

# Materialwissenschaften

Prof. Peter Müller-Buschbaum, TUM School of Natural Sciences

### **Kapitel 5: Elastisches Verhalten**

- 5.1 Einleitung
- 5.2 Elastische Verformung von Festkörpern
- 5.3 Atomare Grundlagen
  - 5.3.1 Dehnung idealer Kristalle
  - 5.3.2 Dehnung von Elastomeren
- 5.4 Zusammenfassung
- J. P. Mercier, G. Zambelli, W. Kurz: Introduction to Material Science. Elsevier, 2002. Kapitel 6.
- W. D. Callister, D.G. Rethwisch: Materialwissenschaften und Werkstofftechnik. Wiley-VCH. Kapitel 6.



# 5.1 Einleitung

Zusammenhang zwischen den Kräften, die auf einen Festkörper wirken, und der resultierenden Verformung → Elastizitätsmodul E

### bei höheren Verformungen:

- Viskoelastizität
- Stabilitätsgrenzen → Bruch

### in diesem Kapitel wird betrachtet:

- elastisches Verhalten bei Verformungen < 0,1 %</li>
- atomare Grundlage f
  ür das elastische Verhalten, insbesondere in Metallen und in Elastomeren



# 5.2 Elastische Verformung von Festkörpern

### Elastizitätstheorie:

- Zusammenhang zwischen Kräften und Verformung für einfache Verformungen
- Bestimmung der entsprechenden elastischen Konstanten

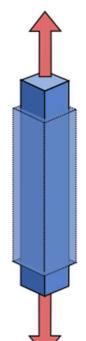
# einfache Verformungen: Zug Druck Scherung Biegung Torsion - Material - Prüfkörper

maschinenbau-wissen



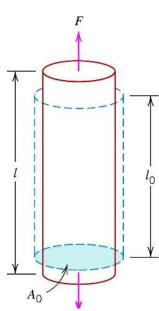
# Zugversuch

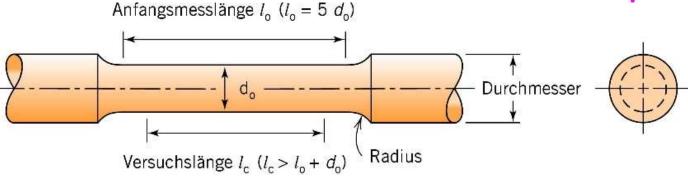
# Zug



### uniaxiale Dehnung eines elastischen Stabs:

- unterbrochene Linien: vor der Belastung
- ursprüngliche Querschnittsfläche  $A_0 = \pi d_0^2$
- ursprüngliche Länge  $l_0$
- Einspannen an Enden
- Messung der Längenänderung während Krafteinwirkung F

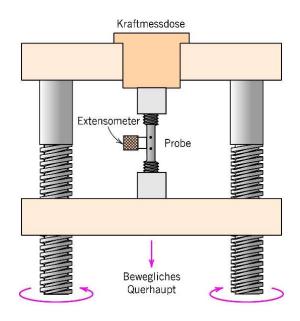




typisch:  $d_o = 14$  mm,  $l_o = 70$  mm



# Zugversuch



Zugprüfmaschinen von 5 bis 2.500 kN zur Bestimmung der Zugfestigkeit eines Werkstoffs

zwickroell.com

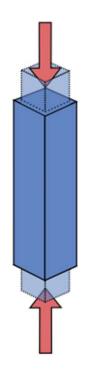
- technische Spannung:  $\sigma = \frac{F}{A_0}$
- technische Dehnung:  $\varepsilon = \frac{l_i l_0}{l_0} = \frac{\Delta l_0}{l_0}$   $l_i$ : momentane Länge





# Druckversuch

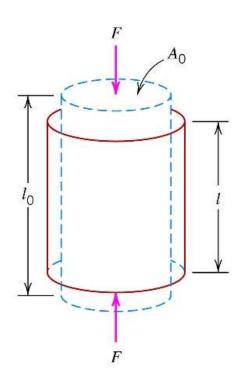
### Druck



- Stauchen des Probenkörpers
- ungehinderte seitliche Ausdehnung
- Verwendung derselben Messgrößen wie beim Zugversuch:

$$\sigma = -\frac{F}{A_0}$$
 und  $\varepsilon = \frac{\Delta l}{l_0}$ 

 Kraft wird mit negativem Vorzeichen angegeben



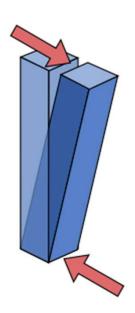
wird typisch auch mit Zugprüfmaschinen ausgeführt



# Scherversuch

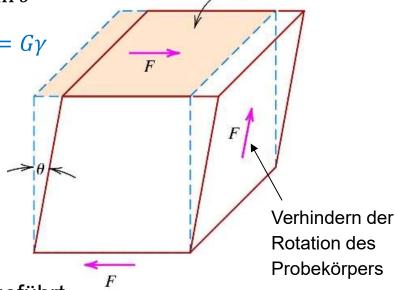
# Scherung

Scheren der Probekörpers,
 d.h. Kraft greift parallel zur Fläche A<sub>0</sub> an



- Scherspannung:  $\tau = \frac{F}{A_0}$
- Scherdehnung:  $\gamma = \tan \theta$
- für kleine Amplituden:  $\tau = G\gamma$

G: Schubmodul



wird typisch auch mit Zugprüfmaschinen ausgeführt

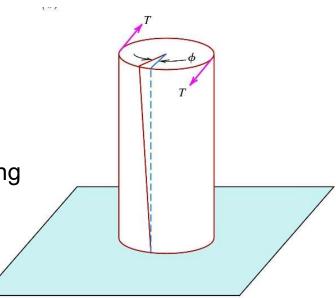


# Torsionsversuch

### **Torsion**



- Verdrehen des Probekörpers
- Torsionskräfte greifen an einem Ende der Probe an
- $\rightarrow$  Torsionsmoment T entlang der longitudinalen Stabachse
- Drehwinkel  $\phi \rightarrow$  Scherdehnung

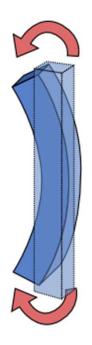


wird typisch auch mit Zugprüfmaschinen ausgeführt



# Biegeversuch

# Biegung



Biegen des Probekörpers – viele Geometrien

### z. B.: Dreipunktbiegeversuch



$$E = \frac{l^3(X_L - X_H)}{4D_L ba^3}$$

E: Biegemodul in kN/mm<sup>2</sup>

*I*<sub>v</sub>: Stützweite in mm

 $X_{H}$ : Ende der Biegemodulermittlung in kN

 $X_L$ : Beginn der Biegemodulermittlung in kN

 $D_{L}$ : Durchbiegung in mm zwischen  $X_{H}$  und  $X_{L}$ 

b: Probenbreite in mm

a: Probendicke in mm

Von Cjp24 - Eigenes Werk, CC BY-SA 3.0, https://commons.wikimedia.org/w/index.php?curid=6885637



# Biegeversuch

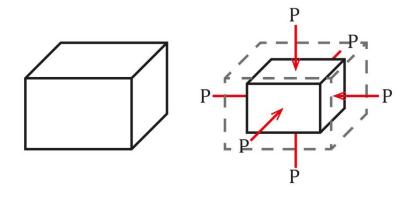
Zur Ausführung von Biegeversuchen existieren etablierte Prüfnormen, welche Ausführungsart und Prüfparameter für verschiedene Werkstoffe und Bauteile vorschreiben. Herausgegeben werden die Normen von Organisationen wie ASTM, DIN, CEN, ISO

### Zum Beispiel:

- ASTM D143:2022 Prüfung von astfreiem Holz an Kleinproben
- DIN 52186:1978-06 Prüfung von Holz; Biegeversuch
- DIN EN 2831:1993-04 Luft- und Raumfahrt; Wasserstoffversprödung von Stählen; Langsamer Biegeversuch (EN 2831:1993)
- DIN EN ISO 178:2019-08 Kunststoffe Bestimmung der Biegeeigenschaften (ISO 178:2019)



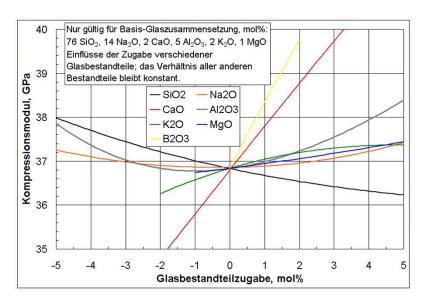
# Hydrostatische Kompression



Beziehung zwischen dem hydrostatischen Druck p und der relativen Volumenänderung  $\Delta V/V$ :

$$p = -K \frac{\Delta V}{V}$$





Beispiel: Einflüsse der Zugabe ausgewählter Glasbestandteile auf den Kompressionsmodul eines speziellen Basisglases

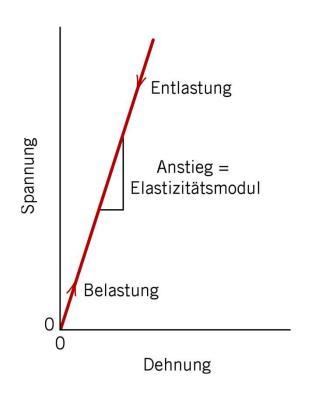


# Spannungs-Dehnungs-Verhalten

• für Metalle bei relativ geringer Zugbelastung: linearer Zusammenhang zwischen Spannung  $\sigma$  und Dehnung  $\varepsilon$ 

Hooke'sches Gesetz:  $\sigma = E\varepsilon$ 

- E: Elastizitätsmodul, in GPa, Steigung der Spannungs-Dehnungs-Kurve
- Je größer der Elastizitätsmodul E, desto steifer ist das Material, d.h. desto geringer ist die Verformung.
- Elastische Deformationen sind reversibel.





# Typische Werte für Elastizitätsmodule

| Material                                  | E<br>[GPa] | Material                    | E<br>[GPa] |
|---|------------|-----------------------------|------------|
| Diamond                                   | 0001       | Window glass                | 70         |
| Silicon carbide (SiC)                     | 450        | Aluminium                   | 70         |
| Tungsten                                  | 400        | Concrete                    | 50         |
| Alumina (Al <sub>2</sub> O <sub>3</sub> ) | 400        | Magnesium                   | 40 - 45    |
| Carbon fibre                              | 300        | Wood agglomerate            | 7          |
| Magnesia (MgO)                            | 250        | Epoxy resins (cross-linked) | 2.8 - 4.2  |
| Steel                                     | 210        | Polystyrene                 | 2          |
| Copper                                    | 125        | Polyamide 6-6               | 2          |
| Brass, bronze                             | 110        | Polypropylene               | 1.5        |
| Glassy silica (SiO <sub>2</sub> )         | 95         | Medium density polyethylene | 0.7        |
| Gold                                      | 80         | Rubbers                     | ~0.001     |

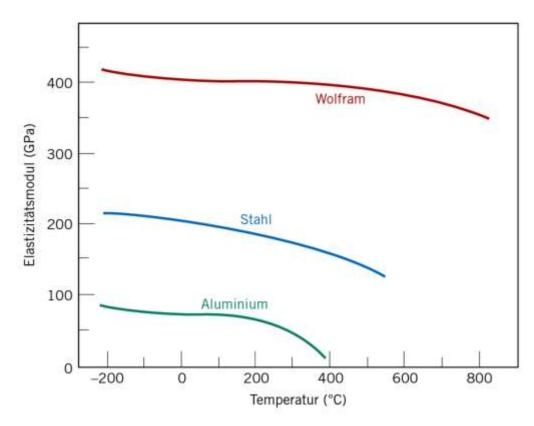
alle Werte bei Zimmertemperatur

- Werte für keramische Materialien ähnlich wie die von Metallen
- für Polymere geringer



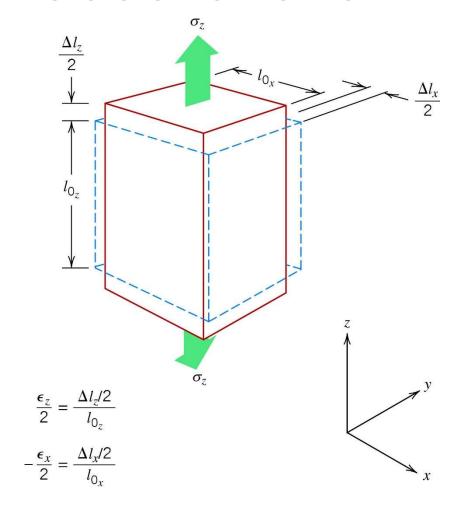
# Temperaturabhängigkeit

Abnahme des Elastizitätsmoduls mit steigender Temperatur





# Laterale Kontraktion



### Anlegen einer Zugspannung

- → Verlängerung in z-Richtung
- → Verringerung des Querschnitts in x- und y-Richtung
- → für isotrope Werkstoffe sind die Druckdeformationen gleich:

$$\varepsilon_{\chi} = \varepsilon_{\nu}$$

### Verhältnis Quer-/Axialdehnung:

### Poisson-Zahl

$$\nu = -\frac{\varepsilon_{\chi}}{\varepsilon_{z}} = -\frac{\varepsilon_{y}}{\varepsilon_{z}}$$



### Poisson-Zahl

für isotrope Materialien  $0 \le \nu \le 0.5$ 

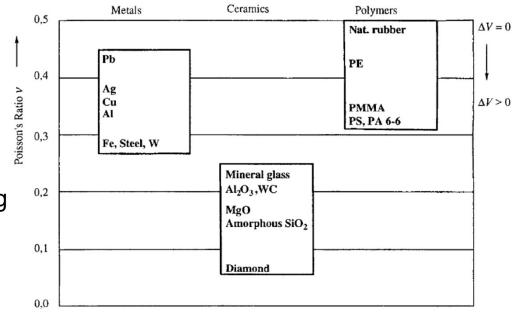
keine Volumenänderung unter Belastung  $\nu = \frac{1}{2}$  (wie z.B. Flüssigkeit)

in Festkörpern wirken die elastischen Eigenschaften der Querdehung entgegen

$$\nu < \frac{1}{2}$$
:

Volumenvergrößerung unter Zug und

Volumenverkleinerung unter Druck



 $\nu < 0$ : anisotrope Materialien (Kristalle z.B. Quarz) in einer speziellen Richtung



# Zusammenhang zwischen E und G

• für isotrope Materialien:  $E = 2G(1 + \nu)$ , G: Schubmodul

• für viele Metalle:  $G \approx 0.4 E$ , da  $\nu \approx 1/4$ 

• d.h. wenn *G* oder *E* bekannt sind, kann der andere Wert abgeschätzt werden



# Volumenvergrößerung von Metallen unter Zug

Poisson-Zahl ist gegeben durch die elastischen Konstanten  $s_{11}$  und  $s_{12}$ :  $\nu = -\frac{s_{12}}{s_{11}}$ 

Diese sind abhängig von  $c_{11}$  und  $c_{12}$ , d.h. den Komponenten des elastischen Tensors, die die Dehnung und die Scherung beschreiben.

Zusammenhang zwischen Dehnung  $\varepsilon$  und Spannung  $\tau$ :  $\varepsilon = (s_{11} + 2s_{12})\tau$ 

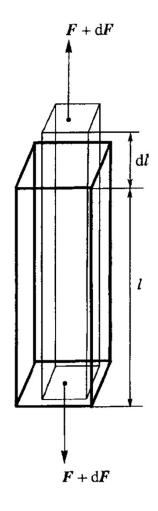
### Kubische Kristalle sind nicht elastisch isotrop:

Spannung bei Verformung entlang der kubischen Achse ist verschieden von der Spannung bei Verformung entlang einer Flächendiagonalen

→ Volumenveränderung bei Zug



# 5.3 Atomare Grundlagen



### Thermodynamischer Ansatz:

Stab wird durch Kraft  $\vec{F}$  auf der Länge  $l > l_0$  gehalten und dann um dl verlängert durch eine Erhöhung der Kraft um  $d\vec{F}$ 

- ightarrow Änderung der inneren Energie: dU = dQ dW dQ: bei der Verformung vom Material aufgenommene Wärme dW: geleistete Arbeit
- $\rightarrow$  für reversiblen Prozess: dQ = TdS



# Atomare Grundlagen

die vom System geleistete Arbeit setzt sich zusammen aus

- (i) der Arbeit durch das elastische Zusammenziehen und
- (ii) der Arbeit des Drucks p:  $dW = -F_r dl + p dV,$ wobei die Rückstellkraft  $F_r = -F$  ist

$$\to dU = TdS + F_r dl - pdV$$



### Rückstellkraft

Helmholtz-Energie: A = U - TS  $\rightarrow$   $dA = -SdT + F_r dl - pdV$ 

für Verformung bei konstanter Temperatur und konstantem Volumen:

$$dA = F_r dl \quad \to \quad F_r = \left(\frac{\partial A}{\partial l}\right)_{T,V} \quad \to \quad F_r = \left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{T,V} - T\left(\frac{\partial S}{\partial l}\right)_{T,V}$$

- → die Rückstellkraft ist also gleich der Änderung der freien Energie pro Einheitslänge der Verlängerung des Stabs
- → elastische Rückstellkraft enthält zwei Komponenten:
  - (i) die innere oder enthalpische Rückstellkraft  $F_{r,i} = \left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{T,V}$
  - (ii) die entropische Rückstellkraft  $F_{r,e} = -T \left( \frac{\partial S}{\partial l} \right)_{T,V}$
- → die zugeführte mechanische Energie kann als innere Energie gespeichert werden (Veränderung der atomaren Abstände oder der Bindungswinkel) oder als Wärme an die Umgebung abgegeben werden, wobei sich die Ordnung in der Probe erhöht



# Isotherme reversible Verformung

A ist eine Zustandsfunktion, d.h. dA ist ein exaktes Differential

$$\rightarrow \left[ \frac{\partial}{\partial l} \left( \frac{\partial A}{\partial T} \right)_l \right]_T = \left[ \frac{\partial}{\partial T} \left( \frac{\partial A}{\partial l} \right)_T \right]_l$$

daraus folgt für die isotherme reversible elastische Verformung

$$-\left(\frac{\partial S}{\partial l}\right)_{T,V} = \left(\frac{\partial F_r}{\partial T}\right)_{l,V} \to F_r = \left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{T,V} + T\left(\frac{\partial F_r}{\partial T}\right)_{l,V}$$

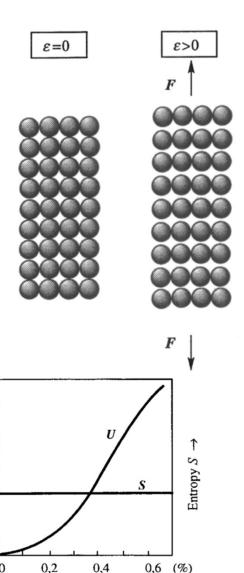
### betrachte zwei Grenzfälle:

- ideale Kristalle
- Elastomere



# 5.3.1 Dehnung idealer Kristall

- Rückstellkraft beruht auf der Verschiebung der Atome aus ihren Gleichgewichtsabständen
- hohe Kohäsionsenergie → hohe Elastizitätsmoduln
- Rückstellkraft unabhängig von der Temperatur
  - → bestimmt durch Änderungen der inneren Energie bzw. der Enthalpie
- große Änderung der inneren Energie,
   Entropie hingegen nahezu unverändert
- linearer elastischer Bereich nur für  $\varepsilon < 0.1 \%$



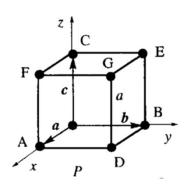
Deformation  $\varepsilon \rightarrow$ 

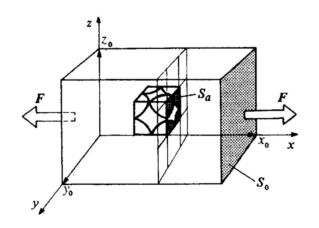
nternal Energy U



# Dehnung des idealen Kristalls

betrachte Kristall mit einfach kubischer Einheitszelle P aus kugelförmigen Atomen mit Durchmesser  $r_0$ , jedes Atom belegt ein kubisches Volumen von  $\sim r_0^3$ 





- betrachte Streckung eines prismatischen Kristalls
- Annahme: Dehnung und transversale Verformung auf makroskopischer und atomarer Skala gleich, "affine Deformation"

$$ightarrow$$
 Dehnung:  $\varepsilon_{\chi} = \frac{\Delta x}{x_0} = \frac{\Delta r_{\chi}}{r_0}$ 

$$\rightarrow$$
 transversale Deformation:  $\varepsilon_y = \varepsilon_z = \frac{\Delta r_y}{r_0} = \frac{\Delta r_z}{r_0}$ 



# Dehnung des idealen Kristalls

- Rückstellkraft beruht auf der Verschiebung der Atome aus ihrer Gleichgewichtslage
- für geringe Verformung: Rückstellkraft zwischen zwei benachbarten Atomen:  $f_{r,x} = C\Delta r_x$
- jedes Atom belegt eine Querschnittsfläche  $S_a = r_0^2$
- makroskopische Rückstellkraft  $F_r$  ist proportional zur Anzahl Atome in der Querschnittsfläche  $S_0$ , also zu  $S_0/r_0^2$

$$\rightarrow F_r = \frac{S_0}{r_0^2} f_{r,x} = \frac{S_0}{r_0^2} C \Delta r_x \rightarrow F_r = \frac{S_0 C}{r_0} \frac{\Delta x}{x_0}$$

$$ightharpoonup$$
 Spannung  $\sigma_{\chi} = \frac{F_r}{S_0} = \frac{C}{r_0} \varepsilon_{\chi}$ 

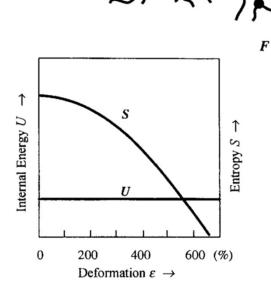
 $ightarrow rac{c}{r_0}$  ist der Elastizitätsmodul E im Hooke'schen Gesetz:  $\sigma_{\chi} = E \varepsilon_{\chi}$ 



 $\varepsilon > 0$ 

# 5.3.2 Dehnung von Elastomeren

- Elastomere: schwach vernetzte Polymere
- Rückstellkraft ist proportional zur absoluten Temperatur T
  - → fast ausschließlich entropischer Natur
- Elastomere heizen sich bei Streckung auf und kühlen sich ab, wenn sie sich zusammenziehen
- Grund: geringe Wechselwirkung der Ketten untereinander, Verformung führt zu Verringerung der Entropie → Abgabe von Wärme an die Umgebung
- sehr niedrige Elastizitätsmoduln (1-10 MPa), steigen mit der Temperatur an

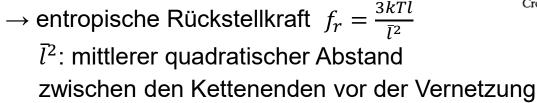


 $\varepsilon = 0$ 



# Dehnung von Elastomeren

- Polymersegmente führen Brown'sche Bewegungen aus
- → Kraft, die die Kettenenden zusammenzieht, also auch die Vernetzungspunkte

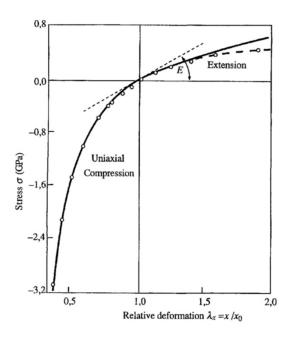




- bei Dehnung um  $\Delta l$ :  $\Delta f_r = \frac{3kT}{\bar{l}^2} \Delta l$
- affine Deformation, Verschiebung der Vernetzungspunkte
- reversible elastische Verformung bis einige 100 %



# Dehnung von Elastomeren



Für relative Deformation  $\lambda_{\chi} = \frac{x}{x_0}$ 

$$\rightarrow \sigma_{x} = \frac{E}{3}(\lambda_{x} - \lambda_{x}^{-2})$$
 beschreibt experimentelle Daten

Elastizitätsmodul: Tangente an die Kurve bei  $\lambda_x = 1$ 

$$\rightarrow E = 3nRT$$

• 
$$n=\frac{\rho}{M_e} \to E=\frac{3\rho RT}{M_e}$$
  $\rho$ : Massendichte  $M_e$ : Molmasse der Ketten zwischen

n: Anzahl Mol elastisch aktiver Ketten pro Einheitsvolumen

den Vernetzungspunkten

- Elastizitätsmodul unabhängig von der chemischen Struktur, proportional zur absoluten Temperatur wegen entropischer Grundlage
- Dehnung → Auffaltung der Ketten, Abstand der Atome und Bindungswinkel bleiben unverändert



# Elastisches verhalten von Polymeren

- Bindungskräfte steigen von:
   van der Waals ⇒ Wasserstoffbrücken ⇒ kovalente Bindung
- Rückstellkräfte steigen von:
   Rotation um Bindungswinkel ⇒ Änderung des Bindungswinkels ⇒ Strecken
   (Komprimieren) der Bindungslänge.
- Je mehr Polymerketten pro Fläche, desto stärkere Rückstellkräfte
   (Polymere mit Seitenarmen, d.h. mehr Platz pro Polymer, haben geringere
   Rückstellkräfte).

Hoher Modulus = möglichst planare "schmale" dichtgepackte Polymere, längst ausgerichtet Wasserstoffbrückenbildung oder Vernetzung zwischen den Ketten erhöht Modulus ortogonal zur Kettenrichtung.

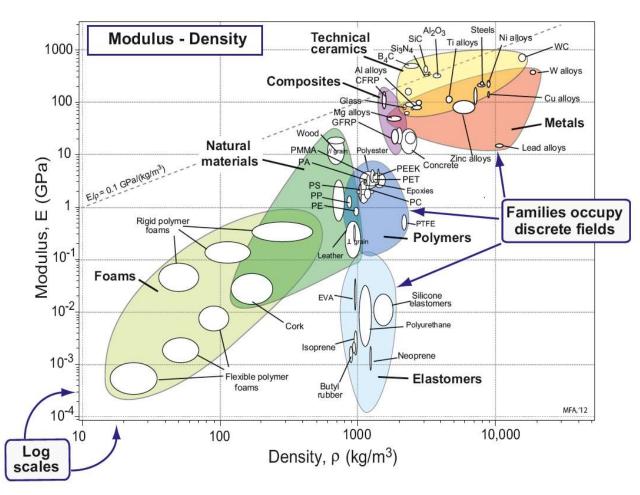


# **Andere Materialien**

- die meisten Materialien sind Festkörper mit enthalpischer Elastizität
- Elastizitätsmoduln variieren stark wegen verschiedener Bindungsenergien
- amorphe Materialien haben niedrigere Elastizitätsmoduln als kristalline



# Materialklassen: Elastizität und Dichte



### **Ashby plot**

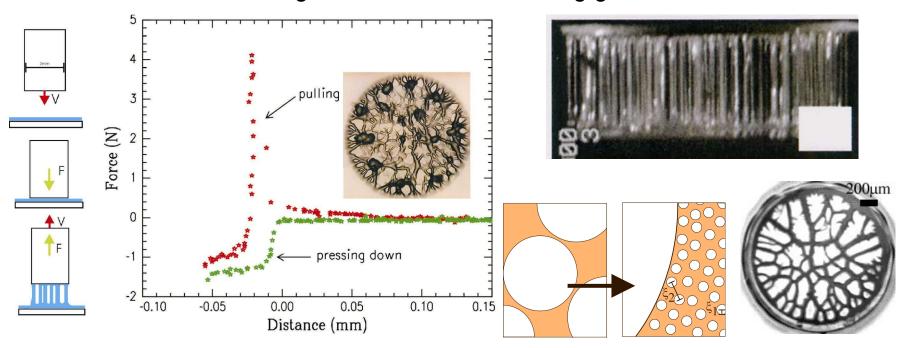
Verhältnis Elastizitätsmodul zu Massendichte,  $E/\rho$ , ist wichtige Kenngröße für die Auswahl leichter, aber fester Materialien

M. Ashby, H. Shercliff, D. Cebon: Materials: Engineering, Science, Processing and Design. 2<sup>nd</sup> ed., 2010, Elsevier



# Haftklebstoffe

reversible Klebeverbindung, die unter Krafteinwirkung geöffnet wird



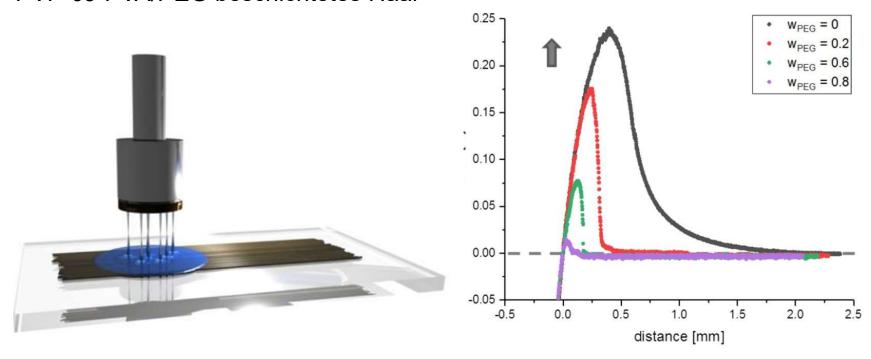
komplizierter Enthaftungsprozess

Beginn ist elastische Deformation des Polymerfilms



# Klebeeigenschaften von mit Haftkleber beschichteten Faserbündeln

PVP-co-PVA/PEG beschichtetes Haar



imitiert die Anwendung von Haarstylingprodukten wie Haargels und -sprays durch Messung der beschichteten (Haar-)Fasern



# 5.4 Zusammenfassung

Elastizitätsmodul: Zusammenhang zwischen Kräften auf Festkörper und resultierender Verformung (bei geringen Verformungen: < 0,1 %)

Bestimmung des Elastizitätsmoduls E und des Schubmoduls G in folgenden Experimenten: Dehnung: Zugversuch,

Stauchung: Druckversuch, Scherung, Torsion

Hooke'sches Gesetz:  $\sigma = E\varepsilon$ 

Zusammenhang E und G: E = 2G(1 + v)

Poisson-Zahl v: Verhältnis Quer-/Axialdehnung

elastische Rückstellkraft hat enthalpische und entropische Komponenten

idealer Kristall: Verschiebung der Atome aus ihrer Gleichgewichtslage Elastomer: Verschiebung der Vernetzungspunkte → Auffaltung der Ketten