i として用いる($i=1,2,\dots,d'$)

*相関行列の場合も同じです

顔画像での例



平均ベクトル(平均顔)

$$\mathbf{m} = \frac{1}{N} \sum_i \mathbf{x}_i$$

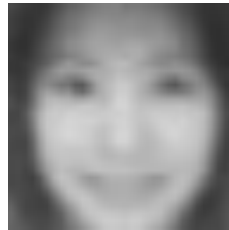
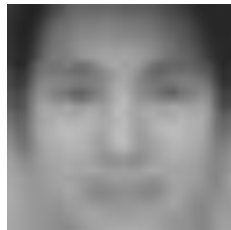
分散共分散行列

$$\Sigma = \frac{1}{N} \sum_{i=1} (\mathbf{x}_i - \mathbf{m})(\mathbf{x}_i - \mathbf{m})^t$$

平均顔

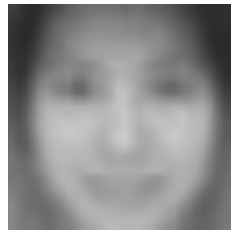
- 男性(100枚), 女性(100枚)の平均顔

32



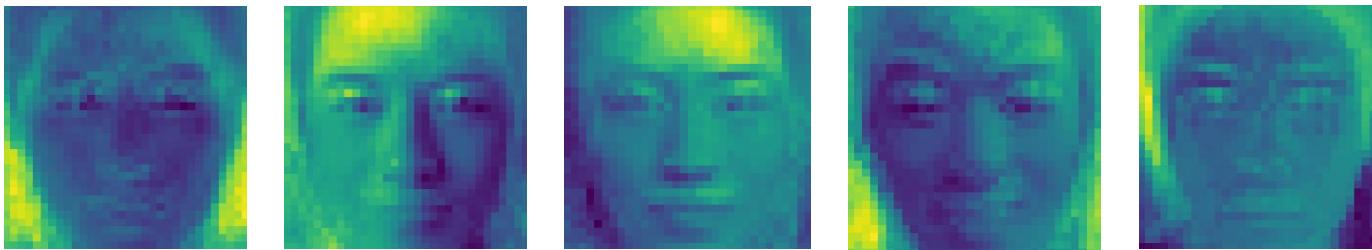
32

- 男性, 女性(合わせて200枚)の平均顔

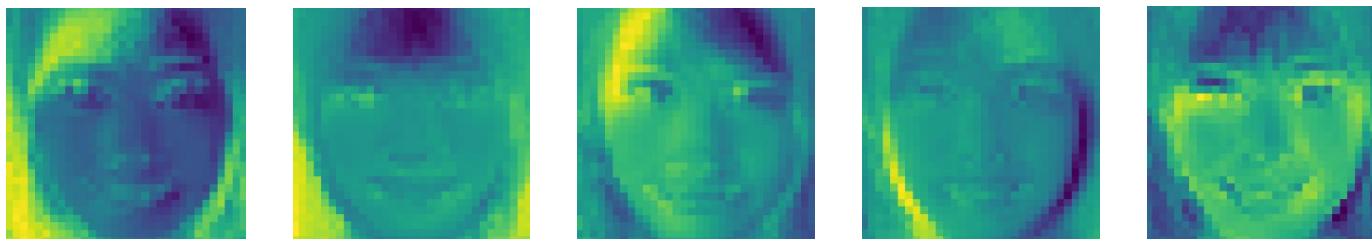


固有顔 (Eigen Face)

100枚の男性画像から抽出した固有ベクトル



100枚の女性画像から抽出した固有ベクトル



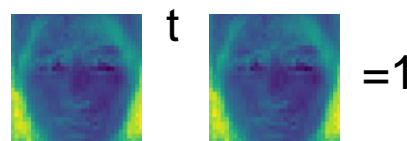
固有ベクトルを固有顔と呼ぶ


部分空間

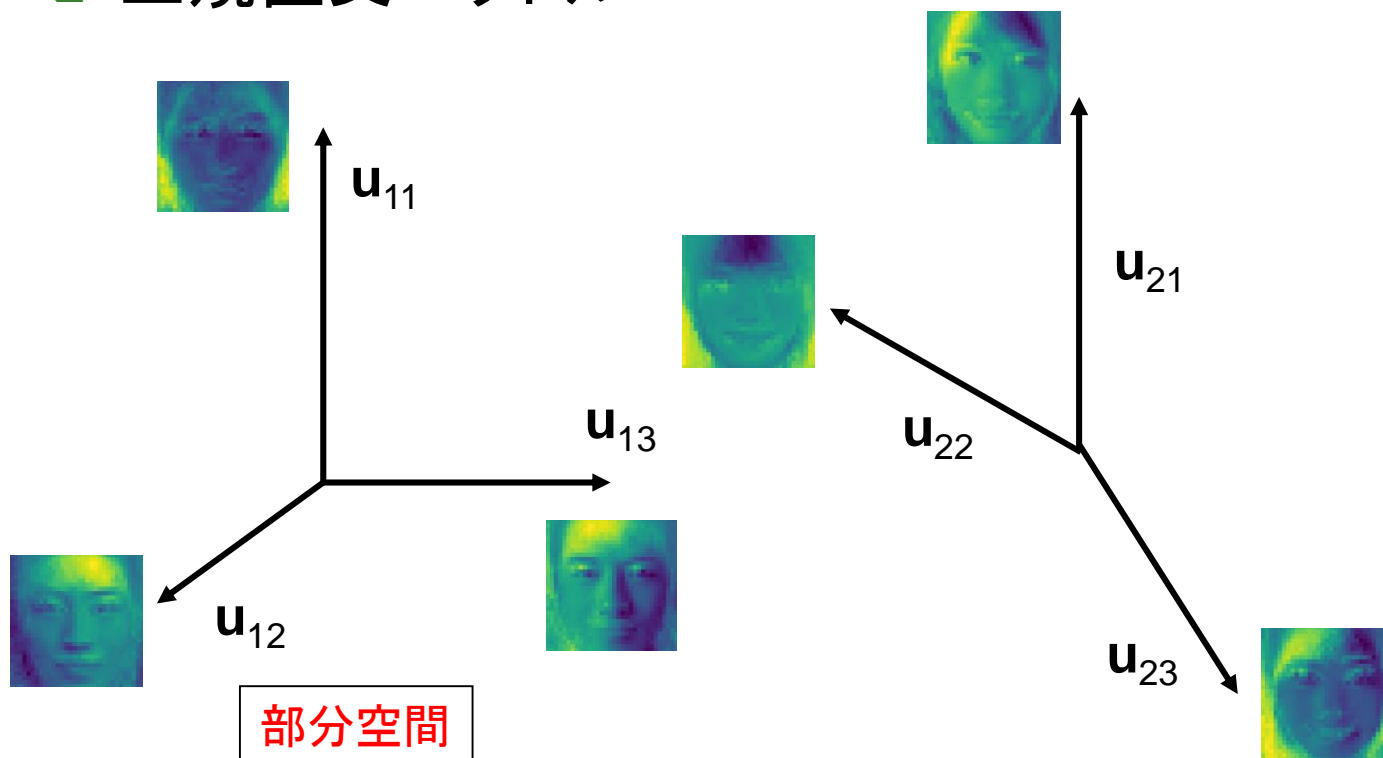
$$\begin{aligned} \|\mathbf{u}_{1i}\| &= 1 \\ \mathbf{u}_{1i}^t \mathbf{u}_{1j} &= 0 (i \neq j) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \|\mathbf{u}_{2i}\| &= 1 \\ \mathbf{u}_{2i}^t \mathbf{u}_{2j} &= 0 (i \neq j) \end{aligned}$$

- 固有顔 (固有ベクトル)
 - 正規直交ベクトル


$$\mathbf{u}_{11}^t \mathbf{u}_{11} = 1$$

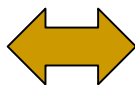

$$\mathbf{u}_{21}^t \mathbf{u}_{22} = 0$$

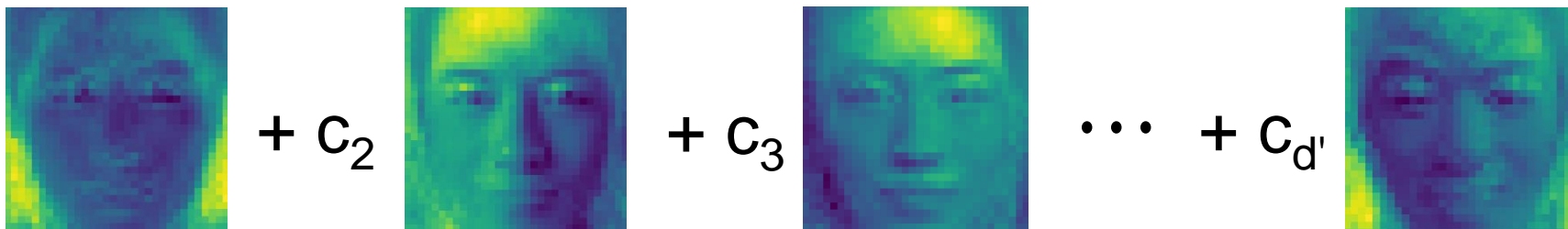


固有顔による顔画像の復元①



元画像 s
(d 次元ベクトル)



$$C_1 + C_2 + C_3 + \dots + C_{d'}$$


元画像は固有顔の線形和で表現可能



特徴は $(c_1, c_2, c_3, \dots, c_{d'})$ の d' 次元ベクトル ($d > d'$)
で表現可能 (次元圧縮)

固有顔による顔画像の復元②

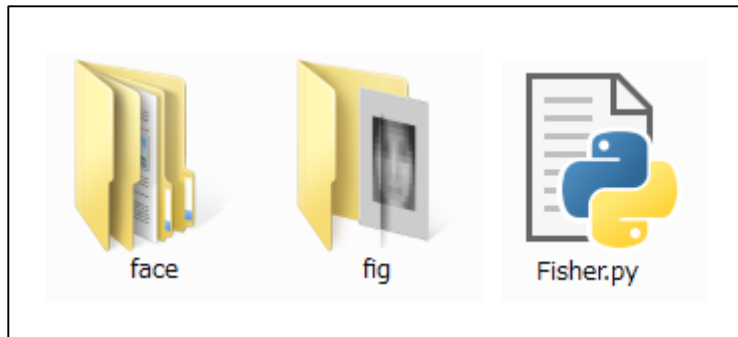
- 固有ベクトル $A = (\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_d)$
- 元画像 \mathbf{p} $\mathbf{p} = c_1 \mathbf{u}_1 + c_2 \mathbf{u}_2 + \dots + c_d \mathbf{u}_d + \bar{\mathbf{x}}$
- 係数 c_i $c_i = \mathbf{u}_i^T (\mathbf{p} - \bar{\mathbf{x}})$
- 復元画像 \mathbf{s} $\mathbf{s} = c_1 \mathbf{u}_1 + c_2 \mathbf{u}_2 + \dots + c_{d'} \mathbf{u}_{d'} + \bar{\mathbf{x}}$
 $d > d'$

実習①(フィッシャーの線形判別)

性別判定

フィッシャーの線形判別

- Fisher.py
 - 顔画像(性別判定)



faceを同じフォルダー
に入れて下さい

figという名前のフォル
ダーを作成して下さい

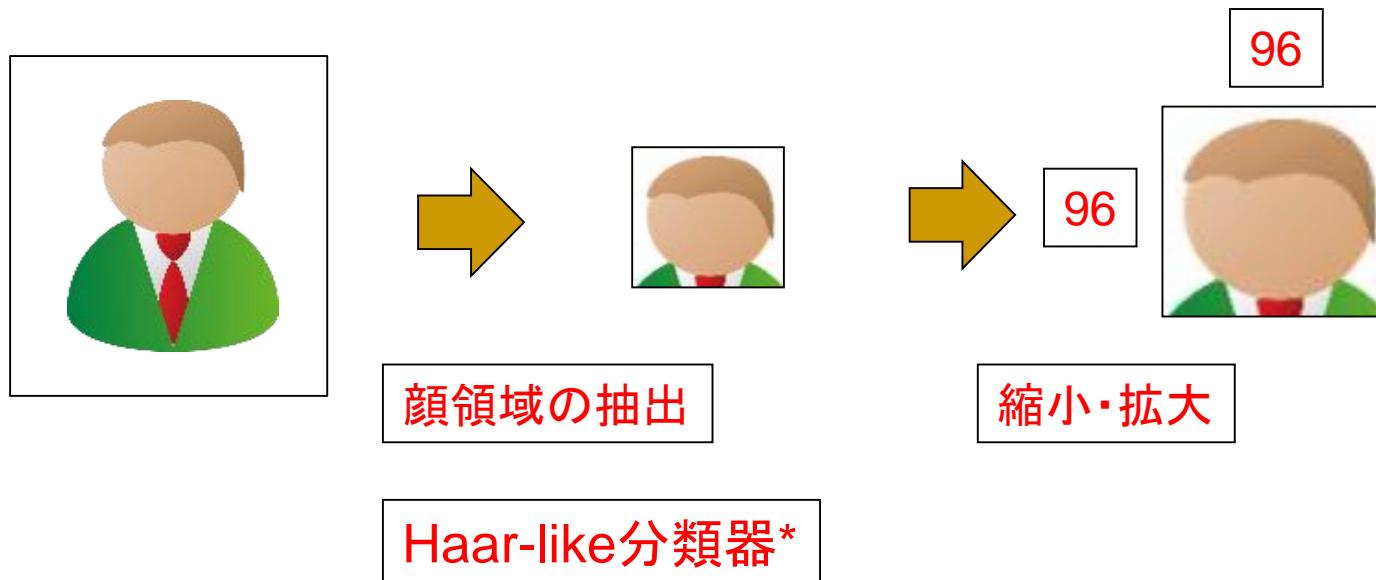
- 実行方法
 - > python Fisher.py

顔画像①

- Face以下のフォルダー
 - グレースケール画像
 - Male 男性画像(100枚)
 - Female 女性画像(100枚)
 - この講義のみの利用で, 二次利用はしないで下さい
- 諏訪瑛くん(2009年度卒)がYahoo!から収集
- あつく御礼申し上げます

顔画像②

■ 顔画像の抽出



変数の定義①

クラス数

class_num = 2

画像の大きさ

size = 8

学習データ

train_num = 80

テストデータ

test_num = 100-train_num

学習データ, 平均ベクトル(クラス), 平均ベクトル(全データ)

train_vec = np.zeros((class_num,train_num,size*size), dtype=np.float64)

ave_vec = np.zeros((class_num,size*size), dtype=np.float64)

all_ave_vec = np.zeros((size*size), dtype=np.float64)

変数の定義②

クラス内分散共分散行列, クラス間分散共分散行列

```
Sw = np.zeros((size*size,size*size), dtype=np.float64)
```

```
Sb = np.zeros((size*size,size*size), dtype=np.float64)
```

固有値, 固有ベクトル

```
lamda = np.zeros(size*size, dtype=np.float64)
```

```
eig_vec = np.zeros((size*size,size*size), dtype=np.float64)
```

fig以下の画像を削除 (MS-Windows)

```
os.system("del /Q fig¥*")
```

MacOS, UNIXの場合
"rm fig/*"

使用する変数

- 学習データ **train_vec**: class_num, train_num, (size × size)
- 平均ベクトル(各クラス) **ave_vec**: class_num, (size × size)
- 平均ベクトル(全データ) **all_ave_vec**: (size × size)

- クラス内分散共分散行列 **Sw**: (size × size), (size × size)
- クラス間分散共分散行列 **Sb**: (size × size), (size × size)

- 固有値 **lamda**: (size × size)
- 固有ベクトル **eig_vec**: (size × size), (size × size)

学習データの読み込み①

学習データの読み込み

```
dir = [ "Male" , "Female" ]
```

```
for i in range(class_num):
```

```
    for j in range(1,train_num+1):
```

読み込む画像のファイル名

```
        train_file = "face/" + dir[i] + "/" + str(j) + ".png"
```

```
        work_img = Image.open(train_file).convert('L')
```

グレースケール画像
として読み込み

```
        resize_img = work_img.resize((size, size))
```

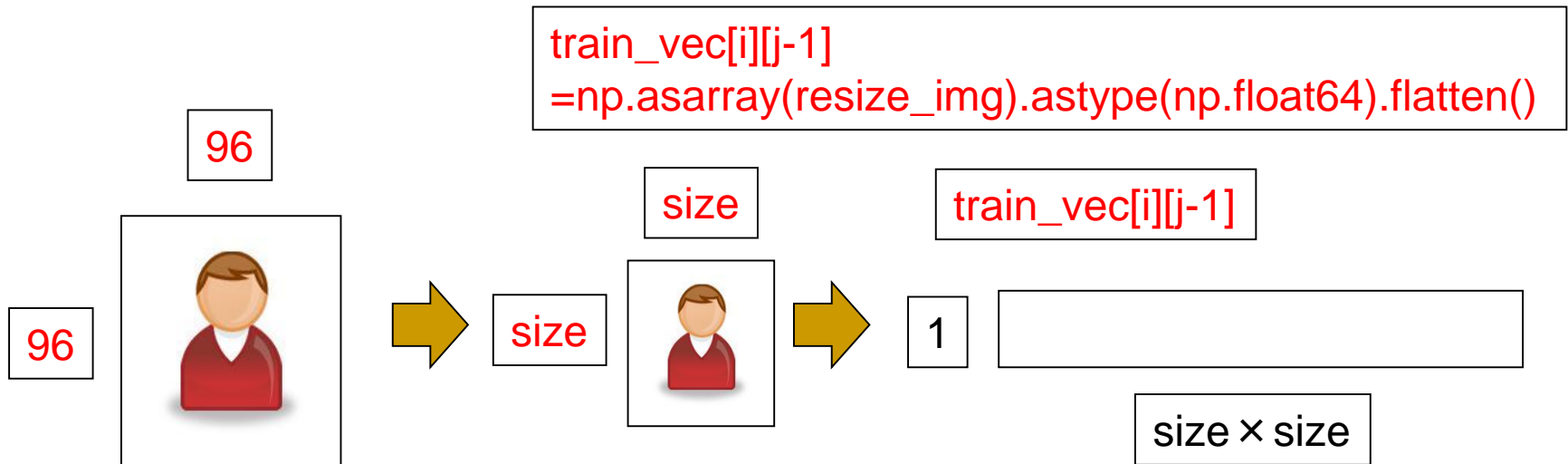
(size × size)に縮小

```
        train_vec[i][j-1] =
```

```
            np.asarray(resize_img).astype(np.float64).flatten()
```

numpyに変換→ベクトル化

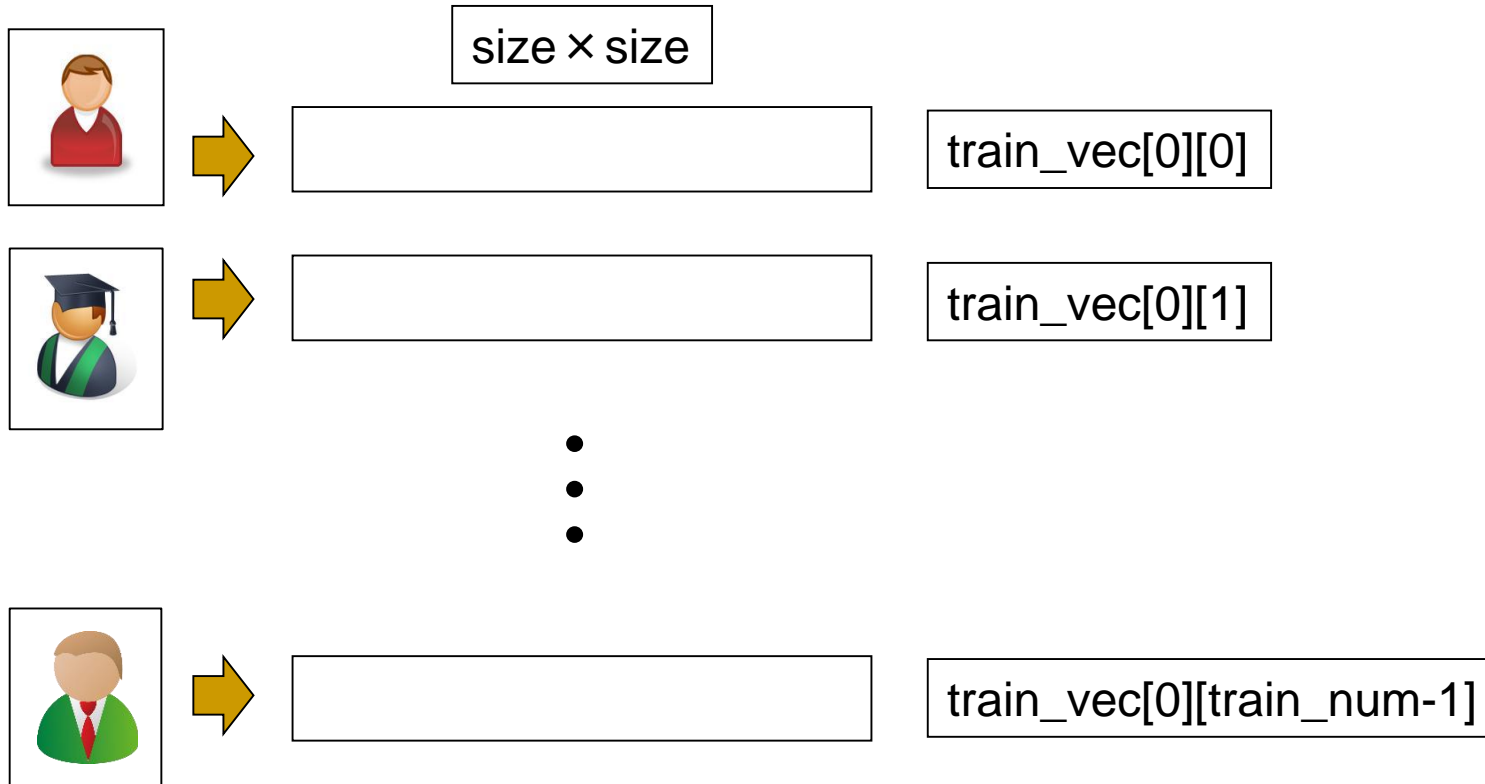
学習データの読み込み②



```
resize_img = work_img.resize((size, size))
```

学習データの読み込み③

男性画像

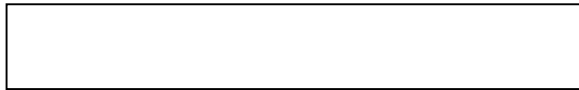


学習データの読み込み④

女性画像



size × size

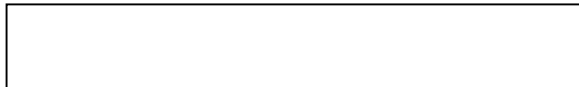


`train_vec[1][0]`



`train_vec[1][1]`

•
•
•



`train_vec[1][train_num-1]`

平均ベクトル(平均顔)①

平均ベクトル(各クラス)

```
for i in range(class_num):
```

```
    ave_vec[i] = np.mean( train_vec[i] , axis=0 )
```

列方向に平均を求める(axis=0)

平均顔の保存(各クラス)

(size × size)に変換し, 画像化

```
ave_img = Image.fromarray(np.uint8(np.reshape(ave_vec[i],(size,size))))
```

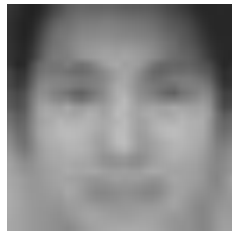
```
ave_file = "fig/" + str(dir[i]) + "-ave.png"
```

```
ave_img.save(ave_file)
```

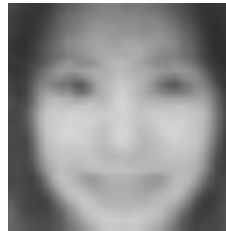
保存先のファイル名

画像として保存

平均顔
(32 × 32)



男性



女性

平均ベクトル(平均顔)②

平均ベクトル(全データ)

列方向に平均を求める(axis=0)

```
all_ave_vec = np.mean( ave_vec , axis=0 )
```

平均顔の保存(全データ)

```
ave_img =
```

(size × size)に変換し, 画像化

```
Image.fromarray(np.uint8(np.reshape(all_ave_vec,(size,size))))
```

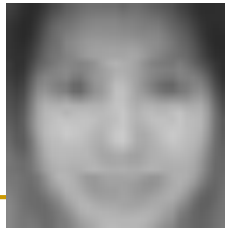
```
ave_file = "fig/all-ave.png"
```

保存先のファイル名

```
ave_img.save(ave_file)
```

画像として保存

男性, 女性合わせた
平均顔(32 × 32)



分散共分散行列, 逆行列

クラス内分散共分散

```
for i in range(class_num):
```

```
    Sw += np.cov( train_vec[i] , rowvar=0 , bias=1 )
```

$$\Sigma_W = \sum_{i=1}^c P(\omega_i) \Sigma_i$$

rowvar=0

データ1

データ2

⋮

データn

bias=1
標本分散

クラス間分散共分散

```
for i in range(class_num):
```

```
    a = np.reshape( ave_vec[i] - all_ave_vec , (size*size,1) )
```

```
    Sb += np.dot( a , a.T )
```

$$\Sigma_B = \sum_{i=1}^c P(\omega_i) (\mathbf{m}_i - \mathbf{m})(\mathbf{m}_i - \mathbf{m})^t$$

クラス内分散共分散の逆行列

```
Sw_1 = np.linalg.inv( Sw )
```

$\Sigma_W^{-1} \Sigma_B$

```
V = np.dot( Sw_1 , Sb )
```

$$\Sigma_W^{-1} \Sigma_B$$

```
print( " Rank -> " , np.linalg.matrix_rank(V) )
```

固有値分解

固有値分解

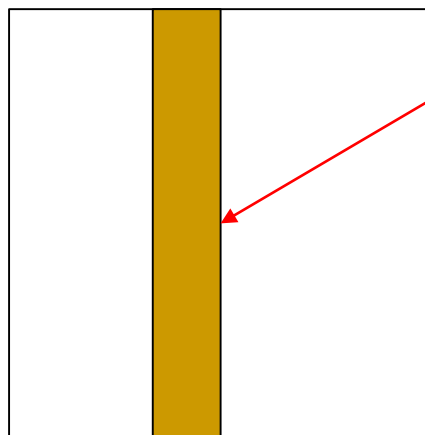
```
lamda , eig_vec = np.linalg.eig( V )
```

固有値(ベクトル)
大きい順にソート済み

固有ベクトル(固有行列)
固有値と対応済み

eig_vec

size*size

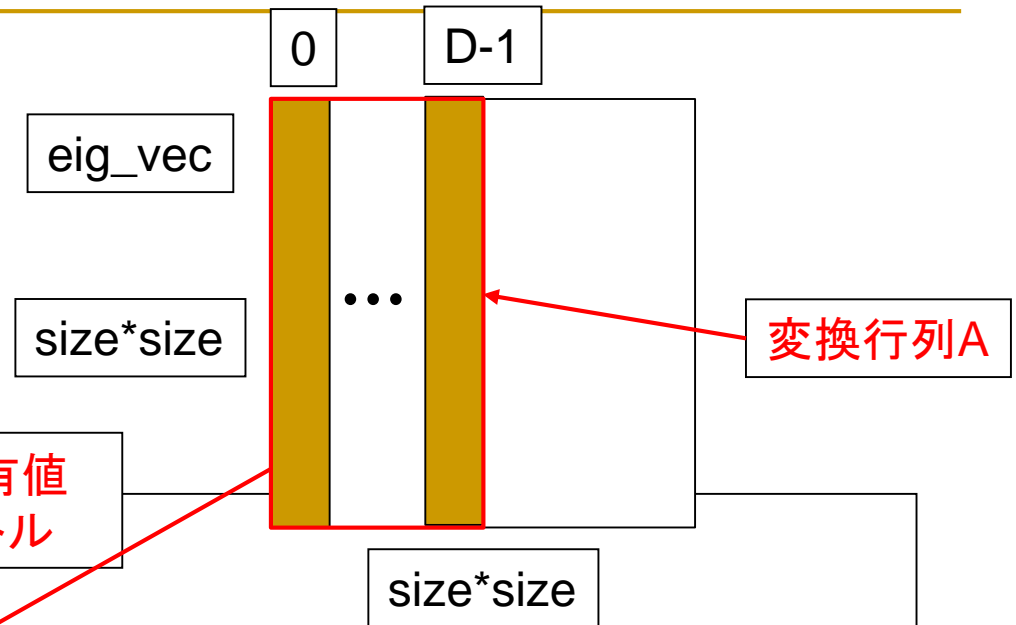


(注意)
固有ベクトルは列方向

j 番目の固有値 $\text{lamda}[j]$
固有ベクトル $\text{eig_vec}[:,j]$

size*size

変換行列



変換行列

D = 1

A = np.reshape(eig_vec[:,0:D].real , (size*size,D))

実数部

固有値分解を行わない場合(コメントしている)

a = np.reshape(ave_vec[0] - ave_vec[1] , (size*size,1))

A = np.dot(Sw_1 , a)

$$A \propto \Sigma_w^{-1}(\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)$$

変換後の各クラスの平均値

変換後の各クラスの平均値

```
m = np.zeros((class_num,D), dtype=np.float64)
```

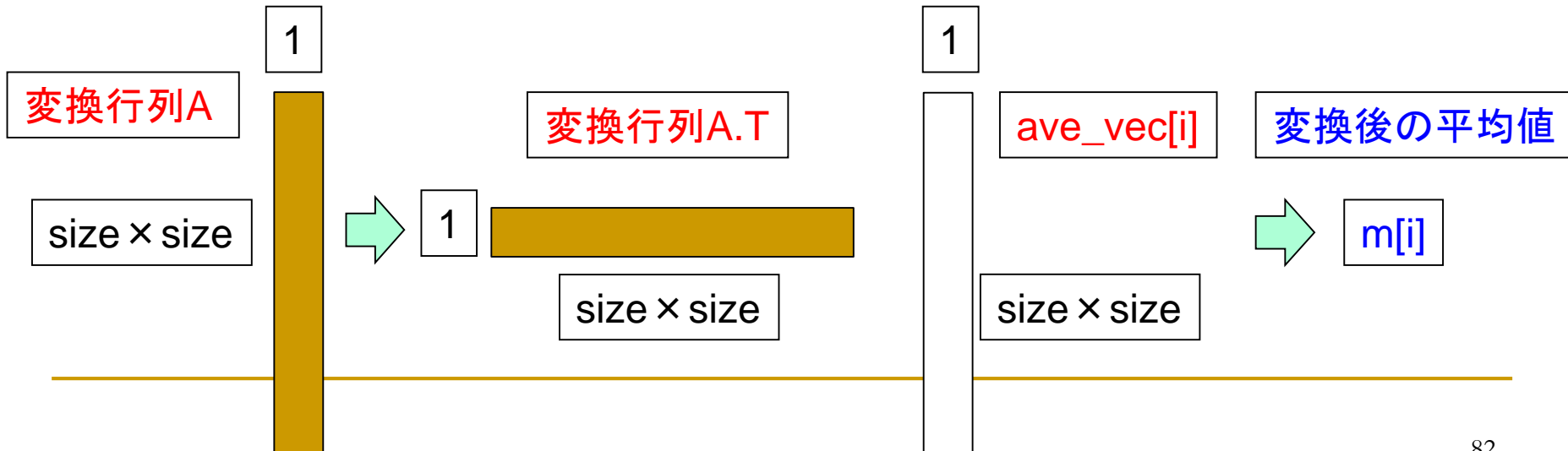
```
for i in range(class_num):
```

```
    a = np.reshape( ave_vec[i] , (size*size,1) )
```

```
    m[i] = np.dot( A.T , a ).flatten()
```

```
print( m )
```

変換行列によって変換



テストデータの読み込み

混合行列

```
result = np.zeros((class_num, class_num), dtype=np.int32)
```

```
for i in range(class_num):
```

```
    for j in range(train_num, 101):
```

テストデータの読み込み

読み込む画像のファイル名

```
    pat_file = "face/" + dir[i] + "/" + str(j) + ".png"
```

```
    work_img = Image.open(pat_file).convert('L')
```

グレースケール画像として読み込み

```
    resize_img = work_img.resize((size, size))
```

(size × size) の画像に大きさを変更

```
    pat_vec =
```

```
        np.reshape( np.asarray(resize_img).astype(np.float64) , (size*size, 1) )
```

numpyに変換→ベクトルに変形

最近傍法による判別①

変換行列によって変換

```
y = np.dot( A.T , pat_vec ).flatten()
```

```
min_val = float('inf')
```

```
ans = 0
```

```
for k in range(class_num):
```

```
    dist = np.dot( (y-m[k]).T , y-m[k] )
```

最近傍法

```
    if dist < min_val:
```

```
        min_val = dist
```

最小値の探索

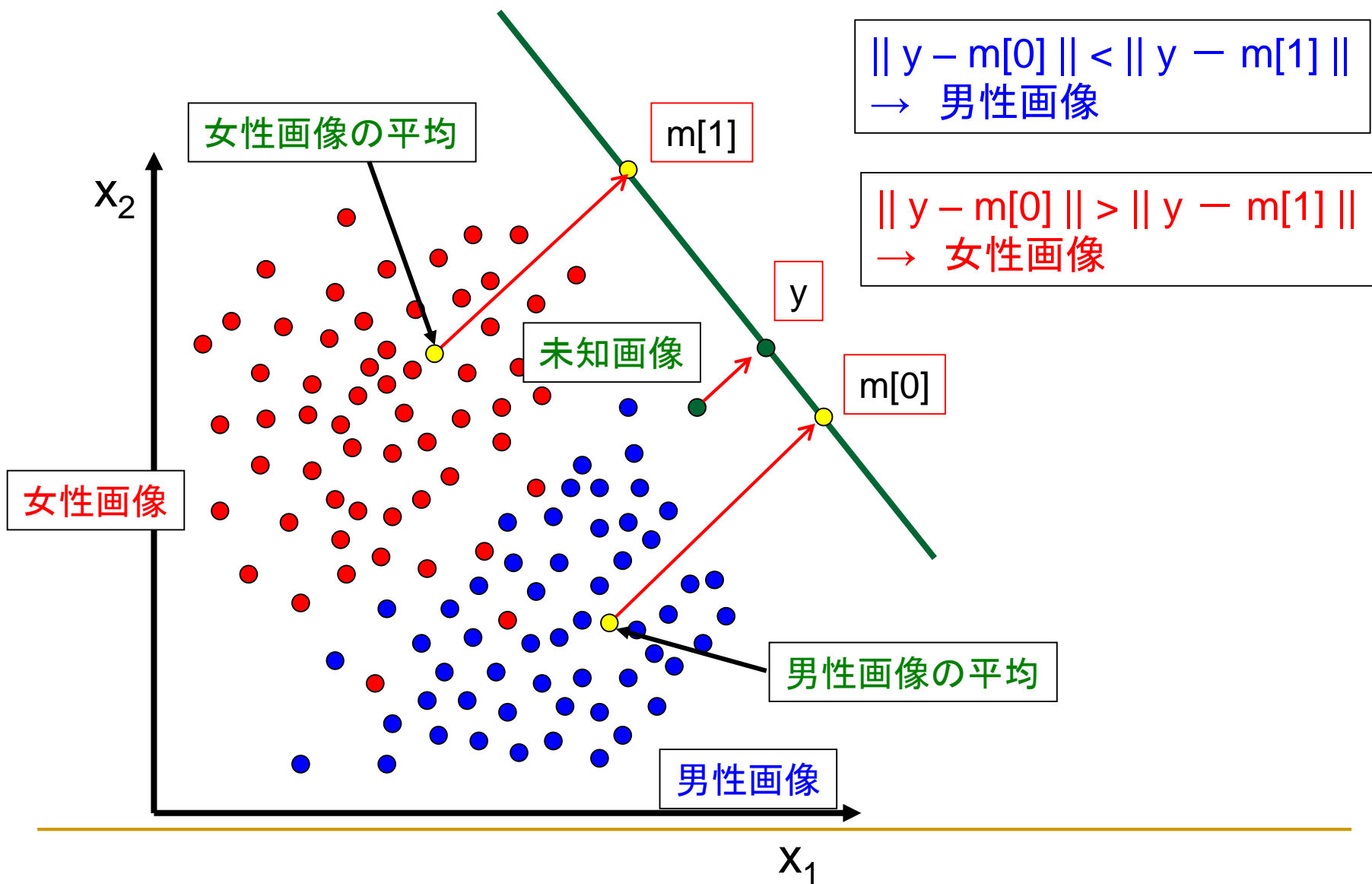
```
        ans = k
```

混合行列に予測値を代入

```
result[i][ans] +=1
```

```
print( i , j , "->" , ans )
```

最近傍法による判別②



混合行列の表示

```
print( "¥n [混合行列]" )
```

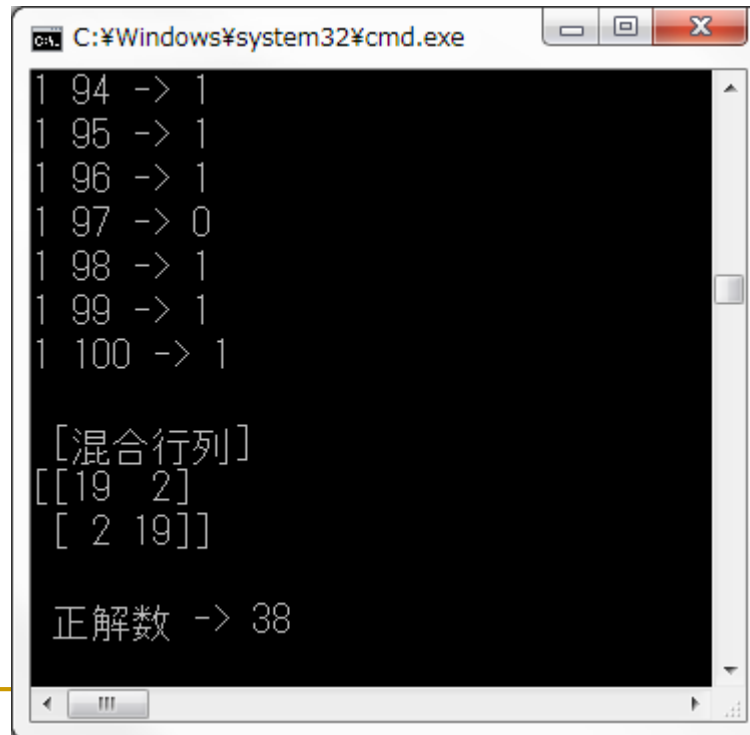
混合行列の出力

```
print( result )
```

```
print( "¥n 正解数 ->" , np.trace(result) )
```

正解数の出力

出力結果



```
C:\¥Windows¥system32¥cmd.exe
1 94 -> 1
1 95 -> 1
1 96 -> 1
1 97 -> 0
1 98 -> 1
1 99 -> 1
1 100 -> 1

[混合行列]
[[19 2]
 [ 2 19]]

正解数 -> 38
```

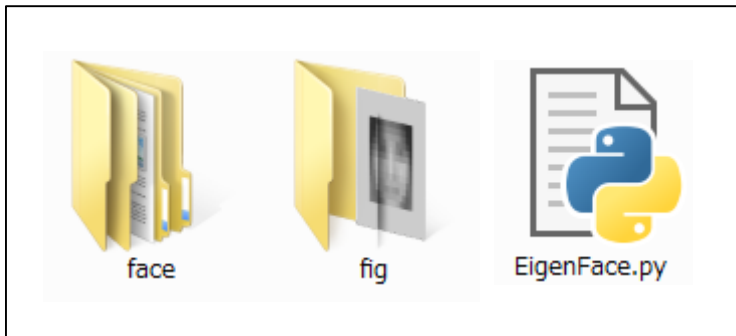
実習②(固有顔)

画像の復元

次元圧縮→最近傍法による認識

固有顔 (EigenFace.py)

■ EigenFace.py



faceを同じフォルダー
に入れて下さい

figという名前のフォル
ダーを作成して下さい

■ 実行方法

❑ > python EigenFace.py

固有顔 (EigenFace.py)

- 学習データを対象に, 固有顔を求める
- (固有顔は性別ごとに求める)
- 固有顔を用いて, テストデータを再現する係数ベクトル(d 次元)を求める
- d' ($d > d'$) 個の係数のみを用いて, テストデータを復元

変数の定義①

クラス数

class_num = 2

Fisher.pyと同じです

画像の大きさ

size = 32

学習データ

train_num = 90

テストデータ

test_num = 100 - train_num

学習データ, 平均ベクトル

train_vec = np.zeros((class_num, train_num, size * size), dtype=np.float64)

ave_vec = np.zeros((class_num, size * size), dtype=np.float64)

変数の定義②

分散共分散行列, 固有値, 固有ベクトル

```
Sw = np.zeros((class_num,size*size,size*size), dtype=np.float64)
```

```
lamda = np.zeros((class_num,size*size), dtype=np.float64)
```

```
eig_vec = np.zeros((class_num,size*size,size*size), dtype=np.float64)
```

係数の個数の入力

```
D = int( input( " D? > " ) )
```

画像復元に用いる係数の個数

fig以下の画像を削除 (MS-Windows)

```
os.system("del /Q fig¥*")
```

MacOS, UNIXの場合
"rm fig/*"

データの読み込み

データの読み込み

Fisher.pyと(ほぼ)同じです

```
dir = [ "Male" , "Female" ]
```

```
for i in range(class_num):
```

```
    for j in range(1,train_num+1):
```

読み込む画像のファイル名

```
        train_file = "face/" + dir[i] + "/" + str(j) + ".png"
```

```
        work_img = Image.open(train_file).convert('L')
```

グレースケール画像
として読み込み

```
        resize_img = work_img.resize((size, size))
```

(size × size)に縮小

```
        train_vec[i][j-1] = np.asarray(resize_img).astype(np.float64).flatten()
```

numpyに変換→ベクトル化

平均顔

平均ベクトル

```
for i in range(class_num):
```

列方向に平均を求める (axis=0)

```
    ave_vec[i] = np.mean( train_vec[i] , axis=0 )
```

平均顔の保存

```
ave_img =
```

(size × size)に変換し, 画像化

```
Image.fromarray(np.uint8(np.reshape(ave_vec[i],(size,size))))
```

```
ave_file = "fig/" + str(dir[i]) + "-ave.png"
```

保存先のファイル名

```
ave_img.save(ave_file)
```

画像として保存

固有値分解

```
for i in range(class_num):
```

```
# クラス内分散共分散
```

```
Sw[i] = np.cov( train_vec[i] , rowvar=0 , bias=1 )
```

```
# 固有値分解
```

```
lamda[i] , eig_vec[i] = np.linalg.eig( Sw[i] )
```

```
# 固有ベクトルの表示
```

上位5個の固有ベクトルを表示

```
for j in range(5):
```

```
    a = np.reshape( eig_vec[i][:,j].real , (size,size) )
```

(size × size)に変換

```
    plt.imshow(a , interpolation='nearest')
```

```
    plt.colorbar()
```

```
    file = "fig/eigen-" + str(i) + "-" + str(j) + ".png"
```

書き込むファイル名

```
    plt.savefig(file)
```

ファイルの保存→閉じる

```
    plt.clf()
```

rowvar=0

bias=1
標本分散

データ1

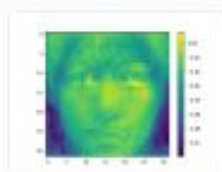
データ2

⋮

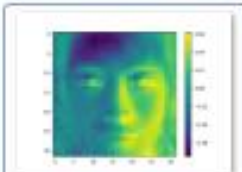
データn

固有ベクトルの表示①

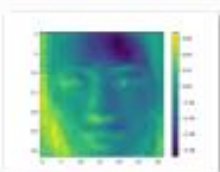
固有顔



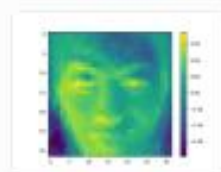
eigen-0-0.png



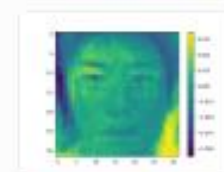
eigen-0-1.png



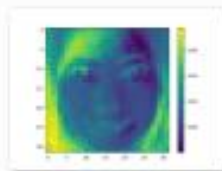
eigen-0-2.png



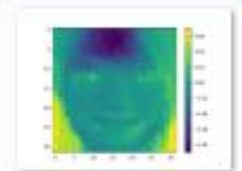
eigen-0-3.png



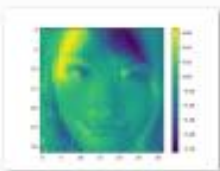
eigen-0-4.png



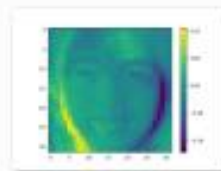
eigen-1-0.png



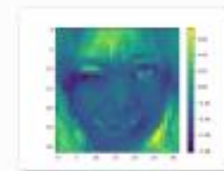
eigen-1-1.png



eigen-1-2.png



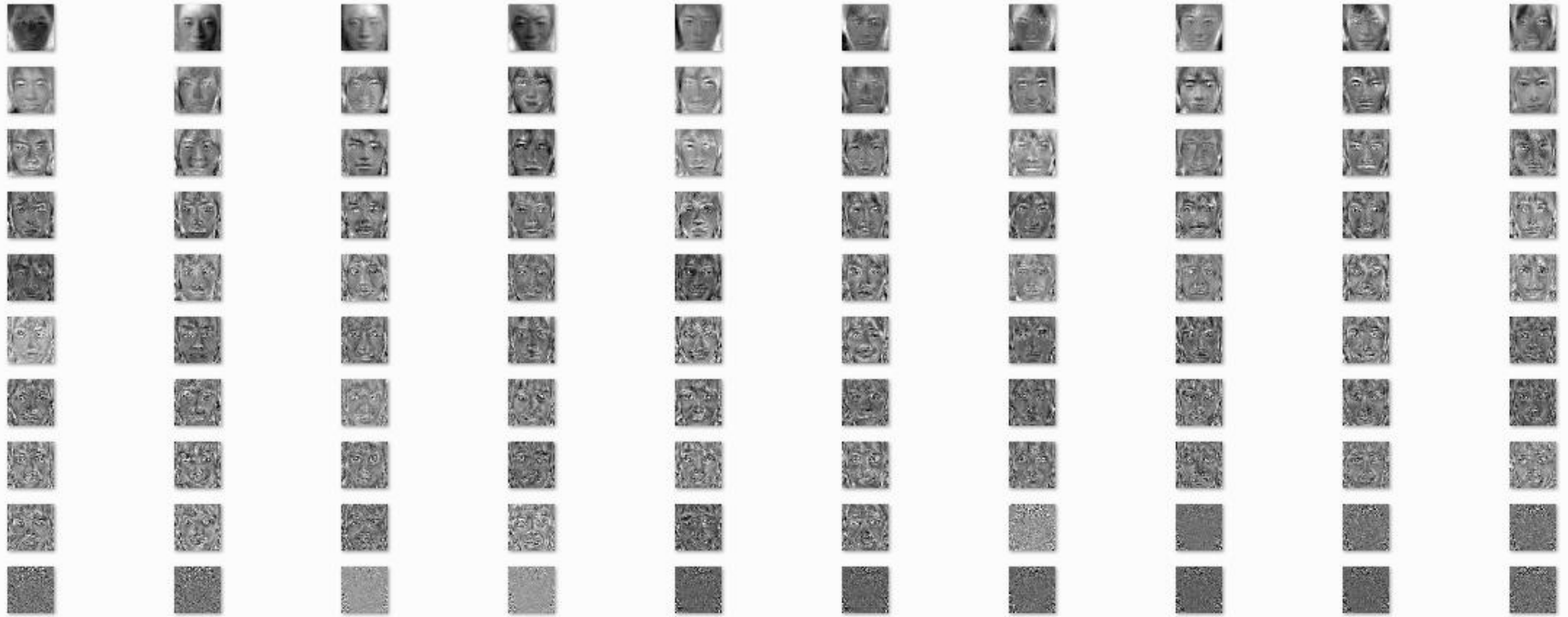
eigen-1-3.png



eigen-1-4.png

固有ベクトルの表示②

男性画像(固有値の大きい順番に100個)



テストデータの読み込み

Fisher.pyと同じです

```
for j in range(train_num,101):
```

```
    # テストデータの読み込み
```

読み込む画像のファイル名

```
    pat_file = "face/" + dir[i] + "/" + str(j) + ".png"
```

```
    work_img = Image.open(pat_file).convert('L')
```

グレースケール画像
として読み込み

(size × size) の画像に大きさを変更

```
    resize_img = work_img.resize((size, size))
```

```
    src_vec =
```

```
    np.reshape( np.asarray(resize_img).astype(np.float64) , (size*size,1) )
```

numpyに変換→ベクトルに変形

係数ベクトル→復元

係数ベクトル

```
c = np.zeros((size*size), dtype=np.float64)
```

```
for k in range(size*size):
```

```
    a = np.resize( ave_vec[i] , (size*size,1) )
```

$$c_k = \mathbf{u}_k^T (\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}})$$

```
    c[k] = np.dot( eig_vec[i][:,k].real.T , ( src_vec - a ) )
```

$$\mathbf{u}_k^T$$

$$(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}})$$

復元

```
restore_vec = np.zeros((size*size), dtype=np.float64)
```

```
for k in range(0,D):
```

```
    restore_vec += c[k] * eig_vec[i][:,k].real
```

```
restore_vec += ave_vec[i]
```

$$\mathbf{s} = c_1 \mathbf{u}_1 + c_2 \mathbf{u}_2 + \cdots + c_D \mathbf{u}_D + \bar{\mathbf{x}}$$

D個の係数を用いて復元

元画像と復元画像の表示①

画像の描画

```
plt.figure()
```

```
plt.subplot(1,2,1)
```

```
plt.subplot(1,2,2)
```

元画像の表示

```
plt.subplot(1,2,1)
```

```
plt.imshow(np.asarray(resize_img).astype(np.float64),cmap='gray')
```

```
plt.title( "Original Image" )
```

元画像

復元画像

復元画像の表示

```
plt.subplot(1,2,2)
```

```
plt.imshow(np.reshape(restore_vec,(size,size)),cmap='gray')
```

元画像と復元画像の表示②

画像の保存

保存する画像ファイル名

```
file = "fig/" + dir[i] + "-" + str(j) + "-result.png"
```

```
plt.title( "Restore Image( " + str(D) + ")" )
```

タイトル

```
plt.savefig(file)
```

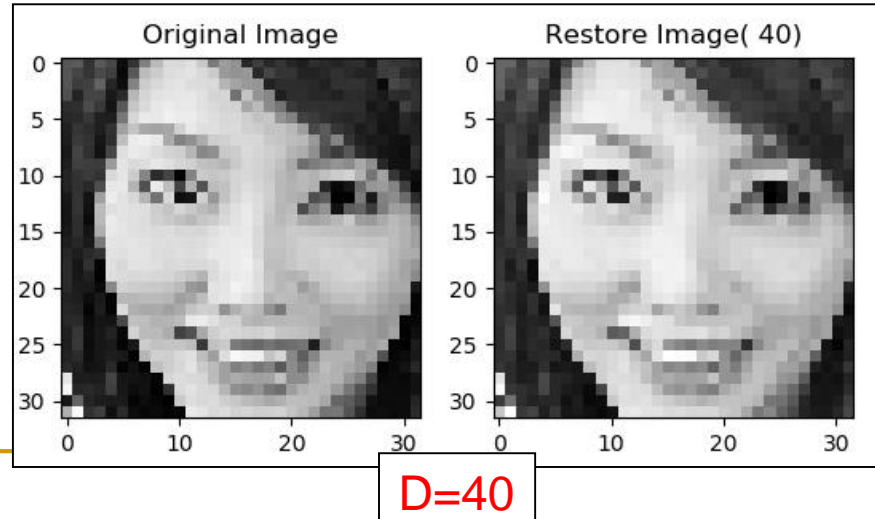
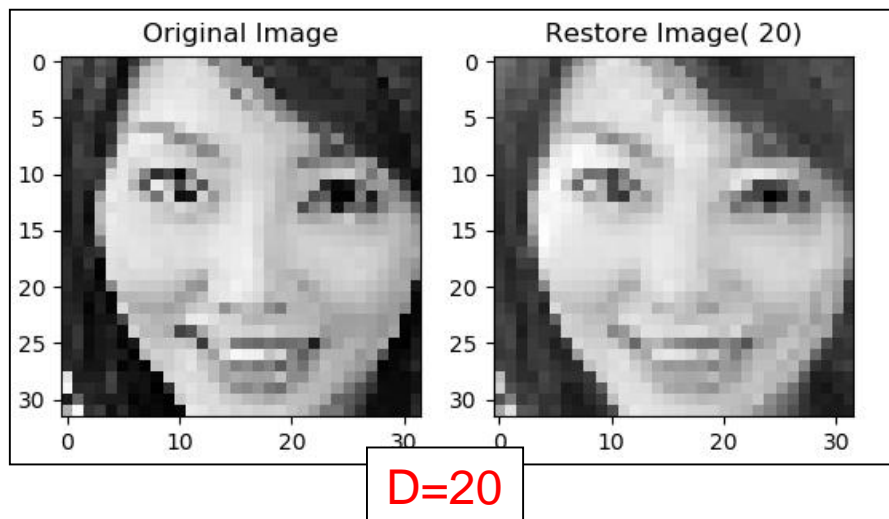
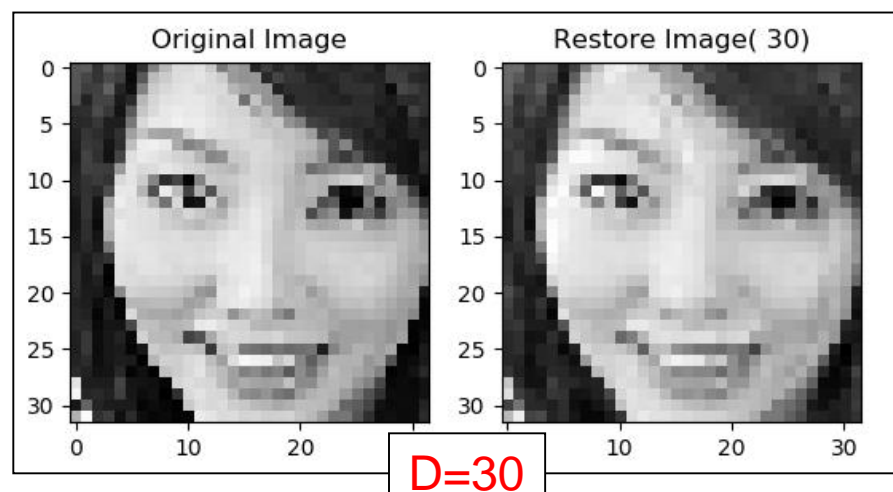
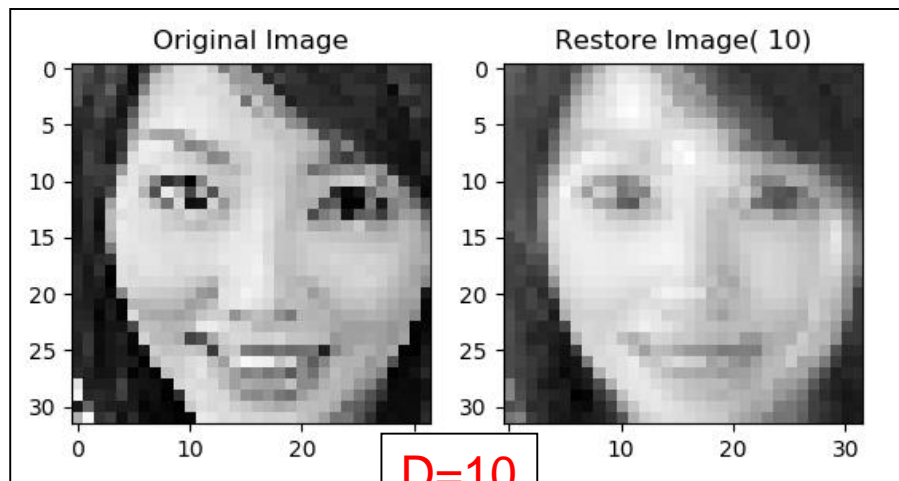
```
plt.close()
```

保存→閉じる

元画像と復元画像

元画像

復元画像



EigenFace-NN.py

- 全ての学習データ(男女合わせて)を対象に, 固有顔を求める(固有顔は性別ごとに求めない)
- 固有顔を用いて, 全ての学習データを再現する係数ベクトル(d 次元)をそれぞれ求める
- テストデータを認識するため, 固有顔を用いて, テストデータを再現する係数ベクトル(d 次元)を求める
- d' ($d > d'$) 個のみの係数を用いて, 最近傍法を行なう

変数の定義①

クラス数

class_num = 2

画像の大きさ

size = 32

学習データ

train_num = 80

テストデータ

test_num = 100 - train_num

性別ごとに固有顔は求めないことに注意

学習データ, 平均ベクトル

train_vec = np.zeros((train_num * class_num, size * size), dtype=np.float64)

ave_vec = np.zeros(size * size, dtype=np.float64)

変数の定義②

分散共分散行列, 固有値, 固有ベクトル

```
Sw = np.zeros((size*size,size*size), dtype=np.float64)
```

```
lamda = np.zeros((size*size), dtype=np.float64)
```

```
eig_vec = np.zeros((size*size,size*size), dtype=np.float64)
```

係数の個数の入力

```
D = int( input( " D? > " ) )
```

性別推定に用いる係数の個数

係数ベクトル

```
c = np.zeros((train_num*2,size*size), dtype=np.float64)
```


学習データの読み込み

fig以下の画像を削除 (MS-Windows)

```
os.system("del /Q fig¥*")
```

MacOS, UNIXの場合
"rm fig/*"

学習データの読み込み

```
dir = [ "Male" , "Female" ]
```

```
for i in range(class_num):
```

```
    for j in range(1,train_num+1):
```

読み込む画像のファイル名

```
        train_file = "face/" + dir[i] + "/" + str(j) + ".png"
```

```
        work_img = Image.open(train_file).convert('L')
```

グレースケール画像
として読み込み

```
        resize_img = work_img.resize((size, size))
```

(size × size)に縮小

```
        train_vec[i*train_num+j-1] =
```

```
            np.asarray(resize_img).astype(np.float64).flatten()
```

numpyに変換→ベクトル化

平均顔

平均ベクトル

列方向に平均を求める (axis=0)

```
ave_vec = np.mean( train_vec , axis=0 )
```

平均顔の保存

(size × size)に変換し, 画像化

```
ave_img = Image.fromarray(np.uint8(np.reshape(ave_vec,(size,size))))
```

```
ave_file = "fig/ave.png"
```

保存先のファイル名

```
ave_img.save(ave_file)
```

画像として保存

分散共分散

```
Sw = np.cov( train_vec , rowvar=0 , bias=1 )
```

rowvar=0

データ1

データ2

⋮

データn

bias=1
標本分散

固有顔

固有値分解

```
lamda , eig_vec = np.linalg.eig( Sw )
```

固有ベクトルの表示

上位10個の固有ベクトルを表示

```
for j in range(10):
```

```
    a = np.reshape( eig_vec[:,j].real , (size,size) )
```

(size × size)に変換

```
    plt.imshow(a , interpolation='nearest')
```

```
    plt.colorbar()
```

```
    file = "fig/eigen-" + str(j) + ".png"
```

書き込むファイル名

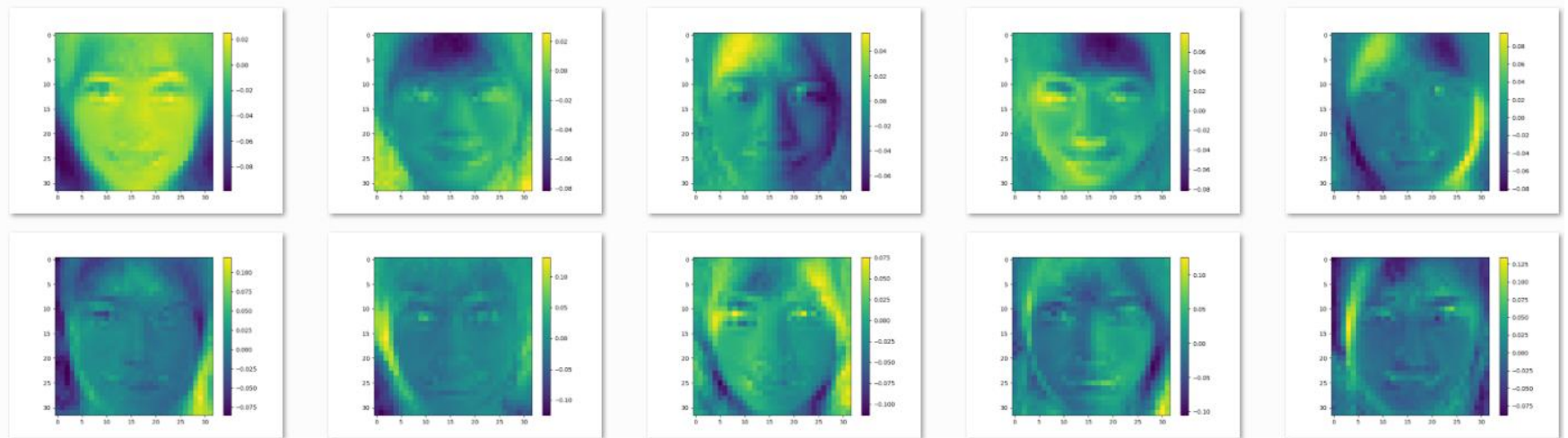
```
    plt.savefig(file)
```

```
    plt.close()
```

ファイルの保存→閉じる

固有顔

固有値の上位10個に対応した固有ベクトル

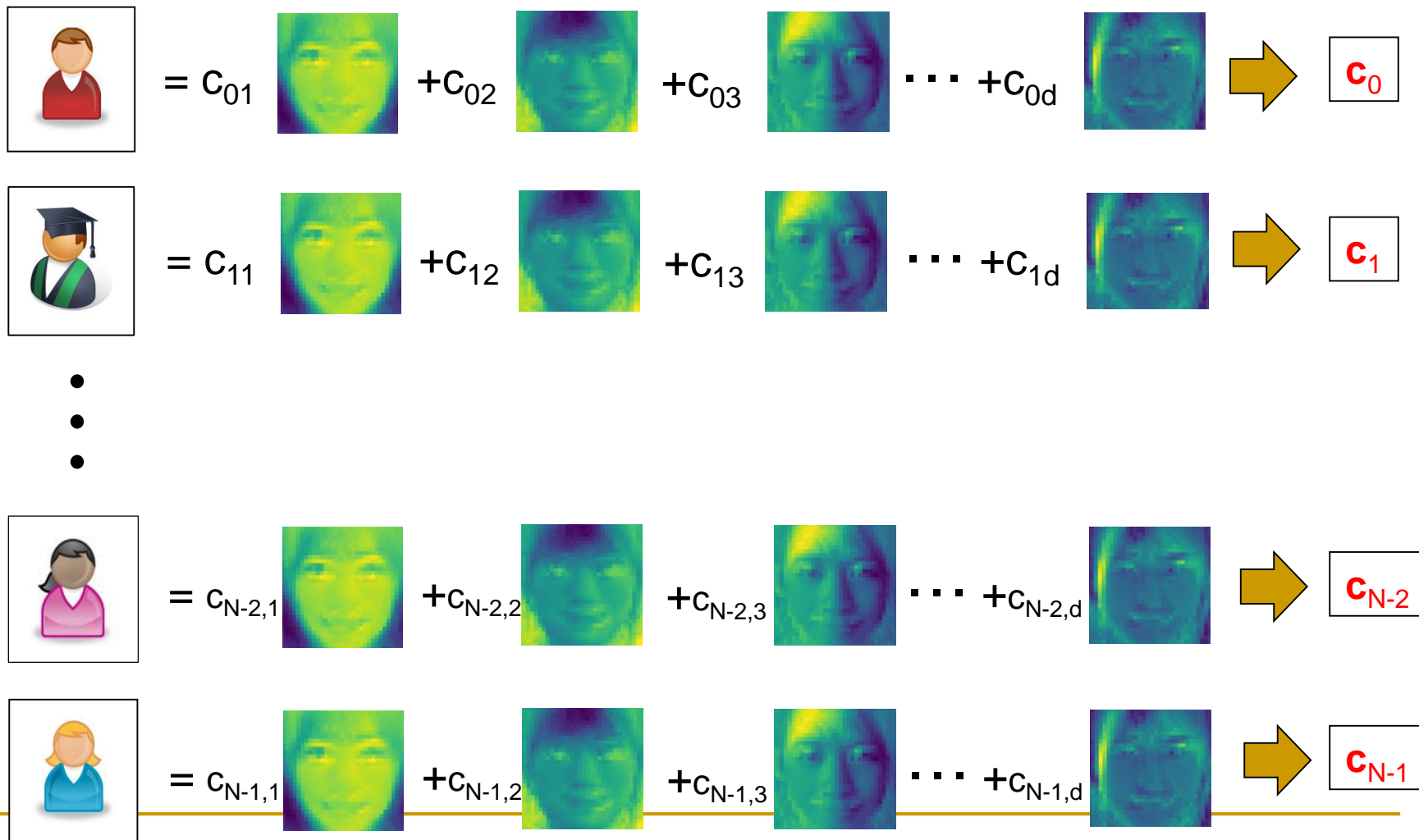


宿題⑥

- 固有顔を用いて, 全ての学習データを再現する係数ベクトル(d 次元= $\text{size} \times \text{size}$)をそれぞれ求めなさい.
- 固有顔を用いて, テストデータを再現する係数ベクトル(d 次元)を求めなさい.
- D ($d > D$) 個のみの係数を用いて, 最近傍法によりテストデータを認識しなさい.
 - D はキーボードより入力

係数ベクトルを求める(学習データ)

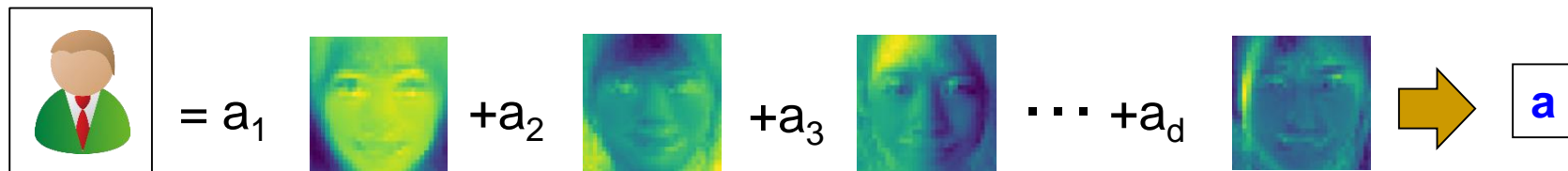
学習データ



N: 学習データ数

最近傍法による判別①

テストデータ

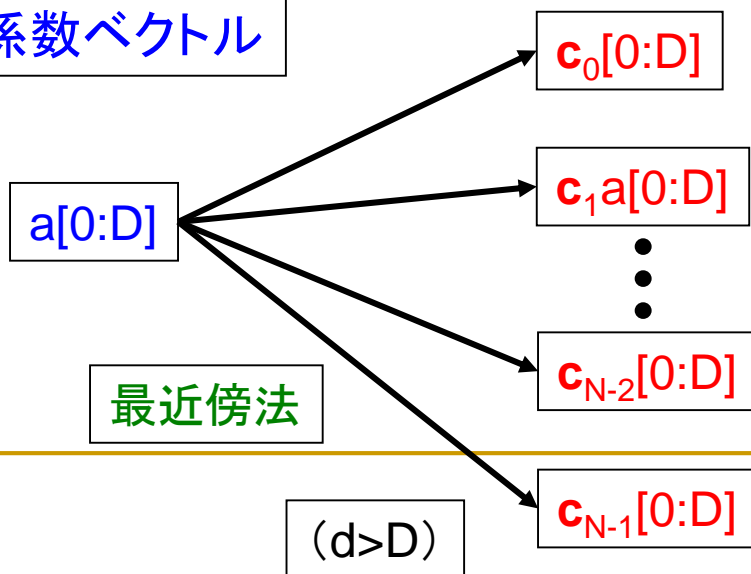


The diagram illustrates the process of representing a test image as a linear combination of learned features. On the left, a test image of a person in a green suit is shown. This is followed by an equals sign and a series of terms: a_1 multiplied by a feature map, plus a_2 multiplied by another feature map, plus a_3 multiplied by a third feature map, followed by an ellipsis and a_d multiplied by a final feature map. A large yellow arrow points from this sum to a box containing the letter a , representing the final classification result.

$$\text{Test Image} = a_1 \cdot \text{Feature}_1 + a_2 \cdot \text{Feature}_2 + a_3 \cdot \text{Feature}_3 + \dots + a_d \cdot \text{Feature}_d \rightarrow a$$

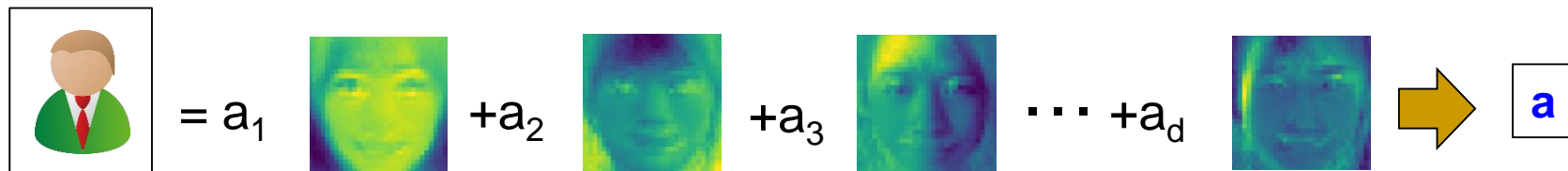
テストデータ
の係数ベクトル

学習データ
の係数ベクトル



最近傍法による判別②

テストデータ



テストデータ
の係数ベクトル

学習データ
の係数ベクトル

$\mathbf{a}[0:D]$

最近傍法

男性の平均
 $\mathbf{m}_0[0:D]$

女性の平均
 $\mathbf{m}_1[0:D]$

$(d > d')$

$\mathbf{c}_0[0:D]$

\vdots

$\mathbf{c}_{N/2-1}[0:D]$

$N/2$

$\mathbf{c}_{N/2}[0:D]$

\vdots

$\mathbf{c}_{N-1}[0:D]$

$N/2$

(本日の)参考文献

- 舟久保登: パターン認識, 共立出版(1991)
- 石井健一郎他: わかりやすいパターン認識, オーム社(1998)
- 酒井幸市: 画像処理とパターン認識入門, 森北出版(2008)
- 杉山将: 統計的機械学習, オーム社(2009)
- 浜本義彦: 統計的パターン認識入門, 森北出版(2009)