## **Drukowanie 3D:**

W przypadku pilników STL mamy do wyboru dwa różne ramiona:

- Arm\_1.stl można wydrukować bez wsparcia, jak wszystkie inne części, ale daje mniej sztywną ramkę. Ten wariant jest zalecany, jeśli nie masz specjalnego doświadczenia w druku 3D.
- *Arm\_2.stl* musi być wydrukowany z podporą na zwisającym oczku śruby. Po wydrukowaniu podpora jest usuwana. Taka konstrukcja skutkuje sztywniejszą ramą i jest skierowana do bardziej doświadczonych użytkowników.

Uwaga: Każde ramię ma odpowiednią dolną płytę środkową. *Arm\_1.stl* nie jest kompatybilny z *CP\_lower\_2.stl* i na odwrót.



## Krok 1 (Ramie\_1):

Zamocuj wszystkie cztery ramiona za pomocą jednej śruby M3x15 po dwóch przeciwnych stronach górnej płyty środkowej. Następnie umieść dolną płytę środkową i zabezpiecz czterema nakrętkami.



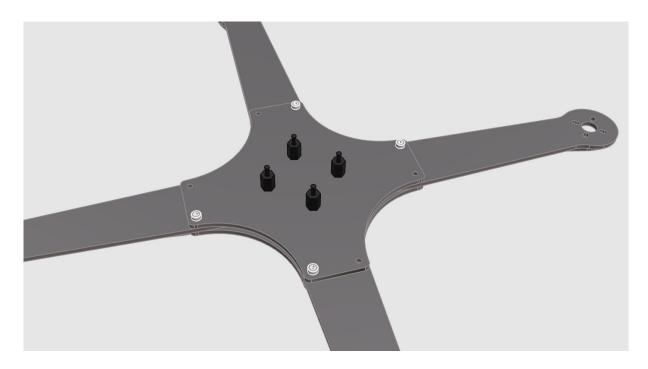
Krok 1 (Ramię\_2):

Wsuń jedno ramię na raz między płyty środkowe i zabezpiecz śrubą M3x15 i nakrętką po dwóch przeciwnych stronach.



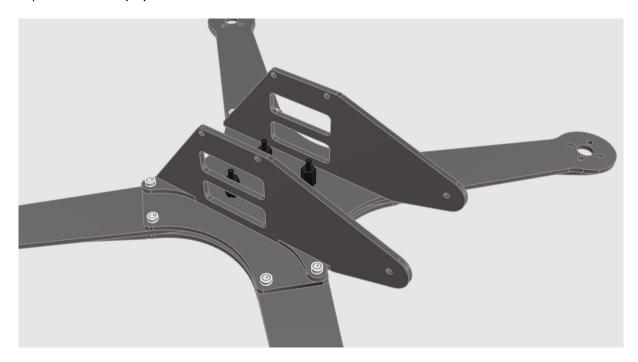
Krok 2:

Przymocuj nośnik baterii czterema śrubami M3x20.



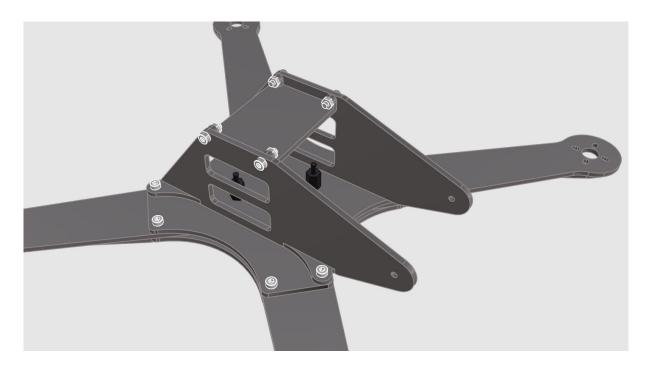
Krok 3:

Umieść cztery śruby dystansowe M3 na śrubach po przeciwnej stronie i dokręć. Dla elektroniki dostępna jest całkowita wysokość 49 milimetrów. Z kilkoma elektronicznymi deskimi należy dobrać odpowiednie śruby dystansowe.



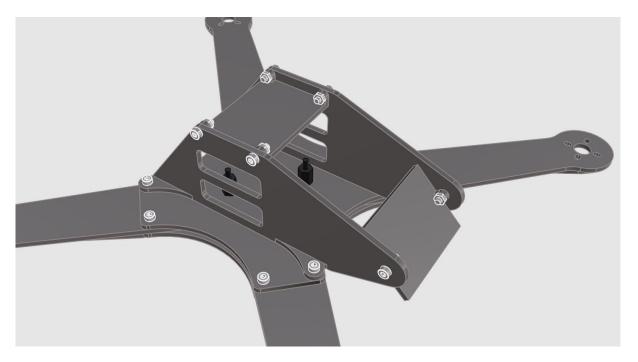
Krok 4:

Załóż boczne części po dwa M3x15 każda i zabezpiecz je nakrętkami z tyłu.



## Krok 5:

Górną płytę nośną można przymocować za pomocą śrub i nakrętek M3 lub za pomocą wkrętów samogwintujących. Aby użyć śrub M3, otwory w płycie nośnej muszą być wywiercone do 3mm. Wkręty samogwintujące o średnicy od 2mm do 2,6mm można stosować bez wiercenia i gwintowania własnym gwintem.



## Krok 6:

Płytę nośną dla kamer można również przymocować za pomocą śrub i nakrętek M3 lub wkrętów samogwintujących. W przypadku użycia śrub M3 otwory w nośniku muszą być również wywiercone do 3 mm. W takim przypadku zalecane są nakrętki blokujące, aby zapobiec przesuwaniu się nośnika z kamerą podczas lotu.