部分ベクトル空間

定義 0.1 (部分ベクトル空間). V をベクトル空間とする. V の空でない部分集合 W が部分ベクトル空間であるとは、

- (i) $\boldsymbol{u}, \boldsymbol{v} \in W \Longrightarrow \boldsymbol{u} + \boldsymbol{v} \in W$
- (ii) $a \in F, \mathbf{u} \in W \Longrightarrow a\mathbf{u} \in W$

をみたすときをいう。それぞれVの加法とスカラー倍について閉じているという。部分ベクトル空間を部分空間ともいう。

定理 0.2. 部分ベクトル空間自身もベクトル空間である.

定理 0.3. ベクトル空間 V の空でない部分集合 W が部分ベクトル空間であるためには, V の加法とスカラー倍について閉じていることが必要十分である。すなわち

$$a, b \in F, \boldsymbol{u}, \boldsymbol{v} \in W \Longrightarrow a\boldsymbol{u} + b\boldsymbol{v} \in W$$
 (1)

をみたす.

Proof. W を部分ベクトル空間とする. スカラー $a,b \in F$ とベクトル $u,v \in W$ に対して、(ii) より $au,bv \in W$ が成り立つ. (i) より $au+bv \in W$ がわかる.

逆に、(1) が成り立つような V の部分集合 W が部分ベクトル空間となることを示そう。 スカラーを a=b=1 と置くと、(1) より $u,v\in W$ のとき $u+v\in W$ が成り立つ。 また b=0 とすると、 $au+0v=au+0=au\in W$ より、 $a\in F,u\in W$ のとき $au\in W$ が成り立つ。したがって、W は V の部分ベクトル空間となる。

部分集合 $W \subset V$ が部分ベクトル空間かどうか確かめるには, (1) を確認すればよい.

命題 0.4. W_1, W_2 が V の部分ベクトル空間とする. このとき, $W_1 \cap W_2$ も V の部分ベクトル空間となる.

より一般に次が成り立つ.

命題 0.5. W_1, W_2, \cdots, W_n が V の部分ベクトル空間とする. このとき, $W_1 \cap W_2 \cap \cdots \cap W_n$ も V の部分ベクトル空間となる.

Proof. $\mathbf{0} \in W_k$ より $\mathbf{0} \in W_1 \cap W_2 \cap \cdots \cap W_n \neq \emptyset$ となる. $a,b \in F, \mathbf{u}, \mathbf{v} \in W_1 \cap W_2 \cap \cdots \cap W_n$ に対して, $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in W_k$ である. 各 W_k は V の部分空間であるので.

$$a\mathbf{u} + b\mathbf{v} \in W_k \ (k = 1, \cdots, n)$$

が成り立つ. したがって $au+bv\in W_1\cap W_2\cap\cdots\cap W_n$ が成り立つ. \square ベクトル空間 \mathbb{C}^3 において

$$W_{1} = \left\{ \begin{bmatrix} v_{1} \\ v_{2} \\ v_{3} \end{bmatrix} \mid v_{1} + v_{2} + v_{3} = 0 \right\}$$

$$W_{2} = \left\{ \begin{bmatrix} v_{1} \\ v_{2} \\ v_{3} \end{bmatrix} \mid v_{1} + v_{2} + iv_{3} = 0 \right\}$$

はともに \mathbb{C}^3 の部分空間である. いま $W=W_1\cap W_2$ とすると, W は定

理 0.5 によって \mathbb{C}^3 の部分空間である. $oldsymbol{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \in W$ であるためには

$$v_1 + v_2 + v_3 = 0$$
$$v_1 + v_2 + iv_3 = 0$$

が成り立つことが必要十分である。上の式から下の式を引けば $(1-i)v_3=0$ となるから $v_3=0$ である。 すると $v_2=-v_1$ となるから $v_1=x$ と置くことにより、

$$W = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ -x \\ 0 \end{bmatrix} \mid x \in \mathbb{C} \right\}$$

となることがわかる.

部分空間の共通部分はまた部分空間となったが, 部分空間の和集合は

一般には部分空間とはならない。先ほどの例において,
$$oldsymbol{a}=\begin{bmatrix}1\\0\\-1\end{bmatrix}$$
, $oldsymbol{b}=$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ i \end{bmatrix}$$
 とすると, $oldsymbol{a} \in W_1, oldsymbol{b} \in W_2$ であるが,

$$oldsymbol{a} + oldsymbol{b} = egin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ i-1 \end{bmatrix}
otin W_1 \cup W_2$$

である.

1 次結合で張られる空間

F 上のベクトル空間 V の有限個のベクトルの集合 $S=\{v_1,v_2,\cdots,v_n\}$ が与えられたとする. これらのベクトルの 1 次結合で表されるようなベクトルの全体, すなわち

$$\{a_1 v_1 + a_2 v_2 \cdots + a_n v_n \mid a_i \in F, v_i \in S\}$$

はV の部分空間となることがわかる.

この部分空間をSによって**張られる** (生成される)部分空間といって,

$$\langle S \rangle = \operatorname{span}(S) = \{ a_1 \boldsymbol{v}_1 + a_2 \boldsymbol{v}_2 + \dots + a_n \boldsymbol{v}_n \mid a_i \in F, \boldsymbol{v}_i \in S \}$$

と書くことにする. $\langle S \rangle = \langle \boldsymbol{v}_1, \boldsymbol{v}_2, \cdots, \boldsymbol{v}_n \rangle$ とも表す.

張られる空間の例として、 \mathbb{E}^3 において $\vec{a} = \overrightarrow{OA}, \vec{b} = \overrightarrow{OB}$ とし、三点 O,A,B は同一直線上にないものとする.このとき $\operatorname{span}\{\vec{a},\vec{b}\}$ がどのような集合か考える. \vec{a} と \vec{b} の 1 次結合で表されるベクトル $\vec{p} = \overrightarrow{OP}$ を考える.

$$\vec{p} = p_1 \vec{a} + p_2 \vec{b}$$

とし、 $p_1\vec{a}=\overrightarrow{OA'}$ 、 $p_2\vec{b}=\overrightarrow{OB'}$ とすると、A' は直線 OA 上にあり、B' は直線 OB 上にあって、P は並行四辺形 OA'PB' の頂点なので、O,A',P,B' は同一平面上にあることがわかる。その平面は O,A,B が定める平面である。逆に三点 O,A,B が定める平面上の任意の点を P とすると、 \overrightarrow{OP} は \vec{a} と \vec{b} の 1 次結合で表される。したがって $\operatorname{span}\{\vec{a},\vec{b}\}$ は O,A,B によって定まる平面とそれに平行なベクトル全体である。

次の例として、
$$oldsymbol{a} = egin{bmatrix} 1 \\ i \\ 0 \end{bmatrix}, oldsymbol{b} = egin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ i \end{bmatrix}$$
を \mathbb{C}^3 のベクトルとする.

 $\operatorname{span}\{m{a},m{b}\}$ がどのような集合か考える. $m{x} = egin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \in \operatorname{span}\{m{a},m{b}\}$ と

する.

$$\boldsymbol{x} = c_1 \boldsymbol{a} + c_2 \boldsymbol{b} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_1 i \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ -c_2 \\ c_2 i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_1 i - c_2 \\ c_2 i \end{bmatrix}$$

となるから $x_1=c_1,x_2=c_1i-x_2,x_3=iy_3$ となる. したがって x_1,x_2,x_3 は

$$x_1 + ix_2 + x_3 = 0 (2)$$

をみたしている. 逆に(2) をみたす x_1, x_2, x_3 を成分とするベクトル

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$
 を考える.

$$x_1 + ix_2 + x_3 = 0 \implies x_2 = ix_1 + ix_3$$

となっているので,

$$\boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ ix_1 + ix_3 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 \\ ix_1 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ ix_3 \\ x_3 \end{bmatrix} = x_1 \begin{bmatrix} 1 \\ i \\ 0 \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ i \end{bmatrix} = x_1 \boldsymbol{a} - ix_2 \boldsymbol{b}$$

したがって $x \in \text{span}\{a,b\}$ がわかる. 以上より

$$\operatorname{span}\{\boldsymbol{a},\boldsymbol{b}\} = \left\{ \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \mid x_1 + ix_2 + x_3 = 0 \right\}.$$

ベクトル空間 V の部分空間 W_1,W_2,\cdots,W_n に対してそれらの和集合 $W_1\cup W_2\cup\cdots\cup W_n$ は V の部分空間にはならない. しかし和集合によって張られる $\mathrm{span}(W_1\cup W_2\cup\cdots\cup W_n)$ は V の部分空間である. これを $W_1+W_2+\cdots+W_n$ と書いて和 (または和空間) という.

定義 0.6. W と W' を V の部分空間とする. ベクトル空間の W+W' を次で定める.

$$W + W' = \{ \boldsymbol{w} + \boldsymbol{w}' \mid \boldsymbol{w} \in W, \boldsymbol{w}' \in W' \}$$

より一般に、ベクトル空間 V の部分空間を集めた $\{W_i \mid i \in K\}$ に対して $\mathbf{n} \sum_{i \in K} W_i$ を次で定める.

$$\sum_{i \in K} W_i = \left\{ \boldsymbol{w}_1 + \boldsymbol{w}_2 + \dots + \boldsymbol{w}_n \mid \boldsymbol{w}_j \in \bigcup_{i \in K} W_i \right\}$$

v が $W_1 + \cdots + W_n$ に属しているベクトルとする. v は $W_1 \cup W_2 \cup \cdots \cup W_n$ に属するいくつかのベクトルの 1 次結合で表される.

$$\boldsymbol{v} = a_1 \boldsymbol{v}_1 + a_2 \boldsymbol{v}_2 + \dots + a_r \boldsymbol{v}_r$$

各 v_1, \cdots, v_r は W_1, \cdots, W_n のどれかに属している. 特に W_1 に属しているものを $\tilde{v}_1, \cdots, \tilde{v}_p$ とすると,

$$\boldsymbol{w}_1 = \tilde{\boldsymbol{v}}_1 + \tilde{\boldsymbol{v}}_2 + \dots + \tilde{\boldsymbol{v}}_p$$

とすると $m{w}_1 \in W_1$ となる. 同様にして $m{w}_2 \in W_2, \cdots, m{w}_n \in W_n$ を作ると

$$\boldsymbol{v} = \boldsymbol{w}_1 + \boldsymbol{w}_2 + \dots + \boldsymbol{w}_n$$

と W_1, \dots, W_n のベクトルの和となっている.

$$oldsymbol{v} \in W_1 + \cdots + W_n$$
 を W_1, \cdots, W_n のベクトルの和 $oldsymbol{v} = oldsymbol{w}_1 + oldsymbol{w}_2 + \cdots + oldsymbol{w}_n$

で表すとき表し方は一意的ではない. w_1,w_2,\cdots,w_n とは異なる $w_1'\in W_1,w_2'\in W_2,\cdots,w_n'\in W_n$ が存在して,

$$\boldsymbol{v} = \boldsymbol{w}_1' + \boldsymbol{w}_2' + \dots + \boldsymbol{w}_n'$$

と表せる場合がある.

 \mathbb{C}^3 の部分空間 W_1, W_2 を考える.

$$W_1 = \{ \boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0 \}$$

$$W_2 = \{ \boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \mid x_1 + x_2 - x_3 = 0 \}$$

$$\mathbb{C}^3$$
 の任意のベクトル $oldsymbol{x} = egin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$ に対して、

$$x_1 = \begin{bmatrix} x_1 \\ -(x_1 - x_2 + x_3)/2 \\ -(x_1 + x_2 - x_3)/2 \end{bmatrix}, x_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ (x_1 + x_2 + x_3)/2 \\ (x_1 + x_2 + x_3)/2 \end{bmatrix}$$

とおくと $x_1 \in W_1, x_2 \in W_2$ であってしかも

$$\boldsymbol{x}_1 + \boldsymbol{x}_2 = \boldsymbol{x}$$

となるから \mathbb{C}^3 の任意のベクトルは W_1+W_2 に属していて

$$W_1 + W_2 = \mathbb{C}^3$$

である.
$$\boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$
 に対して、

$$oldsymbol{x}_1 = egin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix}, oldsymbol{x}'_1 = egin{bmatrix} 4 \\ -3 \\ -1 \end{bmatrix}, oldsymbol{x}_2 = egin{bmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix}, oldsymbol{x}'_2 = egin{bmatrix} -2 \\ 5 \\ 3 \end{bmatrix}$$

 $x_1, x_1' \in W_1$ かつ $x_21, x_2' \in W_2$ であり、

$$x = x_1 + x_2 = x_1' + x_2'$$

となる.

ベクトル空間 V の部分空間 W_1, W_2, \cdots, W_n の和 $W_1+W_2+\cdots+W_n$ においてベクトル $\boldsymbol{w}\in \sum W_i$ を W_i のベクトルの和で表すやり方が一意的であるとき, 和 $W_1+W_2+\cdots+W_n$ は**直和**であるという.

定理 0.7.~V をベクトル空間とし、 W_1,W_2,\cdots,W_r をそれぞれ r 個の V の部分空間とする.このとき、次の (i), (ii), (iii) は同値となる.

- (i) $W = W_1 + W_2 + \cdots + W_r$ が直和である.
- (ii) $\boldsymbol{w}_i \in W_i$ に対して、

$$w_1 + w_2 + \cdots + w_r = 0 \Longrightarrow w_1 = w_2 = \cdots = w_r = 0$$

(iii) $(W_1 + \cdots + W_{i-1} + W_{i+1} + \cdots + W_r) \cap W_i = \{\mathbf{0}\}$ が $i = 1, \cdots, r$ で成り立つ.

Proof. $(\mathbf{i}) \Rightarrow (\mathbf{ii})$ を示す. $W = W_1 + W_2 + \cdots + W_r$ が直和であるとする. $\mathbf{w}_i \in W_i$ に対して, $\mathbf{w}_1 + \mathbf{w}_2 + \cdots + \mathbf{w}_r = \mathbf{0}$ となったとする. ここで $\mathbf{0} \in W$ であって, $\mathbf{0} = \underbrace{\mathbf{0} + \mathbf{0} + \cdots + \mathbf{0}}_{}$ かつ $\mathbf{0} \in W_i$ でもある. ベク

トル $\mathbf{0} \in W$ を部分空間のベクトルの和で表すやり方が一意的であることから、 $\mathbf{w}_1 = \mathbf{w}_2 = \cdots = \mathbf{w}_r = \mathbf{0}$ が成り立つ.

 $(ii) \Rightarrow (iii)$ を示す. $i = 1, \dots, r$ を動く i を一つ固定して、

$$v \in (W_1 + \dots + W_{i-1} + W_{i+1} + \dots + W_r) \cap W_i$$

をとる. $v\in W_1+\cdots+W_{i-1}+W_{i+1}+\cdots+W_r$ であるから, $k=1,\cdots,i-1,i+1,\cdots,r$ に対して, $w_k\in W_k$ をとって,

$$\boldsymbol{v} = \boldsymbol{w}_1 + \dots + \boldsymbol{w}_{i-1} + \boldsymbol{w}_{i+1} + \dots + \boldsymbol{w}_r$$

を得る. また $v \in W_i$ であるから $-v \in W_i$ であって $-v = w_i$ とおくと

$$w_1 + \cdots + w_i + \cdots + w_r = 0$$

を得る. したがって, (ii) より $w_1=\cdots=w_r=0$. 特に $v=-w_i=0$ であるので (iii) が成り立つ.

(iii) \Rightarrow (i) を示す. W の任意のベクトル v に対して、

$$\boldsymbol{v} = \boldsymbol{w}_1 + \dots + \boldsymbol{w}_r = \boldsymbol{w}_1' + \dots + \boldsymbol{w}_r' \tag{3}$$

と書けるとする。 ただし $w_i,w_i'\in W_i, i=1,\cdots,r$ である。 $v_i=w_i-w_i'$ とおくと $v_i\in W_i$ であって (3) より、

$$v_1 + \cdots + v_r = 0$$

となる. したがって任意の i に対して

$$\boldsymbol{v}_i = -\boldsymbol{v}_1 - \cdots - \boldsymbol{v}_{i-1} - \boldsymbol{v}_{i+1} - \cdots - \boldsymbol{v}_r$$

となる. 左辺は $v_i \in W_i$ となる. 右辺は $W_1 + \cdots + W_{i-1} + W_{i+1} + \cdots + W_r$ に属するベクトルである. $v_i \in (W_1 + \cdots + W_{i-1} + W_{i+1} + \cdots + W_r) \cap W_i$ となり、(iii) より $v_i = \mathbf{0}$ を得る. よって $w_i - w_i' = \mathbf{0}$ が任意の i に対して成り立つ. すなわち、W のベクトルを W_1, W_2, \cdots, W_r のベクトルの和で表す表し方は一意的であることが示されたから

$$W = W_1 + \cdots + W_r$$

は直和である.

系 0.8. ベクトル空間 V の部分空間 W が,二つの部分空間 W_1, W_2 の直和であるためには,

$$W = W_1 + W_2$$
 かつ $W_1 \cap W_2 = \{0\}$

が成り立つときであり, $W = W_1 + W_2$ で表す.