برقى ومقناطيسيات

خالد خان بوسفز کی کامسیٹ انسٹیٹیوٹ آف انفار میشن ٹیکنالو جی،اسلام آباد khalidyousafzai@comsats.edu.pk

عنوان

| 1 | | سمنيات | 1 |
|----|--|-----------|---|
| 1 | ــارى اور سمتيم | 1.1 مقد | |
| 2 | تبي الجبرا | 1.2 | |
| 3 | تیسی محدد | 1.3 کار | |
| 5 | ئى سمتيات | 1.4 اکا | |
| 9 | انی سمتیہ | 1.5 مید | |
| 9 | ىتى رقبہ | 1.6 | |
| 10 | ر سمتی ضرب | 1.7 غير | |
| 14 | ىتى ضرب يا صليبى ضرب | 1.8 ســ | |
| 17 | ل نلكي محدد | 1.9 گو | |
| 20 | 1.9 نلکی اکائی سمتیات کا کارتیسی اکائی سمتیات کے ساتھ غیر سمتی ضرب | .1 | |
| 20 | 1.9 نلكى اور كارتيسى اكائي سمتيات كا تعلق | .2 | |
| 25 | 1.9 نلكي لامحدود سطحين | .3 | |
| 27 | وى محدد | 1.10 كرا | |
| 37 | قانون | کولومب کا | 2 |
| 37 | ت كشش يا دفع | 2.1 قود | |
| 41 | ی میدان کی شدت | 2.2 برقې | |
| 44 | سان چارج بردار سیدهی لامحدود لکیر کا برقی میدان | 2.3 يک | |
| 49 | سان چارج بردار بموار لامحدود سطح | 2.4 یک | |
| 52 | رج بردار حجم | 2.5 چا | |
| 53 | ر مال | 26 | |

| 57 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | , | بهيلاو | اور ب | قانون | , کا | گاؤس | 3 |
|-----|---|---|--|---|--|--|---|--|---|------|--|---|--|--|--|--|-----|-----|-----|------|------|------|-------|-------|-------|--------|--------|------------------|--------------------|-------|---------|---|
| 57 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | ج . | چار | باكن . | w | 3.1 | |
| 57 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | . , | تجرب | کا | براڈے | في | 3.2 | |
| 58 | • | • | | | | | | | • | | | | | | | | | | | | | | | | | | انون | کا ق | اؤس ً | گ | 3.3 | |
| 60 | • | • | | | | | | | • | | | | | | | | | | | | | | | مال | استع | کا | قانون | کے | اؤس ً | گ | 3.4 | |
| 60 | | | | ٠ | | | • | | | | | • | | | | | | | | | | | | | رج | ہ چا | نقط | | 3.4. | 1 | | |
| 62 | | | | | | | | | | | | | | | | | کیر | د ل | حدو | لامہ | فى | سيده | دار . | ج بره | چار | ساں . | یکس | | 3.4. | 2 | | |
| 62 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | تار | ری | م محو | н | 3.5 | |
| 64 | • | • | | | | | | | • | | | | | | | | | | | | طح | د س | حدو | لام | موار | دار ہ | ج بر | چار | کساں | ر ، | 3.6 | |
| 65 | | | | | | | | | | | | | | | | | | زق | اطا | کا | انون | ے قا | ں کے | گاؤس | پر | حجم | زئى - | چهو | تهائى | ان | 3.7 | |
| 67 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | هيلاو | پ | 3.8 | |
| 69 | • | • | | | | | | | • | | | | | | | | | | | | | إت | ىساو | کی • | دو آ | , پهيا | د میں | حدد | کی م | نل | 3.9 | |
| 71 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | ت | ساواه | ی مہ | عموم | کی | ہیلاو ^ک | ٔ پو | 3.10 | |
| 73 | • | • | | | | | | | • | | | | | | | | | | | | | | | | | | و . | بهيلا | سئلہ پ | . م | 3.11 | |
| 75 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | دباو | برقى | ، اور | توانائي | 4 |
| 75 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | کام | اور [.] | انائى | تو | 4.1 | |
| 76 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | للہ | تكم | کیری | Ü | 4.2 | |
| 81 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | باو . | ِقی دہ | بر | 4.3 | |
| 82 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | دباو | برقى | کی | نارج | نطہ چ | نة | 4.4 | |
| 83 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | و . | ی دبا | برقى | کی | جوں | چار- | نقطہ | نعدد ن | i.a | 4.5 | |
| 87 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | ملان | ئى دە | باو ک | ِقی دہ | ير | 4.6 | |
| 89 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | رن | ڈھا | میں | حدد | ی مع | نلك | | 4.6. | 1 | | |
| 90 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | ٠ | | لان | ي ڏھ | . میر | حدد | ی م | كرو | | 4.6. | 2 | | |
| 92 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | قطب | عفت ا | ÷ | 4.7 | |
| 105 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | لات | سوال | کے | باب | انائى | تو | 4.7 | |

باب 1

سمتيات

1.1 مقداری اور سمتیه

وہ طبعی مقدار جس کے مکمل اظہار کے لئے سمت کی ضرورت نہیں ہوتی مقداری اکہلاتا ہے۔ کسی چیز کی کمیت m یااس کا درجہ حرارت T مقداری کی مثالیں ہیں۔ مقداری کی قیمت اٹل یامتغیر ممکن ہے۔ کمیت اٹل مقداری کی مثال ہے۔ متغیر مقداری کی قیمت مختلف او قات اور نقاط پر مختلف ہو سکتی ہے۔ یوں کسی بھی نقطے پر درجہ حرارت کی قیمت مختلف ہو سکتی ہے۔ یوں اگر صبح کے وقت اسلام آباد میں کی قیمت مختلف ہو سکتی ہے۔ یوں اگر صبح کے وقت اسلام آباد میں کسی مقام پر درجہ حرارت C متغیرات میں محدد 2 کے متغیرات x وقت اسلام آباد میں مقداری متغیرات ہیں۔

الیی طبعی مقدار جسے بیان کرنے کے لئے ست در کار ہو سمتیہ 3 کہلاتا ہے۔اس کتاب میں سمتیہ کی قیمت کو مثبت تصور کیا جائے گا۔یوں سمتیہ کی حتمی قیمت ہی اس کی مقدار ہو گی۔ قوت، سمتی رفتار اور سمتی اسراع سمتیہ کی مثالیں ہیں۔

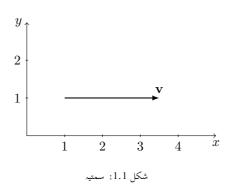
اس کتاب میں مقداری متغیرات کو سادہ طرز کی لکھائی میں اگریزی یا لاطینی زبان کے جھوٹے حروف مثلاً a، b، a، b، a ابر بست مقداری متغیرات کو موٹی لکھائی میں اگریزی یا لاطینی زبان کے جھوٹے یا بڑے حروف سے ظاہر کیا جائے گا۔ یوں قوت کو F جبکہ سمتی رفتار کو F سے ظاہر کیا جائے گا۔ قلم و کاغذ استعمال کرتے ہوئے سمتیہ پر تیر یا آدھے تیر کا نشان بنایا جاتا ہے یوں قوت کو F یا F کلھا جاتا ہے۔ سمتیہ کو تیر سے ظاہر کیا جاتا ہے جہاں تیر کی لمبائی سمتیہ کی حتمی قیت F ظاہر کرتی ہے جبکہ سمتیہ کی سمت تیر کی سمت سے ظاہر کی جاتی ہے۔ سمتیہ کی حتمی قیت کو F کلھا جائے گا۔

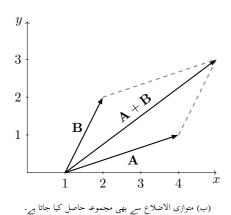
شکل 1.1 میں نقطہ (1,1) پر پانی کی رفتار کو سمتیہ \mathbf{v} سے ظاہر کیا گیا ہے۔اس نقطے پر مثبت افقی محور کی سمت میں پانی کی رفتار کو سمتیہ ک و ماس مقام پر رکھی جاتی ہے جہاں سمتیہ کی قیمت بیان کی جارہی ہو۔یوں شکل میں سمتیہ کی وُم (1,1) پر رکھی گئی ہے۔اس شکل میں میں $1 \, \mathrm{cm}$ کی لہائی $1 \, \mathrm{cm}$ کی رفتار کو ظاہر کرتی ہے۔ $1 \, \mathrm{cm}$ کی رفتار کو ظاہر کرتی ہے۔

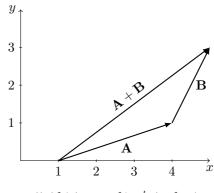
 $scalar^1$

Cartesian coordinates²

ياب 1. سمتيات







(۱) سر کے ساتھ دُم جوڑ کر مجموعہ حاصل کیا جاتا ہے۔

شکل 1.2: سمتیوں کے مجموعے کا حصول

1.2 سمتى الجبرا

دو سمتیوں کا تر سمی مجموعہ حاصل کرنے کی خاطر ایک سمتیہ کے سر کو دوسری سمتیہ کے ؤم کے ساتھ ملایا جاتا ہے۔ پہلی سمتیہ کی ؤم سے دوسری سمتیہ کے سرتک سمتیہ حاصل جمع ہو گا۔ اس عمل کو شکل 1.2-الف میں دکھایا گیا ہے۔ شکل میں A کے سرکے ساتھ B کی ؤم ملائی گئی ہے۔ دوسے زیادہ سمتیوں کا مجموعہ بھی اس عمل کو استعال کرتے ہوئے حاصل کیا جاتا ہے۔ اس عمل کو سرسے ؤم جوڑنا 4 کہتے ہیں۔ شکل 1.2- بیں دو سمتیوں کے ؤم ملا کر سمتیوں کے موازی الاضلاع 5 سے ان کا مجموعہ حاصل کرنا دکھایا گیا ہے جسے دیکھ کر صاف ظاہر ہے کہ A + B = B + A ہے لیخی سمتیوں کا مجموعہ قانون تلازی 7 تیادل 6 پر پورااترتا ہے۔ اس طرح سمتیوں کا مجموعہ قانون تلازی 7

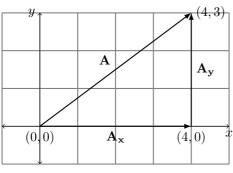
$$\mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = (\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C}$$

پر بھی پورااتر تاہے۔

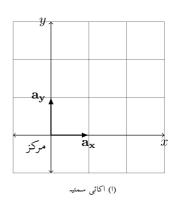
سمتیوں کے تفریق کا اصول جع کے اصول سے حاصل کیا جا سکتا ہے۔ ہم A - B کو A + (-B) لکھ سکتے ہیں جہاں B - سے مرادیہ ہے کہ سمتیہ B کی سمت الٹی کر دی گئی ہے۔ یوں A - B حاصل کرنے کی خاطر B کی سمت الٹی کرتے ہوئے اس نئے سمتیہ کو A کے ساتھ جع کیا جاتا ہے۔

سمتیہ A کو مثبت مقداری kسے ضرب دینے سے سمتیہ کی سمت پر کوئی اثر نہیں ہوتا جبکہ اس کی لمبائی k گنا ہو جاتی ہے۔اس کے برعکس سمتیہ A کو منفی مقداری kسے ضرب دینے سے سمتیہ کی سمت الٹ ہو جاتی ہے اور اس کی لمبائی |k| گنا ہو جاتی ہے۔

head to tail rule⁴ parallelogram law⁵ commutative law⁶ associative law⁷ 1.3. كارتيسى محدد



(ب) اکائی سمتیوں کی مدد سے کسی بھی سمتیہ کو ظاہر کیا جا سکتا ہرِ۔



شكل 1.3: اكائي سمتيه اور ان كا استعمال

رو سمتیے اُس صورت میں برابر ہوتے ہیں جب ان کا تفریق صفر کے برابر ہو یعنی A=B تب ہو گا جب A-B=0 ہو۔

ہم سمتی میدان کے متغیرات کو آپس میں جمع یا منفی صرف اُس صورت کریں گے جب بیہ متغیرات ایک ہی نقطے پر بیان کئے گئے ہوں۔ یوں کسی بھی نقطے پر دویا دوسے زیادہ مقناطیسوں کا اجتماعی مقناطیسی میدان حاصل کرتے ہوئے اس نقطے پر تمام مقناطیسوں کا علیحدہ علیحدہ مقناطیسی میدان لیتے ہوئے ان کا مجموعہ لیا جائے گا۔

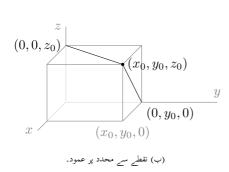
اگر ہم سمتی میدان کی بات نہ کر رہے ہوں تب ہم مختلف مقامات پر پائے جانے والے سمتیوں کا بھی مجموعہ یا فرق لے سکتے ہیں۔یوں سمندر کے پانی میں ڈوبے آب دوزکی اوپر اور نجلی سطح پر قوت کا مجموعہ حاصل کرتے ہوئے ہم یہ معلوم کر سکتے ہیں کہ آیا یہ مزید ڈوبے گایا نہیں۔

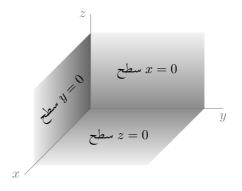
1.3 كارتيسي محدد

اییا طریقہ جس سے کسی نقطے کا مقام بیان کیا جائے محدد 8 کہلاتا ہے۔سید ھی سطح پر کسی بھی نقطے کو دو محدد سے ظاہر کیا جاسکتا ہے۔ خلاء تین طرفہ 9 ہے المذا خلاء میں کسی بھی نقطے کو تین محدد سے ظاہر کیا جاسکتا ہے۔ شکل $a_{\rm N}$ اور $a_{\rm N}$ دکھائے خلاء میں محدد پر اکائی لمبائی کے دو سمتیات $a_{\rm N}$ اور $a_{\rm N}$ دکھائے ہیں۔اکائی سمتیہ کی سمت مثبت $a_{\rm N}$ جانب کو ہے جبکہ $a_{\rm N}$ کی سمت مثبت $a_{\rm N}$ کی سمتہ کو دو یا دو سے زیادہ سمتیوں کے مجموعے کی شکل میں کہ کا میں کہ کا میں کہ کہ کہ اور $a_{\rm N}$ کی کہ کہ کہ کہ کہ کہ کا میں کہ کا میں کہ کہ کہ کا میں کہ کا میں دکھایا گیا ہے یعنی

$$(1.2) A = A_x + A_y$$

زمین کی سطح کو لا محدود سید ھی سطح تصور کرتے ہوئے، اس کے ہم سطحی 0 دو عمود کی کیبریں کھینچتے ہوئے ایک کلیبر کو x محدد اور دو سر کی کلیبر کو y محدد الحد دو سید ھی سطح تصور کیا جا سکتا ہے۔ زمین کے ہم سطحی کلیبر سے مراد ایس کلیبر ہے جس پر ہر نقطہ اس سطح کو چھوتا ہے۔ x محدد کے مثبت حصے سے گھڑی کی الٹ سمت گھومتے ہوئے نوے در جے پر y محدد کا مثبت حصہ رکھتے ہوئے اونچائی کو x محدد کے مثبت حصے سے ظاہر کیا جائے گا۔ اب اگر اونچائی صفر رکھتے ہوئے x اور y کو تبدیل کیا جائے تو ہم زمین کی سطح پر حرکت کریں گے۔ اس طرح ہم دیکھتے ہیں کہ زمین کی سطح پر y و y کو تبدیل کیا جائے y ہیں جے خبہ اس پر x اور y آزاد متغیرات ہیں۔ یول زمین کی سطح کو y حسط کو کسے y حسط کو y حصد کھتے y حسط کو y حسط کو کو تبدر کیسے کے حسط کو کیسے کی سطح کو کر کو خواند کو کر کھتے کو کھتے کی کھتے کو کھتے کے کھتے کو کھتے کے کھتے کو کھتے کو کھتے کو کھتے کو کھتے کو کھتے کے کھ





(۱) کارتیسی محدد میں عمودی سیدهی سطحیں۔

شكل 1.4: كارتيسي نظام مين نقطه اور تين عمودى سطحين.

کھا جا سکتا ہے۔ شکل 1.4-الف میں اس سطح کی نشاندہی کی گئی ہے۔ہم بالکل اسی طرح 0 y=0 سطح اور x=0 بیان کر سکتے ہیں۔

شکل 1.4-ب کو دیکھتے ہوئے آگے پڑھیں۔ کار تیسی محدد میں کسی بھی نقطے کو (x_0, y_0, z_0) کسیا جا سکتا ہے۔ اس نقطے تک پہنچنے کی خاطر کار تیسی محدد کے مرکز سے پہلے x محدد کے متوازی x_0 فاصلہ طے کرتے ہوئے $(x_0, 0, 0)$ تک پہنچیں۔ اس کے بعد y محدد کے متوازی y_0 فاصلہ طے کرتے ہوئے درکار نقطہ y_0 نقطہ y_0 تک پہنچیں۔ اس عمل میں یہ ضروری ہوئے درکار نقطہ y_0 تک پہنچیں۔ اس عمل میں یہ ضروری نہیں کہ پہلے y_0 محدد کے متوازی y_0 فاصلہ طے کرتے ہوئے ہیں۔ تینوں فاصلوں کو کسی بھی ترتیب سے طے کیا جا سکتا ہے۔ محدد کے متوازی y_0 فاصلہ طے کرتے ہوئے بھی اسی نقطے تک پہنچ سکتے ہیں۔ تینوں فاصلوں کو کسی بھی ترتیب سے طے کیا جا سکتا ہے۔

نقطہ (x_0,y_0,z_0) تک قدر مختلف انداز سے بھی پہنچا جا سکتا ہے جسے کار تیسی محدد میں سمجھنا زیادہ آسان ہے۔فرض کریں کہ $x=x_0$ پر لا محدود $y=x_0$ سید ھی سطح بنائی جائے۔ایی سطح کو $x=x_0$ سطح کہتے ہیں۔اس سطح کو $y=x_0$

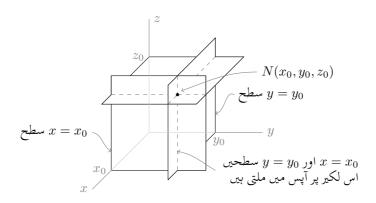
$$x = x_0$$
, $y \le |\mp \infty|$, $z \le |\mp \infty|$

xz ککھا جا سکتا ہے۔اس مساوات میں x_0 مقررہ ہے جبکہ y اور z متغیرات ہیں۔دو متغیرات کی مساوات سطح کو ظاہر کرتی ہے۔اگر $y=y_0$ لا محدود x_0 سید ھی سطح بنائی جائے تو یہ دو سطحے آپس میں سید ھی کیبر پر ملیں گے۔یہ کلیر

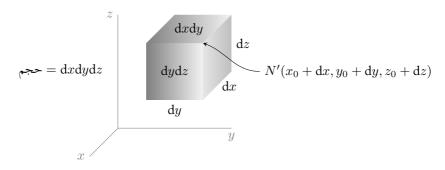
$$x = x_0, \quad y = y_0, \quad z \le |\mp \infty|$$

xy جاستی ہے۔اس مساوات میں x_0 اور y_0 مقررہ ہیں جبکہ کے متغیرہ ہے۔ایک متغیرہ کی مساوات لکیر کو ظاہر کرتی ہے۔اب اگر x_0 عظر وہ کہ لامحدود x_0 بنائی جائے تب یہ تینوں سطحے ایک نقطے x_0 کی x_0 پر آپس کو چھو ٹنگے۔یہ صورت حال شکل 1.5 میں دکھائی گئ ہے جہاں لامحدود سطحوں کے کچھ جھے دکھائے گئے ہیں۔آپ دیکھیں گے کہ نقطے تک پہنچنے کا یہ طریقہ دیگر محدد میں استعال کرنالاز می ثابت ہوگا۔

coordinates⁸ hree dimensional⁹ coplanar¹⁰ 5.1. اكائي سمتيات



شکل 1.5: تین عمودی سطحوں سے نقطے کا حصول۔



شكل 1.6: چه سطحر مكعب گهيرتي ہيں۔

 $z = z_0 + dy$ واور ای طرح $y = y_0 + dy$ متوازی $x = x_0 + dx$ متوازی $x = x_0 + dx$ بر اور ای طرح $y = y_0 + dy$ متوازی $y = y_0 + dy$ بر اور ای طرح $y = y_0 + dy$ بر اور ای طرح ایک چیو ٹی مکعب نما تجم کو گھیریں گی جیے شکل 1.6 میں دکھایا گیا ہے جبکہ بیہ تین نئی سطحیں آپس میں نقطہ $y = y_0 + dx$ مکعب نما کے اطراف $y = y_0 + dx$ اور $y = y_0 + dx$ والی سطح کار قبہ $y = y_0 + dx$ مکعب نما کے اطراف $y = y_0 + dx$ وونوں $y = y_0 + dx$ وونوں $y = y_0 + dx$ وونوں $y = y_0 + dx$ وونوں کے رقع بیں جبکہ بائیں اور دائیں سطحوں کے رقع کے برابر ہیں۔ اس مکعب نما کی وجم کار قبہ بھی وادر پھیلی سطح وونوں کے وونوں $y = y_0 + dx$ میں نہیں دکھایا گیا ہے جبکہ نقطہ $y = y_0 + dx$ مکعب نما کا وہ واحد کونا ہے جسے شکل میں نہیں دکھایا گیا۔ ان دو نقطوں کے در میان فاصلہ $y = y_0 + dx$ میں نہیں دکھایا گیا۔ ان دو نقطوں کے در میان فاصلہ $y = y_0 + dx$

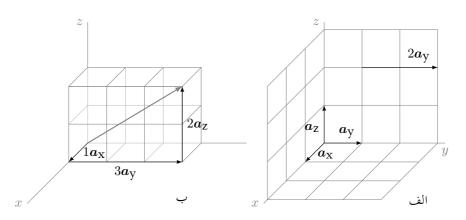
کار تیسی محدد کے تینوں متغیرات تبدیل کرنے سے ہم N سے N' پہنچتے ہیں۔N سے N' تک کی سمتیہ

$$dL = dxa_X + dya_Y + dza_Z$$

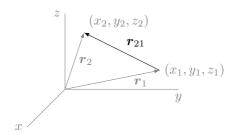
کلھی جاتی ہے۔ یہ مساوات کسی بھی دو قریبی نقطوں کے در میان سمتی لمبائی دیتی ہے۔

1.4 اكائى سمتيات

حصہ 1.3 کے شروع میں دوطر فہ کار تیسی نظام میں سیدھی سطح پر کسی بھی سمتیہ کو دوسمتیات کی صورت میں لکھناد کھایا گیا۔ یہی طریقہ تین طرفہ کار تیسی نظام کے تین اکائی سمتیات ہیں میں عمود ک اور $a_{\rm Z}$ اور $a_{\rm Z}$ کلھے جاتے ہیں۔ یہ تینوں سمتیات آپس میں عمود ک



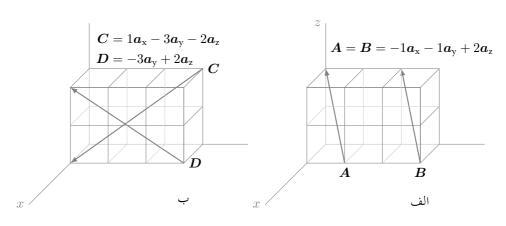
شکل 1.7: کارتیسی نظام کے اکائی سمتیات اور ان کا استعمال



شكل 1.8: كارتيسي نظام مين سمتيه كي مساوات كا حصول

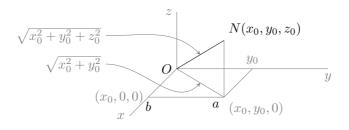
y سمت x کی سمت

 $r_2 = x_2 a_{\mathrm{X}} + x_1 a_{\mathrm{X}} + y_1 a_{\mathrm{Y}} + y_1 a_{\mathrm{Y}}$



شكل 1.9: كارتيسي نظام ميں چند سمتيات.

1.4. اكائي سمتيات



شكل 1.10: كارتيسي نظام مين سمتيه كا طول.

 $r_2 = r_{21} + r_1$ کھا جا سکتا ہے جس سے کے اصول کے استعال سے $r_2 = r_{21} + r_1$

(1.4)
$$r_{21} = r_2 - r_1$$

$$= (x_2 - x_1)a_X + (y_2 - y_1)a_Y + (z_2 - z_1)a_Z$$

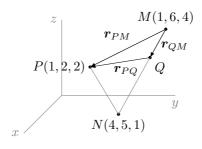
حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کے استعال سے سمتیہ کی مساوات باآسانی حاصل ہوتی ہے۔سمتیہ r_{21} کلھتے ہوئے زیر نوشت میں سمتیہ کی نوک کو 2 اور اس کی وگر میں اجزاء کی وُم کو 1 سے ظاہر کیا گیا ہے۔اس کتاب میں سمتیہ لکھتے ہوئے نوک اور وُم کو اسی ترتیب سے زیر نوشت میں لکھا جائے گا۔ یوں سمتیہ r_{21} کو تین اجزاء کی وُم کو 1 سے خاہر کیا گیا ہے۔ $(y_2-y_1)a_y$ اور $(x_2-z_1)a_z$ کے مجموعے کی شکل میں لکھا جا سکتا ہے۔

 $1a_{
m X}+1$ یک سمتیہ و کھایا گیا ہے۔آپ و کیھ سکتے ہیں کہ اس کو تین سمتیات کا مجموعہ لکھا جا سکتا ہے لیعن 1.7 ہوئے ہیں کہ اس کو تین سمتیات استعال کرتے ہوئے تینوں اجزاء کو لکھا گیا ہے۔ سمتیہ کی وُم (0,0,0) اور اس کی نوک (1,3,2) پر لیتے ہوئے بہی جواب مساوات 1.1 ہے بھی حاصل ہوتا ہے۔

مثق 1.1: مساوات 1.4 کے استعال سے شکل 1.9 میں تمام سمتیات لکھیں۔

جوابات: تمام جوابات شکل میں دئے گئے ہیں۔

Pythagoras theorem¹¹



شكل 1.11: سمتيون كا استعمال

مساوات 1.4 سمتیہ کی عمومی مساوات ہے۔اس میں دئے سمتیہ r_{21} کی وُم محدد کے مرکز پر رکھنے سے صاف ظاہر ہے کہ سمتیہ کی مقدار

(1.5)
$$|r_{21}| = r_{21} = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

ے برابر ہے۔اگر سمتیہ کواں کی مقدار سے تقسیم کیا جائے تو حاصل جواب کی مقدار اکائی ہوگی جبکہ اس کی سمت میں کوئی تبدیلی رونما نہیں ہوگی۔یوں r_{21} کو r_{21} سمت میں اکائی سمتیہ r_{21} حاصل کی جاسکتی ہے۔

(1.6)
$$a_{r21} = \frac{r_{21}}{|r_{21}|} = \frac{(x_2 - x_1)a_x + (y_2 - y_1)a_y + (z_2 - z_1)a_z}{\sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}}$$

یاد رہے کہ سمتیہ کی سمت اور طول تبدیل کئے بغیر اسے ایک مقام سے دوسری مقام منتقل کیا جاسکتا ہے۔البتہ وہ سمتیہ جو کسی نقطے کی مقام تعین کرتا ہو کو اگر کہیں اور منتقل کیا جائے تو ایسی صورت میں سمتیہ کی نوک درکار نقطے پر نہیں رہے گی۔اسی حقیقت کی بناپر میدان ظاہر کرنے والے سمتیہ کو اپنی جگہ سے نہیں ہٹایا جاسکتا۔میدانی سمتیہ کی دُم اس مقام پر پائی جاتی ہے جہاں میدان بیان کی جارہی ہو۔

سمتیات کے استعال سے نقطہ (x,y,z) کے مقام کو $x = xa_X + ya_Y + za_Z$ کو بالکل اس $F = xa_X + ya_Y + za_Z$ کو بالکل اس $F = F_x a_X + F_y a_Y + F_z a_Z$ اور $F_x a_Z$ کے برابر ہوگی۔ $F_x a_Z = x$ کی مقدار $F_x a_Z = x$ کی مقدار ہوگی۔

مثال 1.1: نقطہ (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ اور اس سمتیہ کا طول حاصل کریں۔ اس سمتیہ کی سمت میں اکائی سمتیہ حاصل کریں۔ مثال 1.1: نقطہ (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ اور اس سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مثل علی سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مقام خان سمتیہ کی سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ کا طول (-5,2,-1) مقام ظاہر کرنے والا سمتیہ کی سمتیہ کی سمتیہ کی سمتیہ کے سمتیہ کا طول کریں۔ اس سمتیہ کا طول کی سمتیہ کی سمت میں اور اس سمتیہ کی سمتیہ کرنے والا سمتیہ کی سمتیہ کے سمتیہ کی سم

مثال 1.2: شکل 1.11 میں تین نقطے $N(4,5,1) \cdot N(1,6,4) \cdot N$ اور $P(1,2,2) \cdot P(1,2,2)$ دئے گئے ہیں۔ M اور N کے در میان سیدھی لکیر پر N سے کل فاصلے کے $\frac{1}{5}$ پر نقطہ Q پایا جاتا ہے۔ Q سے سمتیہ حاصل کرتے ہوئے ان دو نقطوں کے در میان فاصلہ معلوم کریں۔ حل: N سے N تک سمتیہ

$$r_{NM} = (4-1)a_{X} + (5-6)a_{Y} + (1-4)a_{Z}$$

= $3a_{X} - 1a_{Y} - 3a_{Z}$

1.5. میدانی سمتیہ

بے۔
$$M$$
 سے Q تک سمتیہ r_{QM} اور r_{NM} ایک ہی سمت میں ہیں جبکہ $|r_{QM}| = \frac{1}{3} |r_{NM}| = \frac{1}{3} |r_{NM}|$ جہد $|r_{QM}| = \frac{1}{3} r_{NM} = \frac{1}{3} (3a_{\rm X} - 1a_{\rm Y} - 3a_{\rm Z}) = 1a_{\rm X} - \frac{1}{3} a_{\rm Y} - 1a_{\rm Z}$

ہو گا۔ M سے P تک سمتیہ

$$r_{PM} = (1-1)a_X + (2-6)a_y + (2-4)a_z$$

= $-4a_y - 2a_z$

ہے۔ شکل کو دکھتے ہوئے ہم لکھ سکتے ہیں $r_{QM}+r_{PQ}=r_{PM}$ للذا

$$egin{aligned} m{r}_{PQ} &= m{r}_{PM} - m{r}_{QM} \ &= (-4m{a}_{ ext{y}} - 2m{a}_{ ext{z}}) - (1m{a}_{ ext{x}} - rac{1}{3}m{a}_{ ext{y}} - 1m{a}_{ ext{z}}) \ &= -1m{a}_{ ext{x}} - rac{11}{3}m{a}_{ ext{y}} - 1m{a}_{ ext{z}} \end{aligned}$$

$$-2 \sqrt{11 + \left(\frac{11}{3}\right)^2 + 1^2} = 3.93$$
 ہو گا۔ Q سے P تک فاصلہ P تک فاصلہ P

مثق 1.2: مثال 1.2 میں دئے نقطوں کو استعال کرتے ہوئے M سے P تک سمتیہ حاصل کریں۔اسی طرح P سے N تک سمتیہ اور M سے N تک سمتیہ حاصل کریں۔پہلے دو جوابات کو استعال کرتے ہوئے سر سے دُم جوڑنے کے اصول سے تیسرا سمتیہ دوبارہ حاصل کریں۔

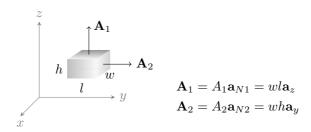
 $-6a_{\mathrm{X}}+12a_{\mathrm{Z}}$ اور $-1a_{\mathrm{X}}+4a_{\mathrm{Y}}+12a_{\mathrm{Z}}$ وابات: $-5a_{\mathrm{X}}-4a_{\mathrm{Y}}$

1.5 میدانی سمتیہ

1.6 سمتى رقب

کسی بھی سطح کے دواطراف ہوتے ہیں۔ یوں سطح کے کسی بھی نقطے پر دو آپس میں الٹ سمتوں میں عمود بنائے جا سکتے ہیں۔ سید ھی سطح جس کار قبہ S ہو کے ایک طرف پر اکائی عمود مرس کے اور دوسر کی طرف پر اکائی عمود a_N اور a_N اور a_N اور a_N کیا جائے تب اس سطح کا سمت رقبہ S ہوگا۔ ہند سطح کے بیرونی اکائی عمود کو سطح کی سمت تصور کیا جاتا ہے۔ شکل 1.12 میں سمتی رقبہ S اور S اور S کا حکے بیر ونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو ہی سطح کی سمت دکھائے گئے ہیں جہاں بند سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی سطح کی سطح کے بیرونی عمود کو سطح کی سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی سطح کی سطح کے بیرونی عمود کو بی سطح کی سطح کی

میمود سطح کے ساتھ نوے درجہ زاویہ بناتا ہے۔ $m{a}_N$ کے زیر نوشت میں N، لفظ نوے کے پہلے حرف کی آواز کو ظاہر کرتا ہے۔ 12 vector area 13



شكل 1.12: سمتى رقبه

1.7 غير سمتي ضرب

دوسمتیات A اور B کے غیر سمق ضرب 14 سے مراد A کی مقدار ضربِ B کی مقدار ضربِ سمتیوں کے مابین چھوٹے زاویے کا کوسائن ہے۔ $A \cdot B = |A| |B| \cos \theta_{AB}$

اگر دونوں سمتیات کی دُم ایک ہی جگہ پر نہ ہو تب ان کے ماہین زاویہ دریافت کرنے کی خاطر سمتیوں کی سمت تبدیل کئے بغیر انہیں ایک نقطے پر منتقل کیا جا سکتا ہے۔ غیر سمتی ضرب دو سمتیوں کے ماہین کیا جاتا ہے جبکہ اس کا حاصل جواب مقداری ہوتا ہے جس کی وجہ سے اسے مقداری ضرب بھی کہا جاتا ہے۔ یوں $A \cdot B$ کو "A فظم کہا جاتا ہے۔ خیر سمتی ضرب کو سمتیوں کے در میان نقطے سے ظاہر کیا جاتا ہے۔ اس وجہ سے اسے ضرب نقطہ A کو $A \cdot B$ کو "A فظم "پڑھا جاتا ہے۔ بالکل سادہ ضرب کی طرح $A \cdot B$ کو $A \cdot B$ بھی کھا جا سکتا ہے یعنی غیر سمتی ضرب میں متغیرات کی ترتیب اہمیت نہیں رکھتی۔

کار تیسی اکائی سمتیات a_y ، a_x اور a_z آپس میں عمود ی ہیں لہذاان میں کسی بھی دوسمتیات کے درمیان 90 زاویہ پایا جاتا ہے۔ چونکہ 0 = 00 cos کے برابر ہوتا ہے لہذاان میں کسی بھی دو سمتیوں کا غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہوتا ہے یعنی

$$a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{Y}} = 0, \quad a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = 0, \quad a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = 0$$

ایک ہی سمت میں دو سمتیوں کے در میان صفر زاویہ ہوتا ہے اور $\cos 0 = 1$ کے برابر ہے۔ اکائی سمتیہ کا طول بھی ایک کے برابر ہے لہذا مساوات 1.7 کے تحت $a_{
m X}$ کا فیر سمتی ضرب

$$a_{X} \cdot a_{X} = (|a_{X}|)(|a_{X}|)(\cos 0) = (1)(1)(1) = 1$$

ہو گا۔بقایا دو کارتیسی اکائی سمتیات کا خود غیر سمتی ضرب بھی ایک کے برابر ہے۔

$$a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{X}} = 1, \quad a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{Y}} = 1, \quad a_{\mathbf{Z}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = 1$$

مساوات 1.8 اور مساوات 1.9 کو کرونیکر ڈیلٹا δ_{ij} کی مرد سے ایک ہی مساوات کی مدد سے بیوں لکھا جا سکتا ہے۔

$$a_i \cdot a_j = \delta_{ij}$$

جہاں

(1.11)
$$\delta_{ij} = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ 1 & i = j \end{cases}$$

scalar product¹⁴ dot product¹⁵

¹⁶یہ لیوپولڈ کرونیکر کے نام سے منسوب ہے۔

1.7. غير سمتى ضرب

 $a_{\mathrm{X}}\cdot a_{\mathrm{Y}}$ کی قیمت صفر کے برابر لی جاتی ہے۔ یوں a_{Z} کی صورت میں ہی δ_{ij} کی قیمت صفر کے برابر لی جاتی ہے۔ یوں a_{Z} کی صورت میں ہی a_{Z} کی سورت میں ہی المذاء میں a_{Z} کی صورت میں ہی المذاء میں ہو نے جا اور میں لیڈا a_{Z} کی صورت میں ہی المذاء میں ہو نے بیار ہو گا۔ اس کے برابر ہو گا۔ اس کے

 $A = A_x a_{\rm X} + A_y a_{\rm Y} + \mathcal{I}$ کار تیسی تین عمودی اکائیوں کی مدد سے سمتیات کا غیر سمتی ضرب نہایت آسانی سے حاصل ہوتا ہے۔ یوں اگر $B = B_x a_{\rm X} + B_y a_{\rm Y} + B_z a_z$ اور $A_z a_z$ اور $A_z a_z$

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = (A_x \mathbf{a}_X + A_y \mathbf{a}_Y + A_z \mathbf{a}_Z) \cdot (B_x \mathbf{a}_X + B_y \mathbf{a}_Y + B_z \mathbf{a}_Z)$$

$$= A_x B_x \mathbf{a}_X \cdot \mathbf{a}_X + A_x B_y \mathbf{a}_X \cdot \mathbf{a}_Y + A_x B_z \mathbf{a}_X \cdot \mathbf{a}_Z$$

$$+ A_y B_x \mathbf{a}_Y \cdot \mathbf{a}_X + A_y B_y \mathbf{a}_Y \cdot \mathbf{a}_Y + A_y B_z \mathbf{a}_Y \cdot \mathbf{a}_Z$$

$$+ A_z B_x \mathbf{a}_Z \cdot \mathbf{a}_X + A_z B_y \mathbf{a}_Z \cdot \mathbf{a}_Y + A_z B_z \mathbf{a}_Z \cdot \mathbf{a}_Z$$

ہو گا۔ مساوات 1.8 اور مساوات 1.9 کا سہارا لیتے ہوئے یوں

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات سے ہم دیکھتے ہیں کہ سمتیہ A کا خود غیر سمتی ضرب

(1.13)
$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{A} = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2 = |\mathbf{A}|^2$$

اس کے طول کے مربع کے برابر ہے۔ یہ انتہائی اہم نتیجہ ہے جمے عموماً استعال کرتے ہوئے سمتیہ کا طول حاصل کیا جاتا ہے۔

مساوات 1.7 اور مساوات 1.12 کی مدد سے دوسمتیوں کے مابین زاوید معلوم کیا جاسکتا ہے یعنی

(1.14)
$$\theta_{AB} = \cos^{-1}\left(\frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}}{(\mathbf{A} \cdot \mathbf{A})(\mathbf{B} \cdot \mathbf{B})}\right) = \cos^{-1}\left(\frac{A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z}{\sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2}\sqrt{B_x^2 + B_y^2 + B_z^2}}\right)$$

مثال 1.3: شکل 1.11 میں تکون د کھایا گیا ہے جس کے نوک M(1,6,4)، M(4,5,1) اور P(1,2,2) ہیں۔M پر زاویہ حاصل کریں۔

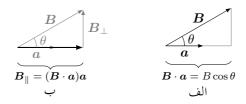
 $|r_{NM}|=\sqrt{3^2+1^2+3^2}=$ عن مثال ۱.2 مثال کے گئے۔ $r_{PM}=0$ اور $r_{PM}=0$ اور $r_{PM}=0$ ماصل کے گئے۔ $r_{NM}=3$ مثال ۱.2 مثال کے گئے۔ $r_{NM}=3$ اور $r_{NM}=3$ اور

$$r_{NM} \cdot r_{PM} = 0 + 4 + 6 = 10$$

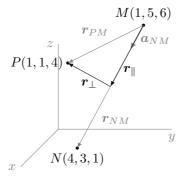
کے برابر ہے۔ یوں ان سمتیوں کے مابین زاویہ

$$\theta = \cos^{-1}\left(\frac{10}{\sqrt{19}\sqrt{20}}\right) = 1.0321$$
 rad

يا 59.137° *ې*ـ



شکل 1.13: کسی بھی سمت میں سمتیہ کے جزو کا حصول۔



شكل 1.14: متوازى اور عمودى اجزاء-

شکل 1.13-الف میں سمتیہ $m{B}$ اور اکائی سمتیہ $m{a}$ د کھائے گئے ہیں۔ان کا غیر سمتی ضرب $m{B}\cdot m{a}=|m{B}||m{a}|\cos \theta=B\cos \theta$

ے برابر ہے۔ شکل سے واضح ہے کہ یہی a کی سمت میں a کے جزو کا طول a اور اس سمت کی اکائی سمتیہ کا فیر سمتی ضرب حاصل کریں۔ یوں حاصل طول کا اکائی سمتیہ کے ساتھ ضرب لینی a کا بھی سمت کی اکائی سمتیہ کا فیر سمتی ضرب حاصل کریں۔ یوں حاصل طول کا اکائی سمتیہ کے ساتھ ضرب لینی a کا سمتی کی سمت میں a کا سمتی جزو حاصل ہوتا ہے۔ شکل سے واضح ہے کہ a سے a کی سمت میں a کا سمتی جزو حاصل ہوتا ہے جو a کا وہ جزو ہے جو a کے عمود کی ہے۔ a

غیر سمتی ضرب کا حاصل جواب دو صور تول میں صفر کے برابر ہوتا ہے۔ پہلی صورت وہ ہے جب دونوں سمتیوں میں سے کم از کم ایک سمتیہ کا طول صفر کے برابر ہو۔دوسری صورت وہ ہے جب دونوں سمتیات آپس میں عمودی ہوں۔عمودی ہونے کی صورت میں ان کے مابین نوے درجے کا زاویہ ہو گا اور 0 = 09 cos کے برابر ہوتا ہے۔ یوں دوسمتیوں کے نقطہ ضرب صفر کے برابر ہونے سے اخذ کیا جاتا ہے کہ یہ آپس میں عمودی ہیں۔

مثال 1.4: شکل 1.14 میں تین نقطے M(1,5,6)، M(4,3,1) اور P(1,1,4) دئے گئے ہیں۔ M اور N ہے گزرتی سید تھی لکیر سے P کا عمودی فاصلہ حاصل کریں۔

$$egin{aligned} r_\parallel &= oldsymbol{r}_{PM} \cdot oldsymbol{a}_{NM} = (-4oldsymbol{a}_{ extsf{y}} - 2oldsymbol{a}_{ extsf{z}}) \cdot \left(rac{3oldsymbol{a}_{ extsf{x}} - 2oldsymbol{a}_{ extsf{y}} - 5oldsymbol{a}_{ extsf{z}}}{\sqrt{38}}
ight) \ &= rac{0 + 8 + 10}{\sqrt{38}} = rac{18}{\sqrt{38}} \end{aligned}$$

 $_{\parallel}^{\parallel}$ لکھتے ہوئے زیرنوشت میں دو متوازی لکیریں یہ بتلاتی ہیں کہ $m{B}$ کا یہ وہ حصہ ہے جو $m{a}$ کے متوازی ہے.اسی طرح عمودی مقدار کو عموماً \perp کی علامت سے ظاہر کیا جاتا ہے.

1.7. غير سمتي ضرب

 r_{PM} کا سمتی جزو a_{NM} کا سمتی جزو

$$r_{\parallel} = r_{\parallel} a_{NM} = \frac{18}{\sqrt{38}} \left(\frac{3a_{\mathrm{X}} - 2a_{\mathrm{y}} - 5a_{\mathrm{z}}}{\sqrt{38}} \right) = \frac{18}{38} (3a_{\mathrm{X}} - 2a_{\mathrm{y}} - 5a_{\mathrm{z}})$$

ہوتا ہے منفی کرنے سے لکیر سے P تک عمودی سمتیہ r_{\parallel} حاصل ہوتا ہے ۔

$$egin{split} m{r}_{\perp} &= m{r}_{PM} - m{r}_{\parallel} = (-4m{a}_{ ext{y}} - 2m{a}_{ ext{z}}) - rac{18}{38}(3m{a}_{ ext{x}} - 2m{a}_{ ext{y}} - 5m{a}_{ ext{z}}) \ &= rac{-27m{a}_{ ext{x}} - 58m{a}_{ ext{y}} + 7m{a}_{ ext{z}}}{19} \end{split}$$

جس كا طول 3.3873 $= \frac{\sqrt{27^2+58^2+7^2}}{19}$ ہے۔ يوں P كا كير سے عمودى فاصلہ 3.3873 ہے۔

اور r_{\perp} آليس ميں عمودي ہيں لهذاان کا نقطہ ضرب r_{\parallel}

$$\boldsymbol{r}_{\parallel} \cdot \boldsymbol{r}_{\perp} = \frac{18}{38} (3\boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} - 2\boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} - 5\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}) \cdot \left(\frac{-27\boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} - 58\boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} + 7\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}}{19} \right) = \frac{18}{722} (-81 + 116 - 35) = 0$$

صفر کے برابر ہے۔

(0,0,0) گیل 1.14 میں اگر M پر n_{NM} کی وُم رکھی جائے تب n_{NM} کی نوک N کا مقام تعین کرتا ہے۔ عموماً کسی بھی نقطے کا مقام محدد کے مرکز r_{NM} کی نسبت سے طے کیا جاتا ہے۔ الیا سمتیہ جس کی وُم مرکز پر رکھتے ہوئے اس کی نوک نقطے کا مقام طے کرے مقام تعین کنندہ سمتیہ 18 کہلاتا ہے۔ اگر تعین کنندہ سمتیہ کو مرکز سے ہٹایا جائے تب ظاہر ہے اس کی نوک اصل مقام طے کرنے سے قاصر ہوگی۔

مثال 1.5: شکل 1.14 میں M سے شروع ہوتے اور N جانب بڑھتی سیدھی کلیر پر کسی بھی نقطے کا مقام تعین کرتے تعین کنندہ سمتیہ حاصل کریں۔

حل: مرکز (0,0,0) سے نقطہ M تک کا سمتیہ a_{NM} بیتہ مثال میں n = N جبکہ n = N جبکہ n = N جانب اکائی سمتیہ n = N گزشتہ مثال میں n = n جانب اکائی سمتیہ n = n کا سمتیہ n = n فاصلے پر نقطہ n = n کا سمتیہ n = n کی سمتیہ n = n کا سمتیہ کا سمتیہ n = n کا سمتیہ کا سمتیہ کے سمتی کا سمتی کے سمتی کے سمتیہ کے سمتی کے سمتی

$$r_Q = (1a_X + 5a_Y + 6a_Z) + s\left(\frac{3a_X - 2a_Y - 5a_Z}{\sqrt{38}}\right)$$

اس مساوات میں s متغیرہ ہے جسے تبدیل کرتے ہوئے سیدھی لکیر پر کسی بھی نقطہ Q تک پہنچا جا سکتا ہے۔

مثال z_0 ایر $z=z_0$ کے عمودی سیر تھی سطح کی مساوات حاصل کریں جہاں z_0 مستقل ہے۔

حل: نقطہ $N_1(0,0,z_0)$ میں نقطہ $N_2(x,y,z)$ نقطہ $N_2(x,y,z)$ نقطہ $N_2(x,y,z)$ میں نقطہ $N_2(x,y,z)$ نقطہ $N_2(x,y,z)$ میں نقطہ $N_2(x,y,z)$ نقطہ $N_2(x,y,z)$ میں نوے درجے زاویہ پر پاپائے جاتے ہیں لہذاان کا غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہو گا۔ یوں اگر یہ اس عمود کی سطح پر پایا جائے ت

$$1\mathbf{a}_{\mathbf{Z}} \cdot [x\mathbf{a}_{\mathbf{X}} + y\mathbf{a}_{\mathbf{Y}} + (z - z_0)\mathbf{a}_{\mathbf{Z}}] = z - z_0 = 0$$

ہو گا جس سے اس سطح کی مساوات $z=z_0$ حاصل ہوتی ہے۔

ال قیمت کو r_{21} میں پُر کرتے ہوئے $r_{21}=xa_{\mathrm{X}}+ya_{\mathrm{Y}}$ حاصل ہوتا ہے جہال x اور y آزاد متغیرات ہیں۔ چونکہ مرکز سے N_1 کا تعین کنندہ سمتیہ یعنی سطح کی سمتی مساوات $z=z_0$ ہوگی۔ سمتیہ یعنی سطح کی سمتی مساوات $z=z_0$ ہوگی۔

مثق 1.3: مرکز سے (2,1,3) تک کی سمتیہ ایک سید ھی سطح کی عمودی سمتیہ ہے۔ اس سطح کی مساوات حاصل کریں۔ 2x + y + 3z = 14: جواب:

1.8 سمتی ضرب یا صلیبی ضرب

دو سمتیات A اور B کے سمتی ضرب 19 کا حاصل جواب سمتیہ ہوتا ہے جس کا طول A کی مقدار ضربِ B کی مقدار ضربِ سمتیوں کے مابین چھوٹے زاویے کے سائن کے برابر ہے۔حاصل سمتیہ A اور B سمتیات کی عمودی سمت میں ہوتا ہے جسے اکائی عمودی سمتیہ a_N سے ظاہر کیا جائےگا۔

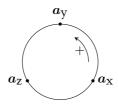
$$(1.15) A \times B = |A||B|\sin\theta_{AB}a_N$$

جس سید ھی سطح پر A اور B دونوں پائے جائیں، a_N اس سطح کے دوعمودی سمتیات میں سے ایک ہے۔ a_N کو دائیں ہاتھ کے قانون a_N سے یوں حاصل کیا جا سکتا ہے۔

دائیں ہاتھ کی بھیلی سیدھی اور انگوٹھے کو بقایا چار انگلیوں کے عمود میں رکھتے ہوئے کیبلی انگلی کو A اور دوسری انگلی کو B کی سمت میں رکھیں۔اس صورت میں انگوٹھا a_N کی سمت میں ہوگا۔

اگر دونوں سمتیات کی ؤم ایک ہی جگہ پر نہ ہوتب ان کے مابین زاویہ دریافت کرنے کی خاطر سمتیوں کی ست تبدیل کئے بغیر انہیں ایک نقطے پر منتقل کیا جاتا ہے۔اسی وجہ سے اسے صلیبی ضرب کو سمتیوں کے در میان صلیبی نثان × سے ظاہر کیا جاتا ہے۔اسی وجہ سے اسے صلیبی ضرب کو سمتیوں کے در میان صلیبی نثان × سے ظاہر کیا جاتا ہے۔اسی وجہ سے اسے صلیبی ضرب کو سمتیوں کے در میان صلیبی نثان ×

rector product¹⁹ ight hand rule²⁰ cross product²¹



شكل 1.15: صليبي ضرب كا حصول.

کو "A کو "B صلیب B" پڑھا جاتا ہے۔ سمتی ضرب میں سمتیوں کی ترتیب نہایت اہم ہے اور انہیں الٹانے سے حاصل جواب کی سمت الٹی ہو جاتی ہے۔ A imes B

$$(1.16) A \times B = -B \times A$$

$$a_{X} \times a_{y} = a_{z} \quad a_{y} \times a_{z} = a_{x} \quad a_{z} \times a_{x} = a_{y}$$

$$a_{x} \times a_{x} = 0 \quad a_{y} \times a_{y} = 0 \quad a_{z} \times a_{z} = 0$$

یبی جوابات شکل 1.15 کی مدد سے حاصل کئے جا سکتے ہیں۔اس شکل میں گھڑی کی الٹ سمت مثبت سمت ہے۔یوں اگر $a_{\rm X} \times a_{\rm Y}$ حاصل کرنا ہو تو شکل میں بھی جو ابات شکل میں $a_{\rm X}$ کی جوابات شکل میں $a_{\rm X}$ کی خاطر مثبت راستہ شکل میں $a_{\rm X}$ سے $a_{\rm Y}$ کی خاطر مثبت راستہ اختیار کیا گیا لہذا جواب مثبت یعنی $a_{\rm X}$ ہو گا۔اس کے برعکس $a_{\rm X} \times a_{\rm Y}$ حاصل کرنے کی خاطر $a_{\rm X}$ سے $a_{\rm Y}$ جانب کم راستے پر چلتے ہوئے $a_{\rm X}$ حاصل ہوتا ہے البتہ ہیہ راستہ گھڑی کے الٹ سمت یعنی منفی سمت میں ہے لہذا جواب $a_{\rm X}$ ہوگا۔

ماوات 1.17 کی مدو سے
$$B = B_x a_X + B_y a_y + B_z a_z$$
 اور $A = A_x a_X + A_y a_y + A_z a_z$ کی صلیبی خرب $A \times B = (A_x a_X + A_y a_y + A_z a_z) \times (B_x a_X + B_y a_y + B_z a_z)$

$$= A_x B_x a_X \times a_X + A_x B_y a_X \times a_y + A_x B_z a_X \times a_z$$

$$+ A_y B_x a_y \times a_X + A_y B_y a_y \times a_y + A_y B_z a_y \times a_z$$

$$+ A_z B_x a_z \times a_X + A_z B_y a_z \times a_y + A_z B_z a_z \times a_z$$

کو

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = (A_y B_z - A_z B_y) \mathbf{a}_{\mathbf{X}} + (A_z B_x - A_x B_z) \mathbf{a}_{\mathbf{Y}} + (A_x B_y - A_y B_x) \mathbf{a}_{\mathbf{Z}}$$

کھا جا سکتا ہے۔اس جواب کو قالب کے حتی قیت کی شکل میں یوں کھا جا سکتا ہے۔

(1.19)
$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = \begin{vmatrix} \mathbf{a}_{\mathbf{X}} & \mathbf{a}_{\mathbf{y}} & \mathbf{a}_{\mathbf{z}} \\ A_{x} & A_{y} & A_{z} \\ B_{x} & B_{y} & B_{z} \end{vmatrix}$$

اور ت
$$B=6a_{ ext{X}}+5a_{ ext{Y}}-4a_{ ext{Z}}$$
 اور $A=2a_{ ext{X}}-3a_{ ext{Y}}+1a_{ ext{Z}}$ ہوں تب

$$A \times B = \begin{vmatrix} a_{X} & a_{Y} & a_{Z} \\ 2 & -3 & 1 \\ 6 & 5 & -4 \end{vmatrix}$$

$$= [(-3)(-4) - (1)(5)]a_{X} - [(2)(-4) - (1)(6)]a_{Y} + [(2)(5) - (-3)(6)]a_{Z}$$

$$= 7a_{X} + 14a_{Y} + 28a_{Z}$$

ہو گا۔

مثال ۱.7: $N_1(2,3,1): N_2(1,6,5)$ اور $N_3(-2,-3,2)$ سید هی سطح پر پائے جاتے ہیں۔اس سطح کی مساوات حاصل کریں۔ $N_3(-2,-3,2)$ حل:

$$r_{21} = (1-2)a_{X} + (6-3)a_{Y} + (5-1)a_{Z} = -1a_{X} + 3a_{Y} + 4a_{Z}$$

 $r_{31} = (-2-2)a_{X} + (-3-3)a_{Y} + (2-1)a_{Z} = -4a_{X} - 6a_{Y} + 1a_{Z}$

کے سمتی ضرب سے ان کا عمودی سمتیہ حاصل ہو گا۔

$$r_N = (-1a_X + 3a_y + 4a_z) \times (-4a_X - 6a_y + 1a_z)$$

= $6a_Z + 1a_y + 12a_Z + 3a_X - 16a_y + 24a_X$
= $27a_X - 15a_y + 18a_Z$

سطح پر دے گئے تین نقطوں سے سطح پر کسی بھی نقطہ $N_4(x,y,z)$ تک کا سمتیہ اس عمود می سمتیہ کے نوبے درجے زاویہ پر ہو گا اور یوں ان کا غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہو گا۔ $r_{41}=(x-2)a_{\rm X}+(y-3)a_{\rm Y}+(z-1)a_{\rm Z}$ استعمال سے ضرب صفر کے برابر ہو گا۔

$$r_{41} \cdot r_N = [(x-2)a_X + (y-3)a_y + (z-1)a_z] \cdot (27a_X - 15a_y + 18a_z) = 0$$

لكهركر

$$27(x-2) - 15(y-3) + 18(z-1) = 0$$

..._

$$27x - 15y + 18z = 27$$

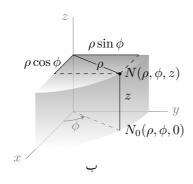
سید ھی سطح کی مساوات حاصل ہوتی ہے۔الی مساوات میں y ، y اور z کے مخفف عمود می سمتیہ میں a_y ، a_x اور a_z کفف a_z اور a_z اور a_z اور a_z اور a_z ہوت ہیں۔

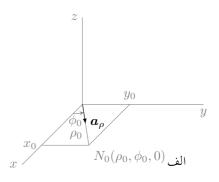
یں کے گیت پُر کرتے $z=\frac{9-9x+5y}{6}$ میں کی تعین کنندہ مساوات سے $z=\frac{9-9x+5y}{6}$ میں کی قیمت پُر کرتے $z=\frac{9-9x+5y}{6}$ میں کی سمتی مساوات

$$r = xa_{X} + ya_{Y} + \left(\frac{9 - 9x + 5y}{6}\right)a_{Z}$$

کھی جا سکتی ہے جہال x اور y آزاد متغیرات ہیں جبکہ z کو بطور تابع متغیرہ کھا گیا ہے۔

1.9 گول نلکی محدد





شكل 1.16: نلكى محدد

اور $a_B \times A$ ، $A \times A$ واور $A \times A \times B$ کی صورت میں A = 1 اور $A \times A \times B$ اور $A \times A \times B$ ماصل کریں۔

خلاء میں کسی بھی نقطے کا مقام کار تیسی محدد کے علاوہ دیگر طرز کے محدد سے بھی تعین کیا جا سکتا ہے۔ماہرین طبیعیات تقریباً ایک درجن اقسام کے محدد کی نظام استعال کرتے ہیں۔ہم اس کتاب میں کار تیسی نظام کے علاوہ دو مزید اقسام کے محدد کی نظام استعال کریں گے۔آئیں انہیں پر غور کریں۔

1.9 گول نلكى محدد

کار تیسی نظام میں کسی بھی نقطے کا مقام مرکز سے y ،x اور z ستوں میں فاصلوں سے طے کیا جاتا ہے۔ آئیں اب ایسا نظام دیکھیں جس میں ایک عدد زاویہ اور دوعدد فاصلے استعال کرتے ہوئے کسی بھی نقطے کا مقام طے ہو۔

شکل 1.16-الف میں z=0 سطح پر نقطہ N_0 و کھایا گیا ہے جسے کار تیسی محدد میں $N_0(x_0,y_0,0)$ کھا جائے گا۔ا گر مرکز سے N_0 تک سید تھی لکیر کی لمبائی ρ_0 اور x محدد سے اس کمیر کا زاویہ ρ_0 ہو تب اس نقطے کو گول نکلی محدد z=1 نظام میں $N_0(\rho_0,\phi_0,0)$ کھا جاتا ہے۔اس کتاب میں گول نکلی محدد کا نام چھوٹا کر کے اسے نکلی محدد پکارا جائے گا۔ اگر z=1 سطح پر مرکز سے نقطے کی جانب اکائی سمتیہ a_ρ ہو تب مرکز سے نقطے تک سمتیہ کو

$$\rho = \rho_0 \mathbf{a}_0 \qquad (\phi = \phi_0, \quad z = 0)$$

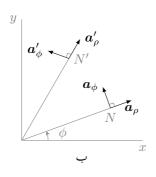
کھا جا سکتا ہے۔ نکی اور کار تیسی نظام میں z محدد کیسال ہیں۔

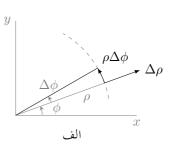
شکل 1.16-الف یا شکل -ب سے کار تیسی اور نکلی محدد کے تعلق اخذ کئے جا سکتے ہیں۔ یوں نکلی محدد کے متغیرات (ρ, φ, z) سے کار تیسی متغیرات (x, y, z) یوں حاصل ہوتے ہیں۔

(1.21)
$$x = \rho \cos \phi$$
$$y = \rho \sin \phi$$
$$z = z$$

cylindrical coordinate system²²

اب 1. سمتيات





شکل 1.17: نلکی محدد میں متغیرات کے تبدیلی سے فاصلے کا حصول اور اکائی سمتیات.

اس طرح (x,y,z) سے (ρ,ϕ,z) یوں حاصل کئے جاتے ہیں۔

(1.22)
$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2} \qquad (\rho \ge 0)$$

$$\phi = \tan^{-1} \frac{y}{x}$$

$$z = z$$

مندرجه بالا مساوات میں رداس کی صرف مثبت قیمت لی گئی۔ ہم رداس کی قیمت مثبت ہی لیتے ہیں۔

شکل 1.17-الف میں ϕ زاویہ پر ρ رداس کا ہلکی سیابی میں و کھایا سمتیہ نقطہ N ہے۔ اس شکل میں ϕ اور z تبدیل کئے بغیر ρ کو $\Delta\rho$ بڑھتا و کھایا گیا ہے۔ اس صورت میں سمتیہ کی نوک $\Delta\rho$ فاصلہ طے کرتی ہے۔ نقطہ D سے D کی سمت میں اکائی سمتیہ جے D کھا جاتا ہے، نگلی محدد کی بنیادی اکائی سمتیہ ہے۔ اس سمتیہ کو شکل 1.17- بیں و کھایا گیا ہے۔

شکل 1.17-الف میں ρ اور z تبدیل کئے بغیر ρ کو ρ کر بڑھا کر اسی سمتیہ کو گاڑھی سابی میں دوبارہ دکھایا گیا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ سمتیہ کی نوک نوک نوک رداس کے گول دائرے پر حرکت کرتے ہوئے ρ فاصلہ طے کیا۔ یوں اگر زاویہ کو σ تاریخ بیئن تبدیل کیا جائے تو سمتیہ کی نوک گول دائرے کے ممال کی صورت اختیار کرے گی حتٰی کہ دائرے پر ایک مکمل چکر کاٹے گی۔ جیسے جیسے ρ کو کم سے کم کیا جائے ویسے ویسے ρ گول دائرے کے ممال کی صورت اختیار کرے گی حتٰی کہ ط σ کی صورت میں ρ گول دائرے کا ممال ہو گا۔ نقطہ σ پر بڑھتے σ جانب ممال کی سمت میں اکائی سمتیہ کو σ کھا جاتا ہے۔ اس سمتیہ کو شکل 1.17 سے میں دکھایا گیا ہے۔

ائی طرح اگر نقطہ N پر صرف z کو z تبریل کیا جائے تب سمتیہ کی نوک Δz فاصلہ طے کرے گی۔ Δz کی سمت میں اکائی سمتیہ جے کہ لکھا جاتا ہے، نگلی محدد کی تیسر کی اور آخری بنیاد کی اکائی سمتیہ ہے۔ نگلی محدد کے تین اکائی سمتیات a_{ϕ} ، a_{ρ} اور a_{z} مل کر دائیں ہاتھ کا عمود کی نظام دیتے ہیں۔ نقطہ $z=z_1$ بی محدد کے اکائی سمتیات کو شکل $z=z_1$ میں دکھایا گیا ہے۔ a_{ρ} گول سطح $\rho=\rho$ کے عمود کی ہے۔ یہ $\rho=\rho$ اور $z=z_1$ کائی سمتیہ کی محدد کے اکائی سمتیہ کی محدد کے اکائی سمتیہ کی عمود کی ہے۔ یہ $z=z_1$ کائی سطح کا مماس ہے۔ $z=z_1$ کی سطح کا مماس ہے۔ $z=z_1$ کی سطح کا مماس ہے۔ $z=z_1$ کی سطح کے عمود کی ہے۔ یہ $z=z_1$ کی سطح کا مماس ہے۔ $z=z_1$ کی سطح کا مماس ہے۔ $z=z_1$ کی سطح کے عمود کی ہے۔ یہ $z=z_1$ کی سطح کا مماس ہے۔ $z=z_1$ کی سطح کے عمود کی ہے۔ یہ $z=z_1$ کی سطح کی بیا جاتا ہے۔

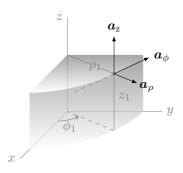
رائیں ہاتھ کے عمودی نظام میں سمتی ضرب کا حاصل جواب صفحہ 14 پر دئے گئے دائیں ہاتھ کے قانون کی مدد سے حاصل کیا جاتا ہے ۔ یوں $a_{
ho} imes a_{\phi} = a_{Z}, \quad a_{\phi} imes a_{Z} = a_{
ho}, \quad a_{Z} imes a_{
ho} = a_{\phi}$

لکھا جا سکتا ہے۔ یہی جوابات شکل 1.19 سے بھی اخذ کئے جا سکتے ہیں۔

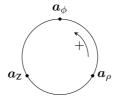
کسی سمتیہ کاخود سمتی ضرب صفر کے برابر ہوتا ہے للذا

(1.24)
$$a_{\rho} \times a_{\rho} = 0, \quad a_{\phi} \times a_{\phi} = 0, \quad a_{\mathsf{Z}} \times a_{\mathsf{Z}} = 0$$

1.9. گول نلكي محدد



شکل 1.18: نلکی محدد کے اکائی سمتیات۔



شكل 1.19: صليبي ضرب كي حاصل اكائي سمتيه.

لکھا جا سکتا ہے جبکہ کسی بھی اکائی سمتیہ کا خود غیر سمتی ضرب ایک کے برابر ہوتا ہے للذا

$$a_{\rho}\cdot a_{\rho}=1,\quad a_{\phi}\cdot a_{\phi}=1,\quad a_{\mathsf{Z}}\cdot a_{\mathsf{Z}}=1$$

لکھا جا سکتا ہے۔اسی طرح کسی بھی دو عمودی سمتیات کا غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہوتا ہے یعنی

$$a_{\rho} \cdot a_{\phi} = 0, \quad a_{\phi} \cdot a_{\mathsf{Z}} = 0, \quad a_{\mathsf{Z}} \cdot a_{\rho} = 0$$

غیر سمتی ضرب کو کرونیکر ڈیلٹا کی مدد سے یوں لکھا جا سکتا ہے۔

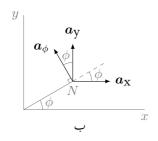
$$a_i \cdot a_j = \delta_{ij}$$

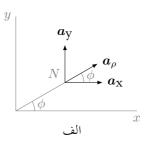
7

(1.28)
$$\delta_{ij} = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ 1 & i = j \end{cases}$$

کے برابر ہے۔

آپ دیکھتے ہیں کہ کسی بھی نقطہ $N(\rho,\phi,z)$ پر اکائی سمتیات حاصل کرنے کی خاطر محدد کے متغیرات ρ , ρ اور z کو بار کی بار کی انتہائی کم بڑھایا جاتا ہے۔ جس سمت میں نقطہ حرکت کرے، ای سمت میں اکائی سمتیات کی سمت کا دارو مدار اس نقطہ پر ہے جہاں انہیں حاصل کیا جائے۔ آپ جانے و کھائے گئے ہیں۔ آپ دیکھ سکتے ہیں کہ نکلی محدد کے عمود کی اکائی سمتیات کی سمت کا دارو مدار اس نقطے پر ہے جہاں انہیں حاصل کیا جائے۔ آپ جانے ہیں کہ کار تیسی نظام میں نقطے کا مقام تبدیل کرنے سے کار تیسی اکائی سمتیات اٹل نہیں ہیں۔ یہ ایک سمتیات اٹل نہیں ہیں۔ یہ ایک سمتیات اٹل نہیں ہیں۔ یہ ایک سمتیات اٹل نہیں ہیں ہوتے۔ یوں نکلی محدد کے اکائی سمتیات اٹل نہیں ہیں اور نقطہ کا مقام تبدیل کرنے سے کار تیسی اکائی سمتیات اٹل ہونے کی بنا پر تکمل کے باہر لے جائے جا سکتے ہیں جبکہ نکلی محدد کے مواد کی ہوں گئے سے ہیں جبکہ نکلی محدد کے مواد کی ہوں گے۔ ایک سمتیات کو تکمل کئے گئے مرم موری ہوں گے۔ ایس میں عمود کی ہوں گے۔ آپ میں عمود کی ہوں گے۔





شکل 1.20: نلکی اکائی سمتیات کا کارتیسی اکائی سمتیات کر ساتھ غیر سمتی ضرب.

جدول 1.1: نلکی اکائی سمتیات کا کارتیسی اکائی سمتیات کر ساتھ غیر سمتی ضرب.

$$\begin{array}{c|cccc} \boldsymbol{a}_{z} & \boldsymbol{a}_{y} & \boldsymbol{a}_{x} \\ \hline 0 & \sin\phi & \cos\phi & \boldsymbol{a}_{\rho} \\ 0 & \cos\phi & -\sin\phi & \boldsymbol{a}_{\phi} \\ 1 & 0 & 0 & \boldsymbol{a}_{z} \\ \end{array}$$

1.9.1 نلكي اكائي سمتيات كا كارتيسي اكائي سمتيات كر ساته غير سمتي ضرب

شکل 1.20-الف میں نقطہ N پر اکائی سمتیات $a_{
ho}$ اور $a_{
m y}$ و کھائے گئے ہیں۔ $a_{
ho}$ اور $a_{
m x}$ اور $a_{
m y}$ اور $a_{
m y}$ کے المبائی ایک ہوتی ہے المذا

$$a_{\rho} \cdot a_{\mathbf{X}} = (1)(1)(\cos \phi) = \cos \phi$$

ہے۔ $a_{
ho}$ اور $a_{
m y}$ کے مابین زاویہ $a_{
ho}$ ہے للذا

(1.30)
$$a_{\rho} \cdot a_{y} = (1)(1)[\cos(90^{\circ} - \phi)] = \sin \phi$$

 $\cos(90^\circ-\phi)=\sin\phi$ کو استعال کرتے ہوئے $\cos(lpha-eta)=\coslpha\cos\beta+\sinlpha\sin\beta$ کے برابر ہے۔اس مساوات میں فرون میں $a_{
m X}$ اور $a_{$

(1.31)
$$a_{\phi} \cdot a_{X} = (1)(1)[\cos(90^{\circ} + \phi)] = -\sin\phi$$

اور $a_{
m y}$ مابین زاویہ ϕ ہے للذا $a_{
m y}$

$$a_{\phi} \cdot a_{\mathbf{y}} = (1)(1)(\cos \phi) = \cos \phi$$

کے برابر ہے۔ a_{Z} کا رابر ہے۔ ان تمام غیر سمتی ضرب صفر کے برابر ہے۔اس کی وجہ ان کے مابین نوے درجے کا زاویہ ہے۔ان تمام غیر سمتی ضرب کو جدول 1.1 میں کیجا کیا گیا ہے۔

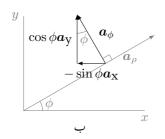
1.9.2 نلكي اور كارتيسي اكائي سمتيات كا تعلق

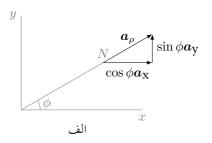
شکل 1.21-الف میں نقطہ N پر اکائی سمتیہ $a_{
ho}$ دکھایا گیا ہے۔آپ دکھ سکتے ہیں کہ کار تبیسی محدد میں اس اکائی سمتیہ کو دو عدد سمتیات کی مدد سے لکھا جا سکتا ہے۔ $a_{
ho}$ کی لمبائی ایک کے برابر ہے۔یوں مسکلہ فیثا نمورث کی مدد سے

$$a_{\rho} = \cos \phi a_{X} + \sin \phi a_{Y}$$

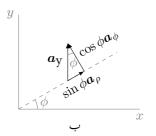
$$= \frac{x}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}} a_{X} + \frac{y}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}} a_{Y}$$

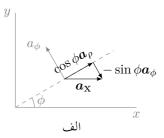
1.9 گول نلکی محدد





شكل 1.21: $a_{
ho}$ اور a_{ϕ} كا كارتيسي نظام ميں تبادلہ۔





شكل 1.22: $oldsymbol{a}_{ ext{y}}$ اور $oldsymbol{a}_{ ext{y}}$ كا نلكى محدد ميں تبادلہ۔

کھا جا سکتا ہے جہاں دوسرے قدم پر تمام نکی محدد کے متغیرات کو کارتیسی متغیرات کی شکل میں لکھا گیا ہے۔ شکل 1.21-ب میں نقطہ N پر اکائی سمتیہ موھایا گیا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ کارتیسی محدد میں اس اکائی سمتیہ کو دوعدد سمتیات کی مدد سے یوں لکھا جا سکتا ہے

$$a_{\phi} = -\sin\phi a_{X} + \cos\phi a_{Y}$$

$$= -\frac{y}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}} a_{X} + \frac{x}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}} a_{Y}$$

جہال دوسرے قدم پر تمام نکلی محدد کے متغیرات کو کار تیسی متغیرات کی شکل میں لکھا گیا ہے۔

شکل 1.22-الف میں $a_{\rm X}$ کا نکلی محد د میں تبادلہ دکھایا گیا ہے۔ جس نقطے پر ایسا درکار ہو، اس نقطے پر کر سے نقطے تک نقطہ دار سید ھی لکیر کھینچتے ہوئے اسے مزید آگے بڑھائیں۔اس نقطے پر $a_{
m p}$ اسی لکیر کی سمت میں ہوگا جبکہ $a_{
m p}$ کلیر کے ساتھ نوے درج کا زاویہ بنائے گا۔ شکل میں مھی گئیر ہے۔ جبیبا شکل میں دکھایا گیا ہے، کہ $a_{
m X}$ کی نوک سے نقطہ دار لکیر پر عمود بنائیں۔صاف ظاہر ہے کہ $a_{
m X}$ کو دو عدد سمتیات کی مدد سے لکھا جا سکتا ہے۔ان میں سے ایک سمت میں اور دوسرا سمتیہ $a_{
m p}$ کی الٹ جانب کو ہوگا۔ یوں

$$a_{\rm X} = \cos\phi a_{\rho} - \sin\phi a_{\phi}$$

کھا جا سکتا ہے۔ شکل 1.22-ب میں a_y کا نکلی محد دمیں تبادلہ د کھایا گیا ہے۔ یہاں نقطہ پر a_y کی دُم رکھتے ہوئے اس کی نوک سے نقطہ دار ککیر پر عمود کھینچا گیا ہے۔ یوں

$$a_{\rm y} = \sin\phi a_{\rho} + \cos\phi a_{\phi}$$

لکھا جا سکتا ہے۔

آئیں مساوات 1.33 تا مساوات 1.36 کو جدول 1.1 کی مدد سے حاصل کریں۔ کسی بھی سمتیہ A کو کار تیسی یا نگلی محدد میں کھا جا سکتا ہے۔ یوں $A = A_x a_{\rm X} + A_y a_{\rm Y} + A_z a_{\rm Z}$ $= A_\rho a_\rho + A_\phi a_\phi + A_z a_{\rm Z}$ (1.37)

کھا جا سکتا ہے۔ان میں پہلی مساوات کا باری باری باری $a_{
m y} \cdot a_{
m x}$ اور $a_{
m z}$ کے ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

(1.38)
$$a_{\mathbf{X}} \cdot \mathbf{A} = A_{x} a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{X}} + A_{y} a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{Y}} + A_{z} a_{\mathbf{X}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = A_{x}$$
$$a_{\mathbf{Y}} \cdot \mathbf{A} = A_{x} a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{X}} + A_{y} a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{Y}} + A_{z} a_{\mathbf{Y}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = A_{y}$$
$$a_{\mathbf{Z}} \cdot \mathbf{A} = A_{x} a_{\mathbf{Z}} \cdot a_{\mathbf{X}} + A_{y} a_{\mathbf{Z}} \cdot a_{\mathbf{Y}} + A_{z} a_{\mathbf{Z}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = A_{z}$$

حاصل ہوتے ہیں۔ A کو کار تیسی نظام میں لکھنے کی خاطر A_y ، A_z اور A_z در کار ہوتے ہیں جنہیں مندرجہ بالا مساوات سے حاصل کیا جا سکتا ہے۔ اس طرح مساوات 1.37 کے نچلے جھے کا باری باری a_ϕ ، a_ρ اور a_z کے ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

(1.39)
$$\mathbf{a}_{\rho} \cdot \mathbf{A} = A_{\rho} \mathbf{a}_{\rho} \cdot \mathbf{a}_{\rho} + A_{\phi} \mathbf{a}_{\rho} \cdot \mathbf{a}_{\phi} + A_{z} \mathbf{a}_{\rho} \cdot \mathbf{a}_{z} = A_{\rho}$$

$$\mathbf{a}_{\phi} \cdot \mathbf{A} = A_{\rho} \mathbf{a}_{\phi} \cdot \mathbf{a}_{\rho} + A_{\phi} \mathbf{a}_{\phi} \cdot \mathbf{a}_{\phi} + A_{z} \mathbf{a}_{\phi} \cdot \mathbf{a}_{z} = A_{\phi}$$

$$\mathbf{a}_{z} \cdot \mathbf{A} = A_{\rho} \mathbf{a}_{z} \cdot \mathbf{a}_{\rho} + A_{\phi} \mathbf{a}_{z} \cdot \mathbf{a}_{\phi} + A_{z} \mathbf{a}_{z} \cdot \mathbf{a}_{z} = A_{z}$$

حاصل ہوتے ہیں۔یوں A کو نککی نظام میں لکھنے کی خاطر A_{ϕ} ، A_{ϕ} ، اور A_{z} کو مندرجہ بالا مساوات کی مدد سے حاصل کیا جا سکتا ہے۔

آئیں $a_
ho$ کو کار تنیسی نظام میں لکھیں۔یوں $A=a_
ho$ کو کار تنیسی نظام میں لکھنا مطلوب ہے۔مساوات A_s مطابق A_s حاصل کرنے کی خاطر $a_
ho$ کینا ہو گا۔جدول A_s استعال سے A_s ماصل کرنے کی خاطر میں کھیا میں کھیا ہو گا۔جدول A_s استعال سے

$$A_{x} = a_{X} \cdot A = a_{X} \cdot a_{\rho} = \cos \phi$$

حاصل ہوتا ہے۔اسی طرح جدول کو استعال کرتے ہوئے

$$A_{y} = \mathbf{a}_{y} \cdot \mathbf{A} = \mathbf{a}_{y} \cdot \mathbf{a}_{\rho} = \sin \phi$$

اور

$$A_z=a_{
m Z}\cdot A=a_{
m Z}\cdot a_{
ho}=0$$
خاصل کرتے ہیں۔ یوں کار تنیسی نظام میں $A=A_xa_{
m X}+A_ya_{
m Y}+A_za_{
m Z}$ ماصل کرتے ہیں۔ یوں کار تنیسی نظام میں $a_{
ho}=\cos\phi a_{
m X}+\sin\phi a_{
m Y}$

لکھا جائے گا۔ یہی جواب مساوات 1.33 میں بھی حاصل کیا گیا تھا۔

کو بھی ای طرح کار تیسی نظام میں لکھا جا سکتا ہے۔اییا کرنے کی خاطر جدول 1.1 کی مدد سے اس سمتیہ کا باری باری a_y ، a_y اور a_z ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہیں۔

$$A_{x} = \mathbf{a}_{X} \cdot \mathbf{a}_{\phi} = -\sin \phi$$

$$A_{y} = \mathbf{a}_{Y} \cdot \mathbf{a}_{\phi} = \cos \phi$$

$$A_{z} = \mathbf{a}_{Z} \cdot \mathbf{a}_{\phi} = 0$$

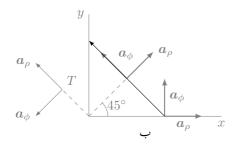
بول

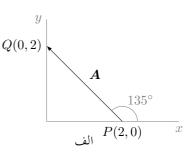
$$a_{\phi} = A_x a_x + A_y a_y + A_z a_z = -\sin \phi a_x + \cos \phi a_y$$

حاصل ہوتا ہے۔ یہی جواب مساوات 1.34 بھی دیتا ہے۔

آپ سے گزارش ہے کہ جدول 1.34 کو یاد کرنے کی کوشش نہ کریں۔اپنے آپ میں یہ صلاحیت پیدا کریں کہ ان جوابات کو آپ جلد اخذ کر سکیں۔

1.9 گول نلكي محدد





شكل 1.23: كارتيسى اور نلكى محدد مين سمتيه.

مثق 1.5 کی مدد میں ککھیں۔ $a_{
m y}$ اور $a_{
m Z}$ کو جدول 1.1 کی مدد سے نککی محدد میں ککھیں۔ جوابات:

$$egin{aligned} a_{\mathrm{X}} &= \cos\phi a_{
ho} - \sin\phi a_{\phi} \ a_{\mathrm{Y}} &= \sin\phi a_{
ho} + \cos\phi a_{\phi} \ a_{\mathrm{Z}} &= a_{\mathrm{Z}} \end{aligned}$$

$$Q(0,2)$$
 تک سمتیہ A و کھایا گیا ہے۔کار تمیسی نظام میں $Q(0,2)$ سے $Q(0,2)$ کے سمتیہ $Q(0,2)$ شکل 1.23 $Q(0,2)$ بیار $Q(0,2)$ سمتیہ $Q(0,2)$ بیار $Q(0,2)$

لکھا جا سکتا ہے۔اس سمتیہ کی حتمی قیمت

$$|A| = \sqrt{A \cdot A} = \sqrt{(-2a_{\mathrm{X}} + 2a_{\mathrm{y}}) \cdot (-2a_{\mathrm{X}} + 2a_{\mathrm{y}})} = \sqrt{8}$$

 $a_{
ho}\cdot A$ اور A_{ϕ} در کار ہوں گے جنہیں حاصل کرنے کی خاطر جدول $A_{
ho}$ کی خاطر جدول 1.1 کی مدد سے $A_{
ho}$ اور A_{ϕ} در کار ہوں گے جنہیں حاصل کرنے ہیں۔ ایسا کرتے ہیں۔ اور $A_{\phi}\cdot A$ عاصل کرتے ہیں۔

$$A_{\rho} = a_{\rho} \cdot (-2a_{\mathbf{X}} + 2a_{\mathbf{Y}}) = -2\cos\phi + 2\sin\phi$$

$$A_{\phi} = a_{\phi} \cdot (-2a_{\mathbf{X}} + 2a_{\mathbf{Y}}) = 2\sin\phi + 2\cos\phi$$

لول

$$(1.41) A = 2(-\cos\phi + \sin\phi)a_{\rho} + 2(\sin\phi + \cos\phi)a_{\phi}$$

$$\begin{split} |A| &= \sqrt{A \cdot A} \\ &= \sqrt{2^2 (-\cos\phi + \sin\phi)^2 + 2^2 (\sin\phi + \cos\phi)^2} \\ &= \sqrt{4 (\cos^2\phi + \sin^2\phi - 2\cos\phi\sin\phi) + 4 (\cos^2\phi + \sin^2\phi + 2\cos\phi\sin\phi)} \\ &= \sqrt{8 (\cos^2\phi + \sin^2\phi)} \\ &= \sqrt{8} \end{split}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں آخری قدم پر $\alpha=1$ در ح $\alpha=1$ کا استعال کیا گیا ہے۔ یقیناً سمتیہ کی حتمی قیمت محدد کے نظام پر منحصر نہیں۔

مساوات 1.40 اور مساوات 1.41 ایک ہی سمتیہ کو لکھنے کے دو طریقے ہیں۔ یہاں کار تیسی نظام کا استعال نہایت آسان ثابت ہوا۔ آگے چل کر آپ دیکھیں گے کہ کہیں مسکوں میں نگلی محدد کا استعال زیادہ آسان ہو گا۔ آئیں مساوات 1.40 پر مزید غور کریں۔اس مساوات میں اکائی سمتیات از خود اٹل جیکھیں گے کہ کہیں مسکوں میں نگلی محدد کا استعال زیادہ آسان ہو گا۔ آئیں مساوات $\phi=0$ اور $\phi=0$ او

$$egin{aligned} m{A}_{\phi=0^{\circ}} &= 2(-\cos 0^{\circ} + \sin 0^{\circ}) m{a}_{
ho} + 2(\sin 0^{\circ} + \cos 0^{\circ}) m{a}_{\phi} \ &= -2m{a}_{
ho} + 2m{a}_{\phi} \end{aligned}$$

 $a_{
ho}$ سمت میں کھا جا سکتا ہے جن میں پہلی سمتیہ $a_{
ho}$ و دو عدد سمتیات کے مجموعہ کی صورت میں کھا جا سکتا ہے جن میں پہلی سمتیہ و مورت اختیار کر لیتی ہے۔1.23 ہے۔1.23 ہے دو سری سمتیہ کی مقدار دو اور اس کی سمت میں ہی ہے۔1.23 ہے۔1.23 ہیں نقطہ $a_{
ho}$ کے الٹ سمت میں ہے اور اس کی لمبائی دو کے برابر ہے جبکہ دو سری سمتیہ کی مقدار دو اور اس کی سمت میں ہی ہے۔1.23 ہیں ہیں ہے۔ یاد رہے کہ اس مساوات میں $a_{
ho}$ اور $a_{
ho}$ کی سمت میں ہے۔ یاد رہے کہ اس مساوات میں $a_{
ho}$ اور $a_{
ho}$ کی جگہ $a_{
ho}$ اور $a_{
ho}$ کی جگہ میا اور اس کی جگہ میں ہے۔ مساوات کھی جا کھی جا سکتی ہے۔

 $\phi=45^\circ$ ير مساوات $\phi=45^\circ$

$$egin{aligned} m{A}_{\phi=45^{\circ}} &= 2(-\cos 45^{\circ} + \sin 45^{\circ}) m{a}_{
ho} + 2(\sin 45^{\circ} + \cos 45^{\circ}) m{a}_{\phi} \ &= 2(-rac{1}{\sqrt{2}} + rac{1}{\sqrt{2}}) m{a}_{
ho} + 2(rac{1}{\sqrt{2}} + rac{1}{\sqrt{2}}) m{a}_{\phi} \ &= \sqrt{8} m{a}_{\phi} \end{aligned}$$

صورت اختیار کر لیتی ہے۔اس مساوات کے مطابق 2 مطابق 2 ہے۔ شکل 2 مرف اور صرف 2 ہیں ہے اور اس کی لمبائی 2 ہے۔ شکل 2 میں یہ حقیقت واضح ہے کہ 2 ہی ہے۔ 2 ہیں ہے۔ یاد رہے کہ اس مساوات میں 2 ہو وادر 2 ہو 2 ہو 2 ہیں ہے۔ شکل میں میں یہ حقیقت واضح ہے کہ 2 ہو جا کہ ست 2 ہی ہے۔ یاد رہے کہ اس مساوات میں 2 ہو ہو ہو گو 2 ہو مصل کیا گیا ہے۔ شکل میں اور کی مستوری کی سمتوں کا موازنہ آسانی سے کیا جا سکے۔

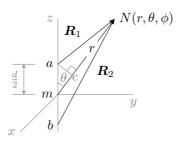
 $\phi=0$ آپ نے دیکھا کہ نگلی محدد میں سمتیہ کی مساوات کا دارومدار اس نقطے پر ہے جس نقطے کے اکائی سمتیات استعال کئے جائیں۔ آئیں دیکھیں کہ $\phi=0$ 135° پر پائے جانے والے نقطہ T کے اکائی سمتیات استعال کرتے ہوئے A کیسا لکھا جائے گا۔مساوات 1.41 میں $\phi=0$ پُر کرنے سے 135° پر کیا گئی سے 135° پر کرنے سے 135°

$$egin{aligned} m{A}_{\phi=135^{\circ}} &= 2(-\cos 135^{\circ} + \sin 135^{\circ}) m{a}_{
ho} + 2(\sin 135^{\circ} + \cos 135^{\circ}) m{a}_{\phi} \ &= 2(rac{1}{\sqrt{2}} + rac{1}{\sqrt{2}}) m{a}_{
ho} + 2(rac{1}{\sqrt{2}} - rac{1}{\sqrt{2}}) m{a}_{\phi} \ &= \sqrt{8} m{a}_{
ho} \end{aligned}$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کے مطابق °135 $\phi=0$ کا اکائی سمتیات استعال کرتے ہوئے A کو $a_
ho$ کی سمت میں $\sqrt{8}$ کمبائی کا سمتیہ لکھا جا سکتا ہے۔ شکل سے یہ حقیقت واضح ہے۔

مثال 1.2: شکل 1.24 میں z محدد پر نقطہ $a(0,0,rac{d}{2})$ پر مثبت چارج Q اور نقطہ Q اور نقطہ Q اور نقطہ Q مثال 1.2 شکل 1.24 میں Q محدد پر نقطہ Q و مثبت چارج Q مثال Q اور Q اور Q کو کروی کی جند میں کھیں۔ میں کھیں۔ میں کھیں۔

1.9. گول نلكي محدد



شکل 1.24: جفت قطب کر چارجوں سرے دور نقطر تک فاصلر۔

(1.42)
$$R_1 = \frac{d}{2}\sin\theta a_\theta + (r - \frac{d}{2}\cos\theta)a_r$$

لکھ سکتے ہیں۔ ہم اس طرح شکل 1.24 میں N سے m تک لکیر کو m سے آگے بڑھا کر b سے اس پر عمودی لکیر تھینچ کر شکل کو دیکھتے ہوئے R₂ کی مساوات بھی لکھ سکتے ہیں البتہ ایسا کرنے کی بجائے آئیں R₂ کی مساوات تحلیلی طریقے سے حاصل کریں۔ شکل کو دیکھتے ہوئے

$$R_2 = \frac{d}{2}a_{\rm Z} + ra_{\rm r}$$

کھا جا سکتا ہے جہاں کار تیسی محدد کی اکائی سمتیہ $a_{
m Z}$ اور کروی محدد کی اکائی سمتیہ $a_{
m r}$ استعال کئے گئے۔کروی محدد میں کسی بھی لکیر کی طرح

$$\mathbf{R}_2 = A_r \mathbf{a}_r + A_\theta \mathbf{a}_\theta + A_\phi \mathbf{a}_\phi$$

کی جا سکتا ہے۔ آئیں $a_{
m r}=R_2\cdot a_{
m r}$ سے حاصل کریں۔

$$A_r = \left(\frac{d}{2}a_Z + ra_T\right) \cdot a_T = \frac{d}{2}\cos\theta + r$$

اسی طرح $oldsymbol{A}_{ heta} = oldsymbol{R}_2 \cdot oldsymbol{a}_{ heta}$ سے حاصل کرتے ہیں۔

$$A_{\theta} = \left(\frac{d}{2}\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} + r\boldsymbol{a}_{\mathrm{T}}\right) \cdot \boldsymbol{a}_{\theta} = -\frac{d}{2}\sin\theta$$

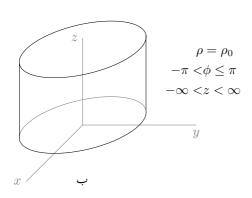
ای طرح $A_{\phi}=0$ ماصل ہوتا ہے۔ ایوں $A_{\phi}=R_2\cdot a_{\phi}$ ماصل ہوتا ہے۔ ایوں

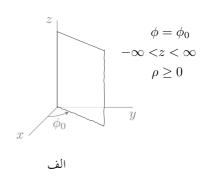
(1.43)
$$R_2 = \left(\frac{d}{2}\cos\theta + r\right)a_{\rm r} - \frac{d}{2}\sin\theta a_{\theta}$$

لکھا جا سکتا ہے۔

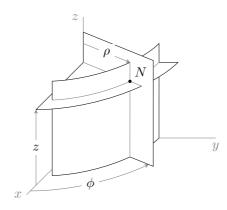
1.9.3 نلكي لامحدود سطحين

شکل 1.25-الف میں ϕ تبدیل کئے بغیر ρ اور z کی قیمتیں تبدیل کرتے ہوئے $\phi = \phi_0$ سطح کا حصول دکھایا گیا ہے۔ یہ سطح نمکی شکل رکھتی ہے جس کا اوپر والا منہ اور نچلا منہ کھلے ہیں یعنی ان پر ڈھکن نہیں۔ شکل-ب میں ρ تبدیل کئے بغیر ϕ اور z کو تبدیل کرتے ہوئے $\rho = \rho_0$ سطح کا حصول دکھایا گیا





شكل 1.25: $\phi=\phi_0$ اور ho=0 سطحين ـ

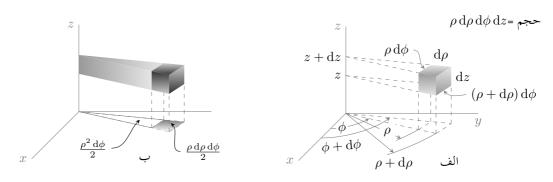


شکل 1.26: نلکی محدد کے تین سطحیں۔

ہے۔ان دونوں لا محدود سطحوں کے کچھ ھے ان اشکال میں دکھائے گئے ہیں۔ شکل-الف میں ρ کی قیمت صرف مثبت جبکہ z کی قیمت مثبت یا منفی ممکن ہے۔شکل-ب میں زاویہ کل 2πریڈیئن تبریل ہو سکتا ہے۔یوں زاویے کا مثبت حد π ریڈیئن یعنی 180 درجہ ہے جبکہ اس کا منفی 24 حد π – یعنی 180 درج ہے۔ نکلی محد د اور کار تیسی نظام دونوں میں z = z سطح کیساں مبتی ہے۔

شکل 1.27-ب میں چھوٹے منحرف مکعب کو رواسی سمت میں z محد د تک بڑھا کر پچر یا فانہ کی شکل میں دکھایا گیا ہے۔0z=0 سطح پر اس کا عمود کی سامیہ $\rho+d\rho$ دکھایا گیا ہے۔ ρ ر داس کے گول دائرے کے مرکز سے $d\phi$ زاویے پر دو کلیریں دائرے تک کھینچنے سے $\frac{\rho^2}{2}$ رقبہ گھیرا جاتا ہے۔ا گررداس م

1.10 کروی محدد



شكل 1.27: نلكي محدد مين انتهائي چهوڻي حجم.

 $\mathrm{d} S$ ہو تب رقبہ $rac{\phi}{2}$ ہو گا۔ یوں شکل۔ بیس چھوٹے مکعب کے سامیہ کار قبہ

$$dS = \frac{(\rho + d\rho)^2 d\phi}{2} - \frac{\rho^2 d\phi}{2}$$

$$= \frac{\rho^2 d\phi + 2\rho d\rho d\phi + (d\rho)^2 d\phi}{2} - \frac{\rho^2 d\phi}{2}$$

$$= \rho d\rho d\phi + \frac{(d\rho)^2 d\phi}{2}$$

$$\approx \rho d\rho d\phi$$

ہو گا۔ یہاں آخری قدم پر کی علامت، مجموعہ کے پہلے رکن میں دو مرتبہ جبکہ دوسرے رکن میں تین مرتبہ ہے۔ یوں دوسرے اور پہلے رکن کی نسبت $d\rho$ لیہ میں میں مرتبہ ہوئے مول کے علامت، مجموعہ کے پہلے رکن میں دوسرے رکن کو قابل نظر انداز بناتے ہوئے نظرانداز کیا گیا ہے۔ یوں ρ dρ dφ dφ رقبہ اور علیہ اور علیہ علیہ کا مجم ρ dρ dφ dφ dz ہوگا۔

شکل 1.27 کو درست مکعب تصور کرتے ہوئے،اس کے اطراف کی لمبائی dp ، p dp اور dz کی جاتی ہے۔یوں مکعب کے پخلی اور اوپر سطح کا رقبہ مستطیل کے اطراف کو ضرب دیتے ہوئے p dp dp کھا جا سکتا ہے۔اسی طرح سامنے اور پیچھے سطحوں کا رقبہ dp dz جبکہ بائیں اور دائیں سطحوں کا رقبہ dp dz کھا جا سکتا ہے۔ کھا جا سکتا ہے۔

 $N'(
ho + \mathrm{d}
ho, \phi + \mathrm{d}\phi, z + 2$ تینوں متغیرات تبدیل کرتے ہوئے ہم چھوٹے مکعب کے $N(
ho, \phi, z)$ کونے سے $N(
ho, \phi, z)$ کونے چہنچتے ہیں۔ N'=N کے سمتیہ کو

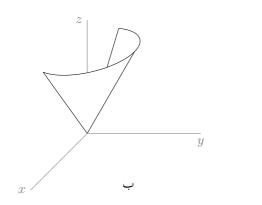
(1.44)
$$d\mathbf{L} = \mathrm{d}\rho \mathbf{a}_\rho + \rho\,\mathrm{d}\phi \mathbf{a}_\phi + \mathrm{d}z \mathbf{a}_\mathrm{Z}$$

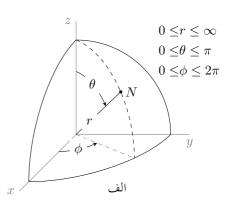
کھا جاتا ہے۔ یہ مساوات کسی بھی دو قریبی نقطوں کے مابین سمتی فاصلے کو ظاہر کرتی ہے۔

1.10 كروى محدد

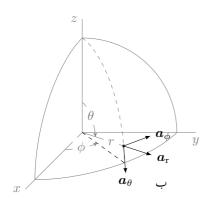
سید تھی کلیروں اور سید تھی سطحوں کو کار تیسی محدد میں زیادہ آسانی سے ظاہر کیا جا سکتا ہے جبکہ نکلی سطحوں کو ظاہر کرنے کے لئے نکلی محد دبہتر ثابت ہوتا ہے۔اسی طرح کرہ اشکال کے سطحوں کو کروی محدد میں باآسانی کھا جا سکتا ہے۔آئیں کروی نظام پر غور کریں۔

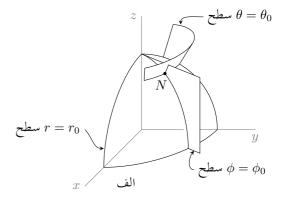
کسی بھی متغیرہ مثلاً ho میں چھوٹی سی تبدیلی کو $\Delta
ho$ لکھا جاتا ہے جبکہ اس میں کم سے کم تبدیلی کو d
ho لکھا جاتا ہے۔ d
ho ہوتا ہے۔ d
ho ہوتا ہے۔





شکل 1.28: الف کروی محدد کر متغیرات. ب $heta= heta_0$ سطح کا کچھ حصہ۔



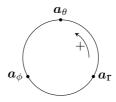


شکل 1.29: (الف) تین عمودی سطحوں کے ملاپ سے نقطہ N کا حصول. (ب) کروی محدد کے تین عمودی اکائی سمتیات۔

r اور ϕ تبدیل کئے بغیر θ کو 0 سے بڑھاتے ہوئے π ریڈیئن کرنے سے نقطہ N شکل 1.28 الف میں نقطہ دار کئیر پر چلتے ہوئے مثبت z محدد سے شروع ہو کر منفی z محدد پر پہنچتا ہے۔اسے نقطہ دار کئیر کو کرہ ارض کے خط طول بلد 2 تصور کیا جا سکتا ہے۔ شکل-الف میں θ کا 0 تا 0 و 0 تبدیل ہوتا دکھایا گیا ہے۔اس طرح r اور θ تبدیل کئے بغیر r کو r تبدیل کرنے سے نقطہ r گول دائرے پر r محدد کے گرد ایک چکر کائے گا۔ یہ حرکت کرہ ارض کے خط عرض بلد r پر چلنے کے مانند ہے۔ r اور r تبدیل کئے بغیر r کو تبدیل کرنے سے نقطہ r مرکز سے سید تھی باہر نگلتی کئیر پر حرکت کرتا ہے۔

r تبدیل کئے بغیر θ کو °0 تا °180 اور ϕ کو °0 تا °360 تبدیل کرنے سے نقطہ N کروی N تبدیل کئے بغیر θ کو °0 تا °90 اور ϕ کو °0 تا °90 تبدیل کئے بغیر η اور ϕ کو °0 تا °90 اور ϕ کو °0 تا °90 تبدیل کئے بغیر η اور θ تبدیل کئے بغیر η اور θ تبدیل کئے بغیر η اور θ تبدیل کرنے سے بیدا مخروط θ و θ کروی سطح دکھائی گئی ہے۔ ϕ تبدیل کئے بغیر η اور θ تبدیل کرنے سے بیدا مخروط θ و θ کروی سطح دکھائی گئی ہے۔ ϕ تبدیل کئے بغیر η اور θ تبدیل کرنے سے نگلی محدد کی طرح θ مقام ان تین ان تینوں سطحوں کو دکھایا گیا ہے۔ بالکل کار تیسی اور نگلی محدد کی طرح ، کسی بھی نقطہ θ کا مقام ان تین

ongitude²⁷ latitude²⁷ 1.10. كروى محدد



شكل 1.30: كروى نظام مين اكائي سمتيات كي صليبي ضرب.

سطحوں کے نقطہ ملاپ سے اخذ کیا جاتا ہے۔ کسی بھی نقطہ $N(r_0, \theta_0, \phi_0)$ پر $\theta=\theta_0$ اور $\theta=\phi$ اور $\phi=\phi$ سطحیں آپس میں عمودی ہوتی ہے اور سیہ صرف اور صرف اسی نقطے پر اکھٹے ملتی ہیں۔

شکل a_0 - بین کروی نظام کے تین عمودی اکائی سمتیات a_0 ، a_1 اور a_0 ، a_1 اور a_0 ، a_1 اور a_0 بین - نگی محدد کی طرح کروی محدد کے عمودی اکائی سمتیہ a_1 سمتیات بھی مقام تبدیل کرنے سے تبدیل ہوتے ہیں۔ کسی بھی نقطہ $N(r_0,\theta_0,\phi_0)$ پر θ اور θ تبدیل کئے بغیر r کے بڑھتے جانب اکائی سمتیہ a_0 کی جانب r کی مقام تبدیل کرنے سے نقطہ r اکائی سمتیہ a_0 کی جانب حرکت کرے گا جات ہوگا ہے ہوگا ہے ہوئے نقطہ کی جانب اکائی سمتیہ کھینچنے سے محدد کی طرح کروی محدد کے اکائی سمتیہ کھینچنے سے مصدد کی طرح کروی محدد کے اکائی سمتیات کو بھی محدد کی نظام کے متغیرات کو کم سے کم بڑھاتے ہوئے نقطے کی حرکت کی جانب اکائی سمتیہ کھینچنے سے مصل کیا جاتا ہے۔

شکل 1.29-الف سے واضح ہے کہ $a_{\rm r}$ سمتیہ $a_{\rm r}$ سطح کے عمود کی جبکہ $\theta=\theta_0$ اور $\theta=\phi_0$ سطحوں کے متوازی ہے۔ اس طرح سمتیہ $a_{\rm r}$ سطح کے عمود کی جبکہ $\phi=\phi_0$ سطح کے عمود کی اور $\phi=\phi_0$ سطح کے عمود کی جبکہ $\phi=\phi_0$ سطح کے عمود کی جبکہ وہوں کے ساتھ ممال بناتا ہے۔

ور a_{ϕ} ، اور a_{ϕ} کروی نظام کے اکائی سمتیات ہیں۔ $a_{\phi} = a_{\phi}$ کیسے سے دائیں ہاتھ کا کروی نظام حاصل ہوتا ہے۔ دائیں ہاتھ کے قانون میں دائیں ہاتھ کا انگو ٹھا ہم جبکہ کیبلی انگلی a_{ϕ} اور دوسری انگلی a_{ϕ} بڑھانے سے پیدا حرکت کی سمتوں کو ظاہر کرتے ہیں۔ نکلی محدد میں یہ انگلیاں a_{ϕ} ہور a_{ϕ} بیں۔ کار تیسی محدد میں a_{ϕ} بڑھانے سے پیدا حرکت کی سمتوں کو ظاہر کرتی ہیں۔

دائیں ہاتھ کے قانون یا شکل 1.30 کی مدد سے یوں اکائی سمتیات کے صلیبی ضرب

$$a_{\Gamma} \times a_{\theta} = a_{\phi}, \quad a_{\theta} \times a_{\phi} = a_{\Gamma}, \quad a_{\phi} \times a_{\Gamma} = a_{\theta}$$

لکھے جا سکتے ہیں۔اسی طرح

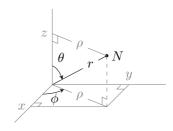
$$a_{\mathbf{r}} \cdot a_{\mathbf{r}} = 1, \quad a_{\theta} \cdot a_{\theta} = 1, \quad a_{\phi} \cdot a_{\phi} = 1$$

اور

$$a_{\Gamma} \cdot a_{\theta} = 0, \quad a_{\theta} \cdot a_{\phi} = 0, \quad a_{\phi} \cdot a_{\Gamma} = 0$$

بھی لکھے جا سکتے ہیں۔

(1.48)
$$x = r \sin \theta \cos \phi$$
$$y = r \sin \theta \sin \phi$$
$$z = r \cos \theta$$



شكل 1.31: كروى، نلكى اور كارتيسى متغيرات كا تبادله.



شكل 1.32: كروى اكائى سمتيات كا كارتيسى نظام ميں تبادله.

کھیے جاسکتے ہیں جہاں 2 کی مساوات بھی ساتھ ہی لکھی گئی ہے۔مساوات 1.48 کروی سے کار تنیسی متغیرات دیتا ہے۔اسی شکل کو دیکھتے ہوئے مسئلہ فیثا غورث کی مدد سے

(1.49)
$$r^2 = \rho^2 + z^2$$
$$\rho^2 = x^2 + y^2$$

لکھتے ہوئے

$$(1.50) r^2 = x^2 + y^2 + z^2$$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 1.48 میں ₂ کی مساوات سے

(1.51)
$$\theta = \cos^{-1} \frac{z}{r} = \cos^{-1} \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

کھا جا سکتا ہے۔اس طرح مساوات 1.48 کے y کو x سے تقسیم کرتے ہوئے

$$\phi = \tan^{-1} \frac{y}{x}$$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 1.50، مساوات 1.51 اور مساوات 1.52 کار تیسی سے کروی متغیرات دیتے ہیں۔

شکل 1.29- بیں نقطہ N پر اکائی سمتیات و کھائے گئے ہیں۔ a_r کی سمت تبدیل کئے بغیر اسے محدد کے مرکز پر منتقل کرتے ہوئے شکل 1.32-الف میں و کھایا گیا ہے جہاں سے ظاہر ہے کہ اسے نککی محدد کے اکائی سمتیات کی مدد سے

$$a_{\rm T} = A_{\rho} a_{\rho} + A_z a_{\rm Z}$$

 $A_z=\cos heta$ اور $A_z=\cos heta$ کی لمبائی ایک لیتے ہوئے $A_
ho=\sin heta$ اور $A_z=\cos heta$ ککھا جا سکتا ہے۔ یوں

$$a_{\rm r} = \sin \theta a_{\rho} + \cos \theta a_{\rm Z}$$

1.10. كروى محدد

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کا باری باری وری a_{ϕ} اور a_{z} کے ساتھ غیر سمی ضرب لیتے ہوئے

(1.55)
$$\begin{aligned} \boldsymbol{a}_{\mathbf{r}} \cdot \boldsymbol{a}_{\rho} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\rho} = \sin \theta \\ \boldsymbol{a}_{\mathbf{r}} \cdot \boldsymbol{a}_{\phi} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\phi} = 0 \\ \boldsymbol{a}_{\mathbf{r}} \cdot \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}} &= (\sin \theta \boldsymbol{a}_{\rho} + \cos \theta \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}) \cdot \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}} = \cos \theta \end{aligned}$$

31

حاصل ہوتا ہے جہاں $a_{
m p}=0$ ہو غیرہ کا استعال کیا گیا۔ یہ مساوات کروی رداسی اکائی سمتیے اور نکلی نظام کے اکائی سمتیات کے مصل ہوتا ہے جہاں $a_{
m p}=1$ ہو کے مساقط خیر سمتی ضرب دیتا ہے۔ اس طرح جدول 1.1 استعال کرتے ہوئے مساوات 1.54 کا باری باری $a_{
m N}$ اور $a_{
m p}$ کے ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

(1.56)
$$a_{\rm T} \cdot a_{\rm X} = (\sin \theta a_{\rho} + \cos \theta a_{\rm Z}) \cdot a_{\rm X} = \sin \theta \cos \phi$$

$$a_{\rm T} \cdot a_{\rm Y} = (\sin \theta a_{\rho} + \cos \theta a_{\rm Z}) \cdot a_{\rm Y} = \sin \theta \sin \phi$$

$$a_{\rm T} \cdot a_{\rm Z} = (\sin \theta a_{\rho} + \cos \theta a_{\rm Z}) \cdot a_{\rm Z} = \cos \theta$$

حاصل ہوتا ہے۔ مکمل نتائے ایک جگہ کھنے کی خاطر مندرجہ بالا مساوات میں $a_r\cdot a_z$ کو بھی شامل کیا گیا ہے۔ یہ مساوات کروی اکائی رواسی سمتیے اور کار تیس اکائی سمتیات کے تمام مکنہ غیر سمتی ضرب دیتا ہے۔

جبکہ $A_x=a_{
m X}\cdot a_{
m r}$ کو کار تیسی نظام میں لکھنے کی خاطر $A_{
m r}=A=A_xa_{
m X}+A_ya_{
m Y}+A_za_{
m Z}$ مطابق $A_{
m r}=A_z$ جبکہ $A_{
m r}=a_{
m Y}$ اور $A_{
m Z}=a_{
m Z}\cdot a_{
m r}$ ہوں گے۔ یہ تمام مساوات 1.56 میں دیے گئے ہیں۔ یوں

 $a_{\rm r} = \sin\theta\cos\phi a_{\rm X} + \sin\theta\sin\phi a_{\rm Y} + \cos\theta a_{\rm Z}$

لکھا جا سکتا ہے۔

شکل 1.29-ب میں و کھائے a_{0} کو $\phi=\phi$ سطح پر حرکت دیتے ہوئے مرکز کے اتنے قریب لاکر شکل 1.32-ب میں و کھایا گیا ہے کہ اس کی نوک x=0 سطح کو چھوتی ہے۔ جیسا شکل 1.29-الف سے واضح ہے، $\phi=\phi_{0}$ ہو $\phi=\phi_{0}$ کو حرکت دینے سے اس سمتیہ کی سمت تبدیل نہیں ہوتی۔ شکل x=0 ورکہ حصے ہوئے ہوئے۔ الف سے واضح ہے، a_{0} میں میں خوادر ہو گھو ہو ہے ہوئے مسلم اور میں کہ میں خوادر ہو گھو ہو ہے۔ a_{0} ہور میں کہ میں زاویہ a_{0} ہور ہے ہوئے مسلم نیثا خورث کی مدد سے a_{0} ہور کے مسلم نیثا خورث کی مدد سے

$$B_{\rho} = \cos \theta$$
$$B_z = \sin \theta$$

لکھا جا سکتا ہے۔ یوں

$$a_{\theta} = \cos \theta a_{\rho} - \sin \theta a_{Z}$$

کے برابر ہے۔اس مساوات کا باری باری م $a_{\phi} \cdot a_{
ho}$ اور a_{Z} کے ساتھ غیر سمتی ضرب لینے سے

(1.59)
$$\begin{aligned} \boldsymbol{a}_{\theta} \cdot \boldsymbol{a}_{\rho} &= (\cos\theta \boldsymbol{a}_{\rho} - \sin\theta \boldsymbol{a}_{Z}) \cdot \boldsymbol{a}_{\rho} = \cos\theta \\ \boldsymbol{a}_{\theta} \cdot \boldsymbol{a}_{\phi} &= (\cos\theta \boldsymbol{a}_{\rho} - \sin\theta \boldsymbol{a}_{Z}) \cdot \boldsymbol{a}_{\phi} = 0 \\ \boldsymbol{a}_{\theta} \cdot \boldsymbol{a}_{Z} &= (\cos\theta \boldsymbol{a}_{\rho} - \sin\theta \boldsymbol{a}_{Z}) \cdot \boldsymbol{a}_{Z} = -\sin\theta \end{aligned}$$

اور نگلی اکائی سمتیات کے تمام غیر سمتی ضرب حاصل ہوتے ہیں۔اسی طرح مساوات 1.58 کا باری باری a_y ، a_z اور a_z کے ساتھ غیر سمتی ضرب لینے سے

$$a_{\theta} \cdot a_{X} = (\cos \theta a_{\rho} - \sin \theta a_{z}) \cdot a_{X} = \cos \theta a_{\rho} \cdot a_{X} = \cos \theta \cos \phi$$

$$a_{\theta} \cdot a_{Y} = (\cos \theta a_{\rho} - \sin \theta a_{z}) \cdot a_{Y} = \cos \theta a_{\rho} \cdot a_{Y} = \cos \theta \sin \phi$$

$$a_{\theta} \cdot a_{Z} = (\cos \theta a_{\rho} - \sin \theta a_{z}) \cdot a_{Z} = -\sin \theta a_{Z} \cdot a_{Z} = -\sin \theta$$

جدول 1.2: کروی اکائی سمتیات کا نلکی اکائی سمتیات کرے ساتھ غیر سمتی ضرب۔

| $oldsymbol{a}_{z}$ | $oldsymbol{a}_{\phi}$ | $oldsymbol{a}_{ ho}$ | |
|--------------------|-----------------------|----------------------|-----------------------------|
| $\cos \theta$ | 0 | $\sin \theta$ | $oldsymbol{a}_{\mathrm{r}}$ |
| $-\sin\theta$ | 0 | $\cos \theta$ | $oldsymbol{a}_{	heta}$ |
| 0 | 1 | 0 | a_{ϕ} |

جدول 1.3: کروی اکائی سمتیات کا کارتیسی اکائی سمتیات کرے ساتھ غیر سمتی ضرب۔

$$\begin{array}{c|cccc} \boldsymbol{a}_{z} & \boldsymbol{a}_{y} & \boldsymbol{a}_{x} & \\ \hline \cos\theta & \sin\theta\sin\phi & \sin\theta\cos\phi & \boldsymbol{a}_{r} \\ -\sin\theta & \cos\theta\sin\phi & \cos\theta\cos\phi & \boldsymbol{a}_{\theta} \\ 0 & \cos\phi & -\sin\phi & \boldsymbol{a}_{\phi} \end{array}$$

حاصل ہوتے ہیں۔ یہ مساوات $a_{ heta}$ اور کار تیسی اکائی سمتیات کے تمام غیر سمتی ضرب دیتا ہے۔

جبہ $A_x=a_{\mathrm{X}}\cdot a_{\theta}$ کو کار تیسی نظام میں لکھنے کی خاطر $A_x=a_{\mathrm{X}}+A_ya_{\mathrm{Y}}+A_za_{\mathrm{Z}}$ خبرہ مطابق $A_y=a_{\mathrm{X}}+A_ya_{\mathrm{Y}}+A_za_{\mathrm{Z}}$ جبہ جبہ کام مساوات 1.60 میں دئے گئے ہیں۔ یوں $A_y=a_{\mathrm{Y}}\cdot a_{\theta}$

$$a_{\theta} = \cos \theta \cos \phi a_{X} + \cos \theta \sin \phi a_{Y} - \sin \theta a_{Z}$$

لکھا جا سکتا ہے۔

کروی محدد کا a_{ϕ} اور نکلی محدد کا a_{ϕ} کیساں ہیں۔اسے کار تیسی نظام میں

$$a_{\phi} = -\sin\phi a_{\rm X} + \cos\phi a_{\rm Y}$$

کھا جاتا ہے۔اس مساوات کا $a_{
m y}$ ، ور $a_{
m Z}$ اور $a_{
m Z}$ ساتھ غیر سمتی ضرب لیتے ہوئے

$$a_{\phi} \cdot a_{\mathrm{X}} = -\sin\phi$$
 $a_{\phi} \cdot a_{\mathrm{y}} = \cos\phi$
 $a_{\phi} \cdot a_{\mathrm{z}} = 0$

لکھا جا سکتا ہے۔

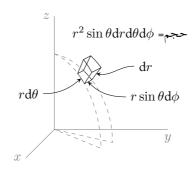
مساوات 1.55 اور مساوات 1.59 کے نتائج کے ساتھ a_{ϕ} کے مختلف غیر سمتی ضربوں کو جدول 1.2 میں سیجا کیا گیا ہے۔

مساوات 1.56 اور مساوات 1.60 کے نتائج جدول 1.3 میں یجا کئے گئے ہیں۔

شکل 1.29 میں $d\rho$ برطاکر دوبارہ تین عمودی سطیس دکھائی گئی ہیں۔اگر کروی محدد کے متغیرات $d\rho$ اور $d\rho$ برطاکر دوبارہ تین عمودی سطیس تعلیل $d\rho$ بین تو یہ چھ سطیس مل کر چھوٹا منحرف ملعب نما تجم گھیریں گی جسے شکل 1.33 میں دکھایا گیا ہے۔ a_r سمت میں ملعب کے چار اطراف کی لمبائیاں $d\rho$ ہے ہے دو اجزاء کی صورت میں $d\rho$ سمت میں $d\rho$ محدد کے قریبی دو اطراف کی لمبائیاں $d\rho$ جبکہ دو دور اطراف کی لمبائیاں $d\rho$ ہے جے دو اجزاء کی صورت میں یوں $d\rho$ سمت میں $d\rho$ محدد کے قریبی دو اطراف کی لمبائی ہے جبکہ اس کا دوسرا جزو دور اور قریبی اطراف کی لمبائی ہے جبکہ اس کا دوسرا جزو دور اور قریبی اطراف کے لمبائیوں میں فرق کو ظاہر کرتی ہے۔ان دو اجزاء کی نسبت $d\rho$ کی نسبت $d\rho$ کے لمبائیوں میں فرق کو ظاہر کرتی ہے۔ان دو اجزاء کی نسبت $d\rho$ کی نسبت $d\rho$ کی اطراف کی لمبائیاں $d\rho$ ہی لیتے ہیں۔ائی طریقہ کار سے $d\rho$ اطراف کی لمبائیاں $d\rho$ بی لیتے ہیں۔ائی طریقہ کار سے $d\rho$ اطراف کی لمبائیاں $d\rho$ بی لیتے ہیں۔ائی طریقہ کار سے $d\rho$ اطراف کی لمبائیاں $d\rho$ بی لیتے ہیں۔ائی طریقہ کار سے $d\rho$ اطراف کی لمبائیاں $d\rho$ بی لیتے ہیں۔ائی طریقہ کار سے $d\rho$ اطراف کی لمبائی بی کرتے ہوئے ہی

dr o 0 ہوں مثلاً t میں چھوٹی سی تبدیلی کو Δr لکھا جاتا ہے جبکہ اس میں کم سے کم تبدیلی کو dr لکھا جاتا ہے۔ dr o 0 ہوتا ہے۔

1.10. كروى محدد



شكل 1.33: كروى نظام ميں چهوٹى حجم.

لمبائیاں $d\phi$ $d\phi$ $d\phi$ و تقرب نا تصور کیا جا سکتا ہے جس کے اطراف میں معمولی فرق کو نظرانداز کرتے ہوئے اسے مکعب نما تصور کیا جا سکتا ہے جس کے $r\sin\theta$ $d\phi$ منازم جو گا۔اس مکعب کا حجم $r\sin\theta$ $d\phi$ و خرید منازم بیر منازم بیر مکعب کا حجم $r\sin\theta$ و گا۔اس مکعب کا حجم $r\sin\theta$ و گا۔اس مکعب کا حجم $r\sin\theta$ و گا۔

 $N'(r+\mathrm{d}r,\theta+\mathrm{d}\theta,\phi+\pm 2)$ کونے سے $N(r,\theta,\phi)$ کونے کے بیم چھوٹے کعب کے $N(r,\theta,\phi)$ کونے سے بین کروی محدد کے تینوں متغیرات تبدیل کرتے ہوئے بیم کونے کے بینے بین $N'(r+\mathrm{d}r,\theta+\mathrm{d}\theta,\phi$

 $dL = dr a_{\Gamma} + r d\theta a_{\theta} + r \sin\theta d\phi a_{\phi}$

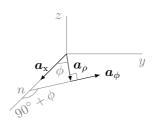
کھا جاتا ہے۔ یہ مساوات کسی بھی دو قریبی نقطوں کے در میان سمتی فاصلہ دیتا ہے۔

مشق 1.6: شکل 1.33 میں سمت میں مرکز کے قریبی اور دور اطراف کی لمبائیال لکھیں۔

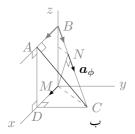
 $(r+dr)\sin(\theta+d\theta)\,\mathrm{d}\phi$ اور $(r+dr)\sin\theta\,\mathrm{d}\phi$ $(r+dr)\sin\theta\,\mathrm{d}\phi$ $(r+dr)\sin\theta\,\mathrm{d}\phi$ $(r+dr)\sin\theta\,\mathrm{d}\phi$ $(r+dr)\sin\theta\,\mathrm{d}\phi$ $(r+dr)\sin\theta\,\mathrm{d}\phi$ $(r+dr)\sin\theta\,\mathrm{d}\phi$

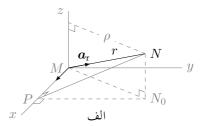
مثال 1.9: دواکائی سمتیات a_1 اور a_2 کا غیر سمتی ضرب $a_1 \cdot a_2 = (1)(1)\cos\alpha_{12}$ نین زاویے $a_1 \cdot a_2 = a_1$ کوسائن کے برابر ہوتا مثال 1.9: دواکائی سمتیات a_1 اور $a_2 \cdot a_3 \cdot a_4 \cdot a_5 \cdot a_5 \cdot a_5 \cdot a_5 \cdot a_5$ ماصل کریں۔

باب 1. سمتيات



شكل 1.34: كارتيسي اور نلكي اكائي سمتيات كا غير سمتي ضرب.





شكل 1.35: كروى اور كارتيسي اكائي سمتيات كا غير سمتي ضرب.

مثال 1.10: مثال 1.9 کے طرز پر $a_{ m r}$ کا $a_{ m y}$ ، $a_{ m x}$ کا $a_{ m y}$ ، $a_{ m x}$ کا $a_{ m r}$ کا a

z=0 حل: شکل دار-الف میں نقط $N(r,\theta,\phi)$ د کھایا گیا ہے جے N(x,y,z) کھا جا سکتا ہے۔ شکل میں $N(r,\theta,\phi)$ کھی د کھائے گئے ہیں۔ شکل $N(r,\theta,\phi)$ میں نقط $N(r,\theta,\phi)$ د کھا گئے ہیں۔ شکل $N(r,\theta,\phi)$ میں نقط $N(r,\theta,\phi)$ د کھی ہوتے ہوئے $N(r,\theta,\phi)$ میں $N(r,\theta,\phi)$ میں خور ہوئے ہوئے $N(r,\theta,\phi)$ اور $N(r,\theta,\phi)$ اور $N(r,\theta,\phi)$ میں نقط $N(r,\theta,\phi)$ میں $N(r,\theta,\phi)$ اور $N(r,\theta,\phi)$ اور $N(r,\theta,\phi)$ میں $N(r,\theta,\phi)$ میں $N(r,\theta,\phi)$ میں $N(r,\theta,\phi)$ اور $N(r,\theta,\phi)$ اور $N(r,\theta,\phi)$ میں $N(r,\theta,\phi)$ میں

$$a_{\mathbf{r}} \cdot a_{\mathbf{X}} = \frac{x}{r} = \sin \theta \cos \phi$$

$$a_{\mathbf{r}} \cdot a_{\mathbf{y}} = \frac{y}{r} = \sin \theta \sin \phi$$

$$a_{\mathbf{r}} \cdot a_{\mathbf{Z}} = \frac{z}{r} = \cos \theta$$

لكھ سكتے ہیں۔

مثال 1.11: مثال 1.9 کے طرز پر $a_{
m A}$ کا $a_{
m X}$ کے ساتھ غیر سمتی ضرب حاصل کریں۔

شكل-ب مين $\overline{BM}=l$ ليتے ہوئے تكون ΔBMC كو د كيھے ہوئے

$$\overline{BC} = \frac{l}{\sin \theta}$$

$$\overline{MC} = \frac{l}{\tan \theta}$$

کھا جا سکتا ہے۔ تکون AMDCسے

$$\overline{MD} = \overline{MC}\cos\phi = \frac{l\cos\phi}{\tan\theta}$$

کھا جا سکتا ہے۔ شکل سے واضح ہے کہ \overline{MD} اور \overline{AB} برابر ہیں لیعنی $\overline{AB} = \overline{MD}$ - پیوں تکون ΔBAC سے

$$\cos \underline{ABC} = \frac{\overline{AB}}{\overline{BC}} = \frac{\left(\frac{l\cos\phi}{\tan\theta}\right)}{\left(\frac{l}{\sin\theta}\right)} = \cos\theta\cos\phi$$

 $a_{
m r} \cdot a_{
m X} = \cos heta \cos \phi$ کھا جا سکتا ہے۔

مثق 1.7: شکل $a_{ heta}\cdot a_{ ext{y}}$ حاصل کریں۔ $a_{ heta}\cdot a_{ ext{y}}$ اور $a_{ heta}\cdot a_{ ext{y}}$ حاصل کریں۔

 $-\sin\theta$ اور $\cos\theta\sin\phi$

باب 1. سمتیات

باب 2

كولومب كا قانون

2.1 قوت كشش يا دفع

نیوٹن کے کائناتی تجاذب کے قانون اسے آپ بخوبی واقف ہوں گے۔ کولومب کا قانون اس سے قریبی مشابہت رکھتا ہے۔ کائناتی تجاذب کے قانون کو مساوات 2.1 میں پیش کیا گیا ہے۔

$$(2.1) F = G \frac{M_1 M_2}{R^2}$$

یہ مساوات کمیت M_1 اور کمیت M_2 مابین قوت کشش F دیتا ہے جہاں ایک کمیت کے مرکز سے دوسری کمیت کے مرکز تک کا فاصلہ M_1 ہے۔ قوت کشش دونوں کمیت کے حاصل ضرب کے راست متناسب اور ان کے مرکزوں کے در میانی فاصلے کے مربع کے بالعکس متناسب ہوتی ہے۔ دونوں کمیتوں پر قوت کشش کی مقدار برابر ہوتی ہے اور یہ قوت دونوں کمیتوں کے مرکزوں پر تھینچی کیبر پر عمل در آمد ہوتی ہے۔ M_1 پر قوت کشش کی سمت M_1 کے مرکز سے M_1 کے مرکز کی جانب کو ہوتا ہے۔ تناسب کے جزو مستقل کو M_1 کی مرکز کی جانب کو ہوتا ہے۔ تناسب کے جزو مستقل کو M_1 کی کھااور تجاذبی مستقل M_2 کی کھااور تجاذبی مستقل کو گیرا جاتا ہے جس کی قیمت تقریباً M_1 کی جانب کو ہوتا ہے۔ M_2 کی جانب کو ہوتا ہے۔ M_3 کی کھا اور تجاذبی مستقل کو گیرا ہوتا ہے جس کی قیمت تقریباً M_1 کی خود کا کھا اور تجاذبی مستقل کو گیرا ہوتا ہے جس کی قیمت تقریباً M_2 کی جانب کو ہوتا ہے۔

کولومب کا قانون مساوات 2.2 میں بیان کیا گیا ہے۔ یہ مساوات چارج Q₁ اور چارج Q₂ کے مابین قوت کشش یا قوت دفع F دیتا ہے جہاں ایک چارج کے مرکز سے دوسری چارج کے مرکز سے دوسری چارج کے مرکز سے دوسری چارج کو گیند کی شکل کا تصور کیا جائے تواس گیند کے رداس کی لمبائی صفر ہوگی۔ایسے چارج کو نقطہ چارج 4 کہا جاتا ہے۔

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{R^2}$$

قوت کشش یا وفع دونوں چارجوں کے حاصل ضرب کے راست متناسب اور باہمی فاصلہ کے مربع کے بالعکس متناسب ہوتی ہے۔دونوں چارجوں پر قوت کی مقدار برابر ہوتی ہے اور یہ قوت دونوں چارجوں سے گزرتی ککیر پر عمل درآ مد ہوتی ہے۔دومخلف اقسام کے چارجوں کے مابین قوت کشش پائی

Law of Universal Gravitation¹ Coulomb's law²

gravitational constant³ point charge⁴

اب 2. كولومب كا قانون

جاتی ہے جبکہ دو یکساں چارجوں کے مابین قوت دفع پائی جاتی ہے۔ مساوات کے جزو مستقل کو $\frac{1}{4\pi\epsilon_0}$ کھا جاتا ہے جہاں ϵ_0 خالی خلاء کا برقی مستقل کی قیت جس کی قیمت اٹل ہے۔ خالی خلاء کے برقی مستقل کی قیمت

$$\epsilon_0 = \frac{1}{\mu_0 c^2}$$

ہے جہاں c خالی خلاء میں روشنی کی رفتار اور µ0 خالی خلاء کی مقناطیسی مستقل ہے۔ یہ دونوں بھی اٹل مستقل ہیں جن کی قیمتیں

$$(2.4) c = 299792458 \frac{m}{s}$$

(2.5)
$$\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \, \frac{H}{m}$$

ہیں۔ یوں مقناطیسی مستقل کی قیمت تقریباً

(2.6)
$$\epsilon_0 = 8.854 \times 10^{-12} \doteq \frac{1}{36\pi} 10^{-9} \frac{F}{m}$$

ے برابر ہے۔اس کتاب میں $\frac{1}{4\pi\epsilon_0}$ بار بار استعال ہو گا جسے عموماً

$$\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \doteq 9 \times 10^9$$

لیا جائے گا۔ ϵ_0 کی اکائی فیراڈ فی میٹر $\frac{\mathrm{F}}{\mathrm{m}}$ ہے جس کی وضاحت جلد کر دی جائے گا۔

مثال 2.1: زمین کی سطح پر زمین اور ایک کلو گرام کمیت کے مابین 9.8 N کی قوت کشش پائی جاتی ہے۔ زمین کا رداس 6370 km لیتے ہوئے زمین کی کمیت حاصل کریں۔

حل: مساوات 2.1 کی مدد سے

$$9.8 = \frac{6.674 \times 10^{-11} \times M \times 1}{6370000 \times 6370000}$$

کھتے ہوئے زمین کی کمیت $0.054 \times 5.959 \times 5.959$ حاصل ہوتی ہے۔

مثال 2.2: زمین کی مرکزسے تقریباً 42 000 km کے فاصلے پر ذرائع اہلاغ کے سیٹلائٹ زمین کے گرد مدار میں گردش کرتے ہیں۔اس فاصلے پر ایک کلا گرام کی کمیت اور زمین کے مابین قوت کشش کی مقدار حاصل کریں۔

> permittivity⁵ electric constant⁶ permeability⁷

حل:

$$F = \frac{6.674 \times 10^{-11} \times 5.959 \times 10^{24} \times 1}{42\,000\,000 \times 42\,000\,000} = 0.225\,\text{N}$$

مثال 2.3: ایک ایک کولومب کے دو مثبت چارجوں کے در میان ایک میٹر کا فاصلہ ہے۔ان میں قوت دفع حاصل کریں۔ حل:

$$F = 9 \times 10^9 \frac{1 \times 1}{1 \times 1} = 9 \times 10^9 \,\text{N}$$

مندرجہ بالا مثال سے آپ د کھ سکتے ہیں کہ چارج کی اکائی (کولومب) انتہائی بڑی مقدار ہے۔

 Q_2 گال 2.1 میں چارج Q_1 محدد کے مرکز سے سمتی فاصلہ r_1 پر جبکہ چارج Q_2 مرکز سے سمتی فاصلہ q_1 پر دکھائے گئے ہیں۔ چارج q_1 سے چارج q_2 کا سمتی فاصلہ q_3 ہے جہاں

$$(2.8) R_{21} = r_2 - r_1$$

ے برابر ہے۔ سمتیہ R_{21} کی سمت میں اکائی سمتیہ a_{21} یوں حاصل کیا جاتا ہے

(2.9)
$$a_{21} = \frac{R_{21}}{|R_{21}|} = \frac{R_{21}}{R_{21}} = \frac{r_2 - r_1}{|r_2 - r_1|}$$

چارج Q₂ پر قوت F₂ کی حتمی قیمت مساوات 2.2 سے حاصل کی جاسکتی ہے جبکہ اس کی ست اکائی سمتیہ a₂₁ کے سمت میں ہو گی۔اس طرح یہ قوت

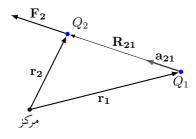
(2.10)
$$F_{2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_{0}} \frac{Q_{1}Q_{2}}{R_{21}^{2}} a_{21}$$
$$= \frac{Q_{1}Q_{2}}{4\pi\epsilon_{0}} \frac{r_{2} - r_{1}}{|r_{2} - r_{1}|^{3}}$$

کھا جائے گا۔مساوات 2.10 کولومب کے قانون کی سمتی شکل ہے۔ چونکہ دونوں چارجوں پر برابر مگر الٹ سمت میں قوت عمل کرتا ہے لہذا Q₁ پر قوت F₁ یوں لکھا جائے گا

$$egin{align} m{F_1} = -m{F_2} &= rac{-1}{4\pi\epsilon_0} rac{Q_1Q_2}{R_{21}^2} m{a_{21}} \ &= rac{1}{4\pi\epsilon_0} rac{Q_1Q_2}{R^2} m{a_{12}} \end{split}$$

جہاں دوسری قدم پر $R_{21}=R_{12}=R_{12}=R_{21}$ کھھا گیا ہے اور $R_{21}=-a_{21}$ کے برابر ہے۔ دونوں چارج مثنی ہونے کی صورت

40 باب 2. كولومب كا قانون



شکل 2.1: دو مثبت چارجوں کے مابین قوت دفع

میں Q₂ پر مساوات 2.10 سے قوت a_{21} کی سمت میں حاصل ہوتا ہے۔ یوں یکسال چارجوں کے مابین قوت دفع پایا جاتا ہے۔ دوالٹ اقسام کے چارجوں کی مابین قوت کشش پایا جاتا ہے۔ صورت میں Q₂ پر قوت a_{21} کی سمت میں حاصل ہوتا ہے۔ یوں الٹ اقسام کے چارجوں کے مابین قوت کشش پایا جاتا ہے۔

مثال 2.4: شکل 2.1 میں نقطہ A(3,2,4) پر A و کا چارج Q_1 جبکہ نقطہ B(1,5,9) پر A(3,2,4) پایا جاتا ہے۔ منفی چارج Q_2 بیا جاتا ہے۔ منفی چارج Q_3 بیا جاتا ہے۔ منفی چارج Q_4 بیا جاتا ہے۔ منفی جارج Q_5 بیا جاتا ہے۔ منفی جاتا ہے

عل:

$$R_{21} = (1-3)a_{X} + (5-2)a_{Y} + (9-4)a_{Z}$$

$$= -2a_{X} + 3a_{Y} + 5a_{Z}$$

$$R_{21} = |R_{21}| = \sqrt{2^{2} + 3^{2} + 5^{2}}$$

$$= \sqrt{38}$$

$$= 6.1644$$

اور لول

$$\begin{aligned} a_{21} &= \frac{R_{21}}{R_{21}} = \frac{-2a_{X} + 3a_{Y} + 5a_{Z}}{6.1644} \\ &= -0.324a_{X} + 0.487a_{Y} + 0.811a_{Z} \end{aligned}$$

حاصل ہو تا ہے جس سے

$$F_{2} = \frac{36\pi \times 10^{9}}{4\pi} \frac{\left(-50 \times 10^{-6} \times 20 \times 10^{-6}\right)}{38} \left(-0.324a_{X} + 0.487a_{Y} + 0.811a_{Z}\right)$$
$$= -0.237 \left(-0.324a_{X} + 0.487a_{Y} + 0.811a_{Z}\right) N$$

حاصل ہوتا ہے۔ آپ دکھ سکتے ہیں کہ قوت کی سمت میں ہے۔ اول منفی چارج پر قوت کی سمت مثبت چارج کی جانب ہے لیعنی اس پر قوت کشش پایا جاتا ہے۔

کسی بھی چارج پر ایک سے زیادہ چار جوں سے پیدا مجموعی قوت تمام چار جوں سے پیدا علیحدہ علیحدہ قوتوں کا سمتی مجموعہ ہوتا ہے لینی

$$\mathbf{F} = \sum_{i=1}^{n} \mathbf{F}_i$$

2.2. برقی میدان کی شدت

2.2 برقی میدان کی شدت

 $\frac{F}{m}$ نیوٹن کے کا نناتی تجاذب کے قانون میں زمین کی کمیت کو M لکھے کر کمیت m پر قوت F حاصل کی جاستی ہے۔ایک کلو گرام کمیت پر اس قوت کی مقدار m ہوگی جسے زمین کی کشش m یا ثقلی اسراع پکارااور g ککھا جاتا ہے۔زمین کی سطح پر g کی مقدار تقریباً $\frac{m}{s^2}$ 8.9 کے برابر ہے۔

$$g = \frac{F}{m} = \frac{GM}{R^2}$$

کسی بھی کمیت M کے گرد تجاذبی میدان 9 پایا جاتا ہے۔ کسی بھی نقطے پر اس تجاذبی میدن کو ناپنے کی خاطر اس نقطے پر پیمائش کمیت $^{10}m_p$ کر اس پر قوت ناپی جاتی ہے۔ مختلف متابات پر اس طرح قوت ناپ کر ہم تجاذبی میدان کا جائزہ لے سکتے ہیں۔ تجاذبی قوت کی مقدار کا دارو مدار پیمائش کمیت 11 پر تھی مخصر ہے۔ مختلف تجاذبی میدانوں کا آپس میں موازنہ کرتے وقت یہ ضروری ہے کہ تمام تجاذبی میدان جانچتے وقت ایک ہی قیمت کے پیمائش کمیت استعال کی جائے۔ ماہرین طبیعیات عموماً m_p کو ایک کلو گرام رکھتے ہیں۔ یہ ضروری نہیں کہ تجاذبی قوت ناپتے وقت ایک کلو گرام کی پیمائش کمیت ہی استعال کی جائے البتہ جو ابات اکٹھے کرتے وقت M_p پیماز جاتا ہے۔ کلو گرام کمیت پر قوت حاصل کی جاسمتی ہے۔ زمین کے قریب ایک کلو گرام کمیت پر قوت کشش کو شخص کو شخص اسراع M_p پیماز جاتا ہے۔

مثال 2.5 زمین کی سطح پر دو سو گرام پیائش کمیت پر 1.96 N قوت نایی جاتی ہے۔ ثقلی اسراع حاصل کریں۔

حل:

$$(2.14) g = \frac{1.96}{0.2} = 9.8 \frac{N}{kg}$$

مساوات 2.13 سے ہم

$$F = mg$$

$$w = mg$$

کھ سکتے ہیں جو زمین کی سطح پر کمیت m پر کشش ثقل F دیتا ہے جسے وزن پکارااور 70 ککھا جاتا ہے۔

چارجوں پر بھی اسی طرح غور کیا جاتا ہے۔ کسی بھی چارج Q کے گرد برقی میدان پایا جاتا ہے۔ اس برقی میدان میں چارج پر قوت اثر انداز ہوتا ہے۔ چارج Q کے برقی میدان کی شدت کے پیائش کی خاطر اس میدان میں مختلف مقامات پر پیائش چارج 1² وقت وقت آنپ کر برقی میدان کا مطالعہ کیا جا سکتا ہے اور اس کا نقشہ بنایا جا سکتا ہے۔ مختلف چارجوں کے برقی میدانوں کا آپس میں موازنہ کرتے وقت یہ ضروری ہے کہ تمام صورتوں میں ایک ہی قیت کے پیائش چارج استعال کئے جائیں۔ ماہرین طبیعیات عول کو ایک کولومب کا مثبت چارج رکھتے ہیں۔ یہ ضروری نہیں کہ قوت ناپتے وقت ایک کولومب کا

gravity8

gravitational field⁹

ا لکھتے ہوئے زیرنوشت میں p لفظ پیمائشی کے ϕ کو ظاہر کرتا ہر، یعنی یہ وہ کمیت ہرے جسے قوت کی پیمائش کی خاطر استعمال کیا جا رہا ہر۔

test mass¹¹

42 کولومب کا قانون

مثبت پیائٹی چارج ہی استعال کیا جائے البتہ جوابات انتظے کرتے وقت F کو qp سے تقسیم کرتے ہوئے ایک مثبت کولومب پر قوت حاصل کی جاتی ہے جسے برقی میدان کی شدت 13 یا صرف برقی میدان پکار ااور E ککھا جاتا ہے یعنی

$$(2.16) E = \frac{F}{q_p}$$

مختلف مقامات پر موجود مختلف قیمتوں کے چارجوں سے کسی ایک نقطے پر پیدا برقی میدان تمام چارجوں کے مجموعی اثر سے پیدا ہوگا۔ کسی بھی نقطے پر n چارجوں کا مجموعی E تمام چارجوں کے علیحدہ علیحدہ پیدا کردہ E3،E2،E1، کا سمتی مجموعہ

(2.17)
$$E = \sum_{i=1}^{n} E_i = E_1 + E_2 + E_3 + \cdots$$

ہوتا ہے۔ یوں کسی بھی نقطے P پر E ناپنے وقت اس نقطے پر ایک کولومب چارج p رکھ کر اس چارج پر قوت ناپی جاتی ہے۔ یہ قوت اس نقطے پر تمام چارجوں کا مجموعی E ہوتا ہے۔ یاد رہے کہ کسی بھی نقطے پر E ناپنے وقت یہاں رکھے پیاکٹی چارج p کا اثر شامل نہیں ہوتا۔

مساوات 2.10 سے چارج Q سے a_R سمت میں R فاصلے پر برقی میدان کو

(2.18)
$$E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{a_R}{R^2}$$
$$= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{R}{R^3}$$

لکھا جا سکتا ہے۔ چارج کو کروی محدد کے مرکز پر تصور کرتے ہوئے اسی مساوات کو یوں لکھا جا سکتا ہے

$$(2.19) E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} a_{\rm r}$$

جہاں $a_{
m r}$ کروی محدد کا رداسی ست میں اکائی سمتیہ ہے۔

افقطہ (
$$x', y', z'$$
) پر موجود چاری Q سے نقطہ (x, y, z) پر بی شدت یوں حاصل کی جا سکتی ہے۔
$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|^2} \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r'}}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r'}}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|^3}$$

$$= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\left[(x - x')a_{\mathbf{X}} + (y - y')a_{\mathbf{Y}} + (z - z')a_{\mathbf{Z}} \right]}{\left[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2 \right]^{\frac{3}{2}}}$$

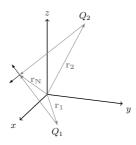
جہاں

$$r = xa_X + ya_Y + za_Z$$

$$r' = x'a_X + y'a_Y + z'a_Z$$

$$R = r - r' = (x - x')a_X + (y - y')a_Y + (z - z')a_Z$$

کے برابر ہے۔



شکل 2.2: دو چارجوں سے پیدا برقی شدت

پیدا E_1 اور Q_2 سے پیدا E_2 حاصل کریں۔اس نقطے پر دونوں چار جوں کا مجموعی E کیا ہو گا۔

حل: شکل 2.2 میں صورت حال دکھایا گیا ہے۔ پہلے
$$Q_1$$
 سے پیدا E_1 حاصل کرتے ہیں۔ N_3 ہے N_1 تک سمتی فاصلہ $R_{31}=R_3-R_1=(2-4)a_{\rm X}+(2-1)a_{\rm Y}+(5-1)a_{\rm Z}$
$$=-2a_{\rm X}+1a_{\rm Y}+4a_{\rm Z}$$

ہے جس سے

$$R_{31} = |\mathbf{R}_{31}| = \sqrt{2^2 + 1^2 + 4^2}$$

$$= \sqrt{21} = 4.583$$

$$\mathbf{a}_{31} = \frac{\mathbf{R}_{31}}{R_{31}} = \frac{-2\mathbf{a}_{X} + 1\mathbf{a}_{Y} + 4\mathbf{a}_{Z}}{\sqrt{21}}$$

$$= -0.436\mathbf{a}_{X} + 0.218\mathbf{a}_{Y} + 0.873\mathbf{a}_{Z}$$

حاصل ہوتے ہیں۔یوں

$$E_{1} = 9 \times 10^{9} \frac{100 \times 10^{-6}}{21} \left(-0.436 a_{X} + 0.218 a_{Y} + 0.873 a_{Z} \right)$$
$$= -18686 a_{X} + 9343 a_{Y} + 37414 a_{Z} \frac{V}{m}$$

ہوتا ہے۔اسی طرح Q₂ کے لئے حل کرتے ہوئے

$$R_{32} = (2-1)a_{x} + (2-4)a_{y} + (5-2)a_{z}$$

= $1a_{x} - 2a_{y} + 3a_{z}$

اور

$$R_{32} = |\mathbf{R}_{32}| = \sqrt{1^2 + 2^2 + 3^2} = \sqrt{14}$$

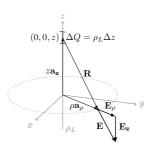
$$\mathbf{a}_{32} = \frac{1\mathbf{a}_{X} - 2\mathbf{a}_{Y} + 3\mathbf{a}_{Z}}{\sqrt{14}}$$

$$= 0.267\mathbf{a}_{X} - 0.535\mathbf{a}_{Y} + 0.802\mathbf{a}_{Z}$$

سے

$$E_2 = 9 \times 10^9 \frac{50 \times 10^{-6}}{14} \left(0.267 a_{\rm X} - 0.535 a_{\rm Y} + 0.802 a_{\rm Z} \right)$$
$$= 8582 a_{\rm X} - 17196 a_{\rm Y} + 25779 a_{\rm Z} \quad \frac{\rm V}{\rm m}$$

باب 2. كولومب كا قانون



شكل 2.3: يكسان چارج بردار سيدهي لامحدود لكير كا برقي ميدان

ماتا ہے۔ان دو جوابات کا سمتی مجموعہ لیتے ہوئے کلE حاصل کرتے ہیں۔

$$E = E_1 + E_2$$
= $\left(-18686a_X + 9343a_y + 37414a_z\right) + \left(8582a_X - 17196a_y + 25779a_z\right)$
= $-10104a_X - 7853a_y + 63193a_z$ $\frac{V}{m}$

مساوات 2.16 کو

$$(2.21) F = qE$$

کھا جا سکتا ہے جو برتی میدان E کے موجودگی میں چارج p پر قوت F دیتا ہے۔

2.3 یکسان چارج بردار سیدهی لامحدود لکیر کا برقی میدان

z=1 کے کہ دیر کے کہ جوریں کے کہ بیاں چارج کی کثافت پائی جاتی ہے۔ آپ تصور کر سکتے ہیں کہ z=1 محدد پر انتہائی قریب قریب بر ابر فاصلے پر کیساں نقطہ چارج رکھے گئے ہیں۔ یوں اگر ΔL کہ لمبائی میں کل ΔQ چارج کیا جائے میں کی کیسری چارج کثافت کی تعریف جائے ہے اور جس کی اکائی C/m کی اکائی C/m ہے۔ کمیری چارج کثافت کی تعریف

$$\rho_L = \lim_{\Delta L \to 0} \frac{\Delta Q}{\Delta L}$$

ہے۔ لکیر پر چھوٹی لمبائی اتنی کم نہیں کی جاتی کہ چارج بردار الکیٹران علیحدہ علیحدہ نظر آئیں اور لکیری کثافت کی جگہ نقطہ چارج نظر آئیں۔اگر لکیر پر چارج کی تقسیم ہر جگہ کیسال نہ ہو تب لکیری چارج کثافت متغیر ہوگی۔آئیں کیسال لکیری چارج کثافت سے خالی خلاء میں پیدا برقی میدان پر غور کریں۔

پہلے بغیر قلم اٹھائے اس مسکلے کی نوعیت پر توجہ دیتے ہیں۔مقام (0,0,2) پر جھوٹی سی کمبائی کے میں ہے اور تیا جاتا ہے جے نقطہ چارج تصور کرتے ہوئے آگے بڑھتے ہیں۔ مرد کے گرد z = 2 یعنی xy سطیر شکل 2.3 میں نقطہ دار گول دائرہ بنایا گیا ہے۔نقطہ چارج سے دائرے پر کسی بھی مقام پر پیدا برقی میدان پر غور کرتے ہیں۔ برقی میدان کی مقدار کا دارومدار میدان پیدا کرنے والے چارج اور چارج سے فاصلے پر ہے۔نقطہ دار لکیر

line charge density 14

ال کتاب میں رداس کے لئے بھی ho استعمال کیا جاتا ہے۔ ho کو جب بھی کثافت کے لئے استعمال کیا جائے،اس کے زیر نوشت میں ho یا ho لکھا جائے گا۔

پر پائے جانے والے تمام نقطوں کا (0,0,2) سے فاصلہ برابر ہے۔ یوں ہم توقع کرتے ہیں کہ اس دائرے پر برقی میدان کی شدت کی حتی قیمت ہر جگہ برابر ہو گی۔اس کو یوں بھی بیان کیا جا سکتا ہے کہ چارج کی نقطہ نظر سے نقطہ دار لکیر پر تمام نقطے بالکل یکسال نظر آتے ہیں۔اس مثابہت سے ہم کہہ سکتے ہیں کہ نقطہ دار دائرے پر ہر جگہ برقی میدان یکساں ہوگا۔

آئیں شکل 2.3 کو دکھتے ہوئے ایک اور مشابہت پر غور کرتے ہیں۔ چونکہ E سمتی فاصلہ R کی سمت میں ہوتا ہے للذا دائرے پر کسی بھی نقطے پر نقطہ چارج ρ_LΔz سے پیدا E کے دواجزاء پائے جائیں گے یعنی

$$(2.23) E = E_{\rho} + E_{z}$$

قبت ہوگی۔ اس طرح (0,0,z) پر پائے جانے والے شبت چارج سے جانب ہوگی۔ اس طرح (0,0,-z) پر پائے جانے والے شبت چارج سے E_z مثبت یہ ونوں ارکان ایک دونوں کو ختم کریں گے۔ اس عمل سے دائرے پر کسی بھی نقطے پر شبت یہ دائرے پر کسی بھی نقطے پر شبت یہ محدد پر کسی بھی فاصلے پر پائے جانے والے چارج سے پیدا E_z کے اثر کو منفی یہ محدد پر اسنے ہی فاصلے پر چارج سے پیدا E_z ختم کرتا ہے۔ یوں دائرے پر کسی بھی فاصلے پر پائے جانے والے چارج سے پیدا E_z کے اثر کو منفی یہ محدد پر اسنے ہی فاصلے پر پارج سے پیدا E_z (2.24)

ہو گا۔

ایک آخری مشابہت پر اب غور کرتے ہیں۔اگر نقطہ دار دائرے کو z محدد پر مثبت یا منفی جانب لے جایا جائے تو کیا ہوگا؟ اب بھی دائرے کے ایک جانب کسی بھی فاصلے پر چارج کا ایک جانب یعنی z محدد پر ∞ تک جانب کسی بھی فاصلے پر چارجوں کا E_z کو دائرے کی دوسر کی جانب z محدد پر z تک فاصلے پر چارجوں کا z کو دائرے کی دوسر کی جانب z محدد پر z تک فاصلے پر چارجوں کا z ختم کرے گا اور ایوں خلاء میں ہر جگہ مساوات 2.24 درست ثابت ہوتا ہے۔اس حقیقت کو یوں بہتر بیان کیا جا سکتا ہے کہ لا محدود لکیر پر یکسال کثافت چارج سے خلاء میں برقی میدان صرف رداس کی سمت میں پیدا ہوگا۔آئیں اس z کو حاصل کریں۔

شکل 2.3 میں مقام z پر نقطہ چارج $ho_L \Delta z$ وائرے پر ΔE پیدا کرتا ہے۔ محدد کے مرکز سے نقطہ چارج کا مقام سمتیہ $ho_L \Delta z$ سے ظاہر کیا جا سکتا ہے جبکہ دائرے پر کسی بھی نقطہ ho کو سمتیہ ho ظاہر کرتا ہے۔ یوں نقطہ چارج سے N تک کا سمتی فاصلہ اور اس سمت میں اکائی سمتیہ یوں حاصل کئے جائیں گے۔ ho

$$egin{aligned} oldsymbol{R} &=
ho oldsymbol{a}_
ho - z oldsymbol{a}_{
m Z} \ |oldsymbol{R}| &= R = \sqrt{
ho^2 + z^2} \ oldsymbol{a}_R &= rac{oldsymbol{R}}{|oldsymbol{R}|} = rac{
ho oldsymbol{a}_
ho - z oldsymbol{a}_{
m Z}}{\sqrt{
ho^2 + z^2}} \end{aligned}$$

مساوات 2.19 سے

$$egin{aligned} \Delta oldsymbol{E} &= rac{
ho_L \Delta z}{4\pi \epsilon_0 \left(
ho^2 + z^2
ight)} rac{
ho oldsymbol{a}_
ho - z oldsymbol{a}_{oldsymbol{Z}}}{\sqrt{
ho^2 + z^2}} \ &= rac{
ho_L \Delta z \left(
ho oldsymbol{a}_
ho - z oldsymbol{a}_{oldsymbol{Z}}
ight)}{4\pi \epsilon_0 \left(
ho^2 + z^2
ight)^{rac{3}{2}}} \end{aligned}$$

حاصل ہوتا ہے۔ تمام چارجوں کے اثرات کو بیجا کرنے کی خاطر مندرجہ بالا مساوات کو تکمل کی شکل دے کر مندرجہ ذیل مساوات میں د کھایا گیا ہے۔ تکملہ کے حدود ∞ – اور ∞+ ہیں۔

(2.25)
$$\boldsymbol{E} = \int d\boldsymbol{E} = \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\frac{\rho_L \left(\rho \boldsymbol{a}_{\rho} - z \boldsymbol{a}_{Z} \right)}{4\pi\epsilon_0 \left(\rho^2 + z^2 \right)^{\frac{3}{2}}} \right] dz$$

باب 2. كولومب كا قانون

اس تمل کو بوں لکھا جا سکتا ہے

(2.26)
$$\boldsymbol{E} = \frac{\rho_{L}\rho\boldsymbol{a}_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}}\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} - \frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}}\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{z\,\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}}$$

جہاں مساوات کی نشان کے دائیں جانب پہلا تکمل $E_
ho$ اور دوسرا تکمل کے دیتا ہے لیعنی

(2.27)
$$E_{\rho} = \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2} + z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}}$$

$$E_{z} = -\frac{\rho_{L}a_{z}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{z\,\mathrm{d}z}{\left(\rho^{2} + z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}}$$

مساوات 2.24 کی مدد سے ہم دیکھ سکتے ہیں کہ دوسرا تکملہ صفر جواب دیگا۔ آئیں دونوں تکمل کو باری باری حل کریں۔ پہلے $E_{
ho}$ حل کرتے ہیں۔ اس مساوات میں

 $z = \rho \tan \alpha$

استعال کرتے ہیں۔ایسا کرتے ہوئے تکمل کا ابتدائی حد

$$-\infty =
ho an lpha$$
ابندائی $lpha_{_{arprightarrow 1}} = -rac{\pi}{2}$

اور اختتامی حد

$$\infty =
ho an lpha$$
اختتامی $lpha = rac{\pi}{2}$

حاصل ہوتے ہیں۔مزید

$$dz = \rho \sec^2 \alpha \, d\alpha$$

لکھا جائے گا۔ پول

$$E_{\rho} = \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\rho \sec^{2}\alpha \,d\alpha}{\left(\rho^{2} + \rho^{2} \tan^{2}\alpha\right)^{\frac{3}{2}}}$$
$$= \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\rho \sec^{2}\alpha \,d\alpha}{\rho^{3} \left(1 + \tan^{2}\alpha\right)^{\frac{3}{2}}}$$

لکھا جائے گا جس میں

$$1 + \tan^2 \alpha = \sec^2 \alpha$$

استعال کرتے ہوئے

$$E_{\rho} = \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\rho \sec^{2}\alpha \, d\alpha}{\rho^{3} \sec^{3}\alpha}$$

$$= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \cos\alpha \, d\alpha$$

$$= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \sin\alpha \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}}$$

$$= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} a_{\rho}$$

ماتا ہے جہاں دوسری قدم پر مح $lpha=rac{1}{\coslpha}$ کا استعال کیا گیا۔

آئیں اب مساوات z=
ho an lpha دوسرے جزو کو حل کریں۔اس میں بھی z=
ho an lpha استعمال کرتے ہیں۔ یوں

$$E_z = -\frac{\rho_L a_Z}{4\pi\epsilon_0} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{z \, dz}{(\rho^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$= -\frac{\rho_L a_Z}{4\pi\epsilon_0} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\rho^2 \tan\alpha \sec^2\alpha \, d\alpha}{(\rho^2 + \rho^2 \tan^2\alpha)^{\frac{3}{2}}}$$

$$= -\frac{\rho_L a_Z}{4\pi\epsilon_0 \rho} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\tan\alpha \sec^2\alpha \, d\alpha}{(1 + \tan^2\alpha)^{\frac{3}{2}}}$$

 $E_{z} = -\frac{\rho_{L}a_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{\tan\alpha \sec^{2}\alpha \,d\alpha}{\sec^{3}\alpha}$ $= -\frac{\rho_{L}a_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \sin\alpha \,d\alpha$ $= \frac{\rho_{L}a_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \cos\alpha \bigg|_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}}$ = 0

ملتا ہے۔ یہی جواب مساوات 2.24 میں حاصل کیا گیا تھا۔

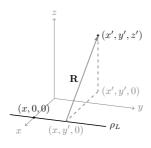
مساوات 2.28 اور مساوات 2.29 سے مساوات 2.26 كا حل يوں كھا جائے گا

(2.30)
$$E = E_{\rho} = \frac{\rho_{\rm L}}{2\pi\epsilon_0\rho}a_{\rho}$$

(2.28)

(2.29)

48 باب 2. كولومب كا قانون



شكل 2.4: كسى بهى سمت ميں لامحدود لكير پر چارج كى مثال

جس کے مطابق لا محدود سید تھی کئیر پر کیساں چارج سے برقی میدان رداس م کے بالعکس متناسب ہے۔اس نتیج کا مساوات 2.19 کے ساتھ موازنہ کریں جو نقطہ چارج کی برقی میدان بیان کرتا ہے۔نقطہ چارج کا برقی میدان کروی رداس کے مربع کے بالعکس متناسب ہے۔یوں اگر لا محدود کئیر کے چارج سے فاصلہ دگنا کر دیا جائے تو برقی میدان آدھا ہو جائے گا جبکہ نقطہ چارج سے فاصلہ دگنا کرنے سے برقی میدان چارگنا کم ہوتا ہے۔

کی بھی سمت میں لامحدود سیدھی کلیر پر چارج کا برقی میدان مساوات 2.30 میں بیان خوبیوں پر پورا اترے گا۔ایی صورت میں کسی بھی نقطے پر E ماصل کرنے کی خاطر اس نقطے سے چارج کے کلیر تک کم سے کم فاصلہ R حاصل کریں۔ یہ فاصلہ نقطے سے کلیر پر عمود کھینچنے سے حاصل ہو گا۔اس فاصلے کو م قصور کریں۔ایس صورت میں مساوات 2.30 کو م قصور کریں۔ایس صورت میں مساوات 2.30 کو

$$\boldsymbol{E} = \frac{\rho_L}{2\pi\epsilon_0 R} \boldsymbol{a}_R$$

لکھ سکتے ہیں۔

مثال y:2.7 محدد کے متوازی اور (x,0,0) سے گزرتی لا محدود کیر پر پر ρ_L کثافت کا چارج پایا جاتا ہے۔ نقطہ (x,0,0) پر y حاصل کریں۔

حل: شکل 2.4 میں صورت حال دکھایا گیا ہے۔(x',y',z') سے چارج کے کلیر پر عمود (x,y',0) پر ٹکراتا ہے۔ان دو نقطوں کا آپس میں فاصلہ $\sqrt{(x'-x)^2+z^2}$

$$\mathbf{R} = (x' - x)\mathbf{a}_{X} + z\mathbf{a}_{Z}$$
$$\mathbf{a}_{R} = \frac{(x' - x)\mathbf{a}_{X} + z\mathbf{a}_{Z}}{\sqrt{(x' - x)^{2} + z^{2}}}$$

ہیں۔یوں

$$\boldsymbol{E} = \frac{\rho_L}{2\pi\epsilon_0\sqrt{(x'-x)^2 + z^2}}\boldsymbol{a}_R$$

ہو گا۔

جواب: دونوں نقطوں پر $E=30a_{
m Z}$ برابرہے۔

مثق x:2.2 مصل کریں۔ x:2.2 مصل کریں۔ کے مصل کریں۔ کافت پائی جاتی ہے۔ نقطہ $N_1(0,5,0)$ اور نقطہ $N_2(7,3,4)$ محدد پر x:2.2 ماصل کریں۔

$$E_2=18\left(rac{3a_{
m y}+4a_{
m z}}{5}
ight)rac{
m V}{
m m}$$
 اور $E_1=18a_{
m z}rac{
m V}{
m m}$: وابات

2.4 يكسان چارج بردار بموار لامحدود سطح

شکل 2.5 میں z=0 پر لامحدود x-y سطح و کھائی گئی ہے۔ تصور کریں کہ اس پوری سطح پر انتہائی قریب قریب نقطہ چارج یوں رکھے گئے ہیں کہ سطح پر کل z=0 میں بھی چھوٹی رقبہ z=0 پر کیساں قیمت کا چارج کیا جاتا ہے۔ اس طرح اکائی رقبہ پر کل z=0 چارج پایا جائے گا جسے سطحی چارج کثافت کی تعریف ہیں۔ سطحی چارج کثافت کی تعریف

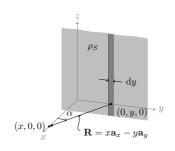
$$\rho_S = \lim_{\Delta S \to 0} \frac{\Delta Q}{\Delta S}$$

ہے۔ چھوٹی سطح آتی کم نہیں کی جاتی کہ اس پر چارج بردار الیکٹران علیحدہ علیحدہ بطور نقطہ چارج نظر آئیں بلکہ اسے اتنار کھا جاتا ہے کہ علیحدہ الیکٹران علی کا اثر قابل نظر انداز ہو۔ سطح پر ہر جگہ چارج کا تقسیم کیسال نہ ہونے کی صورت میں ho_S کی قیمت متغیر ہو گی۔ آئیں لا محدود سطح پر کیسال چارج کثافت سے خالی خلاء میں پیدا کا حاصل کریں۔

پہلے خور کرتے ہیں کہ آیا مختلف مقامات سے دیکھتے ہوئے کچھ اخذ کرنا ممکن ہے۔اگر اس چارج بردار سطح کے سامنے ہم کھڑے ہو جائیں تو ہمیں سامنے لا محدود چارج بردار سطح نظر آئے گی۔ سطح سے برابر فاصلے پر ہم جہاں بھی جائیں ہمیں صورت حال میں کوئی تبدیلی نظر نہیں آئے گی۔اسی طرح اگر ہم سطح کی دوسری طرف اتنے ہی فاصلے پر چلے جائیں تو ہمیں صورت حال میں کسی قشم کی کوئی تبدیلی نظر نہیں آئے گی۔اس مشابہت سے ہم کہہ سکتے ہیں کہ ایسی سطح شدر دور ہو جائیں تو ہمیں سطح قدر دور نظر ہیں کہ اس سطح سے برابر فاصلے پر تمام نقطوں پر کیسال برتی میدان پایا جائے گا۔اس کے بر عکس اگر ہم اس سطح سے دور ہو جائیں تو ہمیں سطح قدر دور نظر آئے گی اور ہو سکتا ہے کہ اس تبدیلی سے تا پر اثر ہو۔آئیں اب مسئلے کو حساب و کتاب سے حل کرتے ہوئے E عاصل کریں۔

$$\rho_L = \rho_S \, \mathrm{d}y$$

95 ياب 2. كولومب كا قانون



شكل 2.5: يكسان چارج بردار بموار لامحدود سطح

لا محدود ککیر پر یکسال چارج کی کثافت سے پیدا برقی میدان پر گزشتہ ھے میں غور کیا گیا۔نقطہ (x,0,0) پر E حاصل کرتے ہیں۔شکل میں لا محدود چارج کی ککیر سے اس نقطے تک کا قریبی سمتی فاصلہ R د کھایا گیا ہے جہاں

$$(2.34) R = xa_{X} - ya_{Y}$$

کے برابر ہے جس سے

(2.35)
$$R = |\mathbf{R}| = \sqrt{x^2 + y^2}$$
$$a_R = \frac{x\mathbf{a}_X - y\mathbf{a}_Y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

حاصل ہوتے ہیں۔یوں چارج بردار کیر سے (x,0,0) پر پیدا برقی میدان کو مساوات 2.31 کی مدد سے

(2.36)
$$dE = \frac{\rho_{S} dy}{2\pi\epsilon_{0} \sqrt{x^{2} + y^{2}}} \frac{xa_{X} - ya_{Y}}{\sqrt{x^{2} + y^{2}}}$$
$$= \frac{\rho_{S} dy \left(xa_{X} - ya_{Y}\right)}{2\pi\epsilon_{0} \left(x^{2} + y^{2}\right)}$$

کسا جا سکتا ہے۔ اس جواب کو ط $E=\mathrm{d}E_x+\mathrm{d}E_y$ کسا جا سکتا ہے جہال

d
$$E_x = rac{
ho_S x \, \mathrm{d}y}{2\pi\epsilon_0 \left(x^2 + y^2\right)} a_\mathrm{X}$$
d $E_y = -rac{
ho_S y \, \mathrm{d}y}{2\pi\epsilon_0 \left(x^2 + y^2\right)} a_\mathrm{Y}$

ے برابر ہیں۔ x محدد کے ایک جانب چارج بردار لکیر مندرجہ بالا برقی میدان پیدا کرتا ہے۔ غور کرنے سے معلوم ہوتا ہے کہ x محدد کے دوسر کی جانب استے ہی فاصلے پر چارج بردار لکیر سے پیدا برقی میدان مندرجہ بالا پر کھینی کو ختم کرے گا۔ یوں کسی مثبت y پر کھینی لکیر کا پر کھینی کہ ختم کرے گا۔ x محدد کے دونوں جانب مسکلے کی مشابہت سے یوں ہم توقع کرتے ہیں کہ

$$(2.38) E_y = 0$$

ہو گا۔

آئیں اب حساب و کتاب سے مساوات 2.37 کو حل کریں۔پہلے E_x حاصل کرتے ہیں۔مساوات 2.37 میں دئے کمل لیتے ہیں۔ایسا کرنے کی فاطر

$$y = x \tan \alpha$$

$$dy = x \sec^2 \alpha \, d\alpha$$

(2.40)

کا استعال کرتے ہیں۔شکل 2.5 میں α کی نشاند ہی کی گئی ہے۔یوں

$$\begin{aligned} \boldsymbol{E}_{x} &= \int \mathrm{d}\boldsymbol{E}_{x} = \frac{\rho_{S}x\boldsymbol{a}_{X}}{2\pi\epsilon_{0}} \int_{y=-\infty}^{y=+\infty} \frac{\mathrm{d}y}{(x^{2}+y^{2})} \\ &= \frac{\rho_{S}x\boldsymbol{a}_{X}}{2\pi\epsilon_{0}} \int_{\alpha=-\frac{\pi}{2}}^{\alpha=+\frac{\pi}{2}} \frac{x\sec^{2}\alpha\,\mathrm{d}\alpha}{x^{2}\left(1+\tan^{2}\alpha\right)} \end{aligned}$$

میں $\sec^2 \alpha = 1 + \tan^2 \alpha$ کے استعال سے

$$E_{x} = \frac{\rho_{S} a_{X}}{2\pi\epsilon_{0}} \int_{\alpha = -\frac{\pi}{2}}^{\alpha = +\frac{\pi}{2}} d\alpha$$

$$= \frac{\rho_{S} a_{X}}{2\pi\epsilon_{0}} \alpha \bigg|_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}}$$

$$= \frac{\rho_{S}}{2\epsilon_{0}} a_{X}$$

حاصل ہوتا ہے۔آئیں اب E_y حاصل کریں۔

مساوات 2.37 میں دئے dE_y کا تکمل کیتے ہیں۔

$$E_y = \int dE_y = -\frac{\rho_S a_y}{2\pi\epsilon_0} \int_{y=-\infty}^{y=+\infty} \frac{y \, dy}{(x^2 + y^2)}$$

(2.41)
$$E_y = -\frac{\rho_S a_y}{2\pi\epsilon_0} \frac{\ln(x^2 + y^2)}{2} \bigg|_{y=-\infty}^{y=+\infty}$$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 2.38 میں یہی جواب حاصل کیا گیا تھا۔

مساوات 2.40 اور مساوات 2.41 کی مدد سے مکسال چارج بردار لا محدود سطح کی برقی میدان

$$E = \frac{\rho_S}{2\epsilon_0} a_N$$

لکھی جاسکتی ہے جہاں a_N اس سطح کا عمودی اکائی سمتیہ ہے۔ آپ دیکھ سکتے ہیں کہ سطح سے فاصلہ کم یازیادہ کرنے سے برقی میدان کی شدت پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ سطح کے دونوں جانب برقی میدان اس مساوات سے حاصل کی جائے گی۔ ظاہر ہے کہ سطح کے دونوں جانب کے اکائی عمودی سمتیہ آپس میں الٹ ہیں۔

اب تصور کریں کہ اس سطح کے متوازی $x=x_1$ پر ایک اور لا محدود سطح رکھی جائے جس پر چارج کی یکسال کثافت ρ_S ہو۔ان دو متوازی سطحوں کو دو دھاتی چادرج سے بنایا گیا کیپیسٹر 17 سمجھا جا سکتا ہے۔کسی بھی نقطے پر کل E دونوں سطحوں پر چارج سے بیدا برتی میدان کا مجموعہ ہو گا۔پہلے دونوں سطحوں کے دونوں جانب برتی میدان کھتے ہیں۔

52 باب 2. كولومب كا قانون

$$-2$$
 پ $x=0$ پر $x=0$ پر $x=0$

$$E_{x>0}^{+} = +\frac{\rho_{S}}{2\epsilon_{0}} a_{X}$$
 $x>0$

$$E_{x<0}^{+} = -\frac{\rho_{S}}{2\epsilon_{0}} a_{X}$$
 $x<0$

ير
$$ho_{arrho_{ar{S}}}$$
 کا بر تی میدان۔ $x=x_1$ $x=x_1$

$$E_{x>x_1}^- = -\frac{\rho_S}{2\epsilon_0} a_X \qquad x > x_1$$

$$E_{x$$

اس نتیجے کے مطابق دو متوازی لامحدود سطحوں جن پر الٹ کیساں کثافت پائی جائے کے باہر کوئی برتی میدان نہیں پایا جاتا جبکہ سطحوں کے در میانی خطے میں استعمال کیا جا سکتا ہے جس میں دھاتی چادروں کی لمبائی خطے میں استعمال کیا جا سکتا ہے جس میں دھاتی چادروں کی لمبائی اور چوڑائی دونوں چادروں کے در میان خلاء یا ہوا پائی جائے۔چادروں کے کناروں کے قریب کہیسٹر کے اندر اور باہر صورت حال قدر مختلف ہوگی۔

مثال 2.8: خلاء میں تین متوازی لامحدود سطح پائے جاتے ہیں جن پر چارج کی کیساں کثافت پائی جاتی ہے۔ پہلی سطح 2 nC/m² پر متوازی لامحدود سطح پائے جاتے ہیں جن پر چارج کی کیساں کثافت پائی جاتی ہے۔ $N_3(-2,7,11)$ ، $N_2(5,3,4)$ ، $N_1(0,0,0)$ اور $N_3(-2,7,11)$ ، $N_2(5,3,4)$ ، $N_1(0,0,0)$ خاصل $N_3(-2,7,11)$ ور $N_3(-2,7,11)$ عاصل کریں۔

0 اور 0 اور πa_{y} (0: وابات: 0، πa_{y} (0: اور

2.5 چارج بردار حجم

ہم نقطہ چارج، لامحدود لکیر پر چارج اور لامحدود سطح پر چارج دیکھ چکے ہیں۔اگلا فطری قدم چارج بردار تجم بنتا ہے للذااسی پر غور کرتے ہیں۔لکیر اور سطح کے چارج پر غور کرتے ہوئے ہر جگہ کیساں کثافت کی بات کی گئی۔ تجم میں چارج کی بات کرتے ہوئے اس شرط کو دور کرتے ہوئے کثافت کو متغیرہ تصور کرتے ہیں۔یوں مختلف مقامات پر کثافت کی قیمت مختلف ہو سکتی ہے۔ 2.6. مزید مثال

تصور کریں کہ مجم میں انتہائی قریب قریب نقطہ چارج پائے جاتے ہیں۔یوں اگر کسی نقطے پر Δh مجم میں ΔQ چارج پایا جائے تب اس نقطے پر اوسط محجی چارج کثافت کی مجمی خارج کی محجمی کثافت ہوں بیان کی جاتی ہے۔

$$\rho_h = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\Delta Q}{\Delta h}$$

کسی بھی جم میں کل چارج تین درجی تکمل سے حاصل کیا جائے گا۔کار تیسی محدد میں ایسا تکمل یوں لکھا جائے گا۔

$$(2.45) Q = \iiint_h \rho_h \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z$$

جہاں تکمل کے نشان کے ینچے h جم کو ظاہر کرتا ہے۔اس طرز کے تکمل کو عموماً ایک درجی تکمل سے ہی ظاہر کیا جاتا ہے یعنی

$$Q = \int_{h} \rho_h \, \mathrm{d}h$$

جم میں 'r نقطے پر چھوٹی کی تجم ' $\Delta h'$ میں ' $Q =
ho'_h \Delta h'$ چارج پایا جائے گا جسے نقطہ چارج تصور کیا جا سکتا ہے۔نقطہ $Q =
ho'_h \Delta h'$ میدان d مساوات 2.20 سے یوں حاصل ہوتا ہے۔

$$\mathrm{d}\boldsymbol{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\rho_h' \Delta h'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|^2} \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|}$$

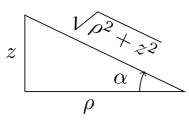
اس مساوات میں نقط س پر چارج کی کثافت ho_h' کسی گئی ہے۔ تمام جم میں پائے جانے والے چارج کا نقط r پر میدان مندرجہ بالا مساوات کے تکمل سے پول حاصل کیا جائے گا۔

(2.47)
$$E(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbf{h}} \frac{\rho_h' \, \mathrm{d}h'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|^2} \frac{r - r'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$

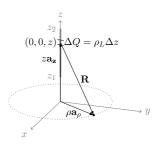
اس مساوات کی شکل قدر خوف ناک ہے البتہ حقیقت میں ایسا ہر گزنہیں۔ سمتیہ ۱۳س نقطے کی نشاندہی کرتا ہے جہاں برقی میدان حاصل کرنا در کار ہو۔ اس نقطے پر برتی میدان تبدیل ہو سکتا ہے۔ کثافت از خود متغیرہ ہو۔ اس نقطے پر برتی میدان تبدیل ہو سکتا ہے۔ کثافت از خود متغیرہ ہو۔ اس نقطے پر برجہاں 'اس بات کی یاد دہانی کراتا ہے کہ یہ متغیرات نقطہ 'اب پر جس کی قیمت 'ا پر خصر ہے۔ 'ا پر چھوٹی مجم 'اللہ اور چارج کی کثافت ہم' کافت ہم' کافت ہم کہا اور چارج کی کثافت اس کے خاتے ہیں۔ آخر میں یاد رہے کہ کسی بھی نقطے پر عاصل کرتے وقت اس نقطے پر موجود چارج کو نظرانداز کیا جاتا ہے۔

2.6 مزید مثال

باب 2. كولومب كا قانون 154







ا) محدود لکیر پر چارج کی یکساں کثافت

شكل 2.6: محدود لكير پر چارج

حل: شکل 2.6 سے واضح ہے کہ کلتہ دار گول دائرے پر E کی حتی قیمت |E| یکسال ہو گی۔ یوں ہم لکھ سکتے ہیں

$$\begin{split} \boldsymbol{E} &= \frac{\rho_L}{4\pi\epsilon_0} \int_{z_1}^{z_2} \frac{\mathrm{d}z}{\left|\rho^2 + z^2\right|} \frac{\rho \boldsymbol{a}_\rho - z \boldsymbol{a}_Z}{\sqrt{\rho^2 + z^2}} \\ &= \frac{\rho_L \rho \boldsymbol{a}_\rho}{4\pi\epsilon_0} \int_{z_1}^{z_2} \frac{\mathrm{d}z}{\left|\rho^2 + z^2\right|^{\frac{3}{2}}} - \frac{\rho_L \boldsymbol{a}_Z}{4\pi\epsilon_0} \int_{z_1}^{z_2} \frac{z \, \mathrm{d}z}{\left|\rho^2 + z^2\right|^{\frac{3}{2}}} \\ &= \boldsymbol{E}_\rho + \boldsymbol{E}_z \end{split}$$

دائیں جانب باری باری تکملہ حل کرتے ہیں۔ تکملہ حل کرنے کی خاطر z=
ho anlpha کا تعلق استعال کرتے ہیں۔ کملہ حل کرنے کی خاطر z=
ho anlpha کا تعلق شکل 2.6-ب میں دکھایا گیا ہے۔

$$\begin{split} E_{\rho} &= \frac{\rho_{L}\rho a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{\alpha_{1}}^{\alpha_{2}} \frac{\rho \sec^{2}\alpha \, \mathrm{d}\alpha}{\left|\rho^{2} + \rho^{2} \tan^{2}\alpha\right|^{\frac{3}{2}}} \\ &= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \sin\alpha \bigg|_{\alpha_{1}}^{\alpha_{2}} \\ &= \frac{\rho_{L}a_{\rho}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \left(\sin\alpha_{2} - \sin\alpha_{1}\right) \end{split}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں

$$\alpha_2 = \arctan \frac{z_2}{\rho}$$

$$\alpha_1 = \arctan \frac{z_1}{\rho}$$

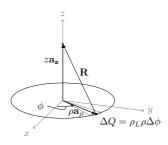
کے برابر ہے۔شکل $\sin \alpha = \frac{z}{\sqrt{\rho^2 + z^2}}$ سے ہے۔یوں

$$m{E}_{
ho} = rac{
ho_L m{a}_{
ho}}{4\pi\epsilon_0
ho} \left(rac{z_2}{\sqrt{
ho^2 + z_2^2}} - rac{z_1}{\sqrt{
ho^2 + z_1^2}}
ight)$$

حاصل ہوتاہے۔اسی طرح

$$\begin{split} \boldsymbol{E}_{z} &= -\frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{z_{1}}^{z_{2}} \frac{z\,\mathrm{d}z}{\left|\rho^{2} + z^{2}\right|^{\frac{3}{2}}} \\ &= -\frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{\alpha_{1}}^{\alpha_{2}} \frac{\rho^{2}\tan\alpha\sec^{2}\alpha\,\mathrm{d}\alpha}{\left|\rho^{2} + \rho^{2}\tan^{2}\alpha\right|^{\frac{3}{2}}} \end{split}$$

2.6. مزید مثال



شكل 2.7: چارج بردار گول دائره

$$\begin{split} \boldsymbol{E}_{z} &= \frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}\rho} \left(\cos\alpha_{2} - \cos\alpha_{1}\right) \\ &= \frac{\rho_{L}\boldsymbol{a}_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}} \left(\frac{1}{\sqrt{\rho^{2} + z_{2}^{2}}} - \frac{1}{\sqrt{\rho^{2} + z_{1}^{2}}}\right) \end{split}$$

-حاصل ہوتا ہے۔ $E_{
ho}$ اور E_{z} کا مجموعہ لیتے ہوئے کل برقی میدان یوں حاصل ہوتا ہے۔

(2.48)
$$E = \frac{\rho_L a_\rho}{4\pi\epsilon_0 \rho} \left(\frac{z_2}{\sqrt{\rho^2 + z_2^2}} - \frac{z_1}{\sqrt{\rho^2 + z_1^2}} \right) + \frac{\rho_L a_Z}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{\sqrt{\rho^2 + z_2^2}} - \frac{1}{\sqrt{\rho^2 + z_1^2}} \right)$$

مثال 2.10: شکل 2.7 میں z=0 پر گول دائرہ دکھایا گیا ہے جس پر چارج کی کیساں کثافت پائی جاتی ہے۔نقطہ z=0 پر گول دائرہ دکھایا گیا ہے جس پر جارج کی کیساں کثافت پائی جاتی ہے۔نقطہ اللہ عامل کریں۔

 ΔQ خال: نکلی محدد استعال کرتے ہوئے اسے حل کرتے ہیں۔ کسی بھی زاویہ پر رداس کھینچتے ہوئے دائرے پر کوئی نقطہ حاصل کیا جا سکتا ہے۔ زاویہ میں باریک تبدیلی محدد استعال کرتے ہوئے اسے حل کرتے ہیں۔ کسی جبکہ ΔQ بایا جائے گا۔ یوں چارج ΔQ مقام ΔQ میں کہ اور اس کی سمت میں ممکن نہیں۔ ΔQ سے مقام ΔQ پر درکار ہے۔ آپ دیکھ سکتے ہیں کہ ΔQ رداس کی سمت میں ممکن نہیں۔ ΔQ سے

$$\Delta oldsymbol{E} = rac{
ho_L
ho \Delta \phi}{4\pi \epsilon_0 \left(
ho^2 + z^2
ight)} rac{z oldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} -
ho oldsymbol{a}_{
ho}}{\sqrt{
ho^2 + z^2}}$$

پیدا ہو گا۔ دائرے پر تمام چارج کے اثر کے لئے تکملہ لینا ہو گا۔

$$E = \frac{\rho_L \rho}{4\pi\epsilon_0 \left(\rho^2 + z^2\right)^{\frac{3}{2}}} \int_0^{2\pi} (z\boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}} - \rho\boldsymbol{a}_{\rho}) \,\mathrm{d}\phi$$

تکملہ کا متغیرہ ϕ ہے جے تبدیل کرنے سے ρ اور z میں کوئی تبدیلی رونما نہیں ہوتی۔اس لئے انہیں تکملہ کی نشان سے باہر لے جایا گیا ہے۔حاصل تکملہ کو دوحصوں میں کھا جا سکتا ہے۔البتہ معاملہ اتناسیدھا نہیں جتنا معلوم ہوتا ہے۔ E_z کھتے ہوئے کار تیسی محدد کی اکائی سمتیہ a_z کو تکملہ کے باہر لے جایا جا سکتا

95 باب 2. كولومب كا قانون

ہے چونکہ ϕ کی تبدیلی سے a_Z تبدیل نہیں ہوتاالبتہ E_ρ کلھتے ہوئے نکلی محدد کی اکائی سمتیہ a_ρ کو تکملہ کے باہر نہیں لے جایا جا سکتا چونکہ ϕ کی تبدیلی سے a_Z کے سمت تبدیل ہوتی ہے گا۔ سے گا۔ سے محملہ کے اندر ہی رہے گا۔

(2.49)
$$\begin{aligned} \boldsymbol{E}_{z} &= \frac{\rho_{L}\rho z \boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \int_{0}^{2\pi} \mathrm{d}\phi \\ \boldsymbol{E}_{\rho} &= -\frac{\rho_{L}\rho^{2}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \int_{0}^{2\pi} \boldsymbol{a}_{\rho} \, \mathrm{d}\phi \end{aligned}$$

پہلے تکملہ کا جواب اب دیکھ کر ہی

(2.50)
$$\boldsymbol{E}_{z} = \frac{2\pi\rho_{L}\rho z\boldsymbol{a}_{Z}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2} + z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}}$$

کوتے ہوئے حل کرتے ہیں۔ $a_
ho=\cos\phi a_{
m X}+\sin\phi a_{
m Y}$ کھتے ہوئے حل کرتے ہیں۔

$$\begin{split} \boldsymbol{E}_{\rho} &= -\frac{\rho_{\mathrm{L}}\rho^{2}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \int_{0}^{2\pi} (\cos\phi\boldsymbol{a}_{\mathrm{X}}+\sin\phi\boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}}) \,\mathrm{d}\phi \\ &= -\frac{\rho_{\mathrm{L}}\rho^{2}}{4\pi\epsilon_{0}\left(\rho^{2}+z^{2}\right)^{\frac{3}{2}}} \left(\sin\phi\boldsymbol{a}_{\mathrm{X}}-\cos\phi\boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}}\right) \bigg|_{0}^{2\pi} \\ &= 0 \end{split}$$

 $\sqrt{
ho^2+z^2}$ یہی جواب اس طرح بھی حاصل کیا جا سکتا ہے کہ گول دائرے پر تمام چارج کو $Q=2\pi\rho\rho_L$ کصیں۔ یہ چارج نقطہ $Q=2\pi\rho_L$ ناصلے پر ہے۔ اگر اس تمام چارج کو ایک ہی نقطے (
ho,0,0) پر موجود تصور کیا جائے تو بیہ

$$oldsymbol{E}_{R}=rac{2\pi
ho
ho_{L}}{4\pi\epsilon_{0}\left(
ho^{2}+z^{2}
ight)}oldsymbol{a}_{R}$$

برقی میدان پیدا کرے گا۔چارج گول دائرے پر کچیلا ہوا ہے للذا حقیقت میں صرف a_Z جانب ہی E پیدا ہوتا ہے۔ شکل میں اس تکون کو دیکھتے ہوئے جس کا a_Z حصہ حقیقت میں پایا جائے گا۔یوں جس کا a_Z کا a_Z کا a_Z حصہ حقیقت میں پایا جائے گا۔یوں

$$oldsymbol{E}_{z}=rac{2\pi
ho
ho_{L}}{4\pi\epsilon_{0}\left(
ho^{2}+z^{2}
ight)}rac{z}{\sqrt{
ho^{2}+z^{2}}}oldsymbol{a}_{\mathsf{Z}}$$

ہی حاصل ہو تا ہے۔

باب 3

گاؤس كا قانون اور پهيلاو

- 3.1 ساكن چارج
- 3.2 فیراڈے کا تجربہ

اں باب کا آغاز جناب مائکل فسیراڈے اے ایک تجربے سے کرتے ہیں جس کے نتیج کو یوں بیان کیا جاسکتا ہے۔ چارج Q کو غیر چارج شدہ موصل سطح میں مکمل طور پر یوں بند کرنے کے بعد، کہ چارج اور سطح کہیں بھی ایک دونوں کو نہ چھوئیں، موصل سطح کو زمین کے ساتھ ایک لمجے کے لئے ملانے سے موصل سطح پر Q – چارج پیدا ہو جاتا ہے۔ دیکھا نہ گیا ہے کہ چارج اور بیرونی سطح کے درمیان فاصلہ کم یا زیادہ کرنے سے نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ اس طرح چارج اور سطح کے درمیان مختلف غیر موصل مواد بھرنے سے بھی نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ مزید سے کہ سطح کی شکل کا بھی نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ اس طرح جس چیز پر چارج کا کہ کھی نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ اس طرح جس چیز پر چارج کا کہ کھی نتیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔ اس طرح جس چیز پر چارج کا کہ کھی تیج پر کوئی اثر نہیں ہوتا۔

ایسا معلوم ہوتا ہے جیسے اندرونی چارج سے ہیرونی سطح تک چارج کی مقدار اور قطب کی خبر پہنچتی ہے۔اس حقیقت کو تصوراتی جامع یوں پہنایا جا سکتا ہے کہ ہم سمجھیں کہ مثبت چارج سے ہر جانب یکسال طور پر کچھ خارج ہوتا ہے۔اس چیز کو ہم برقی بہاو^{2 کہ}یں گے اور اس کو 4 سے ظاہر کریں گے۔برتی بہاو کو چارج کے برابر تصور کیا جاتا ہے۔

$$\psi = Q$$

برقی بہاو کی اکائی کولومب C ہی تصور کی جاتی ہے۔ منفی چارج کی صورت میں برقی بہاو کی سمت الٹی ہو گی اور یہ چارج میں داخل ہو گا۔

تصور کریں کہ اندرونی چارج r_1 رداس کی کرہ پر پایا جاتا ہے جبکہ اسے r_2 رداس کی کرہ نے گھیرا ہوا ہے۔ کرہ کی سطح $4\pi r^2$ کے برابر ہوتی ہے۔ اندرونی کرہ سے ψ برتی بہاو خارج ہوتا ہے۔ یوں اندرونی کرہ سے $\frac{\psi}{4\pi r_1^2}$ برتی بہاو فی اکائی رقبہ خارج ہوتا ہے جیہ باو فی اکائی رقبہ کی بہاو فی اکائی رقبہ بہاو فی اکائی رقبہ بہاو فی اکائی رقبہ بہاو فی اکائی رقبہ کی بہاو فی اکائی رقبہ کو برتی بہاو کی کثافت 0 کہا جائے گا۔ یوں اگر اندرونی کرہ کے رداس کو اتنا کم کر دیا جائے کہ اس کو نقطہ تصور کرنا ممکن ہو اور اس نقطہ چارج کو رداس r کے کرہ کے مرکز پر رکھا جائے تو کرہ پر

$$D = \frac{Q}{4\pi r^2} a_{\rm r}$$

Michael Faraday¹ electric flux² electric flux density³

باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو

سمتیہ برقی بہاو کی کثافت پائی جائے گی۔ صفحہ 42 پر مساوات 2.19 سے موازنہ کرنے سے ثابت ہوتا ہے کہ خالی خلاء میں

ردد) خالی خلاء
$$D=\epsilon_0 E$$

کے برابر ہے۔اگر نقطہ چارج کو کروی محدد کے مرکز پر نہ رکھا جائے تب کسی بھی مقام پر برقی بہاو کی کثافت حاصل کرنے کی خاطر مساوات 3.2 یوں لکھی جائے گی

$$D = \frac{Q}{4\pi R^2} a_R$$

جہاں a_R چارج سے اس مقام کی جانب اکائی سمتیہ ہے اور R ان کے در میان فاصلہ ہے۔

کسی بھی مجم جس میں تغیر پذیر چارج کی کثافت پائی جائے میں مقام \mathbf{r}' پر $\Delta h'$ مجم میں $\rho'_h\Delta h'$ چارج پایا جائے گا جو مقام \mathbf{r} پر

$$\Delta \boldsymbol{D}(\boldsymbol{r}) = \frac{\rho_h' \Delta h'}{4\pi |\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|^2} \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|}$$

برقی بہاو کی کثافت پیدا کرے گا۔ تجم کے تمام چارجوں سے

(3.5)
$$D(r) = \int_{h} \frac{\rho_h' \, \mathrm{d}h'}{4\pi |r - r'|^2} \frac{r - r'}{|r - r'|}$$

حاصل ہو گا۔ مساوات 3.5 کا صفحہ 53 پر مساوات 2.47 کے ساتھ موازنہ کرنے سے ثابت ہوتا ہے کہ محجمی کثافت کے لئے بھی مساوات 3.3 خالی خلاء میں \mathbf{D} اور \mathbf{E} کا خالی خلاء میں تعلق بھی مساوات 3.3 بیان کرتا ہے۔ یوں مساوات 3.3 بیک مساوات 3.3 بیک کرتا ہے۔ یوں مساوات 3.3 بیک مساوات ہے۔

3.3 گاؤس كا قانون

فیراڈے کے تجربے کو قانون کی شکل میں یوں پیش کیا جا سکتا ہے جے گاؤس کا قانون 4 کہتے ہیں۔

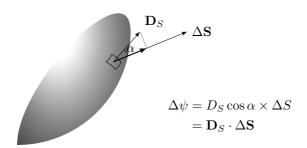
سی بھی مکمل بندسطے سے کل گزرتی برقی بہاوسطے میں گھیرے چارج کے برابر ہوتی ہے۔

جناب گاؤس⁵ نے اس قانون کوریاضیاتی شکل دی جس کی بناپریہ قانون انہیں کے نام سے منسوب ہے۔آئیں گاؤس کے قانون کی ریاضیاتی شکل حاصل کریں۔

شکل 3.1 میں بند سطح د کھائی گئی ہے جس کی کوئی مخصوص شکل نہیں ہے۔اس سطح کے اندر یعنی سطح کے گھیرے جم میں کل Q چارج پایا جاتا ہے۔ سطح پر کسی بھی مقام سے گزرتا برقی بہاواس مقام پر سطح کی عمودی سمت میں برقی بہاو کی کثافت اور اس مقام کے رقبہ کے حاصل ضرب کے برابر ہو گا۔یوں شکل کو دیکھتے ہوئے چھوٹے سے رقبہ کΩپر سطح کے عمودی سمت میں برقی بہاو کے کثافت کی قیت D_S cos α ہوگی لہذا

$$\Delta \psi = D_S \cos \alpha \Delta S$$

3.3. گاؤس كا قانون



شکل 3.1: مکمل بند سطح سے گزرتی برقی بہاو سطح میں گھیرے کل چارج کے برابر ہے۔

ہو گا۔ کثافتِ برقی بہاو D_S ککھتے ہوئے زیر نوشت میں S اس حقیقت کی یاد دہانی کراتا ہے کہ سطح پر کثافتِ برقی بہاو کی قیمت کی بات کی جارہی ہے۔اس مساوات کو ضرب نقطہ کے استعال سے

$$\Delta \psi = \boldsymbol{D}_{S} \cdot \Delta \boldsymbol{S}$$

کھا جا سکتا ہے۔ مکمل سطح سے گزرتے کل برقی بہاو تکملہ سے حاصل ہو گی جو گاؤس کے قانون کے مطابق گھیرے ہوئے چارج Q کے برابر ہے۔ یوں

$$\psi = \oint_{S} \mathbf{D}_{S} \cdot \Delta \mathbf{S} = Q$$

ککھا جا سکتا ہے۔ یہ تکملہ دراصل دو درجی تکملہ ہے جسے ہم عموماً ایک درجی تکملہ سے ہی ظاہر کریں گے۔ تکملہ کے نشان پر گول دائرہ بند تکملہ 6 کو ظاہر کرتا ہے جبکہ بند تکملہ کے وعموماً گاؤس سطح کو عموماً گاؤس سطح کو خاہر کرتا ہے جس پر بند تکملہ حاصل کیا جارہا ہو۔اس بند سطح کو عموماً گاؤس سطح کہ جستے ہیں۔

جس مقام پر چارج کی کثافت ho_h ہو، وہاں چھوٹی سی جم Δh میں کل چارج $ho_h \Delta h$ پایا جاتا ہے۔ یوں کسی بھی جم کو چھوٹے جھوٹے حصوں میں تقسیم کرتے ہوئے تمام حصوں میں یائے جانے والے چارجوں کا مجموعہ یوری جم میں چارج کے برابر ہوگا یعنی

$$Q = \int_{h} \rho_h \, \mathrm{d}h$$

جہاں تین درجی حجم کے تکملہ کوایک درجی تکملہ کے نشان سے ظاہر کیا گیا ہے۔

مندرجه بالا دو مساوات سے

$$\oint_{S} \mathbf{D}_{S} \cdot \Delta \mathbf{S} = \int_{h} \rho_{h} \, \mathrm{d}h$$

حاصل ہوتا ہے جو گاؤس کے قانون کی تکملہ شکل ہے۔اس مساوات کو یوں پڑھا جاتا ہے کہ کسی بھی بند سطح سے گزرتی کل برقی بہاواس سطح کے اندر گھیرے کل چارج کے برابر ہے۔

یہ ضروری نہیں کہ گھیرے ہوئے جم یعنی بند حجم میں حجمی کثافت ہی پائی جائے۔ بند حجم کے اندر سطحی کثافت، کلیری کثافت، علیحدہ نقطہ چارج یاان تینوں اقسام کا مجموعہ پایا جا سکتا ہے۔ حجم گھیرنے والے بند بیرونی سطح کے اندر کسی سطح پر سطحی کثافت کی صورت میں مساوات 3.7 کی جگہ

$$Q = \int_{S} \rho_S \, \mathrm{d}S$$

closed integral⁶ gaussian surface⁷ e0 باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو

$$Q = \int_{L} \rho_L \, \mathrm{d}L$$

جبکه n عدد نقطه چارج کی صورت میں

$$(3.11) Q = \sum_{n} Q = Q_1 + Q_2 + \cdots$$

کھا جائے گا، وغیرہ وغیرہ۔ بہر حال مساوات 3.7 سے مرادیہ تمام صورتیں لی جاتی ہیں اور یوں ان تمام صورتوں کے لئے گاؤس کے قانون کی تکملہ شکل مساوات 3.8 ہی ہے۔

3.4 گاؤس كرح قانون كا استعمال

گزشتہ باب میں ہم نے کولومب کے قانون سے نقطہ چارج، لا محدود کیبری چارج اور لا محدود سطحی چارج سے پیدا برقی میدان حاصل کئے۔آئیں انہیں کو گاؤس کے قانون کی مدد سے بھی حاصل کریں۔ آپ دیکھیں گے کہ ان تینوں صور توں میں گاؤس کے قانون کا استعال شرم ناک حد تک سادہ ثابت ہو گا۔ یہاں یہ بتلانا ضروری ہے کہ ایسے مسائل جن میں گاؤس کا قانون استعال کیا جا سکے کی تعداد بہت کم ہیں۔

3.4.1 نقطہ چارج

شکل 3.2 میں کرہ کے مرکز پر نقطہ چارج دکھایا گیا ہے۔ نقطہ چارج کو کروی محدد 8 کے مرکز پر رکھتے ہوئے ہم نے مخلف مقامات سے دیکھتے ہوئے مسئلے کی مشابہت کی بنا پر اخذ کیا تھا کہ کثافتِ برقی میدان صرف رداس کی سمت میں ممکن ہے اور اس کی حتمی قیمت صرف اور صرف رداس r تبدیل کرنے سے تبدیل ہوگی۔اس کا مطلب ہے کہ کروی محدد کے مرکز کے گردرداس r کے کرہ پر D تبدیل نہیں ہوگا۔

کروی محد د استعال کرتے ہوئے کرہ پر چیوٹی سی سطح

 $dS = r^2 \sin\theta \, d\theta \, d\phi$

لکھی جاسکتی ہے۔اسی کی سمتی شکل

 $dS = r^2 \sin \theta \, d\theta \, d\phi a_{\rm r}$

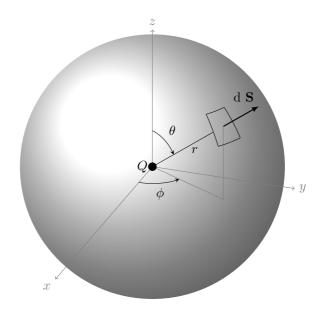
ہو گی۔اس سطے پر کثافت ِ برقی بہاو کی قیمت D_S اور سمت $a_{
m r}$ ہو گی لہذا سمتی کثافت ِ برقی بہاو $m{D}_S=D_S a_{
m r}$

لکھی جائے گی۔ یوں اس چھوٹی سی سطح سے گزرتی برقی بہاو

$$d\psi = \mathbf{D}_S \cdot d\mathbf{S}$$

$$= (D_S \mathbf{a}_{\mathbf{r}}) \cdot \left(r^2 \sin \theta \, d\theta \, d\phi \mathbf{a}_{\mathbf{r}}\right)$$

$$= D_S r^2 \sin \theta \, d\theta \, d\phi$$



شکل 3.2: کرہ کے مرکز پر نقطہ چارج کا کرہ کے سطح پر کثافتِ برقی بہاو

ہو گی۔اس طرح بوری کرہ سے گزرتی برقی بہاو تکملہ سے یوں حاصل ہو گی۔

$$\psi = D_S r^2 \int_{\phi=0}^{\phi=2\pi} \int_{\theta=0}^{\theta=\pi} \sin \theta \, d\theta \, d\phi$$

$$= D_S r^2 \int_{\phi=0}^{\phi=2\pi} -\cos \theta \Big|_0^{\pi} d\phi$$

$$= D_S r^2 \int_{\phi=0}^{\phi=2\pi} 2 \, d\phi$$

$$= 4\pi r^2 D_S$$

گاؤس کے قانون کے تحت یہ برتی بہاو گھیرے گئے چارج Q کے برابر ہے لہذا $4\pi r^2 D_S = Q$

ہو گا جس سے

$$D_S = \frac{Q}{4\pi r^2}$$

حاصل ہوتا ہے۔ یہی جواب بغیر زیادہ حساب و کتاب کے بول حاصل کیا جا سکتا ہے۔

کرہ پر کثافت برتی بہاو D_S عمودی ہے اور اس کی قیمت کرہ پر تبدیل نہیں ہوتی۔ کرہ کی سطح $2\pi r^2 D_S$ برتی ہہاو گزرے گی جو گاؤس کے قانون کے تحت Q کے برابر ہے للذا Q کے برابر ہے للذا کی سمتی شکل بہاو گزرے گی جو گاؤس کے قانون کے تحت Q کے برابر ہے للذا کی سمتی شکل

$$D_S = \frac{Q}{4\pi r^2} a_{\rm r}$$

اور $oldsymbol{D} = \epsilon_0 oldsymbol{E}$ سے

$$E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} a_{\rm r}$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کا صفحہ 42 پر مساوات 2.19 کے ساتھ موازنہ کریں اور دیکھیں کہ موجودہ جواب کتنی آسانی سے حاصل ہوا۔

3.4.2 يكسان چارج بردار سيدهي لامحدود لكير

الیں لا محدود لکیر جس پر چارج کی کیساں کثافت پائی جائے کے گرد رداس پر گھومتے ہوئے صورت حال میں کوئی تبدیلی نظر نہیں آتی۔اسی طرح اس لکیر کے ساتھ ساتھ چلتے ہوئے بھی صورت حال میں کسی قسم کی تبدیلی پیدا نہیں ہوتی۔لا محدود لکیر کو نکلی محدد کی 2 محدد تصور کرتے ہوئے ان حقائق کی روشنی میں ہم توقع کرتے ہیں کہ برقی میدان صرف رداس تبدیل کرنے سے ہی تبدیل ہوگا۔مزید، جیسا کہ پچپلی باب میں بتلایا گیا، کسی بھی نقط کے ایک جانب لکیر پر چارج سے پیدا برقی میدان کا وہ حصہ جو α_2 کی سمت میں ہو کو لکیر پر نقطے کی دوسری جانب برابر فاصلے پر چارج سے پیدا برقی میدان کا وہ حصہ جو α_2 کی سمت میں ہی پایا جائے گا۔آئیں ان معلومات کی وقتی میں گاؤس کے قانون کی مدد سے کثافت برقی بہاو صرف رداس کی سمت میں ہی پایا جائے گا۔آئیں ان معلومات کی روشنی میں گاؤس کے قانون کی مدد سے کثافت برقی بہاو حاصل کریں۔

چارج بردار کیبر جس پر کیسال کثافت چارج ρ_L پایا جائے کی لمبائی L میں کل چارج ρ_L ہوگا۔ اس لمبائی کے گرد ρ_L رداس کی نکی سطح تصور کرتے ہیں جس کے دونوں آخری سر ہوں سے کوئی برقی بہاو صرف رداس کی سمت میں ہے للذا ان دونوں آخری سروں سے کوئی برقی بہاو نہیں ہوگا۔ نکلی سطح کا رقبہ $2\pi\rho L$ ہوگا۔ اس طرح تحت گھیرے گئے چارج $2\pi\rho L$ ہوگا۔ اس طرح

$$2\pi\rho D_{\rho} = \rho_L L$$

لکھتے ہوئے

$$D_{
ho}=rac{
ho_L}{2\pi
ho}$$

حاصل ہوتا ہے جس کی سمتی شکل

$$D_{\rm S} = \frac{\rho_L}{2\pi\rho} a_\rho$$

سے

$$oldsymbol{E}_S = rac{
ho_L}{2\pi\epsilon_0
ho}oldsymbol{a}_
ho$$

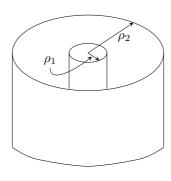
حاصل ہوتا ہے۔صفحہ 47 پر مساوات 2.30 کے ساتھ موازنہ کریں اور دیکھیں کہ موجودہ طریقہ کتنا سادہ ہے۔

3.5 ہم محوری تار

کیساں چارج بردار سید کلی لامحدود کئیر کے قصے کو آگے بڑھاتے ہوئے تصور کریں کہ اس تار کا رداس $ho_1 =
ho_1$ گرتار پر کسی بھی جگہ L لمبائی میں Q چارج پیا جائے تو تار پر چارج کی کلیری کثافت $ho_L = rac{Q}{L}$ ہو گی جبہ اس پر چارج کی سطحی کثافت $rac{Q}{2\pi
ho_1 L}$ ہو گی جبہ اس پر چارج کی سطحی کثافت $rac{Q}{2\pi
ho_1 L}$ ہو گی جبہ اس پر چارج کی سطح کور سے r_1 فاصلے پر پایا جائے ہیں۔ یوں چارج کی وجہ سے تمام چارج موصل کے بیرونی سطح پر دکھیلے جاتے ہیں۔ یوں چارج Q تار کے بیرونی سطح محور سے r_1 فاصلے پر پایا جائے گا۔

اب تصور کریں کہ پہلی تار کے اوپر نکلی نما دوسری تار چڑھائی جائے جس کا اندرونی رداس $ho_2 >
ho_1$ ہو جہاں $ho_2 >
ho_1$ ہو جہاں تار کے اوپر نکلی نما دوسری تار چڑھائی جائے جس کا اندرونی رداس $ho_2 =
ho_2$ چارج پایا جاتا ہے۔دونوں تاروں پر الٹ اقسام کے چارج کے پارج بیا جاتا ہے۔دونوں تاروں پر الٹ اقسام کے چارج کے بیار کو شکل 3.3 میں دکھایا گیا ہے۔تصور کریں کہ بیرونی تار پر کسی بھی جگہ لہ لمبائی پر ho_2

3.5. ہم محوری تار



شكل 3.3: بم محوري تار

ہیں جن میں قوت کشش پائی جائے گا۔ یول ہیرونی تار پر چارج تار کے اندرونی سطہ یعنی محور سے $ho_L=rac{-Q}{2\pi
ho_2 L}$ کا۔ ہیرونی تار پر چارج تار کے اندرونی سطہ یعنی محور سے $ho_S=rac{-Q}{2\pi
ho_2 L}$

دونوں تاروں کے درمیانی فاصلے میں رداس ρ کی فرضی نکلی سطح صرف اندرونی تار کے چارج کو گھیرتی ہے للذا L لمبائی کی ایسی نکلی پر مساوات 3.14 کی طرح

$$D = \frac{\rho_L}{2\pi\rho} a_\rho$$

$$=\frac{Q}{2\pi\rho L}\boldsymbol{a}_{\rho}$$

پایا جائے گا۔ آپ دیکھ سکتے ہیں کہ بیرونی تاریر چارج کا اس میدان پر کوئی اثر نہیں پایا جاتا۔ یوں اندرونی تار کی سطح پر

$$D_1 = \frac{Q}{2\pi\rho_1 L} a_\rho$$

جبکہ بیرونی تار کے اندرونی سطح پر

$$D_2 = \frac{Q}{2\pi\rho_2 L} \boldsymbol{a}_{\rho}$$

پایا جائے گا۔ بیرونی تار کے باہر فرضی نکلی سطح میں کل صفر چارج پایا جاتا ہے للذا ہم محوری تار کے باہر

ہو گا۔ مساوات 3.14 انتہائی اہم نتیجہ ہے۔اس کے مطابق ہم محوری تار کے باہر کسی قتم کا برتی میدان نہیں پایا جاتا لہذا تار کے باہر سے کسی طرح بھی بیہ معلوم نہیں کیا جا سکتا کہ تار پر کس قتم کا چارج پائے جاتے ہیں۔یوں ہم محوری تار کے ذریعہ اشارات کی منتقلی محفوظ ہوتی ہے۔ہم محوری تار میں بیرونی تار اندرونی تار کو پناہی دیتا ہے۔لہذا ہم محوری تار کو پناہ دار تار الم بھی کہا جائے گا۔

مثال 3.1: ہم محوری تار کے اندروری تار کارداس mm 1 جبکہ اس کے بیرونی تار کا اندرونی رداس mm 5 ہے۔mm درداس پر کثافت برقی بہاو مثال 3.1: ہم محوری تار کے باہر کوئی برقی میدان نہیں پایا جاتا۔ دونوں تاروں پر چارج کی سطحی کثافت حاصل کریں۔ -2

94 عاقنون اور پهيلاو

عل بتار کے گرد برقی میدان صرف رداس کی سمت میں پایا جاتا ہے۔اگر تار پر چارج کی لکیر می کثافت ہم ہو تب مساوات
$$-5\times 10^{-6}=\frac{\rho_L}{2\pi\times 0.003}$$

ے $ho_{S1} = -94.26 \, \mathrm{nC}$ چارج پایا جائے گا جس سے اس کی سطحی کثافت $ho_{L} = -94.26 \, \mathrm{nC}$ ہوتا ہے۔ یوں اندرونی تار کے ایک میٹر لمبائی پر $ho_{S1} = \frac{-0.09426 \times 10^{-9}}{2\pi \times 0.001 \times 1} = -15 \, \frac{\mu \mathrm{C}}{\mathrm{m}^2}$

حاصل ہوتی ہے۔ بیر ونی تار کے ایک میٹر فاصلے پر 94.26 nC چارج پایا جائے گا جس سے یہاں

$$\rho_{S2} = \frac{94.26 \times 10^{-9}}{2\pi \times 0.005 \times 1} = 3 \, \frac{\mu \text{C}}{\text{m}^2}$$

حاصل ہوتا ہے۔

3.6 يكسان چارج بردار بموار لامحدود سطح

اگر چارج بردار ہموار لا محدود سطح سے برابر فاصلے پر کسی بھی مقام سے دیکھا جائے تو صورت حال بالکل یکساں معلوم ہوگا۔ کسی بھی نقطے کے ایک جانب چارجوں سے پیدا برقی میدان کا وہ حصہ جو چارج برادر سطح کے متوازی ہو کو نقطے کے دوسری جانب چارجوں سے پیدا برقی میدان کا وہ حصہ جو چارج برادر سطح کے متوازی ہو کو ختم کرتا ہے۔ ان حقائق سے ہم اخذ کر سکتے ہیں کہ ایس سطح کا برقی میدان سطح کی عمودی سمت میں ہوگا اور سطح سے یکسال فاصلے پر برقی میدان کی حتمی قیمت برابر ہوگی۔

شکل میں چارج بردار سطح کے متوازی دونوں اطراف برابر فاصلے پر تصوراتی لا محدود سطح تصور کرتے ہیں۔ان سطحوں پر آمنے سامنے رقبہ Sa_x لیتے ہوئے انہیں عمودی سطحوں سے بند کرتے ہوئے جم گھیرتے ہیں۔سامنے سطح پر Da_x جبکہ پیچے سطح پر Da_x ہوگا جبکہ ان رقبوں کو محد کے جم اور کی سطحوں میں سے کوئی برقی بہاو نہیں ہوگا۔یوں جم سے برقی سکتا ہے۔چونکہ برقی میدان سطحوں کے عمودی ہے لہذا دونوں سطحوں کو ملانے والے عمودی سطحوں میں سے کوئی برقی بہاو نہیں ہوگا۔یوں جم سے برقی بہاو صرف ان آمنے سامنے رقبوں سے لیخی

$$\psi_{$$
الماني $}=Doldsymbol{a}_{ ext{X}}\cdot Soldsymbol{a}_{ ext{X}}=SD$ $\psi_{
ightarrow}=(-Doldsymbol{a}_{ ext{X}})\cdot (-Soldsymbol{a}_{ ext{X}})=SD$

جو گھیرے گئی چارج کے برابر ہو گا۔ا گر چارج بردار سطح پر ho_S ہو تب تجم میں ho_S چارج پایا جائے گا۔ یوں $\psi_{
m pre}+\psi_{
m pre}=2DS=
ho_S$

لکھتے ہوئے

$$D = \frac{\rho_S}{2}$$

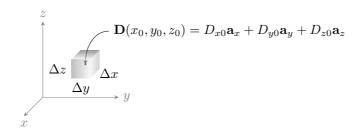
حاصل ہوتاہے جس کی سمتی شکل

$$D = \frac{\rho_S}{2} a_N$$

کاسی جاسکتی ہے جہاں a_N سے مراد سطح کی اکائی سمتیہ ہے۔ یوں

$$\mathbf{E} = \frac{\rho_{\mathcal{S}}}{2\epsilon_0} \mathbf{a}_N$$

حاصل ہوتا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ مساوات 2.42 کے حصول کا موجودہ طریقہ زیادہ آسان ہے۔



شکل 3.4: انتہائی چھوٹی حجم پر گاؤس کے قانون کا اطلاق

3.7 انتہائی چھوٹی حجم پر گاؤس کے قانون کا اطلاق

شکل 3.4 میں کار تیسی محدد پر نقطہ $N(x_0,y_0,z_0)$ پر جھوٹا مستطیلی ڈبہ دکھایا گیا ہے جس کے اطراف Δy ، Δy اور Δz ہیں۔اس جھوٹی ڈبیہ پر گاؤس کے قانون

$$\oint_{S} \boldsymbol{D} \cdot d\boldsymbol{S} = Q = \int_{h} \rho_{h} dh$$

کااطلاق کرتے ہیں۔ ڈبیہ کے چھ اطراف ہیں۔ یوں مندرجہ بالا تکملہ کے بائیں بازو کو

$$\oint\limits_{S} \boldsymbol{D} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{S} = \int\limits_{\text{circ}} + \int\limits_{\text{the position}} + \int\limits_$$

کھا جا سکتا ہے جہاں

$$egin{aligned} \int\limits_{\mathbb{R}^{d}}\dot{=} & oldsymbol{D}_{\mathbb{R}^{d}} \cdot \Delta oldsymbol{S}_{\mathbb{R}^{d}} \ & \dot{=} & \left(D_{X}oldsymbol{a}_{\mathrm{X}} + D_{y}oldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} + D_{z}oldsymbol{a}_{\mathrm{Z}}
ight)_{\mathbb{R}^{d}} \cdot \Delta y \Delta z oldsymbol{a}_{\mathrm{X}} \ & \dot{=} & D_{X_{I,\mathbb{R}^{d}}} \Delta y \Delta z \end{aligned}$$

کے برابر ہے۔

ہمیں D کی قیت ڈبیہ کے وسط میں معلوم ہے۔ٹیلر تسلسل 12 کے مطابق کسی بھی تفاعل جس کی قیمت نقطہ a پر معلوم ہو کواس نقطے کے قریبی نقطوں

$$f(x+a) = f(a) + \frac{1}{1!}(x-a)f'(a) + \frac{1}{2!}(x-a)^2f''(a) + \cdots$$

سے حاصل کیا جا سکتا ہے۔ ڈبیہ کے وسط میں نقطہ $N(x_0,y_0,z_0)$ پر

 $\boldsymbol{D}(x_0, y_0, z_0) = D_{x0}\boldsymbol{a}_{\mathbf{X}} + D_{y0}\boldsymbol{a}_{\mathbf{Y}} + D_{z0}\boldsymbol{a}_{\mathbf{Z}}$

کی قیمت سے وسط سے $rac{\Delta x}{2}$ فاصلے پر ڈبیہ کے سامنے سطح پر D_x ٹیلر تسلسل سے یوں حاصل کیا جا سکتا ہے۔

$$D_{x_{1}} = D_{x0} + \frac{1}{1!} \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_{x}}{\partial x} + \frac{1}{2!} \left[\frac{\Delta x}{2} \right]^{2} \frac{\partial^{2} D_{x}}{\partial x^{2}} \cdots$$
$$= D_{x0} + \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_{x}}{\partial x}$$

6 باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو

جہاں دوسرے قدم پر تسلسل کے صرف پہلے دواجزاء لئے گئے ہیں۔ تفاعل کے ایک سے زیادہ متغیرات x، y اور z ہیں للذا تسلسل میں جزوی تفرق 13 کا استعال کیا گیا۔

يول

$$\int\limits_{\text{min}} \doteq \left(D_{x0} + \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_x}{\partial x} \right) \Delta y \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے۔

بند سطح کی سمت باہر جانب ہوتی ہے لہذا پیلی سطح $-\Delta y \Delta z a_{
m x}$ ہند سطح کی سمت باہر جانب ہوتی ہے لہٰذا پیلی سطح کے لئے

$$\int_{\mathbb{Z}^{n}} \dot{\mathbf{D}}_{\mathbb{Z}^{n}} \cdot \Delta \mathbf{S}_{\mathbb{Z}^{n}}
\dot{=} \left(D_{x} \mathbf{a}_{X} + D_{y} \mathbf{a}_{y} + D_{z} \mathbf{a}_{z} \right)_{\mathbb{Z}^{n}} \cdot \left(-\Delta y \Delta z \mathbf{a}_{X} \right)
\dot{=} -D_{x,\mathbb{Z}^{n}} \Delta y \Delta z$$

کھا جا سکتا ہے جہاں وسط سے $\frac{\Delta x}{2}$ فاصلے پر ڈبیہ کی پچلی سطح پر میل سلسل سے D_{x} بھا جا سکتا ہے جہاں وسط سے $D_{x,z}$ $D_{x,z}$

حاصل ہوتا ہے۔یوں

$$\int_{\mathbb{R}^{n}} \doteq -\left(D_{x0} - \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_x}{\partial x}\right) \Delta y \Delta z$$

اور

$$\int_{\mathbb{R}^{2d-1}} + \int_{\mathbb{R}^{2d}} \stackrel{.}{=} \left(D_{x0} + \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_x}{\partial x} \right) \Delta y \Delta z - \left(D_{x0} - \frac{\Delta x}{2} \frac{\partial D_x}{\partial x} \right) \Delta y \Delta z$$

$$\stackrel{.}{=} \frac{\partial D_x}{\partial x} \Delta x \Delta y \Delta z$$

 $\int + \int = rac{\partial D_y}{\partial y} \Delta x \Delta y \Delta z$ حاصل ہوتا ہے۔ اس عمل کو دہراتے ہوئے بائیں اور دائیں سطحوں کے لئے

اور اوپر، نیچے سطحول کے لئے

$$\int\limits_{\mathbf{x},\mathbf{y}} + \int\limits_{\mathbf{x},\mathbf{y}} \doteq \frac{\partial D_z}{\partial z} \Delta x \Delta y \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے۔اس طرح

(3.23)
$$\oint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = Q \doteq \left(\frac{\partial D_{x}}{\partial x} + \frac{\partial D_{y}}{\partial y} + \frac{\partial D_{z}}{\partial z} \right) \Delta x \Delta y \Delta z$$

3.8. پهيلاو

حاصل ہوتا ہے۔

اس مساوات کے تحت کسی بھی نقطے پر انتہائی چھوٹی جم Δh میں چارج تقریباً

(3.24)
$$Q \doteq \left(\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z}\right) \Delta h$$

کے برابر ہے۔ جم کی جسامت جتنی کم کی جائے جواب اتنازیادہ درست ہو گا۔اگلے جھے میں جم کو کم کرتے کرتے نقطہ نما بنادیا جائے گا۔ایسی صورت میں مندر جہ بالا مساوات مکمل طور صیح جواب مہیا کرے گا۔

مثال 3.2: اگر m^2 انتہائی چیوٹی تجم میں چارج حاصل $D=2xa_{\mathrm{X}}+3ya_{\mathrm{Y}}+5a_{\mathrm{Z}}\,\mathrm{C/m^2}$ مثال 3.2: اگر $D=2xa_{\mathrm{X}}+3ya_{\mathrm{Y}}+5a_{\mathrm{Z}}\,\mathrm{C/m^2}$ مثال 3.2: اگر جم میں چارج حاصل مثال

حل:

$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = 2 + 3 + 0$$

ے اس مجم میں $5 \times 10^{-9} = 5 \, \mathrm{nC}$ پایا جائے گا۔

3.8 يهيلاو

مساوات 3.23 میں جم کو اتنا کم کرتے ہوئے کہ اس کو صفر تصور کرنا ممکن ہو

$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\oint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S}}{\Delta h} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{Q}{\Delta h}$$

کھا جا سکتا ہے۔چارج نی حجم کو حجمی کثافت کہتے ہیں۔یوں مساوات کا دایاں بازو نقطے پر حجمی کثافت ،p دیتا ہے۔اس طرح اس مساوات سے دو مساوات حاصل کئے جا سکتے ہیں یعنی

$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = \rho_h$$

اور

(3.26)
$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\oint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S}}{\Delta h}$$

مساوات 3.25 میکس ویل کی پہلی مساوات ہے جبکہ مساوات 3.26 سمتیہ **D** کا پھیلاو¹⁴ بیان کرتا ہے۔اس مساوات کا دایاں باز و پھیلاو کی تعریف جبکہ اس کا بایاں باز و پھیلاو حاصل کرنے کا طریقہ دیتا ہے۔یوں کارتیسی محدد میں

(3.27)
$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} \quad \text{and poly of } x \to \infty$$

سے سمتیہ D کا پھیلاو حاصل کیا جاتا ہے۔

ا بخنیرُ نگ کے شعبے میں ایسے کئی مسلے پائے جاتے ہیں جن میں جھوٹی ہی جم کو گھیرنے والے بند سطے پر کسی سمتیہ کا کا کھ کا در کار ہو۔ گزشتہ صحیح میں سمتیہ D کے لئے ایسا ہی کیا گیا۔ غور کرنے سے معلوم ہوتا ہے کہ ایسا کرتے ہوئے D کی جگہ کا لکھا جا سکتا ہے جس سے

(3.28)
$$\frac{\partial K_x}{\partial x} + \frac{\partial K_y}{\partial y} + \frac{\partial K_z}{\partial z} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\oint_S \mathbf{K} \cdot d\mathbf{S}}{\Delta h}$$

حاصل ہوتا۔ سمتیہ کم پانی کا بہاو، ایٹوں کی رفتار یاسلیکان کی پتری میں درجہ حرارت ہو سکتا ہے۔ ہم کا کو سمتی بہاو کی کثافت تصور کریں گے۔ مندرجہ بالا مساوات کم کا پھیلاو بیان کرتا ہے۔ پھیلاو کے عمل سے مراد مساوات کے بائیں بازو کا عمل ہے جبکہ مساوات کا دایاں بازواس کی تعریف بیان کرتا ہے جس کے تحت

کسی بھی سمتی کثافتی بہاوے پھیلاوسے مراد کسی چھوٹی جم کو صفر کرتے ہوئے اس سے خارج کل بہاو فی اکائی جم ہے۔

یہ ضروری ہے کہ آپ کو پھیلاو کی تعریف کی سمجھ ہو۔یاد رہے کہ پھیلاو کا عمل سمتیہ پر کیا جاتا ہے جبکہ اس سے حاصل جواب مقداری ہوتا ہے۔کسی نقطے پر چھوٹی جم سے باہر جانب کل بہاو فی چھوٹی جم کو پھیلاو کہتے ہیں۔پھیلاو کی کوئی سمت نہیں ہوتی۔پھیلاو کی تعریف جانتے ہوئے کئی مرتبہ بغیر قلم اٹھائے جواب حاصل کیا جا سکتا ہے۔اسی نوعیت کے چند مسئلوں پر اب غور کرتے ہیں۔

پانی سے بھری بالٹی میں پانی میں ڈوبے کسی بھی نقطے پر پانی کی رفتار کا پھیلاو صفر ہوگا چونکہ اس نقطے سے نہ پانی باہر نکل رہا ہے اور ناہی اس میں داخل ہو رہا ہے۔ اس طرح دریا میں پانی میں دھوبے نقطے پر بھی پانی کے رفتار کا پھیلاو صفر ہوگا چونکہ ایسے نقطے سے جتنا پانی نکلتا ہے، اتنا ہی پانی اس میں داخل ہوتا ہے۔البتہ اگر بھری بالٹی کے تہہ میں سوراخ کر دیا جائے تو جب تک نقطہ پانی میں دھوبارہے اس وقت تک یہاں پھیلاو صفر رہے گا البتہ جیسے ہی نقطہ پانی سے مکمل طور باہر آ جائے تب ایک بار پھریہاں پھیلاو صفر ہو جائے گا۔ جتنی دیر پانی کے ساتی میں دیر اس نقطے سے پانی کی انخلا پائی جاتی ہے جس کی وجہ سے یہاں پھیلاو پایا جاتا ہے۔

ایک اور دلچسپ مثال سائکل کے ٹائر میں ہوا کی ہے۔اگر ٹائر پکچر ہو جائے اور اس سے ہوا نکلنی شروع ہو جائے توٹائر میں کسی بھی نقطے پر سمتی رفتار کا پھیلاو پایا جائے گا چونکہ کسی بھی نقطے پر دیکھا جائے تو یہاں سے ہوا پھیلتے ہوئے خارج ہو گا۔ یوں مثبت پھیلاو سے مراد نقطے سے انخلا جبکہ منفی پھیلاو سے مراد نقطے میں داخل ہونا ہے۔

ریاضیاتی عمل کو بیان کرنے کے لئے عموماً علامت استعال کی جاتی ہے۔یوں جمع کے لئے +، ضرب کے لئے × اور تکملہ کے لئے ∫ استعال کئے جاتے ہیں۔آئیں ایک نئی علامت جسے نیبلا⁵ کہتے اور ∇ سے ظاہر کرتے ہیں سیکھیں۔نصور کریں کہ

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} a_{\mathbf{X}} + \frac{\partial}{\partial y} a_{\mathbf{Y}} + \frac{\partial}{\partial z} a_{\mathbf{Z}}$$

کھا جاتا ہے جہال مقداری متغیرہ f کے سامنے لکھنے سے مراد

(3.30)
$$\nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{a}_{\mathbf{X}} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{a}_{\mathbf{Y}} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{a}_{\mathbf{Z}}$$

جبکہ سمتیہ کا کے ساتھ نقطہ ضرب سے مراد

$$\nabla \cdot \boldsymbol{K} = \left(\frac{\partial}{\partial x}\boldsymbol{a}_{X} + \frac{\partial}{\partial y}\boldsymbol{a}_{Y} + \frac{\partial}{\partial z}\boldsymbol{a}_{Z}\right) \cdot \left(K_{x}\boldsymbol{a}_{X} + K_{y}\boldsymbol{a}_{Y} + K_{z}\boldsymbol{a}_{Z}\right)$$

$$= \frac{\partial K_{x}}{\partial x} + \frac{\partial K_{y}}{\partial y} + \frac{\partial K_{z}}{\partial z}$$
(3.31)

لیا جاتا ہے۔ یہ علامت انجنیر نگ کے شعبے میں انتہائی مقبول ہے۔اسے استعال کرتے ہوئے پھیلاو کو $\nabla\cdot D$ کھا جا سکتا ہے جہاں

(3.32)
$$\nabla \cdot \mathbf{D} = \frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z}$$

کے برابر ہے۔ پھیلاو کے عمل کو ہم اسی علامت سے ظاہر کریں گے۔مساوات 3.25 یعنی میس ویل کی پہلی مساوات اب یوں لکھی جاسکتی ہے۔

میس ویل کی پہلی مساوات در حقیقت گاؤس کے قانون کی تفرق^{16 شک}ل ہے۔اسی طرح گاؤس کا قانون میس ویل مساوات کی محمل ^{17 شکل} ہے۔

مساوات 3.30 کے طرز پر مساوات صفحہ 89 پر دیا گیا ہے۔

3.9 نلكى محدد ميں پهيلاو كى مساوات

حصہ 3.7 میں کار تیسی محدد استعال کرتے ہوئے چھوٹی جم پر گاؤس کے قانون کے اطلاق سے پھیلاو کی مساوات حاصل کی گئی۔اس جھے میں نکلی محدد استعال کرتے ہوئے شکل میں دکھائے چھوٹی حجم کو استعال کرتے ہوئے پھیلاو کی مساوات حاصل کی جائے گی۔شکل کو دیکھتے ہوئے

$$egin{align} \Delta_{S_{\sim}} &= -\Delta
ho \Delta z a_{\phi} \ \Delta_{S_{\sim}} &= +\Delta
ho \Delta z a_{\phi} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -\left(
ho - rac{\Delta
ho}{2}
ight) \Delta \phi \Delta z a_{
ho} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -\left(
ho + rac{\Delta
ho}{2}
ight) \Delta \phi \Delta z a_{
ho} \ \Delta_{S_{\sim}} &= +\left(
ho + rac{\Delta
ho}{2}
ight) \Delta \phi \Delta z a_{
ho} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta
ho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_{\sim}} &= -
ho \Delta \phi \Delta \rho a_{
m Z} \ \Delta_{S_$$

کھا جا سکتا ہے۔کار تیسی محدد میں آمنے سامنے رقبے برابر تھے۔ نکلی محدد میں بائیں اور دائیں رقبے برابر نہیں ہیں۔اس فرق کی بناپر نکلی محدد میں پھیلاو کی مساوات قدر مختلف حاصل ہو گی۔چھوٹی حجم کے وسط میں

(3.34)
$$D = D_{\rho 0} a_{\rho} + D_{\phi 0} a_{\phi} + D_{z 0} a_{z}$$

کے برابر ہے جس سے ٹیلر تسلسل کی مدد سے

$$egin{align} oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{\phi 0} - rac{\Delta \phi}{2} rac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi}
ight) oldsymbol{a}_{\phi} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{\phi 0} + rac{\Delta \phi}{2} rac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi}
ight) oldsymbol{a}_{\phi} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{
ho 0} - rac{\Delta
ho}{2} rac{\partial D_{
ho}}{\partial
ho}
ight) oldsymbol{a}_{
ho} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{
ho 0} + rac{\Delta
ho}{2} rac{\partial D_{
ho}}{\partial
ho}
ight) oldsymbol{a}_{
ho} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{z 0} + rac{\Delta z}{2} rac{\partial D_{z}}{\partial z}
ight) oldsymbol{a}_{z} \ oldsymbol{D}_{egin{align}} &= \left(D_{z 0} - rac{\Delta z}{2} rac{\partial D_{z}}{\partial z}
ight) oldsymbol{a}_{z} \ oldsymbol{a}_{z} \$$

لکھا جا سکتا ہے۔ یوں

$$\int\limits_{\text{initial}} + \int\limits_{\text{pre}} = \frac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi} \Delta \rho \Delta \phi \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے۔اسی طرح

$$\int\limits_{\mathbb{R}^{d}} + \int\limits_{\mathbb{R}^{d}} = \left(D_{
ho 0} +
ho rac{\partial D_{
ho}}{\partial
ho}
ight) \Delta
ho \Delta \phi \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے جسے

$$\int\limits_{\rm ch^2 L} + \int\limits_{\rm ch^2 L} = \frac{\partial (\rho D_\rho)}{\partial \rho} \Delta \rho \Delta \phi \Delta z$$

مجمی لکھا جا سکتا ہے۔ایسا لکھتے وقت یاد رہے کہ نقطہ $N(
ho_0,\phi_0,z_0)$ پر

$$\left. \frac{\partial (\rho D_{\rho})}{\partial \rho} \right|_{N} = D_{\rho} + \rho \frac{\Delta D_{\rho}}{\Delta \rho} \right|_{N} = D_{\rho 0} + \rho \frac{\partial D_{\rho}}{\partial \rho}$$

کے برابر ہے۔اس طرح

$$\int\limits_{z y^{\rm l}} + \int\limits_{z z^{\rm rel}} = \rho \frac{\partial D_z}{\partial z} \Delta \rho \Delta \phi \Delta z$$

حاصل ہوتا ہے۔ان تمام کو استعال کرتے ہوئے

$$\oint_{S} \mathbf{D}_{S} \cdot d\mathbf{S} = \left(\frac{\partial (\rho D_{\rho})}{\partial \rho} + \frac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi} + \rho \frac{\partial D_{z}}{\partial z} \right) \Delta \rho \Delta \phi \Delta z$$

ماتا ہے۔ چیوٹی مجم کے استعال سے ماتا ہے۔ چیوٹی میں ماتا ہے۔ جیمال سے ماتا ہے۔ جیمال میں ماتا ہے۔

(3.35)
$$\frac{1}{\rho} \frac{\partial (\rho D_{\rho})}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi} + \frac{\partial D_{z}}{\partial z} = \lim_{\Delta h \to 0} \frac{\oint_{S} \mathbf{D}_{S} \cdot d\mathbf{S}}{\Delta h}$$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 3.28 کا دایاں بازو پھیلاو کی تعریف بیان کرتا ہے جس کے ساتھ موازنہ کرنے سے آپ دیکھ سکتے ہیں کہ مساوات 3.35 نگلی محد د میں پھیلاو دیتا ہے۔

آپ دیکھ سکتے ہیں کہ نکلی محدد میں پھیلاو کی مساوات سادہ شکل نہیں رکھتی۔مساوات 3.29 میں دی گئ √ کو استعال کرتے ہوئے نکلی محدد میں پھیلاو کی مساوات ہر گز حاصل نہیں کی جاسکتی ہے۔اس کے باوجود نکلی محدد میں بھی پھیلاو کے عمل کو $\nabla \cdot D$ سے ہی ظاہر کیا جا سکتا ہے جہاں اس سے مراد

(3.36)
$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial (\rho D_{\rho})}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial D_{\phi}}{\partial \phi} + \frac{\partial D_{z}}{\partial z}$$

کیا جاتا ہے۔

3.10 پهيلاو کې عمومي مساوات

کار تیسی محدد میں چھوٹی جم کے آمنے سامنے اطراف کارقبہ برابر ہوتا ہے جس سے پھیلاو کی مساوات آسانی سے حاصل ہوتی ہے۔ نکلی محدد میں چھوٹی جم کے ردائی سمت کے آمنے سامنے رقبے مختلف ہوتے ہیں جن کا خصوصی خیال رکھتے ہوئے پھیلاو کی قدر مشکل مساوات گزشتہ جھے میں حاصل کی گئی۔اس جھے میں پھیلاو کی مساوات حاصل کرنے کا ایسا طریقہ دیکھتے ہیں جسے استعال کرتے ہوئے پھیلاو کی عمومی مساوات حاصل کی جا سکتی ہے جو تمام محدد کے لئے کارآ مدے۔

کار تیسی محد د کے متغیرات (x,y,z) جبکہ نگلی محد د کے (ρ,ϕ,z) اور کروی محد د کے متغیرات (r,θ,ϕ) ہیں۔ اس جصے میں عمومی محد د استعال کیا جا سکتا ہے۔ یوں کیا جائے گا جس کے متغیرات (u,v,w) اور تین عمودی اکائی سمتیات (a_u,a_v,a_w) ہیں۔ عمومی محد د کے لئے استعال کیا جا سکتا ہے۔ یوں اگر اسے کار تعیسی محد د کے لئے استعال کیا جارہا ہو تب (u,v,w) ہے مراد (x,y,z) ہو گا۔

شکل میں عمومی محد د استعال کرتے ہوئے حچوٹی حجم د کھائی گئی ہے۔عمومی محد د کے تین اطراف

$$dL_1 = k_1 du$$
$$dL_2 = k_2 dv$$

$$dL_3 = k_3 dw$$

ہیں۔ کار تیسی محدد میں ا $k_1=k_2=k_3=1$ بیار لیا جائے گا اور یوں $\mathrm{d} L_1=\mathrm{d} x$ کے برابر ہو گا۔ نکی محدد میں

$$k_1 = 1$$

$$k_2 = \rho$$

$$k_3 = 1$$

جبکه کروی محدد میں

$$k_1 = 1$$

$$k_2 = r$$

$$k_3 = r \sin \theta$$

کے برابر ہیں۔اسی طرح تین سمتی رقبے

 $\mathrm{d}L_2\,\mathrm{d}L_3oldsymbol{a}_u$ $\mathrm{d}L_1\,\mathrm{d}L_3oldsymbol{a}_v$ $\mathrm{d}L_1\,\mathrm{d}L_2oldsymbol{a}_w$

ہوں گے۔

گزشتہ حصوں میں چھوٹی جم کے آمنے سامنے سطحوں پر بہاو حاصل کرتے وقت پہلے ان سطحوں پر D کی قیمت اور ان سطحوں کے رقبے حاصل کئے گئے جن کے نقطہ ضرب سے بہاو حاصل کیا گیا۔ یہاں چھوٹی جم کے وسط میں تین اکائی سمتیات کی سمت میں بہاوسے ٹیلر تسلسل کے استعمال سے جم کے سطحوں پر بہاو حاصل کیا جائے گا۔ جم کے وسط میں تین اکائی سمتیات کے رخ میں سطحوں پر بہاو

 $\begin{aligned} \mathrm{d}L_2\,\mathrm{d}L_3D_{u0} \\ \mathrm{d}L_1\,\mathrm{d}L_3D_{v0} \\ \mathrm{d}L_1\,\mathrm{d}L_2D_{w0} \end{aligned}$

ہے۔ٹیلر تسلسل سے سامنے اور پہنچے سطحوں پر ان مساوات سے

 $\mathrm{d}L_2\,\mathrm{d}L_3D_{u0} + rac{1}{2}rac{\partial}{\partial u}(\mathrm{d}L_2\,\mathrm{d}L_3D_u)\,\mathrm{d}u$ سامنے $-\,\mathrm{d}L_2\,\mathrm{d}L_3D_{u0} + rac{1}{2}rac{\partial}{\partial u}(\mathrm{d}L_2\,\mathrm{d}L_3D_u)\,\mathrm{d}u$ پنجی

ليعني

 $k_2k_3\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}wD_{u0} + rac{1}{2}rac{\partial}{\partial u}(k_2k_3D_u)\,\mathrm{d}u\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}w$ سانے $-k_2k_3\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}wD_{u0} + rac{1}{2}rac{\partial}{\partial u}(k_2k_3D_u)\,\mathrm{d}u\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}w$ پیچے

لکھتے ہوئے دونوں سطحوں پر بہاو کا مجموعہ

 $\frac{\partial}{\partial u}(k_2k_3D_u)\,\mathrm{d} u\,\mathrm{d} v\,\mathrm{d} w$

حاصل ہوتا ہے۔اسی طرح بائیں اور دائیں سطحوں پر کل

 $\frac{\partial}{\partial v}(k_1k_3D_v)\,\mathrm{d} u\,\mathrm{d} v\,\mathrm{d} w$

اور اوپر، نیچے کا مجموعہ

 $\frac{\partial}{\partial w}(k_1k_2D_w)\,\mathrm{d}u\,\mathrm{d}v\,\mathrm{d}w$

حاصل ہوتا ہے۔ چھوٹی حجم

 $dh = dL_1 dL_2 dL_3$ $= k_1 k_2 k_3 du dv dw$

لکھتے ہوئے گاؤس کے قانون سے

 $\oint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \left[\frac{\partial}{\partial u} (k_2 k_3 D_u) + \frac{\partial}{\partial v} (k_1 k_3 D_v) + \frac{\partial}{\partial w} (k_1 k_2 D_w) \right] du dv dw$

لعيني

$$\frac{1}{k_1 k_2 k_3} \left[\frac{\partial}{\partial u} (k_2 k_3 D_u) + \frac{\partial}{\partial v} (k_1 k_3 D_v) + \frac{\partial}{\partial w} (k_1 k_2 D_w) \right] = \lim_{dh \to 0} \frac{\oint\limits_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S}}{dh}$$

حاصل ہوتا ہے۔اس مساوات کا دایاں بازو پھیلاو کی تعریف ہے۔یوں پھیلاو کی عمومی مساوات

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{1}{k_1 k_2 k_3} \left[\frac{\partial}{\partial u} (k_2 k_3 D_u) + \frac{\partial}{\partial v} (k_1 k_3 D_v) + \frac{\partial}{\partial w} (k_1 k_2 D_w) \right]$$

حاصل ہوتی ہے۔

مثال 3.3: مساوات 3.39 سے نکی اور کروی محدد میں پھیلاو کی مساوات حاصل کریں۔

 σ واور مساوات 3.37 کے استعمال سے نککی محدد میں کھیلاو ho, ϕ, z

حاصل ہوتا ہے۔ اس طرح u,v,w کی جگہ ہ r,θ,ϕ اور مساوات 3.38 کے استعال سے کروی محدد میں پھیلاو

$$abla \cdot oldsymbol{D} = rac{1}{r^2 \sin heta} \left[rac{\partial}{\partial r} (r^2 \sin heta D_r) + rac{\partial}{\partial heta} (r \sin heta D_{ heta}) + rac{\partial}{\partial \phi} (r D_{\phi})
ight]
onumber \ = rac{1}{r^2} rac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial heta} (\sin heta D_{ heta}) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial \phi} (D_{\phi})
onumber \$$
 $abla \cdot oldsymbol{D} = rac{1}{r^2} rac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial heta} (\sin heta D_{ heta}) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial \phi} (D_{\phi})
onumber \$
 $abla \cdot oldsymbol{D} = rac{1}{r^2} rac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial \theta} (\sin heta D_{\theta}) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial \phi} (D_{\phi})
onumber \$
 $abla \cdot oldsymbol{D} = rac{1}{r^2} rac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial \theta} (\sin heta D_{\theta}) + rac{1}{r \sin heta} rac{\partial}{\partial \phi} (D_{\phi})
onumber \$

حاصل ہوتا ہے۔

3.11 مسئلہ پھیلاو

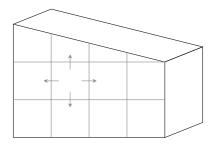
صفحه 65 پر مساوات 3.22 میں

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \rho_h$$

مکھتے ہوئے

(3.42)
$$\oint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \int_{h} \nabla \cdot \mathbf{D} \, dh$$

کھا جا سکتا ہے جو مسئلہ پھیلاو 19 بیان کرتا ہے۔ا گرچہ ہم نے اس مسئلے کو برقی بہاو D کے لئے حاصل کیا حقیقت میں بیر ایک عمومی نتیجہ ہے جو کسی بھی تین درجی تکملہ کو دو درجی تکملہ اور دو درجی تکملہ کو تین درجی تکملہ میں تبدیل کرتا ہے۔مسئلہ پھیلاو کو یوں بیان کیا جا سکتا ہے باب 3. گاؤس كا قانون اور پهيلاو



شکل 3.5: بند سطح پر سمتیہ کا عمودی حصے کا تکملہ بند حجم میں سمتیہ کے تکملہ کے برابر ہوتا ہے۔

کسی بھی بند سطح پر سمتیہ کے عمودی جھے کا تکملہ بند حجم میں اسی سمتیہ کے پھیلاو کے تکملہ کے برابر ہوتا ہے۔

مسئلہ پھیلاو کی سمجھ شکل 3.5 کی مدد سے با آسانی ممکن ہے۔جیسے شکل میں دکھایا گیا ہے کہ کسی بھی چھوٹی جم سے بہاو قر ببی چھوٹی جم کی منفی بہاو ثابت ہوتی ہے للذا دونوں کا مجموعی بہاو حاصل کرتے ہوئے ان کے درمیانی دیوار پر بہاورد کیا جائے گا۔ یہی سلسلہ تمام جم پر لاگو کرتے ہوئے ظاہر ہے کہ پوری جم سے بہاو کے حصول میں اندرونی تمام دیواروں پر بہاو کا کوئی کردار نہیں ہوتا اور صرف بیرونی سطح پر بہاوسے ہی جواب حاصل کیا جا سکتا ہے۔

مثال 3.4: نقطہ چارج کے D سے بھیلاو کی مساوات سے مختلف مقامات پر کثافت چارج ho_h حاصل کریں۔

حل: کروی محدد کے مرکز پر نقطہ حارج کا

$$D = \frac{Q}{4\pi r^2} a_{\rm r}$$

ہوتا ہے۔ کروی محدد میں پھیلاو کی مساوات کے تحت

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta D_\theta) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} (D_\phi)$$

کے برابر ہے۔ چونکہ D_{θ} اور D_{ϕ} صفر کے برابر ہیں للذا مندرجہ بالا مساوات سے

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 \frac{Q}{4\pi r^2}) = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & r > 0 \\ \infty & r = 0 \end{array} \right.$$

حاصل ہوتا ہے جس کے تحت مرکز کے علاوہ تمام خلاء میں کوئی چارج نہیں پایا جاتا۔ مرکز پر لا محدود کثافت کا چارج پایا جاتا ہے۔ یاد رہے کہ نقطہ چارج سے مراد ایسا چارج ہے جس کا حجم صفر ہو۔ایس صورت میں اس نقطے پر نقطہ چارج کی کثافت لا محدود ہی ہوگی۔

divergence theorem¹⁹

باب 4

توانائی اور برقی دباو

4.1 توانائی اور کام

قوت F کی سمت میں فاصلہ dL طے کرنے سے

dW = F dL

کام کیا جاتا ہے۔ اگر قوت اور طے کردہ فاصلہ ایک ہی سمت میں نہ ہول تب قوت کا وہ حصہ جو طے کردہ فاصلے کی سمت میں ہو اور طے شدہ فاصلے کے حاصل ضرب کو کام 1 کہتے ہیں۔ شکل 4.1 کو دیکھتے ہوئے سمتیات کے استعال سے

 $dW = F \cos \alpha \, dL$ $= \mathbf{F} \cdot d\mathbf{L}$

کھا جا سکتا ہے جہاں $F \cdot \mathrm{d} L$ کو نقطہ ضرب کی مدد سے $F \cdot \mathrm{d} L$ کھا گیا ہے۔

زمین اور کمیت m کے در میان قوت ثقل $F_G = -\frac{GMm}{r^2}a_\Gamma$ پایا جاتا ہے 2 جس میں g = g کھا جا سکتا $F_G = -\frac{GMm}{r^2}a_\Gamma$ کھا جا سکتا g کھا جا سکتا ہوئے g کھا جا سکتا کے خلاف کے خلاف کے خلاف

لا گو کرتے ہوئے

 $\Delta W = \mathbf{F}_{SY} \cdot \Delta h \mathbf{a}_{T} = mg\Delta h$

 work^1 . اکائی سمتیہ ہے $oldsymbol{a}_\mathrm{r}^2$



شكل 4.1: طح فاصلہ اور فاصلے كى سمت ميں قوت كا حاصل ضرب كام كہلاتا ہے

76 باب 4. توانائی اور برقی دباو

توانائی در کار ہو گا۔کام کرنے کے لئے در کار توانائی کمیت میں منتقل ہو جاتی ہے جے محقفی توانائی c کہتے ہیں۔اگر Δh کی قبت c کی نسبت سے بہت کم نہ ہو تا ہو جاتے گا۔ تب c کو مستقل تصور کرنا ممکن نہ ہو گا اور محقفی توانائی تکملہ کے ذریعہ حاصل کی جائے گی۔

$$W=-\int_{\scriptscriptstyle |\mathbf{x}_{q}|}^{\scriptscriptstyle
m r} oldsymbol{F}_{
m G}\cdot \mathrm{d}oldsymbol{r}=\int_{\scriptscriptstyle |\mathbf{x}_{q}|}^{\scriptscriptstyle
m r} rac{GMm}{r^2}dr$$

ثقلی میدان میں کمیت کو ابتدائی نقطے سے اختیامی نقطے تک پہنچاتے ہوئے کوئی بھی راستہ اختیار کیا جا سکتا ہے۔اختیار کردہ راستے کا مخففی توانائی پر کسی قشم کا کوئی اثر نہیں ہوتا۔ایسے میدان جن میں دو نقطوں کے مابین مخفففی توانائی کا دارومدار، ابتدائی نقطے سے اختیامی نقطے تک پہنچنے کے راستے، پر نہیں ہوتا قائم میدان 4 کہلاتے ہیں۔

 $F_E = qE$ میں چارجوں کے حرکت کے مسئلے کو بھی اسی طرح حل کیا جاتا ہے۔ برقی میدان E میں چارج کو قوت $F_E = qE$ ممل کرتا ہے۔ چارج کو فاصلہ E ہلانے کی خاطر اس قوت کے خلاف بیرونی

$$oldsymbol{F}_{ extstyle extstyle$$

قوت لا گو کرتے ہوئے

$$dW = -q\mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$

کام 5 کیا جاتا ہے۔ کسی بھی ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے تک یوں

$$W = -q \int_{|\mathbf{x}_{\mathbf{z}}|}^{\mathbf{k}_{\mathbf{z}} \cdot \mathbf{z}} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$

توانائی در کار ہو گی۔

4.2 لكيرى تكمله

مساوات 4.2 لکیری تکملہ ہے جس پر مزید غور کرتے ہیں۔ شکل 4.2 میں یکسال 6 اور وقت کے ساتھ نہ تبدیل ہونے والے میدان E میں نقطہ O سے نقطہ N تک چارج کی منتقلی دکھائی گئی ہے۔ یکسال میدان سے مراد ایسا میدان ہے جس میں E کی قیمت جگہ جگہ تبدیل نہیں ہوتی بلکہ اس کی قیمت ہر جگہ کیسال ہوتی ہے۔ اس طرح وقت کے ساتھ تورپذیر میدان کہا جائے گا۔ یکسال میدان وقت کے ساتھ غیر تغیر پذیر میدان کہا جائے گا۔ یکسال میدان وقت کے ساتھ غیر تغیر پذیر میدان ہے۔

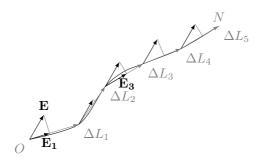
شکل 4.2 میں پورے راستے کو چھوٹے جھوٹے گلڑے ΔL_1 ، ΔL_2 ، ΔL_2 ، ΔL_3 کیٹرے کے لئے درکار توانائی میں ہوئے ایک ایک گلڑے پر حرکت کے لئے درکار توانائی مساوات 4.1 کی مدد سے حاصل کی جاسکتی ہے۔ یوں ΔL_1 کے ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے تک چارج q منتقل کرنے کی خاطر ΔL_1 کے ابتدائی تقطے سے اختتامی نقطے تک چارج q منتقل کرنے کی خاطر ΔL_1 کے ابتدائی توانائی درکار ہو گی۔ یہی عمل راستے کے بقایا مکڑوں پر بھی لاگو کرتے ہوئے کل درکار توانائی

$$W = -q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_1 - q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_2 - q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_3 - q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_4 - q\mathbf{E} \cdot \Delta \mathbf{L}_5$$

$$= -q\mathbf{E} \cdot (\Delta \mathbf{L}_1 + \Delta \mathbf{L}_2 + \Delta \mathbf{L}_3 + \Delta \mathbf{L}_4 + \Delta \mathbf{L}_5)$$

potential energy³ conservative field⁴

work⁵ uniform⁶ 4.2. لکیری تکملہ



شکل 4.2: تکملہ دراصل چھوٹرے حصوں کا مجموعہ ہوتا ہر۔

کسی جاسکتی ہے۔ قوسین میں بند $L_1+\Delta L_2+\Delta L_3+\Delta L_3+\Delta L_3+\Delta L_4$ در حقیقت نقطہ N سے N کا کل سمتی راستہ L_{ON} ہے۔ یوں مندر جہ بالا مساوات کو

$$(4.4) W = -q\mathbf{E} \cdot \mathbf{L}_{ON}$$

کھا جا سکتا ہے۔اگر شکل 4.2 میں منتقلی کے رائے کے نہایت چھوٹے چھوٹے گئڑے dL بنائے جائیں تو مساوات 4.3 کو تکمل کی شکل میں یوں کھا جا سکتا ہے۔

$$W = \int_{O}^{N} -q\mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$

چونکہ 9 اور E کی قیمتیں مستقل میں للذا انہیں تکمل کے باہر لکھا جا سکتا ہے۔ایسا کرتے ہوئے

$$W = -q\mathbf{E} \cdot \int_{O}^{N} d\mathbf{L}$$
$$= -q\mathbf{E} \cdot \mathbf{L}_{ON}$$

حاصل ہوتا ہے۔اس جواب سے ہم دیکھتے ہیں کہ درکار توانائی کا دارومدار ہو، E اور L_{ON} پر ہے جہاں L_{ON} نقطہ O سے نقطہ N تک سید ھی تھینچی لکیر ہے۔درکار توانائی کا اس سے کسی قسم کا کوئی تعلق نہیں کہ ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے جاتے ہوئے کون ساراستہ اختیار کیا گیا۔ جیسا کہ پہلے ذکر کیا گیا، ایسے میدان کو قدامت پہند میدان ہوتا ہے البتہ تغیر پذیر برقی میدان بھی قدامت پہند میدان ہوتا ہے البتہ تغیر پذیر برقی میدان غیر قدامت پہند میدان ہوتا ہے۔

مثال 4.1: غير يكسال، غير تغير پذير ميدان

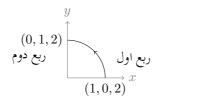
$$E = (y+z)a_X + (x+z)a_Y + (x+y)a_Z$$
 $\frac{V}{m}$

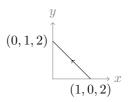
میں $N_2(0,1,2)$ سے $N_2(0,1,2)$ تک سیدھی لکیر پر $N_2(0,1$ کا چارج منتقل کرنے کے لئے درکار توانائی حاصل کریں۔

حل: شکل 4.3 میں چارج منتقل کرنے کا سیدھاراستہ د کھایا گیا ہے۔ پہلے اس سیدھی لکیر کا مساوات حاصل کرتے ہیں۔اس لکیر کا ڈھلوان 7

وهموان
$$m = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \frac{1 - 0}{0 - 1} = -1$$

78 باب 4. توانائی اور برقی دباو





شکل 4.3: چارج منتقل کرنے کے دو راستے۔

ے المذاسید ھی کیبر کی مساوات y = mx + c مساوات y = mx + c عاصل ہوتا ہے۔ یوں کیبر کی مساوات y = mx + c عاصل ہوتا ہے۔ یوں کیبر کی مساوات y = -x + 1

ے۔کار تیسی محدد میں کسی بھی راہتے پر حرکت کرتے ہوئے مساوات 1.3 کے مطابق $dL=\mathrm{d}xa_{\mathrm{X}}+\mathrm{d}ya_{\mathrm{Y}}+\mathrm{d}za_{\mathrm{Z}}$

لکھا جاتا ہے۔ یوں مساوات 4.2 سے حاصل ہو گا۔

$$\begin{split} W &= -q \int_{\text{\tiny Light}}^{\text{\tiny plant}} \boldsymbol{E} \cdot \text{d} \boldsymbol{L} \\ &= -0.1 \int_{N_1}^{N_2} \left[(y+z) \boldsymbol{a}_{\mathbf{X}} + (x+z) \boldsymbol{a}_{\mathbf{y}} + (x+y) \boldsymbol{a}_{\mathbf{z}} \right] \cdot (\text{d} x \boldsymbol{a}_{\mathbf{X}} + \text{d} y \boldsymbol{a}_{\mathbf{y}} + \text{d} z \boldsymbol{a}_{\mathbf{z}}) \\ &= -0.1 \int_{1}^{0} (y+z) \, \text{d} x - 0.1 \int_{0}^{1} (x+z) \, \text{d} y - 0.1 \int_{2}^{2} (x+y) \, \text{d} z \end{split}$$

آخری قدم پر تکمل کو تین حصوں میں لکھا گیا ہے جہاں پہلے جے میں تکمل کو x کے ساتھ حاصل کیا گیا ہے جبکہ دوسرے جے میں تکمل کو y کے ساتھ اور آخری جے میں اسے z کے ساتھ حاصل کیا گیا ہے۔ پہلے جے میں (y+z) کا تکمل x کے ساتھ ہے لہٰذا (y+z) کو x کی صورت میں لکھنا ہو گا۔ منتقلی کے راشتے پر z=z ہے جبکہ مساوات 4.7 میں y کو x کی صورت میں لکھا گیا ہے۔ یوں پہلا تکمل

$$-0.1 \int_{1}^{0} [y+z] dx = -0.1 \int_{1}^{0} [(-x+1)+2] dx$$
$$= -0.1 \left(\frac{-x^{2}}{2} + 3x \right) \Big|_{1}^{0}$$
$$= 0.25 J$$

یعنی جاول کے ایک چوتھائی کے برابر حاصل ہوتا ہے۔ دوسرا تکمل y کے ساتھ ہے لہذا تمام متغیرات y کی صورت میں لکھنے ہوں گے۔سیدھی لکیر کے مساوات سے x=-y+1 ککھا جا سکتا ہے جبکہ پورے راستے پر z=z کے برابر ہے لہذا

$$-0.1 \int_0^1 [x+z] dy = -0.1 \int_0^1 [(-y+1)+2] dy$$
$$= -0.1 \left(\frac{-y^2}{2} + 3y \right) \Big|_0^1$$
$$= -0.25 J$$

ہو گا۔ تیسرے تکمل میں ابتدائی اور اختتا می نقطے ایک ہی ہیں للمذایہ تکمل صفر کے برابر ہے۔ $-0.1\int_2^2(x+y)\,\mathrm{d}z=0\,\mathrm{J}$

4.2. لکیری تکملہ

اس طرح کل در کار توانائی تینوں جوابات کا مجموعہ لینی 0 ہو گ۔ مثبت جواب کا مطلب سے ہے کہ چارج کو منتقل کرنے کی خاطر بیرونی لا گو قوت توانائی فراہم کرے گی۔

مثال 4.2: گزشتہ مثال میں سید ھی لکیر پر چارج منتقل کرنے کے لئے درکار توانائی حاصل کرنے کو کہا گیا۔ اس مثال میں شکل 4.3 میں بائیں جانب قول دائرے کے رائے $E=(y+z)a_{\rm X}+(x+z)a_{\rm Y}+(x+y)a_{\rm Z}\frac{\rm V}{\rm m}$ میدان میں $0.1\,{\rm C}$ کے چارج کو منتقل کرنے کی خاطر درکار توانائی حاصل کریں۔ گول دائرے کا راستہ z=z سطح پر پایا جاتا ہے۔

میں پہلی تکمل میں z=zاور $y=\sqrt{1-x^2}$ پُر کرنا ہو گا۔ یاد رہے کہ رکع اولx میں x اور y دونوں کی قیمتیں مثبت ہوتی ہیں۔اس طرح کے تکمل حل کرتے وقت ربع کو مد نظر رکھنا ضروری ہے۔

$$-0.1 \int_{1}^{0} (y+z) dx = -0.1 \int_{1}^{0} (\sqrt{1-x^{2}}+2) dx$$

$$= -0.1 \left(\frac{\sin^{-1} x}{2} + \frac{x\sqrt{1-x^{2}}}{2} + 2x \right) \Big|_{1}^{0}$$

$$= -0.025\pi - 0.2$$

جاول، دوسرے تکمل میں z=2 ہی رہے گا جبکہ $x=\pm\sqrt{1-y^2}$ میں سے z=2 کا استعال ہو گا۔ یوں

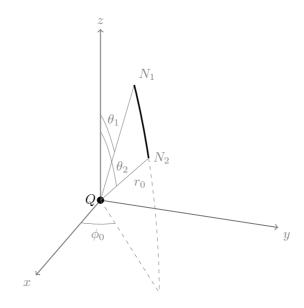
$$-0.1 \int_0^1 (x+z) \, dy = -0.1 \int_0^1 (\sqrt{1-y^2} + 2) \, dy$$
$$= -0.1 \left(\frac{\sin^{-1} y}{2} + \frac{y\sqrt{1-y^2}}{2} + 2x \right) \Big|_0^1$$
$$= 0.025\pi + 0.2$$

جاول حاصل ہوتا ہے۔ تیسر سے تکمل میں ابتدائی اور اختتامی نقطے ایک ہی ہیں للذا یہ تکمل صفر کے برابر ہے۔ -

$$-0.1 \int_{2}^{2} (x+y) \, \mathrm{d}z = 0 \, \mathrm{J}$$

کل توانائی ان تین جوابات کا مجموعه یعنی U آ ہو گا۔

80 باب 4. توانائي اور يرقي دباو



شکل 4.4: نقطہ چارج کے گرد صرف heta تبدیل کرتے ہوئے حرکت کا راستہ

مثق 4.1: گزشته دو مثالوں میں ابتدائی نقطه (1,0,2) اور اختنامی نقطه $(\frac{1}{\sqrt{2}},\frac{1}{\sqrt{2}},\frac{1}{\sqrt{2}})$ تصور کرتے ہوئے دوبارہ حل کریں۔ -0.1328 J : -0

- 2 مرکز پر موجود نقطہ چارج Q کا میدان ہم حاصل کر چکے ہیں جے یہاں دوبارہ پیش کرتے ہیں۔ $E = rac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} a_{
m r}$

آئیں دیکھیں کہ رداس تبدیل کئے بغیر اس میدان میں چارج q کو حرکت دیتے ہوئے کتنی توانائی درکار ہو گی۔چونکہ میدان رداس کی سمت میں ہے اور رداس تبدیل کئے بغیر حرکت صرف اُس صورت ممکن ہے کہ ہم a_r یعنی E کے عمود میں سفر کریں۔ایسی صورت میں چارج پر میدان سے رونما ہونے والی قوت اور طے فاصلہ عمودی ہوں گے للمذا درکار توانائی صفر کے برابر ہو گی۔آئیں تکمل کے ذریعہ یہی جواب حاصل کریں۔

تصور کریں کہ $\phi=\phi$ اور $r=r_0$ کر کتے ہوئے ہم θ کو $r=r_0$ تا $r=r_0$ ریڈ بیٹن تبدیل کرتے ہوئے چارج کو نقطہ $r=r_0$ تک حرکت دیتے ہیں۔ سے صورت حال شکل 4.4 میں دکھائی گئی ہے۔ مساوات 1.64 اور مساوات 1.64 جنہیں یہاں دوبارہ پیش کرتے ہیں

$$\begin{aligned} \mathrm{d}\boldsymbol{L} &= \mathrm{d}x\boldsymbol{a}_{\mathrm{X}} + \mathrm{d}y\boldsymbol{a}_{\mathrm{Y}} + \mathrm{d}z\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} \\ \mathrm{d}\boldsymbol{L} &= \mathrm{d}\rho\boldsymbol{a}_{\rho} + \rho\,\mathrm{d}\phi\boldsymbol{a}_{\phi} + \mathrm{d}z\boldsymbol{a}_{\mathrm{Z}} \\ \mathrm{d}\boldsymbol{L} &= \mathrm{d}r\boldsymbol{a}_{\mathrm{\Gamma}} + r\,\mathrm{d}\theta\boldsymbol{a}_{\theta} + r\sin\theta\,\mathrm{d}\phi\boldsymbol{a}_{\phi} \end{aligned}$$

کار تیسی، نکلی اور کروی متغیرات تبدیل کرنے سے پیدا فاصلہ دیتے ہیں۔ یوں در کار توانائی

$$W = -q \int_{r_0,\theta_2,\phi_0}^{r_0,\theta_2,\phi_0} \frac{\mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}}{\mathbf{E} \cdot \mathbf{E} \cdot \mathbf{E}}$$

$$= -q \int_{r_0,\theta_1,\phi_0}^{r_0,\theta_2,\phi_0} \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \mathbf{a}_{\mathbf{r}} \cdot (\mathbf{d}r\mathbf{a}_{\mathbf{r}} + r \, \mathbf{d}\theta \mathbf{a}_{\theta} + r \sin\theta \, \mathbf{d}\phi \mathbf{a}_{\phi})$$

$$= -q \int_{r_0}^{r_0} \frac{Q \, \mathbf{d}r}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

$$= 0$$

4.3. برقبی دباو

صفر ہی حاصل ہوتی ہے۔ یہاں دوسرے قدم پر $a_{\Gamma}\cdot a_{\Gamma}=1$ علاوہ $a_{\Gamma}\cdot a_{ heta}=0$ اور $a_{\Gamma}\cdot a_{\phi}=0$ کا استعمال کیا گیا۔

اس کے بر عکس اگر نقطہ (r_1, θ_1, ϕ_1) تا نقطہ (r_2, θ_2, ϕ_2) چارج کو حرکت دی جائے تب

$$\begin{split} W &= -q \int_{r_1,\theta_1,\phi_1}^{r_2,\theta_2,\phi_2} \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \boldsymbol{a}_{\Gamma} \cdot (\mathrm{d}r\boldsymbol{a}_{\Gamma} + r\,\mathrm{d}\theta\boldsymbol{a}_{\theta} + r\sin\theta\,\mathrm{d}\phi\boldsymbol{a}_{\phi}) \\ &= -q \int_{r_1}^{r_2} \frac{Q\,\mathrm{d}r}{4\pi\epsilon_0 r^2} \\ &= \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_2} - \frac{1}{r_1}\right) \end{split}$$

ہو گا۔ یوں $r_1 > r_2$ کی صورت میں جواب مثبت ہو گا اور چارج کو ابتدائی نقطے سے اختتامی نقطے منتقل کرنے کے خاطر بیر ونی توانائی درکار ہو گی جبکہ $r_2 > r_2$ کی صورت میں جواب منفی حاصل ہوتا ہے لہٰذا چارج کے حرکت سے جمیں توانائی حاصل ہو گی۔

مثق 4.2: میدان $\frac{V}{m}$ نقطہ (2,3,5) تک دو کولمب کا چار ک $E=3x^2yz^2a_X+x^3z^2a_Y+2x^3yza_Z$ کی دو کولمب کا چار کی مندر جہ ذیل راستوں منتقل کرنے کے لئے درکار توانائی حاصل کریں۔

- دو نقطوں کے مابین سیدھی لکیر۔
- ایساراسته جس پر $z = \frac{x}{2} + x^2$ اور $y = \frac{3}{4}x^2$ ہوں۔

 $-1200\,\mathrm{J}\cdot -1200\,\mathrm{J}\cdot y=rac{3}{2}x$ اور $z=rac{5}{2}$ کھھا جائے گا۔ جوابات کے مطابق توانائی در کار نہیں بلکہ حاصل ہو گی۔ $y=rac{3}{2}x$ جوابات: سید ھی لکیر پر

4.3 برقى دباو

چارج q کے منتقلی کے لئے درکار توانائی سے زیادہ اہم اکائی چارج کے منتقل کے لئے درکار توانائی ہے۔اس توانائی کو برقی دباو کہتے ہیں۔برقی دباو کے اکائی مقداری ہے۔مساوات 4.2 سے J/C کو وولٹ 10 کانام دیا گیا ہے جسے V سے ظاہر کیا جاتا ہے۔چونکہ توانائی غیر سمتی یعنی مقداری ہے للذا برقی دباو بھی مقداری ہے۔مساوات 4.2 سے برقی دباویوں حاصل ہوتا ہے

$$V_{AB} = \frac{W}{q} = -\int_{B}^{A} \boldsymbol{E} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{L}$$

جہاں ابتدائی نقطے کو B، اختتامی نقطے کو A اور حاصل جواب کو V_{AB} کھا گیا ہے۔ V_{AB} کھتے ہوئے زیر نوشت میں پہلے اختامی نقطہ A اور بعد میں ابتدائی نقطہ B کھا گیا ہے۔ مساوات A بعد میں نقطہ A کھتے ہوئے زیر نوشت میں ابتدائی نقطہ A پہلے اور اختتامی نقطہ B بعد میں کھا گیا۔ برقی د باو A کھتے ہوئے اس فرق کو مد نظر رکھنا ہوگا۔

82 جاب 4. توانائی اور برقی دباو

برقی دباو دو نقطوں کے مابین نائی جاتی ہے۔ کسی نقطے کی حتی برقی دباو معنی نہیں رکھتی۔ برقی دباو بالکل اونچائی کے مترادف ہے۔ یوں کسی پہاڑی کے قریب کھڑے ہو کے سات سو میٹر حاصل ہو سکتی ہے۔ آپ قریب کھڑے ہو کر اگر اس کی اونچائی تین سو میٹر نائی جائے تو اس پہاڑی کی اونچائی سطح سمندر سے ناپتے ہوئے سات سو میٹر حاصل ہو سکتی ہے۔ آپ دکھ سکتے ہیں کہ اونچائی ناپتے ہوئے نقطہ حوالہ کی اونچائی صفر تصور کی جاتی ہے۔ دویا دو سے زیادہ عمار توں کی اونچائی کا موازنہ کرتے وقت ان تمام عمار توں کی اونچائی پہلے کسی ایک نقطے سے ناپی جاتی ہے۔ یہ نقطہ عموماً زمین کی سطح ہوتی ہے۔ اس کے برعکس مختلف شہروں یا پہاڑیوں کی اونچائی عموماً سطح سمندر سے نائی جاتی ہے۔ اگر تمام افراد کسی ایک نقطہ حوالہ پر اتفاق کریں تب اس نقطے کی نسبت سے کسی مقام کی اونچائی کو اس مقام کی حتی اونچائی تصور کی جاتی ہے۔ بالکل اسی طرح مختلف نقطوں کے برقی دباو کا موازنہ کرتے ہوئے ان تمام نقطوں کی برقی دباو کی اونچائی تصور کیا جاتا ہے۔ جہاں برقی زمین کو صفر برقی دباو پر تصور کیا جاتا ہے۔ جہاں برقی زمین کو صفر برقی دباو پر تصور کیا جاتا ہے۔ عموماً کرہ ارض کی سطح کو بی برقی دباو پر جاتا ہے۔ جہاں برقی زمین کو صفر برقی دباو پر تصور کیا جاتا ہے۔ عموماً کرہ ارض کی سطح کو بی برقی دباو پی برقی دباو پر جاتا ہے۔ عموماً کرہ ارض کی سطح کو بی برقی دباو پی برقی دباو پر بی دباو پر جو کے اسے خوالے ہے۔ عموماً کرہ ارض کی سطح کو بی برقی دباو پر بی تصور کیا ہے۔

موٹر گاڑی میں نسب بیٹری کے مثبت سرے کی برقی دباو، بیٹری کے منفی سرے کی نسبت سے ناپنازیادہ مطلب آمیز ہو گا جبکہ گھریلو برقی دباو مہیا کردہ طخنڈی اور گرم تارکے مابین ناپنا مطلب رکھتا ہے۔ بھی بھار برقی دباو ناپنا نسبتاً مشکل ہوتا ہے، مثلاً کرہ ارض کی برقی دباو کو کس نقطہ حوالہ سے ناپا جائے گا۔ طبیعیات کے میدان میں عموماً ایسے ہی مسئلے در پیش آتے ہیں جہاں نقطہ حوالہ تعین کرنا دشوار ہوتا ہے۔ ایسی صورت میں نقطہ حوالہ کو لا محدود فاصلے پر قصور کیا جاتا ہے اور نقطہ کے برقی دباؤ کو VA لکھا جاتا ہے۔ یوں لا محدود فاصلے سے اکائی چارج کو کرہ ارض تک لانے کے لئے در کار توانائی دریافت کرتے ہوئے کرہ ارض کی برقی دباو حاصل کی جائے گی۔

ہمہ محوری تاریے مسائل پر غور کرتے ہوئے عموماً اس کی بیرونی نکلی سطح کو نقطہ حوالہ لیا جاتا ہے۔اسی طرح کروی تناسب رکھنے والے سطحوں کے مابین برقی دباو حاصل کرتے وقت ان میں کسی ایک سطح کو حوالہ سطح چنا جائے گا۔

ا گر نقطہ A کی برتی د باو V_A جبکہ نقطہ B کی برتی د باو V_B ہو تب ان کے مابین برتی د باو

 $(4.12) V_{AB} = V_A - V_B$

ہو گا جہاں نقطہ B کو نقطہ حوالہ تصور کیا گیا ہے۔ یہ مساوات صرف اور صرف اس صورت درست ہو گی جب V_A اور V_B ازخود ایک ہی نقطہ حوالہ سے ناپے گئے ہوں۔

4.4 نقطہ چارج کی برقی دباو

شکل 4.5 میں خالی خلاء میں کروی محدد کے مرکز پر پائے جانے والے چارج Q کے میدان میں کسی بھی راستے پر q کولمب کے پیمائثی چارج کو نقطہ d سے نقطہ d لانا دکھایا گیا ہے۔Q سے r فاصلے پر اس راستے کے چھوٹی لمبائی d پر اوسط برقی میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے لئے d کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے لئے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے لئے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے لئے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ طے کرنے کے میدان e ہوگا۔ یوں اتنا راستہ کے کہ کو کھوٹ کیا گیا ہوگیا کے کہ کو کھوٹ کی کے کہ کے کہ کو کھوٹ کی کے کہ کو کھوٹ کی کے کہ کو کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کہ کرنے کے کہ کو کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کہ کرنے کے کہ کو کھوٹ کے کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کھوٹ کے کہ کو کھوٹ کے کھ

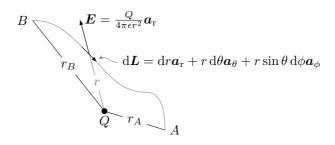
$$\begin{aligned} \mathrm{d}W &= -q \boldsymbol{E} \cdot \mathrm{d} \boldsymbol{L} \\ &= -q \left(\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \boldsymbol{a}_{\mathrm{r}} \right) \cdot \left(\mathrm{d} r \boldsymbol{a}_{\mathrm{r}} + r \, \mathrm{d} \theta \boldsymbol{a}_{\theta} + r \sin \theta \, \mathrm{d} \phi \boldsymbol{a}_{\phi} \right) \\ &= -\frac{q Q \, \mathrm{d} r}{4\pi\epsilon_0 r^2} \end{aligned}$$

توانائی در کار ہو گی۔اس طرح پوراراستہ طے کرنے کے لئے

$$W = -\int_{r_B}^{r_A} \frac{qQ \, \mathrm{d}r}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \left. \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0 r} \right|_{r_B}^{r_A} = \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right)$$

توانائی در کار ہو گی جس سے ان دو نقطوں کے مابین برقی دیاہ $V_{AB}=rac{W}{q}$ یوں حاصل ہوتا ہے۔

reference point¹¹ electrical ground¹²



شکل 4.5: نقطہ چارج کی برقی دباو۔

$$V_{AB} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right)$$

 r_B اس مساوات سے صاف ظاہر ہے کہ نقطہ چارج Q کے میدان میں دو نقطوں کے مابین برقی دباو کا انحصار چارج سے نقطوں کے فاصلوں r_A اور r_B پر ہے ناکہ ایک نقطے سے دوسرے نقطے تک جینچنے کے راستے پر یول نقطہ B کے حوالے سے نقطہ A پر برقی دباو مساوات 4.13 سے حاصل ہوتا ہے۔اگر نقطہ B کو لامحدود فاصلے پر رکھا جائے یعنی اگر $r_B = \infty$ لیا جائے تب $t_B = \infty$ ہونے کی وجہ سے میہ مساوات

$$V_A = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r_A}$$

صورت اختیار کر لیتی ہے۔اگر ہم حوالہ نقطہ کے لا محدود فاصلے پر ہونے یہ اتفاق کریں تو ایسی صورت میں $\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r_A}$ کو نقطہ A کی حتمی برتی دباو سکتا ہے جسے V_A لکھا جاتا ہے۔نقطہ حوالے کو لا محدود فاصلے پر رکھنے کا مطلب ہے کہ برتی زمین لا محدود فاصلے پر ہے۔ نقطہ حوالہ پر اتفاق کے بعد برتی دباو کی بات کرتے ہوئے بار بار برقی زمین کی نشاند ہی کرنا ضرور کی نہیں للذا برقی دباو کھتے ہوئے زیر نوشت میں B کی جسے گریز کیا جاتا ہے اور اسے صرف V_A کی محاجاتا ہے۔مساوات V_A کی حتمی برقی دباو دیتا ہے جو V_A فاصلے پر نقطہ کوئی بھی نقطہ ہو سکتا ہے لہذا اسے V_A فاصلے پر نقطہ کہا جا سکتا ہے۔ایسی صورت میں مساوات V_A کو یوں کھا جا سکتا ہے

$$(4.15) V = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

جو کروی محدد کے مرکز پرپائے جانے والے نقطہ چارج Q سے r فاصلے پر برقی دباو V دیتا ہے جہاں نقطہ حوالہ لا محدود فاصلے پر ہے۔

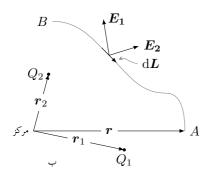
برقی د باو مقداری ہے للذا مساوات 4.15 میں اکائی سمتیات نہیں پائے جاتے۔

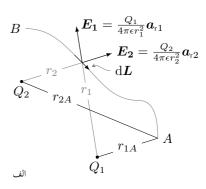
الی سطح جس پر حرکت کرنے سے برقی دباو تبدیل نہ ہو کو ہم قوہ سطح 13 کہتے ہیں۔مساوات 4.15 کے مطابق کروی محدد کے مرکز پر نقطہ چارج کے گرد کسی بھی رداس کا کرہ ہم قوہ سطے ہو گی۔الیی سطے پر حرکت کرنے کی خاطر کسی توانائی کی ضرورت نہیں ہوتی۔

4.5 متعدد نقطہ چارجوں کی برقی دباو

شکل 4.6-الف میں چارج Q_1 اور Q_2 کے برتی میدان میں A سے A تک پیائٹی چارج Q_2 کی حرکت دکھائی گئی ہے۔ Q_1 کو کروی محدد کے مرکز پر تصور کرتے ہوئے، A سے داستے پر کسی بھی نقطہ A پر اس کا میدان A میدان $E_1=\frac{Q_1}{4\pi\epsilon_0r_1^2}a_{\rm r1}$ کا فاصلہ ہے۔اس

84 باب 4. توانائی اور برقی دباو





شکل 4.6: دو نقطہ چارج کے میدان میں حتمی برقی دباو۔

طرح Q_2 کو ایک اور کروی محدد کے مرکز پر تصور کرتے ہوئے نقطہ N پر اس کا میدان $E_2 = \frac{Q_2}{4\pi\epsilon_0 r_2^2} a_{r2}$ کی اس محدد کے مرکز پر تصور کرتے ہوئے نقطہ N پر اس کا میدان E_1 اور E_2 اور E_2 د کھائے گئے ہیں۔یوں N پر کل مرکز سے N تک کا فاصلہ ہے۔شکل-الف میں E_1 سے E_2 میک راستے چوٹی می لمبائی E_1 پر کل میدان یمی ہوگا۔ جس کروی محدد کے مرکز پر E_1 پایا جاتا میں اس چھوٹے فاصلے کو سے E_2 میران میں اس چھوٹے فاصلے کو

(4.16)
$$dL = dr_1 a_{r1} + r_1 d\theta_1 a_{\theta_1} + r_1 \sin \theta_1 d\phi_1 a_{\phi_1}$$

کھا جا سکتا ہے جبکہ جس کروی محدد کے مرکز پر Q₂ پایا جاتا ہے اس نظام میں اس چھوٹے فاصلے کو

$$dL = dr_2 a_{\Gamma 2} + r_2 d\theta_2 a_{\theta 2} + r_2 \sin \theta_2 d\phi_2 a_{\phi 2}$$

کھا جائے گا۔ $oldsymbol{d}$ فاصلہ طے کرنے کی خاطر

$$\begin{split} \mathrm{d} \mathsf{W} &= -q \boldsymbol{E} \cdot \mathrm{d} \boldsymbol{L} \\ &= -q (\boldsymbol{E}_1 + \boldsymbol{E}_2) \cdot \mathrm{d} \boldsymbol{L} \\ &- \frac{q Q_1}{4\pi \epsilon_0 r_1^2} \boldsymbol{a}_{\mathrm{r}1} \cdot \mathrm{d} \boldsymbol{L} - \frac{q Q_2}{4\pi \epsilon_0 r_2^2} \boldsymbol{a}_{\mathrm{r}2} \cdot \mathrm{d} \boldsymbol{L} \end{split}$$

توانائی در کار ہو گی۔اس مساوات میں dL میں مساوات کرتے وقت dL کی قیمت مساوات $a_{r1}\cdot dL$ سے لیتے ہوئے $a_{r1}\cdot dL$ ماتا ہے۔اس طرح ماتا ہے۔اس طرح عاصل کرتے وقت dL کی قیمت مساوات 4.17 سے لیتے ہوئے $a_{r2}\cdot dL=dr$ ماتا ہے۔ان قیمتوں کے پُر کرنے سے $a_{r2}\cdot dL$

$$\mathrm{d}W = -\frac{qQ_1\,\mathrm{d}r_1}{4\pi\epsilon_0 r_1^2} - \frac{qQ_2\,\mathrm{d}r_2}{4\pi\epsilon_0 r_2^2}$$

حاصل ہوتا ہے۔ یوں B سے A تک کا پوراراستہ طے کرنے کی خاطر

$$W = \int_{B}^{A} dW = -\frac{qQ_{1}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{r_{1B}}^{r_{1A}} \frac{dr_{1}}{r_{1}^{2}} - \frac{qQ_{2}}{4\pi\epsilon_{0}} \int_{r_{2B}}^{r_{2A}} \frac{dr_{2}}{r_{2}^{2}}$$
$$= \frac{qQ_{1}}{4\pi\epsilon_{0}} \left(\frac{1}{r_{1A}} - \frac{1}{r_{1B}}\right) + \frac{qQ_{2}}{4\pi\epsilon_{0}} \left(\frac{1}{r_{2A}} - \frac{1}{r_{2B}}\right)$$

توانائی در کار ہو گی۔ نقطہ B کو لا محدود فاصلے پر لیتے ہوئے یوں نقطہ A پر حتی برقی دباو

$$V_{A} = \frac{W}{q} = \frac{1}{4\pi\epsilon_{0}} \left(\frac{Q_{1}}{r_{1A}} + \frac{Q_{2}}{r_{2A}} \right)$$

حاصل ہوتی ہے۔

مساوات 4.18 میں دائیں ہاتھ پہلا جزو Q₁ کے میدان میں نقطہ A کی حتی برتی دباو جبکہ دوسرا جزو Q₂ کے میدان میں نقطہ A کی حتی برتی دباو دیتا ہے۔ مساوات 4.18 کے مطابق Q₁ اور Q₂ دونوں کے موجودگی میں نقطہ A کا برتی دباو حاصل کرنے کی خاطر ان دو چارجوں کو باری باری علیحدہ لیتے ہوئے A پر برتی دباو حاصل کیا جاتا ہے اور پھر دونوں برقی دباو کا مجموعہ لیا جاتا ہے۔آپ دیکھ سکتے ہیں کہ یہی طریقہ کار دوسے زیادہ نقطہ چارجوں کے لئے بھی بروے کار لایا جا سکتا ہے۔یوں کسی بھی نقطے کی برتی دباو حاصل کرتے ہوئے انہیں جمی کرتے ہوئے انہیں جمی میں کہ علیحدہ علیحدہ علیحدہ عاصل کرتے ہوئے انہیں جمی کرتے حاصل کیا جا سکتا ہے۔

اگر کسی کروی محدد کے مرکز سے Q_1 تک کا سمتیہ r_1 جبکہ مرکز سے Q_2 تک کا سمتیہ r_2 اور مرکز سے نقطہ A تک سمتیہ q_1 ہوں تب نقطہ Q_2 کئے مساوات Q_1 کو ہم یوں لکھ سکتے ہیں

$$V_A = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{Q_1}{|{m r}-{m r}_1|} + \frac{Q_2}{|{m r}-{m r}_2|} \right)$$

جہاں Q_1 سے A تک فاصلہ $|r-r_1|$ اور Q_2 سے A تک فاصلہ $|r-r_2|$ ہے۔ یہ صورت حال شکل 4.6-ب میں دکھائی گئی ہے۔ متعدد نقطہ چار جول کے کے کے مساوات 4.6

$$V(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{Q_1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_1|} + \frac{Q_2}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_2|} + \dots + \frac{Q_n}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n|} \right)$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j}^{n} \frac{Q_j}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j|}$$

کھی جائے گی جہاں نقطہ A کا مقام زیر نوشت میں A کھنے کی بجائے V(r) میں r سے واضح کیا گیا ہے۔

 $n = -\frac{1}{2}$ متغیر محجی چارج کثافت $ho_h =
ho_h$ میں پائے جانے والے چارج کہ کے $ho_h = -\frac{1}{2}$ کو نقطہ چارج تصور کیا جا سکتا ہے۔ پورے مجم کے متغیر محجبی چارج کشا جا سکتا ہے۔ پورے مجم کے ho_h

$$V(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{\rho_h(\boldsymbol{r}_1)\Delta h_1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_1|} + \frac{\rho_h(\boldsymbol{r}_2)\Delta h_2}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_2|} + \dots + \frac{\rho_h(\boldsymbol{r}_n)\Delta h_n}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n|} \right)$$

جہاں r کو کثافت کا آزاد متغیرہ لیتے ہوئے مقام r_j پر کثافت کو $ho_h(r_j)$ اور چھوٹی تجم کو Δh کیھا گیا ہے۔ چپوٹی تجم Δh کو کم سے کم کرتے ہوئے ایسے نقطوں کی تعداد زیادہ سے زیادہ بناتے ہوئے اس مجموعہ سے مندرجہ ذیل تحجمی تکمل حاصل ہوتا ہے۔

$$V(\mathbf{r}) = \int_{\mathcal{E}} \frac{\rho_h(\mathbf{r'}) \, \mathrm{d}h'}{4\pi\epsilon_0 |\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$

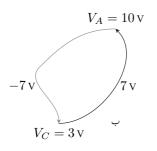
یباں رک کر مندرجہ بالا مساوات کو دوبارہ دیکھتے ہیں۔ $ho_h(r')\,\mathrm{d}h'$ حجمی چارج کثافت ہے۔مقام r پر حجمو ٹی ججم ملس میں تھوڑا سا چارج کو اسلام ہیں میں میں میں میں میں میں میں میں جاتا ہے جسے نقطہ چارج تصور کیا گیا ہے۔یوں اکائی چارج کو الامحدود فاصلے پر تصور کیا گیا ہے۔یوں اکائی چارج کو لامحدود فاصلے سے نقطہ r تک کسی بھی رائے لانے کے لئے اس مساوات سے حاصل V(r) برابر توانائی درکار ہوگی۔

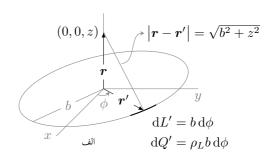
ا گر تحجی چارج کثافت کی جگه سطحی چارج کثافت ho_S یا کلیری چارج کثافت ho_L پایا جاتا تب مندرجه بالا مساوات کو

$$V(\mathbf{r}) = \int_{\mathcal{F}_{\epsilon}} \frac{\rho_{S}(\mathbf{r'}) \, \mathrm{d}S'}{4\pi\epsilon_{0} |\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$

$$V(\mathbf{r}) = \int \frac{\rho_L(\mathbf{r'}) \, \mathrm{d}L'}{4\pi\epsilon_0 |\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$

86 باب 4. توانائي اور برقي دباو





شکل 4.7: (الف) گول دائرے پر لکیری چارج کثافت سے 2 محدد پر پیدا برقی دباو۔ (ب)بند دائرے کی برقی دباو صفر ہے۔

کھتے۔ان مساوات میں 'ds' ،dh اور 'db غیر سمتی لینی مقداری ہیں۔تینوں اقسام کے چارج کثافت پائے جانے کی صورت میں باری باری ہر ایک سے پیدا برقی دباو حاصل کرتے ہوئے ان کا مجموعہ لیا جائے گا۔

مثال 2.4.3 مثال 2.4.5 گرد کے گرد کا رداس کے گول وائرے پر میاج گافت پایا جاتا ہے۔N(0,0,z) پر برقی و باو حاصل کریں۔

z=0 مل: شکل 4.7-الف میں صورت حال دکھایا گیا ہے۔ z=0 سطح پر کروی نظام کا رداس r اور نککی محدد کا رداس ρ برابر ہوتے ہیں۔ گول دائر z=0 ہونے مثلہ فیثاغورث کی مدد ہے z=0 ہونے مثلہ z=0 ہونے مثلہ فیثاغورث کی مدد ہے z=0 ہونے مثلہ فیثاغورث کی مدد ہے z=0 ہونے نقطہ z=0 کا کھی جا میں مساوات 4.24 استعمال کرتے ہوئے نقطہ z=0 کھی ہونے مشکہ فیثاغورث کی مدد ہے ہوئے نقطہ z=0 کھی ہونے مشکہ فیثاغورث کی مدد ہے ہوئے نقطہ z=0 کھی ہونے مشکہ فیثاغورث کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کے مقام پر جھوٹی کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے ہوئے نقطہ کی مدد ہے ہوئے کا مدد ہے ہوئے کی مدد ہے کی مدد ہے ہوئے کی ہوئے کی ہوئے کی مدد ہے ہوئے کی مدد ہے کی ہوئے کی ہے ہوئے کی ہو

$$V = \int_{0}^{2\pi} \frac{\rho_L b \, d\phi}{4\pi\epsilon_0 \sqrt{b^2 + z^2}} = \frac{\rho_L b}{2\epsilon_0 \sqrt{b^2 + z^2}}$$

برتی دباو پایا جائے گا۔ گول دائرے کے عین وسط تعنی (0,0,0) پر یوں $\frac{\rho_L}{2\epsilon_0}$ وولٹ کا برتی دباو پایا جائے گا۔

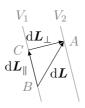
مساوات 4.2 میں B کو لا محدود فاصلے پر لیتے ہوئے کسی بھی دو نقطوں A اور C کے حتمی برقی دباویوں لکھے جا سکتے ہیں۔

$$V_A = -\int_{\infty}^{A} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$
 $V_C = -\int_{\infty}^{C} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$

شکل 4.7-ب میں یہ نقطے دکھائے گئے ہیں۔اب اگر V_A دس وولٹ جبکہ V_C تین وولٹ کے برابر ہو تب C حوالے سے A پر سات وولٹ ہوں کے لینی $V_{CA} = 7$ ہو گا۔ای طرح A کے حوالے سے C پر منفی سات وولٹ ہوں گے لینی $V_{CA} = 7$ ہو گا۔ای طرح A کے حوالے سے C جوالے سے C ہوں گے لینی سات وولٹ ہی گئی راستے C ہوگا ہوگا جاتا ہوگا جاتا ہوگا جاتا ہوگا جاتا ہوگا ہوگا ہوگا واپس ای نقطے تک چہنچنے سے برقی دباو میں کار کوئی تبدیلی پیدا نہیں ہوگا۔اس حقیقت کو یوں لکھا جاتا ہے

$$V_{AC} + V_{CA} = -\int_{C}^{A} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} - \int_{A}^{C} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} = 0$$

4.6. برقی دباو کی ڈھلان



شكل 4.8: برقى دباو كى ڈھلان برقى ميدان ہے۔

جہاں پہلے C سے A اور پھر A سے واپس C پہنچا گیا۔بند دائرے کے تکمل کو دو ٹکڑوں میں لکھنے کی بجائے اسے بند تکمل کی شکل میں لکھتے ہوئے اسی مساوات کو یوں بہتر لکھا جا سکتا ہے

$$\oint \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} = 0$$

جہاں تکمل کے نشان پر گول دائرہ بند تکمل کو ظاہر کرتا ہے۔

مساوات 4.25 کہتا ہے کہ کسی بھی طرح پیدا کئے گئے برقی میدان میں بند دائرے پر پورا کیکر لگانے کے لئے صفر توانائی درکار ہوتی ہے۔ حقیقت میں بیہ مساوات صرف وقت کے ساتھ نہ تبدیل ہونے والے برقی میدان بعنی ساکن برقی میدان 14 کے لئے درست ہے۔ اس کتاب میں وقت کے ساتھ بدلتے میدان پر بعد میں غور کیا جائے گا۔ ایسے میدان جس میں بند دائرے پر چلنے کی خاطر کوئی توانائی درکار نہ ہو کو بقائی میدان 15 کہتے ہیں۔ ساکن تجاذبی میدان میں پہاڑی کی چوٹی تک پہنچنے سے مخففی توانائی میں جتنا اضافہ پیدا ہو، چوٹی سے واپس اتر نے پر مخففی توانائی میں اتن ہی کی رونما ہو گی اور بوں آپ کی ابتدائی اور احتامی مخففی توانائی میں برابر ہوں گے۔

4.6 برقى دباو كى ڈھلان

$$dV = V_2 - V_1 = -\mathbf{E} \cdot d\mathbf{L}$$

$$\mathrm{d}V = -\boldsymbol{E}\cdot\left(\mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\parallel} + \mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\perp}\right)$$

کھا جا سکتا ہے۔E کو ہم قوہ سطحہ کے متوازی اور اس کے عمودی اجزاء کی صورت میں یوں کھا جا سکتا ہے

$$(4.28) E = E_{\parallel} + E_{\perp}$$

static electric field¹⁴

conservative field¹⁵

¹⁶ یہ جملہ لکھنے کے ٹھیک ایک دن بعد نرگس مولولہ اور ان کے ساتھیوں نے تجادبی موجیں دریافت کیں۔اس دریافت سے پہلے کسی بھی تجادبی میدان کو بقائی میدان تصور کیا جاتا تھا۔آج سے ہم ساکن تجاذبی میدان کو بی بقائی میدان کہیں گئے۔

88 باب 4. توانائي اور برقي دباو

جس سے

$$\mathrm{d}V = -(\boldsymbol{E}_{\parallel} + \boldsymbol{E}_{\perp}) \cdot (\mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\parallel} + \mathrm{d}\boldsymbol{L}_{\perp}) = -E_{\parallel} \, \mathrm{d}L_{\parallel} - E_{\perp} \, \mathrm{d}L_{\perp}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں E_{\parallel} اور E_{\parallel} او

$$\boldsymbol{E}_{\parallel} = 0$$

ہو گا اور سطح پر صرف اور صرف عمودی برقی میدان پایا جائے گا یعنی

$$(4.31) E = E_{\perp}$$

بول

$$dV = -E_{\perp} dL_{\perp}$$

کھا جا سکتا ہے۔ یہ ذہن میں رکھتے ہوئے کہ ہم قوہ سطح پر صرف عمودی میدان پایا جاتا ہے، مندرجہ بالا مساوات میں E_{\perp} کی جگہ E کھتے ہیں۔

$$dV = -E dL_{\perp}$$

اس مساوات سے

$$(4.34) E = -\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}L_{\perp}}$$

حاصل ہوتا ہے جہاں سے ظاہر ہے کہ E در حقیقت V کے ڈھلان کے برابر مگر الٹ سمت میں ہے۔ یوں

$$(4.35) E = -\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}L_{\perp}}$$

کھا جا سکتا ہے جہاں a_N ہم قوہ سطح کا عمودی اکائی سمتیہ ہے۔

کسی نقطہ کو برقی زمین نصور کرتے ہوئے کسی دوسرے نقطے کی برقی دباو کو حتی برقی دباو نصور کیا جاتا ہے جو نقطے کے مقام پر منحصر ہوتا ہے للمذااسے V(x,y,z) ککھا جاسکتا ہے جہاں برقی دباو کے آزاد متغیرات x، y اور z ہیں۔کسی بھی قابو متغیرہ کی طرح V(x,y,z) کا تفرق

(4.36)
$$dV = \frac{\partial V}{\partial x} dx + \frac{\partial V}{\partial y} dy + \frac{\partial V}{\partial z} dz$$

لکھا جا سکتا ہے۔ کار تیسی محد د میں کسی بھی برقی د باو کو

$$(4.37) E = E_x a_X + E_y a_y + E_z a_z$$

اور حچوٹی لمبائی کو

$$dL = dx a_X + dy a_Y + dz a_Z$$

لکھا جا سکتا ہے۔ یہاں آپ صفحہ 5 پر دئے مساوات 1.3 پر دوبارہ نظر ڈال سکتے ہیں۔مندرجہ بالا تین مساوات کو مساوات 4.26 میں پُر کرتے ہوئے

$$\frac{\partial V}{\partial x} dx + \frac{\partial V}{\partial y} dy + \frac{\partial V}{\partial z} dz = -E_x dx - E_y dy - E_z dz$$

4.6. برقی دباو کی ڈھلان

حاصل ہوتا ہے۔yاور z تبدیل کئے بغیر (لیمن dy = 0 اور 0 = 0 لیتے ہوئے) x تبدیل کرنے سے اس مساوات کے بائیں اور دائیں ہاتھ کا پہلا جزو لین کی تبدیل ہوتا ہے۔y = 0 اور 0 = 0 ایک المذا میہ لازم ہے کہ میہ دونوں اجزاء برابر ہوں یعنی میں میں ہوگی اور یوں مساوات ہوتا ہے۔ اگر 0 = 0 تبدیل کے جاسکتا ہیں۔ یوں کے دونوں اطراف برابر نہیں رہیں گے۔ اسی طرح صرف 0 = 0 اور صرف 0 = 0 تبدیل کئے جاسکتا ہیں۔ یوں

(4.40)
$$E_{x} = -\frac{\partial V}{\partial x}$$

$$E_{y} = -\frac{\partial V}{\partial y}$$

$$E_{z} = -\frac{\partial V}{\partial z}$$

لکھا جا سکتا ہے جسے مساوت 4.37 میں پُر کرتے

(4.41)
$$E = -\left(\frac{\partial V}{\partial x}a_{X} + \frac{\partial V}{\partial y}a_{Y} + \frac{\partial V}{\partial z}a_{Z}\right)$$

لکھا جا سکتا ہے۔

اگرہم

$$abla = rac{\partial}{\partial x}a_{
m X} + rac{\partial}{\partial y}a_{
m Y} + rac{\partial}{\partial z}a_{
m Z}$$
 کارتیسی محدد میں ڈھلان کی مساوات

کھیں جہاں کسی بھی مقداری f کے لئے ∇f سے مراد ∇g سے مراد میں جہاں کسی بھی مقداری و تب مندرجہ بالا مساوات کو

$$(4.43) E = -\nabla V$$

کھا جا سکتا ہے۔ √ کو برقی دباوکی ڈھلان ¹⁷ پڑھا جاتا ہے۔ مساوات 4.42 کا بایال ہاتھ ڈھلان کی علامت جبکہ اس کا دایال ہاتھ ڈھلان کے عمل کو ظاہر کرتا ہے۔ اگرچہ ہم نے ڈھلان کا عمل برقی دباو اور برقی میدان کے لئے حاصل کیا، حقیقت میں یہ عمل سائنس کے دیگر متغیرات کے لئے بھی درست ثابت ہوتا ہے۔ اس کی متبولیت اس حقیقت کی وجہ سے ہے کہ یہ جگہ جگہ پیش آتا ہے۔ ڈھلان کا عمل مقداری پر کیا جاتا ہے جبکہ اس کا حاصل جواب سمتیہ ہوتا ہے۔ صغحہ 60 پر مساوات 3.32 پھیلاو کی تعریف بیان کرتا ہے جہال پھیلاو کا عمل سمتیہ پر کرتے ہوئے مقداری ۱8 حاصل کی جاتی ہے۔ پھیلاو کے اس مساوات کو یہاں موازنے کے لئے دوبارہ پیش کرتے ہیں۔

(4.44)
$$\nabla \cdot \mathbf{D} = \frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z}$$

4.6.1 نلكى محدد ميں ڈھلان

نگی محد د میں برقی دباو کے آزاد متغیرات نگی محد د کے متغیرات ہوں گے اور یوں برقی دباو V(ρ, φ, z) کھا جائے گا۔مساوات 4.36، مساوات 4.36 اور مساوات 4.38 کو نگلی محد د میں یوں لکھ سکتے ہیں

gradient17

90 ور برقی دباو

(4.45)
$$dV = \frac{\partial V}{\partial \rho} d\rho + \frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi + \frac{\partial V}{\partial z} dz$$

$$(4.46) E = E_{\rho} \mathbf{a}_{\rho} + E_{\phi} \mathbf{a}_{\phi} + E_{z} \mathbf{a}_{z}$$

$$dL = d\rho a_{\rho} + \rho d\phi a_{\phi} + dz a_{z}$$

جہاں جھوٹی لمبائی dL کو صفحہ 27 پر مساوات 1.44 کی مدد سے لکھا گیا ہے۔ مندرجہ بالا تین مساوات کو مساوات 4.26 میں پُر کرتے ہوئے

$$\frac{\partial V}{\partial \rho} d\rho + \frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi + \frac{\partial V}{\partial z} dz = -\left(E_{\rho} d\rho + E_{\phi}\rho d\phi + E_{z} dz\right)$$

حاصل ہوتا ہے۔ ϕ اور z تبدیل کئے بغیر (یعنی $d\phi = d\phi$ اور $d\phi = dz$ لیتے ہوئے) ρ تبدیل کرنے سے اس مساوات کے بائیں اور دائیں ہاتھ کا پہلا جزو این مورت ہوتا ہے۔ ϕ اور $d\phi = -E_{\rho}$ تبدیل ہوتے ہیں۔ اگریہ اجزاء ہر صورت برابر رہیں صرف اور صرف اسی صورت مندرجہ بالا مساوات کے دونوں بازو برابر رہیں کے لہذا ϕ اور ϕ تبدیل کرتے ہوئے رہیں کے لہذا ϕ کہ اور ϕ تبدیل کرتے ہوئے دیں کے لیزا کے لیزا کہ اور ϕ کا مواد کے تبدیل کرتے ہوئے دیں کہ این کے لیزا کے لیزا کی این کی این کر اور ϕ کو نازو برابر کے این کرتے ہوئے کے لیزا کی کہ این کی این کی این کر این کر این کر این کر کے ہوئے کے لیزا کی کا لیزا کی کا لیزا کی بازی کی کر این کر این کر این کر این کر کے کروئے کو کا کروئے کر کے لیزا کر این کی کرنے ہوئے کو کروئے کروئے کروئے کروئے کروئے کروئے کروئے کے کروئے ک

$$E_{\phi}\rho \,\mathrm{d}\phi = -\frac{\partial V}{\partial \phi} \,\mathrm{d}\phi$$
$$E_{z} \,\mathrm{d}z = -\frac{\partial V}{\partial z} \,\mathrm{d}z$$

کھے جا سکتے ہیں جس سے E_{ϕ} اور E_{z} کے مساوات حاصل ہوتے ہیں۔ان تمام جوابات کو کیجا کرتے ہیں۔

(4.49)
$$E_{\rho} = -\frac{\partial V}{\partial \rho}$$

$$E_{\phi} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial V}{\partial \phi}$$

$$E_{z} = -\frac{\partial V}{\partial z}$$

انہیں مساوات 4.46 میں یُر کرتے ہوئے

(4.50)
$$E = -\left(\frac{\partial V}{\partial \rho}a_{\rho} + \frac{1}{\rho}\frac{\partial V}{\partial \phi}a_{\phi} + \frac{\partial V}{\partial z}a_{z}\right)$$

حاصل ہوتا ہے۔اس کو مساوات 4.43 کی شکل میں لکھتے ہوئے نکلی محدد میں ڈھلان کی مساوات

$$abla$$
نلکی محدد میں ڈھلان کی مساوات $abla=rac{\partial}{\partial
ho}a_{
ho}+rac{1}{
ho}rac{\partial}{\partial \phi}a_{\phi}+rac{\partial}{\partial z}a_{
m Z}$ نلکی محدد میں ڈھلان کی مساوات

حاصل ہوتی ہے۔مساوات 4.42 اور مساوات 4.51 کا موازنہ کریں۔کار تیسی محدد کی مساوات نسبتاً آسان ہے۔

4.6.2 كروى محدد ميں ڈھلان

صفحہ 33 پر مساوات 1.64 کروی محدد میں چھوٹی لمبائی dL کی مساوات ہے۔کروی محدد میں کسی بھی نقطے کے برقی دباو کو $V(r, \theta \phi)$ کساجا سکتا ہے جبکہ کسی بھی سمتیہ کی طرح E کو تنین عمودی حصول میں کھا جا سکتا ہے۔ یوں ہم مساوات 4.36، مساوات 4.38 اور مساوات 4.38 کو کروی محدد میں یوں لکھ سکتے ہیں۔

$$dV = \frac{\partial V}{\partial r} dr + \frac{\partial V}{\partial \theta} d\theta + \frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi$$

$$\mathbf{E} = E_r \mathbf{a}_{\Gamma} + E_{\theta} \mathbf{a}_{\theta} + E_{\phi} \mathbf{a}_{\phi}$$

(4.54)
$$dL = dr a_{\Gamma} + r d\theta a_{\theta} + r \sin\theta d\phi a_{\phi}$$

ان تین مساوات کو مساوات 4.26 میں پُر کرتے ہوئے

$$\frac{\partial V}{\partial r} dr + \frac{\partial V}{\partial \theta} d\theta + \frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi = -\left(E_r dr + E_{\theta} r d\theta + E_{\phi} r \sin\theta d\phi\right)$$

حاصل ہوتا ہے۔اب اگر ہم صرف r کو تبدیل کریں تب 0=0 اور 0=0 ہوں گے لہذا مندرجہ بالا مساوات کے بائیں دائیں بازو کا پہلا جزو لین موتا ہے۔اب اگر ہم صرف r کو تبدیل کریں تب 0=0 اور 0=0 ہوں گے لہذا مندرجہ بالا مساوات کے دونوں بازو برابر رہیں گے لہذا ہم 0=0 لیخ اور 0=0 اور 0=0 اور 0=0 اجزاء بالکل برابر ہونے کی صورت میں ہی مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر 0=0 کی اور تبدیل کرتے ہوئے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی اور تبدیل کرتے ہوئے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی جو کے مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر کی بازی بازو کے اجزاء برابر کی بازی بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساوات کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کی مساورت کے دونوں بازو کے اجزاء برابر میں مساورت کے دونوں بازو کے دونوں ب

$$\frac{\partial V}{\partial \theta} d\theta = -E_{\theta} r d\theta$$

$$\frac{\partial V}{\partial \phi} d\phi = -E_{\phi} r \sin \theta d\phi$$

حاصل ہوتا ہے جس سے E_{θ} اور E_{ϕ} کے مساوات حاصل ہوتے ہیں۔ان تمام جوابات کو کیجا کرتے ہیں۔

$$E_r = -\frac{\partial V}{\partial r}$$

$$E_{\theta} = -\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta}$$

$$E_{\phi} = -\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial V}{\partial \phi}$$

ان قیمتوں کو مساوات 4.53 میں پُر کرتے ہوئے

(4.56)
$$E = -\left(\frac{\partial V}{\partial r}a_{\rm r} + \frac{1}{r}\frac{\partial V}{\partial \theta}a_{\theta} + \frac{1}{r\sin\theta}\frac{\partial V}{\partial \phi}a_{\phi}\right)$$

لکھا جا سکتا ہے جس سے کروی محدد میں ڈھلان کی مساوات یوں لکھی جاسکتی ہے۔

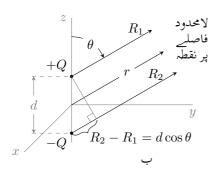
$$abla = rac{\partial}{\partial r}a_{
m r} + rac{1}{r}rac{\partial}{\partial heta}a_{ heta} + rac{1}{r\sin heta}rac{\partial}{\partial \phi}a_{\phi}$$
 کروی محدد میں ڈھلان کی مساوات

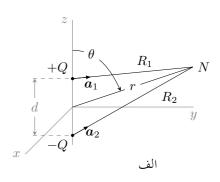
 (a_u, a_v, a_w) اور اکائی سمتیات کا حصول د کھایا گیا جہاں عمومی محدد کے متغیرات (u, v, w) اور اکائی سمتیات کا حصول د کھایا گیا جہاں عمومی محدد کے متغیرات (u, v, w) اور اکائی سمتیات کے عمومی مساوات حاصل کریں۔

جواب:

$$abla = rac{1}{K_1}rac{\partial}{\partial u}a_u + rac{1}{K_2}rac{\partial}{\partial v}a_v + rac{1}{K_2}rac{\partial}{\partial w}a_w$$
 گهلان کی عمومی مساوات

92 باب 4. توانائي اور برقي دباو





شكل 4.9: جفت قطب

مثال 4.4: صفحہ 4.15 پر مساوات 4.15 نقطہ چارج کا برقی د باو دیتا ہے۔ مساوات 4.56 کے استعال سے کروی محدد میں E کی مساوات عاصل کریں۔ مثال 4.4: صفحہ 4.5: صفحہ کے دراس پر منحصر ہے جبکہ θ اور ϕ کا اس میں کوئی کر دار نہیں للمذا مساوات 4.56 میں $\frac{\partial V}{\partial \phi}$ اور $\frac{\partial V}{\partial \phi}$ صفر کے برابر ہوں گے۔ اس طرح $\frac{\partial V}{\partial r}$ لیتے ہوئے $E=\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}a_{\Gamma}$ حاصل ہوتا ہے۔

یہاں بتلاتا چلوں کہ حقیقی دنیا میں عموماً برقی دباو معلوم ہوتی ہے جس سے برقی میدان کا حصول درکار ہوتا ہے۔اس کی مثال بجلی کی دوتاریں ہو سکتی ہیں جن کے درمیان V 220 پایا جاتا ہے اور جن کے درمیان آپ برقی میدان جاننا چاہتے ہوں۔

4.7 جفت قطب

شکل 4.9-الف میں محدد کے مرکز سے $\frac{d}{2}$ فاصلے پہ z محدد پر ایک جانب Q + اور دوسری جانب Q – نقطہ چارج دکھائے گئے ہیں۔ بیاں برابر مقدار مگر الٹ علامت کے نقطہ چارجوں کے در میان d فاصلہ ہے۔ ایک جوڑی چارجوں کو جفت قطب P بہا جاتا ہے۔ ہمیں جفت قطب سے دور نقطہ R پر برقی میدان اور برقی دباوکی قیمتیں در کار ہیں۔ کسی بھی دور نقطے سے یہ دونوں چارج تقریباً مرکز پر دکھائی دیتے ہیں۔ دور نقطے سے ایسا نقطہ مراد ہے جہاں مرکز سے نقطہ تک کا فاصلہ r جفت قطب چارجوں کے در میان فاصلہ r سے بہت زیادہ ہو یعنی جب r ہو۔ ہم دیکھ سکتے ہیں کہ r یا θ تبدیل کرنے سے برقی میدان تبدیل ہو گا جبکہ r تبدیل کرنے سے ایسا نہیں ہو گا۔ شکل R اور R دونوں R کی جانب جبک کر R پر R میں R اور R دونوں R کی میدان حاصل کریں۔ شکل کی مدد سے دور نقطے پر برقی دباواور برقی میدان حاصل کریں۔

(4.58)
$$R_{2} - R_{1} = d \cos \theta$$

$$R_{1} = r - \frac{d}{2} \cos \theta$$

$$R_{2} = r + \frac{d}{2} \cos \theta$$

dipole19

93. جفت قطب

کھھا جا سکتا ہے۔شکل 4.9-الف میں N پر برقی دباو V مساوات 4.19 کی مدد سے

$$V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{Q}{R_1} - \frac{Q}{R_2} \right) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{R_2 - R_1}{R_1 R_2} \right)$$

لکھی جاسکتی ہے۔مساوات 4.58 کی مدد سے اسے

$$\begin{split} V &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{d\cos\theta}{(r - \frac{d}{2}\cos\theta)(r + \frac{d}{2}\cos\theta)} \\ &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{d\cos\theta}{(r^2 - \frac{d^2}{4}\cos^2\theta)} \\ &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \frac{d\cos\theta}{(1 - \frac{d^2}{4r^2}\cos^2\theta)} \end{split}$$

 $V = rac{d^2}{4r^2}\cos^2 heta$ کو نظرانداز کیا جا سکتا ہے۔ یوں کو جہ سے کا کھا جا سکتا ہے۔ یوں کو کھا جا سکتا ہے۔ یوں کو جہ سے کا کھا جا سکتا ہے۔ یوں $V = rac{Qd\cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^2}$

حاصل ہوتا ہے۔مساوات 4.56 کو استعال کرتے ہوئے اس مساوات سے برقی میدان لکھتے ہیں۔

(4.60)
$$E = \frac{Qd}{4\pi\epsilon_0 r^3} \left(2\cos\theta a_r + \sin\theta a_\theta \right)$$

ہم پہلے برقی دباواور پھر ڈھلان کی مدد سے برقی میدان حاصل کرنے کے بجائے پہلے برقی میدان اور پھر تکمل استعال کرتے ہوئے برقی دباو حاصل کر سکتے ہیں البتہ ایسا کرنا اتنا آسان ثابت نہیں ہوتا۔ شوق رکھنے والوں کے لئے مثال 4.5 میں اسی طریقے کو استعال کرتے ہوئے دور نقطے پر جفت قطب سے پیدامیدان اور برقی دباو حاصل کئے گئے ہیں۔

مثال 4.5: شکل 4.9-الف میں دکھائے گئے جفت قطب سے دور کسی نقطے N پر پہلے برقی میدان اور پھر اس برقی میدان کواستعال کرتے ہوئے برقی دباو حاصل کریں۔

صفحہ 24 پر مثال 1.8 میں یہاں دوبارہ پیش کرتے ہیں۔ $R_2 = R_2 a_2$ اور $R_2 = R_2$ اور $R_2 = R_2$

$$R_1 = (r - \frac{d}{2}\cos\theta)a_{\rm T} + \frac{d}{2}\sin\theta a_{\theta}$$

$$R_2 = (r + \frac{d}{2}\cos\theta)a_{\rm T} - \frac{d}{2}\sin\theta a_{\theta}$$

جس سے $R_1 = |R_1| = \sqrt{R_1 \cdot R_1}$ ماصل کرتے ہیں۔

(4.61)
$$R_{1} = \sqrt{\left(r - \frac{d}{2}\cos\theta\right)^{2} + \left(\frac{d}{2}\sin\theta a_{\theta}\right)^{2}}$$

$$= r\sqrt{1 - \frac{d}{r}\cos\theta + \frac{d^{2}}{r^{2}}}$$

$$\approx r\sqrt{1 - \frac{d}{r}\cos\theta} \quad (d \ll r)$$

94 باب 4. توانائی اور برقی دباو

آخری قدم پر $d \ll r$ کی بناپر $rac{d^2}{r^2}$ کورد کیا گیا ہے۔ ہم جانتے ہیں کہ

$$(a+b)^n = a^n + \frac{na^{n-1}b}{1!} + \frac{n(n-1)a^{n-2}b^2}{2!} + \cdots$$

$$R_1^3 = r^3 (1 - \frac{d}{r} \cos \theta)^{\frac{3}{2}} = r^3 \left(1 - \frac{3d}{2r} \cos \theta + \cdots \right)$$

اس مساوات کے پہلے دو جزو د کھائے گئے ہیں۔اس کے تیسرے جزو میں ⁴³ چوتھے جزو میں ⁴⁴ پائے جاتے ہیں للذا پہلے دواجزاء کے علاوہ تمام اجزاء کو نظرانداز کیا جاسکتا ہے۔یوں

$$(4.62) R_1^3 = r^3 \left(1 - \frac{3d}{2r} \cos \theta \right)$$

صورت اختیار کر لیتا ہے۔ یہی عمل R₂ کے لئے کرنے سے

$$(4.63) R_2^3 = r^3 \left(1 + \frac{3d}{2r} \cos \theta \right)$$

حاصل ہوتا ہے۔صفحہ 42 پر مساوات 2.18 کو استعال کرتے ہوئے دونوں چارجوں سے کل برقی میدان ان کے علیحدہ علیحدہ میدان کے مجموعہ لے کو یوں لکھا جا سکتا ہے۔

$$\begin{split} E &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{R_1}{R_1^3} - \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{R_2}{R_2^3} \\ &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{\left[(r - \frac{d}{2}\cos\theta) \boldsymbol{a}_r + \frac{d}{2}\sin\theta \boldsymbol{a}_\theta \right]}{r^3 (1 - \frac{3d}{2r}\cos\theta)} - \frac{\left[(r + \frac{d}{2}\cos\theta) \boldsymbol{a}_r - \frac{d}{2}\sin\theta \boldsymbol{a}_\theta \right]}{r^3 (1 + \frac{3d}{2r}\cos\theta)} \right) \\ &= \frac{Qd}{4\pi\epsilon_0 r^3} \left(\frac{2\cos\theta \boldsymbol{a}_r + \sin\theta \boldsymbol{a}_\theta}{(1 - \frac{3d}{2r}\cos\theta)(1 + \frac{3d}{2r}\cos\theta)} \right) \end{split}$$

اس مساوات میں کسر کے نچلے جھے کو ضرب دیتے ہوئے $(1-\frac{9d^2}{4r^2}\cos^2\theta\approx 1)$ کھا جا سکتا ہے جہال $\frac{d^2}{r^2}$ والے جزو کو نظرانداز کیا گیا ہے۔ یول $E=rac{Qd}{4\pi\epsilon_0 r^3}(2\cos\theta a_{
m r}+\sin\theta a_{ heta})$

حاصل ہوتا ہے جو مساوات 4.60 ہی ہے۔

 $N_3(\infty, \theta', \phi', \phi')$ مساوات 4.64 سے نقطہ $N_0(r, \theta, \phi)$ پر برقی د باو حاصل کریں۔ ہم برقی زمین کو لا محدود فاصلے پر نقطہ $N_1(r, \theta, \phi')$ پر برقی د بازب سیدھا چلتے ہوئے ہم پہلے $N_2(r, \theta', \phi', \phi')$ تک چینچتے ہیں۔اس کے بعد صرف 0 تبدیل کرتے ہوئے ہم پہلے $N_2(r, \theta', \phi')$ تک چینچتے ہیں۔اس کے بعد صرف 0 تبدیل کئے بغیر $N_2(r, \theta, \phi)$ پہنچیں گے۔

صفحہ 33 پر مساوات 1.64 کروی محدد میں تچپوٹی لمبائی $\mathrm{d} oldsymbol{L}$ کی مساوات ہے۔اسے یہاں دوبارہ لکھتے ہیں۔ $\mathrm{d} oldsymbol{L} = \mathrm{d} r a_{\mathrm{r}} + r \, \mathrm{d} \theta a_{\theta} + r \sin \theta \, \mathrm{d} \phi a_{\phi}$ (4.65) V_2 تک چلتے ہوئے 0 = 0 اور 0 = 0 ہوں گے لہٰذا واد 0 =

$$V_{23} = -\int_{N_3}^{N_2} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} = -\frac{Qd}{4\pi\epsilon_0} \int_{N_3}^{N_2} \frac{(2\cos\theta \mathbf{a_r} + \sin\theta \mathbf{a_\theta}) \cdot dr\mathbf{a_r}}{r^3}$$
$$= -\frac{Qd}{4\pi\epsilon_0} \int_{N_3}^{N_2} \frac{2\cos\theta dr}{r^3} = \frac{Qd\cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} \Big|_{\infty \theta', \phi'}^{r, \theta', \phi'} = \frac{Qd\cos\theta'}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

.4.7 حفت قطب

$$\mathrm{d} \phi = 0$$
 اور $\mathrm{d} \phi = 0$ رکھتے ہیں۔ ہم اس راستے $\mathrm{d} r = 0$ اور $\mathrm{d} \phi = 0$ رکھتے ہیں لہذا

$$\begin{split} V_{12} &= -\int_{N_2}^{N_1} \boldsymbol{E} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{L} = -\frac{Qd}{4\pi\epsilon_0} \int_{N_2}^{N_1} \frac{(2\cos\theta\boldsymbol{a}_\mathrm{r} + \sin\theta\boldsymbol{a}_\theta) \cdot r \, \mathrm{d}\theta\boldsymbol{a}_\theta}{r^3} \\ &= -\frac{Qd}{4\pi\epsilon_0} \int_{N_2}^{N_1} \frac{\sin\theta \, \mathrm{d}\theta}{r^2} = \left. \frac{Qd}{4\pi\epsilon_0} \frac{\cos\theta}{r^2} \right|_{r,\theta',\phi'}^{r,\theta,\phi'} = \frac{Qd}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\cos\theta - \cos\theta')}{r^2} \end{split}$$

ہو گا۔اب N سے N چلتے ہیں۔اس راتے 0=0 اور 0=0 رکھے گئے ہیں للذا

$$V_{01} = -\int_{N_1}^{N_0} \boldsymbol{E} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{L} = -\frac{Qd}{4\pi\epsilon_0} \int_{N_1}^{N_0} \frac{(2\cos\theta \boldsymbol{a_\mathrm{r}} + \sin\theta \boldsymbol{a_\theta}) \cdot r\sin\theta \,\mathrm{d}\phi \boldsymbol{a_\phi}}{r^3} = 0$$

 N_3 حاصل ہوتا ہے جہاں $a_{
m r}\cdot a_{
m p}=0$ اور $a_{
m g}\cdot a_{
m p}=0$ کی بدولت تکمل صفر کے برابر لیا گیا ہے۔یوں V_{12} ، V_{23} اور V_{3} ہوئے ہوئے V_{3} تک کا برقی دباو

$$V_0 = V_{03} = V_{23} + V_{12} + V_{01} = \frac{Qd\cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

حاصل ہوتاہے جو مساوات 4.59 ہی ہے۔