

$$\begin{aligned}
 & \text{где} \\
 & \hat{A}_{\alpha} = \begin{pmatrix} (\delta/\rho) \det F^T \\ \bar{\epsilon} \\ \gamma \\ F^T \\ \bar{x} \times \bar{v} \end{pmatrix}, \quad \hat{B}_{\alpha} = \begin{pmatrix} 0 \\ \rho \bar{v} - \bar{q} \\ -\bar{q}/\theta \\ 0 \\ \rho \cdot \epsilon \otimes \bar{v} \\ -P \times \bar{x} \end{pmatrix}, \quad \hat{C}_{\alpha} = \begin{pmatrix} 0 \\ \bar{f} \bar{\sigma} + \gamma_m \\ \bar{v} \\ 0 \\ \kappa \times \bar{f} \end{pmatrix} \quad (32)
 \end{aligned}$$

Лекция 16.

V Определённые соотношения

3. Незамкнутость системы законов сохранения МС

Рассмотрим Эйлераво описание, в дифференциальной форме

Она имеет вид:

$$\frac{\partial \rho A_{\alpha}}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \bar{v} \otimes A_{\alpha} - B_{\alpha}) = \rho C_{\alpha} \quad (1)$$

$\alpha = 1 \dots 6$

где $A_{\alpha}, B_{\alpha}, C_{\alpha}$ — коэф-ты столбца

Сколько ур-ий в (1) и сколько неизв?

$$\alpha=1 \rightarrow 1; \quad \alpha=2 \rightarrow 3; \quad \alpha=3 \rightarrow 1;$$

$$\alpha=4 \rightarrow 1; \quad \alpha=5 \rightarrow 3; \quad \alpha=6 \rightarrow 3.$$

\Rightarrow имеем 18 скалярн. ур-ий

Неизв. в сист. (1):

$$\rho, \bar{v}, \epsilon, \gamma, \bar{u}, F, T, \bar{q}, \theta, \bar{q}^* \quad (3)$$

1 3 1 1 3 6 3 1 1

Остаточные величины: \bar{f}, γ_m — известны \Rightarrow
 \Rightarrow 29 неизв. \Rightarrow сист. не замкнута

Т.о., должны быть приведены следующие соотнош., которые:

- 1) ~~защитная~~ ^{защитная} системы (1)
- 2) конкретизировать (определить) СС

Т.е. Такие соотнош. могут определяющими (ОС)

2. Принципы построения ОС

ОС вводятся аксиоматически, т.е. задаваемое в виде некоторых ограничений (принципов) на введение известных (3)

Принципы, которые исп. для построения ОС:

- 1) принцип термодинамич. ~~тер~~ согласов. действия (ТСА)
- 2) принцип локальности
- 3) принцип равноприсутствия
- 4) .. материальной индивидуальности
- 5) .. материальной симметрии
- 6) .. Ангажера

Модель СС \Leftrightarrow задается α для СС.

3. Энергетические пары тензоров напряжения и деформ.

Рассмотрим мощность внутр. напряж.

$$W_{(i)} = T_{..} \nabla \otimes \dot{\bar{v}}^T \quad (4)$$

мощность внутр. напряж.

$dA = W_{(i)} dt$ - элемент работы внутр. напряж.

Можно ли представить (4) в виде

$$W_{(i)} = \overset{(i)}{T} \cdot \overset{(i)}{dC} \quad \text{или} \quad dA = \overset{(i)}{T} \cdot \overset{(i)}{dC} \quad (5)$$

$$i = \overline{1 \dots N}$$

$${}^{(u)}E = \sum_{\alpha, \beta=1}^3 {}^{(u)}E_{\alpha\beta} \bar{P}_\alpha \otimes \bar{P}_\beta \otimes \bar{P}_\beta \otimes \bar{P}_\alpha,$$

где \bar{P}_α и \bar{P}_α — соответствующие векторы и 4V

$$F \cdot F^T = V^2 = \sum_{\alpha=1}^3 \lambda_\alpha^2 \bar{P}_\alpha \otimes \bar{P}_\alpha \quad (8)$$

$$\frac{{}^{(u)}T}{T} = {}^{(u)}E^{-1} \cdot T \quad (9)$$

Q — поперечная ~~нормальная~~ ^{нормальная} компонента тензора искажений V — тензор
поперечная энергия карт

$$W_{(i)} = \dot{S} \cdot \frac{d}{dt} A^{(u)} + \dot{S} \cdot \frac{d}{dt} O^T \neq \quad A^{(u)} = \frac{1}{u - III} (V^{u-III} - E) \quad (10)$$

$(\dot{S}, A^{(u)})$ — квадратичная форма тензоров

4. Основные термодинамические соотношения (ОТТ)

Рассмотрим закон сохранения МСЭ в Эйлериановом описании вольных деформаций

в частности $\alpha=3$ и $\alpha=4$

Рассмотрим след. из ур-ие энергии →

ур-ие потока тепла:

$$\alpha=3 \quad \rho \frac{de}{dt} = T \cdot \nabla \otimes \bar{v}^T - \nabla \bar{q} + \rho q_m \quad (11)$$

$\alpha=4$ ур-ие баланса энтропии:

$$\rho \theta \frac{d\eta}{dt} = -\nabla \cdot \bar{q} + \rho q_m + W^*, \quad (12)$$

$W^* \geq 0$

Утверждение: \exists по крайней мере 5 пар тождеств $[F^{(n)}, C^{(n)}]$, $n = \underline{I} \dots \underline{V}$, которые имеют энергет. парт. тожд.

$T^{(n)}$ - энергет. парт. тожд.

$C^{(n)}$ - энергет. парт. тожд.

или это,

$T^{(n)}, C^{(n)}$ - симметричны
зг. б. (5)

| | | |
|------------|--|---|
| | $T^{(n)}$ | $C^{(n)}$ |
| <u>I</u> | $\bar{T} = F^T \cdot T \cdot F$ | $\bar{C} = A = \frac{1}{2}(E - U^{-2})$ |
| <u>II</u> | $\bar{T} = \frac{1}{2}(F^T \cdot T \cdot O + O^T \cdot T \cdot F)$ | $\bar{C} = E - U^{-1}$ |
| <u>III</u> | $\bar{T} = O^T \cdot T \cdot O$ | $\bar{C} = B$ |
| <u>IV</u> | $\bar{T} = \frac{1}{2}(F^{-1} \cdot T \cdot O + O^T \cdot T \cdot F^{-1})$ | $\bar{C} = U - E$ |
| <u>V</u> | $\bar{T} = F^{-1} \cdot T \cdot F^{-1}$ | $\bar{C} = C = \frac{1}{2}(U^2 - E)$ |

где $\frac{dC}{dt} = \frac{1}{2}(U^{-1} \frac{dU}{dt} + \frac{dU^{-1}}{dt} \cdot U)$

Все $C^{(n)}$ имеют вид: $C^{(n)} = \frac{1}{n-1} (U^{n-1} - E)$ (*)

т.е. при $n = \underline{I}$: $\bar{C} = \frac{1}{\underline{I}-1} (U^{\underline{I}-1} - E) =$

$= \frac{1}{1-3} (U^{1-3} - E) = -\frac{1}{2} (U^{-2} - E) = \frac{1}{2} (E - U^{-2}) \#$

Для T можно записать след. формулу:

$T = {}^4E^{(n)} \cdot T^{(n)}, n = \underline{I} \dots \underline{V}$ (7)

где $E^{(n)}$ - тензор энергии, эволюционности

(11)-(12):

$$\rho \frac{de}{dt} - \rho \theta \frac{d\gamma}{dt} - T \cdot \nabla \otimes \vec{v}^T + w^* = 0 \quad (13)$$

умножим на dt :

$$\rho de - \rho \theta d\gamma - T \cdot \nabla \otimes \vec{v}^T dt + w^* dt = 0 \quad (14)$$

используя (5) (теорема о энергии пер) и интегрируя на \int :

$$de - \theta d\gamma - \frac{T^{(n)}}{\rho} \cdot d\vec{C}^{(n)} + \frac{w^*}{\rho} dt = 0 \quad (15)$$

Основное термодинамическое тождество в "е-форме"

$$\text{Введем } \psi = e - \theta \gamma \quad (16)$$

- свободная энергия Гельмгольца

$$\text{Взяв дифференциал } d\psi = de - \theta d\gamma - \gamma d\theta$$

$$\Rightarrow de - \theta d\gamma = d\psi + \gamma d\theta \quad (17)$$

$$(17) \rightarrow (15) : d\psi + \gamma d\theta - \frac{T^{(n)}}{\rho} \cdot d\vec{C}^{(n)} + \frac{w^*}{\rho} dt = 0 \quad (18)$$

ОТТ в ψ -форме.

5. Принцип термодинамического согласованного детерминизма (ТСА)

Рассмотрим ОТТ (18) и разделим велич., которые входят в него на группы:

$$R = [\theta, \vec{C}^{(n)}, t], \quad \Lambda = [\psi, \frac{T^{(n)}}{\rho}, \frac{w^*}{\rho}, \gamma]$$

реактивные
переменные.

активные
переменные.

Это и есть исомная \mathcal{A} для идеальной с.с.
 Т.о. принцип Т.Д. \rightarrow ОС для идеал. сред $w^* = 0$, т.е.
 идеальные среды ~~не~~ недиссипативные
 Реальные среды обладают диссипацией $w^* \neq 0$

Лекция 17

1. Принцип равноприсутствия и принцип локальности

Для идеальных сред из ОТИ \Rightarrow

$$\Psi = \Psi(\theta, \overset{(n)}{c}) \quad (1)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \Psi(t) = \Psi(\theta(t), \overset{(n)}{c}(t)) \\ \overset{(n)}{T} = \rho \frac{\partial \Psi}{\partial \overset{(n)}{c}} = F(\theta, \overset{(n)}{c}) \\ \gamma = - \frac{\partial \Psi}{\partial \theta} \\ w^* = 0 \end{array} \right. \quad (2)$$

$$\gamma = \gamma(\theta, \overset{(n)}{c})$$

$$\rho = \rho(F) = \rho(\overset{(n)}{c})$$

$$\overset{\rho}{J} = \rho \det F \Rightarrow \rho = \frac{\overset{\rho}{J}}{\det F}$$

Все антивные переменные являются ρ -ми одних и тех же реальных переменных (аргументов)
 Это и есть принцип равноправия

Принцип локальности: $\Lambda(t, x^i) = f(R(t, x^i)), \quad (3)$

т.е. зависимость вида $\Lambda(t, x^i) = f(R(t, x^i), x^i)$ не допускается.

Аксиома (Принцип ТСА)

Для \forall СС $\Lambda = f(R)$ или (20)

$$\check{f}: \mathcal{X}_R \rightarrow \mathcal{X}_\Lambda \quad (21)$$

измени (20) должны соответственно угадыв. (18)

Еще более общее соотнош.: $\check{f}(R, \Lambda) = 0$ (23)

Пример 1: $\Lambda(t) = f(R(t))$ — это \check{f} -ин, \check{f} в некотор. $\forall R \in \mathcal{X}_R$

Пример 2: $\Lambda(t) = \int_{t=0}^t f(R(\tau)) d\tau$ — функционал от предистории $R(\tau)$, $0 \leq \tau \leq t$ (25)
результатом перемещения

Опр СС, для которых имеют место соотнош. (24) наз-ват идеальными (и не зависят от t)

Рассмотр. далее только идеальные С.С.

Тогда из (24) $\Rightarrow \Psi = \Psi(\theta, \check{C}^{(u)})$ (26)

$$d\Psi = \frac{\partial \Psi}{\partial \theta} d\theta + \frac{\partial \Psi}{\partial \check{C}^{(u)}} \cdot d\check{C}^{(u)} \quad (27)$$

Подставим (26) в ОСТ (18)

$$\frac{\partial \Psi}{\partial \theta} d\theta + \frac{\partial \Psi}{\partial \check{C}^{(u)}} \cdot d\check{C}^{(u)} + \gamma d\theta - \frac{\dot{\gamma}}{\rho} \cdot d\check{C}^{(u)} + \frac{w^*}{\rho} dt = 0 \quad (28)$$

$$\left(\frac{\partial \Psi}{\partial \check{C}^{(u)}} - \frac{\dot{\gamma}}{\rho} \right) \cdot d\check{C}^{(u)} + \left(\frac{\partial \Psi}{\partial \theta} + \gamma \right) d\theta + \frac{w^*}{\rho} dt = 0 \quad (29)$$

$$\Rightarrow \frac{\dot{\gamma}}{\rho} = \frac{\partial \Psi}{\partial \check{C}^{(u)}}; \quad \gamma = - \frac{\partial \Psi}{\partial \theta}; \quad \frac{w^*}{\rho} = 0 \quad (30)$$

Опр 1 Тензор 2-го ранга Ω и вектор \bar{a} называются H -индифферентными, если при переходе от \bar{K} в \bar{K}^* их компоненты в базисе \bar{v}_i и \bar{v}_i^* не изменяются, т.е.

$$\begin{aligned} \text{в } \bar{K}: \Omega_{ij} &= \Omega_{ij}^0 \bar{v}_i^0 \otimes \bar{v}_j^0 \\ \text{в } \bar{K}^*: \Omega^* &= \Omega_{ij}^* \bar{v}_i^* \otimes \bar{v}_j^* \end{aligned} \quad (13)$$

$$\Omega_{ij}^0 = \Omega_{ij}^*$$

Аналогично для вектора \bar{a} : $\bar{a} = a^i \bar{v}_i$; $a^i = a^{*i}$
 $a = a^{*i} \bar{v}_i^* \quad (14)$

$\bar{\Omega}^*$, \bar{a}^* строятся точно по тем же правилам, что и Ω , и \bar{a} , но в \bar{K}^*

Опр 2 Тензор Ω и вектор \bar{a} называются H -инвариантными, если при переходе $\bar{K} \rightarrow \bar{K}^*$, $\Omega = \Omega^*$, $\bar{a} = \bar{a}^*$ (15)

Пример 1 Векторы \bar{v}_i и \bar{v}_i^* в \bar{K} не зависят от \bar{K} и от \bar{K}^* , т.е. \bar{v}_i и \bar{v}_i^* — H -инв.

Пример 2 Векторы \bar{v}_i^0 в \bar{K}^0 и \bar{v}_i^* в \bar{K}^*
 $\bar{v}_i^0 = \delta_i^j \bar{v}_j^0$ и $\bar{v}_i^* = \delta_i^j \bar{v}_j^*$, где
 \bar{v}_i^0 — H -инвариант.

Установим соотношение между \bar{v}_i^* и \bar{v}_i^0 : $\bar{v}_i^* = H \cdot \bar{v}_i^0 \quad (16)$

$$\bar{v}_i^{*j} = H^{j\bar{i}} \cdot \bar{v}_i^{0\bar{i}} \quad (17)$$

Рассмотрим H -инвариант вектор

$$\bar{a}^* = a^{*i} \bar{v}_i^* = a^{*i} \bar{v}_i^0 \cdot H^T = a^i \bar{v}_i^0 \cdot H^T = \bar{a} \cdot H^T$$

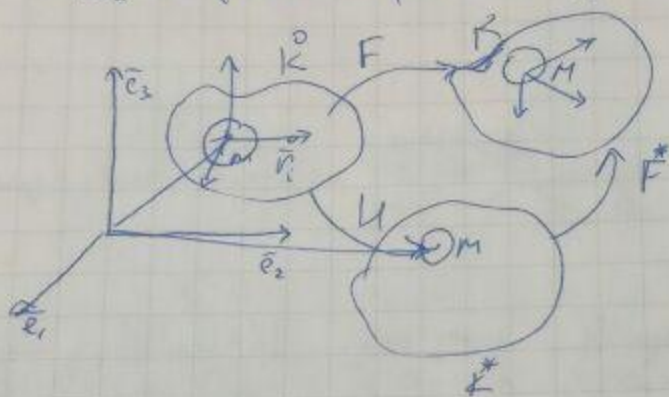
Неоднородные статические среды.

$$\Delta(t, x^i) = \ell_\alpha(R(t, x^i)), \quad x^i \in V_\alpha, \quad \alpha = 1..M$$

$$Q_\alpha, \gamma_\alpha(t)$$

2. Принцип матричной симметрии

Для каждого вида выбор отчетной конфигурации $\overset{\circ}{K}$ был произведен. Выберем еще одну отчетную конфигурацию $\overset{*}{K}$. Будем рассматривать движение сс $\mu \overset{*}{K}$ в $\overset{\circ}{K}$, тогда:



$$\overset{\circ}{x} = \overset{\circ}{x}(x^i) \in \overset{\circ}{K} \quad (5)$$

$$\overset{*}{x} = \overset{*}{x}(x^i) \in \overset{*}{K} \quad (6)$$

Это влечение прив. координ.

$$\overset{\circ}{x}^i = \overset{\circ}{x}^i(x^i) \in \overset{\circ}{K} \quad (7)$$

$$\overset{*}{x}^i = \overset{*}{x}^i(x^i) \in \overset{*}{K} \quad (8)$$

$$\begin{aligned} \text{из (5) и (6)} \Rightarrow \left. \begin{aligned} \overset{\circ}{r}_i &= \frac{\partial \overset{\circ}{x}}{\partial x^i} \in \overset{\circ}{K} \\ \overset{*}{r}_i &= \frac{\partial \overset{*}{x}}{\partial x^i} \in \overset{*}{K} \end{aligned} \right\} (9) \\ \bar{r}_i &= \frac{\partial x}{\partial x^i} \in K \end{aligned}$$

$$\text{Введем } \overset{\circ}{K} \rightarrow K: F = \bar{r}_i \otimes \overset{\circ}{r}^i$$

$$\overset{*}{K} \rightarrow K: F = \bar{r}_i \otimes \overset{*}{r}^i \quad (10)$$

$$\overset{\circ}{K} \rightarrow \overset{*}{K}: H = \overset{*}{r}_i \otimes \overset{\circ}{r}^i$$

$$\text{Эти тензоры связаны соотнош.: } F = \overset{*}{F} \cdot H \quad (11)$$

$$\bar{r}_i \otimes \overset{\circ}{r}^i = \bar{r}_i \otimes \overset{*}{r}^i, \quad \overset{*}{r}_j \otimes \overset{\circ}{r}^j = \delta_j^i \bar{r}_i \otimes \overset{\circ}{r}^j = \bar{r}_i \otimes \overset{\circ}{r}^i = F$$

$$\overset{*}{F} = F \cdot H^{-1} \quad (12)$$

таким образом $\vec{a}^* = \vec{a} \cdot H^T$ (18)

Аналогично для H -инвариантного тензора $\vec{\Omega}^* = H \cdot \vec{\Omega} \cdot H^T$ (19)

3. Группы симметрий сплошной среды

Рассмотрим одно H -преобр $H: \vec{K} \rightarrow \vec{K}^*$, а именно с рдмн. H ,

однако $\vec{J}^{\circ} = \vec{J}^*$ (обращения) (20)

$$\| \vec{J}^{\circ} = \vec{J}^* \det H \Rightarrow \det H = \pm 1 \quad (21)$$

Утверждение: мн-во H -преобр, где которых выполн. (20) или (21), не пусто, т.е. если $\vec{K} \rightarrow \vec{K}^*$ OC имеет вид

$$\left\{ \begin{aligned} \Psi &= \Psi(\theta, \vec{c}^{(u)}) \\ \vec{c}^{(u)} &= \int \frac{\partial \Psi}{\partial \vec{c}^{(u)}} = F(\theta, \vec{c}^{(u)}) \end{aligned} \right. \quad (22)$$

то для $\vec{K}^* \rightarrow \vec{K}$ OC имеет вид

$$\left\{ \begin{aligned} \Psi &= (\theta, \vec{c}^{(u)*}) \\ \vec{c}^{(u)*} &= \int \frac{\partial \Psi}{\partial \vec{c}^{(u)*}} = F(\theta, \vec{c}^{(u)*}) \end{aligned} \right. \quad (23)$$

такое мн-во H -преобр. образует группу и эта группа наз-ся группой симметрии OC

4. Формулировка принципа макс. симметр.

Аксиома

Для HCC с OC (22) для $\vec{K} \rightarrow \vec{K}^*$ с выбранной \vec{K} всегда некоем группой симметрии G_s - группой H -преобр. $\vec{K} \rightarrow \vec{K}^*$, которая сохран. OC (23) и выполн. услов. сопр. (21)

5. Определение твердого и жидк. сред

Ув. H -тензоры, сохраняющие плотность н-е унитарны.

Множество всех унитар. преобразов. образует группу U

Группа симметрии с.с. G_S - всегда с.е. унитар.

$$G_S \subset U$$

Опр с.с. для которой \hat{H}^0 имеет G_S совпад. с U , т.е. $G_S = U$ н-е жидкостью или жидкой средой

Опр с.с. для которой $\exists \hat{H}$ таки, что G_S в этой конфигурации является подгруппой полной ортогон. группы I_0 H -преобразов., с.е.

$$G_S \subset I_0 \subset U \text{ н-е твердой средой}$$

тогда "газ" - жидкости

I_0 - полная ортогональная группа - это группа ортогон. преобр., для котор. тензор H -ортогон.

$$H \cdot H^T = E \Leftrightarrow H^T = H^{-1}$$

Покажем, что $I_0 \subset U$:

если H -ортогон., то $\det(H \cdot H^T) = \det H \cdot \det H^T$

$$= \det E = 1 \Rightarrow \det H = \pm 1 \Rightarrow H \in U$$