# برقى ومقناطيسيات

خالد خان بوسفز کی کامسیٹ انسٹیٹیوٹ آف انفار میشن ٹیکنالو جی،اسلام آباد khalidyousafzai@comsats.edu.pk

# عنوان

1		سمنیات	1
1	مقداری اور سمتیه	1.1	
2	سمتى الجبرا	1.2	
3	کارتیسی محدد	1.3	
5	کائی سمتیات	1.4	
9	ىيدائى سمتيم	1.5	
9	سمتی رقبہ	1.6	
10	غیر سمتی ضرب	1.7	
14	سمتی ضرب یا صلیبی ضرب	1.8	
17	گول نلکی محدد	1.9	
20	1.9.1 نلکی اکائی سمتیات کا کارتیسی اکائی سمتیات کے ساتھ غیر سمتی ضرب		
20	1.9.2 نلكى اور كارتيسى اكائي سمتيات كا تعلق	;	
24	1.9.3 نلكى لامحدود سطحين		
26	کروی محدد	1.10	
35	کا قانون	كولومب ً	2
35	توت کشش یا دفع	2.1	
39	برقی میدان کی شدت	2.2	
42	یکسان چارج بردار سیدهی لامحدود لکیر کا برقی میدان	2.3	
47	یکسان چارج بردار بموار لامحدود سطح	2.4	
50	چارج بردار حجم	2.5	
51	يريد مغال	2.6	

55																											الاو	ر پھی	ن او	كا قانوا	اؤس ً	5	3
55									 																			ارج	ن چا	ساكر	3.	1	
55			•					•	 			•						•									تربہ	کا تج	ے ک	فيرالاً	3.	2	
56	•	•	•	•					 	•	•	•															. ن	ا قانو	ں کا	گاؤس	3.	3	
58	•	•	•	•					 	•	•	•												ل	تعما	کا اس	ون آ	ے قان	ں کیے	گاؤس	3.	4	
58																•									٠ .	چارج	قطہ ۔	ij	3.	.4.1			
60			 														ر	لكي	ود ا	ىحد	, لا،	دھى	ِ سي	بردار	ارج	، چا	کساه	پ	3.	.4.2			
60									 																		٠.	ی تار	حورة	ہم مع	3.	5	
62	•	•	•	•					 	•	•	•									ح .	سط	٠ود	محا	إر لا	_ ہمو	بردار	ڄارج	اں چ	يكسا	3.	6	
63									 		•								طلاق	یا او	ِن ک	قانو	کے	رس	ِ گاؤ	صم پر	, حج	فهوثلى	ی چ	انتهائ	3.	7	
65									 		•																		و .	پهيلا	3.	8	
67	•	•	•	•					 	•	•	•										ت	باوان	، مس	ر کی	هيلاو	سِ پ	ندد ه	، مح	نلكى	3.	9	
69									 																وات	مسا	سومى	ی عہ	ٔو کی	پهيلا	3.1	0	
71	•	•	•	•					 	•	•	•																بلاو	ہ پھی	مسئل	3.1	1	
73																												باو	ی دب	اور برقی	إنائي	تو	4
73									 																		۰ ,	ر کا	ی او	توانائ	4.	1	
74									 																			كملہ	ی تک	لكيرة	4.	2	
79									 																			• .	دباو	برقى	4.	3	
80									 																باو	نی د	ی برا	ِج ک	چار	نقطہ	4.	4	
81									 														دباو	قى د	ی بر	ِں ک	ارجو	طہ چ	دنقد	متعدد	4.	5	
85									 																	ن:	ڈھلا	. کی	دباو	برقى	4.	6	
87			 																			ن	هلاد	<i>ى</i> ڈ	د می	محد	لكى	نا	4.	.6.1			
88			 																			ن	د د	یں ڈ	دد م	مح	کروی	5	4.	.6.2			
90									 																			لب	ن قط	جفت	4.	7	
105									 			•													ت .	والاد	ئے س	ب ک	ی با	توانائ	4.	7	

باب 1

# سمتيات

#### 1.1 مقداری اور سمتیه

وہ طبعی مقدار جس کے مکمل اظہار کے لئے سمت کی ضرورت نہیں ہوتی مقداری اکہلاتا ہے۔ کسی چیز کی کمیت m یااس کا درجہ حرارت T مقداری کی مثالیں ہیں۔ مقداری کی قیمت اٹل یامتغیر ممکن ہے۔ کمیت اٹل مقداری کی مثال ہے۔ متغیر مقداری کی قیمت مختلف او قات اور نقاط پر مختلف ہو سکتی ہے۔ یوں کسی بھی نقطے پر درجہ حرارت کی قیمت مختلف ہو سکتی ہے۔ یوں اگر صبح کے وقت اسلام آباد میں کی قیمت مختلف ہو سکتی ہے۔ یوں اگر صبح کے وقت اسلام آباد میں کسی مقام پر درجہ حرارت C متغیرات میں محدد 2 کے متغیرات x وقت اسلام آباد میں مقداری متغیرات ہیں۔

الیی طبعی مقدار جسے بیان کرنے کے لئے ست در کار ہو سمتیہ 3 کہلاتا ہے۔اس کتاب میں سمتیہ کی قیمت کو مثبت تصور کیا جائے گا۔یوں سمتیہ کی حتمی قیمت ہی اس کی مقدار ہو گی۔ قوت، سمتی رفتار اور سمتی اسراع سمتیہ کی مثالیں ہیں۔

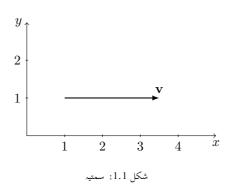
اس کتاب میں مقداری متغیرات کو سادہ طرز کی لکھائی میں اگریزی یا لاطینی زبان کے جھوٹے حروف مثلاً a، b، a، b، a ابر بست مقداری متغیرات کو موٹی لکھائی میں اگریزی یا لاطینی زبان کے جھوٹے یا بڑے حروف سے ظاہر کیا جائے گا۔ یوں قوت کو F جبکہ سمتی رفتار کو F سے ظاہر کیا جائے گا۔ قلم و کاغذ استعمال کرتے ہوئے سمتیہ پر تیر یا آدھے تیر کا نشان بنایا جاتا ہے یوں قوت کو F یا F کلھا جاتا ہے۔ سمتیہ کو تیر سے ظاہر کیا جاتا ہے جہاں تیر کی لمبائی سمتیہ کی حتمی قیت F ظاہر کرتی ہے جبکہ سمتیہ کی سمت تیر کی سمت سے ظاہر کی جاتی ہے۔ سمتیہ کی حتمی قیت کو F کلھا جائے گا۔

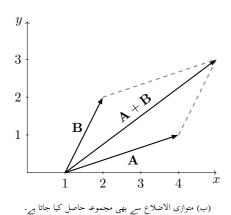
شکل 1.1 میں نقطہ (1,1) پر پانی کی رفتار کو سمتیہ  $\mathbf{v}$  سے ظاہر کیا گیا ہے۔اس نقطے پر مثبت افقی محور کی سمت میں پانی کی رفتار کو سمتیہ ک و ماس مقام پر رکھی جاتی ہے جہاں سمتیہ کی قیمت بیان کی جارہی ہو۔یوں شکل میں سمتیہ کی وُم (1,1) پر رکھی گئی ہے۔اس شکل میں میں  $1 \, \mathrm{cm}$  کی لہائی  $1 \, \mathrm{cm}$  کی رفتار کو ظاہر کرتی ہے۔  $1 \, \mathrm{cm}$  کی رفتار کو ظاہر کرتی ہے۔

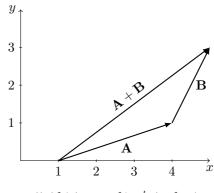
 $scalar^1$ 

Cartesian coordinates<sup>2</sup>

ياب 1. سمتيات







(۱) سر کے ساتھ دُم جوڑ کر مجموعہ حاصل کیا جاتا ہے۔

شکل 1.2: سمتیوں کے مجموعے کا حصول

#### 1.2 سمتى الجبرا

دو سمتیوں کا تر سمی مجموعہ حاصل کرنے کی خاطر ایک سمتیہ کے سر کو دوسری سمتیہ کے ؤم کے ساتھ ملایا جاتا ہے۔ پہلی سمتیہ کی ؤم سے دوسری سمتیہ کے سرتک سمتیہ حاصل جمع ہو گا۔ اس عمل کو شکل 1.2-الف میں دکھایا گیا ہے۔ شکل میں A کے سرکے ساتھ B کی ؤم ملائی گئی ہے۔ دوسے زیادہ سمتیوں کا مجموعہ بھی اس عمل کو استعال کرتے ہوئے حاصل کیا جاتا ہے۔ اس عمل کو سرسے ؤم جوڑنا 4 کہتے ہیں۔ شکل 1.2- بیں دو سمتیوں کے ؤم ملا کر سمتیوں کے موازی الاضلاع 5 سے ان کا مجموعہ حاصل کرنا دکھایا گیا ہے جسے دیکھ کر صاف ظاہر ہے کہ A + B = B + A ہے لیخی سمتیوں کا مجموعہ قانون تلازی 7 تیادل 6 پر پورااترتا ہے۔ اس طرح سمتیوں کا مجموعہ قانون تلازی 7

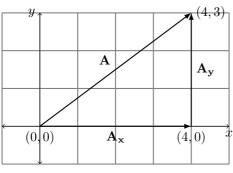
$$\mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = (\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C}$$

پر بھی پورااتر تاہے۔

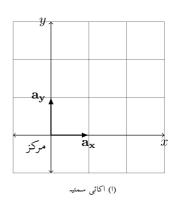
سمتیوں کے تفریق کا اصول جع کے اصول سے حاصل کیا جا سکتا ہے۔ ہم A - B کو A + (-B) لکھ سکتے ہیں جہاں B - سے مرادیہ ہے کہ سمتیہ B کی سمت الٹی کر دی گئی ہے۔ یوں A - B حاصل کرنے کی خاطر B کی سمت الٹی کرتے ہوئے اس نئے سمتیہ کو A کے ساتھ جع کیا جاتا ہے۔

سمتیہ A کو مثبت مقداری kسے ضرب دینے سے سمتیہ کی سمت پر کوئی اثر نہیں ہوتا جبکہ اس کی لمبائی k گنا ہو جاتی ہے۔اس کے برعکس سمتیہ A کو منفی مقداری kسے ضرب دینے سے سمتیہ کی سمت الٹ ہو جاتی ہے اور اس کی لمبائی |k| گنا ہو جاتی ہے۔

head to tail rule<sup>4</sup> parallelogram law<sup>5</sup> commutative law<sup>6</sup> associative law<sup>7</sup> 1.3. كارتيسى محدد



(ب) اکائی سمتیوں کی مدد سے کسی بھی سمتیہ کو ظاہر کیا جا سکتا ہرِ۔



شكل 1.3: اكائي سمتيه اور ان كا استعمال

رو سمتیے اُس صورت میں برابر ہوتے ہیں جب ان کا تفریق صفر کے برابر ہو یعنی A=B تب ہو گا جب A-B=0 ہو۔

ہم سمتی میدان کے متغیرات کو آپس میں جمع یا منفی صرف اُس صورت کریں گے جب بیہ متغیرات ایک ہی نقطے پر بیان کئے گئے ہوں۔ یوں کسی بھی نقطے پر دویا دوسے زیادہ مقناطیسوں کا اجتماعی مقناطیسی میدان حاصل کرتے ہوئے اس نقطے پر تمام مقناطیسوں کا علیحدہ علیحدہ مقناطیسی میدان لیتے ہوئے ان کا مجموعہ لیا جائے گا۔

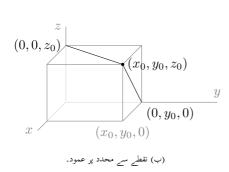
اگر ہم سمتی میدان کی بات نہ کر رہے ہوں تب ہم مختلف مقامات پر پائے جانے والے سمتیوں کا بھی مجموعہ یا فرق لے سکتے ہیں۔یوں سمندر کے پانی میں ڈوبے آب دوز کی اوپر اور پچلی سطح پر قوت کا مجموعہ حاصل کرتے ہوئے ہم یہ معلوم کر سکتے ہیں کہ آیا یہ مزید ڈوبے گایا نہیں۔

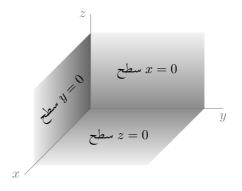
#### 1.3 كارتيسي محدد

اییا طریقہ جس سے کسی نقطے کا مقام بیان کیا جائے محدد 8 کہلاتا ہے۔سید ھی سطح پر کسی بھی نقطے کو دو محدد سے ظاہر کیا جاسکتا ہے۔ خلاء تین طرفہ 9 ہے المذا خلاء میں کسی بھی نقطے کو تین محدد سے ظاہر کیا جاسکتا ہے۔ شکل  $a_{\rm N}$  اور  $a_{\rm N}$  دکھائے خلاء میں محدد پر اکائی لمبائی کے دو سمتیات  $a_{\rm N}$  اور  $a_{\rm N}$  دکھائے ہیں۔اکائی سمتیہ کی سمت مثبت  $a_{\rm N}$  جانب کو ہے جبکہ  $a_{\rm N}$  کی سمت مثبت  $a_{\rm N}$  کی سمتہ کو دو یا دو سے زیادہ سمتیوں کے مجموعے کی شکل میں کہ کا میں کہ کا میں کہ کہ کہ اور  $a_{\rm N}$  کی کہ کہ کہ کہ کہ کہ کا میں کہ کا میں کہ کہ کہ کا میں کہ کا میں دکھایا گیا ہے یعنی

$$(1.2) A = A_x + A_y$$

زمین کی سطح کو لا محدود سید ھی سطح تصور کرتے ہوئے، اس کے ہم سطحی 0 دو عمود کی کیبریں کھینچتے ہوئے ایک کلیبر کو x محدد اور دو سر کی کلیبر کو y محدد الحد دو سید ھی سطح تصور کیا جا سکتا ہے۔ زمین کے ہم سطحی کلیبر سے مراد ایس کلیبر ہے جس پر ہر نقطہ اس سطح کو چھوتا ہے۔ x محدد کے مثبت حصے سے گھڑی کی الٹ سمت گھومتے ہوئے نوے در جے پر y محدد کا مثبت حصہ رکھتے ہوئے اونچائی کو x محدد کے مثبت حصے سے ظاہر کیا جائے گا۔ اب اگر اونچائی صفر رکھتے ہوئے x اور y کو تبدیل کیا جائے تو ہم زمین کی سطح پر حرکت کریں گے۔ اس طرح ہم دیکھتے ہیں کہ زمین کی سطح پر y و y کو تبدیل کیا جائے y ہیں جے خبہ اس پر x اور y آزاد متغیرات ہیں۔ یول زمین کی سطح کو y حسط کو کسے y حسط کو y حصد کھتے y حسط کو y حسط کو کو تبدر کیسے کے حسط کو کیسے کی سطح کو کر کو خواند کو کر کھتے کو کھتے کی کھتے کو کھتے کے کھتے کو کھتے کو کھتے کو کھتے کو کھتے کو کھتے کے کھ





(۱) کارتیسی محدد میں عمودی سیدهی سطحیں۔

شكل 1.4: كارتيسي نظام مين نقطه اور تين عمودي سطحين.

کھا جا سکتا ہے۔ شکل 1.4-الف میں اس سطح کی نشاندہی کی گئی ہے۔ہم بالکل اسی طرح 0 y=0 سطح اور x=0 بیان کر سکتے ہیں۔

شکل 1.4-ب کو دیکھتے ہوئے آگے پڑھیں۔ کار تیسی محدد میں کسی بھی نقطے کو  $(x_0, y_0, z_0)$  کسیا جا سکتا ہے۔ اس نقطے تک پہنچنے کی خاطر کار تیسی محدد کے مرکز سے پہلے x محدد کے متوازی  $x_0$  فاصلہ طے کرتے ہوئے  $(x_0, 0, 0)$  تک پہنچیں۔ اس کے بعد y محدد کے متوازی  $y_0$  فاصلہ طے کرتے ہوئے درکار نقطہ  $y_0$  نقطہ  $y_0$  تک پہنچیں۔ اس عمل میں یہ ضروری ہوئے درکار نقطہ  $y_0$  تک پہنچیں۔ اس عمل میں یہ ضروری نہیں کہ پہلے  $y_0$  محدد کے متوازی  $y_0$  فاصلہ طے کرتے ہوئے ہیں۔ تینوں فاصلوں کو کسی بھی ترتیب سے طے کیا جا سکتا ہے۔ محدد کے متوازی  $y_0$  فاصلہ طے کرتے ہوئے بھی اسی نقطے تک پہنچ سکتے ہیں۔ تینوں فاصلوں کو کسی بھی ترتیب سے طے کیا جا سکتا ہے۔

نقطہ  $(x_0,y_0,z_0)$  تک قدر مختلف انداز سے بھی پہنچا جا سکتا ہے جسے کار تیسی محدد میں سمجھنا زیادہ آسان ہے۔فرض کریں کہ  $x=x_0$  پر لا محدود  $y=x_0$  سید ھی سطح بنائی جائے۔ایی سطح کو  $x=x_0$  سطح کہتے ہیں۔اس سطح کو  $y=x_0$ 

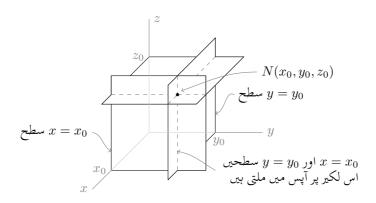
$$x = x_0$$
,  $y \le |\mp \infty|$ ,  $z \le |\mp \infty|$ 

xz ککھا جا سکتا ہے۔اس مساوات میں  $x_0$  مقررہ ہے جبکہ y اور z متغیرات ہیں۔دو متغیرات کی مساوات سطح کو ظاہر کرتی ہے۔اگر  $y=y_0$  لا محدود  $x_0$  سید ھی سطح بنائی جائے تو یہ دو سطحے آپس میں سید ھی کیبر پر ملیں گے۔یہ کلیر

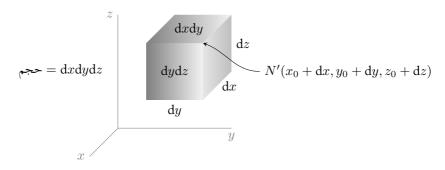
$$x = x_0, \quad y = y_0, \quad z \le |\mp \infty|$$

xy جاستی ہے۔اس مساوات میں  $x_0$  اور  $y_0$  مقررہ ہیں جبکہ کے متغیرہ ہے۔ایک متغیرہ کی مساوات لکیر کو ظاہر کرتی ہے۔اب اگر  $x_0$  عظر وہ کہ لامحدود  $x_0$  بنائی جائے تب یہ تینوں سطحے ایک نقطے  $x_0$  کی  $x_0$  پر آپس کو چھو ٹنگے۔یہ صورت حال شکل 1.5 میں دکھائی گئ ہے جہاں لامحدود سطحوں کے کچھ جھے دکھائے گئے ہیں۔آپ دیکھیں گے کہ نقطے تک پہنچنے کا یہ طریقہ دیگر محدد میں استعال کرنالاز می ثابت ہوگا۔

coordinates<sup>8</sup> hree dimensional<sup>9</sup> coplanar<sup>10</sup> 5.1. اكائي سمتيات



شکل 1.5: تین عمودی سطحوں سے نقطے کا حصول۔



شكل 1.6: چه سطحر مكعب گهيرتي ہيں۔

 $z = z_0 + dy$  واور ای طرح  $y = y_0 + dy$  متوازی  $x = x_0 + dx$  متوازی  $x = x_0 + dx$  بر اور ای طرح  $y = y_0 + dy$  متوازی  $y = y_0 + dy$  بر اور ای طرح  $y = y_0 + dy$  بر اور ای طرح ایک چیو ٹی مکعب نما تجم کو گھیریں گی جیے شکل 1.6 میں دکھایا گیا ہے جبکہ بیہ تین نئی سطحیں آپس میں نقطہ  $y = y_0 + dx$  مکعب نما کے اطراف  $y = y_0 + dx$  اور  $y = y_0 + dx$  والی سطح کار قبہ  $y = y_0 + dx$  مکعب نما کے اطراف  $y = y_0 + dx$  وونوں  $y = y_0 + dx$  وونوں  $y = y_0 + dx$  وونوں  $y = y_0 + dx$  وونوں کے رقع بیں جبکہ بائیں اور دائیں سطحوں کے رقع کے برابر ہیں۔ اس مکعب نما کی وجم کار قبہ بھی وادر پھیلی سطح وونوں کے وونوں  $y = y_0 + dx$  میں نہیں دکھایا گیا ہے جبکہ نقطہ  $y = y_0 + dx$  مکعب نما کا وہ واحد کونا ہے جسے شکل میں نہیں دکھایا گیا۔ ان دو نقطوں کے در میان فاصلہ  $y = y_0 + dx$  میں نہیں دکھایا گیا۔ ان دو نقطوں کے در میان فاصلہ  $y = y_0 + dx$ 

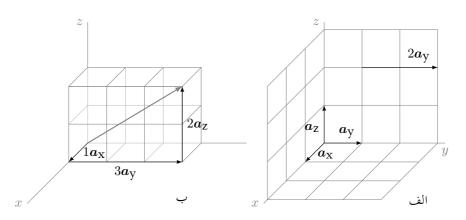
کار تیسی محدد کے تینوں متغیرات تبدیل کرنے سے ہم N سے N' پہنچتے ہیں۔N سے N' تک کی سمتیہ

$$dL = dxa_X + dya_Y + dza_Z$$

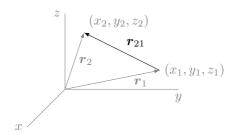
کلھی جاتی ہے۔ یہ مساوات کسی بھی دو قریبی نقطوں کے در میان سمتی لمبائی دیتی ہے۔

#### 1.4 اكائى سمتيات

حصہ 1.3 کے شروع میں دوطر فہ کار تیسی نظام میں سیدھی سطح پر کسی بھی سمتیہ کو دوسمتیات کی صورت میں لکھناد کھایا گیا۔ یہی طریقہ تین طرفہ کار تیسی نظام کے تین اکائی سمتیات ہیں میں عمود ک اور  $a_{\rm Z}$  اور  $a_{\rm Z}$  کلھے جاتے ہیں۔ یہ تینوں سمتیات آپس میں عمود ک



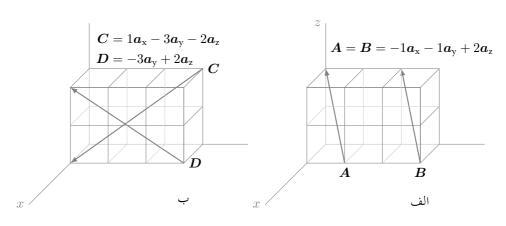
شکل 1.7: کارتیسی نظام کے اکائی سمتیات اور ان کا استعمال



شكل 1.8: كارتيسي نظام مين سمتيه كي مساوات كا حصول

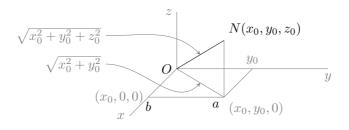
y سمت x کی سمت

 $r_2 = x_2 a_{\mathrm{X}} + x_1 a_{\mathrm{X}} + y_1 a_{\mathrm{Y}} + y_1 a_{\mathrm{Y}}$ 



شكل 1.9: كارتيسي نظام ميں چند سمتيات.

1.4. اكائي سمتيات



شكل 1.10: كارتيسي نظام مين سمتيه كا طول.

 $r_2 = r_{21} + r_1$  کھا جا سکتا ہے جس سے کے اصول کے استعال سے  $r_2 = r_{21} + r_1$ 

(1.4) 
$$r_{21} = r_2 - r_1$$

$$= (x_2 - x_1)a_X + (y_2 - y_1)a_Y + (z_2 - z_1)a_Z$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کے استعال سے سمتیہ کی مساوات باآسانی حاصل ہوتی ہے۔سمتیہ  $r_{21}$  کلھتے ہوئے زیر نوشت میں سمتیہ کی نوک کو 2 اور اس کی وگر میں اجزاء کی وُم کو 1 سے ظاہر کیا گیا ہے۔اس کتاب میں سمتیہ لکھتے ہوئے نوک اور وُم کو اسی ترتیب سے زیر نوشت میں لکھا جائے گا۔ یوں سمتیہ  $r_{21}$  کو تین اجزاء کی وُم کو 1 سے خاہر کیا گیا ہے۔ $(y_2-y_1)a_y$  اور  $(x_2-z_1)a_z$  کے مجموعے کی شکل میں لکھا جا سکتا ہے۔

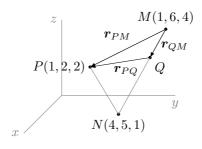
 $1a_{
m X}+1$  یک سمتیہ و کھایا گیا ہے۔آپ و کیھ سکتے ہیں کہ اس کو تین سمتیات کا مجموعہ لکھا جا سکتا ہے لیعن 1.7 ہوئے ہیں کہ اس کو تین سمتیات استعال کرتے ہوئے تینوں اجزاء کو لکھا گیا ہے۔ سمتیہ کی وُم (0,0,0) اور اس کی نوک (1,3,2) پر لیتے ہوئے بہی جواب مساوات 1.1 ہے بھی حاصل ہوتا ہے۔

مثق 1.1: مساوات 1.4 کے استعال سے شکل 1.9 میں تمام سمتیات لکھیں۔

جوابات: تمام جوابات شکل میں دئے گئے ہیں۔

شکل 1.10 میں مرکز سے نقطہ z=0 تک کا فاصلہ z=0 مسکلہ فیثا نورث کی مدد سے z=0 مسکلہ نورث کی مدد سے روز میں مسکلہ نورث کی مدد سے روز مسکلہ نورٹ کی مدد سے روز مسکلہ نورٹ کی مدد سے روز مسکلہ کی مدد سے روز مسکلہ نورٹ کی مدد سے روز مسکلہ کی م

Pythagoras theorem<sup>11</sup>



شكل 1.11: سمتيون كا استعمال

مساوات 1.4 سمتیہ کی عمومی مساوات ہے۔اس میں دئے سمتیہ  $r_{21}$  کی وُم محدد کے مرکز پر رکھنے سے صاف ظاہر ہے کہ سمتیہ کی مقدار

(1.5) 
$$|r_{21}| = r_{21} = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

ے برابر ہے۔اگر سمتیہ کواں کی مقدار سے تقسیم کیا جائے تو حاصل جواب کی مقدار اکائی ہوگی جبکہ اس کی سمت میں کوئی تبدیلی رونما نہیں ہوگی۔یوں  $r_{21}$  کو  $r_{21}$  سمت میں اکائی سمتیہ  $r_{21}$  حاصل کی جاسکتی ہے۔

(1.6) 
$$a_{r21} = \frac{r_{21}}{|r_{21}|} = \frac{(x_2 - x_1)a_x + (y_2 - y_1)a_y + (z_2 - z_1)a_z}{\sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}}$$

یاد رہے کہ سمتیہ کی سمت اور طول تبدیل کئے بغیر اسے ایک مقام سے دوسری مقام منتقل کیا جاسکتا ہے۔البتہ وہ سمتیہ جو کسی نقطے کی مقام تعین کرتا ہو کو اگر کہیں اور منتقل کیا جائے تو ایسی صورت میں سمتیہ کی نوک درکار نقطے پر نہیں رہے گی۔اسی حقیقت کی بناپر میدان ظاہر کرنے والے سمتیہ کو اپنی جگہ سے نہیں ہٹایا جاسکتا۔میدانی سمتیہ کی دُم اس مقام پر پائی جاتی ہے جہاں میدان بیان کی جارہی ہو۔

سمتیات کے استعال سے نقطہ (x,y,z) کے مقام کو  $x = xa_X + ya_Y + za_Z$  کو بالکل اس  $F = xa_X + ya_Y + za_Z$  کو بالکل اس  $F = F_x a_X + F_y a_Y + F_z a_Z$  اور  $F_x a_Z$  کے برابر ہوگی۔  $F_x a_Z = x$  کی مقدار  $F_x a_Z = x$  کی مقدار ہوگی۔

مثال 1.1: نقطہ (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ اور اس سمتیہ کا طول حاصل کریں۔ اس سمتیہ کی سمت میں اکائی سمتیہ حاصل کریں۔ مثال 1.1: نقطہ (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ اور اس سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مثل علی سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مقام خان سمتیہ کی سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ کی سمتیہ کی سمتیہ کی سمتیہ کے سمتیہ کا طول کریں۔ اس سمتیہ کا طول کی سمتیہ کی سمت میں اور اس سمتیہ کی سمتیہ کرنے والا سمتیہ کی سمتیہ کے سمتیہ کی سم

مثال 1.2: شکل 1.11 میں تین نقطے  $N(4,5,1) \cdot N(1,6,4) \cdot N$  اور  $P(1,2,2) \cdot P(1,2,2)$  دئے گئے ہیں۔ M اور N کے در میان سیدھی لکیر پر N سے کل فاصلے کے  $\frac{1}{5}$  پر نقطہ Q پایا جاتا ہے۔ Q سے سمتیہ حاصل کرتے ہوئے ان دو نقطوں کے در میان فاصلہ معلوم کریں۔ حل: N سے N تک سمتیہ

$$r_{NM} = (4-1)a_{X} + (5-6)a_{Y} + (1-4)a_{Z}$$
  
=  $3a_{X} - 1a_{Y} - 3a_{Z}$ 

1.5. میدانی سمتیہ

بے۔ 
$$M$$
 سے  $Q$  تک سمتیہ  $r_{QM}$  اور  $r_{NM}$  ایک ہی سمت میں ہیں جبکہ  $|r_{QM}| = \frac{1}{3} |r_{NM}| = \frac{1}{3} |r_{NM}|$  جہد  $|r_{QM}| = \frac{1}{3} r_{NM} = \frac{1}{3} (3a_{\rm X} - 1a_{\rm Y} - 3a_{\rm Z}) = 1a_{\rm X} - \frac{1}{3} a_{\rm Y} - 1a_{\rm Z}$ 

ہو گا۔ M سے P تک سمتیہ

$$r_{PM} = (1-1)a_X + (2-6)a_y + (2-4)a_z$$
  
=  $-4a_y - 2a_z$ 

ہے۔ شکل کو دکھتے ہوئے ہم لکھ سکتے ہیں  $r_{QM}+r_{PQ}=r_{PM}$  للذا

$$egin{aligned} m{r}_{PQ} &= m{r}_{PM} - m{r}_{QM} \ &= (-4m{a}_{ ext{y}} - 2m{a}_{ ext{z}}) - (1m{a}_{ ext{x}} - rac{1}{3}m{a}_{ ext{y}} - 1m{a}_{ ext{z}}) \ &= -1m{a}_{ ext{x}} - rac{11}{3}m{a}_{ ext{y}} - 1m{a}_{ ext{z}} \end{aligned}$$

$$-2\sqrt{11+\left(\frac{11}{3}\right)^2+1^2}=3.93$$
 ہو گا۔  $Q$  سے  $P$  تک فاصلہ  $P$  تک فاصلہ  $P$ 

مثق 1.2: مثال 1.2 میں دئے نقطوں کو استعال کرتے ہوئے M سے P تک سمتیہ حاصل کریں۔اسی طرح P سے N تک سمتیہ اور M سے N تک سمتیہ حاصل کریں۔پہلے دو جوابات کو استعال کرتے ہوئے سر سے دُم جوڑنے کے اصول سے تیسرا سمتیہ دوبارہ حاصل کریں۔

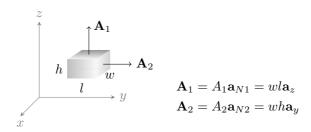
 $-6a_{X}+12a_{Z}$  ابات: $-1a_{X}+4a_{Y}+12a_{Z}$  وابات:

# 1.5 میدانی سمتیہ

1.6 سمتى رقب

کسی بھی سطح کے دواطراف ہوتے ہیں۔ یوں سطح کے کسی بھی نقطے پر دو آپس میں الٹ سمتوں میں عمود بنائے جا سکتے ہیں۔ سید ھی سطح جس کار قبہ S ہو کے ایک طرف پر اکائی عمود مرس کے اور دوسر کی طرف پر اکائی عمود  $a_N$  اور  $a_N$  اور  $a_N$  اور  $a_N$  کیا جائے تب اس سطح کا سمت رقبہ S ہوگا۔ ہند سطح کے بیرونی اکائی عمود کو سطح کی سمت تصور کیا جاتا ہے۔ شکل 1.12 میں سمتی رقبہ S اور S اور S کا حکے بیر ونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی سکت دیا ہوں کی سطح کی سطح کی سے دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو سطح کی سے دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی سے دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی بیرونی عمود کو بی سطح کی سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی بیرونی عمود کو بی سطح کی سطح کی بیرونی عمود کو سطح کی سطح کی سطح کی بیرونی عمود کو بیرونی عمود کو بی سطح کی سطح کی بیرونی عمود کو بی سطح کی بیرونی عمود کی سطح کی بیرونی عمود کی سطح کی بیرونی عمود کو بیرونی عمود کی بیرونی عمود کو بیرونی عمود کو بی سطح کی بیرونی عمود کی بیرونی عمود کی بیرونی کی بیرونی کی بیرونی عمود کی بیرونی کی بی

میمود سطح کے ساتھ نوے درجہ زاویہ بناتا ہے۔  $m{a}_N$  کے زیر نوشت میں N، لفظ نوے کے پہلے حرف کی آواز کو ظاہر کرتا ہے۔ $^{12}$  vector area $^{13}$ 



شكل 1.12: سمتى رقبه

#### 1.7 غير سمتي ضرب

دوسمتیات A اور B کے غیر سمق ضرب $^{14}$  سے مراد A کی مقدار ضربِ B کی مقدار ضربِ سمتیوں کے مابین چھوٹے زاویے کا کوسائن ہے۔  $A \cdot B = |A| |B| \cos \theta_{AB}$ 

اگر دونوں سمتیات کی دُم ایک ہی جگہ پر نہ ہو تب ان کے ماہین زاویہ دریافت کرنے کی خاطر سمتیوں کی سمت تبدیل کئے بغیر انہیں ایک نقطے پر منتقل کیا جا سکتا ہے۔ غیر سمتی ضرب دو سمتیوں کے ماہین کیا جاتا ہے جبکہ اس کا حاصل جواب مقداری ہوتا ہے جس کی وجہ سے اسے مقداری ضرب بھی کہا جاتا ہے۔ یوں  $A \cdot B$  کو "A فظم کہا جاتا ہے۔ خیر سمتی ضرب کو سمتیوں کے در میان نقطے سے ظاہر کیا جاتا ہے۔ اس وجہ سے اسے ضرب نقطہ A کو  $A \cdot B$  کو "A فظم "پڑھا جاتا ہے۔ بالکل سادہ ضرب کی طرح  $A \cdot B$  کو  $A \cdot B$  بھی کھا جا سکتا ہے یعنی غیر سمتی ضرب میں متغیرات کی ترتیب اہمیت نہیں رکھتی۔

کار تیسی اکائی سمتیات  $a_y$  ،  $a_x$  اور  $a_z$  آپس میں عمود ی ہیں لہذاان میں کسی بھی دوسمتیات کے درمیان 90 زاویہ پایا جاتا ہے۔ چونکہ 0 = 00 cos کے برابر ہوتا ہے لہذاان میں کسی بھی دو سمتیوں کا غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہوتا ہے یعنی

$$a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{Y}} = 0, \quad a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = 0, \quad a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = 0$$

ایک ہی سمت میں دو سمتیوں کے در میان صفر زاویہ ہوتا ہے اور  $\cos 0 = 1$  کے برابر ہے۔ اکائی سمتیہ کا طول بھی ایک کے برابر ہے لہذا مساوات 1.7 کے تحت  $a_{
m X}$  کا فیر سمتی ضرب

$$a_{X} \cdot a_{X} = (|a_{X}|)(|a_{X}|)(\cos 0) = (1)(1)(1) = 1$$

ہو گا۔بقایا دو کارتیسی اکائی سمتیات کا خود غیر سمتی ضرب بھی ایک کے برابر ہے۔

$$a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{X}} = 1, \quad a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{Y}} = 1, \quad a_{\mathbf{Z}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = 1$$

مساوات 1.8 اور مساوات 1.9 کو کرونیکر ڈیلٹا $\delta_{ij}$  کی مرد سے ایک ہی مساوات کی مدد سے بیوں لکھا جا سکتا ہے۔

$$a_i \cdot a_j = \delta_{ij}$$

جہاں

(1.11) 
$$\delta_{ij} = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ 1 & i = j \end{cases}$$

scalar product<sup>14</sup> dot product<sup>15</sup>

<sup>&</sup>lt;sup>16</sup>یہ لیوپولڈ کرونیکر کے نام سے منسوب ہے۔

1.7. غير سمتى ضرب

 $a_{\mathrm{X}}\cdot a_{\mathrm{Y}}$  کی قیمت صفر کے برابر لی جاتی ہے۔ یوں  $a_{\mathrm{Z}}$  کی صورت میں ہی  $\delta_{ij}$  کی قیمت صفر کے برابر لی جاتی ہے۔ یوں  $a_{\mathrm{Z}}$  کی صورت میں ہی  $a_{\mathrm{Z}}$  کی سورت میں ہی المذاء میں  $a_{\mathrm{Z}}$  کی صورت میں ہی المذاء میں ہو نے جا اور میں لیڈا  $a_{\mathrm{Z}}$  کی صورت میں ہی المذاء میں ہو نے بیار ہو گا۔ اس کے برابر ہو گا۔ اس کے

 $A = A_x a_{\rm X} + A_y a_{\rm Y} + \mathcal{I}$  کار تیسی تین عمودی اکائیوں کی مدد سے سمتیات کا غیر سمتی ضرب نہایت آسانی سے حاصل ہوتا ہے۔ یوں اگر  $B = B_x a_{\rm X} + B_y a_{\rm Y} + B_z a_z$  اور  $A_z a_z$  اور  $A_z a_z$ 

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = (A_x \mathbf{a}_X + A_y \mathbf{a}_Y + A_z \mathbf{a}_Z) \cdot (B_x \mathbf{a}_X + B_y \mathbf{a}_Y + B_z \mathbf{a}_Z)$$

$$= A_x B_x \mathbf{a}_X \cdot \mathbf{a}_X + A_x B_y \mathbf{a}_X \cdot \mathbf{a}_Y + A_x B_z \mathbf{a}_X \cdot \mathbf{a}_Z$$

$$+ A_y B_x \mathbf{a}_Y \cdot \mathbf{a}_X + A_y B_y \mathbf{a}_Y \cdot \mathbf{a}_Y + A_y B_z \mathbf{a}_Y \cdot \mathbf{a}_Z$$

$$+ A_z B_x \mathbf{a}_Z \cdot \mathbf{a}_X + A_z B_y \mathbf{a}_Z \cdot \mathbf{a}_Y + A_z B_z \mathbf{a}_Z \cdot \mathbf{a}_Z$$

ہو گا۔ مساوات 1.8 اور مساوات 1.9 کا سہارا لیتے ہوئے یوں

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات سے ہم دیکھتے ہیں کہ سمتیہ A کا خود غیر سمتی ضرب

(1.13) 
$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{A} = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2 = |\mathbf{A}|^2$$

اس کے طول کے مربع کے برابر ہے۔ یہ انتہائی اہم نتیجہ ہے جمے عموماً استعال کرتے ہوئے سمتیہ کا طول حاصل کیا جاتا ہے۔

مساوات 1.7 اور مساوات 1.12 کی مدد سے دوسمتیوں کے مابین زاوید معلوم کیا جاسکتا ہے یعنی

(1.14) 
$$\theta_{AB} = \cos^{-1}\left(\frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}}{(\mathbf{A} \cdot \mathbf{A})(\mathbf{B} \cdot \mathbf{B})}\right) = \cos^{-1}\left(\frac{A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z}{\sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2}\sqrt{B_x^2 + B_y^2 + B_z^2}}\right)$$

مثال 1.3: شکل 1.11 میں تکون د کھایا گیا ہے جس کے نوک M(1,6,4)، M(4,5,1) اور P(1,2,2) ہیں۔M پر زاویہ حاصل کریں۔

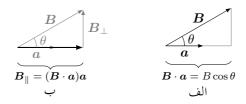
 $|r_{NM}|=\sqrt{3^2+1^2+3^2}=$  عن مثال ۱.2 مثال کے گئے۔  $r_{PM}=0$  اور  $r_{PM}=0$  اور  $r_{PM}=0$  ماصل کے گئے۔  $r_{NM}=3$  مثال ۱.2 مثال کے گئے۔  $r_{NM}=3$  اور  $r_{NM}=3$  اور

$$r_{NM} \cdot r_{PM} = 0 + 4 + 6 = 10$$

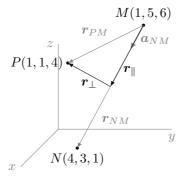
کے برابر ہے۔ یوں ان سمتیوں کے مابین زاویہ

$$\theta = \cos^{-1}\left(\frac{10}{\sqrt{19}\sqrt{20}}\right) = 1.0321$$
 rad

يا 59.137° *ې*ـ



شکل 1.13: کسی بھی سمت میں سمتیہ کے جزو کا حصول۔



شكل 1.14: متوازى اور عمودى اجزاء-

شکل 1.13-الف میں سمتیہ  $m{B}$  اور اکائی سمتیہ  $m{a}$  د کھائے گئے ہیں۔ان کا غیر سمتی ضرب  $m{B}\cdot m{a}=|m{B}||m{a}|\cos \theta=B\cos \theta$ 

ے برابر ہے۔ شکل سے واضح ہے کہ یہی a کی سمت میں a کے جزو کا طول a اور اس سمت کی اکائی سمتیہ کا فیر سمتی ضرب حاصل کریں۔ یوں حاصل طول کا اکائی سمتیہ کے ساتھ ضرب لینی a کا بھی سمت کی اکائی سمتیہ کا فیر سمتی ضرب حاصل کریں۔ یوں حاصل طول کا اکائی سمتیہ کے ساتھ ضرب لینی a کا سمتی کی سمت میں a کا سمتی جزو حاصل ہوتا ہے۔ شکل سے واضح ہے کہ a سے a کی سمت میں a کا سمتی جزو حاصل ہوتا ہے جو a کا وہ جزو ہے جو a کے عمود کی ہے۔ a

غیر سمتی ضرب کا حاصل جواب دو صور تول میں صفر کے برابر ہوتا ہے۔ پہلی صورت وہ ہے جب دونوں سمتیوں میں سے کم از کم ایک سمتیہ کا طول صفر کے برابر ہو۔دوسری صورت وہ ہے جب دونوں سمتیات آپس میں عمودی ہوں۔عمودی ہونے کی صورت میں ان کے مابین نوے درجے کا زاویہ ہو گا اور 0 = 09 cos کے برابر ہوتا ہے۔ یوں دوسمتیوں کے نقطہ ضرب صفر کے برابر ہونے سے اخذ کیا جاتا ہے کہ یہ آپس میں عمودی ہیں۔

مثال 1.4: شکل 1.14 میں تین نقطے M(1,5,6)، M(4,3,1) اور P(1,1,4) دئے گئے ہیں۔ M اور N ہے گزرتی سید تھی لکیر سے P کا عمودی فاصلہ حاصل کریں۔

 $a_{NM} = 10$  عل $|r_{NM}| = \sqrt{38}$  عل $|r_{NM}| = \sqrt{38}$  عل $|r_{NM}| = 3a_{\rm X} - 2a_{\rm Y} - 5a_{\rm Z}$  علت سمت میں اکائی سمت می

$$egin{aligned} r_\parallel &= oldsymbol{r}_{PM} \cdot oldsymbol{a}_{NM} = (-4oldsymbol{a}_{ extsf{y}} - 2oldsymbol{a}_{ extsf{z}}) \cdot \left(rac{3oldsymbol{a}_{ extsf{x}} - 2oldsymbol{a}_{ extsf{y}} - 5oldsymbol{a}_{ extsf{z}}}{\sqrt{38}}
ight) \ &= rac{0 + 8 + 10}{\sqrt{38}} = rac{18}{\sqrt{38}} \end{aligned}$$

 $_{\parallel}^{\parallel}$  لکھتے ہوئے زیرنوشت میں دو متوازی لکیریں یہ بتلاتی ہیں کہ  $m{B}$  کا یہ وہ حصہ ہے جو  $m{a}$  کے متوازی ہے.اسی طرح عمودی مقدار کو عموماً  $\perp$  کی علامت سے ظاہر کیا جاتا ہے.

1.7. غير سمتي ضرب

 $r_{PM}$  کا سمتی جزو  $a_{NM}$  کا سمتی جزو

$$r_{\parallel} = r_{\parallel} a_{NM} = \frac{18}{\sqrt{38}} \left( \frac{3a_{\mathrm{X}} - 2a_{\mathrm{y}} - 5a_{\mathrm{z}}}{\sqrt{38}} \right) = \frac{18}{38} (3a_{\mathrm{X}} - 2a_{\mathrm{y}} - 5a_{\mathrm{z}})$$

ہوتا ہے منفی کرنے سے لکیر سے P تک عمودی سمتیہ  $r_{\parallel}$  حاصل ہوتا ہے ۔

$$egin{aligned} r_{\perp} &= r_{PM} - r_{\parallel} = (-4a_{
m y} - 2a_{
m z}) - rac{18}{38}(3a_{
m x} - 2a_{
m y} - 5a_{
m z}) \ &= rac{-27a_{
m x} - 58a_{
m y} + 7a_{
m z}}{19} \end{aligned}$$

جس كا طول 3.3873  $= \frac{\sqrt{27^2+58^2+7^2}}{19}$  ہے۔ يوں P كا كير سے عمودى فاصلہ 3.3873 ہے۔

اور  $r_{\perp}$  آليس ميں عمودي ہيں لهذاان کا نقطہ ضرب  $r_{\parallel}$ 

$$\boldsymbol{r}_{\parallel} \cdot \boldsymbol{r}_{\perp} = \frac{18}{38} (3\boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} - 2\boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} - 5\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}) \cdot \left( \frac{-27\boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} - 58\boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} + 7\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}}{19} \right) = \frac{18}{722} (-81 + 116 - 35) = 0$$

صفر کے برابر ہے۔

(0,0,0) گیل 1.14 میں اگر M پر  $n_{NM}$  کی وُم رکھی جائے تب  $n_{NM}$  کی نوک N کا مقام تعین کرتا ہے۔ عموماً کسی بھی نقطے کا مقام محدد کے مرکز  $r_{NM}$  کی نسبت سے طے کیا جاتا ہے۔ الیا سمتیہ جس کی وُم مرکز پر رکھتے ہوئے اس کی نوک نقطے کا مقام طے کرے مقام تعین کنندہ سمتیہ  $^{18}$  کہلاتا ہے۔ اگر تعین کنندہ سمتیہ کو مرکز سے ہٹایا جائے تب ظاہر ہے اس کی نوک اصل مقام طے کرنے سے قاصر ہوگی۔

مثال 1.5: شکل 1.14 میں M سے شروع ہوتے اور N جانب بڑھتی سیدھی کلیر پر کسی بھی نقطے کا مقام تعین کرتے تعین کنندہ سمتیہ حاصل کریں۔

حل: مرکز (0,0,0) سے نقطہ M تک کا سمتیہ  $a_{NM}$  بیتہ مثال میں n = N جبکہ n = N جبکہ n = N جانب اکائی سمتیہ n = N گزشتہ مثال میں n = n جانب اکائی سمتیہ n = n کا سمتیہ n = n فاصلے پر نقطہ n = n کا سمتیہ کا سمتیہ n = n کا سمتیہ کا سمتیہ کے سمتی کا سمتی کے سمتی کے سمتیہ کا سمتی کے سمتی

$$r_Q = (1a_X + 5a_Y + 6a_Z) + s\left(\frac{3a_X - 2a_Y - 5a_Z}{\sqrt{38}}\right)$$

اس مساوات میں s متغیرہ ہے جسے تبدیل کرتے ہوئے سیدھی لکیر پر کسی بھی نقطہ Q تک پہنچا جا سکتا ہے۔

مثال  $z_0$  ایر  $z=z_0$  کے عمودی سیر تھی سطح کی مساوات حاصل کریں جہاں  $z_0$  مستقل ہے۔

حل: نقطہ  $N_1(0,0,z_0)$  میں نقطہ  $N_2(x,y,z)$  نقطہ  $N_2(x,y,z)$  نقطہ  $N_2(x,y,z)$  میں نقطہ  $N_2(x,y,z)$  نقطہ  $N_2(x,y,z)$  میں نقطہ  $N_2(x,y,z)$  نقطہ  $N_2(x,y,z)$  میں نوے درجے زاویہ پر پاپائے جاتے ہیں لہذاان کا غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہو گا۔ یوں اگر یہ اس عمود کی سطح پر پایا جائے ت

$$1\mathbf{a}_{\mathbf{Z}} \cdot [x\mathbf{a}_{\mathbf{X}} + y\mathbf{a}_{\mathbf{Y}} + (z - z_0)\mathbf{a}_{\mathbf{Z}}] = z - z_0 = 0$$

ہو گا جس سے اس سطح کی مساوات  $z=z_0$  حاصل ہوتی ہے۔

ال قیمت کو  $r_{21}$  میں پُر کرتے ہوئے  $r_{21}=xa_{\mathrm{X}}+ya_{\mathrm{Y}}$  حاصل ہوتا ہے جہال x اور y آزاد متغیرات ہیں۔ چونکہ مرکز سے  $N_1$  کا تعین کنندہ سمتیہ یعنی سطح کی سمتی مساوات  $z=z_0$  ہوگی۔ سمتیہ یعنی سطح کی سمتی مساوات  $z=z_0$  ہوگی۔

مثق 1.3: مرکز سے (2,1,3) تک کی سمتیہ ایک سید ھی سطح کی عمودی سمتیہ ہے۔ اس سطح کی مساوات حاصل کریں۔ 2x + y + 3z = 14: جواب:

# 1.8 سمتی ضرب یا صلیبی ضرب

دو سمتیات A اور B کے سمتی ضرب $^{19}$  کا حاصل جواب سمتیہ ہوتا ہے جس کا طول A کی مقدار ضربِ B کی مقدار ضربِ سمتیوں کے مابین چھوٹے زاویے کے سائن کے برابر ہے۔حاصل سمتیہ A اور B سمتیات کی عمودی سمت میں ہوتا ہے جسے اکائی عمودی سمتیہ  $a_N$  سے ظاہر کیا جائےگا۔

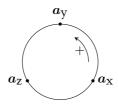
$$(1.15) A \times B = |A||B|\sin\theta_{AB}a_N$$

جس سید ھی سطح پر A اور B دونوں پائے جائیں،  $a_N$  اس سطح کے دوعمودی سمتیات میں سے ایک ہے۔  $a_N$  کو دائیں ہاتھ کے قانون  $a_N$  سے یوں حاصل کیا جا سکتا ہے۔

دائیں ہاتھ کی بھیلی سیدھی اور انگوٹھے کو بقایا چار انگلیوں کے عمود میں رکھتے ہوئے کیبلی انگلی کو A اور دوسری انگلی کو B کی سمت میں رکھیں۔اس صورت میں انگوٹھا  $a_N$  کی سمت میں ہوگا۔

اگر دونوں سمتیات کی ؤم ایک ہی جگہ پر نہ ہوتب ان کے مابین زاویہ دریافت کرنے کی خاطر سمتیوں کی ست تبدیل کئے بغیر انہیں ایک نقطے پر منتقل کیا جاتا ہے۔اسی وجہ سے اسے صلیبی ضرب کو سمتیوں کے در میان صلیبی نثان × سے ظاہر کیا جاتا ہے۔اسی وجہ سے اسے صلیبی ضرب کو سمتیوں کے در میان صلیبی نثان × سے ظاہر کیا جاتا ہے۔اسی وجہ سے اسے صلیبی ضرب کو سمتیوں کے در میان صلیبی نثان ×

rector product<sup>19</sup> ight hand rule<sup>20</sup> cross product<sup>21</sup>



شكل 1.15: صليبي ضرب كا حصول.

کو "A کو "B صلیب B" پڑھا جاتا ہے۔ سمتی ضرب میں سمتیوں کی ترتیب نہایت اہم ہے اور انہیں الٹانے سے حاصل جواب کی سمت الٹی ہو جاتی ہے۔ A imes B

$$(1.16) A \times B = -B \times A$$

$$a_{X} \times a_{y} = a_{z} \quad a_{y} \times a_{z} = a_{x} \quad a_{z} \times a_{x} = a_{y}$$

$$a_{x} \times a_{x} = 0 \quad a_{y} \times a_{y} = 0 \quad a_{z} \times a_{z} = 0$$

یبی جوابات شکل 1.15 کی مدد سے حاصل کئے جا سکتے ہیں۔اس شکل میں گھڑی کی الٹ سمت مثبت سمت ہے۔یوں اگر  $a_{\rm X} \times a_{\rm Y}$  حاصل کرنا ہو تو شکل میں بھی جو ابات شکل میں  $a_{\rm X}$  کی جوابات شکل میں  $a_{\rm X}$  کی خاطر مثبت راستہ شکل میں  $a_{\rm X}$  سے  $a_{\rm Y}$  کی خاطر مثبت راستہ اختیار کیا گیا لہذا جواب مثبت یعنی  $a_{\rm X}$  ہو گا۔اس کے برعکس  $a_{\rm X} \times a_{\rm Y}$  حاصل کرنے کی خاطر  $a_{\rm X}$  سے  $a_{\rm Y}$  جانب کم راستے پر چلتے ہوئے  $a_{\rm X}$  حاصل ہوتا ہے البتہ ہیہ راستہ گھڑی کے الٹ سمت یعنی منفی سمت میں ہے لہذا جواب  $a_{\rm X}$  ہوگا۔

ماوات 1.17 کی مدو سے 
$$B = B_x a_X + B_y a_y + B_z a_z$$
 اور  $A = A_x a_X + A_y a_y + A_z a_z$  کی صلیبی خرب  $A \times B = (A_x a_X + A_y a_y + A_z a_z) \times (B_x a_X + B_y a_y + B_z a_z)$ 

$$= A_x B_x a_X \times a_X + A_x B_y a_X \times a_y + A_x B_z a_X \times a_z$$

$$+ A_y B_x a_y \times a_X + A_y B_y a_y \times a_y + A_y B_z a_y \times a_z$$

$$+ A_z B_x a_z \times a_X + A_z B_y a_z \times a_y + A_z B_z a_z \times a_z$$

کو

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = (A_y B_z - A_z B_y) \mathbf{a}_{\mathbf{X}} + (A_z B_x - A_x B_z) \mathbf{a}_{\mathbf{Y}} + (A_x B_y - A_y B_x) \mathbf{a}_{\mathbf{Z}}$$

کھا جا سکتا ہے۔اس جواب کو قالب کے حتی قیت کی شکل میں یوں کھا جا سکتا ہے۔

(1.19) 
$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = \begin{vmatrix} \mathbf{a}_{\mathbf{X}} & \mathbf{a}_{\mathbf{y}} & \mathbf{a}_{\mathbf{z}} \\ A_{x} & A_{y} & A_{z} \\ B_{x} & B_{y} & B_{z} \end{vmatrix}$$

اور ت
$$B=6a_{ ext{X}}+5a_{ ext{Y}}-4a_{ ext{Z}}$$
 اور  $A=2a_{ ext{X}}-3a_{ ext{Y}}+1a_{ ext{Z}}$  ہوں تب

$$A \times B = \begin{vmatrix} a_{X} & a_{Y} & a_{Z} \\ 2 & -3 & 1 \\ 6 & 5 & -4 \end{vmatrix}$$

$$= [(-3)(-4) - (1)(5)]a_{X} - [(2)(-4) - (1)(6)]a_{Y} + [(2)(5) - (-3)(6)]a_{Z}$$

$$= 7a_{X} + 14a_{Y} + 28a_{Z}$$

ہو گا۔

مثال ۱.7:  $N_1(2,3,1): N_2(1,6,5)$  اور  $N_3(-2,-3,2)$  سید هی سطح پر پائے جاتے ہیں۔اس سطح کی مساوات حاصل کریں۔  $N_3(-2,-3,2)$  حل:

$$r_{21} = (1-2)a_{X} + (6-3)a_{Y} + (5-1)a_{Z} = -1a_{X} + 3a_{Y} + 4a_{Z}$$
  
 $r_{31} = (-2-2)a_{X} + (-3-3)a_{Y} + (2-1)a_{Z} = -4a_{X} - 6a_{Y} + 1a_{Z}$ 

کے سمتی ضرب سے ان کا عمودی سمتیہ حاصل ہو گا۔

$$r_N = (-1a_X + 3a_y + 4a_z) \times (-4a_X - 6a_y + 1a_z)$$
  
=  $6a_Z + 1a_y + 12a_Z + 3a_X - 16a_y + 24a_X$   
=  $27a_X - 15a_y + 18a_Z$ 

سطح پر دے گئے تین نقطوں سے سطح پر کسی بھی نقطہ  $N_4(x,y,z)$  تک کا سمتیہ اس عمود می سمتیہ کے نوبے درجے زاویہ پر ہو گا اور یوں ان کا غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہو گا۔  $r_{41}=(x-2)a_{\rm X}+(y-3)a_{\rm Y}+(z-1)a_{\rm Z}$  استعمال سے ضرب صفر کے برابر ہو گا۔

$$r_{41} \cdot r_N = [(x-2)a_X + (y-3)a_y + (z-1)a_z] \cdot (27a_X - 15a_y + 18a_z) = 0$$

لكهركر

$$27(x-2) - 15(y-3) + 18(z-1) = 0$$

\_ س

$$27x - 15y + 18z = 27$$

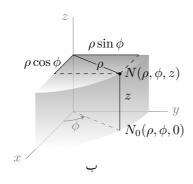
سید ھی سطح کی مساوات حاصل ہوتی ہے۔الی مساوات میں y ، y اور z کے مخفف عمود می سمتیہ میں  $a_y$  ،  $a_x$  اور  $a_z$  کفف  $a_z$  اور  $a_z$  اور  $a_z$  اور  $a_z$  اور  $a_z$  ہوت ہیں۔

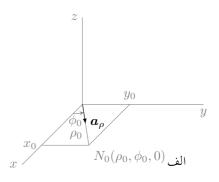
یں کے گیت پُر کرتے  $z=\frac{9-9x+5y}{6}$  میں کی قیت پُر کرتے  $z=\frac{9-9x+5y}{6}$  کی مساوات سے کی سمتی مساوات ہوئے سطح کی سمتی مساوات

$$r = xa_{X} + ya_{Y} + \left(\frac{9 - 9x + 5y}{6}\right)a_{Z}$$

کھی جا سکتی ہے جہال x اور y آزاد متغیرات ہیں جبکہ z کو بطور تابع متغیرہ کھا گیا ہے۔

1.9 گول نلکی محدد





شكل 1.16: نلكى محدد

خلاء میں کسی بھی نقطے کا مقام کار تیسی محدد کے علاوہ دیگر طرز کے محدد سے بھی تعین کیا جا سکتا ہے۔ماہرین طبیعیات تقریباً ایک درجن اقسام کے محدد کی نظام استعال کرتے ہیں۔ہم اس کتاب میں کار تیسی نظام کے علاوہ دو مزید اقسام کے محدد کی نظام استعال کریں گے۔آئیں انہیں پر غور کریں۔

# 1.9 گول نلكى محدد

کار تیسی نظام میں کسی بھی نقطے کا مقام مرکز سے y ،x اور z ستوں میں فاصلوں سے طے کیا جاتا ہے۔ آئیں اب ایسا نظام دیکھیں جس میں ایک عدد زاویہ اور دوعدد فاصلے استعال کرتے ہوئے کسی بھی نقطے کا مقام طے ہو۔

شکل 1.16-الف میں z=0 سطح پر نقطہ  $N_0$  و کھایا گیا ہے جسے کار تیسی محدد میں  $N_0(x_0,y_0,0)$  کھا جائے گا۔ا گر مرکز سے  $N_0$  تک سید تھی لکیر کی لمبائی  $\rho_0$  اور x محدد سے اس کمیر کا زاویہ  $\rho_0$  ہو تب اس نقطے کو گول نکلی محدد z=1 نظام میں  $N_0(\rho_0,\phi_0,0)$  کھا جاتا ہے۔اس کتاب میں گول نکلی محدد کا نام چھوٹا کر کے اسے نکلی محدد پکارا جائے گا۔ اگر z=1 سطح پر مرکز سے نقطے کی جانب اکائی سمتیہ  $a_\rho$  ہو تب مرکز سے نقطے تک سمتیہ کو

$$\rho = \rho_0 \mathbf{a}_0 \qquad (\phi = \phi_0, \quad z = 0)$$

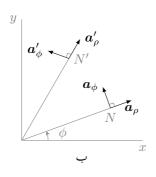
کھا جا سکتا ہے۔ نکی اور کار تیسی نظام میں z محدد کیسال ہیں۔

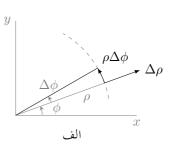
شکل 1.16-الف یا شکل -ب سے کار تیسی اور نکلی محدد کے تعلق اخذ کئے جا سکتے ہیں۔ یوں نکلی محدد کے متغیرات (ρ, φ, z) سے کار تیسی متغیرات (x, y, z) یوں حاصل ہوتے ہیں۔

(1.21) 
$$x = \rho \cos \phi$$
$$y = \rho \sin \phi$$
$$z = z$$

cylindrical coordinate system<sup>22</sup>

اب 1. سمتيات





شکل 1.17: نلکی محدد میں متغیرات کے تبدیلی سے فاصلے کا حصول اور اکائی سمتیات.

اس طرح (x,y,z) سے  $(\rho,\phi,z)$  یوں حاصل کئے جاتے ہیں۔

(1.22) 
$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2} \qquad (\rho \ge 0)$$

$$\phi = \tan^{-1} \frac{y}{x}$$

$$z = z$$

مندرجه بالا مساوات میں رداس کی صرف مثبت قیمت لی گئی۔ ہم رداس کی قیمت مثبت ہی لیتے ہیں۔

شکل 1.17-الف میں  $\phi$  زاویہ پر  $\rho$  رداس کا ہلکی سیابی میں و کھایا سمتیہ نقطہ N ہے۔ اس شکل میں  $\phi$  اور z تبدیل کئے بغیر  $\rho$  کو  $\Delta\rho$  بڑھتا و کھایا گیا ہے۔ اس صورت میں سمتیہ کی نوک  $\Delta\rho$  فاصلہ طے کرتی ہے۔ نقطہ D سے D کی سمت میں اکائی سمتیہ جے D کھا جاتا ہے، نگلی محدد کی بنیادی اکائی سمتیہ ہے۔ اس سمتیہ کو شکل 1.17- بیں و کھایا گیا ہے۔

شکل 1.17-الف میں  $\rho$  اور z تبدیل کئے بغیر  $\rho$  کو  $\rho$  کر بڑھا کر اسی سمتیہ کو گاڑھی سابی میں دوبارہ دکھایا گیا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ سمتیہ کی نوک نوک نوک رداس کے گول دائرے پر حرکت کرتے ہوئے  $\rho$  فاصلہ طے کیا۔ یوں اگر زاویہ کو  $\sigma$  تاریخ بیئن تبدیل کیا جائے تو سمتیہ کی نوک گول دائرے کے ممال کی صورت اختیار کرے گی حتٰی کہ دائرے پر ایک مکمل چکر کاٹے گی۔ جیسے جیسے  $\rho$  کو کم سے کم کیا جائے ویسے ویسے  $\rho$  گول دائرے کے ممال کی صورت اختیار کرے گی حتٰی کہ ط $\sigma$  کی صورت میں  $\rho$  گول دائرے کا ممال ہو گا۔ نقطہ  $\sigma$  پر بڑھتے  $\sigma$  جانب ممال کی سمت میں اکائی سمتیہ کو  $\sigma$  کھا جاتا ہے۔ اس سمتیہ کو شکل 1.17 سے میں دکھایا گیا ہے۔

ائی طرح اگر نقطہ N پر صرف z کو z تبریل کیا جائے تب سمتیہ کی نوک  $\Delta z$  فاصلہ طے کرے گی۔  $\Delta z$  کی سمت میں اکائی سمتیہ جے کہ لکھا جاتا ہے، نگلی محدد کی تیسر کی اور آخری بنیاد کی اکائی سمتیہ ہے۔ نگلی محدد کے تین اکائی سمتیات  $a_{\phi}$  ،  $a_{\rho}$  اور  $a_{z}$  مل کر دائیں ہاتھ کا عمود کی نظام دیتے ہیں۔ نقطہ  $z=z_1$  بی محدد کے اکائی سمتیات کو شکل  $z=z_1$  میں دکھایا گیا ہے۔  $a_{\rho}$  گول سطح  $\rho=\rho$  کے عمود کی ہے۔ یہ  $\rho=\rho$  اور  $z=z_1$  کائی سمتیہ کی محدد کے اکائی سمتیہ کی محدد کے اکائی سمتیہ کی عمود کی ہے۔ یہ  $z=z_1$  کائی سطح کا مماس ہے۔  $z=z_1$  کی سطح کا مماس ہے۔  $z=z_1$  کی سطح کا مماس ہے۔  $z=z_1$  کی سطح کے عمود کی ہے۔ یہ  $z=z_1$  کی سطح کا مماس ہے۔  $z=z_1$  کی سطح کا مماس ہے۔  $z=z_1$  کی سطح کے عمود کی ہے۔ یہ  $z=z_1$  کی سطح کا مماس ہے۔  $z=z_1$  کی سطح کے عمود کی ہے۔ یہ  $z=z_1$  کی سطح کی بیا جاتا ہے۔

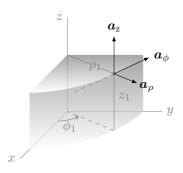
رائیں ہاتھ کے عمودی نظام میں سمتی ضرب کا حاصل جواب صفحہ 14 پر دئے گئے دائیں ہاتھ کے قانون کی مدد سے حاصل کیا جاتا ہے ۔ یوں  $a_{
ho} imes a_{\phi} = a_{Z}, \quad a_{\phi} imes a_{Z} = a_{
ho}, \quad a_{Z} imes a_{
ho} = a_{\phi}$ 

لکھا جا سکتا ہے۔ یہی جوابات شکل 1.19 سے بھی اخذ کئے جا سکتے ہیں۔

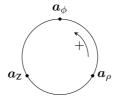
کسی سمتیہ کاخود سمتی ضرب صفر کے برابر ہوتا ہے للذا

(1.24) 
$$a_{\rho} \times a_{\rho} = 0, \quad a_{\phi} \times a_{\phi} = 0, \quad a_{\mathsf{Z}} \times a_{\mathsf{Z}} = 0$$

1.9. گول نلكي محدد



شکل 1.18: نلکی محدد کے اکائی سمتیات۔



شكل 1.19: صليبي ضرب كي حاصل اكائي سمتيه.

لکھا جا سکتا ہے جبکہ کسی بھی اکائی سمتیہ کا خود غیر سمتی ضرب ایک کے برابر ہوتا ہے للذا

$$a_{\rho}\cdot a_{\rho}=1,\quad a_{\phi}\cdot a_{\phi}=1,\quad a_{\mathsf{Z}}\cdot a_{\mathsf{Z}}=1$$

لکھا جا سکتا ہے۔اسی طرح کسی بھی دو عمودی سمتیات کا غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہوتا ہے یعنی

$$a_{\rho} \cdot a_{\phi} = 0, \quad a_{\phi} \cdot a_{\mathsf{Z}} = 0, \quad a_{\mathsf{Z}} \cdot a_{\rho} = 0$$

غیر سمتی ضرب کو کرونیکر ڈیلٹا کی مدد سے یوں لکھا جا سکتا ہے۔

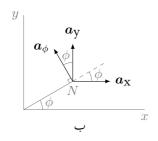
$$a_i \cdot a_j = \delta_{ij}$$

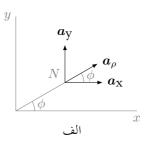
7

(1.28) 
$$\delta_{ij} = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ 1 & i = j \end{cases}$$

کے برابر ہے۔

آپ دیکھتے ہیں کہ کسی بھی نقطہ  $N(\rho,\phi,z)$  پر اکائی سمتیات حاصل کرنے کی خاطر محدد کے متغیرات  $\rho$ ,  $\rho$  اور z کو بار کی بار کی انتہائی کم بڑھایا جاتا ہے۔ جس سمت میں نقطہ حرکت کرے، ای سمت میں اکائی سمتیات کی سمت کا دارو مدار اس نقطہ پر ہے جہاں انہیں حاصل کیا جائے۔ آپ جانے و کھائے گئے ہیں۔ آپ دیکھ سکتے ہیں کہ نکلی محدد کے عمود کی اکائی سمتیات کی سمت کا دارو مدار اس نقطے پر ہے جہاں انہیں حاصل کیا جائے۔ آپ جانے ہیں کہ کار تیسی نظام میں نقطے کا مقام تبدیل کرنے سے کار تیسی اکائی سمتیات اٹل نہیں ہیں۔ یہ ایک سمتیات اٹل نہیں ہیں۔ یہ ایک سمتیات اٹل نہیں ہیں۔ یہ ایک سمتیات اٹل نہیں ہیں ہوتے۔ یوں نکلی محدد کے اکائی سمتیات اٹل نہیں ہیں اور نقطہ میں نقطہ کا مقام تبدیل کرنے سے کار تیسی اکائی سمتیات اٹل ہونے کی بنا پر نکمل کے باہر لے جائے جا سکتے ہیں جبکہ نکلی محدد کے مواد موری ہوں گے۔ ایک سمتیات کو نکمل کے باہر نہیں لے جایا جا سکتا۔ یاد رہے کہ کسی بھی نقطہ N پر حاصل کئے گئے  $\alpha_{\rho}$  اور  $\alpha_{\rho}$  اور  $\alpha_{\rho}$  کی مودی ہوں گے۔





شکل 1.20: نلکی اکائی سمتیات کا کارتیسی اکائی سمتیات کر ساتھ غیر سمتی ضرب.

جدول 1.1: نلکی اکائی سمتیات کا کارتیسی اکائی سمتیات کر ساتھ غیر سمتی ضرب.

$$\begin{array}{c|cccc} \boldsymbol{a}_{z} & \boldsymbol{a}_{y} & \boldsymbol{a}_{x} \\ \hline 0 & \sin\phi & \cos\phi & \boldsymbol{a}_{\rho} \\ 0 & \cos\phi & -\sin\phi & \boldsymbol{a}_{\phi} \\ 1 & 0 & 0 & \boldsymbol{a}_{z} \\ \end{array}$$

1.9.1 نلكى اكائي سمتيات كا كارتيسي اكائي سمتيات كر ساته غير سمتي ضرب

شکل 1.20-الف میں نقطہ N پر اکائی سمتیات  $a_{
ho}$  اور  $a_{
m y}$  و کھائے گئے ہیں۔ $a_{
ho}$  اور  $a_{
m x}$  اور  $a_{
m y}$  اور  $a_{
m y}$  کے المبائی ایک ہوتی ہے المذا

$$a_{\rho} \cdot a_{\mathbf{X}} = (1)(1)(\cos \phi) = \cos \phi$$

ہے۔ $a_{
ho}$  اور  $a_{
m y}$  کے مابین زاویہ  $a_{
ho}$  ہے للذا

(1.30) 
$$a_{\rho} \cdot a_{y} = (1)(1)[\cos(90^{\circ} - \phi)] = \sin \phi$$

 $\cos(90^\circ-\phi)=\sin\phi$  کو استعال کرتے ہوئے  $\cos(lpha-eta)=\coslpha\cos\beta+\sinlpha\sin\beta$  کے برابر ہے۔اس مساوات میں فرون میں  $a_{
m X}$  اور  $a_{$ 

(1.31) 
$$a_{\phi} \cdot a_{X} = (1)(1)[\cos(90^{\circ} + \phi)] = -\sin\phi$$

اور  $a_{
m y}$  مابین زاویہ  $\phi$  ہے للذا $a_{
m y}$ 

$$a_{\phi} \cdot a_{\mathbf{y}} = (1)(1)(\cos \phi) = \cos \phi$$

کے برابر ہے۔  $a_{Z}$  کا رابر ہے۔ ان تمام غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہے۔اس کی وجہ ان کے مابین نوے درجے کا زاویہ ہے۔ان تمام غیر سمتی ضرب کو جدول 1.1 میں کیجا کیا گیا ہے۔

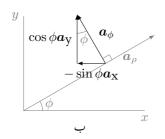
1.9.2 نلكي اور كارتيسي اكائي سمتيات كا تعلق

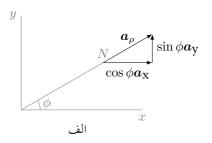
شکل 1.21-الف میں نقطہ N پر اکائی سمتیہ  $a_{
ho}$  دکھایا گیا ہے۔آپ دکھ سکتے ہیں کہ کار تبیسی محدد میں اس اکائی سمتیہ کو دو عدد سمتیات کی مدد سے لکھا جا سکتا ہے۔ $a_{
ho}$  کی لمبائی ایک کے برابر ہے۔یوں مسکلہ فیثا نمورث کی مدد سے

$$a_{\rho} = \cos \phi a_{X} + \sin \phi a_{Y}$$

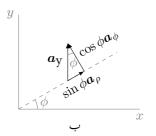
$$= \frac{x}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}} a_{X} + \frac{y}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}} a_{Y}$$

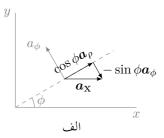
1.9 گول نلکی محدد





شكل 1.21:  $a_{
ho}$  اور  $a_{\phi}$  كا كارتيسي نظام ميں تبادلہ۔





شكل 1.22:  $oldsymbol{a}_{ ext{y}}$  اور  $oldsymbol{a}_{ ext{y}}$  كا نلكى محدد ميں تبادلہ۔

کھا جا سکتا ہے جہاں دوسرے قدم پر تمام نکی محدد کے متغیرات کو کارتیسی متغیرات کی شکل میں لکھا گیا ہے۔ شکل 1.21-ب میں نقطہ N پر اکائی سمتیہ موھایا گیا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ کارتیسی محدد میں اس اکائی سمتیہ کو دوعدد سمتیات کی مدد سے یوں لکھا جا سکتا ہے

$$a_{\phi} = -\sin\phi a_{X} + \cos\phi a_{Y}$$

$$= -\frac{y}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}} a_{X} + \frac{x}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}} a_{Y}$$

جہال دوسرے قدم پر تمام نکلی محدد کے متغیرات کو کار تیسی متغیرات کی شکل میں لکھا گیا ہے۔

شکل 1.22-الف میں  $a_{\rm X}$  کا نکلی محد د میں تبادلہ دکھایا گیا ہے۔ جس نقطے پر ایسا درکار ہو، اس نقطے پر کر سے نقطے تک نقطہ دار سید ھی لکیر کھینچتے ہوئے اسے مزید آگے بڑھائیں۔اس نقطے پر  $a_{
m p}$  اسی لکیر کی سمت میں ہوگا جبکہ  $a_{
m p}$  کلیر کے ساتھ نوے درج کا زاویہ بنائے گا۔ شکل میں مھی گئیر ہے۔ جبیبا شکل میں دکھایا گیا ہے، کہ  $a_{
m X}$  کی نوک سے نقطہ دار لکیر پر عمود بنائیں۔صاف ظاہر ہے کہ  $a_{
m X}$  کو دو عدد سمتیات کی مدد سے لکھا جا سکتا ہے۔ان میں سے ایک سمت میں اور دوسرا سمتیہ  $a_{
m p}$  کی الٹ جانب کو ہوگا۔ یوں

$$a_{\rm X} = \cos\phi a_{\rho} - \sin\phi a_{\phi}$$

کھا جا سکتا ہے۔ شکل 1.22-ب میں  $a_y$  کا نکلی محد دمیں تبادلہ د کھایا گیا ہے۔ یہاں نقطہ پر  $a_y$  کی دُم رکھتے ہوئے اس کی نوک سے نقطہ دار ککیر پر عمود کھینچا گیا ہے۔ یوں

$$a_{\rm y} = \sin\phi a_{\rho} + \cos\phi a_{\phi}$$

لکھا جا سکتا ہے۔

آئیں مساوات 1.33 تا مساوات 1.36 کو جدول 1.1 کی مدد سے حاصل کریں۔ کسی بھی سمتیہ A کو کار تیسی یا نگلی محدد میں کھا جا سکتا ہے۔ یوں  $A = A_x a_{\rm X} + A_y a_{\rm Y} + A_z a_{\rm Z}$   $= A_\rho a_\rho + A_\phi a_\phi + A_z a_{\rm Z}$ (1.37)

کھا جا سکتا ہے۔ان میں پہلی مساوات کا باری باری باری  $a_{
m y} \cdot a_{
m x}$  اور  $a_{
m z}$  کے ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

(1.38) 
$$a_{\mathbf{X}} \cdot \mathbf{A} = A_{x} a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{X}} + A_{y} a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{Y}} + A_{z} a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = A_{x}$$
$$a_{\mathbf{Y}} \cdot \mathbf{A} = A_{x} a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{X}} + A_{y} a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{Y}} + A_{z} a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = A_{y}$$
$$a_{\mathbf{Z}} \cdot \mathbf{A} = A_{x} a_{\mathbf{Z}} \cdot a_{\mathbf{X}} + A_{y} a_{\mathbf{Z}} \cdot a_{\mathbf{Y}} + A_{z} a_{\mathbf{Z}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = A_{z}$$

حاصل ہوتے ہیں۔ A کو کار تیسی نظام میں لکھنے کی خاطر  $A_y$  ،  $A_z$  اور  $A_z$  در کار ہوتے ہیں جنہیں مندرجہ بالا مساوات سے حاصل کیا جا سکتا ہے۔ اس طرح مساوات 1.37 کے نچلے جھے کا باری باری  $a_\phi$  ،  $a_\rho$  اور  $a_z$  کے ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

(1.39) 
$$\mathbf{a}_{\rho} \cdot \mathbf{A} = A_{\rho} \mathbf{a}_{\rho} \cdot \mathbf{a}_{\rho} + A_{\phi} \mathbf{a}_{\rho} \cdot \mathbf{a}_{\phi} + A_{z} \mathbf{a}_{\rho} \cdot \mathbf{a}_{z} = A_{\rho}$$

$$\mathbf{a}_{\phi} \cdot \mathbf{A} = A_{\rho} \mathbf{a}_{\phi} \cdot \mathbf{a}_{\rho} + A_{\phi} \mathbf{a}_{\phi} \cdot \mathbf{a}_{\phi} + A_{z} \mathbf{a}_{\phi} \cdot \mathbf{a}_{z} = A_{\phi}$$

$$\mathbf{a}_{z} \cdot \mathbf{A} = A_{\rho} \mathbf{a}_{z} \cdot \mathbf{a}_{\rho} + A_{\phi} \mathbf{a}_{z} \cdot \mathbf{a}_{\phi} + A_{z} \mathbf{a}_{z} \cdot \mathbf{a}_{z} = A_{z}$$

حاصل ہوتے ہیں۔یوں A کو نککی نظام میں لکھنے کی خاطر  $A_{\phi}$  ،  $A_{\phi}$  ، اور  $A_{z}$  کو مندرجہ بالا مساوات کی مدد سے حاصل کیا جا سکتا ہے۔

آئیں  $a_
ho$  کو کار تنیسی نظام میں لکھیں۔یوں  $A=a_
ho$  کو کار تنیسی نظام میں لکھنا مطلوب ہے۔مساوات  $a_
ho$  مطابق  $a_
ho$  حاصل کرنے کی خاطر  $a_
ho$  کینا ہو گا۔جدول  $a_
ho$  کے استعال سے

$$A_{x} = a_{X} \cdot A = a_{X} \cdot a_{\rho} = \cos \phi$$

حاصل ہوتا ہے۔اسی طرح جدول کو استعال کرتے ہوئے

$$A_{y} = \mathbf{a}_{y} \cdot \mathbf{A} = \mathbf{a}_{y} \cdot \mathbf{a}_{\rho} = \sin \phi$$

اور

$$A_z=a_{
m Z}\cdot A=a_{
m Z}\cdot a_{
ho}=0$$
خاصل کرتے ہیں۔ یوں کار تنیسی نظام میں  $A=A_xa_{
m X}+A_ya_{
m Y}+A_za_{
m Z}$ ماصل کرتے ہیں۔ یوں کار تنیسی نظام میں  $a_{
ho}=\cos\phi a_{
m X}+\sin\phi a_{
m Y}$ 

لکھا جائے گا۔ یہی جواب مساوات 1.33 میں بھی حاصل کیا گیا تھا۔

کو بھی ای طرح کار تیسی نظام میں لکھا جا سکتا ہے۔اییا کرنے کی خاطر جدول 1.1 کی مدد سے اس سمتیہ کا باری باری  $a_y$  ،  $a_y$  اور  $a_z$  کے ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہیں۔

$$A_{x} = \mathbf{a}_{X} \cdot \mathbf{a}_{\phi} = -\sin \phi$$

$$A_{y} = \mathbf{a}_{Y} \cdot \mathbf{a}_{\phi} = \cos \phi$$

$$A_{z} = \mathbf{a}_{Z} \cdot \mathbf{a}_{\phi} = 0$$

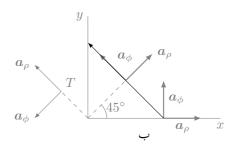
بول

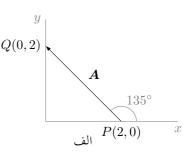
$$a_{\phi} = A_x a_x + A_y a_y + A_z a_z = -\sin \phi a_x + \cos \phi a_y$$

حاصل ہوتا ہے۔ یہی جواب مساوات 1.34 بھی دیتا ہے۔

آپ سے گزارش ہے کہ جدول 1.34 کو یاد کرنے کی کوشش نہ کریں۔اپنے آپ میں یہ صلاحیت پیدا کریں کہ ان جوابات کو آپ جلد اخذ کر سکیں۔

1.9. گول نلكي محدد





شكل 1.23: كارتيسي اور نلكي محدد مين سمتيه.

مثق  $a_{
m X}$  اور  $a_{
m Z}$  کو جدول  $a_{
m L}$  کی مرد سے نکلی محدد میں کھیں۔

$$Q(0,2)$$
 تک سمتیہ  $A$  و کھایا گیا ہے۔کار تیسی نظام میں  $Q(0,2)$  تک سمتیہ  $Q(0,2)$  تک سمتیہ  $Q(0,2)$  نظام میں  $Q(0,2)$  باز (1.40)

لکھا جا سکتا ہے۔اس سمتیہ کی حتمی قیمت

$$|oldsymbol{A}| = \sqrt{oldsymbol{A} \cdot oldsymbol{A}} = \sqrt{(-2a_{ ext{X}} + 2a_{ ext{y}}) \cdot (-2a_{ ext{X}} + 2a_{ ext{y}})} = \sqrt{8}$$

 $a_{
ho}\cdot A$  اور  $A_{
ho}$  حاصل کرتے ہیں۔

$$A_{\rho} = \mathbf{a}_{\rho} \cdot (-2\mathbf{a}_{X} + 2\mathbf{a}_{Y}) = -2\cos\phi + 2\sin\phi$$

$$A_{\phi} = \mathbf{a}_{\phi} \cdot (-2\mathbf{a}_{X} + 2\mathbf{a}_{Y}) = 2\sin\phi + 2\cos\phi$$

نوں

$$(1.41) A = 2(-\cos\phi + \sin\phi)a_{\rho} + 2(\sin\phi + \cos\phi)a_{\phi}$$

 $a_{
ho}\cdot a_{\phi}=1$  اور $a_{\phi}\cdot a_{\phi}=1$  کھا جا سکتا ہے۔ آئیں دیکھیں کہ اس کی حتمی قیمت کیا حاصل ہوتی ہے۔ اکائی سمتیات کا غیر سمتی ضرب $a_{
ho}\cdot a_{
ho}=1$  اور  $a_{\phi}\cdot a_{\phi}=1$  اور  $a_{\phi}\cdot a_{\phi}=1$ 

$$\begin{split} |A| &= \sqrt{A \cdot A} \\ &= \sqrt{2^2 (-\cos\phi + \sin\phi)^2 + 2^2 (\sin\phi + \cos\phi)^2} \\ &= \sqrt{4(\cos^2\phi + \sin^2\phi - 2\cos\phi\sin\phi) + 4(\cos^2\phi + \sin^2\phi + 2\cos\phi\sin\phi)} \\ &= \sqrt{8(\cos^2\phi + \sin^2\phi)} \\ &= \sqrt{8} \end{split}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں آخری قدم پر  $\alpha=1$  دمنے م $pprox a+\sin^2lpha+\sin^2lpha=1$  کا استعمال کیا گیا ہے۔ یقیناً سمتیہ کی حتمی قیمت محدد کے نظام پر منحصر نہیں۔

مساوات 1.40 اور مساوات 1.41 ایک ہی سمتیہ کو لکھنے کے دو طریقے ہیں۔ یہاں کار تیسی نظام کا استعال نہایت آسان ثابت ہوا۔ آگے چل کر آپ دیکھیں گے کہ کہیں مسکوں میں نکلی محدد کا استعال زیادہ آسان ہو گا۔ آئیں مساوات 1.40 پر مزید غور کریں۔ اس مساوات میں اکائی سمتیات از خود اٹل نہیں ہیں۔ ان کی سمتوں کا دارومدار زاویہ  $\phi$  پر ہے۔ شکل 1.23-ب میں  $\phi=0$  و  $\phi=45$  اور  $\phi=0$  اور

$$egin{aligned} m{A}_{\phi=0^{\circ}} &= 2(-\cos 0^{\circ} + \sin 0^{\circ}) m{a}_{
ho} + 2(\sin 0^{\circ} + \cos 0^{\circ}) m{a}_{\phi} \ &= -2m{a}_{
ho} + 2m{a}_{\phi} \end{aligned}$$

 $a_{
ho}$  صورت اختیار کر لیتی ہے۔ اس مساوات کے مطابق  $\phi=0^\circ$  کو دو عدد سمتیات کے مجموعہ کی صورت میں لکھا جا سکتا ہے جن میں پہلی سمتیہ A پر A و دو عدد سمتیات کے مجموعہ کی صورت میں لکھا جا سکتا ہے جن میں پہلی سمتیہ کے الٹ سمت میں ہی ہے۔ 1.23۔ بیل نقطہ A کی سمت میں ہی ہے۔ 1.23۔ بیل نقطہ  $a_{\phi}$  کی سمت میں ہی ہے۔ باد رہے کہ اس مساوات میں  $a_{\phi}$  اور  $a_{\phi}$  کی سمت میں ہے۔ باد رہے کہ اس مساوات میں  $a_{\phi}$  اور  $a_{\phi}$  کی جگہ  $a_{\phi}$  اور  $a_{\phi}$  کی جگہ میاد جہ بالا مساوات کھی جا سکتی ہے۔

ير مساوات ۱.41 $\phi=45^\circ$ 

$$egin{aligned} m{A}_{\phi=45^{\circ}} &= 2(-\cos 45^{\circ} + \sin 45^{\circ}) m{a}_{
ho} + 2(\sin 45^{\circ} + \cos 45^{\circ}) m{a}_{\phi} \ &= 2(-rac{1}{\sqrt{2}} + rac{1}{\sqrt{2}}) m{a}_{
ho} + 2(rac{1}{\sqrt{2}} + rac{1}{\sqrt{2}}) m{a}_{\phi} \ &= \sqrt{8} m{a}_{\phi} \end{aligned}$$

صورت اختیار کر لیتی ہے۔اس مساوات کے مطابق  $45^\circ$  ہے ہے۔ شکل 1.23-ب مصورت اختیار کر لیتی ہے۔ اس مساوات کے مطابق  $45^\circ$  ہے۔ شکل  $45^\circ$  میں یہ حقیقت واضح ہے کہ  $45^\circ$  ہی ہے۔ یاد رہے کہ اس مساوات میں  $a_\rho$  اور  $a_\phi$  کو  $a_\phi$  کو  $a_\phi$  کی سمت  $a_\phi$  کی سمت ہیں ہے۔ یاد رہے کہ اس مساوات میں  $a_\phi$  اور کھینچا گیا ہے۔ تا کہ سمتیات کی ستوں کا موازنہ آسانی سے کیا جا سکے۔

 $\phi=\phi$  آپ نے دیکھا کہ نکلی محدد میں سمتیہ کی مساوات کا دارومدار اس نقطے پر ہے جس نقطے کے اکائی سمتیات استعال کئے جائیں۔ آئیں دیکھیں کہ  $\phi=0$ 135° پر پائے جانے والے نقطہ T کے اکائی سمتیات استعال کرتے ہوئے A کیسا لکھا جائے گا۔ مساوات 1.41 میں  $\phi=0$ 135° پر کرنے سے 135° پر بائے جانے والے نقطہ  $\phi=0$ 135° برکرنے سے

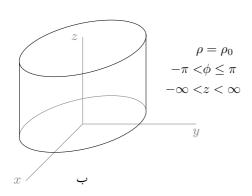
$$\begin{split} \boldsymbol{A}_{\phi=135^{\circ}} &= 2(-\cos 135^{\circ} + \sin 135^{\circ})\boldsymbol{a}_{\rho} + 2(\sin 135^{\circ} + \cos 135^{\circ})\boldsymbol{a}_{\phi} \\ &= 2(\frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}})\boldsymbol{a}_{\rho} + 2(\frac{1}{\sqrt{2}} - \frac{1}{\sqrt{2}})\boldsymbol{a}_{\phi} \\ &= \sqrt{8}\boldsymbol{a}_{\rho} \end{split}$$

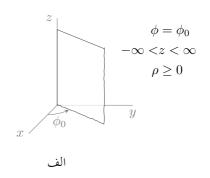
حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کے مطابق °135  $\phi=0$  اکائی سمتیات استعال کرتے ہوئے A کو  $a_{
ho}$  کی سمت میں  $\sqrt{8}$  کہ ابائی کا سمتیہ لکھا جا سکتا -2 ہوئے -2 مطابق ہوتا ہے۔ شکل سے یہ حقیقت واضح ہے۔

## 1.9.3 نلكى لامحدود سطحين

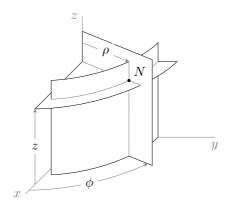
شکل 1.24-الف میں  $\phi$  تبدیل کئے بغیر  $\rho$  اور z کی قیمتیں تبدیل کرتے ہوئے  $\phi = \phi$  سطح کا حصول دکھایا گیا ہے۔ یہ سطح نمکی شکل رکھتی ہے جس کا اور ور والا منہ اور نچلا منہ کھلے ہیں یعنی ان پر ڈھکن نہیں۔ شکل-ب میں  $\rho$  تبدیل کئے بغیر  $\phi$  اور z کو تبدیل کرتے ہوئے  $\rho = \rho$  سطح کا حصول دکھایا گیا ہے۔ ان دونوں لا محدود سطحوں کے پچھ جھے ان اشکال میں دکھائے گئے ہیں۔ شکل-الف میں  $\rho$  کی قیمت مثبت یا منفی ممکن

1.9. گول نلكي محدد





شكل 1.24:  $\phi=\phi_0$  اور ho=0 سطحين ـ



شکل 1.25: نلکی محدد کے تین سطحیں۔

-180 ہے۔ شکل-ب میں زاویہ کل  $2\pi$ ریڈیئن تبریل ہو سکتا ہے۔ یوں زاویے کا مثبت حد $\pi$ ریڈیئن کینی 180 درجہ ہے جبکہ اس کا منفی z=-180 درجے ہے۔ نکلی محد د اور کار تیسی نظام دونوں میں z=z سطح کیسال بنتی ہے۔

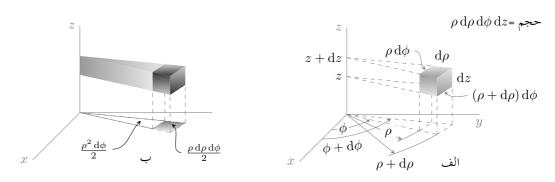
جیسے شکل 1.25 میں دکھایا گیا ہے،  $\rho=\rho_1$  اور  $q=\phi_1$  اور  $q=\phi_1$  کی سیدھ میں سیدھی کیبر پر ملتے ہیں۔ اس طرح  $q=\rho_1$  اور  $q=\rho_1$  اور  $q=\rho_1$  کی سیدھ میں سیدھی کیبر پر ملتے ہیں۔  $q=\phi_1$  اور  $q=\phi_1$  اور  $q=\phi_1$  کی سیدھ میں سیدھی کیبر پر ملتے ہیں۔  $q=\phi_1$  اور  $q=\phi_1$  اور  $q=\phi_1$  ایک گول دائر سے پر ملتے ہیں جبکہ  $q=\phi_1$  اور  $q=\phi_1$  اور  $q=\phi_1$  کی سیدھ میں سیدھی کیبر پر ملتے ہیں۔  $q=\phi_1$  اور  $q=\phi_1$  اور

کی بھی نقطہ  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  پر  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہواں  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہواں  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہواں  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہواں خوص کہ بڑھا کر منحرف ملعب کو گھیریں گے جسے شکل 1.26-الف میں دکھایا گیا ہے۔ردائی سمت میں اس منحرف ملعب کے اطراف کی لمبائی  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہوائی  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہوائی  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہوان کی لمبائی  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہوائی  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہوائی  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہوائی  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہوائی  $(\rho_1, \phi_1, z_1)$  ہو جاتے ہوئے اس منحرف ملعب کو چھوٹا کیا جائے ویسے یہ ایک درست ملعب کی صورت اختیار کرتا ہے لمذا ہوئے جھوٹے جھے جسے اس منحرف ملعب کو جھوٹا کیا جائے ویسے دیا یک درست ملعب کی صورت اختیار کرتا ہے لمذا ہوئے جھوٹے جھوٹے جھوٹے جھوٹے گھر کی ملعب تصور کرتے ہوئے اس کا مجمل کو کھا جا سکتا ہے۔

شکل 1.26 - بیس چھوٹے منحرف مکعب کورداسی سمت میں z محدد تک بڑھا کر پچر یا فانہ کی شکل میں دکھایا گیا ہے۔ 0=0 سطح پر اس کا عمود کی سامیہ  $\rho+d\rho$  داوی ہے کہ کھایا گیا ہے۔  $\rho$  رداس کے گول دائرے کے مرکز سے  $d\phi$  زاویے پر دو لکیریں دائرے تک کھینچنے سے  $\frac{\rho^2}{2}$  رقبہ گھیرا جاتا ہے۔ اگررداس  $\rho$ 

میں منفی حد  $^{\circ}-180^{\circ}$  کو نہیں چھوتا.اگر منفی حد  $^{\circ}-180^{\circ}$  کو چھوٹے تب منفی x محدد دو مرتبہ شامل ہوتا ہے۔

اب 1. سمتيات



شكل 1.26: نلكي محدد ميں انتہائي چهوڻي حجم.

 ${
m d} S$  ہو تب رقبہ  ${
m d} \phi$  کے سایہ کار قبہ کی جہوٹے کمعب کے سایہ کار قبہ

$$dS = \frac{(\rho + d\rho)^2 d\phi}{2} - \frac{\rho^2 d\phi}{2}$$

$$= \frac{\rho^2 d\phi + 2\rho d\rho d\phi + (d\rho)^2 d\phi}{2} - \frac{\rho^2 d\phi}{2}$$

$$= \rho d\rho d\phi + \frac{(d\rho)^2 d\phi}{2}$$

$$\approx \rho d\rho d\phi$$

شکل 1.26 کو درست مکعب تصور کرتے ہوئے،اس کے اطراف کی لمبائی dp ، p dp اور dz کی جاتی ہے۔یوں مکعب کے پخلی اور اوپر سطح کا رقبہ مستطیل کے اطراف کو ضرب دیتے ہوئے p dp dp کھا جا سکتا ہے۔اسی طرح سامنے اور پیچھے سطحوں کا رقبہ dp dz جبکہ بائیں اور دائیں سطحوں کا رقبہ dp dz کھا جا سکتا ہے۔ کھا جا سکتا ہے۔

 $N'(
ho + \mathrm{d}
ho, \phi + \mathrm{d}\phi, z + 2$  تینوں متغیرات تبدیل کرتے ہوئے ہم چھوٹے مکعب کے  $N(
ho, \phi, z)$  کونے سے  $N(
ho, \phi, z)$  کونے چہنچتے ہیں۔ N'=N کے سمتیہ کو

$$\mathrm{d}\boldsymbol{L} = \mathrm{d}\rho\boldsymbol{a}_{\rho} + \rho\,\mathrm{d}\phi\boldsymbol{a}_{\phi} + \mathrm{d}z\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}$$

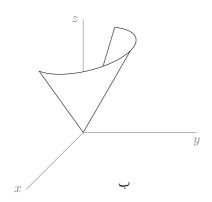
کھا جاتا ہے۔ یہ مساوات کسی بھی دو قریبی نقطوں کے مابین سمتی فاصلے کو ظاہر کرتی ہے۔

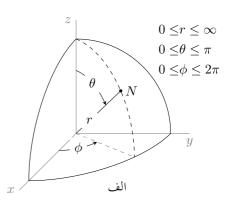
### 1.10 كروى محدد

سید تھی ککیروں اور سید تھی سطحوں کو کار تیسی محدد میں زیادہ آسانی سے ظاہر کیا جا سکتا ہے جبکہ نکلی سطحوں کو ظاہر کرنے کے لئے نکلی محد دبہتر ثابت ہوتا ہے۔اسی طرح کرہ اشکال کے سطحوں کو کروی محدد میں باآسانی کھا جا سکتا ہے۔آئیں کروی نظام پر غور کریں۔

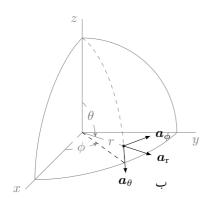
کسی بھی متغیرہ مثلاً ho میں چھوٹی سی تبدیلی کو  $\Delta
ho$  لکھا جاتا ہے جبکہ اس میں کم سے کم تبدیلی کو d
ho لکھا جاتا ہے۔ d
ho ہوتا ہے۔ d
ho ہوتا ہے۔

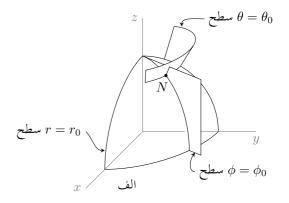
1.10. كروى محدد





شکل 1.27: الف کروی محدد کر متغیرات. ب $heta= heta_0$  سطح کا کچھ حصہ۔

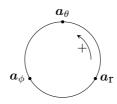




شکل 1.28: (الف) تین عمودی سطحوں کے ملاپ سے نقطہ N کا حصول. (ب) کروی محدد کے تین عمودی اکائی سمتیات۔

r اور  $\phi$  تبدیل کئے بغیر  $\theta$  کو  $\theta$  سے بڑھاتے ہوئے  $\pi$  ریڈیئن کرنے سے نقطہ N شکل 1.27-الف میں نقطہ دار ککیر پر چلتے ہوئے شبت z محد د سے شروع ہو کر منفی z محد د پر پہنچتا ہے۔اسے نقطہ دار لکیر کو کرہ ارض کے خط طول بلد 25 تصور کیا جا سکتا ہے۔ شکل الف میں  $\theta$  کا 0 تا 0 وہ تبدیل ہوتا دکھایا گیا ہے۔اسی طرح r اور  $\theta$  تبدیل کئے بغیر  $\phi$  کو 0 تا 0 تبدیل کرنے سے نقطہ N گول دائرے پر z محد د کے گرد ایک چکر کاٹے گا۔ یہ حرکت کرہ ارض کے خط عرض بلد 0 پر چلنے کے مانند ہے۔  $\theta$  اور  $\phi$  تبدیل کئے بغیر r کو تبدیل کرنے سے نقطہ r مرکز سے سید گی باہر نگلتی کلیر پر حرکت کرتا ہے۔

ongitude<sup>26</sup>



شكل 1.29: كروى نظام مين اكائي سمتيات كي صليبي ضرب.

سطحول کے نقطہ ملاپ سے اخذ کیا جاتا ہے۔ کسی بھی نقطہ  $N(r_0, \theta_0, \phi_0)$  پر  $\theta=\theta_0$  اور  $\theta=\phi$  اور  $\phi=\phi$  سطحیں آپس میں عمودی ہوتی ہے اور سیہ صرف اور صرف اسی نقطے پر اکھٹے ملتی ہیں۔

شکل  $a_{1}$ ۔ بیس کروی نظام کے تین عمودی اکائی سمتیات  $a_{\theta}$  ،  $a_{r}$  اور  $a_{\phi}$  د کھائے گئے ہیں۔ نکلی محدد کی طرح کروی محدد کے عمودی اکائی سمتیہ  $a_{r}$  سمتیات بھی مقام تبدیل کرنے سے تبدیل ہوتے ہیں۔ کسی نقطہ  $N(r_{0},\theta_{0},\phi_{0})$  پر  $\theta$  اور  $\theta$  تبدیل کئے بغیر r کے بڑھتے جانب اکائی سمتیہ  $a_{r}$  کی مقام تبدیل کرنے سخیر ان کل سمتیہ  $a_{r}$  کی جانب حرکت کرے گا۔ کار تیسی اور نکلی محدد کی طرح کروی محدد کے اکائی سمتیہ کی جانب اکائی سمتیہ کھینچنے سے محدد کی طرح کروی محدد کے اکائی سمتیہ کھینچنے سے ماسل کیا جاتا ہے۔

شکل 1.28-الف سے واضح ہے کہ  $a_{\rm r}$  سمتیہ  $a_{\rm r}$  سطح کے عمود کی جبکہ  $\theta=\theta$  اور  $\theta=\phi$  سطحوں کے متوازی ہے۔اس طرح  $a_{\rm r}$  سمتیہ  $\theta=\theta$  سطح کے عمود کی اور  $\phi=\phi$  سطح کے متوازی پایا جاتا ہے جبکہ  $r=r_0$  سطح کے ساتھ مماس بناتا ہے۔ $\phi=\phi$  سمتیہ  $\phi=\phi$  سطح کے عمود کی جبکہ  $\phi=\phi$  سطح کے عمود کی جبکہ وہ ممان بناتا ہے۔

ور  $a_{\phi}$ ، اور  $a_{\phi}$  کروی نظام کے اکائی سمتیات ہیں۔  $a_{\phi} = a_{\phi}$  کیسے سے دائیں ہاتھ کا کروی نظام حاصل ہوتا ہے۔ دائیں ہاتھ کے قانون میں دائیں ہاتھ کا انگو ٹھا ہم جبکہ کیبلی انگلی  $a_{\phi}$  اور دوسری انگلی  $a_{\phi}$  بڑھانے سے پیدا حرکت کی سمتوں کو ظاہر کرتے ہیں۔ نکلی محدد میں یہ انگلیاں  $a_{\phi}$  ہور  $a_{\phi}$  بیں۔ کار تیسی محدد میں  $a_{\phi}$  بڑھانے سے پیدا حرکت کی سمتوں کو ظاہر کرتی ہیں۔

دائیں ہاتھ کے قانون یا شکل 1.29 کی مدد سے بوں اکائی سمتیات کے صلیبی ضرب

$$a_{\Gamma} \times a_{\theta} = a_{\phi}, \quad a_{\theta} \times a_{\phi} = a_{\Gamma}, \quad a_{\phi} \times a_{\Gamma} = a_{\theta}$$

لکھے جا سکتے ہیں۔اسی طرح

$$a_{\mathbf{r}} \cdot a_{\mathbf{r}} = 1, \quad a_{\theta} \cdot a_{\theta} = 1, \quad a_{\phi} \cdot a_{\phi} = 1$$

اور

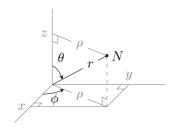
$$a_{\Gamma} \cdot a_{\theta} = 0, \quad a_{\theta} \cdot a_{\phi} = 0, \quad a_{\phi} \cdot a_{\Gamma} = 0$$

بھی لکھے جا سکتے ہیں۔

نقطہ N کا z محدد سے فاصلہ  $\rho = r \sin \theta$  محدد کا ردائ ہے۔اسے شکل 1.30 میں دکھایا گیا ہے جہاں سے واضح ہے کہ  $\rho = r \sin \theta$  محدد سے فاصلہ  $\rho = r \sin \theta$  محدد کا ردائ ہے۔اسے شکل کو دیکھتے ہوئے  $z = r \cos \theta$  جائی ہے۔نقطہ z = 0 کی ماید z = 0 کی اونچائی  $z = r \cos \theta$  کی اونچائی  $z = r \cos \theta$  کی اور  $z = r \cos \theta$  کی اور  $z = r \sin \theta$  کی ماید  $z = r \sin \theta$  کی جہاں سے واضح ہے کہ  $z = r \cos \phi$  کا اور  $z = r \sin \theta$  کی ماید  $z = r \sin \theta$  کی ماید  $z = r \cos \phi$  کی ماید z =

(1.46) 
$$x = r \sin \theta \cos \phi$$
$$y = r \sin \theta \sin \phi$$
$$z = r \cos \theta$$

1.10. كروى محدد



شكل 1.30: كروى، نلكى اور كارتيسى متغيرات كا تبادله.



شكل 1.31: كروى اكائى سمتيات كا كارتيسى نظام ميں تبادله.

کھیے جاسکتے ہیں جہاں 2 کی مساوات بھی ساتھ ہی لکھی گئی ہے۔مساوات 1.46 کروی سے کار تیسی متغیرات دیتا ہے۔اسی شکل کو دیکھتے ہوئے مسئلہ فیثا غور ث کی مدد سے

(1.47) 
$$r^2 = \rho^2 + z^2$$
$$\rho^2 = x^2 + y^2$$

لکھتے ہوئے

$$(1.48) r^2 = x^2 + y^2 + z^2$$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 1.46 میں یر کی مساوات سے

(1.49) 
$$\theta = \cos^{-1} \frac{z}{r} = \cos^{-1} \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

کھا جا سکتا ہے۔اس طرح مساوات 1.46 کے y کو x سے تقسیم کرتے ہوئے

$$\phi = \tan^{-1} \frac{y}{x}$$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 1.48، مساوات 1.49 اور مساوات 1.50 کار تیسی سے کروی متغیرات دیتے ہیں۔

شکل 1.28-ب میں نقطہ N پر اکائی سمتیات و کھائے گئے ہیں۔  $a_r$  کی سمت تبدیل کئے بغیر اسے محدد کے مرکز پر منتقل کرتے ہوئے شکل 1.31-الف میں و کھایا گیا ہے جہاں سے ظاہر ہے کہ اسے نککی محدد کے اکائی سمتیات کی مدد سے

$$a_{\Gamma} = A_{\rho} a_{\rho} + A_{z} a_{Z}$$

کھا جا سکتا ہے۔شکل 1.31-الف میں  $a_{
m r}$  کی لمبائی ایک لیتے ہوئے  $A_{
ho}=\sin heta$  اور  $A_{z}=\cos heta$  کھا جا سکتا ہے۔یوں

$$a_{\rm r} = \sin \theta a_{\rho} + \cos \theta a_{\rm z}$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کا باری باری وری $a_{
ho}$  اور  $a_{
m Z}$  ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

(1.53) 
$$\begin{aligned} \boldsymbol{a}_{\mathbf{r}} \cdot \boldsymbol{a}_{\rho} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\rho} = \sin \theta \\ \boldsymbol{a}_{\mathbf{r}} \cdot \boldsymbol{a}_{\phi} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\phi} = 0 \\ \boldsymbol{a}_{\mathbf{r}} \cdot \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}} = \cos \theta \end{aligned}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں  $a_{
m p}=0$  ہو غیرہ کا استعال کیا گیا۔ یہ مساوات کروی رداسی اکائی سمتیے اور نکلی نظام کے اکائی سمتیات کے مصل ہوتا ہے جہاں  $a_{
m p}=1$  ہو غیر سمتی ضرب دیتا ہے۔ اس طرح جدول 1.1 استعال کرتے ہوئے مساوات 1.52 کا باری باری  $a_{
m N}$  اور  $a_{
m p}$  کے ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

(1.54) 
$$\begin{aligned} \boldsymbol{a}_{\mathrm{T}} \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} = \sin \theta \cos \phi \\ \boldsymbol{a}_{\mathrm{T}} \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} = \sin \theta \sin \phi \\ \boldsymbol{a}_{\mathrm{T}} \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} = \cos \theta \end{aligned}$$

حاصل ہوتا ہے۔ مکمل نتائج ایک جگہ لکھنے کی خاطر مندرجہ بالا مساوات میں  $a_r\cdot a_z$  کو بھی شامل کیا گیا ہے۔ یہ مساوات کروی اکائی رواسی سمتیے اور کار تیسی اکائی سمتیات کے تمام مکنہ غیر سمتی ضرب دیتا ہے۔

جبکہ  $A_x=a_{
m X}\cdot a_{
m r}$  کو کار تیسی نظام میں لکھنے کی خاطر  $A_{
m r}=A=A_xa_{
m X}+A_ya_{
m Y}+A_za_{
m Z}$  مطابق  $A_{
m r}=A_z$  جبکہ  $A_{
m r}=a_{
m Y}$  اور  $A_{
m Z}=a_{
m Z}\cdot a_{
m r}$  ہوں گے۔ یہ تمام مساوات 1.54 میں دیے گئے ہیں۔ یوں

 $a_{\rm r} = \sin\theta\cos\phi a_{\rm X} + \sin\theta\sin\phi a_{\rm Y} + \cos\theta a_{\rm Z}$ 

لکھا جا سکتا ہے۔

$$B_{\rho} = \cos \theta$$
$$B_z = \sin \theta$$

لکھا جا سکتا ہے۔ یوں

$$a_{\theta} = \cos \theta a_{\rho} - \sin \theta a_{Z}$$

کے برابر ہے۔اس مساوات کا باری باری م $a_{\phi} \cdot a_{
ho}$  اور  $a_{Z}$  کے ساتھ غیر سمتی ضرب لینے سے

(1.57) 
$$\begin{aligned} \boldsymbol{a}_{\theta} \cdot \boldsymbol{a}_{\rho} &= (\cos \theta \boldsymbol{a}_{\rho} - \sin \theta \boldsymbol{a}_{Z}) \cdot \boldsymbol{a}_{\rho} = \cos \theta \\ \boldsymbol{a}_{\theta} \cdot \boldsymbol{a}_{\phi} &= (\cos \theta \boldsymbol{a}_{\rho} - \sin \theta \boldsymbol{a}_{Z}) \cdot \boldsymbol{a}_{\phi} = 0 \\ \boldsymbol{a}_{\theta} \cdot \boldsymbol{a}_{Z} &= (\cos \theta \boldsymbol{a}_{\rho} - \sin \theta \boldsymbol{a}_{Z}) \cdot \boldsymbol{a}_{Z} = -\sin \theta \end{aligned}$$

اور نککی اکائی سمتیات کے تمام غیر سمتی ضرب حاصل ہوتے ہیں۔اسی طرح مساوات 1.56 کا باری باری  $a_y$  ، $a_z$  اور  $a_z$  کے ساتھ غیر سمتی ضرب لینے سے

$$a_{\theta} \cdot a_{X} = (\cos \theta a_{\rho} - \sin \theta a_{Z}) \cdot a_{X} = \cos \theta a_{\rho} \cdot a_{X} = \cos \theta \cos \phi$$

$$a_{\theta} \cdot a_{Y} = (\cos \theta a_{\rho} - \sin \theta a_{Z}) \cdot a_{Y} = \cos \theta a_{\rho} \cdot a_{Y} = \cos \theta \sin \phi$$

$$a_{\theta} \cdot a_{Z} = (\cos \theta a_{\rho} - \sin \theta a_{Z}) \cdot a_{Z} = -\sin \theta a_{Z} \cdot a_{Z} = -\sin \theta$$

1.10. كروى محدد

جدول 1.2: کروی اکائی سمتیات کا نلکی اکائی سمتیات کرے ساتھ غیر سمتی ضرب۔

$oldsymbol{a}_{z}$	$oldsymbol{a}_{\phi}$	$oldsymbol{a}_{ ho}$	
$\cos \theta$	0	$\sin \theta$	$oldsymbol{a}_{\mathrm{r}}$
$-\sin\theta$	0	$\cos \theta$	$oldsymbol{a}_{ heta}$
0	1	0	$a_{\phi}$

جدول 1.3: کروی اکائی سمتیات کا کارتیسی اکائی سمتیات کرے ساتھ غیر سمتی ضرب۔

$$\begin{array}{c|cccc} \boldsymbol{a}_{z} & \boldsymbol{a}_{y} & \boldsymbol{a}_{x} \\ \hline \cos\theta & \sin\theta\sin\phi & \sin\theta\cos\phi & \boldsymbol{a}_{r} \\ -\sin\theta & \cos\theta\sin\phi & \cos\theta\cos\phi & \boldsymbol{a}_{\theta} \\ 0 & \cos\phi & -\sin\phi & \boldsymbol{a}_{\phi} \end{array}$$

حاصل ہوتے ہیں۔ یہ مساوات  $a_{ heta}$  اور کار تیسی اکائی سمتیات کے تمام غیر سمتی ضرب دیتا ہے۔

و کار تثیبی نظام میں لکھنے کی خاطر  $A_x=a_x\cdot a_y$  خاطر  $A_x=a_x+A_y$  کو کار تثیبی نظام میں لکھنے کی خاطر  $A_x=a_x+A_y$  خاطر  $A_x=a_x+A_y$  بول گے۔ یہ تمام مساوات 1.58 میں دئے گئے ہیں۔ یول  $A_y=a_y\cdot a_\theta$ 

$$a_{\theta} = \cos\theta\cos\phi a_{\rm X} + \cos\theta\sin\phi a_{\rm Y} - \sin\theta a_{\rm Z}$$

لکھا جا سکتا ہے۔

کروی محدد کا  $a_{\phi}$  اور نکلی محدد کا  $a_{\phi}$  کیساں ہیں۔اسے کار تیسی نظام میں

$$a_{\phi} = -\sin\phi a_{\rm X} + \cos\phi a_{\rm Y}$$

کھا جاتا ہے۔اس مساوات کا  $a_{
m y}$  ، ور $a_{
m Z}$  کے ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

(1.61) 
$$\begin{aligned} \boldsymbol{a}_{\phi} \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} &= -\sin \phi \\ \boldsymbol{a}_{\phi} \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{y}} &= \cos \phi \\ \boldsymbol{a}_{\phi} \cdot \boldsymbol{a}_{\mathrm{z}} &= 0 \end{aligned}$$

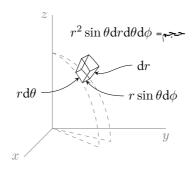
لکھا جا سکتا ہے۔

مساوات 1.53 اور مساوات 1.57 کے نتائج کے ساتھ  $a_{\phi}$  کے مختلف غیر سمتی ضربوں کو جدول 1.2 میں سیجا کیا گیا ہے۔

مساوات 1.54 اور مساوات 1.58 کے نتائج جدول 1.3 میں کیجا کئے گئے ہیں۔

شکل 1.28 میں  $d\rho$  بڑھا کر دوبارہ تین عمودی سطییں دکھائی گئی ہیں۔اگر کروی محدد کے متغیرات  $d\rho$  اور  $d\rho$  بڑھا کر دوبارہ تین عمودی سطین  $N(r,\theta,\phi)$  پر تین عمودی سطین کی جیارا سطین تو یہ چھ سطین مل کر چھوٹا منحرف معب نما تجم گھیریں گی جسے شکل 1.32 میں دکھایا گیا ہے۔ $a_r$  سمت میں معب کے چار اطراف کی لمبائیاں r جبکہ دو دور اطراف کی لمبائیاں r جبکہ دو دور اطراف کی لمبائیاں r جبکہ دو دور اطراف کی لمبائیاں r کا مورت میں یوں r میں r محدد کے قریبی دو اطراف کی لمبائی کا پہلا جزو ہو بہو قریبی اطراف کی لمبائی ہے جبکہ اس کا دوسرا جزو دور اور قریبی اطراف کے لمبائی ہے جبکہ اس کا دوسرا جزو دور اور قریبی اطراف کے لمبائیوں میں فرق کو ظاہر کرتی ہے۔ان دو اجزاء کی نسبت کو r سے کم اطراف کی لمبائی ہے دور اطراف کی نسبت کو کم سے کم کیا جا ساتھ ہوئے ہیں۔اس طریقہ کار سے r اطراف کی لمبائیاں r کا بیا بیا ہی کرتے ہوئے ہی طریقہ کار سے r اطراف کی لمبائیاں r کا بیا جا سکتا ہے۔ایسا ہی کرتے ہوئے ہی طریقہ کار سے جو اطراف کی لمبائیاں r کا بیا جا سکتا ہے۔ایسا ہی کرتے ہوئے ہی طریقہ کار سے جو اطراف کی لمبائیاں r کا بیا جا سکتا ہے۔ایسا ہی کرتے ہوئے ہی طریقہ کار سے ہو اطراف کی لمبائیاں r کا بیا جا سکتا ہے۔ایسا ہی کرتے ہوئے ہی طریقہ کار سے جو کا ان چاروں اطراف کی لمبائیاں r کا بیا ہی لیتے ہیں۔اس طریقہ کار سے جا کیا جا سکتا ہے۔ایسا ہی کرتے ہوئے ہی طریقہ کار سے ہو کا ان چاروں اطراف کی لمبائیاں کا جو کا بی لیتے ہیں۔اس کو کہ کار سے ہو کا ان چاروں اطراف کی لمبائیاں کا جو کے اس کیا جا کہ کو کہ سے کہ کیا جا سکتا ہے۔ایسا ہی کرتے ہوئے ہیں۔

dr o 0کسی بھی متغیرہ مثلاً r میں چھوٹی سی تبدیلی کو  $\Delta r$  لکھا جاتا ہے جبکہ اس میں کم سے کم تبدیلی کو dr لکھا جاتا ہے۔ dr o 0 ہوتا ہے۔



شكل 1.32: كروى نظام ميں چهوٹى حجم.

لمبائیاں  $d \phi d \phi$  ہوئے اسے مکعب نما کے اطراف میں معمولی فرق کو نظرانداز کرتے ہوئے اسے مکعب نما تصور کیا جا سکتا ہے جس کے  $r\sin\theta d\phi$  منازم جو گا۔ اس مکعب کا جم  $r\sin\theta d \phi$  مارقبہ  $r\sin\theta d \phi$  ہوگا۔ اس مکعب کا حجم  $r\sin\theta d \phi$  مارقبہ  $r\sin\theta d \phi$  ہوگا۔ اس مکعب کا حجم  $r^2\sin\theta d \phi$  ملاط

 $N'(r + \mathrm{d}r, \theta + \mathrm{d}\theta, \phi + \omega)$  کونے میں کروی محدد کے تینوں متغیرات تبدیل کرتے ہوئے ہم چھوٹے مکعب کے  $N(r, \theta, \phi)$  کونے کینچتے ہیں۔ N' تک سمتیہ کو N' تک سمتیہ کو N' کونے کینچتے ہیں۔ N' تک سمتیہ کو

 $dL = dr a_{\Gamma} + r d\theta a_{\theta} + r \sin\theta d\phi a_{\phi}$ 

کھا جاتا ہے۔ یہ مساوات کسی بھی دو قریبی نقطوں کے در میان سمتی فاصلہ دیتا ہے۔

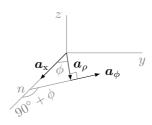
 $r=r_0$  کسی بھی مکمل بند سطح کی سمت، سطح کے عمود کی باہر جانب لی جاتی ہے۔ شکل  $r=r_0$  میں  $r=r_0$  سطح مرکز کا قریبی سطح کے دو آپس میں  $r=r_0$  میں الٹ عمود کی اطراف  $r=r_0$  بیں جن میں  $r=r_0$  بند سطح کی بیر ونی سمت کو ظاہر کرتا ہے الہٰذا یہی اس سطح کی درست سمت ہے۔ اس کے بر عکس  $r=r_0$  میں الٹ عمود کی سمتیں  $r=r_0$  سطح کی درست سمت ہے۔ یوں  $r=r_0$  ط $r=r_0$  سطح کی درست سمت ہے۔ یوں  $r=r_0$  ط $r=r_0$  کا سمتی رقبہ  $r=r_0$  کا سمتی رقبہ  $r=r_0$  کا سمتی رقبہ  $r=r_0$  کا سمتی رقبہ  $r=r_0$  ط $r=r_0$  کا سمتی رقبہ  $r=r_0$  ط $r=r_0$  کا سمتی رقبہ  $r=r_0$  کا سمتی رقبہ کی دور سطح کا سمتی رقبہ کی دور سطح کا سمتی رقبہ کی دور کی دور کی دور کی سطح کا سمتی رقبہ کی دور کی دور کی سطح کا سمتی رقبہ کی دور کر کے دور کی در کی دور کی دور

مشق 1.6: شکل 1.32 میں سمت میں مرکز کے قریبی اور دور اطراف کی لمبائیال لکھیں۔

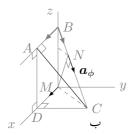
 $(r+dr)\sin(\theta+d\theta)$  لور  $(r+dr)\sin\theta$   $(r+dr)\sin\theta$  ور  $(r+dr)\sin\theta$  ور  $(r+dr)\sin\theta$  ور  $(r+dr)\sin\theta$ 

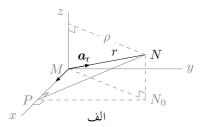
مثال 1.8: دواکائی سمتیات  $a_1$  اور  $a_2$  کاغیر سمتی ضرب  $a_1$  دورا)  $\cos \alpha_{12}$  نان کے مابین زاویے  $a_1$  کوسائن کے برابر ہوتا مثال 1.8: دواکائی سمتیات  $a_1$  اور  $a_2$  کا غیر سمتی ضرب کے اس تعریف کو استعال کرتے ہوئے  $a_2$  ہون  $a_3$  ورمائن کے برابر ہوتا  $a_3$  اور  $a_4$  ماصل کریں۔

1.10 كروى محدد



شكل 1.33: كارتيسي اور نلكي اكائي سمتيات كا غير سمتي ضرب.





شكل 1.34: كروى اور كارتيسي اكائي سمتيات كا غير سمتي ضرب.

 $a_{\mathrm{X}}$  اور  $a_{\mathrm{A}}$  و  $a_{\mathrm{C}}$  و رمیان زاویہ  $a_{\mathrm{A}}$  و اور  $a_{\mathrm{A}}$  و رمیان زاویہ  $a_{\mathrm{A}}$  و اور  $a_{\mathrm{A}}$  و رمیان زاویہ  $a_{\mathrm{A}}$  و اور  $a_{\mathrm{A}}$  و این زاویہ  $a_{\mathrm{A}}$  و اور  $a_{\mathrm{A}}$  و این زاویہ  $a_{\mathrm{A}}$  و این زاویہ و این و این و نول میں این و نول میں این و نول میں و این و نول میں و این و نول میں و این و این و نول میں و نو

## مثال 1.9 مثال $a_{ m r}$ کا $a_{ m r}$ کا $a_{ m r}$ کا $a_{ m r}$ اور $a_{ m r}$ کے ساتھ غیر سمتی ضرب حاصل کریں۔

z=0 حل: شکل میں  $a_{\rm X}$  میں نقط  $N(r,\theta,\phi)$  د کھایا گیا ہے جے N(x,y,z) بھی لکھا جا سکتا ہے۔ شکل میں  $N(r,\theta,\phi)$  بھی د کھائے گئے ہیں۔ شکل  $N(r,\theta,\phi)$  میں نقط  $N(r,\theta,\phi)$  د کھا گئے ہیں۔ شکل  $N(r,\theta,\phi)$  میں نقط  $N(r,\theta,\phi)$  د کھا ہے کہ  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  سک سک کی یہ ہوتے ہوئے  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$  اور  $N(r,\theta,\phi)$  میں  $N(r,\theta,\phi)$ 

$$a_{\mathbf{r}} \cdot a_{\mathbf{X}} = \frac{x}{r} = \sin \theta \cos \phi$$

$$a_{\mathbf{r}} \cdot a_{\mathbf{y}} = \frac{y}{r} = \sin \theta \sin \phi$$

$$a_{\mathbf{r}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = \frac{z}{r} = \cos \theta$$

لکھ سکتے ہیں۔

مثال 1.10 مثال 1.8 کے طرز پر  $a_{
m A}$  کا  $a_{
m X}$  کے ساتھ غیر سمتی ضرب حاصل کریں۔

 $\Delta BMC$  کو د کیستے ہوئے تکون  $\Delta BMC$  کو د کیستے ہوئے شکل -ب میں ا

$$\overline{BC} = \frac{l}{\sin \theta}$$

$$\overline{MC} = \frac{l}{\tan \theta}$$

کھا جا سکتا ہے۔ تکون ΔMDC سے

$$\overline{MD} = \overline{MC}\cos\phi = \frac{l\cos\phi}{\tan\theta}$$

کھا جا سکتا ہے۔ شکل سے واضح ہے کہ  $\overline{MD}$  اور  $\overline{AB}$  برابر ہیں لیعنی  $\overline{AB} = \overline{MD}$ - پول تکون  $\Delta BAC$  سے

$$\cos \underline{ABC} = \frac{\overline{AB}}{\overline{BC}} = \frac{\left(\frac{l\cos\phi}{\tan\theta}\right)}{\left(\frac{l}{\sin\theta}\right)} = \cos\theta\cos\phi$$

 $a_{\Gamma}\cdot a_{
m X}=\cos heta\cos\phi$  حاصل ہوتا ہے۔ یوں

مثق 1.7: شکل  $a_{ heta}\cdot a_{ ext{y}}$  مات جوئے ہوئے  $a_{ heta}\cdot a_{ ext{y}}$  ماصل کریں۔

 $-\sin\theta$  اور  $\cos\theta\sin\phi$ 

### باب 2

# كولومب كا قانون

### 2.1 قوت كشش يا دفع

نیوٹن کے کائناتی تجاذب کے قانون اسے آپ بخوبی واقف ہوں گے۔ کولومب کا قانون اس سے قریبی مشابہت رکھتا ہے۔ کائناتی تجاذب کے قانون کو مساوات 2.1 میں پیش کیا گیا ہے۔

$$(2.1) F = G \frac{M_1 M_2}{R^2}$$

یہ مساوات کمیت  $M_1$  اور کمیت  $M_2$  مابین قوت کشش F دیتا ہے جہاں ایک کمیت کے مرکز سے دوسری کمیت کے مرکز تک کا فاصلہ  $M_1$  ہے۔ قوت کشش دونوں کمیت کے حاصل ضرب کے راست متناسب اور ان کے مرکز وں کے در میانی فاصلے کے مربع کے بالعکس متناسب ہوتی ہے۔ دونوں کمیتوں پر قوت کشش کی مقدار برابر ہوتی ہے اور یہ قوت دونوں کمیتوں کے مرکز وں پر تھینچی لکیر پر عمل در آمد ہوتی ہے۔  $M_1$  پر قوت کشش کی سمت  $M_1$  کے مرکز سے  $M_1$  کے مرکز کی جانب کو ہوتا ہے۔ تناسب کے جزو مستقل کو  $M_1$  کی مرکز کی جانب کو ہوتا ہے۔ تناسب کے جزو مستقل کو  $M_1$  کی کھااور تجاذبی مستقل  $M_2$  کی میں تھر بیا  $M_1$  کے مرکز کے برابر ہے۔

کولومب کا قانون مساوات 2.2 میں بیان کیا گیا ہے۔ یہ مساوات چارج Q<sub>1</sub> اور چارج Q<sub>2</sub> کے مابین قوت کشش یا قوت دفع F دیتا ہے جہاں ایک چارج کے مرکز سے دوسری چارج کے مرکز سے دوسری چارج کے مرکز سے دوسری چارج کو گیند کی شکل کا تصور کیا جائے تواس گیند کے دراس کی لمبائی صفر ہوگی۔ایسے چارج کو نقطہ چارج کہا جاتا ہے۔

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{R^2}$$

قوت کشش یا وفع دونوں چارجوں کے حاصل ضرب کے راست متناسب اور باہمی فاصلہ کے مربع کے بالعکس متناسب ہوتی ہے۔دونوں چارجوں پر قوت کی مقدار برابر ہوتی ہے اور یہ قوت دونوں چارجوں سے گزرتی ککیر پر عمل درآ مد ہوتی ہے۔دومخلف اقسام کے چارجوں کے مابین قوت کشش پائی

Law of Universal Gravitation<sup>1</sup> Coulomb's law<sup>2</sup>

gravitational constant<sup>3</sup>

point charge<sup>4</sup>

36 باب 2. كولومب كا قانون

جاتی ہے جبکہ دو یکساں چارجوں کے مابین قوت دفع پائی جاتی ہے۔ مساوات کے جزو مستقل کو  $\frac{1}{4\pi\epsilon_0}$  کھا جاتا ہے جہاں  $\epsilon_0$  خالی خلاء کا برقی مستقل کی قیت جس کی قیمت اٹل ہے۔ خالی خلاء کے برقی مستقل کی قیمت

$$\epsilon_0 = \frac{1}{\mu_0 c^2}$$

ہے جہاں c خالی خلاء میں روشنی کی رفتار اور µ0 خالی خلاء کی مقناطیسی مستقل ہے۔ یہ دونوں بھی اٹل مستقل ہیں جن کی قیمتیں

$$c = 299792458 \frac{m}{s}$$

(2.5) 
$$\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \, \frac{H}{m}$$

ہیں۔ یوں مقناطیسی مستقل کی قیمت تقریباً

(2.6) 
$$\epsilon_0 = 8.854 \times 10^{-12} \doteq \frac{1}{36\pi} 10^{-9} \frac{F}{m}$$

ے برابر ہے۔اس کتاب میں  $\frac{1}{4\pi\epsilon_0}$  بار بار استعال ہو گا جسے عموماً

$$\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \doteq 9 \times 10^9$$

لیا جائے گا۔ وی اکائی فیراڈ فی میٹر  $\frac{\mathrm{F}}{\mathrm{m}}$  ہے جس کی وضاحت جلد کر دی جائے گا۔

مثال 2.1: زمین کی سطح پر زمین اور ایک کلو گرام کمیت کے مابین 9.8 N کی قوت کشش پائی جاتی ہے۔ زمین کارداس 6370 km لیتے ہوئے زمین کی کمیت حاصل کریں۔

حل: مساوات 2.1 کی مدد سے

$$9.8 = \frac{6.674 \times 10^{-11} \times M \times 1}{6370000 \times 6370000}$$

کھتے ہوئے زمین کی کمیت  $0.054 \times 5.959 \times 5.959$  حاصل ہوتی ہے۔

مثال 2.2: زمین کی مرکزسے تقریباً 42 000 km کے فاصلے پر ذرائع اہلاغ کے سیٹلائٹ زمین کے گرد مدار میں گردش کرتے ہیں۔اس فاصلے پر ایک کلا گرام کی کمیت اور زمین کے مابین قوت کشش کی مقدار حاصل کریں۔

> permittivity<sup>5</sup> electric constant<sup>6</sup> permeability<sup>7</sup>

حل:

$$F = \frac{6.674 \times 10^{-11} \times 5.959 \times 10^{24} \times 1}{42\,000\,000 \times 42\,000\,000} = 0.225\,\text{N}$$

مثال 2.3: ایک ایک کولومب کے دو مثبت چارجوں کے در میان ایک میٹر کا فاصلہ ہے۔ان میں قوت دفع حاصل کریں۔ حل:

$$F = 9 \times 10^9 \frac{1 \times 1}{1 \times 1} = 9 \times 10^9 \,\text{N}$$

مندرجہ بالا مثال سے آپ و کھ سکتے ہیں کہ چارج کی اکائی (کولومب) انتہائی بڑی مقدار ہے۔

 $Q_2$  گال 2.1 میں چارج  $Q_1$  محدد کے مرکز سے سمتی فاصلہ  $r_1$  پر جبکہ چارج  $Q_2$  مرکز سے سمتی فاصلہ  $q_1$  پر دکھائے گئے ہیں۔ چارج  $q_1$  سے چارج  $q_2$  کا سمتی فاصلہ  $q_3$  ہے جہاں

$$(2.8) R_{21} = r_2 - r_1$$

ے برابر ہے۔ سمتیہ  $R_{21}$  کی سمت میں اکائی سمتیہ  $a_{21}$  یوں حاصل کیا جاتا ہے

(2.9) 
$$a_{21} = \frac{R_{21}}{|R_{21}|} = \frac{R_{21}}{R_{21}} = \frac{r_2 - r_1}{|r_2 - r_1|}$$

چارج Q<sub>2</sub> پر قوت F<sub>2</sub> کی حتمی قیمت مساوات 2.2 سے حاصل کی جاسکتی ہے جبکہ اس کی ست اکائی سمتیہ a<sub>21</sub> کے سمت میں ہو گی۔اس طرح یہ قوت

(2.10) 
$$F_{2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_{0}} \frac{Q_{1}Q_{2}}{R_{21}^{2}} a_{21}$$
$$= \frac{Q_{1}Q_{2}}{4\pi\epsilon_{0}} \frac{r_{2} - r_{1}}{|r_{2} - r_{1}|^{3}}$$

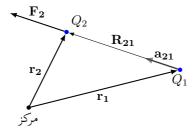
کھا جائے گا۔مساوات 2.10 کولومب کے قانون کی سمتی شکل ہے۔ چونکہ دونوں چارجوں پر برابر مگر الٹ سمت میں قوت عمل کرتا ہے لہذا Q<sub>1</sub> پر قوت F<sub>1</sub> یوں لکھا جائے گا

$$F_1 = -F_2 = \frac{-1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{R_{21}^2} a_{21}$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{R^2} a_{12}$$

جہاں دوسری قدم پر  $R_{21}=R_{12}=R_{12}=R_{21}$  کھھا گیا ہے اور  $R_{21}=-a_{21}$  کے برابر ہے۔ دونوں چارج مثنی ہونے کی صورت

باب 2. كولومب كا قانون



شکل 2.1: دو مثبت چارجوں کے مابین قوت دفع

میں Q<sub>2</sub> پر مساوات 2.10 سے قوت  $a_{21}$  کی سمت میں حاصل ہوتا ہے۔ یوں یکسال چارجوں کے مابین قوت دفع پایا جاتا ہے۔ دوالٹ اقسام کے چارجوں کی مابین قوت کشش پایا جاتا ہے۔ صورت میں Q<sub>2</sub> پر قوت  $a_{21}$  کی سمت میں حاصل ہوتا ہے۔ یوں الٹ اقسام کے چارجوں کے مابین قوت کشش پایا جاتا ہے۔

مثال 2.4: شکل 2.1 میں نقطہ A(3,2,4) پر A و کا چارج  $Q_1$  جبکہ نقطہ B(1,5,9) پر A(3,2,4) پایا جاتا ہے۔ منفی چارج  $Q_2$  بیا جاتا ہے۔ منفی چارج  $Q_3$  بیا جاتا ہے۔ منفی چارج  $Q_4$  بیا جاتا ہے۔ منفی جارج  $Q_5$  بیا جاتا ہے۔ منفی جاتا ہے

عل:

$$R_{21} = (1-3)a_{X} + (5-2)a_{Y} + (9-4)a_{Z}$$

$$= -2a_{X} + 3a_{Y} + 5a_{Z}$$

$$R_{21} = |R_{21}| = \sqrt{2^{2} + 3^{2} + 5^{2}}$$

$$= \sqrt{38}$$

$$= 6.1644$$

اور لول

$$\begin{aligned} a_{21} &= \frac{R_{21}}{R_{21}} = \frac{-2a_{X} + 3a_{Y} + 5a_{Z}}{6.1644} \\ &= -0.324a_{X} + 0.487a_{Y} + 0.811a_{Z} \end{aligned}$$

حاصل ہو تاہے جس سے

$$F_{2} = \frac{36\pi \times 10^{9}}{4\pi} \frac{\left(-50 \times 10^{-6} \times 20 \times 10^{-6}\right)}{38} \left(-0.324a_{X} + 0.487a_{Y} + 0.811a_{Z}\right)$$
$$= -0.237 \left(-0.324a_{X} + 0.487a_{Y} + 0.811a_{Z}\right) N$$

حاصل ہوتا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ قوت کی سمت a21 کے الٹ سمت میں ہے۔یوں منفی چارج پر قوت کی سمت مثبت چارج کی جانب ہے یعنی اس پر قوت کشش پایا جاتا ہے۔

کسی بھی چارج پر ایک سے زیادہ چار جول سے پیدا مجموعی قوت تمام چار جول سے پیدا علیحدہ علیحدہ قوتوں کا سمتی مجموعہ ہوتا ہے یعنی

$$(2.12) F = \sum_{i=1}^{n} F_i$$

2.2. برقى ميدان كى شدت

2.2 برقی میدان کی شدت

 $\frac{F}{m}$  نیوٹن کے کا نناتی تجاذب کے قانون میں زمین کی کمیت کو M لکھے کر کمیت m پر قوت F حاصل کی جاستی ہے۔ایک کلو گرام کمیت پر اس قوت کی مقدار m ہوگی جسے زمین کی کشش m یا ثقلی اسراع پکارااور g ککھا جاتا ہے۔زمین کی سطح پر g کی مقدار تقریباً  $\frac{m}{s^2}$  8.9 کے برابر ہے۔

$$(2.13) g = \frac{F}{m} = \frac{GM}{R^2}$$

کسی بھی کمیت M کے گرد تجاذبی میدان  $^{9}$  پایا جاتا ہے۔ کسی بھی نقطے پر اس تجاذبی میدن کو ناپنے کی خاطر اس نقطے پر پیا کثی کمیت  $^{10}m_p$  کر اس پر قوت ناپی جاتی ہے۔ مختلف مقامات پر اس طرح قوت ناپ کر ہم تجاذبی میدان کا جائزہ لے سکتے ہیں۔ تجاذبی قوت کی مقدار کا دارو مدار پیا کثی کمیت  $^{11}m_p$  پر بھی مخصر ہے۔ مختلف تجاذبی میدانوں کا آپس میں موازنہ کرتے وقت یہ ضروری ہے کہ تمام تجاذبی میدان جانچتے وقت ایک ہی قیمت کے پیا کثی کمیت ہی کمیت استعال کی جائے۔ ماہرین طبیعیات عموماً  $m_p$  کو ایک کلو گرام رکھتے ہیں۔ یہ ضروری نہیں کہ تجاذبی قوت ناپتے وقت ایک کلو گرام کی پیا کتی کمیت ہی استعال کی جائے البتہ جوابات اکٹھے کرتے وقت  $m_p$  کو سے تقیم کرتے ہوئے ایک کلو گرام پر تجاذبی قوت حاصل کی جاسکتی ہے۔ زمین کے قریب ایک کلو گرام کمیت پر قوت کشش کو ثقلی اسراع  $m_p$  پکارا جاتا ہے۔

مثال 2.5: زمین کی سطح پر دو سو گرام پیائشی کمیت پر 1.96 N قوت ناپی جاتی ہے۔ ثقلی اسراع حاصل کریں۔

حل:

$$(2.14) g = \frac{1.96}{0.2} = 9.8 \, \frac{N}{\text{kg}}$$

مساوات 2.13 سے ہم

$$F = mg$$

$$w = mg$$

کھ سکتے ہیں جو زمین کی سطح پر کمیت m پر کشش ثقل F دیتا ہے جسے وزن پکارااور 70 ککھا جاتا ہے۔

چار جوں پر بھی اسی طرح غور کیا جاتا ہے۔ کسی بھی چارج Q کے گرد برقی میدان پایا جاتا ہے۔ اس برقی میدان میں چارج پر قوت اثر انداز ہوتا ہے۔ چارج Q کے برقی میدان کی شدت کے پیائش کی خاطر اس میدان میں مختلف مقامات پر پیائش چارج  $q_p$  پر قوت  $q_p$  ناپ کر برقی میدان کا مطالعہ کیا جا سکتا ہے اور اس کا نقشہ بنایا جا سکتا ہے۔ مختلف چارجوں کے برقی میدانوں کا آپس میں موازنہ کرتے وقت یہ ضروری ہے کہ تمام صور توں میں ایک ہی قیت کے پیائش چارج استعال کئے جائیں۔ ماہرین طبیعیات  $q_p$  کو ایک کولومب کا شبت چارج رکھتے ہیں۔ یہ ضروری نہیں کہ قوت ناپتے وقت ایک کولومب کا

gravity8

gravitational field<sup>9</sup>

ا لکھتے ہوئے زیرنوشت میں p لفظ پیمائشی کے  $\phi$  کو ظاہر کرتا ہر، یعنی یہ وہ کمیت ہرے جسے قوت کی پیمائش کی خاطر استعمال کیا جا رہا ہرے۔

test mass<sup>11</sup>

40 الله عند الله عند

مثبت پیائٹی چارج ہی استعال کیا جائے البتہ جوابات انتظے کرتے وقت F کو qp سے تقسیم کرتے ہوئے ایک مثبت کولومب پر قوت حاصل کی جاتی ہے جسے برقی میدان کی شدت 13 یا صرف برقی میدان پکار ااور E ککھا جاتا ہے یعنی

$$\mathbf{E} = \frac{\mathbf{F}}{q_p}$$

مختلف مقامات پر موجود مختلف قیمتوں کے چارجوں سے کسی ایک نقطے پر پیدا برقی میدان تمام چارجوں کے مجموعی اثر سے پیدا ہوگا۔ کسی بھی نقطے پر n چارجوں کا مجموعی E تمام چارجوں کے علیحدہ علیحدہ پیدا کردہ E3،E2،E1، کا سمتی مجموعہ

(2.17) 
$$E = \sum_{i=1}^{n} E_i = E_1 + E_2 + E_3 + \cdots$$

ہوتا ہے۔ یوں کسی بھی نقطے P پر E ناپتے وقت اس نقطے پر ایک کولومب چارج p رکھ کر اس چارج پر قوت ناپی جاتی ہے۔ یہ قوت اس نقطے پر تمام چارجوں کا مجموعی E ہوتا ہے۔ یاد رہے کہ کسی بھی نقطے پر E ناپتے وقت یہاں رکھے پیائثی چارج p کا اثر شامل نہیں ہوتا۔

چارج کو کروی محدد کے مرکز پر تصور کرتے ہوئے کسی بھی نقطے پر E مساوات 2.10سے یوں لکھی جاسکتی ہے

$$\mathbf{E} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \mathbf{a}_{\mathrm{r}}$$

(2.19)

جہاں  $a_{
m r}$  کروی محدد کارداسی ست میں اکائی سمتیہ ہے۔

نقطہ (x',y',z') پر موجود چارج Q سے نقطہ (x,y,z) پر برتی شدت یوں حاصل کی جا کتی ہے۔

$$egin{aligned} oldsymbol{E} &= rac{1}{4\pi\epsilon_0} rac{Q}{|oldsymbol{r}-oldsymbol{r'}|^2} rac{oldsymbol{r}-oldsymbol{r'}}{|oldsymbol{r}-oldsymbol{r'}|} = rac{Q}{4\pi\epsilon_0} rac{oldsymbol{r}-oldsymbol{r'}}{|oldsymbol{r}-oldsymbol{r'}|^3} \ &= rac{Q}{4\pi\epsilon_0} rac{\left[(x-x')oldsymbol{a}_{\mathrm{X}} + (y-y')oldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} + (z-z')oldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}
ight]}{\left[(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2
ight]^{rac{3}{2}}} \end{aligned}$$

جہاں

$$r = xa_{X} + ya_{Y} + za_{Z}$$

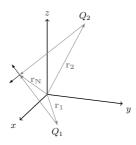
$$r' = x'a_{X} + y'a_{Y} + z'a_{Z}$$

$$R = r - r' = (x - x')a_{X} + (y - y')a_{Y} + (z - z')a_{Z}$$

کے برابر ہے۔

مثال 2.6: نقطه  $N_1(4,1,1)$  پر  $N_2(2,2,5)$  چارج  $Q_1$  جبکه نقطه  $N_2(1,4,2)$  پر  $N_3(2,2,5)$  پایا جاتا ہے۔ نقطہ  $N_3(2,2,5)$  پر  $N_3(2,2,5)$  بیدا  $E_1$  اور  $Q_2$  سے پیدا  $E_2$  حاصل کریں۔اس نقطے پر دونوں چارجوں کا مجموعی  $E_1$  کیا ہو گا۔

$$R_{31}=R_3-R_1=(2-4)a_{\mathrm{X}}$$
 على: شكل 2.2 مين صورت حال و كھايا گيا ہے۔ پہلے  $Q_1$  سے پيدا  $E_1$  حاصل كرتے ہيں۔  $R_{31}=R_3-R_1=(2-4)a_{\mathrm{X}}+(2-1)a_{\mathrm{Y}}+(5-1)a_{\mathrm{Z}}$   $=-2a_{\mathrm{X}}+1a_{\mathrm{Y}}+4a_{\mathrm{Z}}$ 



شکل 2.2: دو چارجوں سے پیدا برقی شدت

ہے جس سے

$$R_{31} = |\mathbf{R}_{31}| = \sqrt{2^2 + 1^2 + 4^2}$$

$$= \sqrt{21} = 4.583$$

$$\mathbf{a}_{31} = \frac{\mathbf{R}_{31}}{R_{31}} = \frac{-2\mathbf{a}_{X} + 1\mathbf{a}_{Y} + 4\mathbf{a}_{Z}}{\sqrt{21}}$$

$$= -0.436\mathbf{a}_{X} + 0.218\mathbf{a}_{Y} + 0.873\mathbf{a}_{Z}$$

حاصل ہوتے ہیں۔یوں

$$E_{1} = 9 \times 10^{9} \frac{100 \times 10^{-6}}{21} \left( -0.436a_{x} + 0.218a_{y} + 0.873a_{z} \right)$$
$$= -18686a_{x} + 9343a_{y} + 37414a_{z} \frac{V}{m}$$

ہوتا ہے۔اس طرح Q2 کے لئے حل کرتے ہوئے

$$egin{aligned} R_{32} &= (2-1)a_{X} + (2-4)a_{Y} + (5-2)a_{Z} \ &= 1a_{X} - 2a_{Y} + 3a_{Z} \end{aligned}$$

أور

$$R_{32} = |\mathbf{R}_{32}| = \sqrt{1^2 + 2^2 + 3^2} = \sqrt{14}$$

$$\mathbf{a}_{32} = \frac{1\mathbf{a}_{X} - 2\mathbf{a}_{Y} + 3\mathbf{a}_{Z}}{\sqrt{14}}$$

$$= 0.267\mathbf{a}_{X} - 0.535\mathbf{a}_{Y} + 0.802\mathbf{a}_{Z}$$

سے

$$E_2 = 9 \times 10^9 \frac{50 \times 10^{-6}}{14} \left( 0.267 a_{\rm X} - 0.535 a_{\rm Y} + 0.802 a_{\rm Z} \right)$$
$$= 8582 a_{\rm X} - 17196 a_{\rm Y} + 25779 a_{\rm Z} \quad \frac{\rm V}{\rm m}$$

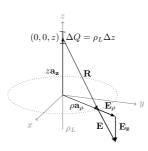
ماتا ہے۔ان دو جوابات کا سمتی مجموعہ لیتے ہوئے کلE حاصل کرتے ہیں۔

$$E = E_1 + E_2$$

$$= \left(-18686a_X + 9343a_y + 37414a_z\right) + \left(8582a_X - 17196a_y + 25779a_z\right)$$

$$= -10104a_X - 7853a_y + 63193a_z \quad \frac{V}{m}$$

42 باب 2. كولومب كا قانون



شكل 2.3: يكسان چارج بردار سيدهي لامحدود لكير كا برقي ميدان

مساوات 2.16 کو

(2.20) F = qE

کھا جا سکتا ہے جو برقی میدان E کے موجود گی میں چارج q پر قوت F دیتا ہے۔

2.3 یکسان چارج بردار سیدهی لامحدود لکیر کا برقی میدان

شکل 2.3 میں z محدو پر  $\infty - z = +\infty$  سے کہاں چارج کی کثافت پائی جاتی ہے۔ آپ تصور کر سکتے ہیں کہ z محدو پر انتہائی قریب قریب برابر فاصلے پر کیساں نقطہ چارج رکھے گئے ہیں۔ یوں اگر  $\Delta L$  لمبائی میں کل  $\Delta Q$  چارج پایا جائے گا جے کیسری چارج کثافت کی تعریف کثافت کہ انتہائی میں کا کہ کہا جاتا ہے اور جس کی اکائی C/m ہے۔ کیسری چارج کثافت کی تعریف

$$\rho_L = \lim_{\Delta L \to 0} \frac{\Delta Q}{\Delta L}$$

ہے۔ لکیر پر چھوٹی لمبائی اتنی کم نہیں کی جاتی کہ چارج بردار الیکٹر ان علیحدہ علیحدہ نظر آئیں اور لکیری کثافت کی جگہ نقطہ چارج نظر آئیں۔اگر لکیر پر چارج کی تقسیم ہر جگہ یکسال نہ ہو تب لکیری چارج کثافت متغیر ہوگی۔آئیں یکسال لکیری چارج کثافت سے خالی خلاء میں پیدا برقی میدان پر غور کریں۔

y کہتے بغیر قلم اٹھائے اس مسکلے کی نوعیت پر توجہ دیتے ہیں۔ مقام (0,0,z) پر چھوٹی کی لمبائی z میں z میں جاری پایا جاتا ہے جے نقطہ چاری تصور کرتے ہوئے آگے بڑھتے ہیں۔ z محدو کے گرد z ایعن z سطح پر شکل 2.3 میں نقطہ دار گول دائرہ بنایا گیا ہے۔ نقطہ چاری z دائرے پر کسی مقام پر پیدا برقی میدان پر غور کرتے ہیں۔ برقی میدان کی مقدار کا دار ومدار میدان پیدا کرنے والے چاری اور چاری سے فاصلے پر ہے۔ نقطہ دار کلیر پر پائے جانے والے تمام نقطوں کا (z,0,z) سے فاصلہ برابر ہے۔ یوں ہم توقع کرتے ہیں کہ اس دائرے پر برقی میدان کی شدت کی حتی قیمت ہر جگہ برابر ہوگی۔ اس کو یوں بھی بیان کیا جا سکتا ہے کہ چاری کی نقطہ نظر سے نقطہ دار کلیر پر تمام نقطے بالکل کیسال نظر آتے ہیں۔ اس مشابہت سے ہم کہہ سکتے ہیں کہ نقطہ دار دائرے پر ہر جگہ برتی میدان کیسال ہوگا۔

آئیں شکل 2.3 کو دیکھتے ہوئے ایک اور مشابہت پر غور کرتے ہیں۔چونکہ E سمتی فاصلہ R کی سمت میں ہوتا ہے للذا دائرے پر کسی بھی نقطے پر نقطہ چارج ρLΔz سے پیدا E کے دواجزاء پائے جائیں گے یعنی

$$(2.22) E = E_{\rho} + E_{z}$$

line charge density14

اس کتاب میں رداس کے لئے بھی ho استعمال کیا جاتا ہے۔ho کو جب بھی کثافت کے لئے استعمال کیا جائے،اس کمے زیر نوشت میں ho یا ho یا ho الکھا جائے گا۔

ہو گا۔

ایک آخری مشابہت پر اب غور کرتے ہیں۔اگر نقطہ دار دائرے کو z محدد پر مثبت یا منفی جانب لے جایا جائے تو کیا ہوگا؟ اب بھی دائرے کے ایک جانب کسی بھی فاصلے پر چارج کا اثر دائرے کے دوسری جانب اسے ہی فاصلے پر چارج کا گرے گا۔ یوں دائرے کے ایک جانب یعنی z محدد پر  $\infty$  تک فاصلے پر چارجوں کے  $E_z$  کو دائرے کی دوسری جانب z محدد پر z تک فاصلے پر چارجوں کا z ختم کرے گا اور یوں خلاء میں ہر جگہ مساوات 2.23 درست ثابت ہوتا ہے۔اس حقیقت کو یوں بہتر بیان کیا جا سکتا ہے کہ لا محدود کئیر پر یکسال کثافت چارج سے خلاء میں برقی میدان صرف رداس کی سمت میں پیدا ہوگا۔ آئیں اس z کو حاصل کریں۔

شکل 2.3 میں مقام z پر نقطہ چارج  $ho_L \Delta z$  وائرے پر  $\Delta E$  پیدا کرتا ہے۔ محد و کے مرکز سے نقطہ چارج کا مقام سمتیہ  $ho_L \Delta z$  سے ظاہر کیا جا سکتا ہے جبکہ دائرے پر کسی بھی نقطہ ho کو سمتیہ ho ظاہر کرتا ہے۔ یوں نقطہ چارج سے ho تک کا سمتی فاصلہ اور اسی سمت میں اکائی سمتیہ یوں حاصل کئے جائیں گے۔ ho

$$egin{aligned} oldsymbol{R} &= 
ho oldsymbol{a}_
ho - z oldsymbol{a}_{
m Z} \ |oldsymbol{R}| &= R = \sqrt{
ho^2 + z^2} \ oldsymbol{a}_R &= rac{oldsymbol{R}}{|oldsymbol{R}|} = rac{
ho oldsymbol{a}_
ho - z oldsymbol{a}_{
m Z}}{\sqrt{
ho^2 + z^2}} \end{aligned}$$

مساوات 2.18 سے

$$egin{aligned} \Delta oldsymbol{E} &= rac{
ho_L \Delta z}{4\pi \epsilon_0 \left(
ho^2 + z^2
ight)} rac{
ho oldsymbol{a}_
ho - z oldsymbol{a}_{oldsymbol{Z}}}{\sqrt{
ho^2 + z^2}} \ &= rac{
ho_L \Delta z \left(
ho oldsymbol{a}_
ho - z oldsymbol{a}_{oldsymbol{Z}}
ight)}{4\pi \epsilon_0 \left(
ho^2 + z^2
ight)^{rac{3}{2}}} \end{aligned}$$

حاصل ہوتا ہے۔ تمام چارجوں کے اثرات کو یکجا کرنے کی خاطر مندرجہ بالا مساوات کو تکمل کی شکل دے کر مندرجہ ذیل مساوات میں د کھایا گیا ہے۔ تکملیہ کے حدود ∞ — اور ∞+ ہیں۔

(2.24) 
$$E = \int dE = \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ \frac{\rho_L \left( \rho a_\rho - z a_Z \right)}{4\pi\epsilon_0 \left( \rho^2 + z^2 \right)^{\frac{3}{2}}} \right] dz$$

اس تمل کو یوں لکھا جا سکتا ہے

(2.25) 
$$\boldsymbol{E} = \frac{\rho_{L}\rho\boldsymbol{a}_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}}\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} - \frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{z}}{4\pi\epsilon_{0}}\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{z\,\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}}$$

جہاں مساوات کی نشان کے دائیں جانب پہلا تھمل  $E_
ho$  اور دوسر اکھمل کے دیتا ہے لینی

(2.26) 
$$\boldsymbol{E}_{\rho} = \frac{\rho_{L}\rho\boldsymbol{a}_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}}\int\limits_{-\infty}^{+\infty}\frac{\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \\ \boldsymbol{E}_{z} = -\frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{z}}{4\pi\epsilon_{0}}\int\limits_{-\infty}^{+\infty}\frac{z\,\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}}$$

مساوات 2.23 کی مدد سے ہم دیکھ سکتے ہیں کہ دوسرا تکملہ صفر جواب دیگا۔ آئیں دونوں تکمل کو باری باری حل کریں۔پہلے  $E_{
ho}$  حل کرتے ہیں۔اس مساوات میں

 $z = \rho \tan \alpha$ 

استعال کرتے ہیں۔ایسا کرتے ہوئے تکمل کا ابتدائی حد

$$-\infty = 
ho an lpha$$
بيدائي  $lpha_{
m e} = -rac{\pi}{2}$ 

اور اختيامي حد

$$\begin{aligned} & \infty = \rho \tan \alpha_{\rm obstan} \\ & \alpha_{\rm obstan} = \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

حاصل ہوتے ہیں۔مزید

 $dz = \rho \sec^2 \alpha \, d\alpha$ 

لكھا جائے گا۔ یوں

$$E_{\rho} = \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\rho \sec^{2} \alpha \, d\alpha}{\left(\rho^{2} + \rho^{2} \tan^{2} \alpha\right)^{\frac{3}{2}}}$$
$$= \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\rho \sec^{2} \alpha \, d\alpha}{\rho^{3} \left(1 + \tan^{2} \alpha\right)^{\frac{3}{2}}}$$

لکھا جائے گا جس میں

 $1 + \tan^2 \alpha = \sec^2 \alpha$ 

استعال کرتے ہوئے

$$E_{\rho} = \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\rho \sec^{2}\alpha \, d\alpha}{\rho^{3} \sec^{3}\alpha}$$

$$= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \cos\alpha \, d\alpha$$

$$= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \sin\alpha \bigg|_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}}$$

$$= \frac{\rho_{L}}{2\pi\epsilon_{0}\rho} a_{\rho}$$

ماتا ہے جہاں دوسری قدم پر  $\frac{1}{\cos\alpha}$  علیہ sec  $\alpha=\frac{1}{\cos\alpha}$  کیا گیا۔

(2.27)

(2.28)

آئیں اب مساوات 2.26 کے دوسرے جزو کو حل کریں۔اس میں بھی z=
ho an lpha استعال کرتے ہیں۔ یوں

$$\begin{aligned} \boldsymbol{E}_{z} &= -\frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{z}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{z\,\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2} + z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \\ &= -\frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{z}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\rho^{2}\tan\alpha\sec^{2}\alpha\,\mathrm{d}\alpha}{\left(\rho^{2} + \rho^{2}\tan^{2}\alpha\right)^{\frac{3}{2}}} \\ &= -\frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{z}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\tan\alpha\sec^{2}\alpha\,\mathrm{d}\alpha}{\left(1 + \tan^{2}\alpha\right)^{\frac{3}{2}}} \end{aligned}$$

$$E_z = -\frac{\rho_L a_Z}{4\pi\epsilon_0 \rho} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\tan \alpha \sec^2 \alpha \, d\alpha}{\sec^3 \alpha}$$

$$= -\frac{\rho_L a_Z}{4\pi\epsilon_0 \rho} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \sin \alpha \, d\alpha$$

$$= \frac{\rho_L a_Z}{4\pi\epsilon_0 \rho} \cos \alpha \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}}$$

$$= 0$$

ملتا ہے۔ یہی جواب مساوات 2.23 میں حاصل کیا گیا تھا۔

مساوات 2.27 اور مساوات 2.28 سے مساوات 2.25 کا حل یوں لکھا جائے گا

(2.29) 
$$E = E_{\rho} = \frac{\rho_{\rm L}}{2\pi\epsilon_0\rho} a_{\rho}$$

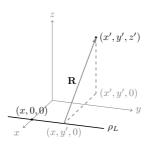
جس کے مطابق لامحدود سید تھی کلیر پر کیساں چارج سے برتی میدان رداس م کے بالعکس متناسب ہے۔اس نتیج کا مساوات 2.18 کے ساتھ موازنہ کریں جو نقطہ چارج کی برتی میدان بیان کرتا ہے۔نقطہ چارج کا برتی میدان کروی رداس کے مربع کے بالعکس متناسب ہے۔یوں اگر لامحدود کلیر کے چارج سے فاصلہ دگنا کر دیا جائے تو برقی میدان آدھا ہو جائے گا جبکہ نقطہ چارج سے فاصلہ دگنا کرنے سے برقی میدان چارگنا کم ہوتا ہے۔

E کسی بھی ست میں لامحدود سیر تھی لکیر پر چارت کا برقی میدان مساوات 2.29 میں بیان خوبیوں پر پورا اترے گا۔الیی صورت میں کسی بھی نقطے پر E حاصل کر یں۔ یہ فاصلہ کا خاطر اس نقطے سے چارج کے لکیر تک کم سے کم فاصلہ R حاصل کریں۔ یہ فاصلہ نقطے سے لکیر پر عمود کھینچنے سے حاصل ہو گا۔اس فاصلے کو ρ تصور کریں۔الیی صورت میں مساوات 2.29 کو م تصور کریں۔الیی صورت میں مساوات 2.29 کو

$$E = \frac{\rho_L}{2\pi\epsilon_0 R} a_R$$

لکھ سکتے ہیں۔

46 باب 2. كولومب كا قانون



شكل 2.4: كسى بهى سمت ميں لامحدود لكير پر چارج كى مثال

حل: شکل 2.4 میں صورت حال دکھایا گیا ہے۔ (x',y',z') سے چارج کے لکیر پر عمود (x,y',0) پر ٹکراتا ہے۔ ان دو نقطوں کا آپس میں فاصلہ  $\sqrt{(x'-x)^2+z^2}$ 

$$\mathbf{R} = (x' - x)\mathbf{a}_{X} + z\mathbf{a}_{Z}$$
$$\mathbf{a}_{R} = \frac{(x' - x)\mathbf{a}_{X} + z\mathbf{a}_{Z}}{\sqrt{(x' - x)^{2} + z^{2}}}$$

ہیں۔یوں

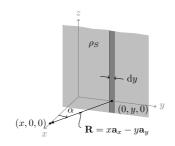
$$m{E} = rac{
ho_L}{2\pi\epsilon_0\sqrt{(x'-x)^2+z^2}}m{a}_R$$

ہو گا۔

مثق y:2.1 محدد پر  $\infty$  سے  $\infty$  + تک  $\frac{nC}{m}$  10 چارج کی کثافت پائی جاتی ہے۔ نقطہ  $N_1(0,0,6)$  اور نقطہ  $N_2(0,8,6)$  پر y:2.1 حاصل کریں۔

جواب: دونوں نقطوں پر 
$$E=30a_{
m Z}$$
 کے برابر ہے۔

$$E_2=18\left(rac{3a_{
m Y}+4a_{
m Z}}{5}
ight)\,rac{
m V}{
m m}$$
 ابن  $E_1=18a_{
m Z}\,rac{
m V}{
m m}$  بابت:



شكل 2.5: يكسان چارج بردار بموار لامحدود سطح

## 2.4 یکسان چارج بردار ہموار لامحدود سطح

شکل 2.5 میں z=0 پر لامحدود x-y سطح دکھائی گئی ہے۔ تصور کریں کہ اس پوری سطح پر انتہائی قریب قریب نقطہ چارج یوں رکھے گئے ہیں کہ سطح پر z=0 میں بھی چھوٹی رقبہ  $\Delta S$  پیاساں قیمت کا چارج کیا جاتا ہے۔ اس طرح اکائی رقبے پر کل  $\frac{\Delta Q}{\Delta S}$  چارج پایا جائے گا جسے سطحی چارج کثافت کا قریب فریف ہوں۔ سطحی چارج کثافت کی تحریف

$$\rho_S = \lim_{\Delta S \to 0} \frac{\Delta Q}{\Delta S}$$

ہے۔ چیوٹی سطح آتی کم نہیں کی جاتی کہ اس پر چارج بردار الیکٹران علیحدہ بطور نقطہ چارج نظر آئیں بلکہ اسے اتنار کھا جاتا ہے کہ علیحدہ علیحدہ الیکٹران کا اثر قابل نظر انداز ہو۔ سطح پر ہر جگہ چارج کا تقییم کیسال نہ ہونے کی صورت میں  $ho_S$  کی قیمت متغیر ہو گی۔ آئیں لامحدود سطح پر کیسال چارج کثافت سے خالی خلاء میں پیدا کے حاصل کریں۔

پہلے غور کرتے ہیں کہ آیا مختلف مقامات سے دیکھتے ہوئے کچھ اخذ کرنا ممکن ہے۔اگر اس چارج بردار سطح کے سامنے ہم کھڑے ہو جائیں تو ہمیں سامنے لامحدود چارج بردار سطح نظر آئے گی۔ سطح سے برابر فاصلے پر ہم جہاں بھی جائیں ہمیں صورت حال میں کوئی تبدیلی نظر نہیں آئے گی۔اس طرح اگر ہم سطح کی دوسری طرف اتنے ہی فاصلے پر چلے جائیں تو ہمیں صورت حال میں کسی قشم کی کوئی تبدیلی نظر نہیں آئے گی۔اس مشابہت سے ہم کہہ سکتے ہیں کہ ایس سطح سے برابر فاصلے پر تمام نقطوں پر کیسال برقی میدان پایا جائے گا۔اس کے بر عکس اگر ہم اس سطح سے دور ہو جائیں تو ہمیں سطح قدر دور نظر آئے گی اور ہو سکتا ہے کہ اس تبدیلی سے آئے گی اور ہو سکتا ہے کہ اس تبدیلی سے آئے گی اور ہو سکتا ہے کہ اس تبدیلی سے آئے گی اور ہو سکتا ہے کہ اس تبدیلی سے اگر ہم اس سطح سے برابر فاصلے کے برائر ہو۔آئیں اب مسئلے کو حساب و کتاب سے حل کرتے ہوئے E عاصل کریں۔

شکل 2.5 میں چارج بردار سطح پر 2 محدد کے متوازی دوانتہائی قریب قریب کیبریں تھینچی گئی ہیں جن کے مابین فاصلہ طل ہے۔اس گھیرے گئے رقبے کی چوڑائی مل کے متوازی دوانتہائی قریب قریب کیبریں تھینچی گئی ہیں جن کے مابین فاصلہ طل ہے۔اس گھیرے کے متوازی دوانتہائی قریب قرائی وارج کی سیدھی کیبر قصور کیا جا کی چوڑائی ہے۔یوں  $\Delta L$  کم بیاری کی سیدھی کیبر قصور کیا جا سکتا ہے بعنی سکتا ہے جس پر اکائی لمبائی کے رقبے پر جمع کی سیدھی کیا جائے گا جسے مرد کیا جا سکتا ہے بعنی

$$\rho_L = \rho_S \, \mathrm{d}y$$

لا محدود لکیر پر یکسال چارج کی کثافت سے پیدا برقی میدان پر گزشتہ جھے میں غور کیا گیا۔نقطہ (x,0,0) پر E حاصل کرتے ہیں۔شکل میں لا محدود چارج کی لکیر سے اس نقطے تک کا قریبی سمتی فاصلہ R د کھایا گیا ہے جہاں

$$(2.33) R = xa_{\mathbf{X}} - ya_{\mathbf{Y}}$$

48 باب 2. كولومب كا قانون

کے برابر ہے جس سے

(2.34) 
$$R = |\mathbf{R}| = \sqrt{x^2 + y^2}$$
$$\mathbf{a}_R = \frac{x\mathbf{a}_X - y\mathbf{a}_Y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

حاصل ہوتے ہیں۔یوں چارج بردار لکیر سے (x,0,0) پر پیدا برقی میدان کو مساوات 2.30 کی مدد سے

(2.35) 
$$dE = \frac{\rho_S dy}{2\pi\epsilon_0 \sqrt{x^2 + y^2}} \frac{xa_X - ya_Y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$
$$= \frac{\rho_S dy \left(xa_X - ya_Y\right)}{2\pi\epsilon_0 \left(x^2 + y^2\right)}$$

کلھا جا سکتا ہے۔ اس جواب کو ط $E=\mathrm{d}E_x+\mathrm{d}E_y$  کلھا جا سکتا ہے جہال

d
$$E_x=rac{
ho_S x\,\mathrm{d}y}{2\pi\epsilon_0\left(x^2+y^2
ight)}a_\mathrm{X}$$
d $E_y=-rac{
ho_S y\,\mathrm{d}y}{2\pi\epsilon_0\left(x^2+y^2
ight)}a_\mathrm{Y}$ 

کے برابر ہیں۔x محدد کے ایک جانب چارج بردار لکیر مندرجہ بالا برقی میدان پیدا کرتا ہے۔ غور کرنے سے معلوم ہوتا ہے کہ x محدد کے دوسر کی جانب استے ہی فاصلے پر چارج بردار لکیر سے پیدا برقی میدان مندرجہ بالا  $dE_y$  کو ختم کرے گا۔یوں کسی بھی مثبت y پر تھینچی لکیر کے ونوں جانب مسکلے کی مشابہت سے یوں ہم توقع کرتے ہیں کہ x محدد کے دونوں جانب مسکلے کی مشابہت سے یوں ہم توقع کرتے ہیں کہ

$$(2.37) \boldsymbol{E}_{y} = 0$$

ہو گا۔

آئیں اب حساب و کتاب سے مساوات 2.36 کو حل کریں۔پہلے  $E_x$  حاصل کرتے ہیں۔مساوات 2.36 میں دیئے  $dE_x$  کا کلمل لیتے ہیں۔ایسا کرنے کی

$$y = x \tan \alpha$$

$$dy = x \sec^2 \alpha \, d\alpha$$

کا استعال کرتے ہیں۔ شکل 2.5 میں  $\alpha$  کی نشاندہی کی گئی ہے۔ یوں

$$E_x = \int dE_x = \frac{\rho_S x a_X}{2\pi\epsilon_0} \int_{y=-\infty}^{y=+\infty} \frac{dy}{(x^2 + y^2)}$$
$$= \frac{\rho_S x a_X}{2\pi\epsilon_0} \int_{\alpha=-\frac{\pi}{2}}^{\alpha=+\frac{\pi}{2}} \frac{x \sec^2 \alpha d\alpha}{x^2 (1 + \tan^2 \alpha)}$$

یں  $\sec^2 \alpha = 1 + \tan^2 \alpha$  کے استعمال سے

(2.39) 
$$E_{x} = \frac{\rho_{S} a_{x}}{2\pi\epsilon_{0}} \int_{\alpha=-\frac{\pi}{2}}^{\alpha=+\frac{\pi}{2}} d\alpha$$

$$= \frac{\rho_{S} a_{x}}{2\pi\epsilon_{0}} \alpha \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}}$$

$$= \frac{\rho_{S}}{2\epsilon_{0}} a_{x}$$

(2.40)

ماصل ہوتا ہے۔ آئیں اب  $E_y$  ماصل کریں۔

مساوات 2.36 میں دئے  $E_y$  کا تکمل کیتے ہیں۔

$$\mathbf{E}_{y} = \int d\mathbf{E}_{y} = -\frac{\rho_{S} \mathbf{a}_{y}}{2\pi\epsilon_{0}} \int_{y=-\infty}^{y=+\infty} \frac{y \, dy}{(x^{2} + y^{2})}$$

$$E_y = -rac{
ho_S a_y}{2\pi\epsilon_0} \left. rac{\ln(x^2 + y^2)}{2} 
ight|_{y = -\infty}^{y = +\infty}$$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 2.37 میں یہی جواب حاصل کیا گیا تھا۔

مساوات 2.39 اور مساوات 2.40 کی مدد سے مکسال چارج بردار لامحدود سطح کی برقی میدان

$$E = \frac{\rho_S}{2\epsilon_0} a_N$$

لکھی جاسکتی ہے جہاں a<sub>N</sub> اس سطح کا عمودی اکائی سمتیہ ہے۔ آپ دیکھ سکتے ہیں کہ سطح سے فاصلہ کم یازیادہ کرنے سے برقی میدان کی شدت پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ سطح کے دونوں جانب برقی میدان اسی مساوات سے حاصل کی جائے گی۔ ظاہر ہے کہ سطح کے دونوں جانب کے اکائی عمودی سمتیہ آپس میں الٹ ہیں۔

اب تصور کریں کہ اس سطح کے متوازی  $x=x_1$  پر ایک اور لا محدود سطح رکھی جائے جس پر چارج کی یکسال کثافت  $\rho_S$  ہو۔ان دو متوازی سطحول کو دو دھاتی چادروں سے بنایا گیا کپیسٹر 17 سمجھا جا سکتا ہے۔کسی بھی نقطے پر کل E دونوں سطحوں پر چارج سے پیدا برقی میدان کا مجموعہ ہو گا۔پہلے دونوں سطحوں کے دونوں جانب برقی میدان کھتے ہیں۔

$$E_{x>0}^+ = +rac{
ho_S}{2\epsilon_0}a_{
m X}$$
 هيريان  $x=0$  المنت کی سطح کا بر تی ميدان  $x=0$  المنت کی سطح کا بر تی ميدان  $x>0$   $x>0$   $x>0$   $x>0$ 

$$m{E}_{x>x_1}^- = -rac{
ho_S}{2arepsilon_0} m{a}_{\mathrm{X}}$$
  $x=x_1$  •  $x>x_1$   $x>x_1$   $x>x_1$   $x>x_1$   $x>x_1$ 

95 كولومب كا قانون

ان نتائج کو استعال کرتے ہوئے  $x>x_1$  اور x>x>0 خطوں میں برقی میدان حاصل کرتے ہیں۔

(2.42) 
$$E_{x<0} = E_{x<0}^{+} + E_{x

$$E_{x>x_{1}} = E_{x>0}^{+} + E_{x>x_{1}}^{-} = +\frac{\rho_{S}}{2\epsilon_{0}} a_{X} - \frac{\rho_{S}}{2\epsilon_{0}} a_{X} = 0$$

$$E_{00}^{+} + E_{x$$$$

اس نتیجے کے مطابق دو متوازی لامحدود سطحوں جن پر الٹ کیساں کثافت پائی جائے کے باہر کوئی برقی میدان نہیں پایا جاتا جبکہ سطحوں کے در میانی خطے میں استعمال کیا جا سکتا ہے جس میں دھاتی چادروں کی لمبائی خطے میں استعمال کیا جا سکتا ہے جس میں دھاتی چادروں کی لمبائی اور چوڑائی دونوں چادروں کے در میان خالی خلاء یا ہوا پائی جائے۔ چادروں کے کناروں کے قریب کہیسٹر کے اندر اور باہر صورت حال قدر مختلف ہوگی۔

مثال 2.8: خلاء میں تین متوازی لا محدود سطح پائے جاتے ہیں جن پر چارج کی کیساں کثافت پائی جاتی ہے۔ پہلی سطح 2 nC/m² پر عام 2 nC/m² ہوروسری مثال 3.8: خلاء میں تین متوازی لا محدود سطح پائے جاتے ہیں جن پر چارج کی کیساں کثافت پائی جاتی ہے۔ پہلی سطح 10 nC/m² پر y = 10 اور  $\sqrt{2}$  nC/m² اور  $\sqrt{2}$  عاصل کریں۔  $\sqrt{2}$  عاصل کریں۔

0 ابات: 0،  $\pi a_{y}$  ،  $144\pi a_{y}$  ،  $144\pi a_{y}$ 

### 2.5 چارج بردار حجم

ہم نقطہ چارج، لا محدود کلیر پر چارج اور لا محدود سطح پر چارج دیکھ چکے ہیں۔اگلا فطری قدم چارج بردار جم بنتا ہے للذا اس پر غور کرتے ہیں۔لکیر اور سطح کے چارج پر غور کرتے ہوئے ہر جگہ کیساں کثافت کی بات کی گئی۔ جم میں چارج کی بات کرتے ہوئے اس شرط کو دور کرتے ہوئے کثافت کو متغیرہ تصور کرتے ہیں۔یوں مختلف مقامات پر کثافت کی قیت مختلف ہو سکتی ہے۔

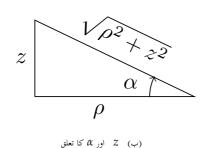
تصور کریں کہ حجم میں انتہائی قریب قریب نقطہ چارج پائے جاتے ہیں۔یوں اگر کسی نقطے پر  $\Delta h$  حجم میں  $\Delta Q$  چارج پایا جائے تب اس نقطے پر اوسط حجمی عارج کثافت میں بیان کی جاتی ہے۔

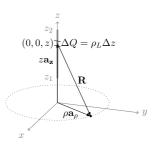
$$\rho_h = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\Delta Q}{\Delta h}$$

کسی بھی ججم میں کل چارج تین درجی تکمل سے حاصل کیا جائے گا۔کار تیسی محدد میں ایسا تکمل یوں لکھا جائے گا۔

$$(2.44) Q = \iiint_h \rho_h \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z$$

2.6. مزيد مثال





(۱) محدود لکیر پر چارج کی یکساں کثافت

شکل 2.6: محدود لکیر پر چارج

جہاں تکمل کے نشان کے ینچے h جم کو ظاہر کرتا ہے۔اس طرز کے تکمل کو عموماً ایک درجی تکمل سے ہی ظاہر کیا جاتا ہے یعنی

$$Q = \int_{h} \rho_h \, \mathrm{d}h$$

جم میں 'r نقطے پر جیموٹی سی جم  $\Delta h'$  میں ' $\Delta Q = 
ho'_h \Delta h'$  چارج پایا جائے گا جے نقطہ چارج تصور کیا جا سکتا ہے۔ نقطہ  $\Delta Q = 
ho'_h \Delta h'$  میدان  $\Delta P$  مساوات 2.19 سے یوں حاصل ہوتا ہے۔

$$\mathrm{d}\boldsymbol{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\rho_h' \Delta h'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|^2} \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|}$$

اس مساوات میں نقطہ '7 پر چارج کی کثافت  $\rho'_h$  لکھی گئی ہے۔ تمام تجم میں پائے جانے والے چارج کا نقطہ r پر میدان مندرجہ بالا مساوات کے تکمل سے یوں حاصل کیا جائے گا۔

(2.46) 
$$E(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbf{h}} \frac{\rho_h' \, \mathrm{d}h'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|^2} \frac{r - r'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$

اس مساوات کی شکل قدر خوف ناک ہے البتہ حقیقت میں ایسا ہر گزنہیں۔ سمتیہ ۱ اس نقطے کی نشاندہی کرتا ہے جہاں برقی میدان حاصل کرنا در کار ہو۔ اس نقطے پر برقی میدان تبدیل ہو سکتا ہے۔ کثافت از خود متغیرہ ہو۔ اس نقطے پر برقی میدان تبدیل ہو سکتا ہے۔ کثافت از خود متغیرہ ہے جس کی قیمت ۲ پر مخصر ہے۔ ۲ پر چھوٹی تجم ۱ اور چارج کی کثافت ۴۰ کے بیں جہاں 'اس بات کی یاد دہانی کراتا ہے کہ یہ متغیرات نقطہ ۴۰ پر پائے جاتے ہیں۔ آخر میں یاد رہے کہ کسی بھی نقطے پر ع حاصل کرتے وقت اس نقطے پر موجود چارج کو نظرانداز کیا جاتا ہے۔

### 2.6 مزید مثال

باب 2. كولومب كا قانون

 $E = rac{
ho_L}{4\pi\epsilon_0} \int_{z_1}^{z_2} rac{\mathrm{d}z}{\left|
ho^2 + z^2
ight|} rac{
ho a_
ho - z a_Z}{\sqrt{
ho^2 + z^2}}$ 

$$= \frac{\rho_L \rho a_\rho}{4\pi\epsilon_0} \int_{z_1}^{z_2} \frac{\mathrm{d}z}{\left|\rho^2 + z^2\right|^{\frac{3}{2}}} - \frac{\rho_L a_Z}{4\pi\epsilon_0} \int_{z_1}^{z_2} \frac{z \, \mathrm{d}z}{\left|\rho^2 + z^2\right|^{\frac{3}{2}}}$$
$$= \mathbf{E}_o + \mathbf{E}_z$$

دائیں جانب باری باری تکملہ حل کرتے ہیں۔ تکملہ حل کرنے کی خاطر z=
ho anlpha کا تعلق استعال کرتے ہیں۔ کملہ حل کرنے کی خاطر z=
ho anlpha کا تعلق شکل 2.6-ب میں دکھایا گیا ہے۔

$$\begin{split} E_{\rho} &= \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{\alpha_{1}}^{\alpha_{2}} \frac{\rho \sec^{2}\alpha \, \mathrm{d}\alpha}{\left|\rho^{2} + \rho^{2} \tan^{2}\alpha\right|^{\frac{3}{2}}} \\ &= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \sin\alpha \Bigg|_{\alpha_{1}}^{\alpha_{2}} \\ &= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \left(\sin\alpha_{2} - \sin\alpha_{1}\right) \end{split}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں

$$\alpha_2 = \arctan \frac{z_2}{\rho}$$
 $\alpha_1 = \arctan \frac{z_1}{\rho}$ 

کے برابر ہے۔ شکل  $\sin \alpha = \frac{z}{\sqrt{
ho^2+z^2}}$  ہے۔ یوں  $\sin \alpha = \frac{z}{\sqrt{
ho^2+z^2}}$ 

$$m{E}_{
ho} = rac{
ho_{
m L}m{a}_{
ho}}{4\pi\epsilon_0
ho}\left(rac{z_2}{\sqrt{
ho^2+z_2^2}} - rac{z_1}{\sqrt{
ho^2+z_1^2}}
ight)$$

حاصل ہوتا ہے۔اسی طرح

$$\begin{split} \boldsymbol{E}_{z} &= -\frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{z_{1}}^{z_{2}} \frac{z \, \mathrm{d}z}{\left|\rho^{2} + z^{2}\right|^{\frac{3}{2}}} \\ &= -\frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{\alpha_{1}}^{\alpha_{2}} \frac{\rho^{2} \tan\alpha \sec^{2}\alpha \, \mathrm{d}\alpha}{\left|\rho^{2} + \rho^{2} \tan^{2}\alpha\right|^{\frac{3}{2}}} \end{split}$$

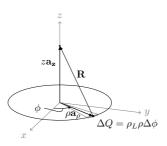
\_

$$\begin{split} \boldsymbol{E}_z &= \frac{\rho_L \boldsymbol{a}_Z}{4\pi\epsilon_0 \rho} \left(\cos \alpha_2 - \cos \alpha_1\right) \\ &= \frac{\rho_L \boldsymbol{a}_Z}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{\sqrt{\rho^2 + z_2^2}} - \frac{1}{\sqrt{\rho^2 + z_1^2}}\right) \end{split}$$

عاصل ہوتا ہے۔ $E_{
ho}$  اور  $E_z$  کا مجموعہ لیتے ہوئے کل برتی میدان یوں عاصل ہوتا ہے۔

(2.47) 
$$E = \frac{\rho_L a_\rho}{4\pi\epsilon_0 \rho} \left( \frac{z_2}{\sqrt{\rho^2 + z_2^2}} - \frac{z_1}{\sqrt{\rho^2 + z_1^2}} \right) + \frac{\rho_L a_z}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{\sqrt{\rho^2 + z_2^2}} - \frac{1}{\sqrt{\rho^2 + z_1^2}} \right)$$

2.6. مزید مثال



شكل 2.7: چارج بردار گول دائره

مثال 2.10: شکل 2.7 میں z=0 پر گول دائرہ دکھایا گیا ہے جس پر چارج کی بکسال کثافت پائی جاتی ہے۔نقطہ z=0 پر گول دائرہ دکھایا گیا ہے جس پر جارج کی بکسال کثافت پائی جاتی ہے۔نقطہ اللہ علی مثال کریں۔

 $\Delta Q$ : نکلی محدد استعال کرتے ہوئے اسے حل کرتے ہیں۔کسی بھی زاوبیہ پر رداس کھینچتے ہوئے دائرے پر کوئی نقطہ حاصل کیا جا سکتا ہے۔زاوبیہ میں باریک تبدیلی محدد استعال کرتے ہوئے اسے حل کرتے ہیں۔کسی بھی زاوبیہ پر رداس کھیے تبدیلی محک سے لمبائی محکم حاصل ہوتی ہے جس پر کل چارج محکم علی جبکہ علی محکم تبدیل محکم سے معلی محکم سے محکم س

$$\Delta oldsymbol{E} = rac{
ho_L 
ho \Delta \phi}{4\pi \epsilon_0 \left(
ho^2 + z^2
ight)} rac{z oldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} - 
ho oldsymbol{a}_{
ho}}{\sqrt{
ho^2 + z^2}}$$

پیدا ہو گا۔ دائرے پر تمام چارج کے اثر کے لئے تکملہ لینا ہو گا۔

$$oldsymbol{E} = rac{
ho_L 
ho}{4\pi \epsilon_0 \left(
ho^2 + z^2
ight)^{rac{3}{2}}} \int_0^{2\pi} (zoldsymbol{a_Z} - 
hooldsymbol{a}_
ho) \,\mathrm{d}\phi$$

تکملہ کا متغیرہ  $\phi$  ہے جسے تبدیل کرنے سے  $\rho$  اور z میں کوئی تبدیلی رونما نہیں ہوتی۔ای لئے انہیں تکملہ کی نشان سے باہر لے جایا گیا ہے۔حاصل تکملہ کو دو حصوں میں لکھا جا سکتا ہے البتہ معاملہ اتناسیدھا نہیں جتنا معلوم ہوتا ہے۔ $E_z$  لکھتے ہوئے کار تیسی محدد کی اکائی سمتیہ  $a_z$  تبدیل نہیں ہوتا البتہ  $E_z$  لکھتے ہوئے لکی محدد کی اکائی سمتیہ  $a_z$  کو تکملہ کے باہر نہیں لے جایا جا سکتا چونکہ  $\phi$  کی تبدیلی سے  $a_z$  تبدیل ہوتی ہے۔چونکہ  $a_z$  کی سمت تبدیل ہوتی ہے لہذا اس کو مستقل تصور کرنا غلط ہے اور یوں سے تکملہ کے اندر ہی رہے گا۔

(2.48) 
$$\begin{aligned} \boldsymbol{E}_{z} &= \frac{\rho_{\mathrm{L}}\rho z \boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \int_{0}^{2\pi}\mathrm{d}\phi \\ \boldsymbol{E}_{\rho} &= -\frac{\rho_{\mathrm{L}}\rho^{2}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \int_{0}^{2\pi}\boldsymbol{a}_{\rho}\,\mathrm{d}\phi \end{aligned}$$

پہلے تکملہ کا جواب اب دیکھ کر ہی

(2.49) 
$$\boldsymbol{E}_{z} = \frac{2\pi\rho_{\mathrm{L}}\rho z \boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}}{4\pi\epsilon_{0} \left(\rho^{2} + z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}}$$

94 كا قانون

کیھا جا سکتا ہے جبکہ دوسرے تکملہ میں  $a_{
ho}=\cos\phi a_{
m X}+\sin\phi a_{
m Y}$  کھتے ہوئے حل کرتے ہیں۔

$$\begin{aligned} \boldsymbol{E}_{\rho} &= -\frac{\rho_{L}\rho^{2}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \int_{0}^{2\pi} (\cos\phi\boldsymbol{a}_{\mathbf{X}} + \sin\phi\boldsymbol{a}_{\mathbf{y}}) \,\mathrm{d}\phi \\ &= -\frac{\rho_{L}\rho^{2}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \left(\sin\phi\boldsymbol{a}_{\mathbf{X}} - \cos\phi\boldsymbol{a}_{\mathbf{y}}\right) \bigg|_{0}^{2\pi} \\ &= 0 \end{aligned}$$

 $\sqrt{
ho^2+z^2}$  ہے جواب اس طرح بھی حاصل کیا جا سکتا ہے کہ گول دائرے پر تمام چارج کو  $Q=2\pi\rho\rho_L$  کصیں۔ بیر چارج نقطہ  $Q=2\pi\rho_L$  ناصلے پر ہے۔ اگر اس تمام چارج کو ایک ہی نقطے  $(\rho,0,0)$  پر موجود تصور کیا جائے تو بیر

$$oldsymbol{E}_{R}=rac{2\pi
ho
ho_{L}}{4\pi\epsilon_{0}\left(
ho^{2}+z^{2}
ight)}oldsymbol{a}_{R}$$

برقی میدان پیدا کرے گا۔ چارج گول دائرے پر پھیلا ہوا ہے للذا حقیقت میں صرف  $a_Z$  جانب ہی E پیدا ہوتا ہے۔ شکل میں اس تکون کو دیکھتے ہوئے جس کا  $E_R$  حصہ حقیقت میں پایا جائے گا۔ یوں جس کا  $E_R$  حصہ کا کا بیاد ہوئے ہیں کہ  $E_R$  کا کون کو دیکھتے ہوئے کا دیوں جس کا جس کا جس کا بیاد ہوئے کے جس کا جس کا بیاد ہوئے کی جس کو بیاد ہوئے کی جس کو بیاد ہوئے کے بیاد ہوئے کی جس کی بیدا ہوئے کی بیدا ہوئے کی بیدا ہوئے کو بیاد ہوئے کی بیدا ہوئ

$$E_z = rac{2\pi
ho
ho_L}{4\piarepsilon\left(
ho^2+z^2
ight)}rac{z}{\sqrt{
ho^2+z^2}}a_{
m Z}$$

ہی حاصل ہوتا ہے۔

باب 3

# گاؤس كا قانون اور پهيلاو

- 3.1 ساكن چارج
- 3.2 فیراڈے کا تجربہ

اں باب کا آغاز جناب مائکل فسیراڈے اے ایک تجربے سے کرتے ہیں جس کے نتیج کو یوں بیان کیا جاسکتا ہے۔ چارج Q کو غیر چارج شدہ موصل سطح میں مکمل طور پر یوں بند کرنے کے بعد، کہ چارج اور سطح کہیں بھی ایک دونوں کو نہ چھوئیں، موصل سطح کو زمین کے ساتھ ایک لمجے کے لئے ملانے سے موصل سطح پر Q – چارج پیدا ہو جاتا ہے۔ دیکھا نہ گیا ہے کہ چارج اور بیرونی سطح کے درمیان فاصلہ کم یا زیادہ کرنے سے نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ اس طرح چارج اور سطح کے درمیان مختلف غیر موصل مواد بھرنے سے بھی نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ مزید سے کہ سطح کی شکل کا بھی نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ اس طرح جس چیز پر چارج کا کہ کھی نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ اس طرح جس چیز پر چارج کا کہ کھی نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ اس طرح جس چیز پر چارج کا کہ کھی تیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔

ایسا معلوم ہوتا ہے جیسے اندرونی چارج سے ہیرونی سطح تک چارج کی مقدار اور قطب کی خبر پہنچتی ہے۔اس حقیقت کو تصوراتی جامع یوں پہنایا جا سکتا ہے کہ ہم سمجھیں کہ مثبت چارج سے ہر جانب یکسال طور پر کچھ خارج ہوتا ہے۔اس چیز کو ہم برقی بہاو<sup>2 کہ</sup>یں گے اور اس کو 4 سے ظاہر کریں گے۔برتی بہاو کو چارج کے برابر تصور کیا جاتا ہے۔

$$\psi = Q$$

برقی بہاو کی اکائی کولومب C ہی تصور کی جاتی ہے۔ منفی چارج کی صورت میں برقی بہاو کی ست الٹی ہو گی اور یہ چارج میں داخل ہو گا۔

تصور کریں کہ اندرونی چارج  $r_1$ رداس کی کرہ پر پایا جاتا ہے جبکہ اسے  $r_2$ رداس کی کرہ نے گھیرا ہوا ہے۔ کرہ کی سطح  $4\pi r^2$  کے برابر ہوتی ہے۔ اندرونی کرہ سے  $\psi$  برتی بہاو خارج ہوتا ہے۔ یوں اندرونی کرہ سے  $\frac{\psi}{4\pi r_1^2}$  برتی بہاو فی اکائی رقبہ خارج ہوتا ہے جیہ باو فی اکائی رقبہ کی بہاو فی اکائی رقبہ بہاو فی اکائی رقبہ بہاو فی اکائی رقبہ بہاو فی اکائی رقبہ کی بہاو فی اکائی رقبہ کو برتی بہاو کی کثافت 0 کہا جائے گا۔ یوں اگر اندرونی کرہ کے رداس کو اتنا کم کر دیا جائے کہ اس کو نقطہ تصور کرنا ممکن ہو اور اس نقطہ چارج کو رداس r کے کرہ کے مرکز پر رکھا جائے تو کرہ پر

$$D = \frac{Q}{4\pi r^2} a_{\rm r}$$

Michael Faraday<sup>1</sup> electric flux<sup>2</sup> electric flux density<sup>3</sup>

باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو

سمتیہ برقی بہاو کی کثافت پائی جائے گی۔ صفحہ 40 پر مساوات 2.18 سے موازنہ کرنے سے ثابت ہوتا ہے کہ خالی خلاء میں

ردد (3.3) 
$$D=\epsilon_0 E$$
 خالی خلاء

کے برابر ہے۔اگر نقطہ چارج کو کروی محدد کے مرکز پر نہ رکھا جائے تب کسی بھی مقام پر برقی بہاو کی کثافت حاصل کرنے کی خاطر مساوات 3.2 یوں ککھی جائے گی

$$D = \frac{Q}{4\pi R^2} a_R$$

جہاں  $a_R$  چارج سے اس مقام کی جانب اکائی سمتیہ ہے اور R ان کے در میان فاصلہ ہے۔

کسی بھی حجم جس میں تغیر پذیر چارج کی کثافت پائی جائے میں مقام  $\mathbf{r}'$  پر  $\Delta h'$  حجم میں  $\rho'_h\Delta h'$  چارج پایا جائے گا جو مقام  $\mathbf{r}$  پر

$$\Delta \boldsymbol{D}(\boldsymbol{r}) = \frac{\rho_h' \Delta h'}{4\pi |\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|^2} \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|}$$

برقی بہاو کی کثافت پیدا کرے گا۔ تجم کے تمام چارجوں سے

(3.5) 
$$D(r) = \int_{h} \frac{\rho_h' \, \mathrm{d}h'}{4\pi |r - r'|^2} \frac{r - r'}{|r - r'|}$$

حاصل ہو گا۔ مساوات 3.5 کا صفحہ 51 پر مساوات 2.46 کے ساتھ موازنہ کرنے سے ثابت ہوتا ہے کہ مجبی کی مشاوات 3.5 کا ضافی خلاء میں مساوات 3.3 کی ساوات 3.3 کی بیان کرتا ہے۔ یوں مساوات 3.3 کی مساوات 3.3 کی بیان کرتا ہے۔ یوں مساوات 3.3 کی مساوات ہے۔ عمومی مساوات ہے۔

3.3 گاؤس كا قانون

فیراڈے کے تجربے کو قانون کی شکل میں یوں پیش کیا جا سکتا ہے جے گاؤس کا قانون 4 کہتے ہیں۔

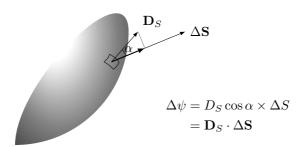
سی بھی مکمل بندسطے سے کل گزرتی برقی بہاوسطے میں گھیرے چارج کے برابر ہوتی ہے۔

جناب گاؤس⁵ نے اس قانون کوریاضیاتی شکل دی جس کی بناپریہ قانون انہیں کے نام سے منسوب ہے۔آئیں گاؤس کے قانون کی ریاضیاتی شکل حاصل کریں۔

شکل 3.1 میں بند سطح د کھائی گئی ہے جس کی کوئی مخصوص شکل نہیں ہے۔اس سطح کے اندر یعنی سطح کے گھیرے جم میں کل Q چارج پایا جاتا ہے۔ سطح پر کسی بھی مقام سے گزرتا برقی بہاواس مقام پر سطح کی عمودی سمت میں برقی بہاو کی کثافت اور اس مقام کے رقبہ کے حاصل ضرب کے برابر ہو گا۔ یوں شکل کو دیکھتے ہوئے چھوٹے سے رقبہ کے کم پر سطح کے عمودی سمت میں برقی بہاو کے کثافت کی قیت D<sub>S</sub> cos α ہوگی للذا

$$\Delta \psi = D_S \cos \alpha \Delta S$$

3.3. گاؤس كا قانون



شکل 3.1: مکمل بند سطح سے گزرتی برقی بہاو سطح میں گھیرے کل چارج کے برابر ہے۔

ہو گا۔ کثافتِ برقی بہاو D<sub>S</sub> ککھتے ہوئے زیر نوشت میں S اس حقیقت کی یاد دہانی کراتا ہے کہ سطح پر کثافتِ برقی بہاو کی قیمت کی بات کی جارہی ہے۔اس مساوات کو ضرب نقطہ کے استعال سے

$$\Delta \psi = \boldsymbol{D}_{S} \cdot \Delta \boldsymbol{S}$$

کھا جا سکتا ہے۔ مکمل سطح سے گزرتے کل برقی بہاو تکملہ سے حاصل ہو گی جو گاؤس کے قانون کے مطابق گھیرے ہوئے چارج Q کے برابر ہے۔ یوں

$$\psi = \oint_{S} \boldsymbol{D}_{S} \cdot \Delta \boldsymbol{S} = Q$$

ککھا جا سکتا ہے۔ یہ تکملہ دراصل دو درجی تکملہ ہے جسے ہم عموماً ایک درجی تکملہ سے ہی ظاہر کریں گے۔ تکملہ کے نشان پر گول دائرہ بند تکملہ 6 کو ظاہر کرتا ہے جبکہ بند تکملہ کے وعموماً گاؤس سطح کو عموماً گاؤس سطح کو خاہر کرتا ہے جس پر بند تکملہ حاصل کیا جارہا ہو۔اس بند سطح کو عموماً گاؤس سطح کہ جستے ہیں۔

جس مقام پر چارج کی کثافت  $ho_h$  ہو، وہاں چھوٹی سی حجم  $\Delta h$  میں کل چارج  $ho_h \Delta h$  پایا جاتا ہے۔ یوں کسی بھی حجم کو حھوٹے حصوں میں تقسیم کرتے ہوئے تمام حصوں میں پائے جانے والے چارجوں کا مجموعہ یوری حجم میں چارج کے برابر ہوگا یعنی

$$Q = \int_{h} \rho_h \, \mathrm{d}h$$

جہاں تین درجی حجم کے تکملہ کوایک درجی تکملہ کے نشان سے ظاہر کیا گیا ہے۔

مندرجه بالا دو مساوات سے

$$\oint_{S} \mathbf{D}_{S} \cdot \Delta \mathbf{S} = \int_{h} \rho_{h} \, \mathrm{d}h$$

حاصل ہوتا ہے جو گاؤس کے قانون کی تکملہ شکل ہے۔اس مساوات کو یوں پڑھا جاتا ہے کہ کسی بھی بند سطح سے گزرتی کل برقی بہاواس سطح کے اندر گھیرے کل چارج کے برابر ہے۔

یہ ضروری نہیں کہ گیرے ہوئے جم یعنی بند حجم میں تحجمی کثافت ہی پائی جائے۔ بند حجم کے اندر سطحی کثافت، ککیری کثافت، علیحدہ علیحدہ نقطہ چارج یاان تینوں اقسام کا مجموعہ پایا جا سکتا ہے۔ حجم گیرنے والے بند بیرونی سطح کے اندر کسی سطح پر سطحی کثافت کی صورت میں مساوات 3.7 کی جگہ

$$Q = \int_{S} \rho_S \, \mathrm{d}S$$

closed integral<sup>6</sup> gaussian surface<sup>7</sup> باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو

$$Q = \int_{L} \rho_L \, \mathrm{d}L$$

جبکه n عدد نقطه چارج کی صورت میں

$$(3.11) Q = \sum_{n} Q = Q_1 + Q_2 + \cdots$$

لکھا جائے گا، وغیرہ وغیرہ دبہر حال مساوات 3.7 سے مرادیہ تمام صورتیں لی جاتی ہیں اور یوں ان تمام صورتوں کے لئے گاؤس کے قانون کی تکملہ شکل مساوات 3.8 ہی ہے۔

# 3.4 گاؤس کے قانون کا استعمال

گزشتہ باب میں ہم نے کولومب کے قانون سے نقطہ چارج، لا محدود کیبری چارج اور لا محدود سطحی چارج سے پیدا برقی میدان حاصل کئے۔آئیں انہیں کو گاؤس کے قانون کی مدد سے بھی حاصل کریں۔ آپ دیکھیں گے کہ ان تینوں صور توں میں گاؤس کے قانون کا استعال شرم ناک حد تک سادہ ثابت ہو گا۔ یہاں یہ بتلانا ضروری ہے کہ ایسے مسائل جن میں گاؤس کا قانون استعال کیا جا سکے کی تعداد بہت کم ہیں۔

#### 3.4.1 نقطہ چارج

شکل 3.2 میں کرہ کے مرکز پر نقطہ چارج دکھایا گیا ہے۔ نقطہ چارج کو کروی محدد ® کے مرکز پر رکھتے ہوئے ہم نے مختلف مقامات سے دیکھتے ہوئے مسئلے کی مشابہت کی بنا پر اخذ کیا تھا کہ کثافتِ برقی میدان صرف رداس کی سمت میں ممکن ہے اور اس کی حتمی قیمت صرف اور صرف رداس r تبدیل کرنے سے تبدیل ہوگی۔اس کا مطلب ہے کہ کروی محدد کے مرکز کے گرد رداس r کے کرہ پر D تبدیل نہیں ہوگا۔

کروی محدد استعال کرتے ہوئے کرہ پر حچوٹی سی سطح

 $dS = r^2 \sin\theta \, d\theta \, d\phi$ 

لکھی جاسکتی ہے۔اسی کی سمتی شکل

 $dS = r^2 \sin \theta \, d\theta \, d\phi a_{\rm r}$ 

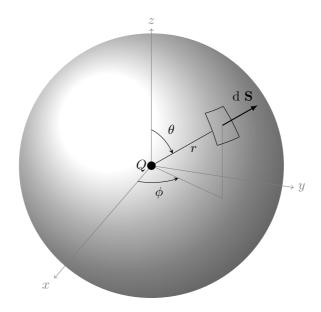
ہو گی۔اس سطے پر کثافت ِ برقی بہاو کی قیمت  $D_S$  اور سمت  $a_{
m r}$  ہو گی لہذا سمتی کثافت ِ برقی بہاو $m{D}_S=D_S a_{
m r}$ 

لکھی جائے گی۔ یوں اس چھوٹی می سطح سے گزرتی برقی بہاد

$$d\psi = \mathbf{D}_S \cdot d\mathbf{S}$$

$$= (D_S \mathbf{a}_{\mathbf{r}}) \cdot \left(r^2 \sin \theta \, d\theta \, d\phi \mathbf{a}_{\mathbf{r}}\right)$$

$$= D_S r^2 \sin \theta \, d\theta \, d\phi$$



شکل 3.2: کرہ کے مرکز پر نقطہ چارج کا کرہ کے سطح پر کثافتِ برقی بہاو

ہو گی۔اس طرح پوری کرہ سے گزرتی برقی بہاد تکملہ سے یوں حاصل ہو گی۔

$$\psi = D_S r^2 \int_{\phi=0}^{\phi=2\pi} \int_{\theta=0}^{\theta=\pi} \sin \theta \, d\theta \, d\phi$$

$$= D_S r^2 \int_{\phi=0}^{\phi=2\pi} -\cos \theta \Big|_0^{\pi} d\phi$$

$$= D_S r^2 \int_{\phi=0}^{\phi=2\pi} 2 \, d\phi$$

$$= 4\pi r^2 D_S$$

گاؤس کے قانون کے تحت یہ برتی بہاو گھیرے گئے چارت Q کے برابر ہے لہذا  $4\pi r^2 D_S = Q$ 

ہو گا جس سے

$$D_S = \frac{Q}{4\pi r^2}$$

حاصل ہوتا ہے۔ یہی جواب بغیر زیادہ حساب و کتاب کے بول حاصل کیا جا سکتا ہے۔

کرہ پر کثافت برتی بہاو  $D_S$  عمودی ہے اور اس کی قیمت کرہ پر تبدیل نہیں ہوتی۔ کرہ کی سطح  $2\pi r^2 D_S$  برتی ہہاو گررے گی جو گاؤس کے قانون کے تحت Q برابر ہے للذا Q سے  $2\pi r^2 D_S$  ہو گاؤس سے  $2\pi r^2 D_S$  حاصل ہوتا ہے۔ اس کی سمتی شکل بہاو گزرے گی جو گاؤس کے قانون کے تحت Q کے برابر ہے للذا و

$$D_S = \frac{Q}{4\pi r^2} a_{\rm r}$$

اور  $oldsymbol{D} = \epsilon_0 oldsymbol{E}$  سے

$$E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} a_{\rm r}$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کا صفحہ 40 پر مساوات 2.18 کے ساتھ موازنہ کریں اور دیکھیں کہ موجودہ جواب کتنی آسانی سے حاصل ہوا۔

يكسان چارج بردار سيدهي لامحدود لكير

الیی لامحدود لکیر جس پر چارج کی کیساں کثافت پائی جائے کے گرد رداس پر گھومتے ہوئے صورت حال میں کوئی تبدیلی نظر نہیں آتی۔اسی طرح اس لکیر کے ساتھ ساتھ چلتے ہوئے بھی صورت حال میں کسی قشم کی تبدیلی پیدا نہیں ہوتی۔لامحدود لکیر کو نکلی محدد کی 🛭 محدد تصور کرتے ہوئے ان حقائق کی روشنی میں ہم توقع کرتے ہیں کہ برقی میدان صرف رداس تبدیل کرنے سے ہی تبدیل ہو گا۔مزید، جبیبا کہ مچھلی باب میں بتلایا گیا، کسی بھی نقطے کے ایک جانب کلیر پر چارج سے پیدا برقی میدان کا وہ حصہ جو  $a_z$  کی سمت میں ہو کو کلیر پر نقطے کی دوسری جانب برابر فاصلے پر چارج سے پیدا برقی میدان کا وہ حصہ جو  $a_{Z}$  کی سمت میں ہو ختم کرتا ہے۔یوں یہ اخذ کیا جا سکتا ہے کہ کثافت ِ برقی بہاد صرف رداس کی سمت میں ہی پایا جائے گا۔آئیں ان معلومات کی روشنی میں گاؤس کے قانون کی مدد سے کثافت برقی بہاو حاصل کریں۔

 $\rho_L$  چارج بردار کیبر جس پر کیسال کثافتِ چارج  $ho_L$  پایا جائے کی لمبائی L میں کل چارج  $ho_L$  ہو گا۔اس لمبائی کے گرد  $ho_L$  رداس کی نکلی سطح تصور کرتے ہیں جس کے دونوں آخری سرے 9 بند تصور کریں۔چونکہ برقی بہاو صرف رداس کی سمت میں ہے لہٰذا ان دونوں آخری سروں سے کوئی برقی بہاو نہیں ہو گا۔ نکلی سطح کا رقبہ  $2\pi
ho L$  ہے جبکہ اس سطح پر ہر جگہ کثافت ِ برقی بہاو  $D_{
ho}$  ہے المذا پوری سطح سے  $2\pi
ho L$  برقی بہاو ہو گا جو گاؤس کے قانون کے تحت گھیرے گئے چارج pLL کے برابر ہو گا۔اس طرح

$$2\pi\rho D_{\rho} = \rho_L L$$

لکھتے ہوئے

$$D_{
ho}=rac{
ho_L}{2\pi
ho}$$

حاصل ہوتاہے جس کی سمتی شکل

$$D_{\rm S} = \frac{\rho_L}{2\pi\rho} a_\rho$$

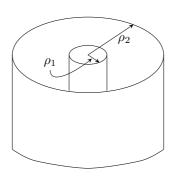
$$oldsymbol{E}_S = rac{
ho_L}{2\pi\epsilon_0
ho}oldsymbol{a}_
ho$$

حاصل ہوتا ہے۔صفحہ 45 پر مساوات 2.29 کے ساتھ موازنہ کریں اور دیکھیں کہ موجودہ طریقہ کتنا سادہ ہے۔

### ہم محوری تار

یکسال چارج بردار سید ھی لامحدود کئیر کے قصے کو آگے بڑھاتے ہوئے تصور کریں کہ اس تار کارداس p₁ ہے۔اگر تاریر کسی بھی جگہ L لمبائی میں Q چارج پایا جائے تو تار پر چارج کی کیبری کثافت  $ho_L=rac{Q}{L}$  ہو گی جبکہ اس پر چارج کی سطحی کثافت  $rac{Q}{2\pi
ho_1 L}$  ہو گی۔ جیبیا آپ جانتے ہیں ہیں طوس موصل میں چار جول کے مابین قوت دفع کی وجہ سے تمام چارج موصل کے بیرونی سطح پر دکھلیے جاتے ہیں۔یوں چارج Q تار کے بیرونی سطح محور سے  $r_1$  فاصلے پر پایا

اب تصور کریں کہ پہلی تار کے اوپر نکلی نما دوسری تار چڑھائی جائے جس کا اندرونی رداس  $ho_2>
ho_1$  ہو جہاں  $ho_2>
ho_2$  ہو گا۔ایی تار جسے ہم محوری تار  $ho_2$ کہتے ہیں کو شکل 3.3 میں دکھایا گیا ہے۔تصور کریں کہ بیرونی تاریر کسی بھی جگہ L لمبائی پر Q – چارج پایا جاتا ہے۔دونوں تاروں پر الٹ اقسام کے چارج 3.5. ہم محوری تار



شكل 3.3: بم محوري تار

ہیں جن میں قوت کشش پائی جائے گی۔ یوں بیرونی تاریر چارج تار کے اندرونی سطہ یعنی محور سے  $ho_L=rac{-Q}{L}$  جبکہ  $ho_L=rac{-Q}{L}$  ہیں جن میں قوت کشش پائی جائے گا۔ بیرونی تاریر چارج تاریکے اندرونی سطہ یعنی محور سے  $ho_S=rac{-Q}{2\pi
ho_2 L}$ 

دونوں تاروں کے درمیانی فاصلے میں رداس ρ کی فرضی نکلی سطح صرف اندرونی تار کے چارج کو گھیرتی ہے للذا L لمبائی کی ایسی نکلی پر مساوات 3.14 کی طرح

$$D = \frac{\rho_L}{2\pi\rho} a_\rho$$

$$=\frac{Q}{2\pi\rho L}a_{\rho}$$

پایا جائے گا۔ آپ دیکھ سکتے ہیں کہ بیرونی تاریر چارج کا اس میدان پر کوئی اثر نہیں پایا جاتا۔ یوں اندرونی تارکی سطح پر

$$D_1 = \frac{Q}{2\pi\rho_1 L} a_\rho$$

جبکہ بیرونی تار کے اندرونی سطح پر

$$D_2 = \frac{Q}{2\pi\rho_2 L} a_\rho$$

پایا جائے گا۔ بیرونی تار کے باہر فرضی نکلی سطح میں کل صفر چارج پایا جاتا ہے للذا ہم محوری تار کے باہر

ہو گا۔ مساوات 3.14 انتہائی اہم نتیجہ ہے۔اس کے مطابق ہم محوری تار کے باہر کسی قسم کا برتی میدان نہیں پایا جاتا للذا تار کے باہر سے کسی طرح بھی بیہ معلوم نہیں کیا جا سکتا کہ تار پر کس قسم کا چارج پائے جاتے ہیں۔یوں ہم محوری تار کے ذریعہ اشارات کی منتقلی محفوظ ہوتی ہے۔ہم محوری تار میں بیرونی تار اندرونی تار کو پناہی دیتا ہے۔لذا ہم محوری تار کو پناہ دار تار الم بھی کہا جائے گا۔

مثال 3.1: ہم محوری تار کے اندروری تار کارداس mm 1 جبکہ اس کے بیرونی تار کا اندرونی رداس mm 5 ہے۔mm درداس پر کثافت برقی بہاو مثال 3.1: ہم محوری تار کے باہر کوئی برقی میدان نہیں پایا جاتا۔ دونوں تاروں پر چارج کی سطحی کثافت حاصل کریں۔ -2

62 باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو

عل بتار کے گرد برقی میدان صرف رداس کی سمت میں پایا جاتا ہے۔اگر تار پر چارج کی لکیری کثافت ہم ہو تب مساوات  $-5 imes 10^{-6} = rac{
ho_L}{2\pi imes 0.003}$ 

ے  $ho_{S1} = -94.26 \, \mathrm{nC}$  پایا جائے گا جس سے اس کی سطحی کثافت  $ho_{L} = -94.26 \, \frac{\mathrm{nC}}{\mathrm{m}}$  کا فت  $ho_{S1} = \frac{-0.09426 \times 10^{-9}}{2\pi \times 0.001 \times 1} = -15 \, \frac{\mu \mathrm{C}}{\mathrm{m}^2}$ 

حاصل ہوتی ہے۔ بیر ونی تار کے ایک میٹر فاصلے پر 94.26 nC چارج پایا جائے گا جس سے یہاں

$$\rho_{S2} = \frac{94.26 \times 10^{-9}}{2\pi \times 0.005 \times 1} = 3 \, \frac{\mu \text{C}}{\text{m}^2}$$

حاصل ہوتا ہے۔

### 3.6 یکسان چارج بردار ہموار لامحدود سطح

اگر چارج بردار ہموار لا محدود سطے سے برابر فاصلے پر کسی بھی مقام سے دیکھا جائے تو صورت حال بالکل یکساں معلوم ہوگا۔ کسی بھی نقطے کے ایک جانب چارجوں سے پیدا برقی میدان کا وہ حصہ جو چارج برادر سطے کے متوازی ہو کو نقطے کے دوسری جانب چارجوں سے پیدا برقی میدان کا وہ حصہ جو چارج برادر سطے کے متوازی ہو کو ختم کرتا ہے۔ ان حقائق سے ہم اخذ کر سکتے ہیں کہ ایس سطے کا برقی میدان سطے کی عمودی سمت میں ہوگا اور سطے سے یکسال فاصلے پر برقی میدان کی حتی قیمت برابر ہوگی۔

شکل میں چارج بردار سطح کے متوازی دونوں اطراف برابر فاصلے پر تصوراتی لا محدود سطح تصور کرتے ہیں۔ان سطحوں پر آمنے سامنے رقبہ 8 لیتے ہوئے انہیں عمودی سطحوں سے بند کرتے ہوئے جم گھیرتے ہیں۔سامنے سطح پر  $Da_{\rm x}$  جبکہ بیچے سطح پر  $Da_{\rm x}$  ہوگا جبکہ ان رقبوں کو  $Sa_{\rm x}$  ان رقبوں کو  $Sa_{\rm x}$  اور  $Sa_{\rm x}$  کی سطحوں میں سے کوئی برقی بہاو نہیں ہو گا۔یوں جم سے برقی بہاو میں سے کوئی برقی بہاو نہیں ہو گا۔یوں جم سے برقی بہاو صرف ان آمنے سامنے رقبوں سے لین

$$\psi_{$$
المانت $}=Doldsymbol{a}_{ ext{X}}\cdot Soldsymbol{a}_{ ext{X}}=SD$   $\psi_{
ightarrow}=(-Doldsymbol{a}_{ ext{X}})\cdot (-Soldsymbol{a}_{ ext{X}})=SD$ 

جو گھیرے گئی چارج کے برابر ہو گا۔ا گر چارج بردار سطح پر  $ho_S$  ہو تب تجم میں  $ho_S$  چارج پایا جائے گا۔ یوں $\psi$  +  $\psi$  + +  $\psi$  +  $\psi$ 

لکھتے ہوئے

$$D = \frac{\rho_S}{2}$$

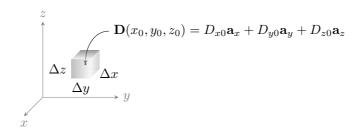
حاصل ہوتا ہے جس کی سمتی شکل

$$\boldsymbol{D} = \frac{\rho_{\mathcal{S}}}{2} \boldsymbol{a}_{N}$$

کاسی جاسکتی ہے جہاں  $a_N$  سے مراد سطح کی اکائی سمتیہ ہے۔ یوں

$$E = \frac{\rho_{S}}{2\epsilon_{0}} a_{N}$$

حاصل ہوتا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ مساوات 2.41 کے حصول کا موجودہ طریقہ زیادہ آسان ہے۔



شکل 3.4: انتہائی چھوٹی حجم پر گاؤس کے قانون کا اطلاق

## 3.7 انتہائی چھوٹی حجم پر گاؤس کے قانون کا اطلاق

شکل 3.4 میں کار تیسی محدد پر نقطہ  $N(x_0,y_0,z_0)$  پر جھوٹا مستطیلی ڈبہ دکھایا گیا ہے جس کے اطراف  $\Delta y$  ،  $\Delta y$  اور  $\Delta z$  ہیں۔اس جھوٹی ڈبیہ پر گاؤس کے قانون

$$\oint_{S} \boldsymbol{D} \cdot d\boldsymbol{S} = Q = \int_{h} \rho_{h} dh$$

کااطلاق کرتے ہیں۔ ڈبیہ کے چھ اطراف ہیں۔ یوں مندرجہ بالا تکملہ کے بائیں بازو کو

$$\oint\limits_{S} \boldsymbol{D} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{S} = \int\limits_{\text{circ}} + \int\limits_{\text{the position}} + \int\limits_$$

لکھا جا سکتا ہے جہاں

$$egin{aligned} \int\limits_{\mathbb{R}^{d}}\dot{=} & oldsymbol{D}_{\mathbb{R}^{d}} \cdot \Delta oldsymbol{S}_{\mathbb{R}^{d}} \ & \dot{=} & \left(D_{X}oldsymbol{a}_{\mathrm{X}} + D_{y}oldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} + D_{z}oldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}
ight)_{\mathbb{R}^{d}} \cdot \Delta y \Delta z oldsymbol{a}_{\mathrm{X}} \ & \dot{=} & D_{X_{I,\mathbb{R}^{d}}} \Delta y \Delta z \end{aligned}$$

کے برابر ہے۔

ہمیں D کی قیمت ڈبیہ کے وسط میں معلوم ہے۔ٹیلر تسلسل 12 کے مطابق کسی بھی تفاعل جس کی قیمت نقطہ a پر معلوم ہو کواس نقطے کے قریبی نقطوں

$$f(x+a) = f(a) + \frac{1}{1!}(x-a)f'(a) + \frac{1}{2!}(x-a)^2f''(a) + \cdots$$

سے حاصل کیا جا سکتا ہے۔ ڈبیہ کے وسط میں نقطہ  $N(x_0,y_0,z_0)$  پر

 $\boldsymbol{D}(x_0, y_0, z_0) = D_{x0}\boldsymbol{a}_{\mathbf{X}} + D_{y0}\boldsymbol{a}_{\mathbf{Y}} + D_{z0}\boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}$ 

کی قیمت سے وسط سے  $rac{\Delta x}{2}$  فاصلے پر ڈبیہ کے سامنے سطح پر  $D_x$  ٹیلر تسلسل سے یوں حاصل کیا جا سکتا ہے۔

$$D_{x_{1}} = D_{x0} + \frac{1}{1!} \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_{x}}{\partial x} + \frac{1}{2!} \left[ \frac{\Delta x}{2} \right]^{2} \frac{\partial^{2} D_{x}}{\partial x^{2}} \cdots$$
$$= D_{x0} + \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_{x}}{\partial x}$$

64 باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو

جہاں دوسرے قدم پر تسلسل کے صرف پہلے دواجزاء لئے گئے ہیں۔ تفاعل کے ایک سے زیادہ متغیرات x، y اور z ہیں للذا تسلسل میں جزوی تفرق 13 کا استعال کیا گیا۔

يول

$$\int\limits_{\mathbb{R}^{n-1}} \dot{=} \left( D_{x0} + \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_x}{\partial x} \right) \Delta y \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے۔

بند سطح کی ست باہر جانب ہوتی ہے للذا پیلی سطح  $-\Delta y \Delta z a_{\rm X}$  سطح کے لئے

$$\int_{\mathbb{Z}^{n}} \dot{=} D_{\mathbb{Z}^{n}} \cdot \Delta S_{\mathbb{Z}^{n}} 
\dot{=} \left( D_{x} a_{x} + D_{y} a_{y} + D_{z} a_{z} \right)_{\mathbb{Z}^{n}} \cdot \left( -\Delta y \Delta z a_{x} \right) 
\dot{=} -D_{x,\mathbb{Z}^{n}} \Delta y \Delta z$$

کھا جا سکتا ہے جہاں وسط سے  $\frac{\Delta x}{2}$  فاصلے پر ڈبیہ کی پچلی سطح پر میل شکسال سے  $D_{x,z}$   $D_{x,z}$   $D_{x,z}$   $D_{x,z}$ 

حاصل ہوتا ہے۔ یوں

$$\int_{\mathbb{R}^{n+1}} \doteq -\left(D_{x0} - \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_x}{\partial x}\right) \Delta y \Delta z$$

اور

$$\int_{\mathbb{R}^{2d-1}} + \int_{\mathbb{R}^{2d}} \doteq \left( D_{x0} + \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_x}{\partial x} \right) \Delta y \Delta z - \left( D_{x0} - \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_x}{\partial x} \right) \Delta y \Delta z$$
$$\doteq \frac{\partial D_x}{\partial x} \Delta x \Delta y \Delta z$$

 $\int + \int = rac{\partial D_y}{\partial y} \Delta x \Delta y \Delta z$  چاصل ہوتا ہے۔ اس عمل کو دہراتے ہوئے بائیں اور دائیں سطحوں کے لئے

اور اوپر، نیچے سطحوں کے لئے

$$\int\limits_{x^{\rm tl}} + \int\limits_{\stackrel{>}{\sim}} \doteq \frac{\partial D_z}{\partial z} \Delta x \Delta y \Delta z$$

حاصل ہوتاہے۔اس طرح

(3.23) 
$$\oint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = Q \doteq \left( \frac{\partial D_{x}}{\partial x} + \frac{\partial D_{y}}{\partial y} + \frac{\partial D_{z}}{\partial z} \right) \Delta x \Delta y \Delta z$$

3.8. يهبلاه

حاصل ہوتا ہے۔

اس مساوات کے تحت کسی بھی نقطے پر انتہائی چھوٹی حجم  $\Delta h$  میں چارج تقریباً

(3.24) 
$$Q \doteq \left(\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z}\right) \Delta h$$

65

کے برابر ہے۔ جم کی جسامت جنتی کم کی جائے جواب اتنازیادہ درست ہو گا۔اگلے جھے میں جم کو کم کرتے کرتے نقطہ نما بنادیا جائے گا۔ایسی صورت میں مندر جہ بالا مساوات مکمل طور صیح جواب مہیا کرے گا۔

مثال 3.2: اگر  $m^2$  انتہائی چیوٹی تجم میں چارج حاصل  $D = 2xa_{\mathrm{X}} + 3ya_{\mathrm{Y}} + 5a_{\mathrm{Z}}\,\mathrm{C/m^2}$  مثال 3.2: اگر  $D = 2xa_{\mathrm{X}} + 3ya_{\mathrm{Y}} + 5a_{\mathrm{Z}}\,\mathrm{C/m^2}$  مثال 3.2: اگر جم میں چارج حاصل مثال 3.2: اگر جم میں جارج ماصل مثال 3.2: اگر جم میں جارج ماصل مثال 3.2: اگر جم میں جارج میں جارج ماصل میں۔

حل:

$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = 2 + 3 + 0$$

ے اس مجم میں  $5 \times 10^{-9} = 5 \, \mathrm{nC}$  پایا جائے گا۔

#### 3.8 يهيلاو

مساوات 3.23 میں جم کو اتنا کم کرتے ہوئے کہ اس کو صفر تصور کرنا ممکن ہو

$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\oint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S}}{\Delta h} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{Q}{\Delta h}$$

کھا جا سکتا ہے۔چارج نی حجم کو حجمی کثافت کہتے ہیں۔یوں مساوات کا دایاں بازو نقطے پر حجمی کثافت ،p دیتا ہے۔اس طرح اس مساوات سے دو مساوات حاصل کئے جا سکتے ہیں یعنی

$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = \rho_h$$

اور

(3.26) 
$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\oint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S}}{\Delta h}$$

مساوات 3.25 میکس ویل کی پہلی مساوات ہے جبکہ مساوات 3.26 سمتیہ **D** کا پھیلاو<sup>14</sup> بیان کرتا ہے۔اس مساوات کا دایاں باز و پھیلاو کی تعریف جبکہ اس کا بایاں باز و پھیلاو حاصل کرنے کا طریقہ دیتا ہے۔یوں کار تیسی محدد میں

$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z}$$
 کارتیسی محدد میں پھیلاو کی مساوات کارتیسی محدد میں پھیلاو کی مساوات کارتیسی

سے سمتیہ D کا پھیلاو حاصل کیا جاتا ہے۔

ا نجنیر نگ کے شعبے میں ایسے کئی مسلے پائے جاتے ہیں جن میں جھوٹی سی حجم کو گھیرنے والے بند سطح پر کسی سمتیہ کا کا K · d کار ہو۔ گزشتہ صحیح میں سمتیہ D کے لئے ایسا ہی کیا گیا۔ غور کرنے سے معلوم ہوتا ہے کہ ایسا کرتے ہوئے D کی جگہ کا کھا جا سکتا ہے جس سے

(3.28) 
$$\frac{\partial K_x}{\partial x} + \frac{\partial K_y}{\partial y} + \frac{\partial K_z}{\partial z} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\oint_S \mathbf{K} \cdot d\mathbf{S}}{\Delta h}$$

حاصل ہوتا۔ سمتیہ کم پانی کا بہاو، ایٹوں کی رفتار یاسلیکان کی پتری میں درجہ حرارت ہو سکتا ہے۔ ہم کا کو سمتی بہاو کی کثافت تصور کریں گے۔ مندرجہ بالا مساوات کم کا پھیلاو بیان کرتا ہے۔ پھیلاو کے عمل سے مراد مساوات کے بائیں بازو کا عمل ہے جبکہ مساوات کا دایاں بازواس کی تعریف بیان کرتا ہے جس کے تحت

کسی بھی سمتی کثافتی بہاو کے پھیلاوے مرادکسی چھوٹی جم کو صفر کرتے ہوئے اس سے خارج کل بہاو فی اکائی جم ہے۔

یہ ضروری ہے کہ آپ کو پھیلاو کی تعریف کی سمجھ ہو۔یاد رہے کہ پھیلاو کا عمل سمتیہ پر کیا جاتا ہے جبکہ اس سے حاصل جواب مقداری ہوتا ہے۔ کسی نقطے پر چھوٹی جم سے باہر جانب کل بہاو فی چھوٹی جم کو پھیلاو کہتے ہیں۔پھیلاو کی کوئی سمت نہیں ہوتی۔پھیلاو کی تعریف جانتے ہوئے کئی مرتبہ بغیر قلم اٹھائے جواب حاصل کیا جا سکتا ہے۔اسی نوعیت کے چند مسئلوں پر اب غور کرتے ہیں۔

پانی سے بھری بالٹی میں پانی میں ڈوبے کسی بھی نقطے پر پانی کی رفتار کا پھیلاو صفر ہوگا چونکہ اس نقطے سے نہ پانی باہر نکل رہا ہے اور ناہی اس میں داخل ہو رہا ہے۔ اس طرح دریا میں پانی میں دھوبے نقطے پر بھی پانی کے رفتار کا پھیلاو صفر ہوگا چونکہ ایسے نقطے سے جتنا پانی نکلتا ہے، اتنا ہی پانی اس میں داخل ہوتا ہے۔البتہ اگر بھری بالٹی کے تہہ میں سوراخ کر دیا جائے تو جب تک نقطہ پانی میں دھوبارہے اس وقت تک یہاں پھیلاو صفر رہے گا البتہ جیسے ہی نقطہ پانی سے مکمل طور باہر آ جائے تب ایک بار پھریہاں پھیلاو صفر ہو جائے گا۔ جتنی دیر پانی کے ساتی میں دیر اس نقطے سے پانی کی انخلا پائی جاتی ہے جس کی وجہ سے یہاں پھیلاو پایا جاتا ہے۔

ایک اور دلچسپ مثال سائکل کے ٹائر میں ہوا کی ہے۔اگرٹائر پنچر ہو جائے اور اس سے ہوا نکلنی شروع ہو جائے توٹائر میں کسی بھی نقطے پر سمتی رفتار کا پھیلاو پایا جائے گا چونکہ کسی بھی نقطے پر دیکھا جائے تو یہاں سے ہوا پھیلتے ہوئے خارج ہو گا۔ یوں مثبت پھیلاو سے مراد نقطے سے انخلا جبکہ منفی پھیلاو سے مراد نقطے میں داخل ہونا ہے۔

ریاضیاتی عمل کو بیان کرنے کے لئے عموماً علامت استعال کی جاتی ہے۔یوں جمع کے لئے +، ضرب کے لئے × اور تکملہ کے لئے ∫ استعال کئے جاتے ہیں۔آئیں ایک نئی علامت جسے نیبلا⁵ کہتے اور ⊽ سے ظاہر کرتے ہیں سیکھیں۔تصور کریں کہ

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} a_{X} + \frac{\partial}{\partial y} a_{Y} + \frac{\partial}{\partial z} a_{Z}$$

کھا جاتا ہے جہال مقداری متغیرہ f کے سامنے لکھنے سے مراد

(3.30) 
$$\nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{a}_{\mathbf{X}} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{a}_{\mathbf{Y}} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{a}_{\mathbf{Z}}$$

جبکہ سمتیہ کا کے ساتھ نقطہ ضرب سے مراد

(3.31) 
$$\nabla \cdot \boldsymbol{K} = \left(\frac{\partial}{\partial x}\boldsymbol{a}_{X} + \frac{\partial}{\partial y}\boldsymbol{a}_{Y} + \frac{\partial}{\partial z}\boldsymbol{a}_{Z}\right) \cdot \left(K_{x}\boldsymbol{a}_{X} + K_{y}\boldsymbol{a}_{Y} + K_{z}\boldsymbol{a}_{Z}\right)$$
$$= \frac{\partial K_{x}}{\partial x} + \frac{\partial K_{y}}{\partial y} + \frac{\partial K_{z}}{\partial z}$$

لیا جاتا ہے۔ یہ علامت انجنیر نگ کے شعبے میں انتہائی مقبول ہے۔اسے استعال کرتے ہوئے پھیلاو کو  $\nabla\cdot D$  کھا جا سکتا ہے جہاں

(3.32) 
$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z}$$

کے برابر ہے۔ پھیلاو کے عمل کو ہم اسی علامت سے ظاہر کریں گے۔مساوات 3.25 یعنی میس ویل کی پہلی مساوات اب یوں لکھی جاسکتی ہے۔

میس ویل کی پہلی مساوات در حقیقت گاؤس کے قانون کی تفرق<sup>16 شک</sup>ل ہے۔اسی طرح گاؤس کا قانون میس ویل مساوات کی محمل <sup>17 شکل</sup> ہے۔

مساوات 3.30 کے طرز پر مساوات صفحہ 87 پر دیا گیا ہے۔

3.9 نلكى محدد ميں پهيلاو كى مساوات

حصہ 3.7 میں کارتیسی محدد استعال کرتے ہوئے چھوٹی جم پر گاؤس کے قانون کے اطلاق سے پھیلاو کی مساوات حاصل کی گئی۔اس جھے میں نکلی محدد استعال کرتے ہوئے شکل میں دکھائے چھوٹی جم کو استعال کرتے ہوئے پھیلاو کی مساوات حاصل کی جائے گی۔شکل کو دیکھتے ہوئے

$$egin{align} \Delta_{S_{\sim}} &= -\Delta 
ho \Delta z a_{\phi} \ \Delta_{S_{\sim}} &= +\Delta 
ho \Delta z a_{\phi} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -\left(
ho - rac{\Delta 
ho}{2}
ight) \Delta \phi \Delta z a_{
ho} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -\left(
ho + rac{\Delta 
ho}{2}
ight) \Delta \phi \Delta z a_{
ho} \ \Delta_{S_{\sim}} &= +\left(
ho + rac{\Delta 
ho}{2}
ight) \Delta \phi \Delta z a_{
ho} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta 
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_$$

کھا جا سکتا ہے۔کار تیسی محدد میں آمنے سامنے رقبے برابر تھے۔ نکلی محدد میں بائیں اور دائیں رقبے برابر نہیں ہیں۔اس فرق کی بناپر نکلی محدد میں پھیلاو کی مساوات قدر مختلف حاصل ہو گی۔چپوٹی حجم کے وسط میں

(3.34) 
$$D = D_{\rho 0} a_{\rho} + D_{\phi 0} a_{\phi} + D_{z 0} a_{z}$$

کے برابر ہے جس سے ٹیلر تسلسل کی مدد سے

$$egin{align} oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{\phi 0} - rac{\Delta \phi}{2} rac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi}
ight) oldsymbol{a}_{\phi} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{\phi 0} + rac{\Delta \phi}{2} rac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi}
ight) oldsymbol{a}_{\phi} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{
ho 0} - rac{\Delta 
ho}{2} rac{\partial D_{
ho}}{\partial 
ho}
ight) oldsymbol{a}_{
ho} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{
ho 0} + rac{\Delta 
ho}{2} rac{\partial D_{
ho}}{\partial 
ho}
ight) oldsymbol{a}_{
ho} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{z 0} + rac{\Delta z}{2} rac{\partial D_{z}}{\partial z}
ight) oldsymbol{a}_{z} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{z 0} - rac{\Delta z}{2} rac{\partial D_{z}}{\partial z}
ight) oldsymbol{a}_{z} \ oldsymbol{a}_{z} \$$

لکھا جا سکتا ہے۔ یوں

$$\int\limits_{\text{initial}} + \int\limits_{\text{pre}} = \frac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi} \Delta \rho \Delta \phi \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے۔اسی طرح

$$\int\limits_{\mathbb{R}^{d}} + \int\limits_{\mathbb{R}^{d}} = \left( D_{
ho 0} + 
ho rac{\partial D_{
ho}}{\partial 
ho} 
ight) \Delta 
ho \Delta \phi \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے جسے

$$\int\limits_{\rm ch^2 L} + \int\limits_{\rm ch^2 L} = \frac{\partial (\rho D_\rho)}{\partial \rho} \Delta \rho \Delta \phi \Delta z$$

 $N(
ho_0,\phi_0,z_0)$  کھیا جا سکتا ہے۔ایسا لکھتے وقت یاد رہے کہ نقطہ

$$\left. \frac{\partial (\rho D_{\rho})}{\partial \rho} \right|_{N} = D_{\rho} + \rho \frac{\Delta D_{\rho}}{\Delta \rho} \right|_{N} = D_{\rho 0} + \rho \frac{\partial D_{\rho}}{\partial \rho}$$

کے برابر ہے۔اسی طرح

$$\int\limits_{z y^{\rm l}} + \int\limits_{z z^{\rm rel}} = \rho \frac{\partial D_z}{\partial z} \Delta \rho \Delta \phi \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے۔ان تمام کو استعال کرتے ہوئے

$$\oint_{S} \mathbf{D}_{S} \cdot d\mathbf{S} = \left( \frac{\partial (\rho D_{\rho})}{\partial \rho} + \frac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi} + \rho \frac{\partial D_{z}}{\partial z} \right) \Delta \rho \Delta \phi \Delta z$$

ماتا ہے۔ چھوٹی مجم کے استعال سے ماتا ہے۔ چھوٹی مجم کے استعال سے

(3.35) 
$$\frac{1}{\rho} \frac{\partial (\rho D_{\rho})}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi} + \frac{\partial D_{z}}{\partial z} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\oint_{S} \mathbf{D}_{S} \cdot d\mathbf{S}}{\Delta h}$$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 3.28 کا دایاں بازو پھیلاو کی تعریف بیان کرتا ہے جس کے ساتھ موازنہ کرنے سے آپ دیکھ سکتے ہیں کہ مساوات 3.35 نگلی محد د میں پھیلاو دیتا ہے۔

آپ دیکھ سکتے ہیں کہ نکلی محدد میں پھیلاو کی مساوات سادہ شکل نہیں رکھتی۔مساوات 3.29 میں دی گئ √ کو استعال کرتے ہوئے نکلی محدد میں پھیلاو کی مساوات ہر گز حاصل نہیں کی جاسکتی ہے۔اس کے باوجود نکلی محدد میں بھی پھیلاو کے عمل کو  $\nabla \cdot D$ سے ہی ظاہر کیا جا سکتا ہے جہاں اس سے مراد

(3.36) 
$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial (\rho D_{\rho})}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi} + \frac{\partial D_{z}}{\partial z}$$

لیا جاتا ہے۔

#### 3.10 پهيلاو کې عمومي مساوات

کار تیسی محدد میں چھوٹی جم کے آمنے سامنے اطراف کار قبہ برابر ہوتا ہے جس سے پھیلاو کی مساوات آسانی سے حاصل ہوتی ہے۔ نکلی محدد میں چھوٹی جم کے رداسی سمت کے آمنے سامنے رقبے مختلف ہوتے ہیں جن کا خصوصی خیال رکھتے ہوئے پھیلاو کی قدر مشکل مساوات گزشتہ جصے میں حاصل کی گئ۔اس حصے میں پھیلاو کی مساوات حاصل کرنے کا ایسا طریقہ دیکھتے ہیں جسے استعال کرتے ہوئے پھیلاو کی عمومی مساوات حاصل کی جا سکتی ہے جو تمام محدد کے لئے کارآ مد ہے۔

کار تیسی محد د کے متغیرات (x,y,z) جبکہ نگلی محد د کے  $(\rho,\phi,z)$  اور کروی محد د کے متغیرات  $(r,\theta,\phi)$  ہیں۔ اس جصے میں عمو می محد د استعال کیا جا سکتا ہے۔ یوں کیا جائے گا جس کے متغیرات (u,v,w) اور تین عمودی اکائی سمتیات (u,v,w) ہیں۔ عمو می محد د کے لئے استعال کیا جا سکتا ہے۔ یوں اگر اسے کار تیسی محد د کے لئے استعال کیا جارہا ہو تب (u,v,w) سے مراد (x,y,z) ہو گا۔

شکل میں عمومی محد د استعال کرتے ہوئے حیوٹی حجم د کھائی گئی ہے۔عمومی محد د کے تین اطراف

$$dL_1 = k_1 du$$
$$dL_2 = k_2 dv$$

$$dL_3 = k_3 dw$$

ہیں۔ کار تیسی محدد میں ا $k_1=k_2=k_3=1$  بیار لیا جائے گا اور یول  $\mathrm{d} L_1=\mathrm{d} x$  کے برابر ہو گا۔ نکی محدد میں

$$k_1 = 1$$

$$k_2 = \rho$$

$$k_3 = 1$$

جبکه کروی محدد میں

$$k_1 = 1$$

$$k_2 = r$$

$$k_3 = r \sin \theta$$

کے برابر ہیں۔اسی طرح تین سمتی رقبے

 $\mathrm{d}L_2\,\mathrm{d}L_3oldsymbol{a}_u$   $\mathrm{d}L_1\,\mathrm{d}L_3oldsymbol{a}_v$   $\mathrm{d}L_1\,\mathrm{d}L_2oldsymbol{a}_w$ 

ہوں گے۔

گزشتہ حصوں میں چھوٹی جم کے آمنے سامنے سطحوں پر بہاو حاصل کرتے وقت پہلے ان سطحوں پر D کی قیمت اور ان سطحوں کے رقبے حاصل کئے گئے جن کے نقطہ ضرب سے بہاو حاصل کیا گیا۔ یہاں چھوٹی جم کے وسط میں تین اکائی سمتیات کی سمت میں بہاو سے ٹیلر تسلسل کے استعال سے جم کے سطحوں پر بہاو حاصل کیا جائے گا۔ جم کے وسط میں تین اکائی سمتیات کے رخ میں سطحوں پر بہاو

 $dL_2 dL_3 D_{u0}$   $dL_1 dL_3 D_{v0}$   $dL_1 dL_2 D_{w0}$ 

ہے۔ٹیلر تسلسل سے سامنے اور پہنچ سطحوں پر ان مساوات سے

 $dL_2 dL_3 D_{u0} + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial u} (dL_2 dL_3 D_u) du$   $- dL_2 dL_3 D_{u0} + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial u} (dL_2 dL_3 D_u) du$   $\Longrightarrow$ 

ليعني

 $k_2k_3\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}wD_{u0} + rac{1}{2}rac{\partial}{\partial u}(k_2k_3D_u)\,\mathrm{d}u\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}w$  سامنے  $-k_2k_3\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}wD_{u0} + rac{1}{2}rac{\partial}{\partial u}(k_2k_3D_u)\,\mathrm{d}u\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}w$  پیچے

لکھتے ہوئے دونوں سطحوں پر بہاو کا مجموعہ

 $\frac{\partial}{\partial u}(k_2k_3D_u)\,\mathrm{d} u\,\mathrm{d} v\,\mathrm{d} w$ 

حاصل ہوتا ہے۔اسی طرح بائیں اور دائیں سطحوں پر کل

 $\frac{\partial}{\partial v}(k_1k_3D_v)\,\mathrm{d} u\,\mathrm{d} v\,\mathrm{d} w$ 

اور اوپر، نیچے کا مجموعہ

 $\frac{\partial}{\partial w}(k_1k_2D_w)\,\mathrm{d}u\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}w$ 

حاصل ہوتا ہے۔ چھوٹی حجم

 $dh = dL_1 dL_2 dL_3$  $= k_1 k_2 k_3 du dv dw$ 

لکھتے ہوئے گاؤس کے قانون سے

 $\oint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \left[ \frac{\partial}{\partial u} (k_2 k_3 D_u) + \frac{\partial}{\partial v} (k_1 k_3 D_v) + \frac{\partial}{\partial w} (k_1 k_2 D_w) \right] du dv dw$ 

لعيني

$$\frac{1}{k_1k_2k_3}\left[\frac{\partial}{\partial u}(k_2k_3D_u) + \frac{\partial}{\partial v}(k_1k_3D_v) + \frac{\partial}{\partial w}(k_1k_2D_w)\right] = \lim_{\mathrm{d}h\to 0} \frac{\oint\limits_{S} \boldsymbol{D}\cdot\mathrm{d}\boldsymbol{S}}{\mathrm{d}h}$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کا دایاں بازو پھیلاو کی تعریف ہے۔یوں پھیلاو کی عمومی مساوات

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{1}{k_1 k_2 k_3} \left[ \frac{\partial}{\partial u} (k_2 k_3 D_u) + \frac{\partial}{\partial v} (k_1 k_3 D_v) + \frac{\partial}{\partial w} (k_1 k_2 D_w) \right]$$

حاصل ہوتی ہے۔

مثال 3.3: مساوات 3.39 سے نکی اور کروی محدد میں پھیلاو کی مساوات حاصل کریں۔

عل: u, v, w کی جگہ  $\rho, \phi, z$  اور مساوات 3.37 کے استعال سے نکی محدد میں کھیلاو

حاصل ہوتا ہے۔ اس طرح u,v,w کی جگہ ہ $r,\theta,\phi$  اور مساوات 3.38 کے استعال سے کروی محدد میں پھیلاو

$$abla \cdot oldsymbol{D} = rac{1}{r^2 \sin heta} \left[ rac{\partial}{\partial r} (r^2 \sin heta D_r) + rac{\partial}{\partial heta} (r \sin heta D_{ heta}) + rac{\partial}{\partial \phi} (r D_{\phi}) 
ight] 
onumber \ = rac{1}{r^2} rac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial heta} (\sin heta D_{ heta}) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial \phi} (D_{\phi}) 
onumber \$$
 $abla \cdot oldsymbol{D} = rac{1}{r^2} rac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial heta} (\sin heta D_{ heta}) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial \phi} (D_{\phi}) 
onumber \$ 

حاصل ہوتا ہے۔

3.11 مسئلہ پھیلاو

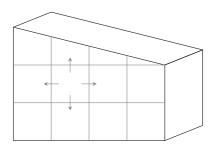
صفحه 63 پر مساوات 3.22 میں

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \rho_h$$

لکھتے ہوئے

(3.42) 
$$\oint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \int_{h} \nabla \cdot \mathbf{D} \, dh$$

کھا جا سکتا ہے جو مسئلہ پھیلاو 19 بیان کرتا ہے۔ا گرچہ ہم نے اس مسئلے کو برقی بہاو D کے لئے حاصل کیا حقیقت میں بیر ایک عمومی نتیجہ ہے جو کسی بھی تین درجی تکملہ کو دو درجی تکملہ اور دو درجی تکملہ کو تین درجی تکملہ میں تبدیل کرتا ہے۔مسئلہ پھیلاو کو یوں بیان کیا جا سکتا ہے 72 باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو



شکل 3.5: بند سطح پر سمتیہ کا عمودی حصے کا تکملہ بند حجم میں سمتیہ کے تکملہ کے برابر ہوتا ہے۔

کسی بھی بند سطح پر سمتیہ کے عمودی جھے کا تکملہ بند حجم میں اسی سمتیہ کے پھیلاو کے تکملہ کے برابر ہوتا ہے۔

مسئلہ پھیلاو کی سمجھ شکل 3.5 کی مدد سے با آسانی ممکن ہے۔جیسے شکل میں دکھایا گیا ہے کہ کسی بھی چھوٹی جم سے بہاو قر ببی چھوٹی جم کی منفی بہاو ثابت ہوتی ہے للذا دونوں کا مجموعی بہاو حاصل کرتے ہوئے ان کے درمیانی دیوار پر بہاورد کیا جائے گا۔ یہی سلسلہ تمام جم پر لاگو کرتے ہوئے ظاہر ہے کہ پوری جم سے بہاو کے حصول میں اندرونی تمام دیواروں پر بہاو کا کوئی کردار نہیں ہوتا اور صرف بیرونی سطح پر بہاوسے ہی جواب حاصل کیا جا سکتا ہے۔

مثال 3.4: نقطہ چارج کے D سے بھیلاو کی مساوات سے مختلف مقامات پر کثافت چارج  $ho_h$  حاصل کریں۔

حل: کروی محدد کے مرکز پر نقطہ حارج کا

$$D = \frac{Q}{4\pi r^2} a_{\rm r}$$

ہوتا ہے۔ کروی محدد میں پھیلاو کی مساوات کے تحت

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta D_\theta) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} (D_\phi)$$

کے برابر ہے۔ چونکہ  $D_{\theta}$  اور  $D_{\phi}$  صفر کے برابر ہیں للذا مندرجہ بالا مساوات سے

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 \frac{Q}{4\pi r^2}) = \begin{cases} 0 & r > 0 \\ \infty & r = 0 \end{cases}$$

حاصل ہوتا ہے جس کے تحت مرکز کے علاوہ تمام خلاء میں کوئی چارج نہیں پایا جاتا۔ مرکز پر لا محدود کثافت کا چارج پایا جاتا ہے۔ یاد رہے کہ نقطہ چارج سے مراد ایسا چارج ہے جس کا حجم صفر ہو۔ایس صورت میں اس نقطے پر نقطہ چارج کی کثافت لا محدود ہی ہوگی۔

divergence theorem<sup>19</sup>

باب 4

# توانائی اور برقی دباو

#### 4.1 توانائی اور کام

قوت F کی سمت میں فاصلہ dL طے کرنے سے

dW = F dL

کام کیا جاتا ہے۔ اگر قوت اور طے کردہ فاصلہ ایک ہی سمت میں نہ ہول تب قوت کا وہ حصہ جو طے کردہ فاصلے کی سمت میں ہو اور طے شدہ فاصلے کے حاصل ضرب کو کام 1 کہتے ہیں۔ شکل 4.1 کو دیکھتے ہوئے سمتیات کے استعال سے

 $dW = F \cos \alpha \, dL$  $= \mathbf{F} \cdot d\mathbf{L}$ 

کھا جا سکتا ہے جہاں  $F \cdot \mathrm{d} L$  کو نقطہ ضرب کی مدد سے  $F \cdot \mathrm{d} L$  کھا گیا ہے۔

زمین اور کمیت m کے درمیان قوت ثقل  $F_G = -\frac{GMm}{r^2}a_\Gamma$  پایا جاتا ہے  $^2$  جس میں g=g کھا جا سکتا  $F_G = -\frac{GMm}{r^2}a_\Gamma$  کھا جا سکتا g=g کھا جا سکتا ہوئے g=g کھا جا سکتا ہوئے کہیت کو g=g کھا فی پر منتقل کرنے کی خاطر قوت ثقل کے خلاف

لا گو کرتے ہوئے

 $\Delta W = \mathbf{F}_{SY} \cdot \Delta h \mathbf{a}_{\Gamma} = mg\Delta h$ 

 $\mathrm{work}^1$  . اکائی سمتیہ ہے۔



شكل 4.1: طح فاصلہ اور فاصلے كى سمت ميں قوت كا حاصل ضرب كام كہلاتا ہے

توانائی در کار ہو گی۔کام کرنے کے لئے در کار توانائی کمیت میں منتقل ہو جاتی ہے جسے مخففی توانائی <sup>3</sup> کہتے ہیں۔اگر  $\Delta h$  کی قیمت r کی نسبت سے بہت کم نہ ہو تب چوکو مستقل تصور کرنا ممکن نہ ہو گا اور مخففی توانائی تکملہ کے ذریعہ حاصل کی جائے گی۔

$$W=-\int_{\scriptscriptstyle |ec{arphi}|}^{\scriptscriptstyle 
ho 
m limin} oldsymbol{F}_G \cdot {
m d}oldsymbol{r} = \int_{\scriptscriptstyle |ec{arphi}|}^{\scriptscriptstyle 
ho 
m limin} rac{GMm}{r^2} dr$$

ثقلی میدان میں کمیت کو ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے تک پہنچاتے ہوئے کوئی بھی راستہ اختیار کیا جا سکتا ہے۔اختیار کردہ راستے کا مخففی توانائی پر کسی قسم کا کوئی اثر نہیں ہوتا۔ایسے میدان جن میں دو نقطوں کے مابین مخفففی توانائی کا دارومدار، ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے تک پہنچنے کے راستے، پر نہیں ہوتا قائم میدان 4 کہلاتے ہیں۔

برقی میدان میں چارجوں کے حرکت کے مسئلے کو بھی اسی طرح حل کیا جاتا ہے۔برقی میدان E میں چارجوں کے حرکت کے مسئلے کو بھی اسی طرح حل کیا جاتا ہے۔برقی میدان E میں چارجی کو فاصلہ E ہلانے کی خاطر اس قوت کے خلاف بیرونی

$$oldsymbol{F}_{\mathcal{S}^{ee}} = -oldsymbol{F}_{E}$$

قوت لا گو کرتے ہوئے

$$dW = -q\mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$

کام 5 کیا جاتا ہے۔ کسی بھی ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے تک یوں

$$W = -q \int_{|\mathbf{x}_{\mathbf{z}}|}^{\mathbf{k}_{\mathbf{z}} \cdot \mathbf{z}} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$

توانائی در کار ہو گی۔

## 4.2 لكيرى تكمله

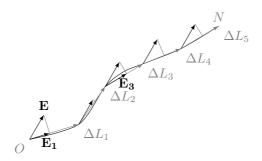
مساوات 4.2 لکیری تکملہ ہے جس پر مزید غور کرتے ہیں۔ شکل 4.2 میں یکسال 6 اور وقت کے ساتھ نہ تبدیل ہونے والے میدان E میں نقطہ O سے نقطہ N تک چارج کی منتقلی دکھائی گئی ہے۔ یکسال میدان سے مراد ایسا میدان ہے جس میں E کی قیمت جگہ جگہ تبدیل نہیں ہوتی بلکہ اس کی قیمت ہر جگہ کیسال ہوتی ہے۔ اس طرح وقت کے ساتھ تورپذیر میدان کہا جائے گا۔ یکسال میدان وقت کے ساتھ غیر تغیر پذیر میدان کہا جائے گا۔ یکسال میدان وقت کے ساتھ غیر تغیر پذیر میدان ہے۔

شکل 4.2 میں پورے راستے کو چھوٹے جھوٹے گلڑے  $\Delta L_1$ ،  $\Delta L_2$ ،  $\Delta L_2$ ،  $\Delta L_3$  کیٹرے کے لئے درکار توانائی میں ہوئے ایک ایک گلڑے پر حرکت کے لئے درکار توانائی مساوات 4.1 کی مدد سے حاصل کی جاسکتی ہے۔ یوں  $\Delta L_1$  کے ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے تک چارج q منتقل کرنے کی خاطر  $\Delta L_1$  کے ابتدائی تقطے سے اختتامی نقطے تک چارج q منتقل کرنے کی خاطر  $\Delta L_1$  کے ابتدائی توانائی درکار ہو گی۔ یہی عمل راستے کے بقایا مکڑوں پر بھی لاگو کرتے ہوئے کل درکار توانائی

$$W = -q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_1 - q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_2 - q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_3 - q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_4 - q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_5$$
$$= -q\mathbf{E} \cdot (\Delta \mathbf{L}_1 + \Delta \mathbf{L}_2 + \Delta \mathbf{L}_3 + \Delta \mathbf{L}_4 + \Delta \mathbf{L}_5)$$

potential energy<sup>3</sup> conservative field<sup>4</sup>

work<sup>5</sup> uniform<sup>6</sup> 4.2. لکیری تکملہ



شکل 4.2: تکملہ دراصل چھوٹرے حصوں کا مجموعہ ہوتا ہے۔

 $L_{ON}$  ورحقیقت نقطہ N سے کا کل سمتی راستہ  $L_1+\Delta L_2+\Delta L_3+\Delta L_3+\Delta L_4+\Delta L_5$  ورحقیقت نقطہ N سک کا کل سمتی راستہ  $L_{ON}$  ہے۔ یول مندر جبہ بالا مساوات کو

$$(4.4) W = -q\mathbf{E} \cdot \mathbf{L}_{ON}$$

کھا جا سکتا ہے۔اگر شکل 4.2 میں منتقلی کے رائے کے نہایت چھوٹے چھوٹے گئڑے dL بنائے جائیں تو مساوات 4.3 کو تکمل کی شکل میں یوں کھا جا سکتا ہے۔

$$W = \int_{O}^{N} -q\mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$

چونکہ 9 اور E کی قیمتیں مستقل میں للذا انہیں تکمل کے باہر لکھا جا سکتا ہے۔ایسا کرتے ہوئے

$$W = -q\mathbf{E} \cdot \int_{O}^{N} d\mathbf{L}$$
$$= -q\mathbf{E} \cdot \mathbf{L}_{ON}$$

حاصل ہوتا ہے۔اس جواب سے ہم دیکھتے ہیں کہ درکار توانائی کا دارومدار ہو، E اور  $L_{ON}$  پر ہے جہاں  $L_{ON}$  نقطہ O سے نقطہ N تک سید ھی تھینچی لکیر ہے۔درکار توانائی کا اس سے کسی قسم کا کوئی تعلق نہیں کہ ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے جاتے ہوئے کون ساراستہ اختیار کیا گیا۔ جیسا کہ پہلے ذکر کیا گیا، ایسے میدان کو قدامت پہند میدان ہوتا ہے البتہ تغیر پذیر برقی میدان بھی قدامت پہند میدان ہوتا ہے البتہ تغیر پذیر برقی میدان غیر قدامت پہند میدان ہوتا ہے۔

مثال 4.1: غير يكسال، غير تغير پذير ميدان

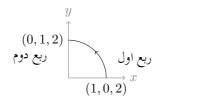
$$E = (y+z)a_X + (x+z)a_Y + (x+y)a_Z$$
  $\frac{V}{m}$ 

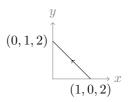
میں  $N_2(0,1,2)$  سے  $N_2(0,1,2)$  تک سیدھی لکیر پر  $N_2(0,1$  کا چارج منتقل کرنے کے لئے درکار توانائی حاصل کریں۔

حل: شکل 4.3 میں چارج منتقل کرنے کا سیدھاراستہ د کھایا گیا ہے۔ پہلے اس سیدھی لکیر کا مساوات حاصل کرتے ہیں۔اس لکیر کا ڈھلوان 7

وهموان 
$$m = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \frac{1 - 0}{0 - 1} = -1$$

 $slope^7$ 





شکل 4.3: چارج منتقل کرنے کے دو راستے۔

ے المذاسید ھی کیبر کی مساوات y = mx + c مساوات y = mx + c عاصل ہوتا ہے۔ یوں کیبر کی مساوات y = mx + c عاصل ہوتا ہے۔ یوں کیبر کی مساوات y = -x + 1

ے۔ کار تیسی محدو میں کسی بھی راستے پر حرکت کرتے ہوئے مساوات 1.3 کے مطابق $dm{L}=\mathrm{d}xm{a}_{\mathrm{X}}+\mathrm{d}ym{a}_{\mathrm{Y}}+\mathrm{d}zm{a}_{\mathrm{Z}}$ 

لکھا جاتا ہے۔ یوں مساوات 4.2 سے حاصل ہو گا۔

$$\begin{split} W &= -q \int_{\text{\tiny Light}}^{\text{\tiny plant}} \boldsymbol{E} \cdot \text{d} \boldsymbol{L} \\ &= -0.1 \int_{N_1}^{N_2} \left[ (y+z) \boldsymbol{a}_{\mathbf{X}} + (x+z) \boldsymbol{a}_{\mathbf{y}} + (x+y) \boldsymbol{a}_{\mathbf{z}} \right] \cdot (\text{d} x \boldsymbol{a}_{\mathbf{X}} + \text{d} y \boldsymbol{a}_{\mathbf{y}} + \text{d} z \boldsymbol{a}_{\mathbf{z}}) \\ &= -0.1 \int_{1}^{0} (y+z) \, \text{d} x - 0.1 \int_{0}^{1} (x+z) \, \text{d} y - 0.1 \int_{2}^{2} (x+y) \, \text{d} z \end{split}$$

آخری قدم پر تکمل کو تین حصوں میں لکھا گیا ہے جہاں پہلے جے میں تکمل کو x کے ساتھ حاصل کیا گیا ہے جبکہ دوسرے جے میں تکمل کو y کے ساتھ اور آخری جے میں اسے z کے ساتھ حاصل کیا گیا ہے۔ پہلے جے میں (y+z) کا تکمل x کے ساتھ ہے لہٰذا (y+z) کو x کی صورت میں لکھنا ہو گا۔ منتقلی کے راشتے پر z=z ہے جبکہ مساوات 4.7 میں y کو x کی صورت میں لکھا گیا ہے۔ یوں پہلا تکمل

$$-0.1 \int_{1}^{0} [y+z] dx = -0.1 \int_{1}^{0} [(-x+1)+2] dx$$
$$= -0.1 \left( \frac{-x^{2}}{2} + 3x \right) \Big|_{1}^{0}$$
$$= 0.25 J$$

یعنی جاول کے ایک چوتھائی کے برابر حاصل ہوتا ہے۔ دوسرا تکمل y کے ساتھ ہے لہذا تمام متغیرات y کی صورت میں لکھنے ہوں گے۔سید ھی لکیر کے مساوات سے x=-y+1 کھا جا سکتا ہے جبکہ پورے راستے پر z=z کے برابر ہے للذا

$$-0.1 \int_0^1 [x+z] dy = -0.1 \int_0^1 [(-y+1)+2] dy$$
$$= -0.1 \left( \frac{-y^2}{2} + 3y \right) \Big|_0^1$$
$$= -0.25 J$$

ہو گا۔ تیسرے تکمل میں ابتدائی اور اختتا می نقطے ایک ہی ہیں للمذایہ تکمل صفر کے برابر ہے۔ $-0.1\int_2^2(x+y)\,\mathrm{d}z=0\,\mathrm{J}$ 

77

اس طرح کل در کار توانائی تینوں جوابات کا مجموعہ لینی 0 ہو گی۔مثبت جواب کا مطلب سے ہے کہ چارج کو منتقل کرنے کی خاطر بیرونی لا گو قوت توانائی فراہم کرے گی۔

مثال 4.2: گزشتہ مثال میں سید ھی لکیر پر چارج منتقل کرنے کے لئے درکار توانائی حاصل کرنے کو کہا گیا۔ اس مثال میں شکل 4.3 میں بائیں جانب قول دائرے کے رائے  $E=(y+z)a_{\rm X}+(x+z)a_{\rm Y}+(x+y)a_{\rm Z}\frac{\rm V}{\rm m}$  میدان میں  $0.1\,{\rm C}$  کے چارج کو منتقل کرنے کی خاطر درکار توانائی حاصل کریں۔ گول دائرے کا راشتہ z=z سطح پر پایا جاتا ہے۔

میں پہلی تکمل میں z=zاور  $y=\sqrt{1-x^2}$  پُر کرنا ہو گا۔ یاد رہے کہ رکع اولx میں x اور y دونوں کی قیمتیں مثبت ہوتی ہیں۔اس طرح کے تکمل حل کرتے وقت ربع کو مد نظر رکھنا ضروری ہے۔

$$-0.1 \int_{1}^{0} (y+z) dx = -0.1 \int_{1}^{0} (\sqrt{1-x^{2}}+2) dx$$

$$= -0.1 \left( \frac{\sin^{-1} x}{2} + \frac{x\sqrt{1-x^{2}}}{2} + 2x \right) \Big|_{1}^{0}$$

$$= -0.025\pi - 0.2$$

جاول، دوسرے تکمل میں z=2 ہی رہے گا جبکہ  $x=\pm\sqrt{1-y^2}$  میں سے z=2 کا استعال ہو گا۔ یوں

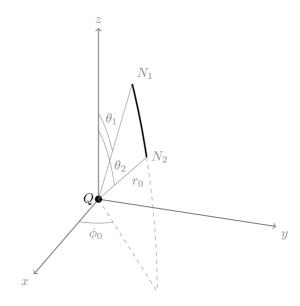
$$-0.1 \int_0^1 (x+z) \, dy = -0.1 \int_0^1 (\sqrt{1-y^2} + 2) \, dy$$
$$= -0.1 \left( \frac{\sin^{-1} y}{2} + \frac{y\sqrt{1-y^2}}{2} + 2x \right) \Big|_0^1$$
$$= 0.025\pi + 0.2$$

جاول حاصل ہوتا ہے۔ تیسرے تکمل میں ابتدائی اور اختتامی نقطے ایک ہی ہیں للذایہ تکمل صفر کے برابر ہے۔

$$-0.1 \int_{2}^{2} (x+y) \, \mathrm{d}z = 0 \, \mathrm{J}$$

کل توانائی ان تین جوابات کا مجموعه لینی U J ہو گا۔

78 باب 4. توانائي اور يرقى دباو



شکل 4.4: نقطہ چارج کر گرد صرف heta تبدیل کرتر ہوئر حرکت کا راستہ

مثق 4.1: گزشته دو مثالول میں ابتدائی نقطه (1,0,2) اور اختتامی نقطه  $(\frac{1}{\sqrt{2}},\frac{1}{\sqrt{2}},\frac{1}{\sqrt{2}})$  تصور کرتے ہوئے دوبارہ حل کریں۔ جوابات: -0.1328 J - -0.1328 J

- 2 مرکز پر موجود نقطہ چارج Q کا میدان ہم حاصل کر چکے ہیں جے یہاں دوبارہ پیش کرتے ہیں۔ $E = rac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} a_{
m r}$ 

آئیں دیکھیں کہ رداس تبدیل کئے بغیر اس میدان میں چارج q کو حرکت دیتے ہوئے کتنی توانائی درکار ہو گی۔چونکہ میدان رداس کی سمت میں ہے اور رداس تبدیل کئے بغیر حرکت صرف اُس صورت ممکن ہے کہ ہم  $a_r$  یعنی E کے عمود میں سفر کریں۔ایسی صورت میں چارج پر میدان سے رونما ہونے والی قوت اور طے فاصلہ عمودی ہوں گے للمذا درکار توانائی صفر کے برابر ہو گی۔آئیں تکمل کے ذریعہ یہی جواب حاصل کریں۔

تصور کریں کہ  $\phi=\phi$  اور  $r=r_0$  کر کتے ہوئے ہم  $\theta$  کو  $r=r_0$  تا  $r=r_0$  ریڈ بیٹن تبدیل کرتے ہوئے چارج کو نقطہ  $r=r_0$  تک حرکت دیتے ہیں۔ یہ صورت حال شکل 4.4 میں دکھائی گئی ہے۔ مساوات 1.42 اور مساوات 1.62 جنہیں یہاں دوبارہ پیش کرتے ہیں

$$\begin{aligned} \mathrm{d}\boldsymbol{L} &= \mathrm{d}x\boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} + \mathrm{d}y\boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} + \mathrm{d}z\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} \\ \mathrm{d}\boldsymbol{L} &= \mathrm{d}\rho\boldsymbol{a}_{\rho} + \rho\,\mathrm{d}\phi\boldsymbol{a}_{\phi} + \mathrm{d}z\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} \\ \mathrm{d}\boldsymbol{L} &= \mathrm{d}r\boldsymbol{a}_{\mathrm{\Gamma}} + r\,\mathrm{d}\theta\boldsymbol{a}_{\theta} + r\sin\theta\,\mathrm{d}\phi\boldsymbol{a}_{\phi} \end{aligned}$$

کار تیسی، نکلی اور کروی متغیرات تبدیل کرنے سے پیدا فاصلہ دیتے ہیں۔ یوں در کار توانائی

$$W = -q \int_{|\vec{x}|}^{r(\vec{y})} E \cdot dL$$

$$= -q \int_{r_0,\theta_1,\phi_0}^{r_0,\theta_2,\phi_0} \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} a_{\Gamma} \cdot (dr a_{\Gamma} + r d\theta a_{\theta} + r \sin\theta d\phi a_{\phi})$$

$$= -q \int_{r_0}^{r_0} \frac{Q dr}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

$$= 0$$

4.3. برقبی دباو

صفر ہی حاصل ہوتی ہے۔ یہاں دوسرے قدم پر  $a_{\Gamma}\cdot a_{\Gamma}=1$  علاوہ  $a_{\Gamma}\cdot a_{ heta}=0$  اور  $a_{\Gamma}\cdot a_{\phi}=0$  کا استعمال کیا گیا۔

اس کے بر عکس اگر نقطہ  $(r_1, \theta_1, \phi_1)$  تا نقطہ  $(r_2, \theta_2, \phi_2)$  چارج کو حرکت دی جائے تب

$$\begin{split} W &= -q \int_{r_1,\theta_1,\phi_1}^{r_2,\theta_2,\phi_2} \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \boldsymbol{a}_{\Gamma} \cdot (\mathrm{d}r \boldsymbol{a}_{\Gamma} + r \, \mathrm{d}\theta \boldsymbol{a}_{\theta} + r \sin\theta \, \mathrm{d}\phi \boldsymbol{a}_{\phi}) \\ &= -q \int_{r_1}^{r_2} \frac{Q \, \mathrm{d}r}{4\pi\epsilon_0 r^2} \\ &= \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_2} - \frac{1}{r_1} \right) \end{split}$$

ہو گا۔ یوں  $r_1 > r_2$  کی صورت میں جواب مثبت ہو گا اور چارج کو ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے منتقل کرنے کے خاطر بیر ونی توانائی درکار ہو گی جبکہ  $r_2 > r_2$  کی صورت میں جواب منفی حاصل ہوتا ہے لہٰذا چارج کے حرکت سے جمیں توانائی حاصل ہو گی۔

مثق 4.2: میدان  $\frac{V}{m}$  نقطہ (2,3,5) تک دو کولمب کا چار ک $E=3x^2yz^2a_X+x^3z^2a_Y+2x^3yza_Z$  کی دو کولمب کا چار کی مندر جہ ذیل راستوں منتقل کرنے کے لئے درکار توانائی حاصل کریں۔

- دو نقطوں کے مابین سیدھی لکیر۔
- ایساراسته جس پر  $z = \frac{x}{2} + x^2$  اور  $y = \frac{3}{4}x^2$  ہوں۔

 $-1200\,\mathrm{J}\cdot -1200\,\mathrm{J}\cdot y=rac{3}{2}x$  جوابات کے مطابق توانائی در کار نہیں بلکہ حاصل ہو گی۔  $y=rac{5}{2}x$  جوابات: سید ھی لکیر پر  $y=rac{3}{2}x$  اور  $z=rac{5}{2}$  ککھا جائے گا۔ جوابات کے مطابق توانائی در کار نہیں بلکہ حاصل ہو گ

### 4.3 برقى دباو

چارج q کے منتقلی کے لئے درکار توانائی سے زیادہ اہم اکائی چارج کے منتقلی کے لئے درکار توانائی ہے۔اس توانائی کو برقی دباو کہتے ہیں۔برقی دباو کے اکائی میر سمتی لینی مقداری ہے المذابر تی دباو بھی مقداری ہے۔مساوات 4.2 سے کی دباویوں حاصل ہوتا ہے۔ برقی دباویوں حاصل ہوتا ہے

$$V_{AB} = \frac{W}{q} = -\int_{B}^{A} \boldsymbol{E} \cdot d\boldsymbol{L}$$

جہاں ابتدائی نقطے کو B، اختتامی نقطے کو A اور حاصل جواب کو  $V_{AB}$  کیھا گیا ہے۔ $V_{AB}$  کیھتے ہوئے زیر نوشت میں پہلے اختتامی نقطہ A اور بعد میں ابتدائی نقطہ B کھھا گیا ہے۔ مساوات A بعد میں نقطہ A کیھتے ہوئے زیر نوشت میں ابتدائی نقطہ A پہلے اور اختتامی نقطہ A بعد میں کھا گیا۔ برقی دباو  $V_{AB}$  کھتے ہوئے اس فرق کو مد نظر رکھنا ہوگا۔

برقی دباو دو نقطوں کے مابین نائی جاتی ہے۔ کسی نقطے کی حتی برقی دباو معنی نہیں رکھتی۔ برقی دباو بالکل اونچائی کے مترادف ہے۔ یوں کسی پہاڑی کے قریب کھڑے ہو کے سات سو میٹر حاصل ہو سکتی ہے۔ آپ قریب کھڑے ہو کر اگر اس کی اونچائی تین سو میٹر نائی جائے تو اس پہاڑی کی اونچائی سطح سمندر سے ناپتے ہوئے سات سو میٹر حاصل ہو سکتی ہے۔ آپ دکھ سکتے ہیں کہ اونچائی ناپتے ہوئے نقطہ حوالہ کی اونچائی صفر تصور کی جاتی ہے۔ دویا دو سے زیادہ عمار توں کی اونچائی کا موازنہ کرتے وقت ان تمام عمار توں کی اونچائی پہلے کسی ایک نقطہ سے ناپی جاتی ہے۔ یہ نقطہ عموماً زمین کی سطح ہوتی ہے۔ اس کے برعکس مختلف شہروں یا پہاڑیوں کی اونچائی عموماً سطح سمندر سے نائی جاتی ہے۔ اگر تمام افراد کسی ایک نقطہ حوالہ پر اتفاق کریں تب اس نقطے کی نسبت سے کسی مقام کی اونچائی کو اس مقام کی حتی اونچائی تصور کی جاتی ہے۔ بالکل اسی طرح مختلف نقطوں کے برقی دباو کا موازنہ کرتے ہوئے ان تمام نقطوں کی برقی دباو کی اونچائی تصور کیا جاتا ہے۔ جہاں برقی زمین کو صفر برقی دباو پر تصور کیا جاتا ہے۔ جہاں برقی زمین کو صفر برقی دباو پر تصور کیا جاتا ہے۔ عموماً کرہ ارض کی سطح کو بی برقی دباو پر بی تا ہے۔

موٹر گاڑی میں نسب بیٹری کے مثبت سرے کی برقی دباو، بیٹری کے منفی سرے کی نسبت سے ناپنازیادہ مطلب آمیز ہو گا جبکہ گھریلو برقی دباو مہیا کردہ طخنڈی اور گرم تارکے مابین ناپنا مطلب رکھتا ہے۔ بھی کبھار برقی دباو ناپنا نسبتاً مشکل ہوتا ہے، مثلاً کرہ ارض کی برقی دباو کو کس نقطہ حوالہ سے ناپا جائے گا۔طبیعیات کے میدان میں عموماً ایسے ہی مسئلے در پیش آتے ہیں جہاں نقطہ حوالہ تعین کرنا دشوار ہوتا ہے۔ایسی صورت میں نقطہ حوالہ کو لا محدود فاصلے پر قصور کیا جاتا ہے اور نقطہ کے برقی دباؤکو VA لکھا جاتا ہے۔ یوں لا محدود فاصلے سے اکائی چارج کو کرہ ارض تک لانے کے لئے درکار توانائی دریافت کرتے ہوئے کرہ ارض کی برقی دباو حاصل کی جائے گی۔

ہمہ محوری تار کے مسائل پر غور کرتے ہوئے عموماً اس کی بیرونی نلکی سطح کو نقطہ حوالہ لیا جاتا ہے۔اسی طرح کروی تناسب رکھنے والے سطحول کے مابین برقی دباو حاصل کرتے وقت ان میں کسی ایک سطح کو حوالہ سطح چنا جائے گا۔

ا گر نقطہ A کی برتی د باو  $V_A$  جبکہ نقطہ B کی برتی د باو  $V_B$  ہو تب ان کے مابین برتی د باو

 $(4.12) V_{AB} = V_A - V_B$ 

ہو گا جہاں نقطہ B کو نقطہ حوالہ تصور کیا گیا ہے۔ یہ مساوات صرف اور صرف اس صورت درست ہو گی جب  $V_A$  اور  $V_B$  از خود ایک ہی نقطہ حوالہ سے ناپے گئے ہوں۔

#### 4.4 نقطہ چارج کی برقی دباو

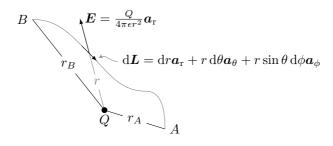
$$\begin{aligned} \mathrm{d}W &= -q \boldsymbol{E} \cdot \mathrm{d} \boldsymbol{L} \\ &= -q \left( \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \boldsymbol{a}_{\mathrm{r}} \right) \cdot \left( \mathrm{d} r \boldsymbol{a}_{\mathrm{r}} + r \, \mathrm{d} \theta \boldsymbol{a}_{\theta} + r \sin \theta \, \mathrm{d} \phi \boldsymbol{a}_{\phi} \right) \\ &= -\frac{q Q \, \mathrm{d} r}{4\pi\epsilon_0 r^2} \end{aligned}$$

توانائی در کار ہو گی۔اس طرح پورا راستہ طے کرنے کے لئے

$$W = -\int_{r_B}^{r_A} \frac{qQ \, \mathrm{d}r}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \left. \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0 r} \right|_{r_B}^{r_A} = \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right)$$

توانائی در کار ہو گی جس سے ان دو نقطوں کے مابین برقی دباو  $V_{AB}=rac{W}{q}$  یوں حاصل ہوتا ہے۔

reference point<sup>11</sup> electrical ground<sup>12</sup>



شکل 4.5: نقطہ چارج کی برقی دباو۔

$$V_{AB} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right)$$

 $r_B$  اس مساوات سے صاف ظاہر ہے کہ نقطہ چارج Q کے میدان میں دو نقطوں کے مابین برقی دباو کا انحصار چارج سے نقطوں کے فاصلوں  $r_A$  اور  $r_B$  پر ہے ناکہ ایک نقطے سے دوسرے نقطے تک چہنچنے کے راستے پر-یول نقطہ B کے حوالے سے نقطہ A پر برقی دباو مساوات 4.13 سے حاصل ہوتا ہے۔اگر نقطہ B کو لامحدود فاصلے پر رکھا جائے یعنی اگر  $r_B = \infty$  لیا جائے تب  $r_B = \infty$  ہونے کی وجہ سے میہ مساوات

$$V_A = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r_A}$$

صورت اختیار کر لیتی ہے۔اگر ہم حوالہ نقطہ کے لا محدود فاصلے پر ہونے یہ اتفاق کریں تو ایسی صورت میں  $\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r_A}$  کو نقطہ A کی حتمی برتی دباو سکتا ہے جسے  $V_A$  لکھا جاتا ہے۔نقطہ حوالے کو لا محدود فاصلے پر رکھنے کا مطلب ہے کہ برتی زمین لا محدود فاصلے پر ہے۔ نقطہ حوالہ پر اتفاق کے بعد برتی دباو کی بات کرتے ہوئے بار بار برقی زمین کی نشاند ہی کرنا ضرور کی نہیں للذا برقی دباو کھتے ہوئے زیر نوشت میں B کی جسے گریز کیا جاتا ہے اور اسے صرف  $V_A$  کی محاجاتا ہے۔مساوات  $V_A$  کی حتمی برقی دباو دیتا ہے جو  $V_A$  فاصلے پر نقطہ کوئی بھی نقطہ ہو سکتا ہے لہذا اسے  $V_A$  فاصلے پر نقطہ کہا جا سکتا ہے۔ایسی صورت میں مساوات  $V_A$  کو یوں کھا جا سکتا ہے

$$(4.15) V = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

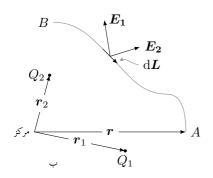
جو کروی محدد کے مرکز پرپائے جانے والے نقطہ چارج Q سے r فاصلے پر برقی دباو V دیتا ہے جہاں نقطہ حوالہ لا محدود فاصلے پر ہے۔

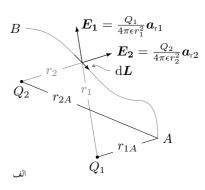
برقی د باو مقداری ہے للذا مساوات 4.15 میں اکائی سمتیات نہیں پائے جاتے۔

الی سطح جس پر حرکت کرنے سے برقی دباو تبدیل نہ ہو کو ہم قوہ سطح 13 کہتے ہیں۔مساوات 4.15 کے مطابق کروی محدد کے مرکز پر نقطہ چارج کے گرد کسی بھی رداس کا کرہ ہم قوہ سطے ہو گی۔الیی سطے پر حرکت کرنے کی خاطر کسی توانائی کی ضرورت نہیں ہوتی۔

4.5 متعدد نقطہ چارجوں کی برقی دباو

شکل 4.6-الف میں چارج  $Q_1$  اور  $Q_2$  کے برتی میدان میں A سے A تک پیائٹی چارج  $Q_2$  کی حرکت دکھائی گئی ہے۔ $Q_1$  کو کروی محدد کے مرکز پر تصور کرتے ہوئے، A سے داستے پر کسی بھی نقطہ A پر اس کا میدان A میدان  $E_1=\frac{Q_1}{4\pi\epsilon_0r_1^2}a_{\rm r1}$  کا فاصلہ ہے۔اس





شکل 4.6: دو نقطہ چارج کے میدان میں حتمی برقی دباو۔

طرح  $Q_2$  کو ایک اور کروی محدد کے مرکز پر تصور کرتے ہوئے نقطہ N پر اس کا میدان  $E_2 = \frac{Q_2}{4\pi\epsilon_0 r_2^2} a_{r2}$  کی اس محدد کے مرکز پر تصور کرتے ہوئے نقطہ N پر اس کا میدان  $E_1$  اور  $E_2$  اور  $E_2$  د کھائے گئے ہیں۔یوں N پر کل مرکز سے N تک کا فاصلہ ہے۔شکل-الف میں  $E_1$  سے  $E_2$  میک راستے چوٹی می لمبائی  $E_1$  پر کل میدان یمی ہوگا۔ جس کروی محدد کے مرکز پر  $E_1$  پایا جاتا میں اس چھوٹے فاصلے کو سے  $E_2$  میران میں اس چھوٹے فاصلے کو

(4.16) 
$$dL = dr_1 a_{r1} + r_1 d\theta_1 a_{\theta_1} + r_1 \sin \theta_1 d\phi_1 a_{\phi_1}$$

کھا جا سکتا ہے جبکہ جس کروی محدد کے مرکز پر Q<sub>2</sub> پایا جاتا ہے اس نظام میں اس جھوٹے فاصلے کو

(4.17) 
$$dL = dr_2 a_{r2} + r_2 d\theta_2 a_{\theta_2} + r_2 \sin \theta_2 d\phi_2 a_{\phi_2}$$

کھا جائے گا۔ $oldsymbol{d}$  فاصلہ طے کرنے کی خاطر

$$\begin{split} \mathrm{d}W &= -q\boldsymbol{E} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{L} \\ &= -q(\boldsymbol{E}_1 + \boldsymbol{E}_2) \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{L} \\ &- \frac{qQ_1}{4\pi\epsilon_0 r_1^2} \boldsymbol{a}_{\mathrm{r}1} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{L} - \frac{qQ_2}{4\pi\epsilon_0 r_2^2} \boldsymbol{a}_{\mathrm{r}2} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{L} \end{split}$$

توانائی در کار ہو گی۔اس مساوات میں dL میں مساوات کرتے وقت dL کی قیمت مساوات  $a_{r1}\cdot dL$  سے لیتے ہوئے  $a_{r1}\cdot dL$  ماتا ہے۔اس طرح ماتا ہے۔اس طرح عاصل کرتے وقت dL کی قیمت مساوات 4.17 سے لیتے ہوئے  $a_{r2}\cdot dL=dr$  ماتا ہے۔ان قیمتوں کے پُر کرنے سے  $a_{r2}\cdot dL$ 

$$\mathrm{d}W = -\frac{qQ_1\,\mathrm{d}r_1}{4\pi\epsilon_0 r_1^2} - \frac{qQ_2\,\mathrm{d}r_2}{4\pi\epsilon_0 r_2^2}$$

حاصل ہوتا ہے۔ یوں B سے A تک کا پوراراستہ طے کرنے کی خاطر

$$W = \int_{B}^{A} dW = -\frac{qQ_{1}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{r_{1B}}^{r_{1A}} \frac{dr_{1}}{r_{1}^{2}} - \frac{qQ_{2}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{r_{2B}}^{r_{2A}} \frac{dr_{2}}{r_{2}^{2}}$$
$$= \frac{qQ_{1}}{4\pi\epsilon_{0}} \left(\frac{1}{r_{1A}} - \frac{1}{r_{1B}}\right) + \frac{qQ_{2}}{4\pi\epsilon_{0}} \left(\frac{1}{r_{2A}} - \frac{1}{r_{2B}}\right)$$

توانائی در کار ہو گی۔ نقطہ B کو لا محدود فاصلے پر لیتے ہوئے یوں نقطہ A پر حتی برقی دباو

$$V_{A} = \frac{W}{q} = \frac{1}{4\pi\epsilon_{0}} \left( \frac{Q_{1}}{r_{1A}} + \frac{Q_{2}}{r_{2A}} \right)$$

حاصل ہوتی ہے۔

مساوات 4.18 میں دائیں ہاتھ پہلا جزو Q<sub>1</sub> کے میدان میں نقط A کی حتی برقی دباو جبکہ دوسرا جزو Q<sub>2</sub> کے میدان میں نقط A کی حتی برقی دباو دیتا ہے۔ مساوات 4.18 کے مطابق Q<sub>1</sub> اور Q<sub>2</sub> دونوں کے موجودگی میں نقط A کا برقی دباو حاصل کرنے کی خاطر ان دو چار جوں کو باری باری علیحدہ لیتے ہوئے A پر برقی دباو حاصل کیا جاتا ہے اور پھر دونوں برقی دباو کا مجموعہ لیا جاتا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ یہی طریقہ کار دوسے زیادہ نقطہ چار جوں کے لئے بھی بروے کار لایا جا سکتا ہے۔ یوں کسی بھی نقطے کی برقی دباو حاصل کرتے ہوئے انہیں جمعی بروے کار لایا جا سکتا ہے۔ یوں کسی بھی نقطے کی برقی دباو حاصل کرتے ہوئے انہیں جمع کرتے حاصل کیا جا سکتا ہے۔

اگر کسی کروی محدد کے مرکز سے  $Q_1$  تک کا سمتیہ  $r_1$  جبکہ مرکز سے  $Q_2$  تک کا سمتیہ  $r_2$  اور مرکز سے نقطہ A تک سمتیہ  $r_3$  ہوں تب نقطہ A کے مساوات A کو ہم یوں لکھ سکتے ہیں

$$V_A=rac{1}{4\pi\epsilon_0}\left(rac{Q_1}{|m{r}-m{r}_1|}+rac{Q_2}{|m{r}-m{r}_2|}
ight)$$

جہاں  $Q_1$  سے A تک فاصلہ  $|r-r_1|$  اور  $Q_2$  سے A تک فاصلہ  $|r-r_2|$  ہے۔ یہ صورت حال شکل 4.6-ب میں دکھائی گئی ہے۔ متعدد نقطہ چار جوں کے لئے مساوات 4.6

$$V(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{Q_1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_1|} + \frac{Q_2}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_2|} + \dots + \frac{Q_n}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n|} \right)$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j}^{n} \frac{Q_j}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j|}$$

کھی جائے گی جہاں نقطہ A کا مقام زیر نوشت میں A کھنے کی بجائے V(r) میں r سے واضح کیا گیا ہے۔

 $\Delta Q = 
ho_h \Delta h$  متغیر محجی چارج کشافت  $\Delta \rho_h = \rho_h \Delta h$  میں پائے جانے والے چارج کسے متغیر محجی چارج کشور کیا جا سکتا ہے۔ پورے مجم کے متغیر محجی چیوٹے گلڑے کرتے ہوئے مساوات 4.20 کو بیوں لکھا جا سکتا ہے

$$V(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{\rho_h(\boldsymbol{r}_1)\Delta h_1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_1|} + \frac{\rho_h(\boldsymbol{r}_2)\Delta h_2}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_2|} + \dots + \frac{\rho_h(\boldsymbol{r}_n)\Delta h_n}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n|} \right)$$

جہاں r کو کثافت کا آزاد متغیرہ لیتے ہوئے مقام  $r_j$  پر کثافت کو  $ho_h(r_j)$ اور چھوٹی تجم کو  $\Delta h$  کیھا گیا ہے۔ چھوٹی تجم  $\Delta h$  کو کم سے کم کرتے ہوئے ایسے نقطوں کی تعداد زیادہ سے زیادہ بناتے ہوئے اس مجموعہ سے مندرجہ ذیل تحجمی تکمل حاصل ہوتا ہے۔

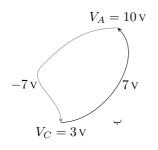
$$V(\mathbf{r}) = \int_{\mathcal{E}} \frac{\rho_h(\mathbf{r'}) \, \mathrm{d}h'}{4\pi\epsilon_0 |\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$

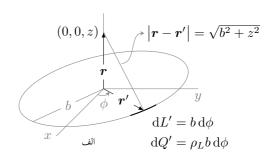
یہاں رک کر مندرجہ بالا مساوات کو دوبارہ دیکھتے ہیں۔ $ho_h(r')$  طام جمی چارج کثافت ہے۔مقام r پر چھوٹی تجم r مندرجہ بالا مساوات کو دوبارہ دیکھتے ہیں۔ $ho_h(r')$  فی جاتا ہے جہاں برقی زمین کو لامحدود فاصلے پر تصور کیا گیا ہے۔یوں اکائی چارج کو باتا ہے جہاں برقی زمین کو لامحدود فاصلے پر تصور کیا گیا ہے۔یوں اکائی چارج کو لامحدود فاصلے سے نقطہ r تک کسی بھی راستے لانے کے لئے اس مساوات سے حاصل r برابر توانائی درکار ہوگی۔

ا گر محجی چارج کثافت کی جگه سطحی چارج کثافت  $ho_S$  یا کلیری چارج کثافت  $ho_L$  پایا جاتاتب مندرجه بالا مساوات کو

$$V(\mathbf{r}) = \int_{\mathcal{F}} \frac{\rho_{\mathcal{S}}(\mathbf{r'}) \, \mathrm{d}\mathcal{S'}}{4\pi\epsilon_0 |\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$

$$V(\mathbf{r}) = \int \frac{\rho_L(\mathbf{r'}) \, \mathrm{d}L'}{4\pi\epsilon_0 |\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$





شکل 4.7: (الف) گول دائرے پر لکیری چارج کثافت سے 2 محدد پر پیدا برقی دباو۔ (ب)بند دائرے کی برقی دباو صفر ہے۔

کھتے۔ان مساوات میں 'ds' ،dh اور 'db غیر سمتی لینی مقداری ہیں۔تینوں اقسام کے چارج کثافت پائے جانے کی صورت میں باری باری ہر ایک سے پیدا برقی دباو حاصل کرتے ہوئے ان کا مجموعہ لیا جائے گا۔

مثال 2.4.3 مثال 2.4.5 گرد کے گرد کا رداس کے گول وائرے پر میاج گافت پایا جاتا ہے۔N(0,0,z) پر برقی و باو حاصل کریں۔

z=0 مل: شکل 4.7-الف میں صورت حال دکھایا گیا ہے۔ z=0 سطح پر کروی نظام کا رداس r اور نککی محدد کا رداس  $\rho$  برابر ہوتے ہیں۔ گول دائر z=0 ہونے مثلہ فیثاغورث کی مدد ہے z=0 ہونے مثلہ z=0 ہونے مثلہ فیثاغورث کی مدد ہے z=0 ہونے مثلہ فیثاغورث کی مدد ہے z=0 ہونے نقطہ z=0 کا کھی جا میں مساوات 4.24 استعمال کرتے ہوئے نقطہ z=0 کھی ہونے مشکہ فیثاغورث کی مدد ہے ہوئے نقطہ z=0 کھی ہونے مشکہ فیثاغورث کی مدد ہے ہوئے نقطہ z=0 کھی ہونے مشکہ فیثاغورث کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے کی ہوئے کی ہے کی ہوئے ک

$$V = \int_{0}^{2\pi} \frac{\rho_L b \, d\phi}{4\pi\epsilon_0 \sqrt{b^2 + z^2}} = \frac{\rho_L b}{2\epsilon_0 \sqrt{b^2 + z^2}}$$

برقی د باو پایا جائے گا۔ گول دائرے کے عین وسط تعنی (0,0,0) پر یوں  $\frac{\rho_L}{2\epsilon_0}$  وولٹ کا برقی د باو پایا جائے گا۔

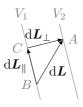
مساوات 4.2 میں B کو لا محدود فاصلے پر لیتے ہوئے کسی بھی دو نقطوں A اور C کے حتمی برقی دباویوں لکھے جا سکتے ہیں۔

$$V_A = -\int_{\infty}^{A} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$
 $V_C = -\int_{\infty}^{C} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$ 

شکل 4.7-ب میں یہ نقطے دکھائے گئے ہیں۔اب اگر  $V_A$  دس وولٹ جبکہ  $V_C$  تین وولٹ کے برابر ہو تب C حوالے سے A پر سات وولٹ ہوں کے لینی  $V_{CA} = 7$  ہو گا۔ای طرح A کے حوالے سے C پر منفی سات وولٹ ہوں گے لینی  $V_{CA} = 7$  ہو گا۔ای طرح A کے حوالے سے C جوالے سے C ہوں گے لینی سات وولٹ ہی گئی راستے C ہوگا ہوگا جاتا ہوگا جاتا ہوگا جاتا ہوگا جاتا ہوگا ہوگا ہوگا واپس ای نقطے تک چہنچنے سے برقی دباو میں کار کوئی تبدیلی پیدا نہیں ہوگا۔اس حقیقت کو یوں لکھا جاتا ہے

$$V_{AC} + V_{CA} = -\int_{C}^{A} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} - \int_{A}^{C} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} = 0$$

4.6. برقی دباو کی ڈھلان



شكل 4.8: برقى دباو كى ڈھلان برقى ميدان ہے۔

جہاں پہلے C سے A اور پھر A سے واپس C پہنچا گیا۔بند دائرے کے تکمل کو دو ٹکڑوں میں لکھنے کی بجائے اسے بند تکمل کی شکل میں لکھتے ہوئے اسی مساوات کو یوں بہتر لکھا جا سکتا ہے

$$\oint \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} = 0$$

جہاں تکمل کے نشان پر گول دائرہ بند تکمل کو ظاہر کرتا ہے۔

مساوات 4.25 کہتا ہے کہ کسی بھی طرح پیدا کئے گئے برقی میدان میں بند دائرے پر پورا کیکر لگانے کے لئے صفر توانائی درکار ہوتی ہے۔ حقیقت میں بیہ مساوات صرف وقت کے ساتھ نہ تبدیل ہونے والے برقی میدان بعنی ساکن برقی میدان 14 کے لئے درست ہے۔ اس کتاب میں وقت کے ساتھ بدلتے میدان پر بعد میں غور کیا جائے گا۔ ایسے میدان جس میں بند دائرے پر چلنے کی خاطر کوئی توانائی درکار نہ ہو کو بقائی میدان 15 کہتے ہیں۔ ساکن تجاذبی میدان میں پہاڑی کی چوٹی تک پہنچنے سے مخففی توانائی میں جتنا اضافہ پیدا ہو، چوٹی سے واپس اتر نے پر مخففی توانائی میں اتن ہی کی رونما ہو گی اور بوں آپ کی ابتدائی اور احتامی مخففی توانائی میں برابر ہوں گے۔

## 4.6 برقى دباو كى ڈھلان

شکل 4.8 میں دو انتہائی قریب ہم قوہ سطحیں دکھائی گئی ہیں جن پر  $V_1$  اور  $V_2$  برقی د باو پایا جاتا ہے۔ہم قوہ سطح  $V_1$  پر کسی نقطہ B ہے ہم قوہ سطح  $V_2$  پر کسی نقطہ D ہوئے D ہوئے وہ سطح D ہوئے کہ اور D ہوئی د باو میں D ہوئے D ہوئی میدان کو D کسا گیا ہے۔ D ہوئی میدان کو D کسا گیا ہے۔

$$dV = V_2 - V_1 = -\mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$

$$\mathrm{d}V = -\boldsymbol{E}\cdot(\mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\parallel}+\mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\perp})$$

کھا جا سکتا ہے۔E کو ہم قوہ سطحہ کے متوازی اور اس کے عمودی اجزاء کی صورت میں یوں کھا جا سکتا ہے

$$(4.28) E = E_{\parallel} + E_{\perp}$$

static electric field<sup>14</sup>

conservative field<sup>15</sup>

<sup>&</sup>lt;sup>16</sup> یہ جملہ لکھنے کے ٹھیک ایک دن بعد نرگس مولولہ اور ان کے ساتھیوں نے تجاذبی موجیں دریافت کیں۔اس دریافت سے پہلے کسی بھی تجاذبی میدان کو بقائی میدان تصور کیا جاتا تھا۔آج سے ہم ساکن تجاذبی میدان کو بی بقائی میدان کہیں گے۔

جسسے

$$\mathrm{d}V = -(\boldsymbol{E}_{\parallel} + \boldsymbol{E}_{\perp}) \cdot (\mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\parallel} + \mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\perp}) = -\boldsymbol{E}_{\parallel} \, \mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\parallel} - \boldsymbol{E}_{\perp} \, \mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\perp}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں  $E_{\parallel}$  اور  $E_{\parallel}$  المناس في المن

$$\boldsymbol{E}_{\parallel} = 0$$

ہو گا اور سطح پر صرف اور صرف عمودی برقی میدان پایا جائے گا یعنی

$$(4.31) E = E_{\perp}$$

يول

$$dV = -E_{\perp} dL_{\perp}$$

کھا جا سکتا ہے۔ یہ ذہن میں رکھتے ہوئے کہ ہم قوہ سطح پر صرف عمودی میدان پایا جاتا ہے، مندرجہ بالا مساوات میں  $E_{\perp}$  کی جگہ E کھتے ہیں۔

$$dV = -E dL_{\perp}$$

اس مساوات سے

$$(4.34) E = -\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}L_{\perp}}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں سے ظاہر ہے کہ E در حقیقت V کے ڈھلان کے برابر مگر الٹ ست میں ہے۔ یوں

$$(4.35) E = -\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}L_{\perp}}$$

کھا جا سکتا ہے جہاں  $a_N$  ہم قوہ سطح کا عمودی اکائی سمتیہ ہے۔

کسی نقطہ کو برقی زمین نصور کرتے ہوئے کسی دوسرے نقطے کی برقی دباو کو حتی برقی دباو نصور کیا جاتا ہے جو نقطے کے مقام پر منحصر ہوتا ہے للمذااسے V(x,y,z) ککھا جا سکتا ہے جہاں برقی دباو کے آزاد متغیرات x، y اور z ہیں۔کسی بھی قابو متغیرہ کی طرح V(x,y,z) کا تفرق

(4.36) 
$$dV = \frac{\partial V}{\partial x} dx + \frac{\partial V}{\partial y} dy + \frac{\partial V}{\partial z} dz$$

لکھا جا سکتا ہے۔ کار تیسی محد د میں کسی بھی برقی د باو کو

$$\mathbf{E} = E_x \mathbf{a}_{\mathbf{X}} + E_y \mathbf{a}_{\mathbf{Y}} + E_z \mathbf{a}_{\mathbf{Z}}$$

اور حچوٹی لمبائی کو

$$dL = dx a_X + dy a_Y + dz a_Z$$

لکھا جا سکتا ہے۔ یہاں آپ صفحہ 5 پر دئے مساوات 1.3 پر دوبارہ نظر ڈال سکتے ہیں۔مندرجہ بالا تین مساوات کو مساوات 4.26 میں پُر کرتے ہوئے

$$\frac{\partial V}{\partial x} dx + \frac{\partial V}{\partial y} dy + \frac{\partial V}{\partial z} dz = -E_x dx - E_y dy - E_z dz$$

4.6. برقی دباو کی ڈھلان

حاصل ہوتا ہے۔yاور z تبدیل کئے بغیر (لیمن dy = 0 اور 0 = 0 لیتے ہوئے) x تبدیل کرنے سے اس مساوات کے بائیں اور دائیں ہاتھ کا پہلا جزو لین کی تبدیل ہوتا ہے۔y = 0 اور 0 = 0 ایک لیزا یہ لازم ہے کہ یہ دونوں اجزاء برابر ہوں یعنی 0 = 0 ایک طرف تبدیلی دوسرے طرف کے تبدیلی کے برابر نہیں ہوگی اور یوں مساوات کے ایک طرف تبدیلی دوسرے طرف کے تبدیلی کے برابر نہیں ہوگی اور یوں مساوات کے دونوں اطراف برابر نہیں رہیں گے۔اسی طرح صرف y اور صرف y تبدیل کئے جا سکتا ہیں۔یوں

(4.40) 
$$E_{x} = -\frac{\partial V}{\partial x}$$

$$E_{y} = -\frac{\partial V}{\partial y}$$

$$E_{z} = -\frac{\partial V}{\partial z}$$

لکھا جا سکتا ہے جسے مساوت 4.37 میں پُر کرتے

(4.41) 
$$\boldsymbol{E} = -\left(\frac{\partial V}{\partial x}\boldsymbol{a}_{X} + \frac{\partial V}{\partial y}\boldsymbol{a}_{Y} + \frac{\partial V}{\partial z}\boldsymbol{a}_{Z}\right)$$

لکھا جا سکتا ہے۔

اگرہم

$$abla = rac{\partial}{\partial x}a_{
m X} + rac{\partial}{\partial y}a_{
m Y} + rac{\partial}{\partial z}a_{
m Z}$$
 کارتیسی محدد میں ڈھلان کی مساوات

کھیں جہاں کسی بھی مقداری f کے لئے  $\nabla f$  سے مراد میرادی  $a_{\mathrm{X}} + rac{\partial f}{\partial x} a_{\mathrm{X}} + rac{\partial f}{\partial y} a_{\mathrm{Y}} + rac{\partial f}{\partial z} a_{\mathrm{Z}}$  ہو تب مندر جہ بالا مساوات کو

$$(4.43) E = -\nabla V$$

لکھا جا سکتا ہے۔ √ √ کو برقی دباوکی ڈھلان 17 پڑھا جاتا ہے۔ مساوات 4.42 بایاں ہاتھ ڈھلان کی علامت جبکہ اس کا دایاں ہاتھ ڈھلان کے عمل کو ظاہر کرتا ہے۔ اگرچہ ہم نے ڈھلان کا عمل برقی دباواور برقی میدان کے لئے حاصل کیا، حقیقت میں یہ عمل سائنس کے دیگر متغیرات کے لئے بھی درست ثابت ہوتا ہے۔ اس کی مقبولیت اس حقیقت کی وجہ ہے کہ یہ جگہ جگہ چیش آتا ہے۔ ڈھلان کا عمل مقدار کی پر کیا جاتا ہے جبکہ اس کا حاصل جواب سمتیہ ہوتا ہے۔ صفحہ 67 پر مساوات 3.32 پھیلاو کی تعریف بیان کرتا ہے جہاں پھیلاو کا عمل سمتیہ پر کرتے ہوئے مقدار کی احاصل کی جاتی ہے۔ پھیلاو کے اس مساوات کو یہاں موازنے کے لئے دوبارہ پیش کرتے ہیں۔

(4.44) 
$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z}$$

4.6.1 نلكى محدد ميں ڈھلان

نگی محد د میں برقی دباو کے آزاد متغیرات نگی محد د کے متغیرات ہوں گے اور یوں برقی دباو V(ρ, φ, z) کھا جائے گا۔مساوات 4.36، مساوات 4.36 اور مساوات 4.38 کو نگلی محد د میں یوں لکھ سکتے ہیں

gradient<sup>17</sup>

$$dV = \frac{\partial V}{\partial \rho} d\rho + \frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi + \frac{\partial V}{\partial z} dz$$

$$(4.46) E = E_{\rho} \mathbf{a}_{\rho} + E_{\phi} \mathbf{a}_{\phi} + E_{z} \mathbf{a}_{z}$$

$$dL = d\rho a_{\rho} + \rho d\phi a_{\phi} + dz a_{Z}$$

جہاں چھوٹی لمبائی d*L* کو صفحہ 26 پر مساوات 1.42 کی مدد سے لکھا گیا ہے۔ مندر جہ بالا تین مساوات کو مساوات 4.26 میں پُر کرتے ہوئے

$$\frac{\partial V}{\partial \rho} d\rho + \frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi + \frac{\partial V}{\partial z} dz = -\left(E_{\rho} d\rho + E_{\phi}\rho d\phi + E_{z} dz\right)$$

ماصل ہوتا ہے۔ $\phi$  اور z تبدیل کئے بغیر (یعنی  $d\phi=0$  اور  $d\phi=0$  لیتے ہوئے)  $\phi$  تبدیل کرنے سے اس مساوات کے بائیں اور دائیں ہاتھ کا پہلا جزو یعنی ورق ہوں ہوتا ہے۔ $E_{
ho}$  اور  $d\phi=0$  تبدیل ہوتے ہیں۔ اگر یہ اجزاء ہر صورت برابر رہیں صرف اور صرف اسی صورت مندرجہ بالا مساوات کے دونوں بازو برابر رہیں گے لہذا  $d\phi=0$  ہوگا جس سے  $d\phi=0$  ماصل ہوتا ہے۔ اسی طرح باری باری  $d\phi=0$  اور  $d\phi=0$  ہوگا جس سے  $d\phi=0$  ماصل ہوتا ہے۔ اسی طرح باری باری  $d\phi=0$  اور  $d\phi=0$  تبدیل کرتے ہوئے

$$E_{\phi}\rho \,\mathrm{d}\phi = -\frac{\partial V}{\partial \phi} \,\mathrm{d}\phi$$
$$E_{z} \,\mathrm{d}z = -\frac{\partial V}{\partial z} \,\mathrm{d}z$$

کھے جا سکتے ہیں جس سے  $E_{\phi}$  اور  $E_{z}$  کے مساوات حاصل ہوتے ہیں۔ان تمام جوابات کو کیجا کرتے ہیں۔

(4.49) 
$$E_{\rho} = -\frac{\partial V}{\partial \rho}$$

$$E_{\phi} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial V}{\partial \phi}$$

$$E_{z} = -\frac{\partial V}{\partial z}$$

انہیں مساوات 4.46 میں یُر کرتے ہوئے

(4.50) 
$$E = -\left(\frac{\partial V}{\partial \rho}a_{\rho} + \frac{1}{\rho}\frac{\partial V}{\partial \phi}a_{\phi} + \frac{\partial V}{\partial z}a_{z}\right)$$

حاصل ہوتا ہے۔اس کو مساوات 4.43 کی شکل میں لکھتے ہوئے نکلی محدد میں ڈھلان کی مساوات

$$abla = rac{\partial}{\partial 
ho} a_
ho + rac{1}{
ho} rac{\partial}{\partial \phi} a_\phi + rac{\partial}{\partial z} a_{
m Z}$$
 نلکی محدد میں ڈھلان کی مساوات

حاصل ہوتی ہے۔مساوات 4.42 اور مساوات 4.51 کا موازنہ کریں۔کار تیسی محدد کی مساوات نسبتاً آسان ہے۔

4.6.2 كروى محدد ميں ڈھلان

صفحہ 32 پر مساوات 1.62 کروی محدد میں چھوٹی لمبائی dL کی مساوات ہے۔کروی محدد میں کسی بھی نقطے کے برقی دباو کو  $V(r,\theta\phi)$  کسھا جا سکتا ہے جبکہ کسی بھی سمتیہ کی طرح E کو تین عمودی حصول میں کھا جا سکتا ہے۔یوں ہم مساوات 4.36، مساوات 4.38 اور مساوات 4.38 کو کروی محدد میں یوں لکھ سکتے ہیں۔

$$dV = \frac{\partial V}{\partial r} dr + \frac{\partial V}{\partial \theta} d\theta + \frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi$$

$$(4.53) E = E_r a_r + E_\theta a_\theta + E_\phi a_\phi$$

(4.54) 
$$dL = dr a_{\Gamma} + r d\theta a_{\theta} + r \sin\theta d\phi a_{\phi}$$

ان تین مساوات کو مساوات 4.26 میں یُر کرتے ہوئے

$$\frac{\partial V}{\partial r} dr + \frac{\partial V}{\partial \theta} d\theta + \frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi = -\left(E_r dr + E_{\theta} r d\theta + E_{\phi} r \sin\theta d\phi\right)$$

حاصل ہوتا ہے۔اب اگر ہم صرف r کو تبدیل کریں تب 0=0 اور 0=0 ہوں گے لہذا مندرجہ بالا مساوات کے بائیں دائیں بازو کا پہلا جزو لین موتا ہے۔اب اگر ہم صرف r کو تبدیل کریں تب 0=0 اور 0=0 ہوں گے لہذا مندرجہ بالا مساوات کے دونوں بازو برابر رہیں گے لہذا ہم 0=0 لیخ اور 0=0 اور 0=0 اور 0=0 اجزاء بالکل برابر ہونے کی صورت میں ہی مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر 0=0 کی اور تبدیل کرتے ہوئے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی اور تبدیل کرتے ہوئے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی بازی بازو کے اجزاء برابر کی بازی بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کے دونوں بازو کے دونوں ب

$$\frac{\partial V}{\partial \theta} d\theta = -E_{\theta} r d\theta$$

$$\frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi = -E_{\phi} r \sin \theta d\phi$$

حاصل ہوتا ہے جس سے  $E_{\theta}$  اور  $E_{\phi}$  کے مساوات حاصل ہوتے ہیں۔ان تمام جوابات کو کیجا کرتے ہیں۔

$$E_r = -\frac{\partial V}{\partial r}$$

$$E_{\theta} = -\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta}$$

$$E_{\phi} = -\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial V}{\partial \phi}$$

ان قیمتوں کو مساوات 4.53 میں پُر کرتے ہوئے

(4.56) 
$$E = -\left(\frac{\partial V}{\partial r}a_{\rm r} + \frac{1}{r}\frac{\partial V}{\partial \theta}a_{\theta} + \frac{1}{r\sin\theta}\frac{\partial V}{\partial \phi}a_{\phi}\right)$$

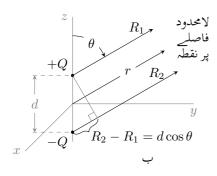
لکھا جا سکتا ہے جس سے کروی محدد میں ڈھلان کی مساوات یوں لکھی جاسکتی ہے۔

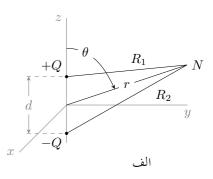
$$abla = rac{\partial}{\partial r} a_{\Gamma} + rac{1}{r} rac{\partial}{\partial \theta} a_{\theta} + rac{1}{r \sin \theta} rac{\partial}{\partial \phi} a_{\phi}$$
 خروی محدد میں ڈھلان کی مساوات

 $(a_u, a_v, a_w)$  اور اکائی سمتیات کا حصول د کھایا گیا جہاں عمومی محدد کے متغیرات (u, v, w) اور اکائی سمتیات کا حصول د کھایا گیا جہاں عمومی محدد کے متغیرات (u, v, w) اور اکائی سمتیات کے عمومی مساوات حاصل کریں۔

جواب:

$$abla=rac{1}{K_1}rac{\partial}{\partial u}a_u+rac{1}{K_2}rac{\partial}{\partial v}a_v+rac{1}{K_2}rac{\partial}{\partial w}a_w$$
 گھلان کی عمومی مساوات





شكل 4.9: جفت قطب

مثال 4.4: صفحہ 4.15 پر مساوات 4.15 نقطہ چارج کا برقی دباو دیتا ہے۔مساوات 4.56 کے استعمال سے کروی محدد میں E کی مساوات حاصل کریں۔

 $\frac{\partial V}{\partial \phi}$  اور  $\frac{\partial V}{\partial \theta}$  اور  $\frac{\partial V}{\partial \theta}$  کردار نہیں لہذا مساوات 4.56 میں  $\frac{\partial V}{\partial \theta}$  اور  $\frac{\partial V}{\partial \phi}$  کا اس میں کوئی کردار نہیں لہذا مساوات 4.56 میں  $\frac{\partial V}{\partial \theta}$  اور  $\frac{\partial V}{\partial \theta}$  صفر کے برابر ہوں گے۔اس طرح  $\frac{\partial V}{\partial r}$  لیتے ہوئے  $\frac{\partial V}{\partial r}$  حاصل ہوتا ہے۔

یہاں بتلاتا چلوں کہ حقیقی دنیا میں عموماً برقی دباو معلوم ہوتی ہے جس سے برقی میدان کا حصول درکار ہوتا ہے۔اس کی مثال بجلی کی دوتاریں ہو سکتی ہیں جن کے درمیان V 220 پایا جاتا ہے اور جن کے درمیان آپ برقی میدان جاننا چاہتے ہوں۔

#### 4.7 جفت قطب

شکل 4.9-الف میں محدد کے مرکز سے  $\frac{d}{2}$  فاصلے پہ z محدد پر ایک جانب Q + اور دوسری جانب Q – نقطہ چارج دکھائے گئے ہیں۔یوں برابر مقدار مگر الٹ علامت کے نقطہ چارجوں کے در میان d فاصلہ ہے۔الیی جوڑی چارجوں کو جفت قطب Q ہمیں جفت قطب سے دور نقطہ Q بر برقی میدان اور برقی دباوکی قیمتیں درکار ہیں۔کسی بھی دور نقطے سے یہ دونوں چارج تقریباً مرکز پر دکھائی دیتے ہیں۔دور نقطے سے ایسا نقطہ مراد ہے جہاں مرکز سے نقطے تک کا فاصلہ q جفت قطب چارجوں کے در میان فاصلہ q سے بہت زیادہ ہو لیعنی جب q ہو۔

شکل 4.9-ب میں دور نقطے کو لامحدود فاصلے پر تصور کرتے ہوئے صورت حال دوبارہ دکھائی گئی ہے۔ابیا کرنے سے مسکلہ حل کرنا نہایت آسان ہو جاتا ہے۔

 $dipole^{19}$